kaspersky

KasperskyOS Community Edition 1.4

© 2026 АО "Лаборатория Касперского"

Содержание

- Что нового
- Введение
- О KasperskyOS Community Edition
  - Комплект поставки
  - Системные требования
  - Включенные сторонние библиотеки и приложения
  - Драйверы в составе SDK
  - Ограничения и известные проблемы
  - Критические изменения в версии 1.4
- Обзор KasperskyOS
  - Общие сведения
  - Архитектура KasperskyOS
  - IPC
    - Механизм IPC
    - Управление IPC
    - Транспортный код для IPC
    - IPC между процессом и ядром
  - Управление доступом к ресурсам
  - Структура и запуск решения на базе KasperskyOS
- Краткое руководство разработчика решений на базе KasperskyOS
- Начало работы
  - Использование Docker-контейнера
  - Установка и удаление
  - Настройка среды разработки
  - Расширение KasperskyOS SDK Extension for Visual Studio Code
    - Функции расширения
    - Сценарии использования расширения
      - Установка и удаление расширения
      - Обновление расширения
      - Создание проекта в Visual Studio Code
      - Запуск базового образа решения на базе KasperskyOS
      - Сборка программ в Visual Studio Code
      - Запуск программ в базовом образе решения
      - Запуск программ с использованием конфигурации запуска launch.json в Visual Studio Code
      - Работа с SDK в Docker-контейнере
      - Просмотр журналов событий
      - Отладка программы в составе KPA-пакета
        - Подключение отладчика при старте программы в базовом образе
        - Подключение отладчика при работе программы, запущенной в базовом образе
    - Справочная информация о расширении
      - Кнопки в нижней панели
      - Команды в палитре команд
      - Элементы управления в списке устройств и эмуляторов

- Параметры расширения
- Сборка и запуск примеров
  - Сборка драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A
  - Сборка примеров
  - Запуск примеров на QEMU
  - Подготовка Raspberry Pi 4 B к запуску примеров
  - Подготовка Radxa ROCK 3A к запуску примеров
  - Запуск примеров на Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A
- Разработка под KasperskyOS
  - Запуск процессов
    - Обзор: Einit и init.yaml
    - Примеры init-описаний
    - Запуск процессов с помощью системной программы ExecutionManager
  - Файловые системы и сеть
    - Работа с системной программой VFS
      - Состав компонента VFS
      - Создание IPC-канала до VFS
      - Сборка исполняемого файла VFS
      - Включение функциональности VFS в программу
      - Обзор: параметры запуска и переменные окружения VFS
      - Монтирование файловых систем при запуске VFS
      - Разделение информационных потоков с помощью VFS-бэкендов
      - Создание VFS-бэкенда
      - Механизм VFS relay
    - Особенности работы с файловыми системами
      - Поддерживаемые файловые системы
      - Функции монтирования файловых систем
      - Функции подписки на уведомления
      - Функция отслеживания подключенных накопителей (kos_devfs.h)
    - Особенности работы с сетью
      - Настройка и статус сетевых интерфейсов (kos_net.h)
      - Векторные сетевые функции sendvec() и recvvec()
    - Динамическая настройка сетевого стека
  - IPC и транспорт
    - Создание IPC-каналов
    - Добавление в решение службы из состава KasperskyOS Community Edition
    - Создание и использование собственных служб
      - Обзор: структура IPC-сообщения
      - Пример генерации транспортных методов и типов
      - Работа с ареной IPC-сообщений
      - Транспортный код на языке C++
        - Статическое создание IPC-каналов при разработке на языке C++
        - Динамическое создание IPC-каналов при разработке на языке C++ с использованием DCM
        - Динамическое создание IPC-каналов при разработке на языке C++ с использованием NameServer
  - Работа с KPA-пакетами
    - Манифест KPA-пакета
      - Объект application

- Объект platform
- Список объектов components
- Список объектов runConfiguration
- Объект privateStorage
- Утилиты для управления KPA-пакетами
- Утилита cas-pack
- Утилита cas-inspect
- Утилита cas-pm
- Сценарий использования компонента PackageManager

KasperskyOS API

- Коды возврата
- Библиотека libkos
- Управление дескрипторами (handle_api.h)
- Маска прав дескриптора
- Создание дескрипторов
- Передача дескрипторов
- Копирование дескрипторов
- Разыменование дескрипторов
- Отзыв дескрипторов
- Закрытие дескрипторов
- Получение идентификатора безопасности (SID)
- Пример использования OCap
- Управление виртуальной памятью (vmm_api.h)
- Выделение и освобождение памяти
- Создание разделяемой памяти
- Подготовка сегментов ELF-образа к загрузке в память процесса
- Получение сведений о памяти
- Использование рабочего набора (ws_api.h)
- Выделение и освобождение памяти (alloc.h)
- Использование DMA (dma.h)
- Ввод-вывод через память (mmio.h)
- Управление обработкой прерываний (irq.h)
- Управление потоками исполнения (высокоуровневый API thread.h)
- Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)
- Управление процессами (высокоуровневый API task.h)
- Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)
- Инициализация IPC-транспорта для межпроцессного взаимодействия и управление обработкой IPC-запросов (transport-kos.h, transport-kos-dispatch.h)
- Инициализация и деинициализация IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности (transport-kos-security.h)
- Использование пула потоков исполнения для обработки IPC-запросов (dispatch_pool.h)
- Генерация случайных чисел (random_api.h)
- Получение и изменение значений времени (time_api.h)
- Использование уведомлений (notice_api.h)
- Динамическое создание IPC-каналов (cm_api.h, ns_api.h)
- Использование примитивов синхронизации (event.h, mutex.h, rwlock.h, semaphore.h, condvar.h, sync_api.h, sync_types.h, sync.h)
- Использование событий (event.h)

- Использование мьютексов (mutex.h)
- Использование блокировок чтения-записи (rwlock.h)
- Использование семафоров (semaphore.h)
- Использование условных переменных (condvar.h)
- Статическая инициализация примитивов синхронизации (sync_types.h)
- Использование фьютексов (sync.h)

Управление изоляцией памяти для ввода-вывода (iommu_api.h)

Использование очередей (queue.h)

Использование барьеров памяти (barriers.h)

Выполнение системных вызовов (syscalls.h)

Управление IPC (ipc_api.h)

Использование сессий (session.h)

Использование объектов KosObject (objects.h)

Использование контейнеров объектов KosObject (objcontainer.h, objcontainernolock.h, basecontainer.h)

- Использование контейнеров KosObjContainer (objcontainer.h)
- Использование контейнеров KosObjContainerNolock (objcontainernolock.h)
- Использование контейнеров KosBaseContainer (basecontainer.h)

Использование идентификаторов объектов KosObject (objhandles.h)

Использование строк KosString (strings.h)

Управление драйвером XHCI DbC ядра KasperskyOS (xhcidbg_api.h)

Получение данных аудита безопасности (vlog_api.h)

Получение IPC-дескрипторов и идентификаторов служб для использования статически созданных IPC-каналов (sl-static.h)

Управление электропитанием (pm_api.h)

Получение значений счетчиков производительности (value_api.h)

Использование слоя аппаратных абстракций (hal_api.h, hal_common.h, hal_env.h, hal_privregs.h)

Очистка кеша процессора и получение сведений о кеше процессора (cpucache.h)

Использование файловой системы ROMFS (romfs.h)

Использование файловой системы ROMFS (высокоуровневый API fs.h)

Использование файловой системы ROMFS (низкоуровневый API fs_api.h)

Взаимодействие со встроенным программным обеспечением аппаратной платформы (efi_api.h)

Преобразование форматов представления идентификаторов UUID, GUID (uuid.h, guid.h, uuid_common.h)

Асинхронный форматированный вывод (log.h)

Многошаговая потокобезопасная инициализация и финализация (init_fini.h)

Использование специальных загружаемых секций ELF-образа с массивами объектов данных (iterable_section.h)

Журналирование работы программ (trace.h)

Получение идентификатора сборки из ELF-образа (elf_id.h)

Получение доступа к именованным BLOB-объектам (blob_api.h)

Поддержка POSIX

- Ограничения поддержки POSIX
- Особенности реализации POSIX
- Совместное использование POSIX и API libkos

Получение статистических сведений о системе

- Получение статистических сведений о системе через API библиотеки libkos
- Получение статистических сведений о системе через API библиотеки libc

Динамическое создание IPC-каналов с использованием системной программы DCM

- Использование базового API (dcm_api.h)

- Использование вспомогательного API для клиентов (connect.h)
- Использование дополнительного API для серверов (pub.h)
- Использование дополнительного API для клиентов (subscr.h)
- Компонент LogRR
  - Добавление сервера журналирования и каналов вывода в решение
  - Получение записей журнала при работе в QEMU
  - Отправка сообщений в журнал с помощью макросов
  - Уровни журналирования
  - API программы LogRR
    - Библиотека logrr_clog
      - Функции ClogInit(), ClogLog() и макрос CLOG
      - Перечисляемый тип LogrrLogLevel
    - Библиотека logrr_cpp
      - Методы Init(), Log() и макрос LOG
      - Класс LogLevel
- Компонент ExecutionManager
  - Интерфейс IProcessControl
  - Интерфейс IApplicationController
  - Интерфейс IStateProvider
  - Интерфейс ISystemController
- Компонент PackageManager
  - Интерфейс IPackageController
  - Интерфейс IPackageManifest
- Компонент TLS Terminator
  - Добавление TLS Terminator в решение на базе KasperskyOS
  - Параметры запуска и переменные окружения TLS Terminator
  - Расширение функциональности TLS Terminator
- Компонент Toybox
  - Добавление Toybox в решение на базе KasperskyOS
- Компонент Kaspersky Control Flow Monitor

Сборка решения на базе KasperskyOS

- Сборка образа решения
- Общая схема сборки
- Использование CMake из состава KasperskyOS Community Edition
  - Корневой файл CMakeLists.txt
  - Файлы CMakeLists.txt для сборки прикладных программ
  - Файл CMakeLists.txt для сборки программы Einit
  - Шаблон init.yaml.in
  - Шаблон security.psl.in
- Библиотеки CMake в составе KasperskyOS Community Edition
  - Библиотека platform
  - Библиотека nk
    - generate_edl_file()
    - nk_build_idl_files()
    - nk_build_cdl_files()
    - nk_build_edl_files()
    - Генерация транспортного кода для разработки на языке C++

add_nk_idl()
add_nk_cdl()
add_nk_edl()
bind_nk_targets()
Библиотека image
build_kos_qemu_image()
build_kos_hw_image()
Библиотека build_sd_image
Библиотека kpa
add_kpa_package()
add_kpa_component()
Библиотека test_generator
generate_kos_test()
add_kss_pal_qemu_tests()
Ограничения для gtest-тестов
Сборка без использования CMake
Инструменты для сборки решения
Утилиты и скрипты сборки
nk-gen-c
nk-psl-gen-c
einit
makekss
makeimg
Кросс-компиляторы
Использование динамических библиотек
Условия, необходимые для использования динамических библиотек
Жизненный цикл динамической библиотеки
Включение системной программы BlobContainer в решение на базе KasperskyOS
Сборка динамических библиотек
Добавление динамических библиотек в решение на базе KasperskyOS
Отладка программ в решении на базе KasperskyOS
Отладка программ с использованием GDB-сервера QEMU
Подготовка к отладке
Начальные шаги отладки
Особенности отладки при эмуляции аппаратных платформ с SMP
Отладка программ с использованием GDB-сервера ядра KasperskyOS
Подготовка к отладке на QEMU
Начальные шаги отладки на QEMU
Подготовка к отладке на аппаратной платформе
Начальные шаги отладки на аппаратной платформе
Работа с процессами и потоками исполнения
Анализ данных обратной трассировки стека при аварийном завершении процесса
Разработка политик безопасности
Формальные спецификации компонентов решения на базе KasperskyOS
Имена классов процессов, компонентов, пакетов и интерфейсов
EDL-описание
CDL-описание

- IDL-описание
  - Типы данных в языке IDL
  - Целочисленные выражения в языке IDL
- Описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS
  - Общие сведения об описании политики безопасности решения на базе KasperskyOS
  - Синтаксис языка PSL
    - Установка глобальных параметров политики безопасности решения на базе KasperskyOS
    - Включение PSL-файлов в описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS
    - Включение EDL-файлов в описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS
    - Создание объектов моделей безопасности
    - Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности
    - Создание профилей аудита безопасности
    - Создание и выполнение тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS
    - Типы данных в языке PSL
    - Примеры привязок методов моделей безопасности к событиям безопасности
    - Примеры описаний простейших политик безопасности решений на базе KasperskyOS
    - Примеры профилей аудита безопасности
    - Примеры тестов политик безопасности решений на базе KasperskyOS
  - Модели безопасности KasperskyOS
    - Вспомогательные модели безопасности
      - Модель безопасности Pred
      - Модель безопасности Bool
      - Модель безопасности Math
      - Модель безопасности Struct
      - Приоритет и ассоциативность выражений вспомогательных моделей безопасности
    - Модель безопасности Base
    - Модель безопасности Regex
    - Модель безопасности HashSet
      - Объект модели безопасности HashSet
      - Правило init модели безопасности HashSet
      - Правило fini модели безопасности HashSet
      - Правило add модели безопасности HashSet
      - Правило remove модели безопасности HashSet
      - Выражение contains модели безопасности HashSet
    - Модель безопасности StaticMap
      - Объект модели безопасности StaticMap
      - Правило init модели безопасности StaticMap
      - Правило fini модели безопасности StaticMap
      - Правило set модели безопасности StaticMap
      - Правило commit модели безопасности StaticMap
      - Правило rollback модели безопасности StaticMap
      - Выражение get модели безопасности StaticMap
      - Выражение get_uncommitted модели безопасности StaticMap
    - Модель безопасности Flow
      - Объект модели безопасности Flow
      - Правило init модели безопасности Flow
      - Правило fini модели безопасности Flow

Правило enter модели безопасности Flow
Правило allow модели безопасности Flow
Выражение query модели безопасности Flow
Модель безопасности Mic
Объект модели безопасности Mic
Правило create модели безопасности Mic
Правило delete модели безопасности Mic
Правило execute модели безопасности Mic
Правило upgrade модели безопасности Mic
Правило call модели безопасности Mic
Правило invoke модели безопасности Mic
Правило read модели безопасности Mic
Правило write модели безопасности Mic
Выражение query_level модели безопасности Mic
Использование шаблонизации при создании описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Методы служб ядра KasperskyOS
Служба виртуальной памяти
Служба физической памяти
Служба ввода-вывода
Служба потоков исполнения
Служба дескрипторов
Служба процессов
Служба синхронизации
Служба файловой системы
Служба времени
Служба слоя аппаратных абстракций
Служба управления драйвером XHCI DbC ядра KasperskyOS
Служба аудита
Служба профилирования
Служба управления изоляцией памяти для ввода-вывода
Служба соединений
Служба управления электропитанием
Служба уведомлений
Службы доверенной среды исполнения
Служба управления IPC
Служба взаимодействия со встроенным программным обеспечением аппаратной платформы
Служба статистики
Служба BLOB-объектов
Использование системных программ Klog и KlogStorage для выполнения аудита безопасности
Пример включения в решение системной программы Klog
Пример включения в решение системной программы KlogStorage, направляющей данные аудита в стандартный вывод ошибок
Пример включения в решение системной программы KlogStorage, выполняющей запись данных аудита в файл
Паттерны безопасности при разработке под KasperskyOS
Паттерн Distrustful Decomposition
Пример Secure Logger
Пример Separate Storage

- Паттерн Defer to Kernel
  - Пример Defer to Kernel
- Паттерн Policy Decision Point
- Паттерн Privilege Separation
  - Пример Device Access
- Паттерн Information Obscurity
  - Пример Secure Login (Boost, TLS-terminator)

Разработка драйверов под KaspersкyOS

Приложения

- Примеры в KaspersкyOS Community Edition
  - Пример hello
  - Пример echo
  - Пример ping
  - Пример net_with_separate_vfs
  - Пример net2_with_separate_vfs
  - Пример embedded_vfs
  - Пример vfs_extfs
  - Пример multi_vfs_ntpd
  - Пример multi_vfs_dns_client
  - Пример multi_vfs_dhcpcd
  - Пример mqtt_publisher (Mosquitto)
  - Пример mqtt_subscriber (Mosquitto)
  - Пример gpio_input
  - Пример gpio_output
  - Пример gpio_interrupt
  - Пример gpio_echo
  - Пример logrr
  - Пример pcre
  - Пример i2c_ds1307_rtc
  - Пример i2c_bm8563_rtc
  - Пример iperf_separate_vfs
  - Пример uart
  - Пример spi_check_regs
  - Пример barcode_scanner
  - Пример watchdog_system_reset
  - Пример shared_libs
  - Пример pal_tests
  - Пример hello_from_rust
  - Пример hello_corrosion
  - Пример mass_storage
  - Пример can_loopback
  - Пример can2can
  - Пример adc_hello
  - Пример pwm_led
  - Пример framebuffer_qr_writer
  - Пример dump_collector
  - Пример kpa_example

- Пример uart_toybox
- Пример perfcnt
- Пример vfs_relay
- Пример kcfm_hello
- Пример kcfm_http_server
- Пример nvme_blockdevice

Сведения о некоторых лимитах, установленных в системе

Подготовка драйвера WiFi к работе (Raspberry Pi 4 и Radxa ROCK 3A)

Лицензирование

Предоставление данных

Глоссарий

- ASLR
- Callable-дескриптор
- CDL
- DCM-дескриптор
- DMA
- EDL
- Execute-интерфейс
- GSI
- IDL
- Init-описание
- IPC
- IPC-дескриптор
- IPC-запрос
- IPC-канал
- IPC-ответ
- IPC-сообщение
- IPC-транспорт
- KasperskyOS
- KPA-пакет
- KSM
- KSS
- MDL
- MID
- MMIO
- OCap
- PAL
- PCB
- PSL
- RIID
- SCP
- SID
- SMP
- TCB
- TID
- TLS
- WS

Аппаратное прерывание

Арена IPC-сообщения

Аудит безопасности

Барьер памяти

Блок управления потоком исполнения

Блок управления процессом

Блокировка чтения-записи

Буфер DMA

Буфер MDL

Выражение модели безопасности

Данные аудита безопасности

Дерево наследования дескрипторов

Дескриптор

Дескриптор арены

Дескриптор участка арены

Замороженное состояние процесса

Идентификатор безопасности

Идентификатор метода службы

Идентификатор потока исполнения

Идентификатор службы

Инициализирующая программа

Интерфейс безопасности

Интерфейс службы

Интерфейсный метод

Инфериор

Клиент

Клиентская библиотека компонента решения

Клиентский процесс

Компонент решения на базе KasperskyOS

Контекст безопасности

Контекст передачи ресурса

Контекст пользовательского ресурса

Конфигурация аудита безопасности

Критическая секция

Локальная память потока исполнения

Мандатная ссылка

Манифест KPA-пакета

Маска прав дескриптора

Маска процессоров

Маска событий

Маска сходства

Межпроцессное взаимодействие

Метод модели безопасности

Метод службы

Модель безопасности KasperskyOS

Мьютекс

Начальное значение генератора случайных чисел

Общая системная информация

Объект контекста передачи ресурса

Объект модели безопасности

Описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Память MMIO

Паттерн безопасности

Политика безопасности решения на базе KasperskyOS

Пользовательский ресурс

Поставщик ресурсов

Поток исполнения

Потребитель ресурсов

Правило модели безопасности

Прерывание MSI

Приемник уведомлений

Прикладная программа

Программа

Профиль аудита безопасности

Процесс

Прямой доступ к памяти

Пустой процесс

Рабочий набор

Разыменование дескриптора

Рандомизация размещения адресного пространства

Рекурсивный мьютекс

Ресурс

Решение модуля безопасности

Решение на базе KasperskyOS

Семафор

Сервер

Серверная библиотека компонента решения

Серверный процесс

Система паттернов безопасности

Системная программа

Системный ресурс

Служба

Слушающий дескриптор

Событие

Событие безопасности

Страница статических соединений

Таблица описания памяти

Транспортная библиотека

Транспортный код

Транспортный контейнер дескриптора

Уровень аудита безопасности

Уровень целостности ресурса

Уровень целостности субъекта

Условная переменная

Фиксированная часть IPC-сообщения
Формальная спецификация компонента решения на базе KasperskyOS
Фьютекс
Шаблон безопасности
Информация о стороннем коде
Уведомления о товарных знаках

Что нового

В KasperskyOS Community Edition 1.4 появились следующие возможности и доработки:

> В связи с изменениями в компонентах SDK, вам необходимо внести изменения в прикладной код, разработанный с использованием версии KasperskyOS Community Edition 1.3, перед тем как использовать его с версией KasperskyOS Community Edition 1.4. Подробнее см. "Критические изменения в версии 1.4".

- Поддержка QEMU выделена в отдельный SDK. В релизе KasperskyOS Community Edition 1.4 поставляется три версии SDK: версия для работы под управлением эмулятора QEMU, а также отдельные версии для каждой из поддерживаемых аппаратных платформ. Подробнее см. "Комплект поставки".
- Расширен список поддерживаемых драйверов для аппаратной платформы Raspberry Pi 4 Model B. Добавлены следующие драйверы:
  - FrameBuffer;
  - WiFi;
  - Camera;
  - MBIM.
- Расширен список поддерживаемых драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A. Добавлены следующие драйверы:
  - PWM;
  - PCIE;
  - NVMe;
  - Watchdog;
  - WiFi;
  - FrameBuffer;
  - Camera;
  - MBIM;
  - Bluetooth.

- Добавлена поддержка новых устройств:
  - USB-камера;
  - USB-модем;
  - SSD-накопитель.
- Добавлен компонент `Dump Collector`, который позволяет при аварийном завершении процесса формировать дампы через API системной программы `ExecutionManager`.
- Добавлен компонент Kaspersky Control Flow Monitor (KCFM), предназначенный для мониторинга и контроля работоспособности процессов посредством контроля потока управления.
- Добавлена поддержка терминала через компонент Toybox, который представляет собой вариант реализации утилиты командной строки toybox, адаптированный для работы в KasperskyOS.
- Возвращена поддержка некоторых счетчиков производительности, пример perfcnt поставляется в составе SDK.
- Расширен список примеров, в частности была добавлена демонстрация работы с KPA пакетами.
- Из состава SDK исключены компоненты `MessageBus` и `koslogger`.
- Обновлено руководство разработчика.
- Добавлены следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - Immediate-Mode-UI/Nuklear (v4.12.7);
  - Skia (v.m112);
  - zxing-cpp/zxing-cpp (v.2.3.0).

- Обновлены следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - CMake (v.3.29.0);
  - Libtool (v.2.4.7) -- v.2.4.2 удалена;
  - Binutils (v.2.44);
  - QEMU (v.9.2.4);
  - Boost (v.1.85.0);
  - fmt (v11.0.2) ;
  - iperf (v.3.19.1);
  - libpcap (v.1.10.5);
  - libxml2 (v.2.12.10);
  - Mbed TLS (v.3.6.4);
  - clang (v.19.1.0);
  - google/re2 (v.2022-04-01);
  - wpa_supplicant (v.2.11).
- Исключены из состава SDK следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - civetweb;
  - spdlog.

В KasperskyOS Community Edition 1.3 появились следующие возможности и доработки:

- Добавлена поддержка аппаратной платформы Radxa ROCK 3A.
- Добавлено расширение для редактора исходного кода Visual Studio Code, которое обеспечивает интеграцию с KasperskyOS Community Edition.
- Добавлен компонент PackageManager, который позволяет установить KPA-пакеты в работающее решение на базе KasperskyOS, удалить KPA-пакеты и получить сведения о них, а также утилиты для управления KPA-пакетами.
- Добавлена возможность отладки с использованием отладчика GDB.
- В состав KasperskyOS Community Edition добавлены инструменты для разработки на языке Rust, а также примеры программ.
- Добавлена возможность работы с носителями USB.
- Тулчейн в составе KasperskyOS Community Edition переведен на использование компилятора Clang.

- Добавлен компонент LogRR, который представляет собой систему для журналирования информации о работе других программ.
- Обновлено руководство разработчика, в частности:
  - Добавлены описания доработок и новых возможностей, появившихся в версии KasperskyOS Community Edition 1.3.
  - Добавлены описания сценариев работы с интерфейсами библиотеки libkos.
  - Добавлен раздел "Введение".
  - Добавлен раздел "Краткое руководство разработчика решений на базе KasperskyOS".
- Добавлены следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - abseil-cpp (20211102.0);
  - clang (17.0.6);
  - clang-format (13.0.1);
  - corrosion-rs/corrosion (0.2.2);
  - ftpd (2.3.0);
  - libyaml (0.2.5);
  - python (3.12.2);
  - google/re2 (2022-02-01);
  - rust (1.59);
  - wpa_supplicant (2.10).

- Обновлены следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - binutils;
  - boost;
  - json-schema-validator;
  - libevdev;
  - libtool;
  - mbedtls;
  - qemu;
  - usb.
- Исключены из состава SDK следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - autotools-wrappers;

В KasperskyOS Community Edition 1.2 появились следующие возможности и доработки:

- Изменены системные требования: для установки SDK требуется ОС Ubuntu GNU/Linux 22.04 "Jammy Jellyfish".
- Добавлена возможность использовать динамические библиотеки.
- Добавлена возможность использовать аппаратный сторожевой таймер (watchdog) на Raspberry Pi 4 Model B.
- Добавлен компонент ExecutionManager, предназначенный для создания, запуска и остановки процессов.
- Добавлен скрипт для автоматической установки переменных окружения, используемых инструментами SDK.
- Добавлена передача данных на серверы "Лаборатории Касперского" при запуске сборки примеров из состава SDK. Данные передаются с целью учета количества пользователей KasperskyOS Community Edition и получения информации о распространении и использовании KasperskyOS Community Edition. Вы можете отключить эту функциональность.
- Обновлено руководство разработчика, в частности:
  - Добавлен раздел "Работа с ареной IPC-сообщений".
  - Добавлен раздел "Сведения о некоторых лимитах, установленных в системе".
  - Добавлены описания сценариев работы с интерфейсами библиотеки libkos.
  - Обновлена инструкция по сборке и выполнению тестов политики безопасности решения.
  - Добавлен глоссарий.

- Добавлены следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - Guidelines Support Library (GSL) (2.1.0);
  - json_scheme_validator (2.1.0);
  - libpcap (1.10.4);
  - libunwind (1.6.2);
- Обновлены следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - libxml2;
  - Mbedtls;
  - Mosquitto;
  - OpenSSL;
  - spdlog;
  - sqlite;
  - fmt;
  - zlib
  - flex;
  - bison;
  - QEMU.
- Исключены из состава SDK следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - ffmpeg;
  - opencv;
  - libjpeg-turbo;
  - libpng;
  - protobuf.

В KasperskyOS Community Edition 1.1.1 появились следующие возможности и доработки:

- Обновлены следующие сторонние библиотеки и приложения:
  - FFmpeg;
  - libxml2;
  - Eclipse Mosquitto;
  - opencv;
  - OpenSSL;
  - protobuf;
  - sqlite;
  - usb.
- Добавлена поддержка аппаратной платформы Raspberry Pi 4 Model B ревизии 1.5.

В KasperskyOS Community Edition 1.1 появились следующие возможности и доработки:

- Добавлена поддержка работы с шиной I2C в режиме ведущего устройства (master).
- Добавлена поддержка работы с шиной SPI в режиме ведущего устройства (master).
- Добавлена поддержка для USB HID устройств.
- Добавлена поддержка симметричной многопроцессорности (SMP).
- Расширены возможности для профилирования устройства: добавлена библиотека iperf и счетчики, отслеживающие системные параметры.
- Добавлена библиотека PCRE и пример работы с ней.
- Добавлена библиотека SPDLOG и пример работы с ней.
- Добавлен компонент MessageBus и пример работы с ним.
- Добавлены средства динамического анализа кода (ASAN, UBSAN).

В KasperskyOS Community Edition 1.0 появились следующие возможности и доработки:

- Добавлена поддержка аппаратной платформы Raspberry Pi 4 Model B.
- Добавлена поддержка SD-карты для аппаратной платформы Raspberry Pi 4 Model B.
- Добавлена поддержка Ethernet для аппаратной платформы Raspberry Pi 4 Model B.
- Добавлена поддержка портов ввода-вывода GPIO для аппаратной платформы Raspberry Pi 4 Model B.

- Добавлены сетевые сервисы DHCP, DNS, NTP и примеры работы с ними.
- Добавлена библиотека для работы с протоколом MQTT и примеры ее использования.

Введение

Настоящее руководство адресовано разработчикам программного обеспечения для программно-аппаратных систем на базе KasperskyOS. Основную часть руководства составляют следующие сведения:

- Практические руководства (англ. how-to guides), которые представляют собой сведения о действиях разработчика для получения конкретных практических результатов.

  Действия разработчика связаны с использованием:

  - функций и макросов API (язык C);
  - shell-, GDB-, CMake-команд;
  - специальных языков, используемых для автоматической генерации исходного кода.

  Практическое руководство может быть представлено в виде примера кода с пояснениями.

- Справочные материалы (англ. reference guides):
  - сведения об API;
  - синтаксис shell-, GDB-, CMake-команд;
  - синтаксис специальных языков, используемых для автоматической генерации исходного кода;
  - параметры запуска программ;
  - переменные окружения программ;
  - особенности поддержки POSIX;
  - сведения о методах ядра KasperskyOS, используемые при описании политики безопасности.
- Пояснительные материалы о базовых концепциях KasperskyOS (англ. conceptual guides).

Практические руководства и справочные материалы могут быть объединены в одном разделе.

Содержание разделов руководства

Название раздела	Содержание раздела
О KasperskyOS Community Edition	Общие сведения об SDK, включая системные требования для установки SDK.
Обзор KasperskyOS	Пояснительные материалы о базовых концепциях KasperskyOS: • архитектура KasperskyOS; • технология Kaspersky Security System; • генерация исходного кода из кода на специальных языках; • управление взаимодействием процессов между собой и с ядром KasperskyOS; • управление доступом к ресурсам; • состав загрузочного образа KasperskyOS.
Краткое руководство разработчика решений на базе KasperskyOS	• Практическое руководство по разработке решений на базе KasperskyOS с краткими пояснениями и ссылками на другие разделы для быстрой подготовки к разработке под KasperskyOS.
Начало работы	Практические руководства, необходимые для начала работы с SDK: • использование Docker-контейнера для установки SDK; • установка и удаление SDK; • настройка среды разработки; • использование расширения KasperskyOS SDK Extension for Visual Studio Code; • сборка и запуск примеров;
Разработка под KasperskyOS	Практические руководства: • запуск процессов; • использование файловых систем и сетевого стека; • организация межпроцессного взаимодействия; • работа с KPA-пакетами. Справочные материалы: • синтаксис специального языка, используемого для настройки параметров запуска и переменных окружения программ, а также топологии межпроцессного взаимодействия; • параметры запуска и переменные окружения системной программы, реализующей файловые системы и сетевой стек.

Название раздела	Содержание раздела
KasperskyOS API	Практические руководства: • использование макросов, предназначенных для работы с кодами ошибок в системном и прикладном программном обеспечении; • использование API, предоставляемых библиотекой libkos (базовой библиотекой KasperskyOS), в том числе управление доступом на основе модели мандатных ссылок; • использование API системной программы, обеспечивающей динамическую настройку топологии межпроцессного взаимодействия. • использование программы LogRR для журналирования; • использование компонента ExecutionManager для управления процессами; • использование компонента PackageManager для управления KPA-пакетами. • использование компонента TLS Terminator для обеспечения защищенной передачи данных по сети между клиентом и сервером, используя протокол TLS (Transport Layer Security). • использование компонента Toybox, который представляет собой вариант реализации утилиты командной строки toybox, адаптированный для работы в KasperskyOS. • использование компонента Kaspersky Control Flow Monitor (KCFM) для мониторинга и контроля работоспособности процессов посредством контроля потока управления. Справочные материалы: • сведения о кодах возврата для системного и прикладного программного обеспечения; • сведения об API, предоставляемых библиотекой libkos; • особенности поддержки POSIX; • сведения об API системной программы, обеспечивающей динамическую настройку топологии межпроцессного взаимодействия.
Сборка решения на базе KasperskyOS	Практические руководства: • общая схема сборки; • сборка с использованием CMake; • использование динамических библиотек. Справочные материалы: • синтаксис макросов, используемых при сборке для генерации конструкций на специальном языке, используемом для настройки параметров запуска и переменных окружения программ, а также топологии межпроцессного взаимодействия; • синтаксис макроса, используемого при сборке для генерации конструкций на специальном языке, используемом для описания политики безопасности; • синтаксис CMake-команд из библиотек CMake, поставляемых в составе SDK; • синтаксис shell-команд запуска утилит и скриптов сборки.
Отладка программ в решении на базе KasperskyOS	Практические руководства: • отладка с использованием GDB-сервера QEMU; • отладка с использование GDB-сервера ядра KasperskyOS на QEMU и на аппаратной платформе; • анализ данных обратной трассировки стека при аварийном завершении процесса. Справочные материалы о синтаксисе GDB-команд для работы с процессами и потоками исполнения.

Название раздела	Содержание раздела
Разработка политик безопасности	Практические руководства: • создание спецификаций программ, исполняющихся под управлением KasperskyOS; • описание политики безопасности; • тестирование политики безопасности; • журналирование политики безопасности. Справочные материалы: • синтаксис специальных языков, используемых для создания спецификаций программ, исполняющихся под управлением KasperskyOS; • синтаксис специального языка, используемого для описания политики безопасности (включая модели безопасности KasperskyOS); • синтаксис специального языка, используемого для создания тестов политики безопасности; • сведения о методах ядра KasperskyOS, используемые при описании политики безопасности.
Паттерны безопасности при разработке под KasperskyOS	Пояснительные материалы о типовых рисках и угрозах безопасности при разработке ПО, а также описание архитектурных паттернов, применение которых позволит повысить безопасность решения.
Приложения	Список и описание примеров, поставляемых в составе SDK. Справочные материалы о некоторых лимитах, установленных в системе.

О KasperskyOS Community Edition

KasperskyOS Community Edition (CE) — общедоступная версия KasperskyOS SDK, предназначенная для освоения основных принципов разработки приложений под KasperskyOS. KasperskyOS Community Edition позволит вам увидеть, как концепции, заложенные в KasperskyOS, работают на практике. KasperskyOS Community Edition включает в себя примеры приложений с исходным кодом, подробные пояснения, а также инструкции и инструменты для сборки приложений.

KasperskyOS Community Edition пригодится вам для:

- изучения принципов и приемов разработки "secure by design" на практических примерах;
- изучения KasperskyOS как возможной платформы для реализации своих проектов;
- прототипирования решений (прежде всего, Embedded/IoT) на основе KasperskyOS;
- портирования приложений/компонентов на KasperskyOS;
- изучения вопросов безопасности в разработке ПО.

KasperskyOS Community Edition позволяет разрабатывать приложения на языках C, C++ и Rust.

Для получения KasperskyOS Community Edition перейдите по ссылке.

Помимо этой документации, также рекомендуем изучить материалы раздела сайта KasperskyOS для разработчиков.

Комплект поставки

KasperskyOS SDK представляет собой набор программных средств для создания решений на базе KasperskyOS.

KasperskyOS SDK устанавливается на компьютер под управлением ОС Ubuntu GNU/Linux®.

> KasperskyOS Community Edition поставляется в виде deb-пакета для работы под управлением эмулятора QEMU, а также отдельных deb-пакетов для каждой из поддерживаемых аппаратных платформ.

В комплект поставки KasperskyOS Community Edition входят:

- deb-пакет для установки KasperskyOS Community Edition, содержащий:
  - образ ядра операционной системы KasperskyOS;
  - инструменты для разработки (кросс-компиляторы Clang и rustc, компоновщик LD, отладчик GDB, эмулятор QEMU и сопутствующие инструменты);
  - утилиты и скрипты (например, генераторы исходного кода, скрипт `makekss` для создания модуля безопасности Kaspersky Security Module, скрипт `makeimg` для создания образа решения);
  - набор библиотек, обеспечивающих частичную совместимость со стандартом POSIX;
  - драйверы;
  - системные программы (например, виртуальную файловую систему);
  - примеры работы с компонентами KasperskyOS Community Edition;
  - лицензионное соглашение;
  - файл с информацией о стороннем коде (Legal Notices).
- Руководство разработчика KasperskyOS Community Edition (онлайн-документация).
- Информация о версии (Release Notes);

Следующие компоненты, входящие в комплект поставки KasperskyOS Community Edition, являются "Runtime компонентами" в соответствии с условиями лицензионного соглашения:

- Образ ядра операционной системы KasperskyOS.

Остальные части комплекта поставки не являются "Runtime компонентами". Условия и возможности использования каждого компонента могут быть дополнительно указаны в разделе "Информация о стороннем коде".

Системные требования

KasperskyOS Community Edition поставляется в виде deb-пакета для работы под управлением эмулятора QEMU, а также отдельных deb-пакетов для каждой из поддерживаемых аппаратных платформ.

Для установки и использования KasperskyOS Community Edition, а также запуска примеров на виртуальной машине в эмуляторе QEMU (поставляется в составе SDK) необходимы:

1. **Операционная система:** Ubuntu GNU/Linux 22.04 "Jammy Jellyfish". Возможно использование Docker-контейнера.
2. **Процессор:** процессор с архитектурой x86-64.

3. **Оперативная память:** для комфортной работы с инструментами сборки рекомендуется иметь не менее 4 ГБ оперативной памяти.

4. **Дисковое пространство:** не менее 5 ГБ свободного пространства в директории `/opt` (в зависимости от разрабатываемого решения).

Для запуска примеров на аппаратной платформе Raspberry Pi необходимы:

- Raspberry Pi 4 Model B (ревизии 1.4, 1.5) с объемом оперативной памяти равным 4 или 8 ГБ;
- microSD-карта объемом не менее 2 ГБ;
- преобразователь USB-UART, поддерживающий скорость работы 115200 бод.

Для запуска примеров на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A необходимы:

- Radxa ROCK 3A (архитектура Arm64) ревизии 1.3 с объемом оперативной памяти равным 8 ГБ;
- microSD-карта объемом не менее 2 ГБ;
- преобразователь USB-UART, поддерживающий скорость работы 115200 бод.

Включенные сторонние библиотеки и приложения

Для упрощения процесса разработки приложений в состав KasperskyOS Community Edition также включены следующие сторонние библиотеки и приложения:

- **flex (v.2.6.2)** – генератор лексических анализаторов.

  Документация: https://github.com/westes/flex

- **pkg-config-lite (v.0.28)** – утилита, предоставляющая интерфейс для получения информации об установленных в системе библиотеках (версия, параметры для C / C ++ компилятора и компоновщика).

  Документация: https://sourceforge.net/projects/pkgconfiglite

- **CMake (v.3.29.0)** – кроссплатформенное программное средство автоматизации сборки программного обеспечения из исходного кода.

  Документация: https://cmake.org/documentation

- **autoconf-archive (v.2022.09.03)** – набор макросов для утилиты Autoconf, создающей конфигурационные скрипты для автоматической настройки и сборки программного обеспечения из исходного кода.

  Документация: https://www.gnu.org/software/autoconf-archive

- **Automake (v.1.16.4)** – утилита генерации стандартизированных файлов `Makefile.in` для автоматической настройки и сборки программного обеспечения из исходного кода.

  Документация: https://www.gnu.org/software/automake

- **Autoconf (v.2.69)** – утилита генерации конфигурационных скриптов `configure` для автоматической настройки и сборки программного обеспечения из исходного кода.

  Документация: https://www.gnu.org/software/autoconf

- **Libtool (v.2.4.7)** – скрипт поддержки общих библиотек, который скрывает сложности использования библиотек за последовательным, переносимым интерфейсом.

  Документация: https://www.gnu.org/software/libtool

- **Binutils (v.2.44)** – набор утилит для работы с бинарными файлами, который включает в себя ассемблер, компоновщик, архиватор и другие утилиты.

  Документация: https://www.gnu.org/software/binutils

- **Bison (v.3.5.4)** – генератор синтаксических анализаторов общего назначения, преобразующий аннотированную контекстно-свободную грамматику в LR- или GLR-анализатор с использованием таблиц разбора LALR(1).

  Документация: https://www.gnu.org/software/bison

- **QEMU (v.9.2.4)** – программа для эмуляции аппаратного обеспечения различных платформ.

  Документация: https://www.qemu.org/docs/master

- **Automated Testing Framework (ATF) (v.0.20)** – набор библиотек для написания тестов для программ на C, C++ и POSIX shell.

  Документация: https://github.com/jmmv/atf

- **Boost (v.1.85.0)** – собрание библиотек классов, использующих функциональность языка C++ и предоставляющих удобный кроссплатформенный высокоуровневый интерфейс для лаконичного кодирования различных повседневных подзадач программирования (работа с данными, алгоритмами, файлами, потоками и т. п.).

  Документация: https://www.boost.org/doc

- **nlohmann_json (v.3.9.1)** – библиотека для работы с форматом JSON.

  Документация: https://github.com/nlohmann/json

- **fmt (v.11.0.2)** – библиотека для форматирования с открытым исходным кодом.

  Документация: https://fmt.dev/latest/index.html

- **Guidelines Support Library (GSL) (v.2.1.0)** – библиотека, содержащая функции и типы, которые предлагаются к использованию в соответствии с C++ Core Guidelines при поддержке Standard C++ Foundation.

  Документация: https://github.com/microsoft/gsl

- **GoogleTest (v.1.10.0)** – библиотека для тестирования кода на C++.

  Документация: https://google.github.io/googletest

- **iperf (v.3.19.1)** – библиотека для тестирования производительности сети.

  Документация: https://software.es.net/iperf

- **json-schema-validator (v.2.3.0)** – библиотека, предназначенная для проведения валидации данных в формате JSON в соответствии с заданными JSON-схемами.

  Документация: https://github.com/pboettch/json-schema-validator

- **libffi (v.3.2.1)** – библиотека, предоставляющая C-интерфейс для вызова заранее скомпилированного кода.

  Документация: https://github.com/libffi/libffi

- **jsoncpp (v.1.9.4)** – библиотека для работы с форматом JSON.

  Документация: https://github.com/open-source-parsers/jsoncpp

- **libpcap (v.1.10.5)** – библиотека для разработки программ, которые могут захватывать, фильтровать и анализировать сетевой трафик в UNIX-подобных системах.

  Документация: https://www.tcpdump.org/index.html#documentation

- **libunwind (v.1.6.2)** – библиотека для обработки исключительных ситуаций и реализации механизма обратной трассировки стека вызова функций при аварийном завершении процесса.

  Документация: https://www.nongnu.org/libunwind/docs.html

- **libxml2 (v.2.12.10)** – библиотека для работы с XML.

  Документация: http://xmlsoft.org

- **Mbed TLS (v.3.6.4)** – библиотека, предоставляющая реализацию криптографических протоколов, таких как TLS/SSL, DTLS, а также алгоритмы шифрования, хеширования и аутентификации.

  Документация: https://mbed-tls.readthedocs.io/en/latest

- **Eclipse Mosquitto (v.2.0.18)** – брокер сообщений, реализующий протокол MQTT.

  Документация: https://mosquitto.org/documentation

- **NTP (v.4.2.8P15)** – библиотека для работы протоколом времени NTP.

  Документация: http://www.ntp.org/documentation.html

- **OpenSSL (v.1.1.1t)** – полноценная криптографическая библиотека с открытым исходным кодом.

  Документация: https://www.openssl.org/docs/

- **pcre (v.8.44)** – библиотека для работы с регулярными выражениями.

  Документация: https://www.pcre.org/current/doc/html

- **sqlite (v.3.41.2)** – библиотека для работы с базами данных.

  Документация: https://www.sqlite.org/docs.html

- **Zlib (v.1.2.13)** – библиотека для сжатия данных.

  Документация: https://zlib.net/manual.html

- **usb (v.14.0.0)** – библиотека для работы с USB-устройствами.

  Документация: https://github.com/freebsd/freebsd-src/tree/release/13.0.0/sys/dev/usb

- **libevdev (v.1.12.1)** – библиотека для работы с периферийными устройствами типа evdev.

  Документация: https://www.freedesktop.org/software/libevdev/doc/latest

- **dhcpcd (v.9.4.1)** – DHCP-, DHCPv6-клиент, предназначенный для автоматической конфигурации сетевых параметров на клиентской стороне.

  Документация: https://github.com/NetworkConfiguration/dhcpcd

- **Lwext4 (v.1.0.0)** – библиотека для работы с файловыми системами ext2/3/4.

  Документация: https://github.com/gkostka/lwext4.git

- **clang (v.19.1.0)** – компилятор C/C++.
  Документация: http://llvm.org/
- **corrosion-rs/corrosion (v.0.2.2)** – инструмент для интеграции Rust в существующий CMake проект.
  Документация: https://github.com/corrosion-rs/corrosion
- **google/re2 (v.2022-04-01)** – библиотека для работы с регулярными выражениями.
  Документация: https://github.com/google/re2
- **mtheall/ftpd (v.2.3.0)** – сервер File Transfer Protocol.
  Документация: https://github.com/mtheall/ftpd
- **python (v.3.12.2)** – высокоуровневый язык программирования общего назначения.
  Документация: https://github.com/python/cpython/
- **rust (v.1.59)** – мультипарадигменный компилируемый язык программирования общего назначения.
  Документация: https://www.rust-lang.org/
- **wpa_supplicant (v.2.11)** – кросс-платформенная открытая реализация стандарта IEEE 802.11.
  Документация: https://w1.fi
- **yaml/libyaml (v.0.2.5)** – библиотека для работы с YAML.
  Документация: https://yaml.org/
- **Immediate-Mode-UI/Nuklear** (v4.12.7)
  Документация: https://immediate-mode-ui.github.io/Nuklear/
- **Skia** (v.m112);
  Документация: https://skia.org/docs/
- **zxing-cpp/zxing-cpp** (v.2.3.0)
  Документация: https://github.com/zxing-cpp/zxing-cpp

Также см. Информация о стороннем коде.

Драйверы в составе SDK

Включенные в состав KasperskyOS Community Edition драйверы для поддерживаемых аппаратных платформ перечислены в таблице ниже.

Драйверы для Raspberry Pi 4 Model B поставляются в бинарном виде.

Драйверы для Radxa ROCK 3A поставляются или в бинарном виде или в виде исходного кода в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/drivers`.

> Драйверы, поставляемые в виде исходного кода, необходимо собрать перед сборкой и запуском примеров, в которых используются эти драйверы. Подробнее см. "Сборка драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A".

Также см. "Разработка драйверов под KasperskyOS".

Драйверы в составе KasperskyOS Community Edition

Драйвер	Raspberry Pi 4 B	Radxa ROCK 3A
ADC	Нет	В виде исходного кода
Bcm2711MboxArmToVc	В бинарном виде	Нет
Bluetooth	В бинарном виде	В бинарном виде
BSP	В бинарном виде	В бинарном виде
Camera	В бинарном виде	В бинарном виде
CAN	Нет	В виде исходного кода
Ethernet	В бинарном виде	В виде исходного кода
FrameBuffer	В бинарном виде	В бинарном виде
GPIO	В бинарном виде	В виде исходного кода
I2C	В бинарном виде	В виде исходного кода
MBIM	В бинарном виде	В бинарном виде
NVMe	Нет	В виде исходного кода
PCIe	В бинарном виде	В виде исходного кода
Pinctrl	Нет	В виде исходного кода
PWM	Нет	В виде исходного кода
SDCard	В бинарном виде	В виде исходного кода
SPI	В бинарном виде	В виде исходного кода
UART	В бинарном виде	В бинарном виде
USB	В бинарном виде	В бинарном виде
USB Mass storage	В бинарном виде	В бинарном виде
Watchdog	В бинарном виде	В виде исходного кода
WiFi	В бинарном виде	В виде исходного кода

Ограничения и известные проблемы

1. При завершении работы программы любым способом (например, return из основного потока исполнения) выделенные программой ресурсы не освобождаются, а сама программа переводится в "спящее" состояние. Программы не могут быть запущены повторно.

2. Не поддерживается запуск двух и более программ с одинаковым EDL-описанием.

3. Система останавливается, если не осталось работающих программ или если один из потоков программы-драйвера завершился (штатным или нештатным образом).

4. При подключении разных USB-устройств счетчик `device-id` увеличивается на разную величину.

5. В некоторых примерах есть ошибки в журналах загрузки и исполнения, не влияющие на функциональность.

6. При запуске примеров на аппаратной платформе Raspberry Pi 4 Model B максимальный размер образа решения (файла `kos-image`) не должен превышать 248 MB, а при запуске на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A – 146MB.

7. Не гарантируется полная работоспособность языка Rust.

8. Не гарантируется полное портирование сторонних библиотек на KasperskyOS.

9. Возможна задержка сетевых пакетов после старта KasperskyOS из-за работы протокола STP.

10. На некоторых пинах GPIO аппаратных устройств могут присутствовать внешние подтягивающие резисторы. При наличии таких резисторов более слабые внутренние резисторы не позволят притянуть такие пины к 0.

11. После завершения работы примеров, использующих сеть, на QEMU с помощью комбинации клавиш Ctrl+C в системе могут остаться запущенные процессы примера.

12. Для API библиотеки libc, который поддерживается VFS, установлены ограничения на количество клиентов VFS равное 30 и ограничение количества потоков на одного клиента равное 5.

13. Поддержка камеры на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A реализована только для портов USB 2.0.

14. Компоненты Toybox и Kaspersky Control Flow Monitor (KCFM) включены в экспериментальном режиме, полная работоспособность не гарантируется.

15. При обратной трассировке стека ядро не всегда может вывести имена функций, импортированных из динамических библиотек. Рекомендуется использовать отладчик `gdb` или компонент `Dump Collector` для анализа стека.

16. Из-за ограничений miniUART на аппаратной платформе Raspberry Pi 4 Model B качестве диагностического по умолчанию используется порт `pl011 uart`, что приводит к отключению bluetooth. Для включения bluetooth необходимо перед сборкой примеров удалить следующие строки из файла `rpi4_prepare_boot_partition.sh`:

    - `dtoverlay=disable-bt`
    - `earlycon=pl011,mmio32,0xfe201000`

17. На аппаратной платформе Raspberry Pi 4 Model B невозможно одновременное использование портов "sdhc1" (microsd) и "sdhc2" (wifi), что приводит к невозможности одновременного использования драйвера SDCard и драйвера WiFi.

18. Для POSIX функции `select()` файловые дескрипторы в наборе `readfds` не являются готовыми для чтения в случае end-of-file.

Критические изменения в версии 1.4

В связи с изменениями в компонентах SDK в версии 1.4, вам может быть необходимо внести изменения в прикладной код, разработанный с использованием версии KasperskyOS Community Edition 1.3, перед тем как использовать его с версией KasperskyOS Community Edition 1.4.

В версии 1.4 были введены следующие критические изменения в компоненты SDK.

Общие изменения

- В загрузчике uboot вместо команды `bootelf` теперь используется команда `booti`.
- Удалена поддержка QEMU из SDK для аппаратных платформ. QEMU вынесено в отдельный SDK. В SDK для аппаратных платформ нет возможности собрать образ `kos-qemu-image`.
- Из заголовочного файла kos_net.h удалена устаревшая функция `wait_for_network()`, вместо нее необходимо использовать функцию `wait_for_iface()`.
- Заголовочный файл `netinet6/in6.h` удален. Все IPv6 определения перенесены в стандартный `netinet/in.h`.

- Удалена функция `GetItemDigest()` в API компонента `PackageManager`.
- Изменен состав счетчиков производительности. Удалены следующие счетчики:
  - `task.<PID>.time.ksm.execute`;
  - `task.<PID>.time.ksm.terminate`;
  - `task.<PID>.time.ksm.request`;
  - `task.<PID>.time.ksm.response`;
  - `task.<PID>.time.ksm.security`;
  - `task.<PID>.services.<service>.calls`;
  - `task.<PID>.thread.<id>.time.ksm.execute`;
  - `task.<PID>.thread.<id>.time.ksm.terminate`;
  - `task.<PID>.thread.<id>.time.ksm.request`;
  - `task.<PID>.thread.<id>.time.ksm.response`;
  - `task.<PID>.thread.<id>.time.ksm.security`;
  - `task.<PID>.thread.<id>.services.<service>.calls`;
  - `time.ksm.*`;
  - `mem.high.total`;
  - `mem.high.free`.

Изменения в API системной программы DCM

В связи с добавлением в DCM поддержки поиска и соединения с CDL, перечисленные ниже функции удалены:

- `DcmSetSubscription()`;
- `DcmConnect()`;
- `DcmAccept()`.

Вместо них необходимо использовать следующие функции:

- `DcmSubscribeToEndpoints()`;
- `DcmConnectToEndpoint()`;
- `DcmAcceptEndpointConnection()`.

Системная программа DCM теперь статически подключается ко всем процессам запускаемым программой `Einit`. Требуются правки политик безопасности решения и файла `init.yaml`.

Изменения в API системной программы TLS Terminator

- Компонент TLS Terminator больше не обрабатывает опцию `TLS_SSLIZE`.
- Компонент TLS Terminator не поддерживает функциональность временных сокетов.
- Компонент TLS Terminator не поддерживает аргумент `server_rsa_min_size`.
- Добавлены аргументы позволяющие установить ограничение отдельно для разных типов сертификатов.

Изменения в API библиотеки libkos

- Удалены следующие функции из API thread_api.h:
  - `KnThreadAttach()`;
  - `KnThreadCreate()`;
  - `KnThreadGetPriority()`;
  - `KnThreadSetPriority()`;
  - `KnThreadSuspend()`;
  - `KnThreadResume()`;
  - `KnThreadTerminate()`;
  - `KnThreadGetInfo()`;
  - `KnThreadWait()`;
  - `KnThreadGetAffinity()`;
  - `KnThreadSetAffinity()`;
  - `KnThreadGetSchedPolicy()`;
  - `KnThreadSetSchedPolicy()`
  - `KnThreadSetTls()`;
  - `KosThreadTlsSet()`
  - `KosThreadCallbackRegister()`;
  - `KosThreadCallbackUnregister()`.
- Изменена семантика функций `KnThreadTerminateByHandle()` и `KosThreadTerminate()`.

  Теперь корректной точкой для остановки является состояние потока `Suspend`. Такое состояние возможно либо при создании потока с флагом `ThreadFlagCreateSuspended`, либо при вызове `KnThreadSuspendCurrent()`.
- Метод службы ядра `Thread::Attach` возвращает всегда `rcUnimplemented`.
- Удален аргумент `startRoutine` из функции `KnThreadCreateByHandle()`. Тем самым точка входа в поток становится приватной для libkos и больше не может быть переопределена пользователем.
- Удален заголовочный файл `kos/aslr.h`.
- Удален заголовочный файл `kos/time.h`.
- Удален заголовочный файл `hal/cputicks.h`.

Изменения в API для разработки драйверов

- В библиотеку KDF добавлен интерфейс безопасности. Требуются правки политик безопасности.
- Переработан драйвер DNet: изменения в API, переведен на использование библиотеки KDF.
- Удалено compatible IO API.
- Удалена функция `KdfRegisterDeviceEx()`.

Обзор KasperskyOS

KasperskyOS – специализированная операционная система на основе микроядра разделения и монитора безопасности.

См. также:

- Что нового
- О KasperskyOS Community Edition
- Системные требования
- Начало работы

Общие сведения

Микроядерность

KasperskyOS является микроядерной операционной системой. Ядро предоставляет минимальную функциональность, включая планирование исполнения программ, управление памятью и вводом-выводом. Код драйверов устройств, файловых систем, сетевых протоколов и другого системного ПО исполняется в пользовательском режиме (вне контекста ядра).

Процессы и службы

ПО, управляемое KasperskyOS, исполняется в виде процессов. *Процесс* – это запущенная на исполнение программа, которая имеет следующие особенности:

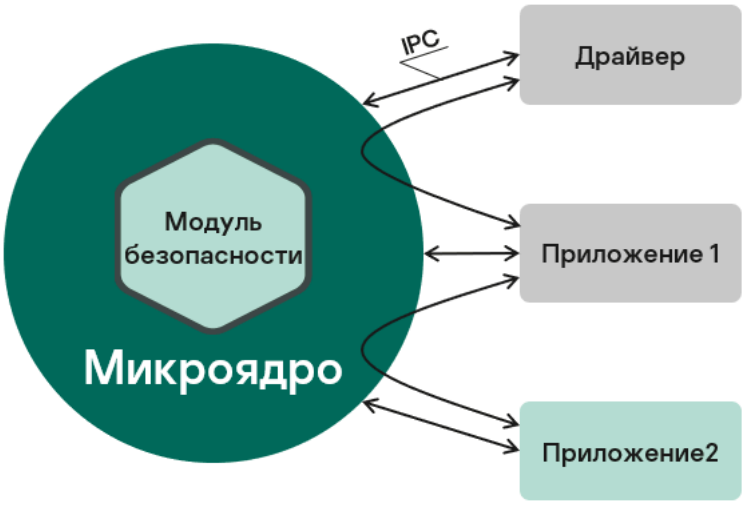
- может предоставлять службы другим процессам и/или использовать службы других процессов через механизм IPC;
- использует службы ядра через механизм IPC;
- ассоциируется с правилами безопасности, которые регулируют взаимодействия процесса с другими процессами и ядром.

Служба (англ. endpoint) – набор связанных по смыслу методов, доступных через механизм IPC (например, служба для приема и передачи данных по сети, служба для работы с прерываниями).

Реализация архитектурных подходов MILS и FLASK

Разрабатывая систему на базе KasperskyOS, ПО проектируют как набор компонентов (программ), взаимодействие между которыми регулируется механизмами безопасности. С точки зрения безопасности уровень доверия к каждому компоненту может быть высоким или низким, то есть ПО системы включает доверенные и недоверенные компоненты. Взаимодействиями компонентов между собой (и с ядром) управляет ядро (см. рис. ниже), уровень доверия к которому является высоким. Такой дизайн системы базируется на архитектурном подходе MILS (Multiple Independent Levels of Security), который применяется при разработке информационных систем ответственного применения.

Решение о разрешении или запрете конкретного взаимодействия принимает модуль безопасности Kaspersky Security Module. (Это решение называется *решением модуля безопасности*.) Модуль безопасности является модулем ядра, уровень доверия к которому является высоким, как и к самому ядру. Ядро выполняет решение модуля безопасности. Такое разделение функций по управлению взаимодействиями основано на архитектурном подходе FLASK (Flux Advanced Security Kernel), используемом в операционных системах для гибкого применения политик безопасности.



Взаимодействие процессов между собой и с ядром в KasperskyOS

Решение на базе KasperskyOS

Системное ПО (включая ядро KasperskyOS и модуль безопасности Kaspersky Security Module) и прикладное ПО, интегрированные для работы в составе программно-аппаратного комплекса, представляют собой *решение на базе KasperskyOS* (далее также *решение*). Программы, входящие в решение на базе KasperskyOS, являются *компонентами решения на базе KasperskyOS* (далее *компонентами решения*). Каждый экземпляр компонента решения исполняется в контексте отдельного процесса.

Политика безопасности решения на базе KasperskyOS

Разрешения и запреты взаимодействий процессов между собой и с ядром KasperskyOS задает *политика безопасности решения на базе KasperskyOS* (далее *политика безопасности решения*, *политика*). Политика безопасности решения сохраняется в модуле безопасности Kaspersky Security Module и используется этим модулем, когда он принимает решения о разрешении или запрете взаимодействий.

Также политика безопасности решения может задавать логику обработки обращений процесса к модулю безопасности через *интерфейс безопасности*. Процесс может использовать интерфейс безопасности, чтобы передать в модуль безопасности какие-либо данные (например, чтобы повлиять на последующие решения модуля безопасности) или получить решение модуля безопасности, которое требуется процессу для определениях своих дальнейших действий.

Технология Kaspersky Security System

Технология Kaspersky Security System позволяет реализовать разнообразные политики безопасности решений. При этом можно комбинировать несколько механизмов безопасности и гибко регулировать взаимодействия процессов между собой и с ядром KasperskyOS. На основе описания политики безопасности решения создается модуль безопасности Kaspersky Security Module для использования в конкретном решении.

Генераторы исходного кода

Часть исходного кода решения на базе KasperskyOS создается генераторами исходного кода. Специальные программы генерируют исходный код на языке C из декларативных описаний. Генерируется исходный код модуля безопасности Kaspersky Security Module, *инициализирующей программы* (запускает остальные программы в решении и статически задает топологию взаимодействия между ними), а также методов и типов для осуществления IPC (*транспортный код*).

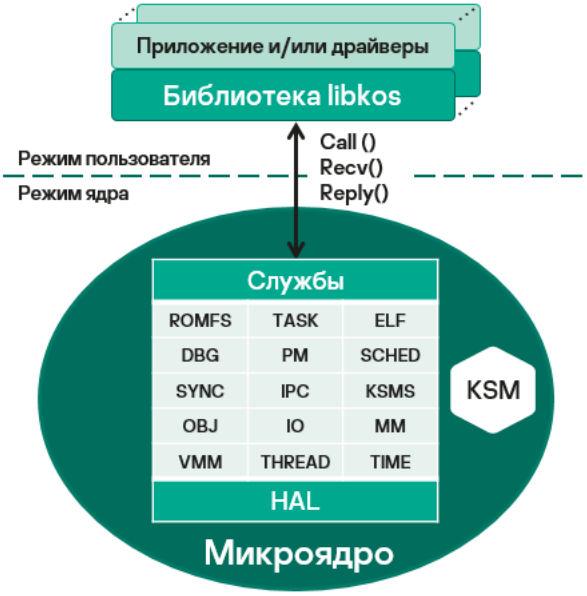
Транспортный код генерируется компилятором `nk-gen-c` на основе формальных спецификаций компонентов решения.

Исходный код модуля безопасности Kaspersky Security Module генерируется компилятором `nk-psl-gen-c` из описания политики безопасности решения и формальных спецификаций компонентов решения.

Исходный код инициализирующей программы генерируется утилитой `einit` из init-описания и формальных спецификаций компонентов решения.

Архитектура KasperskyOS

Архитектура KasperskyOS представлена на рисунке ниже:



Архитектура KasperskyOS

В KasperskyOS приложения и драйверы взаимодействуют между собой и с ядром, используя библиотеку `libkos`, которая предоставляет интерфейсы для обращения к службам ядра. (Драйвер в KasperskyOS в общем случае работает на том же уровне привилегий, что и приложение.) Библиотека `libkos` обращается к ядру, выполняя только три системных вызова: `Call()`, `Recv()` и `Reply()`, которые реализуют механизм IPC. Службы ядра поддерживаются подсистемами ядра, назначение которых приведено в таблице ниже. Подсистемы ядра взаимодействуют с аппаратурой через уровень аппаратных абстракций (англ. Hardware Abstraction Layer, HAL), что упрощает портирование KasperskyOS на различные платформы.

Подсистемы ядра и их назначение

Обозначение	Наименование	Назначение
HAL	Подсистема аппаратных абстракций	Базовая поддержка аппаратуры: таймеры, контроллеры прерываний, блок управления памятью (англ. Memory Management Unit, MMU). Подсистема включает в себя драйверы UART и низкоуровневые средства управления электропитанием.
IO	Менеджер ввода-вывода	Регистрация и освобождение ресурсов аппаратной платформы, необходимых для работы драйверов: прерываний (англ. Interrupt ReQuest, IRQ), MMIO-памяти (англ. Memory-Mapped Input-Output), портов ввода-вывода, буферов DMA. При наличии на аппаратной платформе блока управления памятью для операций ввода-вывода (англ. Input-Output Memory Management Unit, IOMMU) подсистема обеспечивает гарантию разделения памяти, используемой устройствами.
MM	Менеджер физической памяти	Выделение и освобождение физических страниц памяти, распределение областей физически непрерывных страниц.
VMM	Менеджер виртуальной памяти	Управление физической и виртуальной памятью: резервирование, фиксация, освобождение. Работа с таблицами страниц памяти для изоляции адресных пространств процессов.
THREAD	Менеджер потоков	Управление потоками исполнения: создание, завершение, блокирование и возобновление.
TIME	Подсистема часов реального времени	Получение и установка системного времени. Использование таймеров, предоставляемых аппаратурой.
SCHED	Планировщик	Планирование потоков исполнения: стандартных потоков, потоков реального времени, потоков бездействия (IDLE).
SYNC	Подсистема, обеспечивающая примитивы синхронизации	Реализация базовых примитивов синхронизации: спинлоков (англ. spinlock), мьютексов (англ. mutex), событий (англ. event). Ядро поддерживает только один примитив – фьютекс (англ. futex), остальные примитивы реализованы на его основе в пространстве пользователя.
IPC	Подсистема межпроцессного взаимодействия	Реализация синхронного механизма IPC по принципу рандеву.
KSMS	Подсистема взаимодействия с модулем безопасности	Подсистема, работающая с модулем безопасности. Она предоставляет модулю безопасности для проверки все сообщения, передающиеся через IPC.
OBJ	Менеджер объектов	Управление общим поведением всех ресурсов KasperskyOS: отслеживание жизненного цикла, назначение уникальных идентификаторов безопасности (подробнее см. "Управление доступом к ресурсам"). Подсистема тесно связана с механизмом управления доступом на основе мандатных ссылок (англ. Object Capability, OCap).
ROMFS	Подсистема запуска образа неизменяемой файловой системы	Операции с файлами из ROMFS: открытие и закрытие, получение списка файлов и их описаний, получение характеристик файла (имени, размера).
TASK	Подсистема управления процессами	Управление процессами: создание, запуск, завершение. Получение сведений о запущенных процессах (например, имени, пути) и кодов их завершения.
ELF	Подсистема загрузки исполняемых файлов	Загрузка исполняемых ELF-файлов из ROMFS в оперативную память, разбор заголовков ELF-файлов.
DBG	Подсистема поддержки отладки	Механизм отладки на основе GDB (GNU Debugger). Наличие подсистемы в ядре опционально.
PM	Менеджер электропитания	Управление электропитанием: выполнение перезагрузки и выключения.

IPC

Межпроцессное взаимодействие (англ. Inter-Process Communication, IPC) – механизм взаимодействия процессов друг с другом и с ядром KasperskyOS.

Механизм IPC

Обмен IPC-сообщениями

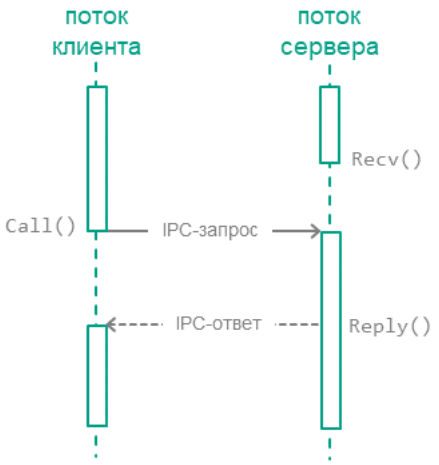
В KasperskyOS процессы взаимодействуют между собой, обмениваясь IPC-сообщениями: *IPC-запросом* и *IPC-ответом*. Во взаимодействии процессов выделяется две роли: *клиент* (процесс, инициирующий взаимодействие) и *сервер* (процесс, обрабатывающий обращение). При этом процесс, являющийся клиентом в одном взаимодействии, может выступать как сервер в другом.

Чтобы обмениваться IPC-сообщениями, клиент и сервер используют три системных вызова: `Call()`, `Recv()` и `Reply()` (см. рис. ниже):

1. Клиент направляет серверу IPC-запрос. Для этого один из потоков исполнения клиента выполняет системный вызов `Call()` и блокируется до получения IPC-ответа от сервера.

2. Серверный поток, выполнивший системный вызов `Recv()`, находится в ожидании IPC-запросов. При получении IPC-запроса этот поток разблокируется, обрабатывает запрос и отправляет IPC-ответ с помощью системного вызова `Reply()`.

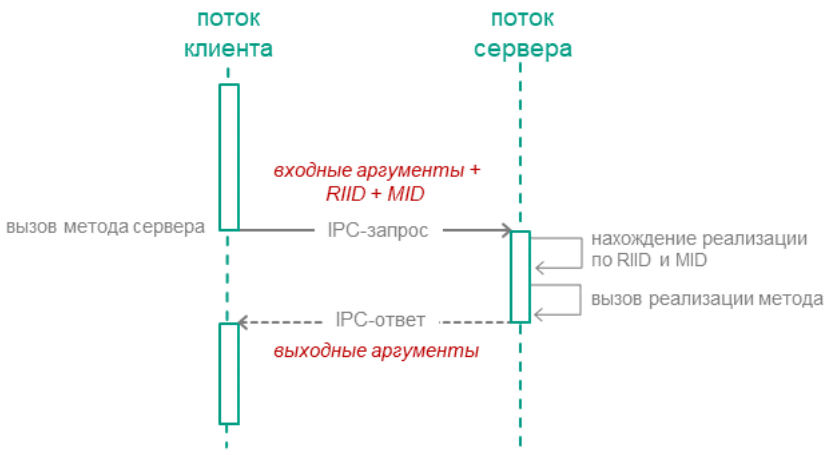
3. При получении IPC-ответа клиентский поток разблокируется и продолжает исполнение.



Обмен IPC-сообщениями между клиентом и сервером

Вызов методов служб сервера

Отправка IPC-запросов серверу осуществляется, когда клиент вызывает *методы служб* (далее также *интерфейсные методы*) сервера (см. рис. ниже). IPC-запрос содержит входные параметры вызываемого метода, а также идентификатор службы RIID и идентификатор вызываемого метода MID. Получив запрос, сервер использует эти идентификаторы, чтобы найти реализацию метода. Сервер вызывает реализацию метода, передав в нее входные параметры из IPC-запроса. Обработав запрос, сервер отправляет клиенту IPC-ответ, содержащий выходные параметры метода.



Вызов метода службы сервера

IPC-каналы

Чтобы два процесса могли обмениваться IPC-сообщениями, между ними должен быть установлен *IPC-канал*. IPC-канал имеет клиентскую и серверную стороны. Один процесс может использовать одновременно несколько IPC-каналов. При этом для одних IPC-каналов процесс может быть сервером, а для других IPC-каналов этот же процесс может быть клиентом.

В KasperskyOS предусмотрено два способа создания IPC-каналов:

1. Статический способ заключается в том, что родительский процесс создает IPC-канал между дочерними процессами. Как правило, статическое создание IPC-каналов выполняет инициализирующая программа.

2. Динамический способ позволяет уже запущенным процессам создать IPC-каналы между собой.

Управление IPC

Модуль безопасности Kaspersky Security Module интегрирован в механизм, реализующий IPC. Структура IPC-сообщений для всех возможных взаимодействий известна модулю безопасности, так как для генерации исходного кода этого модуля используются IDL-, CDL-, EDL-описания. Это позволяет модулю безопасности проверять взаимодействие процессов на соответствие политике безопасности решения.

Ядро KasperskyOS обращается к модулю безопасности каждый раз, когда один процесс отправляет IPC-сообщение другому процессу. При этом сценарий работы модуля безопасности включает следующие шаги:

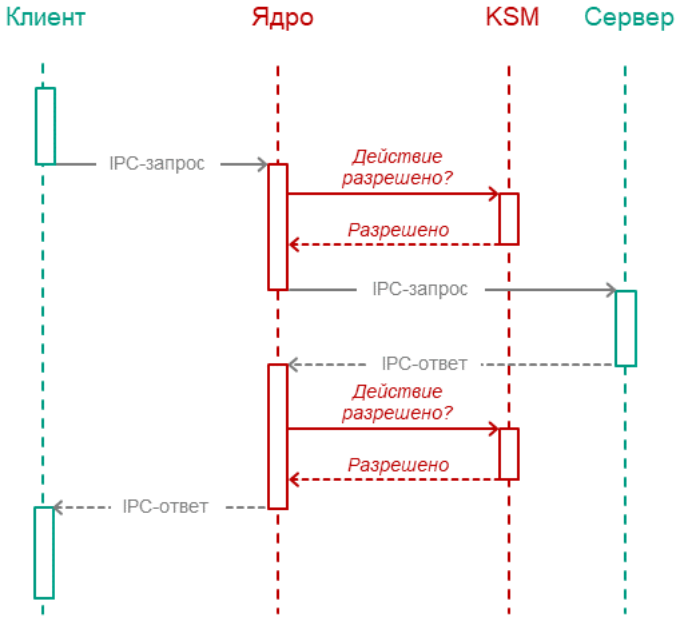
1. Модуль безопасности проверяет, что IPC-сообщение соответствует вызываемому методу службы (проверяются размер IPC-сообщения, а также размер и размещение некоторых структурных элементов).

2. Если IPC-сообщение некорректно, модуль безопасности выносит решение "запрещено", и следующий шаг сценария не выполняется. Если IPC-сообщение корректно, выполняется следующий шаг сценария.

3. Модуль безопасности проверяет, что правила безопасности разрешают запрашиваемое действие. Если это так, модуль безопасности выносит решение "разрешено", в противном случае он выносит решение "запрещено".

Ядро выполняет решение модуля безопасности, то есть доставляет IPC-сообщение процессу-получателю либо отклоняет его доставку. В случае отклонения доставки IPC-сообщения процесс-отправитель получает код ошибки через код возврата системного вызова `Call()` или `Reply()`.

Проверке подлежат как IPC-запросы, так и IPC-ответы. На рисунке ниже показана схема управляемого обмена IPC-сообщениями между клиентом и сервером.



Управляемый обмен IPC-сообщениями между клиентом и сервером

Транспортный код для IPC

Чтобы реализовать взаимодействие процессов, необходим транспортный код, отвечающий за формирование, отправку, прием и обработку IPC-сообщений. Разработчику решения на базе KasperskyOS нет необходимости самостоятельно писать транспортный код. Вместо этого можно использовать специальные инструменты и библиотеки, поставляемые в составе KasperskyOS SDK.

Транспортный код для разрабатываемых компонентов решения

Разработчик компонента решения на базе KasperskyOS может сгенерировать транспортный код на основе IDL-, CDL-, EDL-описаний, относящихся к этому компоненту. Для этого в составе KasperskyOS SDK поставляется компилятор `nk-gen-c`. Компилятор `nk-gen-c` позволяет генерировать транспортные методы и типы для использования как клиентом, так и сервером.

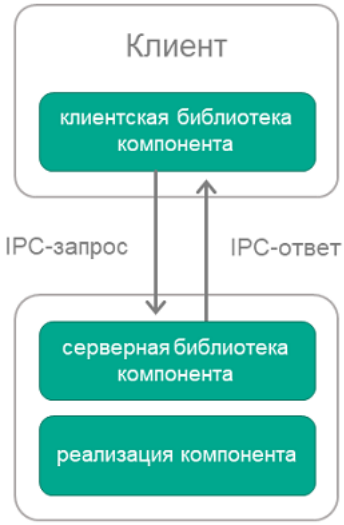
Транспортный код для поставляемых компонентов решения

Большинство компонентов, поставляемых в составе KasperskyOS SDK, может быть использовано в решении как локально, то есть путем статической компоновки с другими компонентами, так и через IPC.

Чтобы использовать поставляемый компонент через IPC, в составе KasperskyOS SDK есть следующие *транспортные библиотеки*:

- *клиентская библиотека компонента решения*, которая преобразует локальные вызовы в IPC-запросы;
- *серверная библиотека компонента решения*, которая преобразует IPC-запросы в локальные вызовы.

Клиентская библиотека компонуется с кодом клиента (с кодом компонента, который будет использовать поставляемый компонент). Серверная библиотека компонуется с реализацией поставляемого компонента (см. рис. ниже).



Использование поставляемого компонента решения через IPC

IPC между процессом и ядром

Механизм IPC используется при взаимодействии процессов с ядром KasperskyOS, то есть процессы обмениваются с ядром IPC-сообщениями. Ядро предоставляет службы, а процессы используют их. Процессы обращаются к службам ядра, вызывая функции библиотеки `libkos` (непосредственно или через другие библиотеки). Клиентский транспортный код для взаимодействия процесса с ядром сосредоточен в этой библиотеке.

Разработчику решения не требуется создавать IPC-каналы между процессами и ядром, так как эти каналы создаются автоматически при создании процессов. (Для организации взаимодействия между процессами разработчику решения нужно позаботиться о создании IPC-каналов между ними.)

Модуль безопасности Kaspersky Security Module принимает решения о взаимодействии процессов с ядром так же, как и о взаимодействии процессов между собой. (В составе KasperskyOS SDK есть IDL-, CDL-, EDL-описания для ядра, которые используются для генерации исходного кода модуля безопасности.)

Управление доступом к ресурсам

Виды ресурсов

В KasperskyOS есть два вида ресурсов:

- *Системные ресурсы*, которыми управляет ядро. К ним относятся, например, процессы, регионы памяти, прерывания.
- *Пользовательские ресурсы*, которыми управляют процессы. Примеры пользовательских ресурсов: файлы, устройства ввода-вывода, накопители данных.

Дескрипторы

Как системные, так и пользовательские ресурсы идентифицируются *дескрипторами* (англ. handles). Процессы (и ядро KasperskyOS) могут передавать дескрипторы другим процессам. Получая дескриптор, процесс получает доступ к ресурсу, который этот дескриптор идентифицирует. То есть процесс, получивший дескриптор, может запрашивать операции с ресурсом, указывая в запросе полученный дескриптор. Один и тот же ресурс может идентифицироваться несколькими дескрипторами, которые используют разные процессы.

Идентификаторы безопасности

Для системных и пользовательских ресурсов ядро KasperskyOS назначает идентификаторы безопасности. *Идентификатор безопасности* (англ. Security Identifier, SID) – это глобальный уникальный идентификатор ресурса (то есть у ресурса есть только один SID, а дескрипторов может быть несколько). Модуль безопасности Kaspersky Security Module идентифицирует ресурсы по их SID.

> При передаче IPC-сообщения, содержащего дескрипторы, ядро так изменяет это сообщение, что на этапе проверки модулем безопасности оно содержит значения SID вместо дескрипторов. Когда IPC-сообщение будет доставлено получателю, оно будет содержать дескрипторы.
> У ядра так же, как и у ресурсов, есть SID.

Контекст безопасности

Технология Kaspersky Security System позволяет применять механизмы безопасности, которые принимают на вход значения SID. При применении таких механизмов модуль безопасности Kaspersky Security Module различает ресурсы (и ядро KasperskyOS) и связывает с ними контексты безопасности. *Контекст безопасности* представляет собой данные, ассоциированные с SID, которые используются модулем безопасности для принятия решений.

Содержимое контекста безопасности зависит от используемых механизмов безопасности. Контекст безопасности может содержать, например, состояние ресурса, уровни целостности субъектов и/или объектов доступа. Если контекст безопасности хранит состояние ресурса, это позволяет, например, разрешить выполнять операции с ресурсом, если только этот ресурс находится в каком-либо конкретном состоянии.

Модуль безопасности может изменить контекст безопасности, когда принимает решение. Например, могут измениться сведения о состоянии ресурса (модуль безопасности проверил по контексту безопасности, что файл находится в состоянии "не используется", разрешил открыть файл на запись и записал в контекст безопасности этого файла новое состояние "открыт на запись").

Управление доступом к ресурсам ядром KasperskyOS

Ядро KasperskyOS управляет доступом к ресурсам одновременно двумя взаимодополняющими способами: выполняя решения модуля безопасности Kaspersky Security Module и реализуя механизм безопасности на основе мандатных ссылок (англ. Object Capability, OCap).

Каждый дескриптор ассоциируется с правами доступа к идентифицируемому им ресурсу, то есть является *мандатной ссылкой* (англ. *capability*) в терминах OCap. Получая дескриптор, процесс получает права доступа к ресурсу, который этот дескриптор идентифицирует. Например, правами доступа могут быть: право на чтение, право на запись, право на передачу другому процессу возможности выполнять операции с ресурсом (право на передачу дескриптора).

Процессы, которые используют ресурсы, предоставляемые ядром или другими процессами, являются *потребителями ресурсов*. Когда потребитель ресурсов открывает системный ресурс, ядро передает ему дескриптор, ассоциированный с правами доступа к этому ресурсу. Эти права доступа назначаются ядром. Перед выполнением операции с системным ресурсом, которую запрашивает потребитель, ядро проверяет, что у потребителя достаточно прав. Если это не так, ядро отклоняет запрос потребителя.

В IPC-сообщении дескриптор передается вместе с маской прав. *Маска прав дескриптора* представляет собой значение, биты которого интерпретируются как права доступа к ресурсу, который этот дескриптор идентифицирует. Потребитель может узнать свои права доступа к системному ресурсу из маски прав дескриптора этого ресурса. Ядро использует маску прав дескриптора для проверки, что запрашиваемые потребителем операции с системным ресурсом разрешены.

Модуль безопасности может проверять маски прав дескрипторов и по результатам проверки разрешать или запрещать взаимодействия процессов между собой и с ядром, связанные с доступом к ресурсам.

Ядро запрещает расширение прав доступа при передаче дескрипторов между процессами (при передаче дескриптора права доступа могут быть только ограничены).

Управление доступом к ресурсам поставщиками ресурсов

Процессы, которые управляют пользовательскими ресурсами и доступом к этим ресурсам для других процессов, являются *поставщиками ресурсов*. (Поставщиками ресурсов являются, например, драйверы.) Поставщики управляют доступом к ресурсам двумя взаимодополняющими способами: выполняя решения модуля безопасности Kaspersky Security Module и используя механизм OCap, который предоставляется ядром KasperskyOS.

Если обращение к ресурсу осуществляется по его имени (например, для открытия), то модуль безопасности не может быть использован для управления доступом к ресурсу без участия поставщика. Это связано с тем, что модуль безопасности идентифицирует ресурс по SID, а не по имени. В таких случаях поставщик находит у себя дескриптор ресурса по имени ресурса и передает этот дескриптор (вместе с другими данными, например, с требуемым состоянием ресурса) модулю безопасности через интерфейс безопасности (модуль безопасности получает SID, соответствующий переданному дескриптору). Модуль безопасности принимает решение и возвращает его поставщику. Поставщик выполняет решение модуля безопасности.

Когда потребитель ресурсов открывает пользовательский ресурс, поставщик передает ему дескриптор, ассоциированный с правами доступа к этому ресурсу. При этом поставщик решает, какими именно правами доступа к ресурсу будет обладать потребитель. Перед выполнением операции с пользовательским ресурсом, которую запрашивает потребитель, поставщик проверяет, что у потребителя достаточно прав. Если это не так, поставщик отклоняет запрос потребителя.

Потребитель может узнать свои права доступа к пользовательскому ресурсу из маски прав дескриптора этого ресурса. Поставщик использует маску прав дескриптора для проверки, что запрашиваемые потребителем операции с пользовательским ресурсом разрешены.

Структура и запуск решения на базе KasperskyOS

Структура решения

Загружаемый в аппаратуру образ решения на базе KasperskyOS содержит следующие файлы:

- образ ядра KasperskyOS;
- файл с исполняемым кодом модуля безопасности Kaspersky Security Module;
- исполняемый файл инициализирующей программы;
- исполняемые файлы всех остальных компонентов решения (например, прикладных программ, драйверов);
- файлы, используемые программами (например, динамические библиотеки, файлы с параметрами, шрифтами, графическими и звуковыми данными).

Для хранения файлов в образе решения используется файловая система ROMFS.

Запуск решения

Запуск решения на базе KasperskyOS происходит следующим образом:

1. Загрузчик запускает ядро KasperskyOS.
2. Ядро находит и загружает модуль безопасности (как модуль ядра).
3. Ядро запускает инициализирующую программу.
4. Инициализирующая программа запускает программы, входящие в решение (одну, несколько или все).

Краткое руководство разработчика решений на базе KasperskyOS

Подготовка к разработке

> KasperskyOS Community Edition поставляется в виде отдельных deb-пакетов для работы с эмулятором QEMU и для каждой из поддерживаемых аппаратных платформ. Для изучения принципов разработки под KasperskyOS рекомендуется использовать версию для работы с эмулятором QEMU.

Чтобы начать разрабатывать решения на базе KasperskyOS, нужно выполнить следующие шаги:

1. Установить версию KasperskyOS Community Edition, предназначенную для работы с эмулятором QEMU, и среду разработки (например, Microsoft Visual Studio Code с расширениями для разработки на C/C++ и поддержки CMake, а также расширением KasperskyOS SDK Extension) на компьютер, соответствующий системным требованиям.

   > Расширение KasperskyOS SDK Extension для Microsoft Visual Studio Code содержится только в SDK для работы под управлением эмулятора QEMU и предназначено только для работы с этой версией SDK.

   KasperskyOS Community Edition включает компиляторы C/C++, генераторы исходного кода, отладчик GDB, эмулятор QEMU, утилиты (например, `binutils`, `cmake`) и другие инструменты. Исполняемые файлы инструментов находятся в директории `toolchain/bin`.

2. Изучить раздел "Обзор KasperskyOS".

3. Изучить этот раздел.

   Во время работы над проектом потребуется обращаться к разным разделам для получения детальных сведений.

Изучение примеров из состава KasperskyOS Community Edition

В директории `examples` из состава KasperskyOS Community Edition находятся примеры проектов решений на базе KasperskyOS, содержащие описание `README.md` и комментарии в текстовых файлах. Каждый пример помещен в отдельную директорию. Чтобы собрать пример, нужно скопировать его в директорию, где разрешен доступ на запись (например, в домашнюю директорию), и выполнить сборку с помощью утилиты cmake. В результате сборки будет создан образ решения `<директория примера>/build/einit/kos-*image`. Если утилита `cmake` вызвана с параметром `--target sim`, то собранный образ будет автоматически запущен на QEMU. Также примеры могут быть собраны для запуска на Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A. Подробнее см. "Сборка и запуск примеров".

Сведения о примерах см. в "Примеры в KasperskyOS Community Edition".

В некоторых примерах реализованы паттерны безопасности, используемые при разработке под KasperskyOS.

Расположение библиотек и исполняемых файлов поставляемых компонентов решения

Библиотеки (в том числе транспортные) поставляемых компонентов решения находятся в директории `sysroot-*-kos/lib` из состава KasperskyOS Community Edition.

Исполняемые файлы поставляемых компонентов решения находятся в директории `sysroot-*-kos/bin` из состава KasperskyOS Community Edition.

Создание проекта решения на базе KasperskyOS

Рекомендуется использовать систему сборки CMake, хотя можно применить другую систему сборки или создать собственный скрипт сборки, использующий инструменты для сборки из состава KasperskyOS Community Edition.

Чтобы создать CMake-проект решения на базе KasperskyOS, нужно создать иерархию директорий и файлов, как описано в разделе "Использование CMake из состава KasperskyOS Community Edition" (аналогично примерам проектов). Помимо файлов с исходным кодом CMake-проект решения включает скрипт сборки `*.sh`, файлы `CMakeLists.txt`, файл `init.yaml(.in)`, файлы `security.psl.in` и `*.psl`, файлы `*.idl`, `*.cdl`, `*.edl`.

Создание скрипта сборки (файла *.sh)

Скрипт сборки можно создать, исходя из описания в разделе "Использование CMake из состава KasperskyOS Community Edition". Значение параметра `--target` при вызове утилиты `cmake` определяет цель сборки. Целью сборки может быть, например, создание и запуск образа решения на QEMU или создание образа решения для запуска на аппаратной платформе.

Создание сценариев сборки (файлов CMakeLists.txt)

Файлы `CMakeLists.txt` содержат сценарии сборки. Требуется создать один корневой файл `CMakeLists.txt` и по одному файлу `CMakeLists.txt` для каждой программы, включаемой в решение. Чтобы создать файлы `CMakeLists.txt`, нужно использовать сведения из раздела "Использование CMake из состава KasperskyOS Community Edition" и примеры проектов.

Файлы `CMakeLists.txt` содержат как стандартные CMake-команды (например, `add_executable()`, `add_library()`, `target_link_libraries()`), так и CMake-команды, специфичные для проектов решений на базе KasperskyOS.

Создание init-описания (файлов init.yaml.in и init.yaml)

На основе файла `init.yaml.in` в процессе сборки создается файл `init.yaml`, который представляет собой init-описание. Макросы, указанные в файле `init.yaml.in`, раскрываются в файле `init.yaml`. В init-описании указаны процессы (кроме процесса инициализирующей программы) и IPC-каналы, которые будут созданы при запуске решения. Также могут быть указаны параметры запуска и переменные окружения программ. Используя макросы в файле `init.yaml.in`, можно, например, добавить в файл `init.yaml` IPC-каналы, параметры запуска и переменные окружения программ, заданные через CMake-команду `set_target_properties()` в файлах `CMakeLists.txt` (см. "Файлы CMakeLists.txt для сборки прикладных"). Кроме этого, в файле `init.yaml.in` поддерживается возможность указывать переменные, заданные CMake-командой `set()` в файлах `CMakeLists.txt`.

Чтобы создать файл `init.yaml.in`, нужно использовать синтаксис, описанный разделе "Обзор: Einit и init.yaml", и можно использовать макросы.

Также для запуска процессов можно использовать системную программу ExecutionManager.

Создание описания политики безопасности решения (файлов security.psl.in и *.psl)

На основе файла `security.psl.in` в процессе сборки создается файл `security.psl`, который представляет собой верхнеуровневый файл описания политики безопасности решения. Макросы, указанные в файле `security.psl.in`, раскрываются в файле `security.psl` в виде деклараций включения файлов `*.psl`, расположенных в директории `sysroot-*-kos/include/kl` из состава KasperskyOS Community Edition. Также в файле `security.psl.in` поддерживается возможность указывать переменные, заданные CMake-командой `set()` в файлах `CMakeLists.txt`.

Файл `security.psl` содержит часть описания политики безопасности решения и ссылается на файлы с другими ее частями. Например, часть описания политики безопасности решения, управляющая взаимодействиями между программами и ядром KasperskyOS, помещается в файл `core.psl`.

Чтобы создать файл `security.psl.in` и другие файлы `*.psl` (например, `core.psl`), нужно изучить разделы "Описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS" и "Шаблон security.psl.in", а также необходимо иметь полное представление о том, что должно быть разрешено и запрещено каждой программе в решении и при каких условиях.

В файлы `security.psl.in` и другие файлы `*.psl` можно включать декларации для выполнения аудита безопасности и тестирования политики.

На ранних этапах разработки можно использовать заглушку политики безопасности решения, которая разрешает любые взаимодействия (см. "Примеры описаний простейших политик безопасности решений на базе KasperskyOS").

Создание формальных спецификаций компонентов решения (файлов *.idl, *.cdl, *.edl)

Для каждой программы в решении должна быть создана формальная спецификация, которая описывает программу с точки зрения взаимодействия с другими программами. Формальная спецификация задает, например, предоставляет ли программа службы другим программам или нет, какие службы предоставляет программа, какие интерфейсы у служб программы, может ли программа обращаться к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности.

Файл `*.edl` обязателен, а файлы `*.cdl` и `*.idl` опциональны. Если программа не предоставляет служб другим программам в решении, то ее формальная спецификация может состоять из одного файла `*.edl`. Например, формальная спецификация инициализирующей программы состоит из одного файла `Einit.edl`, который создается автоматически при сборке решения.

Файлы формальных спецификаций поставляемых компонентов решения находятся в директории `sysroot-*-kos/include/kl` из состава KasperskyOS Community Edition. Также поставляется формальная спецификация ядра KasperskyOS, файлы которой расположены в директории `sysroot-*-kos/include/kl/core` из состава KasperskyOS Community Edition. Исполняемый файл компонента решения сопровождается полным набором файлов формальной спецификации. Библиотеки для создания компонента решения сопровождаются файлами `*.cdl` и `*.idl`.

Для программ, разрабатываемых в проекте, формальные спецификации нужно создать. При этом для создания файла `*.edl` можно использовать CMake-команду. Если исполняемый файл программы компонуется с поставляемыми в составе KasperskyOS Community Edition библиотеками, то в формальную спецификацию этой программы нужно включить файлы `*.cdl` и `*.idl`, сопровождающие эти библиотеки.

Создание инициализирующей программы

В состав решений на базе KasperskyOS входит инициализирующая программа. Каждый проект решения содержит директорию `einit`. Название этой директории соответствует имени инициализирующей программы, но не содержит ее исходного кода, поскольку код этой программы генерируется автоматически при сборке решения.

Создание IPC-каналов

IPC-каналы можно создать статически и динамически. См. "Создание IPC-каналов".

Создание и использование транспортного кода

Чтобы создать транспортный код на языке C, нужно использовать CMake-команды `nk_build_*dl_files()` (см. "Библиотека nk"). В результате использования этих CMake-команд создаются файлы `*.edl.h`, `*.cdl.h`, `*.idl.h`, содержащие транспортный код. Эти файлы нужно включить в исходный код как клиентов, так и серверов. Какие именно файлы включать, зависит от того, какие элементы транспортного кода требуются. Например, может быть достаточно включить `*.idl.h` в код клиента и `*.edl.h` в код сервера. Но клиенту также могут потребоваться константы, определенные в `*.edl.h`. Кроме того, через параметр `NK_FLAGS` CMake-команд `nk_build_*dl_files()` можно задать флаги выборочной генерации транспортного кода, которые изменяют содержимое файлов `*.edl.h`, `*.cdl.h`, `*.idl.h`.

Примеры использования элементов транспортного кода на языке C приведены в разделах "Инициализация IPC-транспорта для межпроцессного взаимодействия и управление обработкой IPC-запросов (transport-kos.h, transport-kos-dispatch.h)" и "Инициализация IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности (transport-kos-security.h)".

О создании и использовании транспортного кода на языке C++ см. "Транспортный код на языке C++" и "Генерация транспортного кода для разработки на языке C++".

Если компонент решения поставляется с транспортными библиотеками, транспортный код создавать не нужно.

Обращение к модулю безопасности Kaspersky Security Module

Интерфейс безопасности нужно задать в формальной спецификации программы. Пример кода для обращения к модулю безопасности Kaspersky Security Module приведен в разделе "Инициализация IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности (transport-kos-security.h)".

Работа с IPC-сообщениями

IPC-сообщение содержит фиксированную часть и опционально арену. Фиксированная часть представляет собой структуру, которая является элементом транспортного кода. Работа с фиксированной частью IPC-сообщений сводится к записи и чтению полей структуры. Для работы с ареной IPC-сообщений нужно использовать API (см. "Работа с ареной IPC-сообщений").

Использование динамических библиотек

Можно использовать динамические библиотеки (`*.so`). См. "Использование динамических библиотек".

Работа с файловыми системами и сетевым стеком

В составе KasperskyOS Community Edition поставляются исполняемые файлы и библиотеки, содержащие реализации файловых систем и сетевого стека. Функциональность доступна программам через функции POSIX и другие функции стандартной библиотеки языка C.

См. "Файловые системы и сеть".

Работа с KPA-пакетами

KPA-пакет является упаковкой для программы, предназначенной для установки в решение на базе KasperskyOS.

В составе KasperskyOS Community Edition поставляются компоненты и утилиты для работы с KPA-пакетами:

- Утилиты для управления KPA-пакетами позволяют собрать в системе, где установлен KasperskyOS Community Edition, KPA-пакет из исходных файлов программы и установить KPA-пакет в собираемый образ решения на базе KasperskyOS.
- Компонент PackageManager позволяет установить KPA-пакеты в работающее решение на базе KasperskyOS, а также удалить KPA-пакеты и получить сведения о них.

См. "Работа с KPA-пакетами".

API KasperskyOS

KasperskyOS предоставляет следующие API:

- POSIX (с ограничениями и особенностями реализации) и другие API стандартной библиотеки языка C:
  - основные API (заголовочные файлы в директориях `sysroot-*-kos/include/strict`, `sysroot-*-kos/include/sys` из состава KasperskyOS Community Edition);
  - расширенные API (заголовочные файлы в директории `sysroot-*-kos/include` из состава KasperskyOS Community Edition).

  Заголовочные файлы расширенных API включают заголовочные файлы основных API (через директиву `include` включаются заголовочные файлы, расположенные в директории `sysroot-*-kos/include/strict` из состава KasperskyOS Community Edition).
- Собственные API:
  - высокоуровневые API (заголовочные файлы в директории `sysroot-*-kos/include/kos` из состава KasperskyOS Community Edition);
  - низкоуровневые API (заголовочные файлы в директории `sysroot-*-kos/include/coresrv` из состава KasperskyOS Community Edition).

Компоненты для прикладной разработки

В составе KasperskyOS Community Edition поставляются:

- Компонент LogRR, который представляет собой систему для журналирования информации о работе других программ.
- Компонент TLS Terminator, который обеспечивает защищенную передачу данных по сети между клиентом и сервером, используя протокол TLS (Transport Layer Security).

Отладка программ

Чтобы выполнить отладку программ, нужно использовать отладчик GDB из состава KasperskyOS Community Edition. Отладку можно выполнить как на QEMU, так и на аппаратной платформе. Для отладки на QEMU нужно использовать GDB-сервер QEMU или GDB-сервер ядра KasperskyOS. Для отладки на аппаратной платформе требуется использовать GDB-сервер ядра KasperskyOS.

См. "Отладка программ в решении на базе KasperskyOS".

Написание тестов

Для удобства написания тестов в составе SDK поставляется CMake-библиотека test_generator.

Сборка драйверов для аппаратных платформ

В составе SDK поставляются драйверы для поддерживаемых аппаратных платформ.

Для изучения принципов разработки драйверов под KasperskyOS в состав SDK (только в deb-пакет для работы с аппаратной платформой Radxa Rock 3A) включен исходный код некоторых драйверов. Перед сборкой и запуском примеров, в которых используются драйверы, необходимо выполнить сборку драйверов из исходного кода.

См. "Сборка драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A".

Разработка драйверов

Драйвер в KasperskyOS может быть драйвером шины и/или драйвером-клиентом, может быть локальным или распределенным между процессами. Для разработки драйверов в составе KasperskyOS Community Edition поставляется библиотека `kdf` (заголовочные файлы в директории `sysroot-*-kos/include/kdf` из состава KasperskyOS Community Edition).

См. "Разработка драйверов под KasperskyOS".

Использование глоссария

В глоссарии приведены термины и аббревиатуры в алфавитном порядке. Для каждого термина приводится определение, и указаны ссылки на связанные с этим термином разделы.

Начало работы

Этот раздел содержит информацию, необходимую для начала работы с KasperskyOS Community Edition.

Использование Docker-контейнера

Для установки и использования KasperskyOS Community Edition можно использовать Docker-контейнер, в котором развернут образ одной из поддерживаемых операционных систем.

Чтобы использовать Docker-контейнер для установки KasperskyOS Community Edition:

1. Убедитесь что программное обеспечение Docker установлено и запущено.
2. Для загрузки официального Docker-образа операционной системы Ubuntu GNU/Linux 22.04 "Jammy Jellyfish" из публичного репозитория Docker Hub выполните следующую команду:

   ```
   docker pull ubuntu:22.04
   ```

3. Для запуска образа выполните следующую команду:

   ```
   docker run --net=host --user root --privileged -it --rm ubuntu:22.04 bash
   ```

4. Скопируйте deb-пакет для установки KasperskyOS Community Edition в контейнер.
5. Установите KasperskyOS Community Edition.

Установка и удаление

Установка

KasperskyOS Community Edition поставляется в виде deb-пакета. Для установки KasperskyOS Community Edition мы рекомендуем использовать установщик пакетов `apt`.

Для развертывания пакета с помощью `apt` запустите команду:

```
$ sudo apt update && sudo apt install <путь-к-deb-пакету>
```

Пакет будет установлен в директорию `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>`.

Установка значений переменных окружения

Чтобы удобно работать с инструментами, поставляемыми в составе KasperskyOS Community Edition SDK, нужно добавить в переменную окружения `PATH` путь к исполняемым файлам этих инструментов `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/bin`. Для этого нужно выполнить следующие команды:

```
$ cd /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/common/
$ source set_env.sh
```

Помимо изменения переменной окружения `PATH` скрипт также задает переменные окружения `KOSCEVER` и `KOSCEDIR`, которые содержат версию и абсолютный путь к KasperskyOS Community Edition SDK соответственно. Использование этих переменных окружения позволяет определить путь установки SDK, а также проверить, что версия решения соответствует версии SDK.

Удаление

Для удаления KasperskyOS Community Edition выполните команду:

```
$ sudo apt remove --purge kasperskyos-community-edition-<platform>
```

В результате выполнения этой команды будут удалены все установленные файлы в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>`.

Настройка среды разработки

В этом разделе содержится краткое руководство по настройке среды разработки и добавлению заголовочных файлов, поставляемых в KasperskyOS Community Edition, в проект разработки.

Настройка редактора кода

Для упрощения процесса разработки решений на базе KasperskyOS перед началом работы рекомендуется:

- Установить в редакторе кода расширения и плагины для используемых языков программирования (C, C++ и/или Rust).
- Добавить заголовочные файлы, поставляемые в KasperskyOS Community Edition, в проект разработки.

  Заголовочные файлы расположены в следующей директории: `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include`.

Пример настройки Visual Studio Code

В состав KasperskyOS Community Edition входит расширение KasperskyOS SDK Extension for Visual Studio Code, которое обеспечивает интеграцию KasperskyOS Community Edition с редактором исходного кода Visual Studio Code.

> Расширение KasperskyOS SDK Extension для Microsoft Visual Studio Code содержится только в SDK для работы с эмулятором QEMU и предназначено только для работы с этой версией SDK.

Вместо установки расширения, вы также можете вручную добавить заголовочные файлы, поставляемые в KasperskyOS Community Edition, в проект разработки.

Для более удобной навигации по коду проекта, включая системный API, необходимо выполнить следующие действия:

1. Создайте новую рабочую область (workspace) или откройте существующую рабочую область в Visual Studio Code.

   Рабочая область может быть открыта неявно, с помощью пунктов меню `File` > `Open folder`.

2. Убедитесь, что расширение C/C++ for Visual Studio Code установлено.

3. В меню `View` выберите пункт `Command Palette`.

4. Выберите пункт `C/C++: Edit Configurations (UI)`.

5. В поле `Include path` добавьте путь `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include`.

6. Закройте окно `C/C++ Configurations`.

Расширение KasperskyOS SDK Extension for Visual Studio Code

Расширение KasperskyOS SDK Extension for Visual Studio Code (далее также KasperskyOS SDK Extension) обеспечивает интеграцию KasperskyOS Community Edition с редактором исходного кода Visual Studio Code.

> Расширение KasperskyOS SDK Extension для Microsoft Visual Studio Code содержится только в deb-пакете для работы под управлением эмулятора QEMU.

Расширение обеспечивает доступ к некоторым сценариям работы KasperskyOS Community Edition из графического пользовательского интерфейса Visual Studio Code, например:

- создание проекта на основе шаблона;
- запуск сборки проекта;
- тестирование программ.

Для обеспечения доступа к этим и другим возможностям, расширение предоставляет:

- команды в палитре команд;
- кнопки в нижней панели;
- элементы управления в списке устройств и эмуляторов.

Расширение также предоставляет набор настраиваемых параметров.

Функции расширения

Расширение автоматически обнаруживает в открытом рабочем пространстве проект KasperskyOS и запускается. Параметр обнаружения – наличие в рабочем пространстве файла `.vscode/kos_project.json` или директории `einit`. Если расширение автоматически не активировалось в директории, но вы уверены, что это проект KasperskyOS, то выполните команду `KOS: Activate extension in this directory`. Команда активирует расширение и создает в директории проекта пустой файл `.vscode/kos_project.json`. Чтобы отменить ручную активацию, удалите этот файл.

После запуска расширение добавляет на нижнюю панель редактора кода Visual Studio Code кнопки, перечисленные в статье "Кнопки в нижней панели".

Функции, которые предоставляют кнопки, также можно вызвать из командной строки редактора кода, открываемой по нажатию на клавишу **F1**. Все команды имеют префикс `KOS:`.

Работа с базовым образом KasperskyOS

Расширение позволяет не выполнять полную сборку решения на базе KasperskyOS после внесения изменений в код прикладной программы, а вместо этого использовать следующий сценарий:

1. Запуск в эмуляторе QEMU базового образа решения на базе KasperskyOS, входящего в состав SDK. В базовом образе содержатся все системные программы, необходимые для запуска и отладки программ, упакованных в KPA-пакеты.

2. Сборка прикладной программы и ее упаковка в KPA-пакет. Для того чтобы упаковать прикладную программу в KPA-пакет, необходимо использовать `CMake`-команды библиотеки kpa.

3. Установка программы из KPA-пакета в запущенный на шаге 1 образ решения и ее запуск под управлением KasperskyOS.

4. Внесение изменений в код прикладной программы.

5. Повторение шагов 2-4.

6. Расширение также позволяет отлаживать программу, запущенную в базовом образе KasperskyOS. Подробнее см. "Отладка программ в составе KPA-пакета".

Работа с описанием политики безопасности решения

Расширение позволяет:

- использовать подсветку синтаксиса языка PSL;
- диагностировать ошибки при написании политики безопасности решения;
- использовать автодополнение имен и навигацию по коду (`"Go to Definition"`) при создании PSL-файлов.
- автоматически создавать простейшие описания политики безопасности решения для проекта (см. ниже).

> Функциональность для работы с языком PSL не поддерживается если в PSL-файле используется шаблонизация Ginger.

Чтобы создать базовое описание политики безопасности:

1. Убедитесь, что расширение KasperskyOS SDK Extension установлено и активно.

2. Нажмите на клавишу **F1**.

3. Выполните команду `KOS: Generate policy file for current project`.

4. Выберите тип базового описания политики, который вы хотите создать:

   - `Grant all permissions` – создать простейшее описание политики безопасности решения, которая разрешает любые взаимодействия процессов любых классов между собой и с ядром KasperskyOS, а также разрешает любому процессу инициализировать запуск процессов.

   - `Grant necessary permissions` – создать простейшее описание политики безопасности решения, которая разрешает любые взаимодействия процессов любых классов между собой и с ядром KasperskyOS, а также определяет необходимые разрешения для инициализации запуска процессов на основе файла `init.yaml.in` в составе проекта.

5. Введите имя файла для сохранения созданного описания политики безопасности.

   Чтобы созданная политика безопасности использовалась в решении на базе KasperskyOS, необходимо указать его в параметре `SECURITY_PSL` при вызове `CMake`-команд `build_kos_hw_image()/build_kos_qemu_image()` в файле CMakeLists.txt для сборки программы Einit.

> Эти политики можно использовать только в качестве заглушек на ранних стадиях разработки решения на базе KasperskyOS, чтобы модуль безопасности Kaspersky Security Module не управлял взаимодействиями. В реальном решении на базе KasperskyOS применять такие политики недопустимо.

Запуск тестов

После активации расширения на боковой панели Visual Studio Code появляется вкладка Testing –  . При выборе вкладки Testing в окне редактора кода отобразится дерево тестов, созданных с помощью библиотеки Google Test и обнаруженных в файлах директории `test/`.

Для запуска тестов нажмите на кнопку  . По умолчанию запускаются все обнаруженные тесты, но вы можете выбирать определенные тесты на вкладках с исходным кодом тестов или определенные группы тестов, выбирая их из дерева всех тестов. Запускать можно только тесты, которые добавлены в файлы `CMakeLists.txt` для сборки программ с помощью `CMake`-команды `generate_kos_test()` из `CMake`-библиотеки test_generator, поставляемой в составе SDK.

Результаты работы тестов, а также файлы журналов находятся в директории `<директория_сборки>/bin/tests/output`.

Запуск тестов политик безопасности решения

Расширение позволяет запускать тесты политики безопасности решения для проекта, созданные на основе описания политики безопасности решения.

Чтобы собрать и выполнить тесты политики безопасности решения:

1. Убедитесь, что описание политики безопасности решения содержит тесты политики безопасности решения.

2. Убедитесь, что `CMake`-команды сборки тестов политики безопасности решения добавлены в один из файлов `CMakeLists.txt` проекта.

3. Убедитесь, что расширение KasperskyOS SDK Extension установлено и активно.

4. Выполните сборку всех целей, нажав на кнопку  на нижней панели.

5. Нажмите на кнопку all выбора цели сборки и выберите цель с именем `kos-qemu-image-PalTest<N>-sim`, где N – индекс PSL-файла в списке PSL-файлов, содержащих тесты политики безопасности решения.

6. Нажмите на кнопку запуска выбранной цели на нижней панели ▷.

Сценарии использования расширения

Установка и удаление расширения

Установка зависимостей

Зависимости расширения автоматически устанавливаются из магазина расширений Visual Studio Code. Если на вашем компьютере имеется доступ к магазину расширений Visual Studio Code, вы можете пропустить перечисленные ниже шаги по установке зависимостей и перейти к разделу "Установка расширения" ниже.

В противном случае, вам потребуется вручную установить зависимости для расширения. Для установки зависимостей KasperskyOS SDK Extension for Visual Studio Code выполните следующие действия:

1. На другом компьютере с имеющимся доступом к магазину расширений Visual Studio Code откройте адрес https://marketplace.visualstudio.com/vscode в браузере.

2. Найдите и скачайте расширения:

   - `cpptools` – требуется для работы с отладчиком.
   - `clangd` – требуется для статического анализа исходного кода.
   - `devcontainers` – требуется для поддержки Docker.

3. Скопируйте полученные VSIX-файлы на компьютер, на котором требуется установить расширение KasperskyOS SDK Extension.

4. Откройте среду разработки Visual Studio Code.

5. Нажмите на клавишу **F1**.

6. Выполните команду `Extensions: Install from VSIX...` в появившейся в верхней части окна командной строке.

7. Установите скачанные на шаге 2 расширения.

Установка расширения

Для установки KasperskyOS SDK Extension выполните следующие действия:

1. Откройте среду разработки Visual Studio Code.

2. Нажмите на клавишу **F1**.

3. Выполните команду `Extensions: Install from VSIX...` в появившейся в верхней части окна командной строке.

4. Выберите файл расширения `kos-extension-<version>.vsix`, расположенный в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/dev_tools/ide_integration/vscode/`.

   При установке расширения KasperskyOS SDK Extension автоматически устанавливаются его зависимости.

Удаление расширения

Для удаления расширения нажмите комбинацию клавиш **CTRL**+**SHIFT**+**X**, найдите расширение в списке и в контекстном меню расширения выберите команду **Uninstall**.

Обновление расширения

Версия расширения KasperskyOS SDK Extension должна соответствовать версии используемого вами KasperskyOS Community Edition.

Чтобы обновить расширение после установки новой версии KasperskyOS Community Edition:

1. Убедитесь, что в параметрах расширения установлен флажок Auto Update (по умолчанию этот флажок установлен).

2. Нажмите на кнопку в нижней панели с названием текущего SDK или выполните команду `KOS: Change SDK for the current project` в палитре команд.

3. Выберите новый путь к KasperskyOS Community Edition из списка обнаруженных на вашем компьютере SDK.

   Расширение будет автоматически переустановлено с использованием установочного VSIX-файла из нового SDK.

Использование нескольких SDK

Вы можете использовать команду `KOS: Change SDK for the current project` для переключения на другой KasperskyOS SDK при использовании нескольких SDK.

Создание проекта в Visual Studio Code

Чтобы создать проект с помощью расширения KasperskyOS SDK Extension:

1. Откройте палитру команд VS Code и выполните команду `KOS: New project`.

2. В отобразившемся списке путей к установленным KasperskyOS SDK выберите путь к SDK.

3. В отобразившемся списке доступных в SDK шаблонов и примеров проектов, выберите шаблон или пример, на основании которого вы хотите создать проект.

4. Если вы выбрали шаблон, укажите параметры шаблона.

5. Укажите директорию для создаваемого проекта.

   Процесс создания проекта запустится. По окончании процесса отобразится окно уведомления.

6. Если вы хотите открыть созданный проект, в окне уведомления нажмите на одну из кнопок:

   - **Open in current window** – чтобы открыть проект в текущем окне Visual Studio Code.
   - **Open in new window** – чтобы открыть проект в новом окне Visual Studio Code.

   Если вы закроете или проигнорируете уведомление, вы сможете открыть созданный проект позже вручную, выбрав директорию проекта.

Запуск базового образа решения на базе KasperskyOS

Базовый образ решения на базе KasperskyOS входит в состав SDK и содержит все системные программы, необходимые для запуска и отладки программ, упакованных в KPA-пакеты.

Чтобы запустить базовый образ решения KasperskyOS из Visual Studio Code:

1. Убедитесь, что расширение KasperskyOS SDK Extension установлено и активно.
2. Нажмите на кнопку выбора устройства или эмулятора (отображает имя текущего устройства или `No device`) в нижней панели или нажмите на клавишу `F1` и выполните команду `KOS: Select Device`.
3. Выберите **Create new emulator**.
4. Выберите **kos_base-dev**.
5. В отобразившемся поле введите дополнительные флаги QEMU и нажмите **Enter**, либо сразу нажмите **Enter** чтобы использовать флаги по умолчанию.
6. В отобразившемся поле введите имя нового эмулятора и нажмите **Enter**, либо сразу нажмите **Enter** чтобы использовать автоматически сгенерированное имя.
7. Дождитесь завершения предыдущей команды.
8. В отобразившемся уведомлении о создании нового эмулятора нажмите на кнопку **Start**.
9. Дождитесь окончания загрузки эмулятора.

   После окончания загрузки эмулятора на вкладке **TERMINAL** появится вывод `"Kaspersky Debug Service ready"`.

Сборка программ в Visual Studio Code

Чтобы собрать программу в Visual Studio Code:

1. Откройте директорию проекта программы в Visual Studio Code.

2. Убедитесь, для программа упакована в KPA-пакет.

   Для того чтобы упаковать прикладную программу в KPA-пакет, необходимо использовать `CMake`-команды библиотеки kpa.

   > Важно! При создании конфигурации запуска с помощь `CMake`-команды `add_kpa_component()` необходимо указать значение `"kl.Kds"` в поле `EIID`.

   Также если запускаемая программа использует файловые системы (через компонент VFS), то необходимо при создании конфигурации запуска с помощь `CMake`-команды `add_kpa_component()` указать значение `"VFS_FILESYSTEM_BACKEND=client:kl.VfsSdCardFs"` в поле `ENV`.

   Например:

   ```
   add_kpa_component(Hello.kpa RUN_CONFIGURATION "app" NAME "Hello app" TYPE "service" EIID "kl.Kds" PATH
   "bin/Hello" ENV "VFS_FILESYSTEM_BACKEND=client:kl.VfsSdCardFs
   ```

3. Убедитесь, что проект верно определился по наличию кнопок расширения в нижней панели. Если кнопки не появились, то активируйте решение вручную, выполнив команду `KOS: Activate extension in this directory`.

4. Выберите архитектуру сборки, нажав на кнопку выбора архитектуры сборки в нижней панели (на кнопке отображается текущая архитектура, например, `aarch64-kos`).

5. Если вы планируете выполнять отладку собираемой программы, то требуется открыть дополнительные параметры сборки с помощью кнопки выбора возможности сборки в нижней панели, в раскрывающемся списке указать тип сборки `debug` и установить флажок `gdbstub`. По умолчанию на этой кнопке отображается `type=debug`.

6. Выполните сборку всех целей, нажав на кнопку ⚙ в нижней панели.

Запуск программ в базовом образе решения

Чтобы запустить программу в базовом образе решения:

1. Откройте директорию проекта программы в Visual Studio Code.

2. Убедитесь, что проект верно определился по наличию дополнительных кнопок расширения на нижней панели. Если кнопки не появились, то активируйте решение вручную, выполнив команду **KOS: Activate extension in this directory**.

3. Убедитесь, что базовый образ решения запущен в соответствии с инструкцией в разделе "Запуск базового образа решения на базе KasperskyOS".

4. Нажмите на кнопку выбора устройства или эмулятора QEMU `No device` на нижней панели.

5. Выберите запущенный ранее базовый образ решения.

6. Выполните сборку программы в соответствии с инструкцией в разделе "Сборка программы в Visual Studio Code".

7. Убедитесь, что программа упакована в KPA-пакет.

   Для того чтобы упаковать прикладную программу в KPA-пакет, необходимо использовать `CMake`-команды библиотеки kpa.

   > Важно! При создании конфигурации запуска с помощь `CMake`-команды `add_kpa_component()` необходимо указать значение `"kl.Kds"` в поле `EIID`.

   Также если запускаемая программа использует файловые системы (через компонент VFS), то необходимо при создании конфигурации запуска с помощь `CMake`-команды `add_kpa_component()` указать значение `"VFS_FILESYSTEM_BACKEND=client:kl.VfsSdCardFs"` в поле `ENV`.

   Например:

   ```
   add_kpa_component(Hello.kpa RUN_CONFIGURATION "app" NAME "Hello app" TYPE "service" EIID "kl.Kds" PATH
   "bin/Hello" ENV "VFS_FILESYSTEM_BACKEND=client:kl.VfsSdCardFs")
   ```

8. Нажмите на кнопку в нижней панели, отображающую имя цели сборки (например, `all`). В раскрывающемся списке выберите собранный KPA-пакет программы, подписанный в списке как `[application]`.

9. Нажмите на кнопку запуска ▷ в нижней панели. Программа будет установлена на выбранное устройство или эмулятор и автоматически запущена.

   > При нажатии на эту кнопку программа запускается с параметрами по умолчанию (без аргументов и переменных окружения). Если требуется указать параметры запуска, вы можете запустить программу с использованием конфигурации запуска launch.json.

Запуск программ с использованием конфигурации запуска launch.json в Visual Studio Code

Чтобы запустить программу KasperskyOS Community Edition с использованием конфигурации запуска launch.json:

1. Откройте директорию проекта программы в Visual Studio Code.

2. В боковой панели Visual Studio Code нажмите **Run and debug** > **create a launch.json file** , а затем выберите **KasperskyOS Debugger**.

   В результате будет создан файл конфигурации отладки `launch.json`.

   Созданный файл `.vscode/launch.json` содержит наборы конфигураций со следующими именами:

   - `(kos/gdb) Attach to process` – конфигурация для подключения к запущенному процессу.
   - `(kos/gdb) Launch & debug executable` – конфигурация для запуска исполняемого файла и подключения отладчика к запущенному процессу.
   - `(kos/gdb) Launch & debug application` – конфигурация для запуска программы и подключения отладчика к запущенному процессу.
   - `(kos/gdb) Launch & debug qemu` – конфигурация для запуска эмулятора в режиме отладки.
   - `(kos) Launch executable` – конфигурация для запуска исполняемого файла.
   - `(kos) Launch application` – конфигурация для запуска программы.
   - `(kos) Launch qemu` – конфигурация для запуска эмулятора.

3. В созданном файле `.vscode/launch.json` найдите секцию `(kos) Launch application` с параметрами запуска приложения:

   .vscode/launch.json (фрагмент)

   ```
   {
       "name": "(kos) Launch application",
       "type": "kosgdb",
       "request": "launch-app",
       "app": "app.id",
       "noDebug": "true"
   }
   ```

4. Добавьте требуемые параметры и их значения в найденную секцию.

   Вы можете получить список доступных параметров в подсказках, которые отображаются при редактировании файла.

5. Сохраните изменения в файле `.vscode/launch.json`.

6. Запустите программу:

   a. Вернитесь на вкладку **Запуск и отладка**.

   b. В выпадающем списке в верхней части вкладки, выберите конфигурацию запуска `(kos) Launch application`, которую вы редактировали.

   c. Нажмите на кнопку ▷ рядом с выпадающим списком или нажмите на клавишу **F5**.

> Перед запуском приложения может потребоваться установка приложения на устройство командой `KOS: Install package`, или установкой параметра `preLaunchTask` `= "true"` в файле `.vscode/launch.json`.

Работа с SDK в Docker-контейнере

Команды расширения KasperskyOS SDK Extension (например, сборка проекта) могут выполняться внутри Docker-контейнера. Эта возможность позволяет работать с KasperskyOS Community Edition в случае, если на вашем компьютере установлена несовместимая с SDK версия ОС Linux.

Чтобы работать с SDK в Docker-контейнере:

1. Откройте ваш проект в Visual Studio Code и дождитесь активации расширения KasperskyOS SDK Extension (должны отобразиться кнопки расширения в нижней панели).

2. Если расширение не активировалось автоматически, выполните команду `KOS: Activate extension in this directory`.

3. Выполните команду `KOS: Open in Dev Container`.

   После выполнения этой команды, окно Visual Studio Code перезагружается и начинается инициализация Docker-контейнера.

4. Дождитесь завершения инициализации и запуска Docker-контейнера.

   Первый запуск контейнера может занять несколько минут, так как при этом выполняется сборка образа и загрузка необходимых пакетов. Если вы хотите следить за процессом инициализации и запуска, нажмите на уведомление с текстом `Connecting to Dev Container`. Когда контейнер запущен, в заголовок окна Visual Studio Code добавляется текст **Dev Container: KOS Dev**.

5. Дождитесь повторной активации расширения KasperskyOS SDK Extension. Если расширение не активировалось автоматически, выполните команду `KOS: Activate extension in this directory`.

Далее, команды расширения для работы с SDK будут выполняться внутри Docker-контейнера.

Просмотр журналов событий

Расширение KasperskyOS SDK Extension позволяет отображать в интегрированном терминале редактора Visual Studio Code следующие виды журналов событий:

- системный журнал событий KasperskyOS – для запущенных эмуляторов;
- журнал событий эмулятора KasperskyOS – для запущенных эмуляторов (включает сообщения эмулятора и системный журнал событий KasperskyOS, запущенной в эмуляторе).

Просмотр системного журнала событий KasperskyOS

Чтобы просмотреть системный журнал событий KasperskyOS:

1. Нажмите на кнопку выбора устройства в нижней панели редактора (с именем текущего эмулятора) или выполните команду `KOS: Select Device` в палитре команд.

   Отобразится список доступных эмуляторов.

2. Нажмите на кнопку в строке, соответствующей нужному эмулятору.

Просмотр журнала событий эмулятора KasperskyOS

При запуске эмулятора KasperskyOS из редактора кода Visual Studio Code, журнал событий эмулятора отображается в интегрированном терминале редактора. Если вы закрыли терминал или перезапустили Visual Studio Code после запуска эмулятора, журнал можно снова отобразить в терминале.

Чтобы просмотреть журнал событий эмулятора:

1. Нажмите на кнопку выбора устройства в нижней панели редактора (с именем текущего эмулятора) или выполните команду `KOS: Select Device` в палитре команд.

   Отобразится список доступных эмуляторов.

2. Нажмите на кнопку в строке, соответствующей нужному эмулятору.

Количество доступных строк журнала указывается параметром расширения `Show Last Logs Num` (по умолчанию, `500`).

Отладка программы в составе KPA-пакета

Отладка программы в составе KPA-пакета, в отличие от отладки программ в решении на базе KasperskyOS, позволяет не выполнять полную сборку решения на базе KasperskyOS после внесения изменений в код прикладной программы.

Сценарий отладки программы в составе KPA-пакета выглядит следующим образом:

1. Установка расширения KasperskyOS SDK Extension.
2. Сборка прикладной программы и ее упаковка в KPA-пакет. Для того чтобы упаковать прикладную программу в KPA-пакет, необходимо использовать `CMake`-команды библиотеки kpa.
3. Запуск базового образа KasperskyOS из состава KasperskyOS Community Edition со встроенным в ядро GDB-сервером.
4. Подключение отладчика к GDB-серверу ядра. Отладчик можно подключить при старте программы или при работе программы. Подробнее:
   - Подключение отладчика при старте программы.
   - Подключение отладчика при работе программы.
5. Отладка программы с помощью графического интерфейса Visual Studio Code. Подробнее см. документацию Visual Studio Code: https://code.visualstudio.com/docs/editor/debugging.

Подключение отладчика при старте программы в базовом образе

Чтобы подключить отладчик к GDB-серверу ядра при старте программы в QEMU с помощью расширения Visual Studio Code:

1. Установите точку останова в исходном коде программы перед отлаживаемым фрагментом.
2. Соберите программу, подготовив её для отладки. Для этого требуется открыть дополнительные параметры сборки с помощью кнопки выбора возможности сборки в нижней панели, в раскрывающемся списке указать тип сборки `debug` и установить флажок `gdbstub`. По умолчанию на этой кнопке отображается `type=debug`. . Для того чтобы упаковать прикладную программу в KPA-пакет, необходимо использовать `CMake`-команды библиотеки kpa.Для того чтобы упаковать прикладную программу в KPA-пакет, необходимо использовать `CMake`-команды библиотеки kpa.
3. Запустите базовый образ KasperskyOS из состава KasperskyOS Community Edition.
4. Дождитесь окончания загрузки базового образа и установите программу с помощью команды `KOS: Install package`.
5. В боковой панели Visual Studio Code нажмите **Run and debug** > **create a launch.json file** , а затем выберите **KasperskyOS Debugger**.

   В результате будет создан файл конфигурации отладки `launch.json`.
6. В файле `launch.json` в поле конфигурации с именем `(kos/gdb) Launch & debug application` укажите путь до бинарного файла вашей программы, полученного в результате сборки и имя программы. В поле `eiid` необходимо указать значение `kl.Kds`.
7. Запустите отладку, нажав на кнопку `(kos/gdb) Launch & debug application` на нижней панели.
8. В раскрывающемся списке выберите конфигурацию с именем `(kos/gdb) Launch & debug application`.
9. В отладочной консоли появится сообщение, что программа готова к отладке. Нажмите на кнопку **Continue** и выполнение программы будет остановлено на выбранной в п.1 точке останова.

Подключение отладчика при работе программы, запущенной в базовом образе

Чтобы подключить отладчик к GDB-серверу ядра при работе программы в QEMU с помощью расширения Visual Studio Code:

1. Добавьте в функцию `main` программы бесконечный цикл. Это позволит отладчику подключиться к работающей программе.

2. Установите точку останова в исходном коде программы перед отлаживаемым фрагментом.

3. Соберите программу, подготовив её для отладки. Для этого требуется открыть дополнительные параметры сборки с помощью кнопки выбора возможности сборки в нижней панели, в раскрывающемся списке указать тип сборки `debug` и установить флажок `gdbstub`. По умолчанию на этой кнопке отображается `type=debug`. . Для того чтобы упаковать прикладную программу в KPA-пакет, необходимо использовать `CMake`-команды библиотеки kpa.

4. Запустите базовый образ KasperskyOS из состава KasperskyOS Community Edition.

5. В боковой панели Visual Studio Code нажмите **Run and debug** > **create a launch.json file** , а затем выберите **KasperskyOS Debugger**.

   В результате будет создан файл конфигурации отладки `launch.json`.

6. В файле `launch.json` в поле конфигурации с именем `(kos/gdb) Attach to process` укажите путь до бинарного файла вашей программы, полученного в результате сборки.

7. Запустите программу в базовом образе.

8. Запустите отладку, нажав на кнопку `(kos/gdb) Attach to process` на нижней панели.

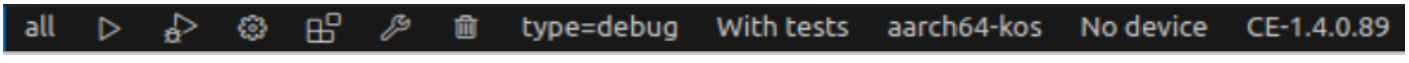
9. В раскрывающемся списке выберите конфигурацию с именем `(kos/gdb) Attach to process` и выберите имя программы для отладки.

10. В отладочной консоли появится сообщение, что программа готова к отладке. Нажмите на кнопку **Continue** и выполнение программы будет остановлено на выбранной в п.2 точке останова.

Справочная информация о расширении

Кнопки в нижней панели

Активированное расширение добавляет кнопки на нижнюю панель редактора кода Visual Studio Code:



Кнопки расширения в нижней панели Visual Studio Code

Эти кнопки перечислены в таблице ниже в порядке их расположения на панели, слева направо. При использовании этой таблицы, учитывайте следующие особенности:

- На части кнопок отображаются значки (показаны в колонке "Значок"). Кнопки без значков используются для управления текущим состоянием (например, для выбора цели сборки или используемой архитектуры), при этом вместо значков на таких кнопках отображается текущий выбор (например, имя цели сборки или архитектуры).

- Кнопка выбора устройства/эмулятора по умолчанию не имеет значка (отображается текст `No device`), но после выбора на кнопке отображается как имя устройства/эмулятора, так и значок, обозначающий статус устройства/эмулятора.

- У всех кнопок есть всплывающие подсказки, отображающиеся при наведении указателя мыши (перечислены в колонке "Всплывающая подсказка").

- Часть кнопок продублированы командами в палитре команд (указаны в колонке "Дублирующая команда").

Кнопки расширения в нижней панели Visual Studio Code

Значок	Всплывающая подсказка	Описание кнопки	Дублирующая команда
Нет	**Selected target**	Отображает имя выбранной цели сборки (например, `all`). При нажатии на кнопку отображается список доступных целей сборки, в котором вы можете выбрать новую цель.	`KOS: Select build target`
▷	**Run the selected application**	Запускает выбранную цель сборки. Выбор, сделанный с помощью команды `KOS: Select Device`, не влияет на выполнение этой команды.	`KOS: Run project in QEMU`
	Debug selected target	Начинает отладку выбранной цели.	`KOS: Start debugging`
	Build all targets	Компилирует цель сборки `all` для выбранной архитектуры.	`KOS: Build project`
	Build the selected target	Начинает сборку выбранной цели.	Нет
	Run CMake	Запускает CMake для настройки директории сборки текущего проекта для выбранной архитектуры сборки.	`KOS: Run cmake`
	Clean	Очищает директорию сборки текущего проекта.	`KOS: Clean build directory`
Нет	**Build features**	Отображает выбранные возможности сборки (например, `type=debug`). При нажатии на кнопку отображается список доступных возможностей сборки, в котором вы можете выбрать одну или несколько возможностей.	Нет
Нет	**Build with tests**	Если проект собирается с тестами, кнопка отображает текст `With tests`. Иначе – `Without tests`. При нажатии на кнопку отображается список, в котором вы можете включить или отключить сборку с тестами, выбрав `With tests` или `Without tests`.	Нет
Нет	**Architecture**	Отображает имя выбранной архитектуры (например, `aarch64-kos`). При нажатии на кнопку отображается список доступных архитектур, в котором вы можете выбрать новую архитектуру.	Нет

Значок	Всплывающая подсказка	Описание кнопки	Дублирующая команда
Нет 🔴 🟢 ?	**KasperskyOS device**	Отображает имя и статус выбранного эмулятора. Для обозначения статуса используются значки: • 🔴 – неактивный статус; • 🟢 – активный статус; • ? – неизвестный статус. Если и эмулятор не выбран, на кнопке отображается текст `No device` (в этом случае значок индикации статуса не отображается). При нажатии на кнопку отображается список доступных эмуляторов, в котором вы можете выбрать эмулятор, создать новый эмулятор, остановить эмулятор и просмотреть журналы событий.	`KOS: Select device`
Нет	**KasperskyOS SDK**	Отображает краткое название используемого KasperskyOS SDK. При нажатии на кнопку отображается список путей к установленным SDK, в котором вы можете выбрать новый SDK. Используйте эту кнопку, чтобы указать новый путь к KasperskyOS SDK и обновить расширение KasperskyOS SDK Extension после обновления или переустановки KasperskyOS SDK. Эта кнопка также позволяет переключаться между разными экземплярами KasperskyOS SDK, если их установлено несколько.	`KOS: Change SDK for the current project`

Команды в палитре команд

Расширение добавляет в палитру команд редактора кода Visual Studio Code следующие команды:

`KOS: Activate extension in this directory`

Команда активирует расширение KasperskyOS SDK Extension и создает в рабочей директории пустой файл `.vscode/kos_project.json`.

`KOS: Add SDK to the user's SDK list`

Предлагает выбрать новый путь к KasperskyOS SDK в диалоговом окне открытия файла и добавляет его в список выбора SDK.

`KOS: Build project`

Компилирует цель сборки `all` для выбранной архитектуры. Эту команду также можно выполнить, нажав на кнопку с изображением шестеренки на панели состояния.

`KOS: Change SDK for the current project`

Предлагает выбрать новый путь к KasperskyOS SDK. Используйте эту команду, чтобы указать новый путь к расширению KasperskyOS SDK Extension после обновления или переустановки KasperskyOS SDK. Эта команда также позволяет переключаться между разными экземплярами KasperskyOS SDK, если их установлено несколько.

`KOS: Clean build directory`

Очищает директорию сборки текущего проекта. Эту команду также можно выполнить, нажав на кнопку корзины на панели состояния.

`KOS: Configure clang-format`

Устанавливает расширение Clang для VS Code в качестве инструмента по умолчанию для форматирования кода на языках C и C++.

`KOS: Configure clang-tidy`

Настраивает инструмент `clang-tidy` для статического анализа кода на C и C++. При этом расширение `cpptools` для VS Code должно быть уже установлено. Обновляет путь к бинарному файлу `clang-tidy` (если он существует в директории KasperskyOS SDK) и включает `clang-tidy` для рабочей области.

`KOS: Configure clangd`

Настраивает языковой сервер Clangd для разработки на C/C++. При этом расширение `Clangd` для VS Code должно быть уже установлено. Отключает функциональность IntelliSense из расширения Microsoft C/C++, чтобы избежать конфликтов с Clangd. Обновляет настройки Clangd в соответствии с указанными путем к KasperskyOS SDK и директорией сборки. В частности, команда обновляет путь к бинарному файлу Clangd (если он существует в директории SDK).

`KOS: Disable extension in this directory`

Отключает расширение KasperskyOS SDK Extension в текущей директории и удаляет файл `.vscode/kos_project.json`.

`KOS: Generate policy file for current project`

Создает базовые описания политик безопасности решения для текущего проекта.

`KOS: Install package`

Устанавливает указанный пакет KPA в выбранный эмулятор. Предлагает выбрать файл KPA в диалоговом окне открытия файла.

`KOS: New project`

Создает новый проект KasperskyOS SDK на основе выбранного шаблона или примера проекта, поставляемого в составе SDK.

`KOS: Open documentation`

Открывает документацию KasperskyOS SDK в системном браузере по умолчанию.

`KOS: Open documentation for current project`

Открывает документацию текущего проекта (при наличии). Примеры, включенные в KasperskyOS SDK, сопровождаются собственной документацией.

`KOS: Open in Dev Container`

Открывает текущую директорию в dev-контейнере, входящем в состав KasperskyOS SDK. Для работы команды требуется расширение Visual Studio Code Dev Containers.

`KOS: Reset documentation suggestions`

Производит сброс предложений по документации.

`KOS: Restart NK language server`

Перезапускает языковой сервер KasperskyOS NK.

`KOS: Run cmake`

Запускает CMake для настройки директории сборки текущего проекта для выбранной архитектуры сборки. Эту команду также можно выполнить, нажав на кнопку с изображением гаечного ключа на панели состояния.

`KOS: Run project in QEMU`

Запускает цель сборки `sim`, которая выполняет проект в эмуляторе, связанном с этой целью. Выбор, сделанный с помощью команды `KOS: Select Device`, не влияет на выполнение этой команды.

`KOS: Select build target`

Предлагает выбрать цель сборки для текущего проекта. Эту команду также можно выполнить, щелкнув ранее выбранное имя цели на панели состояния.

`KOS: Select device`

Предлагает выбрать эмулятор для подключения или создать новый эмулятор. Эту команду также можно выполнить, щелкнув имя устройства (или `No device`, если устройство не выбрано) на панели состояния.

`KOS: Set build directory for the current project`

Предлагает выбрать директорию сборки текущего проекта в диалоговом окне выбора папки.

`KOS: Start application`

Запускает указанную программу на выбранном эмуляторе или подключенном физическом устройстве. Предлагает выбрать идентификатор запускаемой программы.

`KOS: Start debugging`

Начинает отладку выбранной цели. Эту команду также можно выполнить, нажав на кнопку отладки на панели состояния.

`KOS: Uninstall package`

Удаляет указанный пакет KPA из выбранного эмулятора или с выбранного физического устройства. Предлагает выбрать идентификатор удаляемого пакета.

Элементы управления в списке устройств и эмуляторов

При выполнении команды `KOS: Select device` или нажатии на кнопку **KasperskyOS device** отображается список доступных устройств и эмуляторов.

В строках этого списка доступны кнопки для взаимодействия с соответствующим устройством или эмулятором.

Кнопки расширения в списке устройств и эмуляторов

Значок	Всплывающая подсказка	Описание кнопки
☐	**Stop**	Останавливает эмулятор.
🕮	**Open system logger journal**	Открывает системный журнал событий KasperskyOS.
📋	**Open emulator console output**	Открывает журнал событий эмулятора.
×	**Remove**	Удаляет эмулятор.

Кроме кнопок, в каждой строке списка может отображаться значок-индикатор состояния подключения к устройству или эмулятору.

Состояния значка-индикатора:

Значок	Состояние подключения
🔴	Подключение неактивно.
🟢	Подключение неактивно.
?	Статус неизвестен

Вы можете выбрать устройство или эмулятор нажатием на соответствующую строку списка. Если выбран неактивный эмулятор, эмулятор запускается.

Вы можете создать новый эмулятор, нажав на строку + **Create new emulator** внизу списка.

Параметры расширения

Расширение имеет параметры, располагающиеся в хранилище Visual Studio Code, вызываемом через меню: **File** → **Preferences** → **Settings**, далее **Extensions** → **KasperskyOS**:

`Add Paths`

Добавлять путь `$SDK_PREFIX/toolchain/bin` в переменную PATH. Включено по умолчанию.

`Auto Switch Extension`

Переустанавливать расширение при выборе нового KasperskyOS SDK. Включено по умолчанию.

`Auto Switch Interval`

Интервал для проверки обновлений расширений в текущей директории KasperskyOS SDK (в секундах). Установите значение `0`, чтобы отключить. По умолчанию: `5`.

`Build Threads Num`

Количество потоков сборки. Оставьте пустым, чтобы использовать все доступные ядра.

`Cmake Build Flags`

Дополнительные флаги CMake для сборки.

`Cmake Config Flags`

Дополнительные конфигурационные флаги для запуска CMake.

`Editor: Auto Open Log Tab`

Автоматически открывать вкладку журнала команд. Включено по умолчанию.

`Features:Project`

Включать функции проекта (сборка, запуск, тестирование и отладка); требуется KasperskyOS SDK. Включено по умолчанию.

`Force Clean`

Очищать директорию сборки командой `KOS: Clean build directory`. Включено по умолчанию.

`Gdbinit File`

Пути к файлам gdbinit, которые содержат GDB-команды, выполняемые при запуске отладчика. Абсолютные пути начинаются с символа `/`. Остальные пути указываются относительно корневой директории рабочей области. Переменную ${BUILD_DIR} можно использовать только в относительных путях. По умолчанию: `['${BUILD_DIR}/.gdbinit.ide']`.

`Nk Lsp Binary`

Путь к бинарному файлу языкового сервера KasperskyOS NK.

`Nk Lsp Paths`

Дополнительные пути поиска для языкового сервера KasperskyOS NK.

`Sdk Path`

Полный путь к установленному KasperskyOS SDK.

`Set Build Dir`

Полный путь к директории сборки. Если не указано иное, используется директория `.build/{BuildFeatures}`.

`Shell Export Variables`

Дополнительные переменные для экспорта перед запуском CMake.

`Show Last Logs Num`

Количество отображаемых последних строк журнала эмулятора. Значение `-1` – показывать все. По умолчанию: `500`.

`Show Sdk Env Variables Changed Message`

Показывать при изменении SDK сообщение о том, что обновленные переменные среды будут действовать в новом сеансе терминала. Включено по умолчанию.

`Suppress Extensions Recommendations`

Отключить установку рекомендуемых расширений. По умолчанию отключено.

`Test Arguments`

Аргументы, используемые в тестах.

`Test Environment Variables`

Инициализация переменных среды для тестов.

`Test Failures Num`

Максимальное количество непройденных тестов, отображаемых в сведениях об ошибках в окне вывода. Оставьте поле пустым, чтобы отображались все ошибки.

`Test Failures Only`

Показывать в окне вывода только непройденные тесты. По умолчанию отключено.

`Test Files Pattern`

Шаблон подстановки для поиска тестовых файлов. По умолчанию: `**/{test,tests}/**/*.{c,cpp}`.

`Test No Skipped`

Не показывать сведения о пропущенных тестах в окне вывода. По умолчанию отключено.

`Test Skip Details`

Не показывать сведения о пропущенных и непройденных тестах в окне вывода. По умолчанию отключено.

`Test Threads Num`

Количество потоков для одновременного выполнения нескольких тестов. Оставьте поле пустым, чтобы использовать все доступные ядра. (Примечание 1. Журнал тестирования в реальном времени доступен только при выполнении тестов в одном потоке. Примечание 2. VSC будет использовать один поток, если выполняется только один тест.)

`Test Timeout`

Время ожидания каждого теста в секундах. Установите значение `0`, чтобы использовать настройки из конфигураций тестов. По умолчанию: `0`.

`Test Verbose`

Всегда запускать тесты в режиме verbose (с выводом отладочной информации). По умолчанию отключено.

`Trace:Server`

Уровень трассировки языкового сервера KasperskyOS NK. По умолчанию: `verbose`.

`User SDK Paths`

Дополнительные пути к SDK, отображаемые в меню выбора SDK.

Сборка и запуск примеров

Сборка драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A

> Драйверы для аппаратной платформы Raspberry Pi 4 B поставляются в бинарном виде и не требуют сборки. Этот шаг можно пропустить и сразу перейти к сборке примеров.

Для изучения принципов разработки драйверов под KasperskyOS в состав SDK (только в deb-пакет для работы с аппаратной платформой Radxa Rock 3A) включен исходный код некоторых драйверов. Исходный код драйверов для аппаратной платформы Radxa Rock 3A находится в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/drivers`.

При сборке примера для аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы. Перед сборкой и запуском примеров, в которых используются драйверы, необходимо выполнить сборку драйверов из исходного кода.

Для удобства работы с SDK рекомендуется выполнить сборку всех драйверов, входящих в состав SDK в бинарном виде перед началом работы с примерами. Чтобы собрать все драйверы, входящие в состав SDK, выполните следующие команды:

```
# Перед сборкой драйверов необходимо установить значения переменных окружения, необходимых для использования SDK.
$ cd /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>
$ source ./common/set_env.sh
# Сборку драйверов нужно выполнять в директории, к которой у вас есть доступ на запись. Для этого скопируйте
директорию с драйверами, например, в домашнюю директорию.
$ cp -r ./drivers/ ~/drivers
$ cd ~/drivers
$ cmake -B build -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake" -
DCMAKE_INSTALL_PREFIX="$KOSCEDIR/sysroot-aarch64-kos"
$ sudo env "PATH=$PATH" cmake --build build --target all
```

Подробные инструкции по сборке каждого драйвера можно найти в файлах `README.md` в директории каждого драйвера.

Особенности драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A

Драйвер `PinCtrl` для KasperskyOS автоматически выбирает режим "по умолчанию" в описании аппаратной конфигурации (Device Tree). После сборки примеров, вы можете настроить некоторые режимы `PinCtrl`, используя Device Tree Overlay – бинарные файлы формата DTBO, поставляемые в составе KasperskyOS Community Edition и предназначенные для изменения исходной конфигурации. Необходимость применения оверлеев указана в описании каждого примера.

Обратите внимание, что нельзя применять конфликтующие оверлеи. Также нельзя применять несколько mX-оверлеев для одного контроллера (например, оверлеи `pwm1-m0` и `pwm1-m1` являются взаимоисключающими).

Таблица совместимости оверлеев приведена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/drivers/rk3568/pinctrl/README.md`.

Подробности о поставляемых оверлеях для каждого из поставляемых драйверов приведены в файлах `README.md` для каждого драйвера.

Применение оверлеев

Чтобы применить DTBO-оверлеи к бинарному файлу описания аппаратной конфигурации (.dtb), выполните следующие команды:

```
# Создайте резервную копию аппаратной конфигурации
$ cp rk3568-rock-3a.dtb rk3568-rock-3a.dtb.orig
# Объедините исходную конфигурацию с изменениями и сохраните результат
$ fdtoverlay -i rk3568-rock-3a.dtb.orig -o rk3568-rock-3a.dtb <overlay1>.dtbo <overlay2>.dtbo
# Выполните проверку и оптимизацию получившейся аппаратной конфигурации
$ dtc -R 4 -p 0x1000 -I dtb -O dtb -o rk3568-rock-3a.dtb rk3568-rock-3a.dtb
```

Это изменит аппаратную конфигурации для всех последующих загрузок системы.

Также можно применить оверлеи вручную в командной строке U-Boot перед загрузкой образа системы:

```
# Загрузите исходную аппаратную конфигурацию в оперативную память
$ load mmc 1:1 ${fdt_addr_r} rk3568-rock-3a.dtb;
# Укажите U-Boot использовать конфигурацию из памяти
$ fdt addr ${fdt_addr_r};
# Загрузите изменения
$ load mmc 1:1 ${fdtoverlay_addr_r} overlay/<name>.dtbo;
# Примените изменения конфигурации
$ fdt apply ${fdtoverlay_addr_r};
# Загрузите kos-image – образ решения на базе KasperskyOS
$ load mmc 1:1 ${loadaddr} kos-image;
# Запустите ядро KasperskyOS с измененной аппаратной конфигурацией.
# После выполнения команды booti система продолжит стандартную загрузку.
$ booti ${loadaddr} - ${fdt_addr_r};
```

Сборка примеров

Сборка примеров осуществляется с помощью системы сборки `CMake`, входящей в состав KasperskyOS Community Edition.

> Перед сборкой примеров убедитесь, что установлены значения переменных окружения, необходимых для использования SDK. Подробнее см. "Установка и удаление".

Код примеров и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

`/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples`

> Сборку примеров нужно выполнять в директории, к которой у вас есть доступ на запись, например, скопировав директорию с примером в домашнюю директорию.

Сборка примеров для запуска на QEMU

Чтобы выполнить сборку примера, перейдите в директорию с примером и выполните команды:

```
$ cmake -B build -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake"
$ cmake --build build --target {kos-qemu-image|sim}
```

- Если выбрана цель `kos-qemu-image`, то создается образ решения на базе KasperskyOS, который включает пример. Файл образа решения `kos-qemu-image` сохраняется в директории `<название примера>/build/einit`.
- Если выбрана цель `sim`, то после сборки образа решения также инициируется запуск примера на QEMU.

Сборка примеров для запуска на Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A

Чтобы выполнить сборку примера, перейдите в директорию с примером и выполните команды:

```
$ cmake -B build -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake"
$ cmake --build build --target {kos-image|sd-image}
```

- Если выбрана цель `kos-image`, то создается образ решения на базе KasperskyOS, который включает в себя пример. Файл образа решения `kos-image` сохраняется в директории `<название примера>/build/einit`.
- Если выбрана цель `sd-image`, то создается образ файловой системы загрузочной SD-карты. В образ файловой системы загружаются: образ `kos-image`, загрузчик U-Boot, который запускает пример, и встроенное программное обеспечение (англ. firmware) для Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A. Исходный код загрузчика U-Boot и встроенное программное обеспечение загружаются с сайта https://github.com. Файл образа файловой системы `hdd.img` сохраняется в директории `<название примера>/build`.

> Перед запуском примеров на Radxa ROCK 3A необходимо также выполнить сборку драйверов, которые поставляются в составе SDK в виде исходного кода.

Запуск примеров на QEMU

Запуск примеров на QEMU в Linux с графической оболочкой

> Запуск примеров нужно выполнять в директории сборки, к которой у вас есть доступ на запись.

Запуск примера на QEMU в Linux с графической оболочкой осуществляется с помощью `CMake`. Чтобы запустить пример, перейдите в директорию с примером и выполните команды:

```
# Перед запуском примеров необходимо установить значения переменных окружения.
$ source /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/common/set_env.sh
# Запуск примера.
```

```
$ cmake -B build -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake"
$ cmake --build build --target sim
```

Запуск примеров на QEMU в Linux без графической оболочки

Чтобы запустить пример на QEMU в Linux без графической оболочки, перейдите в директорию с примером, соберите пример и выполните следующие команды:

```
# Перед запуском примеров необходимо установить значения переменных окружения.
$ source /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/common/set_env.sh
$ cd build/einit
$ qemu-system-aarch64 -m 2048 -machine vexpress-a15,secure=on -cpu cortex-a57 -nographic -monitor none -smp 4 -nic
user -serial stdio -kernel kos-qemu-image
```

Подготовка Raspberry Pi 4 B к запуску примеров

Коммутация компьютера и Raspberry Pi 4 B

Чтобы видеть вывод с Raspberry Pi 4 B на компьютере и иметь возможность отладки, выполните следующие действия:

1. Соедините пины преобразователей USB-UART на базе FT232 с соответствующими GPIO-пинами Raspberry Pi 4 B (см. рис. ниже). Если отладку выполнять не требуется, то достаточно подключить один преобразователь USB-UART для вывода.

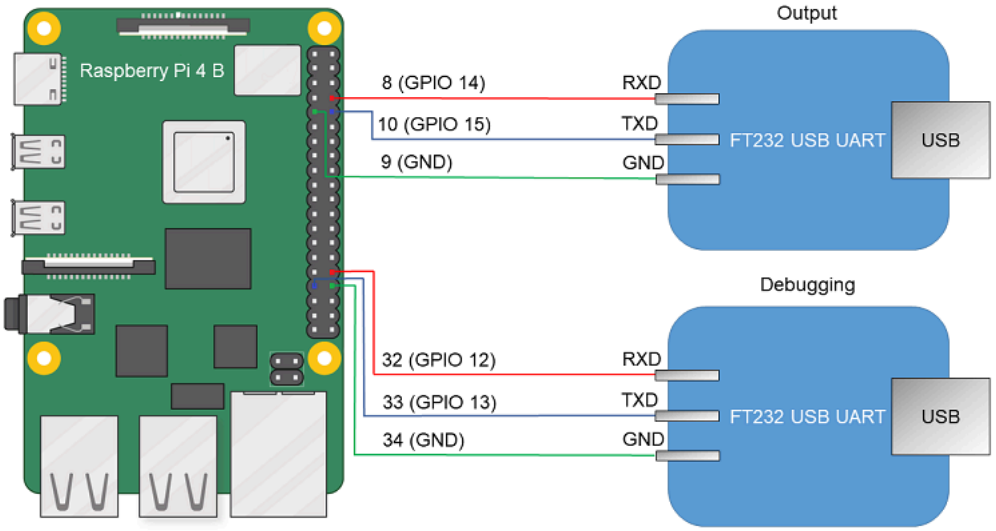


Схема соединения преобразователей USB-UART и Raspberry Pi 4 B

2. Соедините USB-порты компьютера и преобразователи USB-UART.

3. Установите PuTTY или другую аналогичную программу. Настройте параметры следующим образом: `bps = 115200`, `data bits = 8`, `stop bits = 1`, `parity = none`, `flow control = none`. Задайте порт USB, через который подключен преобразователь USB-UART, используемый для получения вывода с Raspberry Pi 4 B.

Чтобы компьютер и Raspberry Pi 4 B могли взаимодействовать через сеть Ethernet, выполните следующие действия:

1. Соедините сетевые карты компьютера и Raspberry Pi 4 B с коммутатором или друг с другом.

2. Выполните настройку сетевой карты компьютера, чтобы ее IP-адрес был в одной подсети с IP-адресом сетевой карты Raspberry Pi 4 B (параметры сетевой карты Raspberry Pi 4 B задаются в файле `dhcpcd.conf`, который находится по пути `<название примера>/resources/...`).

Подготовка загрузочной SD-карты для Raspberry Pi 4 B

Если при сборке примера был создан образ `hdd.img`, то достаточно записать получившийся образ на SD-карту. Для этого подключите SD-карту к компьютеру и выполните следующую команду:

```
# В следующей команде path_to_img – путь к файлу образа,
# [X] – последний символ в имени блочного устройства для SD-карты.
$ sudo dd of=/dev/sd[X] if=path_to_img status=progress bs=64K conv=fsync
```

Если при сборке примера был создан образ `kos-image`, то перед записью образа на SD-карту, её нужно дополнительно подготовить. После подготовки SD-карты, необходимо скопировать файл `kos-image` из директории `<название примера>/build/einit` в загрузочную область (раздел с FAT32) подготовленной SD-карты. Чтобы подготовить загрузочную SD-карту, подключите SD-карту к компьютеру и выполните следующие команды:

```
# Для создания файла образа загрузочного носителя (*.img)
# выполните скрипт:
$ sudo /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/common/rpi4_prepare_sdcard_image.sh
# В следующей команде path_to_img – путь к файлу образа
# загрузочного носителя (этот путь выводится по окончании
# выполнения предыдущей команды), [X] – последний символ
# в имени блочного устройства для SD-карты.
$ sudo dd of=/dev/sd[X] if=path_to_img status=progress bs=64K conv=fsync
```

Подготовка Radxa ROCK 3A к запуску примеров

Коммутация компьютера и Radxa ROCK 3A

Чтобы видеть вывод с Radxa ROCK 3A на компьютере и иметь возможность отладки, выполните следующие действия:

1. Соедините пины преобразователей USB-UART с соответствующими GPIO-пинами Radxa ROCK 3A (см. рис. ниже). Если отладку выполнять не требуется, то достаточно подключить один преобразователь USB-UART для вывода.

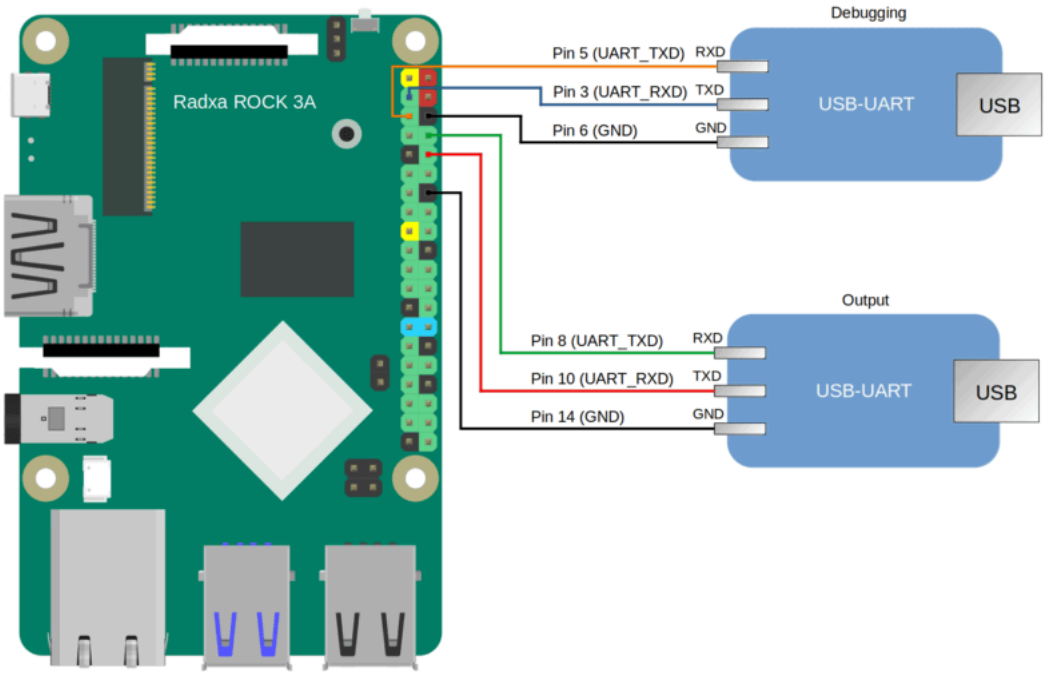


Схема соединения преобразователей USB-UART и Radxa ROCK 3A

2. Соедините USB-порты компьютера и преобразователи USB-UART.

3. Установите PuTTY или другую аналогичную программу. Настройте параметры следующим образом:

   - `bps = 115200, data bits = 8, stop bits = 1, parity = none, flow control = none` для основного вывода;
   - `bps = 115200, data bits = 8, stop bits = 1, parity = none, flow control = none` для отладочного вывода.

   Задайте порт USB, через который подключен преобразователь USB-UART, используемый для получения вывода с Radxa ROCK 3A.

Чтобы компьютер и Radxa ROCK 3A могли взаимодействовать через сеть Ethernet, выполните следующие действия:

1. Соедините сетевые карты компьютера и Radxa ROCK 3A с коммутатором или друг с другом.

2. Выполните настройку сетевой карты компьютера, чтобы ее IP-адрес был в одной подсети с IP-адресом сетевой карты Radxa ROCK 3A (параметры сетевой карты Radxa ROCK 3A задаются в файле `dhcpcd.conf`, который находится по пути `<название примера>/resources/...`).

Подключение модуля eMMC

Для работы с примерами, использующими драйвер SDHC, необходимо подключить накопитель: microSD-карту или модуль eMMC. По умолчанию примеры для Radxa ROCK 3A сконфигурированы для работы с microSD-картой. Чтобы использовать модуль eMMC, необходимо установить на плату Radxa ROCK 3A совместимый модуль eMMC (например, eMMC 5.1 Module 32Gb для Rock Pi). Без подключенного модуля eMMC при запуске примеров в стандартном выводе будут отображаться ошибки инициализации драйвера SDCard (который является частью стека драйверов SDHC). Также В `CMake`-файле сборки решения необходимо изменить индекс устройства в свойстве `EXTRA_ENV` с `1` (microSD-карта) на `0` (eMMC), используя функцию `set_target_properties()`.

```
# Конфигурация для microSD-карты (используется по умолчанию для Radxa ROCK 3A)
set_target_properties(Client PROPERTIES EXTRA_ENV "    MMC_DEV_NUM: '1'")
# Конфигурация для модуля eMMC
set_target_properties(Client PROPERTIES EXTRA_ENV "    MMC_DEV_NUM: '0'")
```

Подготовка загрузочной SD-карты для Radxa ROCK 3A

Если при сборке примера был создан образ `hdd.img`, то достаточно записать получившийся образ на SD-карту. Для этого подключите SD-карту к компьютеру и выполните следующую команду:

```
# В следующей команде path_to_img – путь к файлу образа,
# [X] – последний символ в имени блочного устройства для SD-карты.
$ sudo dd of=/dev/sd[X] if=path_to_img status=progress bs=64K conv=fsync
```

Если при сборке примера был создан образ `kos-image`, то перед записью образа на SD-карту, её нужно дополнительно подготовить. Загрузочную SD-карту для Radxa ROCK 3A можно подготовить автоматически и вручную. После подготовки SD-карты, необходимо скопировать файл `kos-image` из директории `<название примера>/build/einit` в загрузочную область (раздел с FAT32) подготовленной SD-карты.

Чтобы подготовить загрузочную SD-карту автоматически, подключите SD-карту к компьютеру и выполните следующие команды:

```
# Для создания файла образа загрузочного носителя (*.img)
# выполните скрипт:
$ sudo /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/common/rock3a_prepare_sdcard_image.sh
# В следующей команде path_to_img – путь к файлу образа
# загрузочного носителя (этот путь выводится по окончании
# выполнения предыдущей команды), [X] – последний символ
# в имени блочного устройства для SD-карты.
$ sudo dd of=/dev/sd[X] if=path_to_img status=progress bs=64K conv=fsync
```

Очистка флеш-памяти Radxa ROCK 3A

В некоторых модификациях Radxa ROCK 3A во флеш-памяти может находиться загрузчик, который несовместим с картой, подготовленной по инструкции выше.

Если при запуске примеров на Radxa ROCK 3A вы видите сообщение `"SPL: failed to boot from all boot devices"`, то вам необходимо очистить флеш-память Radxa ROCK 3A перед запуском примеров.

Чтобы очистить флеш-память Radxa ROCK 3A:

1. Скачайте и установите утилиту `rkdeveloptool`.

   Инструкции по установке утилиты приведены в документации: https://docs.radxa.com/en/rock3/rock3a/low-level-dev/rkdeveloptool?host-os=debian#installation-for-rkdeveloptool

2. Скачайте загрузчик для взаимодействия с Radxa ROCK 3A: https://dl.radxa.com/rock3/images/loader/rk356x_spl_loader_ddr1056_v1.12.109_no_check_todly.bin

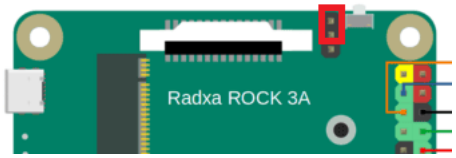
3. Переведите Radxa ROCK 3A в режим `Maskrom`:

   a. Отключите питание.

   b. Извлеките SD-карту (и модуль eMMC при наличии).

   c. Соедините USB-порт компьютера с портом ROCK 3A OTG (верхний порт USB3.0).

   d. Соедините пины Radxa ROCK 3A как показано на рисунке ниже и подайте питание на Radxa ROCK 3A.

   e. Разомкните пины, соединенные на предыдущем шаге.

   f. Убедитесь, что Radxa ROCK 3A находится в режиме `Maskrom`, выполнив в терминале следующую команду:

   ```
   $: rkdeveloptool ld
   DevNo=1    Vid=0x2207,Pid=0x350a,LocationID=104    Maskrom
   ```

4. Очистите флеш-память Radxa ROCK 3A, выполнив в терминале следующие команды:

```
rkdeveloptool ef
rkdeveloptool rd
```

Запуск примеров на Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A

Чтобы запустить пример на Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A, выполните следующие действия:

1. Перейдите в директорию с примером и соберите пример.
2. Убедитесь, что Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A и загрузочная SD-карта подготовлены к запуску примеров.
3. Подключите загрузочную SD-карту к Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A.
4. Подайте питание на Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A и дождитесь, пока запустится пример.

   О том, что пример запустился, свидетельствует вывод, отображаемый на компьютере, к которому подключен Raspberry Pi 4 B или Radxa ROCK 3A.

> Перед запуском примеров на Radxa ROCK 3A необходимо также выполнить сборку драйверов, которые поставляются в составе SDK в виде исходного кода.
> Если при запуске примеров на Radxa ROCK 3A вы видите сообщение `"SPL: failed to boot from all boot devices"`, то вам необходимо очистить флеш-память Radxa ROCK 3A перед запуском примеров. Подробнее см. "Подготовка Radxa ROCK 3A к запуску примеров".

Разработка под KasperskyOS

Запуск процессов

Обзор: Einit и init.yaml

Инициализирующая программа Einit

При запуске решения ядро KasperskyOS находит в образе решения и запускает исполняемый файл с именем `Einit`, то есть инициализирующую программу. Инициализирующая программа выполняет следующие действия:

- создает и запускает процессы при запуске решения;
- создает IPC-каналы между процессами при запуске решения (статически создает IPC-каналы).

Процесс инициализирующей программы имеет класс `Einit`.

В составе KasperskyOS SDK поставляется утилита `einit`, которая позволяет генерировать исходный код инициализирующей программы на языке C. Эта утилита используется системой сборки CMake, которая также обеспечивает компиляцию файла `einit.c` в исполняемый файл `Einit` и включение этого исполняемого файла в образ решения.

Для инициализирующей программы не требуется самостоятельно создавать файлы формальной спецификации. Эти файлы автоматически создаются и применяются при сборке решения. Однако класс процесса `Einit` должен быть указан в описании политики безопасности решения.

Утилита `einit` генерирует исходный код инициализирующей программы на основе формальных спецификаций компонентов решения и *init-описания*, представляющего собой текстовый файл, который обычно имеет имя `init.yaml`.

Init-описание (init.yaml)

Init-описание содержит данные в формате YAML, которые идентифицируют:

- Процессы, исполнение которых начинается при запуске решения.

  Порядок запуска процессов не зависит от порядка их перечисления в init-описании, но его можно задать с помощью ключей `before` и `after` (см. таблицу ниже).

- IPC-каналы, которые создаются при запуске решения и используются процессами для взаимодействия между собой (не с ядром).

Эти данные представляют собой словарь с ключом `entities`, содержащий список словарей процессов (см. "Примеры init-описаний"). Ключи словаря процесса приведены в таблице ниже.

Можно создать init-описание вручную или автоматизированно. Во втором случае нужно подготовить шаблон `init.yaml.in`, из которого система сборки создаст init-описание.

Ключи словаря процесса в init-описании

Ключ	Обязательный	Значение
`name`	Да	Имя класса процесса (из EDL-описания).
`task`	Нет	Имя процесса. Если его не указать, то будет взято имя класса процесса. У каждого процесса должно быть уникальное имя. Можно запустить несколько процессов одного класса, но с разными именами.
`path`	Нет	Имя исполняемого файла в ROMFS (в образе решения). Если его не указать, то будет взято имя класса процесса без префиксов и точек. Например, процессы классов `Client` и `net.Client`, для которых не указано имя исполняемого файла, будут запущены из файла `Client`. Можно запустить несколько процессов из одного исполняемого файла.
`connections`	Нет	Список словарей IPC-каналов процесса. Этот список задает статически создаваемые IPC-каналы, клиентскими IPC-дескрипторами которых будет владеть процесс. По умолчанию этот список пуст. (Помимо статически создаваемых IPC-каналов процессы могут использовать динамически создаваемые IPC-каналы.)
`args`	Нет	Список параметров запуска программы (параметры функции `main()`). Максимальный размер одного элемента списка составляет 1024 байта.
`env`	Нет	Словарь переменных окружения программы. Ключами в этом словаре являются имена переменных окружения. Максимальный размер значения переменной окружения составляет 65524 байта.
`before`	Нет	Определяет порядок запуска процессов. Необходимо указать список имен процессов которые должны быть запущены после запуска этого процесса.
`after`	Нет	Определяет порядок запуска процессов. Необходимо указать список имен процессов которые должны быть запущены до запуска этого процесса.

`wait_for`	Нет	Признак, по которому определяется, что процесс успешно запущен.
		Варианты синтаксиса:
		`wait_for: <event_name>`
		или
		`wait_for:`
		`event: <event_name>`
		`timeout: <timeout_value><timeout_suffix>`
		или
		`wait_for: { event: <event_name>, timeout: <timeout_value><timeout_suffix> }`
		Параметр `<event_name>` может принимать следующие значения:
		• `start` – дождаться старта функции `main()`.
		• `ready` – дождаться сигнала `em_notify_ready()` из запущенного процесса. Функция объявлена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/em_transport/em_transport.h`.
		• `exit_success` – дождаться успешного завершения процесса.
		Параметр `<timeout_value>` – целое число, время ожидания признака успешного запуска процесса. Значение по умолчанию: 3 минуты.
		Параметр `<timeout_suffix>` указывается без пробела после параметра `<timeout_value>` и может принимать следующие значения:
		• `ms`, `msec` – миллисекунды;
		• `s`, `sec` – секунды;
		• `m`, `min` – минуты.
		Примеры использования:
		`wait_for: ready`
		`wait_for: { event: ready, timeout: 100ms }`
		`wait_for:`
		`event: ready`
		`timeout: 100ms`
		Подробнее см. "Примеры init-описаний".

Ключи словаря IPC-канала процесса приведены в таблице ниже.

Ключи словаря IPC-канала в init-описании

Ключ	Обязательный	Значение
`id`	Да	Имя IPC-канала, которое может быть задано как фиксированными значением, так и ссылкой вида `{var: <имя константы>, include: <путь к заголовочному файлу>}`.
`target`	Да	Имя процесса, который будет владеть серверным дескриптором IPC-канала.

Init-описание может также содержать ключ `mount_romfs`, который определяет имя точки монтирования дополнительной файловой системы `romfs.1` перед запуском процессов. Это позволяет запускать процессы из бинарных файлов, расположенных на файловой системе `romfs.1`. Файловая система `romfs.1` будет отмонтирована после завершения процесса `Einit`. Пример использования:

```
mount_romfs:
  "romfs.1": "romfs/1"
```

Примеры init-описаний

Здесь приведены примеры init-описаний, демонстрирующие различные аспекты запуска процессов.

Запуск клиента и сервера и создание IPC-канала между ними

В этом примере будут запущены процесс класса `Client` и процесс класса `Server`. Имена процессов не указаны, поэтому они будут совпадать с именами классов процессов. Имена исполняемых файлов также не указаны, они также будут совпадать с именами классов процессов. Процессы будут соединены IPC-каналом с именем `server_connection`.

init.yaml

```
entities:
- name: Client
  connections:
  - target: Server
    id: server_connection
- name: Server
```

Запуск процессов из заданных исполняемых файлов

В этом примере будут запущены процесс класса `Client` из исполняемого файла с именем `cl`, процесс класса `ClientServer` из исполняемого файла с именем `csr` и процесс класса `MainServer` из исполняемого файла с именем `msr`. Имена процессов не указаны, поэтому они будут совпадать с именами классов процессов.

init.yaml

```
entities:
- name: Client
  path: cl
- name: ClientServer
  path: csr
- name: MainServer
  path: msr
```

Запуск двух процессов из одного исполняемого файла

В этом примере будут запущены процесс класса `Client` из исполняемого файла с именем `Client`, а также два процесса классов `MainServer` и `BkServer` из исполняемого файла с именем `srv`. Имена процессов не указаны, поэтому они будут совпадать с именами классов процессов.

init.yaml

```yaml
entities:
- name: Client
- name: MainServer
  path: srv
- name: BkServer
  path: srv
```

Запуск двух серверов одного класса и клиента и создание IPC-каналов между клиентом и серверами

В этом примере будут запущены процесс класса `Client` (с именем `Client`) и два процесса класса `Server` с именами `UserServer` и `PrivilegedServer`. Клиент будет соединен с серверами IPC-каналами с именами `server_connection_us` и `server_connection_ps`. Имена исполняемых файлов не указаны, поэтому они будут совпадать с именами классов процессов.

init.yaml

```yaml
entities:
- name: Client
  connections:
  - id: server_connection_us
    target: UserServer
  - id: server_connection_ps
    target: PrivilegedServer
- task: UserServer
  name: Server
- task: PrivilegedServer
  name: Server
```

Установка параметров запуска и переменных окружения программ

В этом примере будут запущены процесс класса `VfsFirst` (с именем `VfsFirst`) и процесс класса `VfsSecond` (с именем `VfsSecond`). Программа, которая будет исполняться в контексте процесса `VfsFirst`, будет запущена с параметром `-f /etc/fstab`, а также получит переменную окружения `ROOTFS` со значением `ramdisk0,0 / ext2 0` и переменную окружения `UNMAP_ROMFS` со значением `1`. Программа, которая будет исполняться в контексте процесса `VfsSecond`, будет запущена с параметром `-l devfs /dev devfs 0`. Имена исполняемых файлов не указаны, поэтому они будут совпадать с именами классов процессов.

init.yaml

```yaml
entities:
- name: VfsFirst
  args:
  - -f
  - /etc/fstab
  env:
    ROOTFS: ramdisk0,0 / ext2 0
    UNMAP_ROMFS: 1
- name: VfsSecond
  args:
```

```
  - -l
  - devfs /dev devfs 0
```

На аппаратных платформах с процессорными архитектурами x86 и x86-64 можно задавать параметры запуска и переменные окружения программ не только фиксированными значениями, но и ссылками на параметры запуска ядра:

- `${BOOTARG:<имя параметра запуска ядра>[:=<значение параметра запуска программы по умолчанию>]}`

  Заданный параметр запуска программы принимает значение параметра запуска ядра с заданным именем. Опционально можно указать значение по умолчанию, которое применяется, если параметр запуска ядра с заданными именем не передан ядру. Если значение по умолчанию не указано, и параметр запуска ядра с заданным именем не передан ядру, то заданный параметр запуска программы не будет передан программе.

  Пример:

  ```
  args:
  - ${BOOTARG:ROOTFS:=/opt/data}
  - ${BOOTARG:test_switch}
  - -f ${BOOTARG:FSTAB:=/etc/fstab}
  - --message ${BOOTARG:MOTD}
  - --timeout=${BOOTARG:timeout:=60}
  ```

- `<имя переменной окружения программы>: ${BOOTARG:<имя параметра запуска ядра>[:=<значение переменной окружения программы по умолчанию>]}`

  Переменная окружения программы с заданными именем принимает значение параметра запуска ядра с заданным именем. Опционально можно указать значение по умолчанию, которое применяется, если параметр запуска ядра с заданными именем не передан ядру. Если значение по умолчанию не указано, и параметр запуска ядра с заданным именем не передан ядру, то переменная окружения программы с заданными именем не будет создана.

  Пример:

  ```
  env:
    rootdir: ${BOOTARG:FS:=/home}
  ```

Параметры запуска ядра, которые передаются программам в качестве параметров запуска и переменных окружения, имеют следующий формат:

```
<имя>=<значение>
```

Чтобы передать параметры через командную строку ядра на QEMU, нужно использовать параметр запуска QEMU `-append`.

Пример установки параметров запуска ядра на QEMU с помощью `CMake`-команды `build_kos_qemu_image()`:

```
set(QEMU_FLAGS "-append \"ROOTFS=/opt/data test_switch=-b FSTAB=/etc/fstab MOTD=Hello! timeout=30 FS=/home\"")
build_kos_qemu_image(kos-qemu-image
                     ...
                     QEMU_FLAGS "${QEMU_FLAGS}")
```

Для получения сведений о том, как передавать параметры через командную строку ядра на аппаратной платформе, нужно обратиться к документации на используемый загрузчик.

Задание порядка запуска процессов и признаков успешного запуска процесса

В этом примере:

- Процесс `Einit` смонтирует дополнительную файловую систему `romfs.1` в точку монтирования `romfs/1`.
- Процесс класса `Server` будет запущен из файла `server` на основной файловой системе ROMFS до процессов классов `Client_A` и `Client_B`. Программа `Einit` будет ожидать от `Server` сигнала `em_notify_ready()`.
- Процесс класса `Client_A` будет запущен из файла `romfs/1/client_a` после процесса класса `Server`. Программа `Einit` будет ожидать успешного запуска функции `main()` в `Client_A`.
- Процесс класса `Client_B` будет запущен из файла `romfs/1/client_b` после процесса классов `Server` и `Client_A`. Программа `Einit` будет ожидать успешного завершения работы `Client_B` в течение пяти минут.

init.yaml

```
mount_romfs:
  "romfs.1": "romfs/1"
entities:
 -name: Server
  path: "server"
  wait_for: ready
  before:
   - Client_A
   - Client_B
 -name: Client_A
  path: "romfs/1/client_a"
  wait_for: start
  after:
   - Server
 -name: Client_B
  path: "romfs/1/client_b"
  wait_for: { event: exit_success, timeout: 5min }
  after:
   - Client_A
   - Server
```

Запуск процессов с помощью системной программы ExecutionManager

Компонент ExecutionManager предоставляет интерфейс на языке C++ для создания, запуска и остановки процессов в решениях, построенных на базе KasperskyOS.

> Интерфейс компонента ExecutionManager не подходит для использования в коде, написанном на языке C. Для управления процессами на языке C используйте API task.h библиотеки libkos.

Используя компонент ExecutionManager можно запускать процессы из:

- исполняемого файла, для которого известно его расположение в файловой системе;
- исполняемого файла, установленного компонентом PackageManager в решение на базе KasperskyOS из KPA-пакета.

API компонента ExecutionManager представляет собой надстройку над IPC, которая позволяет упростить процесс разработки программ. ExecutionManager является отдельной системной программой, доступ к которой осуществляется через IPC, но при этом разработчикам предоставляется клиентская библиотека, которая скрывает необходимость использования IPC-вызовов напрямую.

Программный интерфейс компонента ExecutionManager описан в статье "Компонент ExecutionManager".

Сценарий использования компонента ExecutionManager

Здесь и далее клиентом называется приложение, использующее API компонента ExecutionManager для управления другими приложениями.

Типовой сценарий использования компонента ExecutionManager включает следующие шаги:

1. Добавление программы ExecutionManager в решение. Чтобы добавить ExecutionManager в решение, необходимо:

   - Добавить следующие команды в корневой файл CMakeLists.txt:

```
find_package (execution_manager REQUIRED)
include_directories (${execution_manager_INCLUDE})
add_subdirectory (execution_manager)
```

> Для работы программы ExecutionManager необходима программа `BlobContainer`. Эта программа автоматически добавляется в решение при добавлении ExecutionManager.

   - Компонент ExecutionManager поставляется в составе SDK в виде набора статических библиотек и заголовочных файлов и собирается под конкретное решение с помощью CMake-команды `create_execution_manager_entity()` из CMake-библиотеки `execution_manager`.

     Чтобы собрать программу ExecutionManager, необходимо в корневой директории проекта создать директорию с именем `execution_manager`, а в ней создать файл `CMakeLists.txt`, в котором содержится команда `create_execution_manager_entity()`.

     CMake-команда `create_execution_manager_entity()` принимает следующие параметры:

     Обязательный параметр `ENTITY`, в котором указывается имя исполняемого файла для программы ExecutionManager.

     Опциональные параметры:

     - `DEPENDS` – дополнительные зависимости для сборки программы ExecutionManager.
     - `MAIN_CONN_NAME` – имя IPC-канала для соединения с процессом ExecutionManager. Должно совпадать со значением переменной `mainConnection` при обращении к API ExecutionManager в коде клиента.
     - `ROOT_PATH` – путь к корневой директории для служебных файлов программы ExecutionManager. Значение по умолчанию: `"/ROOT"`.
     - `VFS_CLIENT_LIB` – имя клиентской транспортной библиотеки для подключения программы ExecutionManager к программе `VFS`.
     - `NK_MODULE_NAME` – путь установки заголовочных файлов для взаимодействия с компонентом ExecutionManager через IPC относительно директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/`. Значение по умолчанию: `"kl/execution_manager"`.
     - `APP_PATH` – путь к директории с программами для запуска. Значение по умолчанию: `"/applications"`.

```
include (execution_manager/create_execution_manager_entity)
create_execution_manager_entity(
    ENTITY ExecMgrEntity
    MAIN_CONN_NAME "ExecMgrEntity"
    ROOT_PATH "/root"
    VFS_CLIENT_LIB ${vfs_CLIENT_LIB})
```

- При сборке решения (файл CMakeLists.txt для программы Einit) добавить следующие исполняемые файлы в образ решения:
  - исполняемый файл программы ExecutionManager;
  - исполняемый файл программы `BlobContainer`.

2. Компоновка исполняемого файла клиента с клиентской прокси-библиотекой ExecutionManager, для чего необходимо в файле `CMakeLists.txt` для сборки клиента добавить следующую команду:

```
target_link_libraries (<имя CMake-цели для сборки клиента> execution_manager::execution_manager_proxy)
```

3. Добавление разрешений для необходимых событий в описание политики безопасности решения:

   a. Чтобы программа ExecutionManager могла запускать другие процессы, политика безопасности решения должна разрешать следующие взаимодействия для класса процессов `execution_manager.ExecMgrEntity`:
      - События безопасности вида `execute` для всех классов запускаемых процессов.
      - Доступ ко всем службам программы `VFS`.
      - Доступ ко всем службам программы `BlobContainer`.
      - Доступ к службам ядра `Sync`, `Task`, `VMM`, `Thread`, `HAL`, `Handle`, `FS`, `Notice`, `CM` и `Profiler` (их описания находятся в директории `sysroot-*-kos/include/kl/core` из состава SDK).

   b. Чтобы клиент мог обращаться к программе ExecutionManager, политика безопасности решения должна разрешать следующие взаимодействия для класса клиентского процесса:
      - Доступ к соответствующим службам программы ExecutionManager (их описания находятся в директории `sysroot-*-kos/include/kl/execution_manager` из состава SDK).

4. Использование API программы ExecutionManager в коде клиента.

   Для этого необходимо использовать заголовочный файл `component/execution_manager/kos_ipc/execution_manager_proxy.h`. Подробнее см. "Компонент ExecutionManager".

Файловые системы и сеть

В KasperskyOS работа с файловыми системами и сетью выполняется через отдельную системную программу, реализующую виртуальную файловую систему (англ. Virtual File System, VFS).

В составе SDK компонент VFS представлен набором исполняемых файлов, библиотек, файлов формальной спецификации и заголовочных файлов. Подробнее см. раздел "Состав компонента VFS".

Основной сценарий взаимодействия с системной программой VFS происходит следующим образом:

1. Прикладная программа соединяется IPC-каналом с системной программой VFS и при сборке компонуется с клиентской библиотекой компонента VFS.

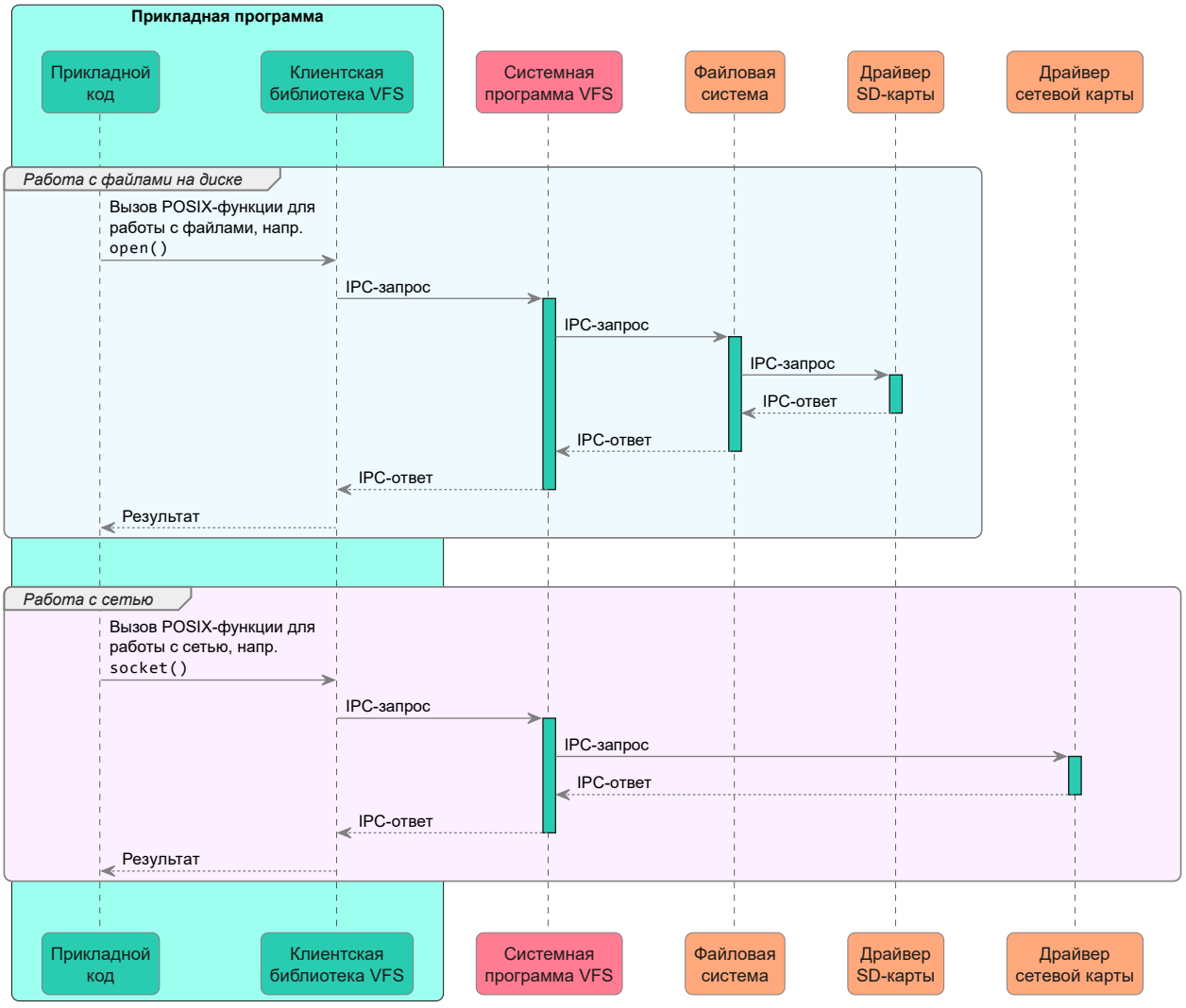
2. В прикладном коде POSIX-вызовы для работы с файловыми системами и сетью преобразуются в вызовы функций клиентской библиотеки.

   > Ввод и вывод в файловые дескрипторы для стандартных потоков ввода-вывода (stdin, stdout и stderr) также преобразуется в обращения к VFS. Если прикладная программа *не скомпонована* с клиентской библиотекой компонента VFS, то вывод в stdout невозможен. В таком случае возможен только вывод в стандартный поток ошибок (stderr), который в этом случае осуществляется без использования VFS через специальные методы ядра KasperskyOS.

3. Клиентская библиотека выполняет IPC-запросы к системной программе VFS.

4. Системная программа VFS принимает IPC-запросы и вызывает соответствующие реализации файловых систем (которые, в свою очередь могут выполнять IPC-запросы к драйверам устройств) или сетевые драйверы.

5. После обработки запроса, системная программа VFS выполняет ответы на IPC-запросы прикладной программы.



Основной сценарий взаимодействия с системной программой VFS

Сборка исполняемого файла VFS

При сборке решения вы можете собрать модифицированную программу VFS, включив в нее именно ту функциональность, которая требуется. Подробнее см. "Сборка исполняемого файла VFS".

Использование нескольких программ VFS

В решение можно добавить несколько копий системной программы VFS, разделив таким образом информационные потоки разных системных и прикладных программ. Также можно разделить информационные потоки в рамках одной прикладной программы. Подробнее см. "Разделение информационных потоков с помощью VFS-бэкендов".

Включение функциональности VFS в прикладную программу

Функциональность компонента VFS можно полностью включить в прикладную программу, избавляясь при этом от необходимости передавать каждый запрос через IPC. Подробнее см. "Включение функциональности VFS в программу".

При этом использование функциональности VFS по IPC позволяет разработчику решения:

- контролировать вызовы методов для работы с сетью и файловыми системами с помощью политики безопасности решения;
- соединить несколько клиентских программ с одной программой VFS;
- соединить одну клиентскую программу с двумя программами VFS для раздельной работы с сетью и файловыми системами.

Работа с системной программой VFS

Этот раздел содержит информацию о работе с системной программой VFS.

Состав компонента VFS

Компонент VFS реализует виртуальную файловую систему. В составе KasperskyOS SDK компонент VFS представлен набором исполняемых файлов, библиотек, файлов формальной спецификации и заголовочных файлов, позволяющих использовать файловые системы и/или сетевой стек.

Библиотеки VFS

CMake-пакет `vfs` содержит следующие библиотеки:

- `vfs::lib_fs` – содержит реализации файловых систем devfs, ramfs и ROMFS, а также позволяет добавить в VFS реализации других файловых систем.
- `vfs::lib_net` – содержит реализацию файловой системы devfs и сетевого стека.

- `vfs::client` – клиентская транспортная библиотека, которая преобразует локальные вызовы в IPC-запросы к VFS и принимает IPC-ответы.
- `vfs::server` – серверная транспортная библиотека VFS, которая принимает IPC-запросы, преобразует их в локальные вызовы и отправляет IPC-ответы.
- `vfs::local` – используется для включения функциональности VFS в программу.
- `vfs::relay` – используется для реализации механизма Relay VFS.

Исполняемые файлы VFS

CMake-пакет `precompiled_vfs` содержит следующие исполняемые файлы:

- `VfsRamFs`;
- `VfsSdCardFs`;
- `VfsNet`.

Исполняемые файлы `VfsRamFs` и `VfsSdCardFs` включают в себя библиотеки `vfs::server`, `vfs::lib_fs`, `fs::vfat` и `fs::lwext4`. Исполняемый файл `VfsNet` включает в себя библиотеки `vfs::server` и `vfs::lib_net`.

Каждый из этих исполняемых файлов имеет собственные значения параметров запуска и переменных окружения по умолчанию.

При необходимости можно самостоятельно собрать исполняемый файл VFS с нужной функциональностью.

Файлы формальной спецификации и заголовочные файлы VFS

В директории `sysroot-*-kos/include/kl` из состава KasperskyOS SDK находятся следующие файлы VFS:

- файлы формальной спецификации `VfsRamFs.edl`, `VfsSdCardFs.edl`, `VfsNet.edl` и `VfsEntity.edl` и сгенерированные из них заголовочные файлы;
- файл формальной спецификации `Vfs.cdl` и сгенерированный из него заголовочный файл `Vfs.cdl.h`;
- файлы формальной спецификации `Vfs*.idl` и сгенерированные из них заголовочные файлы.

API библиотеки libc, поддерживаемый VFS

Функциональность VFS доступна программам через API, предоставляемый библиотекой `libc`.

Функции, реализуемые библиотеками `vfs::lib_fs` и `vfs::lib_net`, приведены в таблицах ниже. Символом `*` отмечены функции, которые включаются в библиотеку `vfs::lib_fs` опционально (в зависимости от параметров сборки библиотеки).

Функции, реализуемые библиотекой `vfs::lib_fs`

`mount()`	`unlink()`	`ftruncate()`	`lsetxattr()*`
`umount()`	`rmdir()`	`chdir()`	`fsetxattr()*`

open()	mkdir()	fchdir()	getxattr()*
openat()	mkdirat()	chmod()	lgetxattr()*
read()	fcntl()	fchmod()	fgetxattr()*
readv()	statvfs()	fchmodat()	listxattr()*
write()	fstatvfs()	chroot()	llistxattr()*
writev()	getvfsstat()	fsync()	flistxattr()*
stat()	pipe()	fdatasync()	removexattr()*
lstat()	futimens()	pread()	lremovexattr()*
fstat()	utimensat()	pwrite()	fremovexattr()*
fstatat()	link()	sendfile()	acl_set_file()*
lseek()	linkat()	getdents()	acl_get_file()*
close()	symlink()	sync()	acl_delete_def_file()*
rename()	symlinkat()	ioctl()	
renameat()	unlinkat()	setxattr()*	

Функции, реализуемые библиотекой `vfs::lib_net`

read()	bind()	getsockname()	recvfrom()
readv()	listen()	gethostbyname()	recvmsg()
write()	connect()	getnetbyaddr()	send()
writev()	accept()	getnetbyname()	sendto()
fstat()	poll()	getnetent()	sendmsg()
close()	shutdown()	setnetent()	ioctl()
fcntl()	getnameinfo()	endnetent()	sysctl()
fstatvfs()	getaddrinfo()	getprotobyname()	
pipe()	freeaddrinfo()	getprotobynumber()	
futimens()	getifaddrs()	getsockopt()	
socket()	freeifaddrs()	setsockopt()	
socketpair()	getpeername()	recv()	

> Если в VFS нет реализации вызванной функции, возвращается код ошибки `EIO`.

Создание IPC-канала до VFS

В этом примере процесс `Client` использует файловые системы и сетевой стек, а процесс `VfsFsnet` обрабатывает IPC-запросы процесса `Client`, связанные с использованием файловых систем и сетевого стека. Такой подход используется в тех случаях, когда не требуется разделение информационных потоков, связанных с файловыми системами и сетевым стеком.

Имя IPC-канала должно задаваться макросом `_VFS_CONNECTION_ID`, определенным в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vfs/defs.h` из состава KasperskyOS SDK.

Init-описание примера:

init.yaml

```
- name: Client
  connections:
  - target: VfsFsnet
    id: {var: _VFS_CONNECTION_ID, include: vfs/defs.h}

- name: VfsFsnet
```

Сборка исполняемого файла VFS

При сборке исполняемого файла VFS можно включить в него именно ту функциональность, которая требуется, например:

- файловые системы;
- сетевой стек;
- сетевой драйвер.

Например, при разделении информационных потоков, связанных с файловыми системами и сетевым стеком, понадобится сборка "файловой версии" и "сетевой версии" VFS. В некоторых случаях в VFS требуется включить и сетевой стек, и файловые системы.

Сборка "файловой версии" программы VFS

В этом примере программа VFS содержит только реализацию файловой системы lwext4 (см. рис. ниже). Выполняется компиляция файла реализации `vfs.c` и компоновка с библиотеками `vfs_server`, `vfs_fs` и `lwext4`:

CMakeLists.txt

```
project (vfsfs)

include (platform/nk)

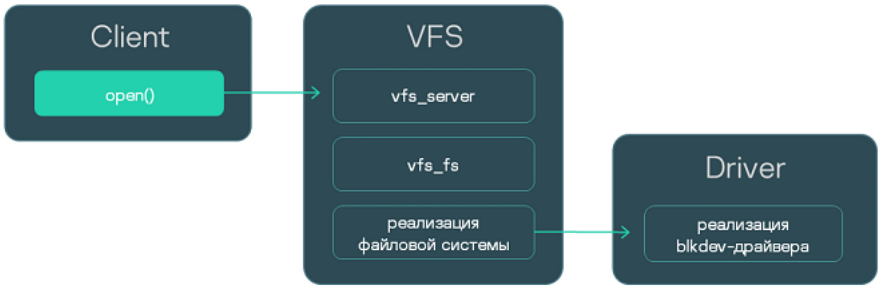
# Установка флагов компиляции
project_header_default ("STANDARD_GNU_17:YES" "STRICT_WARNINGS:NO")

add_executable (VfsFs "src/vfs.c")

# Компоновка с библиотеками VFS
target_link_libraries (VfsFs
                       ${vfs_SERVER_LIB}
                       ${LWEXT4_LIB}
                       ${vfs_FS_LIB})
```

```
# Подготовка VFS для соединения с процессом ramdisk-драйвера
set_target_properties (VfsFs PROPERTIES ${blkdev_ENTITY}_REPLACEMENT ${ramdisk_ENTITY})
```

> Драйвер блочного устройства не может быть скомпонован с VFS, поэтому всегда должен исполняться в контексте отдельного процесса.



Взаимодействие трех процессов: клиента, "файловой версии" VFS и драйвера блочного устройства

Сборка "сетевой версии" программы VFS с сетевым драйвером

В этом примере программа VFS содержит реализации сетевого стека и сетевого драйвера (см. рис. ниже). Выполняется компиляция файла реализации `vfs.c` и компоновка с библиотеками `vfs_server`, `vfs_implementation` и `dnet_implementation`:

CMakeLists.txt

```
project (vfsnet)

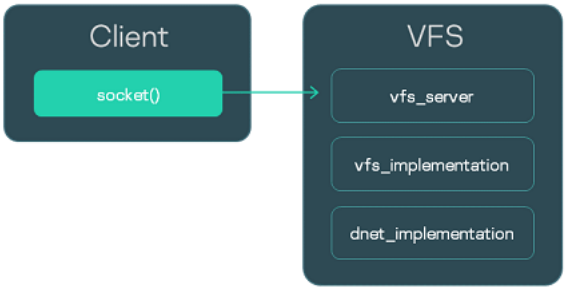
include (platform/nk)

# Установка флагов компиляции
project_header_default ("STANDARD_GNU_17:YES" "STRICT_WARNINGS:NO")

add_executable (VfsNet "src/vfs.c")

# Компоновка с библиотеками VFS
target_link_libraries (VfsNet
                       ${vfs_SERVER_LIB}
                       ${vfs_IMPLEMENTATION_LIB}
                       ${dnet_IMPLEMENTATION_LIB})
```

```
# Отключение драйвера блочного устройства
set_target_properties (VfsNet PROPERTIES ${blkdev_ENTITY}_REPLACEMENT "")
```



Взаимодействие процесса Client с процессом "сетевой версии" VFS

Сборка "сетевой версии" программы VFS без сетевого драйвера

В этом примере "сетевая версия" программы VFS не содержит реализацию сетевого драйвера (см. рис. ниже). (Сетевой драйвер будет исполняться в контексте отдельного процесса. Взаимодействие с драйвером будет происходить через IPC с помощью библиотеки `dnet_client`.) Выполняется компиляция файла реализации `vfs.c` и компоновка с библиотеками `vfs_server`, `vfs_implementation` и `dnet_client`:

CMakeLists.txt

```
project (vfsnet)

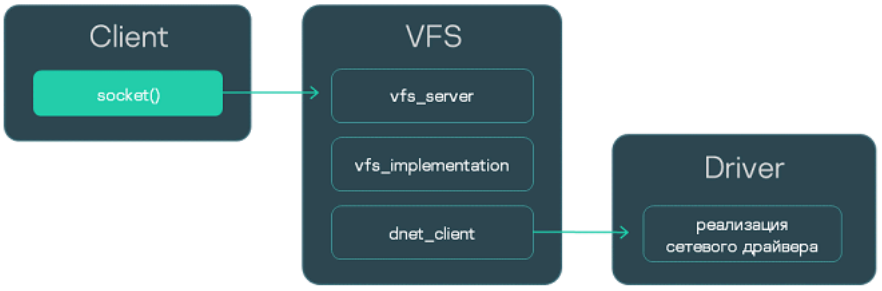
include (platform/nk)

# Установка флагов компиляции
project_header_default ("STANDARD_GNU_17:YES" "STRICT_WARNINGS:NO")

add_executable (VfsNet "src/vfs.c")

# Компоновка с библиотеками VFS
target_link_libraries (VfsNet
                       ${vfs_SERVER_LIB}
                       ${vfs_IMPLEMENTATION_LIB}
                       ${dnet_CLIENT_LIB})

# Отключение драйвера блочного устройства
set_target_properties (VfsNet PROPERTIES ${blkdev_ENTITY}_REPLACEMENT "")
```



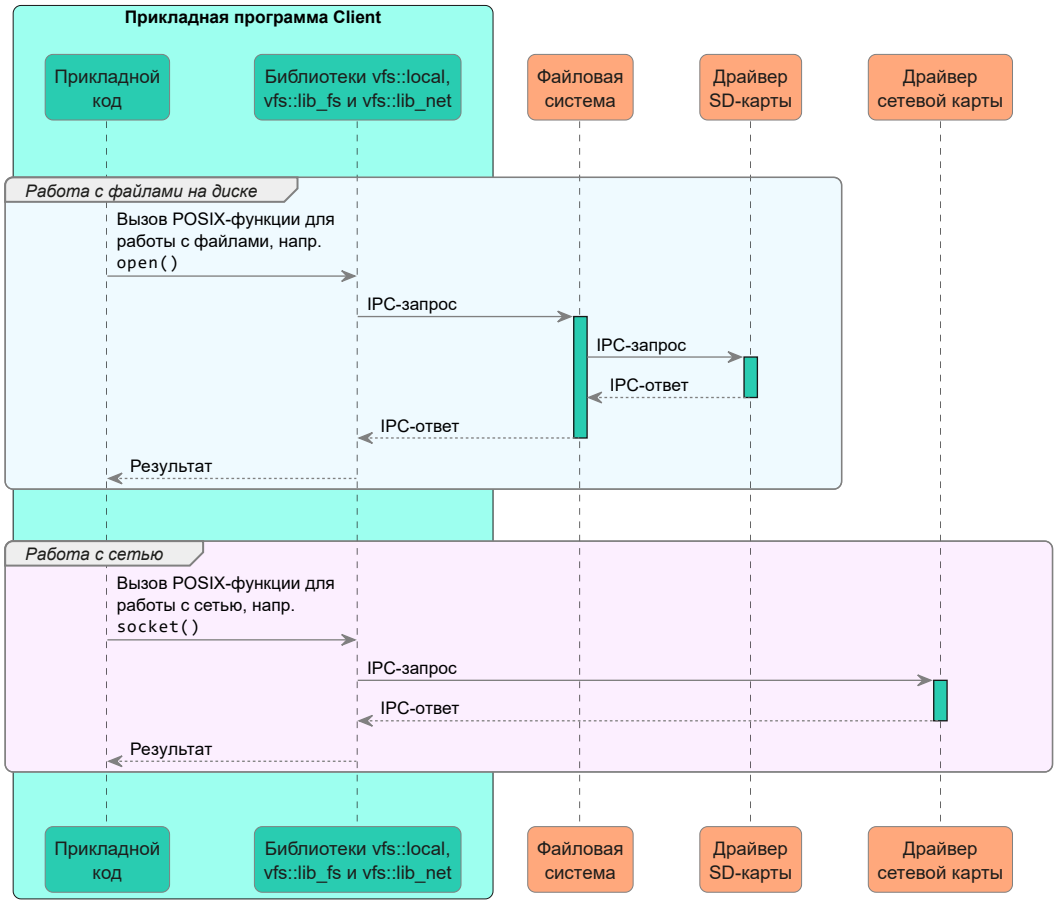
Взаимодействие трех процессов: клиента, "сетевой версии" VFS и сетевого драйвера

Сборка "полной версии" программы VFS

Если в программу VFS требуется включить реализации сетевого стека и файловых систем, то нужно выполнить компиляцию файла реализации `vfs.c` и компоновку с библиотеками `vfs_server`, `vfs_implementation`, `dnet_implementation` (или `dnet_client` в случае исполнения сетевого драйвера в контексте отдельного процесса), а также библиотеками реализации файловых систем.

Включение функциональности VFS в программу

В этом примере программа `Client` включает функциональность программы VFS для работы с файлами и сетевым стеком (см. рис. ниже).



Библиотеки компонента VFS в составе программы

Выполняется компиляция файла реализации `client.c` и компоновка с библиотеками `vfs::local`, `vfs::lib_fs`, `vfs::lib_net` и `dnet_drivers::drivers`:

CMakeLists.txt

```
project (client)

include (platform/nk)

# Установка флагов компиляции
project_header_default ("STANDARD_GNU_17:YES" "STRICT_WARNINGS:NO")

# Генерация файла Client.edl.h
nk_build_edl_files (client_edl_files NK_MODULE "client" EDL "${CMAKE_SOURCE_DIR}/resources/edl/Client.edl")

add_executable (Client "src/client.c")
add_dependencies (Client client_edl_files)
```

```
# Компоновка с библиотеками VFS
target_link_libraries (Client vfs::local vfs::lib_fs vfs::lib_net dnet_drivers::drivers)
```

Обзор: параметры запуска и переменные окружения VFS

Параметры запуска программы VFS

- `-l <запись в формате fstab>`

  Параметр запуска `-l` монтирует заданную файловую систему.

- `-f <путь к файлу fstab>`

  Параметр `-f` монтирует файловые системы, указанные в файле `fstab`. Если переменная окружения `UNMAP_ROMFS` не определена, то поиск файла `fstab` будет выполнен в ROMFS-образе. Если переменная окружения `UNMAP_ROMFS` определена, то поиск файла `fstab` будет выполнен в файловой системе, заданной через переменную окружения `ROOTFS`.

Примеры использования параметров запуска программы VFS

Переменные окружения программы VFS

- `UNMAP_ROMFS`

  Если переменная окружения `UNMAP_ROMFS` определена, то ROMFS-образ будет удален из памяти. Это позволяет сэкономить память, а также при использовании параметра запуска `-f` дает возможность выполнить поиск файла `fstab` не в ROMFS-образе, а в файловой системе, заданной через переменную окружения `ROOTFS`.

  Пример использования переменной окружения UNMAP_ROMFS

- `ROOTFS = <запись в формате fstab>`

  Переменная окружения `ROOTFS` позволяет монтировать заданную файловую систему в корневую директорию. При использовании параметра запуска `-f` комбинация переменных окружения `ROOTFS` и `UNMAP_ROMFS` дает возможность выполнить поиск файла `fstab` не в ROMFS-образе, а в файловой системе, заданной через переменную окружения `ROOTFS`.

  Пример использования переменной окружения ROOTFS

- `VFS_CLIENT_MAX_THREADS`

  Переменная окружения `VFS_CLIENT_MAX_THREADS` позволяет переопределить параметр конфигурирования SDK `VFS_CLIENT_MAX_THREADS`.

- `VFS_NETWORK_BACKEND=<имя VFS-бэкенда>:<имя IPC-канала до процесса VFS>`

  Переменная окружения `VFS_NETWORK_BACKEND` задает VFS-бэкенд для работы с сетевым стеком. Можно указать имя стандартного VFS-бэкенда: `client` (для программы, исполняющейся в контексте клиентского процесса), `server` (для программы VFS, исполняющейся в контексте серверного процесса) или `local`, а также имя пользовательского VFS-бэкенда. Если используется VFS-бэкенд `local`, то имя IPC-канала не указывается (`VFS_NETWORK_BACKEND=local:`). Может быть указано более одного IPC-канала через запятую.

- `VFS_FILESYSTEM_BACKEND=<имя VFS-бэкенда>:<имя IPC-канала до процесса VFS>`

  Переменная окружения `VFS_FILESYSTEM_BACKEND` задает VFS-бэкенд для работы с файловыми системами. Имя VFS-бэкенда и имя IPC-канала до процесса VFS задаются так же, как и в переменной окружения `VFS_NETWORK_BACKEND`.

- `VFS_GENERAL_PIPE_BUFFER_SIZE=<количество байт>`

  Переменная окружения `VFS_GENERAL_PIPE_BUFFER_SIZE` задаёт максимальный размер буфера (в байтах), который может быть использован неименованным каналом (pipe) для хранения передаваемых данных. Этот размер может быть впоследствии изменен с помощью макроса `F_SETPIPE_SZ` функции `fcntl()`. Минимальное значение переменной окружения равно одной странице памяти (`PAGE_SIZE`), максимальное значение: `1048576` байт, значение по умолчанию: `65536` байт.

Значения по умолчанию для параметров запуска и переменных окружения VFS

Для исполняемого файла `VfsRamFs`:

```
ROOTFS = ramdisk0,0 / ext4 0
VFS_FILESYSTEM_BACKEND = server:kl.VfsRamFs
```

Для исполняемого файла `VfsSdCardFs`:

```
ROOTFS = mmc0,0 / fat32 0
VFS_FILESYSTEM_BACKEND = server:kl.VfsSdCardFs
-l nodev /tmp ramfs 0
-l nodev /var ramfs 0
```

Для исполняемого файла `VfsNet`:

```
VFS_NETWORK_BACKEND = server:kl.VfsNet
VFS_FILESYSTEM_BACKEND = server:kl.VfsNet
-l devfs /dev devfs 0
```

Монтирование файловых систем при запуске VFS

При запуске программ VfsRamFs и VfsSdCardFs по умолчанию монтируется только файловая система RAMFS в корневую директорию. Если требуется монтировать другие файловые системы, это можно сделать не только с помощью вызова функции mount(), но и установив параметры запуска и переменные окружения программы VFS.

> Файловые системы `ROMFS` и `squashfs` предназначены только для чтения, поэтому для монтирования этих файловых систем нужно указать параметр `ro`.

Использование параметра запуска -l

Одним из способов монтировать файловую систему является установка для программы VFS параметра запуска `-l <запись в формате fstab>`.

В этих примерах при запуске программы VFS будут монтированы файловые системы devfs и ROMFS:

init.yaml.(in)

```
...
- name: VfsFirst
  args:
  - -l
  - devfs /dev devfs 0
  - -l
  - romfs /etc romfs ro
...
```

CMakeLists.txt

```
...
set_target_properties (${vfs_ENTITY} PROPERTIES
EXTRA_ARGS
"  - -l
  - devfs /dev devfs 0
  - -l
  - romfs /etc romfs ro")
...
```

Использование файла fstab из ROMFS-образа

При сборке решения можно добавить файл `fstab` в ROMFS-образ. Этот файл можно использовать для монтирования файловых систем, установив для программы VFS параметр запуска `-f <путь к файлу fstab>`.

В этих примерах при запуске программы VFS будут монтированы файловые системы, заданные через файл `fstab`, который был добавлен при сборке решения в ROMFS-образ:

init.yaml.(in)

```
...
- name: VfsSecond
  args:
  - -f
  - fstab
...
```

CMakeLists.txt

```
...
set_target_properties (${vfs_ENTITY} PROPERTIES
EXTRA_ARGS
"  - -f
  - fstab")
...
```

Использование "внешнего" файла fstab

Если файл `fstab` находится не в ROMFS-образе, а в другой файловой системе, то для использования этого файла необходимо установить для программы VFS следующие параметры запуска и переменные окружения:

1. `ROOTFS`. Эта переменная окружения позволяет монтировать в корневую директорию файловую систему, содержащую файл `fstab`.

2. `UNMAP_ROMFS`. Если эта переменная окружения определена, то поиск файла `fstab` будет выполнен в файловой системе, заданной через переменную окружения `ROOTFS`.

3. `-f`. Этот параметр запуска используется, чтобы монтировать файловые системы, указанные в файле `fstab`.

В этих примерах при запуске программы VFS в корневую директорию будет монтирована файловая система ext2, в которой должен находиться файл `fstab` по пути `/etc/fstab`:

init.yaml.(in)

```
...
- name: VfsThird
  args:
  - -f
  - /etc/fstab
  env:
    ROOTFS: ramdisk0,0 / ext2 0
    UNMAP_ROMFS: 1
...
```

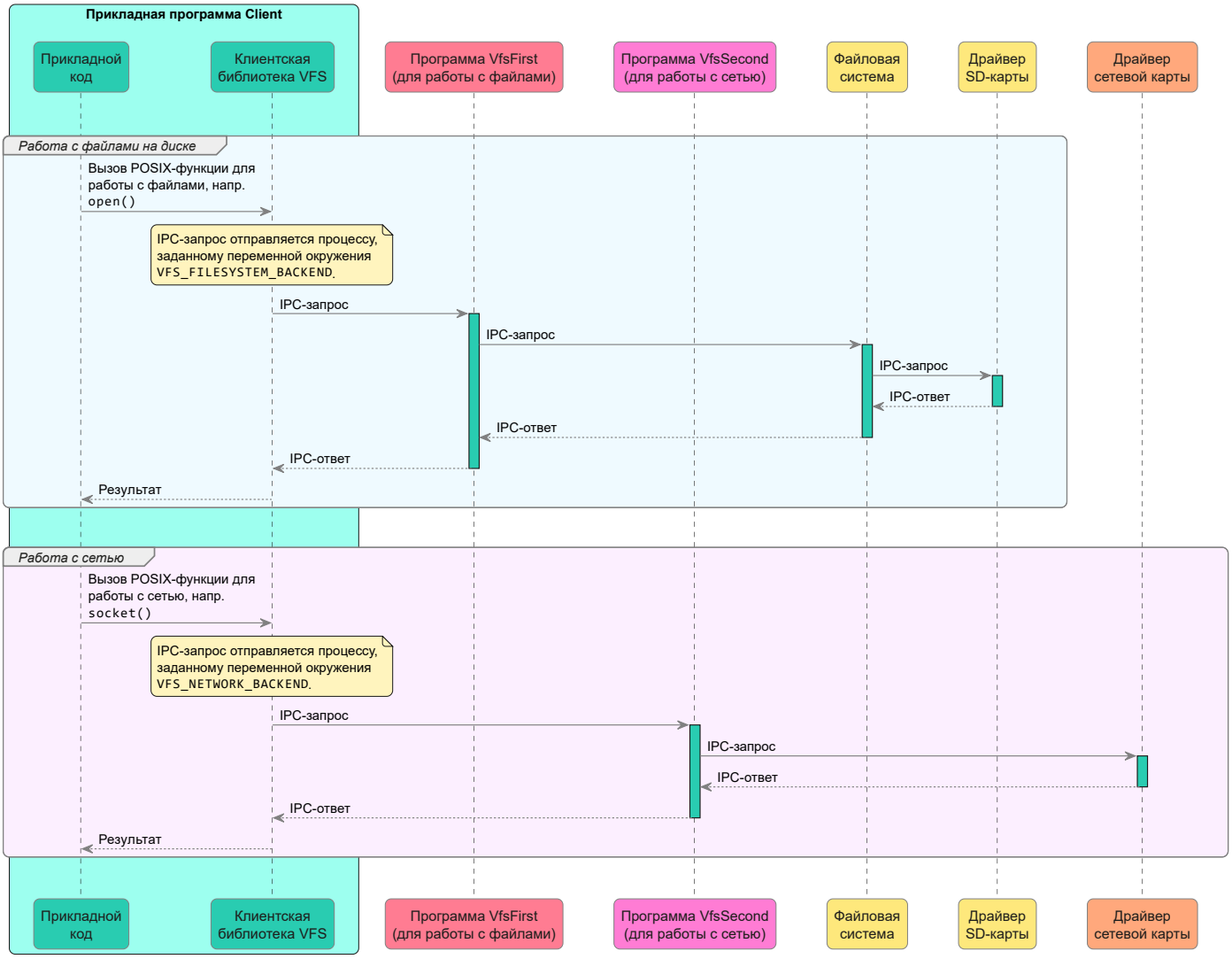
CMakeLists.txt

```
...
set_target_properties (${vfs_ENTITY} PROPERTIES
EXTRA_ARGS
"  - -f
  - /etc/fstab"
EXTRA_ENV
"  ROOTFS: ramdisk0,0 / ext2 0
  UNMAP_ROMFS: 1")
...
```

Разделение информационных потоков с помощью VFS-бэкендов

В этом примере применяется паттерн безопасной разработки, предусматривающий отделение информационных потоков, связанных с использованием файловых систем, от информационных потоков, связанных с использованием сетевого стека.

Процесс `Client` использует файловые системы и сетевой стек. Процесс `VfsFirst` обеспечивает работу с файловыми системами, а процесс `VfsSecond` дает возможность работать с сетевым стеком. Через переменные окружения программ, исполняющихся в контекстах процессов `Client`, `VfsFirst` и `VfsSecond`, заданы VFS-бэкенды, которые обеспечивают раздельное использование файловых систем и сетевого стека. В результате этого IPC-запросы процесса `Client`, связанные с использованием файловых систем, обрабатываются процессом `VfsFirst`, а IPC-запросы процесса `Client`, связанные с использованием сетевого стека, обрабатываются процессом `VfsSecond` (см. рис. ниже).



Отделение информационных потоков, связанных с использованием файловых систем, от информационных потоков, связанных с использованием сетевого стека

Init-описание примера:

init.yaml

```yaml
entities:

- name: Client
  connections:
  - target: VfsFirst
    id: VFS1
  - target: VfsSecond
    id: VFS2
  env:
    VFS_FILESYSTEM_BACKEND: client:VFS1
    VFS_NETWORK_BACKEND: client:VFS2

- name: VfsFirst
  env:
    VFS_FILESYSTEM_BACKEND: server:VFS1

- name: VfsSecond
```

```
  env:
    VFS_NETWORK_BACKEND: server:VFS2
```

Создание VFS-бэкенда

> Создание VFS-бэкенда является устаревшим способом разделения информационных потоков между несколькими системными программами VFS. Рекомендуется использовать механизм VFS relay.

В этом примере показано, как создать и использовать собственный VFS-бэкенд.

Процесс `Client` использует файловые системы fat32 и ext4. Процесс `VfsFirst` обеспечивает работу с файловой системой fat32, а процесс `VfsSecond` дает возможность работать с файловой системой ext4. Через переменные окружения программ, исполняющихся в контекстах процессов `Client`, `VfsFirst` и `VfsSecond`, заданы VFS-бэкенды, которые обеспечивают обработку IPC-запросов процесса `Client` процессом `VfsFirst` или `VfsSecond` в зависимости от того, какую файловую систему использует процесс `Client`. В результате этого IPC-запросы процесса `Client`, связанные с использованием файловой системы fat32, обрабатываются процессом `VfsFirst`, а IPC-запросы процесса `Client`, связанные с использованием файловой системы ext4, обрабатываются процессом `VfsSecond` (см. рис. ниже).

На стороне процесса `VfsFirst` файловая система fat32 монтируется в директорию `/mnt1`. На стороне процесса `VfsSecond` файловая система ext4 монтируется в директорию `/mnt2`. Пользовательский VFS-бэкенд `custom_client`, используемый на стороне процесса `Client`, позволяет отправлять IPC-запросы по IPC-каналу `VFS1` или `VFS2` в зависимости от того, начинается ли путь к файлу с `/mnt1` или нет. При этом пользовательский VFS-бэкенд использует в качестве посредника стандартный VFS-бэкенд `client`.

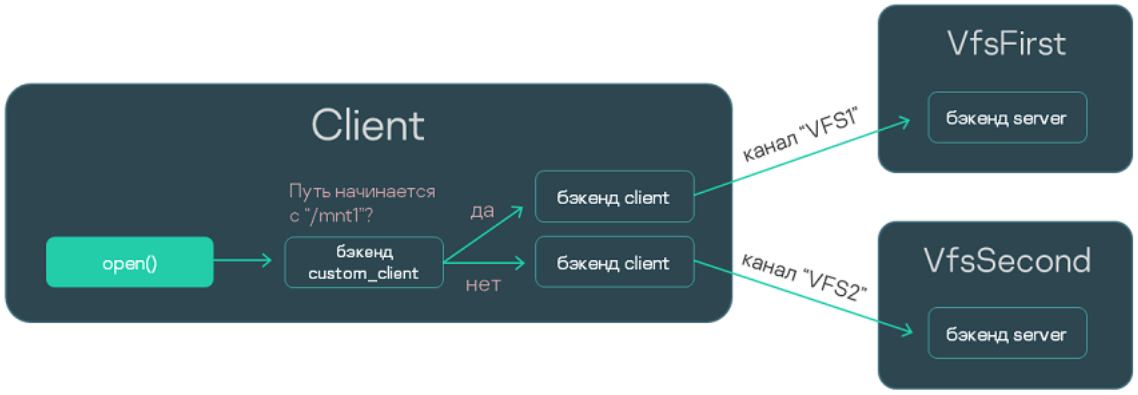


Схема взаимодействия процессов

Исходный код VFS-бэкенда

Этот файл реализации содержит исходный код VFS-бэкенда `custom_client`, использующего стандартные VFS-бэкенды `client`:

backend.c

```
#include <vfs/vfs.h>

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
```

```c
#include <pthread.h>
#include <errno.h>
#include <string.h>
#include <getopt.h>
#include <assert.h>

/* Код управления файловыми дескрипторами */
#define MAX_FDS 50

struct entry
{
    Handle handle;
    bool is_vfat;
};

struct fd_array
{
    struct entry entries[MAX_FDS];
    int pos;
    pthread_rwlock_t lock;
};

struct fd_array fds = { .pos = 0, .lock = PTHREAD_RWLOCK_INITIALIZER };

int insert_entry(Handle fd, bool is_vfat)
{
    pthread_rwlock_wrlock(&fds.lock);
    if (fds.pos == MAX_FDS)
    {
        pthread_rwlock_unlock(&fds.lock);
        return -1;
    }

    fds.entries[fds.pos].handle = fd;
    fds.entries[fds.pos].is_vfat = is_vfat;
    fds.pos++;

    pthread_rwlock_unlock(&fds.lock);
    return 0;
}

struct entry *find_entry(Handle fd)
{
    pthread_rwlock_rdlock(&fds.lock);
    for (int i = 0; i < fds.pos; i++)
    {
        if (fds.entries[i].handle == fd)
        {
            pthread_rwlock_unlock(&fds.lock);
            return &fds.entries[i];
        }
    }

    pthread_rwlock_unlock(&fds.lock);
    return NULL;
}

/* Структура пользовательского VFS-бэкенда */
struct context
{
    struct vfs wrapper;
    pthread_rwlock_t lock;

    struct vfs *vfs_vfat;
    struct vfs *vfs_ext4;
};

struct context ctx =
{
    .wrapper =
    {
        .dtor = _vfs_backend_dtor,

        .disconnect_all_clients = _disconnect_all_clients,
        .getstdin = _getstdin,
        .getstdout = _getstdout,
        .getstderr = _getstderr,

        .open = _open,
        .read = _read,
        .write = _write,
```

```
        .close = _close,
    }
};

/* Реализация методов пользовательского VFS-бэкенда */
static bool is_vfs_vfat_path(const char *path)
{
    char vfat_path[5] = "/mnt1";
    if (memcmp(vfat_path, path, sizeof(vfat_path)) != 0)
        return false;

    return true;
}

static void _vfs_backend_dtor(struct vfs *vfs)
{
    ctx.vfs_vfat->dtor(ctx.vfs_vfat);
    ctx.vfs_ext4->dtor(ctx.vfs_ext4);
}

static void _disconnect_all_clients(struct vfs *self, int *error)
{
    (void)self;
    (void)error;

    ctx.vfs_vfat->disconnect_all_clients(ctx.vfs_vfat, error);
    ctx.vfs_ext4->disconnect_all_clients(ctx.vfs_ext4, error);
}

static Handle _getstdin(struct vfs *self, int *error)
{
    (void)self;

    Handle handle = ctx.vfs_vfat->getstdin(ctx.vfs_vfat, error);
    if (handle != INVALID_HANDLE)
    {
        if (insert_entry(handle, true))
        {
            *error = ENOMEM;
            return INVALID_HANDLE;
        }
    }

    return handle;
}

static Handle _getstdout(struct vfs *self, int *error)
{
    (void)self;

    Handle handle = ctx.vfs_vfat->getstdout(ctx.vfs_vfat, error);
    if (handle != INVALID_HANDLE)
    {
        if (insert_entry(handle, true))
        {
            *error = ENOMEM;
            return INVALID_HANDLE;
        }
    }

    return handle;
}

static Handle _getstderr(struct vfs *self, int *error)
{
    (void)self;

    Handle handle = ctx.vfs_vfat->getstderr(ctx.vfs_vfat, error);
    if (handle != INVALID_HANDLE)
    {
        if (insert_entry(handle, true))
        {
            *error = ENOMEM;
            return INVALID_HANDLE;
        }
    }

    return handle;
}

static Handle _open(struct vfs *self, const char *path, int oflag, mode_t mode, int *error)
{
```

```
    (void)self;

    Handle handle;
    bool is_vfat = false;

    if (is_vfs_vfat_path(path))
    {
        handle = ctx.vfs_vfat->open(ctx.vfs_vfat, path, oflag, mode, error);
        is_vfat = true;
    }
    else
        handle = ctx.vfs_ext4->open(ctx.vfs_ext4, path, oflag, mode, error);

    if (handle == INVALID_HANDLE)
        return INVALID_HANDLE;

    if (insert_entry(handle, is_vfat))
    {
        if (is_vfat)
            ctx.vfs_vfat->close(ctx.vfs_vfat, handle, error);
        *error = ENOMEM;
        return INVALID_HANDLE;
    }

    return handle;
}

static ssize_t _read(struct vfs *self, Handle fd, void *buf, size_t count, bool *nodata, int *error)
{
    (void)self;

    struct entry *found_entry = find_entry(fd);

    if (found_entry != NULL && found_entry->is_vfat)
        return ctx.vfs_vfat->read(ctx.vfs_vfat, fd, buf, count, nodata, error);

    return ctx.vfs_ext4->read(ctx.vfs_ext4, fd, buf, count, nodata, error);
}

static ssize_t _write(struct vfs *self, Handle fd, const void *buf, size_t count, int *error)
{
    (void)self;

    struct entry *found_entry = find_entry(fd);

    if (found_entry != NULL && found_entry->is_vfat)
        return ctx.vfs_vfat->write(ctx.vfs_vfat, fd, buf, count, error);

    return ctx.vfs_ext4->write(ctx.vfs_ext4, fd, buf, count, error);
}

static int _close(struct vfs *self, Handle fd, int *error)
{
    (void)self;

    struct entry *found_entry = find_entry(fd);

    if (found_entry != NULL && found_entry->is_vfat)
        return ctx.vfs_vfat->close(ctx.vfs_vfat, fd, error);

    return ctx.vfs_ext4->close(ctx.vfs_ext4, fd, error);
}

/* Конструктор пользовательского VFS-бэкенда. ctx.vfs_vfat и ctx.vfs_ext4 инициализируются
 * как стандартные бэкенды с именем "client". */
static struct vfs *_vfs_backend_create(Handle client_id, const char *config, int *error)
{
    (void)config;

    ctx.vfs_vfat = _vfs_init("client", client_id, "VFS1", error);
    assert(ctx.vfs_vfat != NULL && "Can't initialize client backend!");
    assert(ctx.vfs_vfat->dtor != NULL && "VFS FS backend has not set the destructor!");

    ctx.vfs_ext4 = _vfs_init("client", client_id, "VFS2", error);
    assert(ctx.vfs_ext4 != NULL && "Can't initialize client backend!");
    assert(ctx.vfs_ext4->dtor != NULL && "VFS FS backend has not set the destructor!");

    return &ctx.wrapper;
}

/* Регистрация пользовательского VFS-бэкенда под именем custom_client */
static void _vfs_backend(create_vfs_backend_t *ctor, const char **name)
```

```
{
    *ctor = &_vfs_backend_create;
    *name = "custom_client";
}

REGISTER_VFS_BACKEND(_vfs_backend)
```

Компоновка программы Client

Создание статической библиотеки VFS-бэкенда:

CMakeLists.txt

```
...
add_library (backend_client STATIC "src/backend.c")
...
```

Компоновка программы `Client` со статической библиотеки VFS-бэкенда:

CMakeLists.txt

```
...
add_dependencies (Client vfs_backend_client backend_client)

target_link_libraries (Client
    pthread
    vfs::client
    "-Wl,--whole-archive" backend_client "-Wl,--no-whole-archive" backend_client
)
...
```

Установка параметров запуска и переменных окружения программ

Init-описание примера:

init.yaml

```
entities:

- name: vfs_backend.Client
  connections:
  - target: vfs_backend.VfsFirst
    id: VFS1
  - target: vfs_backend.VfsSecond
    id: VFS2
  env:
    _VFS_FILESYSTEM_BACKEND: custom_client:VFS1,VFS2

- name: vfs_backend.VfsFirst
  args:
  - -l
  - ahci0 /mnt1 fat32 0
  env:
    _VFS_FILESYSTEM_BACKEND: server:VFS1

- name: vfs_backend.VfsSecond
  - -l
  - ahci1 /mnt2 ext4 0
  env:
    _VFS_FILESYSTEM_BACKEND: server:VFS2
```

Механизм VFS relay

Механизм VFS relay позволяет реализовать гранулярное разделение информационных потоков между несколькими системными программами VFS в зависимости от пользовательских сценариев. Механизм VFS relay основан на VFS-бэкендах.

В отличие от создания собственного VFS-бэкенда, при котором правила по выбору различных программ VFS для выполнения файловых или сетевых операций необходимо реализовать на стороне прикладной клиентской программы, механизм VFS relay позволяет использовать отдельную серверную программу VFS, реализующую такие правила, и несколько связанных с ней нижележащих программ VFS, на которые серверная программа VFS переадресует запросы от прикладных клиентских программ.

Правила по выбору нижележащей программы VFS при создании файла или сокета формируются в виде исполняемого кода. Пользователю необходимо реализовать методы, позволяющие определить принадлежность файла или сокета к определенной программе VFS по параметрам системного вызова. Последующие операции над созданными файлами или сокетами автоматически перенаправляются в программу VFS, присвоенную файлу или сокету при создании. Подробнее см. "Выполнение файловых и сетевых операций" ниже.

В составе компонента VFS поставляется библиотека `vfs::relay`, которая позволяет собрать серверную программу VFS, которая будет перенаправлять вызовы функций для работы с файлами и сетью клиентским программам VFS. Альтернативно, библиотека `vfs::relay` может быть использована локально, в этом случае библиотека `vfs::relay` компонуется непосредственно с прикладной программой клиентом. Подробнее см. "VFS relay в серверном приложении" и "VFS relay в клиентском приложении" ниже.

Описание публичных методов бэкенда VFS relay приведено в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vfs/relay.h`.

Также см. пример `vfs_relay`, который расположен в директории `examples/vfs_relay` из состава SDK.

VFS relay в серверном приложении

Библиотека `vfs::relay` может быть скомпонована с пользовательской программой выполняющей роль VFS сервера. Такой вариант использования позволяет выполнить разделение информационных потоков на стороне сервера, без необходимости пересборки или изменения конфигурации прикладных клиентских программ. Выполнение операции при этом может быть реализовано как в самой серверной программе VFS, так и перенаправлено по IPC в нижележащие клиентские программы VFS.

В этом режиме для файлов и сокетов, открытых в серверной программе VFS (например `open()` в коде сервера или используемых им библиотек), будет сформирован локальный контекст открытия и локальный дескриптор (`Handle`), который может быть использован только в контексте этой серверной программы и не может быть передан по IPC клиентским программам VFS.

Для файлов и сокетов которые были созданы при выполнении IPC запросов от прикладных клиентских программ формируется OCAP badge, в результате чего будет создан уникальный OCAP дескриптор, указывающий на контекст открытия файла или сокета. Этот дескриптор может быть передан прикладным клиентским программам, а так же может быть передан по IPC нижележащим программам VFS, подключенным к одному VFS серверу.

Подробнее см. "Управление дескрипторами".

Использование VFS relay бэкенда в серверном приложении

Для сборки программы, выполняющей роль VFS сервера, с использованием VFS relay бэкенда, необходимо указать зависимость от библиотек `vfs::server` и `vfs:relay`.

Пример указания библиотек для программы, выполняющей роль VFS сервера и использующей VFS relay бэкенд с client и local бэкендами:

```
find_package (vfs REQUIRED)
target_link_libraries (${PROJECT_NAME} vfs::server vfs::relay vfs::client vfs::local)
```

Настройка запуска программы, выполняющей функцию VFS сервера, в `init.yaml` проводится с помощью указания переменных окружения `VFS_FILESYSTEM_BACKEND` и/или `VFS_NETWORK_BACKEND`.

Программа VFS "по умолчанию" указывается после имени relay бэкенда через двоеточие.

Перед указанием VFS relay бэкенда, необходимо указать, что верхнеуровневым бэкендом является `server`, а так же указать идентификатор серверного бэкенда, например так: `"server:RelayVfs:relay:client:kl.VfsEntity"`.

Для указания нижележащих программ VFS, которые будут автоматически подключены к VFS relay при старте необходимо воспользоваться переменной окружения `VFS_RELAY_DESCENDANTS`. Формат записи для дочернего клиента: `"Метка_бэкенда=конфигурация_бэкенда"`. По используемой метке бэкенда возможно получение указателя на структуру VFS при переопределении методов VFS relay (см. ниже). В `VFS_RELAY_DESCENDANTS` можно перечислить сразу несколько дочерних бэкендов разделенных символом `";"`.

Пример `init.yaml` конфигурации для программы `RelayVfsServer`. Используется VFS relay бэкенд к которому подключена дочерняя программа `kl.VfsEntity` в качестве бэкенда "по умолчанию". Дополнительно подключены local бэкенд и client бэкенд с метками `LocalVfs` и `UserVfsServer`. Сетевые и файловые операции обрабатываются через общий VFS relay бэкенд.

```
- name: example.RelayVfsServer
  path: RelayVfsServer
  env:
    VFS_FILESYSTEM_BACKEND: "server:RelayVfs:relay:client:kl.VfsEntity"
    VFS_NETWORK_BACKEND: "server:RelayVfs:relay:client:kl.VfsEntity"
    VFS_RELAY_DESCENDANTS: "LocalVfs=local;UserVfsServer=client:task:example.UserVfsServer"
@INIT_RelayVfsServer_ENTITY_CONNECTIONS@
```

VFS relay в клиентском приложении

Библиотека `vfs::relay` может быть скомпонована с пользовательской программой. Использование VFS relay в качестве бэкенда для клиентской программы позволяет ей одновременно использовать локальный бэкенд для выполнения операций над некоторыми файлами или сокетами и клиентский бэкенд для выполнения операций на отдельных программах VFS. В этом режиме для каждого открытого файла/сокета VFS relay бэкенд хранит локальный контекст открытия файла, который содержит информацию об используемом нижележащем бэкенде. Указателем на контекст открытия является локальный дескриптор (`Handle`), который может быть использован только в контексте данной программы и не может быть передан другим программам по IPC.

Использование VFS relay бэкенда в клиентском приложении

Для сборки клиентской программы с поддержкой VFS relay бэкенда необходимо указать в `CMake`-файле для сборки этой программы зависимость от библиотеки `vfs:relay`.

Пример указания библиотек при использовании VFS relay бэкенда с нижележащими local и client бэкендами, а так же необходимых для local бэкенда библиотек:

```
find_package (vfs REQUIRED)
target_link_libraries (${PROJECT_NAME} vfs::relay vfs::client vfs::local vfs::lib_fs)
```

В описании запуска клиентской программы в файл `init.yaml` нужно указать использование VFS relay бэкенда и бэкенда, который будет использоваться в качестве VFS "по умолчанию" с помощью переменных окружения `VFS_FILESYSTEM_BACKEND` и/или `VFS_NETWORK_BACKEND`.

Программа VFS "по умолчанию" указывается после имени VFS relay бэкенда через двоеточие.

Для указания нижележащих программ VFS, которые будут автоматически подключены к VFS relay при старте необходимо воспользоваться переменной окружения `VFS_RELAY_DESCENDANTS`. Формат записи для дочернего клиента: `"Метка_бэкенда=конфигурация_бэкенда"`. По используемой метке бэкенда возможно получение указателя на структуру VFS при переопределении методов VFS relay (см. ниже). В `VFS_RELAY_DESCENDANTS` можно перечислить сразу несколько дочерних бэкендов разделенных символом `";"`.

Пример `init.yaml` конфигурации для программы `SimpleMultiVfs`. Используется VFS relay бэкенд к которому подключена дочерняя программа `kl.VfsEntity` в качестве бэкенда "по умолчанию", дополнительно подключен local бэкенд. Сетевые и файловые операции обрабатываются через общий VFS relay бэкенд.

```
- name: example.SimpleMultiVfs
  path: SimpleMultiVfs
  env:
    VFS_FILESYSTEM_BACKEND: "relay:client:kl.VfsEntity"
    VFS_NETWORK_BACKEND: "relay:client:kl.VfsEntity
    VFS_RELAY_DESCENDANTS: "LocalVfs=local"
@INIT_SimpleMultiVfs_ENTITY_CONNECTIONS@
```

Выполнение файловых и сетевых операций

При выполнении пользовательских запросов основной задачей бэкенда VFS relay является выбор правильного нижележащего бэкенда для перенаправления операции. Логика выбора нижележащего бэкенда реализуется пользователем бэкенда в виде исполняемого кода, регистрируемого как callback-функция. Для каждого типа ресурсов (файл, сокет, пайп), можно установить независимую callback-функцию, в которой будет реализована логика по выбору нижележащего бэкенда. Выполнение операций над уже созданным ресурсом (файлом, сокетом, пайпом) будет автоматически перенаправлено в VFS бэкенд, который был использован при создании файла.

Функции для регистрации callback-функций определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vfs/relay.h`.

Создание файла и файловые операции

Callback-функция на создание файла регистрируется с помощью функции `relay_set_file_cb()`.

Callback-функция принимает в качестве параметров контекст подключения клиента и путь к файлу, для которого выполняется операция. Путь передается в абсолютном формате, размер массива `path` равен `MAX_PATH`.

Создание сокета

Callback-функция на создание сокета регистрируется с помощью функции `relay_set_socket_cb()`.

Callback-функция принимает в качестве параметров контекст подключения клиента и набор атрибутов создаваемого сокета (domain, type, protocol).

Создание каналов

Callback-функция на создание неименованного канала (пайп) регистрируется с помощью функции `relay_set_pipe_cb()`.

Вспомогательные функции

Получение указателя на нижележащие бэкенды, подключенные к VFS relay может быть выполнено с помощью функций `relay_get_descendant()`, `relay_get_fs_vfs()`, `relay_get_net_vfs` и `relay_get_default_vfs()`.

Набор шаблонных callback-функций

Совместно с бэкендом VFS relay поставляется библиотека с набором методов, которые можно регистрировать в качестве callback-функций при выполнении операций в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vfs/relay_cb.h`.

Особенности работы с файловыми системами

Функциональность для работы с файловыми системами доступна прикладным программам через функции POSIX и другие функции стандартной библиотеки языка C.

Ограничения поддержки и особенности реализации POSIX описаны в следующих разделах:

- "Ограничения поддержки POSIX".
- "Особенности реализации POSIX".

В KasperskyOS реализация некоторых функций стандартной библиотеки языка C для работы с файловой системой отличается от реализации этих функций в Linux и других UNIX-подобных операционных системах. Сведения об этих функциях приведены в таблице ниже.

Функции стандартной библиотеки языка C для работы с файловой системой с особенностями реализации

Функция	Назначение	Особенности реализации	Заголовочный файл
`mount()`	Монтировать файловую систему.	При запуске системной программы VFS в качестве корня файловой системы '`/`' автоматически монтируется RAMFS. После старта VFS допускается однократное перемонтирование корня файловой системы на любую другую если в RAMFS отсутствуют открытые файлы, при этом содержимое RAMFS будет освобождено. Вследствие того, что инициализация блочного уровня происходит асинхронно с работой VFS, перед монтированием блочного устройства необходимо проверить его готовность. При попытке монтирования блочного устройства, которое еще не зарегистрировано в драйвере блочного устройства, функция `mount()` вернет ошибку `ENODEV`. Получить список доступных к монтированию устройств можно с помощью виртуальной файловой системы `devfs`, для этого нужно смонтировать `devfs` в каталог `/dev` и вывести список доступных устройств через `readdir()` в директории монтирования `devfs`. Подробнее см. "Функции монтирования файловых систем".	`sys/mount.h`
`umount()`	Размонтировать файловую систему.	При выполнении функции `umount()` VFS проверяет, что нет открытых файлов (файловых дескрипторов) в поддереве размонтируемой файловой системы. Так как события о закрытии файла могут приходить в VFS асинхронно, то при наличии открытых файлов на размонтируемой файловой системе, VFS выполняет повторные попытки размонтирования в течение таймаута попыток (по умолчанию 1 секунда), после чего возвращает в вызывающий процесс ошибку `EBUSY`. Подробнее см. "Функции монтирования файловых систем".	`sys/mount.h`
`sync()`	Записать кэши файловой системы на диск.	Функция не реализована. При вызове `sync()` ничего не происходит, так как по POSIX вызов `sync()` не может вернуть ошибку.	`unistd.h`
`fsync()`	Синхронизировать изменения в файле с дисковым устройством.	Работает, если вызов поддержан в файловой системе где открыт файл, иначе выдаст ошибку `ENOSYS`.	`unistd.h`
`fdatasync()`	Синхронизировать изменения в файле с дисковым устройством.	Работает, если вызов поддержан в файловой системе где открыт файл, иначе выдаст ошибку `ENOSYS`.	`unistd.h`
`open()`	Открыть файл.	Недопустимо использование флага `O_CREAT`, без явного указания параметра `mode`.	`fcntl.h`

Поддерживаемые файловые системы

В составе SDK поставляются следующие драйверы файловых систем:

- проприетарная реализация драйвера файловой системы VFAT (поддерживаются файловые системы `fat12`, `fat16`, `fat32`, `vfat`);
- проприетарная реализация драйвера файловых систем ext2/3/4, основанная на открытой реализации lwext4 (поддерживаются файловые системы `ext`, `ext2`, `ext3`, `ext4`).

Исполняемые файлы VFS

CMake-пакет `precompiled_vfs` содержит следующие исполняемые файлы:

- `VfsRamFs`;
- `VfsSdCardFs`;
- `VfsNet`.

Исполняемые файлы `VfsRamFs` и `VfsSdCardFs` включают в себя библиотеки `vfat` и `lwext4`. Исполняемый файл `VfsNet` не включает в себя реализаций драйверов файловых систем.

Подключение при сборке программы VFS

При сборке решения вы можете собрать модифицированную программу VFS, включив в нее требуемые драйверы файловых систем. Для этого необходимо использовать следующие `CMake`-команды:

```
# CMake-пакет драйвера файловой системы VFAT.
find_package (VFAT REQUIRED)
include_directories (${VFAT_INCLUDE})

# CMake-пакет драйвера файловой системы ext4.
find_package (LWEXT4 REQUIRED)
include_directories (${LWEXT4_INCLUDE})

# Компоновка VFS с библиотеками драйверов файловых систем.
target_link_libraries (VfsFs
                       fs::vfat
                       fs::lwext4)
```

Подробнее см. "Сборка исполняемого файла VFS".

Монтирование файловых систем

Подробнее:

- "Монтирование файловых систем при запуске VFS";
- "Функции монтирования файловых систем".

Функции монтирования файловых систем

Функция mount()

Функция `mount()` предназначена для монтирования файловых систем. При использовании этой функции в KasperskyOS важно учитывать следующие особенности её реализации:

- В KasperskyOS запрещено перемонтирование корневой файловой системы, если IPC-запрос на перемонтирование поступает от прикладной программы, а не от системной программы, реализующей виртуальную файловую систему. Этот запрос будет отклонен с ошибкой `EACCES` в IPC-ответе.
- Для указания типов файловых систем доступно дополнительное значение `auto` для монтирования файловой системы, поддерживающей автоматическое монтирование.
- Количество монтируемых файловых систем и поддерживаемых флагов монтирования в KasperskyOS ограничено по сравнению с реализацией функции в библиотеке `libc`.
- Источник монтирования не может быть директорией.

В KasperskyOS работа с файловыми системами и сетью выполняется через отдельную системную программу, реализующую виртуальную файловую систему (англ. Virtual File System, VFS). По умолчанию программе VFS не сопоставляется программа, реализующая блочное устройство. Чтобы связать процесс используемой виртуальной файловой системы с требуемым блочным устройством, необходимо в файле `CMakeLists.txt` для сборки программы `Einit` использовать свойство `blkdev::entity_REPLACEMENT` функции `set_target_properties`. Возможные значения для свойства `blkdev::entity_REPLACEMENT` (реализации блочных устройств):

- `ramdisk_entity` – RAM-диск, который считывает из ROMFS файлы `ramdisk<N>.img` и предоставляет их как файловые системы `ramdisk<N>`, где `N` – целое положительное число.
- `sdcard_ENTITY` – драйвер SD-карты (MMC).
- `ata_ENTITY` – драйвер AHCI (ATA).
- `""` (пустая строка) – взаимодействие между блочным устройством и виртуальной файловой системой не требуется.

Функция `mount()` объявлена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/sys/mount.h` из состава KasperskyOS SDK:

```
int mount(const char *source, const char *target,
          const char *filesystemtype, unsigned long mountflags,
          const void *data);
```

Параметры функции:

- `source`

  Источник монтирования: устройство или виртуальный объект (dummy). Поддерживаемые форматы:

  - `<имя_устройства>[_p<номер_тома>]` – полное имя устройства.
  - `PARTLABEL=<метка>`, где `метка` – метка раздела GPT (Globally Unique Identifier Partition Table).
  - `PARTUUID=<uuid>`, где `uuid` – GUID раздела GPT.

  При монтировании файловых систем, которым не требуется физическое устройство (например, ROMFS, ramfs, devfs), параметр `source` игнорируется.

- `target`

  Директория, в которую будет смонтирована файловая система. Эта директория должна быть создана к моменту вызова функции `mount()`.

- `filesystemtype`

  Тип файловой системы. Допустимые значения:

  - `romfs` – файловая система только для чтения.
  - `ramfs` – файловая система, работающая в оперативной памяти. Используется по умолчанию для корневой файловой системы.
  - `devfs` – виртуальная файловая система для управления устройствами. Поддерживаемые устройства:
    - `log` – аналог `/dev/log` для системного журналирования;
    - `null` – аналог `/dev/null` для перенаправления и игнорирования вывода;
    - `urandom` – аналог `/dev/random` для генерации псевдослучайных чисел;
    - `bpf`, `npf`, `tun0/1/2/3` – сетевые устройства для работы с сетевыми интерфейсами и фильтрами.
  - `fat12`, `fat16`, `fat32`, `vfat` – файловые системы семейства FAT. Одна реализация для всего семейства.
  - `ext`, `ext2`, `ext3`, `ext4` – файловые системы семейства ext. Одна реализация для всего семейства.
  - `ffs` – файловая система, используемая в NetBSD.
  - `auto` – автоматические монтирование первой файловой системы из списка зарегистрированных, которая удовлетворяет условиям: требует наличие устройства и может быть смонтирована в автоматическом режиме (например, `fat32`, `ext` и `ffs`).

- `mountflags`

  Флаги монтирования. Доступные значения:

  - `MS_RDONLY` – монтировать файловую систему в режиме только для чтения.
  - `MS_STRICTATIME` – всегда обновлять время последнего доступа к файлам при изменении их содержимого.
  - `MS_SYNCHRONOUS` – синхронная запись в файловую систему.

- `data`

  Дополнительные данные для монтируемых файловых систем. Пустая строка или `NULL`, если указание параметра не требуется. Для файловых систем семейства ext допустимы следующие значения:

  - `expand` – расширить файловую систему на всё доступное пространство тома, если это разрешено структурой раздела;
  - `check` – инициировать полное автовосстановление файловой системы при монтировании.

В случае успеха функция возвращает `0`, иначе возвращает `-1`. Если произошла ошибка, переменная `errno` устанавливается в значение, указывающее на причину ошибки. Возможные значения `errno` соответствуют стандартным значениям, определённым в библиотеке `libc`.

Функция umount()

Функция предназначена для размонтирования файловых систем и объявлена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/sys/mount.h` из состава KasperskyOS SDK:

```
int umount(const char *target);
```

Параметры функции:

- `target`

  Директория, из которой будет размонтирована файловая система.

В случае успеха функция возвращает `0`, иначе возвращает `-1`. Если произошла ошибка, переменная `errno` устанавливается в значение, указывающее на причину ошибки. Возможные значения `errno` соответствуют стандартным значениям, определённым в библиотеке `libc`.

Пример вызова функций:

```
#include <sys/mount.h>

int main(void)
{
    // Создать директорию /c с указанием
    // прав доступа для всех пользователей
    if (mkdir("/c", S_IRWXU | S_IRWXG | S_IRWXO)) {
        fprintf(stderr, "Failed to create dir\n");
        return -1;
    }

    // Смонтировать файловую систему ext2 с блочного устройства Ahci0Port0,0
    // в директорию /c с использованием стандартных флагов монтирования
    // и без дополнительных данных
    if (mount("Ahci0Port0,0", "/c", "ext2", 0, "")) {
        fprintf(stderr, "Failed to mount 'ext2'\n");
        return -1;
    }

    // Создать директорию /c/ram с указанием
    // прав доступа для всех пользователей
    if (mkdir("/c/ram", S_IRWXU | S_IRWXG | S_IRWXO) != 0)
    {
        printf("Failed to create \"/c/ram\" dir\n");
        return EXIT_FAILURE;
    }

    // Смонтировать файловую систему ramfs в директорию /c/ram
    // с использованием стандартных флагов монтирования
    // и без дополнительных данных
    if (mount("nodev", "/c/ram", "ramfs", 0, "") != 0)
    {
        printf("Failed to mount ramfs, /c/ram (error %d: \"%s\")\n",
               errno,
               strerror(errno));
        return EXIT_FAILURE;
    }

    // ...

    // Размонтировать файловую систему из директории /c/ram
    if (umount("/c/ram")) {
        fprintf(stderr, "Failed to umount 'ramfs'\n");
        return -1;
    }

    return 0;
}
```

Другие способы монтирования файловых систем см. в разделе "Монтирование файловых систем при запуске VFS".

Функции подписки на уведомления

API уведомлений предоставляют механизм подписки на события файловой системы. Механизм позволяет приложениям отслеживать изменения в файлах и директориях, например, доступ объекту, изменение содержимого, создание или удаление файлов.

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/subscribe.h` из состава KasperskyOS SDK.

Использование API

Для использования механизма уведомлений требуется:

1. Создать объект подписки с помощью функции `subscribe_create()`.
2. Добавить интересующие события с помощью функции `subscribe_ctl()`.
3. Подписаться на доставку уведомлений о событиях с помощью функции `subscribe_wait()`.
4. При необходимости завершить доставку уведомлений с помощью одной из функций `subscribe_drop_and_wake()` или `subscribe_free()`.

Сведения о функциях API

Функции subscribe.h

Функция	Сведения о функции
`subscribe_create()`	Назначение Выделяет и инициализирует объект подписки. Параметры Отсутствуют. Возвращаемые значения Указатель на объект подписки в случае успеха, `NULL` или номер ошибки в случае неудачи.
`subscribe_ctl()`	Назначение Добавляет или удаляет запись события в список наблюдения объекта подписки. Параметры • `[in] self` – объект подписки. • `[in] op` – тип операции: • `SUBSCRIBE_CTL_ADD = 1` – добавляет запись события в список наблюдения. • `SUBSCRIBE_CTL_DEL` – удаляет все события, связанные с указанным дескриптором файла. • `[in] event` – структура события. Возвращаемые значения 0 в случае успеха, -1 и код ошибки в случае неудачи.

`subscribe_wait()`	Назначение Ожидает события из списка, связанного с объектом подписки. Параметры • `[in] self` – объект подписки. • `[out] events` – указатель на массив с полученными события. • `[in] max_events` – размер массива `events`. • `[in] timeout` – время ожидания в миллисекундах (-1 для бесконечного ожидания). Возвращаемые значения Количество полученных событий в случае успеха, -1 и код ошибки в случае неудачи.
`subscribe_drop_and_wake()`	Назначение Очищает список наблюдения и пробуждает все потоки, ожидающие события на этом объекте подписки. Параметры • `[in] self` – объект подписки. Возвращаемые значения 0 в случае успеха, -1 и код ошибки в случае неудачи.
`subscribe_free()`	Назначение Очищает список наблюдения, пробуждает все потоки, ожидающие события на этом объекте подписки, и уничтожает объект подписки. Параметры • `[in] self` – объект подписки. Возвращаемые значения 0 в случае успеха, -1 и код ошибки в случае неудачи.

Структура и маски событий

Структура `subscribe_event` содержит информацию о событии:

- `fd` – дескриптор объекта, к которому относится событие.
- `event_mask` – маска событий, которые были зарегистрированы:
  - `N_ACCESS (1 << 0)` – к объекту был предоставлен доступ.
  - `N_MODIFY (1 << 1)` – объект или его содержимое было изменено.
  - `N_ATTRIB (1 << 2)` – метаданные объекта или его содержимого было изменено.
  - `N_CLOSE (1 << 3)` – объект или его содержимое было закрыто.
  - `N_OPEN (1 << 4)` – объект или его содержимое было открыто.
  - `N_CREATE (1 << 5)` – создан файл или директория внутри отслеживаемого объекта.
  - `N_UNLINK (1 << 6)` – объект или его содержимое было удалено.
  - `SUBSCRIBE_MASK_ALL` – используется для подписки на все события.

Функция отслеживания подключенных накопителей (kos_devfs.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos_devfs.h` из состава KasperskyOS SDK.

Функция `wait_for_dev()` позволяет программам отслеживать появление новых устройств в системе, используя механизм уведомлений вместо постоянного опроса файловой системы. Функция принимает указатель на имя целевого устройства, время для ожидания в секундах и возвращает `true`, если ожидаемое устройство было подключено ранее или во время таймера ожидания, и `false`, если превышено время ожидания или произошла ошибка.

Функция `wait_for_dev()` также использует вспомогательную функцию `normalize_blkdevname()`, конвертирующую имя устройства из формата с запятыми в формат с подчеркиваниями, например, `Ahci0Port0,0` преобразуется в `Ahci0Port0_p0`.

Константы `WAIT_FOR_DEV_MAX_DEV_NAME_SIZE` и `WAIT_FOR_DEV_DEFAULT_TIMEOUT_SEC` ограничивают максимальную длину имени устройства 128 символами и устанавливают значение времени ожидания по умолчанию равным 10 секундам.

Механизм работы

Функция `wait_for_dev()` выполняет следующие действия:

1. Преобразует имя устройства из формата с запятыми в формат с подчеркиваниями с помощью функции `normalize_blkdevname()`.
2. Проверяет наличие устройства в системе сразу после запуска. Если устройство присутствует в системе, то функция возвращает `true` и завершает свою работу.
3. Создает директорию `/dev` и монтирует `/devfs` при необходимости.
4. Настраивает уведомления о событиях файловой системы:
    a. Создает объект подписки с помощью функции `subscribe_create()`.
    b. Открывает директорию `/dev` для мониторинга.
    c. Регистрирует подписку на событие создания объектов с помощью функции `subscribe_ctl()`.
5. Использует `subscribe_wait()` для ожидания события создания нужного устройства
6. Освобождает ресурсы с помощью функции `subscribe_free()`, закрывает дескрипторы и возвращает `true`, если ожидаемое устройство было подключено, и `false`, если превышено время ожидания или произошла ошибка.

Пример использования функции API:

```
#include <assert.h>
#include <errno.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/mount.h>

#define _VFS_SERVER_INTERFACE
#include <vfs/basic.h>
#include <kos_devfs.h>

static _vfs_server_thread_routine_t thread_routine;
static void *thread_routine_arg;

void _vfs_server_set_main_thread_routine(_vfs_server_thread_routine_t func, void *arg)
{
    thread_routine = func;
    thread_routine_arg = arg;
```

```
}

int main(void)
{
    char *devname = BLKDEV0;
    char *dirname = "/mnt1";
    char *fsname = "fat32";
    long unsigned int flags = 0;
    char *options = "";

    if (!wait_for_dev(devname, WAIT_FOR_DEV_DEFAULT_TIMEOUT_SEC))
    {
        fprintf(stderr, BLKDEV0" is missed\n");
        return false;
    }

    if (mkdir(dirname, S_IRWXU | S_IRWXG | S_IRWXO) != 0 && errno != EEXIST)
    {
        perror("Failed to mkdir");
        return false;
    }

    if (mount(devname, dirname, fsname, flags, options) != 0)
    {
        perror("Failed to mount fat32");
        return false;
    }

    assert(thread_routine != NULL);

    (*thread_routine)(thread_routine_arg);
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Особенности работы с сетью

Этот раздел содержит информацию о работе с сетью при разработке под KasperskyOS.

Настройка и статус сетевых интерфейсов (kos_net.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos_net.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет:

- получать список доступных в системе сетевых интерфейсов;
- выводить данные о доступных сетевых интерфейсах в стандартный вывод;
- преобразовывать текстовое представление IPv6-адреса в бинарный формат;
- ожидать появления сетевых интерфейсов с заданными параметрами в списке доступных;
- настраивать доступные сетевые интерфейсы с использованием IPv4- и IPv6-адресации.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Чтобы получить список сетевых интерфейсов, доступных в системе, необходимо вызвать функцию `get_ifaces_addrs()`. Эта функция возвращает в параметре `pif` связанный список структур `ifaddrs`, каждая из которых содержит данные о сетевом интерфейсе: имя, флаги, IP-адрес, маску подсети. Структура `ifaddrs` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/ifaddrs.h`.

Для вывода информации о доступных сетевых интерфейсах в стандартный вывод необходимо использовать функцию `list_network_ifaces()`. Эта функция не имеет параметров. В стандартном выводе отображаются следующие данные о каждом сетевом интерфейсе: имя, тип, статус активности и адрес сетевого интерфейса с маской подсети.

Пример вывода функции `list_network_ifaces()`:

```
Name    Type    Running    Address/mask
lo0     inet    Yes        ::1/ffff:ffff:ffff:ffff:ffff:ffff:ffff:ffff
lo0     inet    Yes        fe80:1::1/ffff:ffff:ffff:ffff::
lo0     inet    Yes        127.0.0.1/255.0.0.0
en0     mac     Yes        52:58:00:12:34:bb
en0     inet    Yes        10.0.2.15/255.255.255.
en0     inet    Yes        fe80:2::5058:ff:fe12:34bb/ffff:ffff:ffff:ffff::
```

Чтобы преобразовать текстовое представление IPv6-адреса в бинарный формат, необходимо использовать функцию `ip6_parse_addr()`. Через входной параметр `ip_str` принимает текстовое представление IPv6-адреса в соответствии с пунктами 2.2 и 2.3 спецификации RFC 4291 в формате:

`<ipv6_адрес>[/<размер_префикса>]`

Через выходной параметр `dst_mask` функция возвращает указатель на структуру `sockaddr_in6`, содержащую маску префикса в поле `sin6_addr`. Через выходной параметр `dst_ip` функция возвращает указатель на другую структуру `sockaddr_in6`, содержащую IPv6-адрес в поле `sin6_addr`. Структура `sockaddr_in6` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/strict/posix/netinet/in.6`.

Для ожидания появления сетевого интерфейса с требуемыми параметрами в списке доступных, необходимо использовать функцию `wait_for_iface()`. Через входной параметр `name` эта функция получает имя сетевого интерфейса, появление которого ожидается. Если этот параметр не указан (`NULL`), то будет ожидаться появление любого сетевого интерфейса, кроме тех, имена которых начинаются на `lo*`. Через входной параметр `wait_flags` функция получает флаги, которые определяют параметры ожидания: наличие IP-адресов и основных шлюзов. Эти флаги можно комбинировать. Время ожидания появления требуемого сетевого интерфейса в секундах задается в параметре `timeout`.

Чтобы настроить доступные сетевые интерфейсы с использованием IPv4- или IPv6-адресации API предоставляет две функции: `configure_net_iface()` и `configure_net_iface6()`. Для упрощения настройки сетевых интерфейсов предусмотрены макросы, которые можно использовать в качестве входных параметров для этих функций (см. в таблице ниже).

Макросы функций configure_net_iface() и configure_net_iface6()

Макрос	Описание	Значение по умолчанию	Использование в `configure_net_iface()`	Использование в `configure_net_iface6()`
`DEFAULT_INTERFACE`	Имя сетевого интерфейса, используемого для подключения	`en0`	Да	Да
`DEFAULT_ADDR`	IP-адрес, назначаемый сетевому интерфейсу	`10.0.2.15`	Да	Нет
`DEFAULT_MASK`	Маска подсети	`255.255.255.0`	Да	Нет
`DEFAULT_GATEWAY`	Основной шлюз	`10.0.2.2`	Да	Нет
`DEFAULT_MTU`	Максимальный размер передаваемого пакета в байтах (англ. Maximum Transmission Unit, MTU)	`1500`	Да	Нет
`DEFAULT_TIMEOUT`	Время ожидания в секундах	`60`	Да	Да

Сведения о функциях API

Функции kos_net.h

Функция	Сведения о функции
`get_ifaces_addrs()`	Назначение Получает список доступных в системе сетевых интерфейсов. Параметры • [out] `pif` – связанный список структур `ifaddrs`, содержащих данные о сетевых интерфейсах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `true`, иначе возвращает `false`.
`configure_net_iface()`	Назначение Настраивает сетевой интерфейс с использованием IPv4-адресации. Входные параметры `ip`, `mask` и `gw` должны быть указаны в формате `X.X.X.X`, где `X` – десятичное число от 0 до 255. Параметры • [in] `name` – имя сетевого интерфейса, который требуется настроить. • [in] `ip` – IPv4-адрес, который будет назначен сетевому интерфейсу. • [in] `mask` – маска подсети. • [in] `gw` – IPv4-адрес основного шлюза. • [in] `mtu` – максимальный размер пакета в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `true`, иначе возвращает `false`.
`ip6_parse_addr()`	Назначение Преобразует текстовое представление IPv6-адреса в бинарный формат, а также опционально формирует маску префикса на основе указанного размера префикса. Параметры [in] `ip_str` – текстовое представление IPv6-адреса. • [out] `dst_mask` – указатель на структуру `sockaddr_in6`, содержащую маску префикса в поле `sin6_addr`. • [out] `dst_ip` – указатель на структуру `sockaddr_in6`, содержащую IPv6-адрес в поле `sin6_addr`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `true`, иначе возвращает `false`.
`configure_net_iface6()`	Назначение Настраивает сетевой интерфейс с использованием IPv6-адресации. Параметры • [in] `name` – имя сетевого интерфейса, который требуется настроить. [in] `ip` – IPv6-адрес согласно пунктам 2.2 и.2.3 спецификации RFC 4291. • [in] `gw` – IPv6-адрес основного шлюза согласно пункту 2.2 спецификации RFC 4291 или `NULL`, если указание параметра не требуется. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `true`, иначе возвращает `false`.

Функция	Сведения о функции
`list_network_ifaces()`	Назначение Получает список сетевых интерфейсов, которые доступны в системе, и выводит данные о каждом сетевом интерфейсе в стандартный вывод. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `true`, иначе возвращает `false`.
`wait_for_iface()`	Назначение Ожидает появление доступного сетевого интерфейса, который отвечает заданным флагами ожидания требованиям. Параметры • [in] `name` – имя сетевого интерфейса, появление которого ожидается. Если этот параметр не указан (`NULL`), то ожидается появление любого сетевого интерфейса, кроме тех, имена которых начинаются на `lo*`. • [in] `wait_flags` – флаги ожидания: • IWF_EXISTS – ожидать появления сетевого интерфейса в списке доступных (используется по умолчанию всегда). Сетевой интерфейс при этом не обязательно должен быть активным. • IWF_IP4 – ожидать назначения IPv4-адреса сетевому интерфейсу. • IWF_IP6 – ожидать назначения IPv6-адреса сетевому интерфейсу. • IWF_GW4 – ожидать появления записи о шлюзе IPv4 в таблице маршрутизации. Запись может быть добавлена автоматически (через DHCP), так и вручную пользователем. • IWF_GW6 – ожидать появления записи о шлюзе IPv6 в таблице маршрутизации. Запись может быть добавлена автоматически (через DHCP), так и вручную пользователем. • [in] `timeout` – время ожидания сетевого интерфейса с заданными параметрами в секундах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `true`, иначе возвращает `false`.

Пример использования функций API:

```
#include <kos_net.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    // Ожидание сетевого интерфейса с именем en0 в течении 60 сек в списке доступных.
    if (!wait_for_iface(DEFAULT_INTERFACE, IWF_EXISTS, DEFAULT_TIMEOUT))
    {
        perror("Network interface does not exists");
        return EXIT_FAILURE;
    }en0


    // Настройка сетевого интерфейса en0 значениями по умолчанию.
    if (!configure_net_iface(DEFAULT_INTERFACE, DEFAULT_ADDR, DEFAULT_MASK, DEFAULT_GATEWAY, DEFAULT_MTU))
    {
        perror("Can't configure network");
        return EXIT_FAILURE;
    }
}
```

Векторные сетевые функции sendvec() и recvvec()

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/vec_socket.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет отправлять несколько сетевых пакетов в одном IPC-сообщении, что ускоряет работу с сетью в KasperskyOS.

При использовании функций `send()` или `recv()` стандартной библиотеки языка C для каждого вызова этих функций создается отдельный IPC-вызов, что может замедлять работу с сетью. При отправке большого количества маленьких пакетов в силу архитектуры KasperskyOS возникает большое количество IPC-сообщений.

Интерфейс `sendvec()`/`recvvec()`, в отличие от функций `readv()`/`writev()` стандартной библиотеки языка C поддерживает не только отправку/получение нескольких пакетов на один сокет, но и отправку/получение нескольких пакетов на несколько сокетов.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Чтобы отправить пакеты, нужно инициализировать сетевой интерфейс; создать сокеты для соединения с сервером; создать и инициализировать структуру `outvec`, содержащую дескрипторы сокетов для соединения с сервером и указатели на пакеты для отправки; а затем вызвать функцию `sendvec()`.

Чтобы принять пакеты, нужно создать сокеты, принимающие запросы на входящие соединения; создать и инициализировать структуру `invec`, содержащую дескрипторы сокетов для приема пакетов и указатели на буферы для приема пакетов; принять входящие запросы на соединения; а затем и вызвать функцию `recvvec()`.

Структуры данных для API определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/vec_types.h` из состава KasperskyOS SDK.

Сведения о функциях API

Функции vec_socket.h

Функция	Сведения о функции
`sendvec()`	Назначение Отправляет несколько пакетов на несколько сокетов в одном IPC-сообщении. Параметры • `[in,out] vec` – указатель на массив, содержащий дескрипторы сокетов для соединения с сервером и указатели на пакеты для отправки. Также в этот массив записываются результаты отправки по каждому элементу (количество отправленных байт или ошибка). Структура определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/vec_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • `[in] count` – количество элементов в параметре `vec`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает количество успешно оправленных пакетов, иначе возвращает код ошибки.
`recvvec()`	Назначение Принимает несколько пакетов из нескольких сокетов. Параметры • `[in,out] vec` – указатель на массив, содержащий дескрипторы сокетов для приема пакетов и указатели на буферы для приема пакетов. Также в этот массив записываются результаты приема по каждому элементу (количество принятых байт или ошибка). Структура определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/vec_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • `[in] count` – количество элементов в параметре `vec`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает количество успешно принятых пакетов, иначе возвращает код ошибки.

Динамическая настройка сетевого стека

Чтобы изменить параметры сетевого стека, заданные по умолчанию, нужно использовать функцию `sysctl()` или `sysctlbyname()`, объявленные в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/sys/sysctl.h` из состава KasperskyOS SDK. Параметры, которые можно изменить, приведены в таблице ниже.

Настраиваемые параметры сетевого стека

Название параметра	Описание параметра
`net.inet.ip.ttl`	Максимальное время жизни (англ. Time To Live, TTL) отправляемых IP-пакетов. Не влияет на протокол ICMP.
`net.inet.ip.mtudisc`	Если имеет значение `1`, то задействован режим "Path MTU Discovery" (RFC 1191), влияющий на максимальный размер TCP-сегмента (англ. Maximum Segment Size, MSS). В этом режиме значение MSS определяется ограничениями узлов сети. Если режим "Path MTU Discovery" не задействован, то значение MSS не превышает заданного параметром `net.inet.tcp.mssdflt`.
`net.inet.tcp.mssdflt`	Значение MSS (в байтах), которое применяется, если только взаимодействующая сторона не сообщила это значение при открытии TCP-соединения, или не задействован режим "Path MTU Discovery" (RFC 1191). Также это значение MSS передается взаимодействующей стороне при открытии TCP-соединения.
`net.inet.tcp.minmss`	Минимальное значение MSS, в байтах.
`net.inet.tcp.mss_ifmtu`	Если имеет значение `1`, то значение MSS при открытии TCP-соединения рассчитывается, исходя из максимального размера блока передаваемых данных (англ. Maximum Transmission Unit, MTU) задействованного сетевого интерфейса. Если имеет значение `0`, то значение MSS при открытии TCP-соединения рассчитывается, исходя из MTU того сетевого интерфейса, который имеет наибольшее значение этого параметра среди всех имеющихся сетевых интерфейсов (кроме loopback-интерфейса).
`net.inet.tcp.keepcnt`	Число повторных отправок проверочных сообщений (англ. Keep-Alive Probes, KA) без ответа, после выполнения которых TCP-соединение считается закрытым. Если имеет значение `0`, то число отправок KA не ограничено.

Название параметра	Описание параметра
`net.inet.tcp.keepidle`	Время неактивности TCP-соединения, по истечении которого начинают отправляться KA. Задается в условных единицах, которые можно перевести в секунды, разделив на значение параметра `net.inet.tcp.slowhz`.
`net.inet.tcp.keepintvl`	Время между повторными отправками KA при отсутствии ответа. Задается в условных единицах, которые можно перевести в секунды, разделив на значение параметра `net.inet.tcp.slowhz`.
`net.inet.tcp.recvspace`	Размер буфера для принимаемых по протоколу TCP данных, в байтах.
`net.inet.tcp.sendspace`	Размер буфера для отправляемых по протоколу TCP данных, в байтах.
`net.inet.udp.recvspace`	Размер буфера для принимаемых по протоколу UDP данных, в байтах.
`net.inet.udp.sendspace`	Размер буфера для отправляемых по протоколу UDP данных, в байтах.

Пример настройки MSS:

```
static const int mss_max = 1460;
static const int mss_min = 100;
static const char* mss_max_opt_name = "net.inet.tcp.mssdflt";
static const char* mss_min_opt_name = "net.inet.tcp.minmss";
int main(void)
{
...
    if ((sysctlbyname(mss_max_opt_name, NULL, NULL, &mss_max, sizeof(mss_max)) != 0) ||
       (sysctlbyname(mss_min_opt_name, NULL, NULL, &mss_min, sizeof(mss_min)) != 0))
    {
        ERROR(START, "Can't set tcp default maximum/minimum MSS value.");
        return EXIT_FAILURE;
    }
}
```

IPC и транспорт

Создание IPC-каналов

IPC-каналы могут быть созданы статически и динамически.

Статическое создание IPC-каналов

Статическое создание IPC-канала имеет следующие особенности:

- Создание IPC-канала выполняется родительским процессом, запускающим клиента и сервера (обычно это Einit).
- Клиент и сервер еще не запущены в момент создания IPC-канала.
- Нельзя создать новый IPC-канал вместо удаленного.

Статически создаются IPC-каналы, заданные в init-описании. Также для статического создания IPC-каналов можно использовать API task.h.

Чтобы получить клиентский и серверный IPC-дескрипторы и идентификатор службы (RIID), нужно использовать API sl-static.h.

Динамическое создание IPC-каналов

Динамическое создание IPC-каналов позволяет изменять топологию взаимодействия процессов "на лету". Например, это требуется, если неизвестно, какой именно сервер предоставляет службу, необходимую клиенту.

Динамическое создание IPC-канала имеет следующие особенности:

- Создание IPC-канала выполняется совместно клиентом и сервером.
- Клиент и сервер уже запущены в момент создания IPC-канала.
- Можно создать новый IPC-канал вместо удаленного.

Для динамического создания IPC-каналов нужно использовать системную программу DCM.

> Помимо использования системной программы DCM существует другой способ динамического создания IPC-каналов, который заключается в использовании API cm_api.h и ns_api.h, предоставляемых библиотекой `libkos` совместно с системной программой `NameServer`. Этот способ является устаревшим, поэтому его использование не рекомендуется.

Если динамически созданный IPC-канал больше не требуется, его клиентский и серверный дескрипторы можно закрыть. При необходимости IPC-канал может быть создан снова.

Добавление в решение службы из состава KasperskyOS Community Edition

Чтобы программа `Client` могла использовать ту или иную функциональность через механизм IPC, необходимо:

1. Найти в составе KasperskyOS Community Edition исполняемый файл (условно назовем его `Server`), реализующий нужную функциональность. (Под функциональностью мы здесь понимаем одну или несколько служб, имеющих самостоятельные IPC-интерфейсы)
2. Подключить CMake-пакет, содержащий файл `Server` и его клиентскую библиотеку.
3. Добавить исполняемый файл `Server` в образ решения.
4. Изменить init-описание так, чтобы при старте решения программа `Einit` запускала новый серверный процесс из исполняемого файла `Server` и соединяла его IPC-каналом с процессом, запускаемым из файла `Client`.

   > Необходимо указать корректное имя IPC-канала, чтобы транспортные библиотеки могли идентифицировать этот канал и найти его IPC-дескрипторы. Корректное имя IPC-канала, как правило, совпадает с именем класса серверного процесса. VFS при этом является исключением.

5. Изменить PSL-описание так, чтобы разрешить запуск серверного процесса и IPC-взаимодействие между клиентом и сервером.

6. Подключить в исходном коде программы `Client` заголовочный файл с методами сервера.

7. Скомпоновать программу `Client` с клиентской библиотекой.

Пример добавления GPIO-драйвера в решение

В составе KasperskyOS Community Edition есть файл `gpio_hw`, реализующий функциональность GPIO-драйвера.

Следующие команды подключают CMake-пакет gpio:

.\CMakeLists.txt

```
...
find_package (gpio REQUIRED COMPONENTS HW_ENTITY ENTITY)
include_directories (${gpio_INCLUDE})
...
```

Добавление исполняемого файла `gpio_hw` в образ решения производится с помощью переменной `gpio_HW_ENTITY`, имя которой можно найти в конфигурационном файле пакета – `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/lib/cmake/gpio/gpio-config.cmake:`

einit\CMakeLists.txt

```
...
set (ENTITIES Client ${gpio_HW_ENTITY})
...
```

В init-описание нужно добавить следующие строки:

init.yaml.in

```
...
- name: client.Client
  connections:
  - target: kl.drivers.GPIO
    id: kl.drivers.GPIO

- name: kl.drivers.GPIO
  path: gpio_hw
```

В PSL-описание нужно добавить следующие строки:

security.psl.in

```
...
execute src=Einit, dst=kl.drivers.GPIO
{
    grant()
}

request src=client.Client, dst=kl.drivers.GPIO
{
    grant()
}

response src=kl.drivers.GPIO, dst=client.Client
{
    grant()
}
...
```

В коде программы `Client` нужно подключить заголовочный файл, в котором объявлены методы GPIO-драйвера:

client.c

```
...
#include <gpio/gpio.h>
...
```

Наконец, нужно скомпоновать программу `Client` с клиентской библиотекой GPIO:

client\CMakeLists.txt

```
...
target_link_libraries (Client gpio::client)
...
```

> Для корректной работы GPIO-драйвера может понадобиться добавить в решение компонент BSP. Чтобы не усложнять этот пример, мы не рассматриваем здесь BSP. Подробнее см. пример gpio_output: `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/gpio_output`

Создание и использование собственных служб

Обзор: структура IPC-сообщения

В KasperskyOS все взаимодействия между процессами статически типизированы. Допустимые структуры IPC-сообщения определяются IDL-описаниями серверов.

IPC-сообщение (как запрос, так и ответ) содержит фиксированную часть и опционально арену.

Фиксированная часть IPC-сообщения

Фиксированная часть IPC-сообщения содержит RIID, MID и опционально параметры интерфейсных методов фиксированного размера.

Параметры фиксированного размера – это параметры, которые имеют IDL-типы фиксированного размера.

RIID и MID идентифицируют вызываемый интерфейс и метод:

- RIID (Runtime Implementation ID) является порядковым номером используемой службы в наборе служб сервера (начиная с нуля).
- MID (Method ID) является порядковым номером вызываемого метода в наборе методов используемой службы (начиная с нуля).

Тип фиксированной части IPC-сообщения генерируется компилятором NK на основе IDL-описания интерфейса. Для каждого метода интерфейса генерируется отдельная структура. Также генерируются типы `union` для хранения любого запроса к процессу, компоненту или интерфейсу. Подробнее см. "Пример генерации транспортных методов и типов".

Арена IPC-сообщения

Арена IPC-сообщения (далее также *арена*) содержит параметры интерфейсных методов (и/или элементы этих параметров) переменного размера.

Параметры переменного размера – это параметры, которые имеют IDL-типы переменного размера.

Подробнее см. "Работа с ареной IPC-сообщений".

Максимальный размер IPC-сообщения

Максимальный размер IPC-сообщения определяется параметрами ядра KasperskyOS. На большинстве поддерживаемых KasperskyOS аппаратных платформ совокупный размер фиксированной части и арены IPC-сообщения не может превышать 4, 8 или 16 МБ.

Проверка структуры IPC-сообщения модулем безопасности

Перед тем как вызывать связанные с IPC-сообщением правила, подсистема Kaspersky Security Module проверяет отправляемое IPC-сообщение на корректность. Проверяются как запросы, так и ответы. Если IPC-сообщение имеет некорректную структуру, оно будет отклонено без вызова связанных с ним методов моделей безопасности.

Реализация IPC-взаимодействия

Чтобы упростить разработчику работу над реализацией IPC-взаимодействия, в составе KasperskyOS Community Edition поставляются:

- Компилятор NK, позволяющий сгенерировать транспортные методы и типы.
- Библиотека `libkos`, которая предоставляет API для работы с IPC-транспортом.

Реализация простейшего IPC-взаимодействия показана в примерах echo и ping (`/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/`).

Пример генерации транспортных методов и типов

При сборке решения компилятор NK на основе EDL-, CDL- и IDL-описаний генерирует набор специальных методов и типов, упрощающих формирование, отправку, прием и обработку IPC-сообщений.

В качестве примера рассмотрим класс процессов `Server`, предоставляющий службу `FS`, которая содержит единственный метод `Open()`:

Server.edl

```
task class Server

/* OpsComp - именованный экземпляр компонента Operations */
components {
    OpsComp: Operations
}
```

Operations.cdl

```
component Operations

/* FS - локальное имя службы, реализующей интерфейс Filesystem */
endpoints {
    FS: Filesystem
}
```

Filesystem.idl

```
package Filesystem

interface {
    Open(in string<256> name, out UInt32 h);
}
```

На основе этих описаний будут сгенерированы файлы `Server.edl.h`, `Operations.cdl.h` и `Filesystem.idl.h`, содержащие следующие методы и типы:

Методы и типы, общие для клиента и сервера

- **Абстрактные интерфейсы, содержащие указатели на реализации входящих в них методов.**

  В нашем примере будет сгенерирован один абстрактный интерфейс – `Filesystem`:

```
typedef struct Filesystem {
            const struct Filesystem_ops *ops;
        } Filesystem;

typedef nk_err_t
Filesystem_Open_fn(struct Filesystem *, const
                   struct Filesystem_Open_req *,
                   const struct nk_arena *,
                   struct Filesystem_Open_res *,
                   struct nk_arena *);

typedef struct Filesystem_ops {
            Filesystem_Open_fn *Open;
        } Filesystem_ops;
```

- **Набор интерфейсных методов.**

  При вызове интерфейсного метода в запросе автоматически проставляются соответствующие значения RIID и MID.

  В нашем примере будет сгенерирован единственный интерфейсный метод `Filesystem_Open`:

```
nk_err_t Filesystem_Open(struct Filesystem *self,
                         struct Filesystem_Open_req *req,
                         const
                         struct nk_arena *req_arena,
                         struct Filesystem_Open_res *res,
                         struct nk_arena *res_arena)
```

Методы и типы, используемые только на клиенте

- **Типы прокси-объектов.**

  Прокси-объект используется как аргумент интерфейсного метода. В нашем примере будет сгенерирован единственный тип прокси-объекта `Filesystem_proxy`:

```
typedef struct Filesystem_proxy {
            struct Filesystem base;
            struct nk_transport *transport;
            nk_iid_t iid;
        } Filesystem_proxy;
```

- **Функции для инициализации прокси-объектов.**

  В нашем примере будет сгенерирована единственная инициализирующая функция `Filesystem_proxy_init`:

```
void Filesystem_proxy_init(struct Filesystem_proxy *self,
                           struct nk_transport *transport,
                           nk_iid_t iid)
```

- **Типы, определяющие структуру фиксированной части сообщения для каждого конкретного метода.**

  В нашем примере будет сгенерировано два таких типа: `Filesystem_Open_req` (для запроса) и `Filesystem_Open_res` (для ответа).

```
typedef struct __nk_packed Filesystem_Open_req {
            __nk_alignas(8)
            struct nk_message base_;
            __nk_alignas(4) nk_ptr_t name;
        } Filesystem_Open_req;

typedef struct Filesystem_Open_res {
            union {
                struct {
                    __nk_alignas(8)
                    struct nk_message base_;
                    __nk_alignas(4) nk_uint32_t h;
                };
                struct {
                    __nk_alignas(8)
                    struct nk_message base_;
                    __nk_alignas(4) nk_uint32_t h;
                } res_;
                struct Filesystem_Open_err err_;
            };
        } Filesystem_Open_res;
```

Методы и типы, используемые только на сервере

- **Тип, содержащий все службы компонента, а также инициализирующая функция. (Для каждого компонента сервера.)**

  > При наличии вложенных компонентов этот тип также содержит их экземпляры, а инициализирующая функция принимает соответствующие им инициализированные структуры. Таким образом, при наличии вложенных компонентов, их инициализацию необходимо начинать с самого вложенного.

  В нашем примере будет сгенерирована структура `Operations_component` и функция `Operations_component_init`:

```
typedef struct Operations_component {
     struct Filesystem *FS;
};

void Operations_component_init(struct Operations_component *self,
                               struct Filesystem *FS)
```

- **Тип, содержащий все службы, предоставляемые сервером непосредственно; все экземпляры компонентов, входящие в сервер; а также инициализирующая функция.**

  В нашем примере будет сгенерирована структура `Server_entity` и функция `Server_entity_init`:

```
#define Server_entity Server_component

typedef struct Server_component {
            struct : Operations_component *OpsComp;
        } Server_component;

void Server_entity_init(struct Server_entity *self,
                            struct Operations_component *OpsComp)
```

- **Типы, определяющие структуру фиксированной части сообщения для любого метода конкретного интерфейса.**

  В нашем примере будет сгенерировано два таких типа: `Filesystem_req` (для запроса) и `Filesystem_res` (для ответа).

```
typedef union Filesystem_req {
    struct nk_message base_;
    struct Filesystem_Open_req Open;
};

typedef union Filesystem_res {
    struct nk_message base_;
    struct Filesystem_Open_res Open;
};
```

- **Типы, определяющие структуру фиксированной части сообщения для любого метода любой службы конкретного компонента.**

  > При наличии вложенных компонентов эти типы также содержат структуры фиксированной части сообщения для любых методов любых служб, включенных во все вложенные компоненты.

  В нашем примере будет сгенерировано два таких типа: `Operations_component_req` (для запроса) и `Operations_component_res` (для ответа).

```
typedef union Operations_component_req {
            struct nk_message base_;
            Filesystem_req FS;
        } Operations_component_req;

typedef union Operations_component_res {
            struct nk_message base_;
            Filesystem_res FS;
        } Operations_component_res;
```

- **Типы, определяющие структуру фиксированной части сообщения для любого метода любой службы конкретного компонента, экземпляр которого входит в сервер.**

  > При наличии вложенных компонентов эти типы также содержат структуры фиксированной части сообщения для любых методов любых служб, включенных во все вложенные компоненты.

  В нашем примере будет сгенерировано два таких типа: `Server_entity_req` (для запроса) и `Server_entity_res` (для ответа).

```
#define Server_entity_req Server_component_req

typedef union Server_component_req {
            struct nk_message base_;
            Filesystem_req OpsComp_FS;
        } Server_component_req;

#define Server_entity_res Server_component_res

typedef union Server_component_res {
            struct nk_message base_;
            Filesystem_res OpsComp_FS;
        } Server_component_res;
```

- **Dispatch-методы (диспетчеры) для отдельного интерфейса, компонента или класса процессов.**

  Диспетчеры анализируют полученный запрос (значения RIID и MID), вызывают реализацию соответствующего метода, после чего сохраняют ответ в буфер. В нашем примере будут сгенерированы диспетчеры `Filesystem_interface_dispatch`, `Operations_component_dispatch` и `Server_entity_dispatch`.

  Диспетчер класса процессов обрабатывает запрос и вызывает методы, реализуемые этим классом. Если запрос содержит некорректный RIID (например, относящийся к другой службе, которой нет у этого класса процессов) или некорректный MID, диспетчер возвращает `NK_EOK` или `NK_ENOENT`.

```
nk_err_t Server_entity_dispatch(struct Server_entity *self,
                                const
                                struct nk_message *req,
                                const
                                struct nk_arena *req_arena,
                                struct nk_message *res,
                                struct nk_arena *res_arena)
```

  В специальных случаях можно использовать диспетчеры интерфейса и компонента. Они принимают дополнительный аргумент – ID реализации интерфейса (`nk_iid_t`). Запрос будет обработан только если переданный аргумент и RIID из запроса совпадают, а MID корректен. В противном случае диспетчеры возвращают `NK_EOK` или `NK_ENOENT`.

```
nk_err_t Operations_component_dispatch(struct Operations_component *self,
                                       nk_iid_t iidOffset,
                                       const
                                       struct nk_message *req,
                                       const
                                       struct nk_arena *req_arena,
                                       struct nk_message *res,
                                       struct nk_arena *res_arena)

nk_err_t Filesystem_interface_dispatch(struct Filesystem *impl,
                                           nk_iid_t iid,
                                           const
                                           struct nk_message *req,
                                           const
                                           struct nk_arena *req_arena,
                                           struct nk_message *res,
                                           struct nk_arena *res_arena)
```

Работа с ареной IPC-сообщений

Общие сведения об арене

С точки зрения разработчика решения на базе KasperskyOS арена IPC-сообщений представляет собой байтовый буфер в памяти процесса, предназначенный для хранения передаваемых через IPC данных переменного размера, то есть входных, выходных и error-параметров интерфейсных методов (и/или элементов этих параметров), которые имеют IDL-типы переменного размера. Также арена используется при обращении к модулю безопасности Kaspersky Security Module для хранения входных параметров методов интерфейса безопасности (и/или элементов этих параметров), которые имеют IDL-типы переменного размера. (Параметры интерфейсных методов постоянного размера хранятся в фиксированной части IPC-сообщения.) Арены используются как на стороне клиента, так и на стороне сервера. Одна арена предназначена либо для передачи, либо для приема через IPC данных переменного размера, но не для передачи и приема этих данных одновременно, то есть условно арены можно разделить на арены IPC-запросов (содержат входные параметры интерфейсных методов) и арены IPC-ответов (содержат выходные и error-параметры интерфейсных методов).

Через IPC передается только использованная часть арены, то есть занятая данными. (При отсутствии данных арена не передается.) Использованная часть арены включает один или несколько участков. В одном участке арены хранится массив объектов одного типа, например, массив однобайтовых объектов или массив структур. В разных участках арены могут храниться массивы объектов разного типа. Адрес начала арены должен быть выровнен на границу *2^N*-байтовой последовательности, где *2^N* – значение, которое больше либо равно размеру наибольшего примитивного типа в арене (например, наибольшего поля примитивного типа в структуре). Адрес участка арены также должен быть выровнен на границу *2^N*-байтовой последовательности, где *2^N* – значение, которое больше либо равно размеру наибольшего примитивного типа в участке арены.

Необходимость наличия нескольких участков в арене возникает, если интерфейсный метод имеет несколько входных, выходных или error-параметров переменного размера, а также если несколько элементов входных, выходных или error-параметров интерфейсного метода имеют переменный размер. Например, если интерфейсный метод имеет входной параметр IDL-типа `sequence` и входной параметр IDL-типа `bytes`, то в арене IPC-запросов будет как минимум два участка, но могут потребоваться и дополнительные участки, если параметр IDL-типа `sequence` состоит из элементов IDL-типа переменного размера (например, `string`, то есть элементами последовательности являются строковые буферы). Также, к примеру, если интерфейсный метод имеет один выходной параметр IDL-типа `struct`, который содержит два поля типа `bytes` и `string`, то в арене IPC-ответов будет два участка.

Из-за выравнивания адресов участков арены между этими участками могут появляться неиспользованные промежутки, поэтому размер использованной части арены может превышать размер помещенных в нее данных.

API для работы с ареной

Набор функций и макросов для работы с ареной определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/arena.h` из состава KasperskyOS SDK. Для копирования строки в арену предназначена функция `NkKosCopyStringToArena()` из API transport-kos.h. Дополнительно для работы со строками, передаваемыми в арене, можно использовать API, который определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/services/rtl/nk_cstr.h` из состава KasperskyOS SDK.

В функциях и макросах API арена и участок арены идентифицируются дескриптором арены (тип `nk_arena`) и дескриптором участка арены (тип `nk_ptr_t`) соответственно. *Дескриптор арены* представляет собой структуру, содержащую три указателя: на начало арены, на начало неиспользованной части арены и на конец арены. *Дескриптор участка арены* представляет собой структуру, содержащую смещение участка арены в байтах (относительно начала арены) и размер участка арены в байтах. (Тип дескриптора участка арены определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h`. из состава KasperskyOS SDK.)

> Не следует использовать функции из заголовочного файла `sysroot-*-kos/include/nk/arena.h`, имена которых начинаются с символа `_` или `__`, поскольку эти функция являются деталями внутренней реализации, которые могут изменяться.
> На аппаратных платформах с процессорной архитектурой Arm входные и выходные параметры API нельзя сохранять в памяти типа "Device memory", поскольку это может привести к неопределенному поведению. Параметры API нужно сохранять в памяти типа "Normal memory". Чтобы копировать данные из памяти типа "Device memory" в память типа "Normal memory" и обратно, нужно использовать функцию `RtlPedanticMemcpy()`, объявленную в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/string_pedantic.h` из состава KasperskyOS SDK.

Сведения о функциях и макросах, определенных в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/arena.h`, приведены в таблице ниже.

Создание арены

Чтобы передавать через IPC параметры интерфейсных методов переменного размера, нужно создать арены как на стороне клиента, так и на стороне сервера. (При обработке IPC-запросов на стороне сервера с использованием функции `NkKosDoDispatch()` или `NkKosDoDispatchEx()`, объявленных в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk/transport-kos-dispatch.h` из состава KasperskyOS SDK, арены IPC-запросов и IPC-ответов создаются автоматически.)

Чтобы создать арену, нужно создать буфер (в стеке или куче) и инициализировать дескриптор арены.

Адрес буфера должен быть выровнен так, чтобы удовлетворять максимальному размеру примитивного типа, который может быть помещен в этот буфер. Адрес буфера, созданного динамически, обычно имеет достаточное выравнивание для помещения в этот буфер данных примитивного типа максимального размера. Чтобы обеспечить требуемое выравнивание адреса статически созданного буфера, можно использовать спецификатор `alignas`.

Чтобы инициализировать дескриптор арены, используя указатель на уже созданный буфер, нужно использовать функцию или макрос API:

- макрос `NK_ARENA_INITIALIZER()`;
- функцию `nk_arena_init()`;
- функцию `nk_arena_create()`;
- макрос `NK_ARENA_FINAL()`;
- макрос `nk_arena_init_final()`.

Тип указателя не имеет значения, поскольку в коде функций и макросов API этот указатель приводится к указателю на однобайтовый объект.

Макрос `NK_ARENA_INITIALIZER()` и функции `nk_arena_init()` и `nk_arena_create()` инициализируют дескриптор такой арены, которая может содержать один и более участков. Макросы `NK_ARENA_FINAL()` и `nk_arena_init_final()` инициализируют дескриптор такой арены, которая на протяжении всего своего времени жизни содержит только один участок, занимающий всю арену.

Чтобы создать буфер в стеке и инициализировать дескриптор арены одним шагом, нужно использовать макрос `NK_ARENA_AUTO()`. Этот макрос создает арену, которая может содержать один и более участков, а адрес буфера, созданного этим макросом, имеет достаточное выравнивание для помещения в этот буфер данных примитивного типа максимального размера.

Размер арены должен быть достаточен, чтобы с учетом выравнивания адресов участков вместить параметры переменного размера для IPC-запросов или IPC-ответов одного интерфейсного метода или множества интерфейсных методов, соответствующих одному интерфейсу, компоненту или классу процессов. Автоматически генерируемый транспортный код (заголовочные файлы `*.idl.h`, `*.cdl.h`, `*.edl.h`) содержит константы `*_arena_size`, значения которых гарантированно соответствуют достаточным размерам арен в байтах.

Заголовочные файлы `*.idl.h`, `*.cdl.h`, `*.edl.h` содержат следующие константы `*_arena_size`:

- `<имя интерфейса>_<имя интерфейсного метода>_req_arena_size` – размер арены IPC-запросов для указанного интерфейсного метода указанного интерфейса;
- `<имя интерфейса>_<имя интерфейсного метода>_res_arena_size` – размер арены IPC-ответов для указанного интерфейсного метода указанного интерфейса;
- `<имя интерфейса>_req_arena_size` – размер арены IPC-запросов для любого интерфейсного метода указанного интерфейса;
- `<имя интерфейса>_res_arena_size` – размер арены IPC-ответов для любого интерфейсного метода указанного интерфейса.

Заголовочные файлы `*.cdl.h`, `*.edl.h` дополнительно содержат следующие константы `*_arena_size`:

- `<имя компонента>_component_req_arena_size` – размер арены IPC-запросов для любого интерфейсного метода указанного компонента;
- `<имя компонента>_component_res_arena_size` – размер арены IPC-ответов для любого интерфейсного метода указанного компонента.

Заголовочные файлы `*.edl.h` дополнительно содержат следующие константы `*_arena_size`:

- `<имя класса процессов>_entity_req_arena_size` – размер арены IPC-запросов для любого интерфейсного метода указанного класса процессов;
- `<имя класса процессов>_entity_res_arena_size` – размер арены IPC-ответов для любого интерфейсного метода указанного класса процессов.

Константы, содержащие размер арены IPC-запросов или IPC-ответов для одного интерфейсного метода (`<имя интерфейса>_<имя интерфейсного метода>_req_arena_size` и `<имя интерфейса>_<имя интерфейсного метода>_res_arena_size`), предназначены для использования на стороне клиента. Остальные константы могут использоваться как на стороне клиента, так и на стороне сервера.

Примеры создания арены:

```
/* Пример 1 */
alignas(8) char reqBuffer[Write_WriteInLog_req_arena_size];
struct nk_arena reqArena = NK_ARENA_INITIALIZER(
                           reqBuffer, reqBuffer + sizeof(reqBuffer));

/* Пример 2 */
struct nk_arena res_arena;
char res_buf[kl_rump_DhcpcdConfig_GetOptionNtpServers_res_arena_size];
nk_arena_init(&res_arena, res_buf, res_buf + sizeof(res_buf));

/* Пример 3 */
char req_buffer[kl_CliApplication_Run_req_arena_size];
struct nk_arena req_arena = nk_arena_create(req_buffer, sizeof(req_buffer));

/* Пример 4 */
nk_ptr_t ptr;
const char *cstr = "example";
nk_arena arena = NK_ARENA_FINAL(&ptr, cstr, strlen(cstr));

/* Пример 5 */
const char *path = "path_to_file";
size_t len = strlen(path);
/* Структура для сохранения фиксированной части IPC-запроса */
struct kl_VfsFilesystem_Rmdir_req req;
struct nk_arena req_arena;
nk_arena_init_final(&req_arena, &req.path, path, len);

/* Пример 6 */
struct nk_arena res_arena = NK_ARENA_AUTO(kl_Klog_component_res_arena_size);
```

Заполнение арены данными перед передачей через IPC

Перед передачей IPC-запроса на стороне клиента или IPC-ответа на стороне сервера арену нужно заполнить данными. Если для создания арены используется макрос `NK_ARENA_FINAL()` или `nk_arena_init_final()`, то резервировать участок арены не требуется, а нужно только заполнить этот участок данными. Если для создания арены используется макрос `NK_ARENA_INITIALIZER()` или `NK_ARENA_AUTO()` либо функция `nk_arena_init()` или `nk_arena_create()`, то в арене необходимо зарезервировать один или несколько участков, чтобы поместить в них данные. Чтобы зарезервировать участок арены, нужно использовать функцию или макрос API:

- макрос `nk_arena_alloc_aligned()`;
- макрос `nk_arena_alloc()`;
- макрос `nk_arena_store_aligned()`;
- макрос `nk_arena_store()`;
- функцию `NkKosCopyStringToArena()`.

Дескриптор участка арены, который передается через выходной параметр этих макросов и функции, а также макросов `NK_ARENA_FINAL()` и `nk_arena_init_final()`, нужно поместить в фиксированную часть либо в арену IPC-сообщения. Если интерфейсный метод имеет параметр переменного размера, то фиксированная часть IPC-сообщений вместо самого параметра содержит дескриптор участка арены, в котором находится этот параметр. Если интерфейсный метод имеет параметр постоянного размера с элементами переменного размера, то фиксированная часть IPC-сообщений вместо самих элементов параметра содержит дескрипторы участков арены, в которых находятся эти элементы параметра. Если интерфейсный метод имеет параметр переменного размера, содержащий элементы переменного размера, то фиксированная часть IPC-сообщений содержит дескриптор участка арены, в котором находятся дескрипторы других участков арены, содержащих эти элементы параметра.

Макросы `nk_arena_store_aligned()` и `nk_arena_store()`, а также функция `NkKosCopyStringToArena()` не только резервируют участок арены, но и копируют данные в этот участок.

Макросы `nk_arena_alloc_aligned()` и `nk_arena_alloc()` позволяют получить адрес зарезервированного участка арены. Также адрес участка арены можно получить, используя макрос `nk_arena_get()`, который дополнительно через выходной параметр передает число объектов, вмещающихся в этом участке.

Зарезервированный участок арены можно уменьшить. Для этого нужно использовать макрос `nk_arena_shrink()`.

Чтобы отменить текущее резервирование участков арены для последующего резервирования новых участков под другие данные (после отправки IPC-сообщения), нужно вызвать функцию `nk_arena_reset()`. Если для создания арены используется макрос `NK_ARENA_FINAL()` или `nk_arena_init_final()`, то отменять резервирование участка не требуется, так как такая арена на протяжении всего своего жизненного цикла содержит один участок, занимающий всю арену.

Примеры заполнения арены данными:

```
/* Пример 1 */
char req_buffer[kl_rump_NpfctlFilter_TableAdd_req_arena_size];
struct nk_arena req_arena = NK_ARENA_INITIALIZER(req_buffer, req_buffer + sizeof(req_buffer));
/* Структура для сохранения фиксированной части IPC-запроса */
struct kl_rump_NpfctlFilter_TableAdd_req req;
if (nk_arena_store(char, &req_arena, &req.tid, tid, tidlen))
    return ENOMEM;
if (nk_arena_store(char, &req_arena, &req.cidrAddr, cidr_addr, cidr_addrlen))
    return ENOMEM;

/* Пример 2 */
char req_arena_buf[StringMaxSize];
struct nk_arena req_arena = NK_ARENA_INITIALIZER(req_arena_buf,
                                        req_arena_buf + sizeof(req_arena_buf));
/* Структура для сохранения фиксированной части IPC-запроса */
kl_drivers_FBConsole_SetFont_req req;
size_t buf_size = strlen(fileName) + 1;
char *buf = nk_arena_alloc(char, &req_arena, &req.fileName, buf_size);
memcpy(buf, fileName, buf_size);

/* Пример 3 */
char reqArenaBuf[kl_core_DCM_req_arena_size];
struct nk_arena reqArena
    = NK_ARENA_INITIALIZER(reqArenaBuf,
                           reqArenaBuf + sizeof(reqArenaBuf));
/* Структура для сохранения фиксированной части IPC-запроса */
kl_core_DCM_Subscribe_req req;
rc = NkKosCopyStringToArena(&reqArena, &req.endpointType, endpointType);
if (rc != rcOk)
    return rc;
rc = NkKosCopyStringToArena(&reqArena, &req.endpointName, endpointName);
if (rc != rcOk)
    return rc;
rc = NkKosCopyStringToArena(&reqArena, &req.serverName, serverName);
if (rc != rcOk)
    return rc;

/* Пример 4 */
unsigned counter = 0;
nk_ptr_t *paths;
/* Резервирование участка арены для дескрипторов других участков арены */
paths = nk_arena_alloc(nk_ptr_t, resArena, &res->logRes, msgCount);
while(...)
{
    ...
    /* Резервирование участков арены с сохранением их дескрипторов в
     * ранее зарезервированном участке арены с адресом paths */
    char *str = nk_arena_alloc(
                                        char,
                                        resArena,
                                        &paths[counter],
                                        stringLength + 1);
    if (str == NK_NULL)
```

```
        return NK_ENOMEM;
    snprintf(str, (stringLength + 1), "%s", buffer);
    ...
    counter++;
}
```

Получение данных из арены после приема через IPC

Перед получением IPC-запроса на стороне сервера или IPC-ответа на стороне клиента для арены, в которую будут помещены полученные через IPC данные, нужно отменить текущее резервирование участков, вызвав функцию `nk_arena_reset()`. Это требуется сделать, даже если для создания арены используется макрос `NK_ARENA_FINAL()` или `nk_arena_init_final()`. (Макросы `NK_ARENA_INITIALIZER()` и `NK_ARENA_AUTO()`, а также функции `nk_arena_init()` и `nk_arena_create()` создают арену без зарезервированных участков. При однократном использовании такой арены для сохранения полученных через IPC данных вызывать функцию `nk_arena_reset()` не требуется.)

Отменять текущее резервирование участков арены не требуется, если для получения IPC-сообщения непосредственно используется одна из функций API syscalls.h, но перед вызовами методов транспортного кода на стороне клиента и функции `nk_transport_recv()` на стороне сервера это делать необходимо. (Функция `nk_transport_recv()` объявлена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/transport.h` из состава KasperskyOS SDK.)

При вызове функции `NkKosTransport_Dispatch()`, объявленной в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk/transport-kos.h` из состава KasperskyOS SDK, нужно указать арены без зарезервированных участков. Если для создания этих арен используется макрос `NK_ARENA_FINAL()` или `nk_arena_init_final()`, нужно вызвать функцию `nk_arena_reset()`, чтобы отменить резервирование.

Чтобы получить указатели на участки арены и число объектов, вмещающихся в этих участках, нужно использовать макрос `nk_arena_get()`, передавая через входной параметр соответствующие дескрипторы участков арены, полученные из фиксированной части и арены IPC-сообщения.

Пример получения данных из арены:

```
struct nk_arena res_arena;
char res_buf[kl_rump_DhcpcdConfig_Version_res_ver_size];
nk_arena_init(&res_arena, res_buf, res_buf + sizeof(res_buf));
/* Структура для сохранения IPC-запроса */
struct kl_rump_DhcpcdConfig_Version_req req;
req.buflen = buflen;
/* Структура для сохранения IPC-ответа */
struct kl_rump_DhcpcdConfig_Version_res res;
/* Вызов интерфейсного метода */
if (kl_rump_DhcpcdConfig_Version(dhcpcd.proxy, &req, NULL, &res, &res_arena) != NK_EOK)
    return -1;
size_t ptrlen;
char *ptr = nk_arena_get(char, &res_arena, &res.ver, &ptrlen);
memcpy(buf, ptr, ptrlen);
```

Дополнительные возможности API

Чтобы получить размер арены, нужно вызвать функцию `nk_arena_capacity()`.

Чтобы получить размер использованной части арены, нужно вызвать функцию `nk_arena_allocated_size()`.

Чтобы проверить, является ли корректным дескриптор участка арены, нужно использовать макрос `nk_arena_validate()`.

Сведения о функциях и макросах API

Функции и макросы arena.h

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`NK_ARENA_INITIALIZER()`	Назначение Инициализирует дескриптор арены. Параметры • [in] `_start` – указатель на начало арены. • [in] `_end` – указатель на конец арены. Значения макроса Код, инициализирующий дескриптор арены.
`nk_arena_init()`	Назначение Инициализирует дескриптор арены. Параметры • [out] `self` – указатель на дескриптор арены. • [in] `start` – указатель на начало арены. • [in] `end` – указатель на конец арены. Возвращаемые значения Нет.
`nk_arena_create()`	Назначение Создает и инициализирует дескриптор арены. Параметры • [in] `start` – указатель на начало арены. • [in] `size` – размер арены в байтах. Возвращаемые значения Дескриптор арены.
`NK_ARENA_AUTO()`	Назначение Создает в стеке буфер, а также создает и инициализирует дескриптор арены. Параметры • [in] `size` – размер арены в байтах. Должен быть задан константой. Значения макроса Дескриптор арены.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`NK_ARENA_FINAL()`	Назначение Инициализирует дескриптор арены, содержащей только один участок. Параметры • [out] `ptr` – указатель на дескриптор участка арены. • [in] `start` – указатель на начало арены. • [in] `count` – число объектов в участке арены. Значения макроса Дескриптор арены.
`nk_arena_reset()`	Назначение Отменяет резервирование участков арены. Параметры • [in,out] `self` – указатель на дескриптор арены. Возвращаемые значения Нет.
`nk_arena_capacity()`	Назначение Позволяет получить размер арены. Параметры • [in] `self` – указатель на дескриптор арены. Возвращаемые значения Размер арены в байтах. Дополнительные сведения Если параметр имеет значение `NK_NULL`, возвращает `0`.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`nk_arena_validate()`	Назначение Проверяет, является ли корректным дескриптор участка арены. Параметры • [in] `type` – тип объектов в участке арены. • [in] `arena` – указатель на дескриптор арены. • [in] `ptr` – указатель на дескриптор участка арены. Значения макроса Имеет значение `0` при ненулевом размере арены, если выполняются все следующие условия: 1. Смещение, указанное в дескрипторе участка арены, не превышает размер арены. 2. Размер, указанный в дескрипторе участка арены, не превышает размер арены, уменьшенный на смещение, указанное в дескрипторе участка арены. 3. Размер, указанный в дескрипторе участка арены, кратен размеру типа объектов в этом участке арены. Имеет значение `0` при нулевом размере арены, если выполняются все следующие условия: 1. Смещение, указанное в дескрипторе участка арены, равно нулю. 2. Размер, указанный в дескрипторе участка арены, равен нулю. Имеет значение `-1` при нарушении хотя бы одного условия как в случае с ненулевым, так и в случае с нулевым размером арены, или если параметр `ptr` имеет значение `NK_NULL`.
`nk_arena_allocated_size()`	Назначение Позволяет получить размер использованной части арены. Параметры • [in] `self` – указатель на дескриптор арены. Возвращаемые значения Размер использованной части арены в байтах. Дополнительные сведения Если параметр имеет значение `NK_NULL`, возвращает `0`.
`nk_arena_init_final()`	Назначение Инициализирует дескриптор арены, содержащей только один участок. Параметры • [out] `arena` – указатель на дескриптор арены. • [out] `ptr` – указатель на дескриптор участка арены. • [in] `start` – указатель на начало арены. • [in] `count` – число объектов в участке арены. Значения макроса Нет.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`nk_arena_alloc_aligned()`	Назначение Резервирует участок арены с заданным выравниванием для заданного числа объектов заданного типа. Параметры • [in] `type` – тип объектов в участке арены. • [in,out] `arena` – указатель на дескриптор арены. • [out] `ptr` – указатель на дескриптор участка арены. • [in] `count` – число объектов в участке арены. • [in] `align` – значение, задающее выравнивание участка арены. Адрес участка арены может быть невыровненным (*align=1*) или выровненным (*align=2,4,...,2^N*) на границу *2^N*-байтовой последовательности (например, двухбайтовой, четырехбайтовой). Значения макроса В случае успеха имеет значение адреса зарезервированного участка арены, иначе имеет значение `NK_NULL`.
`nk_arena_alloc()`	Назначение Резервирует участок арены для заданного числа объектов заданного типа. Параметры • [in] `type` – тип объектов в участке арены. • [in,out] `arena` – указатель на дескриптор арены. • [out] `ptr` – указатель на дескриптор участка арены. • [in] `count` – число объектов в участке арены. Значения макроса В случае успеха имеет значение адреса зарезервированного участка арены, иначе имеет значение `NK_NULL`.
`nk_arena_store_aligned()`	Назначение Резервирует участок арены с заданным выравниванием для заданного числа объектов заданного типа и копирует эти объекты в зарезервированный участок. Параметры • [in] `type` – тип объектов в участке арены. • [in,out] `arena` – указатель на дескриптор арены. • [out] `ptr` – указатель на дескриптор участка арены. • [in] `src` – указатель на буфер с объектами, которые нужно скопировать в участок арены. • [in] `count` – число объектов в участке арены. • [in] `align` – значение, задающее выравнивание участка арены. Адрес участка арены может быть невыровненным (*align=1*) или выровненным (*align=2,4,...,2^N*) на границу *2^N*-байтовой последовательности (например, двухбайтовой, четырехбайтовой). Значения макроса В случае успеха имеет значение `0`, иначе имеет значение `-1`.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`nk_arena_store()`	Назначение Резервирует участок арены для заданного числа объектов заданного типа и копирует эти объекты в зарезервированный участок. Параметры • [in] `type` – тип объектов в участке арены. • [in,out] `arena` – указатель на дескриптор арены. • [out] `ptr` – указатель на дескриптор участка арены. • [in] `src` – указатель на буфер с объектами, которые нужно скопировать в участок арены. • [in] `count` – число объектов в участке арены. Значения макроса В случае успеха имеет значение `0`, иначе имеет значение `-1`.
`nk_arena_get()`	Назначение Позволяет получить адрес участка арены и число объектов заданного типа в этом участке. Параметры • [in] `type` – тип объектов в участке арены. • [in] `arena` – указатель на дескриптор арены. • [in] `ptr` – указатель на дескриптор участка арены. • [out] `count` – указатель на число объектов в участке арены. Значения макроса В случае успеха имеет значение адреса участка арены, иначе имеет значение `NK_NULL`. Дополнительные сведения Если размер участка арены не кратен размеру типа объектов в этом участке, имеет значение `NK_NULL`.
`nk_arena_shrink()`	Назначение Уменьшает размер участка арены. Параметры • [in] `type` – тип объектов в участке арены. • [in,out] `arena` – указатель на дескриптор арены. • [in,out] `ptr` – указатель на дескриптор участка арены. • [in] `count` – число объектов в уменьшенном участке арены. Значения макроса В случае успеха имеет значение адреса уменьшенного участка арены, иначе имеет значение `NK_NULL`. Дополнительные сведения Если требуемый размер участка арены превышает текущий, имеет значение `NK_NULL`. Если выравнивание участка арены, который нужно уменьшить, не удовлетворяет типу объектов, для которых предназначен уменьшенный участок, имеет значение `NK_NULL`. Если участок арены, который нужно уменьшить, является последним в арене, то освободившаяся часть этого участка становится доступной для резервирования последующих участков.

Транспортный код на языке C++

> Перед чтением этого раздела, нужно ознакомиться со сведениями о механизме IPC в KasperskyOS и об IDL-, CDL-, EDL-описаниях.

Чтобы реализовать взаимодействие процессов, необходим транспортный код, отвечающий за формирование, отправку, прием и обработку IPC-сообщений.

У разработчика решения на базе KasperskyOS нет необходимости самостоятельно писать транспортный код. Вместо этого можно использовать специальные инструменты и библиотеки, поставляемые в составе KasperskyOS SDK. Эти библиотеки позволяют разработчику компонента решения сгенерировать транспортный код на основе IDL-, CDL-, EDL-описаний, относящихся к этому компоненту.

Транспортный код

Для генерации транспортного кода на языке C++ в составе KasperskyOS SDK поставляется компилятор `nkppmeta`.

Компилятор `nkppmeta` позволяет генерировать транспортные C++ прокси-объекты (proxy) и стабы (stub) для использования как клиентом, так и сервером.

Прокси-объекты используются клиентом для упаковки параметров вызываемого метода в IPC-запрос, выполнения IPC-запроса и распаковки IPC-ответа.

Стабы используются сервером для распаковки параметров из IPC-запроса, диспетчеризации вызова на соответствующую реализацию метода и упаковки IPC-ответа.

Генерация транспортного кода для разработки на C++

Для генерации транспортных прокси-объектов и стабов с помощью генератора `nkppmeta` при сборке решения используются `CMake`-команды add_nk_idl(), add_nk_cdl() и add_nk_edl().

Типы C++ в файле *.idl.cpp.h

Каждый интерфейс определяется в IDL-описании. Это описание задает имя интерфейса, сигнатуры интерфейсных методов и типы данных для параметров интерфейсных методов.

Для генерации транспортного кода при сборке решения используются `CMake`-команда add_nk_idl(), которая создает `CMake`-цель для генерации заголовочных файлов для заданного IDL-файла при помощи компилятора `nkppmeta`.

Генерируемые заголовочные файлы содержат представление на языке C++ для интерфейса и типов данных, описанных в IDL-файле, а также методы, необходимые для использования прокси-объектов и стабов.

Соответствие типов данных, объявленных в IDL-файле, типам C++ приведены в таблице ниже.

Соответствие типов IDL типам C++

Тип IDL	Тип C++
SInt8	int8_t
SInt16	int16_t
SInt32	int32_t
SInt64	int64_t
UInt8	uint8_t
UInt16	uint16_t
UInt32	uint32_t
UInt64	uint64_t
Handle	Handle (определен в sysroot-*-kos/include/handle/handletype.h)
string	std::string
union	std::variant
struct	struct
array	std::array
sequence	std::vector
bytes	std::vector<std::byte>

Работа с транспортным кодом на C++

Сценарии разработки клиента и сервера, которые обмениваются IPC-сообщениями, представлены в разделах "Статическое создание IPC-каналов при разработке на языке C++" и "Динамическое создание IPC-каналов при разработке на языке C++".

Статическое создание IPC-каналов при разработке на языке C++

Чтобы реализовать клиентскую программу, вызывающую метод службы, предоставляемой серверной программой, необходимо:

1. Подключить сгенерированный заголовочный файл описания (`*.edl.cpp.h`) клиентской программы.
2. Подключить сгенерированные заголовочные файлы описаний используемых интерфейсов (`*.idl.cpp.h`).
3. Подключить заголовочные файлы из состава KasperskyOS SDK:
   - `sysroot-*-kos/include/kosipc/application.h`
   - `sysroot-*-kos/include/kosipc/api.h`
   - `sysroot-*-kos/include/kosipc/connect_static_channel.h`
4. Создать и инициализировать объект приложения, вызвав функцию `kosipc::MakeApplicationAutodetect()`. (Также можно использовать функции `kosipc::MakeApplication()` и `kosipc::MakeApplicationPureClient()`.)

5. Получить клиентский IPC-дескриптор канала и идентификатор службы (`riid`) вызвав функцию `kosipc::ConnectStaticChannel()`.

   Функция принимает имя IPC-канала (из файла init.yaml) и квалифицированное имя службы (из CDL- и EDL-описаний компонента решения).

6. Создать и инициализировать прокси-объект для используемой службы, вызвав функцию `MakeProxy()`.

Чтобы реализовать серверную программу, предоставляющую службы другим программам, необходимо:

1. Подключить сгенерированный заголовочный файл `*.edl.cpp.h`, содержащий описание компонентной структуры программы, включая все предоставляемые службы.

2. Подключить заголовочные файлы из состава KasperskyOS SDK:

   - `sysroot-*-kos/include/kosipc/event_loop.h`
   - `sysroot-*-kos/include/kosipc/api.h`
   - `sysroot-*-kos/include/kosipc/serve_static_channel.h`

3. Создать классы, содержащие реализации интерфейсов, которые данная программа и её компоненты предоставляют в виде служб.

4. Инициализировать объект приложения, вызвав функцию `kosipc::MakeApplicationAutodetect()`.

5. Создать и инициализировать структуру `kosipc::components::Root`, которая описывает компонентную структуру программы и описания интерфейсов всех предоставляемых программой служб.

6. Связать поля структуры `kosipc::components::Root` с объектами, реализующими соответствующие службы.

   Поля структуры `Root` повторяют иерархию компонентов и служб, заданную совокупностью CDL- и EDL-файлов.

7. Получить серверный IPC-дескриптор канала, вызвав функцию `ServeStaticChannel()`.

   Функция принимает имя IPC-канала (из файла init.yaml) и структуру, созданную на шаге 5.

8. Создать объект `kosipc::EventLoop`, вызвав функцию `MakeEventLoop()`.

9. Запустить цикл диспетчеризации входящих IPC-сообщений, вызвав метод `Run()` объекта `kosipc::EventLoop`.

Динамическое создание IPC-каналов при разработке на языке C++ с использованием DCM

Для динамического создания IPC-каналов при разработке на языке C++ используется системная программа `DCM`, поставляемая в составе KasperskyOS SDK. API этой программы представлен в разделе "Динамическое создание IPC-каналов с использованием системной программы DCM".

Динамическое создание IPC-канала на стороне клиента включает следующие шаги:

1. Подключить к клиентской программе сгенерированный заголовочный файл описания (`*.edl.cpp.h`).

2. Подключить сгенерированные заголовочные файлы описаний используемых интерфейсов (`*.idl.cpp.h`).

3. Подключить заголовочные файлы из состава KasperskyOS SDK:

   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/application.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/make_application.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/unique_ptr.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/connect_dcm_publication.h`

4. Создать объект приложения, вызвав функцию `kosipc::MakeApplicationAutodetect()`. (Также можно использовать функции `kosipc::MakeApplication()` и `kosipc::MakeApplicationPureClient()`.)

5. Создать и инициализировать прокси-объект для службы, реализующей требуемый интерфейс:

   - Вызвать функцию `MakeProxy<Interface>()`.
   - В качестве входного параметра функции `MakeProxy<Interface>()` использовать вызов функции `kosipc::ConnectDcmPublication()`.
   - Передать функции `kosipc::ConnectDcmPublication()` в качестве параметров:

     a. [Опционально] имя сервера или `std::nullopt`, чтобы получаемые уведомления о публикации службы на сервере не фильтровались по имени сервера.

     b. [Опционально] квалифицированное имя службы или `std::nullopt`, чтобы получаемые уведомления о публикации службы на сервере не фильтровались по квалифицированному имени службы.

     c. [Опционально] дескриптор, идентифицирующий сервер, или `std::nullopt`, чтобы получаемые уведомления о публикации службы на сервере не фильтровались по конкретному серверу.

     d. [Опционально] время ожидания поиска службы или `std::nullopt`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Значение по умолчанию: `std::nullopt`.

     e. [Опционально] время ожидания ответа сервера на запрос соединения или `std::nullopt`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Значение по умолчанию: `std::nullopt`.

     Если ни один из параметров не указан, функция `kosipc::ConnectDcmPublication()` будет пытаться установить соединение с первой доступной на сервере службой, реализующей требуемый интерфейс.

     Если при вызове функции заданы: дескриптор, идентифицирующий сервер, и квалифицированное имя службы, то запрос на создание IPC-канала с сервером для использования заданной службы с требуемым интерфейсом будет отправлен сразу, без поиска уведомлений о публикации или отмене публикации этой службы.

После успешной инициализации прокси-объекта клиенту доступен вызов методов службы.

Пример

```
// Создание объекта приложения
kosipc::Application app = kosipc::MakeApplicationAutodetect();
```

```
// Создание прокси-объекта для службы, реализующей интерфейс Writer.
// Функция kosipc::ConnectDcmPublication() установит соединение с первой
// доступной на сервере службой, реализующей требуемый интерфейс.
// Время ожидания поиска службы ограничено таймаутом в 10 минут.
auto writer = app.MakeProxy<Writer>(kosipc::ConnectDcmPublication(10min));

// Вызов метода службы
writer->DoSomeWork();
```

Динамическое создание IPC-канала на стороне сервера включает следующие шаги:

1. Подключить к серверной программе сгенерированный заголовочный файл (`*.edl.cpp.h`), содержащий описание компонентной структуры сервера, включая все предоставляемые службы.

2. Подключить заголовочные файлы из состава KasperskyOS SDK:

   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/application.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/event_loop.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/make_application.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/root_component.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/serve_connection_requests.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/serve_dynamic_channel.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/service_list.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/simple_connection_acceptor.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/dcm_service_publisher.h`

3. Создать классы, содержащие реализации интерфейсов, которые сервер предоставляет в виде служб. Создать и инициализировать объекты этих классов.

4. Создать объект приложения, вызвав функцию `kosipc::MakeApplicationAutodetect()`.

5. Создать и инициализировать объект класса `kosipc::components::Root`, который описывает структуру компонентов и служб сервера. Эта структура генерируется из описаний в CDL- и EDL-файлах.

6. Связать объект класса `kosipc::components::Root` с объектами классов, созданными на шаге 3.

7. Создать и инициализировать объект класса `kosipc::EventLoop`, который реализует цикл диспетчеризации входящих IPC-сообщений, вызвав функцию `MakeEventLoop()`. В качестве входного параметра функции `MakeEventLoop()` использовать вызов функции `ServeDynamicChannel()`. В функцию `ServeDynamicChannel()` передать объект класса `kosipc::components::Root`, созданный на шаге 5.

8. [Опционально] Создать и инициализировать объект класса `kosipc::ServiceList`, который содержит список служб для публикации на сервере. Для добавления служб в список использовать метод `AddServices()`. Использование объекта класса `kosipc::ServiceList` позволяет, например, разделять компоненты и службы сервера на группы или публиковать службы под разными именами (пример кода см. ниже).

9. Создать и инициализировать объект класса `kosipc::DcmServicePublisher`, который предназначен для публикации служб на сервере. В качестве входных параметров конструктору передать

   - объект приложения из шага 4;
   - объект класса `kosipc::components::Root`, созданный на шаге 5, или объект класса `kosipc::ServiceList`, сформированный на шаге 8.

   > Объекты, создаваемые на шагах 9-11, должны быть созданы после создания цикла диспетчеризации входящих IPC-сообщений (см. шаг 7).

   Библиотека `kosipc` обеспечивает гарантию: при создании объекта класса `kosipc::DcmServicePublisher` все переданные ему службы публикуются в DCM, а при разрушении объекта – снимаются с публикации.

10. Создать и инициализировать объект, который реализует обработчик приема входящих запросов на динамическое создание IPC-канала.

    При создании объекта можно использовать класс `kosipc::SimpleConnectionAcceptor`, который является стандартной реализацией интерфейса `kosipc::IConnectionAcceptor`. (Интерфейс `kosipc::IConnectionAcceptor` определен в файле `sysroot-*-kos/include/kosipc/connection_acceptor.h`.) В этом случае обработчик будет реализовать следующую логику: если запрашиваемая клиентом служба опубликована на сервере, то запрос от клиента будет принят, иначе отклонен.

    Если необходимо создать собственный обработчик, то следует реализовать свою логику обработки запросов в методе `OnConnectionRequest()`, унаследованном от интерфейса `kosipc::IConnectionAcceptor`. Этот метод будет вызываться сервером при получении от клиента запроса на динамическое создание IPC-канала.

11. Создать объект класса `kosipc::EventLoop`, который реализует цикл приема входящих запросов на динамическое создание IPC-канала, вызвав функцию `MakeEventLoop()`. В качестве входного параметра функции `MakeEventLoop()` использовать вызов функции `ServeConnectionRequests()`. В функцию `ServeConnectionRequests()` передать объекты, созданные на шаге 9 и 10. Объекты можно передать с использованием умных указателей (`std::shared_ptr`) или обычных указателей. В первом случае библиотека `kosipc` берет на себя управление временем жизни объектов. Во втором случае ответственность остается за разработчиком: необходимо гарантировать, что объекты, созданные на шагах 9 и 10, не будут уничтожены до завершения работы объекта `kosipc::EventLoop`.

    > После создания и запуска циклов не требуется синхронизации между потоками, в которых циклы исполняются.

12. Запустить цикл диспетчеризации входящих IPC-сообщений в отдельном потоке, вызвав метод `Run()` объекта `kosipc::EventLoop`.

13. Запустить в текущем потоке цикл приема входящих запросов на динамическое создание IPC-канала, вызвав метод `Run()` объекта `kosipc::EventLoop`. До запуска этого цикла клиентские процессы блокируются при создании прокси-объекта в ожидании ответа от сервера на запрос подключения.

Пример кода для объединения набора компонентов и служб сервера в список объектов типа `ServiceList` с помощью метода `AddServices()`:

```
// Создание объекта приложения
kosipc::Application app = kosipc::MakeApplicationAutodetect();

// Создание и инициализация объекта group_1
kosipc::components::Root    group_1;

group_1.component1.endpoint1 = &impl_1;
group_1.component2.endpoint2 = &impl_2;

// Создание цикла диспетчеризации входящих IPC-сообщений
kosipc::EventLoop loop1 = app.MakeEventLoop(ServeDynamicChannel(group_1));

// Создание и инициализация объекта group_2
kosipc::components::Root    group_2;

group_2.component3.endpoint1 = &impl_3;
group_2.component4.endpoint2 = &impl_4;

// Создание цикла диспетчеризации входящих IPC-сообщений
kosipc::EventLoop loop2 = app.MakeEventLoop(ServeDynamicChannel(group_2));

// Создание и инициализация объекта group_3
kosipc::components::Root group_3;

group_3.component5.endpoint1 = &impl_5;

// Создание цикла диспетчеризации входящих IPC-сообщений
kosipc::EventLoop loop3 = app.MakeEventLoop(ServeDynamicChannel(group_3));

// Создание списка объектов
ServiceList endpoints;
endpoints.AddServices(group_1);
endpoints.AddServices(group_2);
endpoints.AddServices(group_3.component5.endpoint1, "SomeCustomEndpointName");

// Создание объекта, реализующего публикацию служб на сервере
kosipc::DcmServicePublisher         publisher(app, endpoints);

// Создание объекта, реализующего обработчик приема входящих запросов
// на динамическое создание IPC-канала
kosipc::SimpleConnectionAcceptor    acceptor(app, endpoints);

// Создание объекта, реализующего цикл приема входящих запросов
// на динамическое создание IPC-канала
kosipc::EventLoop   loopDynamicChannel = app.MakeEventLoop(ServeConnectionRequests(&acceptor, &publisher));
```

Динамическое создание IPC-каналов при разработке на языке C++ с использованием NameServer

> Использование системной программы `NameServer` является устаревшим способом динамического создания IPC-каналов. При создании нужно использовать системную программу `DCM` (см. "Динамическое создание IPC-каналов при разработке на языке C++ с использованием DCM").

Динамическое создание IPC-канала на стороне клиента включает следующие шаги:

1. Подключить к клиентской программе сгенерированный заголовочный файл описания (`*.edl.cpp.h`).
2. Подключить сгенерированные заголовочные файлы описаний используемых интерфейсов (`*.idl.cpp.h`).
3. Подключить заголовочные файлы из состава KasperskyOS SDK:
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/application.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/make_application.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/connect_dynamic_channel.h`
4. Создать объект приложения, вызвав функцию `kosipc::MakeApplicationAutodetect()`. (Также можно использовать функции `kosipc::MakeApplication()` и `kosipc::MakeApplicationPureClient()`.)
5. Создать и инициализировать прокси-объект для службы, реализующей требуемый интерфейс. Полный список служб с требуемым интерфейсом можно получить с помощью сервера имен (системная программа `NameServer`). Подробнее см. "Динамическое создание IPC-каналов (cm_api.h, ns_api.h)".
   - Создание прокси-объекта для службы, реализующей требуемый интерфейс и найденной первой среди опубликованных служб на сервере имен.
     a. Вызвать функцию `MakeProxy()`.
     b. В качестве входного параметра функции `MakeProxy()` использовать вызов функции `kosipc::ConnectPublishedService()`.
     c. Передать функции `kosipc::ConnectPublishedService()` указатель на имя интерфейса служб.
   - Создание прокси-объекта для любой службы из списка служб, реализующих требуемый интерфейс и опубликованных на сервере имен.
     a. Подключиться к серверу имен вызовом функции `NsCreate()`.
     b. Получить полный список служб, реализующих требуемый интерфейс и опубликованных на сервере имен, использовав в цикле функцию `NsEnumServices()`. Для каждой службы из этого списка функция `NsEnumServices()` возвращает указатель на имя сервера (параметр `server`) и указатель на квалифицированное имя службы (параметр `service`).
     c. Из полученного на предыдущем шаге списка выбрать службу согласно реализуемой логике разрабатываемого решения.
     d. Вызвать функцию `MakeProxy()`.
     e. В качестве входного параметра функции `MakeProxy()` использовать вызов функции `kosipc::ConnectDynamicChannel()`.
     f. В функцию `kosipc::ConnectDynamicChannel()` передать указатели на имя сервера и квалифицированное имя службы, полученные на шаге `b` текущего списка.

После успешной инициализации прокси-объекта клиенту доступен вызов методов службы.

Пример

```
NsHandle ns;

// Подключение к серверу имен
Retcode rc = NsCreate(RTL_NULL, INFINITE_TIMEOUT, &ns);

char serverName[kl_core_Types_UCoreStringSize];
char endpointName[kl_core_Types_UCoreStringSize];

// Получение указателей на имя сервера и квалифицированное имя службы
rc = NsEnumServices(
     ns, interfaceName, 0,
     serverName, kl_core_Types_UCoreStringSize,
     endpointName, kl_core_Types_UCoreStringSize);

// Создание и инициализация объекта приложения
kosipc::Application app = kosipc::MakeApplicationAutodetect();

// Создание и инициализация прокси-объекта
auto proxy = app.MakeProxy<Writer>(
     kosipc::ConnectDynamicChannel(serverName, endpointName))

// Вызов метода требуемой службы
writer->DoSomeWork();
```

Динамическое создание IPC-канала на стороне сервера включает следующие шаги:

1. Подключить к серверной программе сгенерированный заголовочный файл (`*.edl.cpp.h`), содержащий описание компонентной структуры сервера, включая все предоставляемые службы.

2. Подключить заголовочные файлы из состава KasperskyOS SDK:

   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/application.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/event_loop.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/make_application.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/root_component.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/serve_connection_requests.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/serve_dynamic_channel.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/service_list.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/simple_connection_acceptor.h`
   - `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/ns_service_publisher.h>`

3. Создать классы, содержащие реализации интерфейсов, которые сервер предоставляет в виде служб. Создать и инициализировать объекты этих классов.

4. Создать объект приложения, вызвав функцию `kosipc::MakeApplicationAutodetect()`.

5. Создать и инициализировать объект класса `kosipc::components::Root`, который описывает структуру компонентов и служб сервера. Эта структура генерируется из описаний в CDL- и EDL-файлах.

6. Связать объект класса `kosipc::components::Root` с объектами классов, созданными на шаге 3.

7. Создать и инициализировать объект класса `kosipc::EventLoop`, который реализует цикл диспетчеризации входящих IPC-сообщений, вызвав функцию `MakeEventLoop()`. В качестве входного параметра функции `MakeEventLoop()` использовать вызов функции `ServeDynamicChannel()`. В функцию `ServeDynamicChannel()` передать объект класса `kosipc::components::Root`, созданный на шаге 5.

8. [Опционально] Создать и инициализировать объект класса `kosipc::ServiceList`, который содержит список служб для публикации на сервере. Для добавления служб в список использовать метод `AddServices()`. Использование объекта класса `kosipc::ServiceList` позволяет, например, разделять компоненты и службы сервера на группы или публиковать службы под разными именами (пример кода см. ниже).

9. Создать и инициализировать объект класса `kosipc::NsServicePublisher`, который предназначен для публикации служб на сервере. В качестве входных параметров конструктору передать:

   - объект приложения из шага 4;
   - объект класса `kosipc::components::Root`, созданный на шаге 5, или объект класса `kosipc::ServiceList`, сформированный на шаге 8.

   Если публикация служб на сервере имен не требуется, создать и инициализировать объект класса `kosipc::CmServicePublisher` (пустой публикатор). В качестве входных параметров конструктору передать:

   - объект приложения из шага 4;
   - объект класса `kosipc::components::Root`, созданный на шаге 5, или объект класса `kosipc::ServiceList`, сформированный на шаге 8.

> Объекты, создаваемые на шагах 9-11, должны быть созданы после создания цикла диспетчеризации входящих IPC-сообщений (см. шаг 7).

Библиотека `kosipc` обеспечивает гарантию: при создании объекта класса `kosipc::NsServicePublisher` все переданные ему службы публикуются на сервере имен, а при разрушении объекта – снимаются с публикации.

10. Создать и инициализировать объект, который реализует обработчик приема входящих запросов на динамическое создание IPC-канала.

    При создании объекта можно использовать класс `kosipc::SimpleConnectionAcceptor`, который является стандартной реализацией интерфейса `kosipc::IConnectionAcceptor`. (Интерфейс `kosipc::IConnectionAcceptor` определен в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kosipc/connection_acceptor.h`.) В этом случае обработчик будет реализовать следующую логику: если запрашиваемая клиентом служба опубликована на сервере, то запрос от клиента будет принят, иначе отклонен.

    Если необходимо создать собственный обработчик, то следует реализовать свою логику обработки запросов в методе `OnConnectionRequest()`, унаследованном от интерфейса `kosipc::IConnectionAcceptor`. Этот метод будет вызываться сервером при получении от клиента запроса на динамическое создание IPC-канала.

11. Создать объект класса `kosipc::EventLoop`, который реализует цикл приема входящих запросов на динамическое создание IPC-канала, вызвав функцию `MakeEventLoop()`. В качестве входного параметра функции `MakeEventLoop()` использовать вызов функции `ServeConnectionRequests()`. В функцию `ServeConnectionRequests()` передать объекты, созданные на шаге 9 и 10. Объекты можно передать с использованием умных указателей (`std::shared_ptr`) или обычных указателей. В первом случае библиотека `kosipc` берет на себя управление временем жизни объектов. Во втором случае ответственность остается за разработчиком: необходимо гарантировать, что объекты, созданные на шагах 9 и 10, не будут уничтожены до завершения работы объекта `kosipc::EventLoop`.

    > Цикл приема входящих запросов на динамическое создание IPC-канала может быть только один. Цикл должен работать в одном потоке. После создания и запуска циклов не требуется синхронизации между потоками, в которых циклы исполняются.

12. Запустить цикл диспетчеризации входящих IPC-сообщений в отдельном потоке, вызвав метод `Run()` объекта `kosipc::EventLoop`.

13. Запустить в текущем потоке цикл приема входящих запросов на динамическое создание IPC-канала, вызвав метод `Run()` объекта `kosipc::EventLoop`. До запуска этого цикла клиентские процессы блокируются при создании прокси-объекта в ожидании ответа от сервера на запрос подключения.

Пример кода для объединения набора компонентов и служб сервера в список объектов типа `ServiceList` с помощью метода `AddServices()`:

```
// Создание объекта приложения
kosipc::Application app = kosipc::MakeApplicationAutodetect();

// Создание и инициализация объекта group_1
kosipc::components::Root    group_1;

group_1.component1.endpoint1 = &impl_1;
group_1.component2.endpoint2 = &impl_2;

// Создание цикла диспетчеризации входящих IPC-сообщений
kosipc::EventLoop loop1 = app.MakeEventLoop(ServeDynamicChannel(group_1));

// Создание и инициализация объекта group_2
kosipc::components::Root    group_2;

group_2.component3.endpoint1 = &impl_3;
group_2.component4.endpoint2 = &impl_4;

// Создание цикла диспетчеризации входящих IPC-сообщений
kosipc::EventLoop loop2 = app.MakeEventLoop(ServeDynamicChannel(group_2));

// Создание и инициализация объекта group_3
kosipc::components::Root group_3;

group_3.component5.endpoint1 = &impl_5;
```

```
// Создание цикла диспетчеризации входящих IPC-сообщений
kosipc::EventLoop loop3 = app.MakeEventLoop(ServeDynamicChannel(group_3));

// Создание списка объектов
ServiceList endpoints;
endpoints.AddServices(group_1);
endpoints.AddServices(group_2);
endpoints.AddServices(group_3.component5.endpoint1, "SomeCustomEndpointName");

// Создание объекта, реализующего публикацию служб на сервере
kosipc::NsServicePublisher         publisher(app, endpoints);

// Создание объекта, реализующего обработчик приема входящих запросов
// на динамическое создание IPC-канала
kosipc::SimpleConnectionAcceptor    acceptor(app, endpoints);

// Создание объекта, реализующего цикл приема входящих запросов
// на динамическое создание IPC-канала
kosipc::EventLoop   loopDynamicChannel = app.MakeEventLoop(ServeConnectionRequests(&acceptor, &publisher));
```

Работа с KPA-пакетами

KPA-пакет представляет собой файл в проприетарном формате KPA, который служит упаковкой для программы, предназначенной для установки в решение на базе KasperskyOS. Он включает в себя следующие элементы:

- Заголовок KPA-пакета. Представляет собой уникальную последовательность байтов, которая используется для идентификации формата KPA.
- Манифест KPA-пакета. Представляет собой структуру данных, описываемую файлом формата JSON, который содержит подробную информацию о KPA-пакете.
- Компоненты KPA-пакета. Представляют собой выровненные байтовые последовательности с произвольным содержимым. В качестве компонентов KPA-пакета могут выступать исполняемые файлы, библиотеки, текстовые данные, а также любые другие данные, которые требуются для работы программы.
- Индекс KPA-пакета. Представляет собой структуру данных, которая описывает количество компонентов KPA-пакета, их хеш-суммы и размеры.

KPA-пакет в сжатом формате представляет собой файл в формате KPAC. Формат KPAC представляет собой вариант формата ZIP, который содержит в себе следующие ограничения: отсутствие иерархии директорий, отсутствие вложенных zip-архивов, ограничение на размер и количество входящих файлов. Файл формата KPAC содержит в себе KPA-пакет, его внешнюю подпись и индексный файл. Внешняя подпись KPA-пакета представляет собой файл проприетарного формата KCAT и располагается вне файла KPA-пакета. Внешняя подпись защищает от подмены и внесения изменений как сам KPA-пакет, так и индексный файл KPA-пакета. Индексный файл KPA-пакета представляет собой файл проприетарного формата KIDX и используется для проверки целостности KPA-пакета.

Управление KPA-пакетами

Для управления KPA-пакетами в составе KasperskyOS Community Edition поставляются:

- `CMake`-библиотека platform/kpa, предназначенная для сборки KPA-пакетов в процессе сборки решения на базе KasperskyOS. При использовании функций `CMake`-библиотеки platform/kpa манифест KPA-пакета создается автоматически.
- Утилиты, которые позволяют собрать в системе, где установлен SDK, KPA-пакет из исходных файлов программы и установить KPA-пакет в собираемый образ решения на базе KasperskyOS.
- Компонент PackageManager, который позволяет установить KPA-пакеты в работающее решение на базе KasperskyOS, а также удалить KPA-пакеты и получить сведения о них.

Манифест KPA-пакета

Манифест KPA-пакета представляет собой файл формата JSON и содержит информацию, которая необходима при установке и использовании KPA-пакета. Список основных ключей манифеста KPA-пакета указан в таблице ниже.

Основные ключи манифеста KPA-пакета

Имя ключа	Тип значения	Описание	Обязательный	Пример заполнения
`version`	Строка	Номер версии манифеста в виде `{major}.{minor}`, где `major` – мажорная версия манифеста, `minor` – минорная версия манифеста. Текущая версия манифеста – 2.0. Не рекомендуется изменять эту версию, так как изменение может повлечь проблемы с работоспособностью программы.	Да	`"version": "2.0"`
`digestType`	Строка	Идентификатор (OID) хеш-функции, которая используется для вычисления хеш-суммы объектных файлов и других хеш-сумм. Если значение не задано или является пустой строкой, то по умолчанию используется значение `"2.16.840.1.101.3.4.2.1"` (хеш-функция SHA256).	Нет	`"digestType": "2.16.840.1.101.3.4.2.1"`
`application`	Объект	Информация о программе.	Да	Объект application
`platform`	Объект	Информация о платформе, для которой поставляется программа.	Да	Объект platform
`components`	Список объектов	Список компонентов KPA-пакета.	Нет	Список объектов components
`runConfiguration`	Список объектов	Список конфигураций запуска программы.	Нет	Список объектов runConfiguration
`privateStorage`	Объект	Изолированное хранилище данных программы.	Нет	Объект privateStorage
`extensions`	Объект	Объект произвольного формата, который позволяет добавить в манифест произвольное содержимое для закрытия нужд разработчика программы.	Нет	Произвольное содержимое

Объект application

Объект `application` включает в себя ключи, содержащие информацию о программе, устанавливаемой из KPA-пакета. Список этих ключей указан в таблице ниже.

Список ключей объекта application

Имя ключа	Тип значения	Описание	Обязательный	Пример заполнения
`id`	Строка	Уникальный идентификатор программы. Этот идентификатор позволяет однозначно идентифицировать устанавливаемую программу. После публикации идентификатор программы меняться не должен. Если идентификатор программы изменяется, то все остальные участники жизненного цикла установленной программы будут рассматривать её как другую программу.	Да	`"id": "helloworld"`
`name`	Строка	Отображаемое название программы (используется, например, для отображения в пользовательских интерфейсах).	Да	`"name": "Hello World"`
`version`	Строка	Версия программы.	Да	`"version": "1.2.34"`
`buildNumber`	Строка	Номер сборки программы.	Да	`"buildNumber": "182"`
`systemApplication`	Логический	Логическое значение, указывающее на то, является ли программа системной: `true` – системная, `false` – прикладная. В текущей версии KasperskyOS Community Edition единственное доступное значение – `false`.	Да	`"systemApplication": false`
`description`	Строка	Описание программы.	Нет	`"description": "Sample application"`

Объект platform

Объект `platform` включает в себя ключи, содержащие информацию о платформе, для которой программа поставляется. Список этих ключей указан в таблице ниже.

Список ключей объекта platform

Имя ключа		Тип значения	Описание	Обязательный	Пример заполнения
`id`		Строка	Идентификатор операционной системы.	Да	`"id": "kos.ce"`
`sdk`		Объект	Целевой уровень API, который должно предоставлять устройство с KasperskyOS Community Edition для наилучшего функционирования программы, а также название и версия SDK, которым собрана эта программа.	Да	`"sdk": { "buildSdkName": "KasperskyOS-Community-Edition-RaspberryPi4b" "buildSdkVersion": "1.3.0.3" "targetApiLevel": 4 }`
	`buildSdkName`	Строка	Название SDK, которым собрана эта программа.	Да	
	`buildSdkVersion`	Строка	Версия SDK, которым собрана эта программа.	Да	
	`targetApiLevel`	Целое число	Целевой уровень API, который должно предоставлять устройство с KasperskyOS Community Edition.	Да	
`hwSpecification`		Объект	Техническая спецификация аппаратной платформы.	Да	`"hwSpecification": { "arch": "aarch64-kos" "cpu": "bcm2711" }`
	`arch`	Строка	Архитектура аппаратной платформы.	Да	
	`cpu`	Строка	Название процессора, на котором работает аппаратная платформа.	Да	

Список объектов components

Список объектов `components` включает в себя ключи, содержащие информацию о компонентах, добавленных в KPA-пакет. Список этих ключей указан в таблице ниже.

Список ключей для описания экземпляра компонента в списке объектов components

Имя ключа	Тип значения	Описание	Обязательный	Пример запол
`name`	Строка	Имя компонента KPA-пакета.	Да	`"name": "imageHighResolution"`
`directoryPath`	Строка	Путь к директории относительно пути `/<имя пакета>/res`, в которую должен быть установлен компонент KPA-пакета. Игнорируется, если в значении ключа `componentType` указаны значения `bin` или `lib`.	Нет	`"directoryPath": "images/highResoluti`
`digest`	Строка	Хеш-сумма файла компонента KPA-пакета.	Да	`"digest": "2d541fe063c195a3b8a90204f2c234e1b5da`
`componentType`	Строка	Тип компонента: • `bin` – исполняемый файл. При установке программы помещается в директорию `/<имя_программы>/bin`. • `lib` – разделяемая библиотека. При установке программы помещается в директорию `/<имя_программы>/lib`. • `res` – произвольный ресурс. Если задано значение ключа `directoryPath`, то при установке программы ресурс помещается в директорию `/<имя_пакета>/res/<directoryPath>`, иначе ресурс помещается в директорию `/<имя_пакета>/res`. • `manifestLocale` – файл, содержащий информацию для локализации манифеста KPA-пакета. Файлы локализации манифеста KPA-пакета при установке программы помещаются в директорию `/<имя_программы>/manifest_locales`, если не задано значение для ключа `directoryPath`.	Да	`"componentType": "res"`

Список объектов runConfiguration

Список объектов `runConfiguration` включает в себя ключи, содержащие информацию о возможных конфигурациях запуска программы. Список этих ключей указан в таблице ниже.

Список ключей для описания экземпляра конфигурации запуска списка объектов runConfiguration

Имя ключа	Тип значения	Описание	Обязательный	Пример заполнения
`id`	Строка	Уникальный в рамках данного KPA-пакета идентификатор конфигурации запуска программы.	Да	`"id": "app"`

`name`	Строка	Имя конфигурации запуска.
		Является локализованной строкой.
			Да	`"name": "application"`
				или
				`"name": "@runConfigurationLocalizedName@"`

Имя ключа	Тип значения	Описание	Обязательный	Пример заполнения
`type`	Строка	Тип конфигурации запуска: • `gui` – процесс с графическим пользовательским интерфейсом; • `service` – процесс-служба.	Да	`"type": "service"`

`args`	Список строк	Список аргументов в виде массива строк.	Нет	`"args":`
				`[`
				`"networkSpeed=4096",`
				`"nthreads=2"`
				`]`

`envVariables`	Список объектов	Список переменных окружения.	Нет	`"envVariables":`
				`{`
				`"name": "IMAGES"`
				`"value": "images"`
				`}`

`name`	Строка	Имя переменной окружения.	Да (если используется `envVariables`)	
`value`	Строка	Значение переменной окружения (может быть пустой строкой).	Да (если используется `envVariables`)	
`primary`	Логический	Указывает, является эта конфигурация запуска первичной при старте программы: `true` – является первичной, `false` – не является.	Да	`"primary": true`
`autorun`	Логический	Указывает, является эта конфигурация запускаемой автоматически: `true` – является запускаемой автоматически, `false` – не является. Значение по умолчанию: `false`.	Нет	`"autorun": false`
`eiid`	Строка	Класс безопасности программы. Требуется для модуля безопасности KasperskyOS.	Нет	`"eiid": "application.Application"`
`path`	Строка	Путь к файлу компонента KPA-пакета. Путь задается относительно `/<application_id>`.	Да	`"path": "bin/application"`

Имя ключа		Тип значения	Описание	Обязательный	Пример заполнения
`usesService`		Список объектов	Список конфигураций запуска, от которых зависит эта конфигурация запуска. Не поддерживается в текущей версии KasperskyOS Community Edition.	Нет	`"usesService": { "name": "database" "useType": "child" }`
	`name`	Строка	Имя используемой конфигурации запуска. Если конфигурация запуска находится в другом KPA-пакете, то значение этого поля должно иметь формат `"<имя_пакета>: <имя_конфигурации_запуска>"`. Если конфигурация запуска находится в этом KPA-пакете, то поле может иметь значение в формате `"<имя_пакета>: <имя_конфигурации_запуска>"` (`<имя_пакета>` соответствует текущему пакету) или только `"<имя_конфигурации_запуска>"`.	Да (если используется `usesService`)	
	`useType`	Строка	Тип использования конфигурации запуска: • `child` – программа может запускать указанную конфигурацию запуска как дочерний процесс. • `serviceCanUse` – указанная служба может потребоваться программе. • `serviceActive` – указанная служба должна быть активна в момент запуска программы.	Да (если используется `usesService`)	

Объект privateStorage

Объект `privateStorage` включает в себя ключи, содержащие информацию о хранилище данных программы. Список этих ключей указан в таблице ниже.

Объект `privateStorage` не поддерживается в текущей версии KasperskyOS Community Edition.

Список ключей объекта privateStorage

Имя ключа	Тип значения	Описание	Обязательный	Пример заполнения
`size`	Строка	Размер хранилища данных программы в МБ.	Да	`"size": "512"`
`fsType`	Строка	Тип файловой системы хранилища данных программы.	Да	`"fsType": "ext4"`

Утилиты для управления KPA-пакетами

В составе KasperskyOS Community Edition поставляются утилиты для управления KPA-пакетами:

- cas-pack для сборки KPA-пакета в системе, где установлен SDK;
- cas-inspect для получения информации о содержимом KPA-пакета при работе с SDK;
- cas-pm для установки одного или нескольких KPA-пакетов в собираемый образ решения на базе KasperskyOS.

Исполняемые файлы этих утилит расположены в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/bin/`.

Утилита cas-pack

В составе KasperskyOS Community Edition поставляется утилита `cas-pack` (исполняемый файл `toolchain/bin/cas-pack`) предназначенная для сборки KPA-пакета в системе, где установлен KasperskyOS Community Edition.

Синтаксис shell-команды для запуска утилиты `cas-pack`:

```
cas-pack {-o|--output} <FILE> --manifest <FILE> --verify [--version] [-h|--help] <FILES>...
```

Параметры:

- **`{-o|--output}` `<FILE>`**

  Полное имя файла собираемого KPA-пакета.

- `--manifest` `<FILE>`

  Полное имя файла манифеста KPA-пакета.

- `<FILES>`

  Список полных имен файлов, которые будут включены в KPA-пакет. Элементы списка разделяйте знаком пробела. Для выбора всех файлов в директории можно использовать знак `*`.

- `--verify`

  Проверка наличия всех компонентов KPA-пакета, указанных в его манифесте, и отсутствия неуказанных компонентов, а также расчет контрольных сумм компонентов KPA-пакета и сравнение их с указанными в манифесте KPA-пакета.

- `--version`

  Версия утилиты.

- `-h|--help`

  Текст справки.

Пример shell-команды для запуска утилиты `cas-pack`:

```
# Упаковывает все исходные файлы программы, находящиеся в директории
# files, в KPA-пакет с именем helloworld.kpa. При сборке KPA-пакета
# используется информация из файла manifest.json, представляющего собой
# манифест KPA-пакета. Собранный KPA-пакет верифицируется.

/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/bin/cas-pack
         --output   ./helloworld.kpa
         --manifest ./manifest.json
         --verify
         ./files/*
```

Утилита cas-inspect

В составе KasperskyOS Community Edition поставляется утилита `cas-inspect` (исполняемый файл `toolchain/bin/cas-inspect`), позволяющая получать сведения о содержимом KPA-пакета при работе с SDK.

Синтаксис shell-команды для запуска утилиты `cas-inspect`:

```
cas-inspect [-h|--help] [--version] {-i|--input} <PACKAGE> --verify
[<COMMAND>] [-o <path>]
```

Параметры:

- **`{-i|--input}`** `<PACKAGE>`

  Путь к KPA-пакету (файлу `*.kpa`).

- `<COMMAND>`

  Команды:

  - `dump` – направляет в стандартный вывод манифест KPA-пакета и сведения о компонентах KPA-пакета, включающие размер в байтах (`Size`), смещение в байтах (`Offset` – относительно окончания манифеста KPA-пакета, `Absolute` – относительно начала KPA-пакета) и контрольную сумму (`Digest`). Этот параметр применяется по умолчанию.

  - `read {manifest|blobs|<hash>}` – выводит манифест KPA-пакета (`read manifest`), содержимое всех компонентов KPA-пакета (`read blobs`) или одного компонента KPA-пакета с заданной контрольной суммой (`read <hash>`). При использовании параметра `-o <path>` осуществляется вывод в файл, иначе – в стандартный вывод.

  - `list` – направляет в стандартный вывод контрольную сумму, смещение в байтах (относительно начала KPA-пакета) и размер в байтах для всех компонентов KPA-пакета.

  - `read-files <FILES>...` – выводит содержание компонента KPA-пакета по имени файла компонента. Можно указать несколько имен файлов компонентов KPA-пакета, эти имена следует разделять знаком пробела. При использовании параметра `-o <path>` осуществляется вывод в файл.

  - `list-files` – направляет в стандартный вывод список всех имен файлов компонентов KPA-пакета, которые содержатся в манифесте KPA-пакета.

- `-o <path>`

  Путь к файлу или директории для сохранения данных при использовании команд `read {manifest|blobs|<hash>}` и `read-files <FILES>...`. При выводе манифеста KPA-пакета (`read manifest`) или содержимого компонента KPA-пакета с заданной контрольной суммой (`read <hash>`) нужно указать путь к файлу. При выводе содержимого всех компонентов программы (`read blobs`) нужно указать путь к директории, где каждый компонент программы будет сохранен в отдельном файле с именем, соответствующим контрольной сумме этого компонента. При выводе содержимого всех компонентов KPA-пакета (`read-files <FILES>...`) нужно указать путь к директории, где каждый компонент KPA-пакета будет сохранен в отдельном файле с именем этого компонента.

- `--verify`

  Проверка наличия всех компонентов KPA-пакета, указанных в его манифесте, и отсутствия неуказанных компонентов KPA-пакета, а также расчет контрольных сумм компонентов KPA-пакета и сравнение их с указанными в манифесте KPA-пакета.

- `-h|--help`

  Текст справки.

- `--version`

  Версия утилиты.

Примеры shell-команд для запуска утилиты `cas-inspect`:

```
# Выводит в консоль манифест KPA-пакета и сведения о компонентах
# KPA-пакета.
cas-inspect -i helloworld.kpa

# Выводит в консоль манифест KPA-пакета и сведения о компонентах
# KPA-пакета, а также проверяет наличие компонентов KPA-пакета,
# указанных в его манифесте, и контрольные суммы компонентов
# KPA-пакета.
cas-inspect -i helloworld.kpa --verify

# Выводит в файл манифест KPA-пакета.
cas-inspect -i helloworld.kpa read manifest -o ./manifest

# Выводит в файл содержимое компонента KPA-пакета с заданной
# контрольной суммой.
cas-inspect -i helloworld.kpa read 5d8071308518a7bb003aa084fc995
d2f09b79e9e52f8cd296cb3ee2644ad3951 -o ./comp

# Выводит в отдельный файл содержимое каждого компонента KPA-пакета.
cas-inspect -i helloworld.kpa read blobs -o .

# Выводит в консоль сведения о компонентах KPA-пакета.
cas-inspect -i helloworld.kpa list
```

Утилита cas-pm

В составе KasperskyOS Community Edition поставляется утилита `cas-pm` (исполняемый файл `toolchain/bin/cas-pm`), устанавливающая KPA-пакеты в собираемый образ решения на базе KasperskyOS.

Синтаксис shell-команды для запуска утилиты `cas-pm`:

```
cas-pm {-p|--pkgsdir} <DIR> {-d|--dbpath} <PATH> {-a|--appsdir} <DIR>
[--rootdir <DIR>] [{-l|--layout} <PATH>] {-e|--extention} <ARG> {-r|--reinstall}
<-v[v...]> [--sign-ext <ARG>] [--index-ext <ARG>] <PACKAGES>... [--version] [-h|--help]
```

Параметры:

- `{-p|--pkgsdir} <DIR>`

  Путь в системе, где установлен SDK, к директории, в которой расположены KPA-пакеты для установки.

- `{-d|--dbpath} <PATH>`

  Полное имя файла базы данных SQLite, которая содержит данные об установленных KPA-пакетах. Если база данных еще не создана, она будет автоматически сгенерирована при запуске утилиты с указанным именем, и в нее будет добавлена информация об устанавливаемых KPA-пакетах.

  Чтобы компонент PackageManager смог обнаружить базу данных после запуска решения на базе KasperskyOS, выполните следующие шаги:

  1. После вызова утилиты `cas-pm` скопируйте файл базы данных в файловую систему, которая будет помещена в образ решения на базе KasperskyOS. Если полное имя файла базы данных изначально указывалось в такой файловой системе, этот шаг можно пропустить.

  2. Передайте полное имя файла базы данных в файловой системе, которая будет помещена в образ решения на базе KasperskyOS, через параметр `DB_PATH` в CMake-команду `create_package_manager_entity()` (подробнее см. "Сценарий использования компонента PackageManager").

- `{-a|--appsdir} <DIR>`

  Путь в системе, где установлен SDK, к директории, в которую будут размещены KPA-пакеты перед записью в образ решения на базе KasperskyOS.

- `--rootdir <DIR>`

  Директория, относительно которой будут установлены KPA-пакеты в образ решения на базе KasperskyOS. Директорию указывайте в той файловой системе, которая будет помещена в образ решения на базе KasperskyOS. Информация о размещении KPA-пакетов будет внесена в базу данных и потребуется компоненту PackageManager при удалении KPA-пакетов.

- `{-l|--layout} <PATH>`

  Полное имя файла формата JSON, который используется для переопределения путей установки компонентов KPA-пакета. Полное имя файла указывайте в системе, где установлен SDK. По умолчанию при установке KPA-пакета его компоненты размещаются в директориях в зависимости от типа компонента KPA-пакета (подробнее смотри ключ `componentType` в статье "Список объектов components".). Чтобы изменить названия директорий по умолчанию, следует задать свои значения для ключей: `bin`, `res`, `lib` и `manifestLocale`. Чтобы компонент PackageManager смог обнаружить компоненты KPA-пакета после запуска решения на базе KasperskyOS, имя этого файла нужно передать в параметре `CUSTOM_LAYOUT` CMake-команды `create_package_manager_entity()` (подробнее см. "Сценарий использования компонента PackageManager").

  Пример файла `custom_layout_schema.json`:

  ```
  {
      "bin"            : "custom-bin-path",
      "res"            : "CustomResPath",
      "lib"            : "CustomLibPath",
      "manifestLocale" : "Custom_manifestLocale_Path"
  }
  ```

- `{-e|--extention} <ARG>`

  Расширение для файла KPA-пакета. Значение по умолчанию: `kpa`.

- `{-r|--reinstall}`

  Переустановка KPA-пакетов.

- `-v[v...]`

  Уровень журналирования действий, выполняемых утилитой. Количество знаков `v` отображает уровень журналирования. Сообщения выводятся в стандартный вывод. Возможные значения:

  - `-v`

    На этом уровне журналируется информация о нормальной работе утилиты без детализации, а также ошибки и предупреждения о потенциальных проблемах.

  - `-vv[v...]`

    На этом уровне добавляется детальное журналирование информации о работе утилиты, которая может быть полезна для разработчиков при диагностике проблем.

- `--sign-ext <ARG>`

  Расширение для файла внешней подписи KPA-пакета. Подробнее про внешнюю подпись KPA-пакета см. "Работа с KPA-пакетами".

- `--index-ext <ARG>`

  Расширение для индексного файла KPA-пакета. Подробнее про индексный файл KPA-пакета см. "Работа с KPA-пакетами".

- `<PACKAGES>`

  Список полных имен устанавливаемых KPA-пакетов в системе, где установлен SDK. Расширение файла указывать не нужно. Элементы списка разделяйте знаком пробела.

- `--version`

  Версия утилиты.

- `-h|--help`

  Текст справки.

Примеры shell-команд для запуска утилиты `cas-pm`:

```
# Переустановить пакет helloworld.kpa, расположенный в директории, заданной переменной ${PKG_DIR}.
# Пакет предварительно будет размещен в директории ${ROOTFS_DIR}/package перед записью в образ
# решения на базе KasperskyOS. Директория ${ROOTFS_DIR}/package находится в файловой системе,
# которая будет скопирована в образ решения. База данных repository.sqlite с информацией об
# установленных в образе пакетах будет расположена в директории, заданной переменной ${ROOTFS_DIR}.
# При установке ведется детальное журналирование выполняемых утилитой действий.
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/bin/cas-pm
                           --pkgsdir   ${PKG_DIR}
                           --reinstall
                           -vvv
                           --dbpath    ${ROOTFS_DIR}/repository.sqlite
                           --appsdir   ${ROOTFS_DIR}/package
                           --rootdir   ${ROOTFS_DIR}/package
                           --extension kpa
                            ${PKG_DIR}/helloworld
```

Сценарий использования компонента PackageManager

Компонент PackageManager предоставляет API для управления KPA-пакетами в решениях, построенных на базе KasperskyOS.

API компонента PackageManager представляет собой надстройку над IPC, которая позволяет упростить процесс разработки программ. PackageManager является отдельной системной программой, доступ к которой осуществляется через IPC, но при этом разработчикам предоставляется клиентская библиотека, которая скрывает необходимость использования IPC-вызовов напрямую.

Программный интерфейс компонента PackageManager описан в статье "Компонент PackageManager".

Добавление компонента PackageManager в решение на базе KasperskyOS

Здесь и далее клиентом называется программа, использующая API компонента PackageManager для управления KPA-пакетами.

Типовой сценарий использования компонента PackageManager включает следующие шаги:

1. Добавление программы PackageManager в решение. Чтобы добавить PackageManager в решение, необходимо:

   - Добавить следующие команды в корневой файл CMakeLists.txt:

```
find_package (package_manager REQUIRED)
include_directories (${package_manager_INCLUDE})
add_subdirectory (package_manager)
```

   - Компонент PackageManager поставляется в составе SDK в виде набора библиотек и заголовочных файлов и собирается под конкретное решение с помощью CMake-команды `create_package_manager_entity()` из CMake-библиотеки `package_manager`.

     Чтобы собрать программу PackageManager, необходимо в корневой директории проекта создать директорию с именем `package_manager`, а в ней создать файл `CMakeLists.txt`, в котором содержится команда `create_package_manager_entity()`.

     CMake-команда `create_package_manager_entity()` принимает следующие параметры:

     Обязательный параметр `ENTITY`, в котором указывается имя исполняемого файла для программы PackageManager.

     Опциональные параметры:

     - `DEPENDS` - дополнительные зависимости для сборки программы PackageManager.
     - `MAIN_CONN_NAME` - имя IPC-канала для соединения с процессом PackageManager. Должно совпадать со значением переменной `mainConnection` при обращении к API PackageManager в коде клиента.
     - `ROOT_PATH` - путь к корневой директории для служебных файлов программы PackageManager. значение по умолчанию: `"/ROOT"`.
     - `PKGS_DIR` - путь к директории с KPA-пакетами для установки.
     - `PKG_EXTENSION` - расширение для файла KPA-пакета.
     - `DB_PATH` - полное имя файла базы данных SQLite в образе решения на базе KasperskyOS, которая содержит данные об установленных KPA-пакетах.
     - `APPS_DIR` - путь к директории, в которую будут устанавливаться KPA-пакеты.
     - `VFS_CLIENT_LIB` - имя клиентской транспортной библиотеки для подключения программы PackageManager к программе `VFS`.
     - `NK_MODULE_NAME` - путь установки заголовочных файлов для взаимодействия с компонентом PackageManager через IPC относительно директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/`. Значение по умолчанию: `kl/package_manager`.
     - `AUDIT_CONN_NAME` - имя IPC-канала для соединения с процессом `AuditStorage`.
     - `WITHOUT_SIGN_MODE` - режим учета внешней подписи: `true` - отсутствие внешней подписи не считается ошибкой, `false` - отсутствие внешней подписи считается ошибкой. Значение по умолчанию: `false`.

- `MANIFEST_SCHEMA_BUILD_STORE` – путь к директории сборки образа решения на базе KasperskyOS со схемой манифеста.
- `MANIFEST_SCHEMA_RUNTIME_PATH` – путь к директории запущенного решения на базе KasperskyOS со схемой манифеста.
- `PATH_TO_ADDITIONAL_EXTENSIONS_SCHEMAS` – путь к директории с дополнительными схемами манифестов для объектов произвольного формата, заданных в значении ключа `extentions` манифеста KPA-пакета.
- `CUSTOM_LAYOUT` – полное имя файла формата JSON, который используется для переопределения путей установки компонентов KPA-пакета.

```
include (package_manager/create_package_manager_entity)
create_package_manager_entity(
    ENTITY PkgMgrEntity
    NK_MODULE_NAME "package_manager"
    MAIN_CONN_NAME "PkgMgrEntity"
    ROOT_PATH "/"
    PKGS_DIR "/packages"
    PKG_EXTENSION "kpa"
    DB_PATH "${DB_PATH}"
    APPS_DIR "${APPS_PATH}"
    MANIFEST_SCHEMA_BUILD_STORE "${CMAKE_BINARY_DIR}/rootdir/schema"
    MANIFEST_SCHEMA_RUNTIME_PATH "/schema"
    PATH_TO_ADDITIONAL_EXTENSIONS_SCHEMAS "${CMAKE_SOURCE_DIR}/resources/additional_extensions/"
    CUSTOM_LAYOUT "/custom_layout_schema.json"
    VFS_CLIENT_LIB vfs::client
    AUDIT_CONN_NAME "audit_storage"
    WITHOUT_SIGN_MODE TRUE)
```

- При сборке решения (файл CMakeLists.txt для программы Einit) добавить исполняемый файл программы PackageManager в образ решения на базе KasperskyOS:

2. Компоновка исполняемого файла клиента с клиентской прокси-библиотекой PackageManager, для чего необходимо в файле `CMakeLists.txt` для сборки клиента добавить следующую команду:

```
target_link_libraries (<имя CMake-цели для сборки клиента> package_manager::package_manager_proxy)
```

3. Добавление разрешений для необходимых событий в описание политики безопасности решения:

   a. Чтобы программа PackageManager могла управлять KPA-пакетами, политика безопасности решения должна разрешать следующие взаимодействия для класса процессов `package_manager.PkgMgrEntity`:

      - Доступ ко всем службам программы `VFS`.
      - Доступ к службам ядра `Sync`, `VMM`, `Thread`, `HAL`, `Handle`, `FS`, `Notice`, `CM` и `Profiler` (их описания находятся в директории `sysroot-*-kos/include/kl/core` из состава SDK).

   b. Чтобы клиент мог обращаться к программе PackageManager, политика безопасности решения должна разрешать следующие взаимодействия для класса клиентского процесса:

      - Доступ к соответствующим службам программы PackageManager (их описания находятся в директории `sysroot-*-kos/include/kl/package_manager` из состава SDK).

4. Использование API программы PackageManager в коде клиента.

   Для этого необходимо использовать заголовочный файл `component/package_manager/kos_ipc/package_manager_proxy.h`. Подробнее см. "Компонент PackageManager".

KasperskyOS API

Коды возврата

В решении на базе KasperskyOS для кодирования результатов выполнения функций API используется несколько разных типов кодов возврата. Почти все функции API библиотеки `libkos`, передающие коды возврата, возвращают значения типа `Retcode`, который определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/retcode.h` из состава KasperskyOS SDK. Также коды возврата этого типа передаются функциями API библиотеки `kdf` и функциями API программ, поставляемых в составе KasperskyOS SDK (например, драйверов и других системных программ, созданных для использования в решениях на базе KasperskyOS). Функции транспортного кода, несколько функций API библиотеки `libkos` для работы с IPC-транспортом и функции некоторых других API, связанных с IPC (например, функции, определенные в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/transport.h` из состава KasperskyOS SDK), передают коды возврата типа `nk_err_t`, который определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Функции интерфейса POSIX и функции API стороннего ПО передают коды возврата других типов.

Разработчику решения рекомендуется кодировать результаты выполнения своих функций, используя коды возврата типа `Retcode`.

Формат кода возврата типа Retcode

Тип `Retcode` определен в заголовочном файле `retcode.h` как 32-битное знаковое целое число:

```
typedef __INT32_TYPE__ Retcode;
```

Множество кодов возврата типа `Retcode` состоит из кода успеха со значением `0` и кодов ошибок. Код ошибки интерпретируется как структура данных, формат которой показан на рисунке ниже.

Retcode

Биты	31	30	29	28	27..23	22..16	15..0
Поле	Severity	Reserved	Customer	Always 1	Space	Facility	Code

Формат кода возврата типа Retcode

Этот формат предусматривает наличие нескольких полей, которые содержат не только сведения о результатах выполнения функции (в поле `Code`), но и следующую дополнительную информацию:

- Флаг в поле `Severity`, отличающий код ошибки (`1`) от кода успеха (`0`). Это поле используется для обратной совместимости с другими форматами кодов ошибок.
- Флаг в поле `Customer`, сигнализирующий о том, что код ошибки определен разработчиками решения, а не разработчиками ПО из состава KasperskyOS SDK.

  Благодаря флагу в поле `Customer` разработчики решения и разработчики ПО из состава KasperskyOS SDK могут определять коды ошибок из непересекающихся множеств.

- Глобальный идентификатор кода ошибки в поле `Space`.

  Глобальные идентификаторы позволяют определять непересекающиеся множества кодов ошибок. Коды ошибок могут быть общими и специфичными. Общие коды ошибок могут использоваться в API любых компонентов решения и в API любых составных частей компонентов решения (например, драйвер или VFS могут быть составной частью компонента решения). Специфичные коды ошибок используются в API одного или нескольких компонентов решения или в API одной или нескольких составных частей компонентов решения.

  Например, идентификатору `RC_SPACE_GENERAL` соответствуют коды общих ошибок, идентификатору `RC_SPACE_KERNEL` соответствуют коды ошибок ядра, идентификатору `RC_SPACE_DRIVERS` соответствуют коды ошибок драйверов.

- Локальный идентификатор кода ошибки в поле `Facility`.

  Локальные идентификаторы позволяют определять непересекающиеся подмножества кодов ошибок в рамках множества кодов ошибок, которые соответствуют одному глобальному идентификатору. Например, множество кодов ошибок с глобальным идентификатором `RC_SPACE_DRIVERS` включает непересекающиеся подмножества кодов ошибок с локальными идентификаторами `RC_FACILITY_I2C`, `RC_FACILITY_USB`, `RC_FACILITY_BLKDEV`. (Эти локальные идентификаторы определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kdf/facilities.h` из состава KasperskyOS SDK.)

Глобальные и локальные идентификаторы специфичных кодов ошибок назначаются разработчиками решения и разработчиками ПО из состава KasperskyOS SDK независимо друг от друга. То есть формируется два множества глобальных идентификаторов. Каждый глобальный идентификатор имеет уникальное смысловое значение в рамках одного множества. Каждый локальный идентификатор имеет уникальное смысловое значение в рамках множества локальных идентификаторов, относящихся к одному глобальному идентификатору.

Такой централизованный подход позволяет избежать появления в решении одинаковых кодов ошибок с разными смысловыми значениями. Это нужно, чтобы исключить проблему транзита кодов ошибок через разные API. Например, такая проблема возникает, когда драйверы вызывают функции библиотеки `kdf`, получают коды ошибок и возвращают эти коды через свои API. Если формировать коды ошибок без централизованного подхода, то один и тот же код ошибки может иметь разные смысловые значения для библиотеки `kdf` и для драйвера. В таких условиях драйверы возвращают корректные коды ошибок, если только выполняется преобразование кодов ошибок библиотеки `kdf` в коды ошибок каждого из драйверов. То есть коды ошибок назначаются так, чтобы не выполнять конвертацию этих кодов при транзите через разные API.

Общие коды возврата типа Retcode

Общие коды возврата типа `Retcode`, которые определены в заголовочном файле `retcode.h`, приведены в таблице ниже. Также в этой таблице показано соответствие между кодами возврата типа `Retcode` и кодами возврата типа `nk_err_t`, которые определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/errno.h` из состава KasperskyOS SDK. Сведения об этом соответствии требуются, чтобы конвертировать коды возврата этих двух типов между собой. Например, конвертация нужна, если разрабатываемая функция, которая возвращает значения типа `Retcode`, "оборачивает" функцию транспортного кода, которая возвращает значения типа `nk_err_t`. При этом следует учитывать, что конвертация возможна не всегда по следующим причинам:

- Часть кодов возврата не отображается на коды возврата другого типа.

- Некоторым кодам возврата типа `nk_err_t` соответствует несколько кодов возврата типа `Retcode`, то есть невозможно однозначно определить, какому именно коду возврата типа `Retcode` соответствует код возврата типа `nk_err_t`, который требуется конвертировать.

Общие коды возврата типа Retcode

Код возврата типа Retcode	Описание	Код возврата типа nk_err_t
`rcOk` (соответствует значению `0`)	Функция завершилась успешно.	`NK_EOK`
`rcInvalidArgument`	Параметр функции некорректен.	`NK_EINVAL`
`rcNotConnected`	Нет соединения между клиентской и серверной сторонами взаимодействия. Например, отсутствует серверный IPC-дескриптор.	`NK_ENOTCONN`
`rcOutOfMemory`	Недостаточно памяти для выполнения операции.	`NK_ENOMEM`
`rcBufferTooSmall`	Недостаточный размер буфера.	`NK_EBADMSG`
`rcInternalError`	Функция завершилась с внутренней ошибкой, которая связана с некорректной логикой. Примерами внутренних ошибок являются: выход значений за допустимые пределы, появление нулевых указателей и значений там, где этого быть не должно.	Нет
`rcTransferError`	Ошибка отправки IPC-сообщения.	Нет
`rcReceiveError`	Ошибка приема IPC-сообщения.	Нет
`rcSourceFault`	IPC-сообщение не было передано из-за источника IPC-сообщения.	Нет
`rcTargetFault`	IPC-сообщение не было передано из-за приемника IPC-сообщения.	Нет
`rcIpcInterrupt`	IPC прервано другим потоком процесса.	Нет
`rcInvalidFormat`	Формат данных некорректен.	Нет
`rcRestart`	Сигнализирует, что функцию нужно вызвать повторно.	Нет
`rcFail`	Функция завершилась с ошибкой.	Нет
`rcNoCapability`	Операция с ресурсом недоступна.	`NK_ENOENT`
`rcNotReady`	Инициализация не выполнена.	`NK_EAGAIN`
`rcUnimplemented`	Функция не реализована.	Нет
`rcBufferTooLarge`	Большой размер буфера.	`NK_EBADMSG`
`rcBusy`	Ресурс временно недоступен.	Нет
`rcResourceNotFound`	Ресурс не найден.	Нет
`rcTimeout`	Время ожидания истекло.	`NK_EAGAIN`
`rcSecurityDisallow`	Операция запрещена механизмами безопасности.	`NK_EPERM`
`rcFutexWouldBlock`	Операция приведет к блокировке.	Нет
`rcAbort`	Операция прервана.	`NK_ENOENT`
`rcInvalidThreadState`	В обработчике прерывания вызвана недопустимая функция.	Нет
`rcAlreadyExists`	Множество элементов уже содержит добавляемый элемент.	`NK_ENOTEMPTY`
`rcInvalidOperation`	Операция не может быть выполнена.	Нет
`rcHandleRevoked`	Права доступа к ресурсу отозваны.	`NK_EREVOKED`
`rcQuotaExceeded`	Квота на ресурс превышена.	Нет
`rcDeviceNotFound`	Устройство не найдено.	Нет
`rcOverflow`	Произошло переполнение.	Нет
`rcAlreadyDone`	Операция уже выполнена.	Нет
`rcNotRun`	Операция не была запущена.	Нет
`rcEntropySourceStuck`	Источник энтропии может быть ненадежным.	Нет
`rcDeadlock`	Возникла взаимная блокировка.	Нет
`rcInvalidHandle`	Дескриптор закрыт.	Нет

Определение кода ошибки типа Retcode

Чтобы определить код ошибки типа `Retcode`, разработчику решения нужно использовать макрос `MAKE_RETCODE()`, определенный в заголовочном файле `retcode.h`. При этом через параметр `customer` нужно передать символьную константу `RC_CUSTOMER_TRUE`.

Пример:

```
#define LV_EBADREQUEST MAKE_RETCODE(RC_CUSTOMER_TRUE, RC_SPACE_APPS, RC_FACILITY_LogViewer, 5, "Bad request")
```

> Описание ошибки, которое передается через параметр `desc`, не используется макросом `MAKE_RETCODE()`. Это описание требуется, чтобы создать базу данных кодов ошибок при сборке решения на базе KasperskyOS. В настоящее время механизм для создания и использования такой базы данных не реализован.

Чтение полей структуры кода ошибки типа Retcode

Макросы `RC_GET_CUSTOMER()`, `RC_GET_SPACE()`, `RC_GET_FACILITY()` и `RC_GET_CODE()`, определенные в заголовочном файле `retcode.h`, позволяют читать поля структуры кода ошибки типа `Retcode`.

Макросы `RETCODE_HR_PARAMS()` и `RETCODE_HR_FMT`, определенные в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/retcode_hr.h` из состава KasperskyOS SDK, предназначены для форматированного вывода сведений об ошибке типа `Retcode`.

Библиотека libkos

Библиотека `libkos` является базовой библиотекой KasperskyOS, предоставляющей набор API, через которые программы и другие библиотеки (например, `libc`, `kdf`) используют службы ядра. API, предоставляемые библиотекой `libkos`, обеспечивают для разработчиков решения следующие возможности:

- управление процессами, потоками исполнения, виртуальной памятью;
- управление доступом к ресурсам;
- осуществление ввода-вывода;
- создание IPC-каналов;
- управление электропитанием;

- получение статистических сведений о системе;
- другие возможности, поддерживаемые службами ядра.

> На аппаратных платформах с процессорной архитектурой Arm входные и выходные параметры API библиотеки `libkos` нельзя сохранять в памяти типа "Device memory", поскольку это может привести к неопределенному поведению. (Исключениями являются: параметр `addr` функции `KnVmQuery()` из API vmm_api.h, параметры `reg` и `baseReg` функций из API mmio.h, параметр `va` функции `KnHalFlushCache()` из API hal_api.h, параметр `va` функции `KosCpuCacheFlush()` из API cpucache.h.) Параметры API библиотеки `libkos` нужно сохранять в памяти типа "Normal memory". Чтобы копировать данные из памяти типа "Device memory" в память типа "Normal memory" и обратно, нужно использовать функцию `RtlPedanticMemcpy()`, объявленную в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/string_pedantic.h` из состава KasperskyOS SDK.

Управление дескрипторами (handle_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/handle_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для выполнения операций с дескрипторами. Дескрипторы имеют тип `Handle`, который определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/handle/handletype.h` из состава KasperskyOS SDK.

Локальность дескрипторов

Каждый процесс получает дескрипторы из своего пространства дескрипторов независимо от других процессов. Пространства дескрипторов разных процессов абсолютно идентичны, то есть представляют собой одно и то же множество значений. Поэтому дескриптор является уникальным (имеет уникальное значение) только в рамках пространства дескрипторов одного процесса, который владеет этим дескриптором. То есть разные процессы могут иметь: одинаковые дескрипторы, которые идентифицируют разные ресурсы, или разные дескрипторы, которые идентифицируют один и тот же ресурс.

Маска прав дескриптора

Маска прав дескриптора имеет размер 32 бита и состоит из общей и специальной части. Общая часть описывает права, неспецифичные для любых ресурсов (флаги этих прав определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/services/ocap.h` из состава KasperskyOS SDK). Например, в общей части находится флаг `OCAP_HANDLE_TRANSFER`, который определяет право на передачу дескриптора. Специальная часть описывает права, специфичные для пользовательского или системного ресурса. Флаги прав специальной части для системных ресурсов определены в заголовочном файле `ocap.h`. Структура специальной части для пользовательских ресурсов определяется поставщиком ресурсов с использованием макроса `OCAP_HANDLE_SPEC()`, который определен в заголовочном файле `ocap.h`. Поставщику ресурсов необходимо экспортировать публичные заголовочные файлы с описанием флагов специальной части.

При создании дескриптора системного ресурса маска прав задается ядром KasperskyOS, которое применяет маски прав из заголовочного файла `ocap.h`. Применяются маски прав с именами вида `OCAP_*_FULL` (например, `OCAP_IOPORT_FULL`, `OCAP_TASK_FULL`, `OCAP_FILE_FULL`) и вида `OCAP_IPC_*` (например, `OCAP_IPC_SERVER`, `OCAP_IPC_LISTENER`, `OCAP_IPC_CLIENT`).

При создании дескриптора пользовательского ресурса маска прав задается пользователем.

При передаче дескриптора маска прав задается пользователем, но передаваемые права доступа не могут быть повышены относительно прав доступа, которые имеет процесс.

Создание дескрипторов

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Создание дескрипторов системных ресурсов

Дескрипторы системных ресурсов создаются при создании этих ресурсов, например, при регистрации прерывания или региона памяти MMIO, создании буфера DMA, потока исполнения или процесса.

Создание дескрипторов пользовательских ресурсов

Дескрипторы пользовательских ресурсов создаются поставщиками ресурсов с использованием функции `KnHandleCreateUserObject()` или `KnHandleCreateUserObjectEx()`.

Через параметр `context` нужно задать контекст пользовательского ресурса. *Контекст пользовательского ресурса* – данные, позволяющие поставщику ресурса идентифицировать ресурс и его состояние, когда запрашивается доступ к ресурсу другими процессами. В общем случае это набор разнотипных данных (структура). Например, для файла контекст может включать имя, путь, положение курсора. Контекст пользовательского ресурса используется в качестве контекста передачи ресурса или совместно с несколькими контекстами передачи ресурса.

Через параметр `rights` нужно задать маску прав дескриптора.

Создание IPC-дескрипторов

IPC-дескриптор (англ. IPC handle) – это дескриптор, который идентифицирует IPC-канал. IPC-дескрипторы используются для выполнения системных вызовов. Клиентский IPC-дескриптор нужен для выполнения системного вызова `Call()`. Серверный IPC-дескриптор требуется для выполнения системных вызовов `Recv()` и `Reply()`. Серверный IPC-дескриптор, который имеет расширенные права, позволяющие добавлять IPC-каналы в набор идентифицируемых этим дескриптором IPC-каналов, называется *слушающим дескриптором* (англ. listener handle). Клиентский IPC-дескриптор, который идентифицирует одновременно IPC-канал до сервера и службу этого сервера, называется *callable-дескриптором* (англ. callable handle).

Сервер создает callable-дескриптор и передает его клиенту, чтобы клиент мог использовать службу сервера. Клиент инициализирует IPC-транспорт, используя полученный callable-дескриптор. При этом в функции инициализации прокси-объекта клиент указывает значение `INVALID_RIID` в качестве идентификатор службы (RIID). Чтобы создать callable-дескриптор, нужно вызвать функцию `KnHandleCreateUserObjectEx()`, указав в параметрах `ipcChannel` и `riid` серверный IPC-дескриптор и идентификатор службы (RIID) соответственно. Через параметр `context` можно задать данные для ассоциации с callable-дескриптором. Сервер сможет получить указатель на эти данные при разыменовании callable-дескриптора. (Несмотря на то что callable-дескриптор является IPC-дескриптором, он помещается ядром в поле `base_.self` фиксированной части IPC-запроса.)

Чтобы создать и ассоциировать между собой клиентский, серверный и слушающий IPC-дескрипторы, нужно вызвать функцию `KnHandleConnect()` или `KnHandleConnectEx()`. Эти функции используются для статического создания IPC-каналов. Функция `KnHandleConnect()` создает IPC-дескрипторы из пространства дескрипторов вызывающего процесса. При этом клиентский IPC-дескриптор может быть передан другому процессу. Функция `KnHandleConnectEx()` может создать IPC-дескрипторы как из пространства дескрипторов вызывающего процесса, так и из пространств дескрипторов других процессов: клиента и сервера.

При вызове функции `KnHandleConnect()` или `KnHandleConnectEx()` со значением `INVALID_HANDLE` в параметре, задающем слушающий дескриптор, создается новый слушающий дескриптор. При этом серверный и слушающий IPC-дескрипторы в выходных параметрах являются одним и тем же дескриптором. Если вызвать функцию `KnHandleConnect()` или `KnHandleConnectEx()`, указав слушающий дескриптор, то созданный серверный IPC-дескриптор обеспечит возможность получать IPC-запросы по всем IPC-каналам, ассоциированным с этим слушающим дескриптором. В этом случае серверный и слушающий IPC-дескрипторы в выходных параметрах являются разными дескрипторами. (Первый IPC-канал, ассоциированный со слушающим дескриптором, создается при вызове функции `KnHandleConnect()` или `KnHandleConnectEx()` со значением `INVALID_HANDLE` в параметре, задающем слушающий дескриптор. Второй и последующие IPC-каналы, ассоциированные со слушающим дескриптором, создаются при втором и последующих вызовах функции `KnHandleConnect()` или `KnHandleConnectEx()` с указанием слушающего дескриптора, полученного при первом вызове.)

Чтобы создать слушающий дескриптор, не связанный с клиентским и серверным IPC-дескрипторами, нужно вызвать функцию `KnHandleCreateListener()`. (Функции `KnHandleConnect()` и `KnHandleConnectEx()` создают слушающий дескриптор, связанный с клиентским и серверным IPC-дескрипторами.) Функцию `KnHandleCreateListener()` удобно использовать, чтобы создать слушающий дескриптор, с которым впоследствии будут связаны callable-дескрипторы.

Чтобы создать клиентский IPC-дескриптор для обращения к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности, нужно вызвать функцию `KnHandleSecurityConnect()`. Эта функция вызывается библиотекой `libkos` при инициализации IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности.

Сведения о функциях API

Функции handle_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnHandleCreateUserObject()`	Назначение Создает дескриптор. Параметры • [in] `type` – тип дескриптора. Фиктивный параметр, который должен принимать значение от константы `HANDLE_TYPE_USER_FIRST` до константы `HANDLE_TYPE_USER_LAST`, определенных в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/handle/handletype.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `rights` – маска прав дескриптора. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые нужно ассоциировать с дескриптором, или `RTL_NULL`, если эта ассоциация не требуется. • [out] `handle` – указатель на дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnHandleCreateUserObjectEx()`	Назначение Создает дескриптор. Параметры • [in] `type` – тип дескриптора. Фиктивный параметр, который должен принимать значение от константы `HANDLE_TYPE_USER_FIRST` до константы `HANDLE_TYPE_USER_LAST`, определенных в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/handle/handletype.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `rights` – маска прав дескриптора. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые нужно ассоциировать с дескриптором, или `RTL_NULL`, если эта ассоциация не требуется. • [in,optional] `ipcChannel` – серверный IPC-дескриптор или `INVALID_HANDLE`, если не требуется создавать callable-дескриптор. • [in,optional] `riid` – идентификатор службы (RIID) или `INVALID_RIID`, если не требуется создавать callable-дескриптор. • [out] `handle` – указатель на дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnHandleConnect()`	Назначение Создает и связывает между собой клиентский, серверный и слушающий IPC-дескрипторы. Параметры • [in,optional] `ls` – слушающий дескриптор или `INVALID_HANDLE`, чтобы создать его. • [out,optional] `outLs` – указатель на слушающий дескриптор. Можно указать `RTL_NULL`, если через параметр `ls` задан слушающий дескриптор. • [out,optional] `outSr` – указатель на серверный IPC-дескриптор или `RTL_NULL`, чтобы не создавать серверный IPC-дескриптор, если через параметр `ls` задан слушающий дескриптор. • [out] `outCl` – указатель на клиентский IPC-дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnHandleConnectEx()`	Назначение Создает и связывает между собой клиентский, серверный и слушающий IPC-дескрипторы. Параметры • [in] `server` – дескриптор серверного процесса. • [in,optional] `srListener` – слушающий дескриптор из пространства дескрипторов серверного процесса или `INVALID_HANDLE`, чтобы создать его. • [in] `client` – дескриптор клиентского процесса. • [out,optional] `outSrListener` – указатель на слушающий дескриптор из пространства дескрипторов серверного процесса. Можно указать `RTL_NULL`, если через параметр `srListener` задан слушающий дескриптор. • [out,optional] `outSrEndpoint` – указатель на серверный IPC-дескриптор из пространства дескрипторов серверного процесса или `RTL_NULL`, чтобы не создавать серверный IPC-дескриптор, если через параметр `srListener` задан слушающий дескриптор. • [out] `outClEndpoint` – указатель на клиентский IPC-дескриптор из пространства дескрипторов клиентского процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnHandleSecurityConnect()`	Назначение Создает клиентский IPC-дескриптор для обращения к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности. Параметры • [out] `client` – указатель на дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnHandleCreateListener()`	Назначение Создает слушающий дескриптор, не связанный с клиентским и серверным IPC-дескрипторами. Параметры • [out] `listener` – указатель на слушающий дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Передача дескрипторов

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Общие сведения о передаче дескрипторов

Передача дескрипторов между процессами осуществляется, чтобы потребители ресурсов получили доступ к требуемым ресурсам. По причине локальности дескрипторов передача дескриптора инициирует на стороне принимающего процесса создание дескриптора из его пространства дескрипторов. Этот дескриптор регистрируется как потомок отправленного дескриптора и идентифицирует тот же ресурс.

Один дескриптор может быть передан многократно одному или нескольким процессам. Каждая передача порождает нового потомка переданного дескриптора на стороне принимающего процесса. Процесс может передавать дескрипторы, которые он получил от других процессов или ядра KasperskyOS. Поэтому у дескриптора может быть несколько поколений потомков. Иерархия порождения дескрипторов для каждого ресурса хранится в ядре KasperskyOS в виде *дерева наследования дескрипторов*.

Процесс может передавать дескрипторы как пользовательских, так и системных ресурсов, если права доступа этих дескрипторов разрешают выполнять передачу (в маске прав установлен флаг `OCAP_HANDLE_TRANSFER`). У потомка может быть меньше прав доступа, чем у предка. Например, передающий процесс имеет права доступа к файлу на чтение и запись, а передает права доступа только на чтение. Передающий процесс также может запретить принимающему процессу дальнейшую передачу дескриптора. Права доступа задаются в передаваемой маске прав дескриптора.

Условия для передачи дескрипторов

Чтобы процессы могли передавать дескрипторы между собой, должны выполняться следующие условия:

1. Между процессами создан IPC-канал.
2. Политика безопасности решения (`security.psl`) разрешает взаимодействие классов процессов.
3. Реализованы интерфейсные методы для передачи дескрипторов.

> API task.h позволяет родительскому процессу передавать дескрипторы дочернему процессу, который еще не запущен.

В IDL-описании сигнатуры интерфейсных методов для передачи дескрипторов имеют входные (`in`) и/или выходные (`out`) параметры типа `Handle` или `array` с элементами типа `Handle`. Через входные параметры одного метода можно передать до 255 дескрипторов. Столько же дескрипторов можно получить через выходные параметры.

Пример IDL-описания, где заданы сигнатуры интерфейсных методов для передачи дескрипторов:

```
package IpcTransfer
interface {
    PublishResource1(in Handle handle, out UInt32 result);
    PublishResource7(in Handle handle1, in Handle handle2,
                     in Handle handle3, in Handle handle4,
                     in Handle handle5, in Handle handle6,
                     in Handle handle7, out UInt32 result);
    OpenResource(in UInt32 ID, out Handle handle);
}
```

Для каждого параметра типа `Handle` компилятор NK генерирует в структурах IPC-запросов `*_req` и/или IPC-ответов `*_res` поле типа `nk_handle_desc_t` (далее также *транспортный контейнер дескриптора*). Этот тип объявлен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK и представляет собой структуру, состоящую из трех полей: поля дескриптора `handle`, поля маски прав дескриптора `rights` и поля контекста передачи ресурса `badge`.

Контекст передачи ресурса

Контекст передачи ресурса – данные, позволяющие серверу идентифицировать ресурс и его состояние, когда запрашивается доступ к ресурсу через потомков переданного дескриптора. В общем случае это набор разнотипных данных (структура). Например, для файла контекст передачи может включать имя, путь, положение курсора. Сервер получает указатель на контекст передачи ресурса при разыменовании дескриптора.

Сервер независимо от того, является ли он поставщиком ресурса или нет, может ассоциировать каждую передачу дескриптора с отдельным контекстом передачи ресурса. Этот контекст передачи ресурса связывается только с теми потомками дескриптора (поддеревом наследования дескриптора), которые порождены в результате конкретной его передачи. Это позволяет определять состояние ресурса по отношению к отдельной передаче дескриптора этого ресурса. Например, в случае множественного доступа к одному файлу контекст передачи файла позволяет определить, какому именно открытию этого файла соответствует полученный IPC-запрос.

Если сервер является поставщиком ресурса, то по умолчанию каждая передача дескриптора этого ресурса ассоциируется с контекстом пользовательского ресурса. То есть контекст пользовательского ресурса используется в качестве контекста передачи ресурса для каждой передачи дескриптора, если эта передача не ассоциируется с отдельным контекстом передачи ресурса.

Сервер, который является поставщиком ресурса, может использовать совместно контекст пользовательского ресурса и контексты передачи ресурса. Например, имя, путь и размер файла хранятся в контексте пользовательского ресурса, а положение курсора хранится в нескольких контекстах передачи ресурса, так как каждый клиент может работать с разными частями файла. Технически совместное использование контекста пользовательского ресурса и контекстов передачи ресурса достигается тем, что контексты передачи ресурса хранят указатель на контекст пользовательского ресурса.

Если клиент использует несколько разнотипных ресурсов сервера, контексты передачи ресурсов (или контексты пользовательских ресурсов, если они используются в качестве контекстов передачи ресурсов) должны быть типизированными объектами `KosObject` (об объектах `KosObject` см. "Использование объектов KosObject (objects.h)"). Это нужно, чтобы сервер мог проверить, что клиент при использовании ресурса передал в интерфейсный метод дескриптор того ресурса, который соответствует этому методу. Такая проверка требуется, поскольку клиент может ошибочно передать в интерфейсный метод дескриптор ресурса, который не соответствует этому методу. Например, клиент получил дескриптор файла и передал его в интерфейсный метод для работы с томами.

Чтобы ассоциировать передачу дескриптора с контекстом передачи ресурса, сервер помещает в поле `badge` структуры `nk_handle_desc_t` дескриптор объекта контекста передачи ресурса. *Объект контекста передачи ресурса* – объект ядра, в котором хранится указатель на контекст передачи ресурса. Чтобы создать объект контекста передачи ресурса, нужно вызвать функцию `KnHandleCreateBadge()`. Работа этой функции связана с механизмом уведомлений, так как серверу нужно знать, когда объект контекста передачи ресурса будет закрыт и удален. Эти сведения требуются серверу, чтобы освободить или использовать повторно память, которая отведена для хранения контекста передачи ресурса.

Объект контекста передачи ресурса будет закрыт, когда будут закрыты или отозваны потомки дескриптора, которые образуют поддерево наследования дескрипторов, корневой узел которого порожден передачей этого дескриптора в ассоциации с этим объектом. (Переданный дескриптор может быть закрыт не только целенаправленно, но и, например, при неожиданном завершении работы принимающего клиента.) Получив уведомление о закрытии объекта контекста передачи ресурса, сервер закрывает дескриптор этого объекта. После этого объект контекста передачи ресурса будет удален. Получив уведомление, что объект контекста передачи ресурса удален, сервер освобождает или использует повторно память, которая отведена для хранения контекста передачи ресурса.

Один объект контекста передачи ресурса может быть ассоциирован только с одной передачей дескриптора.

Упаковка данных в транспортный контейнер дескриптора

Чтобы упаковать дескриптор, маску прав дескриптора и дескриптор объекта контекста передачи ресурса в транспортный контейнер дескриптора, нужно использовать макрос `nk_handle_desc()`, который определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Этот макрос принимает переменное число параметров.

Если не передавать макросу ни одного параметра, то в поле дескриптора `handle` структуры `nk_handle_desc_t` будет записано значение `NK_INVALID_HANDLE`. Если передать макросу один параметр, то этот параметр интерпретируется как дескриптор. Если передать макросу два параметра, то первый параметр интерпретируется как дескриптор, второй параметр интерпретируется как маска прав дескриптора. Если передать макросу три параметра, то первый параметр интерпретируется как дескриптор, второй параметр интерпретируется как маска прав дескриптора, третий параметр интерпретируется как дескриптор объекта контекста передачи ресурса.

Извлечение данных из транспортного контейнера дескриптора

Чтобы извлечь дескриптор, маску прав дескриптора и указатель на контекст передачи ресурса из транспортного контейнера дескриптора, нужно использовать соответственно функции `nk_get_handle()`, `nk_get_rights()` и `nk_get_badge_op()` (или `nk_get_badge()`), которые определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Функции `nk_get_badge_op()` и `nk_get_badge()` нужно использовать только при разыменовании дескрипторов.

Сценарии передачи дескрипторов

Сценарий передачи дескрипторов от клиента к серверу включает следующие шаги:

1. Клиент упаковывает дескрипторы и маски прав дескрипторов в поля структуры IPC-запросов `*_req` типа `nk_handle_desc_t`.
2. Клиент вызывает интерфейсный метод для передачи дескрипторов серверу. При вызове этого метода выполняется системный вызов `Call()`.
3. Сервер получает IPC-запрос, выполняя системный вызов `Recv()`.
4. Диспетчер на стороне сервера вызывает метод, который соответствует IPC-запросу. Этот метод извлекает дескрипторы и маски прав дескрипторов из полей структуры IPC-запросов `*_req` типа `nk_handle_desc_t`.

Сценарий передачи дескрипторов от сервера к клиенту включает следующие шаги:

1. Клиент вызывает интерфейсный метод для получения дескрипторов от сервера. При вызове этого метода выполняется системный вызов `Call()`.
2. Сервер получает IPC-запрос, выполняя системный вызов `Recv()`.
3. Диспетчер на стороне сервера вызывает метод, который соответствует IPC-запросу. Этот метод упаковывает дескрипторы, маски прав дескрипторов и дескрипторы объектов контекстов передачи ресурсов в поля структуры IPC-ответов `*_res` типа `nk_handle_desc_t`.

4. Сервер отвечает на IPC-запрос, выполняя системный вызов `Reply()`.

5. На стороне клиента интерфейсный метод возвращает управление. После этого клиент извлекает дескрипторы и маски прав дескрипторов из полей структуры IPC-ответов `*_res` типа `nk_handle_desc_t`.

Если передающий процесс задает в передаваемой маске прав дескриптора больше прав доступа, чем задано для передаваемого дескриптора (владельцем которого он является), то передача не осуществляется. В этом случае выполнение системного вызова `Call()` передающим или принимающим клиентом, а также выполнение системного вызова `Reply()` передающим сервером завершается с ошибкой `rcSecurityDisallow`.

Сведения о функциях API

Функции handle_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnHandleCreateBadge()`	Назначение Создает объект контекста передачи ресурса и настраивает механизм уведомлений для контроля жизненного цикла этого объекта. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `eventId` – идентификатор записи вида "ресурс – маска событий" в приемнике уведомлений. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые нужно ассоциировать с передачей дескриптора, или `RTL_NULL`, если эта ассоциация не требуется. • [out] `handle` – указатель на дескриптор объекта контекста передачи ресурса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Приемник уведомлений настраивается на получение уведомлений о событиях, которые соответствуют флагам маски событий `EVENT_OBJECT_DESTROYED` и `EVENT_BADGE_CLOSED`.

Копирование дескрипторов

Копирование дескриптора представляет собой операцию, похожую на передачу дескриптора, но выполняемую внутри процесса. Потомок дескриптора создается в том же процессе и из того же пространства дескрипторов. Права потомка дескриптора могут быть меньше либо равны правам оригинального дескриптора. Копирование дескриптора можно ассоциировать с объектом контекста передачи ресурса. Это позволит отследить через механизм уведомлений, когда будут закрыты или отозваны все потомки дескриптора, образующие поддерево наследования дескрипторов, корневой узел которого порожден копированием. Также это обеспечит возможность отозвать этих потомков.

Чтобы выполнить копирование дескриптора, нужно вызвать функцию `KnHandleCopy()`. При этом в маске прав дескриптора должен быть установлен флаг `OCAP_HANDLE_COPY`.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Функции handle_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnHandleCopy()`	Назначение Копирует дескриптор. В результате копирования вызывающий процесс получает потомка дескриптора. Параметры • [in] `inHandle` – оригинальный дескриптор. • [in] `newRightsMask` – маска прав потомка дескриптора. • [in,optional] `copyBadge` – дескриптор объекта контекста передачи ресурса или `INVALID_HANDLE`, если не требуется ассоциировать копирование дескриптора с этим объектом. • [out] `outHandle` – указатель на потомка дескриптора. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Разыменование дескрипторов

Разыменование дескриптора – это операция, при которой клиент отправляет серверу дескриптор, а сервер получает указатель на контекст передачи ресурса, маску прав отправленного дескриптора и предка отправленного клиентом дескриптора, которым сервер уже владеет. Разыменование выполняется, когда потребитель ресурсов, вызывая методы работы с ресурсом (например, чтение, запись, закрытие доступа), передает поставщику ресурсов дескриптор, который был получен от этого поставщика ресурсов при открытии доступа к ресурсу.

Разыменование дескрипторов требует выполнения тех же условий и использует те же механизмы и типы данных, что и передача дескрипторов. Сценарий разыменования дескриптора включает следующие шаги:

1. Клиент упаковывает дескриптор в поле структуры IPC-запросов `*_req` типа `nk_handle_desc_t`.
2. Клиент вызывает интерфейсный метод для отправки дескриптора серверу с целью выполнения действий с ресурсом. При вызове этого метода выполняется системный вызов `Call()`.
3. Сервер принимает IPC-запрос, выполнив системный вызов `Recv()`.
4. Диспетчер на стороне сервера вызывает метод, который соответствует IPC-запросу. Этот метод проверяет, что выполнена именно операция разыменования, а не передача дескриптора. Затем вызванный метод опционально проверяет, что права доступа разыменованного дескриптора (который отправлен клиентом) разрешают запрашиваемые действия с ресурсом, и извлекает указатель на контекст передачи ресурса из поля структуры запросов `*_req` типа `nk_handle_desc_t`.

Для выполнения проверок сервер использует функции `nk_is_handle_dereferenced()` и `nk_get_badge_op()`, которые объявлены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK.

types.h (фрагмент)

```
/**
 * Функция возвращает отличное от нуля значение, если
 * дескриптор в транспортном контейнере дескриптора
 * desc получен в результате операции разыменования
 * дескриптора. Функция возвращает нуль, если дескриптор
 * в транспортном контейнере дескриптора desc получен
 * в результате операции передачи дескриптора.
 */
```

```
static inline
nk_bool_t nk_is_handle_dereferenced(const nk_handle_desc_t *desc)

/**
 * Функция извлекает указатель на контекст передачи ресурса
 * badge из транспортного контейнера дескриптора desc,
 * если в маске прав, которая помещена в транспортном
 * контейнере дескриптора desc, установлены флаги operation.
 * В случае успеха функция возвращает NK_EOK, иначе возвращает код ошибки.
 */
static inline
nk_err_t nk_get_badge_op(const nk_handle_desc_t *desc,
                         nk_rights_t operation,
                         nk_badge_t *badge)
```

В общем случае серверу не требуется дескриптор, который получен в результате разыменования, поскольку сервер, как правило, сохраняет дескрипторы, которыми владеет, например, в составе контекстов пользовательских ресурсов. Но при необходимости сервер может извлечь этот дескриптор из транспортного контейнера дескриптора.

Отзыв дескрипторов

Процесс может отозвать потомков дескриптора, которым он владеет. Отзыв дескрипторов осуществляется на основе дерева наследования дескрипторов.

Отзыв дескрипторов не закрывает их, но через отозванные дескрипторы невозможно обращаться к ресурсам. Любая функция, которая принимает дескриптор, завершается с ошибкой `rcHandleRevoked`, если эта функция вызвана с отозванным дескриптором.

Чтобы отозвать потомков дескриптора, нужно вызвать функцию `KnHandleRevoke()`, `KnHandleRevokeEx()` или `KnHandleRevokeSubtree()`. Функция `KnHandleRevokeSubtree()` использует объект контекста передачи ресурса, который создается при передаче дескрипторов.

Если каждый из дескрипторов системного ресурса во всех процессах, которые владеют этими дескрипторами, будет закрыт или отозван, то этот системный ресурс будет удален.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Функции handle_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnHandleRevoke()`	Назначение Отзывает потомков заданного дескриптора и закрывает заданный дескриптор. Параметры • [in] `handle` – дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnHandleRevokeEx()`	Назначение Отзывает потомков заданного дескриптора и опционально закрывает заданный дескриптор. Параметры • [in] `handle` – дескриптор. • [in] `close` – булевое значение, которое задает, нужно ли закрывать дескриптор, указанный в параметре `handle` (`rtl_true` – да, `rtl_false` – нет). Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/stdbool.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnHandleRevokeSubtree()`	Назначение Отзывает дескрипторы, которые образуют поддерево наследования заданного дескриптора. Параметры • [in] `handle` – дескриптор. Дескрипторы, образующие поддерево наследования этого дескриптора, отзываются. • [in] `badge` – дескриптор, идентифицирующий объект контекста передачи ресурса, который определяет поддерево наследования дескрипторов для отзыва. Корневым узлом этого поддерева является дескриптор, который порожден передачей или копированием дескриптора, заданного через параметр `handle`, в ассоциации с объектом контекста передачи ресурса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Закрытие дескрипторов

Процесс может закрыть дескрипторы, которыми он владеет. Закрытие дескриптора прекращает ассоциацию идентификатора с ресурсом, тем самым освобождая идентификатор. Закрытие дескриптора не делает недействительными его предков и потомков (в отличие от отзыва дескриптора, который делает недействительными его потомков). То есть через предков и потомков закрытого дескриптора обеспечивается доступ к ресурсу, который они идентифицируют. Также закрытие дескриптора не нарушает целостность дерева наследования дескрипторов, которое относится к ресурсу, идентифицируемому этим дескриптором. Место закрытого дескриптора занимает его предок. То есть предок закрытого дескриптора становится непосредственным предком потомков закрытого дескриптора.

Чтобы закрыть дескриптор, нужно вызвать функцию `KnHandleClose()`.

Если каждый из дескрипторов системного ресурса во всех процессах, которые владеют этими дескрипторами, будет отозван (см. "Отзыв дескрипторов") или закрыт, то этот системный ресурс будет удален.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Функции handle_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnHandleClose()`	Назначение Закрывает дескриптор. Параметры • [in] `handle` – дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Получение идентификатора безопасности (SID)

Получив значения идентификаторов безопасности для разных дескрипторов, можно определить, идентифицируют ли эти дескрипторы разные ресурсы или один и тот же ресурс.

Чтобы получить идентификатор безопасности по дескриптору, нужно вызвать функцию `KnHandleGetSidByHandle()`. При этом в маске прав дескриптора должен быть установлен флаг `OCAP_HANDLE_GET_SID`.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Функции handle_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnHandleGetSidByHandle()`	Назначение Позволяет получить идентификатор безопасности (SID) по дескриптору. Параметры • [in] `handle` – дескриптор. • [out] `sid` – указатель на идентификатор безопасности (SID). Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Пример использования OCap

В этом примере приведен сценарий использования OCap, в котором поставщик ресурсов предоставляет следующие методы доступа к своим ресурсам:

- `OpenResource()` – открытие доступа к ресурсу;
- `UseResource()` – использование ресурса;
- `CloseResource()` – закрытие доступа к ресурсу.

Потребитель ресурсов использует эти методы.

IDL-описание:

```
package SimpleOCap
interface {
    OpenResource(in UInt32 ID, out Handle handle);
    UseResource(in Handle handle, in UInt8 param, out UInt8 result);
    CloseResource(in Handle handle);
}
```

Сценарий включает следующие шаги:

1. Поставщик ресурсов создает контекст пользовательского ресурса и вызывает функцию `KnHandleCreateUserObject()` для создания дескриптора ресурса. Поставщик ресурсов сохраняет дескриптор ресурса в контексте пользовательского ресурса.

2. Потребитель ресурсов вызывает метод открытия доступа к ресурсу `OpenResource()`.

    a. Поставщик ресурсов создает контекст передачи ресурса и вызывает функцию `KnHandleCreateBadge()` для создания объекта контекста передачи ресурса и настройки приемника уведомлений на получение уведомлений о закрытии и удалении объекта контекста передачи ресурса. Поставщик ресурсов сохраняет дескриптор объекта контекста передачи ресурса и указатель на контекст пользовательского ресурса в контексте передачи ресурса.

    b. Поставщик ресурсов, используя макрос `nk_handle_desc()`, упаковывает дескриптор ресурса, маску прав дескриптора и указатель на объект контекста передачи ресурса в транспортный контейнер дескриптора.

    c. Выполняется передача дескриптора от поставщика ресурсов к потребителю ресурсов, в результате которой потребитель ресурсов получает потомка дескриптора, которым владеет поставщик ресурсов.

    d. Вызов метода `OpenResource()` завершается успешно. Потребитель ресурсов извлекает дескриптор и маску прав дескриптора из транспортного контейнера дескриптора функциями `nk_get_handle()` и `nk_get_rights()` соответственно. Маска прав дескриптора не требуется потребителю ресурсов для обращения к ресурсу и передается, чтобы потребитель ресурсов мог узнать свои права доступа к ресурсу.

3. Потребитель ресурсов вызывает метод использования ресурса `UseResource()`.

   a. Дескриптор, который получен от поставщика ресурсов на шаге 2, используется в качестве параметра метода `UseResource()`. Перед вызовом этого метода потребитель ресурсов упаковывает дескриптор в транспортный контейнер дескриптора макросом `nk_handle_desc()`.

   b. Выполняется разыменование дескриптора, в результате которого поставщик ресурсов получает указатель на контекст передачи ресурса.

   c. Поставщик ресурсов, используя функцию `nk_is_handle_dereferenced()`, проверяет, что выполнена операция разыменования, а не передача дескриптора.

   d. Поставщик ресурсов проверяет, что права доступа разыменованного дескриптора (который отправлен потребителем ресурсов) разрешают запрашиваемую операцию с ресурсом, и извлекает указатель на контекст передачи ресурса из транспортного контейнера дескриптора. Для этого поставщик ресурсов использует функцию `nk_get_badge_op()`, которая извлекает указатель на контекст передачи ресурса из транспортного контейнера дескриптора, если в полученной маске прав установлены флаги, соответствующие запрашиваемой операции.

   e. Поставщик ресурсов, используя контекст передачи ресурса и контекст пользовательского ресурса, выполняет запрашиваемую потребителем ресурсов операцию с ресурсом. Затем поставщик ресурсов отправляет потребителю ресурсов результат выполнения этой операции.

   f. Вызов метода `UseResource()` завершается успешно. Потребитель ресурсов получает результат выполнения операции с ресурсом.

4. Потребитель ресурсов вызывает метод закрытия доступа к ресурсу `CloseResource()`.

    a. Дескриптор, который получен от поставщика ресурсов на шаге 2, используется в качестве параметра метода `CloseResource()`. Перед вызовом этого метода потребитель ресурсов упаковывает дескриптор в транспортный контейнер дескриптора макросом `nk_handle_desc()`. После вызова метода `CloseResource()` потребитель ресурсов закрывает дескриптор функцией `KnHandleClose()`.

    b. Выполняется разыменование дескриптора, в результате которого поставщик ресурсов получает указатель на контекст передачи ресурса.

    c. Поставщик ресурсов, используя функцию `nk_is_handle_dereferenced()`, проверяет, что выполнена операция разыменования, а не передача дескриптора.

    d. Поставщик ресурсов, используя функцию `nk_get_badge()`, извлекает указатель на контекст передачи ресурса из транспортного контейнера дескриптора.

    e. Поставщик ресурсов отзывает дескриптор, которым владеет потребитель ресурсов, функцией `KnHandleRevokeSubtree()`. В качестве параметров этой функции используются дескриптор ресурса, которым владеет поставщик ресурсов, и дескриптор объекта контекста передачи ресурса. Поставщик ресурсов получает доступ к этим дескрипторам через указатель на контекст передачи ресурса. (Технически не требуется отзывать дескриптор, которым владеет потребитель ресурсов, так как потребитель ресурсов его уже закрыл. Но поставщик ресурсов не может быть уверен в том, что потребитель ресурсов закрыл дескриптор, поэтому выполняется отзыв).

    f. Вызов метода `CloseResource()` завершается успешно.

5. Поставщик ресурсов освобождает память, которая была выделена для контекста передачи ресурса и контекста пользовательского ресурса.

    a. Поставщик ресурсов вызовом функции `KnNoticeGetEvent()` получает уведомление, что объект контекста передачи ресурса закрыт, и закрывает дескриптор объекта контекста передачи ресурса функцией `KnHandleClose()`.

    b. Поставщик ресурсов вызовом функции `KnNoticeGetEvent()` получает уведомление, что объект контекста передачи ресурса удален, и освобождает память, которая была выделена для контекста передачи ресурса.

    c. Поставщик ресурсов закрывает дескриптор ресурса функцией `KnHandleClose()` и освобождает память, которая была выделена для контекста пользовательского ресурса.

Управление виртуальной памятью (vmm_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для выделения и освобождения памяти, создания разделяемой памяти, а также подготовки сегментов ELF-образа к загрузке в память процесса.

Выделение и освобождение памяти

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Страницы виртуальной памяти могут быть свободными, зарезервированными или зафиксированными. Свободные страницы, которые были использованы для выделения региона виртуальной памяти, становятся зарезервированными. Зарезервированные страницы могут как отображаться, так и не отображаться на физическую память. Зарезервированные страницы, которые отображаются на физическую память, являются зафиксированными.

Фиксация страниц региона виртуальной памяти, который выделен вызовом функции `KnVmAllocate()`, может выполняться тремя способами:

1. В полном объеме при выделении региона.
2. В полном объеме или частично после выделения региона (вызовом функции `KnVmCommit()`).
3. По мере обращения к виртуальным адресам (в "ленивом" режиме).

При использовании первого способа весь требуемый объем физической памяти выделяется сразу после резервирования региона виртуальной памяти. При использовании второго и третьего способов регион виртуальной памяти резервируется без выделения физической памяти. Это позволяет экономить физическую память, если зарезервированный регион виртуальной памяти фактически не потребуется или будет использован частично. Также выделение региона виртуальной памяти без фиксации быстрее, чем с фиксацией.

В "ленивом" режиме физическая память выделяется при фактическом обращении к региону виртуальной памяти. При этом фиксируется страница, содержащая адрес обращения, и несколько страниц до или после нее.

Если вызвать функцию `KnVmAllocate()` с флагами `VMM_FLAG_COMMIT` и `VMM_FLAG_LOCKED`, то будет зарезервирован регион виртуальной памяти с фиксацией в полном объеме. Если вызвать функцию `KnVmAllocate()` с флагом `VMM_FLAG_COMMIT`, но без флага `VMM_FLAG_LOCKED`, то будет зарезервирован регион виртуальной памяти с фиксацией в "ленивом" режиме. Если вызвать функцию `KnVmAllocate()` с флагом `VMM_FLAG_LOCKED`, но без флага `VMM_FLAG_COMMIT`, то будет зарезервирован регион виртуальной памяти без фиксации, а последующий вызов функции `KnVmCommit()` обеспечит фиксацию этого региона в полном объеме. Если вызвать функцию `KnVmAllocate()` без флагов `VMM_FLAG_COMMIT` и `VMM_FLAG_LOCKED`, то будет зарезервирован регион виртуальной памяти без фиксации, а последующий вызов функции `KnVmCommit()` обеспечит фиксацию этого региона в "ленивом" режиме.

При отображении буфера MDL, буфера DMA или региона памяти MMIO на память процесса выделяется регион виртуальной памяти. Этот регион выделяет функция, выполняющая отображение.

В начале и/или конце региона виртуальной памяти может располагаться охранная страница. Эта страница никогда не фиксируется, и при обращении к ней возникает исключение, которое сигнализирует о выходе за границы региона.

Чтобы изменить права доступа к региону виртуальной памяти, нужно вызвать функцию `KnVmProtect()`. Можно полностью закрыть, а затем снова открыть доступ к региону с сохранением содержимого.

Чтобы освободить физическую память, сохранив резервирование виртуальных адресов, нужно вызвать функцию `KnVmDecommit()` или `KnVmReset()`. При этом содержимое региона виртуальной памяти будет потеряно. После освобождения физической памяти вызовом функции `KnVmDecommit()` для последующего использования региона виртуальной памяти нужно вызвать функцию `KnVmCommit()`. После освобождения физической памяти вызовом функции `KnVmReset()` регион виртуальной памяти можно использовать без дополнительных действий. Этот регион виртуальной памяти будет соответствовать выделенному вызовом функции `KnVmAllocate()` с флагом `VMM_FLAG_COMMIT`, но без флага `VMM_FLAG_LOCKED`.

> Функции `KnVmProtect()`, `KnVmDecommit()` и `KnVmReset()` нельзя использовать, если на регион виртуальной памяти отображен буфер MDL, буфер DMA или регион памяти MMIO.

Чтобы освободить регион виртуальной памяти, нужно вызвать функцию `KnVmUnmap()`. В результате вызова этой функции зарезервированные страницы становятся свободными независимо от того, зафиксированы они или нет, а также освобождается физическая память, отображенная на зафиксированные страницы.

> Функция `KnVmUnmap()` освобождает виртуальные адреса региона, на который отображен буфер MDL, но не удаляет буфер MDL. Также эту функцию нельзя использовать, если на регион виртуальной памяти отображен буфер DMA или регион памяти MMIO.

Функции `KnVmCommit()`, `KnVmProtect()`, `KnVmDecommit()`, `KnVmReset()` и `KnVmUnmap()` можно применять как для всего выделенного региона виртуальной памяти, так и для его части.

Приведенные в этом разделе функции являются базой для реализации функций выделения и освобождения памяти библиотеки libkos, а также таких интерфейсов POSIX, как `malloc()`, `calloc()`, `realloc()`, `free()`, `mmap()`, `munmap()`.

Сведения о функциях API

Функции vmm_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnVmAllocate()`	Назначение Выделяет (резервирует и опционально фиксирует) регион виртуальной памяти. Параметры • [in,optional] `addr` – странично выровненный желаемый базовый адрес региона виртуальной памяти или `RTL_NULL`, чтобы этот адрес был выбран автоматически. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры региона виртуальной памяти. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает базовый адрес выделенного региона виртуальной памяти, иначе возвращает `RTL_NULL`. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `VMM_FLAG_COMMIT` – фиксация региона виртуальной памяти в "ленивом" режиме, когда страницы физической памяти выделяются по мере обращения к виртуальным адресам. • `VMM_FLAG_LOCKED` – фиксация региона виртуальной памяти с выделением всего требуемого объема физической памяти. • `VMM_FLAG_READ`, `VMM_FLAG_WRITE`, `VMM_FLAG_EXECUTE` и `VMM_FLAG_RWX_MASK` – флаги, задающие права доступа к региону виртуальной памяти. • `VMM_FLAG_LOW_GUARD`, `VMM_FLAG_HIGH_GUARD` – добавление охранной страницы в начало и конец региона виртуальной памяти соответственно. Размер охранной страницы не включается в размер региона виртуальной памяти. • `VMM_FLAG_GROW_DOWN` – определение направления, в котором выполняется отображение виртуальной памяти на физическую при "ленивом" режиме фиксации. Если флаг установлен, выполняется отображение страницы виртуальной памяти, содержащей адрес обращения, и нескольких предыдущих страниц. Если флаг не установлен, выполняется отображение страницы виртуальной памяти, содержащей адрес обращения, и нескольких последующих страниц. Допустимые комбинации флагов, задающих права доступа к региону виртуальной памяти: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение и исполнение. • `VMM_FLAG_RWX_MASK` или `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение, запись и исполнение.
`KnVmCommit()`	Назначение Фиксирует регион виртуальной памяти. Параметры • [in] `addr` – странично выровненный базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnVmDecommit()`	Назначение Отменяет фиксацию региона виртуальной памяти. Параметры • [in] `addr` – странично выровненный базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnVmProtect()`	Назначение Изменяет права доступа к региону виртуальной памяти. Параметры • [in] `addr` – странично выровненный базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. • [in] `newFlags` – флаги, задающие права доступа к региону виртуальной памяти. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `newFlags` можно указать следующие комбинации флагов: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение и исполнение. • `VMM_FLAG_RWX_MASK` или `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение, запись и исполнение. • `0` – доступ запрещен.

Функция	Сведения о функции
`KnVmUnmap()`	Назначение Освобождает регион виртуальной памяти. Параметры • [in] `addr` – странично выровненный базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnVmReset()`	Назначение Отменяет фиксацию региона виртуальной памяти. Параметры • [in] `addr` – странично выровненный базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Создание разделяемой памяти

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Для создания разделяемой памяти используется буфер MDL. *Буфер MDL* – это буфер, состоящий из одного или нескольких регионов физической памяти, которые могут быть отображены на память нескольких процессов одновременно. Для отображения буфера MDL на память процесса используется объект ядра – таблица описания памяти. *Таблица описания памяти* (англ. Memory Descriptor List, MDL) – структура данных, содержащая адреса и размеры регионов физической памяти, из которых состоит буфер MDL. Дескриптор буфера MDL идентифицирует таблицу описания памяти.

Чтобы создать разделяемую память, процессу нужно создать буфер MDL, отобразить его на свою память и передать дескриптор буфера MDL через IPC другим процессам, которым также нужно отобразить этот буфер MDL на свою память.

Чтобы создать буфер MDL, нужно вызвать функцию `KnPmmMdlCreate()`, `KnPmmMdlCreateFromBuf()`, `KnPmmMdlCreateFromVm()` или `KnPmmMdlClone()`. Функция `KnPmmMdlCreateFromBuf()` создает буфер MDL и копирует в него данные. Функция `KnPmmMdlCreateFromVm()` создает буфер MDL и отображает его на память вызывающего процесса. Функция `KnPmmMdlClone()` создает буфер MDL на основе существующего.

Чтобы зарезервировать регион виртуальной памяти и отобразить на него буфер MDL, нужно вызвать функцию `KnPmmMdlMap()`. Буфер MDL можно отобразить на несколько регионов виртуальной памяти одного процесса.

Буфер MDL можно использовать для передачи больших объемов данных между процессами без создания разделяемой памяти. В этом случае необходимо обеспечить, чтобы буфер MDL не отображался на память нескольких процессов одновременно. Взаимодействующие процессы должны поочередно отображать буфер MDL в свою память, считывать и/или записывать данные и освобождать регион виртуальной памяти, на который отображен этот буфер MDL.

> Модуль безопасности Kaspersky Security Module не может контролировать данные, которые передаются между процессами через буфер MDL.

Удаление буфера MDL

Чтобы удалить буфер MDL, нужно выполнить следующие шаги:

1. Освободить регионы виртуальной памяти, на которые отображается буфер MDL, во всех процессах, которые используют этот буфер MDL.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно использовать функцию `KnVmUnmap()`.

2. Закрыть или отозвать каждый дескриптор буфера MDL во всех процессах, которые владеют этими дескрипторами.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно использовать функцию `KnHandleClose()` и/или `KnHandleRevoke()`, которые объявлены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/handle_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

Сведения о функциях API

Функции vmm_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnPmmMdlCreate()`	Назначение Создает буфер MDL. Параметры • [in] `size` – размер буфера MDL в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. • [in] `flags` – флаги, задающие права доступа к буферу MDL. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outHandle` – указатель на дескриптор буфера MDL. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие комбинации флагов: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение и исполнение. • `VMM_FLAG_RWX_MASK` или `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение, запись и исполнение.
`KnPmmMdlCreateFromVm()`	Назначение Создает буфер MDL из физической памяти, отображенной на заданный регион виртуальной памяти, и отображает созданный буфер MDL на этот регион. Параметры • [in] `addr` – странично выровненный базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. • [in] `flags` – флаги, задающие права доступа к буферу MDL. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outHandle` – указатель на дескриптор буфера MDL. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Функцию можно использовать, если заданный регион виртуальной памяти выделен с фиксацией. В параметре `flags` можно указать следующие комбинации флагов: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение и исполнение. • `VMM_FLAG_RWX_MASK` или `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение, запись и исполнение.

Функция	Сведения о функции
`KnPmmMdlCreateFromBuf()`	Назначение Создает буфер MDL и копирует в него данные из заданного буфера. Параметры • [in,optional] `offset` – смещение в буфере MDL, с которого нужно начать запись данных, в байтах. Это смещение игнорируется, если в параметре `bufSize` указан `0`. • [in] `size` – размер буфера MDL в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. Также, если в параметре `bufSize` указано отличное от нуля значение, должно выполняться условие: *size>=bufSize+offset*. • [in] `flags` – флаги, задающие права доступа к буферу MDL. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `buf` – указатель на буфер с данными. Можно указать `RTL_NULL`, если в параметре `bufSize` указан `0`. • [in] `bufSize` – размер буфера с данными, в байтах, или `0`, чтобы создать буфер MDL без копирования в него данных (аналогично вызову функции `KnPmmMdlCreate()`). • [out] `outHandle` – указатель на дескриптор буфера MDL. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие комбинации флагов: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение и исполнение. • `VMM_FLAG_RWX_MASK` или `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение, запись и исполнение.

Функция	Сведения о функции
`KnPmmMdlMap()`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти и отображает на него буфер MDL. Параметры • [in] `handle` – дескриптор буфера MDL. • [in] `offset` – смещение в буфере MDL, с которого нужно начать отображение, в байтах. Должно быть кратно размеру страницы памяти. • [in] `length` – размер части буфера MDL, которую нужно отобразить, в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. Также должно выполняться условие: *length<=размер буфера MDL-offset*. • [in,optional] `hint` – странично выровненный желаемый базовый адрес региона виртуальной памяти или `RTL_NULL`, чтобы этот адрес был выбран автоматически. • [in] `prots` – флаги, задающие параметры региона виртуальной памяти. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `addr` – указатель на базовый адрес региона виртуальной памяти. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `prots` можно указать следующие флаги: • `VMM_FLAG_READ`, `VMM_FLAG_WRITE`, `VMM_FLAG_EXECUTE` и `VMM_FLAG_RWX_MASK` – флаги, задающие права доступа к региону виртуальной памяти. • `VMM_FLAG_LOW_GUARD`, `VMM_FLAG_HIGH_GUARD` – добавление охранной страницы в начало и конец региона виртуальной памяти соответственно. Допустимые комбинации флагов, задающих права доступа к региону виртуальной памяти: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение и исполнение. • `VMM_FLAG_RWX_MASK` или `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение, запись и исполнение.
`KnPmmMdlClone()`	Назначение Создает буфер MDL на основе существующего. Буфер MDL создается из тех же регионов физической памяти, что и оригинальный. Параметры • [in] `origin` – дескриптор оригинального буфера MDL. • [in] `offset` – смещение в оригинальном буфере MDL, с которого нужно начать дублирование, в байтах. Должно быть кратно размеру страницы памяти. • [in] `length` – размер части оригинального буфера MDL, которую нужно дублировать, в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. Также должно выполняться условие: *length<=размер оригинального буфера MDL-offset*. • [out] `clone` – указатель на дескриптор созданного буфера MDL. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Подготовка сегментов ELF-образа к загрузке в память процесса

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Буферы MDL используются не только для создания разделяемой памяти, но и для загрузки сегментов ELF-образа в память нового процесса. (Загрузку сегментов ELF-образа выполняет, например, инициализирующая программа `Einit`.)

Функции `KnVmSegInitFromVm()` и `KnVmSegInitFromBuf()` создают буфер MDL и помещают в него сегмент ELF-образа для последующей загрузки этого сегмента в память нового процесса.

Удаление буферов MDL, содержащих сегменты ELF-образа

Чтобы буферы MDL, содержащие сегменты ELF-образа, были удалены, необходимо, чтобы завершился новый процесс, на память которого эти буферы MDL отображены. А также до или после завершения этого процесса нужно выполнить следующие шаги:

1. Освободить регионы виртуальной памяти, на которые отображены буферы MDL, в процессе, который создал эти буферы MDL.

   Этот шаг нужно выполнить только для тех буферов MDL, которые созданы с использованием функции `KnVmSegInitFromVm()`.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно использовать функцию `KnVmUnmap()`.

2. Закрыть дескрипторы буферов MDL в процессе, который создал эти буферы MDL.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно использовать функцию `KnHandleClose()`, которая объявлена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/handle_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

Сведения о функциях API

Функции vmm_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnVmSegInitFromVm()`	Назначение Создает буфер MDL из физической памяти, отображенной на заданный регион виртуальной памяти, который содержит сегмент ELF-образа. Параметры • [out] `seg` – указатель на структуру, описывающую сегмент ELF-образа. Эта структура содержит дескриптор буфера MDL (поле `h`) и используется для загрузки сегмента ELF-образа в память процесса. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `loadAddr` – странично выровненный адрес загрузки сегмента ELF-образа в память процесса или `0`, чтобы этот адрес был выбран автоматически. • [in] `addr` – странично выровненный базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. • [in] `flags` – флаги, задающие права доступа к буферу MDL. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Функцию можно использовать, если заданный регион виртуальной памяти выделен с фиксацией. В параметре `flags` можно указать следующие комбинации флагов: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение и исполнение. • `VMM_FLAG_RWX_MASK` или `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение, запись и исполнение.
`KnVmSegInitFromBuf()`	Назначение Создает буфер MDL и копирует в него сегмент ELF-образа из заданного буфера. Параметры • [out] `seg` – указатель на структуру, описывающую сегмент ELF-образа. Эта структура содержит дескриптор буфера MDL (поле `h`) и используется для загрузки сегмента ELF-образа в память процесса. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `loadAddr` – странично выровненный адрес загрузки сегмента ELF-образа в память процесса или `0`, чтобы этот адрес был выбран автоматически. • [in] `offset` – смещение в буфере MDL, с которого нужно начать запись сегмента ELF-образа, в байтах. • [in] `size` – размер сегмента ELF-образа в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. • [in] `flags` – флаги, задающие права доступа к буферу MDL. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `fileOffset` – смещение сегмента в ELF-образе в байтах. • [in] `buildId` – указатель на идентификатор сборки. Компоновщик записывает этот идентификатор ELF-образ. • [in] `buildIdSize` – размер идентификатора сборки в байтах.

Функция	Сведения о функции
	• [in] `buf` – указатель на буфер, содержащий сегмент ELF-образа. • [in] `bufSize` – размер буфера, содержащего сегмент ELF-образа, в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие комбинации флагов: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение и исполнение. • `VMM_FLAG_RWX_MASK` или `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение, запись и исполнение.

Получение сведений о памяти

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Получение сведений о странице виртуальной памяти

Чтобы получить сведения о странице виртуальной памяти, нужно вызвать функцию `KnVmQuery()`.

Получение размера буфера MDL

Чтобы получить размер буфера MDL, нужно вызвать функцию `KnPmmMdlGetSize()`.

Получение сведений о регионе виртуальной памяти, на который отображен буфер MDL

Буферы MDL используются не только для создания разделяемой памяти и загрузки сегментов ELF-образа в память нового процесса, но и для создания дампа памяти процесса, находящегося в "замороженном" состоянии. Функция `KnTaskGetNextVmRegion()` из API task_api.h создает буфер MDL из физической памяти, отображенной на регион виртуальной памяти процесса, находящегося в "замороженном" состоянии. Таблица описания памяти этого буфера MDL может содержать фиктивные регионы физической памяти, для которых указан размер, но не указан адрес. Фиктивные регионы физической памяти в таблице описания памяти буфера MDL соответствуют участкам незафиксированных страниц в регионе виртуальной памяти процесса, находящегося в "замороженном" состоянии. Созданный функцией `KnTaskGetNextVmRegion()` буфер MDL нужно отобразить вызовом функции `KnPmmMdlMap()` на регион виртуальной памяти процесса, создающего дамп, для последующего сохранения содержимого. Этот регион виртуальной памяти будет содержать участки незафиксированных страниц, если таблица описания памяти буфера MDL содержит фиктивные регионы физической памяти. Если процесс, создающий дамп, будет обращаться к участкам незафиксированных страниц в регионе виртуальной памяти, на который отображен буфер MDL, то это приведет к нежелательному выделению физической памяти. Сведения о распределении зафиксированных и незафиксированных страниц в регионе виртуальной памяти, на который отображен буфер MDL, позволяют процессу, создающему дамп, избежать обращения к участкам незафиксированных страниц в этом регионе виртуальной памяти.

Чтобы получить сведения о распределении зафиксированных и незафиксированных страниц в регионе виртуальной памяти, на который отображен буфер MDL, нужно использовать функцию `KnPmmMdlGetUsageMap()`. Через выходной параметр `counters` функция передает массив счетчиков зафиксированных и незафиксированных страниц. Счетчики зафиксированных и незафиксированных страниц строго чередуются. Это отражает, что за участком зафиксированных страниц следует участок незафиксированных страниц и наоборот. Выходной параметр `firstUsed` позволяет определить, какой счетчик является первым в массиве: счетчик зафиксированных страниц или счетчик незафиксированных страниц.

Для сбора сведений об одном регионе виртуальной памяти может потребоваться повторно вызывать функцию `KnPmmMdlGetUsageMap()` по следующим причинам:

- Максимальное число счетчиков, передаваемых функцией за один вызов, ограничено.
- Функция прекращает собирать сведения, если счетчик зафиксированных или незафиксированных страниц достигает максимального значения.

При повторном вызове функции `KnPmmMdlGetUsageMap()` в параметре `startPage` нужно указать смещение, то есть число страниц, для которых уже собраны сведения при предыдущих вызовах функции.

Чтобы убедиться в том, что сбор сведений осуществлен для всего региона виртуальной памяти, на который отображен буфер MDL, нужно проверить выполнение одного из следующих условий:

- Сумма значений счетчиков, полученных в результате всех выполненных вызовов функции `KnPmmMdlGetUsageMap()`, соответствует размеру буфера MDL.
- Фактическое число счетчиков, передаваемое функцией `KnPmmMdlGetUsageMap()` через параметр `usedCounters` при повторном вызове, равно нулю.

Сведения о функциях API

Функции vmm_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnVmQuery()`	Назначение Позволяет получить сведения о странице виртуальной памяти. Параметры • [in] `addr` – адрес, входящий в страницу виртуальной памяти. • [out] `info` – указатель на структуру, содержащую сведения о странице виртуальной памяти. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/info.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnPmmMdlGetSize()`	Назначение Позволяет получить размер буфера MDL. Параметры • [in] `handle` – дескриптор буфера MDL. • [out] `size` – размер буфера MDL в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnPmmMdlGetUsageMap()`	Назначение Позволяет получить сведения о распределении зафиксированных и незафиксированных страниц в регионе виртуальной памяти, на который отображен буфер MDL. Параметры • [in] `handle` – дескриптор буфера MDL. • [in] `startPage` – смещение в регионе виртуальной памяти, с которого нужно начать сбор сведений, в страницах памяти. • [out] `firstUsed` – указатель на булевое значение, отражающее, какой счетчик является первым в параметре `counters`: счетчик зафиксированных страниц (`rtl_true`) или счетчик незафиксированных страниц (`rtl_false`). • [in,out] `usedCounters` – входные данные: указатель на максимальное число счетчиков в массиве, заданном через параметр `counters` (не должно превышать значение константы `MappingUsesSlots`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/VMM.idl` из состава KasperskyOS SDK); выходные данные: указатель на фактическое число счетчиков в массиве, заданном через параметр `counters`. • [out] `counters` – указатель на массив, содержащий счетчики зафиксированных и незафиксированных страниц. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование рабочего набора (ws_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/ws_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для выполнения операций с рабочим набором. *Рабочий набор* (англ. Working Set, WS) – это абстракция, которая описывает использование физической памяти в системе. Представляет собой объект ядра KasperskyOS, который ассоциирован с такими данными, как общее число страниц физической памяти в системе, число занятых страниц физической памяти в системе, пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе.

Рабочий набор содержит два пороговых значения для размера занятой физической памяти в системе: верхнее и нижнее. Ядро отслеживает, когда число занятых страниц физической памяти достигает этих пороговых значений и сигнализирует об этом. Если текущее число занятых страниц ниже верхнего порогового значения, то отслеживается достижение верхнего порогового значения. Если текущее число занятых страниц не ниже верхнего порогового значения, то отслеживается достижение нижнего порогового значения. При достижении верхнего порогового значения ядро начинает отслеживать достижение нижнего порогового значения и наоборот.

Если число занятых страниц физической памяти в системе достигает порогового значения, ядро ассоциирует событие с рабочим набором, указывая в маске событий флаг `EVENT_WS_THRESHOLD`. Чтобы получать уведомления о событиях, связанных с рабочим набором, нужно использовать API notice_api.h.

Функции API потокобезопасны.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Открытие доступа к рабочему набору

Чтобы открыть доступ к рабочему набору, нужно вызвать функцию `KnPmmWsOpen()`. Доступ к рабочему набору может быть открыт многократно в одном или нескольких процессах. Через выходной параметр `outHandle` функция `KnPmmWsOpen()` передает дескриптор рабочего набора. Этот дескриптор является входным параметром не только для остальных функций этого API, но и для функций API notice_api.h, которые используются для настройки приемника уведомлений.

Если доступ к рабочему набору больше не требуется, его дескриптор нужно закрыть.

Получение характеристик рабочего набора

Чтобы получить характеристики рабочего набора, нужно вызвать функцию `KnPmmWsGetInfo()`.

Рабочий набор имеет следующие характеристики:

- общее число страниц физической памяти в системе (`maxSize`);
- число занятых страниц физической памяти в системе (`currentSize`);
- нижнее пороговое значение для размера занятой физической памяти в системе (`lowThreshold`);
- верхнее пороговое значение для размера занятой физической памяти в системе (`highThreshold`);
- характеристика, которая отражает, установлены ли пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе (`nextThresholdToBeTriggered`).

Характеристика `nextThresholdToBeTriggered` может иметь следующие значения:

- `WsNoThresholdIsActive` – пороговые значения не установлены.
- `WsThresholdHighIsNext` – отслеживается верхнее пороговое значение.
- `WsThresholdLowIsNext` – отслеживается нижнее пороговое значение.

Установка и удаление пороговых значений для размера занятой физической памяти в системе

Чтобы установить пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе, нужно вызвать функцию `KnPmmWsSetThreshold()`. Перед первым вызовом этой функции пороговые значения являются нулевыми. В результате ее вызова ядро начинает отслеживать достижение установленных пороговых значений. Нельзя установить пороговые значения, пока не будут удалены ранее установленные.

Чтобы удалить пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе, нужно вызвать функцию `KnPmmWsClearThreshold()`. В результате ее вызова ядро прекращает отслеживать достижение ранее установленных пороговых значений, и эти пороговые значения обнуляются.

Пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе могут быть удалены и повторно установлены другим процессом или другим кодом в том же процессе.

Сведения о функциях API

Функции ws_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnPmmWsOpen()`	Назначение Открывает доступ к рабочему набору. Параметры • [out] `outHandle` – указатель на дескриптор рабочего набора. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnPmmWsGetInfo()`	Назначение Позволяет получить характеристики рабочего набора. Параметры • [in] `ws` – дескриптор рабочего набора. • [out] `info` – указатель на структуру для сохранения характеристик рабочего набора. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnPmmWsSetThreshold()`	Назначение Устанавливает пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе. Параметры • [in] `ws` – дескриптор рабочего набора. • [in] `threshold` – нижнее пороговое значение, в страницах памяти. • [in] `width` – смещение верхнего порогового значения относительно нижнего, в страницах памяти. Сумма `threshold` и `width` дает верхнее пороговое значение. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если пороговые значения уже установлены, возвращает `rcAlreadyDone`.
`KnPmmWsClearThreshold()`	Назначение Удаляет пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе. Параметры • [in] `ws` – дескриптор рабочего набора. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Выделение и освобождение памяти (alloc.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/alloc.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для выделения и освобождения памяти. Выделенная память представляет собой зафиксированный регион виртуальной памяти, к которому разрешен доступ на чтение и запись.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Функции alloc.h

Функция	Сведения о функции
`KosMemAllocEx()`	Назначение Выделяет память. Параметры • [in,optional] `size` – размер выделяемой памяти в байтах. Если указать нулевой размер, функция возвращает указатель, который можно передать функции `KosMemFree()`. • [in] `align` – значение, задающее выравнивание выделяемой памяти. Должно быть степенью двойки. Адрес выделяемой памяти может быть невыровненным (*align=1*) или выровненным (*align=2,4,...,2^N*) на границу *2^N*-байтовой последовательности (например, двухбайтовой, четырехбайтовой). • [in] `zeroed` – значение, задающее инициализацию выделяемой памяти (`1` – инициализировать нулями, `0` – не инициализировать). Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на выделенную память, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`KosMemAlloc()`	Назначение Выделяет память. Параметры • [in,optional] `size` – размер выделяемой памяти в байтах. Если указать нулевой размер, функция возвращает указатель, который можно передать функции `KosMemFree()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на выделенную память, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`KosMemZalloc()`	Назначение Выделяет память и инициализирует ее нулями. Параметры • [in,optional] `size` – размер выделяемой памяти в байтах. Если указать нулевой размер, функция возвращает указатель, который можно передать функции `KosMemFree()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на выделенную память, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`KosMemFree()`	Назначение Освобождает память. Параметры • [in,optional] `ptr` – указатель на освобождаемую память. Если указать `RTL_NULL`, функция не выполняет никаких действий. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosMemRealloc()`	Назначение Выделяет память и опционально копирует во вновь выделенную память содержимое ранее выделенной памяти, освобождая после копирования ранее выделенную память. Параметры • [in,optional] `ptr` – указатель на ранее выделенную память или `RTL_NULL`, если требуется только выделить память без копирования содержимого ранее выделенной памяти. • [in,optional] `size` – размер вновь выделяемой памяти в байтах. Содержимое ранее выделенной памяти копируется во вновь выделенную память в том объеме, который вмещается во вновь выделенную память. Если указать нулевой размер, функция возвращает указатель, который можно передать функции `KosMemFree()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на выделенную память, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`KosMemReallocEx()`	Назначение Выделяет память и опционально копирует во вновь выделенную память содержимое ранее выделенной памяти, освобождая после копирования ранее выделенную память. Параметры • [in,optional] `ptr` – указатель на ранее выделенную память или `RTL_NULL`, если требуется только выделить память без копирования содержимого ранее выделенной памяти. • [in,optional] `size` – размер вновь выделяемой памяти в байтах. Содержимое ранее выделенной памяти копируется во вновь выделенную память в том объеме, который вмещается во вновь выделенную память. Если указать нулевой размер, функция возвращает указатель, который можно передать функции `KosMemFree()`. • [in] `zeroed` – значение, задающее инициализацию выделяемой памяти (`1` – инициализировать нулями, `0` – не инициализировать). Если через параметр `ptr` передать `RTL_NULL`, а в параметре `zeroed` указать `1`, то выделенная память будет инициализирована нулями. Если размер вновь выделенной памяти меньше или равен размеру ранее выделенной памяти, то значение параметра `zeroed` не влияет на содержимое вновь выделенной памяти. Если размер вновь выделенной памяти больше размера ранее выделенной памяти, и в параметре `zeroed` указано значение `1`, то фрагмент вновь выделенной памяти, который не занят скопированным содержимым из ранее выделенной памяти, может быть инициализирован нулями. Чтобы этот фрагмент гарантированно был инициализирован нулями, нужно выполнить следующее. Изначально память нужно выделить функцией `KosMemZalloc()`, функцией `KosMemAllocEx()` со значением `1` в параметре `zeroed` или функцией `KosMemReallocEx()` со значением `1` в параметре `zeroed` и значением `RTL_NULL` в параметре `ptr`. Все последующие вызовы `KosMemReallocEx()` нужно выполнять со значением `1` в параметре `zeroed`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на выделенную память, иначе возвращает `RTL_NULL`.

Использование DMA (dma.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/io/dma.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для организации обмена данными между устройствами и оперативной памятью в режиме *прямого доступа к памяти* (англ. Direct Memory Access, DMA), при котором процессор не используется.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Типовой сценарий использования API включает следующие шаги:

1. Создание буфера DMA.

   Буфер DMA –это буфер, состоящий из одного или нескольких регионов физической памяти (блоков), используемых для DMA. Буфер DMA, состоящий из нескольких блоков, можно использовать, если устройство поддерживает режим "scatter/gather DMA". Буфер DMA, состоящий из одного блока, можно использовать, если устройство поддерживает режим "scatter/gather DMA" или "continuous DMA". Вероятность создать буфер DMA, состоящий из одного большого блока, ниже, чем вероятность создать буфер DMA, состоящий из нескольких небольших блоков. Это особенно актуально при высокой фрагментации физической памяти.

   > Если устройство поддерживает только режим "continuous DMA", то даже при задействовании IOMMU нужно использовать буфер DMA, состоящий из одного блока.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функцию `KnIoDmaCreate()` или `KnIoDmaCreateContinuous()`. Функция `KnIoDmaCreateContinuous()` создает буфер DMA, состоящий из одного блока. Функция `KnIoDmaCreate()` создает буфер DMA, состоящий из одного блока, если значение *2^order* равно значению *size/размер страницы памяти*, или значение *2^order* является ближайшим большим к значению *size/размер страницы памяти* в упорядоченном по возрастанию множестве *{2^(order-1);size/размер страницы памяти;2^order}*. Если значение *size/размер страницы памяти* больше значения *2^order*, функция `KnIoDmaCreate()` может создать буфер DMA, состоящий из нескольких блоков.

   Параметры кеширования буфера DMA могут быть изменены вызовом функции `KnIoDmaModify()`.

   Дескриптор буфера DMA можно передать другому процессу через IPC.

2. Отображение буфера DMA на память процессов.

   Один буфер DMA может быть отображен на несколько регионов виртуальной памяти одного или нескольких процессов, которые владеют дескриптором этого буфера DMA. В результате отображения процессы получают доступ к буферу DMA на чтение и/или запись.

   Чтобы зарезервировать регион виртуальной памяти и отобразить на него буфер DMA, нужно вызвать функцию `KnIoDmaMap()`.

   Дескриптор, полученный при вызове функции `KnIoDmaMap()`, нельзя передать другому процессу через IPC.

3. Открытие доступа к буферу DMA для устройства вызовом функции `KnIoDmaBegin()` или `KnIoDmaBeginEx()`.

   Вызов функции `KnIoDmaBegin()` или `KnIoDmaBeginEx()` необходим, чтобы создать объект ядра, содержащий адреса и размеры блоков, из которых состоит буфер DMA. Эти сведения необходимы устройству, чтобы использовать буфер DMA. Устройство может работать как с физическими, так и с виртуальными адресами в зависимости от того, задействован ли IOMMU. Если IOMMU задействован, нужно использовать функцию `KnIoDmaBegin()` или `KnIoDmaBeginEx()`, и объект будет содержать виртуальные и физические адреса блоков. Если IOMMU не задействован, нужно использовать функцию `KnIoDmaBegin()`, и объект будет содержать только физические адреса блоков.

   При задействовании IOMMU устройство должно быть прикреплено к домену IOMMU.

   Дескриптор, полученный при вызове функции `KnIoDmaBegin()` или `KnIoDmaBeginEx()`, нельзя передать другому процессу через IPC.

4. Получение сведений о буфере DMA.

   На этом шаге нужно получить адреса и размеры блоков из объекта ядра, созданного вызовом функции `KnIoDmaBegin()` или `KnIoDmaBeginEx()`. Полученные адреса и размеры в дальнейшем требуется передать устройству, используя, например, MMIO. После получения этих сведений устройство может записывать в буфер DMA и/или читать из него.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать одну из следующих функций:

   - `KnIoDmaGetInfo()`;
   - `KnIoDmaGetPhysInfo()`;
   - `KnIoDmaContinuousGetDmaAddr()`;
   - `KnIoDmaContinuousGetPhysAddr()`.

   Функции `KnIoDmaGetInfo()` и `KnIoDmaGetPhysInfo()` позволяют получить номер страницы памяти (`frame`) и порядок (`order`) для каждого блока. (Номер страницы памяти, умноженный на размер страницы памяти, дает адрес блока. Значение *2^order* представляет собой размер блока в страницах памяти.) Через выходной параметр `outInfo` эти функции передают объект `KosObject`, который содержит структуру со сведениями о буфере DMA (об объектах `KosObject` см. "Использование объектов KosObject (objects.h)"). Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/io/io_dma.h` из состава KasperskyOS SDK. Функция `KnIoDmaGetInfo()` заполняет данными все поля структуры, а функция `KnIoDmaGetPhysInfo()` заполняет данными только поля `count` и `descriptors`, записывая в остальные поля нули. При использовании функции `KnIoDmaGetInfo()` массив `descriptors` содержит номера виртуальных страниц памяти, если IOMMU задействован, и номера физических страниц памяти, если IOMMU не задействован. При использовании функции `KnIoDmaGetPhysInfo()` массив `descriptors` содержит номера физических страниц памяти независимо от того, задействован IOMMU или нет.

   Функции `KnIoDmaContinuousGetDmaAddr()` и `KnIoDmaContinuousGetPhysAddr()` можно использовать, если буфер DMA состоит из одного блока. Эти функции позволяет получить адрес блока. (В качестве размера блока нужно принять размер буфера DMA, заданный при его создании.) Функция `KnIoDmaContinuousGetDmaAddr()` передает через выходной параметр `addr` виртуальный адрес, если IOMMU задействован, и физический адрес, если IOMMU не задействован. Функция `KnIoDmaContinuousGetPhysAddr()` передает через выходной параметр `addr` физический адрес независимо от того, задействован IOMMU или нет.

> На Raspberry Pi 4 B функция `KnIoDmaGetPhysInfo()` позволяет получить действительные номера физических страниц, а функция `KnIoDmaGetInfo()` позволяет получить номера физических страниц со смещением, обусловленным тем, что некоторые устройства используют при DMA трансляцию VPU (Visual Processing Unit). Аналогично функции `KnIoDmaContinuousGetPhysAddr()` и `KnIoDmaContinuousGetDmaAddr()` позволяют получить действительный и смещенный физический адрес соответственно.

API включает вспомогательные функции `KnIoDmaHandlesClear()` и `KnIoDmaHandlesClose()`. Функция `KnIoDmaHandlesClear()` инициализирует структуру для хранения дескрипторов, которые создаются на шаге 1, 2 и 3. Функция `KnIoDmaHandlesClose()` закрывает дескрипторы, сохраненные в этой структуре (вызывая функцию `KnHandleClose()` из API handle_api.h), и инициализирует ее. При вызове функции `KnIoDmaHandlesClose()` отсутствие всех или части дескрипторов в структуре не приводит к ошибке, и присутствующая часть дескрипторов будет закрыта. Функции `KnIoDmaHandlesClear()` и `KnIoDmaHandlesClose()` можно использовать следующим образом. Перед выполнением шага 1 инициализировать структуру для хранения дескрипторов вызовом функции `KnIoDmaHandlesClear()`. Затем при выполнении шагов 1, 2 и 3 сохранять дескрипторы в этой структуре. В дальнейшем это позволит закрыть все созданные дескрипторы одним вызовом функции `KnIoDmaHandlesClose()`. Например, при возникновении ошибки на одном из шагов может потребоваться закрыть все уже созданные дескрипторы, чтобы освободить выделенные ресурсы.

Закрытие доступа к буферу DMA для устройства

Закрыть доступ к буферу DMA для устройства можно, если только задействован IOMMU. Если удалить объект ядра, созданный при вызове функции `KnIoDmaBegin()` или `KnIoDmaBeginEx()`, то доступ устройства к буферу DMA будет закрыт. Чтобы удалить этот объект, нужно закрыть его дескриптор.

Удаление буфера DMA

Чтобы удалить буфер DMA, нужно выполнить следующие шаги:

1. Освободить регионы виртуальной памяти, зарезервированные при вызовах функции `KnIoDmaMap()`.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно закрыть дескрипторы, которые были получены при вызовах функции `KnIoDmaMap()`.

   Этот шаг нужно выполнить для всех процессов, на память которых отображен буфер DMA.

2. Удалить объект ядра, созданный вызовом функции `KnIoDmaBegin()` или `KnIoDmaBeginEx()`.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно закрыть дескриптор, который был получен при вызове функции `KnIoDmaBegin()` или `KnIoDmaBeginEx()`.

3. Закрыть или отозвать каждый дескриптор буфера DMA во всех процессах, которые владеют этими дескрипторами.

Для закрытия дескрипторов при выполнении этих шагов можно использовать функцию `KnIoDmaHandlesClose()`.

Сведения о функциях API

Функции dma.h

Функция	Сведения о функции
`KnIoDmaCreate()`	Назначение Создает буфер DMA. Параметры • [in] `order` – параметр, задающий минимальное число страниц памяти (*2^order*) в блоке. • [in] `size` – размер буфера DMA в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры буфера DMA. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/io/io_dma.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outRid` – указатель на дескриптор буфера DMA. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `DMA_DIR_TO_DEVICE` – устройство имеет доступ к буферу DMA на чтение. • `DMA_DIR_FROM_DEVICE` – устройство имеет доступ к буферу DMA на запись. • `DMA_DIR_BIDIR` – устройство имеет доступ к буферу DMA на чтение и запись. • `DMA_ZONE_DMA32` – для создания буфера DMA разрешено использовать только первые четыре гигабайта физической памяти. • `DMA_ATTR_WRITE_BACK`, `DMA_ATTR_WRITE_THROUGH`, `DMA_ATTR_CACHE_DISABLE`, `DMA_ATTR_WRITE_COMBINE`, `DMA_RULE_CACHE_VOLATILE`, `DMA_RULE_CACHE_FIXED` – управление кешированием.
`KnIoDmaCreateContinuous()`	Назначение Создает буфер DMA, состоящий из одного блока. Параметры • [in] `size` – размер буфера DMA в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры буфера DMA. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/io/io_dma.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outRid` – указатель на дескриптор буфера DMA. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `DMA_DIR_TO_DEVICE` – устройство имеет доступ к буферу DMA на чтение. • `DMA_DIR_FROM_DEVICE` – устройство имеет доступ к буферу DMA на запись. • `DMA_DIR_BIDIR` – устройство имеет доступ к буферу DMA на чтение и запись. • `DMA_ZONE_DMA32` – для создания буфера DMA разрешено использовать только первые четыре гигабайта физической памяти. • `DMA_ATTR_WRITE_BACK`, `DMA_ATTR_WRITE_THROUGH`, `DMA_ATTR_CACHE_DISABLE`, `DMA_ATTR_WRITE_COMBINE`, `DMA_RULE_CACHE_VOLATILE`, `DMA_RULE_CACHE_FIXED` – управление кешированием.

Функция	Сведения о функции
`KnIoDmaMap()`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти и отображает на него буфер DMA. Параметры • [in] `rid` – дескриптор буфера DMA. • [in] `offset` – смещение в буфере DMA, с которого нужно начать отображение, в байтах. Должно быть кратно размеру страницы памяти. • [in] `length` – размер части буфера DMA, которую нужно отобразить, в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. Также должно выполняться условие: *length<=размер буфера DMA-offset*. • [in,optional] `hint` – странично выровненный желаемый базовый адрес региона виртуальной памяти или `RTL_NULL`, чтобы этот адрес был выбран автоматически. • [in] `vmflags` – флаги, задающие права доступа к региону виртуальной памяти. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `addr` – указатель на базовый адрес региона виртуальной памяти. • [out] `handle` – указатель на дескриптор, который используется для освобождения региона виртуальной памяти. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `vmflags` можно указать следующие флаги: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_WRITE` – доступ на запись.
`KnIoDmaModify()`	Назначение Изменяет параметры кеширования буфера DMA. Параметры • [in] `rid` – дескриптор буфера DMA. • [in] `newAttr` – флаги, задающие параметры кеширования буфера DMA. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/io/io_dma.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Функцию можно использовать, если выполняются следующие условия: 1. Буфер DMA был создан с указанием флага `DMA_RULE_CACHE_VOLATILE`. 2. Буфер DMA не отображен на виртуальную память. 3. Предыдущий вызов функции (если он был) был выполнен с указанием флага `DMA_RULE_CACHE_VOLATILE`. В параметре `newAttr` можно указать следующие флаги: • `DMA_ATTR_WRITE_BACK`, `DMA_ATTR_WRITE_THROUGH`, `DMA_ATTR_CACHE_DISABLE`, `DMA_ATTR_WRITE_COMBINE`, `DMA_RULE_CACHE_VOLATILE` – управление кешированием.

Функция	Сведения о функции
`KnIoDmaGetInfo()`	Назначение Позволяет получить сведения о буфере DMA. Сведения включают адреса и размеры блоков. Параметры • [in] `rid` – дескриптор буфера DMA. • [out] `outInfo` – указатель на адрес объекта, содержащего структуру со сведениями о буфере DMA. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/io/io_dma.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Чтобы удалить объект, полученный через параметр `outInfo`, нужно использовать функцию `KosPutObject()` из API objects.h.
`KnIoDmaGetPhysInfo()`	Назначение Позволяет получить физические адреса и размеры блоков буфера DMA. Параметры • [in] `rid` – дескриптор буфера DMA. • [out] `outInfo` – указатель на адрес объекта, содержащего структуру со сведениями о буфере DMA. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/io/io_dma.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Чтобы удалить объект, полученный через параметр `outInfo`, нужно использовать функцию `KosPutObject()` из API objects.h.
`KnIoDmaContinuousGetDmaAddr()`	Назначение Позволяет получить адрес блока для буфера DMA, состоящего из одного блока. Параметры • [in] `rid` – дескриптор буфера DMA. • [out] `addr` – указатель на адрес блока. Тип адреса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/hal/mtypes.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnIoDmaContinuousGetPhysAddr()`	Назначение Позволяет получить физический адрес блока для буфера DMA, состоящего из одного блока. Параметры • [in] `rid` – дескриптор буфера DMA. • [out] `addr` – указатель на физический адрес блока. Тип адреса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/hal/mtypes.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIoDmaBegin()`	Назначение Открывает доступ к буферу DMA для устройства. Параметры • [in] `rid` – дескриптор буфера DMA. • [out] `handle` – указатель на дескриптор объекта ядра, содержащего адреса и размеры блоков, которые необходимы устройству, чтобы использовать буфер DMA. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIoDmaBeginEx()`	Назначение Открывает доступ к буферу DMA для устройства. Параметры • [in] `rid` – дескриптор буфера DMA. • [in] `domain` – дескриптор домена IOMMU. • [out] `handle` – указатель на дескриптор объекта ядра, содержащего адреса и размеры блоков, которые необходимы устройству, чтобы использовать буфер DMA. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnIoDmaHandlesClear()`	Назначение Инициализирует структуру для хранения дескрипторов ресурсов, выделенных для обеспечения DMA. Параметры • [out] `handles` – указатель на структуру для хранения дескрипторов. Возвращаемые значения Нет. Дополнительные сведения После инициализации поля структуры принимают значение `INVALID_HANDLE`.
`KnIoDmaHandlesClose()`	Назначение Закрывает дескрипторы ресурсов, выделенных для обеспечения DMA, и инициализирует структуру, в которой эти дескрипторы хранились. Параметры • [in,out] `handles` – указатель на структуру для хранения дескрипторов. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения После инициализации поля структуры принимают значение `INVALID_HANDLE`.

Ввод-вывод через память (mmio.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/io/mmio.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для работы с памятью MMIO. *Память MMIO* – это физические адреса, на которые отображены регистры и память устройств. (Для адресации физической памяти и доступа к регистрам и памяти устройств используются части одного пространства физических адресов.)

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Типовой сценарий использования API включает следующие шаги:

1. Регистрация региона памяти MMIO, соответствующего устройству, с которым нужно работать.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функцию `KnRegisterPhyMem()`. Если один и тот же регион памяти MMIO требуется зарегистрировать несколько раз, то при каждой регистрации этого региона в параметре `flags` нужно указать флаг `MMIO_U_SHARED`. Если регистрируемый регион памяти MMIO используется кодом ядра, то нужно указать флаг `MMIO_K_SHARED`. Если эти флаги не будут указаны, то доступ к региону памяти MMIO получит только тот код, который запросит этот доступ первым (это может быть как код ядра, так и код, исполняющийся в пользовательском режиме). Все последующие попытки регистрации вызовом функции `KnRegisterPhyMem()` завершатся с ошибкой `rcAlreadyExists`, и в диагностический вывод будут добавлены сообщения о проблеме совместного доступа к региону памяти MMIO. Если ядру не удастся получиться доступ к региону памяти MMIO из-за того, что этот регион уже зарегистрирован кодом, исполняющимся в пользовательском режиме, то также в диагностический вывод будет добавлено сообщение о проблеме совместного доступа к региону памяти MMIO.

   Дескриптор региона памяти MMIO можно передать другому процессу через IPC.

2. Отображение региона памяти MMIO на память процесса.

   В один момент времени регион памяти MMIO может быть отображен только на один регион виртуальной памяти только одного процесса. (В разные моменты времени регион памяти MMIO может отображаться на виртуальную память разных процессов, владеющих дескриптором этого региона.) В результате отображения процесс получает доступ к региону памяти MMIO на чтение и/или запись.

   Чтобы зарезервировать регион виртуальной памяти и отобразить на него регион памяти MMIO, нужно вызвать функцию `KnIoMapMem()`.

   Дескриптор, полученный при вызове функции `KnIoMapMem()`, нельзя передать другому процессу через IPC.

3. Чтение данных из региона памяти MMIO и запись данных в него через память процесса.

   8-, 16- и 32-битные слова, считанные из региона памяти MMIO или записанные в него, представляют собой значения регистров устройства или содержимое памяти устройства.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно использовать функции `IoReadMmReg8|16|32()` и `IoWriteMmReg8|16|32()`.

API включает вспомогательные функции `KnIoMemHandlesClear()` и `KnIoMemHandlesClose()`. Функция `KnIoMemHandlesClear()` инициализирует структуру для хранения дескрипторов, которые создаются на шаге 1 и 2. Функция `KnIoMemHandlesClose()` закрывает дескрипторы, сохраненные в этой структуре (вызывая функцию `KnHandleClose()` из API handle_api.h), и инициализирует ее. При вызове функции `KnIoMemHandlesClose()` отсутствие всех или одного дескриптора в структуре не приводит к ошибке, и присутствующий дескриптор будет закрыт. Функции `KnIoMemHandlesClear()` и `KnIoMemHandlesClose()` можно использовать следующим образом. Перед выполнением шага 1 инициализировать структуру для хранения дескрипторов вызовом функции `KnIoMemHandlesClear()`. Затем при выполнении шагов 1 и 2 сохранять дескрипторы в этой структуре. В дальнейшем это позволит закрыть все созданные дескрипторы одним вызовом функции `KnIoMemHandlesClose()`.

Дерегистрация региона памяти MMIO

Чтобы дерегистрировать регион памяти MMIO, нужно выполнить следующие шаги:

1. Освободить регион виртуальной памяти, выделенный при вызове функции `KnIoMapMem()`.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно закрыть дескриптор, который был получен при вызове функции `KnIoMapMem()`.

2. Закрыть или отозвать каждый дескриптор региона памяти MMIO во всех процессах, которые владеют этими дескрипторами.

Для закрытия дескрипторов при выполнении этих шагов можно использовать функцию `KnIoMemHandlesClose()`.

Сведения о функциях API

Функции mmio.h

Функция(и)	Сведения о функции(ях)
`KnRegisterPhyMem()`	Назначение Регистрирует регион памяти MMIO. Параметры • [in] `addr` – странично выровненный базовый адрес региона памяти MMIO. • [in] `size` – размер региона памяти MMIO в байтах. Должен быть кратен размеру страницы памяти. • [in,optional] `flags` – флаги, задающие параметры региона памяти MMIO, или `0`, если не требуется задавать эти параметры. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/io/io_mmio.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outRid` – указатель на дескриптор региона памяти MMIO. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `MMIO_K_SHARED` – совместный доступ с ядром. • `MMIO_U_SHARED` – совместный доступ при множественных регистрациях.
`KnIoMapMem()`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти и отображает на него регион памяти MMIO. Параметры • [in] `rid` – дескриптор региона памяти MMIO. • [in] `prot` – флаги, задающие права доступа к региону виртуальной памяти. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `attr` – флаги, задающие параметры кеширования. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `addr` – указатель на базовый адрес региона виртуальной памяти. • [out] `handle` – указатель на дескриптор, который используется для освобождения региона виртуальной памяти. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `prot` можно указать следующие флаги: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_WRITE` – доступ на запись. В параметре `attr` можно указать следующие флаги: • `VMM_FLAG_WRITE_BACK`, `VMM_FLAG_WRITE_THROUGH`, `VMM_FLAG_WRITE_COMBINE`, `VMM_FLAG_CACHE_DISABLE` – управление кешированием. Рекомендуется указать флаг `VMM_FLAG_CACHE_DISABLE`.

Функция(и)	Сведения о функции(ях)

`IoReadMmReg8()`
`IoReadMmReg16()`
`IoReadMmReg32()`
	Назначение
	
	Позволяют получить 8-, 16- или 32-битное слово из региона памяти MMIO.
	
	Параметры
	
	• [in] `reg` – виртуальный адрес для чтения слова.
	
	Возвращаемые значения
	
	8-, 16- или 32-битное слово из региона памяти MMIO.

`IoWriteMmReg8()`
`IoWriteMmReg16()`
`IoWriteMmReg32()`
	Назначение
	
	Записывают 8-, 16- или 32-битное слово в регион памяти MMIO.
	
	Параметры
	
	• [in] `reg` – виртуальный адрес для записи слова.
	
	• [in] `data` – слово для записи.
	
	Возвращаемые значения
	
	Нет.

`KnIoMemHandlesClear()`	Назначение Инициализирует структуру для хранения дескрипторов ресурсов, выделенных для обеспечения MMIO. Параметры • [out] `handles` – указатель на структуру для хранения дескрипторов. Возвращаемые значения Нет. Дополнительные сведения После инициализации поля структуры принимают значение `INVALID_HANDLE`.
`KnIoMemHandlesClose()`	Назначение Закрывает дескрипторы ресурсов, выделенных для обеспечения MMIO, и инициализирует структуру, в которой эти дескрипторы хранились. Параметры • [in,out] `handles` – указатель на структуру для хранения дескрипторов. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rc0k`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения После инициализации поля структуры принимают значение `INVALID_HANDLE`.

Управление обработкой прерываний (irq.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/io/irq.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет управлять обработкой аппаратных прерываний. *Аппаратное прерывание* – это сигнал процессору от устройства о необходимости немедленно переключиться с исполнения текущей программы на обработку события, связанного с этим устройством. Например, нажатие клавиши на клавиатуре вызывает аппаратное прерывание, которое обеспечивает требуемую реакцию на это нажатие (к примеру, ввод символа).

Аппаратное прерывание возникает при обращении устройства к контроллеру прерываний. Это обращение может осуществляться через линию аппаратного прерывания между устройством и контроллером прерываний или через память MMIO. Во втором случае устройство выполняет запись в память MMIO, вызывая *прерывание MSI* (англ. Message Signaled Interrupt, MSI).

Каждой линии аппаратного прерывания соответствует одно прерывание с уникальным номером.

Поддерживаются прерывания MSI двух типов: MSI и MSI-X (расширенная версия).

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Чтобы связать прерывание с его обработчиком, нужно выполнить следующие шаги:

1. Регистрация прерывания.

   Чтобы зарегистрировать прерывание, возникающее при обращении устройства к контроллеру прерываний через линию аппаратного прерывания, нужно вызвать функцию `KnRegisterIrq()`. Если такое прерывание требуется зарегистрировать несколько раз, то при каждой регистрации в параметре `flags` нужно указать флаг `MMIO_U_SHARED`. Если регистрируемое прерывание используется кодом ядра, то нужно указать флаг `MMIO_K_SHARED`. Если эти флаги не будут указаны, то доступ к прерыванию получит только тот код, который запросит этот доступ первым (это может быть как код ядра, так и код, исполняющийся в пользовательском режиме). Все последующие попытки регистрации вызовом функции `KnRegisterIrq()` завершатся с ошибкой `rcAlreadyExists`, и в диагностический вывод будут добавлены сообщения о проблеме совместного доступа к прерыванию. Если ядру не удастся получиться доступ к прерыванию из-за того, что это прерывание уже зарегистрировано кодом, исполняющимся в пользовательском режиме, то также в диагностический вывод будет добавлено сообщение о проблеме совместного доступа к прерыванию.

   Чтобы зарегистрировать прерывание MSI, нужно вызвать функцию `KnIoRegisterMsiIrq()`, предварительно создав объект прерывания MSI вызовом функции `KnIoAllocMsi()`. Дескриптор объекта прерывания MSI можно передать другому процессу через IPC. В один момент времени один объект может ассоциироваться только с одним прерыванием MSI. Повторно использовать объект для регистрации прерывания MSI можно только после закрытия дескриптора ранее зарегистрированного прерывания. После регистрации прерывания MSI дескриптор объекта можно закрыть.

   Данные, полученные через выходные параметры `addr` и `data` функции `KnIoAllocMsi()`, нужно передать контроллеру шины PCIe для настройки прерываний MSI (типа MSI или MSI-X) для заданного устройства. При этом для одного устройства можно настроить одно прерывание типа MSI либо одно или несколько прерываний типа MSI-X. (Функция `KnIoAllocMsi()` не позволяет выделить последовательность векторов прерываний, что не дает возможности поддерживать несколько прерываний типа MSI для одного устройства.) Если для устройства нужно настроить одно прерывание типа MSI или MSI-X, нужно создать один объект прерывания MSI единственным вызовом функции `KnIoAllocMsi()`. Если для устройства нужно настроить несколько прерываний типа MSI-X, нужно создать столько же объектов прерываний MSI несколькими вызовами функции `KnIoAllocMsi()`. Если в системе создано максимально возможное число объектов прерываний MSI, функция `KnIoAllocMsi()` возвращает `rcResourceNotFound`. Если в системе создано максимально возможное число объектов прерываний MSI с одинаковым приоритетом прерывания, функция `KnIoAllocMsi()` возвращает `rcFail`. Если для устройства создано максимальное число объектов прерываний MSI, функция `KnIoAllocMsi()` возвращает `rcFail`.

   Дескриптор прерывания, полученный вызовом функции `KnRegisterIrq()` или `KnIoRegisterMsiIrq()`, можно передать другому процессу через IPC.

2. Привязка потока исполнения к прерыванию вызовом функции `KnIoAttachIrq()`.

   Этот шаг выполняется потоком исполнения, в контексте которого будет выполняться обработка прерывания.

   Используя дескриптор прерывания, полученный вызовом функции `KnRegisterIrq()` или `KnIoRegisterMsiIrq()`, можно привязать к прерыванию только один поток исполнения. В отличие от прерывания MSI к прерыванию, возникающему при обращении устройства к контроллеру прерываний через линию аппаратного прерывания, можно привязать несколько потоков исполнения в одном или нескольких процессах. Чтобы сделать это, нужно использовать разные дескрипторы одного прерывания, полученные при отдельных вызовах функции `KnRegisterIrq()` с одинаковыми флагами в параметре `flags`.

   Дескриптор, полученный вызовом функции `KnIoAttachIrq()`, нельзя передать другому процессу через IPC.

Чтобы запретить (маскировать) прерывание, нужно вызвать функцию `KnIoDisableIrq()` или `KnIoDisableIrqNoSync()`. Функция `KnIoDisableIrq()` возвращает управление после завершения текущей итерации в обработчике маскируемого прерывания за исключением случая, когда вызвана из этого обработчика. В этом случае функция `KnIoDisableIrq()` ведет себя, как функция `KnIoDisableIrqNoSync()`, которая всегда возвращает управление, не дожидаясь завершения текущей итерации в обработчике маскируемого прерывания. То есть текущая итерация в обработчике прерывания может быть завершена уже после того, как функция `KnIoDisableIrqNoSync()` вернула управление. Функцию `KnIoDisableIrq()` нельзя вызывать из критической секции, которая синхронизируется с критической секцией в обработчике маскируемого или другого прерывания.

Чтобы разрешить (демаскировать) прерывание, нужно вызвать функцию `KnIoEnableIrq()`. (После регистрации прерывания и привязки к нему потока исполнения это прерывание не требуется демаскировать.)

Хотя функции `KnIoDisableIrq()`, `KnIoDisableIrqNoSync()` и `KnIoEnableIrq()` принимают дескриптор прерывания, через который к прерыванию привязан только один поток исполнения, их действие распространяется на все потоки исполнения, привязанные к этому прерыванию. (Это не относится к прерываниям MSI, к которым может быть привязан только один поток исполнения.)

Чтобы инициировать отвязывание потока исполнения от прерывания, нужно вызвать функцию `KnIoDetachIrq()` вне потока исполнения, привязанного к прерыванию. Отвязывание выполняет поток исполнения, привязанный к прерыванию, вызовом функции `KnThreadDetachIrq()` из API thread_api.h.

Обработка прерывания

После выполнения привязки к прерыванию поток исполнения вызывает функцию `Call()` из API syscalls.h. В результате этого вызова поток исполнения блокируется. При возникновении прерывания или вызове функции `KnIoDetachIrq()` ядро KasperskyOS отправляет IPC-сообщение процессу, содержащему этот поток. Это IPC-сообщение содержит запрос на обработку прерывания или запрос на отвязывание потока исполнения от прерывания. Когда процесс получает IPC-сообщение, функция `Call()` в потоке исполнения, привязанном к прерыванию, возвращает управление и предоставляет потоку содержимое IPC-сообщения. Поток исполнения извлекает из IPC-сообщения запрос и обрабатывает прерывание либо выполняет отвязывание от прерывания. Если выполняется обработка прерывания, то по ее завершении сведения об успехе или неуспехе обработки добавляются в ответное IPC-сообщение, которое отправляется ядру следующим вызовом функции `Call()` в цикле.

При обработке прерывания нужно использовать функции `IoGetIrqRequest()` и `IoSetIrqAnswer()`, которые объявлены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/io/io_irq.h` из состава KasperskyOS SDK. Эти функции позволяют извлекать из IPC-сообщений и добавлять в IPC-сообщения данные для информационного обмена между ядром и потоком исполнения, привязанным к прерыванию.

Типовой цикл обработки прерывания включает следующие шаги:

1. Добавление в IPC-сообщение, которое будет отправлено ядру, сведений об успехе или неуспехе обработки прерывания вызовом функции `IoSetIrqAnswer()`.

2. Отправка IPC-сообщения ядру и получение IPC-сообщения от ядра.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функции `Call()`. В параметре `handle` требуется указать дескриптор, полученный при вызове функции `KnIoAttachIrq()`. Через параметр `msgOut` необходимо задать IPC-сообщение, которое будет отправлено ядру, а через параметр `msgIn` необходимо задать IPC-сообщение, которое будет получено от ядра.

3. Извлечение запроса из IPC-сообщения, полученного от ядра, вызовом функции `IoGetIrqRequest()`.

4. Обработка прерывания или отвязывание от прерывания в зависимости от запроса.

   Если запрос требует выполнить отвязывание от прерывания, то нужно выйти из цикла обработки прерывания и вызвать функцию `KnThreadDetachIrq()` из API thread_api.h.

Дерегистрация прерывания

Чтобы дерегистрировать прерывание, нужно выполнить следующие шаги:

1. Выполнить отвязывание потоков исполнения от прерывания.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно использовать функцию `KnThreadDetachIrq()` из API thread_api.h.

2. Закрыть дескрипторы, полученные при вызовах функции `KnIoAttachIrq()`.

3. Закрыть или отозвать дескрипторы прерывания во всех процессах, которые владеют этими дескрипторами.

   В случае с прерыванием MSI дополнительно нужно закрыть или отозвать дескрипторы объекта прерывания MSI во всех процессах, которые владеют этими дескрипторами.

Сведения о функциях API

Функции irq.h

Функция	Сведения о функции
`KnRegisterIrq()`	Назначение Регистрирует прерывание, возникающее при обращении устройства к контроллеру прерываний через линию аппаратного прерывания. Параметры • [in] `irq` – номер прерывания. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры прерывания. Флаги определены в заголовочных файлах `sysroot-*-kos/include/io/io_irq.h` и `sysroot-*-kos/include/hal/irqmode.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outRid` – указатель на дескриптор прерывания. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `IRQ_LEVEL_LOW` – прерывание возникает при низком уровне сигнала. • `IRQ_LEVEL_HIGH` – прерывание возникает при высоком уровне сигнала. • `IRQ_EDGE_RAISE` – прерывание возникает при повышении уровня сигнала. • `IRQ_EDGE_FALL` – прерывание возникает при снижении уровня сигнала. • `IRQ_PRIO_LOW` – прерывание имеет низкий приоритет. • `IRQ_PRIO_NORMAL` – прерывание имеет средний приоритет. • `IRQ_PRIO_HIGH` – прерывание имеет высокий приоритет. • `IRQ_PRIO_RT` – прерывание имеет наивысший приоритет. • `IRQ_K_SHARED` – совместный доступ с ядром. • `IRQ_U_SHARED` – совместный доступ при множественных регистрациях.
`KnIoAttachIrq()`	Назначение Привязывает вызывающий поток исполнения к прерыванию. Параметры • [in] `rid` – дескриптор прерывания. • [out] `handle` – указатель на клиентский IPC-дескриптор, который используется обработчиком прерывания. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIoDetachIrq()`	Назначение Отправляет потоку исполнения запрос, в результате выполнения которого поток должен выполнить отвязывание от прерывания. Параметры • [in] `rid` – дескриптор прерывания. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnIoEnableIrq()`	Назначение Разрешает (демаскирует) прерывание. Параметры • [in] `rid` – дескриптор прерывания. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIoDisableIrq()`	Назначение Запрещает (маскирует) прерывание, опционально ожидая завершения текущей итерации в обработчике маскируемого прерывания. Параметры • [in] `rid` – дескриптор прерывания. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Функция не ожидает завершения текущей итерации в обработчике маскируемого прерывания, если вызвана из этого обработчика.
`KnIoDisableIrqNoSync()`	Назначение Запрещает (маскирует) прерывание, не ожидая завершения текущей итерации в обработчике маскируемого прерывания. Параметры • [in] `rid` – дескриптор прерывания. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnIoAllocMsi()`	Назначение Создает объект прерывания MSI. Параметры • [in] `order` – фиктивный параметр (зарезервирован для возможного использования в будущем). Нужно указать `0`. • [in] `deviceId` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. • [in] `priority` – приоритет прерывания. Константы с возможными значениями приоритета определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/io/io_irq.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `addr` – указатель на адрес памяти MMIO, куда устройству необходимо выполнить запись, чтобы вызвать прерывание (Message Address по спецификации PCIe). • [out] `data` – указатель на данные, которые устройству необходимо записать в память MMIO по адресу, полученному через параметр `addr`, чтобы вызвать прерывание (Message Data по спецификации PCIe). • [out] `msi` – указатель на дескриптор объекта прерывания MSI. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `priority` можно указать следующие флаги: • `IRQ_PRIO_LOW` – прерывание имеет низкий приоритет. • `IRQ_PRIO_NORMAL` – прерывание имеет средний приоритет. • `IRQ_PRIO_HIGH` – прерывание имеет высокий приоритет. • `IRQ_PRIO_RT` – прерывание имеет наивысший приоритет.
`KnIoRegisterMsiIrq()`	Назначение Регистрирует прерывание MSI. Параметры • [in] `msi` – дескриптор объекта прерывания MSI. • [in] `index` – фиктивный параметр (зарезервирован для возможного использования в будущем). Нужно указать `0`. • [out] `irq` – указатель на дескриптор прерывания. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Управление потоками исполнения (высокоуровневый API thread.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/thread.h` из состава KasperskyOS SDK.

Основные возможности API:

- создавать, завершать, блокировать потоки исполнения;
- возобновлять исполнение заблокированных потоков;
- получать сведения о потоках исполнения.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

> Библиотека `libkos` также предоставляет низкоуровневый API для управления потоками исполнения. Низкоуровневый API следует использовать, если недостаточно возможностей высокоуровневого API.

Создание потока исполнения

Чтобы создать поток исполнения, нужно вызвать функцию `KosThreadCreate()` или `KosThreadCreateDetached()`. Эти функции создают стандартный поток исполнения, приоритет которого может принимать значения от 0 до 15. (О стандартных потоках исполнения см. "Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)".)

Завершение потока исполнения

Завершение потока исполнения представляет собой его перманентное удаление из планировщика. Поток исполнения завершается в следующих случаях:

- Осуществлен выход из функции, выполняемой потоком исполнения.

  Должен быть осуществлен выход оператором `return` из корневой (не из вложенной) функции, выполняемой потоком исполнения.

- Вызвана функция `KosThreadTerminate()` или `KosThreadExit()`.

  Функция `KosThreadTerminate()` завершает поток исполнения только в том случае, если этот поток заблокирован вызовом функции `KosThreadSuspend()` или находится в заблокированном состоянии с момента создания.

  Функция `KosThreadExit()` завершает поток исполнения, даже если вызвана не из корневой функции, выполняемой потоком исполнения, а из вложенной.

- Завершился или перешел в "замороженное" состояние процесс.

  О "замороженном" состоянии процесса см. "Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)".

Коды завершения потоков исполнения определяются разработчиком решения. Эти коды нужно указывать в параметре `exitCode` функций `KosThreadTerminate()` и `KosThreadExit()`, а также при вызове оператора `return` в функции, выполняемой потоком исполнения. Чтобы получить код завершения потока исполнения, нужно вызвать функцию `KosThreadWait()`. В случае успеха эта функция возвращает код завершения потока исполнения, иначе возвращает `-1`, поэтому коды завершения потоков исполнения должны быть отличными от `-1`, чтобы избежать неоднозначности.

Блокирование и возобновление исполнения потока исполнения

Чтобы заблокировать поток исполнения, нужно вызвать функцию `KosThreadSuspend()`. Эту функция позволяет заблокировать только вызывающий поток исполнения.

Чтобы возобновить исполнение потока, заблокированного с момента создания или в результате вызова функции `KosThreadSuspend()`, нужно вызвать функцию `KosThreadResume()`.

Чтобы заблокировать поток исполнения до завершения другого, нужно вызвать функцию `KosThreadWait()`.

Чтобы заблокировать поток исполнения на заданное время, нужно вызвать функцию `KosThreadSleep()`. Вызов функции `KosThreadSleep()` с нулевым значением параметра `mdelay` идентичен вызову функции `KosThreadYield()`, которая отдает квант времени вызывающего потока исполнения другим потокам исполнения в до следующего появления вызывающего потока исполнения в очереди.

Гарантирование невозможности вызвать функцию несколько раз

Только при первом вызове функции `KosThreadOnce()` вызывается заданная через параметр `initRoutine` callback-функция. При повторных вызовах функции `KosThreadOnce()` (даже из других потоков исполнения) этого не происходит, и функция `KosThreadOnce()` просто возвращает управление. Например, это обеспечивает однократную инициализацию драйвера, в том случае, когда несколько программных компонентов используют этот драйвер и запускают его инициализацию независимо друг от друга.

Особенности потока исполнения, привязанного к прерыванию

После привязки к прерыванию поток исполнения становится потоком исполнения реального времени с классом планирования FIFO и приоритетом выше 31. (О привязке потока исполнения к прерыванию см. "Управление обработкой прерываний (irq.h)". О классе планирования потоков реального времени FIFO см. "Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)".)

> Из потока исполнения, привязанного к прерыванию, нельзя вызывать некоторые функции этого и других API библиотеки `libkos`, включая `KosThreadSuspend()`, `KosThreadWait()`, `KosThreadSleep()`, `KosThreadYield()`, `KnFutexWait()`, `KnNoticeGetEvent()`, `KnCmConnect()`, `KnCmListen()`, `KnAuRead()`, `KnSamplingProfiler*()`.

Получение базового адреса TLS

Локальная память потока исполнения (англ. Thread Local Storage, TLS) – это память процесса, где поток исполнения может хранить данные изолированно от других потоков исполнения. Получить базовый адрес TLS позволяет функция `KosThreadTlsGet()`. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libc`.

Получение базового адреса и размера стека потока исполнения

Получить базовый адрес и размер стека потока исполнения позволяет функция `KosThreadGetStack()`. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libc`.

Получение TID

Ядро KasperskyOS назначает каждому потоку исполнения идентификатор. *Идентификатор потока исполнения* (англ. Thread Identifier, TID) представляет собой целочисленное значение, уникальное для каждого потока исполнения в рамках всего решения. Идентификаторы TID не используются для управления потоками исполнения, а применяются для их идентификации, например, в API task_api.h, value_api.h, а также при отладке и журналировании программ.

Чтобы получить TID, нужно вызвать функцию `KosThreadCurrentId()`. Эта функция позволяет получить TID только для вызывающего потока исполнения.

Освобождение ресурсов завершившегося потока исполнения

Ресурсами потока исполнения являются его стек, контекст и TCB. Чтобы ресурсы потока исполнения были освобождены после его завершения, нужно до или после завершения этого потока исполнения закрыть его дескриптор. Исключением являются следующие случаи:

- Функция `KosThreadCreateDetached()` автоматически закрывает дескриптор созданного потока исполнения.
- Функция `KosThreadCreate()` автоматически закрывает дескриптор созданного потока исполнения, если вызвана со значением `RTL_NULL` в параметре `handle`.
- Функция `KosThreadWait()` закрывает дескриптор потока исполнения, завершения которого ожидает.
- Начальный поток исполнения не имеет дескриптора (если этот дескриптор не создан вызовом функции `KnThreadOpenCurrent()` из API thread_api.h).

Также ресурсы потоков исполнения освобождаются при завершении процесса, в который они входят.

Сведения о функциях API

Функции thread.h

Функция	Сведения о функции
`KosThreadCreate()`	Назначение Создает поток исполнения. Параметры • [out,optional] `handle` – указатель на дескриптор потока исполнения. Если указать `RTL_NULL`, дескриптор будет закрыт автоматически после создания потока исполнения. • [in] `priority` – приоритет потока исполнения. • [in,optional] `stackSize` – размер стека потока исполнения в байтах или `0`, чтобы был использован размер по умолчанию, заданный при создании процесса. • [in] `routine` – указатель на функцию, выполняемую потоком исполнения. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `context` – указатель на параметры, передаваемые функции, заданной через параметр `routine`, или `RTL_NULL`, если этой функции не требуется передавать параметры. • [in] `suspended` – значение, задающее, что поток исполнения будет создан заблокированным (`1`) или незаблокированным (`0`). Нельзя указывать `1`, если в параметре `handle` указано значение `RTL_NULL`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosThreadCreateDetached()`	Назначение Создает незаблокированный поток исполнения и закрывает его дескриптор. Параметры • [in] `priority` – приоритет потока исполнения. • [in,optional] `stackSize` – размер стека потока исполнения в байтах или `0`, чтобы был использован размер по умолчанию, заданный при создании процесса. • [in] `routine` – указатель на функцию, выполняемую потоком исполнения. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `context` – указатель на параметры, передаваемые функции, заданной через параметр `routine`, или `RTL_NULL`, если этой функции не требуется передавать параметры. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosThreadCurrentId()`	Назначение Позволяет получить TID для вызывающего потока исполнения. Параметры Нет. Возвращаемые значения TID для вызывающего потока исполнения. Тип возвращаемого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tidtype.h` из состава KasperskyOS SDK.

Функция	Сведения о функции
`KosThreadSuspend()`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения. Параметры • [in] `handle` – дескриптор потока исполнения. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosThreadResume()`	Назначение Возобновляет исполнение заблокированного потока. Параметры • [in] `handle` – дескриптор потока исполнения. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosThreadExit()`	Назначение Завершает вызывающий поток исполнения. Параметры • [in] `exitCode` – код завершения потока исполнения. Возвращаемые значения Нет.
`KosThreadWait()`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения до завершения заданного потока исполнения. Параметры • [in] `handle` – дескриптор потока исполнения. • [in] `timeout` – время ожидания завершения потока исполнения в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает код завершения потока исполнения, иначе возвращает `-1`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `timeout` указан `0`.

Функция	Сведения о функции
`KosThreadSleep()`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения на заданное время. Параметры • [in] `mdelay` – время блокировки потока исполнения в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время блокировки. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `mdelay` указан `0`.
`KosThreadYield()`	Назначение Отдает квант времени вызывающего потока исполнения другим потокам исполнения до следующего появления вызывающего потока исполнения в очереди. Параметры Нет. Возвращаемые значения Нет.
`KosThreadTerminate()`	Назначение Завершает заблокированный поток исполнения. Параметры • [in] `handle` – дескриптор потока исполнения. • [in] `exitCode` – код завершения потока исполнения. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosThreadTlsGet()`	Назначение Позволяет получить базовый адрес TLS для вызывающего потока исполнения. Параметры Нет. Возвращаемые значения Указатель на TLS для вызывающего потока исполнения или `RTL_NULL`, если у потока исполнения нет TLS.

Функция	Сведения о функции
`KosThreadGetStack()`	Назначение Позволяет получить базовый адрес и размер стека потока исполнения. Параметры • [in] `handle` – дескриптор потока исполнения. • [out] `size` – указатель на размер стека в байтах. Возвращаемые значения Указатель на стек потока исполнения.
`KosThreadOnce()`	Назначение Гарантирует, что заданная функция будет вызвана только один раз. Параметры • [in] `onceControl` – указатель на переменную, которая отражает, была ли уже вызвана заданная функция. Эту переменную нужно инициализировать значением `KOS_THREAD_ONCE_INIT`. • [in] `initRoutine` – указатель на функцию, которая должна быть вызвана только один раз. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

Основные возможности API:

- создавать, завершать, блокировать потоки исполнения;
- возобновлять исполнение заблокированных потоков;
- изменять приоритеты и классы планирования потоков исполнения;
- обрабатывать исключения;
- отвязывать потоки исполнения от прерываний;
- выполнять привязку потоков исполнения к процессорам (вычислительным ядрам);
- получать сведения о потоках исполнения.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

> Библиотека `libkos` также предоставляет высокоуровневый API для управления потоками исполнения. Рекомендуется использовать именно этот API. Низкоуровневый API следует использовать, если недостаточно возможностей высокоуровневого API.

Создание потока исполнения. Классы планирования и приоритеты потоков исполнения

Чтобы создать поток исполнения, нужно вызвать функцию `KnThreadCreateByHandle()`. Через параметр `flags` этой функции для создаваемого потока исполнения можно задать следующие классы планирования:

- класс планирования стандартных потоков;
- класс планирования потоков реального времени FIFO (англ. First In, First Out);
- класс планирования потоков реального времени RR (англ. Round-Robin).

Приоритет стандартного потока исполнения может принимать значения от 0 до 15. Чем выше приоритет стандартного потока исполнения, тем больше размер квантов времени, выделяемых этому потоку, и тем чаще эти кванты выделяются. Один стандартный поток исполнения с высоким приоритетом может занимать несколько мест подряд в очереди потоков исполнения. Стандартные потоки исполнения не могут вытеснять другие стандартные потоки исполнения, а также потоки исполнения реального времени независимо от соотношения приоритетов. Если в очереди появляется поток исполнения реального времени, то текущий стандартный поток исполнения немедленно передает ему управление. Если в очереди нет потоков исполнения реального времени, то текущий стандартный поток исполнения передает управление следующему, если завершился, стал заблокированным, исчерпал свой квант времени или отдал его следующему.

Приоритет потока исполнения реального времени может принимать значения от 0 от 31. Более приоритетные потоки исполнения реального времени вытесняют менее приоритетные. Также потоки исполнения реального времени вытесняют стандартные потоки исполнения независимо от соотношения приоритетов. Передача управления от текущего потока исполнения реального времени следующему в очереди осуществляется в следующих случаях:

- Текущий поток исполнения реального времени с классом планирования FIFO завершился или стал заблокированным, либо в очереди появился поток исполнения реального времени с более высоким приоритетом.

  Пока поток исполнения реального времени с классом планирования FIFO не будет завершен, заблокирован или вытеснен потоком исполнения реального времени с более высоким приоритетом, он может сколь угодно долго не передавать управление следующему.

- Текущий поток исполнения реального времени с классом планирования RR завершился, стал заблокированным или исчерпал свой квант времени, либо в очереди появился поток исполнения реального времени с более высоким приоритетом.

  Поток исполнения реального времени с классом планирования RR, который не был завершен, заблокирован или вытеснен потоком исполнения реального времени с более высоким приоритетом, передает управление следующему по истечении своего кванта времени, если следующий является потоком исполнения реального времени с таким же приоритетом. В противном случае осуществляется передача управления снова себе.

- Текущий поток исполнения реального времени отдал свой квант времени следующему в очереди потоку исполнения реального времени с таким же приоритетом.

  Поток исполнения реального времени может отдать свой квант времени следующему, если следующий является потоком исполнения реального времени с таким же приоритетом. В противном случае осуществляется передача управления снова себе.

Исполнение потоков реального времени с более низким приоритетом начинается только после того, как каждый из потоков реального времени с более высоким приоритетом завершился или стал заблокированным. Потоки исполнения реального времени с одним приоритетом образуют очередь по принципу FIFO.

Чтобы получить класс планирования потока исполнения, нужно вызвать функцию `KnThreadGetSchedPolicyByHandle()`.

Чтобы изменить класс планирования потока исполнения, нужно вызвать функции `KnThreadSetSchedPolicyByHandle()`. Также эта функция позволяет изменить размер кванта времени, выделенного потоку исполнения реального времени с классом планирования RR. Это значение является единственным параметром класса планирования потоков реального времени RR, который по умолчанию имеет значение 10 мс, но может принимать значения от 2 мс до 100 мс. Класс планирования стандартных потоков и класс планирования потоков реального времени FIFO не имеют параметров.

Чтобы получить приоритет потока исполнения, нужно вызвать функцию `KnThreadGetPriorityByHandle()`.

Чтобы получить максимально и минимально возможный приоритет потоков исполнения с заданным классом планирования, нужно вызвать функцию `KnThreadGetPriorityRange()`.

Чтобы изменить приоритет потока исполнения, нужно вызвать функцию `KnThreadSetSchedPolicyByHandle()` или `KnThreadSetPriorityByHandle()`.

После привязки к прерыванию поток исполнения становится потоком исполнения реального времени с классом планирования FIFO и приоритетом выше 31 независимо от того, какой класс планирования и приоритет были у этого потока исполнения до привязки к прерыванию. (О привязке потока исполнения к прерыванию см. "Управление обработкой прерываний (irq.h)".)

> Для потока исполнения, привязанного к прерыванию, нельзя применять некоторые функции API, в том числе `KnThreadGetPriorityByHandle()`, `KnThreadSetPriorityByHandle()`, `KnThreadGetAffinityByHandle()`, `KnThreadSetAffinityByHandle()`, `KnThreadGetSchedPolicyByHandle()`, `KnThreadSetSchedPolicyByHandle()`. Также из потока исполнения, привязанного к прерыванию, нельзя вызывать некоторые функции этого и других API библиотеки `libkos`, включая `KnSleep()`, `KnThreadSuspendCurrent()`, `KnThreadWaitByHandle()`, `KnFutexWait()`, `KnNoticeGetEvent()`, `KnCmConnect()`, `KnCmListen()`, `KnAuRead()`, `KnSamplingProfiler*()`.

Создание дескриптора потока исполнения

Дескриптор потока исполнения создается при создании потока исполнения вызовом функции `KnThreadCreateByHandle()`. Также поток исполнения (в том числе начальный) может создать свой дескриптор вызовом функции `KnThreadOpenCurrent()`.

Дескриптор потока исполнения нельзя передать другому процессу через IPC.

Обработка исключений

Чтобы зарегистрировать функцию обработки исключений для потока исполнения, нужно вызвать функцию `KnThreadSetExceptionHandler()`. Эта функция дерегистрирует предыдущую функцию обработки исключений и возвращает ее идентификатор. Сохранив этот идентификатор, в дальнейшем можно снова зарегистрировать предыдущую функцию обработки исключений.

Чтобы получить сведения о последнем исключении потока исполнения, в обработчике исключений нужно вызвать функцию `KnThreadGetLastException()`.

Отвязывание потока исполнения от прерывания

Чтобы отвязать поток исполнения от прерывания, нужно вызвать функцию `KnThreadDetachIrq()`. (Подробнее об использовании функции `KnThreadDetachIrq()` см. "Управление обработкой прерываний (irq.h)".)

После отвязывания от прерывания поток исполнения получает класс планирования и приоритет, которые были у этого потока исполнения до привязки к прерыванию.

Привязка потока исполнения к процессорам (вычислительным ядрам)

По умолчанию поток может исполняться на всех процессорах (вычислительных ядрах). Чтобы ограничить набор процессоров (вычислительных ядер), которые могут быть использованы для исполнения потока, нужно изменить маску сходства этого потока. *Маска сходства* (англ. Affinity Mask) – битовая маска, указывающая на каких процессорах (вычислительных ядрах) должен исполняться поток.

Чтобы получить маску сходства потока исполнения, нужно вызвать функцию `KnThreadGetAffinityByHandle()`.

Чтобы корректировать и выполнять другие операции с масками сходства, нужно использовать API, определенный в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpuset.h` из состава KasperskyOS SDK.

Чтобы задать маску сходства потока исполнения, нужно вызвать функцию `KnThreadSetAffinityByHandle()`.

Завершение потока исполнения

Завершение потока исполнения представляет собой его перманентное удаление из планировщика. Поток исполнения завершается в следующих случаях:

- Осуществлен выход из функции, выполняемой потоком исполнения.

  Должен быть осуществлен выход оператором `return` из корневой (не из вложенной) функции, выполняемой потоком исполнения.

- Вызвана функция `KnThreadTerminateByHandle()` или `KnThreadExit()`.

  Функция `KnThreadTerminateByHandle()` завершает поток исполнения только в том случае, если этот поток заблокирован вызовом функции `KnThreadSuspendCurrent()` или находится в заблокированном состоянии с момента создания.

  Функция `KnThreadExit()` завершает поток исполнения, даже если вызвана не из корневой функции, выполняемой потоком исполнения, а из вложенной.

- Завершился или перешел в "замороженное" состояние процесс.

  О "замороженном" состоянии процесса см. "Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)".

Коды завершения потоков исполнения определяются разработчиком решения на базе KasperskyOS . Эти коды нужно указывать в параметре `code` функций `KnThreadTerminateByHandle()` и `KnThreadExit()`, а также при вызове оператора `return` в функции, выполняемой потоком исполнения. Чтобы получить код завершения потока исполнения, нужно вызвать функцию `KnThreadWaitByHandle()`.

Блокирование и возобновление исполнения потока исполнения

Чтобы заблокировать поток исполнения, нужно вызвать функцию `KnThreadSuspendCurrent()`.

Чтобы возобновить исполнение потока, заблокированного с момента создания или в результате вызова функции `KnThreadSuspendCurrent()`, нужно вызвать функцию `KnThreadResumeByHandle()`.

Чтобы заблокировать поток исполнения до завершения другого, нужно вызвать функцию `KnThreadWaitByHandle()`.

Чтобы заблокировать поток исполнения на заданное время, нужно вызвать функцию `KnSleep()`.

Получение адреса TCB

Блок управления потоком исполнения (англ. Thread Control Block, TCB) – структура, содержащая сведения о потоке исполнения, которые используются ядром для управления этим потоком исполнения. TCB содержит базовый адрес TLS. Получить адрес TCB позволяет функция `KnThreadGetTcb()`. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libc`.

Получение сведений о потоке исполнения

Чтобы получить TID, нужно вызвать функцию `KnThreadCurrent()`.

Получить базовый адрес и размер стека потока исполнения, TID, а также базовый адрес TLS позволяет функция `KnThreadGetInfoByHandle()`. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libc`.

Освобождение ресурсов завершившегося потока исполнения

Ресурсами потока исполнения являются его стек, контекст и TCB. Чтобы ресурсы потока исполнения были освобождены после его завершения, нужно до или после завершения этого потока исполнения закрыть его дескриптор. Исключением являются следующие случаи:

- Функция `KnThreadCreateByHandle()` автоматически закрывает дескриптор созданного потока исполнения, если вызвана со значением `RTL_NULL` в параметре `thread`.
- Начальный поток исполнения не имеет дескриптора (если этот дескриптор не создан вызовом функции `KnThreadOpenCurrent()`).

Также ресурсы потоков исполнения освобождаются при завершении процесса, в который они входят.

Сведения о функциях API

Функции thread_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnThreadCreateByHandle()`	Назначение Создает поток исполнения. Параметры • [out,optional] `thread` – указатель на дескриптор потока исполнения. Если указать `RTL_NULL`, дескриптор будет закрыт автоматически после создания потока исполнения. • [in] `priority` – приоритет потока исполнения. • [in,optional] `stackSize` – размер стека потока исполнения в байтах или `0`, чтобы был использован размер по умолчанию, заданный при создании процесса. • [in] `routine` – указатель на функцию, выполняемую потоком исполнения. • [in,optional] `context` – указатель на параметры, передаваемые функции, заданной через параметр `routine`, или `RTL_NULL`, если этой функции не требуется передавать параметры. • [in,optional] `flags` – флаги, задающие параметры создания потока исполнения, или `0`, чтобы задать параметры по умолчанию, при которых создается стандартный поток исполнения в незаблокированном состоянии. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `ThreadFlagCreateSuspended` – создание потока исполнения в заблокированном состоянии. Нельзя указывать, если в параметре `thread` задано значение `RTL_NULL`. • `ThreadFlagCreateSchedOther` – создание стандартного потока исполнения. • `ThreadFlagCreateSchedFifo` – создание потока исполнения реального времени с классом планирования FIFO. • `ThreadFlagCreateSchedRR` – создание потока исполнения реального времени с классом планирования RR.
`KnThreadOpenCurrent()`	Назначение Создает дескриптор вызывающего потока исполнения. Параметры • [out] `thread` – указатель на дескриптор потока исполнения. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnThreadGetPriorityRange()`	Назначение Позволяет получить максимально и минимально возможный приоритет потоков исполнения с заданным классом планирования. Параметры • [in] `policy` – класс планирования потоков исполнения. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tidtype.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out,optional] `prioMin` – указатель на минимально возможный приоритет потоков исполнения или `RTL_NULL`, если этот приоритет не требуется. • [out,optional] `prioMax` – указатель на максимально возможный приоритет потоков исполнения или `RTL_NULL`, если этот приоритет не требуется. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `policy` можно указать следующие значения: • `ThreadSchedOther` – класс планирования стандартных потоков. • `ThreadSchedFifo` – класс планирования потоков реального времени FIFO. • `ThreadSchedRoundRobin` – класс планирования потоков реального времени RR.
`KnThreadGetPriorityByHandle()`	Назначение Позволяет получить приоритет потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. • [out] `priority` – указатель на приоритет потока исполнения. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnThreadSetPriorityByHandle()`	Назначение Задает приоритет потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. • [in] `priority` – приоритет потока исполнения. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnThreadSuspendCurrent()`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnThreadResumeByHandle()`	Назначение Возобновляет исполнение заблокированного потока. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnThreadTerminateByHandle()`	Назначение Завершает заблокированный поток исполнения. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. • [in] `code` – код завершения потока исполнения. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnThreadExit()`	Назначение Завершает вызывающий поток исполнения. Параметры • [in] `code` – код завершения потока исполнения. Возвращаемые значения Код ошибки.
`KnThreadGetInfoByHandle()`	Назначение Позволяет получить сведения о потоке исполнения. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. • [out] `info` – указатель на структуру, содержащую базовый адрес стека потока исполнения и его размер в байтах, TID, а также базовый адрес TLS. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnThreadWaitByHandle()`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения до завершения заданного потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. • [in] `msDelay` – время ожидания завершения потока исполнения в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `exitCode` – указатель на код завершения потока исполнения. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если время ожидания истекло, возвращает `rcTimeout`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `msDelay` указан `0`.
`KnSleep()`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения на заданное время. Параметры • [in] `mdelay` – время блокировки потока исполнения в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время блокировки. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `mdelay` указан `0`.
`KnThreadCurrent()`	Назначение Позволяет получить TID для вызывающего потока исполнения. Параметры Нет. Возвращаемые значения TID для вызывающего потока исполнения. Тип возвращаемого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tidtype.h` из состава KasperskyOS SDK.
`KnThreadGetTcb()`	Назначение Позволяет получить адрес TCB для вызывающего потока исполнения. Параметры Нет. Возвращаемые значения Указатель на TCB для вызывающего потока исполнения. Тип данных для хранения TCB определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK.

Функция	Сведения о функции
`KnThreadDetachIrq()`	Назначение Отвязывает вызывающий поток исполнения от прерывания, обрабатываемого в его контексте. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnThreadSetExceptionHandler()`	Назначение Регистрирует функцию обработки исключений для вызывающего потока исполнения. Параметры • [in,optional] `handler` – идентификатор функции обработки исключений или `RTL_NULL`, чтобы дерегистрировать предыдущую зарегистрированную функцию обработки исключений без регистрации новой. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Идентификатор предыдущей зарегистрированной функции обработки исключений или `RTL_NULL` при ее отсутствии. Тип возвращаемого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK.
`KnThreadGetLastException()`	Назначение Позволяет получить сведения о последнем исключении вызывающего потока исполнения. Параметры • [out] `exception` – указатель на структуру, содержащую сведения об исключении. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KnThreadGetAffinityByHandle()`	Назначение Позволяет получить маску сходства потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. • [out] `mask` – указатель на структуру, содержащую маску сходства потока исполнения. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpuset.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnThreadSetAffinityByHandle()`	Назначение Задает маску сходства потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. • [in] `mask` – указатель на структуру, содержащую маску сходства потока исполнения. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpuset.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnThreadGetSchedPolicyByHandle()`	Назначение Позволяет получить сведения о классе планирования потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. • [out] `policy` – указатель на класс планирования потока исполнения. Тип данных для хранения класса планирования потока исполнения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tidtype.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out,optional] `param` – указатель на параметры класса планирования потока исполнения или `RTL_NULL`. Тип данных для хранения параметров класса планирования потока определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tidtype.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `param` можно указать `RTL_NULL`, если не требуется получать параметры класса планирования потока исполнения. В параметре `param` необходимо указать `RTL_NULL`, если класс планирования потока исполнения не имеет параметров.
`KnThreadSetSchedPolicyByHandle()`	Назначение Задает класс планирования и приоритет потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – дескриптор потока исполнения. • [in] `policy` – класс планирования потока исполнения. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tidtype.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `prio` – приоритет потока исполнения. • [in,optional] `param` – указатель на параметры класса планирования потока исполнения или `RTL_NULL`. Тип данных для хранения параметров класса планирования потока определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tidtype.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `policy` можно указать следующие значения: • `ThreadSchedOther` – класс планирования стандартных потоков. • `ThreadSchedFifo` – класс планирования потоков реального времени FIFO. • `ThreadSchedRoundRobin` – класс планирования потоков реального времени RR. В параметре `param` можно указать `RTL_NULL`, если требуется задать параметры класса планирования потока исполнения, применяемые по умолчанию. В параметре `param` необходимо указать `RTL_NULL`, если класс планирования потока исполнения не имеет параметров.

Управление процессами (высокоуровневый API task.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/task.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет создавать, запускать и завершать процессы, а также статически создавать IPC-каналы и передавать дескрипторы.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

> Библиотека `libkos` также предоставляет низкоуровневый API для управления процессами. Низкоуровневый API следует использовать, если недостаточно возможностей высокоуровневого API.

Создание процесса

Чтобы создать процесс, нужно вызвать одну из следующих функций:

- `KosTaskCreate()`;
- `KosTaskInitEx()`;
- `KosTaskInit()`;
- `KosTaskInitFromSegEx()`;
- `KosTaskInitFromSeg()`;
- `KosTaskLaunch()`.

Эти функции, кроме `KosTaskCreate()`, принимают параметры создаваемого процесса через входной параметр `params`. Такой же входной параметр имеет функция `KosTaskSetup()`, которая позволяет задать параметры процесса, созданного вызовом функции `KosTaskCreate()`. Через параметр `params` нужно передать структуру, содержащую следующие поля:

- `eiid` – указатель на имя класса процесса.
- `endpointsCount` – число предоставляемых служб.

  Поле может иметь нулевое значение, если процесс не предоставляет службы.
- `endpoints` – указатель на массив структур, содержащих характеристики предоставляемых служб (имена и идентификаторы служб, имена интерфейсов).

  Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/services/handle/if_connection.h` из состава KasperskyOS SDK.

  Поле может иметь значение `RTL_NULL`, если процесс не предоставляет службы.
- `args` – указатель на массив адресов параметров запуска программы.

  Последним элементом массива должно быть значение `RTL_NULL`.

- `envs` – указатель на массив адресов переменных окружения программы.

  Переменные окружения должны иметь формат `<имя>=<значение>`. Последним элементом массива должно быть значение `RTL_NULL`.

- `flags` – флаги, задающие параметры создания процесса:

  - `KOS_TASK_FLAGS_NONE` – отсутствуют параметры создания процесса.

  - `KOS_TASK_FLAG_DUMPABLE` – процесс переходит в "замороженное" состояние в результате необработанного исключения.

    О "замороженном" состоянии процесса см. "Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)".

  - `KOS_TASK_FLAG_CRITICAL` – выключение или перезагрузка аппаратной платформы в результате необработанного исключения в процессе.

    Флаг может быть недоступен для использования в зависимости от конфигурации ядра KasperskyOS. В случае доступности этого флага конфигурация ядра также задает вариант реакции на необработанное исключение в процессе: выключение или перезагрузка.

  Можно указать только один из флагов, задающих параметры создания процесса.

- `componentTree` – указатель на структуру, содержащую сведения из формальной спецификации компонента решения.

  Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Эта структура является элементом автоматически генерируемого транспортного кода (структура с именем `*_component_tree`).

  Поле может иметь значение `RTL_NULL`.

При установке параметров процесса через входной параметр `params` функций `KosTaskSetup()`, `KosTaskInit*()` и `KosTaskLaunch()` нужно учитывать следующие особенности:

- Функция `KosTaskSetup()` игнорирует поля `eiid` и `flags`, поскольку соответствующие этим полям параметры процесса задаются при вызове функции `KosTaskCreate()` через параметры `eiid` и `flags` соответственно.

- Если поле `componentTree` имеет значение, отличное от `RTL_NULL`, то значение в поле `eiid` будет проигнорировано функциями `KosTaskInit*()` и `KosTaskLaunch()`, а имя класса процесса будет взято из формальной спецификации компонента решения.

- Если поле `componentTree` имеет значение, отличное от `RTL_NULL`, то значения в полях `endpointsCount` и `endpoints` будут проигнорированы функциями `KosTaskSetup()`, `KosTaskInit*()` и `KosTaskLaunch()`, а параметры предоставляемых служб (включая параметры служб вложенных компонентов) будут взяты из формальной спецификации компонента решения.

При вызове функции `KosTaskInit()` или `KosTaskLaunch()` в качестве имени процесса и имени исполняемого файла используется одно из следующих значений:

- Значение поля `eiid`, если значение поля `componentTree` равно `RTL_NULL`.

- Имя класса процессов из формальной спецификации компонента решения, если значение поля `componentTree` отлично от `RTL_NULL`.

Таким же образом эти значения применяются в качестве имени процесса и/или пути к исполняемому файлу, если вызвать функцию `KosTaskInitEx()` или `KosTaskInitFromSegEx()` со значением `RTL_NULL` в параметре `name` и/или параметре `path`. И аналогично эти значения применяются в качестве имени процесса, если вызвать функцию `KosTaskInitFromSeg()` со значением `RTL_NULL` в параметре `name`.

Функции `KosTaskCreate()` и `KosTaskInit*()` через выходной параметр `outTask` передают адрес объекта, описывающего дочерний процесс. Этот объект представляет собой структуру, которая создается в памяти как родительского, так и дочернего процесса. Разработчику решения не требуется выполнять операции с полями этой структуры, но указатель на нее нужно использовать в качестве идентификатора процесса при вызове функций API. Дочерний процесс может получить адрес описывающего его объекта вызовом функции `KosTaskGetSelf()`.

Если для доступа к службам, предоставляемым серверным процессом, используются статически созданные IPC-каналы, то объект, описывающий этот серверный процесс, должен быть связан со структурами, содержащими сведения о службах из формальной спецификации компонента решения. Это необходимо, чтобы при создании статического IPC-канала клиентские процессы получили сведения о службах, предоставляемых серверным процессом. Чтобы связать объект, описывающий дочерний серверный процесс, со структурами, содержащими сведения о службах из формальной спецификации компонента решения, нужно передать эти сведения через поле `componentTree` параметра `params` при вызове функций `KosTaskCreate()`, `KosTaskInit*()` и `KosTaskLaunch()`. Серверный процесс, который уже запущен, может связать описывающий его объект со структурами, содержащими сведения о службах из формальной спецификации компонента решения, вызовом функции `KosTaskSetComponentTree()`. Это требуется, если у запущенного серверного процесса нет родительского процесса.

При вызове функции `KosTaskInitEx()`, `KosTaskInit()` или `KosTaskLaunch()` ELF-образ из заданного исполняемого файла в ROMFS загружается в память создаваемого процесса. Если ELF-образ содержит таблицу символов `.symtab` и таблицу строк `.strtab`, то они загружаются в память процесса. Используя эти таблицы, ядро получает имена функций для формирования данных обратной трассировки стека (сведений о стеке вызовов).

Чтобы получить сведения об ELF-образе, загруженном в память процесса, нужно вызвать функцию `KosTaskGetElfSegs()`. Эта функция применима только к тем процессам, которые созданы с указанием флага `KOS_TASK_FLAG_DUMPABLE`. При использовании этой функции таблица символов `.symtab` и таблица строк `.strtab` считаются загружаемыми сегментами ELF-образа наряду с сегментами типа `LOAD`.

Функция `KosTaskCreate()`, в отличие от функций `KosTaskInit*()` и `KosTaskLaunch()`, создает *"пустой" процесс*, то есть процесс, в память которого не загружен ELF-образ программы. Чтобы загрузить сегменты ELF-образа в память процесса, нужно вызвать функцию `KosTaskLoadSegments()`. Для использования функции `KosTaskLoadSegments()`, как и функции `KosTaskInitFromSegEx()`, необходимо, чтобы заранее были созданы буферы MDL, которые содержат загружаемые сегменты ELF-образа. Загружаемые сегменты ELF-образа нужно задать через параметр `segs`. При этом таблица символов `.symtab` и таблица строк `.strtab` также считаются загружаемыми сегментами наряду с сегментами типа `LOAD`. Через параметры `entry` и `relocBase` необходимо задать точку входа в программу и смещение загрузки ELF-образа соответственно. Точка входа в программу представляет собой сумму адреса, указанного в поле `e_entry` заголовка ELF-образа, и смещения загрузки ELF-образа. (Для ELF-файла типа `DYN` смещение загрузки ELF-образа должно быть случайным значением с целью поддержки ASLR.) Чтобы получить смещение загрузки ELF-образа, можно вызвать функцию `KnTaskVmReserveForElf()` из API task_api.h, которая резервирует регион виртуальной памяти для загрузки ELF-образа. Если ELF-файл имеет тип `DYN`, функция `KnTaskVmReserveForElf()` передает через выходной параметр `relocBase` случайное смещение, для ELF-файла другого типа передает нулевое смещение. (Функции `KosTaskInitEx()`, `KosTaskInit()` и `KosTaskLaunch()` также устанавливают случайное смещение для ELF-файла типа `DYN` и нулевое смещение для ELF-файла другого типа.) Данные, передаваемые функциям `KosTaskLoadSegments()` и `KosTaskInitFromSegEx()` через параметры `count`, `segs`, `entry` и параметры, связанные с загрузкой таблицы символов `.symtab` и таблицы строк `.strtab`, подготавливаются функцией `KnElfCreateVmSegEx()` из API elf_api.h.

Функция `KosTaskInitFromSeg()` является упрощенной версией функции `KosTaskInitFromSegEx()` и не позволяет загружать в память процесса таблицу символов `.symtab` и таблицу строк `.strtab`, а также не позволяет задавать смещение загрузки ELF-образа (устанавливает нулевое смещение).

Функция `KosTaskLaunch()` создает и сразу запускает процесс без возможности статического создания IPC-каналов.

Функции `KosTaskSetArgs()` и `KosTaskSetEnv()` задают параметры запуска и переменные окружения программы соответственно. Эти функции предназначены для использования библиотекой `libkos`.

Функция `KosTaskAddEndpoints()` регистрирует службы, предоставляемые процессом. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libkos`.

Статическое создание IPC-каналов

Перед запуском процессов можно создать IPC-каналы между ними. Между одним клиентским и одним серверным процессом можно создать несколько IPC-каналов с разными именами. Между одним серверным и несколькими клиентскими процессами можно создать IPC-каналы с одним именем.

Чтобы создать IPC-канал с именем, соответствующим имени класса серверного процесса, нужно вызвать функцию `KosTaskConnect()`.

Чтобы создать IPC-канал с заданным именем, нужно вызывать функцию `KosTaskConnectToService()`.

Чтобы использовать созданный IPC-канал, на стороне клиентского и серверного процесса нужно получить IPC-дескриптор вызовом функции `SLStaticResolveHandle()` из API sl-static.h. Через параметр `channelName` эта функция принимает имя IPC-канала.

Передача дескрипторов дочернему процессу

Родительский процесс может передавать дескрипторы дочернему процессу, который еще не запущен. (Общие сведения о передаче дескрипторов приведены в разделе "Передача дескрипторов".)

Чтобы передать дескриптор дочернему процессу, нужно вызвать функцию `KosTaskTransferResource()`, указав среди прочего дескриптор объекта контекста передачи ресурса, а также маску прав и условное имя потомка передаваемого дескриптора.

Чтобы найти потомка дескриптора, переданного родительским процессом, нужно вызвать из дочернего процесса функцию `KosTaskLookupResource()`, указав условное имя потомка дескриптора, которое было задано родительским процессом при вызове функции `KosTaskTransferResource()`.

Запуск процесса

Чтобы создать и сразу запустить процесс без статического создания IPC-каналов, нужно вызвать функцию `KosTaskLaunch()`.

Чтобы запустить уже созданный процесс, перед запуском которого могут быть созданы требуемые этому процессу IPC-каналы, нужно вызвать функцию `KosTaskRunEx()` или `KosTaskRun()`.

Через параметр `fsBackend` функции `KosTaskRunEx()` нужно задать, как по умолчанию осуществляется поддержка файловой системы ROMFS для запускаемого процесса: ядром или системной программой `FSUsr` (подробнее см. "Использование файловой системы ROMFS (низкоуровневый API fs_api.h)"). В процессе, запускаемом вызовом функции `KosTaskRun()` или `KosTaskLaunch()`, по умолчанию поддержка файловой системы ROMFS осуществляется так же, как и в родительском процессе на момент вызова функции `KosTaskRun()` или `KosTaskLaunch()`. Чтобы получить сведения о том, как осуществляется поддержка файловой системы ROMFS для процесса, нужно вызвать из этого процесса функцию `KosTaskGetSelfFSBackend()`. (Функция `KosTaskSetSelfFSBackend()` записывает в объект, описывающий процесс, сведения о том, как осуществляется поддержка файловой системы ROMFS для вызывающего процесса. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libkos`.)

Родительский процесс может поместить в пользовательское пространство и смонтировать файловую систему ROMFS, которой будет пользоваться дочерний процесс по умолчанию. Для этого родительский процесс вызовом функции `KnFsChangeBackend()` из API fs_api.h задает, что для него файловую систему ROMFS поддерживает программа `FSUsr`, и вызовом функции `KnFsChange()` из API fs_api.h монтирует требуемый образ ROMFS. Затем родительский процесс выполняет запуск дочернего процесса вызовом функции `KosTaskRun()`, `KosTaskRunEx()` или `KosTaskLaunch()`. (При вызове функции `KosTaskRunEx()` нужно явно указать, что по умолчанию для дочернего процесса файловую систему ROMFS поддерживает программа `FSUsr`.) В результате дочерний процесс по умолчанию будет использовать файловую систему ROMFS, помещенную в пользовательское пространство родительским процессом.

Если родительскому процессу не требуется завершать дочерний процесс или ожидать его завершения, то после запуска дочернего процесса описывающий его объект нужно удалить, обнулив число ссылок на него с использованием функции `KosTaskPut()`. Функция `KosTaskLaunch()` вызывает функцию `KosTaskPut()` после запуска дочернего процесса.

Завершение процесса

API позволяет завершать и ожидать завершения дочерних процессов.

Чтобы завершить дочерний процесс, нужно вызвать функцию `KosTaskStop()` или `KosTaskStopAndWait()`.

Чтобы ожидать, пока дочерний процесс завершится по собственной инициативе, нужно вызвать функцию `KosTaskWait()`.

Чтобы объект ядра, который описывает дочерний процесс, был удален после завершения этого процесса, нужно до или после завершения дочернего процесса закрыть его дескриптор в родительском процессе. Дескриптор дочернего процесса закрывается при удалении в памяти родительского процесса объекта, описывающего дочерний процесс. Чтобы удалить объект, описывающий дочерний процесс, нужно обнулить число ссылок на этот объект, используя функцию `KosTaskPut()`. Функция `KosTaskLaunch()` вызывает функцию `KosTaskPut()` после запуска дочернего процесса.

Подробнее о завершении процессов см. "Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)".

Получение дескриптора процесса

Чтобы получить дескриптор процесса, нужно вызвать функцию `KosTaskGetHandle()`.

Дескриптор процесса можно передать другому процессу через IPC.

Дескриптор вызывающего процесса, который получен вызовом функции `KosTaskGetHandle()`, нельзя закрывать. В случае закрытия этот дескриптор может быть использован для идентификации других ресурсов, что приведет к ошибкам. Потомков этого дескриптора можно закрывать без риска возникновения подобных ошибок.

Получение параметров запуска и переменных окружения программы

Получить параметры запуска программы позволяет функция `KosTaskGetArgsList()`. Удалить массив адресов параметров запуска программы, полученный вызовом функции `KosTaskGetArgsList()`, позволяет функция `KosTaskFreeArgsList()`.

Получить переменные окружения программы позволяет функция `KosTaskGetEnvList()`. Удалить массив адресов переменных окружения программы, полученный вызовом функции `KosTaskGetEnvList()`, позволяет функция `KosTaskFreeEnvList()`.

Все эти функции предназначены для использования библиотекой `libc`.

Сведения о функциях API

Функции task.h

Функция	Сведения о функции
`KosTaskCreate()`	Назначение Создает процесс. Параметры • [in] `name` – указатель на имя процесса. • [in] `eiid` – указатель на имя класса процесса. • [in] `path` – указатель на путь к исполняемому файлу. Функция не использует заданный путь для обращения к исполняемому файлу, а только сохраняет в качестве метаданных созданного процесса. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры создания процесса. • [out] `outTask` – указатель на адрес объекта, описывающего процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskSetup()`	Назначение Устанавливает параметры процесса. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [in] `params` – указатель на структуру, содержащую параметры процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosTaskLoadSegments()`	Назначение Загружает сегменты ELF-образа в память процесса. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [in] `count` – число загружаемых сегментов ELF-образа. • [in] `relocBase` – смещение загрузки ELF-образа в байтах. • [in] `entry` – адрес точки входа в программу. • [in,out] `segs` – указатель на массив структур, описывающих загружаемые сегменты ELF-образа. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Если задать поле `loadAddr` этой структуры равным `0`, то адрес загрузки сегмента будет выбран автоматически и записан в поле `loadAddr`. • [in,optional] `symTabIndex` – индекс загружаемого сегмента ELF-образа с таблицей символов `.symtab`. Нумерация начинается с нуля. Значение параметра игнорируется, если хотя бы один из параметров `symTabSize` и `strTabSize` имеет нулевое значение. • [in,optional] `symTabSize` – размер таблицы символов `.symtab` в байтах или `0`, если не требуется загружать эту таблицу. Если этот параметр имеет нулевое значение, то параметр `strTabSize` также должен иметь нулевое значение. • [in,optional] `strTabIndex` – индекс загружаемого сегмента ELF-образа с таблицей строк `.strtab`. Нумерация начинается с нуля. Значение параметра игнорируется, если хотя бы один из параметров `symTabSize` и `strTabSize` имеет нулевое значение. • [in,optional] `strTabSize` – размер таблицы строк `.strtab` в байтах или `0`, если не требуется загружать эту таблицу. Если этот параметр имеет нулевое значение, то параметр `symTabSize` также должен иметь нулевое значение. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskInitEx()`	Назначение Создает процесс. Параметры • [in] `params` – указатель на структуру, содержащую параметры процесса. • [in,optional] `name` – указатель на имя процесса или `RTL_NULL`, чтобы в качестве имени процесса использовалось имя класса процесса, полученное через параметр `params`. • [in,optional] `path` – указатель на имя исполняемого файла в ROMFS или `RTL_NULL`, чтобы в качестве имени исполняемого файла использовалось имя класса процесса, полученное через параметр `params`. • [out] `outTask` – указатель на адрес объекта, описывающего процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosTaskInit()`	Назначение Создает процесс. Параметры • [in] `params` – указатель на структуру, содержащую параметры процесса. • [out] `outTask` – указатель на адрес объекта, описывающего процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskInitFromSegEx()`	Назначение Создает процесс. Параметры • [in] `params` – указатель на структуру, содержащую параметры процесса. • [in,optional] `name` – указатель на имя процесса или `RTL_NULL`, чтобы в качестве имени процесса использовалось имя класса процесса, полученное через параметр `params`. • [in,optional] `path` – указатель на путь к исполняемому файлу или `RTL_NULL`, чтобы в качестве пути к исполняемому файлу использовалось имя класса процесса, полученное через параметр `params`. Функция не использует заданный путь для обращения к исполняемому файлу, а только сохраняет в качестве метаданных созданного процесса. • [in] `count` – число загружаемых сегментов ELF-образа. • [in] `relocBase` – смещение загрузки ELF-образа в байтах. • [in] `entry` – адрес точки входа в программу. • [in,out] `segs` – указатель на массив структур, описывающих загружаемые сегменты ELF-образа. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Если задать поле `loadAddr` этой структуры равным `0`, то адрес загрузки сегмента будет выбран автоматически и записан в поле `loadAddr`. • [in,optional] `symTabIndex` – индекс загружаемого сегмента ELF-образа с таблицей символов `.symtab`. Нумерация начинается с нуля. Значение параметра игнорируется, если хотя бы один из параметров `symTabSize` и `strTabSize` имеет нулевое значение. • [in,optional] `symTabSize` – размер таблицы символов `.symtab` в байтах или `0`, если не требуется загружать эту таблицу. Если этот параметр имеет нулевое значение, то параметр `strTabSize` также должен иметь нулевое значение. • [in,optional] `strTabIndex` – индекс загружаемого сегмента ELF-образа с таблицей строк `.strtab`. Нумерация начинается с нуля. Значение параметра игнорируется, если хотя бы один из параметров `symTabSize` и `strTabSize` имеет нулевое значение. • [in,optional] `strTabSize` – размер таблицы строк `.strtab` в байтах или `0`, если не требуется загружать эту таблицу. Если этот параметр имеет нулевое значение, то параметр `symTabSize` также должен иметь нулевое значение. • [out] `outTask` – указатель на адрес объекта, описывающего процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosTaskInitFromSeg()`	Назначение Создает процесс. Параметры • [in] `params` – указатель на структуру, содержащую параметры процесса. • [in,optional] `name` – указатель на имя процесса или `RTL_NULL`, чтобы в качестве имени процесса использовалось имя класса процесса, полученное через параметр `params`. • [in] `count` – число загружаемых сегментов ELF-образа. • [in] `entry` – адрес точки входа в программу. • [in,out] `segs` – указатель на массив структур, описывающих загружаемые сегменты ELF-образа. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Если задать поле `loadAddr` этой структуры равным `0`, то адрес загрузки сегмента будет выбран автоматически и записан в поле `loadAddr`. • [out] `outTask` – указатель на адрес объекта, описывающего процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskGetElfSegs()`	Назначение Позволяет получить сведения об ELF-образе, загруженном в память процесса. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [out] `segsBuf` – указатель на массив для сохранения структур, описывающих загруженные сегменты ELF-образа. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `segsBufSize` – размер буфера для сохранения массива структур, описывающих загруженные сегменты ELF-образа, в байтах. • [out] `segsCount` – указатель на число загруженных сегментов ELF-образа. • [out] `symTabIndex` – указатель на индекс загруженного сегмента ELF-образа с таблицей символов `.symtab`. • [out] `symTabSize` – указатель на размер таблицы символов `.symtab` в байтах. • [out] `strTabIndex` – указатель на индекс загруженного сегмента ELF-образа с таблицей строк `.strtab`. • [out] `strTabSize` – указатель на размер таблицы строк `.strtab` в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskConnect()`	Назначение Создает IPC-канал. Параметры • [in] `cl` – указатель на объект, описывающий клиентский процесс. • [in] `sr` – указатель на объект, описывающий серверный процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosTaskConnectToService()`	Назначение Создает IPC-канал с заданным именем. Параметры • [in] `cl` – указатель на объект, описывающий клиентский процесс. • [in] `sr` – указатель на объект, описывающий серверный процесс. • [in] `name` – указатель на имя IPC-канала. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskSetArgs()`	Назначение Задает параметры запуска программы. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [in] `args` – указатель на массив адресов параметров запуска программы. Последним элементом массива должно быть значение `RTL_NULL`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskGetArgsList()`	Назначение Позволяет получить параметры запуска программы. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [out] `args` – указатель на адрес массива адресов параметров запуска программы или `RTL_NULL`, если этих параметров нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskFreeArgsList()`	Назначение Удаляет массив адресов параметров запуска программы, полученный вызовом `KosTaskGetArgsList()`. Параметры • [in] `args` – указатель на массив адресов параметров запуска программы. Возвращаемые значения Нет.
`KosTaskSetEnv()`	Назначение Задает переменные окружения программы. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [in] `envs` – указатель на массив адресов переменных окружения программы. Последним элементом массива должно быть значение `RTL_NULL`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosTaskGetEnvList()`	Назначение Позволяет получить переменные окружения программы. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [out] `envs` – указатель на адрес массива адресов переменных окружения программы или `RTL_NULL`, если этих переменных нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskFreeEnvList()`	Назначение Удаляет массив адресов переменных окружения программы, полученный вызовом функции `KosTaskGetEnvList()`. Параметры • [in] `envs` – указатель на массив адресов переменных окружения программы. Возвращаемые значения Нет.
`KosTaskRunEx()`	Назначение Запускает процесс. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [in] `fsBackend` – параметр, который задает, как по умолчанию осуществляется поддержка файловой системы ROMFS для запускаемого процесса: ядром или системной программой `FSUsr`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskRun()`	Назначение Запускает процесс. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskStop()`	Назначение Завершает процесс. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosTaskStopAndWait()`	Назначение Завершает процесс и ожидает окончания завершения этого процесса. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [in] `timeout` – время ожидания в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `timeout` указан `0`.
`KosTaskWait()`	Назначение Ожидает завершения процесса. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [in] `timeout` – время ожидания в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `retcode` – указатель на код завершения процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `timeout` указан `0`.
`KosTaskGetHandle()`	Назначение Позволяет получить дескриптор процесса. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. Возвращаемые значения Дескриптор процесса.
`KosTaskLaunch()`	Назначение Создает и запускает процесс. Параметры • [in] `params` – указатель на структуру, содержащую параметры процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosTaskGetSelf()`	Назначение Позволяет получить адрес объекта, описывающего вызывающий процесс. Параметры Нет. Возвращаемые значения Указатель на объект, описывающий процесс, или `RTL_NULL`, если этот объект удален. Дополнительные сведения Функция увеличивает на единицу число ссылок на объект, описывающий процесс, поэтому после вызова этой функции нужно вызвать функцию `KosTaskPut()`.
`KosTaskPut()`	Назначение Уменьшает на единицу число ссылок на объект, описывающий процесс. Параметры - [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. Возвращаемые значения Нет.
`KosTaskAddEndpoints()`	Назначение Регистрирует службы. Параметры - [in,out] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. - [in] `endpoints` – указатель на массив структур, описывающих службы. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/services/handle/if_connection.h` из состава KasperskyOS SDK. - [in] `count` – число служб. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskSetSelfFSBackend()`	Назначение Записывает в объект, описывающий процесс, сведения о том, как осуществляется поддержка файловой системы ROMFS для вызывающего процесса: ядром или системной программой `FSUsr`. Параметры - [in] `fsBackend` – параметр, который задает, как осуществляется поддержка файловой системы ROMFS: ядром или системной программой `FSUsr`. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosTaskGetSelfFSBackend()`	Назначение Позволяет получить сведения о том, как осуществляется поддержка файловой системы ROMFS для вызывающего процесса: ядром или системной программой `FSUsr`. Параметры Нет. Возвращаемые значения Значение, которое отражает, как осуществляется поддержка файловой системы ROMFS: ядром или системной программой `FSUsr`.
`KosTaskSetComponentTree()`	Назначение Создает структуры со сведениями о службах из формальной спецификации компонента решения и связывает эти структуры с объектом, описывающим процесс. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [in] `root` – указатель на структуру, содержащую сведения из формальной спецификации компонента решения. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Эта структура является элементом автоматически генерируемого транспортного кода. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskTransferResource()`	Назначение Передает дескриптор процессу, который еще не запущен. Параметры • [in] `task` – указатель на объект, описывающий процесс. • [in] `srcHandle` – передаваемый дескриптор. • [in] `srcBadge` – дескриптор объекта контекста передачи ресурса. • [in] `dstRights` – маска прав потомка передаваемого дескриптора. • [in] `handleName` – указатель на имя потомка передаваемого дескриптора. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosTaskLookupResource()`	Назначение Выполняет поиск дескриптора по имени, заданному функцией `KosTaskTransferResource()`. Параметры • [in] `handleName` – указатель на имя дескриптора. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает дескриптор, иначе возвращает `INVALID_HANDLE`.

Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/task/task_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

Основные возможности API:

- создавать, запускать и завершать процессы;
- обрабатывать исключения;
- получать сведения о процессах, включая информацию о причинах их завершения;
- задавать приоритеты и классы планирования начальных потоков процессов.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

> Библиотека `libkos` также предоставляет высокоуровневый API для управления процессами. Рекомендуется использовать именно этот API. Низкоуровневый API следует использовать, если недостаточно возможностей высокоуровневого API.

Создание и запуск процесса

Для создания и запуска процесса требуются следующие функции API:

- `KnTaskCreate()` или `KnTaskCreateEx()`;
- `KnTaskReseedAslr()`;
- [опционально] `KnTaskVmReserveForElf()`;
- `KnTaskLoadSeg()`;
- [опционально] `KnTaskLoadElfSyms()`;
- `KnTaskSetInitialState()`;
- `KnTaskSetEnv()`;
- `KnTaskResume()`.

Эти функции предназначены для использования библиотекой `libkos`. Разработчику решения для создания и запуска процессов нужно использовать функции API task.h. При этом для многих функций API task_api.h, которые предназначены для применения разработчиком решения, входным параметром является дескриптор процесса. Чтобы получить дескриптор процесса, нужно вызвать функцию `KosTaskGetHandle()` из API task.h. Дескриптор процесса можно передать другому процессу через IPC.

Функция `KnTaskVmReserveForElf()` предназначена не только для использования библиотекой `libkos`, но и для применения разработчиком решения. Эта функция резервирует регион виртуальной памяти для загрузки ELF-образа. Через входные параметры `task` и `elfDescr` принимает дескриптор процесса и указатель на объект, описывающий ELF-образ, соответственно. (Объект, описывающий ELF-образ, создается функцией `KnElfOpen()` из API elf_api.h.) Через выходной параметр `relocBase` передает смещение загрузки ELF-образа. Если ELF-файл имеет тип `DYN`, передает случайное смещение, для ELF-файла другого типа передает нулевое смещение. Смещение загрузки ELF-образа является входным параметром функций `KosTaskLoadSegments()`, `KosTaskInitFromSegEx()` из API task.h, а также функции `KnElfCreateVmSegEx()` из API elf_api.h. Случайное смещение загрузки ELF-образа является элементом поддержки рандомизации размещения адресного пространства процесса. *Рандомизация размещения адресного пространства* (англ. Address Space Layout Randomization, ASLR) – это размещение структур данных (ELF-образа, динамических библиотек, стека и кучи) в памяти процесса по случайным адресам с целью усложнения эксплуатации уязвимостей, которые связаны с заранее известной злоумышленнику структурой адресного пространства процесса.

Перед запуском процесс получает данные от своего родительского процесса через страницу статических соединений. *Страница статических соединений* (англ. Static Connection Page, SCP) – набор структур, содержащих данные для статического создания IPC-каналов, параметры запуска и переменные окружения программы. Родительский процесс записывать данные в SCP дочернего процесса вызовом функции `KnTaskSetEnv()`. Дочерний процесс при запуске считывает данные из SCP вызовом функции `KnTaskGetEnv()`, а затем удаляет SCP вызовом функции `KnTaskFreeEnv()`. Функции `KnTaskGetEnv()` и `KnTaskFreeEnv()`, как и функция `KnTaskSetEnv()`, предназначены для использования библиотекой `libkos`.

По умолчанию начальный поток процесса является стандартным потоком исполнения. (О классах планирования потоков исполнения см. "Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)".) Чтобы получить приоритет начального потока процесса, нужно вызвать функцию `KnTaskGetInitialThreadPriority()`. Чтобы изменить приоритет начального потока процесса, нужно вызвать функцию `KnTaskSetInitialThreadPriority()`. Чтобы изменить класс планирования и/или приоритет начального потока процесса, нужно вызвать функцию `KnTaskSetInitialPolicy()`. Все три функции можно использовать после установки точки входа в программу, а также после запуска процесса. Точку входа в программу устанавливают все функции создания процесса из API task.h, кроме `KosTaskCreate()`. Если процесс создан функцией `KosTaskCreate()`, точка входа будет установлена после вызова функции `KosTaskLoadSegments()`.

Завершение процесса

Завершение процесса включает в себя:

- Завершение всех потоков процесса.
- Освобождение памяти процесса.
- Освобождение системных и пользовательских ресурсов, которыми процесс владеет эксклюзивно.

  При завершении процесса все дескрипторы, которыми он владеет, закрываются. Если закрытый дескриптор был единственным дескриптором ресурса, то этот ресурс освобождается.

Процесс завершается по следующим причинам:

- По собственной инициативе.

  Вызвана функция `KnTaskExit()`, или завершены все потоки процесса.

- По внешнему запросу.

  Вызвана функция `KnTaskTerminate()`.

- В результате необработанного исключения (аварийно).

  Вызовом функции `KnTaskPanic()` процесс может специально инициировать возникновение исключения, которое не может быть обработано и приводит к завершению этого процесса. Это требуется, чтобы процесс мог гарантированно завершить себя. (Например, если в процессе есть потоки исполнения, привязанные к прерываниям, то функция `KnTaskExit()` не может завершить этот процесс, а функция `KnTaskPanic()` позволяет сделать это.)

Коды завершения процессов определяются разработчиком решения. Эти коды нужно указывать в параметре `status` функции `KnTaskExit()`. Если процесс завершился в результате завершения всех его потоков, то кодом завершения этого процесса будет код завершения его начального потока. Чтобы получить код завершения процесса, который завершился по собственной инициативе, нужно вызвать функцию `KnTaskGetExitCode()`.

Чтобы получить сведения о причине завершения процесса, нужно вызвать функцию `KnTaskGetExitStatus()`. Эта функция позволяет определить, был ли процесс завершен по собственной инициативе, по внешнему запросу или аварийно.

Чтобы получить сведения о необработанном исключении, которое привело к аварийному завершению процесса, нужно вызвать функцию `KnTaskGetExceptionInfo()`. Эти сведения включают код исключения и контекст потока исполнения, в котором это исключение возникло.

Если процесс создан одной из функций API task.h с указанием флага `KOS_TASK_FLAG_DUMPABLE`, то в результате необработанного исключения этот процесс не завершится, а перейдет в "замороженное" состояние. *"Замороженное" состояние процесса* – это такое состояние процесса, при котором исполнение его потоков завершилось в результате необработанного исключения, но ресурсы не освободились, чтобы можно было получить сведения об этом процессе. Чтобы получить контекст потока исполнения, входящего в процесс, который находится в "замороженном" состоянии, нужно вызвать функцию `KnTaskGetThreadContext()`. Чтобы получить сведения о регионе виртуальной памяти, принадлежащем процессу, который находится в "замороженном" состоянии, нужно вызвать функцию `KnTaskGetNextVmRegion()`. Эти сведения включают такую информацию, как базовый адрес и размер региона виртуальной памяти, права доступа к нему. Перед переходом процесса в "замороженное" состояние выполняется вывод данных обратной трассировки стека (сведений о стеке вызовов) для потока исполнения, в котором возникло необработанное исключение. Чтобы завершить процесс, который находится в "замороженном" состоянии, нужно вызвать функцию `KnTaskTerminateAfterFreezing()`.

Чтобы объект ядра, который описывает процесс, был удален после завершения этого процесса, нужно до или после завершения этого процесса закрыть или отозвать каждый его дескриптор во всех процессах, которые владеют этими дескрипторами.

Обработка исключений

Чтобы зарегистрировать функцию обработки исключений для процесса, нужно вызвать из этого процесса функцию `KnTaskSetExceptionHandler()`. Эта функция дерегистрирует предыдущую функцию обработки исключений и возвращает ее идентификатор. Сохранив этот идентификатор, в дальнейшем можно снова зарегистрировать предыдущую функцию обработки исключений.

Функция обработки исключений вызывается при возникновении исключения в любом потоке процесса. В случае успешной обработки исключения эта функция возвращает значение, отличное от ноля, в противном случае она возвращает ноль. Входным параметром функции обработки исключений является структура, содержащая сведения об исключении. Тип этой структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK.

Если функции обработки исключений, зарегистрированной на уровне процесса, не удалось успешно обработать исключение, будет вызвана функция обработки исключений, зарегистрированная на уровне потока исполнения, в котором возникло это исключение. (Об обработке исключений на уровне потоков исполнения см. "Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)".)

Получение сведений о процессе

Чтобы получить идентификатор процесса (PID), нужно вызвать функцию `KnTaskGetId()` или `KnTaskGetIdByHandle()`. Функция `KnTaskGetId()` позволяет получить PID вызывающего процесса. Функция `KnTaskGetIdByHandle()` позволяет получить PID процесса по его дескриптору.

Чтобы получить имя процесса, нужно вызвать из этого процесса функцию `KnTaskGetName()`.

Чтобы получить путь к исполняемому файлу, из которого создан процесс, нужно вызвать из этого процесса функцию `KnTaskGetPath()`.

Передача дескрипторов дочернему процессу

Родительский процесс может передавать дескрипторы дочернему процессу, который еще не запущен. (Общие сведения о передаче дескрипторов приведены в разделе "Передача дескрипторов".) Передать дескриптор дочернему процессу позволяет функция `KnTaskTransferResource()`. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libkos`. Разработчику решения нужно использовать функцию `KosTaskTransferResource()` из API task.h, которая не только передает дескриптор, но и копирует его в SCP дочернего процесса, чтобы дочерний процесс мог найти переданный дескриптор вызовом функции `KosTaskLookupResource()` из API task.h.

Резервирование памяти в дочернем процессе

API включает функции `KnTaskVmReserve()` и `KnTaskVmFree()`, которые позволяют соответственно резервировать и освобождать регионы виртуальной памяти в дочернем процессе, для которого еще не задана точка входа в программу. Эти функции предназначены для использования библиотекой `libkos`.

Получение адреса GSI

Общая системная информация (англ. Global System Information, GSI) – структура, содержащая системные сведения, такие как число отсчетов таймера с момента запуска ядра, число отсчетов таймера в секунду, число процессоров (вычислительных ядер) в активном состоянии, данные о процессорном кеше. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK. Получить адрес GSI позволяет функция `KnTaskGetGsi()`. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libc`.

Получение адреса PCB

Блок управления процессом (англ. Process Control Block, PCB) – структура, содержащая сведения о процессе, которые используются ядром для управления этим процессом. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK. Получить адрес PCB позволяет функция `KnTaskGetPcb()`. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libc`.

Получение адресов и размеров таблицы символов .symtab и таблицы строк .strtab

Получить адреса и размеры таблицы символов `.symtab` и таблицы строк `.strtab`, загруженных в память процесса, позволяет функция `KnTaskGetElfSyms()`. Эта функция предназначена для механизма, который выводит данные обратной трассировки стека, работая в пользовательском режиме (не в режиме ядра).

Сведения о функциях API

Функции task_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnTaskCreate()`	Назначение Создает процесс. Параметры • [in] `name` – указатель на имя процесса. • [in] `eiid` – указатель на имя класса процесса. • [in,optional] `path` – указатель на путь к исполняемому файлу или `RTL_NULL`, если не требуется задавать путь к исполняемому файлу. Функция не использует заданный путь для обращения к исполняемому файлу, а только сохраняет в качестве метаданных созданного процесса. • [in,optional] `stackSize` – размер стека потока исполнения, используемый по умолчанию при создании потоков процесса, в байтах. Если указать `0`, то по умолчанию стек будет иметь размер 1 МБ. • [in] `priority` – приоритет начального потока исполнения. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outHandle` – указатель на дескриптор процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskCreateEx()`	Назначение Создает процесс. Параметры • [in] `name` – указатель на имя процесса. • [in] `eiid` – указатель на имя класса процесса. • [in,optional] `path` – указатель на путь к исполняемому файлу или `RTL_NULL`, если не требуется задавать путь к исполняемому файлу. Функция не использует заданный путь для обращения к исполняемому файлу, а только сохраняет в качестве метаданных созданного процесса. • [in,optional] `stackSize` – размер стека потока исполнения, используемый по умолчанию при создании потоков процесса, в байтах. Если указать `0`, то по умолчанию стек будет иметь размер 1 МБ. • [in] `priority` – приоритет начального потока исполнения. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры создания процесса. • [out] `outHandle` – указатель на дескриптор процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `TaskExceptionTerminatesTask` – процесс завершается в результате необработанного исключения. Этот флаг нельзя указывать совместно с другими флагами, кроме флага `TaskEmpty`. • `TaskExceptionFreezesTask` – процесс переходит в "замороженное" состояние в результате необработанного исключения. Этот флаг нельзя указывать совместно с другими флагами, кроме флага `TaskEmpty`.

Функция	Сведения о функции
	• `TaskExceptionTerminatesSystem` – аппаратная платформа выключается или перезагружается в результате необработанного исключения в процессе. Этот флаг нельзя указывать совместно с другими флагами, кроме флага `TaskEmpty`. Флаг `TaskExceptionTerminatesSystem` может быть недоступен для использования в зависимости от конфигурации ядра KasperskyOS. В случае доступности этого флага конфигурация ядра также задает вариант реакции на необработанное исключение в процессе: выключение или перезагрузка. • `TaskEmpty` – создание "пустого" процесса. Этот флаг должен быть обязательно указан.
`KnTaskGetGsi()`	Назначение Позволяет получить адрес GSI для вызывающего процесса. Параметры Нет. Возвращаемые значения Указатель на GSI. Тип данных для хранения GSI определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK.
`KnTaskGetPcb()`	Назначение Позволяет получить адрес блока управления процессом (PCB) для вызывающего процесса. Параметры Нет. Возвращаемые значения Указатель на PCB. Тип данных для хранения PCB определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK.
`KnTaskGetEnv()`	Назначение Позволяет получить адрес SCP вызывающего процесса. Параметры • [out] `envSize` – указатель на размер SCP в байтах. Возвращаемые значения Указатель на SCP или `RTL_NULL`, если у процесса нет SCP.
`KnTaskSetEnv()`	Назначение Записывает данные в SCP процесса. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [in] `env` – указатель на буфер с данными для записи в SCP. • [in] `envSize` – размер данных для записи в SCP в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskFreeEnv()`	Назначение Удаляет SCP вызывающего процесса. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskResume()`	Назначение Запускает процесс. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskExit()`	Назначение Завершает вызывающий процесс. Параметры • [in] `status` – код завершения процесса. Возвращаемые значения Код ошибки. Дополнительные сведения Не завершает процесс, если в нем есть потоки исполнения, привязанные к прерываниям.
`KnTaskTerminate()`	Назначение Завершает процесс. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskGetExitStatus()`	Назначение Позволяет получить сведения о причине завершения процесса. Параметры • [in] `task` – дескриптор завершившегося процесса. • [out] `status` – указатель на значение, отражающее причину завершения процесса. Тип данных для хранения этого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Через параметры `status` можно получить следующие значения: • `TaskExitUnexpected` – процесс завершился аварийно. • `TaskExitNormal` – процесс завершился по собственной инициативе. • `TaskExitTerminated` – процесс завершился по внешнему запросу.
`KnTaskGetExceptionInfo()`	Назначение Позволяет получить сведения о необработанном исключении, которое привело к аварийному завершению процесса. Параметры • [in] `task` – дескриптор аварийно завершившегося процесса. • [out] `excType` – указатель на код исключения, который неспецифичен для любой процессорной архитектуры. Тип данных для хранения этого кода определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/hal/exc_codes.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `excNo` – указатель на код исключения, который специфичен для используемой процессорной архитектуры. Тип данных для хранения этого кода определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/hal/exc_codes.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `exceptionContext` – указатель на структуру, содержащую контекст потока исполнения, в котором возникло исключение. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/hal/*/frame.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskGetThreadContext()`	Назначение Позволяет получить контекст потока исполнения, входящего в процесс, который находится в "замороженном" состоянии. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса, который находится в "замороженном" состоянии. • [in] `index` – индекс потока исполнения. Используется для перечисления потоков исполнения. Нумерация начинается с нуля. Нулевой индекс имеет поток исполнения, в котором возникло необработанное исключение. • [out] `context` – указатель на структуру, содержащую идентификатор (TID) и контекст потока исполнения. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/context.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskGetNextVmRegion()`	Назначение Позволяет получить сведения о регионе виртуальной памяти, принадлежащем процессу, который находится в "замороженном" состоянии. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса, который находится в "замороженном" состоянии. • [in,optional] `after` – адрес, после которого размещен регион виртуальной памяти, или `RTL_NULL`, если нужно получить сведения о регионе виртуальной памяти, который размещен первым. • [out] `next` – указатель на базовый адрес региона виртуальной памяти. • [out] `size` – указатель на размер региона виртуальной памяти в байтах. • [out] `flags` – указатель на флаги, отражающие параметры региона виртуальной памяти. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out,optional] `outHandle` – указатель на дескриптор буфера MDL, отображенного на регион виртуальной памяти. Функция создает буфер MDL из физической памяти, отображенной на регион виртуальной памяти (даже если уже существует буфер MDL, который отображен на этот регион виртуальной памяти). Если указать `RTL_NULL`, буфер MDL не будет создан. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskTerminateAfterFreezing()`	Назначение Завершает процесс, который находится в "замороженном" состоянии. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса, который находится в "замороженном" состоянии. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskGetExitCode()`	Назначение Позволяет получить код завершения процесса, который завершился по собственной инициативе. Параметры • [in] `task` – дескриптор завершившегося процесса. • [out] `exitCode` – указатель на код завершения процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskGetId()`	Назначение Позволяет получить идентификатор процесса (PID) для вызывающего процесса. Параметры Нет. Возвращаемые значения Идентификатор процесса. Тип идентификатора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pidtype.h` из KasperskyOS SDK.
`KnTaskGetName()`	Назначение Позволяет получить имя вызывающего процесса. Параметры • [out] `name` – указатель на буфер для сохранения имени процесса. • [in] `msize` – размер буфера для сохранения имени процесса в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskGetPath()`	Назначение Позволяет получить путь к исполняемому файлу, из которого создан вызывающий процесс. Параметры • [out] `path` – указатель на буфер для сохранения пути к исполняемому файлу. Если путь к исполняемому файлу не задан при создании процесса, то в буфере будет сохранена пустая строка. • [in] `msize` – размер буфера для сохранения пути к исполняемому файлу в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskGetInitialThreadPriority()`	Назначение Позволяет получить приоритет начального потока процесса. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [out] `priority` – указатель на приоритет начального потока процесса. Тип данных для хранения приоритета потока исполнения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskSetInitialThreadPriority()`	Назначение Задает приоритет начального потока процесса. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [in] `priority` – приоритет начального потока процесса. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskSetExceptionHandler()`	Назначение Регистрирует функцию обработки исключений для вызывающего процесса. Параметры • [in,optional] `handler` – идентификатор функции обработки исключений или `RTL_NULL`, чтобы дерегистрировать предыдущую зарегистрированную функцию без регистрации новой. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Идентификатор предыдущей зарегистрированной функции обработки исключений или `RTL_NULL` при ее отсутствии. Тип возвращаемого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK.
`KnTaskLoadSeg()`	Назначение Загружает сегмент ELF-образа в память процесса. Параметры • [in] `h` – дескриптор процесса. • [in] `seg` – указатель на структуру, описывающую загружаемый сегмент ELF-образа. Если задать поле `loadAddr` этой структуры равным `0`, то адрес загрузки сегмента будет выбран автоматически. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `actual` – указатель на адрес загрузки сегмента ELF-образа. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskVmReserve()`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти в процессе. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [in,optional] `hint` – странично выровненный желаемый базовый адрес региона виртуальной памяти или `RTL_NULL`, чтобы этот адрес был выбран автоматически. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры региона виртуальной памяти. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `addr` – указатель на базовый адрес зарезервированного региона виртуальной памяти. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `VMM_FLAG_LOCKED` – фиксация региона виртуальной памяти с выделением всего требуемого объема физической памяти. При вызове функции `KnTaskVmReserve()` с этим флагом фиксация не выполняется. Этот флаг имеет эффект при последующих действиях с зарезервированным регионом виртуальной памяти, которые связаны с его фиксацией. • `VMM_FLAG_READ`, `VMM_FLAG_WRITE`, `VMM_FLAG_EXECUTE` и `VMM_FLAG_RWX_MASK` – флаги, задающие права доступа к региону виртуальной памяти. • `VMM_FLAG_LOW_GUARD`, `VMM_FLAG_HIGH_GUARD` – добавление охранной страницы в начало и конец региона виртуальной памяти соответственно. Размер охранной страницы не включается в размер региона виртуальной памяти. Допустимые комбинации флагов, задающих права доступа к региону виртуальной памяти: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение и исполнение. • `VMM_FLAG_RWX_MASK` или `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE | VMM_FLAG_EXECUTE` – доступ на чтение, запись и исполнение.
`KnTaskVmReserveForElf()`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти в процессе для загрузки ELF-образа. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [in] `elfDescr` – указатель на объект, описывающий ELF-образ. Тип данных для хранения объекта определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/elf/elf_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `relocBase` – указатель на смещение загрузки ELF-образа в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskVmFree()`	Назначение Освобождает регион виртуальной памяти, зарезервированный вызовом функции `KnTaskVmReserve()`. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [in] `base` – странично выровненный базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskSetInitialState()`	Назначение Задает точку входа в программу и смещение загрузки ELF-образа. Параметры • [in] `h` – дескриптор процесса. • [in] `state` – указатель на структуру, содержащую адрес точки входа в программу и смещение загрузки ELF-образа в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnTaskLoadElfSyms()`	Назначение Загружает таблицу символов `.symtab` и таблицу строк `.strtab` в память процесса. Параметры • [in] `h` – дескриптор процесса. • [in] `symTabSeg` – указатель на структуру, описывающую загружаемый сегмент ELF-образа с таблицей символов `.symtab`. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `symTabSize` – размер таблицы символов `.symtab` в байтах. • [in] `strTabSeg` – указатель на структуру, описывающую загружаемый сегмент ELF-образа с таблицей строк `.strtab`. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `strTabSize` – размер таблицы строк `.strtab` в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskSetInitialPolicy()`	Назначение Задает класс планирования и приоритет начального потока процесса. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [in] `policy` – класс планирования начального потока процесса. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tidtype.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `priority` – приоритет начального потока процесса. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `param` – указатель на параметры класса планирования начального потока или `RTL_NULL`. Тип данных для хранения этих параметров определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `param` можно указать `RTL_NULL`, если требуется задать параметры класса планирования начального потока процесса, применяемые по умолчанию. В параметре `param` необходимо указать `RTL_NULL`, если класс планирования начального потока процесса не имеет параметров.
`KnTaskReseedAslr()`	Назначение Задает начальное значение генератора случайных чисел для поддержки ASLR в заданном процессе. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [in] `seed` – указатель на буфер с начальным значением генератора случайных чисел. • [in] `seedSize` – размер буфера с начальным значением генератора случайных чисел (в байтах). Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskGetElfSyms()`	Назначение Позволяет получить адреса и размеры таблицы символов `.symtab` и таблицы строк `.strtab` для вызывающего процесса. Параметры • [out] `relocBase` – указатель на смещение загрузки ELF-образа в байтах. Смещение загрузки ELF-образа нужно сложить с адресом символа из таблицы символов `.symtab`, чтобы получить адрес этого символа в памяти процесса. • [out] `syms` – указатель на адрес таблицы символов `.symtab`. • [out] `symsCnt` – указатель на размер таблицы символов `.symtab` в байтах. • [out] `strs` – указатель на адрес таблицы строк `.strtab`. • [out] `strsCnt` – указатель на размер таблицы строк `.strtab` в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Если таблица символов `.symtab` и таблица строк `.strtab` не загружены в память процесса вызовом функции `KnTaskLoadElfSyms()`, то функция `KnTaskGetElfSyms()` возвращает `rcOk` (при отсутствии других ошибок). В этом случае полученные адреса таблиц имеют значения `RTL_NULL`, а полученные размеры таблиц имеют нулевые значения.
`KnTaskGetIdByHandle()`	Назначение Позволяет получить идентификатор процесса (PID). Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [out] `taskId` – указатель на идентификатор процесса. Тип идентификатора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pidtype.h` из KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnTaskPanic()`	Назначение Инициирует возникновение исключения, которое не может быть обработано и приводит к завершению вызывающего процесса. Параметры Нет. Возвращаемые значения Нет.
`KnTaskTransferResource()`	Назначение Передает дескриптор процессу, который еще не запущен. Параметры • [in] `task` – дескриптор процесса. • [in] `srcHandle` – передаваемый дескриптор. • [in] `srcBadge` – дескриптор объекта контекста передачи ресурса. • [in] `dstRights` – маска прав потомка передаваемого дескриптора. • [out] `outDstHandle` – указатель на потомка переданного дескриптора (из пространства дескрипторов процесса, который получил дескриптор). Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Инициализация IPC-транспорта для межпроцессного взаимодействия и управление обработкой IPC-запросов (transport-kos.h, transport-kos-dispatch.h)

API определены в заголовочных файлах `transport-kos.h` и `transport-kos-dispatch.h` из состава KasperskyOS SDK, которые расположены по пути `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk`.

Возможности API:

- Инициализировать IPC-транспорт на стороне клиента и на стороне сервера.

  IPC-транспорт – это надстройка над системными вызовами отправки и приема IPC-сообщений, которая позволяет отдельно работать с фиксированной частью и ареной IPC-сообщений. Поверх этой надстройки работает транспортный код.

- Запускать цикл обработки IPC-запросов на стороне сервера.

- Копировать данные в арену IPC-сообщений.

Сведения о функциях API приведены в таблицах ниже.

В этом разделе приведены примеры использования API. В этих примерах программы, которые являются серверами, имеют следующую формальную спецификацию:

FsDriver.edl

```
task class FsDriver
components {
    operationsComp : Operations
}
```

Operations.cdl

```
component Operations
endpoints {
    fileOperations : FileIface
}
```

FileIface.idl

```
package FileIface
interface {
    Open(in array<UInt8, 1024> path);
    Read(out sequence<UInt8, 2048> content);
}
```

Инициализация IPC-транспорта для межпроцессного взаимодействия

Чтобы инициализировать IPC-транспорт для взаимодействия с другими процессами, нужно вызвать функцию `NkKosTransport_Init()` или `NkKosTransportSync_Init()`, объявленные в заголовочном файле `transport-kos.h`.

Пример использования функции `NkKosTransport_Init()` на стороне клиента:

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
    /* Объявить структуру с параметрами IPC-транспорта */
    NkKosTransport driver_transport;
    /* Объявить прокси-объект. (Тип прокси-объекта является автоматически
     * сгенерированным транспортным кодом.) */
    struct FileIface_proxy file_operations_proxy;
    /* Объявить структуры для сохранения фиксированной части IPC-запроса и
     * IPC-ответа для метода службы. (Типы структур являются автоматически
     * сгенерированным транспортным кодом.) */
    struct FileIface_Open_req req;
    struct FileIface_Open_res res;
    /* Получить клиентский IPC-дескриптор и идентификатор службы */
    Handle driver_handle;
    rtl_uint32_t file_operations_riid;
    if (KnCmConnect("FsDriver", "operationsComp.fileOperations", INFINITE_TIMEOUT,
                &driver_handle, &file_operations_riid) == rcOk) {
        /* Инициализировать структуру с параметрами IPC-транспорта */
        NkKosTransport_Init(&driver_transport, driver_handle, NK_NULL, 0);
        /* Инициализировать прокси-объект. (Метод инициализации прокси-объекта
         * является автоматически сгенерированным транспортным кодом.) */
        FileIface_proxy_init(&file_operations_proxy, &driver_transport.base,
                             (nk_iid_t) file_operations_riid);
    }
...
    /* Вызвать метод службы. (Метод является автоматически
     * сгенерированным транспортным кодом.) */
    strncpy(req.path, "/example/file/path", sizeof(req.path));
    if (FileIface_Open(file_operations_proxy.base, &req, NULL,
                       &res, NULL) != NK_EOK) {
...
    }
```

```
...
}
```

Если клиенту требуется использовать несколько служб, то нужно инициализировать столько же прокси-объектов. При инициализации каждого прокси-объекта нужно указать IPC-транспорт, ассоциированный через клиентский IPC-дескриптор с нужным сервером. При инициализации нескольких прокси-объектов, относящихся к службам одного сервера, можно указать один и тот же IPC-транспорт, который ассоциирован с этим сервером.

Пример использования функции `NkKosTransport_Init()` на стороне сервера:

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
...
    /* Объявить структуру с параметрами IPC-транспорта */
    NkKosTransport transport;
    /* Получить слушающий дескриптор. (Идентификатор службы
     * FsDriver_operationsComp_fileOperations_iid является
     * автоматически сгенерированным транспортным кодом.) */
    Handle handle;
    char client[32];
    char endpoint[32];
    Retcode rc = KnCmListen(RTL_NULL, INFINITE_TIMEOUT, client, endpoint);
    if (rc == rcOk)
        rc = KnCmAccept(client, endpoint,
                        FsDriver_operationsComp_fileOperations_iid,
                        INVALID_HANDLE, &handle);
...
    /* Инициализировать структуру с параметрами IPC-транспорта */
    NkKosTransport_Init(&transport, handle, NK_NULL, 0);
...
    /* Цикл обработки IPC-запросов */
    do
    {
...
        /* Получить IPC-запрос */
        rc = nk_transport_recv(&transport.base, ...);
        if (rc == NK_EOK) {
            /* Обработать IPC-запрос вызовом диспетчера. (Диспетчер
             * является автоматически сгенерированным транспортным
             * кодом.) */
            rc = FsDriver_entity_dispatch(...);
            if (rc == NK_EOK) {
                /* Отправить IPC-ответ */
                rc = nk_transport_reply(&transport.base, ...);
            }
        }
    }
    while (rc == NK_EOK)
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Если сервер обрабатывает IPC-запросы, поступающие через несколько IPC-каналов, то нужно учитывать следующие особенности:

- Если слушающий дескриптор ассоциирован со всеми IPC-каналами, то для IPC-взаимодействия со всеми клиентами можно использовать один IPC-транспорт, ассоциированный с этим слушающим дескриптором.

- Если IPC-каналы ассоциированы с разными слушающими дескрипторами, то для IPC-взаимодействия с каждой группой клиентов, соответствующих одному слушающему дескриптору, нужно использовать отдельный IPC-транспорт, ассоциированный с этим слушающим дескриптором. При этом обработку IPC-запросов можно выполнять в параллельных потоках исполнения, если реализация методов служб потокобезопасна.

Функция `NkKosTransportSync_Init()` позволяет инициализировать IPC-транспорт с поддержкой прерывания блокирующих системных вызовов `Call()` и `Recv()`. (Прерывание этих вызовов может потребоваться, например, чтобы корректно завершить процесс, который их выполняет.) Чтобы прерывать системные вызовы `Call()` и `Recv()`, нужно использовать API ipc_api.h.

Функция `NkKosSetTransportTimeouts()`, объявленная в заголовочном файле `transport-kos.h`, позволяет задать для IPC-транспорта максимальное время блокировки системных вызовов `Call()` и `Recv()`.

Запуск цикла обработки IPC-запросов

Цикл обработки IPC-запроса на сервере включает следующие стадии:

1. Получение IPC-запроса.
2. Обработка IPC-запроса.
3. Отправка IPC-ответа.

Каждую стадию этого цикла можно выполнять отдельно, последовательно вызывая функции `nk_transport_recv()`, диспетчер, `nk_transport_reply()`. (Функции `nk_transport_recv()` и `nk_transport_reply()` объявлены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/transport.h` из состава KasperskyOS SDK.) А можно вызвать функцию `NkKosTransport_Dispatch()`, `NkKosDoDispatch()` или `NkKosDoDispatchEx()`, внутри которых этот цикл выполняется полностью. (Функция `NkKosTransport_Dispatch()` объявлена в заголовочном файле `transport-kos.h`, функции `NkKosDoDispatch()` и `NkKosDoDispatchEx()` объявлены в заголовочном файле `transport-kos-dispatch.h`.) Использовать функцию `NkKosDoDispatch()` или `NkKosDoDispatchEx()` удобнее по сравнению с функцией `NkKosTransport_Dispatch()`, поскольку нужно выполнять меньше подготовительных операций (в том числе не требуется инициализировать IPC-транспорт).

Для инициализации структуры, передаваемой функции `NkKosDoDispatch()` или `NkKosDoDispatchEx()` через параметр `info`, можно использовать макросы, определенные в заголовочном файле `transport-kos-dispatch.h`. Используя параметр `syncHandle` функции `NkKosDoDispatchEx()`, можно прерывать системный вызов `Recv()` с целью выхода из цикла обработки IPC-запросов. Через параметр `cb` функции `NkKosDoDispatchEx()` можно задать callback-функции, вызываемые после выполнения системных вызовов `Recv()` и `Reply()`, а также после выхода из цикла обработки IPC-запросов (все функции задавать не требуется). Callback-функция, соответствующая указателю `enterDispatchProcessing`, вызывается сразу после выполнения системного вызова `Recv()`. Callback-функция, соответствующая указателю `leaveDispatchProcessing`, вызывается сразу после выполнения системного вызова `Reply()`. Callback-функция, соответствующая указателю `stopDispatchLoop`, вызывается сразу после выхода из цикла обработки IPC-запросов. Каждой из этих callback-функций передается указатель `callbackContext`. Эти callback-функции используются, например, в реализации пула потоков исполнения для обработки IPC-запросов.

Функции `NkKosTransport_Dispatch()`, `NkKosDoDispatch()` и `NkKosDoDispatchEx()` можно вызывать из параллельных потоков исполнения, если реализация методов служб потокобезопасна.

Пример использования функции `NkKosDoDispatch()`:

```
/* Функция реализует метод службы. */
static nk_err_t Open_impl(...)
{
...
}

/* Функция реализует метод службы. */
static nk_err_t Read_impl(...)
{
...
}

/* Функция инициализирует указатели на функции, реализующие методы службы.
 * (Эти указатели используются диспетчером для вызова функций, реализующих
 * методы службы. Типы структур являются автоматически сгенерированным
```

```
 * транспортным кодом.) */
static struct FileIface *CreateFileOperations()
{
    static const struct FileIface_ops ops = {
        .Open = Open_impl,
        .Read = Read_impl
    };
    static struct FileIface impl = {
        .ops = &ops
    };
    return &impl;
}

int main(int argc, const char *argv[])
{
...
    /* Объявить структуру, которая требуется функции
     * NkKosDoDispatch() для использования транспортного кода. */
    NkKosDispatchInfo info;
    /* Объявить стабы. (Типы стабов являются автоматически сгенерированным
     * транспортным кодом. */
    struct Operations_component component;
    struct FsDriver_entity entity;
    /* Получить слушающий дескриптор */
    Handle handle = SLStaticResolveHandle("driver_connection", HandleTypeServer);
    assert(handle != INVALID_HANDLE);
    /* Инициализировать стабы. (Методы инициализации стабов являются
     * автоматически сгенерированным транспортным кодом. Функция
     * CreateFileOperations() реализована разработчиком решения на
     * базе KasperskyOS, чтобы инициализировать
     * указатели на функции, реализующие методы службы.) */
    Operations_component_init(&component, CreateFileOperations());
    FsDriver_entity_init(&entity, &component);
    /* Инициализировать структуру, которая требуется функции
     * NkKosDoDispatch() для использования транспортного кода. */
    info = NK_TASK_DISPATCH_INFO_INITIALIZER(FsDriver, entity);
    /* Запустить цикл обработки IPC-запросов */
    NkKosDoDispatch(handle, info);
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Пример использования функции `NkKosTransport_Dispatch()`:

```
/* Функция реализует метод службы. */
static nk_err_t Open_impl(...)
{
...
}

/* Функция реализует метод службы. */
static nk_err_t Read_impl(...)
{
...
}

/* Функция инициализирует указатели на функции, реализующие методы службы.
 * (Эти указатели используются диспетчером для вызова функций, реализующих
 * методы службы. Типы структур являются автоматически сгенерированным
 * транспортным кодом.) */
static struct FileIface *CreateFileOperations()
{
    static const struct FileIface_ops ops = {
        .Open = Open_impl,
        .Read = Read_impl
    };
    static struct FileIface impl = {
        .ops = &ops
    };
    return &impl;
}

int main(int argc, const char *argv[])
{
...
    /* Объявить структуру с параметрами IPC-транспорта */
    NkKosTransport transport;
    /* Объявить стабы. (Типы стабов являются автоматически сгенерированным
     * транспортным кодом. */
    struct Operations_component component;
    struct FsDriver_entity entity;
```

```
    /* Объявить объединения фиксированной части IPC-запросов и
     * IPC-ответов. (Типы объединений являются автоматически сгенерированным
     * транспортным кодом.) */
    union FsDriver_entity_req req;
    union FsDriver_entity_res res;
    /* Объявить массив для арены IPC-ответов. (Размер массива является
     * автоматически сгенерированным транспортным кодом.) */
    char res_buffer[FsDriver_entity_res_arena_size];
    /* Объявить и инициализировать дескриптор арены IPC-ответов.
     * (Тип дескриптора и макрос его инициализации определены в заголовочном файле
     * sysroot-*-kos/include/nk/arena.h из состава KasperskyOS SDK.) */
    struct nk_arena res_arena = NK_ARENA_INITIALIZER(res_buffer,
                                                     res_buffer + sizeof(res_buffer));
    /* Получить слушающий дескриптор */
    Handle handle = SLStaticResolveHandle("driver_connection", HandleTypeServer);
    assert(handle != INVALID_HANDLE);
    /* Инициализировать структуру с параметрами IPC-транспорта */
    NkKosTransport_Init(&transport, handle, NK_NULL, 0);
    /* Инициализировать стабы. (Методы инициализации стабов являются
     * автоматически сгенерированным транспортным кодом. Функция
     * CreateFileOperations() реализована разработчиком решения на
     * базе KasperskyOS, чтобы инициализировать
     * указатели на функции, реализующие методы службы.) */
    Operations_component_init(&component, CreateFileOperations());
    FsDriver_entity_init(&entity, &component);
    /* Запустить цикл обработки IPC-запросов. (Диспетчер FsDriver_entity_dispatch
     * является автоматически сгенерированным транспортным кодом.) */
    NkKosTransport_Dispatch(&transport.base, FsDriver_entity_dispatch,
                            &entity, &req, sizeof(FsDriver_entity_req),
                            RTL_NULL, &res, &res_arena);
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Копирование данных в арену IPC-сообщений

Чтобы скопировать строку в арену IPC-сообщений, нужно вызвать функцию `NkKosCopyStringToArena()`, объявленную в заголовочном файле `transport-kos.h`. Эта функция резервирует участок арены и копирует строку в этот участок.

Пример использования функции `NkKosCopyStringToArena()`:

```
static nk_err_t Read_impl(struct FileIface *self,
                          const struct FileIface_Read_req *req,
                          const struct nk_arena* req_arena,
                          struct FileIface_Read_res* res,
                          struct nk_arena* res_arena)
{
    /* Скопировать строку в арену IPC-ответов */
    if (NkKosCopyStringToArena(&res_arena, &res.content,
                               "CONTENT OF THE FILE") != rcOk) {
...
    }
    return NK_EOK;
}
```

Сведения о функциях API

Функции transport-kos.h

Функция	Сведения о функции
`NkKosTransport_Init()`	Назначение Инициализирует IPC-транспорт. Параметры • [out] `transport` – указатель на структуру с параметрами IPC-транспорта. • [in] `handle` – клиентский или серверный IPC-дескриптор. • [in] `view` – параметр, который должен иметь значение `NK_NULL`. • [in] `size` – параметр, который должен иметь значение `0`. Возвращаемые значения Нет.
`NkKosTransportSync_Init()`	Назначение Инициализирует IPC-транспорт с поддержкой прерывания системных вызовов `Call()` и/или `Recv()`. Параметры • [out] `transport` – указатель на структуру с параметрами IPC-транспорта. • [in] `handle` – клиентский или серверный IPC-дескриптор. • [in,optional] `callSyncHandle` – дескриптор объекта синхронизации IPC для системных вызовов `Call()` или `INVALID_HANDLE`, если прерывание системных вызовов `Call()` не требуется. • [in,optional] `recvSyncHandle` – дескриптор объекта синхронизации IPC для системных вызовов `Recv()` или `INVALID_HANDLE`, если прерывание системных вызовов `Recv()` не требуется. Возвращаемые значения Нет.
`NkKosSetTransportTimeouts()`	Назначение Задает для IPC-транспорта максимальное время блокировки системных вызовов `Call()` и `Recv()`. Параметры • [out] `transport` – указатель на структуру с параметрами IPC-транспорта. • [in] `recvTimeout` – максимальное время блокировки системных вызовов `Recv()` в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время блокировки. • [in] `callTimeout` – максимальное время блокировки системных вызовов `Call()` в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время блокировки. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`NkKosTransport_Dispatch()`	Назначение Запускает цикл обработки IPC-запросов. Параметры • [in] `transport` – указатель на поле `base` структуры с параметрами IPC-транспорта. • [in] `dispatch` – указатель на диспетчер (dispatch-метод) из транспортного кода. Диспетчер имеет имя `<имя класса процессов>_entity_dispatch`. • [in] `impl` – указатель на стаб, который представляет собой структуру с типом `<имя класса процессов>_entity` из транспортного кода. Через эту структуру диспетчер получает указатели на функции, реализующие методы служб. • [out] `req` – указатель на объединение с типом `<имя класса процессов>_entity_req` из транспортного кода. Это объединение предназначено для сохранения фиксированной части IPC-запросов для любых методов служб, предоставляемых сервером. • [in] `req_size` – максимальный размер фиксированной части IPC-запросов в байтах. Определяется как `sizeof(<имя класса процессов>_entity_req)`, где `<имя класса процессов>_entity_req` является типом из транспортного кода. • [in,out,optional] `req_arena` – указатель на дескриптор арены IPC-запросов или `RTL_NULL`, если арена IPC-запросов не используется. Тип дескриптора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/arena.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `res` – указатель на объединение с типом `<имя класса процессов>_entity_res` из транспортного кода. Это объединение предназначено для сохранения фиксированной части IPC-ответов для любых методов служб, предоставляемых сервером. • [in,out,optional] `res_arena` – указатель на дескриптор арены IPC-ответов или `RTL_NULL`, если арена IPC-ответов не используется. Тип дескриптора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/arena.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае неуспеха возвращает код ошибки.
`NkKosCopyStringToArena()`	Назначение Резервирует участок арены и копирует строку в этот участок. Параметры • [in,out] `arena` – указатель на дескриптор арены. Тип дескриптора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/arena.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `field` – указатель на дескриптор участка арены, куда скопирована строка. Тип дескриптора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h`. • [in] `src` – указатель на строку для копирования в арену IPC-сообщений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функции transport-kos-dispatch.h

Функция	Сведения о функции
`NkKosDoDispatch()`	Назначение Запускает цикл обработки IPC-запросов. Параметры • [in] `h` – серверный IPC-дескриптор. • [in] `info` – указатель на структуру, содержащую данные, которые требуются функции для использования транспортного кода (включая указатели на диспетчер и стаб, размеры фиксированной части и арены IPC-сообщений). Возвращаемые значения Нет.
`NkKosDoDispatchEx()`	Назначение Запускает цикл обработки IPC-запросов. Параметры • [in] `h` – серверный IPC-дескриптор. • [in] `info` – указатель на структуру, содержащую данные, которые требуются функции для использования транспортного кода (включая указатели на диспетчер и стаб, размеры фиксированной части и арены IPC-сообщений). • [in,optional] `cb` – указатель на структуру, содержащую указатели на callback-функции, вызываемые после выполнения системных вызовов `Recv()` и `Reply()`, а также после выхода из цикла обработки IPC-запросов. Помимо указателей на callback-функции эта структура содержит указатель, который передается этим callback-функциям при вызове. В параметре можно указать `RTL_NULL`, если не требуется задавать callback-функции. • [in,optional] `syncHandle` – дескриптор объекта синхронизации IPC или `INVALID_HANDLE`, если прерывание системного вызова `Recv()` не требуется. Возвращаемые значения Нет.

Инициализация и деинициализация IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности (transport-kos-security.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk/transport-kos-security.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет инициализировать и деинициализировать IPC-транспорт для обращения к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности. Поверх IPC-транспорта работает транспортный код.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

В этом разделе приведен пример инициализации IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности. В этом примере программа, которая обращается к модулю безопасности, имеет следующую формальную спецификацию:

Verifier.edl

```
task class Verifier
security Approve
```

Approve.idl

```
package Approve
interface {
    Check(in UInt32 port);
}
```

Фрагмент описания политики в примере:

security.psl

```
...
security src=Verifier, method=Check { assert (message.port > 80) }
...
```

Использование API

Чтобы инициализировать IPC-транспорт для обращения к модулю безопасности, нужно вызвать функцию `NkKosSecurityTransport_Init()`.

Пример использования функции `NkKosSecurityTransport_Init()`:

```
int main(void)
{
    /* Объявить структуру с параметрами IPC-транспорта для обращения к
     * модулю безопасности */
    NkKosSecurityTransport security_transport;
    /* Объявить прокси-объект. (Тип прокси-объекта является автоматически
     * сгенерированным транспортным кодом.) */
    struct Approve_proxy security_proxy;
    /* Объявить структуры для сохранения фиксированной части IPC-запроса и IPC-ответа для
     * метода интерфейса безопасности. (Типы структур являются автоматически сгенерированным
     * транспортным кодом.) */
    struct Approve_Check_req security_req;
    struct Approve_Check_res security_res;
    /* Инициализировать структуру с параметрами IPC-транспорта для обращения к
     * модулю безопасности */
    if (NkKosSecurityTransport_Init(&security_transport, NK_NULL, 0) == NK_EOK) {
        /* Инициализировать прокси-объект. (Метод инициализации прокси-объекта и
         * идентификатор интерфейса безопасности Verifier_securityIid
         * являются автоматически сгенерированным транспортным кодом.) */
        Approve_proxy_init(&security_proxy, &security_transport.base, Verifier_securityIid);
    }
...
    /* Вызвать метод интерфейса безопасности. (Метод является автоматически сгенерированным
     * транспортным кодом. Метод не передает через параметр security_res никакие данные.
     * Указать этот параметр нужно только потому, что этого требует реализация метода.) */
    security_req.port = 80;
    nk_err_t result = Approve_Check(&security_proxy.base, &security_req,
                      NULL, &security_res, NULL);
    if (result == NK_EOK)
        fprintf(stderr, "Granted");
    if (result == NK_EPERM)
        fprintf(stderr, "Denied");
    else
        fprintf(stderr, "Error");
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Если процессу требуется использовать несколько интерфейсов безопасности, то нужно инициализировать столько же прокси-объектов, указав один и тот же IPC-транспорт и уникальные идентификаторы интерфейсов безопасности.

IPC-транспорт для обращения к модулю безопасности, который больше не требуется, нужно деинициализовать вызовом функции `NkKosSecurityTransport_Deinit()`.

Сведения о функциях API

Функции transport-kos-security.h

Функция	Сведения о функции
`NkKosSecurityTransport_Init()`	Назначение Инициализирует IPC-транспорт для обращения к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности. Параметры • [out] `transport` – указатель на структуру с параметрами IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности. • [in] `view` – параметр, который должен иметь значение `NK_NULL`. • [in] `size` – параметр, который должен иметь значение `0`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `NK_EOK`, иначе возвращает код ошибки.
`NkKosSecurityTransport_Deinit()`	Назначение Деинициализирует IPC-транспорт для обращения к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности. Параметры • [in] `transport` – указатель на структуру с параметрами IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности. Возвращаемые значения Нет.

Использование пула потоков исполнения для обработки IPC-запросов (dispatch_pool.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/dispatch_pool.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет создать на стороне сервера пул потоков исполнения, обрабатывающих IPC-запросы, чтобы обеспечить повышение производительности обработки IPC-запросов по сравнению с обработкой в одном потоке исполнения. Потоки исполнения в пуле обрабатывают IPC-запросы, поступающие по IPC-каналам, ассоциированным с серверным IPC-дескриптором, заданным при создании пула.

> Чтобы использовать пул потоков исполнения для обработки IPC-запросов, реализация методов служб должна быть потокобезопасной.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Создание пула

Чтобы создать пул, нужно вызвать одну из функций `KosDispatchPoolStart*()`. Функции без постфикса `Ex` создают пул с параметрами по умолчанию, функции с постфиксом `Ex` позволяют создать пул с параметрами, отличными от параметров по умолчанию. Функции с суффиксом `Attached` не возвращают управление на протяжении всего времени жизни созданного пула, функции с суффиксом `Detached` возвращают управление сразу после создания пула, поскольку в первом случае управление пулом (создание и завершение потоков) осуществляет вызывающий поток, во втором случае управление пулом осуществляет специально созданный поток.

Поля структуры `KosDispatchPoolParams` предназначены для установки параметров пула. Сразу после создания пул включает `minThreadCount` потоков. Затем при росте нагрузки на сервер число потоков может увеличиться до `maxThreadCount`. Сообщение о достижении `maxThreadCount` помещается в диагностический вывод с периодичностью `exhaustionReportPeriod` мс. Снижение нагрузки на сервер может повлечь за собой уменьшение числа потоков до `minThreadCount`, поскольку с периодичностью `shrinkPeriod` мс выполняется очистка пула от простаивающих потоков. В результате каждой итерации очистки завершается не более `shrinkCount` потоков. Если параметр `shrinkPeriod` имеет значение символьной константы `KOS_DISPATCH_POOL_NO_SHRINK`, то очистка пула от простаивающих потоков не выполняется, и число потоков в пуле, достигнув `maxThreadCount`, остается неизменным.

Если указать `RTL_NULL` в поле `threadApi` структуры `KosDispatchPoolParams`, то для управления пулом библиотека `libkos` будет использовать функции по умолчанию (API thread.h), и пул будет состоять из стандартных потоков с приоритетом 10. (О стандартных потоках исполнения см. "Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)".) Функции по умолчанию можно заменить собственными, если, например, нужно задать приоритет стандартных потоков выше 10 или для управления пулом требуется использовать API Pthreads. Для этого необходимо указать в поле `threadApi` структуры `KosDispatchPoolParams` указатель на структуру `KosDispatchPoolThreadApi`, которая содержит идентификатор callback-функции для создания потока (`create`) и идентификатор callback-функции, выполняющей ожидание завершения потока (`wait`).

Callback-функция, соответствующая идентификатору `create`, принимает размер стека потока в байтах (входной параметр `stackSize`), идентификатор выполняемой потоком функции (входной параметр `routine`) и параметры, которые нужно передать выполняемой потоком функции (входной параметр `arg`). (Функция, выполняемая потоком, запускает цикл обработки IPC-запросов.) Через выходной параметр `handle` передает идентификатор созданного потока (например, дескриптор). В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Callback-функция, соответствующая идентификатору `wait`, принимает идентификатор потока (входной параметр `handle`) и время ожидания завершения потока (входной параметр `timeout`). Освобождает ресурсы завершившегося потока. В случае успеха возвращает `rcOk`. Если время ожидания завершения потока истекло, возвращает `rcTimeout`. Чтобы поток завершился, библиотека `libkos` прерывает с помощью API ipc_api.h выполняемый этим потоком системный вызов `Recv()` с целью выхода из цикла обработки IPC-запросов. Максимальное время ожидания завершения простаивающего потока задает параметр пула `shrinkThreadWaitTimeout` (в миллисекундах). Максимальное время ожидания завершения потока при удалении пула задает параметр пула `stopThreadWaitTimeout` (в миллисекундах). В качестве значения этих параметров пула можно указать константу `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. (Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK.)

Функции создания пула без постфикса `Ex` инициализируют внутри себя структуру `KosDispatchPoolParams` с помощью макроса `KosDispatchPoolDefaultParams`. В определении этого макроса для инициализации структуры `KosDispatchPoolParams` используются символьные константы вида `KOS_DISPATCH_POOL_*_DEFAULT`, значения которых соответствуют значениям параметров пула по умолчанию.

Функции создания пула с постфиксом `Ex` через параметр `params` принимают структуру `KosDispatchPoolParams`. Значения параметров пула не должны быть меньше значений символьных констант вида `KOS_DISPATCH_POOL_*_MIN`.

Все функции создания пула принимают через параметр `endpoint` серверный IPC-дескриптор. Потоки созданного пула будут обрабатывать IPC-запросы, поступающие по IPC-каналам, ассоциированным с этим IPC-дескриптором.

Каждый поток пула запускает цикл обработки IPC-запросов вызовом функции `NkKosDoDispatchEx()` из API transport-kos-dispatch.h. Этой функции требуется структура `NkKosDispatchInfo`, тип которой определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk/transport-kos-dispatch.h` из состава KasperskyOS SDK. Поэтому все функции создания пула принимают указатель на структуру `NkKosDispatchInfo` через параметр `info`. Для инициализации этой структуры можно использовать макросы, определенные в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk/transport-kos-dispatch.h` из состава KasperskyOS SDK (например, `NK_TASK_DISPATCH_INFO_INITIALIZER()`).

Все функции создания пула принимают через параметр `stackSize` размер стека потоков, то есть каждый поток в пуле будет иметь стек заданного размера. Размер стека потоков можно задать константой `ThreadStackSizeDefault`, определенной в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/thread/thread_api.h` из состава KasperskyOS SDK. Но также следует учитывать, что функция `NkKosDoDispatchEx()` выполняет попытку создать буферы для IPC-запросов и IPC-ответов в стеке, и размеры этих буферов могут быть кратно больше значения константы `ThreadStackSizeDefault`. (В случае неуспешной попытки создать буфер в стеке функция `NkKosDoDispatchEx()` пытается создать этот буфер в куче.) Если предпочтительнее разместить буферы для IPC-запросов и IPC-ответов в стеке, нужно увеличить размер стека с учетом общего размера этих буферов.

Удаление пула

Удаление пула завершает все его потоки и освобождает ресурсы завершенных потоков. Чтобы удалить пул, созданный вызовом функции с суффиксом `Detached`, нужно вызвать функцию `KosDispatchPoolStop()`. (Использование функции с суффиксом `Attached` предполагает, что нет необходимости удалять пул до завершения сервера.)

Независимо от того, какая из функций API использовалась для создания пула, удаление может произойти в результате ошибки, произошедшей при обработке IPC-запроса или при управлении пулом.

Сведения о функциях API

Функции dispatch_pool.h

Функция	Сведения о функции
`KosDispatchPoolStartAttached()`	Назначение Создает пул потоков исполнения, обрабатывающих IPC-запросы. Управление пулом осуществляет вызывающий поток исполнения. Параметры • [in] `stackSize` – размер стека каждого из потоков исполнения в пуле, в байтах. • [in] `endpoint` – серверный IPC-дескриптор. • [in] `info` – указатель на структуру, содержащую данные, которые требуются функции для использования транспортного кода (включая указатели на диспетчер и стаб, размеры фиксированной части и арены IPC-сообщений). Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk/transport-kos-dispatch.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosDispatchPoolStartAttachedEx()`	Назначение Создает пул потоков исполнения, обрабатывающих IPC-запросы. Управление пулом осуществляет вызывающий поток исполнения. Параметры • [in] `stackSize` – размер стека каждого из потоков исполнения в пуле, в байтах. • [in] `endpoint` – серверный IPC-дескриптор. • [in] `info` – указатель на структуру, содержащую данные, которые требуются функции для использования транспортного кода (включая указатели на диспетчер и стаб, размеры фиксированной части и арены IPC-сообщений). Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk/transport-kos-dispatch.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `params` – структура, содержащая параметры пула. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosDispatchPoolStartDetached()`	Назначение Создает пул потоков исполнения, обрабатывающих IPC-запросы. Управление пулом осуществляет специально созданный поток исполнения. Параметры • [in] `stackSize` – размер стека каждого из потоков исполнения в пуле, в байтах. • [in] `endpoint` – серверный IPC-дескриптор. • [in] `info` – указатель на структуру, содержащую данные, которые требуются функции для использования транспортного кода (включая указатели на диспетчер и стаб, размеры фиксированной части и арены IPC-сообщений). Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk/transport-kos-dispatch.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outHandle` – указатель на идентификатор пула. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosDispatchPoolStartDetachedEx()`	Назначение Создает пул потоков исполнения, обрабатывающих IPC-запросы. Управление пулом осуществляет специально созданный поток исполнения. Параметры • [in] `stackSize` – размер стека каждого из потоков исполнения в пуле, в байтах. • [in] `endpoint` – серверный IPC-дескриптор. • [in] `info` – указатель на структуру, содержащую данные, которые требуются функции для использования транспортного кода (включая указатели на диспетчер и стаб, размеры фиксированной части и арены IPC-сообщений). Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/nk/transport-kos-dispatch.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `params` – структура, содержащая параметры пула. • [out] `outHandle` – указатель на идентификатор пула. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosDispatchPoolStop()`	Назначение Удаляет пул потоков исполнения, обрабатывающих IPC-запросы. Удаляемый пул создан вызовом функции `KosDispatchPoolStartDetached()` или `KosDispatchPoolStartDetachedEx()`. Параметры • [in] `handle` – идентификатор пула. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Генерация случайных чисел (random_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/random/random_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет генерировать случайные числа, а также включает функции, которые можно использовать, чтобы обеспечить высокую энтропию (высокий уровень непредсказуемости) начального значения генератора случайных чисел. *Начальное значение генератора случайных чисел* (англ. seed) определяет последовательность генерируемых случайных чисел. То есть после установки одного и того же начального значения генератор создает одинаковые последовательности случайных чисел. (Энтропия таких чисел полностью определяется энтропией начального значения, поэтому точнее их называть не случайными, а псевдослучайными.)

Генератор случайных чисел одного процесса не зависит от генераторов случайных чисел других процессов.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Чтобы сгенерировать последовательность случайных байтовых значений, нужно вызвать функцию `KosRandomGenerate()` или `KosRandomGenerateEx()`.

Пример использования функции `KosRandomGenerate()`:

```
size_t random_number;
if (KosRandomGenerate(sizeof random_number, &random_number) == rcOk) {
...
}
```

Функция `KosRandomGenerateEx()` позволяет получить уровень качества сгенерированных случайных значений через выходной параметр `quality`. Уровень качества может быть высоким или низким. Высококачественными считаются случайные значения, которые сгенерированы при выполнении всех следующих условий:

1. На момент изменения начального значения генератора случайных чисел зарегистрирован хотя бы один источник энтропии, и успешно получены данные из всех зарегистрированных источников энтропии.

   Чтобы зарегистрировать источник энтропии, нужно вызвать функцию `KosRandomRegisterSrc()`. Через параметр `callback` эта функция принимает указатель на callback-функцию следующего типа:

   ```
   typedef Retcode (*KosRandomSeedMethod)(void      *context,
                                          rtl_size_t size,
                                          void      *output);
   ```

   Эта callback-функция должна, используя параметры `context`, получить данные размером `size` байт из источника энтропии и записать их в буфер `output`. Если функция возвращает `rcOk`, то считается, что данные из источника энтропии были получены успешно. Источником энтропии может быть, например, оцифрованный сигнал какого-либо датчика или аппаратный генератор случайных чисел.

   Чтобы дерегистрировать источник энтропии, нужно вызвать функцию `KosRandomUnregisterSrc()`.

2. Выполнена инициализация генератора случайных чисел, если до изменения начального значения генератора случайных чисел с выполнением условия 1 уровень качества был низким.

   Если уровень качества низкий, то сделать его высоким без инициализации генератора случайных чисел нельзя.

   Чтобы инициализировать генератор случайных чисел, нужно вызвать функцию `KosRandomInitSeed()`. Энтропию данных, передаваемых через параметр `seed`, должен гарантировать вызывающий процесс.

3. Счетчик случайных байтовых значений, которые сгенерированы после изменения начального значения генератора случайных чисел с выполнением условия 1, не превышает заданный в системе лимит.

4. Счетчик времени, которое прошло после изменения начального значения генератора случайных чисел с выполнением условия 1, не превышает заданный в системе лимит.

Если хотя бы одно из этих условий не выполняется, сгенерированные случайные значения считаются низкокачественными.

При запуске процесса начальное значение генератора случайных чисел задается системой автоматически. Затем начальное значение генератора случайных чисел изменяется в следующих случаях:

- Генерация последовательности случайных значений.

  Каждый успешный вызов функции `KosRandomGenerateEx()` с параметром `size` больше нуля и каждый успешный вызов функции `KosRandomGenerate()` изменяют начальное значение генератора случайных чисел, но не каждое такое изменение выполняется с получением данных из зарегистрированных источников энтропии. Зарегистрированные источники энтропии используются только при нарушении условия 3 или 4. При этом, если зарегистрирован хотя бы один источник энтропии, то сбрасывается счетчик времени изменения начального значения генератора случайных чисел. А если данные из хотя бы одного источника энтропии получены успешно, то также сбрасывается счетчик сгенерированных случайных байтовых значений.

  Уровень качества может измениться с высокого на низкий.

- Инициализация генератора случайных чисел.

  Каждый успешный вызов функции `KosRandomInitSeed()` изменяет начальное значение генератора случайных чисел, используя данные, переданные через параметр `seed` и полученные из зарегистрированных источников энтропии. При наличии хотя бы одного зарегистрированного источника энтропии сбрасываются счетчики сгенерированных случайных байтовых значений и времени изменения начального значения генератора случайных чисел. В противном случае сбрасывается только счетчик сгенерированных случайных байтовых значений.

  Уровень качества может измениться с высокого на низкий и наоборот.

- Регистрация источника энтропии.

  Каждый успешный вызов функции `KosRandomRegisterSrc()` изменяет начальное значение генератора случайных чисел, используя данные только из регистрируемого источника энтропии. При этом сбрасывается счетчик сгенерированных случайных байтовых значений.

  Уровень качества не может измениться.

Возможный сценарий генерации случайных значений высокого качества включает следующие шаги:

1. Зарегистрировать хотя бы один источник энтропии вызовом функции `KosRandomRegisterSrc()`.
2. Сгенерировать последовательность случайных значений вызовом функции `KosRandomGenerateEx()`.
3. Проверить уровень качества случайных значений.

   Если уровень качества низкий, инициализировать генератор случайных чисел вызовом функции `KosRandomInitSeed()` и перейти к шагу 2.

   Если уровень качестве высокий, перейти к шагу 4.
4. Использовать случайные значения.

Чтобы получить уровень качества без генерации случайных значений, нужно вызвать функцию `KosRandomGenerateEx()` со значениями `0` и `RTL_NULL` в параметрах `size` и `output` соответственно.

Сведения о функциях API

Функции random_api.h

Функция	Сведения о функции
`KosRandomInitSeed()`	Назначение Инициализирует генератор случайных чисел. Параметры • [in] `seed` – указатель на байтовый массив, который используется, чтобы изменить начальное значение генератора случайных чисел. Массив должен иметь размер 32 байта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRandomGenerate()`	Назначение Генерирует последовательность случайных байтовых значений. Параметры • [in] `size` – размер буфера для сохранения последовательности (в байтах). • [out] `output` – указатель на буфер для сохранения последовательности. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRandomGenerateEx()`	Назначение Генерирует последовательность случайных байтовых значений. Параметры • [in] `size` – размер буфера для сохранения последовательности (в байтах). • [out] `output` – указатель на буфер для сохранения последовательности. • [out] `quality` – указатель на булевое значение, которое истинно, если сгенерированные случайные значения имеют высокое качество, и ложно, если сгенерированные случайные значения имеют низкое качество. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosRandomRegisterSrc()`	Назначение Регистрирует источник энтропии. Параметры • [in] `callback` – указатель на функцию, которая позволяет получить данные из источника энтропии для изменения начального значения генератора случайных чисел. • [in,optional] `context` – указатель на параметры, передаваемые функции, заданной через параметр `callback`, или `RTL_NULL`, если параметров нет. • [in] `size` – размер данных (в байтах), которые нужно получить из источника энтропии при вызове функции, заданной через параметр `callback`. Должен быть не менее 32 байт. • [out] `handle` – адрес указателя, используемого для дерегистрации источника энтропии. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRandomUnregisterSrc()`	Назначение Дерегистрирует источник энтропии. Параметры • [in] `handle` – указатель, который получен при регистрации источника энтропии. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Получение и изменение значений времени (time_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/time/time_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

Основные возможности API:

- получать и изменять системное время;
- получать монотонное время, отсчитанное с момента запуска ядра KasperskyOS;
- получать разрешение источников системного и монотонного времени;
- получать характеристики RTC (Real Time Clock).

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Функции time_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnGetSystemTimeRes()`	Назначение Позволяет получить разрешение источника системного времени. Параметры • [out] `res` – указатель на структуру, содержащую в поле `nsec` разрешение источника системного времени в наносекундах. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnSetSystemTime()`	Назначение Задает системное время. Параметры • [in] `time` – указатель на структуру, содержащую следующие сведения: в поле `sec` – число секунд, прошедших с 1 января 1970 года; в поле `nsec` – число наносекунд, прошедших с момента, заданного в поле `sec`. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Если аппаратная платформа содержит в своем составе RTC, и в ядре есть требуемый драйвер RTC, то ядро при запуске получает системное время от RTC. Иначе отсчет времени начинается с 1 января 1970 года. Во втором случае актуальное системное время для установки функцией `KnSetSystemTime()` может быть получено, например, от работающего в пользовательском режиме драйвера RTC или из сети.
`KnGetSystemTime()`	Назначение Позволяет получить системное время. Параметры • [out] `time` – указатель на структуру, содержащую следующие сведения: в поле `sec` – число секунд, прошедших с 1 января 1970 года; в поле `nsec` – число наносекунд, прошедших с момента, заданного в поле `sec`. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnGetUpTimeRes()`	Назначение Позволяет получить разрешение источника монотонного времени, отсчитываемого с момента запуска ядра. Параметры • [out] `res` – указатель на структуру, содержащую в поле `nsec` разрешение источника монотонного времени, отсчитываемого с момента запуска ядра, в наносекундах. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnGetUpTime()`	Назначение Позволяет получить монотонное время, отсчитанное с момента запуска ядра. Параметры • [out] `time` – указатель на структуру, содержащую следующие сведения: в поле `sec` – число секунд, прошедших с момента запуска ядра; в поле `nsec` – число наносекунд, прошедших с момента, заданного в поле `sec`. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnGetRtcTime()`	Назначение Позволяет получить системное время. Параметры • [out] `rt` – указатель на структуру, содержащую следующие сведения о времени: год, месяц, день, часы, минуты, секунды, миллисекунды. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnGetMSecSinceStart()`	Назначение Позволяет получить монотонное время, отсчитанное с момента запуска ядра. Параметры Нет. Возвращаемые значения Монотонное время, отсчитанное с момента запуска ядра, в миллисекундах.

Функция	Сведения о функции
`KnAdjSystemTime()`	Назначение Запускает постепенную корректировку системного времени. Параметры • [in,optional] `adj` – указатель на структуру, содержащую интервал времени, на который нужно скорректировать системное время (*sec*10^9+nsec* наносекунд) или `RTL_NULL`, если не требуется запускать корректировку, а нужно только получить сведения о ранее запущенной корректировке (через параметр `prev`). Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `slew` – скорость корректировки системного времени (микросекунд в секунду). • [out] `prev` – указатель на структуру, содержащую интервал времени, отражающий, на какое значение оставалось (или остается в случае указания `RTL_NULL` в параметре `adj`) скорректировать системное время, чтобы уже запущенная постепенная корректировка была полностью завершена (*sec*10^9+nsec* наносекунд). Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Если запустить новую корректировку до завершения ранее запущенной, то ранее запущенная будет прервана.
`KnGetRtcInfo()`	Назначение Позволяет получить характеристики RTC. Параметры • [out] `info` – указатель на структуру, содержащую характеристики RTC: разрешение, а также нижнюю и верхнюю границы отсчитываемого времени (относительно 1 января 1970 года). Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если RTC отсутствует на аппаратной платформе, или в ядре отсутствует требуемый драйвер RTC, возвращает `rcUnimplemented`.

Использование уведомлений (notice_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/notice_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет отслеживать события, которые связаны с ресурсами (как системными, так и пользовательскими), а также уведомлять о событиях, связанных с пользовательскими ресурсами, другие процессы и потоки исполнения.

Функции API являются потокобезопасными.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Маска событий

Механизм уведомлений использует маску событий. *Маска событий* – значение, биты которого интерпретируются как события, которые должны отслеживаться или уже произошли. Маска событий имеет размер 32 бита и состоит из общей и специальной части. Общая часть описывает события, неспецифичные для любых ресурсов. Специальная часть описывает события, специфичные для ресурсов. Флаги специальной части для системных ресурсов и флаги общей части определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/handle/event_descr.h` из состава KasperskyOS SDK. (Например, флаг общей части `EVENT_OBJECT_DESTROYED` означает прекращение существования ресурса, а флаг специальной части `EVENT_TASK_COMPLETED` означает завершение процесса.) Флаги специальной части для пользовательского ресурса определяются поставщиком этого ресурса с использованием макросов `OBJECT_EVENT_SPEC()` и `OBJECT_EVENT_USER()`, которые определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/handle/event_descr.h` из состава KasperskyOS SDK. Поставщику ресурса необходимо экспортировать публичные заголовочные файлы с описанием флагов специальной части.

Создание приемника уведомлений

Чтобы создать *приемник уведомлений* (объект ядра KasperskyOS, в котором накапливаются уведомления), нужно вызвать функцию `KnNoticeCreate()`.

Идентификатор приемника уведомлений является указателем на объект `KosObject`, который содержит дескриптор приемника уведомлений (об объектах `KosObject` см. "Использование объектов KosObject (objects.h)"). Уничтожение этого объекта приводит к уничтожению приемника уведомлений. Каждый поток исполнения, которому нужно использовать приемник уведомлений, созданный другим потоком исполнения, должен инкрементировать счетчик ссылок на объект `KosObject` вызовом функции `KosRefObject()`, чтобы обеспечить существование приемника уведомлений на требуемое время. Если приемник уведомлений больше не требуется такому потоку исполнения, нужно декрементировать счетчик ссылок на объект `KosObject` вызовом функции `KosPutObject()`, чтобы обеспечить уничтожение этого объекта при отсутствии других ссылок.

Настройка приемника уведомлений

Чтобы настроить приемник на получение уведомлений о событиях, которые связаны с интересующим ресурсами, нужно добавить в этот приемник записи вида "ресурс – маска событий". Добавленные в приемник уведомлений записи вида "ресурс – маска событий" можно полностью или частично удалить, чтобы этот приемник не получал уведомления, соответствующие этим записям. Также в записях вида "ресурс – маска событий", добавленных в приемник уведомлений, можно изменить идентификатор записи и/или маску событий. Записи вида "ресурс – маска событий" можно добавлять, удалять и изменять на протяжении всего времени жизни приемника уведомлений.

Чтобы добавить запись вида "ресурс – маска событий" в приемник уведомлений, нужно вызвать функцию `KnNoticeSubscribeToObject()` или `KnNoticeSubscribeToObjectEx()`. (В маске прав дескриптора ресурса, указанного в параметре `object`, должен быть флаг `OCAP_HANDLE_GET_EVENT`.) Для одного и того же ресурса можно добавить несколько записей вида "ресурс – маска событий", при этом не требуется, чтобы идентификаторы этих записей были уникальными. Отслеживаемые события для каждой записи вида "ресурс – маска событий" нужно задать маской событий, которая может соответствовать одному или нескольким событиям. В отличие от функции `KnNoticeSubscribeToObject()` функция `KnNoticeSubscribeToObjectEx()` позволяет добавить запись вида "ресурс – маска событий", которая будет ассоциирована с заданным в параметре `object` дескриптором ресурса и при закрытии этого дескриптора будет автоматически удалена из приемника уведомлений. (Несколько дескрипторов могут идентифицировать один и тот же ресурс.) Приемник уведомлений может содержать не более одной такой записи для каждого дескриптора ресурса. В маске событий записи, ассоциированной с дескриптором ресурса, нельзя указывать флаг `EVENT_OBJECT_DESTROYED`.

Чтобы изменить идентификатор записи и/или маску событий в записях вида "ресурс – маска событий", нужно вызвать функцию `KnNoticeEditSubscriptionForEvent()` или `KnNoticeEditSubscriptionForObject()`. Функция `KnNoticeEditSubscriptionForEvent()` изменяет все записи с заданным идентификатором либо только те из них, которые соответствуют заданному ресурсу. Функция `KnNoticeEditSubscriptionForObject()` изменяет все записи, соответствующие заданному ресурсу, либо одну запись, ассоциированную с заданным дескриптором ресурса.

Чтобы удалить из приемника уведомлений все записи вида "ресурс – маска событий", нужно вызвать функцию `KnNoticeDropAndWakeEx()` с флагом `NoticeRelease` в параметре `flags` или функцию `KnNoticeDropAndWake()`.

Чтобы удалить из приемника уведомлений записи вида "ресурс – маска событий", соответствующие одному ресурсу, нужно вызвать функцию `KnNoticeUnsubscribeFromObject()` или `KnNoticeUnsubscribeFromObjectEx()`. Функция `KnNoticeUnsubscribeFromObjectEx()` является расширенной версией функции `KnNoticeUnsubscribeFromObject()` и дополнительно позволяет удалить только одну запись, ассоциированную с заданным дескриптором ресурса.

Чтобы удалить из приемника уведомлений записи вида "ресурс – маска событий" с конкретным идентификатором, нужно вызвать функцию `KnNoticeUnsubscribeFromEvent()` или `KnNoticeUnsubscribeFromEventEx()`. Функция `KnNoticeUnsubscribeFromEventEx()` является расширенной версией функции `KnNoticeUnsubscribeFromEvent()` и дополнительно позволяет удалить только те записи с заданным идентификатором, которые соответствуют заданному ресурсу.

Уже полученные уведомления, которые соответствуют изменяемым или удаляемым записям вида "ресурс – маска событий", будут автоматически удалены из приемника.

Извлечение уведомлений из приемника

Чтобы извлекать уведомления из приемника, нужно использовать функцию `KnNoticeGetEvent()` или `KnNoticeGetEventEx()`. При вызове этих функций нужно задать время ожидания появления уведомлений в приемнике (может быть нулевым). Потоки, заблокированные в ожидании появления уведомлений в приемнике, возобновляют свое исполнение при появлении уведомлений, даже если эти уведомления соответствуют записям вида "ресурс – маска событий", добавленным в приемник во время ожидания.

Функции `KnNoticeGetEvent()` и `KnNoticeGetEventEx()` отличаются тем, что передают разные структуры через выходной параметр `events`. Структуры, которые передает функция `KnNoticeGetEventEx()`, содержат дополнительное поле `eventCounter` со счетчиком событий. Этот счетчик показывает, сколько событий, соответствующих маске событий в уведомлении, произошло за время нахождения этого уведомления в приемнике. То есть наступление события не увеличивает число уведомлений в приемнике, если в этом приемнике уже есть уведомления, соответствующие записям вида "ресурс – маска событий", которым подходит это событие. В таком случае в соответствующих уведомлениях инкрементируются счетчики событий, и могут расшириться маски событий. Расширение маски событий в уведомлении возможно, если это уведомление соответствует записи "ресурс – маска событий", которой подходят несколько событий. Например, сначала произошло одно подходящее событие, и приемник получил уведомление с одним событием в маске событий и значением 1 в счетчике событий, а затем произошло другое подходящие событие, и в этом уведомлении инкрементировался счетчик событий, а также расширилась маска событий.

Потоки, заблокированные в ожидании появления уведомлений в приемнике, возобновляют свое исполнение, если для этого приемника была вызвана функция `KnNoticeDropAndWake()` или `KnNoticeDropAndWakeEx()`. Эти функции не только возобновляют исполнение потоков, ожидающих появления уведомлений в приемнике, но и запрещают извлечение уведомлений из приемника. Если извлечение уведомлений из приемника запрещено, то вызовы функции `KnNoticeGetEvent()` или `KnNoticeGetEventEx()` не приводят к блокировке вызывающих потоков исполнения и завершаются с ошибкой `rcResourceNotFound`. Чтобы отменить запрет извлечения уведомлений из приемника, нужно вызвать функцию `KnNoticeResumeDelivering()`. Также запрет отменяется автоматически при добавлении в приемник хотя бы одной записи вида "ресурс – маска событий" в следующих случаях:

- Запрет установлен вызовом функции `KnNoticeDropAndWake()`.
- Запрет установлен вызовом функции `KnNoticeDropAndWakeEx()` с флагом `NoticeAutoResume` в параметре `flags`.

Вызов функции `KnNoticeDropAndWakeEx()` с флагом `NoticeDefault`, `NoticeAutoResume` или `NoticeRelease` в параметре `flags` запрещает извлечение уведомлений из приемника. При этом флаг `NoticeRelease` удаляет все записи вида "ресурс – маска событий", и приемник перестает получать уведомления, а флаги `NoticeDefault` и `NoticeAutoResume` не удаляют записи вида "ресурс – маска событий", и приемник продолжает получать уведомления. Приемник, из которого запрещено извлечение уведомлений, можно настраивать, то есть добавлять, удалять и изменять записи вида "ресурс – маска событий".

Если все записи вида "ресурс – маска событий" удалены из приемника уведомлений с использованием функций `KnNoticeUnsubscribeFromObject*()` и/или функций `KnNoticeUnsubscribeFromEvent*()`, то исполнение потоков, ожидающих появления уведомлений в этом приемнике, не будет возобновлено до истечения времени ожидания, а также запрет на извлечение уведомлений не устанавливается.

Для уведомлений, связанных с одним и тем же ресурсом, выполняется следующее условие: уведомления, которые содержат в своей маске событий флаг `EVENT_OBJECT_DESTROYED`, находятся в приемнике после уведомлений, которые не содержат в своей маске событий этот флаг. То есть в последовательности извлекаемых из приемника уведомлений, связанных с одним и тем же ресурсом, уведомления с флагом `EVENT_OBJECT_DESTROYED` будут последними.

Завершение использования приемника уведомлений

Чтобы завершить использование приемника уведомлений, нужно вызвать функцию `KnNoticeRelease()` или `KnNoticeDropAndWakeEx()` с флагами `NoticeFinalize` и `NoticeRelease` в параметре `flags`. После этих вызовов потоки, заблокированные в ожидании появления уведомлений в приемнике, возобновляют свое исполнение, а последующие вызовы функции `KnNoticeGetEvent()` или `KnNoticeGetEventEx()` не блокируют вызывающие потоки исполнения и завершаются с ошибкой `rcInvalidOperation`. При этом следует учитывать, что функция `KnNoticeRelease()` декрементирует счетчик ссылок на объект `KosObject`, содержащий дескриптор приемника уведомлений. При отсутствии других ссылок на этот объект приемник уведомлений будет уничтожен, и последующие обращения к этому приемнику должны быть исключены.

При завершении использования приемника уведомлений с помощью функции `KnNoticeDropAndWakeEx()` счетчик ссылок на объект `KosObject`, содержащий дескриптор приемника уведомлений, нужно декрементировать вызовом функции `KosPutObject()` из API objects.h.

Сигнализирование о событиях, связанных с пользовательским ресурсом

Чтобы уведомить другие процессы и/или потоки исполнения о событиях, которые связаны с пользовательским ресурсом, нужно вызвать функцию `KnNoticeSetObjectEvent()`. В результате вызова этой функции появляются уведомления в приемниках, настроенных на получение уведомлений о событиях, заданных через параметр `evMask`, которые связаны с пользовательским ресурсом, заданным через параметр `object`. В параметре `evMask` нельзя указывать флаги общей части маски событий, так как о событиях, соответствующих общей части маски событий, может сигнализировать только ядро. Если процесс, вызывающий функцию `KnNoticeSetObjectEvent()`, создал дескриптор пользовательского ресурса, указанный в параметре `object`, то в параметре `evMask` можно указать флаги, которые определены макросами `OBJECT_EVENT_SPEC()` и `OBJECT_EVENT_USER()`. Если процесс, вызывающий функцию `KnNoticeSetObjectEvent()`, получил от другого процесса дескриптор пользовательского ресурса, указанный в параметре `object`, то в параметре `evMask` можно указать только те флаги, которые определены макросом `OBJECT_EVENT_USER()`, при этом в маске прав полученного дескриптора должен быть флаг `OCAP_HANDLE_SET_EVENT`.

Атомарность операций

Операции по настройке приемника уведомлений (добавление, удаление, изменение записей вида "ресурс – маска событий") и операция извлечения уведомлений из приемника выполняются атомарно. Также атомарно выполняется операция получения уведомлений приемником.

Сведения о функциях API

Функции notice_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnNoticeCreate()`	Назначение Создает приемник уведомлений. Параметры • [out] `notice` – указатель на идентификатор приемника уведомлений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnNoticeSubscribeToObject()`	Назначение Добавляет запись вида "ресурс – маска событий" в приемник уведомлений, чтобы он получал уведомления о событиях, которые связаны с заданным ресурсом и соответствуют заданной маске событий. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `object` – дескриптор ресурса. • [in] `evMask` – маска событий. • [in] `evId` – идентификатор записи вида "ресурс – маска событий". Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnNoticeSubscribeToObjectEx()`	Назначение Добавляет запись вида "ресурс – маска событий" в приемник уведомлений, чтобы он получал уведомления о событиях, которые связаны с заданным ресурсом и соответствуют заданной маске событий. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `object` – дескриптор ресурса. • [in] `evMask` – маска событий. • [in] `evId` – идентификатор записи вида "ресурс – маска событий". • [in] `flags` – флаги, задающие параметры для записи вида "ресурс – маска событий". Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/handle/event_descr.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `NoticeDefault` – отсутствуют параметры для записи вида "ресурс – маска событий". • `NoticeAttachedToDescriptor` – ассоциировать запись вида "ресурс – маска событий" с заданным в параметре `object` дескриптором ресурса.
`KnNoticeGetEvent()`	Назначение Извлекает уведомления из приемника. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `msec` – время ожидания появления уведомлений в приемнике в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `countMax` – максимальное число уведомлений, извлекаемое за один вызов функции. • [out] `events` – указатель на набор уведомлений, которые представляют собой структуры, содержащие идентификатор записи вида "ресурс – маска событий" и маску событий, связанных с ресурсом. • [out] `count` – число извлеченных уведомлений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если время ожидания появления уведомлений в приемники истекло, возвращает `rcTimeout`. Если извлечение уведомлений из приемника запрещено вызовом функции `KnNoticeDropAndWake()` или `KnNoticeDropAndWakeEx()` возвращает `rcResourceNotFound`. Если приемник уведомлений недоступен для использования в результате вызова функции `KnNoticeRelease()` или `KnNoticeDropAndWakeEx()` возвращает `rcInvalidOperation`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `msec` указан `0`.

Функция	Сведения о функции
`KnNoticeGetEventEx()`	Назначение Извлекает уведомления из приемника. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `msec` – время ожидания появления уведомлений в приемнике в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `countMax` – максимальное число уведомлений, извлекаемое за один вызов функции. • [out] `events` – указатель на набор уведомлений, которые представляют собой структуры, содержащие идентификатор записи вида "ресурс – маска событий", маску и счетчик событий, связанных с ресурсом. • [out] `count` – число извлеченных уведомлений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если время ожидания появления уведомлений в приемники истекло, возвращает `rcTimeout`. Если извлечение уведомлений из приемника запрещено вызовом функции `KnNoticeDropAndWake()` или `KnNoticeDropAndWakeEx()` возвращает `rcResourceNotFound`. Если приемник уведомлений недоступен для использования в результате вызова функции `KnNoticeRelease()` или `KnNoticeDropAndWakeEx()` возвращает `rcInvalidOperation`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `msec` указан `0`.
`KnNoticeUnsubscribeFromObject()`	Назначение Удаляет все записи вида "ресурс – маска событий", соответствующие заданному ресурсу, из приемника уведомлений, чтобы он не получал уведомления о событиях, соответствующих этим записям. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `object` – дескриптор ресурса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnNoticeUnsubscribeFromObjectEx()`	Назначение Удаляет записи вида "ресурс – маска событий", соответствующие заданному ресурсу, из приемника уведомлений, чтобы он не получал уведомления о событиях, соответствующих этим записям. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `object` – дескриптор ресурса. • [in] `flags` – флаги, задающие, какие записи вида "ресурс – маска событий" нужно удалить. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/handle/event_descr.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `NoticeDefault` – удаление всех записей вида "ресурс – маска событий", соответствующих заданному ресурсу. • `NoticeAttachedToDescriptor` – удаление записи вида "ресурс – маска событий", ассоциированной с заданным в параметре `object` дескриптором ресурса.
`KnNoticeUnsubscribeFromEvent()`	Назначение Удаляет все записи вида "ресурс – маска событий" с заданным идентификатором из приемника уведомлений, чтобы он не получал уведомления о событиях, соответствующих этим записям. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `evId` – идентификатор записей вида "ресурс – маска событий". Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnNoticeUnsubscribeFromEventEx()`	Назначение Удаляет записи вида "ресурс – маска событий" с заданным идентификатором из приемника уведомлений, чтобы он не получал уведомления о событиях, соответствующих этим записям. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `evId` – идентификатор записей вида "ресурс – маска событий". • [in,optional] `object` – дескриптор ресурса, если нужно удалить только те записи вида "ресурс – маска событий" с заданным идентификатором, которые соответствуют заданному ресурсу, или `INVALID_HANDLE`, если нужно удалить все записи вида "ресурс – маска событий" с заданным идентификатором. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnNoticeEditSubscriptionForEvent()`	Назначение Изменяет в приемнике уведомлений записи вида "ресурс – маска событий" с заданным идентификатором. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `evId` – идентификатор записей вида "ресурс – маска событий", которые нужно изменить. • [in,optional] `object` – дескриптор ресурса, если нужно изменить только те записи вида "ресурс – маска событий" с заданным идентификатором, которые соответствуют заданному ресурсу, или `INVALID_HANDLE`, если нужно изменить все записи вида "ресурс – маска событий" с заданным идентификатором. • [in] `newId` – новый идентификатор записей вида "ресурс – маска событий". • [in] `newMask` – новая маска событий. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnNoticeEditSubscriptionForObject()`	Назначение Изменяет в приемнике уведомлений записи вида "ресурс – маска событий", которые соответствуют заданному ресурсу. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `object` – дескриптор ресурса. • [in] `flags` – флаги, задающие, какие записи вида "ресурс – маска событий" нужно изменить. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/handle/event_descr.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `newId` – новый идентификатор записей вида "ресурс – маска событий". • [in] `newMask` – новая маска событий. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `NoticeDefault` – изменение всех записей вида "ресурс – маска событий", соответствующих заданному ресурсу. • `NoticeAttachedToDescriptor` – изменение записи вида "ресурс – маска событий", ассоциированной с заданным в параметре `object` дескриптором ресурса.

Функция	Сведения о функции
`KnNoticeDropAndWake()`	Назначение Удаляет все записи вида "ресурс – маска событий" из приемника уведомлений, возобновляет исполнение всех потоков, ожидающих появления уведомлений в этом приемнике, запрещает извлечение уведомлений из этого приемника. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnNoticeRelease()`	Назначение Делает приемник уведомлений недоступным для использования, возобновляет исполнение всех потоков, ожидающих появления уведомлений в этом приемнике, декрементирует счетчик ссылок на объект `KosObject`, содержащий дескриптор этого приемника уведомлений. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnNoticeSetObjectEvent()`	Назначение Сигнализирует, что произошли события, которые связаны с заданным пользовательским ресурсом и соответствуют заданной маске событий. Параметры • [in] `object` – дескриптор пользовательского ресурса. • [in] `evMask` – маска событий, о которых требуется сигнализировать. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnNoticeDropAndWakeEx()`	Назначение Возобновляет исполнение всех потоков, ожидающих появления уведомлений в приемнике, и в зависимости от параметра `flags` выполняет дополнительные действия. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. • [in] `flags` – флаги, задающие дополнительные действия. Тип параметра и флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/handle/event_descr.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `flags` можно указать следующие флаги: • `NoticeDefault` – запрещает извлечение уведомлений из приемника, запрет отменяется вызовом функции `KnNoticeResumeDelivering()`. • `NoticeAutoResume` – запрещает извлечение уведомлений приемника, запрет автоматически отменяется при добавлении записи вида "ресурс – маска событий", также запрет может быть отменен вызовом функции `KnNoticeResumeDelivering()`. • `NoticeRelease` – запрещает извлечение уведомлений из приемника, запрет отменяется вызовом функции `KnNoticeResumeDelivering()`, все записи вида "ресурс – маска событий" и уже полученные уведомления удаляются из приемника. • `NoticeFinalize` – делает приемник уведомлений недоступным для использования. Нужно указывать совместно с флагом `NoticeRelease`.
`KnNoticeResumeDelivering()`	Назначение Отменяет запрет на извлечение уведомлений из приемника, установленный вызовом функции `KnNoticeDropAndWake()` или `KnNoticeDropAndWakeEx()`. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Динамическое создание IPC-каналов (cm_api.h, ns_api.h)

API определены в следующих заголовочных файлах из состава KasperskyOS SDK:

- `sysroot-*-kos/include/coresrv/cm/cm_api.h`;
- `sysroot-*-kos/include/coresrv/ns/ns_api.h`.

API позволяют динамически создавать IPC-каналы.

Сведения о функциях API приведены в таблицах ниже.

Использование API

Чтобы серверы могли сообщать клиентам о предоставляемых службах, нужно включить в решение сервер имен, то есть системную программу `NameServer` (исполняемый файл `sysroot-*-kos/bin/ns` из состава KasperskyOS SDK). IPC-каналы от клиентов и серверов к серверу имен можно создать статически (эти IPC-каналы должны иметь имя `kl.core.NameServer`). Если этого не сделать, то при вызове клиентами и серверами функции `NsCreate()` будут выполнены попытки динамического создания этих IPC-каналов. В качестве клиентской библиотеки сервера имен выступает библиотека `libkos`. Сервер имен не требуется включать в решение, если у клиентов изначально есть сведения об именах серверов и предоставляемых этими серверами служб.

Имена служб и интерфейсов нужно задавать в соответствии с формальными спецификациями компонентов решения. (О квалифицированном имени службы см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности".) Вместо квалифицированного имени службы можно использовать какое-либо условное название этой службы. Имена клиентов и серверов задаются в init-описании. Также имя процесса можно получить вызовом функции `KnTaskGetName()` из API task_api.h.

Динамическое создание IPC-канала на стороне сервера включает следующие шаги:

1. Подключиться к серверу имен вызовом функции `NsCreate()`.

2. Опубликовать предоставляемые службы на сервере имен, используя функцию `NsPublishService()`.

   Чтобы отменить публикацию службы, нужно вызвать функцию `NsUnPublishService()`.

3. Получить запрос клиента на создание IPC-канала вызовом функции `KnCmListen()`.

   Функция `KnCmListen()` позволяет получить первый запрос в очереди, но при этом не удаляет этот запрос, а помещает в конец очереди. Если в очереди всего один запрос, то вызов функции `KnCmListen()` несколько раз подряд дает один и тот же результат. Запрос удаляется из очереди при вызове функции `KnCmAccept()` или `KnCmDrop()`.

4. Принять запрос клиента на создание IPC-канала вызовом функции `KnCmAccept()`.

   Чтобы отклонить запрос клиента, нужно вызвать функцию `KnCmDrop()`.

   Слушающий дескриптор создается при вызове функции `KnCmAccept()` со значением `INVALID_HANDLE` в параметре `listener`. Если указать слушающий дескриптор, то созданный серверный IPC-дескриптор обеспечит возможность получать IPC-запросы по всем IPC-каналам, ассоциированным с этим слушающим дескриптором. (Первый IPC-канал, ассоциированный со слушающим дескриптором, создается при вызове функции `KnCmAccept()` со значением `INVALID_HANDLE` в параметре `listener`. Второй и последующие IPC-каналы, ассоциированные со слушающим дескриптором, создаются при втором и последующих вызовах функции `KnCmAccept()` с указанием дескриптора, полученного при первом вызове.) В параметре `listener` функции `KnCmAccept()` можно указать слушающий дескриптор, полученный с использованием функций `KnHandleConnect()`, `KnHandleConnectEx()` и `KnHandleCreateListener()` из API handle_api.h, а также функции `SLStaticResolveHandle()` из API sl-static.h. В параметре `rsid` функции `KnCmAccept()` нужно указать идентификатор службы (RIID), который является константой в автоматически генерируемом транспортном коде (например, `FsDriver_operationsComp_fileOperations_iid`).

Динамическое создание IPC-канала на стороне клиента включает следующие шаги:

1. Подключиться к серверу имен вызовом функции `NsCreate()`.
2. Найти сервер, предоставляющий требуемую службу, используя функцию `NsEnumServices()`.

   Чтобы получить полный список служб с заданным интерфейсом, нужно вызвать функцию несколько раз, инкрементируя индекс, пока не будет получена ошибка `rcResourceNotFound`.
3. Выполнить запрос на создание IPC-канала с требуемым сервером вызовом функции `KnCmConnect()`.

К серверу имен можно подключить несколько клиентов и серверов. Каждый клиент и сервер может создать несколько подключений к серверу имен. Сервер может отменить публикацию службы, выполненную другим сервером.

Чтобы удалить подключение к серверу имен, нужно вызвать функцию `NsDestroy()`.

Удаление динамически созданных IPC-каналов

Динамически созданный IPC-канал будет удален при закрытии его клиентского и серверного IPC-дескрипторов.

Сведения о функциях API

Функции ns_api.h

Функция	Сведения о функции
`NsCreate()`	Назначение Создает подключение к серверу имен. Параметры • [in,optional] `name` – указатель на имя процесса сервера имен или `RTL_NULL`, чтобы задать имя по умолчанию (соответствует значению макроса `NS_SERVER_NAME`). • [in] `msecs` – время ожидания создания подключения к серверу имен в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. • [out] `ns` – указатель на идентификатор подключения к серверу имен. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`NsDestroy()`	Назначение Удаляет подключение к серверу имен. Параметры • [in] `ns` – идентификатор подключения к серверу имен. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`NsPublishService()`	Назначение Публикует службу на сервере имен. Параметры • [in] `ns` – идентификатор подключения к серверу имен. • [in] `type` – указатель на имя интерфейса службы. • [in,optional] `server` – указатель на имя сервера, предоставляющего службу, или `RTL_NULL`, чтобы использовать имя вызывающего процесса. • [in] `service` – указатель на квалифицированное имя службы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`NsUnPublishService()`	Назначение Отменяет публикацию службы на сервере имен. Параметры • [in] `ns` – идентификатор подключения к серверу имен. • [in] `type` – указатель на имя интерфейса службы. • [in,optional] `server` – указатель на имя сервера, предоставляющего службу, или `RTL_NULL`, чтобы использовать имя вызывающего процесса. • [in] `service` – указатель на квалифицированное имя службы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`NsEnumServices()`	Назначение Перечисляет службы, опубликованные на сервере имен. Параметры • [in] `ns` – идентификатор подключения к серверу имен. • [in] `type` – указатель на имя интерфейса служб. • [in] `index` – индекс для перечисления служб. Нумерация начинается с нуля. • [out] `server` – указатель на буфер для имени сервера, предоставляющего службу. • [in] `serverSize` – размер буфера для имени сервера, предоставляющего службу, в байтах. • [out] `service` – указатель на буфер для квалифицированного имени службы. • [in] `serviceSize` – размер буфера для квалифицированного имени службы в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnCmConnect()`	Назначение Выполняет запрос на создание IPC-канала с сервером для использования заданной службы. Параметры • [in] `server` – указатель на имя сервера. • [in] `service` – указатель на квалифицированное имя службы. • [in] `msecs` – время ожидания выполнения запроса в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. • [out] `handle` – указатель на клиентский IPC-дескриптор. • [out] `rsid` – указатель на идентификатор службы (RIID). Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnCmListen()`	Назначение Позволяет получить запрос клиента на создание IPC-канала для использования службы. Параметры • [in] `filter` – фиктивный параметр, который должен иметь значение `RTL_NULL`. • [in] `msecs` – время ожидания появления запроса клиента в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. • [out] `client` – указатель на имя клиента. • [out] `service` – указатель на квалифицированное имя службы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnCmDrop()`	Назначение Отклоняет запрос клиента на создание IPC-канала для использования заданной службы. Параметры • [in] `client` – указатель на имя клиента. • [in] `service` – указатель на квалифицированное имя службы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnCmAccept()`	Назначение Принимает запрос клиента на создание IPC-канала для использования заданной службы. Параметры • [in] `client` – указатель на имя клиента. • [in] `service` – указатель на квалифицированное имя службы. • [in] `rsid` – идентификатор службы (RIID). • [in,optional] `listener` – слушающий дескриптор или `INVALID_HANDLE`, чтобы создать его. • [out] `handle` – указатель на серверный IPC-дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование примитивов синхронизации (event.h, mutex.h, rwlock.h, semaphore.h, condvar.h, sync_api.h, sync_types.h, sync.h)

API предназначены для синхронизации потоков исполнения, принадлежащих одному и тому же процессу.

Использование событий (event.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/event.h` из состава KasperskyOS SDK. Также в составе KasperskyOS SDK поставляется заголовочный файл `sysroot-*-kos/include/kos/sync_api.h`, который дает возможность транзитивно включить в исходный код программы заголовочный файл `event.h` и заголовочные файлы для использования других примитивов синхронизации.

API предназначен для синхронизации потоков исполнения на основе событий. *Событие* – примитив синхронизации, который используется для уведомления одного или нескольких потоков исполнения о выполнении требуемого этим потокам условия. Уведомляемый поток исполнения ожидает, когда событие перейдет из несигнального состояния в сигнальное, а уведомляющий поток исполнения изменяет состояние этого события.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Типовой сценарий использования API включает следующие шаги:

1. Инициализация события вызовом функции `KosEventInit()`.
2. Использование события потоками исполнения:
   - Ожидание перехода события из несигнального состояния в сигнальное вызовом функции `KosEventWait()` или `KosEventWaitTimeout()` (на стороне уведомляемых потоков исполнения).
   - Изменение состояния события вызовами функций `KosEventSet()` и `KosEventReset()` (на стороне уведомляющих потоков исполнения).

Сведения о функциях API

Функции event.h

Функция	Сведения о функции
`KosEventInit()`	Назначение Инициализирует событие. После инициализации событие находится в несигнальном состоянии. Параметры • [out] `event` – указатель на событие. Тип события определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosEventSet()`	Назначение Устанавливает событие в сигнальное состояние. Параметры • [out] `event` – указатель на событие. Тип события определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosEventReset()`	Назначение Устанавливает событие в несигнальное состояние. Параметры • [out] `event` – указатель на событие. Тип события определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosEventWait()`	Назначение Ожидает перехода события из несигнального состояния в сигнальное сколь угодно долго. Параметры • [in,out] `event` – указатель на событие. Тип события определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `reset` – булевое значение, которое задает, нужно ли установить событие в несигнальное состояние после завершения ожидания (`rtl_true` – да, `rtl_false` – нет). Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/stdbool.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosEventWaitTimeout()`	Назначение Ожидает перехода события из несигнального состояния в сигнальное не дольше заданного времени. Параметры • [in,out] `event` – указатель на событие. Тип события определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `reset` – булевое значение, которое задает, нужно ли установить событие в несигнальное состояние, если ожидание было завершено из-за перехода в сигнальное состояние (`rtl_true` – да, `rtl_false` – нет). Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/stdbool.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `mdelay` – время ожидания в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если время ожидания истекло, возвращает `rcTimeout`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `mdelay` указан `0`.

Использование мьютексов (mutex.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/mutex.h` из состава KasperskyOS SDK. Также в составе KasperskyOS SDK поставляется заголовочный файл `sysroot-*-kos/include/kos/sync_api.h`, который дает возможность транзитивно включить в исходный код программы заголовочный файл `mutex.h` и заголовочные файлы для использования других примитивов синхронизации.

API предназначен для синхронизации потоков исполнения на основе мьютексов. *Мьютекс* – примитив синхронизации, который обеспечивает взаимоисключающее исполнение *критических секций* (участков кода, в которых осуществляется обращение к разделяемым между потоками исполнения ресурсам). Один поток захватывает мьютекс и исполняет критическую секцию, а другие потоки, чтобы исполнить критические секции, пытаются захватить этот мьютекс, ожидая его освобождения. Мьютекс может быть освобожден только тем потоком исполнения, которым он захвачен. *Рекурсивный мьютекс* может быть захвачен одним потоком исполнения несколько раз.

Можно использовать мьютексы без поддержки наследования приоритета и опционально (в зависимости от конфигурации ядра KasperskyOS) с поддержкой наследования приоритета.

Мьютексы с поддержкой наследования приоритета имеют следующие особенности:

- Потоки исполнения, которые заблокированы в ожидании освобождения мьютекса, образуют очередь, состоящую из двух частей. Начальная часть очереди состоит из потоков исполнения реального времени (классов планирования FIFO и RR), упорядоченных по приоритету. Конечная часть очереди состоит из стандартных потоков исполнения, упорядоченных по принципу FIFO. Чем выше приоритет потока исполнения реального времени, тем ближе этот поток к началу очереди. При этом потоки исполнения реального времени с одинаковым приоритетом упорядочиваются по принципу FIFO. (О классах планирования и приоритетах потоков исполнения см. "Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)".)

- В результате захвата мьютекса у потока исполнения может измениться класс планирования и приоритет. Изменение действует до освобождения мьютекса, после чего класс планирования и приоритет принимают прежние значения. Цель таких изменений заключается в том, чтобы высокоприоритетные потоки исполнения не блокировались на длительное время в ожидании освобождения мьютексов, захваченных низкоприоритетными потоками исполнения.

  - Если первым в очереди является поток исполнения реального времени с приоритетом выше, чем у потока исполнения реального времени, захватившего мьютекс, то у потока исполнения, захватившего мьютекс, класс планирования изменяется на FIFO (если был RR), а приоритет повышается до приоритета первого в очереди потока исполнения.

  - Если первым в очереди является поток исполнения реального времени, то у стандартного потока исполнения, захватившего мьютекс, класс планирования изменяется на FIFO, а приоритет становится равным приоритету первого в очереди потока исполнения.

  - Если первым в очереди является стандартный поток исполнения, то у потока исполнения, захватившего мьютекс, класс планирования и приоритет не изменяются.

  - Если поток исполнения реального времени, у которого в результате захвата мьютекса 1 изменился класс планирования и/или приоритет, заблокирован в ожидании освобождения мьютекса 2, а мьютекс 2 захвачен потоком исполнения реального времени с меньшим приоритетом, чем временный приоритет потока исполнения, захватившего мьютекс 1, то у потока исполнения, захватившего мьютекс 2, класс планирования изменяется на FIFO (если был RR), а приоритет повышается до временного приоритета потока исполнения, захватившего мьютекс 1.

  - Если поток исполнения реального времени, у которого в результате захвата мьютекса 1 изменился класс планирования и/или приоритет, заблокирован в ожидании освобождения мьютекса 2, а мьютекс 2 захвачен стандартным потоком исполнения, то у потока исполнения, захватившего мьютекс 2, класс планирования изменяется на FIFO, а приоритет становится равным временному приоритету потока исполнения, захватившего мьютекс 1.

- Мьютексы не могут быть рекурсивными.

Мьютексы без поддержки наследования приоритета имеют следующие особенности:

- Потоки исполнения, которые заблокированы в ожидании освобождения мьютекса, образуют очередь, упорядоченную по принципу FIFO, независимо от классов планирования и приоритетов.

- В результате захвата мьютекса у потока исполнения не может измениться класс планирования и приоритет.

- Мьютексы могут быть рекурсивными.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Типовой сценарий использования API для мьютексов без поддержки наследования приоритета включает следующие шаги:

1. Инициализация мьютекса вызовом функции `KosMutexInit()` или `KosMutexInitEx()`.

2. Использование мьютекса потоками исполнения:

   a. Захват мьютекса вызовом функции `KosMutexTryLock()`, `KosMutexLock()` или `KosMutexLockTimeout()`.

   b. Освобождение мьютекса вызовом функции `KosMutexUnlock()`.

   c. Проверка состояния мьютекса (захвачен или нет) вызовом функции `KosMutexIsLocked()`.

      Эта проверка выполняется атомарно и без захвата мьютекса. Сразу после того, как функция `KosMutexIsLocked()` вернула управление, состояние мьютекса может измениться. Поэтому эту функцию можно использовать только для того, чтобы убедиться, что мьютекс находится в ожидаемом состоянии после захвата (например, при рекурсивных захватах).

Типовой сценарий использования API для мьютексов с поддержкой наследования приоритета включает следующие шаги:

1. Инициализация мьютекса вызовом функции `KosRtMutexInit()`.

   Перед выполнением этого шага нужно проверить, обеспечивает ли применяемая версия ядра возможность использовать мьютексы с поддержкой наследования приоритета. Для этого нужно вызвать функцию `KosRtMutexIsSupported()`.

2. Использование мьютекса потоками исполнения:

   a. Захват мьютекса вызовом функции `KosRtMutexLock()` или `KosRtMutexLockTimeout()`.

   b. Освобождение мьютекса вызовом функции `KosRtMutexUnlock()`.

Сведения о функциях API

Функции mutex.h

Функция	Сведения о функции
`KosMutexInit()`	Назначение Инициализирует мьютекс без поддержки наследования приоритета, который не является рекурсивным. Параметры • [out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosMutexInitEx()`	Назначение Инициализирует мьютекс без поддержки наследования приоритета. Параметры • [out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `recursive` – значение, которое задает, должен ли мьютекс быть рекурсивным (`1` – да, `0` – нет). Возвращаемые значения Нет.
`KosMutexTryLock()`	Назначение Захватывает мьютекс без поддержки наследования приоритета. Если мьютекс уже захвачен, не ожидает его освобождения, а возвращает управление. Параметры • [in,out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если мьютекс уже захвачен, возвращает `rcBusy`.
`KosMutexLock()`	Назначение Захватывает мьютекс без поддержки наследования приоритета. Если мьютекс уже захвачен, ожидает его освобождения сколь угодно долго. Параметры • [in,out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosMutexUnlock()`	Назначение Освобождает мьютекс без поддержки наследования приоритета. Параметры • [in,out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosMutexLockTimeout()`	Назначение Захватывает мьютекс без поддержки наследования приоритета. Если мьютекс уже захвачен, ожидает его освобождения не дольше заданного времени. Параметры • [in,out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `mdelay` – время ожидания в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если время ожидания истекло, возвращает `rcTimeout`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `mdelay` указан `0`.
`KosMutexIsLocked()`	Назначение Проверяет, захвачен ли мьютекс без поддержки наследования приоритета. Параметры • [in] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Если мьютекс захвачен, возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`. Тип возвращаемого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/stdbool.h` из состава KasperskyOS SDK.
`KosRtMutexIsSupported()`	Назначение Проверяет, обеспечивает ли применяемая версия ядра возможность использовать мьютексы с поддержкой наследования приоритета. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`. Тип возвращаемого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/stdbool.h` из состава KasperskyOS SDK.
`KosRtMutexInit()`	Назначение Инициализирует мьютекс с поддержкой наследования приоритета. Параметры • [out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosRtMutexLock()`	Назначение Захватывает мьютекс с поддержкой наследования приоритета. Если мьютекс уже захвачен, ожидает его освобождения сколь угодно долго. Параметры • [in,out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosRtMutexUnlock()`	Назначение Освобождает мьютекс с поддержкой наследования приоритета. Параметры • [in,out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosRtMutexLockTimeout()`	Назначение Захватывает мьютекс с поддержкой наследования приоритета. Если мьютекс уже захвачен, ожидает его освобождения не дольше заданного времени. Параметры • [in,out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `mdelay` – время ожидания в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если время ожидания истекло, возвращает `rcTimeout`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `mdelay` указан `0`.

Использование блокировок чтения-записи (rwlock.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/rwlock.h` из состава KasperskyOS SDK. Также в составе KasperskyOS SDK поставляется заголовочный файл `sysroot-*-kos/include/kos/sync_api.h`, который дает возможность транзитивно включить в исходный код программы заголовочный файл `rwlock.h` и заголовочные файлы для использования других примитивов синхронизации.

API предназначен для синхронизации потоков исполнения на основе блокировок чтения-записи. *Блокировка чтения-записи* – примитив синхронизации, который используется, чтобы разрешить доступ к разделяемым между потоками исполнения ресурсам либо на запись для одного потока исполнения, либо на чтение для нескольких потоков исполнения одновременно.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Типовой сценарий использования API включает следующие шаги:

1. Инициализация блокировки чтения-записи вызовом функции `KosRWLockInit()`.
2. Использование блокировки чтения-записи потоками исполнения:
   a. Захват блокировки чтения-записи для записи (вызовом функции `KosRWLockWrite()` или `KosRWLockTryWrite()`) или для чтения (вызовом функции `KosRWLockRead()` или `KosRWLockTryRead()`).
   b. Освобождение блокировки-чтения вызовом функции `KosRWLockUnlock()`.

Сведения о функциях API

Функции rwlock.h

Функция	Сведения о функции
`KosRWLockInit()`	Назначение Инициализирует блокировку чтения-записи. Параметры • [out] `rwlock` – указатель на блокировку чтения-записи. Тип блокировки чтения-записи определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosRWLockRead()`	Назначение Захватывает блокировку чтения-записи для чтения. Если блокировка чтения-записи уже захвачена для записи, или есть потоки исполнения, ожидающие захвата этой блокировки чтения-записи для записи, то ожидает освобождения этой блокировки чтения-записи от захвата для записи сколь угодно долго. Параметры • [in,out] `rwlock` – указатель на блокировку чтения-записи. Тип блокировки чтения-записи определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosRWLockTryRead()`	Назначение Захватывает блокировку чтения-записи для чтения. Если блокировка чтения-записи уже захвачена для записи, или есть потоки исполнения, ожидающие захвата этой блокировки чтения-записи для записи, то не ожидает освобождения этой блокировки чтения-записи от захвата для записи, а возвращает управление. Параметры • [in,out] `rwlock` – указатель на блокировку чтения-записи. Тип блокировки чтения-записи определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRWLockWrite()`	Назначение Захватывает блокировку чтения-записи для записи. Если блокировка чтения-записи уже захвачена для записи или чтения, ожидает освобождения этой блокировки чтения-записи сколь угодно долго. Параметры • [in,out] `rwlock` – указатель на блокировку чтения-записи. Тип блокировки чтения-записи определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosRWLockTryWrite()`	Назначение Захватывает блокировку чтения-записи для записи. Если блокировка чтения-записи уже захвачена для записи или чтения, не ожидает освобождения этой блокировки чтения-записи, а возвращает управление. Параметры • [in,out] `rwlock` – указатель на блокировку чтения-записи. Тип блокировки чтения-записи определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRWLockUnlock()`	Назначение Освобождает блокировку чтения-записи. Параметры • [in,out] `rwlock` – указатель на блокировку чтения-записи. Тип блокировки чтения-записи определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет. Дополнительные сведения Если блокировка чтения-записи захвачена для чтения, то эта блокировка чтения-записи остается захваченной для чтения, пока все потоки исполнения, выполняющие чтение, не освободят ее.

Использование семафоров (semaphore.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/semaphore.h` из состава KasperskyOS SDK. Также в составе KasperskyOS SDK поставляется заголовочный файл `sysroot-*-kos/include/kos/sync_api.h`, который дает возможность транзитивно включить в исходный код программы заголовочный файл `semaphore.h` и заголовочные файлы для использования других примитивов синхронизации.

API предназначен для синхронизации потоков исполнения на основе семафоров. *Семафор* – примитив синхронизации, основанный на счетчике, значение которого может быть атомарно изменено. Значение счетчика обычно отражает число доступных разделяемых между потоками исполнения ресурсов. Для исполнения критической секции поток ожидает, пока значение счетчика не станет больше нуля. Если значение счетчика больше нуля, то оно уменьшается на единицу, и поток исполняет критическую секцию. После исполнения критической секции поток исполнения сигнализирует семафор, в результате чего значение счетчика увеличивается.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Типовой сценарий использования API включает следующие шаги:

1. Инициализация семафора вызовом функции `KosSemaphoreInit()`.
2. Использование семафора потоками исполнения:
   a. Ожидание семафора вызовом функции `KosSemaphoreWait()`, `KosSemaphoreWaitTimeout()` или `KosSemaphoreTryWait()`.
   b. Сигнализация семафора вызовом функции `KosSemaphoreSignal()` или `KosSemaphoreSignalN()`.
3. Освобождение ресурсов семафора вызовом функции `KosSemaphoreDeinit()`.

Сведения о функциях API

Функции semaphore.h

Функция	Сведения о функции
`KosSemaphoreInit()`	Назначение Инициализирует семафор. Параметры • [out] `semaphore` – указатель на семафор. Тип семафора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `count` – значение счетчика. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если значение в параметре `count` превышает константу `KOS_SEMAPHORE_VALUE_MAX`, возвращает `rcInvalidArgument`. (Константа `KOS_SEMAPHORE_VALUE_MAX` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK.)
`KosSemaphoreDeinit()`	Назначение Освобождает ресурсы семафора. Параметры • [in] `semaphore` – указатель на семафор. Тип семафора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если есть потоки исполнения, ожидающие семафор, возвращает `rcBusy`.
`KosSemaphoreSignal()`	Назначение Сигнализирует семафор с увеличением счетчика на единицу. Параметры • [in,out] `semaphore` – указатель на семафор. Тип семафора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSemaphoreSignalN()`	Назначение Сигнализирует семафор с увеличением счетчика на заданное число. Параметры • [in,out] `semaphore` – указатель на семафор. Тип семафора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `n` – натуральное число, на которое нужно увеличить счетчик. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosSemaphoreWaitTimeout()`	Назначение Ожидает семафор не дольше заданного времени. Параметры • [in,out] `semaphore` – указатель на семафор. Тип семафора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `mdelay` – время ожидания семафора в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если время ожидания истекло, возвращает `rcTimeout`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `mdelay` указан `0`.
`KosSemaphoreWait()`	Назначение Ожидает семафор сколь угодно долго. Параметры • [in,out] `semaphore` – указатель на семафор. Тип семафора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSemaphoreTryWait()`	Назначение Ожидает семафор. Если счетчик семафора имеет нулевое значение, не ожидает увеличения счетчика этого семафора, а возвращает управление. Параметры • [in,out] `semaphore` – указатель на семафор. Тип семафора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если счетчик семафора имеет нулевое значение, возвращает `rcBusy`.

Использование условных переменных (condvar.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/condvar.h` из состава KasperskyOS SDK. Также в составе KasperskyOS SDK поставляется заголовочный файл `sysroot-*-kos/include/kos/sync_api.h`, который дает возможность транзитивно включить в исходный код программы заголовочный файл `condvar.h` и заголовочные файлы для использования других примитивов синхронизации.

API предназначен для синхронизации потоков исполнения на основе условных переменных. *Условная переменная* – примитив синхронизации, который используется для уведомления одного или нескольких потоков исполнения о выполнении требуемого этим потокам условия. Условная переменная используется совместно с мьютексом (мьютекс без поддержки наследования приоритета). Уведомляющий и уведомляемый потоки захватывают мьютекс для исполнения критических секций. Уведомляемый поток при исполнении критической секции проверяет, выполняется ли требуемое ему условие (например, подготовлены ли данные уведомляющим потоком). Если условие выполняется, то уведомляемый поток исполняет критическую секцию и освобождает мьютекс. Если условие не выполняется, то уведомляемый поток блокируется на условной переменной, ожидая выполнения условия. При этом мьютекс автоматически освобождается. Уведомляющий поток при исполнении критической секции проверяет, выполняется ли условие, требуемое уведомляемому потоку. Если условие выполняется, то уведомляющий поток сигнализирует об этом через условную переменную и освобождает мьютекс. Уведомляемый поток, заблокированный в ожидании выполнения требуемого ему условия, возобновляет исполнение критической секции, автоматически захватывая мьютекс. После исполнения критической секции уведомляемый поток освобождает мьютекс.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Типовой сценарий использования API включает следующие шаги:

1. Инициализация условной переменной и мьютекса.

   Чтобы инициализировать условную переменную, нужно вызвать функцию `KosCondvarInit()`.

2. Использование условной переменной и мьютекса потоками исполнения.

Использование условной переменной и мьютекса на стороне уведомляемых потоков исполнения включает следующие шаги:

1. Захват мьютекса.

2. Проверка выполнения условия.

3. Ожидание выполнения условия вызовом функции `KosCondvarWait()` или `KosCondvarWaitTimeout()`.

   После возврата функции `KosCondvarWait()` или `KosCondvarWaitTimeout()` обычно нужно снова проверить, что условие выполняется, так как другой уведомляемый поток исполнения также получил сигнал и мог сделать условие снова недействительным. (Например, другой поток мог извлечь данные, подготовленные уведомляющим потоком). Для этого нужно использовать следующую конструкцию:

   ```
   while(<условие>)
   <вызов KosCondvarWait() или KosCondvarWaitTimeout()>
   ```

4. Освобождение мьютекса.

Использование условной переменной и мьютекса на стороне уведомляющих потоков исполнения включает следующие шаги:

1. Захват мьютекса.

2. Проверка выполнения условия.

3. Сигнализация о выполнении условия вызовом функции `KosCondvarSignal()` или `KosCondvarBroadcast()`.

4. Освобождение мьютекса.

Сведения о функциях API

Функции condvar.h

Функция	Сведения о функции
`KosCondvarInit()`	Назначение Инициализирует условную переменную. Параметры • [out] `condvar` – указатель на условную переменную. Тип условной переменной определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosCondvarWaitTimeout()`	Назначение Ожидает выполнения условия не дольше заданного времени. Параметры • [in] `condvar` – указатель на условную переменную. Тип условной переменной определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `mdelay` – время ожидания выполнения условия в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`. Если время ожидания истекло, возвращает `rcTimeout`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `mdelay` указан `0`.
`KosCondvarWait()`	Назначение Ожидает выполнения условия сколь угодно долго. Параметры • [in] `condvar` – указатель на условную переменную. Тип условной переменной определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,out] `mutex` – указатель на мьютекс. Тип мьютекса определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosCondvarSignal()`	Назначение Сигнализирует о выполнении условия одному из потоков исполнения, ожидающих выполнения этого условия. Параметры • [in,out] `condvar` – указатель на условную переменную. Тип условной переменной определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`KosCondvarBroadcast()`	Назначение Сигнализирует о выполнении условия всем потокам исполнения, ожидающим выполнения этого условия. Параметры • [in,out] `condvar` – указатель на условную переменную. Тип условной переменной определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.

Статическая инициализация примитивов синхронизации (sync_types.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/sync_types.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет инициализировать при компиляции следующие примитивы синхронизации:

- мьютексы;
- события;
- семафоры;
- условные переменные;
- блокировки чтения-записи.

Сведения о макросах API приведены в таблице ниже.

Пример статической инициализации мьютекса:

```
static KosMutex mmap_lock = KosInitializedMutex;
```

Макросы sync_types.h

Макрос	Сведения о макросе
`KosInitializedMutexEx()`	Назначение Инициализирует мьютекс без поддержки наследования приоритета. Параметры • [in] `_recursive` – значение, которое задает, должен ли мьютекс быть рекурсивным (`1` – да, `0` – нет). Значения макроса Код, инициализирующий мьютекс.
`KosInitializedMutex`	Назначение Инициализирует мьютекс без поддержки наследования приоритета, который не является рекурсивным. Параметры Нет. Значения макроса Код, инициализирующий мьютекс.
`KosInitializedRtMutex`	Назначение Инициализирует мьютекс с поддержкой наследования приоритета. Параметры Нет. Значения макроса Код, инициализирующий мьютекс.
`KosInitializedRecursiveMutex`	Назначение Инициализирует рекурсивный мьютекс. Параметры Нет. Значения макроса Код, инициализирующий мьютекс.
`KosInitializedEvent`	Назначение Инициализирует событие. После инициализации событие находится в несигнальном состоянии. Параметры Нет. Значения макроса Код, инициализирующий событие.

Макрос	Сведения о макросе
`KosInitializedSemaphore`	Назначение Инициализирует семафор. Параметры Нет. Значения макроса Код, инициализирующий семафор.
`KosInitializedCondvar`	Назначение Инициализирует условную переменную. Параметры Нет. Значения макроса Код, инициализирующий условную переменную.
`KosInitializedRWLock`	Назначение Инициализирует блокировку чтения-записи. Параметры Нет. Значения макроса Код, инициализирующий блокировку чтения-записи.

Использование фьютексов (sync.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/sync/sync.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для синхронизации потоков исполнения на основе фьютексов и используется в коде функций API event.h, mutex.h, rwlock.h, semaphore.h, condvar.h. *Фьютекс* – низкоуровневый примитив синхронизации, для которого поддерживается две операции: блокировка потока исполнения с его добавлением в связанную с фьютексом очередь заблокированных потоков исполнения и возобновление исполнения потоков из связанной с фьютексом очереди заблокированных потоков исполнения. Фьютекс представляет собой объект ядра связанный с целочисленной переменной в пользовательском пространстве. Объект ядра обеспечивает возможность хранить очередь заблокированных потоков исполнения, связанную с фьютексом. Значение целочисленной переменной в пользовательском пространстве (значение фьютекса) атомарно изменяется синхронизируемыми потоками исполнения, чтобы сигнализировать об изменении состояния разделяемых ресурсов. Например, значение фьютекса может отражать, в каком состоянии находится событие (сигнальном или несигнальном), захвачен или освобожден мьютекс, какое значение имеет счетчик семафора.

Поддерживаются фьютексы двух типов:

- Фьютекс, связанный с очередью заблокированных потоков исполнения, упорядоченных по приоритету.

  Заблокированные потоки исполнения образуют очередь, состоящую из двух частей. Начальная часть очереди состоит из потоков исполнения реального времени (классов планирования FIFO и RR), упорядоченных по приоритету. Конечная часть очереди состоит из стандартных потоков исполнения, упорядоченных по принципу FIFO. Чем выше приоритет потока исполнения реального времени, тем ближе этот поток к началу очереди. При этом потоки исполнения реального времени с одинаковым приоритетом упорядочиваются по принципу FIFO. (О классах планирования и приоритетах потоков исполнения см. "Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)".)

  Значение фьютекса должно соответствовать специальному формату.

- Фьютекс, связанный с очередью заблокированных потоков исполнения, упорядоченных по принципу FIFO.

  Заблокированные потоки исполнения образуют очередь, упорядоченную по принципу FIFO, независимо от классов планирования и приоритетов.

  Значение фьютекса может быть произвольным целым неотрицательным числом.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Чтобы использовать фьютекс, связанный с очередью заблокированных потоков исполнения, упорядоченных по принципу FIFO, нужно создать только целочисленную переменную для хранения его значения. Функции `KnFutexWait()` и `KnFutexWake()` принимают указатель на эту переменную через параметр `ftx`. Создание и удаление объекта ядра, связанного с этой переменной, выполняется автоматически при использовании этих функций.

Функция `KnFutexWait()` блокирует вызывающий поток исполнения, если значение фьютекса совпадает со значением параметра `val`. (Значение фьютекса может быть изменено другим потоком исполнения во время выполнения функции.) Поток исполнения блокируется на время `mdelay`, но исполнение этого потока может быть возобновлено до истечения времени `mdelay` вызовом функции `KnFutexWake()` из другого потока исполнения. Функция `KnFutexWake()` возобновляет исполнение потоков из связанной с фьютексом очереди заблокированных потоков исполнения. Число потоков, исполнение которых возобновляется, ограничено значением параметра `nThreads`. Возобновление исполнения потоков начинается с начала очереди.

При использовании фьютекса, связанного с очередью заблокированных потоков исполнения, упорядоченных по приоритету, блокирование и возобновление исполнения потоков осуществляют функции `KnFutexPiWait()` и `KnFutexPiWake()` соответственно. Эти функции предназначены для использования библиотекой `libkos`. Используя их, библиотека `libkos` реализует функции для синхронизации потоков исполнения на основе мьютексов с поддержкой наследования приоритета (функции `KosRtMutex*()` из API mutex.h).

Сведения о функциях API

Функции sync.h

Функция	Сведения о функции
`KnFutexWait()`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения, если значение фьютекса равно ожидаемому. Параметры • [in] `ftx` – указатель на переменную со значением фьютекса. • [in] `val` – ожидаемое значение фьютекса. • [in] `mdelay` – максимальное время блокировки (в миллисекундах) или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время блокировки. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out,optional] `outDelay` – фактическое время блокировки (в миллисекундах) или `RTL_NULL`, если эти сведения не требуются. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если время блокировки потока исполнения истекло, возвращает `rcTimeout`. Если значение фьютекса не равно ожидаемому, возвращает `rcFutexWouldBlock`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `mdelay` указан `0`.
`KnFutexWake()`	Назначение Возобновляет исполнение потоков, которые является первыми в очереди потоков исполнения, заблокированных вызовами функции `KnFutexWait()` с заданным фьютексом. Параметры • [in] `ftx` – указатель на переменную со значением фьютекса. • [in] `nThreads` – максимальное число потоков, исполнение которых будет возобновлено. • [out,optional] `wokenCnt` – фактическое число потоков, исполнение которых возобновлено, или `RTL_NULL`, если эти сведения не требуются. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnFutexPiWait()`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения. Параметры • [in] `ftx` – указатель на переменную со значением фьютекса. Тип переменной определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/atomic.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `mdelay` – максимальное время блокировки (в миллисекундах) или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время блокировки. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `mdelay` указан `0`.
`KnFutexPiWake()`	Назначение Возобновляет исполнение потока, который является первым в очереди потоков исполнения, заблокированных вызовами функции `KnFutexPiWait()` с заданным фьютексом. Параметры • [in] `ftx` – указатель на переменную со значением фьютекса. Тип переменной определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/atomic.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Управление изоляцией памяти для ввода-вывода (iommu_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/iommu/iommu_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для управления изоляцией регионов физической памяти, используемых устройствами на шине PCIe для DMA. (Изоляция обеспечивается IOMMU.)

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Без прикрепления к домену IOMMU устройство на шине PCIe не может использовать DMA. После прикрепления к домену IOMMU устройство может получить доступ ко всем буферам DMA, которые ассоциированы с этим доменом IOMMU. В один момент времени устройство может быть прикреплено только к одному домену IOMMU, но к одному домену IOMMU может быть прикреплено несколько устройств. Буфер DMA может быть ассоциирован с несколькими доменами IOMMU одновременно. Каждый домен IOMMU ассоциирован только с одним процессом, но с одним процессом может быть ассоциировано несколько доменов IOMMU. Возможность создания нескольких доменов IOMMU, ассоциированных с одним процессом, позволяет разграничить доступ к буферам DMA для разных устройств, управляемых одним процессом.

API позволяет создавать домены IOMMU, прикреплять устройства на шине PCIe к доменам IOMMU и откреплять устройства на шине PCIe от доменов IOMMU. Как правило, прикрепление устройства к домену IOMMU выполняется при инициализации драйвера. Открепление устройства от домена IOMMU обычно выполняется при возникновении ошибок во время инициализации драйвера или при финализации драйвера.

Ассоциация буфер DMA с доменом IOMMU создается при вызове функций `KnIoDmaBegin()` и `KnIoDmaBeginEx()`, входящих в API dma.h. Функция `KnIoDmaBegin()` ассоциирует буфер DMA с автоматически созданными доменом IOMMU. Каждый процесс может быть ассоциирован только с одним таким доменом IOMMU. Этот домен IOMMU создается при первом успешном вызове функции `KnIommuAttachDevice()` и существует на протяжении всего времени жизни процесса. Функция `KnIoDmaBeginEx()` ассоциирует буфер DMA с доменом IOMMU, созданным вызовом функции `KnIommuCreateDomain()`. Каждый процесс может быть ассоциирован с несколькими доменами IOMMU, созданными вызовами функции `KnIommuCreateDomain()`. Такие домены IOMMU могут быть удалены до завершения процесса закрытием их дескрипторов.

Чтобы прикрепить устройство к автоматически созданному домену IOMMU или выполнить обратную операцию, нужно вызвать функцию `KnIommuAttachDevice()` или `KnIommuDetachDevice()` соответственно.

Чтобы прикрепить устройство к домену IOMMU, созданному вызовом функции `KnIommuCreateDomain()`, или выполнить обратную операцию, нужно вызвать функцию `KnIommuAttachDeviceToDomain()` или `KnIommuDetachDeviceFromDomain()` соответственно.

Сведения о функциях API

Функции iommu_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnIommuAttachDevice()`	Назначение Прикрепляет устройство на шине PCIe к автоматически созданному домену IOMMU, ассоциированному с вызывающим процессом. Параметры • [in] `bdf` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Если IOMMU не задействован, возвращает `rcOk`.
`KnIommuDetachDevice()`	Назначение Открепляет устройство на шине PCIe от автоматически созданного домена IOMMU, ассоциированного с вызывающим процессом. Параметры • [in] `bdf` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Если IOMMU не задействован, возвращает `rcOk`.

Функция	Сведения о функции
`KnIommuCreateDomain()`	Назначение Создает домен IOMMU, ассоциированный с вызывающим процессом. Параметры • [out] `domain` – указатель на дескриптор домена IOMMU. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIommuAttachDeviceToDomain()`	Назначение Прикрепляет устройство на шине PCIe к заданному домену IOMMU, ассоциированному с вызывающим процессом. Параметры • [in] `bdf` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. • [in] `domain` – дескриптор домена IOMMU. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIommuDetachDeviceFromDomain()`	Назначение Открепляет устройство на шине PCIe от заданного домена IOMMU, ассоциированного с вызывающим процессом. Параметры • [in] `bdf` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. • [in] `domain` – дескриптор домена IOMMU. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование очередей (queue.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/queue.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет организовать обмен данными между потоками исполнения, принадлежащими одному процессу, через механизм очередей без блокировок. То есть для добавления или извлечения элементов очереди не требуется блокирование других потоков исполнения, добавляющих или извлекающих элементы этой очереди.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Типовой сценарий использования API включает следующие шаги:

1. Создание абстракции очереди.

   Абстракция очереди состоит из структуры, содержащей метаданные об очереди, и буфера очереди, предназначенного для хранения элементов очереди. Буфер очереди логически разделен на равные участки, каждый из которых предназначен для отдельного элемента очереди. Число участков в буфере очереди соответствует максимальному числу элементов в очереди. Выравнивание адресов участков соответствует типам данных элементов очереди.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функцию `KosQueueCreate()`. Эта функция может выделить память для буфера очереди или использовать уже выделенную память. Размер уже выделенной памяти должен быть достаточным, чтобы вместить максимальное число элементов в очереди. При этом нужно учитывать, что размер участка в буфере очереди округляется до ближайшего большего кратного значению выравнивания, заданному через параметр `objAlign`. Также начальный адрес уже выделенной памяти должен быть выровнен так, чтобы соответствовать типам данных элементов очереди. Если выравнивание адреса памяти, указанного в параметре `buffer`, меньше заданного через параметр `objAlign`, то функция вернет `RTL_NULL`.

2. Обмен данными между потоками исполнения через добавление и извлечение элементов очереди.

   Чтобы добавить один элемент в конец очереди, нужно зарезервировать участок в буфере очереди вызовом функции `KosQueueAlloc()`, скопировать этот элемент в зарезервированный участок и вызвать функцию `KosQueuePush()`.

   Чтобы добавить последовательность элементов в конец очереди, нужно зарезервировать требуемое количество участков в буфере очереди вызовами функции `KosQueueAlloc()`, скопировать элементы этой последовательности в зарезервированные участки и вызвать функцию `KosQueuePushArray()`. Порядок элементов последовательности не изменяется после добавления этой последовательности в очередь. То есть элементы добавляются очередь в том же порядке, в каком указатели на зарезервированные участки в буфере очереди помещены в массив, передаваемый через параметр `objs` функции `KosQueuePushArray()`.

   Чтобы извлечь первый элемент очереди, нужно вызвать функцию `KosQueuePop()`. Эта функция возвращает указатель на зарезервированный участок в буфере очереди, который содержит первый элемент очереди. После использования извлеченного элемента (например, после проверки или сохранения значения элемента) нужно отменить резервирование занятого этим элементом участка в буфере очереди. Для этого нужно вызвать функцию `KosQueueFree()`.

   Чтобы проверить, что в буфере очереди отсутствуют зарезервированные участки, нужно вызвать функцию `KosQueueIsEmpty()`.

   Чтобы очистить очередь и отменить резервирование всех зарезервированных участков в буфере очереди, нужно вызвать функцию `KosQueueFlush()`.

3. Удаление абстракции очереди.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функцию `KosQueueDestroy()`. Эта функция удаляет буфер очереди, если только память для этого буфера была выделена функцией `KosQueueCreate()`. В противном случае нужно отдельно выполнить удаление буфера очереди.

Сведения о функциях API

Функции queue.h

Функция	Сведения о функции
`KosQueueCreate()`	Назначение Создает абстракцию очереди. Параметры • [in] `objCount` – максимальное число элементов в очереди. • [in] `objSize` – размер элемента очереди в байтах. • [in] `objAlign` – выравнивание адресов участков в буфере очереди. Адреса участков в буфере очереди могут быть невыровненными (*objAlign=1*) или выровненными (*objAlign=2,4,...,2^N*) на границу *2^N*-байтовой последовательности (например, двухбайтовой, четырехбайтовой). • [in,optional] `buffer` – указатель на выделенную память для буфера очереди или `RTL_NULL`, чтобы память была выделена автоматически. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает идентификатор абстракции очереди, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`KosQueueDestroy()`	Назначение Удаляет абстракцию очереди. Параметры • [in] `queue` – идентификатор абстракции очереди. Возвращаемые значения Нет.
`KosQueueAlloc()`	Назначение Резервирует участок в буфере очереди. Параметры • [in] `queue` – идентификатор абстракции очереди. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на зарезервированный участок в буфере очереди, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`KosQueueFree()`	Назначение Отменяет резервирование заданного участка в буфере очереди. Параметры • [in] `queue` – идентификатор абстракции очереди. • [in] `obj` – указатель на зарезервированный участок в буфере очереди. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosQueuePush()`	Назначение Добавляет элемент в конец очереди. Параметры • [in] `queue` – идентификатор абстракции очереди. • [in] `obj` – указатель на зарезервированный участок в буфере очереди. Возвращаемые значения Нет.
`KosQueuePushArray()`	Назначение Добавляет последовательность элементов в конец очереди. Параметры • [in] `queue` – идентификатор абстракции очереди. • [in] `objs` – массив указателей на зарезервированные участки в буфере очереди. • [in] `count` – число элементов в последовательности. Возвращаемые значения Нет.
`KosQueuePop()`	Назначение Извлекает первый элемент очереди. Параметры • [in] `queue` – идентификатор абстракции очереди. • [in] `timeout` – время ожидания появления элемента в очереди в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на зарезервированный участок в буфере очереди, который содержит первый элемент очереди. Иначе возвращает `RTL_NULL`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `timeout` указан `0`.

Функция	Сведения о функции
`KosQueueFlush()`	Назначение Очищает очередь и отменяет резервирование всех зарезервированных участков в буфере очереди. Параметры • [in] `queue` – идентификатор абстракции очереди. Возвращаемые значения Нет.
`KosQueueIsEmpty()`	Назначение Проверяет, что в буфере очереди отсутствуют зарезервированные участки. Параметры • [in] `queue` – идентификатор абстракции очереди. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.

Использование барьеров памяти (barriers.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/io/barriers.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет устанавливать барьеры на чтение из памяти и/или на запись в память. *Барьер памяти* (англ. memory barrier) – это инструкция для компилятора и процессора, которая гарантирует, что операции доступа к памяти, указанные в исходном коде до установки барьера, будут выполнены до операций доступа к памяти, указанных в исходном коде после установки барьера. Использование барьеров памяти требуется, если важен порядок операций чтения из памяти и/или записи в память, поскольку действия компилятора и/или процессора, связанные с оптимизацией, могут привести к тому, что эти операции будут выполнены в порядке, отличном от указанного в исходном коде.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Функции barriers.h

Функция	Сведения о функции
`IoReadBarrier()`	Назначение Устанавливает барьер на чтение из памяти. Параметры Нет. Возвращаемые значения Нет.
`IoWriteBarrier()`	Назначение Устанавливает барьер на запись в память. Параметры Нет. Возвращаемые значения Нет.
`IoReadWriteBarrier()`	Назначение Устанавливает барьер на запись в память и чтение из памяти. Параметры Нет. Возвращаемые значения Нет.

Выполнение системных вызовов (syscalls.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/syscalls.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет выполнять системные вызовы `Call()`, `Recv()` и `Reply()` для отправки и получения IPC-сообщений.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Для передачи функциям API указателей на буферы с фиксированной частью и ареной IPC-сообщений используется заголовок IPC-сообщений, тип которого определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/ipc/if_rend.h` из состава KasperskyOS SDK. Перед вызовами функций API заголовки IPC-сообщений нужно связать с буферами, содержащими фиксированную часть и арену IPC-сообщений. Для этого нужно использовать функции `PackInMsg()` и `PackOutMsg()`, объявленные в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/services/rtl/nk_msg.h` из состава KasperskyOS SDK.

Функции `Call()`, `CallEx()`, `Recv()` и `RecvEx()` блокируют исполнение вызывающего потока, ожидая завершения системных вызовов. Функции `CallEx()` и `RecvEx()` позволяют задать время ожидания завершения системного вызова, по истечении которого незавершенный системный вызов прерывается, и поток, ожидающий его завершения, возобновляет исполнение. Также системный вызов прерывается, если при его выполнении возникла ошибка (например, из-за завершения серверного процесса). Завершение потока исполнения извне тоже прерывает системный вызов, завершения которого ожидает этот поток. Системный вызов, выполняемый функцией `CallEx()` или `RecvEx()`, можно прервать (например, для корректного завершения процесса) с использованием API ipc_api.h.

Если системный вызов был прерван с использованием API ipc_api.h, то функции `CallEx()` и `RecvEx()` возвращают код ошибки `rcIpcInterrupt`. Если отправка IPC-сообщения запрещена механизмами безопасности (модулем безопасности Kaspersky Security Module или механизмом безопасности на основе мандатных ссылок, реализуемым ядром KasperskyOS), то функции `Call()`, `CallEx()` и `Reply()` возвращают код ошибки `rcSecurityDisallow`.

Сведения о функциях API

Функции syscalls.h

Функция	Сведения о функции
`Call()`	Назначение Выполняет системный вызов `Call()` с неограниченным временем ожидания его завершения. Параметры • [in] `handle` – клиентский IPC-дескриптор. • [in] `msgOut` – указатель на заголовок IPC-запросов. • [in,out] `msgIn` – указатель на заголовок IPC-ответов. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`CallEx()`	Назначение Выполняет системный вызов `Call()` с заданным временем ожидания его завершения и возможностью прервать его выполнение. Параметры • [in] `handle` – клиентский IPC-дескриптор. • [in] `msgOut` – указатель на заголовок IPC-запросов. • [in,out] `msgIn` – указатель на заголовок IPC-ответов. • [in] `mdelay` – время ожидания завершения системного вызова `Call()` в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. • [in,optional] `syncHandle` – дескриптор объекта синхронизации IPC или `INVALID_HANDLE`, если прерывание системного вызова `Call()` не требуется. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`Reply()`	Назначение Выполняет системный вызов `Reply()`. Параметры • [in] `handle` – серверный IPC-дескриптор. • [in] `msgOut` – указатель на заголовок IPC-ответов. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`Recv()`	Назначение Выполняет системный вызов `Recv()` с неограниченным временем ожидания его завершения. Параметры • [in] `handle` – серверный IPC-дескриптор. • [in,out] `msgIn` – указатель на заголовок IPC-запросов. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`RecvEx()`	Назначение Выполняет системный вызов `Recv()` с заданным временем ожидания его завершения и возможностью прервать его выполнение. Параметры • [in] `handle` – серверный IPC-дескриптор. • [in,out] `msgIn` – указатель на заголовок IPC-запросов. • [in] `mdelay` – время ожидания завершения системного вызова `Recv()` в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. • [in,optional] `syncHandle` – дескриптор объекта синхронизации IPC или `INVALID_HANDLE`, если прерывание системного вызова `Recv()` не требуется. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Управление IPC (ipc_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/ipc/ipc_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

Возможности API:

- Прерывать системные вызовы `Call()` и `Recv()`, в ожидании завершения которых заблокирован один или несколько потоков процесса.

  Прерывать системные вызовы требуется, например, чтобы корректно завершить процесс, поскольку потоки, ожидающие завершения этих системных вызовов, возобновляют исполнение.

- Устанавливать обработчики завершения системного вызова `Reply()`.

  В обработчике завершения системного вызова `Reply()` можно, например, закрыть дескриптор, переданный клиенту.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Прерывание IPC

API позволяет прерывать системные вызовы в потоках процесса, которые заблокированы после вызова функции `CallEx()` или `RecvEx()` из API syscalls.h, если эти функции вызваны с указанием дескриптора объекта синхронизации IPC в параметре `syncHandle`. От состояния объекта синхронизации IPC зависит, будут ли прерваны блокирующие системные вызовы `Call()` и `Recv()`. Чтобы создать объект синхронизации IPC, нужно вызвать функцию `KnIpcCreateSyncObject()` или `KnIpcCreateSyncObjectEx()`. Функция `KnIpcCreateSyncObject()` создает объект синхронизации IPC, состояние которого можно изменять только извне. Функция `KnIpcCreateSyncObjectEx()` является расширенной версией функции `KnIpcCreateSyncObject()` и позволяет создать объект синхронизации IPC, который после первого прерывания автоматически переходит в состояние, при котором системные вызовы `Call()` и `Recv()` не прерываются. Сразу после создания объект синхронизации IPC находится в состоянии, при котором системные вызовы `Call()` и `Recv()` не прерываются.

> Дескриптор объекта синхронизации IPC не может быть передан другому процессу, так как в маске прав этого дескриптора не установлен необходимый для этого флаг.

Функция `KnIpcSetInterrupt()` переводит объект синхронизации IPC в состояние, при котором прерываются системные вызовы `Call()` и `Recv()` в тех потоках процесса, которые заблокированы после вызова функции `CallEx()` или `RecvEx()` с указанием дескриптора этого объекта синхронизации IPC в параметре `syncHandle`. Функция `KnIpcClearInterrupt()` переводит объект синхронизации IPC в обратное состояние.

При прерывании системных вызовов `Call()` и `Recv()` вызовы функций `CallEx()` или `RecvEx()` завершаются с ошибкой `rcIpcInterrupt`, а заблокированные потоки возобновляют исполнение. Прерывание системного вызова возможно только на некоторых стадиях его выполнения. Системный вызов `Call()`, выполняемый функцией `CallEx()`, может быть прерван только тогда, когда на сервере еще не вызвана функция `Recv()` или `RecvEx()` для получения IPC-сообщения, которое было отправлено этому серверу при вызове функции `CallEx()`. Системный вызов `Recv()`, выполняемый функцией `RecvEx()`, может быть прерван только во время ожидания IPC-запроса от клиента.

Объект синхронизации IPC, созданный вызовом функции `KnIpcCreateSyncObjectEx()` со значением `rtl_false` в параметре `autoclear` или вызовом функции `KnIpcCreateSyncObject()`, имеет следующие особенности:

- Не изменяет свое состояние после прерывания системного вызова `Call()` или `Recv()`, поэтому последующие вызовы функций `CallEx()` и `RecvEx()` будут завершаться с ошибкой `rcIpcInterrupt` до тех пор, пока не будет вызвана функция `KnIpcClearInterrupt()`.

- Если при вызове функции `KnIpcSetInterrupt()` отсутствуют потоки исполнения, заблокированные после вызова функции `CallEx()` или `RecvEx()`, то последующие вызовы этих функций будут завершаться с ошибкой `rcIpcInterrupt`, пока не будет вызвана функция `KnIpcClearInterrupt()`.

Объект синхронизации IPC, созданный вызовом функции `KnIpcCreateSyncObjectEx()` со значением `rtl_true` в параметре `autoclear`, имеет следующие особенности:

- Изменяет свое состояния после прерывания системного вызова `Call()` или `Recv()`, поэтому последующие вызовы функций `CallEx()` и `RecvEx()` не будут завершаться с ошибкой `rcIpcInterrupt` до тех пор, пока не будет вызвана функция `KnIpcSetInterrupt()`.

- Если при вызове функции `KnIpcSetInterrupt()` отсутствуют потоки исполнения, заблокированные после вызова функции `CallEx()` или `RecvEx()`, то первый из последующих вызовов этих функций завершится с ошибкой `rcIpcInterrupt`, после чего объект синхронизации IPC перейдет в состояние, при котором системные вызовы `Call()` и `Recv()` не прерываются.

Чтобы удалить объект синхронизации IPC, нужно закрыть его дескриптор.

Установка обработчиков завершения системного вызова Reply()

Чтобы задать для потока исполнения обработчик завершения системного вызова `Reply()`, нужно вызвать из этого потока функцию `KnIpcInstallPostReplyHandler()`. Для одного потока исполнения можно задать несколько таких обработчиков, которые запустятся один раз, сразу после выполнения этим потоком системного вызова `Reply()`. После этого набор обработчиков будет очищен и останется пустым до следующего вызова функции `KnIpcInstallPostReplyHandler()`.

Через параметр `callback` функции `KnIpcInstallPostReplyHandler()` нужно задать callback-функцию, которая не возвращает значений и имеет два параметра. Входной параметр `replyRc` содержит код, с которым завершился системный вызов `Reply()` (`rcOk` в случае успеха). Входной параметр `context` содержит значение, заданное в одноименном параметре функции `KnIpcInstallPostReplyHandler()`.

Сведения о функциях API

Функции ipc_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnIpcCreateSyncObject()`	Назначение Создает объект синхронизации IPC. Параметры • [out] `syncHandle` – указатель на дескриптор объекта синхронизации IPC. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIpcCreateSyncObjectEx()`	Назначение Создает объект синхронизации IPC. Параметры • [in] `autoclear` – булевое значение, которое задает, нужно ли создать объект синхронизации IPC, который автоматически переходит в состояние, при котором системные вызовы `Call()` и `Recv()` не прерываются, после первого прерывания этих системных вызовов (`rtl_true` – да, `rtl_false` – нет). • [out] `syncHandle` – указатель на дескриптор объекта синхронизации IPC. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIpcSetInterrupt()`	Назначение Переводит заданный объект синхронизации IPC в состояние, при котором системные вызовы `Call()` и `Recv()` прерываются. Параметры • [in] `syncHandle` – дескриптор объекта синхронизации IPC. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIpcClearInterrupt()`	Назначение Переводит заданный объект синхронизации IPC в состояние, при котором системные вызовы `Call()` и `Recv()` не прерываются. Параметры • [in] `syncHandle` – дескриптор объекта синхронизации IPC. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnIpcInstallPostReplyHandler()`	Назначение Задает для вызывающего потока исполнения обработчик завершения системного вызова `Reply()`. Параметры • [in] `callback` – идентификатор callback-функции, вызываемой сразу после выполнения системного вызова `Reply()`. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции, заданной через параметр `callback`. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция получит переданные данные через свой параметр `context`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование сессий (session.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/session.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для применения в коде поставщиков ресурсов, предоставляющих доступ к пользовательским ресурсам через IPC, и в коде программ, использующих пользовательские ресурсы локально (без IPC). API позволяет организовать управление доступом к пользовательским ресурсам на основе сессий. Сессия представляет собой последовательность действий: открытие доступа к ресурсу, использование ресурса, закрытие доступа к ресурсу. Открытие доступа к ресурсу создает сессию. Закрытие доступа к ресурсу завершает сессию. В одной сессии может выполняться несколько операций с ресурсом одновременно. Ресурс может быть использован в режиме эксклюзивного или множественного доступа. Во втором случае ресурс должен быть открыт несколько раз (возможно с разными правами доступа), то есть ресурс будет использован через множество одновременно существующих сессий (параллельных сессий).

"Объект" в описании API – это объект `KosObject`, который представляет собой абстракцию ресурса (об объектах `KosObject` см. "Использование объектов KosObject (objects.h)"). Также тип сессий и контекст сессии являются объектами `KosObject`. (Контекст сессии содержит сведения об этой сессии, такие как права доступа к ресурсу, счетчик активных операций с ресурсом.)

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Создание типа сессий

Созданию сессий предшествует создание их типа. Чтобы создать тип сессий, нужно вызвать функцию `KosSessionCreateType()`.

Через параметр `objectType` нужно задать тип объектов, для которых предназначены сессии создаваемого типа. Тип объектов должен наследовать тип с идентификатором `kosSessionBaseObjectType`.

Через параметр `sessionType` нужно задать тип контекстов сессий. Можно указать базовый тип контекстов сессий с идентификатором `kosSessionBaseSessionType` либо тип, который наследует его. Базовому типу контекстов сессий соответствует структура, содержащая такие данные, как указатель на объект, права доступа к ресурсу, маска прав дескриптора ресурса, передаваемая потребителям ресурсов, счетчик активных операций с ресурсом в сессии (тип этой структуры не экспортируется программам, а используется библиотекой `libkos`). Можно добавить в контекст сессии дополнительные сведения, создав собственный тип контекстов сессий, наследующий базовый. Например, контекст сессии использования устройства может дополнительно содержать указатели на функции, вызываемые программами решения для работы с устройством.

Через параметр `ops` нужно задать callback-функции, вызываемые при создании и завершении сессий. Callback-функции для идентификаторов `open` и `close` нужно задать обязательно. Callback-функцию для идентификатора `closeComplete` можно не задавать, поэтому этот идентификатор может иметь значение `RTL_NULL`.

Callback-функция, соответствующая идентификатору `open`, вызывается при создании сессии и получает указатели на объект, контекст сессии, данные, переданные функции `KosSessionOpenObject()` через параметр `openCtx`, и буфер для сохранения маски прав дескриптора ресурса, передаваемой потребителям ресурсов. В этой callback-функции можно, например, проверить состояние ресурса, задать передаваемую потребителям ресурсов маску прав дескриптора ресурса, выполнить запись данных в объект или контекст сессии. Если код возврата будет отличным от `rcOk`, сессия не будет создана.

Callback-функция, соответствующая идентификатору `close`, вызывается при завершении сессии независимо от того, завершены операции с ресурсом или нет (счетчик активных операций в закрываемой сессии может быть больше нуля), и получает указатели на объект и контекст сессии. В этой callback-функции можно, например, прервать активные операции в завершаемой сессии, выполнить запись данных в объект или контекст сессии. Код возврата может быть произвольным.

Callback-функция, соответствующая идентификатору `closeComplete`, вызывается при завершении сессии только после завершения всех операций с ресурсом (счетчик активных операций в завершаемой сессии равен нулю) и получает указатели на объект и контекст сессии. В этой callback-функции можно, например, выполнить запись данных в объект.

Регистрация объекта

После создания типа сессий нужно зарегистрировать требуемые объекты как объекты, с которыми могут быть связаны сессии этого типа. Чтобы зарегистрировать объект, нужно вызвать функцию `KosSessionRegisterObject()`.

Нельзя зарегистрировать один объект для связывания с разными типами сессий одновременно.

После регистрации объект готов к открытию.

Открытие объекта

Открытие объекта создает сессию, связанную с этим объектом, и выполняется по запросу на открытие доступа к ресурсу. Это может быть запрос через IPC от потребителя ресурсов или локальный запрос от другого компонента программы.

Чтобы открыть объект, нужно вызвать функцию `KosSessionOpenObject()`. Через параметр `requiredRights` нужно задать права доступа к ресурсу в создаваемой сессии, а через параметр `shareMode` нужно задать права множественного доступа к ресурсу, которые устанавливают ограничения доступа к этому ресурсу для параллельных сессий. Например, если через параметр `requiredRights` заданы права на чтение и запись, а в параметре `shareMode` указан `0`, то создаваемая сессия требует эксклюзивного доступа к ресурсу на чтение и запись. Если через параметр `requiredRights` заданы права на чтение и запись, а через параметр `shareMode` заданы права только на чтение, то создаваемая сессия требует доступа на чтение и запись и разрешает чтение в параллельных сессиях. Если через параметр `requiredRights` заданы права на чтение, а через параметр `shareMode` заданы права на чтение и запись, то создаваемая сессия требует доступа на чтение, а также разрешает чтение и запись в параллельных сессиях.

Если ресурс требуется использовать в режиме множественного доступа, то при втором и последующих открытиях объекта нужно учесть следующие условия:

- Права доступа, задаваемые через параметр `requiredRights`, не могут превышать минимальных прав доступа, заданных через параметр `shareMode` для всех параллельных сессий, связанных с этим объектом.

- Права доступа, задаваемые через параметр `shareMode`, должны включать все права доступа, заданные через параметр `requiredRights` для всех параллельных сессий, связанных с этим объектом.

В результате открытия объекта будет создан контекст сессии.

Если программа использует ресурсы локально, то после открытия объекта компонент программы, управляющий ресурсами, должен передать компоненту программы, использующему ресурсы, указатель на созданный контекст сессии. Запрашивая в дальнейшем операции с ресурсом, компонент программы, использующий ресурсы, должен передавать этот указатель компоненту программы, управляющему ресурсами, для идентификации сессии.

Поставщик ресурсов после открытия объекта должен передать потребителю дескриптор ресурса. В качестве контекста передачи ресурса должен использоваться контекст сессии, чтобы потребитель получил дескриптор ресурса, связанный с сессией. Запрашивая в дальнейшем операции с ресурсом, потребитель должен помещать полученный дескриптор ресурса в IPC-запросы, чтобы после разыменования этого дескриптора поставщик получал указатель на контекст сессии. Чтобы заполнить данными транспортный контейнер дескриптора ресурса для передачи потребителю ресурсов, нужно вызвать функцию `KosSessionContextToIpcHandle()`. Через параметр `sessionCtx` эта функция получает контекст сессии, а через параметр `desc` передает транспортный контейнер дескриптора ресурса.

Функция `KosSessionContextToIpcHandle()` помещает в транспортный контейнер дескриптора ресурса маску прав, заданную в callback-функции, которая вызывается при создании сессии. Права доступа, заданные в этой маске, не должны превышать права доступа в сессии, заданные через параметр `requiredRights` функции `KosSessionOpenObject()`. При этом одно и то же право доступа может соответствовать разным битам в маске прав и в значении, заданном через параметр `requiredRights` функции `KosSessionOpenObject()`.

В качестве контекста передачи ресурса функция `KosSessionContextToIpcHandle()` задает контекст сессии. Контекст сессии будет автоматически удален (соответственно сессия будет завершена) после закрытия или отзыва дескрипторов ресурса, порожденных передачей дескриптора ресурса, который получен вызовом функции `KosSessionContextToIpcHandle()`. Если требуется предотвратить автоматическое завершение сессии для последующего завершения вызовом функции `KosSessionCloseObject()`, перед передачей дескриптора ресурса нужно инкрементировать счетчик ссылок на контекст этой сессии вызовом функции `KosRefObject()` из API objects.h. В этом случае после вызова функции `KosSessionCloseObject()` нужно декрементировать счетчик ссылок на контекст сессии вызовом функции `KosPutObject()` из API objects.h.

Выполнение операций с ресурсом

Операция с ресурсом (например, чтение, запись, получение параметров) выполняется по запросу через IPC от потребителя ресурсов или по локальному запросу от другого компонента программы.

Сценарий выполнения операции с ресурсом включает следующие шаги:

1. Проверить права доступа к ресурсу.

   При обработке локального запроса нужно вызвать функцию `KosSessionGetOpenRights()`. Эта функция позволяет получить сведения о правах доступа к ресурсу в сессии, заданных через параметр `requiredRights` функции `KosSessionOpenObject()`, чтобы сравнить эти права с требуемыми для выполнения операции.

   При обработке IPC-запроса нужно вызвать функцию `KosSessionIpcHandleToSession()`, которая позволяет получить контекст сессии, а также проверяет, что маска прав дескриптора ресурса, который потребитель ресурсов поместил в IPC-запрос, соответствует запрашиваемой операции. Через параметр `desc` нужно передать функции полученный от потребителя ресурса транспортный контейнер дескриптора ресурса. В параметре `operation` нужно указать права доступа к ресурсу, требуемые для выполнения запрашиваемой операции. В параметре `type` можно указать идентификатор типа сессии, чтобы проверить, что тип контекста сессии соответствует типу сессии. Если в параметре `type` указать значение `RTL_NULL`, то перед приведением типа указателя, полученного через параметр `sessionCtx`, нужно проверить тип контекста сессии. Проверку типа контекста сессии нужно сделать обязательно, поскольку поставщик ресурсов может создавать сессии с контекстами разных типов, а потребитель ресурсов может ошибочно поместить в IPC-запрос дескриптор ресурса, который соответствует сессии с контекстом другого типа. Чтобы проверить тип контекста, нужно использовать API objects.h.

2. Инкрементировать счетчик активных операций в сессии вызовом функции `KosSessionRef()`.

   Функция проверяет, что сессия не завершена. В параметре `type` можно указать идентификатор типа сессии, чтобы проверить, что тип контекста сессии соответствует типу сессии. Через параметр `object` можно получить указатель на объект.

3. Выполнить запрошенные действия с ресурсом.

4. Декрементировать счетчик активных операций в сессии вызовом функции `KosSessionPut()`.

Получение дескриптора ресурса

Дескриптор ресурса может потребоваться, например, для использования уведомлений или для обращения к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности. Чтобы получить дескриптор ресурса по объекту или по контексту сессии, нужно вызвать функцию `KosSessionGetObjectHandle()` или `KosSessionGetObjectHandleBySession()` соответственно.

Обход сессий, связанных с объектом

Обход сессий, связанных с объектом, может потребоваться, например, чтобы сообщить о состоянии ресурса каждому из потребителей ресурсов, использующих этот ресурс. Чтобы выполнить обход сессий, связанных с объектом, нужно вызвать функцию `KosSessionWalk()`. Через параметр `handler` нужно задать callback-функцию, которая вызывается для каждой сессии при обходе и получает указатели на объект, контекст сессии и данные, переданные функции `KosSessionWalk()` через параметр `walkCtx`. В callback-функции можно, например, отправить потребителям ресурсов уведомления о состоянии ресурса. Callback-функция не должна вызывать функции `KosSessionOpenObject()`, `KosSessionCloseObject()`, `KosSessionRegisterObject()`, `KosSessionUnregisterObject()`. Если callback-функция возвращает `rtl_false`, обход завершается.

Закрытие объекта

Закрытие объекта завершает одну из сессий, связанных с этим объектом. Завершение сессии не будет выполнено, пока не будут завершены все операции в этой сессии, то есть счетчик активных операций не станет равным нулю. При завершении сессии автоматически отзываются дескрипторы ресурса, связанные с этой сессией.

Закрытие объекта выполняется по запросу на закрытие доступа к ресурсу. Это может быть запрос через IPC от потребителя ресурсов или локальный запрос от другого компонента программы. После выполнения запроса на закрытие доступа к ресурсу потребитель ресурсов должен закрыть дескриптор этого ресурса. (Если потребитель ресурсов завершится, не выполнив запрос на закрытие доступа к ресурсу, либо закроет дескриптор ресурса без выполнения этого запроса, то соответствующая сессия будет автоматически завершена при условии, что поставщик ресурсов дополнительно не инкрементировал счетчик ссылок на контекст этой сессии.)

Чтобы закрыть объект, нужно вызвать функцию `KosSessionCloseObject()` или `KosSessionCloseObjectByIpcHandle()`.

Функция `KosSessionCloseObject()` завершает сессию, соответствующую контексту сессии, заданному через параметр `sessionCtx`.

Функция `KosSessionCloseObjectByIpcHandle()` завершает сессию, с которой связан дескриптор ресурса, помещенный потребителем ресурса в IPC-запрос на закрытие доступа к ресурсу. Через параметр `desc` нужно передать функции полученный транспортный контейнер дескриптора ресурса. В параметре `type` можно указать идентификатор типа сессии, чтобы проверить, что тип контекста сессии соответствует типу сессии.

Дерегистрация объекта

Дерегистрация объекта делает невозможным открытие этого объекта и завершает все связанные с ним сессии. Завершение сессии не будет выполнено, пока не будут завершены все операции в этой сессии, то есть счетчик активных операций не станет равным нулю. При завершении сессии автоматически отзываются дескрипторы ресурса, связанные с этой сессией. (Отзыв не закрывает дескрипторы ресурса, поэтому отозванные дескрипторы нужно закрыть.)

Чтобы дерегистрировать объект, нужно вызвать функцию `KosSessionUnregisterObject()`.

Удаление типа сессий

Тип сессий нужно удалить, если отсутствуют зарегистрированные объекты, для которых можно использовать сессии этого типа, и больше регистраций не будет. Например, тип сессий требуется удалить при завершении работы поставщика ресурсов.

Чтобы удалить тип сессий, нужно вызвать функцию `KosSessionDestroyType()`.

Сведения о функциях API

Функции session.h

Функция	Сведения о функции
`KosSessionCreateType()`	Назначение Создает тип сессий. Параметры • [in] `objectType` – идентификатор типа объектов, для которых предназначены сессии. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `sessionType` – идентификатор типа контекстов сессий. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `ops` – указатель на структуру, содержащую идентификаторы callback-функций, вызываемых при создании и завершении сессий. • [out] `outType` – указатель на идентификатор типа сессий. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSessionDestroyType()`	Назначение Удаляет тип сессий. Параметры • [in] `type` – идентификатор типа сессий. Возвращаемые значения Нет.
`KosSessionRegisterObject()`	Назначение Регистрирует объект как объект, с которым могут быть связаны сессии заданного типа. Параметры • [in] `type` – идентификатор типа сессий. • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSessionUnregisterObject()`	Назначение Дерегистрирует объект, зарегистрированный вызовом функции `KosSessionRegisterObject()`. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosSessionOpenObject()`	Назначение Открывает объект. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. • [in,optional] `openCtx` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции, вызываемой при создании сессии. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция получит переданные данные через свой параметр `ctx`. • [in] `requiredRights` – значение, задающее права доступа к ресурсу в создаваемой сессии. • [in] `shareMode` – значение, задающее права множественного доступа к ресурсу. • [out] `sessionCtx` – указатель на адрес контекста сессии. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSessionCloseObject()`	Назначение Закрывает объект. Параметры • [in] `sessionCtx` – указатель на контекст сессии. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSessionRef()`	Назначение Инкрементирует счетчик активных операций в сессии. Параметры • [in,optional] `type` – идентификатор типа сессии или `RTL_NULL`, если не требуется проверять, что тип контекста сессии соответствует типу сессии. • [in] `sessionCtx` – указатель на контекст сессии. • [out,optional] `object` – указатель на адрес объекта или `RTL_NULL`, если адрес объекта не требуется. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSessionPut()`	Назначение Декрементирует счетчик активных операций в сессии. Параметры • [in] `sessionCtx` – указатель на контекст сессии. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosSessionWalk()`	Назначение Выполняет обход сессий, связанных с заданными объектом. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. • [in] `handler` – идентификатор callback-функции, вызываемой для каждой сессии при обходе. • [in,optional] `walkCtx` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции, заданной через параметр `handler`. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция получит переданные данные через свой параметр `walkCtx`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSessionGetOpenRights()`	Назначение Позволяет получить сведения о правах доступа к ресурсу в заданной сессии. Эти права были заданы через параметр `requiredRights` функции `KosSessionOpenObject()`. Параметры • [in] `sessionCtx` – указатель на контекст сессии. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает значение, отражающее права доступа к ресурсу, иначе возвращает `0`.
`KosSessionContextToIpcHandle()`	Назначение Заполняет данными транспортный контейнер дескриптора ресурса для передачи потребителю ресурса при обработке IPC-запроса на открытие доступа к ресурсу. Параметры • [in] `sessionCtx` – указатель на контекст сессии. • [out] `desc` – указатель на транспортный контейнер дескриптора. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSessionIpcHandleToSession()`	Назначение Позволяет получить контекст сессии при обработке IPC-запроса от потребителя ресурсов. Параметры • [in] `desc` – указатель на транспортный контейнер дескриптора. • [in] `operation` – значение, которое отражает права доступа к ресурса, необходимые для выполнения операций, чтобы проверить, что маска прав дескриптора, помещенного в IPC-запрос потребителем ресурсов, соответствует запрашиваемой операции. • [in,optional] `type` – идентификатор типа сессии или `RTL_NULL`, если не требуется проверять, что тип контекста сессии соответствует типу сессии. • [out] `sessionCtx` – указатель на адрес контекста сессии. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosSessionCloseObjectByIpcHandle()`	Назначение Закрывает объект при обработке IPC-запроса от потребителя ресурса на закрытие доступа к ресурсу. Параметры • [in] `desc` – указатель на транспортный контейнер дескриптора. • [in,optional] `type` – идентификатор типа сессии или `RTL_NULL`, если не требуется проверять, что тип контекста сессии соответствует типу сессии. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSessionGetObjectHandle()`	Назначение Позволяет получить дескриптор ресурса по объекту. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. • [out] `handle` – указатель на дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosSessionGetObjectHandleBySession()`	Назначение Позволяет получить дескриптор ресурса по контексту сессии. Параметры • [in] `sessionCtx` – указатель на контекст сессии. • [out] `handle` – указатель на дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование объектов KosObject (objects.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет использовать типизированные объекты `KosObject`. Объект `KosObject` представляет собой регион памяти процесса, состоящий из сегментов со служебными и полезными данными. Служебные данные включают указатель на структуру, описывающую тип объекта, счетчик ссылок на объект и другие сведения об объекте. Состав полезных данных может быть любым в зависимости от назначения объекта. Например, сегменты полезных данных в объекте, который представляет собой абстракцию устройства, хранят структуры, которые содержат параметры функционирования устройства, указатели на низкоуровневые методы работы с ним, а также параметры программно-аппаратных интерфейсов для управления устройством.

Для объектов `KosObject` поддерживается механизм наследования типов. Например, абстракция устройства NS16550 UART содержит в разных сегментах полезных данных следующие структуры: специфичную для типа устройств NS16550 UART, специфичную для класса устройств UART, общие для любых устройств. Тип абстракции устройства NS16550 UART соответствует только той структуре, которая специфична для устройств NS16550 UART. Все остальные структуры соответствуют типам, которые унаследовал тип абстракции устройства NS16550 UART.

В API указателем на объект является указатель на сегмент полезных данных в этом объекте.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Создание типа объектов

Созданию объектов предшествует создание их типа. Тип объектов представляет собой регион памяти процесса, содержащий структуру, которая включает такие данные, как имя типа, указатели на функции, вызываемые при создании и уничтожении объектов этого типа, указатель на родительский тип, счетчик ссылок на тип. В каждом объекте хранится указатель на такую структуру, что делает объекты типизированными.

Чтобы создать тип объектов, нужно вызвать функцию `KosCreateObjectType()` или `KosCreateObjectTypeEx()`. В отличие от функции `KosCreateObjectType()` функция `KosCreateObjectTypeEx()` позволяет создать тип, наследующий другие типы. Такой тип содержит адрес родительского типа, заданного через параметр `parentType`. При этом через параметр `parentType` можно задать тип, который также содержит адрес своего родительского типа. В итоге, используя функцию `KosCreateObjectTypeEx()`, можно создать дерево наследования типов. Каждый тип в этом дереве будет наследовать всю цепочку типов, образующих путь от корня дерева до этого типа.

В зависимости от того, используется наследование типов или нет, объекты могут быть простыми и составными. Объекты, которые соответствуют одному типу, являются простыми. Объекты, которые соответствуют цепочке наследования типов, являются составными. Составные объекты состоят из простых. Число простых объектов в составном равно числу типов в цепочке наследования. При этом эти простые объекты образуют цепочку наследования, соответствующую цепочке наследования их типов, то есть каждый объект, кроме первого в цепочке наследования, содержит адрес родительского объекта.

Через параметр `defaultObjSize` функций `KosCreateObjectType()` и `KosCreateObjectTypeEx()` нужно задать размер объектов по умолчанию (при создании объекта можно задать другой размер). В случае создания типа, наследующего другие типы, этот параметр имеет отношение только к последнему типу в цепочке наследования. Фактически параметр `defaultObjSize` задает минимальный размер сегмента полезных данных в простых объектах, поскольку действительный размер объектов будет больше заданного из-за выравнивания регионов памяти, наследования типов и наличия сегментов со служебными данными.

Через параметр `ops` функций `KosCreateObjectType()` и `KosCreateObjectTypeEx()` можно задать callback-функции, вызываемые при создании и уничтожении объектов (можно задать обе функции или только одну). При создании составного объекта внутри него создается набор простых объектов, а при уничтожении составного объекта внутри него уничтожается набор простых объектов. При создании и уничтожении каждого простого объекта вызываются отдельные callback-функции, заданные при создании типа этого объекта. Первым создается первый объект в цепочке наследования, последним создается последний объект цепочке наследования. Первым уничтожается последний объект в цепочке наследования, последним уничтожается первый объект в цепочке наследования.

Callback-функция, вызываемая при создании объекта, получает указатели на объект и данные, переданные функции `KosCreateObjectEx()` через параметр `context`. В этой callback-функции можно, например, выделить ресурсы, инициализировать данные в объекте. Если код возврата будет отличным от `rcOk`, объект не будет создан. Если при создании составного объекта не будет создан хотя бы один простой объект, то этот составной объект не будет создан. Также при создании составного объекта данные, переданные функции `KosCreateObjectEx()` через параметр `context`, получит только та callback-функция, которая вызывается при создании последнего простого объекта в цепочке наследования.

Callback-функция, вызываемая при уничтожении объекта, получает указатель на объект. В этой callback-функции можно, например, освободить ресурсы. Код возврата может быть произвольным.

Создание объекта

После создания типа объектов можно создавать объекты. Чтобы создать объект, нужно вызвать функцию `KosCreateObject()` или `KosCreateObjectEx()`.

Через параметр `type` нужно задать тип объекта. Если задать тип, не наследующий другие типы, будет создан простой объект. Если задать тип, наследующий другие типы, будет создан составной объект, в котором последний простой объект в цепочке наследования будет иметь заданный тип.

Через параметр `size` нужно задать размер объекта или указать `0`, чтобы был задан размер объекта по умолчанию, указанный в типе этого объекта. В случае создания составного объекта этот параметр имеет отношение только к последнему простому объекту в цепочке наследования. Фактически параметр `size` задает минимальный размер сегмента полезных данных в простом объекте, поскольку действительный размер объекта будет больше заданного из-за выравнивания региона памяти, наследования типов и наличия сегментов со служебными данными.

В отличие от функции `KosCreateObject()` у функции `KosCreateObjectEx()` есть параметр `context`, через который можно передать данные callback-функции, вызываемой при создании объекта. При создании составного объекта данные, переданные через параметр `context`, получит только та callback-функция, которая вызывается при создании последнего простого объекта в цепочке наследования.

Через параметр `outObject` функции `KosCreateObject()` и `KosCreateObjectEx()` передают указатель на созданный объект. Указатель на созданный составной объект представляет собой указатель на последний простой объект в цепочке наследования.

После создания объект можно использовать для записи данных в него и чтения данных из него.

Получение доступа к простым объектам в составном объекте

Чтобы получать доступ к простым объектам в составном объекте, нужно использовать функцию `KosGetObjectParent()` и/или функцию `KosGetObjectAncestor()`. Функция `KosGetObjectParent()` позволяет получить указатель на объект, который является непосредственным предком заданного объекта. Функция `KosGetObjectAncestor()` позволяет получить указатель на объект, который является предком заданного объекта и имеет заданный тип.

Управление временем жизни объектов и их типов

Объект существует, пока счетчик ссылок на него имеет значение больше нуля. Также тип объектов существует, пока счетчик ссылок на него имеет значение больше нуля. При создании объекта или типа объектов значение счетчика ссылок равно 1. В дальнейшем этот счетчик можно инкрементировать и декрементировать для управления временем жизни объекта или типа объектов. Например, после создания объекта можно декрементировать счетчик ссылок на его тип, поскольку при создании объекта библиотека `libkos` инкрементирует счетчик ссылок на тип этого объекта. В этом случае тип объекта будет уничтожен автоматически после уничтожения объекта, так как библиотека `libkos` декрементирует счетчик ссылок на тип объекта при уничтожении объекта. Также, к примеру, при сохранении адреса объекта в другом объекте нужно инкрементировать счетчик ссылок на первый объект, чтобы обеспечить его существование на время существования второго объекта. При уничтожении объекта, который содержит адрес другого объекта, нужно декрементировать счетчик ссылок на второй объект, чтобы обеспечить его уничтожение при отсутствии других ссылок.

Время жизни простого объекта в составном соответствует времени жизни этого составного объекта. Отдельно управлять временем жизни простого объекта в составном нельзя.

Чтобы инкрементировать счетчик ссылок на объект или тип объектов, нужно вызвать функцию `KosRefObject()` или `KosRefObjectType()` соответственно.

Чтобы декрементировать счетчик ссылок на объект или тип объектов, нужно вызвать функцию `KosPutObject()` или `KosPutObjectType()` соответственно.

Проверка типа объектов

Функции `KosCheckParentType()` и `KosObjectTypeInheritsType()` позволяют проверить, является ли один тип объектов родительским для другого.

Функция `KosObjectOfType()` проверяет, имеет ли объект заданный тип.

Функция `KosObjectInheritsType()` проверяет, имеет ли объект заданный тип или тип, наследующий заданный тип.

Получение типа и имени объекта

Чтобы получить тип объекта, нужно вызвать функцию `KosObjectGetType()`. Функция инкрементирует счетчик ссылок на тип объекта. Если полученный идентификатор типа объекта больше не требуется, нужно декрементировать счетчик ссылок на тип объекта вызовом функции `KosPutObjectType()`.

Чтобы получить имя объекта, нужно вызвать функцию `KosGetObjectName()`. (Каждый простой объект в составном имеет имя этого составного объекта.) Функция инкрементирует счетчик ссылок на строку `KosString` с именем объекта. Если эта строка больше не требуется, нужно декрементировать счетчик ссылок на нее вызовом функции `KosPutString()` из API strings.h.

Получение имени типа объектов

Чтобы получить имя типа объектов, нужно вызвать функцию `KosObjectGetTypeName()`. Функция инкрементирует счетчик ссылок на строку `KosString` с именем типа объектов. Если эта строка больше не требуется, нужно декрементировать счетчик ссылок на нее вызовом функции `KosPutString()` из API strings.h.

Сведения о функциях API

Функции objects.h

Функция	Сведения о функции
`KosCreateObjectType()`	Назначение Создает тип объектов. Параметры • [in] `name` – указатель на имя типа объектов. • [in] `defaultObjSize` – размер объектов по умолчанию, в байтах. • [in,optional] `ops` – указатель на структуру, содержащую указатели на callback-функции, вызываемые при создании и уничтожении объектов. Можно указать `RTL_NULL`, если не требуется задавать эти callback-функции. • [out] `outType` – указатель на идентификатор типа объектов. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosCreateObjectTypeEx()`	Назначение Создает тип объектов. Параметры • [in] `name` – указатель на имя типа объектов. • [in] `id` – фиктивный параметр. Нужно указать `0`. • [in] `defaultObjSize` – размер объектов по умолчанию, в байтах. • [in,optional] `ops` – указатель на структуру, содержащую указатели на callback-функции, вызываемые при создании и уничтожении объектов. Можно указать `RTL_NULL`, если не требуется задавать эти callback-функции. • [in,optional] `parentType` – идентификатор родительского типа объектов или `RTL_NULL`, если не требуется наследовать другие типы объектов. • [out] `outType` – указатель на идентификатор типа объектов. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosCreateObjectEx()`	Назначение Создает объект. Параметры • [in] `type` – идентификатор типа объекта. • [in,optional] `name` – указатель на имя объекта или `RTL_NULL`, если не требуется задавать имя объекта. • [in,optional] `size` – размер объекта в байтах или `0`, чтобы был задан размер объекта по умолчанию. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции, вызываемой при создании объекта. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция получит переданные данные через свой параметр `context`. • [out] `outObject` – указатель на адрес объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения При создании объекта для него выделяется память, которая заполняется нулями.
`KosRefObjectType()`	Назначение Инкрементирует счетчик ссылок на тип объектов. Параметры • [in] `type` – идентификатор типа объектов. Возвращаемые значения Нет.
`KosPutObjectType()`	Назначение Декрементирует счетчик ссылок на тип объектов. Параметры • [in] `type` – идентификатор типа объектов. Возвращаемые значения Нет.
`KosCheckParentType()`	Назначение Проверяет, является ли тип объектов `type` непосредственным потомком типа объектов `parentType`. Параметры • [in] `type` – идентификатор типа объектов. • [in] `parentType` – идентификатор типа объектов. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.

Функция	Сведения о функции
`KosObjectTypeInheritsType()`	Назначение Проверяет, является ли тип объектов `type` потомком типа объектов `parentType`. Параметры • [in] `type` – идентификатор типа объектов. • [in] `parentType` – идентификатор типа объектов. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.
`KosCreateObject()`	Назначение Создает объект. Параметры • [in] `type` – идентификатор типа объекта. • [in,optional] `name` – указатель на имя объекта или `RTL_NULL`, если не требуется задавать имя объекта. • [in,optional] `size` – размер объекта в байтах или `0`, чтобы был задан размер объекта по умолчанию. • [out] `outObject` – указатель на адрес объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения При создании объекта для него выделяется память, которая заполняется нулями.
`KosRefObject()`	Назначение Инкрементирует счетчик ссылок на объект. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения Нет.
`KosPutObject()`	Назначение Декрементирует счетчик ссылок на объект. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosGetObjectName()`	Назначение Позволяет получить имя объекта. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения Возвращает идентификатор строки `KosString` с именем объекта. Тип возвращаемого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/strings.h` из состава KasperskyOS SDK.
`KosGetObjectParent()`	Назначение Позволяет получить указатель на объект, который является непосредственным предком заданного объекта. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на объект, который является непосредственным предком заданного объекта, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`KosGetObjectAncestor()`	Назначение Позволяет получить указатель на объект, который является предком заданного объекта и имеет заданный тип. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. • [in] `type` – идентификатор типа объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на объект, который является предком заданного объекта и имеет заданный тип, иначе возвращает `RTL_NULL`. Дополнительные сведения Если через параметр `object` задан объект, который имеет тип, заданный через параметр `type`, функция вернет указатель на этот объект.
`KosObjectOfType()`	Назначение Проверяет, имеет ли объект заданный тип. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. • [in] `type` – идентификатор типа объектов. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.

Функция	Сведения о функции
`KosObjectInheritsType()`	Назначение Проверяет, имеет ли объект заданный тип либо тип, который наследует заданный тип. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. • [in] `type` – идентификатор типа объектов. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.
`KosObjectGetType()`	Назначение Позволяет получить идентификатор типа объекта. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения Идентификатор типа объекта.
`KosObjectGetTypeName()`	Назначение Позволяет получить имя типа объектов. Параметры • [in] `type` – идентификатор типа объектов. Возвращаемые значения Возвращает идентификатор строки `KosString` с именем типа объекта. Тип возвращаемого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/strings.h` из состава KasperskyOS SDK.

Использование контейнеров объектов KosObject (objcontainer.h, objcontainernolock.h, basecontainer.h)

API позволяют объединять объекты `KosObject` в контейнеры для удобства использования наборов этих объектов (об объектах `KosObject` см. "Использование объектов KosObject (objects.h)"). Контейнеры также являются объектами `KosObject` и могу быть элементами других контейнеров. Один и тот же объект `KosObject` может быть элементом нескольких контейнеров одновременно.

Каждый из API предназначен для использования разных типов контейнеров. Особенности каждого типа контейнеров приведены в таблице ниже.

Особенности типов контейнеров

Название типа	Особенности типа
`KosObjContainer`	• Объекты имеют имена внутри контейнера. • Один и тот же объект может быть добавлен в контейнер несколько раз с разными именами. • Операции с объектами являются потокобезопасными.
`KosObjContainerNolock`	• Объекты имеют имена внутри контейнера. • Один и тот же объект может быть добавлен в контейнер несколько раз с разными именами. • Операции с объектами не являются потокобезопасными.
`KosBaseContainer`	• Объекты не имеют имен внутри контейнера. • Один и тот же объект не может быть добавлен в контейнер несколько раз. • Операции с объектами не являются потокобезопасными.

Использование контейнеров KosObjContainer (objcontainer.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objcontainer.h` из состава KasperskyOS SDK.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Создание контейнера

Чтобы создать контейнер, нужно вызвать функцию `KosCreateObjContainer()`. В параметре `parent` можно указать идентификатор родительского контейнера, то есть контейнера `KosObjContainer`, `KosObjContainerNolock` или `KosBaseContainer`, в который будет добавлен создаваемый контейнер.

Добавление объекта в контейнер

Чтобы добавить объект в контейнер, нужно вызвать функцию `KosInsertObjContainerObject()`. Можно добавить любой объект `KosObject`, включая контейнер `KosObjContainer`, `KosObjContainerNolock` или `KosBaseContainer`. Через параметр `name` нужно задать имя объекта, которое этот объект будет иметь внутри контейнера. Это имя не связано с именем, которое было задано при создании объекта. Имя объекта внутри контейнера должно быть уникальным. Можно добавить один и тот же объект несколько раз с разными именами. Добавление объекта в контейнер инкрементирует счетчик ссылок на этот объект.

Удаление объекта из контейнера

Чтобы удалить объект из контейнера, нужно вызвать функцию `KosRemoveObjContainerObjectByName()` или `KosRemoveObjContainerObject()`. Удаление объекта из контейнера декрементирует счетчик ссылок на этот объект.

Поиск объекта в контейнере

Чтобы выполнить поиск объекта с заданным именем в контейнере, нужно вызвать функцию `KosGetObjContainerObjectByName()`. Поиск объекта в дочерних контейнерах не выполняется. Функция инкрементирует счетчик ссылок на найденный объект.

Обход объектов в контейнере

Чтобы выполнить обход объектов в контейнере, нужно вызвать функцию `KosWalkObjContainerObjects()`. Через параметр `walk` нужно задать callback-функцию, которая вызывается для каждого объекта при обходе и получает указатели на объект и данные, переданные функции `KosWalkObjContainerObjects()` через параметр `context`. Callback-функция не должна вызывать другие функции API. Если callback-функция возвращает значение с флагом `KOS_OBJECT_WALK_FINISH`, то функция `KosWalkObjContainerObjects()` прекращает обход. Если callback-функция возвращает значение с флагом `KOS_OBJECT_WALK_REMOVE_OBJECT`, то функция `KosWalkObjContainerObjects()` удаляет из контейнера соответствующий объект. (Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK.)

Обход объектов в дочерних контейнерах не выполняется.

Перечисление имен объектов в контейнере

Чтобы перечислить имена объектов в контейнере, нужно использовать функцию `KosEnumObjContainerNames()`. Порядок перечисления имен объектов соответствует порядку добавления этих объектов в контейнер. Перечисление имен объектов в дочерних контейнерах не выполняется. Функция инкрементирует счетчик ссылок на строку `KosString` с именем объекта. Если эта строка больше не требуется, нужно декрементировать счетчик ссылок на нее вызовом функции `KosPutString()` из API strings.h.

Получение числа объектов в контейнере

Чтобы получить число объектов в контейнере, нужно вызвать функцию `KosCountObjContainerObjects()`. Объекты в дочерних контейнерах не учитываются.

Очистка контейнера

Чтобы удалить все объекты из контейнера, нужно вызвать функцию `KosClearObjContainer()`. Функция декрементирует счетчики ссылок на удаленные из контейнера объекты.

Проверка, является ли объект контейнером

Чтобы проверить, является ли объект контейнером `KosObjContainer`, нужно вызвать функцию `KosIsContainer()`.

Удаление контейнера

Чтобы удалить контейнер, нужно вызвать функцию `KosDestroyObjContainer()`. Удаление контейнера декрементирует счетчики ссылок на объекты, которые в нем содержались.

Сведения о функциях API

Функции objcontainer.h

Функция	Сведения о функции
`KosCreateObjContainer()`	Назначение Создает контейнер. Параметры • [in,optional] `parent` – идентификатор родительского контейнера или `RTL_NULL`, если не требуется добавлять создаваемый контейнер в уже существующий. • [in] `name` – указатель на имя создаваемого контейнера. Максимальный размер имени контейнера (в байтах) соответствует значению константы `KOS_OBJ_CONTAINER_NAME_MAX`. • [out] `outContainer` – указатель на идентификатор созданного контейнера. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosDestroyObjContainer()`	Назначение Удаляет контейнер. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosInsertObjContainerObject()`	Назначение Добавляет объект в контейнер. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `name` – указатель на имя объекта. • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRemoveObjContainerObjectByName()`	Назначение Удаляет из контейнера объект с заданным именем. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `name` – указатель на имя объекта. • [in,optional] `object` – указатель на объект или `RTL_NULL`, если не требуется проверять, что имя объекта, заданное через параметр `name`, соответствует удаляемому объекту. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosRemoveObjContainerObject()`	Назначение Удаляет объект из контейнера. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosGetObjContainerObjectByName()`	Назначение Выполняет поиск объекта с заданным именем в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `name` – указатель на имя объекта, поиск которого нужно выполнить. • [out] `outObject` – указатель на адрес найденного объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Если объект с заданным именем не найден, функция передает через параметр `outObject` значение `RTL_NULL`.
`KosWalkObjContainerObjects()`	Назначение Выполняет обход объектов в контейнере и вызывает заданную функцию для каждого объекта при обходе. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `walk` – идентификатор callback-функции, вызываемой для каждого объекта при обходе. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции, заданной через параметр `walk`. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция получит переданные данные через свой параметр `context`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosEnumObjContainerNames()`	Назначение Перечисляет имена объектов в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `index` – индекс для перечисления имен объектов. Нумерация начинается с нуля. • [out] `outStr` – указатель на идентификатор строки `KosString` с именем объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosCountObjContainerObjects()`	Назначение Позволяет получить число объектов в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения Число объектов в контейнере.
`KosClearObjContainer()`	Назначение Очищает контейнер. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosIsContainer()`	Назначение Проверяет, является ли объект контейнером `KosObjContainer`. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.

Использование контейнеров KosObjContainerNolock (objcontainernolock.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objcontainernolock.h` из состава KasperskyOS SDK.

Сведения о функциях и макросах API приведены в таблице ниже.

Создание контейнера

Чтобы создать контейнер, нужно вызвать функцию `KosCreateObjContainerNolock()`. В параметре `parent` можно указать идентификатор родительского контейнера, то есть контейнера `KosObjContainer`, `KosObjContainerNolock` или `KosBaseContainer`, в который будет добавлен создаваемый контейнер.

Добавление объекта в контейнер

Чтобы добавить объект в контейнер, нужно вызвать функцию `KosInsertObjContainerNolockObject()`. Можно добавить любой объект `KosObject`, включая контейнер `KosObjContainer`, `KosObjContainerNolock` или `KosBaseContainer`. Через параметр `name` нужно задать имя объекта, которое этот объект будет иметь внутри контейнера. Это имя не связано с именем, которое было задано при создании объекта. Имя объекта внутри контейнера должно быть уникальным. Можно добавить один и тот же объект несколько раз с разными именами. Добавление объекта в контейнер инкрементирует счетчик ссылок на этот объект.

Удаление объекта из контейнера

Чтобы удалить объект из контейнера, нужно вызвать функцию `KosRemoveObjContainerNolockObjectByName()` или `KosRemoveObjContainerNolockObject()`. Удаление объекта из контейнера декрементирует счетчик ссылок на этот объект.

Поиск объекта в контейнере

Чтобы выполнить поиск объекта с заданным именем в контейнере, нужно вызвать функцию `KosGetObjContainerNolockObjectByName()`. Поиск объекта в дочерних контейнерах не выполняется. Функция инкрементирует счетчик ссылок на найденный объект.

Навигация в контейнере

Чтобы инициализировать итератор для навигации в контейнере и получения доступа к объектам, нужно вызвать функцию `KosInitObjContainerNolockIterator()`. После инициализации итератор находится в начальной позиции.

Чтобы переместить итератор в следующую позицию, нужно вызвать функцию `KosNextObjContainerNolockIterator()`.

Чтобы проверить, находится ли итератор в конечной позиции, нужно вызвать функцию `KosIsObjContainerNolockIteratorEnd()`.

Чтобы получить объект, соответствующий текущей позиции итератора, нужно вызвать функцию `KosGetObjContainerNolockIteratorObject()`.

Обход объектов в контейнере

Чтобы выполнить обход объектов в контейнере, нужно использовать функцию `KosWalkObjContainerNolockObjects()` или макрос `KosForEachObjContainerNolockObject()`.

При использовании функции `KosWalkObjContainerNolockObjects()` через параметр `walk` нужно задать callback-функцию, которая вызывается для каждого объекта при обходе и получает указатели на объект и данные, переданные функции `KosWalkObjContainerNolockObjects()` через параметр `context`. Если callback-функция возвращает значение с флагом `KOS_OBJECT_WALK_FINISH`, то функция `KosWalkObjContainerNolockObjects()` прекращает обход. Если callback-функция возвращает значение с флагом `KOS_OBJECT_WALK_REMOVE_OBJECT`, то функция `KosWalkObjContainerNolockObjects()` удаляет из контейнера соответствующий объект. (Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK.)

Макрос `KosForEachObjContainerNolockObject()` раскрывается в заголовок оператора `for`. Указатель, заданный в параметре `obj`, будет содержать адрес очередного объекта на каждой итерации. Используя этот указатель, можно выполнять действия с объектами, например, удалять из контейнера вызовом функции `KosRemoveObjContainerNolockObject()`.

Обход объектов в дочерних контейнерах не выполняется.

Перечисление имен объектов в контейнере

Чтобы перечислить имена объектов в контейнере, нужно использовать функцию `KosEnumObjContainerNolockNames()`. Порядок перечисления имен объектов соответствует порядку добавления этих объектов в контейнер. Перечисление имен объектов в дочерних контейнерах не выполняется. Функция инкрементирует счетчик ссылок на строку `KosString` с именем объекта. Если эта строка больше не требуется, нужно декрементировать счетчик ссылок на нее вызовом функции `KosPutString()` из API strings.h.

Получение числа объектов в контейнере

Чтобы получить число объектов в контейнере, нужно вызвать функцию `KosCountObjContainerNolockObjects()`. Объекты в дочерних контейнерах не учитываются.

Очистка контейнера

Чтобы удалить все объекты из контейнера, нужно вызвать функцию `KosClearObjContainerNolock()`. Функция декрементирует счетчики ссылок на удаленные из контейнера объекты.

Проверка, является ли объект контейнером

Чтобы проверить, является ли объект контейнером `KosObjContainer` или `KosObjContainerNolock`, нужно вызвать функцию `KosIsObjContainerNolock()`.

Удаление контейнера

Чтобы удалить контейнер, нужно вызвать функцию `KosDestroyObjContainerNolock()`. Удаление контейнера декрементирует счетчики ссылок на объекты, которые в нем содержались.

Сведения о функциях и макросах API

Функции и макросы objcontainernolock.h

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`KosCreateObjContainerNolock()`	Назначение Создает контейнер. Параметры • [in,optional] `parent` – идентификатор родительского контейнера или `RTL_NULL`, если не требуется добавлять создаваемый контейнер в уже существующий. • [in] `name` – указатель на имя создаваемого контейнера. Максимальный размер имени контейнера (в байтах) соответствует значению константы `KOS_OBJ_CONTAINER_UNSAFE_NAME_MAX`. • [out] `outContainer` – указатель на идентификатор созданного контейнера. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosDestroyObjContainerNolock()`	Назначение Удаляет контейнер. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosClearObjContainerNolock()`	Назначение Очищает контейнер. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosInsertObjContainerNolockObject()`	Назначение Добавляет объект в контейнер. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `name` – указатель на имя объекта. • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`KosRemoveObjContainerNolockObjectByName()`	Назначение Удаляет из контейнера объект с заданным именем. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `name` – указатель на имя объекта. • [in,optional] `object` – указатель на объект или `RTL_NULL`, если не требуется проверять, что имя объекта, заданное через параметр `name`, соответствует удаляемому объекту. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRemoveObjContainerNolockObject()`	Назначение Удаляет объект из контейнера. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosGetObjContainerNolockObjectByName()`	Назначение Выполняет поиск объекта с заданным именем в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `name` – указатель на имя объекта, поиск которого нужно выполнить. • [out] `outObject` – указатель на адрес найденного объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Если объект с заданным именем не найден, функция передает через параметр `outObject` значение `RTL_NULL`.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`KosWalkObjContainerNolockObjects()`	Назначение Выполняет обход объектов в контейнере и вызывает заданную функцию для каждого объекта при обходе. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `walk` – идентификатор callback-функции, вызываемой для каждого объекта при обходе. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции, заданной через параметр `walk`. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция получит переданные данные через свой параметр `context`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosEnumObjContainerNolockNames()`	Назначение Перечисляет имена объектов в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `index` – индекс для перечисления имен объектов. Нумерация начинается с нуля. • [out] `outStr` – указатель на идентификатор строки `KosString` с именем объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosCountObjContainerNolockObjects()`	Назначение Позволяет получить число объектов в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения Число объектов в контейнере.
`KosInitObjContainerNolockIterator()`	Назначение Инициализирует итератор для навигации в контейнере и получения доступа к объектам. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения Инициализированный итератор для навигации в контейнере и получения доступа к объектам.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`KosIsObjContainerNolockIteratorEnd()`	Назначение Проверяет, находится ли итератор в конечной позиции. Параметры • [in] `iterator` – указатель на итератор. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.
`KosGetObjContainerNolockIteratorObject()`	Назначение Позволяет получить объект, соответствующий текущей позиции итератора. Параметры • [in] `iterator` – указатель на итератор. Возвращаемые значения Указатель на объект. Если итератор находится в конечной позиции, возвращает `RTL_NULL`.
`KosNextObjContainerNolockIterator()`	Назначение Перемещает итератор в следующую позицию. Параметры • [in] `iterator` – указатель на итератор. Возвращаемые значения Нет.
`KosForEachObjContainerNolockObject()`	Назначение Выполняет обход объектов в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `obj` – указатель для сохранения адресов объектов при обходе. Значения макроса Нет.
`KosIsObjContainerNolock()`	Назначение Проверяет, является ли объект контейнером `KosObjContainer` или `KosObjContainerNolock`. Параметры • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.

Использование контейнеров KosBaseContainer (basecontainer.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/basecontainer.h` из состава KasperskyOS SDK.

Сведения о функциях и макросах API приведены в таблице ниже.

Создание контейнера

Чтобы создать контейнер, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerCreateContainer()`. В параметре `parent` можно указать идентификатор родительского контейнера, то есть контейнера `KosObjContainer`, `KosObjContainerNolock` или `KosBaseContainer`, в который будет добавлен создаваемый контейнер.

Добавление объекта в контейнер

Чтобы добавить объект в контейнер, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerInsertObject()`. Можно добавить любой объект `KosObject`, включая контейнер `KosObjContainer`, `KosObjContainerNolock` или `KosBaseContainer`. Нельзя добавить один и тот же объект несколько раз. Добавление объекта в контейнер инкрементирует счетчик ссылок на этот объект.

Добавление объектов в контейнер из другого контейнера

Чтобы добавить в контейнер объекты из другого контейнера, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerAppend()`. Контейнер-источник не изменяется.

Удаление объекта из контейнера

Чтобы удалить объект из контейнера, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerRemoveObject()`. Удаление объекта из контейнера декрементирует счетчик ссылок на этот объект.

Перемещение объекта в другой контейнер

Чтобы переместить объект из одного контейнера в другой, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerMoveObject()`.

Навигация в контейнере

Чтобы инициализировать итератор для навигации в контейнере и получения доступа к объектам, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerIteratorInit()`. После инициализации итератор находится в начальной позиции.

Чтобы переместить итератор в следующую позицию, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerIteratorNext()`.

Чтобы проверить, находится ли итератор в конечной позиции, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerIteratorIsEnd()`.

Чтобы получить объект, соответствующий текущей позиции итератора, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerIteratorGetObject()`.

Обход объектов в контейнере

Чтобы выполнить обход объектов в контейнере, нужно использовать функцию `KosBaseContainerWalkObjects()` или макрос `KosBaseContainerIteratorForEachObject()`.

При использовании функции `KosBaseContainerWalkObjects()` через параметр `walk` нужно задать callback-функцию, которая вызывается для каждого объекта при обходе и получает указатели на объект и данные, переданные функции `KosBaseContainerWalkObjects()` через параметр `context`. Если callback-функция возвращает значение с флагом `KOS_OBJECT_WALK_FINISH`, то функция `KosBaseContainerWalkObjects()` прекращает обход. Если callback-функция возвращает значение с флагом `KOS_OBJECT_WALK_REMOVE_OBJECT`, то функция `KosBaseContainerWalkObjects()` удаляет из контейнера соответствующий объект. (Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK.)

Макрос `KosBaseContainerIteratorForEachObject()` раскрывается в заголовок оператора `for`. Указатель, заданный в параметре `obj`, будет содержать адрес очередного объекта на каждой итерации. Используя этот указатель, можно выполнять действия с объектами, например, удалять из контейнера вызовом функции `KosBaseContainerRemoveObject()`.

Обход объектов в дочерних контейнерах не выполняется.

Перечисление объектов в контейнере

Чтобы перечислить объекты в контейнере, нужно использовать функцию `KosBaseContainerEnumContainerObjects()`. Порядок перечисления объектов соответствует порядку добавления этих объектов в контейнер. Перечисление объектов в дочерних контейнерах не выполняется. Функция инкрементирует счетчик ссылок на объект. Если этот объект больше не требуется, нужно декрементировать счетчик ссылок на него вызовом функции `KosPutObject()` из API objects.h.

Получение числа объектов в контейнере

Чтобы получить число объектов в контейнере, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerCount()`. Объекты в дочерних контейнерах не учитываются.

Очистка контейнера

Чтобы удалить все объекты из контейнера, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerClear()`. Функция декрементирует счетчики ссылок на удаленные из контейнера объекты.

Удаление контейнера

Чтобы удалить контейнер, нужно вызвать функцию `KosBaseContainerDestroyContainer()`. Удаление контейнера декрементирует счетчики ссылок на объекты, которые в нем содержались.

Сведения о функциях и макросах API

Функции и макросы basecontainer.h

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`KosBaseContainerCreateContainer()`	Назначение Создает контейнер. Параметры • [in,optional] `parent` – идентификатор родительского контейнера или `RTL_NULL`, если не требуется добавлять создаваемый контейнер в уже существующий. • [out] `outContainer` – указатель на идентификатор созданного контейнера. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosBaseContainerDestroyContainer()`	Назначение Удаляет контейнер. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosBaseContainerInsertObject()`	Назначение Добавляет объект в контейнер. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosBaseContainerRemoveObject()`	Назначение Удаляет объект из контейнера. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`KosBaseContainerMoveObject()`	Назначение Перемещает объект из одного контейнера в другой. Параметры • [in] `destination` – идентификатор контейнера-приемника. • [in] `source` – идентификатор контейнера-источника. • [in] `object` – указатель на объект. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rc0k`, иначе возвращает код ошибки.
`KosBaseContainerWalkObjects()`	Назначение Выполняет обход объектов в контейнере и вызывает заданную функцию для каждого объекта при обходе. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `walk` – идентификатор callback-функции, вызываемой для каждого объекта при обходе. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции, заданной через параметр `walk`. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция получит переданные данные через свой параметр `context`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rc0k`, иначе возвращает код ошибки.
`KosBaseContainerEnumContainerObjects()`	Назначение Перечисляет объекты в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `index` – индекс для перечисления объектов. Нумерация начинается с нуля. Возвращаемые значения Указатель на объект. Если значение индекса превышено, возвращает `RTL_NULL`.
`KosBaseContainerCount()`	Назначение Позволяет получить число объектов в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения Число объектов в контейнере.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`KosBaseContainerClear()`	Назначение Очищает контейнер. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosBaseContainerAppend()`	Назначение Добавляет в контейнер объекты из другого контейнера. Параметры • [in] `destination` – идентификатор контейнера-приемника. • [in] `source` – идентификатор контейнера-источника. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosBaseContainerIteratorInit()`	Назначение Инициализирует итератор для навигации в контейнере и получения доступа к объектам. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. Возвращаемые значения Инициализированный итератор для навигации в контейнере и получения доступа к объектам.
`KosBaseContainerIteratorIsEnd()`	Назначение Проверяет, находится ли итератор в конечной позиции. Параметры • [in] `iterator` – указатель на итератор. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.
`KosBaseContainerIteratorGetObject()`	Назначение Позволяет получить объект, соответствующий текущей позиции итератора. Параметры • [in] `iterator` – указатель на итератор. Возвращаемые значения Указатель на объект. Если итератор находится в конечной позиции, возвращает `RTL_NULL`.

Функция/Макрос	Сведения о функции/макросе
`KosBaseContainerIteratorNext()`	Назначение Перемещает итератор в следующую позицию. Параметры • [in] `iterator` – указатель на итератор. Возвращаемые значения Нет.
`KosBaseContainerIteratorForEachObject()`	Назначение Выполняет обход объектов в контейнере. Параметры • [in] `container` – идентификатор контейнера. • [in] `obj` – указатель для сохранения адресов объектов при обходе. Значения макроса Нет.

Использование идентификаторов объектов KosObject (objhandles.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objhandles.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет создавать таблицы числовых идентификаторов, связанных с объектами `KosObject`(об объектах `KosObject` см. "Использование объектов KosObject (objects.h)"). Использование такой таблицы позволяет проверить, является ли идентификатор действительным, перед его преобразованием в указатель на объект `KosObject`. Например, был создан объект `KosObject`, и указатель на этот объект был преобразован в числовой идентификатор, который затем был поврежден. Для выполнения операций с объектом `KosObject` этот идентификатор должен быть преобразован в указатель. Перед этим преобразованием выполнится поиск идентификатора в таблице, в результате чего с большой вероятностью будет обнаружено, что идентификатор недействительный, и будет получена ошибка. Если бы в этом примере для идентификации объекта `KosObject` использовался напрямую указатель, то повреждение этого указателя могло бы привести к неопределенным последствиям, возможно без получения ошибки.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Создание таблицы идентификаторов объектов

Чтобы создать таблицу идентификаторов объектов, нужно вызвать функцию `KosCreateObjHandleTable()`. Функция создает таблицу, содержащую то число идентификаторов, которое задано в параметре `initialCount`. Если при последующем использовании таблицы это число окажется недостаточным, будут автоматически добавлены дополнительные идентификаторы. Максимальное число идентификаторов (с учетом добавляемых после создания таблицы) задается в параметре `maxCount`.

Связывание объекта с идентификатором в таблице

Чтобы связать объект с идентификатором в таблице, нужно вызвать функцию `KosCreateObjHandle()`. Функция инкрементирует счетчик ссылок на объект.

Получение указателя на объект по идентификатору в таблице

Чтобы получить указатель на объект по идентификатору в таблице, нужно вызвать функцию `KosRefObjectByObjHandle()`. Функция инкрементирует счетчик ссылок на объект. Если полученный указатель на объект больше не требуется, нужно декрементировать счетчик ссылок на объект вызовом функции `KosPutObject()` из API objects.h.

Удаление связи объекта с идентификатором в таблице

Чтобы удалить связь объекта с идентификатором в таблице, нужно вызвать функцию `KosCloseObjHandle()`. Функция декрементирует счетчик ссылок на объект, чтобы сбалансировать инкрементирование, выполненное при вызове функции `KosCreateObjHandle()`.

Обход объектов, связанных с идентификаторами в таблице

Чтобы выполнить обход объектов, связанных с идентификаторами в таблице, нужно вызвать функцию `KosWalkObjHandleTable()`. Через параметр `callback` нужно задать callback-функцию, которая вызывается для каждого объекта при обходе и получает указатели на объект и данные, переданные функции `KosWalkObjHandleTable()` через параметр `context`. Callback-функция не должна вызывать другие функции API. Если callback-функция возвращает значение с флагом `KOS_OBJECT_WALK_FINISH`, то функция `KosWalkObjHandleTable()` прекращает обход. Если callback-функция возвращает значение с флагом `KOS_OBJECT_WALK_REMOVE_OBJECT`, то функция `KosWalkObjHandleTable()` декрементирует счетчик ссылок на соответствующий объект. (Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK.)

Удаление таблицы идентификаторов объектов

Чтобы удалить таблицу идентификаторов объектов, нужно вызвать функцию `KosDestroyObjHandleTable()`. Перед удалением таблицы функция выполняет действия с объектами, связанными с идентификаторами в таблице. Если в параметре `callback` указано значение `RTL_NULL`, то функция `KosDestroyObjHandleTable()` декрементирует счетчик ссылок на каждый из объектов. Если через параметр `callback` задана callback-функция, то функция `KosDestroyObjHandleTable()` вызывает эту callback-функцию для каждого объекта при обходе идентично функции `KosWalkObjHandleTable()`.

Сведения о функциях API

Функции objhandles.h

Функция	Сведения о функции
`KosCreateObjHandleTable()`	Назначение Создает таблицу идентификаторов объектов. Параметры • [in] `initialCount` – начальная емкость таблицы (число идентификаторов). • [in] `maxCount` – максимальная емкость таблицы (число идентификаторов). • [out] `createdTable` – указатель на адрес таблицы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если в параметре `createdTable` указано значение `RTL_NULL`, или в параметре `maxCount` указан `0`, или значение в параметре `initialCount` превышает значение в параметре `maxCount`, или значение в параметре `maxCount` превышает максимально возможное, возвращает `rcInvalidArgument`. Если недостаточно памяти для выполнения требуемых операций, возвращает `rcOutOfMemory`.
`KosCreateObjHandle()`	Назначение Связывает объект с идентификатором в таблице. Параметры • [in] `table` – указатель на таблицу идентификаторов объектов. • [in] `object` – указатель на объект. • [out] `createdHandle` – указатель на идентификатор объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если в любом параметре указано значение `RTL_NULL`, возвращает `rcInvalidArgument`. Если недостаточно памяти для выполнения требуемых операций, возвращает `rcOutOfMemory`.
`KosRefObjectByObjHandle()`	Назначение Позволяет получить указатель на объект по идентификатору в таблице. Параметры • [in] `table` – указатель на таблицу идентификаторов объектов. • [in] `handle` – идентификатор объекта. • [out] `refObject` – указатель на адрес объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если в параметре `table` или `refObject` указано значение `RTL_NULL`, возвращает `rcInvalidArgument`. Если в параметре `handle` указан недействительный идентификатор объекта, возвращает `rcResourceNotFound`.

Функция	Сведения о функции
`KosCloseObjHandle()`	Назначение Удаляет связь объекта с идентификатором в таблице. Параметры • [in] `table` – указатель на таблицу идентификаторов объектов. • [in] `handle` – идентификатор объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если в параметре `table` указано значение `RTL_NULL`, возвращает `rcInvalidArgument`. Если в параметре `handle` указан недействительный идентификатор объекта, возвращает `rcResourceNotFound`.
`KosWalkObjHandleTable()`	Назначение Выполняет обход объектов, связанных с идентификаторами в таблице, и вызывает заданную функцию для каждого объекта при обходе. Параметры • [in] `table` – указатель на таблицу идентификаторов объектов. • [in] `callback` – идентификатор callback-функции, вызываемой для каждого объекта при обходе. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции, заданной через параметр `callback`. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция получит переданные данные через свой параметр `context`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если в параметре `table` или `callback` указано значение `RTL_NULL`, возвращает `rcInvalidArgument`.
`KosDestroyObjHandleTable()`	Назначение Удаляет таблицу идентификаторов объектов, а также опционально выполняет обход объектов, связанных с идентификаторами в таблице, и вызывает заданную функцию для каждого объекта при обходе. Параметры • [in] `table` – указатель на таблицу идентификаторов объектов. • [in,optional] `callback` – идентификатор callback-функции, вызываемой для каждого объекта при обходе, или `RTL_NULL`, если не требуется использовать callback-функцию. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/objects.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `context` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции, заданной через параметр `callback`. Можно указать `RTL_NULL`, если в параметре `callback` указано значение `RTL_NULL`, или не требуется передавать данные функции, заданной через параметр `callback`. Callback-функция получит переданные данные через свой параметр `context`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если в параметре `table` указано значение `RTL_NULL`, возвращает `rcInvalidArgument`. Если в параметре `callback` указано значение `RTL_NULL`, а в параметре `context` указано значение, отличное от `RTL_NULL`, возвращает `rcInvalidArgument`.

Использование строк KosString (strings.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/strings.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет использовать строки `KosString`, которые имеют следующие особенности:

1. Строка `KosString` представляет собой C-строку (с терминирующим нулем), следующую за заголовком со служебными данными.

2. Строки `KosString` хранятся в хеш-таблицах, представляющих собой массивы, элементами которых являются списки строк. (Указатели для создания связных списков строк хранятся в заголовках строк.) Каждый список состоит из одной или нескольких строк. В одном списке находятся строки, для которых остаток от деления хеш-значения строки на число списков в хеш-таблице имеет одинаковое значение. Основное свойство хеш-таблицы заключается в том, что вычислительная сложность поиска строки не зависит от степени заполнения этой таблицы, если все списки включают только одну строку.

   На практике при добавлении строк `KosString` в хеш-таблицу могут создаваться списки с несколькими строками, что приводит к варьированию вычислительной сложности поиска строк в хеш-таблице по следующей причине. При выполнении поиска для ключа вычисляется хеш-значение, которое преобразуется в индекс списка строк (вычислением остатка от деления хеш-значения на число списков), и, если в списке с рассчитанным индексом только одна строка, то после сравнения этой строки с ключом поиск будет завершен. Но если в списке с рассчитанным индексом несколько строк, то для завершения поиска может потребоваться сравнить ключ со всеми строками в этом списке. В таком случае вычислительная сложность поиска строки может быть больше, чем в случае с одной строкой в списке.

3. Строки `KosString` из одной хеш-таблицы уникальны, то есть в одной хеш-таблице нет одинаковых строк. Если строки из одной хеш-таблицы имеют разные идентификаторы, то это разные строки. (В API идентификатор строки `KosString` представляет собой указатель на эту строку.) Это позволяет сравнивать строки не по содержимому, а по идентификаторам, что обеспечивает независимость вычислительной сложности сравнения от размеров строк.

4. Размер строки `KosString` хранится в заголовке, а не рассчитывается на основе поиска терминирующего нуля, что обеспечивает независимость вычислительной сложности получения размера от фактического размера строки.

5. Строки `KosString` нельзя изменять. Эта особенность является следствием особенностей 2-4. Изменение строки может привести к появлению одинаковых строк в одной хеш-таблице, несоответствию фактического размера строки и сохраненного в заголовке, а также несоответствию содержимого строки индексу списка строк, в котором эта строка находится в хеш-таблице.

6. Строка `KosString` существует, пока счетчик ссылок на нее больше нуля. (Счетчик ссылок на строку хранится в заголовке.)

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Создание хеш-таблицы

Можно использовать хеш-таблицу по умолчанию, которая создается автоматически при инициализации библиотеки `libkos`. Эта таблица может включать не более 2039 списков строк с размером строк не более 65524 байт без учета терминирующего нуля.

Можно создать хеш-таблицу с требуемым максимальным числом списков строк и требуемым максимальным размером строк вызовом функции `KosCreateStringRoot()`.

Хеш-таблица создается пустой, то есть не содержит строк.

Добавление строки KosString в хеш-таблицу

Чтобы добавить строку в хеш-таблицу по умолчанию, нужно вызывать функцию `KosCreateString()`.

Чтобы добавить строку в заданную хеш-таблицу, нужно вызвать функцию `KosCreateStringEx()`.

Если добавляемая строка уже есть в хеш-таблице, эти функции не добавляют новую строку, а передают через параметр `outStr` идентификатор уже существующей строки.

Поиск строки KosString в хеш-таблице

Чтобы выполнить поиск строки в хеш-таблице по умолчанию, нужно вызывать функцию `KosGetString()`.

Чтобы выполнить поиск строки в заданной хеш-таблице, нужно вызывать функцию `KosGetStringEx()`.

Поиск завершается успешно, если ключ и строка полностью совпадают.

Управление временем жизни строк KosString

Строка существует, пока счетчик ссылок на нее больше нуля. Функции `KosCreateString()` и `KosCreateStringEx()` добавляют в хеш-таблицу строку, счетчик ссылок на которую имеет значение 1. Если строка уже добавлена в хеш-таблицу, эти функции инкрементируют счетчик ссылок на эту строку. Функции `KosGetString()` и `KosGetStringEx()` инкрементируют счетчик ссылок на найденную строку. В дальнейшем этот счетчик можно инкрементировать и декрементировать для управления временем жизни строки. Передавая идентификатор строки другому компоненту программы, нужно инкрементировать счетчик ссылок на соответствующую строку, чтобы обеспечить существование этой строки на время, требуемое этому компоненту. Если строка больше не требуется, нужно декрементировать счетчик ссылок на эту строку, чтобы обеспечить ее уничтожение при отсутствии других ссылок.

Чтобы инкрементировать счетчик ссылок на строку, нужно вызвать функцию `KosRefString()` или `KosRefStringEx()`.

Чтобы декрементировать счетчик ссылок на строку в хеш-таблице по умолчанию, нужно вызывать функцию `KosPutString()`.

Чтобы декрементировать счетчик ссылок на строку в заданной хеш-таблице, нужно вызывать функцию `KosPutStringEx()`.

Получение размера строки KosString

Чтобы получить размер строки без учета терминирующего нуля, нужно вызвать функцию `KosGetStringLen()`.

Чтобы получить размер строки с учетом терминирующего нуля, нужно вызвать функцию `KosGetStringSize()`.

Удаление хеш-таблицы

Чтобы удалить хеш-таблицу, нужно вызвать функцию `KosDestroyStringRoot()`. Таблица будет удалена только в том случае, если она пустая.

Сведения о функциях API

Функции strings.h

Функция	Сведения о функции
`KosCreateStringRoot()`	Назначение Создает пустую хеш-таблицу. Параметры • [in] `numBuckets` – максимальное число списков строк `KosString`. • [in] `maxStrLength` – максимальный размер строк `KosString` без учета терминирующего нуля, в байтах. Возвращаемые значения Идентификатор хеш-таблицы.
`KosDestroyStringRoot()`	Назначение Удаляет пустую хеш-таблицу. Параметры • [in] `handle` – идентификатор хеш-таблицы. Возвращаемые значения Нет.
`KosGetString()`	Назначение Выполняет поиск строки `KosString` в хеш-таблице по умолчанию. Параметры • [in] `str` – указатель на C-строку, содержащую ключ поиска. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает идентификатор строки `KosString`, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`KosGetStringEx()`	Назначение Выполняет поиск строки `KosString` в заданной хеш-таблице. Параметры • [in,optional] `root` – идентификатор хеш-таблицы или `RTL_NULL`, чтобы задать хеш-таблицу по умолчанию. • [in] `str` – указатель на C-строку, содержащую ключ поиска. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает идентификатор строки `KosString`, иначе возвращает `RTL_NULL`.

Функция	Сведения о функции
`KosCreateString()`	Назначение Добавляет строку `KosString` в хеш-таблицу по умолчанию. Параметры • [in] `str` – указатель на C-строку, данные из которой нужно поместить в строку `KosString`. • [out] `outStr` – указатель на идентификатор строки `KosString`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosCreateStringEx()`	Назначение Добавляет строку `KosString` в заданную хеш-таблицу. Параметры • [in,optional] `root` – идентификатор хеш-таблицы или `RTL_NULL`, чтобы задать хеш-таблицу по умолчанию. • [in] `str` – указатель на C-строку, данные из которой нужно поместить в строку `KosString`. • [out] `outStr` – указатель на идентификатор строки `KosString`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRefString()`	Назначение Инкрементирует счетчик ссылок на строку `KosString`. Параметры • [in] `str` – идентификатор строки `KosString`. Возвращаемые значения Нет.
`KosRefStringEx()`	Назначение Инкрементирует счетчик ссылок на строку `KosString`. Параметры • [in,optional] `root` – фиктивный параметр. Нужно указать `RTL_NULL`. • [in] `str` – идентификатор строки `KosString`. Возвращаемые значения Нет.
`KosPutString()`	Назначение Декрементирует счетчик ссылок на строку `KosString` в хеш-таблице по умолчанию. Параметры • [in] `str` – идентификатор строки `KosString`. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`KosPutStringEx()`	Назначение Декрементирует счетчик ссылок на строку `KosString` в заданной хеш-таблице. Параметры • [in,optional] `root` – идентификатор хеш-таблицы или `RTL_NULL`, чтобы задать хеш-таблицу по умолчанию. • [in] `str` – идентификатор строки `KosString`. Возвращаемые значения Нет.
`KosGetStringLen()`	Назначение Позволяет получить размер строки `KosString` без учета терминирующего нуля. Параметры • [in] `str` – идентификатор строки `KosString`. Возвращаемые значения Размер строки `KosString` без учета терминирующего нуля, в байтах. Дополнительные сведения Если параметр имеет значение `RTL_NULL`, возвращает `0`.
`KosGetStringSize()`	Назначение Позволяет получить размер строки `KosString` с учетом терминирующего нуля. Параметры • [in] `str` – идентификатор строки `KosString`. Возвращаемые значения Размер строки `KosString` с учетом терминирующего нуля, в байтах. Дополнительные сведения Если параметр имеет значение `RTL_NULL`, возвращает `0`.

Управление драйвером XHCI DbC ядра KasperskyOS (xhcidbg_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/xhcidbg/xhcidbg_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для использования в коде драйверов, реализующих стек USB (драйверов класса kusb), и позволяет временно приостанавливать драйвер XHCI DbC (Debug Capability) ядра KasperskyOS. (Ядро KasperskyOS включает драйвер XHCI DbC, который представляет собой упрощенный драйвер контроллера XHCI и используется ядром для диагностического вывода либо GDB-сервером ядра для взаимодействия с отладчиком GDB.) Если драйверу класс kusb нужно перезагрузить контроллер XHCI, то драйвер XHCI DbC ядра необходимо приостановить вызовом функции `KnXhcidbgSuspend()` перед перезагрузкой и запустить вызовом функции `KnXhcidbgResume()` после перезагрузки. Если этого не сделать, перезагрузка контроллера XHCI приведет к невозможности выполнять диагностический вывод (или отладку) через порт USB.

> Для большинства аппаратных платформ, поддерживаемых KasperskyOS, API не реализован (функции возвращают `rcUnimplemented`).

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Функции xhcidbg_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnXhcidbgSuspend()`	Назначение Приостанавливает драйвер XHCI DbC ядра KasperskyOS. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnXhcidbgResume()`	Назначение Запускает приостановленный драйвер XHCI DbC ядра KasperskyOS. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Получение данных аудита безопасности (vlog_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vlog/vlog_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет выполнять чтение из журнала ядра KasperskyOS с данными аудита безопасности и используется в коде статической библиотеки `sysroot-*-kos/lib/libklog_system_audit.a`, компонуемой с системной программой `Klog`.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Сценарий использования API включает следующие шаги:

1. Открытие журнала ядра с данными аудита безопасности вызовом функции `KnAuOpen()`.
2. Получение сообщений из журнала ядра с данными аудита безопасности вызовами функции `KnAuRead()`.

   Журнал представляет собой циклический буфер, поэтому нужно не допускать перезаписи в нем, поскольку это приведет к потере еще не считанных данных аудита безопасности. Для контроля перезаписи в журнале через параметр `outDropMsgs` функции `KnAuRead()` передается число потерянных сообщений. (Счетчик этих сообщений обнуляется после считывания его значения при каждом вызове функции.) При наличии потерянных сообщений нужно либо увеличить скорость считывания сообщений из журнала, например, выполняя считывание из параллельных потоков исполнения, либо снизить скорость генерации сообщений, изменив профиль аудита безопасности.
3. Закрытие журнала ядра с данными аудита безопасности вызовом функции `KnAuClose()`.

Сведения о функциях API

Функции vlog_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnAuOpen()`	Назначение Открывает журнал ядра с данными аудита безопасности. Параметры • [in] `name` – указатель на имя журнала ядра с данными аудита безопасности (нужно указать `kss`). • [out] `outRID` – указатель на дескриптор журнала ядра с данными аудита безопасности. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnAuClose()`	Назначение Закрывает журнал ядра с данными аудита безопасности. Параметры • [in] `rid` – дескриптор журнала ядра с данными аудита безопасности. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnAuRead()`	Назначение Позволяет получить сообщение из журнала ядра с данными аудита безопасности. Параметры • [in] `rid` – дескриптор журнала ядра с данными аудита безопасности. • [out] `msg` – указатель на буфер для сохранения сообщения. Тип сообщения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vlog/audit.h`. Размер буфера должен быть не меньше `FULL_AUDIT_MESSAGE_LENGTH_MAX` байт. • [out] `outDropMsgs` – указатель на число сообщений, которые были потеряны из-за перезаписи в журнале ядра с данными аудита безопасности. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Получение IPC-дескрипторов и идентификаторов служб для использования статически созданных IPC-каналов (sl-static.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/sl/sl-static.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет серверам получать слушающие дескрипторы, а клиентам получать клиентские IPC-дескрипторы и идентификаторы служб (RIIDs) для использования статически созданных IPC-каналов. (Об использовании клиентских и серверных IPC-дескрипторов, а также идентификаторов служб (RIIDs) см. "Инициализация IPC-транспорта для межпроцессного взаимодействия и управление обработкой IPC-запросов (transport-kos.h, transport-kos-dispatch.h)".)

> Закрытие IPC-дескриптора, полученного с использованием API, приведет к недоступности IPC-канала. Если IPC-дескриптор был закрыт, то получить его повторно и восстановить доступ к IPC-каналу невозможно.

Сведения о функциях API приведены в таблицах ниже.

Использование API на стороне сервера

Чтобы получить слушающий дескриптор по имени статически созданного IPC-канала, связанного с сервером, нужно вызвать функцию `SLStaticResolveHandle()`.

Чтобы получить имена и слушающие дескрипторы для всех статически созданных IPC-каналов, связанных с сервером, нужно вызвать функцию `SLStaticGetServerChannels()` или `SLStaticAllocateAndGetServerChannels()`. Вторая создает буфер для выходных данных. Чтобы удалить этот буфер, нужно вызвать функцию `SLStaticFreeServerChannels()`.

Использование API на стороне клиента

Чтобы получить клиентский IPC-дескриптор по имени статически созданного IPC-канала, связанного с клиентом, нужно вызвать функцию `SLStaticResolveHandle()`.

Чтобы получить идентификатор службы (RIID) по квалифицированному имени службы, предоставляемой через связанный с клиентом статически созданный IPC-канал, нужно вызвать функцию `SLStaticResolveRiid()`. (О квалифицированном имени службы см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности".)

Чтобы получить сведения о службах, предоставляемых серверами, соединенными статически созданными IPC-каналами с клиентом, нужно вызвать функцию `SLStaticGetEndpoints()` или `SLStaticAllocateAndGetEndpoints()`. Эти сведения включают имена серверов, имена служб (из EDL-описаний, CDL-описаний и квалифицированные) и идентификаторы служб (RIIDs). Можно задать следующие критерии фильтрации служб:

- Имя сервера.
- Квалифицированное имя экземпляра компонента.

  О квалифицированном имени экземпляра компонента см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности".

  Квалифицированное имя экземпляра компонента позволяет однозначно идентифицировать экземпляр компонента, реализованный в сервере. Чтобы получить сведения об экземплярах компонента, которые реализованы в серверах, соединенных статически созданными IPC-каналами с клиентом, нужно вызвать функцию `SLStaticGetComponents()`. Эти сведения включают имена серверов и имена экземпляров компонента (из EDL-описаний, CDL-описаний и квалифицированные).
- Имя интерфейса служб в соответствии с IDL-описанием.
- Булевое значение, которое задает, нужно ли получать сведения о службах, предоставляемых вложенными экземплярами компонентов.

Функция `SLStaticAllocateAndGetEndpoints()` создает буфер для выходных данных. Чтобы удалить этот буфер, нужно вызвать функцию `SLStaticFreeEndpoints()`.

Получение имени процесса

API дополнительно включает функцию `SLStaticSelfUniqId()`, которая позволяет получить имя вызывающего процесса. Эта функция предназначена для использования библиотекой `libkos`.

Сведения о функциях API

Функции sl-static.h

Функция	Сведения о функции
`SLStaticResolveHandle()`	Назначение Позволяет получить IPC-дескриптор по имени статически созданного IPC-канала, связанного с вызывающим клиентом или сервером. Параметры • [in] `channelName` – указатель на имя статически созданного IPC-канала. • [in] `type` – значение, задающее, какой IPC-дескриптор требуется получить: клиентский (на стороне клиента) или слушающий (на стороне сервера). Возвращаемые значения В случае успеха возвращает IPC-дескриптор, иначе возвращает `INVALID_HANDLE`.
`SLStaticResolveRiid()`	Назначение Позволяет получить идентификатор службы (RIID) по квалифицированному имени службы, предоставляемой через статически созданный IPC-канал, связанный с вызывающим клиентом. Параметры • [in] `handle` – клиентский IPC-дескриптор статически созданного IPC-канала. • [in] `name` – указатель на квалифицированное имя службы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает идентификатор службы (RIID), иначе возвращает `INVALID_RIID`. Тип возвращаемого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK.
`SLStaticSelfUniqId()`	Назначение Позволяет получить имя вызывающего процесса. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает указатель на имя вызывающего процесса, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`SLStaticGetServerChannels()`	Назначение Позволяет получить имена и слушающие дескрипторы для всех статически созданных IPC-каналов, связанных с вызывающим сервером. Параметры • [in] `maxChannelsCount` – число элементов в массиве, заданном через параметр `channels`. • [out] `channels` – указатель на массив структур для сохранения имен и слушающих дескрипторов для статически созданных IPC-каналов. • [out] `channelsCount` – указатель на фактическое число статически созданных IPC-каналов, связанных с вызывающим сервером. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если значение, полученное через параметр `channelsCount`, превышает значение, заданное через параметр `maxChannelsCount`, возвращает `rcBufferTooSmall`.

Функция	Сведения о функции
`SLStaticAllocateAndGetServerChannels()`	Назначение Создает массив и сохраняет в этом массиве имена и слушающие дескрипторы для всех статически созданных IPC-каналов, связанных с вызывающим сервером. Параметры • [out] `outChannels` – указатель на адрес массива структур с именами и слушающими дескрипторами для статически созданных IPC-каналов. • [out] `channelsCount` – указатель на число статически созданных IPC-каналов, связанных с вызывающим сервером. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`SLStaticFreeServerChannels()`	Назначение Удаляет массив, созданный вызовом функции `SLStaticAllocateAndGetServerChannels()`. Параметры • [in] `channels` – указатель на массив, созданный вызовом функции `SLStaticAllocateAndGetServerChannels()`. Возвращаемые значения Нет.
`SLStaticGetComponents()`	Назначение Позволяет получить сведения об экземплярах компонента, которые реализованы в серверах, соединенных статически созданными IPC-каналами с вызывающим клиентом. Параметры • [in] `componentType` – указатель на имя компонента в соответствии с CDL-описанием. • [in] `maxCount` – число элементов в массиве, заданном через параметр `components`. • [out] `components` – указатель на массив структур для сохранения имен серверов и имен экземпляров компонента (из EDL-описаний, CDL-описаний и квалифицированных). • [out] `componentsCount` – указатель на фактическое число экземпляров компонента, которые реализованы в серверах, соединенных статически созданными IPC-каналами с вызывающим клиентом. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если значение, полученное через параметр `componentsCount`, превышает значение, заданное через параметр `maxCount`, возвращает `rcBufferTooSmall`.

Функция	Сведения о функции
`SLStaticGetEndpoints()`	Назначение Позволяет получить сведения о службах, предоставляемых серверами, соединенными статически созданными IPC-каналами с вызывающим клиентом. Параметры • [in,optional] `serverName` – указатель на имя сервера или `RTL_NULL`, если не требуется задавать сервер с конкретным именем. • [in,optional] `componentPath` – указатель на квалифицированное имя экземпляра компонента или `RTL_NULL`, если не требуется задавать конкретный экземпляр компонента. • [in,optional] `endpointType` – указатель на имя интерфейса служб в соответствии с IDL-описанием или `RTL_NULL`, если не требуется задавать конкретный интерфейс служб. • [in] `recursive` – булевое значение, которое задает, нужно ли получать сведения о службах, предоставляемых вложенными экземплярами компонентов (`rtl_true` – да, `rtl_false` – нет). • [in] `maxCount` – число элементов в массиве, заданном через параметр `endpoints`. • [out] `endpoints` – указатель на массив структур для сохранения имен серверов, имен служб (из EDL-описаний, CDL-описаний и квалифицированных) и идентификаторов служб (RIIDs). • [out] `endpointsCount` – указатель на фактическое число служб, которые предоставляются серверами, соединенными статически созданными IPC-каналами с вызывающим клиентом, и соответствуют критериям фильтрации, заданным через параметры `serverName`, `componentPath`, `endpointType` и `recursive`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если значение, полученное через параметр `endpointsCount`, превышает значение, заданное через параметр `maxCount`, возвращает `rcBufferTooSmall`.

Функция	Сведения о функции
`SLStaticAllocateAndGetEndpoints()`	Назначение Создает массив и сохраняет в этом массиве сведения о службах, предоставляемых серверами, соединенными статически созданными IPC-каналами с вызывающим клиентом. Параметры • [in,optional] `serverName` – указатель на имя сервера или `RTL_NULL`, если не требуется задавать сервер с конкретным именем. • [in,optional] `componentPath` – указатель на квалифицированное имя экземпляра компонента или `RTL_NULL`, если не требуется задавать конкретный экземпляр компонента. • [in,optional] `endpointType` – указатель на имя интерфейса служб в соответствии с IDL-описанием или `RTL_NULL`, если не требуется задавать конкретный интерфейс служб. • [in] `recursive` – булевое значение, которое задает, нужно ли получать сведения о службах, предоставляемых вложенными экземплярами компонентов (`rtl_true` – да, `rtl_false` – нет). • [out] `outEndpoints` – указатель на адрес массива структур с именами серверов, именами служб (из EDL-описаний, CDL-описаний и квалифицированными) и идентификаторами служб (RIIDs). • [out] `outEndpointsCount` – указатель на число служб, которые предоставляются серверами, соединенными статически созданными IPC-каналами с вызывающим клиентом, и соответствуют критериям фильтрации, заданным через параметры `serverName`, `componentPath`, `endpointType` и `recursive`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`SLStaticFreeEndpoints()`	Назначение Удаляет массив, созданный вызовом функции `SLStaticAllocateAndGetEndpoints()`. Параметры • [in] `endpoints` – указатель на массив, созданный вызовом функции `SLStaticAllocateAndGetEndpoints()`. Возвращаемые значения Нет.

Управление электропитанием (pm_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/pm/pm_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет изменять режим электропитания аппаратной платформы (например, выключать, перезагружать), а также включать и выключать процессоры (вычислительные ядра).

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Чтобы выполнить запрос на изменение режима электропитания аппаратной платформы, нужно вызвать функцию `KnPmRequest()`.

Функции `KnPmSetCpusOnline()` и `KnPmGetCpusOnline()` имеют параметр `mask`, через который передается маска процессоров. *Маска процессоров* – битовая маска, отражающая набор процессоров (вычислительных ядер). Флаг, установленный в *i*-ом бите, отражает, что процессор с индексом *i* входит в набор (нумерация начинается с нуля). Для работы с маской процессоров нужно использовать функции, определенные в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpuset.h`.

Чтобы включить и/или выключить процессоры, нужно вызвать функцию `KnPmSetCpusOnline()`, указав маску процессоров, отражающую требуемый набор активных процессоров. В этой маске должен быть установлен флаг, соответствующий процессору загрузки (англ. bootstrap processor), иначе функция завершится с ошибкой. Чтобы получить индекс процессора загрузки, нужно вызвать функцию `KnPmGetBootstrapCpuNum()`.

Чтобы получить сведения о том, какие процессоры находятся в активном состоянии, нужно вызвать функцию `KnPmGetCpusOnline()`. Выходным параметром этой функции является маска процессоров, отражающая фактический набор активных процессоров.

Если функция `KnPmSetCpusOnline()` завершилась с ошибкой, это может привести к неопределенному изменению набора активных процессоров. Чтобы предпринять повторную попытку настроить набор активных процессоров, нужно получить сведения о том, какие процессоры находятся в активном состоянии, вызовом функции `KnPmGetCpusOnline()` и скорректировать на основе этих сведений требуемый набор активных процессоров при последующем вызове функции `KnPmSetCpusOnline()`.

Сведения о функциях API

Функции pm_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnPmRequest()`	Назначение Выполняет запрос на изменение режима электропитания аппаратной платформы. Параметры • [in] `request` – значение, задающее требуемый режим электропитания аппаратной платформы. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/pm/pmstate.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnPmSetCpusOnline()`	Назначение Выполняет запрос на включение и/или выключение процессоров. Параметры • [in] `mask` – указатель на маску процессоров, отражающую требуемый набор активных процессоров. Тип маски процессоров определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpuset.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `timeoutMs` – фиктивный параметр (устарел). Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnPmGetCpusOnline()`	Назначение Позволяет получить сведения о том, какие процессоры находятся в активном состоянии. Параметры • [out] `mask` – указатель на маску процессоров, отражающую фактический набор активных процессоров. Тип маски процессоров определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpuset.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnPmGetBootstrapCpuNum()`	Назначение Позволяет получить индекс процессора загрузки. Параметры • [out] `num` – указатель на индекс процессора загрузки. Тип индекса процессора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpuset.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Получение значений счетчиков производительности (value_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/stat/value_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет получать значения счетчиков производительности, таких как счетчики времени, размеров памяти, объектов.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Чтобы получать значения счетчиков производительности, нужно использовать следующие функции:

- `KnStatGetValueAsInt64()` – получить значение счетчика производительности в формате 64-битного знакового целого числа.
- `KnStatGetValueAsUInt64()` – получить значение счетчика производительности в формате 64-битного беззнакового целого числа.
- `KnStatGetValues()` – получить набор значений счетчиков производительности.
- `KnStatGetObjectValues()` – получить набор значений счетчиков производительности, связанных с системным ресурсом (процессом или потоком исполнения).

Функции `KnStatGetValueAsInt64()` и `KnStatGetValueAsUInt64()` через параметр `name` принимают имя счетчика производительности. Функции `KnStatGetValues()` и `KnStatGetObjectValues()` через параметр `names` принимают массив с именами счетчиков производительности. Имя счетчика производительности представляет собой строку, состоящую из одного или нескольких сегментов, разделенных точкой (см. таблицы ниже с именами и значениями счетчиков производительности).

Через опциональный параметр `prefix` функции `KnStatGetValueAsInt64()` и `KnStatGetValueAsUInt64()` принимают префикс для имени счетчика производительности, заданного через параметр `name`, а функция `KnStatGetValues()` принимает префикс для имен счетчиков производительности, заданных через параметр `names`. Этот префикс является начальной частью имени счетчика производительности, которая состоит из одной или нескольких сегментов, разделенных точкой, и заканчивается точкой. Параметр `prefix` удобно использовать, когда требуется получить значения нескольких счетчиков производительности с именами, которые имеют одинаковую начальную или конечную часть. При этом префикс может содержать одинаковую либо отличающуюся начальную часть.

С использованием функции `KnStatGetObjectValues()` можно получить значения только тех счетчиков производительности, которые связаны с процессом или потоком исполнения, заданным через параметр `handle`. При этом имена счетчиков производительности, связанных с процессом, нужно указать без начальной части `task.<PID>.`, а имена счетчиков производительности, связанных с потоком исполнения, нужно указать без начальной части `task.<PID>.thread.<TID>.`.

Сведения о функциях API

Функции value_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnStatGetValueAsInt64()`	Назначение Позволяет получить значение счетчика производительности в формате 64-битного знакового целого числа. Параметры • [in,optional] `prefix` – указатель на префикс для имени счетчика производительности или `RTL_NULL`, если не требуется использовать префикс. • [in] `name` – указатель на имя счетчика производительности. • [out] `value` – указатель на значение счетчика производительности. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnStatGetValueAsUInt64()`	Назначение Позволяет получить значение счетчика производительности в формате 64-битного беззнакового целого числа. Параметры • [in,optional] `prefix` – указатель на префикс для имени счетчика производительности или `RTL_NULL`, если не требуется использовать префикс. • [in] `name` – указатель на имя счетчика производительности. • [out] `value` – указатель на значение счетчика производительности. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnStatGetValues()`	Назначение Позволяет получить значения счетчиков производительности. Параметры • [in,optional] `prefix` – указатель на префикс для имен счетчиков производительности или `RTL_NULL`, если не требуется использовать префикс. • [in] `names` – указатель на массив с именами счетчиков производительности. • [in] `count` – число счетчиков производительности. • [out] `values` – указатель на массив структур, содержащих значения счетчиков производительности. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnStatGetObjectValues()`	Назначение Позволяет получить значения счетчиков производительности, связанных с системным ресурсом (процессом или потоком исполнения). Параметры • [in] `handle` – дескриптор системного ресурса. • [in] `names` – указатель на массив с именами счетчиков производительности. • [in] `count` – число счетчиков производительности. • [out] `values` – указатель на массив структур, содержащих значения счетчиков производительности. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Имена и значения счетчиков производительности

Счетчики времени имеют значения в наносекундах. Время отсчитывается с момента запуска ядра KasperskyOS. Большинство счетчиков размера памяти имеет значения в страницах памяти. Размер страницы памяти составляет 4 КБ для всех аппаратных платформ, поддерживаемых KasperskyOS. Имена счетчиков производительности, связанных с процессом, содержат идентификатор процесса (PID). Имена счетчиков производительности, связанных с потоком исполнения, содержат идентификатор процесса (PID) и идентификатор потока исполнения (TID). Квалифицированные имена служб ядра см. в "Методы служб ядра KasperskyOS".

Общесистемные счетчики производительности

Имя счетчика	Значение счетчика
`tasks`	Число процессов (без учета процесса ядра)
`threads`	Число потоков исполнения (включая потоки ядра)
`time.user`	Суммарное время работы всех процессоров в пользовательском режиме
`time.kernel`	Суммарное время работы всех процессоров в режиме ядра
`time.idle`	Суммарное время работы всех процессоров в режиме бездействия
`time.sleep.ipc`	Суммарное время блокировки всех потоков исполнения в ожидании IPC
`time.sleep.futex`	Суммарное время блокировки всех потоков исполнения в результате использования фьютексов
`time.sleep.voluntary`	Суммарное время блокировки всех потоков исполнения в результате вызовов функций `KosThreadSleep()` и `KnSleep()`

Имя счетчика	Значение счетчика
`time.sleep.other`	Суммарное время блокировки всех потоков исполнения по причинам, не связанным с ожиданием IPC, использованием фьютексов и вызовами функций `KosThreadSleep()` и `KnSleep()`
`mem.total`	Размер установленной физической памяти, в страницах памяти
`mem.free`	Размер свободной физической памяти, в страницах памяти
`mem.shmem`	Размер физической памяти, используемой в качестве разделяемой, в страницах памяти
`mem.exsize`	Размер физической памяти с атрибутом "доступ на исполнение", в страницах памяти
`mem.kmalloc.total`	Размер физической памяти, зарезервированной для распределения аллокатором ядра, в страницах памяти
`mem.kmalloc.free`	Размер свободной физической памяти, зарезервированной для распределения аллокатором ядра, в страницах памяти
`mem.kmalloc.count`	Число регионов физической памяти, распределенных аллокатором ядра
`mem.kmalloc.size`	Размер физической памяти, распределенной аллокатором ядра, в байтах
`mem.kmalloc.cached`	Размер свободной физической памяти, которая зарезервирована для распределения аллокатором ядра и недоступна на любом процессоре (вычислительном ядре), а только отдельно на каждом процессоре, в байтах
`dma.count`	Число буферов DMA
`dma.allocated`	Суммарный размер всех буферов DMA, в страницах памяти
`romfs.is_initial`	Признак наличия образа ROMFS в памяти ядра (`rtl_true` или `1` – да, `rtl_false` или `0` – нет)
`romfs.files.count`	Число файлов в образе ROMFS
`romfs.size`	Размер образа ROMFS, в страницах памяти
`objects.total`	Число объектов ядра
`handles.total`	Число дескрипторов (handles)
`handles.tables.size`	Суммарный размер таблиц дескрипторов (handles), включающих использованные и неиспользованные идентификаторы, в байтах
`sid.used`	Число идентификаторов безопасности (SIDs)
`sid.capacity`	Максимально возможное число идентификаторов безопасности (SIDs)
`ipc.recv`	Число системных вызовов `Recv()`, выполненных всеми потоками исполнения
`ipc.reply`	Число системных вызовов `Reply()`, выполненных всеми потоками исполнения
`ipc.call`	Число системных вызовов `Call()`, выполненных всеми потоками исполнения

Счетчики производительности, связанные с процессором (вычислительным ядром)

Имя счетчика	Значение счетчика
`cpu.<индекс процессора>.time.user`	Время работы процессора в пользовательском режиме
`cpu.<индекс процессора>.time.kernel`	Время работы процессора в режиме ядра
`cpu.<индекс процессора>.time.idle`	Время работы процессора в режиме бездействия
`cpu.<индекс процессора>.conswitches`	Число переключений контекстов потоков исполнения на процессоре
`cpu.<индекс процессора>.irqs`	Число прерываний, обработанных на процессоре
`cpu.<индекс процессора>.irq.clock`	Число прерываний таймера, обработанных на процессоре
`cpu.<индекс процессора>.irq.dsptch`	Число прерываний на перепланирование потоков исполнения, обработанных на процессоре

Счетчики производительности, связанные с прерываниями

Имя счетчика	Значение счетчика
`irqs.count`	Максимальное число аппаратных прерываний, которые могут быть зарегистрированы, включая прерывания MSI и прерывания, возникающие при обращении устройств к контроллеру прерываний через линии аппаратных прерываний
`irq.<номер прерывания>.cpu.<индекс процессора>`	Число прерываний, полученных процессором (вычислительным ядром)

Имя счетчика	Значение счетчика
`irq.<номер прерывания>.ipl`	Приоритет прерывания
`irq.<номер прерывания>.enabled`	Признак того, что к прерыванию привязан хотя бы один поток исполнения (`rtl_true` или `1` – да, `rtl_false` или `0` – нет)
`irq.<номер прерывания>.handlers`	Число обработчиков прерывания
`irq.<номер прерывания>.mode`	Условия возникновения прерывания (в соответствии с перечислением `irqmode_t`, определенным в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/hal/irqmode.h` из состава KasperskyOS SDK)

Счетчики производительности, связанные с процессом

Имя счетчика	Значение счетчика
`task.<PID>.state`	Состояние процесса (в соответствии с перечислением `TaskExecutionStates`, определенным в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK)
`task.<PID>.threads`	Число потоков исполнения в процессе
`task.<PID>.start`	Время между запуском ядра и загрузкой образа программы в память процесса
`task.<PID>.imsize`	Размер образа программы в памяти процесса, в байтах
`task.<PID>.ppid`	Идентификатор родительского процесса (PPID)
`task.<PID>.prio`	Приоритет начального потока процесса
`task.<PID>.allocated`	Размер физической памяти, используемой процессом, в страницах памяти (характеризует только ту память, которая выделена непосредственно для процесса; если, например, в память процесса отображен буфер MDL, созданный другим процессом, то размер этого буфера не включается в это значение)
`task.<PID>.vmsize`	Размер виртуальной памяти процесса, в страницах памяти
`task.<PID>.shmem`	Размер виртуальной памяти процесса, отображаемой на разделяемую физическую память, в страницах памяти
`task.<PID>.ptsize`	Размер таблицы страниц процесса, в страницах памяти
`task.<PID>.dma.mapped`	Размер памяти для DMA, отображаемой на виртуальную память процесса, в страницах памяти
`task.<PID>.mmio.mapped`	Размер памяти для MMIO, отображаемой на виртуальную память процесса, в страницах памяти
`task.<PID>.time.user`	Суммарное время исполнения всех потоков процесса в пользовательском режиме
`task.<PID>.time.kernel`	Суммарное время исполнения всех потоков процесса в режиме ядра
`task.<PID>.time.sleep.ipc`	Суммарное время блокировки всех потоков процесса в ожидании IPC
`task.<PID>.time.sleep.futex`	Суммарное время блокировки всех потоков процесса в результате использования фьютексов
`task.<PID>.time.sleep.voluntary`	Суммарное время блокировки всех потоков процесса в результате вызовов функций `KosThreadSleep()` и `KnSleep()`
`task.<PID>.time.sleep.other`	Суммарное время блокировки всех потоков процесса по причинам, не связанным с ожиданием IPC, использованием фьютексов и вызовами функций `KosThreadSleep()` и `KnSleep()`
`task.<PID>.handles.allocated`	Число дескрипторов (handles), принадлежащих процессу
`task.<PID>.handles.table.size`	Размер таблицы дескрипторов (handles) процесса, включающей использованные и неиспользованные идентификаторы, в байтах
`task.<PID>.handles.table.capacity`	Число дескрипторов (handles), которые вмещаются в таблицу дескрипторов процесса
`task.<PID>.objects.user`	Число созданных процессом дескрипторов (handles) пользовательских ресурсов
`task.<PID>.ipc.recv`	Число системных вызовов `Recv()`, выполненных всеми потоками процесса
`task.<PID>.ipc.reply`	Число системных вызовов `Reply()`, выполненных всеми потоками процесса
`task.<PID>.ipc.call`	Число системных вызовов `Call()`, выполненных всеми потоками процесса

Счетчики производительности, связанные с потоком исполнения

Имя счетчика	Значение счетчика
`task.<PID>.thread.<TID>.time.user`	Время исполнения потока процесса в пользовательском режиме
`task.<PID>.thread.<TID>.time.kernel`	Время исполнения потока процесса в режиме ядра
`task.<PID>.thread.<TID>.time.sleep.ipc`	Время блокировки потока процесса в ожидании IPC
`task.<PID>.thread.<TID>.time.sleep.futex`	Время блокировки потока процесса в результате использования фьютексов
`task.<PID>.thread.<TID>.time.sleep.voluntary`	Время блокировки потока процесса в результате вызовов функций `KosThreadSleep()` и `KnSleep()`
`task.<PID>.thread.<TID>.time.sleep.other`	Время блокировки потока процесса по причинам, не связанным с ожиданием IPC, использованием фьютексов и вызовами функций `KosThreadSleep()` и `KnSleep()`
`task.<PID>.thread.<TID>.conswitches`	Число вытеснений потока процесса другими потоками исполнения
`task.<PID>.thread.<TID>.sched.prio`	Приоритет потока исполнения
`task.<PID>.thread.<TID>.sched.policy`	Класс планирования потока исполнения (в соответствии с перечислением `ThreadSchedPolicy`, определенным в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/thread/tidtype.h` из состава KasperskyOS SDK)
`task.<PID>.thread.<TID>.ipc.recv`	Число системных вызовов `Recv()`, выполненных потоком процесса
`task.<PID>.thread.<TID>.ipc.reply`	Число системных вызовов `Reply()`, выполненных потоком процесса
`task.<PID>.thread.<TID>.ipc.call`	Число системных вызовов `Call()`, выполненных потоком процесса

Использование слоя аппаратных абстракций (hal_api.h, hal_common.h, hal_env.h, hal_privregs.h)

API определены в заголовочных файлах `sysroot-*-kos/include/coresrv/hal/hal_*.h` из состава KasperskyOS SDK. Заголовочный файл `hal_api.h` содержит директивы включения остальных заголовочных файлов `hal_*.h`.

Основные возможности API:

- очищать кеш процессора;
- получать случайные числа, сгенерированные аппаратно;
- перезагружать аппаратную платформу;
- выполнять диагностический вывод программ;
- получать значения параметров аппаратной платформы;
- получать число процессоров (вычислительных ядер) на аппаратной платформе;
- получать и устанавливать значения привилегированных регистров периферийных устройств.

Сведения о функциях API приведены в таблицах ниже.

Очистка кеша процессора

Чтобы очистить кеш процессора, нужно вызвать функцию `KnHalFlushCache()`, объявленную в заголовочном файле `hal_api.h`. Функция очищает кеш процессора всех доступных уровней. При этом можно очистить кеш данных и кеш инструкций, соответствующие заданному региону виртуальной памяти. К примеру, драйверу требуется очищать кеш данных процессора, который соответствует памяти, используемой для DMA, поскольку в результате кеширования содержимое этой памяти с позиции драйвера может отличаться от действительного содержимого, видимого устройству.

Также для очистки кеша процессора можно использовать функцию `KosCpuCacheFlush()` из API cpucache.h. В отличие от функции `KnHalFlushCache()`, которая всегда выполняет системный вызов для очистки кеша процессора, функция `KosCpuCacheFlush()` делает так только в том случае, если нет возможности выполнить очистку без этого системного вызова.

Аппаратная генерация случайных чисел

Чтобы получить случайные числа, сгенерированные аппаратно, нужно вызвать функцию `KnHalGetEntropy()`, объявленную в заголовочном файле `hal_api.h`.

Перезагрузка аппаратной платформы

Чтобы перезагрузить аппаратную платформу, нужно вызвать функцию `KnHalResetSystem()`, объявленную в заголовочном файле `hal_common.h`.

Диагностический вывод программ

Чтобы поместить данные в диагностический вывод, нужно вызвать функцию `KnHalDebugWrite()`, объявленную в заголовочном файле `hal_common.h`. Эти данные будут выведены, например, через порт COM или USB (версии 3.0 или более поздней, с поддержкой DbC) в зависимости от конфигурации ядра.

Получение значений параметров аппаратной платформы

Чтобы получить значение параметра аппаратной платформы, нужно вызвать функцию `KnHalGetEnv()` или `KnHalGetEnvMemRegion()`, объявленные в заголовочном файле `hal_env.h`. Значения параметров аппаратной платформы содержат такие данные, как сведения о плате, архитектуре и частоте процессора, SMBIOS (System Management BIOS), FDT (Flattened Device Tree). Символьные константы с именами параметров определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/hal/env_names.h` из состава KasperskyOS SDK. Функцию `KnHalGetEnvMemRegion()` можно использовать только для получения сведений о SMBIOS и FDT (значения параметров с именами `HAL_ENV_SMBIOS` и `HAL_ENV_GET_FDT_INFO` соответственно).

Получение числа процессоров (вычислительных ядер) на аппаратной платформе

Чтобы получить число процессоров на аппаратной платформе, нужно вызвать функцию `KnHalGetCpuCount()`, объявленную в заголовочном файле `hal_env.h`.

Получение и установка значений привилегированных регистров периферийных устройств

Чтобы получить или задать значение привилегированного регистра периферийного устройства, нужно использовать функции, объявленные в заголовочном файле `hal_privregs.h`.

Чтобы получить значение регистра, нужно вызвать функцию `KnHalGetPrivReg()` или `KnHalGetPrivRegRange()`.

Чтобы задать значение регистра, нужно вызвать функцию `KnHalSetPrivReg()` или `KnHalSetPrivRegRange()`.

Сведения о функциях API

Функции hal_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnHalFlushCache()`	Назначение Очищает кеш процессора. Параметры • [in] `type` – значение, задающее тип кеша (кеш данных, кеш инструкций, кеш данных и кеш инструкций совместно). Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpucache.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `va` – указатель на регион виртуальной памяти. Кеш, соответствующий этому региону, будет очищен. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Кеш, соответствующий этому региону, будет очищен. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnHalGetEntropy()`	Назначение Позволяет получить случайные числа, сгенерированные аппаратно. Параметры • [out] `buffer` – указатель на буфер для сохранения случайных байтовых значений. • [in] `size` – число случайных байтовых значений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функции hal_common.h

Функция	Сведения о функции
`KnHalResetSystem()`	Назначение Перезагружает аппаратную платформу. Параметры Нет. Возвращаемые значения Если функция не реализована, возвращает `rcUnimplemented`.
`KnHalDebugWrite()`	Назначение Помещает данные в диагностический вывод, который записывается, например, в порт COM или USB (версии 3.0 или более поздней, с поддержкой DbC). Параметры • [in] `buf` – указатель на данные для помещения в диагностический вывод. • [in] `size` – размер данных для помещения в диагностический вывод, в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функции hal_env.h

Функция	Сведения о функции
`KnHalGetEnv()`	Назначение Позволяет получить значение параметра аппаратной платформы. Параметры • [in] `name` – указатель на имя параметра. • [out] `value` – указатель на буфер для сохранения значения параметра. • [in] `size` – размер буфера, заданного через параметр `value`, в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если размер буфера, заданного через параметр `value`, недостаточен, возвращает `rcBufferTooSmall`.
`KnHalGetEnvMemRegion()`	Назначение Позволяет считать значение параметра аппаратной платформы вида `0x<базовый физический адрес региона памяти> 0x<размер региона памяти>\0` и получить из этого значения базовый физический адрес и размер региона памяти. Параметры • [in] `name` – указатель на имя параметра. • [out] `addr` – указатель на базовый физический адрес региона памяти. • [out] `size` – указатель на размер региона памяти в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnHalGetCpuCount()`	Назначение Позволяет получить число процессоров (вычислительных ядер) на аппаратной платформе. Параметры • [out] `count` – указатель на число процессоров. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функции hal_privregs.h

Функция	Сведения о функции
`KnHalGetPrivReg()`	Назначение Позволяет получить значение привилегированного регистра периферийного устройства. Параметры • [in] `reg` – указатель на имя регистра. • [out] `val` – указатель на значение регистра. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnHalSetPrivReg()`	Назначение Задает значение привилегированного регистра периферийного устройства. Параметры • [in] `reg` – указатель на имя регистра. • [in] `val` – значение регистра. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnHalGetPrivRegRange()`	Назначение Позволяет получить значение привилегированного регистра периферийного устройства. Параметры • [in] `regRange` – указатель на имя диапазона регистров. • [in] `offset` – смещение регистра в диапазоне регистров. • [out] `val` – указатель на значение регистра. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если строка, заданная через параметр `regRange`, имеет длину больше допустимой, возвращает `rcBufferTooLarge`. Если произошла ошибка IPC, возвращает `rcFail`. Если имя диапазона регистров некорректно, или смещение регистра вне допустимого диапазона, возвращает `rcInvalidArgument`. Если поток исполнения, в котором вызвана функция, привязан к прерыванию, возвращает `rcInvalidThreadState`. (О привязке потока исполнения к прерыванию см. "Управление обработкой прерываний (irq.h)".)
`KnHalSetPrivRegRange()`	Назначение Задает значение привилегированного регистра периферийного устройства. Параметры • [in] `regRange` – указатель на имя диапазона регистров. • [in] `offset` – смещение регистра в диапазоне регистров. • [in] `val` – значение регистра. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если строка, заданная через параметр `regRange`, имеет длину больше допустимой, возвращает `rcBufferTooLarge`. Если произошла ошибка IPC, возвращает `rcFail`. Если имя диапазона регистров некорректно, или смещение регистра вне допустимого диапазона, возвращает `rcInvalidArgument`. Если поток исполнения, в котором вызвана функция, привязан к прерыванию, возвращает `rcInvalidThreadState`. (О привязке потока исполнения к прерыванию см. "Управление обработкой прерываний (irq.h)".)

Очистка кеша процессора и получение сведений о кеше процессора (cpucache.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/cpucache.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет очищать кеш процессора, а также получать сведения о кеше процессора.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Очистка кеша процессора

Чтобы очистить кеш процессора, нужно вызвать функцию `KosCpuCacheFlush()`. Функция очищает кеш процессора всех доступных уровней. При этом можно очистить кеш данных и кеш инструкций, соответствующие заданному региону виртуальной памяти. К примеру, драйверу требуется очищать кеш данных процессора, который соответствует памяти, используемой для DMA, поскольку в результате кеширования содержимое этой памяти с позиции драйвера может отличаться от действительного содержимого, видимого устройству.

Также для очистки кеша процессора можно использовать функцию `KnHalFlushCache()` из API hal_api.h. При этом следует учитывать, что функция `KnHalFlushCache()` всегда выполняет системный вызов для очистки кеша процессора, а функция `KosCpuCacheFlush()` делает так только в том случае, если нет возможности выполнить очистку без этого системного вызова.

Получение сведений о кеше процессора

Чтобы получить сведения о кеше процессора, нужно вызвать функцию `KosCpuCacheGetInfo()`. Эти сведения содержат максимальные и минимальные размеры линий кеша (в байтах) и информацию об ограничениях реализации кеша на используемой процессорной архитектуре. Потребность в этих сведениях возникает при реализации низкоуровневых механизмов управления кешем процессора, например, в драйверах. При реализации таких механизмов, к примеру, может потребоваться определить границы линий кеша или узнать, возможно ли управлять кешем в пользовательском режиме.

Наличие максимального и минимального размера линий кеша обусловлено тем, что вычислительная платформа может включать в своем составе вычислительные ядра с разным размером линий кеша, а также внешний контроллер кеша процессора.

Ограничения реализации кеша делятся на общие для всех процессорных архитектур и специфичные для разных процессорных архитектур. Флаги, отражающие общие ограничения, определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpucache.h` из состава KasperskyOS SDK. Флаги, отражающие специфичные ограничения, определены в заголовочных файлах `sysroot-*-kos/include/rtl/<процессорная архитектура>/cpucache.h` из состава KasperskyOS SDK (например, `sysroot-*-kos/include/rtl/arm64/cpucache.h`).

Сведения о функциях API

Функции cpucache.h

Функция	Сведения о функции
`KosCpuCacheFlush()`	Назначение Очищает кеш процессора. Параметры • [in] `type` – значение, задающее тип кеша (кеш данных, кеш инструкций, кеш данных и кеш инструкций совместно). Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpucache.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `va` – указатель на регион виртуальной памяти. Кеш, соответствующий этому региону, будет очищен. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Кеш, соответствующий этому региону, будет очищен. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosCpuCacheGetInfo()`	Назначение Позволяет получить сведения о кеше процессора. Параметры • [out] `outInfo` – указатель на структуру со сведениями о кеше процессора. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/cpucache.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование файловой системы ROMFS (romfs.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/romfs.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для работы с файловыми системами ROMFS: образом ROMFS, поставляемым в составе образа ядра KasperskyOS, и образом ROMFS, помещаемым в память загрузчиком (аналогично initrd в Linux). Механизм, реализующий API, не использует VFS.

Входные и выходные данные некоторых функций API связаны с BLOB-объектами, поскольку в реализации API romfs.h используется API blob_api.h, который предназначен для получения доступа к именованным BLOB-объектам.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Монтирование образа ROMFS

Чтобы смонтировать образ ROMFS, нужно вызвать функцию `KosRomFsMount()` или `KosRomFsMountByHandle()`.

Через параметр `romFsName` функций `KosRomFsMount()` или `KosRomFsMountByHandle()` нужно задать произвольное имя точки монтирования, размер которого не должен превышать значения константы `KOS_ROMFS_MAX_NAME` (без учета терминирующего нуля). В одном процессе каждая точка монтирования должна иметь уникальное имя.

Через параметр `blobName` функции `KosRomFsMount()` нужно задать имя BLOB-объекта с требуемым образом ROMFS: `romfs.0` или `romfs.1`. В первом случае будет смонтирован образ ROMFS из состава образа ядра, во втором случае будет смонтирован образ ROMFS, помещаемый в память загрузчиком.

В параметре `blob` функции `KosRomFsMountByHandle()` нужно указать дескриптор BLOB-объекта с требуемым образом ROMFS. Этот дескриптор нужно получить вызовом функции `KnBlobGet()` из API blob_api.h. Через параметр `name` функции `KnBlobGet()` нужно задать имя BLOB-объекта с требуемым образом ROMFS: `romfs.0` или `romfs.1` (аналогично параметру `blobName` функции `KosRomFsMount()`). После монтирования можно закрыть дескриптор BLOB-объекта.

Функции `KosRomFsMount()` и `KosRomFsMountByHandle()` выполняют монтирование только в вызывающем процессе. Для одного и того же образа ROMFS может существовать одновременно несколько точек монтирования, созданных вызовами функции `KosRomFsMount()` или `KosRomFsMountByHandle()`, в одном или нескольких процессах.

Открытие файла

Чтобы открыть файл, нужно вызвать функцию `KosRomFsOpen()`, указав строку вида `<имя точки монтирования>/<имя файла>` через параметр `path`.

Для одного и того же файла может существовать одновременно несколько идентификаторов, полученных вызовами функции `KosRomFsOpen()`, в одном или нескольких процессах. При этом операции с файлом через разные идентификаторы выполняются без взаимного влияния.

Чтение данных из файла

Чтобы выполнить чтение данных из файла, нужно использовать функцию `KosRomFsRead()`. Эта функция выполняет чтение, начиная с заданного смещения относительно начала файла.

Получение сведений о файле

Чтобы получить размер файла, нужно вызвать функцию `KosRomFsGetFileSize()`.

Чтобы получить сведения, включающие размер файла, уникальный идентификатор файла в ROMFS и SID для BLOB-объекта с образом ROMFS, нужно вызвать функцию `KosRomFsGetFileStat()`.

Закрытие файла

Чтобы закрыть файл, нужно вызвать функцию `KosRomFsClose()`.

Размонтирование образа ROMFS

Чтобы размонтировать образ ROMFS, нужно вызвать функцию `KosRomFsUnmount()`.

Чтобы размонтировать все образы ROMFS, нужно вызвать функцию `KosRomFsUnmountAll()`.

Функции `KosRomFsUnmount()` и `KosRomFsUnmountAll()` выполняют размонтирование только в вызывающем процессе.

Файл, открытый на момент размонтирования образа ROMFS, остается доступным для выполнения операций до своего закрытия.

Сведения о функциях API

Функции romfs.h

Функция	Сведения о функции
`KosRomFsMount()`	Назначение Монтирует образ ROMFS. Параметры • [in] `romFsName` – указатель на имя точки монтирования. • [in] `blobName` – указатель на имя BLOB-объекта с образом ROMFS. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRomFsMountByHandle()`	Назначение Монтирует образ ROMFS. Параметры • [in] `romFsName` – указатель на имя точки монтирования. • [in] `blob` – дескриптор BLOB-объекта с образом ROMFS. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRomFsUnmount()`	Назначение Размонтирует образ ROMFS. Параметры • [in] `romFsName` – указатель на имя точки монтирования. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRomFsUnmountAll()`	Назначение Размонтирует все образы ROMFS. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosRomFsOpen()`	Назначение Открывает файл. Параметры • [in] `path` – указатель на строку вида `<имя точки монтирования>/<имя файла>`. • [out] `file` – указатель на идентификатор файла. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRomFsClose()`	Назначение Закрывает файл. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRomFsRead()`	Назначение Читает данные из файла, начиная с заданного смещения. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. • [in] `offset` – смещение (относительно начала файла), с которого нужно начать чтение, в байтах. • [out] `buf` – указатель на буфер для считанных данных. • [in] `bufSize` – размер буфера, заданного через параметр `buf`, в байтах. • [out] `read` – фактический размер считанных данных в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KosRomFsGetFileSize()`	Назначение Позволяет получить размер файла. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. • [out] `size` – указатель на размер файла в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosRomFsGetFileStat()`	Назначение Позволяет получить сведения о файле. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. • [out] `stat` – указатель на структуру, содержащую размер файла в байтах, уникальный идентификатор файла в ROMFS, SID для BLOB-объекта с образом ROMFS. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование файловой системы ROMFS (высокоуровневый API fs.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/fs.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для работы с файловой системой ROMFS, управляемой ядром KasperskyOS или системной программой `FSUsr` (но не VFS).

> API fs.h является устаревшим, поэтому вместо него рекомендуется использовать API romfs.h.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

> Библиотека `libkos` также предоставляет низкоуровневый API для использования файловой системы ROMFS. Низкоуровневый API следует использовать, если недостаточно возможностей высокоуровневого API.

Выбор службы файловой системы

Процесс может использовать службу файловой системы ROMFS, предоставляемую ядром или системной программой `FSUsr`. Подробнее см. "Использование файловой системы ROMFS (низкоуровневый API fs_api.h)".

Открытие файла

Чтобы открыть файл, нужно вызвать функцию `KosOpenFile()`, указав имя файла через параметр `fname`.

Чтение данных из файла

Чтобы выполнить чтение данных из файла, нужно использовать функцию `KosLoadFileToBuf()`, `KosReadFileRaw()` или `KosReadFile()`.

Функция `KosLoadFileToBuf()` принимает через свой входной параметр `path` указатель на имя файла, поэтому не требуется предварительно открывать файл. Эта функция создает буфер и копирует в него весь файл. После использования этот буфер нужно удалить вызовом функции `KosMemFree()` из API alloc.h.

Функция `KosReadFileRaw()` выполняет чтение, начиная с заданного смещения относительно начала файла. Функция `KosReadFile()` выполняет чтение, начиная с текущего положения курсора. Сразу после открытия файла курсор имеет нулевое смещение относительно начала файла. Функция `KosReadFileRaw()` не учитывает и не изменяет положение курсора. Повторный вызов функции `KosReadFileRaw()` с теме же параметрами выполнит чтение из той же части файла. Функция `KosReadFile()` учитывает положение курсора и смещает курсор к концу файла на размер считанных данных. Повторный вызов функции `KosReadFile()` с теме же параметрами выполнит чтение уже из другой части файла, которая следует за считанной предыдущим вызовом.

Чтобы получить положение курсора (смещение курсора относительно начала файла), нужно вызвать функцию `KosGetFilePos()`.

Чтобы установить требуемое положение курсора, нужно вызвать функцию `KosSeekFile()`. В качестве базы для установки курсора можно использовать начало файла, текущее положение курсора или конец файла. Если базой является начало файла, нужно указать положительное смещение. Если базой является текущее положение курсора, нужно указать положительное или отрицательное смещение. Если базой является конец файла, нужно указать отрицательное смещение. Требуемое положение курсора не должно выходить за границы файла.

Получение размера файла

Чтобы получить размер файла, нужно вызвать функцию `KosGetFileSize()`.

Закрытие файла

Чтобы закрыть файл, нужно вызвать функцию `KosCloseFile()`.

Сведения о функциях API

Функции fs.h

Функция	Сведения о функции
`KosOpenFile()`	Назначение Открывает файл. Параметры • [in] `fname` – указатель на имя файла. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает идентификатор файла, иначе возвращает `RTL_NULL`.
`KosReadFileRaw()`	Назначение Читает данные из файла, начиная с заданного смещения. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. • [out] `buffer` – указатель на буфер для считанных данных. • [in] `size` – размер буфера, заданного через параметр `buffer`, в байтах. • [in] `offset` – смещение (относительно начала файла), с которого нужно начать чтение, в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает размер считанных данных в байтах, иначе возвращает `0`.
`KosReadFile()`	Назначение Читает данные из файла, начиная с текущего положения курсора. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. • [out] `buffer` – указатель на буфер для считанных данных. • [in] `size` – размер буфера, заданного через параметр `buffer`, в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает размер считанных данных в байтах, иначе возвращает `0`.
`KosGetFileSize()`	Назначение Позволяет получить размер файла. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает размер файла в байтах. Если возвращает `0`, то это свидетельствует либо о нулевом размере файла, либо об ошибке.
`KosGetFilePos()`	Назначение Позволяет получить положение курсора. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. Возвращаемые значения Положение курсора (смещение курсора относительно начала файла) в байтах.

Функция	Сведения о функции
`KosSeekFile()`	Назначение Устанавливает положение курсора. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. • [in] `offset` – смещение курсора относительно базы, заданной в параметре `origin`, в байтах. • [in] `origin` – база для установки положения курсора: начало файла (`SEEK_SET`), текущее положение курсора (`SEEK_CUR`), конец файла (`SEEK_END`). Возвращаемые значения В случае успеха возвращает положение курсора (смещение курсора относительно начала файла) в байтах. Если возвращает `0`, то это свидетельствует либо об установке нулевого смещения курсора, либо об ошибке, при которой положение курсора, заданное параметрами `offset` и `origin`, находится за границами файла. При возникновении такой ошибки текущее положение курсора не изменяется.
`KosCloseFile()`	Назначение Закрывает файл. Параметры • [in] `file` – идентификатор файла. Возвращаемые значения Нет.
`KosLoadFileToBuf()`	Назначение Создает буфер и копирует в него файл. Параметры • [in] `path` – указатель на имя файла. • [out] `fileBuf` – указатель на адрес буфера с данными из файла. • [out] `fileSize` – указатель на размер файла в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование файловой системы ROMFS (низкоуровневый API fs_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/fs/fs_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для работы с файловой системой ROMFS, управляемой ядром KasperskyOS или системной программой `FSUsr` (но не VFS).

> API fs_api.h является устаревшим, поэтому вместо него рекомендуется использовать API romfs.h.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

> Библиотека `libkos` также предоставляет высокоуровневый API для использования файловой системы ROMFS. Низкоуровневый API следует использовать, если недостаточно возможностей высокоуровневого API.

Выбор службы файловой системы

Процесс может использовать службу файловой системы ROMFS, предоставляемую ядром или системной программой `FSUsr`. В первом случае процессу доступна файловая система ROMFS, помещенная в пространство ядра и соответственно управляемая ядром. Во втором случае процессу доступна файловая система ROMFS, помещенная в пользовательское пространство и управляемая программой `FSUsr`. Программа `FSUsr` позволяет смонтировать произвольный образ ROMFS, который может быть существенно большего размера, чем образ ROMFS в пространстве ядра. Образ управляемой ядром файловой системы ROMFS создается при сборке решения и при запуске решения автоматически загружается в пространство ядра и монтируется.

Чтобы можно было использовать файловую систему ROMFS, помещенную в пользовательское пространство, нужно включить программу `FSUsr` в решение на базе KasperskyOS. (Чтобы проверить, поставляется ли программа `FSUsr` в составе KasperskyOS SDK, нужно убедиться в наличии исполняемого файла `sysroot-*-kos/bin/fsusr`.) В качестве клиентской библиотеки программы `FSUsr` выступает библиотека `libkos`, которая автоматически создает IPC-канал к процессу программы `FSUsr`. Должен существовать только один процесс программы `FSUsr`.

Какая из двух служб файловой системы ROMFS используется по умолчанию, зависит от родительского процесса (подробнее см. "Управление процессами (высокоуровневый API task.h)").

Чтобы получить сведения о том, какая из двух служб файловой системы ROMFS используется, нужно вызвать функцию `KosTaskGetSelfFSBackend()` из API task.h.

Чтобы сменить службу файловой системы ROMFS, нужно вызвать функцию `KnFsChangeBackend()`. Если по умолчанию используется служба, предоставляемая ядром, то первый вызов этой функции со значение `KosTaskFSBackendUsr` в параметре `fsBackend` также выполняет динамическое создание IPC-канала до процесса программы `FSUsr`. Если по умолчанию используется служба, предоставляемая программой `FSUsr`, то IPC-канал до процесса этой программы создается динамически при инициализации библиотеки `libkos`.

На протяжении времени жизни процесса можно неоднократно менять службу файловой системы ROMFS.

Чтобы смонтировать образ ROMFS, загруженный в пользовательское пространство, нужно вызвать функцию `KnFsChange()`. Эту функцию можно применять, если только используется служба ROMFS, предоставляемая программой `FSUsr`. Если образ ROMFS уже смонтирован, функция `KnFsChange()` размонтирует его и монтирует новый. Регион виртуальной памяти для образа ROMFS должен быть зарезервирован с фиксацией посредством одного вызова функции `KnVmAllocate()` из API vmm_api.h. После вызова функции `KnFsChange()` этот регион можно освободить. При этом физическая память, занятая образом ROMFS, будет освобождена после размонтирования образа, иначе останется занятой до освобождения соответствующей виртуальной памяти.

Чтобы размонтировать образ ROMFS без монтирования нового, нужно вызвать функцию `KnFsChange()` со значениями `RTL_NULL` и `0` в параметрах `base` и `size` соответственно.

Дочерний процесс может по умолчанию использовать файловую системы ROMFS, которая помещена в пользовательское пространство и смонтирована родительским процессом (подробнее см. "Управление процессами (высокоуровневый API task.h)").

Процесс программы `FSUsr` может иметь одновременно несколько клиентов. В таком случае нужно обеспечить синхронизацию монтирования образа ROMFS, чтобы один процесс не заменил образ, если он требуется другому процессу. При этом можно использовать политику безопасности решения, которая позволяет запретить вызывать интерфейсный метод программы `FSUsr` для замены образа ROMFS.

Получение сведений о файловой системе

Чтобы получить размер файловой системы, нужно вызвать функцию `KnFsGetFsSize()`.

Чтобы получить число файлов в файловой системе, нужно вызвать функцию `KnFsCountFiles()`.

Чтобы получить имена файлов в файловой системе, нужно использовать функцию `KnFsGetFileInfo()`. Для перечисления всех файлов нужно инкрементировать значение в параметре `index`, начиная с нуля, до получения ошибки `rcInvalidArgument`. Помимо имени файла эта функция позволяет получить уникальный идентификатор файла, который может быть использован, например, для идентификации структуры с метаданными о файле (подобно применению структуры `inode` в UNIX-подобных операционных системах).

Открытие файла

Чтобы открыть файл, нужно вызвать функцию `KnFsOpen()`, указав имя файла через параметр `name`.

Чтение данных из файла

Чтобы выполнить чтение данных из файла, нужно использовать функцию `KnFsRead()`. Чтение выполняется блоками данных фиксированного размера. Размер блока данных (в байтах) соответствует значению константы `FileSectorSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/FS.idl` из состава KasperskyOS SDK. Для считывания всех данных из файла нужно инкрементировать значение в параметре `sectorNumber`, начиная с нуля, пока суммарный размер считанных данных не станет равным размеру файла, или размер считанных данных, получаемый через параметр `read`, не станет меньше размера блока.

Получение сведений о файле

Чтобы получить размер файла, нужно вызвать функцию `KnFsGetFileSize()`.

Чтобы получить уникальный идентификатор файла, нужно вызвать функцию `KnFsGetFileId()`.

Закрытие файла

Чтобы закрыть файл, нужно вызвать функцию `KnFsClose()`.

Сведения о функциях API

Функции fs_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnFsOpen()`	Назначение Открывает файл. Параметры • [in] `name` – указатель на имя файла. • [out] `handle` – указатель на дескриптор файла. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnFsClose()`	Назначение Закрывает файл. Параметры • [in] `handle` – дескриптор файла. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnFsRead()`	Назначение Читает данные из файла. Параметры • [in] `handle` – дескриптор файла. • [in] `sectorNumber` – номер блока данных. Нумерация начинается с нуля. • [out] `read` – указатель на размер считанных данных в байтах. • [out] `data` – указатель на буфер для считанных данных. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnFsGetFileSize()`	Назначение Позволяет получить размер файла. Параметры • [in] `handle` – дескриптор файла. • [out] `size` – указатель на размер файла в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnFsGetFileId()`	Назначение Позволяет получить уникальный идентификатор файла. Параметры • [in] `handle` – дескриптор файла. • [out] `id` – указатель на уникальный идентификатор файла. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnFsCountFiles()`	Назначение Позволяет получить число файлов в файловой системе. Параметры • [out] `count` – указатель на число файлов в файловой системе. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnFsGetFileInfo()`	Назначение Позволяет получить имя и уникальный идентификатор файла по индексу файла. Параметры • [in] `index` – индекс файла. Нумерация начинается с нуля. • [out] `buf` – указатель на буфер для имени файла. • [in] `buflen` – размер буфера для имени файла, в байтах. Максимальный размер имени файла (в байтах), включая терминирующий ноль, соответствует значению константы `ROMFS_NAME_MAX`, определенной в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/romfs_info.h` из состава KasperskyOS SDK. • [optional,out] `id` – указатель на уникальный идентификатор файла или `RTL_NULL`, если не требуется получать этот идентификатор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если значение в параметре `index` равно числу файлов в файловой системе или превышает это число, возвращает `rcInvalidArgument`.
`KnFsChange()`	Назначение Меняет образ ROMFS, размещенный в пользовательском пространстве. Параметры • [in,optional] `base` – указатель на регион виртуальной памяти с образом ROMFS или `RTL_NULL`, если нужно размонтировать используемый образ ROMFS без монтирования нового. Базовый адрес региона виртуальной памяти с образом ROMFS должен быть выровнен на границу страницы памяти. • [in,optional] `size` – размер региона виртуальной памяти с образом ROMFS, кратный размеру страницы памяти, в байтах, или `0`, если нужно размонтировать используемый образ ROMFS без монтирования нового. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnFsGetFsSize()`	Назначение Позволяет получить размер файловой системы ROMFS. Параметры • [out] `fsSize` – указатель на размер файловой системы в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnFsChangeBackend()`	Назначение Задает, как осуществляется поддержка файловой системы ROMFS для вызывающего процесса: ядром или системной программой `FSUsr`. Параметры • [in] `fsBackend` – значение, которое задает, как осуществляется поддержка файловой системы ROMFS (`KosTaskFSBackendKernel` – ядром, `KosTaskFSBackendUsr` – системной программой `FSUsr`). Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/task.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Взаимодействие со встроенным программным обеспечением аппаратной платформы (efi_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/efi/efi_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API обеспечивает возможность использовать функции встроенного программного обеспечения (англ. firmware) аппаратной платформы, доступные через интерфейс UEFI после загрузки KasperskyOS. (Об этих функциях см. раздел "Services – Runtime Services" спецификации UEFI.)

> Поведение функций интерфейса UEFI на конкретной аппаратуре соответствует спецификации UEFI в той степени, в какой это определил разработчик этой аппаратуры.

Сведения о соответствии кодов возврата функций API и кодов возврата функций встроенного программного обеспечения аппаратной платформы приведены в заголовочном файле `efi_api.h`.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Начальным шагом является вызов функции `EfiApiInit()`, которая создает подключение вызывающего процесса к службе ядра, обеспечивающей взаимодействие со встроенным программным обеспечением через интерфейс UEFI.

Чтобы получить или установить текущее время, нужно вызвать функцию `KnEfiGetTime()` или `KnEfiSetTime()` соответственно.

> Функции `KnEfiGetTime()` и `KnEfiSetTime()` нельзя использовать для получения и установки времени с высокой точностью, поскольку возможно вытеснение вызывающего потока исполнения.

Чтобы перезагрузить аппаратную платформу, нужно вызвать функцию `KnEfiResetSystem()`.

Чтобы перечислить имена переменных UEFI и связанные с этими переменными уникальные идентификаторы поставщиков, нужно использовать функцию `KnEfiGetNextVariableName()`.

Чтобы получить значение переменной UEFI, нужно вызвать функцию `KnEfiGetVariable()`.

Чтобы создать, изменить или удалить переменную UEFI, нужно вызвать функцию `KnEfiSetVariable()`. Чтобы изменить атрибуты переменной UEFI, нужно удалить эту переменную и создать новую с новыми атрибутами.

Чтобы получить сведения о размерах переменных UEFI и памяти, предназначенной для хранения этих переменных, нужно использовать функцию `KnEfiQueryVariableInfo()`.

Сведения о функциях API

Функции efi_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnEfiGetTime()`	Назначение Позволяет получить текущее время от источника времени на аппаратной платформе и характеристики этого источника. Параметры • [out] `time` – указатель на структуру, содержащую сведения о времени. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out,optional] `capabilities` – указатель на структуру, содержащую характеристики источника времени, или `RTL_NULL`, если не требуется получать эти характеристики. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnEfiSetTime()`	Назначение Устанавливает текущее время в источнике времени на аппаратной платформе. Параметры • [in] `time` – указатель на структуру, содержащую сведения о времени. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnEfiGetVariable()`	Назначение Позволяет получить значение переменной UEFI. Параметры • [in] `variableName` – указатель на имя переменной. Тип символов определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Максимальный размер имени переменной (в символах), включая терминирующий ноль, соответствует значению константы `MaxEfiStringLength`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Efi.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `vendorGuid` – указатель на структуру, содержащую уникальный идентификатор поставщика, связанного с переменной. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out,optional] `attributes` – указатель на значение, биты которого интерпретируются как атрибуты переменной, или `RTL_NULL`, если не требуется получать атрибуты переменной. Константы атрибутов переменных определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,out] `dataSize` – входные данные: указатель на размер буфера, заданного через параметр `data`, в байтах, или указатель на нулевое целочисленное значение, чтобы определить требуемый размер этого буфера; выходные данные: указатель на размер данных, сохраненных в буфере, заданном через параметр `data`, в байтах, или требуемый размер этого буфера, в байтах. Максимальный размер буфера (в байтах) соответствует значению константы `MaxEfiVariableSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Efi.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [out,optional] `data` – указатель на буфер со значением переменной. Можно указать `RTL_NULL`, если через параметр `dataSize` функция принимает нулевое значение. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnEfiGetNextVariableName()`	Назначение Перечисляет имена переменных UEFI. Параметры • [in,out] `variableNameSize` – входные данные: указатель на размер буфера, заданного через параметр `variableName`, в байтах; выходные данные: указатель на требуемый размер буфера для имени переменной, если функция завершается с кодом `rcBufferTooSmall`, в байтах. Максимальный размер буфера (в байтах) соответствует удвоенному значению константы `MaxEfiStringLength`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Efi.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,out] `variableName` – входные данные: указатель на буфер с именем переменной (с терминирующим нулем), полученным при предыдущем вызове функции; выходные данные: указатель буфер с именем переменной (с терминирующим нулем), полученной при текущем вызове функции. Тип символов определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Если функция вызывается первый раз, нужно передать буфер, заполненный нулями. • [in,out] `vendorGuid` – входные данные: указатель на структуру, содержащую уникальный идентификатор поставщика, связанного с переменной, имя которой получено при предыдущем вызове функции; выходные данные: указатель на структуру, содержащую уникальный идентификатор поставщика, связанного с переменной, имя которой получено при текущем вызове функции. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Если через параметр `variableName` функция принимает буфер, заполненный нулями, то содержимое структуры, передаваемой функции через этот параметр, игнорируется. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnEfiSetVariable()`	Назначение Устанавливает значение переменной UEFI. Параметры • [in] `variableName` – указатель на имя переменной. Тип символов определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Максимальный размер имени переменной (в символах), включая терминирующий ноль, соответствует значению константы `MaxEfiStringLength`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Efi.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `vendorGuid` – указатель на структуру, содержащую уникальный идентификатор поставщика, связанного с переменной. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `attributes` – значение, биты которого интерпретируются как атрибуты переменной. Константы атрибутов переменных определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `dataSize` – размер данных в буфере, заданном через параметр `data`, в байтах, или `0`, чтобы удалить переменную. Максимальный размер этих данных (в байтах) соответствует значению константы `MaxEfiVariableSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Efi.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `data` – указатель на буфер со значением переменной. Можно указать `RTL_NULL`, если в параметре `dataSize` указан `0`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnEfiQueryVariableInfo()`	Назначение Позволяет получить сведения о переменных UEFI. Параметры • [in] `attributes` – значение, биты которого интерпретируется как атрибуты переменных, о которых нужно получить сведения. Каждая соответствующая переменная должна иметь весь набор заданных атрибутов (за исключением игнорируемых по спецификации UEFI). Константы атрибутов переменных определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `maximumVariableStorageSize` – указатель на размер памяти, которая предназначена для хранения переменных с заданными атрибутами, в байтах. • [out] `remainingVariableStorageSize` – указатель на размер неиспользованной части памяти, которая предназначена для хранения переменных с заданными атрибутами, в байтах. • [out] `maximumVariableSize` – указатель на максимальный из размеров переменных с заданными атрибутами, в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnEfiResetSystem()`	Назначение Перезагружает аппаратную платформу. Параметры • [in] `resetType` – значение, задающее тип перезагрузки (например, "холодная" или "горячая" перезагрузка). Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/types.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `resetStatus` – код, отражающий статус перезагрузки (например, штатная перезагрузка или перезагрузка из-за сбоя). В случае штатной перезагрузки, нужно указать `EFI_SUCCESS`. Тип параметра и коды ошибок определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/efi/errors.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `dataSize` – размер данных в буфере, заданном через параметр `resetData`, в байтах, или `0`, если не требуется указывать сведения о причинах перезагрузки. Максимальный размер этих данных (в байтах) соответствует значению константы `MaxEfiResetDataSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Efi.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `resetData` – указатель на буфер со сведениями о причинах перезагрузки. Можно указать `RTL_NULL`, если в параметре `dataSize` указан `0`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`EfiApiInit()`	Назначение Создает подключение вызывающего процесса к службе ядра, обеспечивающей взаимодействие со встроенным программным обеспечением аппаратной платформы через интерфейс UEFI. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Преобразование форматов представления идентификаторов UUID, GUID (uuid.h, guid.h, uuid_common.h)

API определены в следующих заголовочных файлах из состава KasperskyOS SDK:

- `sysroot-*-kos/include/kos/uuid.h`;
- `sysroot-*-kos/include/kos/guid.h`;
- `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h`.

API `uuid.h` и `guid.h` позволяют преобразовывать формат представления идентификаторов UUID (об UUID см. RFC 4122) и GUID (реализации UUID от компании Microsoft) соответственно. UUID и GUID может быть представлен как байтовый массив, форматированная строка (пример: `2638179e-9732-4247-aa42-bd86ecc7bde0`) или структура. Функции API `uuid.h` и `guid.h` выполняют конвертирование между эти форматами. Как UUID, так и GUID представляет собой 16-байтовый идентификатор, состоящий из пяти сегментов. Отличие между UUID и GUID состоит в том, что в UUID содержимое всех сегментов размещается в памяти как big-endian, а в GUID содержимое первых трех сегментов размещается в памяти как little-endian, и только содержимое последних двух сегментов размещается в памяти как big-endian.

API `uuid_common.h` содержит дополнительные макросы и функцию. Функция позволяет проверить корректность форматированной строки с данными UUID или GUID, а макросы можно применять при выполнении форматированного вывода UUID или GUID с использованием функций семейства `printf`.

Сведения о функциях и макросах API приведены в таблицах ниже.

Функции uuid.h

Функция	Сведения о функции
`UuidStructToRaw()`	Назначение Копирует данные UUID из структуры в байтовый массив. Параметры • [in] `uuid` – указатель на структуру с данными UUID. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `uuidRaw` – идентификатор байтового массива с данными UUID. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`UuidRawToStruct()`	Назначение Копирует данные UUID из байтового массива в структуру. Параметры • [in] `uuidRaw` – идентификатор байтового массива с данными UUID. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `uuid` – указатель на структуру с данными UUID. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`UuidStringToRaw()`	Назначение Копирует данные UUID из форматированной строки в байтовый массив. Параметры • [in] `uuidStr` – указатель на форматированную строку с данными UUID. • [out] `uuidRaw` – идентификатор байтового массива с данными UUID. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если форматированная строка с данными UUID некорректна (имеет несоответствующий размер, неправильное расположение дефисов или недопустимые символы), возвращает `rcInvalidArgument`.

Функция	Сведения о функции
`UuidRawToString()`	Назначение Копирует данные UUID из байтового массива в форматированную строку. Параметры • [in] `uuidRaw` – идентификатор байтового массива с данными UUID. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `uuidStr` – указатель на форматированную строку с данными UUID. Размер строки (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UUID_STR_SIZE`, определенной в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`UuidStringToStruct()`	Назначение Копирует данные UUID из форматированной строки в структуру. Параметры • [in] `uuidStr` – указатель на форматированную строку с данными UUID. • [out] `uuid` – указатель на структуру с данными UUID. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если форматированная строка с данными UUID некорректна (имеет несоответствующий размер, неправильное расположение дефисов или недопустимые символы), возвращает `rcInvalidArgument`.
`UuidStructToString()`	Назначение Копирует данные UUID из структуры в форматированную строку. Параметры • [in] `uuid` – указатель на структуру с данными UUID. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `uuidStr` – указатель на форматированную строку с данными UUID. Размер строки (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UUID_STR_SIZE`, определенной в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.

Функции guid.h

Функция	Сведения о функции
`GuidStructToRaw()`	Назначение Копирует данные GUID из структуры в байтовый массив. Параметры • [in] `guid` – указатель на структуру с данными GUID. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `guidRaw` – идентификатор байтового массива с данными GUID. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`GuidRawToStruct()`	Назначение Копирует данные GUID из байтового массива в структуру. Параметры • [in] `guidRaw` – идентификатор байтового массива с данными GUID. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `guid` – указатель на структуру с данными GUID. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.
`GuidStringToRaw()`	Назначение Копирует данные GUID из форматированной строки в байтовый массив. Параметры • [in] `guidStr` – указатель на форматированную строку с данными GUID. • [out] `guidRaw` – идентификатор байтового массива с данными GUID. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если форматированная строка с данными GUID некорректна (имеет несоответствующий размер, неправильное расположение дефисов или недопустимые символы), возвращает `rcInvalidArgument`.
`GuidRawToString()`	Назначение Копирует данные GUID из байтового массива в форматированную строку. Параметры • [in] `guidRaw` – идентификатор байтового массива с данными GUID. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `guidStr` – указатель на форматированную строку с данными GUID. Размер строки (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UUID_STR_SIZE`, определенной в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.

Функция	Сведения о функции
`GuidStringToStruct()`	Назначение Копирует данные GUID из форматированной строки в структуру. Параметры • [in] `guidStr` – указатель на форматированную строку с данными GUID. • [out] `guid` – указатель на структуру с данными GUID. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если форматированная строка с данными GUID некорректна (имеет несоответствующий размер, неправильное расположение дефисов или недопустимые символы), возвращает `rcInvalidArgument`.
`GuidStructToString()`	Назначение Копирует данные GUID из структуры в форматированную строку. Параметры • [in] `guid` – указатель на структуру с данными GUID. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `guidStr` – указатель на форматированную строку с данными GUID. Размер строки (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UUID_STR_SIZE`, определенной в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения Нет.

Функции и макросы uuid_common.h

Функция/макрос	Сведения о функции/макросе
`UUID_PRINT_FMT`	Назначение Раскрывается в строку форматирования для функции семейства `printf` при выполнении форматированного вывода UUID или GUID. Параметры Нет. Значения макроса Строка форматирования для функции семейства `printf`.
`UUID_PRINT_PARAMS()`	Назначение Раскрывается в последовательность параметров функции семейства `printf`, которые соответствуют строке форматирования, полученной в результате раскрытия макроса `UUID_PRINT_FMT` при выполнении форматированного вывода UUID или GUID. Параметры • [in] `uuid` – указатель на структуру с данными UUID или GUID. Тип структуры определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/uuid_common.h` из состава KasperskyOS SDK. Значения макроса Последовательность параметров функции семейства `printf`, которые соответствуют строке форматирования, полученной в результате раскрытия макроса `UUID_PRINT_FMT`.
`UuidValidateString()`	Назначение Проверяет, является ли форматированная строка с данными UUID или GUID корректной (имеет соответствующий размер, правильное расположение дефисов и допустимые символы). Параметры • [in] `uuidStr` – указатель на форматированную строку с данными UUID или GUID. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rcOk`, иначе возвращает `rcInvalidArgument`.

Асинхронный форматированный вывод (log.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/log.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет осуществлять форматированный вывод аналогично функциям семейства `printf`, но асинхронно, то есть выполняя неблокирующие вызовы. Это дает возможность, например, осуществлять форматированный вывод в обработчиках прерываний, где нельзя выполнять вызовы, которые являются блокирующими и, как следствие, имеют неопределенную длительность.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Типовой сценарий использования API включает следующие шаги:

1. Создание журнала.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функцию `KosLogCreateEx()` или `KosLogCreate()`. Журнал представляет собой объект, который содержит очередь форматированных строк, организованную по принципу FIFO (англ. First In, First Out). При создании журнала автоматически создается поток исполнения, который в цикле извлекает первую строку из очереди в этом журнале и выполняет одно из следующих действий:

   - Помещает извлеченную из журнала строку в диагностический вывод, который записывается, например, в порт COM или USB (версии 3.0 или более поздней, с поддержкой DbC) в зависимости от конфигурации ядра.

     Этот вариант применяется, если журнал был создан вызовом функции `KosLogCreateEx()` со значением `RTL_NULL` в параметре `logFunc` либо вызовом функции `KosLogCreate()`.

   - Передает извлеченную из журнала строку callback-функции, заданной через параметр `logFunc` функции `KosLogCreateEx()`.

     Callback-функция получает указатель на форматированную строку и размер этой строки (без учета терминирующего нуля, в байтах) через свои параметры `buf` и `len` соответственно. Эта callback-функция может, например, записывать форматированную строку в буфер, вместо того чтобы помещать в диагностический вывод.

   При использовании функции `KosLogCreate()` максимальное число форматированных строк в журнале и их максимальный размер (с учетом терминирующего нуля, в байтах) определяются константами `KOS_LOG_QUEUE_CAPACITY_DEFAULT` и `KOS_LOG_MSG_SIZE_DEFAULT` соответственно. Функция `KosLogCreateEx()` позволяет задать эти параметры журнала.

2. Выполнение форматированного вывода.

   Чтобы выполнить вывод форматированной строки, нужно добавить эту строку в журнал вызовом функции `KosLogVWrite()` или `KosLogWrite()`. Функция `KosLogWrite()` опционально принимает последовательность параметров (`...`), значения которых нужно поместить в форматированную строку. Функция `KosLogVWrite()` принимает список значений для помещения в форматированную строку через параметр `ap` типа `rtl_va_list`, поэтому эту функцию нужно использовать совместно с макросами `rtl_va_start()` и `rtl_va_end()`, определенными в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/stdarg.h` из состава KasperskyOS SDK.

   Если журнал полностью заполнен, то функции `KosLogVWrite()` и `KosLogWrite()` завершаются с ошибкой `rcOutOfMemory`. При этом поток исполнения, который извлекает форматированные строки из журнала, помещает в диагностический вывод или передает иным способом (в зависимости от реализации callback-функции, заданной через параметр `logFunc` функции `KosLogCreateEx()`) сообщение о потере данных.

3. Удаление журнала.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функцию `KosLogDestroy()`.

   Перед удалением можно проверить, пуст ли журнал, вызовом функции `KosLogIsEmpty()`.

Сведения о функциях API

Функции log.h

Функция	Сведения о функции
`KosLogCreateEx()`	Назначение Создает журнал. Параметры • [in] `msgSize` – максимальный размер форматированных строк в журнале, с учетом терминирующего нуля, в байтах. Не должен превышать значение константы `KOS_LOG_MSG_SIZE_MAX`. • [in] `capacity` – максимальное число форматированных строк в журнале. Не должно превышать значение константы `KOS_LOG_QUEUE_CAPACITY_MAX`. • [in,optional] `logFunc` – идентификатор callback-функции, вызываемой при извлечении каждой форматированной строки из журнала, или `RTL_NULL`, чтобы помещать извлекаемые из журнала форматированные строки в диагностической вывод. • [out] `outH` – указатель на идентификатор журнала. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosLogCreate()`	Назначение Создает журнал с параметрами по умолчанию. Параметры • [out] `outH` – указатель на идентификатор журнала. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosLogDestroy()`	Назначение Удаляет журнал. Параметры • [in] `handle` – идентификатор журнала. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KosLogVWrite()`	Назначение Добавляет форматированную строку в журнал. Параметры • [in] `handle` – идентификатор журнала. • [in] `fmt` – указатель на строку форматирования (как для функций семейства `printf`). • [in] `ap` – список параметров, значения которых нужно поместить в форматированную строку. Тип списка определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/stdarg.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Потокобезопасная функция. Неблокирующий вызов.

Функция	Сведения о функции
`KosLogWrite()`	Назначение Добавляет форматированную строку в журнал. Параметры • [in] `handle` – идентификатор журнала. • [in] `fmt` – указатель на строку форматирования (как для функций семейства `printf`). • [in,optional] `...` – последовательность параметров, значения которых нужно поместить в форматированную строку. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения Потокобезопасная функция. Неблокирующий вызов.
`KosLogIsEmpty()`	Назначение Проверяет, пуст ли журнал. Параметры • [in] `handle` – идентификатор журнала. Возвращаемые значения В случае успешной проверки возвращает `rtl_true`, иначе возвращает `rtl_false`.

Многошаговая потокобезопасная инициализация и финализация (init_fini.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/init_fini.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет задать последовательность шагов инициализации/финализации, которая будет выполнена в прямом порядке при инициализации и в обратном порядке при финализации, например, при запуске и завершении программы. Эта последовательность шагов представляет собой массив структур, которые наряду с другими полями содержат поля для идентификаторов callback-функций инициализации и финализации. То есть шаг – это структура, которая содержит идентификатор callback-функции инициализации и/или идентификатор callback-функции финализации. Инициализация осуществляется вызовами callback-функций инициализации при перечислении шагов в порядке возрастания их индексов в массиве. Финализация осуществляется вызовами callback-функций финализации при перечислении шагов в порядке убывания их индексов в массиве. Если при вызове callback-функции инициализации на шаге *i* произошла ошибка, то дальнейшая инициализация не выполняется, и, начиная с шага *i-1*, выполняется финализация, чтобы отменить часть инициализации, которая успешно выполнена до возникновения ошибки. Если при вызове callback-функции финализации произошла ошибка, то дальнейшая финализация не выполняется.

Запуск инициализации и финализации реализован потокобезопасно.

Сведения о макросах API приведены в таблице ниже.

Создание последовательности шагов инициализации/финализации

Чтобы создать последовательность шагов инициализации/финализации, нужно использовать макросы `KOS_STEPS_COUNT_DECL_BEGIN()`, `KOS_APPEND_STEP_EX()`/`KOS_APPEND_STEP()` и `KOS_STEPS_DECL_END`.

Пример:

```
/* Создание последовательности шагов инициализации/финализации с именем Client.
 * Это имя должно быть уникальным в рамках единицы трансляции. */
KOS_STEPS_COUNT_DECL_BEGIN(Client)
KOS_APPEND_STEP_EX("Transport", RTL_NULL, TransportInit, RTL_NULL, RTL_NULL, 0)
KOS_APPEND_STEP("Client objects", ClientObjInit, ClientObjFini)
KOS_APPEND_STEP("Group subscription objects", GroupSubscrObjInit, GroupSubscrObjFini)
KOS_APPEND_STEP("Group publication objects", GroupPubObjInit, GroupPubObjFini)
KOS_APPEND_STEP("Initialization flag", InitializationFlagSet, InitializationFlagReset)
KOS_STEPS_DECL_END
```

> В файле исходного кода конструкцию создания последовательности шагов инициализации/финализации нужно поместить в участок глобальной области видимости (вне определений функций), где доступны callback-функции инициализации и финализации, а также данные, которые будут переданы этим callback-функциями через параметры `_init_ctx_` и `_fini_ctx_` макроса `KOS_APPEND_STEP_EX()`.

Макросы `KOS_STEPS_COUNT_DECL_BEGIN()` и `KOS_STEPS_DECL_END` декларируют соответственно начало и окончание последовательности шагов инициализации/финализации.

Макросы `KOS_APPEND_STEP_EX()` и `KOS_APPEND_STEP()` декларируют шаг инициализации/финализации. Используя эти макросы, можно добавить в последовательность шаг, на котором будет выполняться инициализация и симметричная финализация, то есть в параметре `_init_cb_` указать идентификатор callback-функции инициализации, а в параметр `_fini_cb_` указать идентификатор симметричной callback-функции финализации. Также, например, можно добавить в последовательность шаг, на котором будет выполняться только финализация, то есть в параметре `_init_cb_` указать `RTL_NULL`, а в параметр `_fini_cb_` указать идентификатор callback-функции финализации, которая является симметричной по отношению к нескольким callback-функциям инициализации, заданными последующими декларациями шагов.

Макрос `KOS_APPEND_STEP_EX()` является расширенной версией макроса `KOS_APPEND_STEP()`, которая позволяет задать не только callback-функции инициализации и финализации (параметры `_init_cb_` и `_fini_cb_`), но и данные, которые будут переданы этим callback-функциям (параметры `_init_ctx_` и `_fini_ctx_`). Также макрос `KOS_APPEND_STEP_EX()` позволяет задать, нужно ли выполнять журналирование ошибок callback-функции инициализации на декларируемом шаге (параметр `_err_verbosity_`). При использовании макроса `KOS_APPEND_STEP()` журналирование ошибок callback-функции инициализации на декларируемом шаге выполняется всегда.

Через параметр `_step_name_` макросов `KOS_APPEND_STEP_EX()` и `KOS_APPEND_STEP()` можно задать имя шага инициализации/финализации, чтобы данные журналирования ошибок содержали имя этого шага. Если этого не сделать, то декларируемый шаг в данных журналирования ошибок можно будет идентифицировать только по номеру. Нумерация шагов начинается с нуля и соответствует порядку, в котором шаги декларированы. В примере шаг с именем `Transport` имеет номер 0, шаг с именем `Client objects` имеет номер 1, шаг с именем `Group subscription objects` имеет номер 2.

Callback-функции инициализации и финализации для макросов `KOS_APPEND_STEP_EX()` и `KOS_APPEND_STEP()` имеют разные сигнатуры. Сигнатура callback-функции инициализации для макроса `KOS_APPEND_STEP_EX()` соответствует типу `KosInitItInitCallback`. Эта callback-функция принимает через свой параметр `context` произвольные данные, заданные через параметр `_init_ctx_` макроса `KOS_APPEND_STEP_EX()`. В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Сигнатура callback-функции финализации для макроса `KOS_APPEND_STEP_EX()` соответствует типу `KosInitItFiniCallback`. Эта callback-функция принимает через свой параметр `context` произвольные данные, заданные через параметр `_fini_ctx_` макроса `KOS_APPEND_STEP_EX()`, а также принимает через свой параметр `stepType` тип финализации (`KosInitItStepFini` – штатная финализация, `KosInitItStepRollBack` – финализация в результате ошибки callback-функции инициализации или отмены инициализации). В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Сигнатура callback-функций инициализации и финализации для макроса `KOS_APPEND_STEP()` соответствует типу `KosInitItStepCallback`. Эти callback-функции не имеют параметров. В случае успеха возвращают `rcOk`, иначе возвращают код ошибки.

Отмена инициализации

Используя макрос `KOS_SET_INIT_CANCEL_CALLBACK()`, можно задать для последовательности шагов инициализации/финализации callback-функцию отмены инициализации. Сигнатура этой callback-функции соответствует типу `KosInitItCancelCallback`. Callback-функция отмены инициализации вызывается на каждом шаге при инициализации и принимает номер этого шага через параметр `stepIndx`. Если callback-функция отмены инициализации возвращает `rtl_true` на шаге *i*, то callback-функция инициализации, соответствующая шагу *i*, не вызывается, и, начиная с шага *i-1* выполняется финализация. Если callback-функция отмены инициализации возвращает `rtl_false` на шаге *i*, то callback-функция инициализации, соответствующая шагу *i*, вызывается, и в случае успешного завершения callback-функции инициализации осуществляется переход на шаг *i+1*.

Используя callback-функцию отмены инициализации, можно контролировать выполнение каких-либо условий при инициализации. Например, можно контролировать длительность выполнения шагов и отменить инициализацию, если ее длительность превышена. Также использование этой callback-функции дает возможность выполнить какие-либо подготовительные операции перед вызовом callback-функции инициализации на конкретном шаге.

Макрос `KOS_SET_INIT_CANCEL_CALLBACK()` имеет значение, которое представляет собой идентификатор предыдущей callback-функции отмены инициализации. Сохранение этого значения дает возможность использовать в дальнейшем предыдущую callback-функцию отмены инициализации.

> Определения функций, использующих макрос `KOS_SET_INIT_CANCEL_CALLBACK()`, должны располагаться в файле исходного кода после конструкции создания последовательности шагов инициализации/финализации.

Журналирование ошибок

Если callback-функция инициализации или финализации на шаге завершается с ошибкой, то по умолчанию сообщение об этой ошибке помещается в диагностический вывод. (При использовании макроса `KOS_APPEND_STEP_EX()` можно отменить журналирование ошибок callback-функции инициализации на декларируемом шаге.) Это сообщение содержит имя последовательности шагов инициализации/финализации, имя или номер шага (в зависимости от того, задано ли имя при декларировании шага), тип процедуры (`init` – инициализация, `fini` – штатная финализация, `rollback` – финализация в результате ошибки callback-функции инициализации или отмены инициализации), сведения об ошибке.

Вместо способа по умолчанию можно использовать собственный способ журналирования ошибок. Для этого нужно с помощью макроса `KOS_SET_LOGGER_CALLBACK()` задать для последовательности шагов инициализации/финализации собственную callback-функцию журналирования ошибок. Эта callback-функция вызывается, если callback-функция инициализации или финализации на шаге завершается с ошибкой. (При использовании макроса `KOS_APPEND_STEP_EX()` можно отменить журналирование ошибок callback-функции инициализации на декларируемом шаге.) Сигнатура callback-функции журналирования ошибок соответствует типу `KosInitItErrorLoggerCallback`. Callback-функция журналирования ошибок принимает имя последовательности инициализации/финализации (параметр `subsystemName`), номер шага (параметр `failedStep`), имя шага (если задано при декларировании шага, параметр `stepName`), код ошибки (параметр `rc`) и тип процедуры (параметр `stepType`, который принимает следующие значения: `KosInitItStepInit` – инициализация, `KosInitItStepFini` – штатная финализация, `KosInitItStepRollBack` – финализация в результате ошибки callback-функции инициализации или отмены инициализации). Не возвращает значений. Реализация этой callback-функции может, например, записывать сведения об ошибках в буфер, вместо того чтобы помещать в диагностический вывод.

Макрос `KOS_SET_LOGGER_CALLBACK()` имеет значение, которое представляет собой идентификатор предыдущей callback-функции журналирования ошибок. Сохранение этого значения дает возможность использовать в дальнейшем предыдущую callback-функцию журналирования ошибок.

> Определения функций, использующих макрос `KOS_SET_LOGGER_CALLBACK()`, должны располагаться в файле исходного кода после конструкции создания последовательности шагов инициализации/финализации.

Запуск инициализации и финализации

Чтобы запустить инициализацию по заданной последовательности шагов инициализации/финализации, нужно использовать макрос `KOS_RUN_INIT_STEPS()`. Если callback-функции инициализации на всех шагах завершились успешно, макрос имеет значение `rcOk`. Если callback-функция инициализации на одном из шагов завершилась с ошибкой, макрос имеет значение кода этой ошибки. Если инициализация была отменена, макрос имеет значение `rcAbort`.

Чтобы запустить финализацию по заданной последовательности шагов инициализации/финализации, нужно использовать макрос `KOS_RUN_FINI_STEPS()`. Если callback-функции финализации на всех шагах завершились успешно, макрос имеет значение `rcOk`. Если callback-функция финализации на одном из шагов завершилась с ошибкой, макрос имеет значение кода этой ошибки.

Пример запуска инициализации и финализации:

```
int main(void)
{
    int ret = -1;

    INFO(UARTSR, "UART server start");

    if (KOS_RUN_INIT_STEPS(UART) == rcOk)
    {
        KosEventWait(&shutdownEvent, rtl_false);
        KOS_RUN_FINI_STEPS(UART);
        ret = 0;
    }

    INFO(UARTSR, "UART server stop");

    return ret;
}
```

Инициализацию по одной и той же последовательности шагов инициализации/финализации можно запускать в нескольких параллельных потоках исполнения, но фактически инициализация будет выполнена один раз. Это относится и к финализации. При этом нужно обеспечить, чтобы число успешных запусков инициализации (когда макрос `KOS_RUN_INIT_STEPS()` имеет значение `rcOk`) было равно числу успешных запусков финализации (когда макрос `KOS_RUN_FINI_STEPS()` имеет значение `rcOk`). Это обусловлено тем, что первый успешный запуск инициализации выполняет инициализацию в действительности и инкрементирует счетчик запусков инициализации, а последующие успешные запуски инициализации только инкрементируют этот счетчик. При этом успешный запуск финализации декрементирует счетчик запусков инициализации и в действительности не выполняет финализацию, пока этот счетчик не примет значение, которое имел до первого успешного запуска инициализации.

> Определения функций, использующих макросы `KOS_RUN_INIT_STEPS()` и `KOS_RUN_FINI_STEPS()`, должны располагаться в файле исходного кода после конструкции создания последовательности шагов инициализации/финализации.

Сведения о макросах API

Макросы init_fini.h

Макрос	Сведения о макросе
`KOS_STEPS_COUNT_DECL_BEGIN()`	Назначение Декларирует начало последовательности шагов инициализации/финализации. Параметры • [in] `_name_` – имя последовательности шагов инициализации/финализации. Должно быть уникальным в рамках единицы трансляции. Значения макроса Нет.
`KOS_APPEND_STEP_EX()`	Назначение Декларирует шаг в последовательности шагов инициализации/финализации. Параметры • [in,optional] `_step_name_` – указатель на строку с именем шага инициализации/финализации, чтобы данные журналирования ошибок содержали имя этого шага, или `RTL_NULL`, если это не требуется. • [in,optional] `_init_ctx_` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции инициализации, заданной через параметр `_init_cb_`. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция инициализации получит переданные данные через свой параметр `context`. • [in,optional] `_init_cb_` – идентификатор callback-функции инициализации (тип `KosInitItInitCallback`) или `RTL_NULL`, если на шаге не выполняется инициализация. • [in,optional] `_fini_ctx_` – указатель на данные, которые будут переданы callback-функции финализации, заданной через параметр `_fini_cb_`. Можно указать `RTL_NULL`, если данные передавать не требуется. Callback-функция финализации получит переданные данные через свой параметр `context`. • [in,optional] `_fini_cb_` – идентификатор callback-функции финализации (тип `KosInitItFiniCallback`) или `RTL_NULL`, если на шаге не выполняется финализация. • [in] `_err_verbosity_` – значение, которое задает, нужно ли выполнять на шаге журналирование ошибок callback-функции инициализации (`0` – не выполнять, `1` – выполнять). Значения макроса Нет.
`KOS_STEPS_DECL_END`	Назначение Декларирует окончание последовательности шагов инициализации/финализации. Параметры Нет. Значения макроса Нет.

Макрос	Сведения о макросе
KOS_APPEND_STEP()	Назначение Декларирует шаг в последовательности шагов инициализации/финализации. Параметры • [in,optional] _step_name_ – указатель на строку с именем шага инициализации/финализации, чтобы данные журналирования ошибок содержали имя этого шага, или RTL_NULL, если это не требуется. • [in,optional] _init_cb_ – идентификатор callback-функции инициализации (тип KosInitItStepCallback) или RTL_NULL, если на шаге не выполняется инициализация. • [in,optional] _fini_cb_ – идентификатор callback-функции финализации (тип KosInitItStepCallback) или RTL_NULL, если на шаге не выполняется финализация. Значения макроса Нет.
KOS_SET_INIT_CANCEL_CALLBACK()	Назначение Задает callback-функцию отмены инициализации. Параметры • [in] _name_ – имя последовательности шагов инициализации/финализации. • [in] _cancelCb – идентификатор callback-функции отмены инициализации (тип KosInitItCancelCallback). Значения макроса Идентификатор предыдущей callback-функции отмены инициализации или RTL_NULL при ее отсутствии.
KOS_SET_LOGGER_CALLBACK()	Назначение Задает callback-функцию журналирования ошибок. Параметры • [in] _name_ – имя последовательности шагов инициализации/финализации. • [in] logger – идентификатор callback-функции журналирования ошибок (тип KosInitItErrorLoggerCallback). Значения макроса Идентификатор предыдущей callback-функции журналирования ошибок или RTL_NULL при ее отсутствии.

Макрос	Сведения о макросе
`KOS_RUN_INIT_STEPS()`	Назначение Запускает инициализацию по заданной последовательности шагов инициализации/финализации. Параметры • [in] `_name_` – имя последовательности шагов инициализации/финализации. Значения макроса В случае успеха имеет значение `rcOk`, иначе имеет значение кода ошибки.
`KOS_RUN_FINI_STEPS()`	Назначение Запускает финализацию по заданной последовательности шагов инициализации/финализации. Параметры • [in] `_name_` – имя последовательности шагов инициализации/финализации. Значения макроса В случае успеха имеет значение `rcOk`, иначе имеет значение кода ошибки.

Использование специальных загружаемых секций ELF-образа с массивами объектов данных (iterable_section.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/iterable_section.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет помещать данные в специальные загружаемые секции ELF-образа во время сборки программы и получать доступ к этим данным во время исполнения программы. Специальная секция представляет собой массив объектов данных одного типа, поэтому можно считать, что специальная секция имеет тип, соответствующий типу объектов данных, из которых состоит. API обеспечивает создание специальных секций требуемых типов во время сборки программы, а во время исполнения программы дает возможность получить число объектов данных в этих секциях, получить доступ к каждому объекту по индексу и выполнить обход объектов. Эту функциональность целесообразно использовать, если программа может быть собрана в нескольких вариантах, то есть с опциональным включением одного или нескольких компонентов, например, драйверов. В таком случае каждый драйвер, используя API, добавляет в специальную секцию ELF-образа объект данных, который, к примеру, представляет собой структуру с указателями на функции инициализации и финализации драйвера. В результате во время сборки программы будет создана специальная секция ELF-образа, представляющая собой массив структур с указателями на функции инициализации и финализации для всех включенных в программу драйверов. Во время исполнения программы API позволит инициализировать и финализировать все включенные в программу драйверы, выполняя обход объектов данных в этой секции. Сборка программы с другим набором драйверов автоматически актуализирует эту секцию, и код, который вызывает функции инициализации и финализации драйверов, не потребуется изменять.

Сведения о макросах API приведены в таблице ниже.

Добавление объекта данных в специальную секцию ELF-образа

Чтобы добавить объект данных в специальную секцию ELF-образа, нужно использовать макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_REGISTER()`. Этот макрос добавляет объект данных в специальную секцию того типа, имя которого указано в параметре `type`. Имя типа специальной секции должно состоять из одного слова. Чтобы задать тип, имя которого состоит из нескольких слов (например, `unsigned long`, `const volatile double`), в параметре `type` нужно указать псевдоним этого типа, созданный с помощью `typedef`. Можно задать как примитивный, так и составной тип.

Объект данных, добавляемый в специальную секцию, как правило, нужно инициализировать. Технически это не требуется, то есть можно добавить в специальную секцию неинициализированные объекты данных, чтобы потом использовать наряду с другими глобальными переменными или получить число объектов данных в этой специальной секции, но это не является основным назначением API. Основное назначение API заключается в том, чтобы во время сборки программы поместить данные в специальные секции, а во время исполнения программы получить доступ к этим данным.

Пример добавления инициализированного объекта данных в специальную секцию:

```
typedef struct SFooClientOps
{
    Retcode (*init)(void);
    void (*fini)(void);
} FooClientOps;

typedef struct SFooClient
{
    const FooClientOps *ops;
} FooClient;

static Retcode InitClient(void)
{
...
}

static void FiniClient(void)
{
...
}

static const FooClientOps ops = {
    .init = InitClient,
    .fini = FiniClient,
};

KOS_ITERABLE_SECTION_REGISTER(FooClient) = {
    .ops = &ops
};
```

Если единица трансляции, в которой используется макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_REGISTER()`, будет включена в программу при сборке, то объект данных будет добавлен в специальную секцию. Если требуемый вариант программы не будет включать эту единицу трансляции, то объект данных не будет добавлен в специальную секцию. Это автоматически обеспечивает соответствие содержимого специальной секции требуемому варианту программы.

> В файле исходного кода макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_REGISTER()` нужно поместить в глобальную область видимости.

Открытие доступа к специальной секции ELF-образа

Чтобы открыть доступ к специальной секции ELF-образа, нужно использовать макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_DECLARE()`. Этот макрос открывает доступ к специальной секции того типа, имя которого указано в параметре `type`. Открытие доступа к специальной секции обеспечивает возможность получить число объектов данных в этой специальной секции, получить доступ к каждому объекту по индексу и выполнить обход объектов.

Макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_DECLARE()` нужно использовать в каждой единице трансляции, в которой требуется получить доступ к специальной секции.

> В файле исходного кода макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_DECLARE()` нужно поместить в глобальную область видимости.

Получение числа объектов данных в специальной секции ELF-образа

Чтобы получить число объектов данных в специальной секции ELF-образа, нужно использовать макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_COUNTOF()`. Этот макрос имеет значение, которое соответствует числу объектов данных в специальной секции того типа, имя которого указано в параметре `type`.

> Определения функций, использующих макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_COUNTOF()`, должны располагаться в файле исходного кода после макроса `KOS_ITERABLE_SECTION_DECLARE()`.

Перечисление объектов данных в специальной секции ELF-образа

Чтобы перечислить объекты данных в специальной секции ELF-образа, нужно использовать макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_ENUM()`. Этот макрос перечисляет объекты данных в специальной секции того типа, имя которого указано в параметре `type`. Имеет значение, которое соответствует указателю на объект данных с индексом, указанным в параметре `index`.

> Определения функций, использующих макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_ENUM()`, должны располагаться в файле исходного кода после макроса `KOS_ITERABLE_SECTION_DECLARE()`.

Обход объектов данных в специальной секции ELF-образа

Чтобы выполнить обход объектов данных в специальной секции ELF-образа, нужно использовать макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH()` или `KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH_REVERSE()`. Эти макросы выполняют обход объектов данных в специальной секции того типа, имя которого указано в параметре `type`. Макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH()` выполняет обход в прямом порядке, а макрос `KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH_REVERSE()` выполняет обход в обратном порядке. Оба макроса раскрываются в заголовок оператора `for`. Указатель, имя которого указано в параметре `iterator`, будет содержать адрес очередного объекта данных на каждой итерации.

Пример использования макроса `KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH()`:

```
static Retcode InitDrivers(void)
{
    Retcode rc = rcOk;

    KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH(ExampleDriverClassDriverImpl, driver)
    {
        rtl_assert(driver->name != RTL_NULL);
        rtl_assert(driver->init != RTL_NULL);
        rtl_assert(!driver->isInitialized);

        rc = driver->init();
        if (rc == rcOk)
        {
            driver->isInitialized = rtl_true;
        }
        else
        {
            ERROR(EXAMPLE_CLASS, "Failed to initialize \"%s\" driver", driver->name);
            break;
        }
    }

    if (rc != rcOk)
    {
        FiniDrivers();
    }

    return rc;
}
```

Пример использования макроса `KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH_REVERSE()`:

```
static Retcode FiniDrivers(void)
{
    KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH_REVERSE(ExampleDriverClassDriverImpl, driver)
    {
        if (driver->isInitialized && driver->fini != RTL_NULL)
        {
            driver->fini();
            driver->isInitialized = rtl_false;
        }
    }

    return rcOk;
}
```

> Определения функций, использующих макросы `KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH()` и `KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH_REVERSE()`, должны располагаться в файле исходного кода после макроса `KOS_ITERABLE_SECTION_DECLARE()`.

Сведения о макросах API

Макросы iterable_section.h

Макрос	Сведения о макросе
`KOS_ITERABLE_SECTION_REGISTER()`	Назначение Добавляет объект данных в специальную секцию заданного типа. Параметры • [in] `type` – имя типа специальной секции. Значения макроса Нет.
`KOS_ITERABLE_SECTION_DECLARE()`	Назначение Открывает доступ к специальной секции заданного типа. Параметры • [in] `type` – имя типа специальной секции. Значения макроса Нет.
`KOS_ITERABLE_SECTION_COUNTOF()`	Назначение Позволяет получить число объектов данных в специальной секции заданного типа. Параметры • [in] `type` – имя типа специальной секции. Значения макроса Число объектов данных в специальной секции заданного типа.
`KOS_ITERABLE_SECTION_ENUM()`	Назначение Перечисляет объекты данных в специальной секции заданного типа. Параметры • [in] `type` – имя типа специальной секции. • [in] `index` – индекс для перечисления объектов данных. Нумерация начинается с нуля. Значения макроса Указатель на объект данных в специальной секции заданного типа или `RTL_NULL`, если индекс вне допустимого диапазона.

Макрос	Сведения о макросе
`KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH()`	Назначение Выполняет обход объектов данных в специальной секции заданного типа в прямом порядке. Параметры • [in] `type` – имя типа специальной секции. • [in] `iterator` – имя указателя для сохранения адресов объектов данных при обходе. Значения макроса Нет.
`KOS_ITERABLE_SECTION_FOR_EACH_REVERSE()`	Назначение Выполняет обход объектов данных в специальной секции заданного типа в обратном порядке. Параметры • [in] `type` – имя типа специальной секции. • [in] `iterator` – имя указателя для сохранения адресов объектов данных при обходе. Значения макроса Нет.

Журналирование работы программ (trace.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/trace.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет журналировать работу программ, помещая сообщения о происходящих событиях в диагностический вывод. Эти сообщения представляют собой форматированные строки, аналогичные тем, которые создаются функциями семейства `printf`. Диагностический вывод осуществляется, например, через порт COM или USB (версии 3.0 или более поздней, с поддержкой DbC) в зависимости от конфигурации ядра KasperskyOS. Перед сборкой программы можно установить уровень журналирования, от которого зависит, какие макросы API раскроются в код для выполнения журналирования, а какие раскроются в фиктивный код. Чем выше уровень журналирования, тем больше макросов API будет активировано, то есть раскрыто в код для выполнения журналирования.

Сведения о макросах API приведены в таблице ниже.

Использование API

Разные макросы API предназначены для вывода разных сведений о работе программы. Макросы `FATAL()`, `ERROR()` и `ERR()` нужно использовать для вывода сообщений об ошибках. Макрос `WARN()` требуется применять, чтобы выводить сообщения о возникновении неблагоприятных условий, которые в дальнейшем могут привести к ошибкам. Для вывода информационных сообщений о штатной работе программы предусмотрен макрос `INFO()`. Вывод сообщений со сведениями для отладки программы является предназначением макроса `DEBUG()`. Макрос `TRACE()` должен использоваться, чтобы выводить сообщения со сведениями для детального отслеживания работы программы.

Каждый макрос принимает следующие данные:

- Условное имя компонента программы, который выводит сообщение.

  Это имя будет отображаться в заголовке сообщения.

- Строку форматирования (как для функций семейства `printf`).

- [Опционально] Последовательность параметров, значения которых нужно поместить в сообщение.

Примеры:

```
TRACE(BLKPART, "Port '%s' is opened.", name);
DEBUG(USBSTORAGE, "Failed to send a reset request.");
ERR(USB, "Can't find device class %s.", name);
WARN(
    MOUNT,
    "Failed to mount rootfs with type '%s' on '%s', error: %s(%d), will retry in %u msec",
    fstab_mount.fsname,
    fstab_mount.devname,
    strerror(error),
    error,
    FSTAB_MOUNT_RETRY_DELAY_MS);
```

Разные уровни журналирования активируют разные наборы макросов API:

- `LOG_OFF` (уровень 0) деактивирует все макросы API.
- `LOG_FATAL` (уровень 1) активирует макрос `FATAL()`.
- `LOG_ERR` (уровень 2) активирует макросы `FATAL()`, `ERROR()`, `ERR()`.
- `LOG_WARN` (уровень 3) активирует макросы `FATAL()`, `ERROR()`, `ERR()`, `WARN()`.
- `LOG_INFO` (уровень 4) активирует макросы `FATAL()`, `ERROR()`, `ERR()`, `WARN()`, `INFO()`.
- `LOG_DEBUG` (уровень 5) активирует макросы `FATAL()`, `ERROR()`, `ERR()`, `WARN()`, `INFO()`, `DEBUG()`.
- `LOG_TRACE` (уровень 6) активирует все макросы API.

Чтобы установить уровень журналирования, нужно определить макрос `LOG_VERBOSITY`. Это можно сделать в файле исходного кода либо в файле `CMakeLists.txt`.

Пример установки уровня журналирования в файле исходного кода:

```
#define LOG_VERBOSITY LOG_DEBUG
#include <kos/trace.h>
```

> В файле исходного кода директиву определения макроса `LOG_VERBOSITY` необходимо поместить перед директивой включения заголовочного файла `trace.h`. Также не рекомендуется включать заголовочный файл `trace.h` в другие заголовочные файлы, чтобы избежать транзитивного включения, которое может привести к неочевидному определению макроса `LOG_VERBOSITY`.

Чтобы определить макрос `LOG_VERBOSITY` в файле `CMakeLists.txt`, нужно использовать следующую `CMake`-команду:

```
target_compile_definitions(<имя цели сборки> PRIVATE LOG_VERBOSITY=<уровень журналирования>)
```

Пример установки уровня журналирования в файле `CMakeLists.txt`:

```
target_compile_definitions(client PRIVATE LOG_VERBOSITY=5)
```

По умолчанию для отладочной и выпускной версий программы применяются уровни журналирования `LOG_DEBUG` (уровень 5) и `LOG_INFO` (уровень 4) соответственно.

> При сборке программы выполняется проверка соответствия между строкой форматирования и типами параметров, значения которых должны быть помещены в сообщение. Эта проверка выполняется только для активированных макросов API. Поэтому, чтобы проверить все используемые в исходном коде программы макросы API, нужно установить максимально возможный для этой программы уровень журналирования.

Макрос `LOG_FMT` устанавливает, будут ли сообщения иметь заголовок. По умолчанию этот макрос имеет значение `LOG_FMT_ON`, что требует наличия у сообщений заголовка, который содержит следующие сведения:

- дату и время создания сообщения – `[<год>-<месяц>-<число>T<часы>:<минуты>:<секунды>.<миллисекунды>]`;
- [только для уровня журналирования `LOG_TRACE` (уровня 6)] абсолютный путь к файлу исходного кода и номер строки, в которой указан макрос API, выполнивший вывод сообщения – `[<абсолютный путь к файлу исходного кода>:<номер строки>]`;
- тип сообщения – `[Fatal|Error|Warn|Info|Debug|Trace]`;
- имя процесса, который вывел сообщение – `[<имя процесса>]`;
- идентификатор процесса (PID) и идентификатор потока исполнения (TID), который вывел сообщение – `[<PID>:<TID>]`;
- условное имя компонента программы, который вывел сообщение `[<имя компонента программы>]`.

Примеры сообщений с заголовком:

```
[2025-04-16T12:54:34.191][Info][TestServer][5:5][SERVER] The server started.
[2025-04-16T13:56:12.310][/home/x/Documents/kos/kosdev/system/libs/em_transport/src/client.c:231][Trace][Einit]
[4:4][em_transport] EM transport succesfully connected.
```

Чтобы убрать заголовок из сообщений, нужно определить макрос `LOG_FMT` значением символьной константы `LOG_FMT_OFF`. Как и в случае с макросом `LOG_VERBOSITY`, директиву определения макроса `LOG_FMT` необходимо поместить перед директивой включения заголовочного файла `trace.h`. Также можно определить макрос `LOG_FMT` нулевым значением, используя следующую `CMake`-команду:

```
target_compile_definitions(<имя цели сборки> PRIVATE LOG_FMT=0)
```

Сведения о макросах API

Макросы trace.h

Макрос	Сведения о макросе
`TRACE()`	Назначение Помещает в диагностический вывод сообщение со сведениями для детального отслеживания работы программы. Параметры • [in] `name` – имя компонента программы. • [in] `fmt` – указатель на строку форматирования (как для функций семейства `printf`). • [in,optional] `...` – последовательность параметров, значения которых нужно поместить в сообщение. Значения макроса Нет.
`DEBUG()`	Назначение Помещает в диагностический вывод сообщение со сведениями для отладки программы. Параметры • [in] `name` – имя компонента программы. • [in] `fmt` – указатель на строку форматирования (как для функций семейства `printf`). • [in,optional] `...` – последовательность параметров, значения которых нужно поместить в сообщение. Значения макроса Нет.
`INFO()`	Назначение Помещает в диагностический вывод информационное сообщение о штатной работе программы. Параметры • [in] `name` – имя компонента программы. • [in] `fmt` – указатель на строку форматирования (как для функций семейства `printf`). • [in,optional] `...` – последовательность параметров, значения которых нужно поместить в сообщение. Значения макроса Нет.
`WARN()`	Назначение Помещает в диагностический вывод сообщение о возникновении неблагоприятных условий, которые в дальнейшем могут привести к ошибкам. Параметры • [in] `name` – имя компонента программы. • [in] `fmt` – указатель на строку форматирования (как для функций семейства `printf`). • [in,optional] `...` – последовательность параметров, значения которых нужно поместить в сообщение. Значения макроса Нет.

Макрос	Сведения о макросе
`ERR()`	Назначение Помещает в диагностический вывод сообщение об ошибке, которая нарушает работу программы, но не приводит к необходимости аварийно завершать программу. Параметры • [in] `...` – последовательность параметров, в которой первым параметром является имя компонента программы, вторым параметром является указатель на строку форматирования (как для функций семейства `printf`), остальные опциональные параметры содержат значения, которые нужно поместить в сообщение. Значения макроса Нет.
`ERROR()`	Назначение Помещает в диагностический вывод сообщение об ошибке, которая нарушает работу программы, но не приводит к необходимости аварийно завершать программу. Параметры • [in] `name` – имя компонента программы. • [in] `fmt` – указатель на строку форматирования (как для функций семейства `printf`). • [in,optional] `...` – последовательность параметров, значения которых нужно поместить в сообщение. Значения макроса Нет.
`FATAL()`	Назначение Помещает в диагностический вывод сообщение об ошибке, которая приводит к необходимости аварийно завершать программу. Параметры • [in] `name` – имя компонента программы. • [in] `fmt` – указатель на строку форматирования (как для функций семейства `printf`). • [in,optional] `...` – последовательность параметров, значения которых нужно поместить в сообщение. Значения макроса Нет.

Получение идентификатора сборки из ELF-образа (elf_id.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/kos/elf_id.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет получить идентификатор сборки (англ. build ID) из ELF-образа. Идентификатор сборки необходим для работы механизма семплирующего профилирования. Также желательно, чтобы идентификатор сборки был доступен GBD-серверу ядра, который использует этот идентификатор, чтобы сообщить отладчику GDB, где выполнять поиск отладочных символов. (В качестве альтернативы идентификатору сборки GDB-сервер ядра использует имя исполняемого файла.)

> Идентификатор сборки может отсутствовать в ELF-образе. Компоновщик добавляет идентификатор сборки в ELF-образ только в том случае, если компилятор вызван с параметром `-Wl,--build-id`.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Использование API

Чтобы получить идентификатор сборки и его размер из ELF-образа, нужно вызвать функцию `KosElfGetBuildId()`. Эти данные нужно передать ядру, чтобы они были доступны механизму семплирующего профилирования и GDB-серверу ядра. Передача идентификатора сборки и его размера ядру осуществляется при вызове функции `KosTaskInitFromSeg()`, `KosTaskInitFromSegEx()` или `KosTaskLoadSegments()` из API task.h. Через параметр `segs` эти функции принимают массив структур `VmSeg`, описывающих загружаемые сегменты ELF-образа. Тип структур `VmSeg` определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/vmm/vmm_types.h` из состава KasperskyOS SDK. Эти структуры содержат поля `buildId` и `buildIdSize`. Для каждого загружаемого сегмента ELF-образа (включая таблицу символов `.symtab` и таблицу строк `.strtab`) нужно задать идентификатор сборки и его размер (одни и те же значения для всех сегментов). В то же время можно использовать функцию `KnElfCreateVmSegEx()` из API elf_api.h, которая автоматически заполняет поля `buildId` и `buildIdSize` в массиве структур `VmSeg` (при наличии идентификатора сборки в ELF-образе) и передает адрес этого массива через выходной параметр `segs`. То есть при использовании функции `KnElfCreateVmSegEx()` не нужно применять функцию `KosElfGetBuildId()`.

Также автоматическое заполнение полей `buildId` и `buildIdSize` структуры `VmSeg` выполняет функция `KnVmSegInitFromBuf()` из API vmm_api.h, которая принимает идентификатор сборки и его размер через входные параметры `buildId` и `buildIdSize` соответственно. Идентификатор сборки и его размер записываются в структуру `VmSeg`, заданную через выходной параметр `seg`, для последующей передачи ядру вызовом функции `KosTaskInitFromSeg()`, `KosTaskInitFromSegEx()` или `KosTaskLoadSegments()`.

> Функции `KosTaskInit()`, `KosTaskInitEx()` и `KosTaskLaunch()` из API task.h передают ядру идентификатор сборки и его размер при наличии идентификатора сборки в ELF-образе.

Сведения о функциях API

Функции elf_id.h

Функция	Сведения о функции
`KosElfGetBuildId()`	Назначение Позволяет получить идентификатор сборки из ELF-образа. Параметры • [in] `elf` – указатель на буфер с ELF-образом. • [in] `elfSize` – размер ELF-образа в байтах. • [in] `buildIdMaxSize` – размер буфера для сохранения идентификатора сборки, в байтах. • [out] `buildId` – указатель на буфер для сохранения идентификатора сборки. • [out] `buildIdSize` – указатель на размер идентификатора сборки в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если идентификатор сборки отсутствует в ELF-образе, возвращает `rcResourceNotFound`.

Получение доступа к именованным BLOB-объектам (blob_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/blob/blob_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

API предназначен для получения доступа к именованным BLOB-объектам (англ. Binary Large Objects, BLOBs). Можно получить доступ к следующим BLOB-объектам:

- Образу ROMFS, поставляемому в составе образа ядра KasperskyOS.

  Имя BLOB-объекта: `romsf.0`.

- Образу ROMFS, помещаемому в память загрузчиком (аналогично initrd в Linux).

  Имя BLOB-объекта: `romsf.1`.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Получение дескриптора BLOB-объекта

Чтобы получить дескриптор BLOB-объекта по имени этого объекта, нужно вызвать функцию `KnBlobGet()`.

Дескриптор BLOB-объекта можно передать другому процессу через IPC.

Дескриптор BLOB-объекта с образом ROMFS используется не только функциями API blob_api.h, но и является входными данными для функции `KosRomFsMountByHandle()` из API romfs.h.

Отображение BLOB-объекта на регион виртуальной памяти

Чтобы зарезервировать регион виртуальной памяти и отобразить на него BLOB-объект, нужно вызвать функцию `KnBlobMap()`.

Один и тот же BLOB-объект может отображаться одновременно на несколько регионов виртуальной памяти в одном или нескольких процессах.

Чтобы освободить регион виртуальной памяти, зарезервированный вызовом функции `KnBlobMap()`, нужно закрыть дескриптор этого региона.

Получение размера BLOB-объекта

Чтобы получить размер BLOB-объекта, нужно вызвать функцию `KnBlobGetSize()`. Также размер BLOB-объекта передается через выходной параметр `size` функции `KnBlobGet()`.

Удаление BLOB-объекта

Чтобы инициировать удаление BLOB-объекта, нужно вызвать функцию `KnBlobRemove()`. Фактически BLOB-объект будет удален после выполнения всех следующих условий:

1. Освобожден каждый регион виртуальной памяти, на который отображен BLOB-объект, во всех процессах, в которых выполнено это отображение.

   Используя API romfs.h, следует учитывать, что при монтировании образа ROMFS вызовом функции `KosRomFsMount()` или `KosRomFsMountByHandle()` выполняется резервирование региона виртуальной памяти и отображение на него BLOB-объекта. При размонтировании образа ROMFS вызовом функции `KosRomFsUnmount()` или `KosRomFsUnmountAll()` выполняется освобождение региона виртуальной памяти, на который отображен BLOB-объект.

2. Закрыт или отозван каждый дескриптор BLOB-объекта во всех процессах, которые владеют этими дескрипторами.

   Используя API romfs.h, следует учитывать, что функция `KosRomFsMount()` закрывает дескриптор BLOB-объекта, а функция `KosRomFsMountByHandle()` этого не делает. Поэтому после вызова функции `KosRomFsMountByHandle()` дескриптор нужно закрыть самостоятельно.

> Удаление BLOB-объекта может быть запрещено ядром KasperskyOS. В этом случае функция `KnBlobRemove()` возвращает `rcInvalidOperation`.

Сведения о функциях API

Функции blob_api.h

Функция	Сведения о функции
`KnBlobGet()`	Назначение Позволяет получить дескриптор BLOB-объекта по имени этого объекта. Параметры • [in] `name` – указатель на имя BLOB-объекта. • [out] `rid` – указатель на дескриптор BLOB-объекта. • [out,optional] `size` – указатель на размер BLOB-объекта в байтах или `RTL_NULL`, если не требуется получать размер BLOB-объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`KnBlobRemove()`	Назначение Инициирует удаление BLOB-объекта. Параметры • [in] `name` – указатель на имя BLOB-объекта. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`KnBlobMap()`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти и отображает на него BLOB-объект. Параметры • [in] `rid` – дескриптор BLOB-объекта. • [in] `prot` – флаги, задающие права доступа к BLOB-объекту. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `attr` – флаги, задающие параметры региона виртуальной памяти, или `0`, если не требуется задавать эти параметры. Флаги определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/vmm/flags.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `addr` – указатель на базовый адрес региона виртуальной памяти. • [out] `handle` – указатель на дескриптор региона виртуальной памяти. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Дополнительные сведения В параметре `prot` можно указать следующие комбинации флагов: • `VMM_FLAG_READ` – доступ на чтение. • `VMM_FLAG_READ | VMM_FLAG_WRITE` – доступ на чтение и запись. В параметре `attr` можно указать следующие флаги: • `VMM_FLAG_CACHE_DISABLE` – отключение кеширования.
`KnBlobGetSize()`	Назначение Позволяет получить размер BLOB-объекта. Параметры • [in] `handle` – дескриптор BLOB-объекта. • [out] `size` – указатель на размер BLOB-объекта в байтах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Поддержка POSIX

Ограничения поддержки POSIX

В KasperskyOS ограниченно реализован POSIX с ориентацией на стандарт POSIX.1-2008. Прежде всего ограничения связаны с обеспечением безопасности.

> Отсутствует поддержка XSI и опциональной функциональности.

Ограничения затрагивают:

- взаимодействие между процессами;
- взаимодействие между потоками исполнения посредством сигналов;
- асинхронный ввод-вывод;
- использование робастных мьютексов;
- работу с терминалом;
- работу с оболочкой;
- управление дескрипторами файлов;
- использование таймеров;
- получение системных параметров.

Ограничения представлены:

- нереализованными интерфейсами;
- интерфейсами, которые реализованы с отклонениями от стандарта POSIX.1-2008;
- интерфейсами-заглушками, которые не выполняют никаких действий, кроме присвоения переменной `errno` значения `ENOSYS` и возвращения значения `-1`.

> В KasperskyOS сигналы не могут прервать системные вызовы `Call()`, `Recv()`, `Reply()`, которые обеспечивают работу библиотек, реализующих интерфейс POSIX.
> Ядро KasperskyOS не посылает сигналы.
> На аппаратных платформах с процессорной архитектурой Arm входные и выходные параметры интерфейсов POSIX нельзя сохранять в памяти типа "Device memory", поскольку это может привести к неопределенному поведению. Параметры интерфейсов POSIX нужно сохранять в памяти типа "Normal memory". Чтобы копировать данные из памяти типа "Device memory" в память типа "Normal memory" и обратно, нужно использовать функцию `RtlPedanticMemcpy()`, объявленную в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/string_pedantic.h` из состава KasperskyOS SDK.

Ограничения взаимодействия между процессами

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`fork()`	Создать новый (дочерний) процесс.	Не реализован.	`unistd.h`
`pthread_atfork()`	Зарегистрировать обработчики, которые вызываются перед и после создания дочернего процесса.	Не реализован.	`pthread.h`

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`wait()`	Ожидать остановки или завершения дочернего процесса.	Заглушка.	`sys/wait.h`
`waitid()`	Ожидать изменения состояния дочернего процесса.	Не реализован.	`sys/wait.h`
`waitpid()`	Ожидать остановки или завершения дочернего процесса.	Заглушка.	`sys/wait.h`
`execl()`	Запустить исполняемый файл.	Не реализован.	`unistd.h`
`execle()`	Запустить исполняемый файл.	Не реализован.	`unistd.h`
`execlp()`	Запустить исполняемый файл.	Не реализован.	`unistd.h`
`execv()`	Запустить исполняемый файл.	Не реализован.	`unistd.h`
`execve()`	Запустить исполняемый файл.	Не реализован.	`unistd.h`
`execvp()`	Запустить исполняемый файл.	Не реализован.	`unistd.h`
`fexecve()`	Запустить исполняемый файл.	Не реализован.	`unistd.h`
`setpgid()`	Перевести процесс в другую группу или создать группу.	Заглушка.	`unistd.h`
`setsid()`	Создать сессию.	Заглушка.	`unistd.h`
`getpgrp()`	Получить идентификатор группы вызывающего процесса.	Заглушка.	`unistd.h`
`getpgid()`	Получить идентификатор группы.	Заглушка.	`unistd.h`
`getppid()`	Получить идентификатор родительского процесса.	Заглушка.	`unistd.h`
`getsid()`	Получить идентификатор сессии.	Заглушка.	`unistd.h`
`times()`	Получить значения времени для процесса и его потомков.	Заглушка.	`sys/times.h`
`kill()`	Послать сигнал процессу или группе процессов.	Можно посылать только сигнал `SIGTERM`. Параметр `pid` игнорируется.	`signal.h`
`pause()`	Ожидать сигнала.	Заглушка.	`unistd.h`
`sigpending()`	Проверить наличие полученных заблокированных сигналов.	Не реализован.	`signal.h`
`sigqueue()`	Послать сигнал процессу.	Не реализован.	`signal.h`

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`sigtimedwait()`	Ожидать сигнала из заданного набора сигналов.	Не реализован.	`signal.h`
`sigwaitinfo()`	Ожидать сигнала из заданного набора сигналов.	Не реализован.	`signal.h`
`sem_init()`	Создать неименованный семафор.	Нельзя создать неименованный семафор для синхронизации между процессами. Если передать ненулевое значение через параметр `pshared`, то только вернет значение `-1` и присвоит переменной `errno` значение `ENOTSUP`.	`semaphore.h`
`sem_open()`	Создать/открыть именованный семафор.	Нельзя открыть именованный семафор, который был создан другим процессом. Именованные семафоры (как и неименованные) являются локальными, то есть они доступны только тому процессу, который их создал.	`semaphore.h`
`pthread_spin_init()`	Создать спин-блокировку.	Нельзя создать спин-блокировку для синхронизации между процессами. Если передать значение `PTHREAD_PROCESS_SHARED` через параметр `pshared`, то это значение будет проигнорировано.	`pthread.h`
`mmap()`	Отобразить в память.	Нельзя выполнить отображение в память для взаимодействия между процессами. Если передать значения `MAP_SHARED` и `PROT_WRITE` через параметры `flags` и `prot` соответственно, то только вернет значение `MAP_FAILED` и присвоит переменной `errno` значение `EACCES`. Для остальных возможных значений параметра `prot` значение `MAP_SHARED` параметра `flags` игнорируется. Кроме того, через параметр `prot` нельзя передавать сочетания флагов `PROT_WRITE|PROT_EXEC`, `PROT_READ|PROT_WRITE|PROT_EXEC` и при некоторых конфигурациях ядра KasperskyOS `PROT_READ|PROT_EXEC`. В этом случае только вернет значение `MAP_FAILED` и присвоит переменной `errno` значение `ENOMEM`.	`sys/mman.h`
`mprotect()`	Задать права доступа к памяти.	Для целей безопасности некоторые конфигурации ядра KasperskyOS запрещают предоставлять доступ к регионам виртуальной памяти на запись и исполнение одновременно. Если при использовании такой конфигурации ядра через параметр `prot` передать значение `PROT_WRITE|PROT_EXEC`, то только вернет значение `-1` и присвоит переменной `errno` значение `ENOTSUP`.	`sys/mman.h`
`pipe()`	Создать неименованный канал.	Нельзя использовать неименованный канал для передачи данных между процессами. Неименованные каналы являются локальными, то есть они доступны только тому процессу, который их создал.	`unistd.h`
`mkfifo()`	Создать специальный файл FIFO (именованный канал).	Заглушка.	`sys/stat.h`

Ограничения взаимодействия между потоками исполнения посредством сигналов

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`pthread_kill()`	Послать сигнал потоку исполнения.	Нельзя послать сигнал потоку исполнения. Если передать номер сигнала через параметр `sig`, то только возвращается значение `ENOSYS`.	`signal.h`
`siglongjmp()`	Восстановить состояние потока управления и маску сигналов.	Не реализован.	`setjmp.h`
`sigsetjmp()`	Сохранить состояние потока управления и маску сигналов.	Не реализован.	`setjmp.h`

Ограничения асинхронного ввода-вывода

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`aio_cancel()`	Отменить запросы ввода-вывода, которые ожидают обработки.	Не реализован.	`aio.h`
`aio_error()`	Получить ошибку операции асинхронного ввода-вывода.	Не реализован.	`aio.h`
`aio_fsync()`	Запросить выполнение операций ввода-вывода.	Не реализован.	`aio.h`
`aio_read()`	Запросить чтение из файла.	Не реализован.	`aio.h`
`aio_return()`	Получить статус операции асинхронного ввода-вывода.	Не реализован.	`aio.h`
`aio_suspend()`	Ожидать завершения операций асинхронного ввода-вывода.	Не реализован.	`aio.h`
`aio_write()`	Запросить запись в файл.	Не реализован.	`aio.h`
`lio_listio()`	Запросить выполнение набора операций ввода-вывода.	Не реализован.	`aio.h`

Ограничения использования робастных мьютексов

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`pthread_mutex_consistent()`	Вернуть робастный мьютекс в консистентное состояние.	Не реализован.	`pthread.h`
`pthread_mutexattr_getrobust()`	Получить атрибут робастности мьютекса.	Не реализован.	`pthread.h`
`pthread_mutexattr_setrobust()`	Задать атрибут робастности мьютекса.	Не реализован.	`pthread.h`

Ограничения работы с терминалом

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`ctermid()`	Получить путь к файлу управляющего терминала.	Только возвращает или передает через параметр `s` пустую строку.	`stdio.h`
`tcsetattr()`	Задать параметры терминала.	Скорость ввода, скорость вывода и другие параметры, специфичные для аппаратных терминалов, игнорируются.	`termios.h`
`tcdrain()`	Ожидать завершения вывода.	Только возвращает значение `-1`.	`termios.h`
`tcflow()`	Приостановить или возобновить прием или передачу данных.	Приостановка вывода и запуск приостановленного вывода не поддерживаются.	`termios.h`
`tcflush()`	Очистить очередь ввода или очередь вывода, или обе эти очереди.	Только возвращает значение `-1`.	`termios.h`
`tcsendbreak()`	Разорвать соединение с терминалом на заданное время.	Только возвращает значение `-1`.	`termios.h`
`ttyname()`	Получить путь к файлу терминала.	Только возвращает нулевой указатель.	`unistd.h`
`ttyname_r()`	Получить путь к файлу терминала.	Только возвращает значение ошибки.	`unistd.h`
`tcgetpgrp()`	Получить идентификатор группы процессов, использующих терминал.	Только возвращает значение `-1`.	`unistd.h`

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`tcsetpgrp()`	Задать идентификатор группы процессов, использующих терминал.	Только возвращает значение `-1`.	`unistd.h`
`tcgetsid()`	Получить идентификатор группы процессов для лидера сессии, связанной с терминалом.	Только возвращает значение `-1`.	`termios.h`

Ограничения работы с оболочкой

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`popen()`	Создать дочерний процесс для выполнения команды и неименованный канал с этим процессом.	Не реализован.	`stdio.h`
`pclose()`	Закрыть неименованный канал с дочерним процессом, созданным `popen()`, и ожидать завершения дочернего процесса.	Не реализован.	`stdio.h`
`system()`	Создать дочерний процесс для выполнения команды.	Заглушка.	`stdlib.h`
`wordexp()`	Раскрыть строку как в оболочке.	Не реализован.	`wordexp.h`
`wordfree()`	Освободить память, выделенную для результатов вызова `wordexp()`.	Не реализован.	`wordexp.h`

Ограничения управления дескрипторами файлов

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`dup()`	Сделать копию дескриптора открытого файла.	Поддерживаются дескрипторы обычных файлов, стандартных потоков ввода-вывода, сокетов и каналов. Не гарантируется, что будет получен наименьший свободный дескриптор.	`fcntl.h`
`dup2()`	Сделать копию дескриптора открытого файла.	Поддерживаются дескрипторы обычных файлов, стандартных потоков ввода-вывода, сокетов и каналов. Через параметр `fildes2` нужно передавать дескриптор открытого файла.	`fcntl.h`

Ограничения использования таймеров

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`clock_gettime()`	Получить значение времени.	Если передать значение `CLOCK_PROCESS_CPUTIME_ID` или `CLOCK_THREAD_CPUTIME_ID` через параметр `clock_id`, то только вернет значение `-1` и присвоит переменной `errno` значение `EINVAL`.	`time.h`
`clock()`	Получить процессорное время, затраченное на исполнение вызывающего процесса.	Возвращает время с момента запуска ядра KasperskyOS в миллисекундах.	`time.h`

Получение системных параметров

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`confstr()`	Получить системный параметр.	Заглушка.	`unistd.h`

Особенности реализации POSIX

В KasperskyOS реализация некоторых интерфейсов POSIX в части, которая не определяется стандартом POSIX.1-2008, отличается от реализации этих интерфейсов в Linux и других UNIX-подобных операционных системах. Сведения об этих интерфейсах приведены в таблице ниже.

Интерфейсы POSIX с особенностями реализации

Интерфейс	Назначение	Реализация	Заголовочный файл по стандарту POSIX.1-2008
`bind()`	Назначить имя сокету.	При использовании версии VFS, которая поддерживает только сетевые операции, файлы сокетов семейства `AF_UNIX` при вызове `bind()` сохраняются в специальной файловой системе, реализуемой этой версией VFS. Файл сокета может быть создан только в корне файловой системы или в директории `/tmp`, а также может быть повторно использован после закрытия сокета.	`sys/socket.h`
`mmap()`	Отобразить в память.	Флаг `MAP_FIXED` в параметре `flags` не поддерживается. На аппаратных платформах с процессорной архитектурой AArch64 (Arm64) нельзя выполнить отображение более 4 ГБ.	`sys/mman.h`
`read()`	Выполнить чтение из файла.	Если размер буфера `buf` превышает размер считанных данных, то оставшаяся часть этого буфера заполняется нулями.	`unistd.h`
`poll()`	Отслеживать состояние файловых дескрипторов.	Не поддерживается комбинация из недействительных файловых дескрипторов (например, закрытых, недоступных или с некорректными значениями) и отрицательного значения параметра `timeout` (неограниченное время ожидания). В этом случае функция возвращает `-1`, а `errno` устанавливается в `EINVAL`.	`sys/poll.h`
`select()`	Отслеживать состояние файловых дескрипторов.	Вызов функции с нулевыми значениями всех параметров не поддерживается. В этом случае функция возвращает `-1`, а `errno` устанавливается в `EINVAL`.	`sys/select.h`
`fcntl()`	Выполнить операции с файловым дескриптором.	Поддерживаются специфичные для Linux макросы `F_SETPIPE_SZ` и `F_GETPIPE_SZ`.	`fcntl.h`

В KasperskyOS переменная `errno` может принимать значения как стандартных кодов ошибок POSIX, так и специфичных для KasperskyOS. О кодах ошибок, специфичных для KasperskyOS, см. "Коды возврата".

Совместное использование POSIX и API libkos

В потоке исполнения, созданном с помощью Pthreads, нельзя использовать следующие API `libkos`:

- event.h, mutex.h, rwlock.h, semaphore.h, condvar.h;
- thread.h, thread_api.h;
- dma.h;
- mmio.h;
- irq.h.

Следующие API `libkos` можно использовать совместно с Pthreads (и другими API POSIX):

- handle_api.h;
- notice_api.h;
- task.h, task_api.h;
- cm_api.h, ns_api.h;
- queue.h.

Интерфейсы POSIX нельзя использовать в потоках исполнения, созданных с помощью API thread.h и thread_api.h.

API syscalls.h можно использовать в любых потоках исполнения, созданных с использованием Pthreads или API thread.h и thread_api.h.

Получение статистических сведений о системе

Библиотеки `libkos` и `libc` предоставляют API для получения статистических сведений о системе. Эти сведения включают следующие пункты:

- об использовании процессорного времени системой и отдельным процессом;
- об использовании памяти системой и отдельным процессом;
- о процессах и потоках исполнения;
- о файловых системах и сетевых интерфейсах.

Получение статистических сведений о системе через API библиотеки libkos

Библиотека `libkos` предоставляет API, который позволяет получить статистические сведения об использовании процессорного времени и памяти, а также о процессах и потоках исполнения. Этот API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/stat/stat_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

> API включает функции `KnGroupStatGetParam()`, `KnCpuStatGetParam()`, `KnTaskStatGetParam()`, которые запрашивают значения счетчиков производительности. Чтобы использовать эти функции, нужно собрать решение с версией ядра KasperskyOS, которая поддерживает полный набор счетчиков производительности (подробнее см. "Библиотека image"). Исключение составляют вызовы функции `KnGroupStatGetParam()` со значениями `GROUP_PARAM_MEM_FREE` и `GROUP_PARAM_MEM_TOTAL` в параметре `param` (см. таблицу ниже со сведениями об использовании памяти), для успешного выполнения которых не требуется специальная версия ядра.

Получение сведений об использовании процессорного времени

Время работы процессоров (вычислительных ядер) отсчитывается с момента запуска ядра KasperskyOS.

Чтобы получить сведения об использовании процессорного времени, нужно использовать функции `KnGroupStatGetParam()`, `KnTaskStatGetParam()` и `KnCpuStatGetParam()`. При этом через параметр `param` этих функций нужно передать значения, приведенные в таблице ниже. Процессорное время, полученное вызовом функции `KnGroupStatGetParam()`, `KnTaskStatGetParam()` или `KnCpuStatGetParam()`, представлено в наносекундах. Входным параметром функции `KnCpuStatGetParam()` является индекс процессора (нумерация начинается с нуля). Чтобы получить общее число процессоров (вычислительных ядер) на аппаратной платформе, нужно вызвать функцию `KnHalGetCpuCount()` из API hal_env.h.

Сведения об использовании процессорного времени

Функция	Значение параметра param	Получаемое значение
`KnGroupStatGetParam()`	`GROUP_PARAM_CPU_KERNEL`	Суммарное время работы всех процессоров в режиме ядра
`KnGroupStatGetParam()`	`GROUP_PARAM_CPU_USER`	Суммарное время работы всех процессоров в пользовательском режиме
`KnGroupStatGetParam()`	`GROUP_PARAM_CPU_IDLE`	Суммарное время работы всех процессоров в режиме бездействия
`KnTaskStatGetParam()`	`TASK_PARAM_TIME_TOTAL`	Суммарное время работы всех процессоров, затраченное на исполнение заданного процесса
`KnTaskStatGetParam()`	`TASK_PARAM_TIME_USER`	Суммарное время работы всех процессоров, затраченное на исполнение заданного процесса в пользовательском режиме
`KnCpuStatGetParam()`	`CPU_STAT_PARAM_IDLE`	Время работы заданного процессора в режиме бездействия
`KnCpuStatGetParam()`	`CPU_STAT_PARAM_USER`	Время работы заданного процессора в пользовательском режиме
`KnCpuStatGetParam()`	`CPU_STAT_PARAM_KERNEL`	Время работы заданного процессора в режиме ядра

Получение сведений об использовании памяти

Чтобы получить сведения об использовании памяти, нужно использовать функции `KnGroupStatGetParam()` и `KnTaskStatGetParam()`. При этом через параметр `param` этих функций нужно передать значения, приведенные в таблице ниже. Размер памяти, полученный вызовом функции `KnGroupStatGetParam()` или `KnTaskStatGetParam()`, представляет собой число страниц памяти. Размер страницы памяти составляет 4 КБ для всех аппаратных платформ, поддерживаемых KasperskyOS.

> Размер физической памяти, используемой процессом, характеризует только ту память, которая выделена непосредственно для этого процесса. Например, если в память процесса отображен буфер MDL, созданный другим процессом, то размер этого буфера не включается в это значение.

Сведения об использовании памяти

Функция	Значение параметра param	Получаемое значение
`KnGroupStatGetParam()`	`GROUP_PARAM_MEM_TOTAL`	Размер всей установленной физической памяти
`KnGroupStatGetParam()`	`GROUP_PARAM_MEM_FREE`	Размер свободной физической памяти
`KnGroupStatGetParam()`	`GROUP_PARAM_MEM_EXEC`	Размер физической памяти с атрибутом "доступ на исполнение"
`KnGroupStatGetParam()`	`GROUP_PARAM_MEM_SHARED`	Размер физической памяти, используемой в качестве разделяемой
`KnTaskStatGetParam()`	`TASK_PARAM_MEM_PHY`	Размер физической памяти, используемой заданным процессом

Функция	Значение параметра param	Получаемое значение
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_MEM_VIRT	Размер виртуальной памяти заданного процесса
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_MEM_SHARED	Размер виртуальной памяти заданного процесса, отображаемой на разделяемую физическую память
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_MEM_PAGE_TABLE	Размер таблицы страниц заданного процесса
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_VMM_FRAG_INDEX	Средний размер свободных регионов виртуальной памяти заданного процесса
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_VMM_MAX_CONTIGIOUS_SPACE	Максимальный размер свободных регионов виртуальной памяти заданного процесса

Получение сведений о процессах и потоках исполнения

Помимо сведений об использовании процессорного времени и памяти функции `KnGroupStatGetParam()` и `KnTaskStatGetParam()` позволяют получить сведения о процессах и потоках исполнения. Для этого через параметр `param` этих функций нужно передать значения, приведенные в таблице ниже.

Сведения о процессах и потоках исполнения

Функция	Значение параметра param	Получаемое значение
KnGroupStatGetParam()	GROUP_PARAM_TASKS	Число процессов (без учета процесса ядра)
KnGroupStatGetParam()	GROUP_PARAM_THREADS	Число потоков исполнения (включая потоки ядра)
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_PPID	Идентификатор родительского процесса заданного процесса (PPID)
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_PRIO	Приоритет начального потока заданного процесса
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_STATE	Состояние заданного процесса (в соответствии с перечислением `TaskExecutionStates`, определенным в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/task/pcbpage.h` из состава KasperskyOS SDK)
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_IMGSIZE	Размер образа программы, загруженной в память заданного процесса, в байтах
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_TIME_START	Время между запуском ядра и запуском заданного процесса, в наносекундах
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_HANDLES	Число дескрипторов, принадлежащих заданному процессу
KnTaskStatGetParam()	TASK_PARAM_THREADS	Число потоков исполнения в заданном процессе

Кроме функций `KnGroupStatGetParam()` и `KnTaskStatGetParam()` для получения сведений о процессах и потоках исполнения можно использовать следующие функции:

- `KnTaskStatGetName()` позволяет получить имя заданного процесса.
- `KnTaskStatGetPath()` позволяет получить имя исполняемого файла в ROMFS, из которого запущен заданный процесс.

  Функцию можно использовать, только если процесс запущен из исполняемого файла в ROMFS. В противном случае результатом вызова функции будет пустая строка.
- `KnTaskStatGetId()` позволяет получить идентификатор заданного процесса (PID).
- `KnTaskGetIdByName()` позволяет получить идентификатор процесса (PID) с заданным именем.

Получение сведений об использовании процессорного времени и памяти каждым процессом

Чтобы получить сведения об использовании процессорного времени и памяти каждым процессом, нужно выполнить следующие действия:

1. Получить список процессов вызовом функции `KnGroupStatGetTaskList()`.
2. Получить число элементов списка процессов вызовом функции `KnTaskStatGetTasksCount()`.
3. Выполнить в цикле следующие действия:
   a. Получить элемент списка процессов вызовом функции `KnTaskStatEnumTaskList()`.
   b. Получить имя процесса вызовом функции `KnTaskStatGetName()`.
      Это требуется, чтобы идентифицировать процесс, для которого будут получены сведения об использовании процессорного времени и памяти.
   c. Получить сведения об использовании процессорного времени и памяти процессом вызовами функции `KnTaskStatGetParam()`.
   d. Проверить, что процесс не завершился. Если процесс завершился, то отбросить полученные сведения об использовании процессорного времени и памяти этим процессом.
      Чтобы проверить, что процесс не завершился, нужно вызвать функцию `KnTaskStatGetParam()` с передачей через параметр `param` значения `TASK_PARAM_STATE`. Должно быть получено значение, отличное от `TaskStateTerminated`.
   e. Завершить работу с элементом списка процессов вызовом функции `KnTaskStatCloseTask()`.
4. Завершить работу со списком процессов вызовом функции `KnTaskStatCloseTaskList()`.

Расчет загрузки процессоров

Показателями загрузки процессоров (вычислительных ядер) могут быть следующие значения:

- процент загрузки всех процессоров;
- процент загрузки всех процессоров каждым процессом;
- проценты загрузки каждого процессора.

Расчет этих показателей выполняется для интервала времени, в начале и конце которого были получены сведения об использовании процессорного времени. (Например, может выполняться мониторинг загрузки процессоров с периодическим получением сведений об использовании процессорного времени.) Из значений, полученных в конце интервала, нужно вычесть значения, полученные в начале интервала. То есть для интервала нужно получить следующие приращения:

- *TK* – время работы всех процессоров в режиме ядра;
- *TKi [i=1,2,...,n]* – время работы *i*-го процессора в режиме ядра;
- *TU* – время работы всех процессоров в пользовательском режиме;

- *TUi [i=1,2,...,n]* – время работы *i*-го процессора в пользовательском режиме;
- *TIDLE* – время работы всех процессоров в режиме бездействия;
- *TIDLEi [i=1,2,...,n]* – время работы *i*-го процессора в режиме бездействия;
- *Tj [j=1,2,...,m]* – процессорное время, затраченное на исполнение *j*-го процесса.

Процент загрузки всех процессоров рассчитывается так:

(TK+TU)/(TK+TU+TIDLE).

Процент загрузки *i*-го процессора рассчитывается так:

(TKi+TUi)/(TKi+TUi+TIDLEi).

Процент загрузки всех процессоров *j*-м процессом рассчитывается так:

Tj/(TK+TU+TIDLE).

Получение статистических сведений о системе через API библиотеки libc

Библиотека `libc` предоставляет API, которые позволяют получить статистические сведения о файловых системах и сетевых интерфейсах, управляемых VFS. Функции этих API приведены в таблице ниже.

Сведения о файловых системах и сетевых интерфейсах

Функция	Заголовочный файл из состава KasperskyOS SDK	Получаемые сведения
`statvfs()`	`sysroot-*-kos/include/strict/posix/sys/statvfs.h`	Сведения о файловой системе, такие как размер блока, число блоков, число свободных блоков
`getvfsstat()`	`sysroot-*-kos/include/sys/statvfs.h`	Сведения обо всех смонтированных файловых системах, идентичные предоставляемым функцией `statvfs()`
`getifaddrs()`	`sysroot-*-kos/include/ifaddrs.h`	Сведения о сетевых интерфейсах, такие как имя, IP-адрес, маска подсети

Динамическое создание IPC-каналов с использованием системной программы DCM

В составе KasperskyOS SDK поставляется системная программа `DCM` (Dynamic Connection Manager), которая позволяет динамически создавать IPC-каналы. Благодаря этой программе серверы могут сообщать клиентам о предоставляемых службах, а также передавать callable-дескрипторы для использования этих служб.

Для использования программы `DCM` в составе KasperskyOS SDK поставляются следующие файлы:

- `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/dcm_api.h` – заголовочный файл, в котором определен базовый API.
- `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/helpers/connect.h` – заголовочный файл, в котором определен вспомогательный API для клиентов.
- `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/groups/pub.h` – заголовочный файл, в котором определен дополнительный API для серверов.
- `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/groups/subscr.h` – заголовочный файл, в котором определен дополнительный API для клиентов.
- `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/dcm.h` – заголовочный файл для включения в исходный код клиентов и серверов.
- `sysroot-*-kos/bin/dcm` – исполняемый файл.
- `sysroot-*-kos/include/kl/core/DCM.*dl` – файлы формальной спецификации.

Чтобы использовать программу `DCM`, нужно включить ее в образ решения. Для этого можно, например, указать `dcm::entity` в списке файлов, который задается через параметр `IMAGE_FILES` CMake-команд `build_kos_qemu_image()` и `build_kos_hw_image()`. CMake-пакет имеет имя `dcm`.

IPC-каналы от клиентов и серверов к `DCM` нужно создать статически. В качестве клиентской библиотеки программы `DCM` выступает библиотека `libkos`.

Можно запустить несколько процессов программы `DCM`. При этом каждый клиент и сервер может быть соединен только с одним процессом программы `DCM`.

В API программы `DCM` используются идентификаторы, которые называются *DCM-дескрипторами* (англ. DCM handles). DCM-дескрипторы идентифицируют объекты, которые дают клиентам и серверам, использующим `DCM`, следующие возможности:

- Клиенты могут получать уведомления о публикации и отмене публикации служб, а также выполнять запросы на создание IPC-каналов с серверами.
- Серверы могут получать запросы клиентов на создание IPC-каналов, а также принимать или отклонять эти запросы.

Имена компонентов, служб и интерфейсов служб нужно задавать в соответствии с формальными спецификациями компонентов решения. (О квалифицированном имени службы и экземпляра компонента см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности".) Вместо квалифицированного имени службы или экземпляра компонента можно использовать какое-либо условное название. Имена клиентов и серверов задаются в init-описании.

Использование базового API (dcm_api.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/dcm_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

Общие сведения об использовании API:

- Серверы публикуют в DCM службы и/или экземпляры компонентов (контейнеры служб).
- Клиенты получают уведомления о публикации отдельных служб и/или экземпляров компонентов.
- Для использования каждой службы сервера создается отдельный IPC-канал, идентифицируемый на стороне клиента callable-дескриптором.
- Если клиенту требуется использовать службу сервера, то этот клиент может выполнить запрос серверу на создание одного IPC-канала для использования этой службы.
- Если клиенту требуется использовать набор служб сервера, предоставляемых экземпляром компонента, то этот клиент может выполнить запрос серверу на создание нескольких IPC-каналов для использования этого набора служб.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Динамическое создание IPC-каналов на стороне сервера

Динамическое создание IPC-каналов на стороне сервера включает следующие шаги:

1. Создать подключение к DCM вызовом функции DcmInit().
2. Опубликовать предоставляемые службы и/или экземпляры компонентов в DCM, используя функцию DcmPublishEndpoint() и/или DcmPublishComponent().

   Функция DcmPublishEndpoint() публикует службу сервера, а функция DcmPublishComponent() публикует экземпляр компонента сервера.

   В параметре serverHandle функций DcmPublishEndpoint() и DcmPublishComponent() нужно указать дескриптор, идентифицирующий сервер. В качестве дескриптора, идентифицирующего сервер, можно использовать дескриптор этого серверного процесса, полученный последовательностью вызовов функций KosTaskGetSelf() и KosTaskGetHandle() из API task.h, или дескриптор, созданный вызовом функции KnHandleCreateUserObject() из API handle_api.h. (При вызове функции KnHandleCreateUserObject() в параметре rights должны быть указаны флаги OCAP_HANDLE_TRANSFER и OCAP_HANDLE_GET_SID.) Клиенты могут получить потомка дескриптора, идентифицирующего серверный процесс, через опциональный параметр outServerHandle функции DcmReadPubQueue(). После публикации службы или экземпляра компонента дескриптор, идентифицирующий сервер, можно закрыть, но только если этот дескриптор не был получен вызовом функции KosTaskGetHandle(). (Дескриптор, полученный вызовом функции KosTaskGetHandle(), закрывать нельзя, так как в случае закрытия он может быть использован для идентификации других ресурсов, что приведет к ошибкам.)

   В результате вызова функции DcmPublishEndpoint() создается DCM-дескриптор, позволяющий получать запросы клиентов на создание IPC-канала для использования заданной службы. В результате вызова функции DcmPublishComponent() создается DCM-дескриптор, позволяющий получать запросы клиентов на создание нескольких IPC-каналов для использования набора служб заданного экземпляра компонента.

   Чтобы отменить публикацию службы или экземпляра компонента, нужно вызовом функции DcmCloseHandle() закрыть DCM-дескриптор, созданный при их публикации. Также публикация всех опубликованных служб и экземпляров компонентов сервера будет отменена, если сервер завершится.

3. Получить запрос клиента на создание IPC-канала (IPC-каналов) вызовом функции `DcmListen()`.

   Вызовы функции `DcmListen()` с одним и тем же DCM-дескриптором в параметре `pubHandle` позволяют получить только те запросы клиентов, которые направлены на создание IPC-канала (IPC-каналов) для использования той службы или того набора служб экземпляра компонента, которые были заданы при создании этого DCM-дескриптора на шаге 2. (Сервер получает также запросы клиентов, которые были выполнены до публикации службы или экземпляра компонента.)

   Через опциональные параметры `outClientHandle` и `outClientName` функции `DcmListen()` можно получить дескриптор, идентифицирующий клиента, и имя клиента соответственно. (Дескриптор, идентифицирующий клиента, является потомком дескриптора, указанного в параметре `clientHandle` функции `DcmCreateConnection()`, вызванной на стороне клиента.) Эти данные можно использовать, чтобы принять решение о принятии или отклонении запроса клиента. При этом дескриптор, идентифицирующий клиента, может быть использован, например, для получения сведений о клиенте от других процессов или для получения SID по этому дескриптору для сравнения с другими имеющимся у сервера дескрипторами, идентифицирующими клиентов. После принятия решения можно закрыть дескриптор, идентифицирующий клиента.

   В результате вызова функции `DcmListen()` создается DCM-дескриптор, позволяющий принять или отклонить запрос клиента на создание IPC-канала (IPC-каналов).

4. Принять запрос клиента на создание IPC-канала (IPC-каналов) вызовом функции `DcmAcceptEndpointConnection()` или `DcmAcceptComponentConnection()`.

   Функция `DcmAcceptEndpointConnection()` принимает запрос клиента на создание IPC-канала для использования службы сервера, а функция `DcmAcceptComponentConnection()` принимает запрос клиента на создание IPC-каналов для использования набора служб экземпляра компонента сервера.

   В параметре `connectionId` функций `DcmAcceptEndpointConnection()` и `DcmAcceptComponentConnection()` нужно указать DCM-дескриптор, полученный на шаге 3.

   В параметре `sessionHandleDesc` функции `DcmAcceptEndpointConnection()` нужно указать транспортный контейнер дескриптора, который содержит callable-дескриптор для использования службы. В параметре `sessionHandlesCnt` функции `DcmAcceptComponentConnection()` нужно указать число служб, предоставляемых экземпляром компонента, то есть число служб перечисленных в CDL-файле. Через параметр `sessionHandleDescs` функции `DcmAcceptComponentConnection()` нужно задать массив транспортных контейнеров дескрипторов, которые содержат callable-дескрипторы для использования набора служб экземпляра компонента. Порядок элементов в массиве должен соответствовать порядку перечисления служб в CDL-файле. Можно предоставить доступ только к части служб экземпляра компонента. Для служб, которые не будут предоставлены клиенту, вместо callable-дескрипторов нужно указать значение `INVALID_HANDLE`. Как минимум один элемент массива должен содержать callable-дескриптор.

   Чтобы создать callable-дескриптор, нужно вызвать функцию `KnHandleCreateUserObjectEx()` из API handle_api.h. При вызове функции `KnHandleCreateUserObjectEx()` в параметре `rights` должны быть указаны флаги `OCAP_IPC_CALL` и `OCAP_HANDLE_TRANSFER`, а в параметрах `ipcChannel` и `riid` требуется указать серверный IPC-дескриптор создаваемого IPC-канала и идентификатор службы (RIID) соответственно. Серверный IPC-дескриптор используется для инициализации IPC-транспорта и управления обработкой IPC-запросов на стороне сервера. Для создания серверного дескриптора можно использовать функцию `KnHandleCreateListener()` из API handle_api.h. Идентификатор службы является константой в автоматически генерируемом транспортном коде, например, `FsDriver_operationsComp_fileOperations_iid`. После принятия запроса клиента callable-дескриптор можно закрыть.

Чтобы поместить callable-дескриптор в транспортный контейнер дескриптора, нужно использовать макрос `nk_handle_desc()`, который определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. В качестве второго параметра макроса `nk_handle_desc()` можно указать макрос `NK_SAME`, определенный в том же заголовочном файле. В этом случае потомок переданного callable-дескриптора будет иметь ту же маску прав, что и переданный callable-дескриптор. Передачу callable-дескриптора клиенту можно ассоциировать с объектом контекста передачи ресурса, указав дескриптор этого объекта в третьем параметре макроса `nk_handle_desc()`. Это позволит, используя API notice_api.h, отследить, когда будут закрыты или отозваны потомки callable-дескриптора, которые образуют поддерево наследования дескрипторов, корневой узел которого порожден передачей клиенту этого callable-дескриптора. Переданный callable-дескриптор может быть закрыт клиентом, но также закрытие этого дескриптора выполняется в результате завершения клиента. Чтобы создать объект контекста передачи ресурса, нужно вызвать функцию `KnHandleCreateBadge()` из API handle_api.h.

Через параметр `context` функций `KnHandleCreateUserObjectEx()` и `KnHandleCreateBadge()` можно задать данные для ассоциации с callable-дескриптором и передачей callable-дескриптора соответственно (аналогично контексту пользовательского ресурса и контексту передачи ресурса). Сервер сможет получить указатель на эти данные при разыменовании callable-дескриптора. (Несмотря на то что callable-дескриптор является IPC-дескриптором, он помещается ядром в поле `base_.self` фиксированной части IPC-запроса.)

Чтобы отклонить запрос клиента на создание IPC-канала (IPC-каналов), нужно вызовом функции `DcmCloseHandle()` закрыть DCM-дескриптор, полученный на шаге 3. (При этом вызов функции `DcmConnectToEndpoint()` или `DcmConnectToComponent()` на стороне клиента завершится с ошибкой `rcNotConnected`.) В случае принятия запроса клиента DCM-дескриптор, полученный на шаге 3, нужно также закрыть, но после вызова функции `DcmAcceptEndpointConnection()` или `DcmAcceptComponentConnection()`.

Динамическое создание IPC-каналов на стороне клиента

Динамическое создание IPC-каналов на стороне клиента включает следующие шаги:

1. Создать подключение к `DCM` вызовом функции `DcmInit()`.

   Если клиенту требуется использовать отдельную службу (не набор служб экземпляра компонента), то вместо выполнения последующих шагов можно вызвать функцию `DcmConnectAny()` или `DcmConnectAnyEx()` из вспомогательного API для клиентов connect.h.

2. Создать DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации служб с заданным интерфейсом или экземпляров компонента с заданным именем.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функцию `DcmSubscribeToEndpoints()` или `DcmSubscribeToComponents()`. Функция `DcmSubscribeToEndpoints()` создает DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации служб с заданным интерфейсом, а функция `DcmSubscribeToComponents()` создает DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации экземпляров компонента с заданным именем.

   Опциональные параметры `endpointName`, `componentName` `serverName` и `serverHandle` функций `DcmSubscribeToEndpoints()` и `DcmSubscribeToComponents()` нужно использовать, чтобы включить фильтрацию уведомлений по квалифицированному имени службы, квалифицированному имени экземпляра компонента, имени сервера и дескриптору, идентифицирующему сервер, соответственно. (Дескриптор, идентифицирующий сервер, является потомком дескриптора, указанного в параметре `serverHandle` функции `DcmPublishEndpoint()` или `DcmPublishComponent()`, вызванной на стороне сервера. Клиент может получить этот дескриптор, например, от другого процесса.) Имя сервера, как и дескриптор, однозначно идентифицирует сервер, поэтому, чтобы задать конкретный сервер, можно указать дескриптор, идентифицирующий этот сервер, или имя этого сервера.

   В параметре `clientHandle` функций `DcmSubscribeToEndpoints()` и `DcmSubscribeToComponents()` нужно указать дескриптор, идентифицирующий клиента. В качестве дескриптора, идентифицирующего клиента, можно использовать дескриптор этого клиентского процесса, полученный последовательностью вызовов функций `KosTaskGetSelf()` и `KosTaskGetHandle()` из API task.h, или дескриптор, созданный вызовом функции `KnHandleCreateUserObject()` из API handle_api.h. (При вызове функции `KnHandleCreateUserObject()` в параметре `rights` должны быть указаны флаги `OCAP_HANDLE_TRANSFER` и `OCAP_HANDLE_GET_SID`.) Дескриптор, идентифицирующий клиента, нельзя закрывать на этом шаге, поскольку он еще потребуется для выполнения шага 4.

   После вызова функции `DcmSubscribeToEndpoints()` или `DcmSubscribeToComponents()` начинает формироваться очередь уведомлений, в которую также попадут уведомления о публикации служб или экземпляров компонента, которые были опубликованы до вызова этих функций и соответствуют критериям фильтрации.

   Если больше не требуется получать уведомления о публикации и отмене публикации служб или экземпляров компонента, то DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSubscribeToEndpoints()` или `DcmSubscribeToComponents()`, нужно закрыть вызовом функции `DcmCloseHandle()`.

3. Извлечь уведомление о публикации службы или экземпляра компонента из очереди этих уведомлений вызовом функции `DcmReadPubQueue()`.

   В параметре `subscrHandle` функции `DcmReadPubQueue()` нужно указать DCM-дескриптор, полученный на шаге 2.

   Через опциональные параметры `outServerHandle`, `outServerName` и `outNodeName` функции `DcmReadPubQueue()` можно получить дескриптор, идентифицирующий сервер, имя сервера и квалифицированное имя службы или экземпляра компонента соответственно. (Дескриптор, идентифицирующий сервер, является потомком дескриптора, указанного в параметре `serverHandle` функции `DcmPublishEndpoint()` или `DcmPublishComponent()`, вызванной на стороне сервера.) Эти данные можно использовать, чтобы принять решение о выполнении запроса на создание IPC-канала (IPC-каналов) с сервером. При этом дескриптор, идентифицирующий сервер, может быть использован, например, для получения сведений о сервере от других процессов или для получения SID по этому дескриптору для сравнения с другими имеющимися у клиента дескрипторами, идентифицирующими серверы.

   Значение, полученное через параметр `outPubStatus` функции `DcmReadPubQueue()`, отражает статус публикации службы или экземпляра компонента. Уведомление об отмене публикации службы или экземпляра компонента появляется в очереди только в том случае, если ранее было извлечено уведомление о публикации этой службы или экземпляра компонента. Публикация службы или экземпляра компонента может быть отменена сервером либо в результате завершения сервера.

4. Создать DCM-дескриптор, позволяющий выполнить запрос на создание IPC-канала (IPC-каналов) с сервером.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функцию `DcmCreateConnection()`. Через параметр `nodeType` нужно задать имя интерфейса требуемой службы или имя компонента, экземпляр которого предоставляет требуемый набор служб. Через параметр `nodeName` нужно задать квалифицированное имя требуемой службы или квалифицированное имя экземпляра компонента, предоставляющего требуемый набор служб.

   В параметре `serverHandle` функции `DcmCreateConnection()` нужно указать дескриптор, идентифицирующий сервер. Этот дескриптор может быть получен на шаге 3 через параметр `outServerHandle` функции `DcmReadPubQueue()` или другим способом (например, от другого процесса).

   В параметре `clientHandle` функции `DcmCreateConnection()` нужно указать дескриптор, идентифицирующий клиента. Нужно указать дескриптор, который был указан в параметре `clientHandle` функции `DcmSubscribeToEndpoints()` или `DcmSubscribeToComponents()` на шаге 2. (Серверы могут получить потомков этого дескриптора через опциональный параметр `outClientHandle` функции `DcmListen()`.) После создания DCM-дескриптора, позволяющего выполнить запрос на создание IPC-канала (IPC-каналов), дескриптор, идентифицирующий клиента, можно закрыть, но только если этот дескриптор не был получен вызовом функции `KosTaskGetHandle()` из API task.h. (Дескриптор, полученный вызовом функции `KosTaskGetHandle()`, закрывать нельзя, так как в случае закрытия он может быть использован для идентификации других ресурсов, что приведет к ошибкам.)

5. Выполнить запрос на создание IPC-канала (IPC-каналов) с сервером.

   Чтобы выполнить этот шаг, нужно вызвать функцию `DcmConnectToEndpoint()` или `DcmConnectToComponent()`. Функция `DcmConnectToEndpoint()` выполняет запрос на создание IPC-канала с сервером для использования службы, а функция `DcmConnectToComponent()` выполняет запрос на создание IPC-каналов с сервером для использования набора служб экземпляра компонента.

   В параметре `connectionId` функций `DcmConnectToEndpoint()` и `DcmConnectToComponent()` нужно указать DCM-дескриптор, полученный на шаге 4. В параметре `sessionHandlesCnt` функции `DcmConnectToComponent()` нужно указать число служб, предоставляемых экземпляром компонента, то есть число служб перечисленных в CDL-файле.

   В результате вызова функции `DcmConnectToEndpoint()` клиент получает через параметр `outSessionHandleDesc` транспортный контейнер дескриптора, который содержит callable-дескриптор для использования службы. В результате вызова функции `DcmConnectToComponent()` клиент получает через параметр `outSessionHandleDescs` массив транспортных контейнеров дескрипторов, которые содержат callable-дескрипторы для использования набора служб экземпляра компонента. Порядок элементов в массиве соответствует порядку перечисления служб в CDL-файле. Сервер может предоставить только часть служб экземпляра компонента. Если сервер принял решение не предоставлять службу, то соответствующий транспортный контейнер дескриптора будет содержать значение `INVALID_HANDLE` вместо callable-дескриптора.

   Чтобы извлечь callable-дескриптор из транспортного контейнера дескриптора, нужно использовать макрос `nk_get_handle()`, который определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK.

   Клиент использует callable-дескриптор для инициализации IPC-транспорта. При этом в функции инициализации прокси-объекта клиент указывает значение `INVALID_RIID` в качестве идентификатора службы (RIID).

   После получения callable-дескриптора DCM-дескриптор, полученный на шаге 4, нужно закрыть вызовом функции `DcmCloseHandle()`.

Прерывание блокирующих вызовов функций

Чтобы прервать блокирующий вызов функции `DcmConnectToEndpoint()`, `DcmConnectToComponent()`, `DcmReadPubQueue()` или `DcmListen()` из другого потока исполнения, нужно вызвать функцию `DcmInterruptBlockingCall()`.

Отслеживание событий

Используя функции `DcmSubscribeToEvents*()` и `DcmUnsubscribeFromEvents()` совместно с функциями из API notice_api.h, можно получать уведомления о том, что произошли следующие события:

- публикация или отмена публикации сервером службы или экземпляра компонента (флаг маски событий `DCM_PUBLICATION_CHANGED`, DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSubscribeToEndpoints()` или `DcmSubscribeToComponents()`);
- получение сервером запроса от клиента на создание IPC-канала для использования службы или IPC-каналов для использования набора служб экземпляра компонента (флаг маски событий `DCM_CLIENT_CONNECTED`, DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmPublishEndpoint()` или `DcmPublishComponent()`);
- прерывание блокирующего вызова функции `DcmConnectToEndpoint()`, `DcmConnectToComponent()`, `DcmReadPubQueue()` или `DcmListen()` (флаг маски событий `DCM_BLOCKING_CALL_INTERRUPTED`, DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmCreateConnection()`, `DcmSubscribeToEndpoints()`, `DcmSubscribeToComponents()`, `DcmPublishEndpoint()` или `DcmPublishComponent()`);
- прием или отклонение сервером запроса клиента на создание IPC-канала для использования службы или IPC-каналов для использования набора служб экземпляра компонента (флаг маски событий `DCM_CLIENT_RELEASED_BY_SERVER`, DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmCreateConnection()`).

Функции `DcmSubscribeToEvents*()` и `DcmUnsubscribeFromEvents()` позволяют настроить приемник уведомлений, соответственно добавляя и удаляя отслеживаемые объекты, идентифицируемые DCM-дескрипторами. Функция `DcmSubscribeToEvents()` задает для записей вида "ресурс – маска событий" идентификатор `DCM_EVENT_ID`, а функция `DcmSubscribeToEventsEx()` позволяет задать для записей вида "ресурс – маска событий" собственные идентификаторы.

Удаление динамически созданных IPC-каналов

Динамически созданный IPC-канал будет удален при закрытии callable-дескриптора и серверного IPC-дескриптора этого IPC-канала.

Удаление подключения к DCM

Если использовать `DCM` больше не требуется, нужно вызвать функцию `DcmFini()`, чтобы удалить подключение к `DCM` и тем самым освободить связанные с этим подключением ресурсы.

Сведения о функциях API

Функции dcm_api.h

Функция	Сведения о функции
`DcmInit()`	Назначение Создает подключение к `DCM`. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если IPC-канал до `DCM` отсутствует, возвращает `rcNoCapability`. Дополнительные сведения Потокобезопасная функция. Неблокирующий вызов.
`DcmFini()`	Назначение Удаляет подключение к `DCM`. Параметры Нет. Возвращаемые значения Нет. Дополнительные сведения Потокобезопасная функция. Неблокирующий вызов.
`DcmSubscribeToEvents()`	Назначение Настраивает приемник уведомлений, чтобы он получал уведомления о событиях, связанных с объектом, идентифицируемым заданным DCM-дескриптором. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/notice_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `handle` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSubscribeToEndpoints()`, `DcmSubscribeToComponents()`, `DcmCreateConnection()`, `DcmPublishEndpoint()` или `DcmPublishComponent()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`DcmSubscribeToEventsEx()`	Назначение Настраивает приемник уведомлений, чтобы он получал уведомления о событиях, связанных с объектом, идентифицируемым заданным DCM-дескриптором. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/notice_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `handle` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSubscribeToEndpoints()`, `DcmSubscribeToComponents()`, `DcmCreateConnection()`, `DcmPublishEndpoint()` или `DcmPublishComponent()`. • [in] `eventId` – идентификатор записи вида "ресурс – маска событий". Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmUnsubscribeFromEvents()`	Назначение Настраивает приемник уведомлений, чтобы он не получал уведомления о событиях, связанных с объектом, идентифицируемым заданным DCM-дескриптором. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/notice_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `handle` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSubscribeToEndpoints()`, `DcmSubscribeToComponents()`, `DcmCreateConnection()`, `DcmPublishEndpoint()` или `DcmPublishComponent()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmCloseHandle()`	Назначение Закрывает DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSubscribeToEndpoints()`, `DcmSubscribeToComponents()`, `DcmCreateConnection()`, `DcmPublishEndpoint()`, `DcmPublishComponent()` или `DcmListen()` из основного API, а также `DcmListenGroupPub()` из дополнительного API для серверов. Параметры • [in] `handle` – DCM-дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmInterruptBlockingCall()`	Назначение Прерывает блокирующий вызов функции `DcmConnectToEndpoint()`, `DcmConnectToComponent()`, `DcmReadPubQueue()` или `DcmListen()`. Параметры • [in] `handle` – DCM-дескриптор, указанный при вызове функции `DcmConnectToEndpoint()`, `DcmConnectToComponent()`, `DcmReadPubQueue()` или `DcmListen()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`DcmSubscribeToEndpoints()`	Назначение Создает DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации служб с заданным интерфейсом. Параметры • [in] `endpointType` – указатель на имя интерфейса служб. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `endpointName` – указатель на квалифицированное имя службы или `RTL_NULL`, чтобы не использовать фильтрацию уведомлений по квалифицированному имени службы. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `serverName` – указатель на имя сервера или `RTL_NULL`, чтобы не использовать фильтрацию уведомлений по конкретному серверу. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `serverHandle` – дескриптор, идентифицирующий сервер, или `INVALID_HANDLE`, чтобы не использовать фильтрацию уведомлений по конкретному серверу. • [in] `clientHandle` – дескриптор, идентифицирующий клиента. • [out] `outSubscrHandle` – указатель на DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации служб с заданным интерфейсом. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmSubscribeToComponents()`	Назначение Создает DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации экземпляров компонента с заданными именем. Параметры • [in] `componentType` – указатель на имя компонента. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `componentName` – указатель на квалифицированное имя экземпляра компонента или `RTL_NULL`, чтобы не использовать фильтрацию уведомлений по квалифицированному имени экземпляра компонента. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `serverName` – указатель на имя сервера или `RTL_NULL`, чтобы не использовать фильтрацию уведомлений по конкретному серверу. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `serverHandle` – дескриптор, идентифицирующий сервер, или `INVALID_HANDLE`, чтобы не использовать фильтрацию уведомлений по конкретному серверу. • [in] `clientHandle` – дескриптор, идентифицирующий клиента. • [out] `outSubscrHandle` – указатель на DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации экземпляров компонента с заданным именем. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`DcmReadPubQueue()`	Назначение Извлекает уведомление о публикации или отмене публикации службы или экземпляра компонента из очереди этих уведомлений. Параметры • [in] `subscrHandle` – DCM-дескриптор, созданный вызовом функции `DcmSubscribeToEndpoints()` или `DcmSubscribeToComponents()`. • [in] `msec` – время ожидания появления уведомлений (в миллисекундах) или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out,optional] `outServerHandle` – указатель на дескриптор, идентифицирующий сервер, или `RTL_NULL`, если этот дескриптор не требуется. • [out,optional] `outServerName` – указатель на буфер для имени сервера или `RTL_NULL`, если это имя не требуется. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `serverNameSize` – размер буфера для имени сервера (в байтах) или `0`, если это имя не требуется. • [out,optional] `outNodeName` – указатель на буфер для квалифицированного имени службы или экземпляра компонента либо `RTL_NULL`, если это имя не требуется. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `nodeNameSize` – размер буфера для квалифицированного имени службы или экземпляра компонента (в байтах) либо `0`, если это имя не требуется. • [out] `outPubStatus` – указатель на значение, отражающее статус публикации службы или экземпляра компонента: `DcmEndpointPublished` – служба опубликована, `DcmEndpointUnpublished` – публикация службы отменена, `DcmComponentPublished` – экземпляр компонента опубликован, `DcmComponentUnpublished` – публикация экземпляра компонента отменена. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если блокирующий вызов был прерван вызовом функции `DcmInterruptBlockingCall()`, возвращает `rcAbort`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `msec` указан `0`.

Функция	Сведения о функции
`DcmCreateConnection()`	Назначение Создает DCM-дескриптор, позволяющий выполнить запрос на создание IPC-канала (IPC-каналов) с сервером для использования заданной службы или набора служб заданного экземпляра компонента. Параметры • [in] `nodeType` – указатель на имя интерфейса службы или имя компонента. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `nodeName` – указатель на квалифицированное имя службы или экземпляра компонента. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `serverHandle` – дескриптор, идентифицирующий сервер. • [in] `clientHandle` – дескриптор, идентифицирующий клиента. • [out] `outConnectionId` – указатель на DCM-дескриптор, позволяющий выполнить запрос на создание IPC-канала (IPC-каналов) с сервером для использования заданной службы или набора служб заданного экземпляра компонента. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmConnectToEndpoint()`	Назначение Выполняет запрос на создание IPC-канала с сервером для использования службы. Параметры • [in] `connectionId` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmCreateConnection()`. • [in] `msec` – время ожидания выполнения запроса (в миллисекундах) или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outSessionHandleDesc` – указатель на транспортный контейнер дескриптора, который содержит callable-дескриптор для использования службы. Тип транспортного контейнера дескриптора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если в параметре `msec` указан `0`, и сервер не обработал запрос на создание IPC-канала, возвращает `rcNotReady`. Если блокирующий вызов был прерван вызовом функции `DcmInterruptBlockingCall()`, возвращает `rcAbort`. Если сервер отклонил запрос вызовом функции `DcmCloseHandle()`, возвращает `rcNotConnected`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `msec` указан `0`.

Функция	Сведения о функции
`DcmConnectToComponent()`	Назначение Выполняет запрос на создание IPC-каналов с сервером для использования набора служб экземпляра компонента. Параметры • [in] `connectionId` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmCreateConnection()`. • [in] `msec` – время ожидания выполнения запроса (в миллисекундах) или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `sessionHandlesCnt` – число служб, предоставляемых экземпляром компонента. • [out] `outSessionHandleDescs` – указатель на массив транспортных контейнеров дескрипторов, которые содержат callable-дескрипторы для использования набора служб экземпляра компонента. Число элементов в массиве не может превышать значение константы `HandlesLimit`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/DCM.idl` из состава KasperskyOS SDK. Тип транспортного контейнера дескриптора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если в параметре `msec` указан `0`, и сервер не обработал запрос на создание IPC-каналов, возвращает `rcNotReady`. Если блокирующий вызов был прерван вызовом функции `DcmInterruptBlockingCall()`, возвращает `rcAbort`. Если сервер отклонил запрос вызовом функции `DcmCloseHandle()`, возвращает `rcNotConnected`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `msec` указан `0`.
`DcmPublishEndpoint()`	Назначение Публикует службу в `DCM`. Параметры • [in] `endpointType` – указатель на имя интерфейса службы. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `endpointName` – указатель на квалифицированное имя службы. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `serverHandle` – дескриптор, идентифицирующий сервер. • [out] `outPubHandle` – указатель на DCM-дескриптор, позволяющий получать запросы клиентов на создание IPC-канала для использования заданной службы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`DcmPublishComponent()`	Назначение Публикует экземпляр компонента в `DCM`. Параметры • [in] `componentType` – указатель на имя компонента. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `componentName` – указатель на квалифицированное имя экземпляра компонента. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `serverHandle` – дескриптор, идентифицирующий сервер. • [out] `outPubHandle` – указатель на DCM-дескриптор, позволяющий получать запросы клиентов на создание IPC-каналов для использования набора служб заданного экземпляра компонента. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmListen()`	Назначение Позволяет получить запрос клиента на создание IPC-канала (IPC-каналов). Параметры • [in] `pubHandle` – DCM-дескриптор, созданный вызовом функции `DcmPublishEndpoint()` или `DcmPublishComponent()`. • [in] `msec` – время ожидания появления запроса клиента (в миллисекундах) или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outConnectionId` – указатель на DCM-дескриптор, позволяющий принять или отклонить запрос клиента на создание IPC-канала (IPC-каналов). • [out,optional] `outClientHandle` – указатель на дескриптор, идентифицирующий клиента, или `RTL_NULL`, если этот дескриптор не требуется. • [out,optional] `outClientName` – указатель на буфер для имени клиента или `RTL_NULL`, если это имя не требуется. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `clientNameSize` – размер буфера для имени клиента (в байтах) или `0`, если это имя не требуется. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если блокирующий вызов был прерван вызовом функции `DcmInterruptBlockingCall()`, возвращает `rcAbort`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `msec` указан `0`.

Функция	Сведения о функции
`DcmAcceptEndpointConnection()`	Назначение Принимает запрос клиента на создание IPC-канала для использования службы. Параметры • [in] `connectionId` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmListen()`. • [in] `sessionHandleDesc` – транспортный контейнер дескриптора, который содержит callable-дескриптор для использования службы. Тип транспортного контейнера дескриптора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmAcceptComponentConnection()`	Назначение Принимает запрос клиента на создание IPC-каналов для использования набора служб экземпляра компонента. Параметры • [in] `connectionId` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmListen()`. • [in] `sessionHandlesCnt` – число служб, предоставляемых экземпляром компонента. • [in] `sessionHandleDescs` – указатель на массив транспортные контейнеры дескрипторов, которые содержат callable-дескрипторы для использования набора служб экземпляра компонента. Число элементов в массиве не должно превышать значение константы `HandlesLimit`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/DCM.idl` из состава KasperskyOS SDK. Тип транспортного контейнера дескриптора определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование вспомогательного API для клиентов (connect.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/helpers/connect.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет клиентам выполнять запросы на создание IPC-каналов с серверами для использования служб с заданными интерфейсами. Для выполнения запроса достаточно вызвать функции `DcmConnectAny()` или `DcmConnectAnyEx()`, в то время как при использовании базового API dcm_api.h для этого требуется выполнить последовательность вызовов: `DcmSubscribeToEndpoints()`, `DcmReadPubQueue()`, `DcmCreateConnection()`, `DcmConnectToEndpoint()`.

Перед вызовом функции `DcmConnectAny()` или `DcmConnectAnyEx()` нужно создать подключение к `DCM` вызовом функции `DcmInit()` из базового API dcm_api.h.

В результате вызова функции `DcmConnectAny()` или `DcmConnectAnyEx()` клиент получает через параметр `outSessionHandle` callable-дескриптор для использования службы.

Вызов функции `DcmConnectAny()` соответствует вызову функции `DcmConnectAnyEx()`, при котором параметры `endpointName` и `serverName` имеют значение `RTL_NULL`, параметры `serverHandle` и `clientHandle` имеют значение `INVALID_HANDLE`, параметры `findTimeout` и `connectTimeout` имеют значение `INFINITE_TIMEOUT`.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Функции connect.h

Функция	Сведения о функции
`DcmConnectAny()`	Назначение Выполняет запрос на создание IPC-канала с сервером для использования службы с заданным интерфейсом. Параметры • [in] `endpointType` – указатель на имя интерфейса службы. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outSessionHandle` – указатель на callable-дескриптор для использования службы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmConnectAnyEx()`	Назначение Выполняет запрос на создание IPC-канала с сервером для использования службы с заданным интерфейсом. Параметры • [in] `endpointType` – указатель на имя интерфейса службы. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `endpointName` – указатель на квалифицированное имя службы или `RTL_NULL`, если для использования подходит любая служба с заданным интерфейсом. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `serverName` – указатель на имя сервера или `RTL_NULL`, если не имеет значения, какой именно сервер предоставляет службу. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `serverHandle` – дескриптор, идентифицирующий сервер, или `INVALID_HANDLE`, если не имеет значения, какой именно сервер предоставляет службу. • [in,optional] `clientHandle` – дескриптор, идентифицирующий клиента, или `INVALID_HANDLE`, чтобы для идентификации клиента использовался дескриптор вызывающего процесса. • [in] `findTimeout` – время ожидания публикации службы (в миллисекундах) или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `connectTimeout` – время ожидания выполнения запроса на создание IPC-канала с сервером (в миллисекундах) или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outSessionHandle` – указатель на callable-дескриптор для использования службы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если в параметре `connectTimeout` указан `0`, и сервер не обработал запрос на создание IPC-канала, возвращает `rcNotReady`. Если сервер отклонил запрос вызовом функции `DcmCloseHandle()` из базового API dcm_api.h возвращает `rcNotConnected`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметрах `findTimeout` и `connectTimeout` указан `0`.

Использование дополнительного API для серверов (pub.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/groups/pub.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет серверам публиковать группы служб. С позиции сервера группа служб представляет собой набор предоставляемых этим сервером служб, для которых можно получать клиентские запросы на создание IPC-каналов, используя один DCM-дескриптор. Сервер может опубликовать несколько групп служб. Множества служб из разных групп, опубликованных сервером, не должны пересекаться.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Публикация группы служб

Чтобы опубликовать группу предоставляемых сервером служб в `DCM`, нужно вызвать функцию `DcmPublishGroupEndpoints()`. Через параметр `endpoints` функции `DcmPublishGroupEndpoints()` нужно задать квалифицированные имена и контексты группируемых служб, а также имена интерфейсов служб. (Массив структур, указатель на который задан через параметр `endpoints`, можно удалить после публикации.) Контекст службы представляет собой данные, которые используются сервером, чтобы при вызове функции `DcmListenGroupPub()` определить, какая именно служба из опубликованной группы требуется клиенту. В качестве контекста службы можно использовать числовой идентификатор либо указатель на какие-либо данные.

В результате вызова функции `DcmPublishGroupEndpoints()` создается DCM-дескриптор, позволяющий получать запросы клиентов на создание IPC-каналов для использования служб из заданной группы с заданными интерфейсами.

Получение запроса клиента на создание IPC-канала

Чтобы получить запрос клиента на создание IPC-канала для использования службы из опубликованной группы, нужно вызвать функцию `DcmListenGroupPub()`. В параметре `pubHandle` функции `DcmListenGroupPub()` нужно указать DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmPublishGroupEndpoints()`. Выходной параметр `outContext` функции `DcmListenGroupPub()` содержит указатель на контекст службы. (Сервер получает также запросы клиентов, которые были выполнены до публикации группы служб.)

В результате вызова функции `DcmListenGroupPub()` создается DCM-дескриптор, позволяющий принять или отклонить запрос клиента на создание IPC-канала для использования той службы группы, которой соответствует полученный контекст службы. Чтобы принять запрос клиента, нужно вызвать функцию `DcmAcceptEndpointConnection()` из базового API dcm_api.h. Чтобы отклонить запрос клиента, нужно вызвать функцию `DcmCloseHandle()` из базового API dcm_api.h.

Отмена публикации группы служб

Чтобы отменить публикацию группы служб, нужно вызовом функции `DcmCloseGroupPubHandle()` закрыть DCM-дескриптор, созданный при ее публикации. Также публикация всех опубликованных групп служб сервера будет отменена, если сервер завершится.

Прерывание блокирующих вызовов функций

Чтобы прервать блокирующий вызов функции `DcmListenGroupPub()` из другого потока исполнения, нужно вызвать функцию `DcmInterruptGroupPubBlockingCall()`.

Отслеживание событий

Используя функции `DcmSubscribeToGroupPubEvent()` и `DcmUnsubscribeFromGroupPubEvent()` совместно с функциями из API notice_api.h, можно получать уведомления о том, что произошли следующие события:

- получение сервером запроса от клиента на создание IPC-канала для использования службы из группы (флаг маски событий `DCM_CLIENT_CONNECTED`, DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmPublishGroupEndpoints()`);
- прерывание блокирующего вызова функции `DcmListenGroupPub()` (флаг маски событий `DCM_BLOCKING_CALL_INTERRUPTED`, DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmPublishGroupEndpoints()`).

Функции `DcmSubscribeToGroupPubEvent()` и `DcmUnsubscribeFromGroupPubEvent()` позволяют настроить приемник уведомлений, соответственно добавляя и удаляя отслеживаемые объекты, идентифицируемые DCM-дескрипторами. Функция `DcmSubscribeToGroupPubEvent()` задает для записей вида "ресурс – маска событий" идентификатор `DCM_EVENT_ID`. Флаги маски событий и идентификатор записи вида "ресурс – маска событий" `DCM_EVENT_ID` определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/dcm_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

Сведения о функциях API

Функции pub.h

Функция	Сведения о функции
`DcmPublishGroupEndpoints()`	Назначение Публикует группу служб в `DCM`. Параметры • [in] `endpoints` – указатель на массив структур, содержащих сведения о группируемых службах: указатели на квалифицированные имена служб, указатели на имена интерфейсов служб и контексты служб. Максимальный размер имен (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `endpointsCount` – число группируемых служб. • [in] `serverHandle` – дескриптор, идентифицирующий сервер. • [out] `outPubHandle` – указатель на DCM-дескриптор, позволяющий получать запросы клиентов на создание IPC-каналов для использования служб из заданной группы с заданными интерфейсами. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmListenGroupPub()`	Назначение Позволяет получить запрос клиента на создание IPC-канала для использования службы из опубликованной группы. Параметры • [in] `pubHandle` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmPublishGroupEndpoints()`. • [in] `msec` – время ожидания появления запроса клиента в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [out] `outContext` – указатель на контекст службы из опубликованной группы. • [out] `outConnectionId` – указатель на DCM-дескриптор, позволяющий принять или отклонить запрос клиента на создание IPC-канала. • [out,optional] `outClientHandle` – указатель на дескриптор, идентифицирующий клиента, или `RTL_NULL`, если этот дескриптор не требуется. • [out,optional] `outClientName` – указатель на буфер для имени клиента или `RTL_NULL`, если это имя не требуется. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `clientNameSize` – размер буфера для имени клиента (в байтах) или `0`, если это имя не требуется. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если блокирующий вызов был прерван вызовом функции `DcmInterruptGroupPubBlockingCall()`, возвращает `rcAbort`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `msec` указан `0`.

Функция	Сведения о функции
`DcmInterruptGroupPubBlockingCall()`	Назначение Прерывает блокирующий вызов функции `DcmListenGroupPub()`. Параметры • [in] `pubHandle` – DCM-дескриптор, указанный при вызове функции `DcmListenGroupPub()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmCloseGroupPubHandle()`	Назначение Закрывает DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmPublishGroupEndpoints()`. Параметры • [in] `pubHandle` – DCM-дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmSubscribeToGroupPubEvent()`	Назначение Настраивает приемник уведомлений, чтобы он получал уведомления о событиях, связанных с объектом, идентифицируемым заданным DCM-дескриптором. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/notice_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `pubHandle` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmPublishGroupEndpoints()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmUnsubscribeFromGroupPubEvent()`	Назначение Настраивает приемник уведомлений, чтобы он не получал уведомления о событиях, связанных с объектом, идентифицируемым заданным DCM-дескриптором. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/notice_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `pubHandle` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmPublishGroupEndpoints()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Использование дополнительного API для клиентов (subscr.h)

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/groups/subscr.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет клиентам получать уведомления о публикации и отмене публикации групп служб. С позиции клиента группа служб представляет собой набор служб одного сервера, уведомления о публикации и отмене публикации которых можно получать, используя один DCM-дескриптор. При этом действует ограничение о том, что сервер не может предоставлять несколько служб с одинаковым интерфейсом. Несколько серверов могут предоставлять одинаковые группы служб, требуемые клиенту. Сервер может предоставлять несколько групп служб, требуемых клиенту. Множества служб из разных групп, требуемых клиенту, могут пересекаться.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Создание DCM-дескриптора, позволяющего получать уведомления о публикации и отмене публикации групп служб

Чтобы создать DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации групп служб с заданными интерфейсами, нужно вызвать функцию `DcmSetGroupSubscription()`. Через параметр `endpointTypes` нужно задать имена интерфейсов группируемых служб. В параметре `endpointsCount` нужно указать число группируемых служб, равное числу интерфейсов, заданных через параметр `endpointTypes`. (Уведомления будут содержать сведения о том числе служб, которое равно числу интерфейсов, так как действует ограничение, что каждому интерфейсу соответствует отдельная и единственная служба.)

После вызова функции `DcmSetGroupSubscription()` начинает формироваться очередь уведомлений, в которую также попадут уведомления о публикации групп служб, которые были опубликованы до вызова этой функции и соответствуют критериям фильтрации.

Получение уведомлений о публикации и отмене публикации групп служб

Чтобы извлечь уведомление о публикации или отмене публикации группы служб из очереди этих уведомлений, нужно вызвать функцию `DcmReadGroupPubQueue()`. В параметре `subscrHandle` функции `DcmReadGroupPubQueue()` нужно указать DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSetGroupSubscription()`. В параметре `maxCount` функции `DcmReadGroupPubQueue()` нужно указать число элементов в массиве, заданном через параметр `outEndpoints`. Значение этого параметра должно быть не меньше числа служб в группе. Значение, полученное через параметр `outPubStatus` функции `DcmReadGroupPubQueue()`, отражает, что группа служб опубликована, или публикация группы служб отменена. Уведомление о публикации группы служб появляется в очереди только в том случае, если сервер публикует все службы группы (сразу или по отдельности). Если сервер публикует только часть требуемых клиенту служб, то уведомление о публикации группы служб не появляется. Уведомление об отмене публикации группы служб появляется в очереди только в том случае, если ранее было извлечено уведомление о публикации этой группы служб. Публикация группы служб может быть отменена сервером либо в результате завершения сервера.

Используя имена интерфейсов и квалифицированные имена служб, полученные в результате вызова функции `DcmSetGroupSubscription()`, нужно создать DCM-дескрипторы, которые позволяют выполнить запросы на создание IPC-каналов с сервером для использования требуемых служб. Чтобы создать эти дескрипторы нужно использовать функцию `DcmCreateConnection()` из базового API dcm_api.h. Затем нужно выполнить запросы на создание IPC-каналов с сервером, используя функцию `DcmConnectToEndpoint()` из базового API dcm_api.h.

Закрытие DCM-дескриптора, позволяющего получать уведомления о публикации и отмене публикации групп служб

Если больше не требуется получать уведомления о публикации и отмене публикации группы служб с заданными интерфейсами, то DCM-дескриптор, созданный вызовом функции `DcmSetGroupSubscription()`, нужно закрыть вызовом функции `DcmCloseGroupSubscrHandle()`.

Прерывание блокирующих вызовов функций

Чтобы прервать блокирующий вызов функции `DcmReadGroupPubQueue()` из другого потока исполнения, нужно вызвать функцию `DcmInterruptGroupSubscrBlockingCall()`.

Отслеживание событий

Используя функции `DcmSubscribeToGroupSubscrEvent()` и `DcmUnsubscribeFromGroupSubscrEvent()` совместно с функциями из API notice_api.h, можно получать уведомления о том, что произошли следующие события:

- публикация или отмена публикации сервером службы из группы (флаг маски событий `DCM_PUBLICATION_CHANGED`, DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSetGroupSubscription()`);
- прерывание блокирующего вызова функции `DcmReadGroupPubQueue()` (флаг маски событий `DCM_BLOCKING_CALL_INTERRUPTED`, DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSetGroupSubscription()`).

Функции `DcmSubscribeToGroupSubscrEvent()` и `DcmUnsubscribeFromGroupSubscrEvent()` позволяют настроить приемник уведомлений, соответственно добавляя и удаляя отслеживаемые объекты, идентифицируемые DCM-дескрипторами. Функция `DcmSubscribeToGroupSubscrEvent()` задает для записей вида "ресурс – маска событий" идентификатор `DCM_EVENT_ID`. Флаги маски событий и идентификатор записи вида "ресурс – маска событий" `DCM_EVENT_ID` определены в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/dcm_api.h` из состава KasperskyOS SDK.

Сведения о функциях API

Функции subscr.h

Функция	Сведения о функции
`DcmSetGroupSubscription()`	Назначение Создает DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации групп служб с заданными интерфейсами. Параметры • [in] `endpointTypes` – указатель на массив с именами интерфейсов группируемых служб. Максимальный размер имен (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `endpointsCount` – число группируемых служб. Должно совпадать с числом интерфейсов, заданных через параметр `endpointTypes`. • [in,optional] `serverName` – указатель на имя сервера или `RTL_NULL`, чтобы не использовать фильтрацию уведомлений по конкретному серверу. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in,optional] `serverHandle` – дескриптор, идентифицирующий сервер, или `INVALID_HANDLE`, чтобы не использовать фильтрацию уведомлений по конкретному серверу. • [in] `clientHandle` – дескриптор, идентифицирующий клиента. • [out] `outSubscrHandle` – указатель на DCM-дескриптор, позволяющий получать уведомления о публикации и отмене публикации групп служб с заданными интерфейсами. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmReadGroupPubQueue()`	Назначение Извлекает уведомление о публикации или отмене публикации группы служб из очереди этих уведомлений. Параметры • [in] `subscrHandle` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSetGroupSubscription()`. • [in] `msec` – время ожидания появления уведомлений в миллисекундах или `INFINITE_TIMEOUT`, чтобы задать неограниченное время ожидания. Константа `INFINITE_TIMEOUT` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl/rtc.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `maxCount` – число элементов в массиве, заданном через параметр `outEndpoints`. Должно быть не меньше числа служб в группе. • [out,optional] `outServerHandle` – указатель на дескриптор, идентифицирующий сервер, или `RTL_NULL`, если этот дескриптор не требуется. • [out,optional] `outServerName` – указатель на буфер для имени сервера или `RTL_NULL`, если это имя не требуется. Максимальный размер имени (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `serverNameSize` – размер буфера для имени сервера (в байтах) или `0`, если это имя не требуется. • [out] `outEndpoints` – указатель на массив структур, содержащих квалифицированные имена служб группы и имена интерфейсов служб группы. Максимальный размер имен (в байтах) с учетом терминирующего нуля соответствует значению константы `UCoreStringSize`, определенной в файле `sysroot-*-kos/include/kl/core/Types.idl` из состава KasperskyOS SDK.

Функция	Сведения о функции
	• [out] `outEndpointsCount` – указатель на число служб в группе. • [out] `outPubStatus` – указатель на значение, отражающее, что группа служб опубликована (`DcmEndpointPublished`), или публикация группы служб отменена (`DcmEndpointUnpublished`). Тип данных для хранения этого значения определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/dcm/dcm_api.h`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки. Если блокирующий вызов был прерван вызовом функции `DcmInterruptGroupSubscrBlockingCall()`, возвращает `rcAbort`. Дополнительные сведения Неблокирующий вызов, если в параметре `msec` указан `0`.
`DcmInterruptGroupSubscrBlockingCall()`	Назначение Прерывает блокирующий вызов функции `DcmReadGroupPubQueue()`. Параметры • [in] `subscrHandle` – DCM-дескриптор, указанный при вызове функции `DcmReadGroupPubQueue()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmCloseGroupSubscrHandle()`	Назначение Закрывает DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSetGroupSubscription()`. Параметры • [in] `subscrHandle` – DCM-дескриптор. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`DcmSubscribeToGroupSubscrEvent()`	Назначение Настраивает приемник уведомлений, чтобы он получал уведомления о событиях, связанных с объектом, идентифицируемым заданным DCM-дескриптором. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/notice_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `subscrHandle` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSetGroupSubscription()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.
`DcmUnsubscribeFromGroupSubscrEvent()`	Назначение Настраивает приемник уведомлений, чтобы он не получал уведомления о событиях, связанных с объектом, идентифицируемым заданным DCM-дескриптором. Параметры • [in] `notice` – идентификатор приемника уведомлений. Тип параметра определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/coresrv/handle/notice_api.h` из состава KasperskyOS SDK. • [in] `subscrHandle` – DCM-дескриптор, полученный вызовом функции `DcmSetGroupSubscription()`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `rcOk`, иначе возвращает код ошибки.

Компонент LogRR

Компонент `LogRR` – система для журналирования информации о работе программ. Компонент включает в себя программу-сервер, которому другие программы передают сообщения о своем состоянии, и вспомогательные каналы вывода для журналирования. Для отправки сообщений серверу прикладные программы используют библиотеку `logrr_clog` (для C++ доступна библиотека `logrr_cpp`), которая фильтрует сообщения по уровню журналирования и отправляет их серверу. Сервер передаёт сообщения каналам вывода. Канал вывода сохраняет сообщения журнала в файлы.

В SDK API программы LogRR представлены статическими и динамическими клиентскими библиотеками, компонуемыми с программами, информация о работе которых журналируется:

- в программах на языке C используется библиотека `logrr_clog` и заголовочный файл `sysroot-*-kos/include/component/logrr/clog/clog.h`.
- в программах на языке C++ используется библиотека `logrr_cpp` и заголовочный файл `sysroot-*-kos/include/component/logrr/cpp/logger.h`.

Добавление сервера журналирования и каналов вывода в решение

Программа `LogrrServer` отправляет сообщения одному или нескольким каналам вывода. Вы можете записывать сообщения журнала в файлы, используя канал вывода `FsOutputChannel`.

Если вам не требуется централизованно обрабатывать и хранить журналы, то вы можете не добавлять сервер журналирования и каналы вывода в ваше решение и использовать API компонента LogRR для журналирования. В таком случае, вы сможете добавить сервер журналирования и каналы вывода в любое время, если они потребуются.

Добавление и настройка сервера журналирования

Команда создания и настройки сервера журналирования `create_logrr_server()` может содержать следующие параметры:

`LOG_LEVEL`

Устанавливает указанный уровень журналирования. Доступные значения `LOG_LEVEL`: `CRITICAL`, `ERROR`, `WARNING`, `INFO`, `DEBUG` и `TRACE`. По умолчанию, сервер журналирования обрабатывает сообщения с уровнем Info.

`CONFIG_PATH`

Указывает путь до конфигурационного файла сервера журналирования.

`RECV_CORE_LOGS`

Включает сбор журналов ядра.

`WRITE_TO_CORE`

Включает передачу журналов в ядро. Не исключает передачу журналов серверу журналирования и далее в канал вывода. Требуется для вывода журналов в UART.

`OUTPUT_CHANNELS`

Подключает один или несколько указанных каналов вывода к серверу.

`DENY_DYNAMIC_CONN_TYPES`

Включает отклонение динамических подключений к серверу журналирования.

`DENY_STATIC_CONN_TYPES`

Включает отклонение статических подключений к серверу журналирования.

`VFS_ENTITY`

Имя CMake-цели VFS, к которой будет подключен сервер журналирования. Не обязательный параметр.

`VFS_ENTITY_TASK_NAME`

Имя программы VFS в системе, к которой динамически будет подключен сервер журналирования. Не обязательный параметр. Использование этого параметра исключает возможность использования параметра `VFS_CONN_ID`.

`VFS_CONN_ID`

Идентификатор статического IPC-соединения к VFS, которое будет использовать сервер журналирования. Не обязательный параметр. Исключает возможность использования параметра `VFS_ENTITY_TASK_NAME`.

Чтобы добавить программу `LogrrServer` *в решение,*

отредактируйте корневой файл с CMake-командами сборки решения или файл с CMake-командами сборки инициализирующей программы `Einit`:

CMakeLists.txt

```
include (logrr_server/configure)
include (logrr_fs_output_channel/configure)
# ...
set (TASKS
    # ...
    ClientOne)
# ...
# Добавление сервера, использующего канал вывода FsOutputChannel
create_logrr_server(
    LOG_LEVEL DEBUG
    WRITE_TO_CORE ON
    OUTPUT_CHANNELS
        logrr.FsOutputChannel)
# Добавление сервера и канала вывода в решение
list(APPEND TASKS
    logrr_server::default_entity
    logrr_fs_output_channel::default_entity)
# Создание статических IPC-каналов для программ-источников с сервером
connect_to_logrr_server (ENTITIES ClientOne)

build_kos_qemu_image (kos-qemu-image
    CONNECTIONS_CFG ${INIT_YAML_FILE}
    SECURITY_PSL ${SECURITY_PSL_FILE}
    PACK_DEPS_COPY_ONLY ON
    PACK_DEPS_LIBS_PATH   path_to_libs_dir
    PACK_DEPS_COPY_TARGET copylibs
    ${TASKS})
```

Опции `PACK_DEPS_COPY_ONLY`, `PACK_DEPS_LIBS_PATH` и `PACK_DEPS_COPY_TARGET` требуется включить при вызове команды `build_kos_qemu_image()` или `build_kos_hw_image()` для автоматического поиска и сборки в образ диска динамических библиотек `logrr_clog` и `logrr_cpp`.

Добавление и настройка каналов вывода

Команда создания и настройки канала вывода журналов в файлы `create_logrr_fs_output_channel()` может содержать следующие параметры:

`CONFIG_PATH`

Указывает путь до конфигурационного файла канала вывода.

`SERVER_TARGET`

Указывает сервер журналирования, к которому требуется подключить создаваемый канал вывода.

`LOG_DIR`

Указывает директорию хранения файлов журналов.

`VFS_ENTITY`

Имя CMake-цели VFS, к которой будет подключен сервер журналирования. Не обязательный параметр.

`VFS_ENTITY_TASK_NAME`

Имя программы VFS в системе, к которой динамически будет подключен сервер журналирования. Не обязательный параметр. Использование этого параметра исключает возможность использования параметра `VFS_CONN_ID`.

`VFS_CONN_ID`

Идентификатор статического IPC-соединения к VFS, которое будет использовать сервер журналирования. Не обязательный параметр. Исключает возможность использования параметра `VFS_ENTITY_TASK_NAME`.

Чтобы добавить канал вывода `FsOutputChannel` в решение,

отредактируйте корневой файл с CMake-командами сборки решения или файл с CMake-командами сборки инициализирующей программы `Einit`:

CMakeLists.txt

```
find_package (logrr_fs_output_channel   REQUIRED COMPONENTS ENTITY)
# Добавление канала вывода FsOutputChannel пишущего в файл
create_logrr_fs_output_channel (
    LOG_DIR "/log")
```

Создание IPC-каналов и разрешение взаимодействия программ

Система сборки обеспечивает автоматическое создание IPC-каналов, необходимых для работы системы журналирования, а также генерирует описание политики безопасности в части, которая разрешает взаимодействие между процессами.

Для создания статического подключения к серверу журналирования, вы можете использовать CMake-команду `connect_to_logrr_server (ENTITIES <имена_программ_для_подключения>)`.

Получение записей журнала при работе в QEMU

Клиентские библиотеки `logrr_clog` и `logrr_cpp` отправляют сообщения в ядро, которое пересылает их в UART-порт. Вы можете перенаправить данные из эмулируемого UART-интерфейса в стандартный поток ввода-вывода, указав флаг `-serial stdio` при запуске QEMU. При этом сообщения журнала будут отображаться в терминале, в котором запущен QEMU.

Укажите флаги запуска QEMU в значении параметра QEMU_FLAGS, передаваемого команде build_kos_qemu_image():

CMakeLists.txt

```
build_kos_qemu_image (kos-qemu-image
            # ...
            QEMU_FLAGS "-m 4096 -serial stdio"
            # ...
            )
```

Отправка сообщений в журнал с помощью макросов

Программа `LogRR` предоставляет макросы для быстрого доступа к функциям журналирования с определенным уровнем.

Пример использования макросов в программе на языке C:

C

```c
#include <component/logrr/clog/clog.h>
// ...
CLOG(CRITICAL, "Critical message. Exit code = %d", 404);
CLOG(ERROR, "Error message.  Error code = %d", 13);
CLOG(WARNING, "Warning message. Details: %s", "operation not permitted.");
CLOG(INFO, "Info message. Status: %s", "connected.");
CLOG(DEBUG, "Debug message.");
CLOG(TRACE, "Trace message.");
```

Для использования этих макросов требуется скомпоновать программу с библиотекой logrr_clog.

Пример использования макросов в программе на языке C++:

C++

```cpp
#include <component/logrr/cpp/logger.h>
// ...
LOG(CRITICAL, "Critical message. Exit code = {}", 404);
LOG(ERROR, "Error message. Error code = {}", 13);
LOG(WARNING, "Warning message. Details: {}", "operation not permitted.");
LOG(INFO, "Info message. Status: {}", "connected.");
LOG(DEBUG, "Debug message.");
LOG(TRACE, "Trace message.");
```

Для использования этих макросов требуется скомпоновать программу с библиотекой logrr_cpp.

Уровни журналирования

Атрибутом каждого сообщения в системе журналирования является уровень журналирования. Уровень используется при фильтрации сообщений в клиенте и настраивается через сервер.

Critical

Критический сбой в работе программы, после которого продолжение работы программы невозможно.

Error

Ошибка в работе программы, после которой все еще возможно продолжение работы. Этот уровень применяется для журналирования неожиданного завершения текущей операции. Не рекомендуется применять для журналирования ошибочных действий пользователя.

Warning

Проблемная ситуация, возникновение которой предусмотрено, и обрабатывается программой в обычном режиме.

Info (установлен по умолчанию)

Информация о текущем функционировании программы, без дополнительных подробностей. Например, переход в новое окно в пользовательском интерфейсе или успешная запись данных в базу.

Debug

Более подробный уровень журналирования, чем Info. Предоставляет больше деталей о событиях программы и может быть полезен при отладке.

Trace

Самый подробный уровень журналирования, используемый для наиболее детального отслеживания событий программы. При включении может значительно влиять на производительность.

Каждый последующий уровень включает в себя все предыдущие. Например, если сервер настроен на уровень Warning, то в журнал передаются сообщения с уровнями Critical, Error и Warning, а сообщения с уровнями Info, Debug и Trace игнорируются.

Установка уровня журналирования при отправке сообщения программой может осуществляться:

- использованием макроса с параметром, соответствующем выбранному уровню;
- передачей значения перечислителя `LogrrLogLevel` или `LogLevel` при вызове функций журналирования.

API программы LogRR

Библиотеки программы `LogRR`, предоставляют API для отправки сообщений в журнал через сервер журналирования, а также API для управления работой сервера журналирования.

Библиотека logrr_clog

Библиотека `logrr_clog` предоставляет API для отправки сообщений в журнал.

> Библиотека `logrr_clog` предназначена для использования в программах на языке C. В программах на языке C++ используйте библиотеку `logrr_cpp`.

Чтобы получить доступ к API библиотеки:

1. В CMake-инструкциях сборки подключите пакет `logrr_clog` командой `find_package()`.

   ```
   find_package(logrr_clog REQUIRED)
   ```

2. Командой `target_link_libraries()` скомпонуйте вашу цель сборки с библиотекой. Для получения имени библиотеки используйте цель `logrr_clog::logrr_clog`, которая предоставляется пакетом `logrr_clog`.

   ```
   target_link_libraries (${TARGET_NAME} logrr_clog::logrr_clog)
   ```

   Цель `logrr_clog::logrr_clog`, по умолчанию, выполняет компоновку с динамической библиотекой. Также, вы можете выполнить компоновку с динамической библиотекой явно, используйте цель `logrr_clog::logrr_clog-shared`. Если вы хотите выполнить компоновку со статической библиотекой, используйте цель `logrr_clog::logrr_clog-static`.

Функции ClogInit(), ClogLog() и макрос CLOG

Функция `ClogInit()` инициализирует клиентскую часть компонента `LogRR`. Метод принимает идентификатор провайдера журналов. Если явно не вызвать функцию `ClogInit()`, то инициализация будет выполнена при первом вызове макроса `CLOG`, а в качестве идентификатора провайдера будет установлено имя программы, вызвавшей макрос.

Функция `ClogLog()` выполняет запись в журнал.

> Функция `ClogLog()` предназначена для использования в программах на языке C. В программах на языке C++ используйте функцию Logger::Log() или макросы LOG_*.

Описание функций `ClogInit()`, `ClogLog()` и макросов для быстрого доступа к ней представлено в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/component/logrr/clog/clog.h`.

component/logrr/clog/clog.h (фрагмент)

```
__attribute__((format(printf, 6, 7)))
void ClogLog(const char *module, LogLevel level, const char *file, int line, const char *func, const char
*message, ...);

#define CLOG_TRACE_IMPL_EX(level, file, line, func, ...) \
    ClogLog(LOG_MODULE, level, file, line, func, __VA_ARGS__)

#define CLOG_TRACE_IMPL(level, ...) \
    CLOG_TRACE_IMPL_EX((level), \
                       __FILENAME__, \
                       __LINE__, \
                       __func__, \
                       __VA_ARGS__)

#define __CLOG_LEVEL_TRACE__    LogrrLogLevel_Trace
#define __CLOG_LEVEL_DEBUG__    LogrrLogLevel_Debug
#define __CLOG_LEVEL_INFO__     LogrrLogLevel_Info
#define __CLOG_LEVEL_WARNING__  LogrrLogLevel_Warning
#define __CLOG_LEVEL_ERROR__    LogrrLogLevel_Error
#define __CLOG_LEVEL_CRITICAL__ LogrrLogLevel_Critical

#define CLOG(level, ...) CLOG_TRACE_IMPL(__CLOG_LEVEL_ ## level ## __, __VA_ARGS__)
```

Параметры функции `ClogLog()`:

`level`

Уровень журналирования `LogrrLogLevel`.

`file`

Имя файла.

`line`

Номер строки в файле.

`func`

Имя функции.

`message`

Текст сообщения или строка форматирования текста сообщения.

`...`

Параметры для подстановки в строку форматирования `message`.

Макрос быстрого доступа к функции ClogLog()

Вместо вызова функции `ClogLog()` вы можете использовать макрос, описание которого представлено в файле `component/logrr/clog/clog.h`. Этот макрос является вариационным (принимает переменное число параметров), что позволяет не указывать все параметры функции `ClogLog()`. При вызове макроса достаточно указать уровень журналирования и текст сообщения или строку форматирования сообщения со значениями параметров. Используемый уровень журналирования `level` определяется первым параметром макроса. Пример использования этого макроса представлен в разделе "Отправка сообщений в журнал с помощью макросов".

Перечисляемый тип LogrrLogLevel

Перечисляемый тип `LogrrLogLevel` содержит поля, имена которых соответствуют уровням журналирования, доступным в программе `LogRR`.

> Перечисляемый тип `LogrrLogLevel` предназначен для использования в программах на языке C. В программах на языке C++ используйте класс `LogLevel`.

Перечислители `LogrrLogLevel` могут передаваться в функцию `ClogLog()` для отправки сообщения с указанным уровнем.

Описание перечисления `LogrrLogLevel` представлено в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/component/logrr/core/log_level_c.h`.

component/logrr/core/log_level_c.h (фрагмент)

```
typedef enum LogrrLogLevel
{
    LogrrLogLevel_Critical, /*!< Critical errors when process can't continue to work.  */
    LogrrLogLevel_Error,    /*!< Some issues that allow to continue application execution. */
    LogrrLogLevel_Warning,  /*!< Some regular errors that application can handle. */
    LogrrLogLevel_Info,     /*!< Some useful information about application work/state. */
    LogrrLogLevel_Debug,    /*!< Detailed log to understand/fix some specific issues. */
    LogrrLogLevel_Trace,    /*!< To "trace" some function execution. May affect performance. */
} LogLevel;
```

Библиотека logrr_cpp

Библиотека `logrr_cpp` предоставляет API для отправки сообщений в журнал.

> Библиотека `logrr_cpp` предназначена для использования в программах на языке C++. В программах на языке C используйте библиотеку `logrr_clog`.

Чтобы получить доступ к API библиотеки:

1. В CMake-инструкциях сборки подключите пакет `logrr_cpp` командой `find_package()`.

```
find_package(logrr_cpp REQUIRED)
```

2. Командой `target_link_libraries()` скомпонуйте вашу цель сборки с библиотекой. Для получения имени библиотеки используйте цель `logrr_cpp::logrr_cpp`, которая предоставляется пакетом `logrr_cpp`.

```
target_link_libraries (${TARGET_NAME} logrr_cpp::logrr_cpp)
```

   Цель `logrr_cpp:logrr_cpp`, по умолчанию, выполняет компоновку с динамической библиотекой. Также, вы можете выполнить компоновку с динамической библиотекой явно, используйте цель `logrr_cpp::logrr_cpp-shared`. Если вы хотите выполнить компоновку со статической библиотекой, используйте цель `logrr_cpp::logrr_cpp-static`.

Методы Init(), Log() и макрос LOG

Метод `logrr::Init()` инициализирует клиентскую часть компонента `LogRR`. Метод принимает идентификатор провайдера журналов. Если явно не вызвать метод `logrr::Init()`, то инициализация будет выполнена при первом вызове макроса `LOG`, а в качестве идентификатора провайдера будет установлено имя программы, вызвавшей макрос.

Метод `logrr::Log()` выполняет запись в журнал.

Параметры метода:

`logLevel`
: Уровень журналирования `LogLevel`.

`sourceLocation`
: Объект, определяющий местоположение в исходном коде (имя файла, имя функции, номер строки и номер столбца). В C++20 используется класс `std::source_location`, в более ранних версиях используется класс `std::experimental::source_location`.

`format`
: Строка форматирования текста сообщения.

`args`
: Параметры для подстановки в строку форматирования `format`.

> Метод `logrr::Log()` предназначен для использования в программах на языке C++. В программах на языке C используйте статическую функцию ClogLog() или макрос CLOG.

Описание методов `logrr::Init()` и `logrr::Log()` и макроса быстрого доступа к методу для журналирования представлены в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/component/logrr/cpp/logger.h`.

component/logrr/cpp/logger.h (фрагмент)

```
namespace logrr {

namespace details {

__rtl_public
void PrintErrorMessage(std::string_view fileName, std::uint32_t line, std::string_view exMsg) noexcept;

} // namespace details

__rtl_public
void Init(const char* providerName = nullptr) noexcept;

__rtl_public
bool ShouldLog(logrr::LogLevel logLevel) noexcept;

__rtl_public
void SendMessage(
    std::string_view module,
    LogLevel logLevel,
    std::string_view file,
    const uint32_t line,
    std::string_view function,
    std::string_view msg) noexcept;

template <typename... Args>
__rtl_public
void Log(
    logrr::LogLevel logLevel,
    kos::rtl::SourceLocation sourceLocation,
    std::string_view format,
    Args&&... args) noexcept
{
    Log(logLevel, sourceLocation.file_name(), sourceLocation.line(),
        sourceLocation.function_name(), format, std::forward<Args>(args)...);
}

template <typename... Args>
__rtl_public
void Log(
    std::string_view module,
    logrr::LogLevel logLevel,
    kos::rtl::SourceLocation sourceLocation,
    std::string_view format,
    Args&&... args) noexcept
{
    Log(module, logLevel, sourceLocation.file_name(), sourceLocation.line(),
        sourceLocation.function_name(), format, std::forward<Args>(args)...);
}

template <typename... Args>
__rtl_public
void Log(
    logrr::LogLevel logLevel,
    std::string_view file,
    const uint32_t line,
    std::string_view function,
    std::string_view format,
    Args&&... args) noexcept
{
    Log("", logLevel, file, line, function, format, std::forward<Args>(args)...);
}

template <typename... Args>
__rtl_public
void Log(
    std::string_view module,
    logrr::LogLevel logLevel,
    std::string_view file,
    const uint32_t line,
    std::string_view function,
    std::string_view format,
    Args&&... args) noexcept
{
    if (ShouldLog(logLevel))
```

```
    try
    {
        constexpr auto MaxLength = static_cast<std::size_t>(LOGRR_LOG_MESSAGE_MAX_SIZE - 1);
        if constexpr (!sizeof...(args))
        {
            SendMessage(module, logLevel, file, line, function, format.substr(0, MaxLength));
        }
        else
        {
            std::array<std::uint8_t, MaxLength> fmtBuf;

            const auto endIt{fmt::format_to_n(
                fmtBuf.begin(),
                MaxLength,
                format,
                std::forward<Args>(args)...).out};

            const std::string_view formattedStr{
                reinterpret_cast<const char*>(fmtBuf.data()),
                static_cast<std::size_t>(std::distance(fmtBuf.begin(), endIt))};

            SendMessage(module, logLevel, file, line, function, formattedStr);
        }
    }
    catch (const std::exception& e)
    {
        details::PrintErrorMessage(file, line, e.what());
    }
}

} // namespace logrr

namespace {

const std::string_view LOG_MODULE;

} // namespace
#define __CPPLOG_LEVEL_TRACE__    logrr::LogLevel::Trace
#define __CPPLOG_LEVEL_DEBUG__    logrr::LogLevel::Debug
#define __CPPLOG_LEVEL_INFO__     logrr::LogLevel::Info
#define __CPPLOG_LEVEL_WARNING__  logrr::LogLevel::Warning
#define __CPPLOG_LEVEL_ERROR__    logrr::LogLevel::Error
#define __CPPLOG_LEVEL_CRITICAL__ logrr::LogLevel::Critical

#define CALL_LOG(level, ...) \
    logrr::Log(LOG_MODULE, level, kos::rtl::SourceLocation::current(), __VA_ARGS__)

#define CALL_LOG_SL(level, file, line, func, ...) \
    logrr::Log(LOG_MODULE, level, file, line, func, __VA_ARGS__)

#define LOG(level, ...) CALL_LOG(__CPPLOG_LEVEL_ ## level ## __, __VA_ARGS__)
#define LOG_SL(level, file, line, func, ...) CALL_LOG_SL(__CPPLOG_LEVEL_ ## level ## __, file, line, func,
__VA_ARGS__)
```

Макрос быстрого доступа к методу Log()

Вместо вызова статического метода `Logger::Log()` вы можете использовать макрос, описание которого представлено в файле `component/logrr/cpp/logger.h`. Этот макрос является вариационным (принимает переменное число параметров), что позволяет не указывать все параметры метода `Logger::Log()`. При вызове макроса достаточно указать только уровень журналирования и строку форматирования сообщения со значениями параметров. Используемый уровень журналирования `logLevel` определяется первым параметром макроса: Пример использования этого макросов представлен в разделе "Отправка сообщений в журнал с помощью макросов".

Класс LogLevel

Класс `LogLevel` является перечислением (`enum class`) и содержит поля, имена которых соответствуют уровням журналирования, доступным в программе `LogRR`.

> Класс `LogLevel` предназначен для использования в программах на языке C++. В программах на языке C используйте перечисляемый тип `LogrrLogLevel`.

Значения перечисления `LogLevel` могут передаваться в статический метод `Log()` класса `Logger`.

Описание класса `LogLevel` представлено в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/component/logrr/core/log_level.h`.

component/logrr/core/log_level.h (фрагмент)

```
enum class LogLevel : int8_t
{
    Critical = 0,
    Error,
    Warning,
    Info,
    Debug,
    Trace
};
```

Компонент ExecutionManager

Компонент ExecutionManager предоставляет интерфейсы для управления жизненным циклом процессов через IPC-механизмы и позволяет:

- запускать процесс;
- получать сведения о процессе;
- останавливать процесс;
- завершать работу системы.

Сценарий использования компонента ExecutionManager и его описание представлены в статье "Запуск процессов с помощью системной программы ExecutionManager".

API компонента ExecutionManager определен в заголовочных файлах, расположенных в директории `sysroot-*-kos/include/component/execution_manager/` из состава KasperskyOS Community Edition.

Интерфейс execution_manager_proxy.h

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/execution_manager/kos_ipc/execution_manager_proxy.h` из состава KasperskyOS Community Edition.

Интерфейс содержит функции для получения указателя на экземпляр интерфейса `IExecutionManager`, необходимого для работы с компонентом ExecutionManager.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

API предоставляет два способа получения указателя на интерфейс `IExecutionManager` через подключение к процессу ExecutionManager с использованием статических методов объекта `ExecutionManagerConnector`:

- Статическое создание IPC-канала в функции `StaticConnect()`.
- Динамическое создание IPC-канала в функции `DcmConnect()`. Этот способ использует системную программу `DCM`.

Через входной параметр `cfg` функция `CreateExecutionManager()` принимает параметры конфигурации в виде структуры `ExecutionManagerConfig`. Все поля этой структуры опциональны для заполнения.

```
struct ExecutionManagerConfig
{
    // Имя IPC-канала для соединения с процессом ExecutionManager
    char const* const mainConnection            = KOS_EXECMGR_CONN_MAIN;
    // Имя службы, реализующей интерфейс IApplicationController
    char const* const appControlInterface       = KOS_EXECMGR_IFACE_AC;
    // Имя службы, реализующей интерфейс IStateProvider
    char const* const appStateInterface         = KOS_EXECMGR_IFACE_AS;
    // Имя службы, реализующей интерфейс ISystemController
    char const* const systemControlInterface    = KOS_EXECMGR_IFACE_SC;
    // Имя службы, реализующей интерфейс IProcessControl
    char const* const processControlInterface   = KOS_EXECMGR_IFACE_PC;
    // Имя класса процесса ExecutionManager
    char const* const execmgrServerName         = KOS_EXECMGR_SERVER_NAME;
};
```

Функции execution_manager_proxy.h

Функция	Сведения о функции
`StaticConnect()`	Назначение Получение указателя на экземпляр интерфейса `IExecutionManager` с использованием статического IPC-канала для соединения с процессом ExecutionManager. Параметры • [in] `connName` – имя IPC-канала. Возвращаемые значения Указатель на экземпляр интерфейса `IExecutionManager`.
`DcmConnect()`	Назначение Получение указателя на экземпляр интерфейса `IExecutionManager` с использованием системной программы `DCM` для соединения с процессом ExecutionManager. Параметры • [in] `timeout` – время ожидания создания подключения к серверу имен в миллисекундах. Значение по умолчанию: `30` сек. Возвращаемые значения Указатель на экземпляр интерфейса `IExecutionManager`.
`CreateExecutionManager()`	Назначение Получение указателя на экземпляр интерфейса `IExecutionManager`, необходимого для работы с компонентом ExecutionManager. Устаревшая функция, рекомендуется использовать другие функции из этой таблицы. Параметры • [in] `cfg` – структура `ExecutionManagerConfig` с параметрами конфигурации для соединения с процессом `ExecutionManager`. • [out] `emp` – указатель на экземпляр интерфейса `IExecutionManager`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Пример использования:

client.cpp

```
#include <component/execution_manager/kos_ipc/execution_manager_proxy.h>

int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...
    execmgr::IExecutionManagerPtr ptr = execution_manager::ipc::ExecutionManagerConnector::DcmConnect();
    // ...
}
```

Интерфейс IExecutionManager

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/execution_manager/i_execution_manager.h` из состава KasperskyOS Community Edition.

Интерфейс `IExecutionManager` позволяет получить доступ к указателям на следующие интерфейсы:

- `IProcessControl` – интерфейс, который позволяет запускать процесс из исполняемого файла, установленного компонентом PackageManager из KPA-пакета в решение на базе KasperskyOS, а также получать сведения о процессе (включая информацию о его завершении) и останавливать его.
- `IApplicationController` – интерфейс, который позволяет запускать процесс из любого исполняемого файла, чье расположение в файловой системе известно, а также останавливать этот процесс.
- `IStateProvider` – интерфейс для получения сведений о процессе, запущенном с использованием интерфейса `IApplicationController`.
- `ISystemController` – интерфейс для получения сведений о процессах, запущенных с использованием компонента ExecutionManager, а также для завершения работы системы.

Пример использования:

client.cpp

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...
    alm::execution_manager::IProcessControlPtr pc;
    res = emPtr->GetProcessController(pc);
    if (res != kos::Ok)
    {
        std::cerr << fmt::format("[{}] Failed to create process controller. res=0x{:x}\n", selfName, res);
        return EXIT_FAILURE;
    }

    execmgr::IApplicationControllerPtr ac;
    if (ptr->GetApplicationController(ac) != kos::Ok)
    {
        std::cerr << "Can not get application controller" << std::endl;
        return EXIT_FAILURE;
    }

    execmgr::ISystemControllerPtr sc;
    if (ptr->GetSystemController(sc) != kos::Ok)
    {
        std::cerr << "Cannot get system controller" << std::endl;
        return EXIT_FAILURE;
    }

    // ...
}
```

Интерфейс IProcessControl

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/alm/execution_manager/i_process_control.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет:

- запускать процесс из исполняемого файла, установленного компонентом PackageManager из KPA-пакета в решение на базе KasperskyOS;
- получать сведения о конфигурации запуска, которая была использована при запуске процесса;
- получать сведения о процессе (включая информацию о его завершении);
- останавливать процесс.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Запуск процесса

Чтобы запустить процесс, нужно вызвать функцию `StartProcess()`. Через входной параметр `opts` эта функция принимает параметры для запуска процесса в виде структуры `StartOptions`. Все поля этой структуры являются опциональными для инициализации.

```
struct StartOptions
{
    // Дескриптор, который идентифицирует родительский процесс.
    IpcHandle       parent{NK_INVALID_HANDLE, 0, NK_INVALID_HANDLE};
    // Список пользовательских дескрипторов,
    // которые будут переданы процессу при его запуске.
    UserHandleItems userHandles;
    // Аргументы командной строки.
    Strings         extraArgs;
    // Переменные окружения.
    Strings         extraEnvs;
};
```

При инициализации структуры `StartOptions` транспортный контейнер дескриптора `parent` заполняется значениями по умолчанию, которые означают отсутствие родительского процесса. Передавая в этом параметре запускаемому дочернему процессу дескриптор родительского процесса, можно создавать иерархию процессов.

Вектор `userHandles` является компонентом структуры `StartOptions` и содержит список пользовательских дескрипторов, которые будут переданы процессу при его запуске. Элементами списка являются пары, задаваемые в структуре `UserHandleItem` и состоящие из дескриптора и его имени. После запуска процесса переданные ему дескрипторы могут быть найдены с помощью функции `KosTaskLookupResource()` по их именам.

```
struct UserHandleItem
{
    // Имя дескриптора.
    std::string id;
    // Дескриптор.
    IpcHandle   handle;
};
```

Входные параметры `pkgId` и `runConfigId` функции `StartProcess()` определены в манифесте KPA-пакета. Их значения могут быть получены с использованием функций из интерфейса IPackageManifest компонента PackageManager.

Остановка процесса

Чтобы остановить процесс, нужно вызвать функцию `StopProcess()`. Через входной параметр `stopPolicy` эта функция принимает политику остановки процесса из перечисления `StopPolicy`.

```
enum class StopPolicy : uint32_t
{
    // Отправить процессу сигнал на остановку.
    Normal = 0,
    // Немедленно остановить процесс.
    Forced,
};
```

Получение сведений о процессе

Чтобы получить сведения о процессе, нужно вызвать функцию `GetProcessState()`. Через выходной параметр `state` эта функция возвращает сведения о процессе в виде структуры `ProcessContext`.

```
struct ProcessContext
{
    // Состояние процесса.
    ProcessState         state{};
    // Системный статус завершения процесса.
    ExecutableExitStatus exitStatus{};
    // Общий код завершения процесса.
    ExecutableExitCode   exitCode{};
    // Уточняющий код завершения процесса.
    ExecutableExitReason exitReason{};
};
```

Перечисление `state` является компонентом структуры `ProcessContext` и описывает состояние процесса.

```
enum class ProcessState : uint32_t
{
    // Служебная константа.
    None = 0,
    // Процесс создан.
    Created,
    // Процесс инициализирован.
    Prepared,
    // Процесс запущен.
    Running,
    // Процесс аварийно остановлен.
    Failed,
    // Процесс остановлен, но данные о процессе доступны
    // для функции GetProcessState().
    Finished,
    // Процесс завершен и не существует в системе.
    NotExisting,
};
```

Перечисление `exitStatus` является компонентом структуры `ProcessContext` и описывает причину остановки процесса. Перечисление `ExecutableExitStatus` определено в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/alm/execution_manager/execution_manager_types.h` из состава KasperskyOS SDK.

```
enum class [[nodiscard]] ExecutableExitStatus : std::underlying_type_t<TaskExitStatus>
{
    // Процесс ещё не запущен компонентом ExecutionManager.
    ExitUninitialized = TaskExitStatus::TaskExitUninitialized,
    // Процесс аварийно остановлен в результате необработанного исключения.
    ExitUnexpected    = TaskExitStatus::TaskExitUnexpected,
    // Процесс завершил работу самостоятельно, в том числе
    // после получения сигнала на свою остановку при вызове
    // функции StopProcess() со значением Normal в политике остановки процесса.
    ExitNormal        = TaskExitStatus::TaskExitNormal,
    // Процесс остановлен по внешнему запросу, в том числе вызовом функции
    // StopProcess() со значением Forced в политике остановки процесса.
    ExitTerminated    = TaskExitStatus::TaskExitTerminated,
};
```

Числовой параметр `exitCode` является компонентом структуры `ProcessContext` и содержит код возврата для процесса, который остановился самостоятельно, в том числе после получения сигнала на свою остановку. Значения для этого кода возврата определяются разработчиком решения на базе KasperskyOS.

Числовой параметр `exitReason` является компонентом структуры `ProcessContext` и содержит код возврата, который уточняет причину неудачной попытки запуска процесса, либо `rcOk` в случае успешного запуска. Параметр определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl_cpp/retcode.h` из состава KasperskyOS SDK. В этом файле содержатся коды возврата, которые являются общими для API любых компонентов решения и их составных частей (см. "Коды возврата").

Получение сведений о конфигурации запуска

Чтобы запросить сведения о конфигурации запуска, которая была использована при запуске процесса, нужно вызвать функцию `GetRunConfigurationInfo()`. Через выходной параметр `info` эта функция возвращает сведения о конфигурации запуска в виде структуры `RunConfigurationInfo`.

```
struct RunConfigurationInfo
{
    // Идентификатор KPA-пакета.
    std::string packageId;
    // Идентификатор конфигурации запуска.
    std::string runConfigurationId;
};
```

Функции i_process_control.h

Функция	Сведения о функции
`StartProcess()`	Назначение Запускает процесс. Параметры • [in] `pkgId` – идентификатор KPA-пакета. • [in] `runConfigId` – идентификатор конфигурации запуска. • [in] `opts` – структура `StartOptions` с параметрами запуска процесса. • [out] `accessToken` – ссылка на дескриптор, который идентифицирует запущенный процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`StopProcess()`	Назначение Останавливает процесс. Параметры • [in] `accessToken` – дескриптор, который идентифицирует запущенный процесс. • [in] `stopPolicy` – политика остановки процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`GetProcessState()`	Назначение Получает сведения о процессе. Параметры • [in] `accessToken` – дескриптор, который идентифицирует запущенный процесс. • [out] `state` – ссылка на структуру `ProcessContext`, содержащую сведения о процессе. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`GetRunConfigurationInfo()`	Назначение Получает сведения о конфигурации запуска, которая была использована при запуске процесса. Параметры • [in] `accessToken` – дескриптор, который идентифицирует запущенный процесс. • [out] `info` – ссылка на структуру `RunConfigurationInfo`, содержащую сведения о конфигурации запуска. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Пример использования:

client.cpp

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...

    alm::execution_manager::IProcessControl::StartOptions startOptions{};
    alm::execution_manager::IpcHandle procToken{};

    // Идентификатор KPA-пакета.
    const std::string   packageId{"application.Application"};
    // Идентификатор конфигурации запуска.
    const std::string   runConfigId{"app"};

    kos::rtl::Result res = pc->StartProcess(packageId, runConfigId, startOptions, procToken);
    if (res != kos::rtl::Ok)
    {
        std::cerr << fmt::format("[{}] Failed to start process. res=0x{:x}\n", selfName, res);
        return EXIT_FAILURE;
    }

    alm::execution_manager::ProcessContext procContext{};

    res = pc->GetProcessState(procToken, procContext);
    if (res != kos::rtl::Ok)
    {
        std::cerr << fmt::format("[{}] Failed to get process state. res=0x{:x}\n", selfName, res);
        return EXIT_FAILURE;
    }

    if (procContext.state == alm::execution_manager::ProcessState::Running)
    {
        std::cerr << fmt::format("[{}] Process state is Running.\n", selfName);
    }

    res = pc->StopProcess(procToken, alm::execution_manager::StopPolicy::Forced);
    if (res != kos::rtl::Ok)
    {
        std::cerr << fmt::format("[{}] Failed to stop process. res=0x{:x}\n", selfName, res);
        return EXIT_FAILURE;
    }
```

```
    // ...
}
```

Интерфейс IApplicationController

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/execution_manager/i_application_control.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет запускать процесс из исполняемого файла, а также останавливать процесс.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Чтобы запустить процесс, нужно вызвать функцию `StartEntity()`. Через входной параметр `info` эта функция принимает параметры для запуска процесса в виде структуры `StartEntityInfo`. Все поля этой структуры являются опциональными для инициализации. Через выходной параметр `resInfo` эта функция возвращает ссылку на структуру `StartEntityResultInfo` с результатами запуска процесса.

```
struct IApplicationController
{
    struct StartEntityInfo
    {
        // Имя процесса. Если не указано, то будет использовано имя класса процесса.
        // Если не указано имя класса процесса, то будет использовано имя исполняемого файла.
        std::string              entityName{};
        // Класс процесса. Если не указан, то будет использовано имя процесса.
        // Если не указано имя процесса, то будет использовано имя исполняемого файла.
        std::string              eiid{};
        // Аргументы командной строки.
        std::vector<std::string> args{};
        // Переменные окружения, которые передаются запускаемому процессу.
        std::vector<std::string> envs{};
        // Переменные окружения, которые передаются в изолированное хранилище данных процесса.
        std::vector<std::string> containerEnvs{};
        // Флаг, который определяет поведение Execution Manager при запуске процесса:
        // true  – приостановить выполнение и ожидать события kEmAppReady от
        //         запущенного процесса, которое подтверждает его готовность к работе.
        // false – продолжить работу сразу после запуска процесса,
        //         не дожидаясь подтверждения его готовности.
        bool                     wait{false};
        // Битовая маска флагов, управляющих поведением изолированного хранилища данных процесса:
        // 0                              – создать копию хранилища для запускаемого процесса;
        // EM_FLAG_DO_NOT_COPY_CONTAINER – использовать хранилище родительского процесса
        //                                 вместо создания новой копии.
        uint32_t                 flags{0};
        // Политика обработки аварийного завершения процесса:
        // CrashMode::None  – не выполнять никаких действий;
        // CrashMode::Dump  – создать аварийный дамп;
        // CrashMode::Panic – выключить или перезагрузить аппаратную платформу.
        CrashMode                mode{CrashMode::None};
    };

    struct StartEntityResultInfo
    {
        // Класс безопасности, присвоенный процессу.
        std::string eiid;
        // Дескриптор, идентифицирующий запущенный процесс.
        EntityId    entId{nk_handle_desc(INVALID_HANDLE)};
        // Идентификатор безопасности запущенного процесса.
        Uid         sid{0};
        // Имя запущенного процесса.
        std::string taskName;
    };
};
```

Если в поле `mode` структуры `StartEntityInfo` установлено значение `Dump`, то при аварийном завершении процесса автоматически формируется аварийный дамп с использованием системной программы `DumpCollector`. Системная программа `DumpCollector` должна быть включена в разрабатываемое решение на базе KasperskyOS. (Подробнее о механизме создания аварийного дампа см. в "Пример dump_collector".) Аварийный дамп содержит диагностические данные: трассировку стека, состояние регистров процессора, информацию о потоках и карту памяти процесса. Сформированный аварийный дамп выводится в консоль с использованием компонента LogRR.

Чтобы запустить процесс и передать ему список пользовательских дескрипторов нужно вызвать функцию `StartEntityWithUserHandlesEx()`. В качестве входного параметра эта функция принимает вектор `userHandles`, который содержит список пользовательских дескрипторов, передаваемых процессу при его запуске. Элементами вектора являются структуры `UserHandleItem`, состоящие из дескриптора и его имени. После запуска процесса переданные ему дескрипторы могут быть найдены с помощью функции `KosTaskLookupResource()` по их именам.

```
struct UserHandleItem
{
    // Имя дескриптора.
    std::string id;
    // Дескриптор.
    IpcHandle   handle;
```

};

Функция `StartEntityWithUserHandles()` запускает процесс и передает ему список дескрипторов. Список дескрипторов задается в параметре `userHandles`, который представляет собой массив типа `UserHandlesArray`:

```
using UserHandlesArray = std::array<nk_handle_desc_t, EM_USER_HANDLES_MAX>;
```

Чтобы остановить процесс, нужно вызвать функцию `ShutdownEntity()` или `StopEntity()`. Через входной параметр `entId` эти функции принимают дескриптор, идентифицирующий запущенный процесс.

Функция	Сведения о функции
`StartEntity()`	Назначение Запускает процесс. Параметры • [in] `runPath` – путь к исполняемому файлу, который нужно запустить. • [in] `info` – структура с параметрами запуска процесса `StartEntityInfo`. • [out] `resInfo` – структура с результатами запуска процесса `StartEntityResultInfo`. • [in] `containerPath` – путь к изолированному хранилищу данных процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`StartEntityWithUserHandles()`	Назначение Запускает процесс и передает ему список дескрипторов. Имена дескрипторов генерируются автоматически. Параметры • [in] `runPath` – путь к исполняемому файлу, который нужно запустить. • [in] `info` – структура с параметрами запуска процесса `StartEntityInfo`. • [in] `userHandles` – список дескрипторов, передаваемых процессу при его запуске. • [out] `resInfo` – структура с результатами запуска процесса `StartEntityResultInfo`. • [in] `containerPath` – путь к изолированному хранилищу данных процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`StartEntityWithUserHandlesEx()`	Назначение Запускает процесс и передает ему список дескрипторов. Имена дескрипторов задаются пользователем. Параметры • [in] `runPath` – путь к исполняемому файлу, который нужно запустить. • [in] `info` – структура с параметрами запуска процесса `StartEntityInfo`. • [in] `userHandles` – список пользовательских дескрипторов, передаваемых процессу при его запуске. • [out] `resInfo` – структура с результатами запуска процесса `StartEntityResultInfo`. • [in] `containerPath` – путь к изолированному хранилищу данных процесса. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`ShutdownEntity()`	Назначение Отправляет процессу сигнал на завершение. Параметры • [in] `entId` – дескриптор, идентифицирующий запущенный процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`StopEntity()`	Назначение Немедленно останавливает исполнение процесса. Параметры • [in] `entId` – дескриптор, идентифицирующий запущенный процесс. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Пример запуска и остановки процесса с использованием функций `StartEntity()` и `StopEntity()`:

client.cpp

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...
    const fs::path appPath{"/application"};

    execmgr::IApplicationController::StartEntityResultInfo result;
    execmgr::IApplicationController::StartEntityInfo info;

    info.entityName = std::string{"application.Application"};
    info.eiid = std::string{"application.Application"};
    info.args = std::vector<std::string>{"1", "ARG1", "ARG2" , "ARG3"};
    info.envs = std::vector<std::string>{"ENV1=10", "ENV2=envStr"};

    std::cout << "Starting application from elf\n";

    // Запуск процесса
    if (ac->StartEntity(appPath, info, result) != kos::Ok)
    {
        std::cerr << "Can not start application from " << appPath << std::endl;
        return EXIT_FAILURE;
    }

    std::cout << "Application started with process sid " << result.sid << "\n";

    auto AppId = result.entId;

    // Остановка процесса
    if (ac->StopEntity(AppId) != kos::Ok)
    {
        std::cerr << "Cannot stop process " << appPath << std::endl;
        return EXIT_FAILURE;
    }

   // ...
}
```

Пример запуска процесса и передачи ему пользовательского дескриптора с использованием функции `StartEntityWithUserHandlesEx()`:

client.cpp

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
```

```
    // ...
    const fs::path appPath{"/application"};

    execmgr::IApplicationController::StartEntityResultInfo result;
    execmgr::IApplicationController::StartEntityInfo info;

    info.entityName = std::string{"application.Application"};
    info.eiid = std::string{"application.Application"};
    info.args = std::vector<std::string>{"1", "ARG1", "ARG2" , "ARG3"};
    info.envs = std::vector<std::string>{"ENV1=10", "ENV2=envStr"};

    std::cout << "Starting application from elf\n";

    // Запуск процесса и передача ему пользовательского дескриптора
    if (ac->StartEntityWithUserHandlesEx(
            appPath,
            info,
            {
                {
                    .id = "vfs",
                    .handle = nk_handle_desc(file, OCAP_FILEOP_READ | OCAP_FILEOP_WRITE | OCAP_FILEOP_STAT |
OCAP_FILEOP_CLOSE | OCAP_HANDLE_TRANSFER),
                },
            },
            result) != kos::Ok)
    {
        std::cerr << "Can not start entity from " << appPath << std::endl;
        return EXIT_FAILURE;
    }

    // ...
}
```

application.cpp

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
    std::cout << "application" << " started\n";

    // Проверяется, что пользовательский дескриптор получен
    auto h = KosTaskLookupResource("vfs");
    if (h == INVALID_HANDLE)
    {
        std::cout << "Can not receive vfs handle" << std::endl;
        return EXIT_FAILURE;
    }

    // ...
}
```

Интерфейс IStateProvider

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/execution_manager/i_state_control.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет получать сведения о процессе, запущенном с использованием функции `StartEntity()` из API IApplicationController (см. "Интерфейс IApplicationController"), включая информацию о причине его завершения.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Чтобы получить сведения о процессе, нужно вызвать функцию `GetApplicationState()`. Через входной параметр `entityId` эта функция принимает значение типа `EntityId`, которое идентифицирует запущенный процесс. Через выходной параметр `appState` эта функция возвращает сведения о процессе в виде структуры `AppContext`. Структура `AppContext` определена в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/execution_manager/types.h` из состава KasperskyOS SDK

```
struct AppContext
{
    // Состояние процесса.
    AppState                                    state{};
    // Причина остановки процесса.
    alm::execution_manager::ExecutableExitStatus exitStatus{};
    // Код возврата для процесса,
    // который остановился самостоятельно.
    alm::execution_manager::ExecutableExitCode   exitCode{};
    // Код возврата, который уточняет причину
    // неудачной попытки запуска процесса.
    alm::execution_manager::ExecutableExitReason exitReason{};
};
```

Перечисление `state` является компонентом структуры `AppContext` и описывает состояние процесса. Перечисление `state` определено в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/execution_manager/types.h` из состава KasperskyOS SDK.

```
enum class AppState : uint32_t
{
    None = 0,
    // Процесс запущен.
    Started,
    // Процесс перезапущен.
    Restarted,
    // Процесс остановлен с помощью функции StopEntity()
    // из API IApplicationController.
    Stopped,
    // Процесс остановлен с помощью функции ShutdownEntity()
    // из API IApplicationController.
    Completed,
    // Процесс аварийно остановлен
    // в результате необработанного исключения.
    Failed,
};
```

Перечисление `exitStatus` является компонентом структуры `AppContext` и описывает причину остановки процесса. Перечисление `ExecutableExitStatus` определено в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/alm/execution_manager/execution_manager_types.h` из состава KasperskyOS SDK.

```
enum class [[nodiscard]] ExecutableExitStatus : std::underlying_type_t<TaskExitStatus>
{
    // Процесс ещё не запущен компонентом ExecutionManager.
    ExitUninitialized = TaskExitStatus::TaskExitUninitialized,
    // Процесс аварийно остановлен в результате необработанного исключения.
    ExitUnexpected    = TaskExitStatus::TaskExitUnexpected,
    // Процесс завершил работу самостоятельно,
    // в том числе после получения сигнала на остановку
    // при вызове функции ShutdownEntity() из API IApplicationController.
    ExitNormal        = TaskExitStatus::TaskExitNormal,
    // Процесс остановлен по внешнему запросу, в том числе вызовом
    // функции StopEntity() из API IApplicationController.
    ExitTerminated    = TaskExitStatus::TaskExitTerminated,
};
```

Числовой параметр `exitCode` является компонентом структуры `AppContext` и содержит код возврата для процесса, который остановился самостоятельно, в том числе после получения сигнала на свою остановку. Значения для этого кода возврата определяются разработчиком решения на базе KasperskyOS.

Числовой параметр `exitReason` является компонентом структуры `AppContext` и содержит код возврата, который уточняет причину неудачной попытки запуска процесса, либо `rcOk` в случае успешного запуска процесса. Параметр определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/rtl_cpp/retcode.h` из состава KasperskyOS SDK. В этом файле содержатся коды возврата, которые являются общими для API любых компонентов решения и их составных частей (см. "Коды возврата").

Функции i_state_control

Функция	Сведения о функции
`GetApplicationState()`	Назначение Запрашивает сведения о процессе. Параметры • [in] `entityId` – значение типа `EntityId`, которое идентифицирует запущенный процесс. • [out] `appState` – ссылка на структуру `AppContext`, содержащую сведения о процессе. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Пример использования:

client.cpp

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...

    execution_manager::AppContext appContext();

    if (rc = m_sc->GetApplicationState(entityId, appContext), rc != kos::Ok)
    {
        KOS_LOGERROR("GetApplicationState: failure with entity {}: {}", entityName, RC_GET_CODE(rc));
        return rc;
    }

    // ...
}
```

Интерфейс ISystemController

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/execution_manager/i_system_control.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет получать сведения о процессах, запущенных с использованием компонента ExecutionManager, а также завершать работу системы.

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Получение сведений о процессах

Чтобы запросить сведения о процессах, нужно вызвать функцию `GetSystemInfo()`. Через выходной параметр `ProcessInfos` функция возвращает сведения о процессах в виде вектора структур `ProcessInfo`.

```
struct ProcessInfo
{
    // Имя процесса.
    std::string  name;
```

```
    // Имя класса процесса.
    std::string  eiid;
    // Состояние процесса.
    ProcessState state;
};
```

Перечисление `state` является компонентом структуры `ProcessInfo` и описывает состояние процесса.

```
enum class ProcessState : uint32_t
{
    // Служебная константа.
    None = 0,
    // Процесс создан.
    Created,
    // Процесс инициализирован.
    Prepared,
    // Процесс запущен.
    Running,
    // Процесс аварийно остановлен.
    Failed,
    // Процесс остановлен, но данные о процессе доступны
    // для функции GetProcessState() интерфейса IProcessControl.
    Finished,
    // Процесс завершен и не существует в системе.
    NotExisting,
};
```

Завершение работы системы

Чтобы завершить работу системы, нужно вызвать функцию `StopAllEntities()`. Эта функция не имеет параметров.

Функции i_system_control.h

Функция	Сведения о функции
`StopAllEntities()`	Назначение Останавливает все запущенные процессы, затем завершает процесс ExecutionManager и отправляет в ядро запрос на выключение устройства. Параметры Нет. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`GetSystemInfo()`	Назначение Получает сведения о процессах, запущенных с использованием компонента ExecutionManager. Параметры • [out] `ProcessInfos` – вектор структур `ProcessInfo`, содержащих сведения о процессах. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Пример использования:

client.cpp

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...

    alm::execution_manager::ProcessInfos infos{};
```

```
    res = sysCtl->GetSystemInfo(infos);
    if (res != kos::Ok)
    {
        std::cerr << fmt::format("[{}] Failed to get system info. res=0x{:x}\n", selfName, res);
        return EXIT_FAILURE;
    }

    if (sc->StopAllEntities() != kos::Ok)
    {
        std::cerr << "Cannot stop all processes\n";
        return EXIT_FAILURE;
    }

    // ...
}
```

Компонент PackageManager

API определен в заголовочных файлах, расположенных в директории `sysroot-*-kos/include/component/package_manager/` из состава KasperskyOS SDK.

Сценарий использования компонента PackageManager описан в статье "Сценарий использования компонента PackageManager".

Интерфейс package_manager_proxy.h

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/package_manager/kos_ipc/package_manager_proxy.h` из состава KasperskyOS SDK.

Интерфейс содержит функцию `CreatePackageManager()` для получения указателя на экземпляр интерфейса `IPackageManager`, необходимого для работы с компонентом PackageManager. Через входной параметр `cfg` эта функция принимает параметры конфигурации в виде структуры `PackageManagerConfig`. Все поля этой структуры опциональны для заполнения.

```
struct PackageManagerConfig
{
    // Имя IPC-канала для соединения с процессом PackageManager.
    std::string const mainConnection = KOS_PKGMGR_CONN_MAIN;
    // Имя службы, реализующей интерфейс IPackageController.
    std::string const pkgControlInterface = KOS_PKGMGR_IFACE_PKGC;
    // Имя класса процесса PackageManager.
    std::string const pkgMgrServerName = KOS_PKGMGR_SERVER_NAME;
};
```

Функции package_manager_proxy.h

Функция	Сведения о функции
`CreatePackageManager()`	Назначение Получение указателя на экземпляр интерфейса `IPackageManager`, необходимого для работы с компонентом PackageManager. Параметры • [in] `cfg` – структура `PackageManagerConfig` с параметрами конфигурации для соединения с процессом `PackageManager`. • [out] `iPkgMgr` – указатель на экземпляр интерфейса `IPackageManager`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Пример использования:

client.cpp

```
#include <component/package_manager/kos_ipc/package_manager_proxy.h>

namespace pkgmgr = package_manager;

int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...

    pkgmgr::IPackageManagerPtr iPkgMgr;
    std::string mainConnection{"PkgMgrEntity"};
    std::string pkgControlInterface{"kl.package_manager.PackageManager.ipkgc"};
    pkgmgr::ipc::PackageManagerConfig cfg{mainConnection, pkgControlInterface};

    if (CreatePackageManager(cfg, iPkgMgr) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // ...
}
```

Интерфейс IPackageManager

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/package_manager/i_package_manager.h` из состава KasperskyOS SDK.

Интерфейс `IPackageManager` позволяет получить указатель на интерфейс `IPackageController`. Этот интерфейс предназначен для установки KPA-пакетов в решение на базе KasperskyOS, а также получения сведений о них.

Функции i_package_manager.h

Функция	Сведения о функции
`GetPackageController()`	Назначение Получение указателя на экземпляр интерфейса `IPackageController`. Параметры • [out] `pkgController` – указатель на экземпляр интерфейса `IPackageController`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Пример использования:

client.cpp

```
int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...

    pkgmgr::IPackageControllerPtr pkgc;
    if (iPkgMgr->GetPackageController(pkgc) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;
    // ...
}
```

Интерфейс IPackageController

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/package_manager/i_package_control.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет:

- устанавливать КРА-пакет в решение на базе KasperskyOS и удалять КРА-пакет;
- получать сведения об установленном КРА-пакете: уникальный идентификатор, данные из манифеста КРА-пакета, статус КРА-пакета (установлен или удален).

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Установка КРА-пакета

Чтобы установить КРА-пакет, нужно вызвать функцию `InstallPackage()`. Через входной параметр `pkgInfo` эта функция принимает данные для проверки сертификатов устанавливаемого КРА-пакета в виде структуры `InstallPackageInfo`. Все поля этой структуры являются опциональными для заполнения.

```
struct InstallPackageInfo {
    // Полное имя файла внешней подписи КРА-пакета.
    std::filesystem::path signaturePath = "";
    // Полное имя файла индексного файла КРА-пакета.
    std::filesystem::path indexPath = "";
    // Проверять ли сертификаты устанавливаемого КРА-пакета.
    bool signatureVerify = false;
};
```

Если параметр `signatureVerify` установлен в значение `true` (проверять сертификаты устанавливаемого КРА-пакета), а имена файлов не указаны, то при установке КРА-пакета будут использованы значения по умолчанию: `<имя_пакета>.kcat` для файла внешней подписи КРА-пакета и `<имя_пакета>.kidx` для индексного файла КРА-пакета.

Удаление КРА-пакета

Чтобы удалить КРА-пакет, нужно вызвать функцию `UninstallPackage()`.

Получение сведений об установленных KPA-пакетах

Чтобы получить уникальные идентификаторы установленных KPA-пакетов, нужно вызвать функцию `ListInstalledPackages()`. Через выходной параметр `pkgUIDs` функция возвращает список уникальных идентификаторов установленных пакетов.

Чтобы получить данные о манифесте KPA-пакета, нужно вызвать функцию `GetManifest()`. Через выходной параметр `manifest` функция возвращает указатель на экземпляр интерфейса `IPackageManifest`, используя который можно получить доступ к значениям ключей манифеста KPA-пакета. Подробнее см. "Интерфейс IPackageManifest".

Уведомления о статусах KPA-пакетов в решении на базе KasperskyOS

Компонент PackageManager реализует механизм уведомлений о статусах KPA-пакетов в решении на базе KasperskyOS, позволяя отслеживать изменения в их состоянии. Для получения уведомлений нужно создать очередь уведомлений используя функцию `CreateEventQueue()`.

Чтобы извлекать уведомления из этой очереди, нужно использовать функцию `GetEvents()`. Через выходной параметр `pkgEvents` функция возвращает статус KPA-пакетов (с момента создания очереди) в виде структуры `PackageEvent`.

```
struct PackageEvent
{
    enum class Type
    {
        // KPA-пакет установлен.
        INSTALL,
        // KPA-пакет удален.
        UNINSTALL,
        // Очередь уведомлений переполнена.
        OVERFLOWED,
    };
    // Статус KPA-пакета.
    Type type;
    // Уникальный идентификатор KPA-пакета.
    std::string uid;
};
```

Чтобы удалить очередь уведомлений, нужно вызвать функцию `DestroyEventQueue()`.

Функции i_package_control.h

Функция	Сведения о функции
`InstallPackage()`	Назначение Устанавливает KPA-пакет. Параметры • [in] `pkgName` – имя KPA-пакета, который требуется установить. • [out] `pkgUID` – уникальный идентификатор установленного KPA-пакета. • [in] `pkgInfo` – структура `InstallPackageInfo`, которая содержит данные для проверки сертификатов устанавливаемого KPA-пакета. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`UninstallPackage()`	Назначение Удаляет KPA-пакет. Параметры • [in] `pkgUID` – уникальный идентификатор KPA-пакета, который требуется удалить. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`ListInstalledPackages()`	Назначение Получает уникальные идентификаторы установленных KPA-пакетов. Параметры • [out] `pkgUIDs` – массив уникальных идентификаторов установленных KPA-пакетов. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`GetManifest()`	Назначение Получает указатель на экземпляр интерфейса `IPackageManifest`, необходимого для получения данных о манифесте KPA-пакета. Параметры • [in] `pkgUID` – уникальный идентификатор KPA-пакета, о манифесте которого требуется получить данные. • [out] `manifest` – указатель на экземпляр интерфейса `IPackageManifest`. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`GetArtifactBlob()`	Назначение Получает содержимое компонента KPA-пакета. Параметры • [in] `pkgUID` – уникальный идентификатор KPA-пакета, частью которого является запрашиваемый компонент. • [in] `artifactType` – тип компонента KPA-пакета. Подробнее см. "Список объектов components". • [in] `artifactName` – имя компонента KPA-пакета. • [out] `blob` – массив байтов, представляющий содержимое компонента KPA-пакета. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`CreateEventQueue()`	Назначение Создает очередь уведомлений о статусах KPA-пакетов. Параметры • [out] `queueHandle` – ссылка на дескриптор очереди уведомлений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`DestroyEventQueue()`	Назначение Удаляет очередь уведомлений о статусах KPA-пакетов. Параметры • [in] `queueHandle` – дескриптор очереди уведомлений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`GetEvents()`	Назначение Получает из очереди уведомлений статусы KPA-пакетов. Параметры • [in] `queueHandle` – дескриптор очереди уведомлений. • [out] `pkgEvents` – структура `PackageEvent` со статусами KPA-пакетов. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`GetNotificationsHandle()`	Назначение Получает уведомления об установке или удалении KPA-пакета, без возможности уточнения, какой KPA-пакет был изменен. Устаревшая функция, рекомендуется использовать функцию `GetEvents()`. Параметры • [out] `notificationsHandle` – ссылка на дескриптор, который используется для обработки уведомлений. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Пример использования:

client.cpp

```
#include <component/package_manager/kos_ipc/package_manager_proxy.h>

namespace pkgmgr = package_manager;

int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...

    // Создать очередь уведомлений о статусах KPA-пакетов.
    Handle eventQueue;
    if (pkgc->CreateEventQueue(eventQueue) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // Установить KPA-пакет с именем test1.
    std::string uid1;
    const std::string pkgName1{"test1"};
    const package_manager::InstallPackageInfo pkgInfo1{"", "", true};

    if (pkgc->InstallPackage(pkgName1, uid1, pkgInfo1) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // Установить KPA-пакет с именем test2.
    std::string uid2;
    const std::string pkgName2{"test2"};
    const package_manager::InstallPackageInfo pkgInfo2{"/test2.kcat", "/test2.kidx", true};
    if (pkgc->InstallPackage(pkgName2, uid2, pkgInfo2) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // Получить указатель на экземпляр интерфейса IPackageManifest
    // для KPA-пакета с именем test1.
    pkgmgr::IPackageManifestPtr manifest;
    if (pkgc->GetManifest(uid1, manifest) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // Получить уникальные идентификаторы установленных KPA-пакетов.
    std::vector<std::string> pkgUIDs;
    if (pkgc->ListInstalledPackages(pkgUIDs) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // Удалить KPA-пакет с именем test1.
    if (pkgc->UninstallPackage(uid1) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // Удалить KPA-пакет с именем test2.
    if (pkgc->UninstallPackage(uid2) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // Получить из очереди уведомлений статусы KPA-пакетов.
    std::vector<package_manager::PackageEvent> pkgEvents;
    if (pkgc->GetEvents(eventQueue, pkgEvents) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // Удалить очередь уведомлений.
    if (pkgc->DestroyEventQueue(eventQueue) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    if (KnHandleClose(eventQueue) != rcOk)
        return EXIT_FAILURE;

    // ...
}
```

Интерфейс IPackageManifest

API определен в заголовочном файле `sysroot-*-kos/include/component/package_manager/i_package_manifest.h` из состава KasperskyOS SDK.

API позволяет получать значения ключей манифеста KPA-пакета. Подробнее о доступных ключах манифеста KPA-пакета см. "Манифест KPA-пакета"

Сведения о функциях API приведены в таблице ниже.

Получение идентификатора программы

Чтобы получить идентификатор программы, установленной из KPA-пакета, нужно вызвать функцию `GetPackageID()`.

Получение сведений о компонентах KPA-пакета

Чтобы получить сведения о компонентах KPA-пакета, нужно вызвать функцию `GetApplicationsInfo()`. Через выходной параметр `applications` функция возвращает сведения о компонентах KPA-пакета в виде вектора структур `ApplicationInfo`.

```
struct ApplicationInfo
{
    // Имя компонента KPA-пакета.
    std::string name;
    // Путь к директории относительно пути /<имя пакета>/res,
    // в которую установлен компонент KPA-пакета.
    std::string path;
    // Неиспользуемый параметр.
    std::string iconPath;
    // Неиспользуемый параметр.
    std::string containerPath;
    // Неиспользуемый параметр.
    std::string etcPath;
    // Хеш-сумма файла компонента KPA-пакета.
    std::string digest;
    // Объект формата JSON.
    ManifestType extensions;
    // Тип компонента KPA-пакета.
    std::string type;
};
```

Элемент структуры `extensions` описывает объект формата JSON. `ManifestType` является псевдонимом типа `nlohmann:json`.

Получение конфигураций запуска программы

Чтобы получить сведения о конфигурациях запуска программы, установленной из KPA-пакета, нужно вызвать функцию `GetRunConfigurationsInfo()`. Через выходной параметр `runConfigurations` функция возвращает сведения о конфигурациях запуска программы в виде вектора структур `RunConfigurationInfo`.

```
struct RunConfigurationInfo
{
    // Уникальный в рамках данного KPA-пакета идентификатор конфигурации запуска.
    std::string id;
    // Имя конфигурации запуска.
    std::string name;
    // Класс безопасности программы.
    std::string eiid;
    // Путь к файлу компонента KPA-пакета.
    std::string path;
    // Список аргументов в виде массива строк.
    std::vector<std::string> args{};
    // Список переменных окружения.
    std::vector<std::string> envs{};
    // Указывает, является эта конфигурация запуска первичной при старте программы:
    // true – является первичной, false – не является.
    bool primary{false};
    // Указывает, является эта конфигурация запускаемой автоматически:
    // true – является запускаемой автоматически, false – не является.
```

```
    bool autorun{false};
};
```

Получение сведений о программе

Чтобы получить сведения о программе, установленной из KPA-пакета, нужно вызвать функцию `GetPackageInfo()`. Через выходной параметр `packageInfo` функция возвращает сведения о конфигурациях запуска в виде структуры `PackageInfo`.

```
struct PackageInfo
{
    // Уникальный идентификатор программы.
    std::string id;
    // Название программы.
    std::string name;
    // Версия программы.
    std::string version;
    // Неиспользуемый параметр.
    std::string title;
    // Неиспользуемый параметр.
    std::string summary;
    // Описание программы.
    std::string description;
    // Номер сборки программы.
    std::string buildNumber;
    // Логическое значение, указывающее на то, является ли программа системной:
    // true – является, false – не является.
    bool systemApplication;
    // Объект произвольного формата.
    ManifestType extensions;
};
```

Получение сведений об изолированном хранилище программы

Чтобы получить сведения об изолированном хранилище программы, нужно вызвать функцию `GetPrivateStorageInfo()`. Через выходной параметр `packageInfo` функция возвращает сведения о конфигурациях запуска в виде структуры `PrivateStorage`.

```
struct PrivateStorage
{
    // Размер хранилища данных программы в МБ.
    size_t size;
    // Тип файловой системы хранилища данных программы.
    std::string fsType;
};
```

Получение сведений об объектах произвольного формата

Чтобы получить манифест KPA-пакета в формате JSON нужно вызвать функцию `Get()`.

Функции i_package_manifest.h

Функция	Сведения о функции
`GetPackageID()`	Назначение Получает уникальный идентификатор программы, установленной из KPA-пакета. Параметры • [out] `id` – уникальный идентификатор программы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`GetApplicationsInfo()`	Назначение Получает сведения о компонентах KPA-пакета. Параметры • [out] `applications` – вектор структур `ApplicationInfo`, содержащих сведения о компонентах KPA-пакета. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`GetRunConfigurationsInfo()`	Назначение Получает сведения о конфигурациях запуска программы, установленной из KPA-пакета. Параметры • [out] `runConfigurations` – вектор структур `RunConfigurationInfo`, содержащих сведения о конфигурациях запуска. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`GetPackageInfo()`	Назначение Получает сведения о программе, установленной из KPA-пакета. Параметры • [out] `packageInfo` – структура `PackageInfo`, содержащая сведения о программе. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.

Функция	Сведения о функции
`GetPrivateStorageInfo()`	Назначение Получает сведения об изолированном хранилище программы. Параметры • [out] `packageInfo` – структура `PrivateStorage`, содержащая сведения об изолированном хранилище программы. Возвращаемые значения В случае успеха возвращает `kos::rtl::Ok`, иначе возвращает код ошибки.
`Get()`	Назначение Получает манифест KPA-пакета в формате JSON. Параметры Нет. Возвращаемые значения Возвращает указатель на объект типа `pkgmgr::IPackageManifest::ManifestType`.

Пример использования:

client.cpp

```
#include <component/package_manager/kos_ipc/package_manager_proxy.h>

namespace pkgmgr = package_manager;

int main(int argc, const char *argv[])
{
    // ...

    // Получить указатель на экземпляр интерфейса IPackageManifest
    // для KPA-пакета с уникальным идентификатором uid1.
    pkgmgr::IPackageManifestPtr manifest;
    if (pkgc->GetManifest(uid1, manifest) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    // Получить уникальный идентификатор программы.
    std::string packageID;
    if (manifest->GetPackageID(packageID) != kos::rtl::Ok)
        return EXIT_FAILURE;

    std::cout << packageID << '\n';

    // Получить сведения о компонентах KPA-пакета.
    std::vector<package_manager::IPackageManifest::ApplicationInfo> infos;
    manifest->GetApplicationsInfo(infos);

    for (auto &info: infos)
    {
        std::cout << info.name << " " << info.path << "\n";
    }

    // Получить манифест KPA-пакета в формате JSON.
    pkgmgr::IPackageManifest::ManifestType jsonManifest = manifest->Get();

    std::cout << jsonManifest["package"]["description"] << '\n';

    // Получить сведения о конфигурациях запуска программы, установленной из KPA-пакета.
    std::vector<package_manager::IPackageManifest::RunConfigurationInfo> runConfigurationInfos;
    manifest->GetRunConfigurationsInfo(runConfigurationInfos);

    for (auto &runConfigurationInfo : runConfigurationInfos)
    {
        std::cout << "RunConfiguration.id = " << runConfigurationInfo.id << ", autorun = " <<
runConfigurationInfo.autorun << "\n";
    }

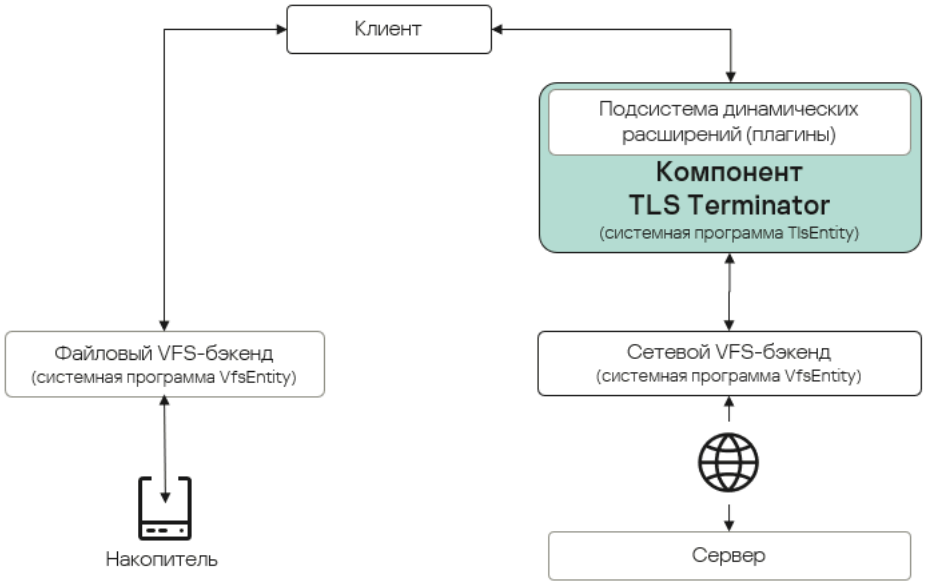
    // ...
```

```
}
```

Компонент TLS Terminator

Компонент TLS Terminator, поставляемый в составе KasperskyOS Community Edition, обеспечивает защищенную передачу данных по сети между клиентом и сервером, используя протокол TLS (Transport Layer Security).

Компонент TLS Terminator встроен в сетевое взаимодействие между клиентом и сетевым VFS-бэкендом. Когда клиент использует сетевые функции из библиотеки `libc`, вызовы этих функций перенаправляются в компонент TLS Terminator. В компоненте TLS Terminator реализованы функции-обертки над стандартными вызовами сетевого VFS-бэкенда. Эти обертки обеспечивают установку TLS-соединений, шифрование исходящих данных перед их передачей в сетевой VFS-бэкенд и расшифровку входящих данных перед возвратом клиенту. Такая реализация компонента обеспечивает защиту данных при передаче по сети без необходимости изменения клиентского кода.



Принцип работы компонента TLS Terminator

Клиент

Вызывает функции из библиотеки `libc` (полный список поддерживаемых функций см. в таблице ниже), как если бы работал напрямую с сетевым VFS-бэкендом.

TLS Terminator

Перехватывает от клиента вызовы функций из библиотеки `libc` и заменяет их на функции-обертки, реализующие TLS. Для управления TLS-соединениями используются библиотеки Mbed TLS и OpenSSL, которые реализуют криптографические алгоритмы и протоколы TLS.

Подсистема динамических расширений (плагины) позволяет расширять функциональность компонента TLS Terminator без изменения его исходного кода с использованием разработанных пользователем динамических библиотек.

Сетевой VFS-бэкенд

Реализует сетевой стек.

Файловый VFS-бэкенд

Реализует файловые системы.

API библиотеки libc, поддерживаемый компонентом TLS Terminator

accept()	send()	bind()*	getprotobyname()*
close()	sendto()	fcntl()*	getprotobynumber()*
connect()	sendvec()	freeaddrinfo()*	getsockname()*
getsockopt()	setsockopt()	freeifaddrs()*	ioctl()*
poll()	shutdown()	getaddrinfo()*	listen()*
read()	socket()	gethostbyname()*	pipe()*
readv()	write()	getifaddrs()*	socketpair()*
recv()	writev()	getnameinfo()*	subscribe()*
recvfrom()		getnetbyname()*	sysctl()*
recvvec()		getpeername()*	

Функции, отмеченные в таблице знаком *, имеют стандартное POSIX-поведение. Поведение остальных функции модифицируется компонентом TLS Terminator как указано в таблице ниже.

Модификация поведения функций библиотеки libc компонентом TLS Terminator

Функция libc	POSIX-поведение функции	Поведение функции при использовании TLS Terminator
accept()	Принимает запрос на подключение из очереди ожидающих соединений и создает новый дескриптор сокета для взаимодействия	1. Принимает запрос на подключение из очереди ожидающих соединений. 2. Выполняет TLS-рукопожатие (англ. TLS handshake) с клиентом. 3. Создает новый дескриптор сокета для взаимодействия поверх TLS-соединения.
close()	Закрывает сокет	1. Завершает TLS-соединение. 2. Закрывает сокет.
connect()	Инициирует соединение на сокете	1. Устанавливает TCP-соединение с сервером. 2. Выполняет TLS-рукопожатие с сервером. 3. Возвращает защищенный дескриптор сокета.
getsockopt()	Получает параметры сокета	1. Получает параметры сокета. 2. Поддерживает специфичные для TLS Terminator параметры, которые представлены в таблице ниже.
read(), readv(), recv(), recvfrom(), recvvec()	Получает данные от сервера	1. Получает зашифрованные данные от сервера. 2. Расшифровывает их через TLS-контекст. 3. Возвращает расшифрованные данные клиенту.
send(), sendto(), sendvec()	Отправляет данные серверу	1. Шифрует данные клиента через TLS-контекст. 2. Отправляет зашифрованные данные серверу через TCP-соединение.
setsockopt()	Устанавливает параметры сокета	1. Устанавливает параметры сокета. 2. Поддерживает специфичные для TLS Terminator параметры, которые представлены в таблице ниже.

Функция libc	POSIX-поведение функции	Поведение функции при использовании TLS Terminator
`shutdown()`	Завершает передачу данных по сокету	1. Завершает TLS-соединение. 2. Закрывает TCP-сокет.
`socket()`	Создает сокет для сетевого взаимодействия	1. Создает сокет. 2. Подготавливает TLS-контекст для последующего использования.
`poll()`	Отслеживает состояние файловых дескрипторов	1. Отслеживает состояние TLS-сокетов. 2. Учитывает состояние TLS-рукопожатия и готовность к шифрованию/расшифрованию.
`write(), writev()`	Отправляет данные серверу	1. Шифрует исходящие данные с использованием TLS-контекста. 2. Отправляет зашифрованные данные серверу.

Для функций `getsockopt()` и `setsockopt()` в компоненте TLS Terminator введено значение `IPPROTO_TLS` для параметра `level`, которое отсутствует в POSIX. Это значение определено в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/netinet/in.h` из состава KasperskyOS Community Edition. Синтаксис функций:

```
int setsockopt(int socket, int level, int option_name, const void *option_value, socklen_t option_len);
int getsockopt(int socket, int level, int option_name, void *restrict option_value, socklen_t *restrict
option_len);
```

Параметр `level` определяет уровень на котором задано наименование параметра сокета `option_name`. Если при вызове функций `getsockopt()` и `setsockopt()` параметр `level` равен `IPPROTO_TLS`, то компонент TLS Terminator обрабатывает доступные для этого уровня наименования параметра сокета `option_name` из таблицы ниже.

Наименования параметра сокета и соответствующее им поведение функций

Наименование параметра сокета	Поведение функции setsockopt()	Поведение функции getsockopt()
`TLS_REMOTE_HOSTNAME`	Устанавливает имя сервера, к которому осуществляется TLS-соединение. Это имя будет использовано в расширении SNI (Server Name Indication) при выполнении TLS-рукопожатия.	Получает имя сервера, к которому осуществляется TLS-соединение.
`TLS_OCSP_STAPLING_CHECK`	Включает проверку OCSP Stapling (подтверждение актуальности сертификата) для указанного клиентского сокета.	Параметр не обрабатывается.
`TLS_SESSION_ID`	Параметр не обрабатывается.	Получает идентификатор TLS-сеанса.
`TLS_VERIFY_RESULT`	Параметр не обрабатывается.	Возвращает результат проверки сертификата сервера в виде комбинации флагов ошибок.

Если предоставляемая по умолчанию функциональность компонента TLS Terminator недостаточна, то ее можно расширить с помощью механизма плагинов. Подробнее см. "Расширение функциональности TLS Terminator".

Состав компонента TLS Terminator

Компонент представляет собой набор следующих файлов:

- исполняемый файл `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/bin/tls`;
- файл формальной спецификации `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kl/TlsEntity.edl` и сгенерированный из него заголовочный файл;
- файл описания политики безопасности решения `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kl/TlsEntity.psl`.

Добавление TLS Terminator в решение на базе KasperskyOS

Чтобы добавить компонент TLS Terminator в решение на базе KasperskyOS, необходимо:

- Добавить следующие команды в корневой файл CMakeLists.txt:

```
# Подключение пакета tls для работы с TLS Terminator.
find_package (tls REQUIRED COMPONENTS ENTITY CLIENT_LIB)
include_directories (${tls_INCLUDE})
```

- При сборке решения (файл CMakeLists.txt для программы Einit) используя `CMake`-команду `set_target_properties()` в свойствах `EXTRA_ARGS` и `EXTRA_ENV` определить параметры запуска и переменных окружения компонента TLS Terminator и присвоить им требуемые значения. Например:

```
# Задание параметров запуска и переменных окружения для TLS Terminator.
set_target_properties (${tls_ENTITY} PROPERTIES
EXTRA_ARGS "
  - \"--cert\"
  - \"/ssl/client_crt_rsa_2048.pem\"
  - \"--key\"
  - \"/ssl/client_key_rsa_2048.pem\"
  - \"--server_min_rsa_keys_size\"
  - \"2048:2048:2048\""
EXTRA_ENV "
    VFS_FILESYSTEM_BACKEND: client:kl.VfsEntity
    VFS_NETWORK_BACKEND: client:kl.VfsEntity"
)
```

  Укажите TLS Terminator в качестве сетевого VFS-бэкенда для программы-клиента. Для этого в `CMake`-команде `set_target_properties()` в свойстве `EXTRA_ENV` определите значение для переменной окружения программы VFS:

```
set_target_properties (client PROPERTIES
EXTRA_ENV "VFS_NETWORK_BACKEND: client:kl.TlsEntity"
)
```

  В качестве альтернативы, значения параметров запуска и переменных окружения можно устанавливать не только в файле `CMakeLists.txt` для программы `Einit`, но и в файле описания инициализации решения `init.yaml`. В примере ниже TLS Terminator указывается в качестве сетевого VFS-бэкенда для программы `WebServer`:

```
- name: secure_login.WebServer
  env:
    VFS_NETWORK_BACKEND: client:kl.TlsEntity
```

- В шаблон security.psl.in описания политики безопасности решения включить EDL-файл компонента TLS Terminator:

```
use EDL kl.TlsEntity
```

Параметры запуска и переменные окружения TLS Terminator

Параметры запуска и переменные окружения задаются в файле CMakeLists.txt для программы Einit с использованием CMake-команды `set_target_properties()` в свойствах `EXTRA_ARGS` и `EXTRA_ENV`. Подробнее см. раздел "Добавление TLS Terminator в решение на базе KasperskyOS".

Параметры запуска

- `{-c|--cacert}<FILE|DIR>`

  Путь к корневым сертификатам.

- `{-s|--cert}<FILE>`

  Путь к клиентскому сертификату.

- `{-k|--key}<FILE>`

  Путь к приватному ключу клиента.

- `{-r|--crl}<FILE|DIR>`

  Путь к списку отозванных сертификатов.

- `{-t|--timeout}<NUMBER>`

  Таймаут операций чтения из сокета на этапе TLS-рукопожатия (в миллисекундах).

- `{-g|--log-level}<NUMBER>`

  Уровень журналирования событий (см. таблицу ниже). TLS Terminator журналирует как собственные события, так и события криптобиблиотек.

  Уровни журналирования TLS Terminator и соответствующие им уровни журналирования криптобиблиотек

Уровень журналирования TLS Terminator	Уровень журналирования криптобиблиотек	Описание уровня журналирования TLS Terminator
`0 (NGLOG_SILENT)`	`0` (нет журналирования)	Нет журналирования.
`1 (NGLOG_ERROR)`	`0` (нет журналирования)	Для TLS Terminator журналируются ошибки.
`2 (NGLOG_WARNING)` и `3 (NGLOG_INFO)`	`1` (журналирование ошибок)	Для TLS Terminator журналируются ошибки, предупреждения и информационные сообщения. Для криптобиблиотек журналируются ошибки. Значение по умолчанию.
`4 (NGLOG_DEBUG)`	`2` (журналирование ошибок и состояний) и `3` (журналирование ошибок, состояний и информационных сообщений)	Полное журналирование событий TLS Terminator. Для криптобиблиотек журналируются ошибки, состояния и информационные сообщения.

- `{-e|--debug-if-file-exist}<FILE>`

  Включение максимального уровня журналирования при наличии файла с заданным именем. Наличие файла проверяется при каждом новом TLS-подключении. Если файл отсутствует, используется уровень журналирования, заданный через параметр `--log-level` или переменную окружения `NGLOG_ENV_LEVEL`.

- `{-d|--enable_dynamic_cert}`

  Автоматическое определение типа аутентификации TLS-соединения на основе доступных сертификатов:

  - Односторонний TLS активируется, когда доступен только корневой сертификат (`--cacert`). Клиент проверяет сертификат сервера, но не аутентифицируется сам.
  - Двусторонний TLS активируется при наличии полного комплекта: корневого сертификата (`--cacert`), клиентского сертификата (`--cert`) и приватного ключа (`--key`). В этом режиме происходит взаимная аутентификация обеих сторон TLS-соединения.

- `{-v|--cert_verify_required}`

  Включение обязательной проверки сертификатов средствами криптобиблиотек.

- `{-N|--server_cert_verify_disable}`

  Отключение проверки сертификатов средствами криптобиблиотек на стороне сервера.

- `{-p|--plugin_path}<FILE>`

  Путь к динамической библиотеке, реализующей плагин для расширения функциональности TLS Terminator. Параметр используется, если компонент TLS Terminator собран с использованием тулчейна, который поддерживает динамическую компоновку (значение переменной `PLATFORM_SUPPORTS_DYNAMIC_LINKING` равно `true`).

- `{-o|--force_ocsp_stapling_check}`

  Включение проверки актуальности серверного сертификата с использованием OCSP Stapling для всех клиентских соединений. При поддержке сервером OCSP Stapling клиент получает подписанный ответ центра сертификации (OCSP Response) с информацией о статусе сертификата. Клиент проверяет полученный статус сертификата: при значении `good` соединение устанавливается, при `revoked` или `unknown` – отклоняется.

- `--tls-min-version <VERSION>`

  Минимальная версия TLS-протокола. Допустимые значения: `TLS-1.2`, `TLS-latest`.

- `--tls-max-version <VERSION>`

  Максимальная версия TLS-протокола. Допустимые значения: `TLS-1.2`, `TLS-latest`.

- `--ciphersuite <NAME>`

  Добавление набора шифров в список поддерживаемых.

- `--server_min_rsa_keys_size <ROOT:INTERMEDIATE:EE>`

  Минимальная длина RSA-ключей для серверных сертификатов (в битах).

- `--client_min_rsa_keys_size <ROOT:INTERMEDIATE:EE>`

  Минимальная длина RSA-ключей для клиентских сертификатов (в битах).

Переменные окружения

- `NGLOG_LEVEL`

  Уровень журналирования компонента TLS Terminator. Допустимые значения от `0` до `4`. Эта переменная окружения используется, если не указан параметр запуска `--log-level`.

- `VFS_NETWORK_BACKEND=<имя VFS-бэкенда>:<имя IPC-канала до процесса VFS>`

  VFS-бэкенд для работы с сетевым стеком.

- `VFS_FILESYSTEM_BACKEND=<имя VFS-бэкенда>:<имя IPC-канала до процесса VFS>`

  VFS-бэкенд для работы с файловыми системами.

Расширение функциональности TLS Terminator

Механизм плагинов расширяет функциональность TLS Terminator, позволяя внедрять пользовательскую логику в работу компонента TLS Terminator без изменения его исходного кода. Плагины для компонента TLS Terminator представляют собой динамические библиотеки. При разработке плагинов необходимо соблюдать условия, необходимые для использования динамических библиотек. Чтобы использовать механизм плагинов, необходимо выполнить следующие действия:

1. Разработать плагин, реализующий интерфейс, определенный в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/tls/tls_plugin_interface.h`. Обязательны для реализации следующие функции интерфейса:

   - `plugin_init()` – инициализация плагина.
   - `plugin_fini()` – завершение работы плагина.
   - `plugin_get_version()` – получение версии плагина.

   Реализация остальных функций интерфейса опциональна и зависит от задач, для которых разрабатывается плагин.

2. При запуске TLS Terminator необходимо передать путь к разработанному плагину через параметр запуска `--plugin_path`. Подробнее см. "Параметры запуска и переменные окружения TLS Terminator".

Детали работы механизма плагинов:

1. Плагин загружается в память с использованием POSIX-функции `dlopen()`.
2. Проверяется совместимость версий с использованием функции `plugin_get_version()` и инициализация плагина через вызов `plugin_init()`.

3. При вызове функции, которая может быть перехвачена компонентом TLS Terminator, компонент

    1. Проверяет наличие реализации вызываемой функции в плагине с использованием POSIX-функции `dlsym()`.

    2. Если функция реализована в плагине, то выполняется плагинная версия функции. В противном случае выполняется собственная версия функции компонента TLS Terminator.

    Компонент TLS Terminator при инициализации передает плагину набор указателей на свои собственные реализации функций через структуру `tls_functions`. Это позволяет плагину вызывать эти реализации, если необходимо.

4. При завершении работы компонент TLS Terminator завершает работу плагина вызовом функции `plugin_fini()`.

5. Плагин выгружается из памяти с использованием POSIX-функции `dlclose()`.

Компонент Toybox

Компонент Toybox представляет собой вариант реализации утилиты командной строки toybox, адаптированный для работы в KasperskyOS.

Состав компонента Toybox:

- исполняемый файл `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/bin/terminal_uart_entity`;
- файлы формальной спецификации `Terminal.edl` и `Terminal.idl`, а также сгенерированные из них заголовочные файлы `Terminal.edl.h` и `Terminal.idl.h`, которые расположены в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kl`;
- статическая библиотека `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/lib/libtoybox.a`.

> Важно! Компонент Toybox является экспериментальным и работает с ограничениями, описанными ниже. Этот компонент доступен пользователям для тестирования и предоставления отзывов.

Функциональность компонента Toybox в KasperskyOS имеет следующие отличия от реализации утилиты toybox в ОС Linux, вызванные архитектурными особенностями KasperskyOS и её политиками безопасности:

- поддерживается ограниченный набор команд (список приведен в таблице ниже);
- отдельные команды имеют ограниченную функциональность по сравнению с исходной (отмечены знаком звездочки `*` в таблице ниже);
- отдельные команды имеют собственную реализацию, которая заменяет исходную (отмечены двумя знаками звездочки `**` в таблице ниже).

Команды, поддерживаемые компонентом Toybox

[	df*	file *	jobs**	mountpoint *	reboot**	strings	uptime *
base64 *	dirname	find *	kill**	mv *	reset	tail *	wc
basename	dmesg**	fmt	link	nl	rm	test	xxd
cat *	du *	free**	ln *	od	rmdir	top**	yes
chmod	echo	getopt *	ls *	patch *	sed *	touch *	zcat
clear	egrep	grep *	lsblk**	ping**	seq	true	
cmp	env	gunzip *	lspcie**	printf	sleep	truncate	
comm	exec**	head	lsusb**	pwd *	sort *	uname *	
cp *	false	help	md5sum *	readelf *	split	uniq	
date *	fgrep	hexedit	mkdir	readlink	stat *	unlink	

Команды с ограниченной функциональностью в компоненте Toybox

Команда	Неподдерживаемые опции команды и другие ограничения
base64	[-i]
cat	[-etuv]
cp	[-adFHLlnRsv]
date	[-s] Игнорируется значение переменной окружения TZ.
df	[-aHhikP] [-t TYPE]
du	[-abcHKkLlmsx] [-d N]
file	[-bs]

Команда	Неподдерживаемые опции команды и другие ограничения
find	Не поддерживаются фильтры поиска: • -user UNAME • -nouser • -group GROUP • -nogroup • -prune • -xdev • -links N • -empty • -atime N[u] • -ctime N[u] • -mtime N[u] • -inum N • -context PATTERN • -newer FILE • -executable • -readable • -depth • -mindepth N Добавлены фильтры поиска: • -lname PATTERN • -ilname Не поддерживаются действия: • -print0 • -exec • -execdir • -ok • -okdir • -delete
getopt	[-a]
grep	[-ft] [-MS PATTERN]
gunzip	[-ft]
ln	[-v]
ls	[-HLghns] [--color[=auto]]
md5sum	[-b] Не вычисляются хэши по алгоритмам SHA.

Команда	Неподдерживаемые опции команды и другие ограничения
`mountpoint`	`[-qdx]` Не поддерживается работа с устройствами.
`mv`	`[-FTvx] [-t TARGET]`
`patch`	`[-Rlsuv] [-d DIR] [-i FILE] [-p DEPTH] [-F FUZZ]`
`pwd`	`[-L]`
`readelf`	`[-A]`
`sed`	`[-i]`
`sort`	`[-bdiMsVz]`
`stat`	`[-tfL]`
`tail`	`[-fFs]`
`touch`	`[-h]`
`uname`	`[-m]`
`uptime`	`[-ps]` Не предоставляются данные о количестве активных пользователей и средней загрузке системы.

Команды с собственной реализацией в компоненте Toybox

Команда	Сведения о команде
`dmesg`	Назначение Выводит диагностические сообщения ядра KasperskyOS, генерируемые во время загрузки и работы системы. Синтаксис **`dmesg`** Опции Нет.
`exec`	Назначение Запускает процесс из исполняемого файла с использованием функции `StartEntity()` интерфейса IApplicationController компонента ExecutionManager. Синтаксис **`exec [--bg] [--eiid <className>] [--name <taskName>] <fileName> [--<arguments>...]`** Опции **`--bg`** Запуск процесса в фоновом режиме. После запуска процесса в фоновом режиме в терминал будет выведен ID запущенного процесса, заключенный в квадратные скобки. **`--eiid <className>`** Имя класса процессов. Если не указан, то будет использовано имя `exec_app.ExecApp`. **`--name <taskName>`** Имя процесса. Если не указано, используется имя класса процесса. **`fileName`** Имя исполняемого файла. **`--<arguments>`** Аргументы командной строки, передаваемые запускаемому процессу.

Команда	Сведения о команде

`free`	Назначение
	Выводит данные о физической памяти, основанные на значениях счетчиков производительности:
	• установленная физическая память (`total`);
	• используемая память, рассчитанная как разница между установленной памятью и свободной, разделяемой и памятью с атрибутом "доступ на исполнение" (`used = total - free - shmem - exsize`);
	• свободная физическая память (`free`);
	• физическая память, используемая в качестве разделяемой (`shmem`);
	• физическая память с атрибутом "доступ на исполнение" (`exsize`).
	Синтаксис
	`free [-bkmg]`
	Опции
	`-bkmg`
	Вывод значений в байтах/килобайтах/мегабайтах/гигабайтах.

`jobs`	Назначение
	Выводит данные о фоновых процессах, полученные с использованием функции `GetApplicationState()` интерфейса IStateProvider компонента ExecutionManager, в следующем формате:
	`[<jobNumber>] <taskName>: <state> [ExitCode=<exitCode>]`
	Где:
	• `jobNumber` – ID процесса;
	• `taskName` – имя процесса;
	• `state` – состояние процесса;
	• `exitCode` – код возврата для процесса, если процесс остановился самостоятельно (в том числе после получения сигнала на свою остановку).
	Например:
	`[1] DemoSuccess.3: Completed ExitCode=0`
	Синтаксис
	`jobs`
	Опции
	Нет.

`kill`	Назначение
	Останавливает фоновые процессы, запущенные ранее командой `exec`, с использованием функции `StopEntity()` интерфейса IApplicationController компонента ExecutionManager.
	Синтаксис
	`kill jobNumber1 [jobNumber2...]`
	Опции
	`jobNumber<N>`
	ID процесса, который может быть получен при использовании команд `jobs` или `exec` (если `exec` была вызвана с опцией `--bg`).

Команда	Сведения о команде

`lsblk`	Назначение
	Выводит список обнаруженных блочных устройств в следующем формате:
	`<idx> <devName> hw:<hwName> <{present|absent}>, <{removable|non-removable}> [<blockCount> * <blockSize> bytes] <flags>`
	Где:
	• `idx` – индекс устройства в списке;
	• `devName` – имя устройства;
	• `hwName` – имя драйвера, обеспечивающее работу устройства;
	• `present|absent` – состояние устройства: `present` (доступно) или `absent` (недоступно);
	• `removable|non-removable` – тип устройства: `removable` (съёмное) или `non-removable` (несъёмное);
	• **[**`<blockCount> * <blockSize>` **bytes]** – объем устройства в байтах, заданный как умножение `blockCount` (количества блоков на устройстве) на `blockSize` (размер блока);
	• `flags` – дополнительные атрибуты устройства: `raw` (raw-устройство), `ro` (только для чтения), `rw` (чтение и запись), `(partition)` (раздел диска).
	Например:
	`1 SDv2 hw:pl181-sd present, non-removable [522240 * 512 bytes] rw (partition)`
	Синтаксис
	`lsblk`
	Опции
	Нет.

Команда	Сведения о команде

`lspcie`	Назначение
	Выводит данные об обнаруженных на аппаратной платформе PCIe-устройствах. Для каждого PCIe-устройства указывается:
	• Адрес устройства в формате:
	`<segment>:<bus>:<device>.<function>`
	◦ `segment` – номер сегмента устройства в шестнадцатеричном виде;
	◦ `bus` – номер шины PCIe в шестнадцатеричном виде;
	◦ `device` – номер устройства на шине в шестнадцатеричном виде;
	◦ `function` – номер функции устройства в шестнадцатеричном виде.
	• Идентификаторы производителя и устройства в формате:
	`vendorId: <vID>, deviceId: <dID>`
	◦ `vID` – идентификатор производителя в шестнадцатеричном виде;
	◦ `dID` – идентификатор устройства в шестнадцатеричном виде.
	• Класс устройства и его подклассы в формате:
	`class: <class>, subclass: <subc>, interface: <intr>, revision: <rev>`
	◦ `class` – код класса устройства в шестнадцатеричном виде;
	◦ `subc` – код подкласса устройства в шестнадцатеричном виде;
	◦ `intr` – код программного интерфейса в шестнадцатеричном виде;
	◦ `rev` – номер ревизии устройства в шестнадцатеричном виде.
	• Прерывания в формате:
	`IRQ: <irq>, pin: <pin>, mode: <mode>`
	◦ `irq` – номер линии прерывания;
	◦ `pin` – номер контакта прерывания;
	◦ `mode` – режим прерывания в шестнадцатеричном виде.
	• Список базовых адресных регистров (англ. Base Address Register, BAR) в формате:
	`BAR<N>: <type> <{prefetchable|non-prefetchable}> @ <start> - <end>`
	◦ `N` – номер BAR;
	◦ `type` – тип BAR: `IO` (порт ввода-вывода), `MEM32` (32-битная память), `MEM64` (64-битная память) ;
	◦ `prefetchable|non-prefetchable` – свойства BAR: `prefetchable` (поддерживает предварительную загрузку данных в кэш), `non-prefetchable` (не поддерживает);
	◦ `start` – начальный адрес BAR;
	◦ `end` – конечный адрес BAR.
	Синтаксис
	`lspcie`
	Опции
	Нет.

Команда	Сведения о команде

`lsusb`	Назначение
	Выводит список обнаруженных на аппаратной платформе USB-устройств в следующем формате:
	`<N> <devName>: <bus>/<addr>/<bus_idx> <<vendor> <product>> cfg<cfg_idx> (cnt=<cfgN>)`
	Где:
	• `N` – порядковый номер устройства в списке;
	• `devName` – имя устройства;
	• `bus` – номер шины USB;
	• `addr` – адрес устройства на шине USB;
	• `idx` – индекс устройства;
	• `vendor` – имя производителя устройства;
	• `product` – название продукта;
	• `cfg_idx` – индекс конфигурации устройства;
	• `cfgN` – номер конфигурации устройства.
	Синтаксис
	`lsusb`
	Опции
	Нет.

`ping`	Назначение
	Проверяет сетевые соединения через ICMP-запросы.
	Синтаксис
	`ping [-c <count>] host`
	Опции
	`-c <count>`
	Количество отправляемых пакетов.
	`host`
	Целевой сетевой узел, заданный IP-адресом или доменным именем.

Команда	Сведения о команде
`reboot`	Назначение Перезагружает аппаратную платформу с использованием функции KnHalResetSystem(). Синтаксис `reboot` Опции Нет.

`top`	Назначение
	Выводит данные о процессах:
	• `PID` – идентификатор процесса;
	• `PPID` – идентификатор родительского процесса;
	• `PR` – приоритет процесса;
	• `S` – состояние процесса: `R` (работает), `S` (заблокирован) или `T` (завершён, но не удалён), `U` (не инициализирован);
	• `THR` – количество потоков в процессе;
	• `VMEM` – размер виртуальной памяти процесса (в страницах памяти);
	• `PMEM` – размер физической памяти, используемой процессом, (в страницах памяти);
	• `VSHR` – размер виртуальной памяти процесса, отображаемой на разделяемую физическую память (в страницах памяти);
	• `TIME` – суммарное время работы всех процессоров, затраченное на исполнение заданного процесса, (в наносекундах);
	• `UTIME` – суммарное время работы всех процессоров, затраченное на исполнение заданного процесса в пользовательском режиме, (в наносекундах);
	• `NAME` – имя процесса;
	• `PATH` – имя исполняемого файла в ROMFS, из которого запущен процесс.
	Синтаксис
	`top [-h] [-a] [-f <format>]`
	Опции
	`-h`
	Текст справки.
	`-a`
	Дополнительная информация о процессах (PR и UTIME).
	`-f <format>`
	Формат вывода. Подробная информация о формате вывода указана в тексте справки (опция `-h`).

Добавление Toybox в решение на базе KasperskyOS

> Для работы компонента Toybox необходим компонент ExecutionManager. Как работать с компонентом ExecutionManager в решении на базе KasperskyOS см. подробнее в разделе "Запуск процессов с помощью системной программы ExecutionManager".

Чтобы добавить компонент Toybox в решение на базе KasperskyOS, необходимо:

- Добавить следующие команды в корневой файл CMakeLists.txt:

```
# Подключение пакета uart с драйвером UART.
find_package (uart REQUIRED)

# Подключение пакета Terminal, который обеспечивает взаимодействие
# между последовательным портом UART и виртуальной файловой системой
# для реализации стандартных потоков ввода-вывода и дисциплины линии.
find_package (Terminal REQUIRED COMPONENTS UART_ENTITY)

# Подключение пакета toybox.
find_package (toybox REQUIRED)
add_subdirectory (toybox)

# Создание CMake-цели для генерации .edl.h-файла для EDL-описания класса процессов,
# запускаемых при выполнении команды exec компонента Toybox.
nk_build_edl_files (exec_app_edl_files
                    NK_MODULE "exec_app"
                    EDL       "${NK_RESOURCES}/exec_app/ExecApp.edl")
```

- При сборке решения (файл CMakeLists.txt для программы Einit) используя CMake-команду `set_target_properties()` определить значения свойств `IMPORTED_LOCATION`, `DEPENDS_ON_ENTITY` и `EXTRA_ENV` для исполняемого файла `terminal_uart_entity`. Например:

```
# Добавление CMake-цели для импортируемого исполняемого файла terminal_uart_entity.
add_executable (terminal_uart IMPORTED)
# Установка свойств CMake-цели terminal_uart:
# IMPORTED_LOCATION  - путь к исполняемому файлу terminal_uart_entity.
# DEPENDS_ON_ENTITY  - указание, что запуск исполняемого файла terminal_uart_entity
#                      требует предварительной готовности драйвера UART.
# EXTRA_ENV          - переменные окружения, передаваемые исполняемому файлу terminal_uart_entity
#                      при запуске. Где: ${UART_PORT_NAME} и ${UART_BAUDRATE} - переменные,
#                      задающие имя порта и скорость передачи данных для UART.
set_target_properties (terminal_uart PROPERTIES
                       IMPORTED_LOCATION ${TERMINAL_UART_ENTITY}
                       DEPENDS_ON_ENTITY uart::entity
                       EXTRA_ENV         "    TERMINAL_UART_PARAM: ${UART_PORT_NAME},${UART_BAUDRATE}")
```

- В шаблон security.psl.in описания политики безопасности решения включить EDL-файлы:

```
use EDL toybox.Toybox
use EDL kl.Terminal
use EDL exec_app.ExecApp
```

> Подробнее см. пример `uart_toybox`, который расположен в директории `examples` из состава KasperskyOS Community Edition.

Компонент Kaspersky Control Flow Monitor

Компонент Kaspersky Control Flow Monitor (KCFM) предназначен для мониторинга и контроля работоспособности процессов посредством контроля потока управления.

Компонент KCFM позволяет в решении на базе KasperskyOS:

- обнаруживать аномалии поведения контролируемого процесса;
- при обнаружении аномалии перезапустить контролируемый процесс;
- [опционально] автоматически генерировать часть политики безопасности решения для IPC-вызовов программы к службам ядра и системной программе VFS.

Принцип работы компонента KCFM

Используя исходный код программы, которую требуется контролировать, возможно построить граф потока управления (Control Flow Graph, CFG) этой программы. Этот граф определяет полный набор системных вызовов и вызовов библиотечных функций, которые могут быть выполнены во время исполнения программы, а также все возможные последовательности их выполнения. Построение CFG происходит во время сборки программы.

Во время работы процесса (исполняющейся программы) отслеживаются вызовы функций и IPC-вызовы, выполняемые процессом. При обнаружении несоответствия в работе (аномалии) программы ожидаемому поведению компонент KCFM позволяет остановить и перезапустить контролируемую программу.

> Важно! Компонент KCFM является экспериментальным и работает с ограничениями, описанными ниже. Этот компонент доступен пользователям для тестирования и предоставления отзывов.

Ограничения в экспериментальной версии компонента KCFM

Компонент KCFM имеет следующие ограничения:

- Только один процесс может контролироваться в решении на базе KasperskyOS.
- Поддерживаются только программы на языке C.
- При использовании вычисляемых указателей при вызове функций в коде программы, инструменты построения графа потока управления не могут однозначно определить вызываемую функцию. В этом случае выдвигается предположение о возможных вызовах функций, производится построение сигнатуры с такими вызовами и выдается предупреждение.
- Вызов функций работы с аппаратными обработчиками прерывания в коде программы игнорируется и выдается соответствующее предупреждение.
- При использовании в коде программы функций API для работы с динамическими библиотеками с явным связыванием, выдается предупреждение о невозможности обработки вызова таких функций.
- При обнаружении аномалий в работе процесса компонент KCFM перезапускает этот процесс. Других действий, кроме перезапуска, не предусмотрено.
- Граф потока управления строится только на последовательностях вызовов к ядру и системной программе VFS.

Состав компонента KCFM

Компонент представляет собой набор следующих файлов:

- Исполняемые файлы модулей для построения графа потока управления контролируемой программы, мониторинга вызовов исполняющейся программы, а также обнаружения аномалий на основе графа потока управления. Эти файлы расположены в директориях `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/bin` и `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/bin`.

- Файлы формальной спецификации, расположенные в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kcfm`.

- `CMake`-библиотеки для использования добавления модулей компонента KCFM в решение, расположенные в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/lib/cmake/kcfm_tool`.

- Примеры решений для демонстрации использования компонента KCFM в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/`.

Построение графа потока управления программы

Граф потока управления строится во время сборки прикладной программы, если в файл CMakeLists.txt для сборки программы добавлена `CMake`-команда `kcfm_generate_signature()`.

Подробнее см. "Пример kcfm_hello".

Контроль IPC-вызовов, выполняемых контролируемой программой выполняется с помощью данных аудита безопасности. Для того, чтобы компонент KCFM мог получить доступ к данным аудита безопасности контролируемой программы и настроить системную программу Klog, в файл CMakeLists.txt для сборки программы необходимо добавить CMake-команду `kcfm_generate_audit_policy()`.

Код контролируемой программы может использовать статические или динамические библиотеки. В этом случае эти библиотеки также должны быть построены с помощью `CMake`, а в скрипт сборки должны быть добавлены `CMake`-команды `kcfm_make_graph_lib()` для построения графов потока вызовов этих библиотек.

Подробнее см. "Пример kcfm_http_server".

Обнаружение аномалий

Обнаружение аномалий выполняется модулем `FlowChecker` из состава компонента KCFM. Чтобы добавить модуль `FlowChecker` в решение, необходимо:

- добавить его описание и IPC-каналы для подключения к нему в init-описание;

- добавить CMake-команды для сборки и установки значений переменных окружения и аргументов командной строки в файл CMakeLists.txt для сборки программы Einit.

  Путь к файлу графа потока управления, построенного для контролируемой программы, задается с помощью переменной окружения `FC_GRAPH_FILENAME`.

Подробнее см. "Пример kcfm_http_server".

Обработка аномалий

При обнаружении аномалии, ее обработка выполняется модулем `FlowMonitor` из состава компонента KCFM. Чтобы добавить модуль `FlowMonitor` в решение, необходимо:

- добавить его описание, IPC-каналы для подключения к нему в init-описание;
- установить значения переменных окружения и аргументов командной строки к нему в init-описание;

  Имя контролируемого процесса задается в переменной окружения `FM_ENTITY_NAME`.

  Контролируемый процесс не должен запускаться с помощью `Einit`, так как он будет запущен модулем `FlowMonitor`, который использует для этого системную программу `ExecutionManager`.
- использовать компонент ExecutionManager в решении;

Модуль `FlowMonitor` выполняет следующие действия:

- запускает программу с помощью `ExecutionManager`;
- контролирует статус (запущена\остановлена) программы с помощью `ExecutionManager`;
- в случае остановки программы, перезапускает ее с помощью `ExecutionManager`;
- получает и обрабатывает события обнаружения аномалий поведения контролируемого процесса от модуля `FlowChecker`. В этом случае модуль `FlowMonitor` выполняет следующие действия:
  - дает команду на остановку программы;
  - ждет пока программа не завершит свою работу;
  - дает команду на запуск программы.

Формирование политики безопасности

Компонент KCFM также позволяет автоматически сформировать часть политики безопасности решения в виде PSL-файла на основе исходного кода программы. В этом PSL-файле будут перечислены и разрешены все IPC-вызовы служб ядра и интерфейсов системной программы VFS, используемые в коде программы. Политика безопасности формируется так, чтобы разрешить программе доступ к используемым IPC-вызовам и запретить ко всем неиспользуемым.

Чтобы сгенерировать такой PSL-файл, необходимо в файл CMakeLists.txt для сборки программы добавить CMake-команду `kcfm_generate_audit_policy()`. Созданный PSL-файл необходимо включить в описание политики безопасности решения.

Подробнее см. "Пример kcfm_hello".

Сборка решения на базе KasperskyOS

Этот раздел содержит следующие сведения:

- описание процесса сборки решения на базе KasperskyOS;
- описания скриптов, библиотек и шаблонов сборки, поставляемых в KasperskyOS Community Edition;
- сведения о том, как использовать динамические библиотеки в решении на базе KasperskyOS.

Сборка образа решения

Решение на базе KasperskyOS – системное ПО (включая ядро KasperskyOS и модуль безопасности Kaspersky Security Module) и прикладное ПО, интегрированные для работы в составе программно-аппаратного комплекса.

Подробнее см. "Структура и запуск решения на базе KasperskyOS".

Системные и прикладные программы

Программы по назначению делятся на два типа:

- *Системные программы* создают инфраструктуру для прикладных программ (например, обеспечивают работу с аппаратурой, поддерживают механизм IPC, реализуют файловые системы и сетевые протоколы). Системные программы поставляются в составе KasperskyOS Community Edition. При необходимости вы можете разрабатывать собственные системные программы.
- *Прикладные программы* предназначены для взаимодействия с пользователем решения и выполнения пользовательских задач. Прикладные программы отсутствуют в составе KasperskyOS Community Edition.

Сборка программ в процессе сборки решения

При сборке решения программы делятся на два типа:

- Системные программы, поставляемые в составе KasperskyOS Community Edition в виде исполняемых файлов;
- Системные или прикладные программы, требующие компоновки в исполняемый файл.

При этом программы, требующие компоновки, делятся на следующие типы:

- Системные программы, реализующие IPC-интерфейс, для которого в составе KasperskyOS Community Edition поставляются готовые транспортные библиотеки.
- Прикладные программы, реализующие собственный IPC-интерфейс. Для их сборки необходимо генерировать транспортные методы и типы с помощью компилятора NK.
- Клиентские программы, не предоставляющие служб.

Сборка образа решения

В составе KasperskyOS Community Edition поставляются образ ядра KasperskyOS, а также исполняемые файлы некоторых системных программ и программ-драйверов, готовые к использованию в решении.

Специальная программа Einit, предназначенная для запуска всех остальных программ, а также модуль безопасности Kaspersky Security Module собираются под каждое конкретное решение и не поставляются в составе KasperskyOS Community Edition. Вместо этого в тулчейн KasperskyOS Community Edition включены утилиты для их сборки.

Общая пошаговая схема сборки описана в статье "Общая схема сборки". Сборку образа решения можно осуществлять:

- **[Рекомендовано]** при помощи скриптов системы сборки `CMake`, которые поставляются в составе KasperskyOS Community Edition.
- без использования CMake: с помощью других систем автоматизированной сборки или вручную, используя скрипты и компиляторы, поставляемые в составе KasperskyOS Community Edition.

Общая схема сборки

Для того чтобы собрать образ решения, необходимо выполнить следующие действия:

1. Подготовить EDL-, CDL- и IDL-описания прикладных программ, а также файл init-описания (по умолчанию `init.yaml`) и файлы с описанием политики безопасности решения (по умолчанию `security.psl`).

   При сборке с `CMake` EDL-описание можно генерировать используя команду `generate_edl_file()`.

2. Для всех программ, кроме системных программ, поставляемых в составе KasperskyOS Community Edition, сгенерировать файлы *.edl.h.

   - При сборке с `CMake` для этого используются команду `nk_build_edl_files()`.
   - При сборке без `CMake` для этого необходимо использовать компилятор NK.

3. Для программ, реализующих собственный IPC-интерфейс, сгенерировать код транспортных методов и типов, используемых для формирования, отправки, приема и обработки IPC-сообщений.

   - При сборке с `CMake` для этого используются команды `nk_build_idl_files()`, `nk_build_cdl_files()`.
   - При сборке без `CMake` для этого необходимо использовать компилятор NK.

4. Собрать все программы, входящие в решение, при необходимости скомпоновав их с транспортными библиотеками системных или прикладных программ. Для сборки прикладных программ, реализующих собственный IPC-интерфейс, потребуются сгенерированный на шаге 3 код, содержащий транспортные методы и типы.

   - При сборке с `CMake` для этого используются стандартные команды сборки. Необходимые настройки кросс-компиляции производятся автоматически.
   - При сборке без `CMake` для этого необходимо вручную использовать кросс-компиляторы, входящие в состав KasperskyOS Community Edition.

5. Собрать инициализирующую программу Einit.

   - При сборке с `CMake` программа `Einit` собирается в процессе сборки образа решения командами `build_kos_qemu_image()` и `build_kos_hw_image()`.

   - При сборке без `CMake` для генерации кода программы `Einit` необходимо использовать утилиту einit. Программу `Einit` затем необходимо собрать с помощью кросс-компилятора, поставляемого в KasperskyOS Community Edition.

6. Собрать модуль Kaspersky Security Module.

   - При сборке с `CMake` модуль безопасности собирается в процессе сборки образа решения командами `build_kos_qemu_image()` и `build_kos_hw_image()`.

   - При сборке без `CMake` для этого необходимо использовать скрипт `makekss`.

7. Создать образ решения.При сборке с `CMake` для этого используются команды `build_kos_qemu_image()` и `build_kos_hw_image()`.

   - При сборке без `CMake` для этого необходимо использовать скрипт `makeimg`.

Пример 1

Для простейшего примера `hello`, входящего в состав KasperskyOS Community Edition, в котором содержится одна прикладная программа, не предоставляющая служб, схема сборки выглядит следующим образом:

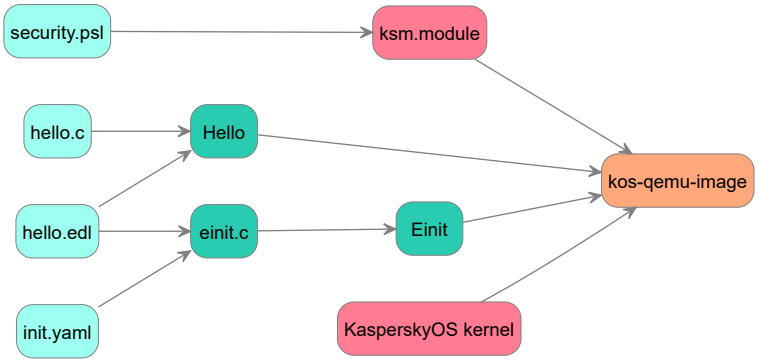


Схема сборки примера hello

Пример 2

Пример `echo`, входящий в состав KasperskyOS Community Edition, описывает простейший случай взаимодействия двух программ с помощью механизма IPC. Чтобы организовать такое взаимодействие, потребуется реализовать на сервере интерфейс с методом `Ping` и "поместить" службу `Ping` в новый компонент (например, `Responder`), а экземпляр этого компонента – в EDL-описание программы `Server`.

В случае наличия в решении программ, использующих механизм IPC, схема сборки выглядит следующим образом:

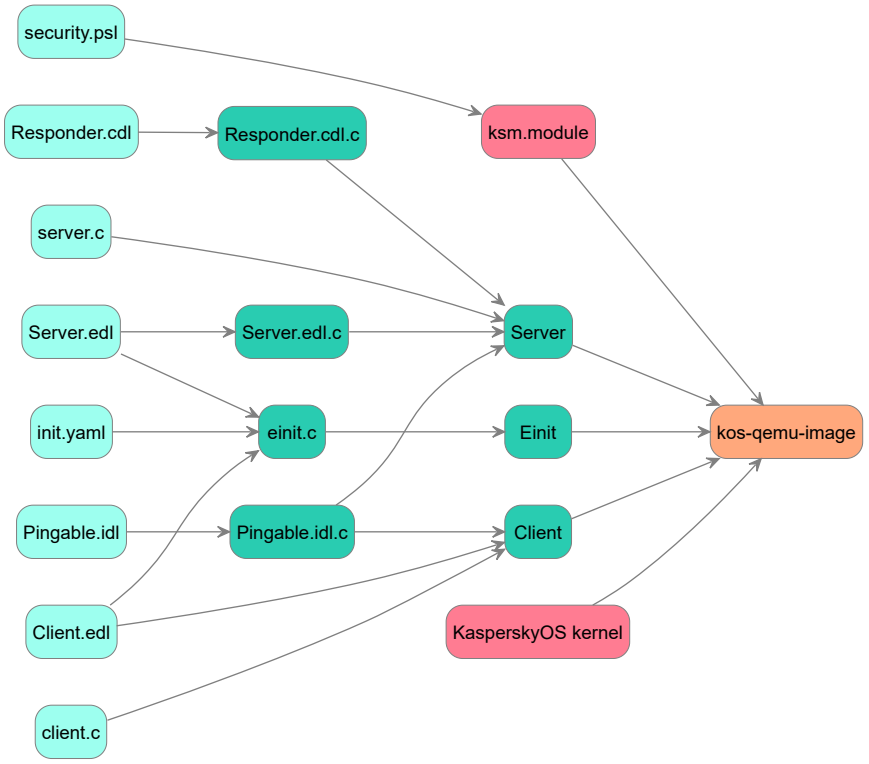


Схема сборки примера echo

Использование CMake из состава KasperskyOS Community Edition

Для автоматизации процесса подготовки образа решения нужно настроить систему сборки `CMake`. За основу можно взять параметры системы сборки, используемые в примерах из состава KasperskyOS Community Edition.

В файлах `CMakeLists.txt` используется стандартный синтаксис `CMake`, а также команды и макросы из библиотек, поставляемых в KasperskyOS Community Edition.

Рекомендованная структура директорий проекта

При создании решения на базе KasperskyOS рекомендуется использовать следующую структуру директорий в проекте:

- В корне проекта создать корневой файл CMakeLists.txt, содержащий общие инструкции сборки для всего решения.
- Исходный код каждой из разрабатываемых программ следует разместить в отдельной директории, в поддиректории `src`.
- Создать файлы CMakeLists.txt для сборки каждой прикладной программы в соответствующих директориях.

- Для генерации исходного кода программы `Einit` следует создать отдельную директорию `einit`, содержащую поддиректорию `src`, в которую следует поместить шаблоны init.yaml.in и security.psl.in.

  Также в эту директорию можно поместить любые другие файлы, которые необходимо включить в образ решения.

- Создать файл CMakeLists.txt для сборки программы `Einit` в директории `einit`.

- Файлы EDL-, CDL- и IDL-описаний следует разместить в директории `resources/xdl/` в корне проекта. (EDL-описание можно сгенерировать, используя команду `generate_edl_file()`.)

Пример структуры директорий проекта

```
example$ tree
.
├── CMakeLists.txt
├── hello
│   ├── CMakeLists.txt
│   ├── src
│   │   ├── hello.c
├── einit
│   ├── CMakeLists.txt
│   ├── src
│   │   ├── init.yaml.in
│   │   ├── security.psl.in
├── resources
│   ├──xdl
│       ├── Hello.idl
│       ├── Hello.cdl
│       ├── Hello.edl
```

Сборка образа решения

Чтобы выполнить сборку образа решения, нужно использовать утилиту `cmake` (исполняемый файл `toolchain/bin/cmake` из состава KasperskyOS Community Edition).

Пример сборки:

```
# Сведения о параметрах запуска утилиты cmake можно
# получить командой cmake --help, а также из
# официальной документации по CMake.

# Перед сборкой необходимо установить значения переменных окружения.
$ source /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/common/set_env.sh

# Инициализация системы сборки
$ cmake -B build -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake"

# Сборка
# Чтобы собрать образ решения для QEMU, нужно указать цель, заданную в
# параметре NAME CMake-команды build_kos_qemu_image() в файле CMakeLists.txt
# для сборки программы Einit.
# Чтобы собрать образ решения для аппаратной платформы, нужно указать цель,
# заданную в параметре NAME CMake-команды build_kos_hw_image() в файле
# CMakeLists.txt для сборки программы Einit.
# Чтобы собрать образ SD-карты для аппаратной платформы, нужно указать цель,
# заданную в параметре IMAGE_NAME CMake-команды build_sd_image() в файле
# CMakeLists.txt для сборки программы Einit.
# Чтобы собрать образ решения для QEMU и запустить QEMU с этим образом, нужно
# указать цель sim.
$ cmake --build build --target sim
```

Корневой файл CMakeLists.txt

Корневой файл `CMakeLists.txt` содержит общие инструкции сборки для всего решения.

Корневой файл `CMakeLists.txt` должен содержать следующие команды:

- `cmake_minimum_required (VERSION 3.25)` – указание минимальной поддерживаемой версии `CMake`.

  Для сборки решения на базе KasperskyOS требуется `CMake` версии не ниже 3.25.

  Требуемая версия `CMake` поставляется в составе KasperskyOS Community Edition и используется по умолчанию.

- `include (platform)` – подключение `CMake`-библиотеки `platform`.

- `include (platform/nk)` – подключение библиотеки `CMake` для работы с компилятором NK.

- `initialize_platform()` – инициализация библиотеки `platform`.

- `project header default ("STANDARD_GNU_17:YES" "STRICT_WARNINGS:NO")` – установка флагов компилятора и компоновщика.

- **[Опционально]** Подключение и настройка пакетов для поставляемых системных программ и драйверов, которые необходимо включить в решение:

  - Подключение пакета выполняется с помощью команды `find_package()`.

  - После подключения пакета необходимо добавить директории, связанные с этим пакетом, в список директорий поиска с помощью команды `include_directories()`.

  - Для некоторых пакетов также требуется установить значения свойств с помощью команды `set_target_properties()`.

  > `CMake`-описания системных программ и драйверов, поставляемых в составе KasperskyOS Community Edition, а также их экспортируемых переменных и свойств находятся в соответствующих файлах `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/lib/cmake/<имя программы>/<имя программы>Config.cmake`

- Сборка инициализирующей программы `Einit` должна быть выполнена с помощью команды `add_subdirectory(einit)`.

- Все прикладные программы, сборку которых необходимо выполнить, должны быть добавлены с помощью команды `add_subdirectory(<имя директории программы>)`.

Пример корневого файла CMakeLists.txt

CMakeLists.txt

```
cmake_minimum_required(VERSION 3.25)
project (example)

# Инициализация библиотеки CMake для KasperskyOS SDK.
```

```
include (platform)
initialize_platform ()

# Установка флагов компилятора и компоновщика.
project_header_default ("STANDARD_GNU_17:YES" "STRICT_WARNINGS:NO")

# Подключение пакета, импортирующего компоненты для работы с виртуальной файловой системой.
# Компоненты импортируются из файла: /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-
kos/lib/cmake/vfs/vfsConfig.cmake
find_package (vfs REQUIRED COMPONENTS ENTITY CLIENT_LIB)
include_directories (${vfs_INCLUDE})

# Сборка прикладной программы Hello.
add_subdirectory (hello)

# Сборка инициализирующей программы Einit.
add_subdirectory (einit)
```

Файлы CMakeLists.txt для сборки прикладных программ

Файл `CMakeLists.txt` для сборки прикладной программы должен содержать следующие команды:

- EDL-описание класса процессов для программы можно сгенерировать, используя команду `generate_edl_file()`.
- Если программа предоставляет службы, используя механизм IPC, необходимо сгенерировать транспортный код:

  a. idl.h-файлы генерируются командой `nk_build_idl_files()`

  b. cdl.h-файлы генерируются командой `nk_build_cdl_files()`

  c. edl.h-файлы генерируются командой `nk_build_edl_files()`

- `add_executable (<имя программы> "<путь к файлу исходного кода программы>")` – добавление цели для сборки программы.
- `add_dependencies (<имя программы> <имя цели сборки edl.h файла>)` – добавление зависимости сборки программы от генерации edl.h-файла.
- `target_link_libraries (<имя программы> <список библиотек>)` – определяет библиотеки, с которыми необходимо скомпоновать программу при сборке.

  Например, если программа использует файловый или сетевой ввод/вывод, то она должна быть скомпонована с транспортной библиотекой `vfs::client`.

> `CMake`-описания системных программ и драйверов, поставляемых в составе KasperskyOS Community Edition, а также их экспортированных переменных и свойств находятся в соответствующих файлах `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/lib/cmake/<имя программы>/<имя программы>Config.cmake`

- Для автоматического добавления описаний IPC-каналов в файл `init.yaml` при сборке решения необходимо определить свойство `EXTRA_CONNECTIONS` и присвоить ему значение с описаниями нужных IPC-каналов.

  Обратите внимание на отступы в начале строк в свойстве `EXTRA_CONNECTIONS`. Эти отступы необходимы для корректной подстановки значений в файл `init.yaml` и должны соответствовать требованиям к его синтаксису.

  Пример создания IPC-канала между процессами `Client` и `Server`:

  ```
  set_target_properties (Client PROPERTIES
  EXTRA_CONNECTIONS
  "  - target: Server
       id: server_connection")
  ```

  В результате, при сборке решения, описание этого IPC-канала будет автоматически добавлено в файл `init.yaml` на этапе обработки макросов шаблона init.yaml.in.

- Для автоматического добавления списка аргументов функции `main()` и словаря переменных окружения в файл `init.yaml` при сборке решения необходимо определить свойства `EXTRA_ARGS` и `EXTRA_ENV` и присвоить им соответствующие значения.

  Обратите внимание на отступы в начале строк в свойствах `EXTRA_ARGS` и `EXTRA_ENV`. Эти отступы необходимы для корректной подстановки значений в файл `init.yaml` и должны соответствовать требованиям к его синтаксису.

  Пример передачи программе `Client` аргумента `"-v"` функции `main()` и переменной окружения `VAR1` со значением `VALUE1`:

  ```
  set_target_properties (Client PROPERTIES
  EXTRA_ARGS
  "    - \"-v\""
  EXTRA_ENV
  "    VAR1: VALUE1")
  ```

- Если предполагается, что программа не должна автоматически запускаться с помощью программы `Einit`, а запуск требуется выполнять динамически, например, с помощью компонента ExecutionManager, то необходимо определить свойство `NOT_STATIC_ENTITY` и присвоить ему соответствующее логическое значение.

  Пример отключения автоматического запуска программы `Client`:

  ```
  set_target_properties(Client PROPERTIES NOT_STATIC_ENTITY YES)
  ```

  В результате, при сборке решения, IPC-каналы не будут автоматически добавлены в файл `init.yaml` и автоматический запуск программы не будет выполнен.

Пример файла CMakeLists.txt для сборки простой прикладной программы

CMakeLists.txt

```
# Задаем имя проекта, в который входит программа.
set (LOCAL_MODULE_NAME "example")

# Задаем имя программы.
set (TASK_NAME "Hello")
# Обратите внимание на содержание шаблонов init.yaml.in и security.psl.in
# В них имена программ задаются как ${LOCAL_MODULE_NAME}.${TASK_NAME}

# Задаем цели, которые будут использованы для создания генерируемых файлов программы.
set (TASK_IDL_TARGET ${TASK_NAME}_idl)
```

```
set (TASK_CDL_TARGET ${TASK_NAME}_cdl)
set (TASK_EDL_TARGET ${TASK_NAME}_edl)

# Добавляем цель сборки idl.h-файла.
nk_build_idl_files (${TASK_IDL_TARGET}
                    NK_MODULE ${LOCAL_MODULE_NAME}
                    IDL "../resources/Hello.idl"
                    )

# Добавляем цель сборки cdl.h-файла.
nk_build_cdl_files (${TASK_CDL_TARGET}
                    IDL_TARGET ${TASK_IDL_TARGET}
                    NK_MODULE ${LOCAL_MODULE_NAME}
                    CDL "../resources/Hello.cdl"
                    )

# Добавляем цель сборки EDL-файла. Переменная EDL_FILE экспортируется
# и содержит путь до сгенерированного EDL-файла.
generate_edl_file (${TASK_NAME}
                   PREFIX ${LOCAL_MODULE_NAME}
                   )

# Добавляем цель сборки edl.h-файла.
nk_build_edl_files (${TASK_EDL_TARGET}
                    NK_MODULE ${LOCAL_MODULE_NAME}
                    EDL ${EDL_FILE}
                    )

# Определяем цель для сборки программы.
add_executable (${TASK_NAME} "src/hello.c")

# Библиотеки, с которыми программа компонуется при сборке.
target_link_libraries (${TASK_NAME}
                       PUBLIC vfs::client   # Программа использует файловый ввод/вывод
                                            # и должна быть подключена как клиент к VFS
                       )

# Добавление к цели Hello зависимости от цели Hello_edl.
# Генерация edl.h-файла должна произойти ранее сборки цели Hello.
add_dependencies (${TASK_NAME} ${TASK_EDL_TARGET})
```

Файл CMakeLists.txt для сборки программы Einit

Файл `CMakeLists.txt` для сборки инициализирующей программы `Einit` должен содержать следующие команды:

- `include (platform/image)` – подключение библиотеки `CMake`, содержащей скрипты сборки образа решения.
- Настройка пакетов системных программ и драйверов, которые необходимо включить в решение.
  - Подключение пакета выполняется с помощью команды `find_package ()`.
  - Для некоторых пакетов также требуется установить значения свойств с помощью команды `set_target_properties ()`.

> `CMake`-описания системных программ и драйверов, поставляемых в составе KasperskyOS Community Edition, а также их экспортированных переменных и свойств находятся в соответствующих файлах `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/lib/cmake/<имя программы>/<имя программы>Config.cmake`

- Для автоматического добавления описаний IPC-каналов между процессами системных программ в файл `init.yaml` при сборке решения необходимо добавить эти каналы в свойство `EXTRA_CONNECTIONS` для соответствующих программ.

  Обратите внимание на отступы в начале строк в свойстве `EXTRA_CONNECTIONS`. Эти отступы необходимы для корректной подстановки значений в файл `init.yaml` и должны соответствовать требованиям к его синтаксису.

  Пример создания IPC-канала от процесса программы `Tls` к процессу программы `CertificateStorage`:

  ```
  set_target_properties (${tls_ENTITY} PROPERTIES
  EXTRA_CONNECTIONS
  "  - target: kl.CertificateStorageEntity
       id: {var: CERTIFICATE_STORAGE_CONNECTION_ID, include: certificate_storage/common.h}")
  ```

  В результате, при сборке решения, описание этого IPC-канала будет автоматически добавлено в файл `init.yaml` на этапе обработки макросов шаблона init.yaml.in.

- Для автоматического добавления списка аргументов функции `main()` и словаря переменных окружения в файл `init.yaml` при сборке решения, необходимо определить свойства `EXTRA_ARGS` и `EXTRA_ENV` и присвоить им соответствующие значения.

  Обратите внимание на отступы в начале строк в свойствах `EXTRA_ARGS` и `EXTRA_ENV`. Эти отступы необходимы для корректной подстановки значений в файл `init.yaml` и должны соответствовать требованиям к его синтаксису.

  Пример передачи программе `VfsEntity` аргумента `"-f fstab"` функции `main()` и переменной окружения `ROOTFS` со значением `ramdisk0,0 / ext2 0`:

  ```
  set_target_properties (vfs_entity::entity PROPERTIES
  EXTRA_ARGS
  "    - \"-f\"
       - \"fstab\""
  EXTRA_ENV
  "    ROOTFS: ramdisk0,0 / ext2 0")
  ```

  В результате, при сборке решения, описание аргумента функции `main()` и значение переменной окружения будут автоматически добавлены в файл `init.yaml` на этапе обработки макросов шаблона init.yaml.in.

- `set(ENTITIES <полный список программ, входящих в решение>)` – определение переменной `ENTITIES` со списком исполняемых файлов всех программ, входящих в решение.

- Одна или несколько команд для сборки образа решения:

  - build_kos_hw_image() – создает цель сборки образа решения для аппаратной платформы.
  - build_sd_image() – создает цель сборки образа SD-карты для запуска решения на аппаратной платформе.
  - build_kos_qemu_image() – создает цель сборки образа решения для QEMU.

Пример файла CMakeLists.txt для сборки программы Einit

CMakeLitsts.txt

```
# Подключение библиотеки, содержащей скрипты сборки образа решения.
include (platform/image)
include (${KL_SDK_ROOT_PATH}/common/build-sd-image.cmake)
```

```
# Определение переменной CONNECTIONS_CFG_FILE, содержащей путь к шаблону init.yaml.in.
set (CONNECTIONS_CFG_FILE "src/init.yaml.in")
# Определение переменной SECURITY_PSL, содержащей путь к шаблону security.psl.in.
set (SECURITY_PSL "src/security.psl.in")

# Настройка программы VFS.
# По умолчанию программе VFS не сопоставляется программа, реализующая блочное устройство.
# Если необходимо использовать блочное устройство, например ata из компонента ata,
# необходимо задать это устройство в переменной blkdev::entity_REPLACEMENT
# Больше информации об экспортированных переменных и свойств программы VFS
# см. в /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/lib/cmake/vfs/vfs-config.cmake
# find_package(ata)
# set_target_properties (vfs_entity::entity PROPERTIES blkdev::entity_REPLACEMENT ata::entity)
# В простейшем случае не нужно взаимодействовать с диском,
# поэтому мы устанавливаем значение переменной blkdev::entity_REPLACEMENT равным пустой строке
set_target_properties (vfs_entity::entity PROPERTIES blkdev::entity_REPLACEMENT "")

# Определение переменной ENTITIES со списком исполняемых файлов программ
# Важно включить все программы, входящие в проект, кроме программы Einit.
# Обратите внимание на то, что имя исполняемого файла программы должно
# совпадать с названием цели, указанной в add_executable() в CMakeLists.txt для сборки этой программы.
set(ENTITIES
    vfs_entity::entity
    Hello
    )

# Создание цели сборки с именем kos-image, которая является образом решения для аппаратной платформы.
build_kos_hw_image (kos-image
                    EINIT_ENTITY EinitHw
                    CONNECTIONS_CFG ${CONNECTIONS_CFG_FILE}
                    SECURITY_PSL ${SECURITY_PSL}
                    IMAGE_FILES ${ENTITIES}
                    )

# Создание цели сборки с именем sd-image, которую можно использовать для создании образа SD-карты
# для запуска решения на аппаратной платформе.
build_sd_image (sd-image
                KOS_IMAGE_TARGET kos-image
                )


# Создание цели сборки с именем kos-qemu-image, которая является образом решения для QEMU.
build_kos_qemu_image (kos-qemu-image
                      EINIT_ENTITY EinitQemu
                      CONNECTIONS_CFG ${CONNECTIONS_CFG_FILE}
                      SECURITY_PSL ${SECURITY_PSL}
                      IMAGE_FILES ${ENTITIES}
                      )
```

Шаблон init.yaml.in

Шаблон `init.yaml.in` используется для автоматической генерации *части* файла `init.yaml` перед сборкой программы `Einit` средствами `CMake`.

Использование шаблона `init.yaml.in` позволяет не добавлять описания системных программ и IPC-каналов для соединения с ними в файл `init.yaml` вручную.

Шаблон `init.yaml.in` должен содержать следующие данные:

- Корневой ключ `entities`.
- Список всех прикладных программ, входящих в решение.

- Для прикладных программ, использующих механизм IPC, необходимо указать список IPC-каналов, соединяющих эту программу с другими программами.

  IPC-каналы, соединяющие эту программу с другими *прикладными* программами указываются вручную или в файле CMakeLists.txt этой программы с помощью свойства `EXTRA_CONNECTIONS`.

  Для указания списка IPC-каналов, соединяющих эту программу с системными программами, входящими в состав KasperskyOS Community Edition, используется макрос `@INIT_<имя программы>_ENTITY_CONNECTIONS@` – при сборке заменяется на список IPC-каналов со всеми системными программами, с которыми скомпонована прикладная программа. Поля `target` и `id` заполняются в соответствии с файлами `connect.yaml` из состава KasperskyOS Community Edition, расположенными в `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/<имя системной программы>`).

- Макрос `@INIT_<имя программы>_ENTITY_CONNECTIONS@` также добавляют список соединений для каждой программы, заданный в свойстве `EXTRA_CONNECTIONS` при сборке этой программы.

- Если необходимо передать программе аргументы функции `main()`, заданные в свойстве `EXTRA_ARGS` при сборке этой программы, то необходимо использовать макрос `@INIT_<имя программы>_ENTITY_ARGS@` – при сборке заменяется на список аргументов функции `main()`, заданный в свойстве `EXTRA_ARGS`.

- Если необходимо передать программе значения переменных окружения, заданные в свойстве `EXTRA_ENV` при сборке этой программы, то необходимо использовать макрос `@INIT_<имя программы>_ENTITY_ENV@` – при сборке заменяется на словарь переменных окружения и их значений, заданный в свойстве `EXTRA_ENV`.

- Макрос `@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@`, который при сборке заменяется на список системных программ, с которыми скомпонована прикладная программа, и их IPC-каналов, аргументов функции `main()` и значений переменных окружения.

Пример шаблона init.yaml.in

init.yaml.in

```
entities:

- name: ping.Client
  connections:
  # Программа "Client" может обращаться к "Server".
  - target: ping.Server
    id: server_connection
@INIT_Client_ENTITY_CONNECTIONS@
@INIT_Client_ENTITY_ARGS@
@INIT_Client_ENTITY_ENV@

- name: ping.Server
@INIT_Server_ENTITY_CONNECTIONS@

@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@
```

При сборке программы `Einit` из этого шаблона будет сгенерирован следующий файл init.yaml:

init.yaml

```
entities:

- name: ping.Client
  connections:
  # Программа "Client" может обращаться к "Server"
  - target: ping.Server
    id: server_connection
  cmake_generated_connections:
  - target: kl.VfsEntity
    id: {var: _VFS_CONNECTION_ID, include: vfs/defs.h}
```

```
  args:
  - "-v"
  env:
    VAR1: VALUE1

- name: ping.Server
  cmake_generated_connections:
  - target: kl.VfsEntity
    id: {var: _VFS_CONNECTION_ID, include: vfs/defs.h}

- name: kl.VfsEntity
  path: VFS
  args:
  - "-f"
  - "fstab"
  env:
    ROOTFS: ramdisk0,0 / ext2
```

Шаблон security.psl.in

Шаблон `security.psl.in` используется для автоматической генерации *части* файла `security.psl` перед сборкой программы `Einit` средствами `CMake`.

Файл `security.psl` содержит часть описания политики безопасности решения.

Использование шаблона `security.psl.in` позволяет не добавлять EDL-описания системных программ в файл `security.psl` вручную.

Шаблон `security.psl.in` должен содержать описание политики безопасности решения, созданное вручную, включая следующие декларации:

- установка глобальных параметров политики безопасности решения;
- включение PSL-файлов в описание политики безопасности решения;
- включение EDL-файлов прикладных программ в описание политики безопасности решения;
- создание объектов моделей безопасности;
- привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности;
- создание профилей аудита безопасности.

Для автоматического включения системных программ, необходимо использовать макрос `@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@`.

Для некоторых системных программ в составе SDK поставляются политики безопасности по умолчанию, которые можно использовать в решении. Эти политики расположены в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/kl/<имя программы>.psl`. Чтобы включить эти политики в шаблон `security.psl.in` необходимо использовать декларацию `use <ссылка на PSL-файл>._`.

Также при создании описания политики можно использовать шаблонизатор Ginger.

Пример шаблона security.psl.in

security.psl.in

```
execute: kl.core.Execute

use nk.base._

use EDL Einit
use EDL kl.core.Core
use EDL Client
use EDL Server
@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@

/* Запуск программ разрешен */
execute {
    grant ()
}
/* Отправка и получение запросов, ответов и ошибок разрешены. */
request {
    grant ()
}
response {
    grant ()
}

error {
    grant ()
}
/* Обращения по интерфейсу безопасности игнорируются. */
security {
    grant ()
}
```

Библиотеки CMake в составе KasperskyOS Community Edition

Этот раздел содержит описание библиотек, поставляемых в KasperskyOS Community Edition и предназначенных для автоматизации сборки решения на базе KasperskyOS.

Библиотека platform

Библиотека `platform` содержит следующие команды:

- `initialize_platform()` – команда для инициализации библиотеки `platform`.

  Команда `initialize_platform()` может вызываться с параметром `FORCE_STATIC`, который включает принудительную статическую компоновку исполняемых файлов:

  - По умолчанию, если тулчейн в составе KasperskyOS SDK поддерживает динамическую компоновку, то команда `initialize_platform()` делает так, что для сборки всех исполняемых файлов, заданных через `CMake`-команды `add_executable()`, флаг `-rdynamic` используется автоматически.

  - При вызове `initialize_platform (FORCE_STATIC)` в корневом файле `CMakeLists.txt` тулчейн, поддерживающий динамическую компоновку, выполняет статическую компоновку исполняемых файлов.

  Команда `initialize_platform()` может вызываться с параметром `NO_NEW_VERSION_CHECK`, который отключает проверку наличия обновлений SDK и передачу версии SDK на сервер "Лаборатории Касперского".

  Чтобы отключить проверку наличия обновлений SDK и передачу данных версии SDK на сервер Kaspersky при сборке решения используйте следующий вызов: `initialize_platform(NO_NEW_VERSION_CHECK)`. Подробнее о политике предоставления данных см. "Предоставление данных".

- `project_static_executable_header_default()` – команда для включения принудительной статической компоновки исполняемых файлов, заданных через последующие `CMake`-команды `add_executable()` в одном файле `CMakeLists.txt`. Тулчейн, поддерживающий динамическую компоновку, выполняет статическую компоновку этих исполняемых файлов.

- `platform_target_force_static()` – команда для включения принудительной статической компоновки исполняемого файла, заданного через `CMake`-команду `add_executable()`. Тулчейн, поддерживающий динамическую компоновку, выполняет статическую компоновку этого исполняемого файла. Например, если вызываются `CMake`-команды `add_executable(client "src/client.c")` и `platform_target_force_static(client)`, то для программы `client` выполняется статическая компоновка.

- `project_header_default()` – команда для указания флагов компиляции.

  Параметры команды задаются в виде пар, состоящих из флага компиляции и его значения: `"FLAG_1:VALUE_1"` `"FLAG_2:VALUE_2"` … `"FLAG_N:VALUE_N"`. `CMake`-библиотека `platform` преобразует эти пары в параметры компилятора.

При использовании команд `initialize_platform(FORCE_STATIC)`, `project_static_executable_header_default()` и `platform_target_force_static()` могут возникать ошибки компоновки, если статический вариант требуемых библиотек отсутствует (например, не собран или не поставлен в составе KasperskyOS SDK). Но даже при наличии статического варианта требуемых библиотек эти ошибки могут возникать из-за того, что при использовании команд `initialize_platform(FORCE_STATIC)`, `project_static_executable_header_default()` и `platform_target_force_static()` система сборки по умолчанию может выполнять поиск динамического варианта требуемых библиотек, а не статического, как ожидается. Чтобы избежать ошибок, нужно, во-первых, обеспечить наличие статического варианта требуемых библиотек, во-вторых, настроить систему сборки на поиск статических библиотек (для некоторых библиотек этой возможности может не быть) либо явно задавать компоновку со статическими библиотеками.

Примеры настройки системы сборки на поиск статических библиотек:

```
set (fmt_USE_STATIC ON)
find_package (fmt REQUIRED)

set (fdn_USE_STATIC ON)
find_package (fdn REQUIRED)

set (sqlite_wrapper_USE_STATIC ON)
find_package (sqlite_wrapper REQUIRED)
```

Пример, в котором явно задана компоновка со статической библиотекой:

```
target_link_libraries(${PROJECT_NAME} PUBLIC logger::logger-static)
```

Подробнее об использовании динамических библиотек см. "Использование динамических библиотек".

Эти команды используются в файлах `CmakeLists.txt` для программы Einit и прикладных программ.

Библиотека nk

Этот раздел содержит описание команд и макросов `CMake`-библиотеки для работы с компилятором NK.

generate_edl_file()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/nk2.cmake`.

```
generate_edl_file(NAME ...)
```

Команда генерирует EDL-файл с описанием класса процессов.

Параметры:

- `NAME` – имя класса процесса для создаваемого EDL-файла. Обязательный параметр.
- `PREFIX` – в этом параметре необходимо указать имя класса процессов, исключив из него имя EDL-файла. Например, если имя класса процессов, для которого создается EDL-файл, определено как `kl.core.NameServer`, то в параметре `PREFIX` необходимо передать значение `kl.core`.
- `EDL_COMPONENTS` – имя компонента и его экземпляра, которые будут включены в EDL-файл. Например: `EDL_COMPONENTS "driver: kl.drivers.Driver"`. Для включения нескольких компонентов нужно использовать несколько параметров `EDL_COMPONENTS`.
- `SECURITY` – квалифицированное имя метода интерфейса безопасности, который будет включен в EDL-файл.
- `OUTPUT_DIR` – директория, где будет создан EDL-файл. По умолчанию `${CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR}`.
- `OUTPUT_FILE` – имя создаваемого EDL-файла. По умолчанию `${OUTPUT_DIR}/${NAME}.edl`.

В результате работы команды переменная `EDL_FILE` экспортируется и содержит путь до сгенерированного EDL-файла.

Пример вызова:

```
generate_edl_file(${ENTITY_NAME} EDL_COMPONENTS "driver: kl.drivers.Driver")
```

Пример использования команды см. в статье "Файлы CMakeLists.txt для сборки прикладных программ".

nk_build_idl_files()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/nk2.cmake`.

```
nk_build_idl_files(NAME ...)
```

Команда создает `CMake`-цель для генерации `.idl.h`-файлов для одного или нескольких заданных IDL-файлов при помощи компилятора NK.

Параметры:

- `NAME` – имя `CMake`-цели для сборки `.idl.h`-файлов. Если цель еще не создана, то она будет создана с помощью `add_library()` с указанным именем. Обязательный параметр.
- `NOINSTALL` – если указана эта опция, то файлы будут только сгенерированы в рабочей директории, но не будут установлены в глобальные директории: `${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_ ${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_/${PROJECT_NAME}`.
- `NK_MODULE` – в этом параметре необходимо указать имя пакета, исключив из него имя IDL-файла. Например, если в IDL-описании имя пакета задано как `kl.core.NameServer`, то в параметре `NK_MODULE` необходимо передать значение `kl.core`.
- `WORKING_DIRECTORY` – рабочая директория для вызова компилятора NK, по умолчанию: `${CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR}`.
- `DEPENDS` – дополнительные цели сборки, от которых зависит IDL-файл.

  Для добавления нескольких целей нужно использовать несколько параметров `DEPENDS`.
- `IDL` – путь к IDL-файлу, для которого генерируется idl.h-файл. Обязательный параметр.

  Для добавления нескольких IDL-файлов нужно использовать несколько параметров `IDL`.

  > Если один IDL-файл импортирует другой IDL-файл, то генерацию idl.h-файлов нужно производить в порядке, необходимом для соблюдения зависимостей (сначала самые вложенные).
- `NK_FLAGS` – дополнительные флаги для NK компилятора.

Пример вызова:

```
nk_build_idl_files (echo_idl_files NK_MODULE "echo" IDL "resources/Ping.idl"
```

```
                    NK_FLAGS "--extended-errors" "--trace-client-ipc=headers")
```

Пример использования команды см. в статье "Файлы CMakeLists.txt для сборки прикладных программ".

nk_build_cdl_files()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/nk2.cmake`.

```
nk_build_cdl_files(NAME ...)
```

Команда создает `CMake`-цель для генерации `.cdl.h`-файлов для одного или нескольких заданных CDL-файлов при помощи компилятора NK.

Параметры:

- `NAME` – имя `CMake`-цели для сборки `.cdl.h`-файлов. Если цель еще не создана, то она будет создана с помощью `add_library()` с указанным именем. Обязательный параметр.
- `NOINSTALL` – если указана эта опция, то файлы будут только сгенерированы в рабочей директории, но не установлены в глобальные директории: `${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_ ${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_/${PROJECT_NAME}`.
- `IDL_TARGET` – цель сборки `.idl.h`-файлов для IDL-файлов, содержащих описания служб, предоставляемых компонентами, описанными в CDL-файлах.
- `NK_MODULE` – в этом параметре необходимо указать имя компонента, исключив из него имя CDL-файла. Например, если в CDL-описании имя компонента задано как `kl.core.NameServer`, то в параметре `NK_MODULE` необходимо передать значение `kl.core`.
- `WORKING_DIRECTORY` – рабочая директория для вызова компилятора NK, по умолчанию: `${CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR}`.
- `DEPENDS` – дополнительные цели сборки, от которых зависит CDL-файл.

  Для добавления нескольких целей нужно использовать несколько параметров `DEPENDS`.
- `CDL` – путь к CDL-файлу, для которого генерируется `.cdl.h`-файл. Обязательный параметр.

  Для добавления нескольких CDL-файлов нужно использовать несколько параметров `CDL`.
- `NK_FLAGS` – дополнительные флаги для NK компилятора.

Пример вызова:

```
nk_build_cdl_files (echo_cdl_files IDL_TARGET echo_idl_files NK_MODULE "echo" CDL "resources/Ping.cdl")
```

Пример использования команды см. в статье "Файлы CMakeLists.txt для сборки прикладных программ".

nk_build_edl_files()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/nk2.cmake`.

```
nk_build_edl_files(NAME ...)
```

Команда создает `CMake`-цель для генерации `.edl.h`-файла для одного заданного EDL-файла при помощи компилятора NK.

Параметры:

- `NAME` – имя `CMake`-цели сборки `.edl.h`-файла. Если цель еще не создана, то она будет создана с помощью `add_library()` с указанным именем. Обязательный параметр.
- `NOINSTALL` – если указана эта опция, то файлы будут только сгенерированы в рабочей директории, но не установлены в глобальные директории: `${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_ ${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_/${PROJECT_NAME}`.
- `CDL_TARGET` – цель сборки `.cdl.h`-файлов для CDL-файлов, содержащих описания компонентов EDL-файла, для которого выполняется сборка.
- `IDL_TARGET` – цель сборки .idl.h-файлов для IDL-файлов, содержащих описания интерфейсов EDL-файла, для которого выполняется сборка.
- `NK_MODULE` – в этом параметре необходимо указать имя класса процессов, исключив из него имя EDL-файла. Например, если в EDL-описании имя класса процессов задано как `kl.core.NameServer`, то в параметре `NK_MODULE` необходимо передать значение `kl.core`.
- `WORKING_DIRECTORY` – рабочая директория для вызова компилятора NK, по умолчанию: `${CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR}`.
- `DEPENDS` – дополнительные цели сборки, от которых зависит EDL-файл.

  Для добавления нескольких целей нужно использовать несколько параметров `DEPENDS`.
- `EDL` – путь к EDL файлу, для которого генерируется edl.h-файл. Обязательный параметр.
- `NK_FLAGS` – дополнительные флаги для NK компилятора.

Примеры вызова:

```
nk_build_edl_files (echo_server_edl_files CDL_TARGET echo_cdl_files NK_MODULE "echo" EDL "resources/Server.edl")
nk_build_edl_files (echo_client_edl_files NK_MODULE "echo" EDL "resources/Client.edl" NK_FLAGS "--extended-errors")
```

Пример использования команды см. в статье "Файлы CMakeLists.txt для сборки прикладных программ".

Генерация транспортного кода для разработки на языке C++

Для генерации транспортных прокси-объектов и стабов с помощью генератора `nkppmeta` при сборке решения используются `CMake`-команды add_nk_idl(), add_nk_cdl() и add_nk_edl().

add_nk_idl()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/nk2.cmake`.

```
add_nk_idl(NAME IDL_FILE ...)
```

Команда создает `CMake`-цель для генерации заголовочного файла `*.idl.cpp.h` для заданного IDL-файла при помощи компилятора `nkppmeta`. Также команда создает библиотеку, содержащую транспортный код для заданного интерфейса. Для компоновки с этой библиотекой необходимо использовать команду bind_nk_targets().

Генерируемые заголовочные файлы содержат представление на языке C++ для интерфейса и типов данных, описанных в IDL-файле, а также методы, необходимые для использования прокси-объектов и стабов.

Параметры:

- `NAME` – имя `CMake`-цели. Обязательный параметр.
- `IDL_FILE` – путь к IDL-файлу. Обязательный параметр.
- `NK_MODULE` – в этом параметре необходимо указать имя пакета, исключив из него имя IDL-файла. Например, если в IDL-описании имя пакета задано как `kl.core.NameServer`, то в параметре `NK_MODULE` необходимо передать значение `kl.core`.
- `NOINSTALL` – если указана эта опция, то файлы будут только сгенерированы в рабочей директории, но не будут установлены в глобальные директории: `${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_ ${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_/${PROJECT_NAME}`.
- `WORKING_DIRECTORY` – рабочая директория для вызова компилятора NK, по умолчанию: `${CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR}`.
- `LANG` – в этом параметре необходимо указать значение `CXX`.

Пример вызова:

```
add_nk_idl (ANIMAL_IDL "${CMAKE_SOURCE_DIR}/resources/Animal.idl"
            NK_MODULE  "example"
            LANG       "CXX")
```

add_nk_cdl()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/nk2.cmake`.

```
add_nk_cdl(NAME CDL_FILE ...)
```

Команда создает `CMake`-цель для генерации файла `*.cdl.cpp.h` для заданного CDL-файла при помощи компилятора `nkppmeta`. Команда также создает библиотеку, содержащую транспортный код для заданного компонента. Для компоновки с этой библиотекой необходимо использовать команду bind_nk_targets().

Файл `*.cdl.cpp.h` содержит дерево вложенных компонентов и служб, предоставляемых компонентом, описанным в CDL-файле.

Параметры:

- `NAME` – имя `CMake`-цели. Обязательный параметр.
- `CDL_FILE` – путь к CDL-файлу. Обязательный параметр.
- `NK_MODULE` – в этом параметре необходимо указать имя компонента, исключив из него имя CDL-файла. Например, если в CDL-описании имя компонента задано как `kl.core.NameServer`, то в параметре `NK_MODULE` необходимо передать значение `kl.core`.
- `NOINSTALL` – если указана эта опция, то файлы будут только сгенерированы в рабочей директории, но не будут установлены в глобальные директории: `${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_ ${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_/${PROJECT_NAME}`.
- `WORKING_DIRECTORY` – рабочая директория для вызова компилятора NK, по умолчанию: `${CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR}`.
- `LANG` – в этом параметре необходимо указать значение `CXX`.

Пример вызова:

```
add_nk_cdl (CAT_CDL    "${CMAKE_SOURCE_DIR}/resources/Cat.cdl"
            NK_MODULE "example"
            LANG      "CXX")
```

add_nk_edl()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/nk2.cmake`.

```
add_nk_edl(NAME EDL_FILE ...)
```

Команда создает `CMake`-цель для генерации файла `*.edl.cpp.h` для заданного EDL-файла при помощи компилятора `nkppmeta`. Также команда создает библиотеку, содержащую транспортный код для серверной или клиентской программы. Для компоновки с этой библиотекой необходимо использовать команду bind_nk_targets().

Файл `*.edl.cpp.h` содержит дерево вложенных компонентов и служб, предоставляемых классом процессов, описанным в EDL-файле.

Параметры:

- `NAME` – имя `CMake`-цели. Обязательный параметр.
- `EDL_FILE` – путь к EDL-файлу. Обязательный параметр.
- `NK_MODULE` – в этом параметре необходимо указать имя класса процессов, исключив из него имя EDL-файла. Например, если в EDL-описании имя класса процессов задано как `kl.core.NameServer`, то в параметре `NK_MODULE` необходимо передать значение `kl.core`.
- `NOINSTALL` – если указана эта опция, то файлы будут только сгенерированы в рабочей директории, но не будут установлены в глобальные директории: `${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_ ${CMAKE_BINARY_DIR}/_headers_/${PROJECT_NAME}`.
- `WORKING_DIRECTORY` – рабочая директория для вызова компилятора NK, по умолчанию: `${CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR}`.
- `LANG` – в этом параметре необходимо указать значение `CXX`.

Пример вызова:

```
add_nk_edl (SERVER_EDL "${CMAKE_SOURCE_DIR}/resources/Server.edl"
            NK_MODULE  "example"
            LANG       "CXX")
```

bind_nk_targets()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/nk2.cmake`.

```
bind_nk_targets(<зависящая цель> <зависимость1> зависимость2> ...)
```

Команда используется для связывания `CMake`-целей, сгенерированных с помощью команд add_nk_idl(), add_nk_cdl() и add_nk_edl(), с основной `CMake`-целью сборки приложения. Команда принимает минимум два параметра, где первый параметр это главная `CMake`-цель сборки, а остальные параметры это `CMake`-цели, от которых она зависит. В результате связывания происходит следующее:

1. Определяется порядок сборки `CMake`-целей. При наличии нескольких зависимостей, один вызов команды можно использовать только в случае, когда указанные зависимости независимы между собой. В случае, когда одна из зависимостей использует пакеты из другой зависимости, их сначала следует связать друг с другом, как в примере ниже. Игнорирование порядка зависимостей при связывании целей может привести к состоянию гонки при сборке приложения.
2. Основная цель при сборке будет автоматически скомпонована с библиотеками, полученными в результате сборки зависимых целей.

Пример вызова:

```
add_nk_idl (WRITER_SERVER_IDL
    "${RESOURCE_DIR}/Writer.idl"
```

```
    NK_MODULE "example"
    LANG "CXX")

add_nk_edl (SERVER_EDL
    "${RESOURCE_DIR}/Client.edl"
    NK_MODULE "example"
    LANG "CXX")

bind_nk_targets(SERVER_EDL WRITER_SERVER_IDL)
bind_nk_targets(Server SERVER_EDL)
```

Библиотека image

Этот раздел содержит описание команд и макросов `CMake`-библиотеки `image`, входящей в состав KasperskyOS Community Edition и содержащей скрипты сборки образа решения.

build_kos_qemu_image()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/image.cmake`.

```
build_kos_qemu_image(NAME ...)
```

Команда создает `CMake`-цель сборки образа решения для QEMU.

Параметры:

- `NAME` – имя `CMake`-цели для сборки образа решения. Обязательный параметр.
- `GDBSTUB_KERNEL` – использовать ядро с GDB-сервером.
- `EINIT_ENTITY` – имя исполняемого файла, из которого будет запускаться программа `Einit`.
- `EXTRA_XDL_DIR` – дополнительные директории для включения при сборке программы `Einit`.
- `CONNECTIONS_CFG` – путь до файла `init.yaml` или шаблона init.yaml.in.
- `SECURITY_PSL` – путь до файла `security.psl` или шаблона security.psl.in.
- `KLOG_ENTITY` – цель сборки системной программы `Klog`, отвечающей за аудит безопасности. Если цель не указана – аудит не выполняется.
- `IMAGE_BINARY_DIR_BIN` – директория для финального образа и других артефактов, по умолчанию совпадает с `CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR`.
- `NO_AUTO_BLOB_CONTAINER` – не включать в образ решения программу `BlobContainer`, необходимую для работы с динамическими библиотеками в разделяемой памяти. Подробнее см. "Включение системной программы BlobContainer в решение на базе KasperskyOS".
- `PACK_DEPS_COPY_ONLY`, `PACK_DEPS_LIBS_PATH`, `PACK_DEPS_COPY_TARGET` – параметры, задающие способ добавления динамических библиотек в образ решения.

- `PACK_DEPS_EXTRA_LIBRARIES` – пути к файлам, которые необходимо скопировать в директорию `/lib` при сборке решения.

- `GINGER_ENABLE` – включить (`GINGER_ENABLE TRUE`) или выключить (`GINGER_ENABLE FALSE`) шаблонизатор Ginger.

- `GINGER_DEFINITIONS` – набор переменных, используемых при раскрытии PSL-шаблонов Ginger. Например, `GINGER_DEFINITIONS "foo=bar baz=quux USE_DYNLD"` задает переменную `foo` со значением `bar`, переменную `baz` со значением `quux` и переменную `USE_DYNLD` со значением `TRUE`. Переменная `USE_DYNLD` имеет значением `TRUE`, поскольку переменные, используемые при раскрытии PSL-шаблонов Ginger, по умолчанию имеют значение `TRUE`.

- `GINGER_DUMP_DIR` – путь к директории, где будут сохранены PSL-файлы, полученные из PSL-шаблонов Ginger. Эти PSL-файлы нужны только для того, чтобы проверить, что получилось в результате раскрытия PSL-шаблонов Ginger, и не используются для генерации исходного кода модуля безопасности Kaspersky Security Module. (При генерации исходного кода модуля безопасности PSL-шаблоны Ginger раскрываются в памяти независимо от того, используется параметр `GINGER_DUMP_DIR` или нет.) Имена PSL-файлов формируются на основе абсолютных путей к PSL-шаблонам Ginger. Например, PSL-файл `foo!bar!baz.psl` соответствует PSL-шаблону Ginger, расположенному по пути `/foo/bar/baz.psl`.

- `EDL_TARGETS` – имена `CMake`-целей, от которых зависит сборка модуля безопасности. Переданные в этом параметре цели будут собраны до начала сборки модуля безопасности.

- `QEMU_DEPENDENCIES` – имена `CMake`-целей, которые должны быть собраны до запуска образа решения в эмуляторе QEMU.

- `QEMU_USER_NETWORK_FLAGS` – флаги для установки сетевых параметров при запуске QEMU.

- `QEMU_FLAGS` – дополнительные флаги для запуска QEMU.

- `BOOTARGS` – параметры для передачи загрузчику при запуске образа решения в эмуляторе QEMU.

- `IMAGE_FILES` – исполняемые файлы прикладных и системных программ (кроме программы `Einit`) и любые другие файлы для добавления в образ ROMFS.

  Для добавления нескольких программ или файлов можно использовать несколько параметров `IMAGE_FILES`.

- `<пути до файлов>` – свободные параметры, тоже что `IMAGE_FILES`.

Пример вызова:

```
build_kos_qemu_image (   kos-qemu-image
                      EINIT_ENTITY EinitQemu
                      CONNECTIONS_CFG "src/init.yaml.in"
                      SECURITY_PSL "src/security.psl.in"
                      IMAGE_FILES ${ENTITIES})
```

Пример использования команды см. в статье "Файлы CMakeLists.txt для сборки программы Einit".

build_kos_hw_image()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kos_image/image.cmake`.

```
build_kos_hw_image(NAME ...)
```

Команда создает `CMake`-цель сборки образа решения для аппаратной платформы.

Параметры:

- `NAME` – имя `CMake`-цели для сборки образа решения. Обязательный параметр.
- `GDBSTUB_KERNEL` – использовать ядро с GDB-сервером.
- `EINIT_ENTITY` – имя исполняемого файла, из которого будет запускаться программа `Einit`.
- `EXTRA_XDL_DIR` – дополнительные директории для включения при сборке программы `Einit`.
- `CONNECTIONS_CFG` – путь до файла init.yaml или шаблона init.yaml.in.
- `SECURITY_PSL` – путь до файла security.psl или шаблона security.psl.in.
- `KLOG_ENTITY` – цель сборки системной программы `Klog`, отвечающей за аудит безопасности. Если цель не указана – аудит не выполняется.
- `IMAGE_BINARY_DIR_BIN` – директория для финального образа и других артефактов, по умолчанию `CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR`.
- `NO_AUTO_BLOB_CONTAINER` – не включать в образ решения программу `BlobContainer`, необходимую для работы с динамическими библиотеками в разделяемой памяти. Подробнее см. "Включение системной программы BlobContainer в решение на базе KasperskyOS".
- `PACK_DEPS_COPY_ONLY`, `PACK_DEPS_LIBS_PATH`, `PACK_DEPS_COPY_TARGET` – параметры, задающие способ добавления динамических библиотек в образ решения.
- `PACK_DEPS_EXTRA_LIBRARIES` – пути к файлам, которые необходимо скопировать в директорию `/lib` при сборке решения.
- `GINGER_ENABLE` – включить (`GINGER_ENABLE TRUE`) или выключить (`GINGER_ENABLE FALSE`) шаблонизатор Ginger.
- `GINGER_DEFINITIONS` – набор переменных, используемых при раскрытии PSL-шаблонов Ginger. Например, `GINGER_DEFINITIONS "foo=bar baz=quux USE_DYNLD"` задает переменную `foo` со значением `bar`, переменную `baz` со значением `quux` и переменную `USE_DYNLD` со значением `TRUE`. Переменная `USE_DYNLD` имеет значением `TRUE`, поскольку переменные, используемые при раскрытии PSL-шаблонов Ginger, по умолчанию имеют значение `TRUE`.

- `GINGER_DUMP_DIR` – путь к директории, где будут сохранены PSL-файлы, полученные из PSL-шаблонов Ginger. Эти PSL-файлы нужны только для того, чтобы проверить, что получилось в результате раскрытия PSL-шаблонов Ginger, и не используются для генерации исходного кода модуля безопасности Kaspersky Security Module. (При генерации исходного кода модуля безопасности PSL-шаблоны Ginger раскрываются в памяти независимо от того, используется параметр `GINGER_DUMP_DIR` или нет.) Имена PSL-файлов формируются на основе абсолютных путей к PSL-шаблонам Ginger. Например, PSL-файл `foo!bar!baz.psl` соответствует PSL-шаблону Ginger, расположенному по пути `/foo/bar/baz.psl`.

- `EDL_TARGETS` – имена `CMake`-целей, от которых зависит сборка модуля безопасности. Переданные в этом параметре цели будут собраны до начала сборки модуля безопасности.

- `BOOTARGS` – параметры для передачи загрузчику при запуске образа решения.

- `IMAGE_FILES` – исполняемые файлы прикладных и системных программ (кроме программы `Einit`) и любые другие файлы для добавления в образ ROMFS.

  Для добавления нескольких программ или файлов можно использовать несколько параметров `IMAGE_FILES`.

- `<пути до файлов>` – свободные параметры, тоже что `IMAGE_FILES`.

Пример вызова:

```
build_kos_hw_image ( kos-image
                     EINIT_ENTITY EinitHw
                     CONNECTIONS_CFG "src/init.yaml.in"
                     SECURITY_PSL "src/security.psl.in"
                     IMAGE_FILES ${ENTITIES})
```

Пример использования команды см. в статье "Файлы CMakeLists.txt для сборки программы Einit".

Библиотека build_sd_image

Библиотека `build_sd_image` входит в состав KasperskyOS SDK и содержит команду `build_sd_image()`. Эта команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/common/build-sd-image.cmake`.

```
build_sd_image(IMAGE_NAME ...)
```

Команда создает CMake-цель сборки образа SD-карты для запуска решения на аппаратной платформе.

Параметры:

- `IMAGE_NAME` – имя CMake-цели для сборки образа SD-карты для запуска решения на аппаратной платформе. Обязательный параметр.

- `KOS_IMAGE_TARGET` – имя CMake-цели для сборки образа решения для аппаратной платформы, который будет добавлен в образ SD-карты.

- `PATH_PARTITION1_IMAGE` – путь к первому разделу файловой системы, которая будет использоваться для образа SD-карты.

- `OUTPUT_IMAGE_NAME` – имя образа SD-карты.

- `DISK_SIZE` – размер создаваемого образа SD-карты в мегабайтах. Значение по умолчанию: 1024 МБ.
- `PARTITION_CMD` – набор параметров, которые будут использоваться для создания и настройки разделов в образе SD-карты. Разделяйте параметры знаком пробела.
- `PREPACK_CMD` – команда, которая будет выполнена перед упаковкой файловой системы в образ.
- `FDT_OVERLAYS` – список DTBO-оверлеев, которые должны быть применены при сборке решения.

Пример вызова:

```
include (${KL_SDK_ROOT_PATH}/common/build-sd-image.cmake)

set (IMAGE_FS             "${CMAKE_BINARY_DIR}/hdd")
set (IMAGE_PART1_FS       "${IMAGE_FS}/part1")
set (IMAGE_PART2_FS       "${IMAGE_FS}/part2")
set (DISK_IMAGE           hdd.img)

build_sd_image (sd-image
                KOS_IMAGE_TARGET  kos-image
                KOS_COPY_PATH     ${IMAGE_PART1_FS}
                IMAGE_FS          ${IMAGE_FS}
                DISK_SIZE         512
                OUTPUT_IMAGE_NAME ${DISK_IMAGE}
                PARTITION_CMD    -p1 ${IMAGE_PART1_FS} -%1 50 -f1 fat32
                                 -p2 ${IMAGE_PART2_FS} -%2 50 -f2 ext4)
```

Библиотека kpa

Этот раздел содержит описание команд `CMake`-библиотеки `kpa`, предназначенной для сборки KPA-пакетов.

add_kpa_package()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kpa.cmake`.

```
add_kpa_package(KPA_TARGET_NAME ...)
```

Команда создает `CMake`-цель для сборки KPA-пакета. При сборке этой цели автоматически создается манифест KPA-пакета и сам KPA-пакет, в который включаются все компоненты, добавленные к этой цели с помощью `CMake`-команды add_kpa_component().

Параметры:

- `KPA_TARGET_NAME` – имя `CMake`-цели. Обязательный параметр.
- `MANIFEST_V` – версия манифеста KPA-пакета. Обязательный параметр. Должен иметь значение `"2"`.
- `VERSION` – версия KPA-пакета. Значение по умолчанию: `PROJECT_VERSION`.
- `ID` – идентификатор KPA-пакета. Значение по умолчанию: `KPA_TARGET_NAME`.
- `DEVELOPER_ID` – идентификатор разработчика. Значение по умолчанию: `"unspecified"`.

- `DONT_VERIFY` – если задан, не будет выполняться проверка наличия всех компонентов KPA-пакета, указанных в его манифесте и отсутствия неуказанных компонентов, а также расчет контрольных сумм компонентов KPA-пакета и сравнение их с указанными в манифесте KPA-пакета.
- `COMPRESS` – если задан, то KPA-пакет будет собран в сжатом формате.

Свойства создаваемой `CMake`-цели:

- `KPA_OUTPUT_DIR` – директория для размещения KPA-пакета.
- `KPA_OUTPUT_NAME` – имя файла .kpa без расширения. Значение по умолчанию: `${DEVELOPER_ID}.${ID}`.

Пример вызова:

```
include (platform/kpa)

add_kpa_package (Hello.kpa ALL ID "hello" DEVELOPER_ID test_dev MANIFEST_V "2")

set_target_properties(Hello.kpa PROPERTIES
                      KPA_OUTPUT_NAME "hello")
```

add_kpa_component()

Команда объявлена в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/share/cmake/Modules/platform/kpa.cmake`.

```
add_kpa_component(PACKAGE_NAME MODE ...)
```

Команда добавляет компонент в указанную `CMake`-цель сборки KPA-пакета. Эту команду можно вызывать несколько раз для одной цели сборки KPA-пакета. Цель сборки KPA-пакета создается командой add_kpa_package().

Параметры:

- `PACKAGE_NAME` – имя `CMake`-цели сборки KPA-пакета. Обязательный параметр.
- `MODE` – тип компонента. Обязательный параметр. Возможны следующие значения:
  - `LIBRARY` – компонент является динамической библиотекой. Необходимо указать полный путь к файлу или имя `CMake`-цели. При установке KPA-пакета помещается в директорию `/<имя_пакета>/lib`.
  - `FILES` – компонент является файлом. Необходимо указать полный путь к файлу. При установке KPA-пакета помещается в директорию `/<имя_пакета>/res`.
  - `DIRECTORY` – компонент является директорией с файлами. Необходимо указать полный путь к директории. При установке KPA-пакета помещается в директорию `/<имя_пакета>/res`.
  - `RUN_CONFIGURATION` – компонент является конфигурацией запуска программы. Необходимо указать следующие параметры:
    - `ID` – уникальный в рамках KPA-пакета идентификатор конфигурации запуска программы. Обязательный параметр.
    - `NAME` – имя конфигурации запуска. Обязательный параметр.
    - `TYPE` – тип конфигурации запуска: `"gui"` – процесс с графическим пользовательским интерфейсом или `"service"` – процесс-служба. Обязательный параметр.
    - `PATH` – полный путь к исполняемому файлу компонента после установки KPA-пакета относительно директории `/<имя_пакета>`.
    - `EIID` – класс безопасности программы. Обязательный параметр.
    - `PRIMARY` – указывает, является эта конфигурация запуска первичной при старте программы.
    - `AUTORUN` – указывает, является ли эта конфигурация запускаемой автоматически.
    - `ARGS` – список аргументов командной строки для запуска программы в виде массива строк.
    - `ENV` – список переменных окружения для запуска программы.

      Если запускаемая программа использует файловые системы (через компонент VFS), то необходимо указать значение "`VFS_FILESYSTEM_BACKEND=client:kl.VfsSdCardFs`" в поле `ENV`.
  - `RESOURCE` – используется для добавления произвольных данных в KPA-пакет. Необходимо указать следующие параметры:
    - полный путь к файлу или директории, содержащей данные. Обязательный параметр
    - В параметре `TYPE` указать тип данных: `"res"`, `"bin"`, `"lib"` или `"manifestLocale"`. Обязательный параметр. Подробнее см. "Список объектов components".
    - Опционально, в параметре `DIRECTORY_PATH` указать путь к директории, в которую данные будут помещены после установки KPA-пакета, относительно директории `/<имя_пакета>/res`.

Примеры вызова:

```
include (platform/kpa)
# Добавление исполняемого файла программы
add_kpa_component(Hello.kpa RESOURCE ".build/aarch64-kos-debug/hello/Hello" TYPE "bin" DIRECTORY_PATH "bin/")
# Добавление конфигурации запуска программы
add_kpa_component(Hello.kpa RUN_CONFIGURATION "app" NAME "Hello app" TYPE "service" EIID "hello.Hello" PATH
"bin/Hello")
```

Библиотека test_generator

По общей схеме сборки решения на базе KasperskyOS для сборки теста необходимо выполнить последовательность `CMake`-команд. Чтобы упростить процесс сборки теста, разработана `CMake`-библиотека `test_generator`, в которой часто используемые последовательности команд сгруппированы в функции:

- `add_kss_pal_qemu_tests()` – функция для создания PAL-тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS;
- `generate_kos_test()` – функция для создания тестов программ, входящих в решение на базе KasperskyOS.

generate_kos_test()

В разделе представлено описание функции `generate_kos_test()` `CMake`-библиотеки `test_generator`:

- синтаксис функции;
- параметры функции;
- артефакты, генерируемые функцией;
- сборка тестов с использованием этой функции и их запуск;
- пример использования функции.

Синтаксис функции

Функция объявлена в файле, который находится в KasperskyOS Community Edition по пути: `toolchain/share/cmake/Modules/test-generator/generate_kos_test.cmake`.

```
generate_kos_test(ENTITY_NAME <NAME> TEST_TYPE <TYPE> ...)
```

Команда генерирует инициализирующую программу `Einit`, а также другие артефакты, необходимые для сборки и запуска теста на базе KasperskyOS.

Параметры функции

В KasperskyOS Community Edition доступны следующие параметры:

- `ENTITY_NAME <NAME>`

  Имя теста. В сочетании с параметром `ENTITY_PREFIX` формирует имя класса процессов теста в формате `<ENTITY_PREFIX>.<ENTITY_NAME>`. Обязательный параметр.

- `TARGET_NAME <NAME>`

  Имя `CMake`-цели сборки исполняемого файла теста. Значение по умолчанию равно значению параметра `ENTITY_NAME`. Если имя класса процессов, передаваемое в функцию `generate_edl_file()`, и имя `CMake`-цели, передаваемое в `CMake`-команду `add_executable()`, отличаются, то это имя `CMake`-цели необходимо передать в функцию `generate_kos_test()` в параметре `TARGET_NAME`. Подробнее см. пример использования функции `generate_kos_test()` ниже.

- `ENTITY_PREFIX <PREFIX>`

  Путь к EDL-файлу (без расширения и точки перед ним) относительно директории, которая включена в набор директорий, где генераторы исходного кода выполняют поиск IDL-, CDL-, EDL-файлов. В качестве разделителя в описании пути используется точка. Значение по умолчанию: `kl`. В сочетании с параметром `ENTITY_NAME` формирует имя класса процессов теста в формате `<ENTITY_PREFIX>.<ENTITY_NAME>`.

- `ENTITY_HAS_VFS`

  Отмена компоновки стандартной клиентской транспортной библиотеки `vfs::client` с исполняемым файлом теста.

- `CUSTOM_TARGET_PATH <PATH>`

  Полный путь к предварительно собранному исполняемому файлу теста. Параметр используется совместно с параметром `USE_EXTERNAL_BIN`.

- `VARIABLES <VAR1> [<VAR2>...]`

  Переменные окружения, передаваемые при запуске исполняемому файлу теста.

- `ARGUMENTS <ARG1> [<ARG2>...]`

  Параметры запуска, передаваемые при запуске исполняемому файлу теста.

- `WITH_NETWORK`

  Включение настройки сетевой инфраструктуры для работы теста.

- `EXTRA_QEMU_FLAGS <FLAG1> [<FLAG2>...]`

  Список дополнительных флагов для запуска QEMU.

- `TIMEOUT <SEC>`

  Время в секундах, отведенное на запуск и выполнение одного тестового случая. Значение по умолчанию: `60`.

- `TEST_TYPE <TYPE>`

  Тип теста. Допустимое значения: `gtest`. Обязательный параметр.

- `USE_EXTERNAL_BIN <ON|OFF>`

  Использование предварительно собранного исполняемого файла теста. При установке параметра в значение `ON` используется исполняемый файл теста, собранный в другой системе сборки, отличной от `CMake`. В этом случае функция `generate_kos_test()` сгенерирует артефакты для этого исполняемого файла. Путь к предварительно собранному исполняемому файлу теста задается в параметре `CUSTOM_TARGET_PATH`.

- `FILES_TO_COPY <FROM1>:<WHERE1>[;<FROM2>:<WHERE2>;...]`

  Список директорий и файлов, копируемых в генерируемый образ диска `system_hdd.img`. Подробнее про образ диска `system_hdd.img` см. в описании генерируемых артефактов функции `generate_kos_test()`. При генерации образа `system_hdd.img` предыдущая версия образа перезаписывается.

  Пути назначения `WHERE<N>` формируются относительно точки монтирования, указанной в параметре `TEST_HDD_MOUNTPOINT`.

  Если определена переменная окружения `GTEST_FLAGFILE_PATH`, файл с параметрами командной строки для Google Test, указанный в этой переменной, также копируется в образ диска `system_hdd.img`.

- `TEST_FS_SIZE <SIZE>`

  Размер файловой системы генерируемого образа диска `system_hdd.img`. Значение по умолчанию: `32M`.

- `PREBUILT_HDD_IMAGE_PATH <PATH>`

  Путь к предварительно собранному образу тестового диска, который используется вместо генерации нового образа. При указании этого параметра система сборки копирует предоставленный образ в директорию генерируемых артефактов: `<директория сборки решения>/bin/tests/gtest_<имя цели>_images/hdd.img`, где `имя цели` – имя, задаваемое в параметре `TARGET_NAME`, и использует его при запуске теста.

- `EINIT_GEN_DIR <PATH>`

  Директория размещения сгенерированной для теста инициализирующей программы `Einit`. Значение по умолчанию: `<директория сборки>/generated/einit_<имя теста>`, где `имя теста` – `CMake`-цель, задаваемая в параметре `ENTITY_NAME`.

- `EXTRA_XDL_DIR <DIR1>[;<DIR2>;...]`

  Дополнительные директории для поиска EDL-, CDL- и IDL-файлов при сборке инициализирующей программы `Einit`.

- `PLATFORMS <PLAT>`

  Целевая платформа. Допустимое значение: `qemu`. Значение по умолчанию: `qemu`.

- `EXTRA_TEST_ENTITIES <ENT1> [<ENT2>...]`

  Список дополнительных программ, компонуемых с тестом.

- `ENABLE_EXTRA_ENT_DEPS <ON|OFF>`

  Включение (`ON`) или отключение (`OFF`) компоновки с тестом дополнительных программ. Параметр используется вместе с параметром `EXTRA_TEST_ENTITIES`.

- `FILES <FILE1> [<FILE2>...]`

  Полные пути к файлам или директориям для добавления в образ ROMFS. Параметр может использоваться вместе с параметром `FSTAB_FILE`, в котором можно указать, куда должен быть смонтирован ROMFS.

- `FSTAB_FILE <FILE>`

  Полный путь к пользовательскому fstab-файлу.

- `KOS_IMAGE_PATH <PATH>`

  Полное имя предварительно собранного образа решения, который используется вместо сборки нового образа. Если параметр указан, команда `generate_kos_test()` сгенерирует недостающие артефакты без генерации образа решения `kos-<платформа>-image-<имя теста>`, где `платформа` – значение параметра `PLATFORMS`, `имя теста` – значение параметра `ENTITY_NAME`.

- `BINARY_PATH <PATH>`

  Полный путь к исполняемому файлу готового образа решения, который используется в сочетании с параметром `KOS_IMAGE_PATH` для тестов с предварительно собранными образами.

- `PRESCRIPT <PATH>`

  Путь к скрипту, выполняемого перед запуском теста.

- `POSTSCRIPT <PATH>`

  Путь к скрипту, выполняемого после завершения теста.

- `WITHOUT_DETECTING <ON|OFF>`

  Отключение (`ON`) или включение (`OFF`) обнаружения ошибок прохождения теста с использованием регулярного выражения. Значение по умолчанию: `ON`.

- `TAGS <TAG1> [<TAG2>...]`

  Список тегов теста. Теги могут быть использованы для группировки и фильтрации тестов.

- `NO_STRIP <ON|OFF>`

  Запрет (`ON`) или разрешение (`OFF`) удаления таблиц символов из исполняемого файла теста в процессе сборки. Значение по умолчанию: `ON`.

- `INIT_YAML_TEMPLATE_PATH <PATH>`

  Путь к пользовательскому шаблону init.yaml.in, который используется для генерации финального файла `init.yaml` тестового образа.

- `SECURITY_PSL_PATH <PATH>`

  Путь к пользовательскому файлу описания политики безопасности решения (`*.psl`).

- `PSL_BUILD_TYPE <TYPE>`

  Тип сборки политик безопасности. Допустимые значения: `stub`, `debug`, `release`. Значение по умолчанию: `debug`.

- `EXTRA_FILES <FILE1> [<FILE2>...]`

  Список дополнительных файлов, которые включаются в YAML-конфигурацию теста и копируются в тестовое окружение.

- `TEST_HDD_MOUNTPOINT <PATH>`

  Точка монтирования основного тестового диска в файловой системе тестового образа. Значение по умолчанию: `/kl_test_results`.

- `EXTRA_TEST_CONF_YAMLS <PATH1> [<PATH2>...]`

  Список путей к дополнительным YAML-файлам конфигурации теста, которые объединяются с основной конфигурацией.

- `FS_TYPE <TYPE>`

  Тип файловой системы, используемый при создании образов дисков (таких как `system_hdd.img`). Значение по умолчанию: `ext2`.

- `FSTAB_COPY_DIR <PATH>`

  Целевая директория, в которую копируется сгенерированный fstab-файл. Этот параметр используется совместно с параметром `FSTAB_COPY_TARGET`.

- `FSTAB_COPY_TARGET <TARGET_NAME>`

  Имя `CMake`-цели, которая выполняет копирование fstab-файла в директорию, указанную в параметре `FSTAB_COPY_DIR`. Эта цель создается системой сборки для выполнения операции копирования.

- `GINGER_ENABLE <ON|OFF>`

  Включение (`ON`) или отключение (`OFF`) шаблонизатора Ginger.

- `GINGER_DEFINITIONS <DEF1> [<DEF2>...]`

  Набор переменных, используемых при раскрытии PSL-шаблонов Ginger.

- `GINGER_DUMP_DIR <DIR>`

  Путь к директории, где будут сохранены промежуточные PSL-файлы, полученные из PSL-шаблонов Ginger. Если параметр не указан, то эти промежуточные файлы не сохраняются.

Функция `generate_kos_test()` дополнительно обрабатывает переменную окружения `GTEST_FLAGFILE_PATH`, которая задает путь к файлу с параметрами командной строки для Google Test.

Артефакты, генерируемые функцией

При выполнении функции `generate_kos_test()` в директории сборки решения (обычно это директория `build`) генерируются артефакты, необходимые для сборки и запуска теста в KasperskyOS.

- Загружаемый образ решения `./bin/tests/gtest_<цель теста>_images/kos-qemu-image<цель теста>`, где `цель теста` – значение параметра `TARGET_NAME`.

- Скрипт с командами запуска этого решения под QEMU `./bin/tests/gtest_<цель теста>.qemu.sh`, где `цель теста` – значение параметра `TARGET_NAME`.

- Файл в формате YAML с параметрами теста `./bin/tests/qemu-<цель теста>-test-conf.yaml`, где `цель теста` – значение параметра `TARGET_NAME`.

- Образ диска `./bin/tests/gtest_<цель теста>_images/system_hdd.img`, который содержит файлы, заданные в параметре `FILES_TO_COPY`. После запуска теста на диск будут записаны:

  - в корневую директории junit-отчет `output_junit.xml`;

  - в директорию `gcda_tree` файлы данных покрытия в формате GCDA и PROFRAW.

- Файлы сборки инициализирующей программы `Einit` для теста в директории `./generated/einit_<имя теста>`, где `имя теста` – значение параметра `ENTITY_NAME`.

- fstab-файл с именем `./generated/fstab_<имя теста>/fstab`, где `имя теста` – значение параметра `ENTITY_NAME`.

Сборка и запуск теста

Чтобы подготовить тест с использованием `CMake`-библиотеки `test_generator`, необходимо выполнить следующие действия:

1. Указать, используя `CMake`-команду `cmake_minimum_required()`, минимально необходимую версию системы сборки `CMake` для проекта, содержащего исходные файлы теста.
2. Подключить к `CMake`-проекту, используя `CMake`-команду `include()`, следующие `CMake`-библиотеки: `platform`, `image`, `test_generator`.
3. Подготовить вручную или, используя команду `generate_edl_file()`, сгенерировать EDL-описание теста.
4. Сгенерировать файл `*.edl.h`, используя команду `nk_build_edl_files()`.
5. Добавить сгенерированный файл `*.edl.h` к проекту, используя `CMake`-команду `add_executable()`.
6. Добавить к исходной `CMake`-цели зависимость от `CMake`-цели генерации `*.edl.h`-файла, используя команду `add_dependencies()`.
7. Вызвать команду `generate_kos_test()` с требуемыми параметрами.

Сборка и запуск теста выполняются с использованием следующих команд:

```
cmake -B build -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake"
cmake -B ./build && cmake --build ./build -t kos-qemu-image-<имя теста>-sim
```

Где `имя теста` – значение параметра `ENTITY_NAME`.

Также запуск теста выполняется с использованием расширения KasperskyOS SDK Extension for Visual Studio Code. Подробнее см. запуск тестов в разделе "Функции расширения".

Пример

```
# Минимально необходимая версия системы сборки CMake для проекта.
cmake_minimum_required (VERSION 3.25)

# Название CMake-проекта.
project (Test)

# Подключение CMake-библиотеки platform.
include (platform)
# Статическая компоновка исполняемых файлов.
initialize_platform (FORCE_STATIC)

# Подключение CMake-библиотеки image, содержащей скрипты сборки образа решения.
include (platform/image)

# Подключение к проекту CMake-библиотеки test_generator.
include (test-generator/test_generator)

# Генерация EDL-файла с описанием класса процессов.
generate_edl_file(${PROJECT_NAME})

# Создание CMake-цели для генерации .edl.h-файла
# для указанного EDL-файла при помощи компилятора NK.
nk_build_edl_files(${PROJECT_NAME}_edl_files EDL ${EDL_FILE})

# Добавление CMake-цели Test для генерации исполняемого
# файла с тестом, используя файлы с исходным кодом
```

```
# теста и сгенерированный .edl.h-файл.
add_executable (${PROJECT_NAME}
                <файлы с исходным кодом>
                $<TARGET_OBJECTS:${PROJECT_NAME}_edl_files>)

# Добавление зависимости:
# генерация edl.h-файла должна произойти ранее сборки CMake-цели Test.
add_dependencies(${PROJECT_NAME} ${PROJECT_NAME}_edl_files)

# Вызов команды, генерирующей артефакты для сборки gtest-теста.
# На запуск и выполнение одного тестового случая отведено 60 секунд.
generate_kos_test(ENTITY_NAME ${PROJECT_NAME} TEST_TYPE gtest TIMEOUT 60)
```

add_kss_pal_qemu_tests()

> Перед чтением этого раздела, рекомендуется ознакомиться с общими принципами создания и выполнения тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS.

В разделе представлено описание функции `add_kss_pal_qemu_tests()` `CMake`-библиотеки `test_generator`:

- синтаксис функции;
- параметры функции;
- артефакты, генерируемые функцией;
- сборка и запуск PAL-тестов, созданных с использованием этой функции;
- пример использования функции.

Синтаксис функции

Функция объявлена в файле, который находится в KasperskyOS Community Edition по пути: `toolchain/share/cmake/Modules/test-generator/add_kss_pal_qemu_tests.cmake`. Файл доступен только в дистрибутиве KasperskyOS Community Edition для QEMU.

```
add_kss_pal_qemu_tests(...)
```

Функция генерирует инициализирующую программу `Einit`, а также другие артефакты, необходимые для сборки и запуска PAL-теста (также тест на языке PAL) политики безопасности решения на базе KasperskyOS.

Параметры функции

- `TEST_NAME_PREFIX <PREFIX>`

  Префикс, используемый для создания имен исполняемых файлов PAL-тестов и директорий с артефактами.

  Имя каждого исполняемого файла PAL-теста формируется по шаблону: `<PREFIX>PalTest<N>`, где `N` – индекс PSL-файла в списке PSL-файлов, заданных через параметр `PSL_FILES`.

  Путь к директории с артефактами формируется по шаблону: `<директория сборки программы>/<PREFIX>/pal-test/`.

- `USE_GENERATE_KOS_TEST <ON|OFF>`

  Метод генерации артефактов PAL-теста. При значении `ON` для каждого PAL-теста используется функция `generate_kos_test()`, которая генерирует полный комплект артефактов, необходимых для запуска этого теста в KasperskyOS. При значении `OFF` генерируется только часть артефактов PAL-теста: исполняемый файл, файлы описания инициализации и политики безопасности. Значение по умолчанию: `ON`.

- `PSL_FILES <FILE1> [<FILE2>...]`

  Список путей к PSL-файлам (`*.psl` или `*.psl.in`). Для каждого PSL-файла из этого списка создается PAL-тест с именем `<PREFIX>PalTest<N>`, где: `PREFIX` – префикс, задаваемый в параметре `TEST_NAME_PREFIX`; `N` – индекс PSL-файла в списке.

- `ENTITIES <ENTITY1> [<ENTITY2>...]`

  Список `CMake`-целей для сборки исполняемых файлов программ, которые необходимы при тестировании политики безопасности решения на базе KasperskyOS. Параметр необходим, если используются шаблоны `*.psl.in`. Эти программы будут автоматически добавлены в файлы описания инициализации и политики безопасности PAL-теста.

- `DEPENDS <TARGET1> [<TARGET2>...]`

  Список `CMake`-целей, в результате выполнения которых IDL-, CDL-, EDL-файлы, от которых зависят PSL-файлы, будут помещены в те директории, где компилятор `nk-psl-gen-c` сможет их найти. Указание зависимостей гарантирует, что эти `CMake`-цели будут собраны до начала компиляции PSL-файлов, обеспечивая доступность IDL-, CDL-, EDL-файлов для компилятора `nk-psl-gen-c`.

- `CUSTOM_VFS <NAME>`

  Имя `CMake`-цели пользовательской реализации сервера VFS. При указании этого параметра исполняемые файлы PAL-тестов будут использовать указанную реализацию для доступа к файловой системе. Параметр используется, если значение параметра `USE_GENERATE_KOS_TEST` равно `ON`.

- `FSTAB_FILE <PATH>`

  Путь к пользовательскому fstab-файлу. Параметр используется, если значение параметра `USE_GENERATE_KOS_TEST` равно `ON`.

- `ENV_VARS <VAR1=VAL1> [<VAR2=VAL2>...]`

  Список переменных окружения, передаваемый исполняемым файлам PAL-тестов при запуске. Параметр используется, если значение параметра `USE_GENERATE_KOS_TEST` равно `ON`.

- `GINGER_ENABLE <ON|OFF>`

  Включение (`ON`) или отключение (`OFF`) шаблонизатора Ginger.

- `GINGER_DEFINITIONS <DEF1> [<DEF2>...]`

  Набор переменных, используемых при раскрытии PSL-шаблонов Ginger.

- `GINGER_DUMP_DIR <DIR>`

  Путь к директории, где будут сохранены промежуточные PSL-файлы, полученные из PSL-шаблонов Ginger. Если параметр не указан, то эти промежуточные файлы не сохраняются.

- `TAGS <TAG1> [<TAG2>...]`

  Список тегов для PAL-тестов. Теги могут быть использованы для группировки и фильтрации PAL-тестов.

Артефакты, генерируемые функцией

При выполнении функции `add_kss_pal_qemu_tests()` генерируются артефакты, необходимые для сборки и запуска PAL-теста в KasperskyOS. Артефакты генерируются в следующих директориях:

- директория сборки решения – корневая директория сборки решения, задаваемая в опции `-B` команды `cmake` (обычно это директория `build`). В файлах сборки `CMakeList.txt` обозначается переменной `${CMAKE_BINARY_DIR}`.

- директория сборки программы – поддиректория в корневой директории, где собирается программа, входящая в решение: `<имя директории сборки решения>/<имя директории с исходным кодом программы>`. Например, поддиректорией сборки программы `Einit` будет директория `build/einit`. В файлах сборки `CMakeList.txt` обозначается переменной `${CMAKE_CURRENT_BINARY_DIR}`.

В директории сборки решения генерируются следующие артефакты:

- Скрипт с командами запуска этого решения под QEMU `./bin/tests/gtest_<имя PAL-теста>.qemu.sh`.

- Файл в формате YAML с параметрами теста `./bin/tests/qemu-<имя PAL-теста>-test-conf.yaml`.

- Загружаемый образ решения `./generated/einit_<имя PAL-теста>/kos-qemu-image-<имя PAL-теста>`.

- Файлы сборки инициализирующей программы `Einit` для PAL-теста в директории `./generated/einit_<имя PAL-теста>/`.

- fstab-файл с именем `./generated/fstab_<имя PAL-теста>/fstab`.

В директории сборки программы:

- Образ диска `./<имя PAL-теста>-images/system_hdd.img`. После запуска PAL-теста на диск будут записан junit-отчет `output_junit.xml`.

- Исполняемый файл PAL-теста `./<имя PAL-теста>`.

- EDL-описание PAL-теста `./pal-test/<имя PAL-теста>.edl`.

- Автоматически генерируемый транспортный код `./pal-test/<имя PAL-теста>.edl.h`.
- Сгенерированный утилитой nk-psl-gen-c исходный код:
  - декодера аудита на языке C `./pal-test/security.psl.audit.c`;
  - PAL-тестов на языке C++ `./pal-test/security.psl.test.cpp`;
  - модуля Kaspersky Security Module `./pal-test/security.psl.ksm.cpp`.

Сборка и запуск PAL-теста

Сборка и запуск PAL-теста описан в шаге 4 тестовой процедуры раздела "Создание и выполнение тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS".

Также сборку и запуск PAL-тестов можно выполнить с использованием расширения KasperskyOS SDK Extension for Visual Studio Code. Подробнее см. запуск тестов политик безопасности решения раздела "Функции расширения".

Пример

```
# Минимально необходимая версия системы сборки CMake для проекта.
cmake_minimum_required (VERSION 3.25)

# Название CMake-проекта.
project (pal_tests)

# Подключение CMake-библиотеки platform.
include (platform)
# Статическая компоновка исполняемых файлов.
initialize_platform (FORCE_STATIC)

# Подключение библиотеки CMake, содержащей скрипты сборки образа решения.
include (platform/image)

# Подключение CMake-библиотеки nk для работы с компилятором NK (nk-gen-c).
include (platform/nk)

# Подключение к проекту модуля add_kss_pal_qemu_tests CMake-библиотеки test_generator.
include (test-generator/add_kss_pal_qemu_tests)

# Создание CMake-цели для генерации .idl.h-файла
# для указанного IDL-файла при помощи компилятора NK.
nk_build_idl_files (${PROJECT_NAME}_idl_files
                    NK_MODULE pal_tests
                    IDL       "${NK_RESOURCES}/pal_tests/${IDL_FILE}")

# Создание CMake-цели для генерации .edl.h-файла
# для указанного EDL-файла при помощи компилятора NK.
nk_build_edl_files (${PROJECT_NAME}_edl_files
                    DEPENDS   ${PROJECT_NAME}_idl_files
                    NK_MODULE pal_tests
                    EDL       "${NK_RESOURCES}/pal_tests/${EDL_FILE})

add_kss_pal_qemu_tests (
    PSL_FILES
        src/security.psl
```

```
    DEPENDS
        ${PROJECT_NAME}_edl_files)
```

> Подробнее см. пример `pal_tests`, который расположен в директории `examples` из состава KasperskyOS Community Edition.

Ограничения для gtest-тестов

Для gtest-тестов не поддерживаются тесты на отказ (`gtest-death-test.h`) в связи с ограничениями поддержки POSIX в KasperskyOS. Из-за ограничения взаимодействия между потоками исполнения посредством сигналов (интерфейс `kill()`) не поддерживаются следующие макросы:

- `ASSERT_DEATH(statement,matcher)`.
- `EXPECT_DEATH(statement,matcher)`.
- `EXPECT_DEBUG_DEATH(statement,matcher)`.
- `ASSERT_DEBUG_DEATH(statement,matcher)`.
- `EXPECT_EXIT(statement,predicate,matcher)`.
- `ASSERT_EXIT(statement,predicate,matcher)`.

Не выполняют никаких действий следующие макросы:

- `EXPECT_DEATH_IF_SUPPORTED(statement,matcher)`.
- `ASSERT_DEATH_IF_SUPPORTED(statement,matcher)`.

Сборка без использования CMake

Этот раздел содержит описание скриптов, утилит, компиляторов и шаблонов сборки, поставляемых в KasperskyOS Community Edition.

Эти инструменты можно использовать:

- в других системах сборки;
- для выполнения отдельных шагов сборки;
- для изучения особенностей сборки и написания собственной системы сборки.

Общая схема сборки образа решения приведена в статье "Общая схема сборки".

Инструменты для сборки решения

Этот раздел содержит описание скриптов, утилит, компиляторов и шаблонов сборки, поставляемых в KasperskyOS Community Edition.

Утилиты и скрипты сборки

В состав KasperskyOS Community Edition входят следующие утилиты и скрипты сборки:

- nk-gen-c

  Компилятор NK (`nk-gen-c`) генерирует транспортный код на основе IDL-, CDL- и EDL-описаний. Транспортный код нужен для формирования, отправки, приема и обработки IPC-сообщений.

- nk-psl-gen-c

  Компилятор `nk-psl-gen-c` генерирует исходный код модуля безопасности Kaspersky Security Module на языке C на основе описания политики безопасности решения и IDL-, CDL-, EDL-описаний. Также компилятор `nk-psl-gen-c` позволяет генерировать исходный код тестов политики безопасности решения на языке C на основе тестов политики безопасности решения на языке PAL.

- einit

  Утилита `einit` позволяет автоматизировать создание кода инициализирующей программы `Einit`. Эта программа первой запускается при загрузке KasperskyOS и запускает остальные программы, а также создает IPC-каналы между ними.

- makekss

  Скрипт `makekss` создает модуль безопасности Kaspersky Security Module.

- makeimg

  Скрипт `makeimg` создает финальный загружаемый образ решения на базе KasperskyOS со всеми запускаемыми программами и модулем Kaspersky Security Module.

nk-gen-c

Компилятор NK (`nk-gen-c`) генерирует транспортный код на основе IDL-, CDL-, EDL-описаний.

Компилятор `nk-gen-c` принимает IDL-, CDL- или EDL-файл и создает следующие файлы:

- Файл `*.*dl.h`, содержащий транспортный код.
- Файл `*.*dl.nk.d`, в котором перечислены зависимости созданного файла `*.*dl.h` от IDL- и CDL-файлов. Файл `*.*dl.nk.d` создается для системы сборки.

Синтаксис shell-команды для запуска компилятора `nk-gen-c`:

```
nk-gen-c -I <SYSROOT_INCLUDE_PATH> [-I <PATH>]... [-o <PATH>] [--types]
[--interface] [--endpoints] [--client] [--server] [--extended-errors]
[(--deprecated-no-extended-errors)] [--trace-client-ipc {headers|dump}]
```

```
[--trace-server-ipc {headers|dump}] [--ipc-trace-method-filter <METHOD 1>[,<METHOD 2>]...]
[-h|--help] [--version] <FILE>
```

Базовые параметры:

- `FILE`

  Путь к IDL-, CDL- или EDL-файлу, для которого необходимо сгенерировать транспортный код.

- `-I <SYSROOT_INCLUDE_PATH>`

  Путь к директории `sysroot-*-kos/include` из состава KasperskyOS SDK.

- `-I <PATH>`

  Эти параметры нужно использовать, чтобы задать пути к директориям, содержащим IDL-, CDL-файлы, на которые ссылается файл, заданный через параметр `FILE`.

- `-o <PATH>`

  Путь к существующей директории, в которую будут помещены созданные файлы. Если этот параметр не указан, созданные файлы будут помещены в текущую директорию.

- `-h|--help`

  Выводит текст справки.

- `--version`

  Выводит версию компилятора `nk-gen-c`.

- `--extended-errors`

  Это параметр дает возможность использовать интерфейсные методы с одним или несколькими error-параметрами произвольных IDL-типов. (Клиент работает с error-параметрами как с выходными параметрами.)

  > Если не указывать параметр `--extended-errors`, можно использовать интерфейсные методы только с одним error-параметром `status` IDL-типа `UInt16`, значение которого клиент получает через код возврата интерфейсного метода. Такой способ передачи error-параметров является устаревшим и перестанет поддерживаться в будущем, поэтому рекомендуется всегда указывать параметр `--extended-errors`.

- `--deprecated-no-extended-errors`

  Этот параметр является параметром по умолчанию и дает возможность использовать интерфейсные методы только с одним error-параметром `status` IDL-типа `UInt16`, значение которого клиент получает через код возврата интерфейсного метода. Если параметр `--deprecated-no-extended-errors` не указан, и при этом не указан параметр `--extended-errors`, то также можно использовать этот способ передачи error-параметров, но будет выведено предупреждение о необходимости указать параметр `--extended-errors` либо параметр `--deprecated-no-extended-errors`. (Указать один из этих параметров нужно потому, что в будущем параметр `--deprecated-no-extended-errors` перестанет быть параметром по умолчанию, и без явного задания способа передачи error-параметров работа компилятора `nk-gen-c` будет завершаться с ошибкой.)

Выборочная генерация транспортного кода

Чтобы уменьшить объем генерируемого транспортного кода, можно использовать флаги выборочной генерации транспортного кода. Например, для программ, реализующих службы, можно использовать флаг `--server`, а для программ, использующих службы, можно использовать флаг `--client`.

> Если ни один из флагов выборочной генерации транспортного кода не указан, компилятор `nk-gen-c` генерирует для заданного IDL-, CDL- или EDL-файла транспортный код со всеми возможными методами и типами.

Флаги выборочной генерации транспортного кода для IDL-файла:

- `--types`

  Транспортный код включает типы, соответствующие IDL-типам из заданного IDL-файла, а также импортируемым в этот файл IDL-типам, которые используются в IDL-типах заданного IDL-файла. При этом типы, соответствующие импортируемым IDL-константам и псевдонимам импортируемых IDL-типов, не включаются в файл `*.idl.h`. Чтобы использовать типы, соответствующие импортируемым IDL-константам и псевдонимам импортируемых IDL-типов, нужно отдельно сгенерировать транспортный код для IDL-файлов, из которых осуществляется импорт.

- `--interface`

  Транспортный код соответствует флагу `--types`, а также включает типы структур фиксированной части IPC-запросов и IPC-ответов для интерфейсных методов, сигнатуры которых указаны в заданном IDL-файле. Кроме того, транспортный код содержит константы с размерами арен IPC-сообщений.

- `--client`

  Транспортный код соответствует флагу `--interface`, а также включает тип прокси-объекта, метод инициализации прокси-объекта и интерфейсные методы, указанные в заданном IDL-файле.

- `--server`

  Транспортный код соответствует флагу `--interface`, а также включает типы и диспетчер (dispatch-метод), используемые для обработки IPC-запросов, соответствующих интерфейсным методам, указанным в заданном IDL-файле.

Флаги выборочной генерации транспортного кода для CDL- или EDL-файла:

- `--types`

  Транспортный код включает типы, соответствующие IDL-типам, которые используются в параметрах методов служб, предоставляемых компонентом (для заданного CDL-файла) или классом процессов (для заданного EDL-файла).

- `--endpoints`

  Транспортный код соответствует флагу `--types`, а также включает типы структур фиксированной части IPC-запросов и IPC-ответов для методов служб, предоставляемых компонентом (для заданного CDL-файла) или классом процессов (для заданного EDL-файла). Кроме того, транспортный код содержит константы с размерами арен IPC-сообщений.

- `--client`

  Транспортный код соответствует флагу `--types`, а также включает типы структур фиксированной части IPC-запросов и IPC-ответов для методов служб, предоставляемых компонентом (для заданного CDL-файла) или классом процессов (для заданного EDL-файла). Кроме того, транспортный код содержит константы с размерами арен IPC-сообщений, а также типы прокси-объектов, методы инициализации прокси-объектов и методы служб, предоставляемых компонентом (для заданного CDL-файла) или классом процессов (для заданного EDL-файла).

- `--server`

  Транспортный код соответствует флагу `--types`, а также включает типы и диспетчеры (dispatch-методы), используемые для обработки IPC-запросов, соответствующих службам, предоставляемым компонентом (для заданного CDL-файла) или классом процессов (для заданного EDL-файла). Кроме того, транспортный код содержит константы с размерами арен IPC-сообщений, а также типы стабов, методы инициализации стабов и типы структур фиксированной части IPC-запросов и IPC-ответов для методов служб, предоставляемых компонентом (для заданного CDL-файла) или классом процессов (для заданного EDL-файла).

Вывод диагностических данных об отправке и приеме IPC-сообщений

Транспортный код может формировать диагностические данные об отправке и приеме IPC-сообщений и выводить эти данные через стандартный вывод ошибок. Чтобы генерировать транспортный код с такими возможностями, нужно использовать следующие параметры:

- `--trace-client-ipc {headers|dump}`

  Код вывода диагностических данных исполняется непосредственно перед выполнением системного вызова `Call()` и сразу после его выполнения. Если указано значение `headers`, диагностические данные включают идентификатор метода службы (MID), идентификатор службы (RIID), размер фиксированной части IPC-сообщения в байтах, содержимое дескриптора арены IPC-сообщения, размер арены IPC-сообщения в байтах и размер использованной части арены IPC-сообщения в байтах. Если указано значение `dump`, диагностические данные дополнительно включают содержимое фиксированной части и арены IPC-сообщения в шестнадцатеричном представлении.

  При использовании этого параметра нужно указать флаг выборочной генерации транспортного кода `--client` либо не указывать флаги выборочной генерации транспортного кода.

- `--trace-server-ipc {headers|dump}`

  Код вывода диагностических данных исполняется непосредственно перед вызовом функции, реализующей интерфейсный метод, и сразу после выполнения этой функции, то есть при вызове диспетчера (dispatch-метода) в промежутке между выполнением системных вызовов `Recv()` и `Reply()`. Если указано значение `headers`, диагностические данные включают идентификатор метода службы (MID), идентификатор службы (RIID), размер фиксированной части IPC-сообщения в байтах, содержимое дескриптора арены IPC-сообщения, размер арены IPC-сообщения в байтах и размер использованной части арены IPC-сообщения в байтах. Если указано значение `dump`, диагностические данные дополнительно включают содержимое фиксированной части и арены IPC-сообщения в шестнадцатеричном представлении.

  При использовании этого параметра нужно указать флаг выборочной генерации транспортного кода `--server` либо не указывать флаги выборочной генерации транспортного кода.

- `--ipc-trace-method-filter <METHOD 1>[,<METHOD 2>]...`

  Вывод диагностических данных выполняется, если только вызваны заданные интерфейсные методы. В качестве значения `METHOD` можно использовать имя интерфейсного метода либо конструкцию `<имя пакета>:<имя интерфейсного метода>`. Имя пакета и имя интерфейсного метода указаны в IDL-файле.

  Если этот параметр не указан, вывод диагностических данных выполняется при вызове любого интерфейсного метода.

  Параметр можно указать многократно. Например, можно указать все требуемые интерфейсные методы в одном параметре или каждый требуемый интерфейсные метод в отдельном параметре.

nk-psl-gen-c

Компилятор `nk-psl-gen-c` генерирует исходный код модуля безопасности Kaspersky Security Module на языке C на основе описания политики безопасности решения и IDL-, CDL-, EDL-описаний. Этот код используется скриптом makekss.

Компилятор `nk-psl-gen-c` также позволяет генерировать исходный код тестов политики безопасности решения на языке C на основе тестов политики безопасности решения на языке PAL.

Синтаксис shell-команды для запуска компилятора `nk-psl-gen-c`:

```
nk-psl-gen-c {-I|--include-dir} <SYSROOT_INCLUDE_DIR> [{-I|--include-dir} <DIR>]...
[{-o|--output} <FILE>] [--out-tests <FILE>] [{-t|--tests} <ARG>] [{-a|--audit} <FILE>]
```

```
[--enable-preprocessor] [--preprocessor-definition=<VAR_NAME>[=<VAR_VALUE>]]...
[--preprocessor-dump-dir <DIR>] [--platform <NAME>] [-h|--help] [--version] <INPUT>
```

Параметры:

- `INPUT`

  Путь к верхнеуровневому файлу описания политики безопасности решения. Как правило, это файл `security.psl`.

- `{-I|--include-dir} <SYSROOT_INCLUDE_DIR>`

  Путь к директории `sysroot-*-kos/include` из состава KasperskyOS SDK.

- `{-I|--include-dir} <DIR>`

  Эти параметры нужно использовать, чтобы задать пути к директориям с IDL-, CDL-, EDL-файлами, относящимися к решению, а также пути к директориям, которые содержат вспомогательные файлы из состава KasperskyOS SDK (`common`, `toolchain/include`).

- `{-o|--output} <FILE>`

  Путь к файлу, в который будет сохранен исходный код модуля безопасности Kaspersky Security Module и опционально исходный код тестов политики безопасности решения. Путь должен включать существующие директории.

- `--out-tests <FILE>`

  Путь к файлу, в который будет сохранен исходный код тестов политики безопасности решения (на языке C++).

- `{-t|--tests} <ARG>`

  Задает, нужно ли генерировать исходный код тестов политики безопасности решения. `ARG` может принимать следующие значения:

  - `skip` – исходный код тестов не генерируется. Это значение используется по умолчанию, если параметр `{-t|--tests} <ARG>` не указан.

  - `generate` – исходный код тестов генерируется. Если исходный код тестов генерируется, то рекомендуется использовать параметр `--out-tests <FILE>`, иначе исходный код тестов будет сохранен в одном файле с исходным кодом модуля безопасности Kaspersky Security Module, что может привести к ошибкам при сборке.

- `{-a|--audit} <FILE>`

  Путь к файлу, в который будет сохранен исходный код декодера аудита на языке C.

- `--enable-preprocessor`

  Включает шаблонизатор Ginger.

- `--preprocessor-definition=<VAR_NAME>[=<VAR_VALUE>]`

  Эти параметры нужно использовать, чтобы задать переменные, используемые при раскрытии PSL-шаблонов Ginger. Например, `--preprocessor-definition=foo=bar` задает переменную `foo` со значением `bar`, а `--preprocessor-definition=USE_DYNLD` задает переменную `USE_DYNLD` со значением `TRUE`. Переменная `USE_DYNLD` имеет значение `TRUE`, поскольку переменные, используемые при раскрытии PSL-шаблонов Ginger, по умолчанию имеют значение `TRUE`.

- `--preprocessor-dump-dir <DIR>`

  Путь к директории, где будут сохранены PSL-файлы, полученные из PSL-шаблонов Ginger. Эти PSL-файлы нужны только для того, чтобы проверить, что получилось в результате раскрытия PSL-шаблонов Ginger, и не используются для генерации исходного кода модуля безопасности Kaspersky Security Module. (При генерации исходного кода модуля безопасности PSL-шаблоны Ginger раскрываются в памяти независимо от того, используется параметр `--preprocessor-dump-dir <DIR>` или нет.) Имена PSL-файлов формируются на основе абсолютных путей к PSL-шаблонам Ginger. Например, PSL-файл `foo!bar!baz.psl` соответствует PSL-шаблону Ginger, расположенному по пути `/foo/bar/baz.psl`.

- `--platform <NAME>`

  Аппаратная платформа, для которой необходимо сгенерировать код (например, `--platform aarch64`). Чтобы получить набор поддерживаемых аппаратных платформ, нужно вывести текст справки, указав параметр `-h|--help`. Если параметр `--platform <NAME>` не указан, то компилятор `nk-psl-gen-c` генерирует код для аппаратной платформы, заданной в файле `system.platform`, который находится в директории `sysroot-*-kos/include` из состава KasperskyOS SDK. Путь к этой директории задает обязательный параметр `{-I|--include-dir} <SYSROOT_INCLUDE_DIR>`.

- `-h|--help`

  Выводит текст справки.

- `--version`

  Выводит версию компилятора `nk-psl-gen-c`.

einit

Утилита `einit` позволяет автоматизировать создание кода инициализирующей программы Einit.

Утилита `einit` принимает описание инициализации решения (по умолчанию файл `init.yaml`), а также EDL-, CDL- и IDL-описания, и создает файл с исходным кодом инициализирующей программы `Einit`. Программу `Einit` затем необходимо собрать с помощью кросс-компилятора языка C, поставляемого в KasperskyOS Community Edition.

Синтаксис использования утилиты `einit`:

```
einit -I PATH -o PATH [--help] FILE
```

Параметры:

- `FILE`

  Путь к файлу `init.yaml`.

- `-I PATH`

  Путь к директории, содержащей вспомогательные файлы (включая EDL-, CDL- и IDL-описания), необходимые для генерации инициализирующей программы. По умолчанию эти файлы располагаются в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include`.

- `-o, --out-file PATH`

  Путь к создаваемому .c файлу с кодом инициализирующей программы.

- `-h, --help`

  Отображает текст справки.

makekss

Скрипт `makekss` создает модуль безопасности Kaspersky Security Module.

Скрипт вызывает компилятор nk-psl-gen-c для генерации исходного кода модуля безопасности, а затем выполняет сборку.

Скрипт создает модуль безопасности на основе описания политики безопасности решения и IDL-, CDL-, EDL-описаний.

Синтаксис shell-команды для запуска скрипта `makekss`:

```
makekss --with-toolchain=<PATH> --with-compile-config=<PATH> --with-nkflags=<FLAGS>
[--with-nk=<PATH>] [--output=<PATH>] [--with-cc=<PATH>] [--depfile=<PATH>]
[-h|--help] <FILE>
```

Параметры:

- `FILE`

  Путь к верхнеуровневому файлу описания политики.

- `--with-toolchain=<PATH>`

  Путь к директории с файлами тулчейна. Нужно указать путь к корневой директории `toolchain` из состава KasperskyOS SDK.

- `--with-compile-config=<PATH>`

  Путь к файлу с параметрами сборки модуля безопасности: `toolchain/share/ksm-<platform>-kos.kos` или `toolchain/share/ksm-qemu-<platform>-kos.kos` из состава KasperskyOS SDK. Например, `toolchain/share/ksm-aarch64-kos.kos` или `toolchain/share/ksm-qemu-aarch64-kos.kos`.

- `--with-nkflags=<FLAGS>`

  Параметры, с которыми будет вызван компилятор `nk-psl-gen-c`.

  Компилятору `nk-psl-gen-c` требуется доступ ко всем IDL-, CDL-, EDL-описаниям. Для того, чтобы компилятор `nk-psl-gen-c` мог найти эти описания, нужно передать пути к расположению этих описаний в параметре `--with-nkflags=<FLAGS>`, используя параметр `{-I|--include-dir} <DIR>` компилятора `nk-psl-gen-c`.

- `--with-nk=<PATH>`

  Путь к исполняемому файлу компилятора `nk-psl-gen-c`, который будет использован для генерации исходного кода модуля безопасности. По умолчанию используется компилятор `nk-psl-gen-c` из состава KasperskyOS SDK.

- `--output=<PATH>`

  Путь к создаваемому файлу модуля безопасности.

- `--with-cc=<PATH>`

  Путь к исполняемому файлу компилятора C, который будет использован для сборки модуля безопасности. По умолчанию используется компилятор C из состава KasperskyOS SDK.

- `--depfile=<PATH>`

  Путь к файлу, содержащему данные о зависимостях сборки модуля безопасности (зависимостях между файлами, созданными скриптом `makekss`, и файлами описания политики). Скрипт `makekss` создает этот файл для системы сборки CMake. CMake-команда `add_custom_command()`, запускающая скрипт `makekss`, принимает путь к файлу с данными о зависимостях через параметр `DEPFILE`, чтобы обеспечить повторную сборку модуля безопасности при изменении файлов описания политики.

- `-h|--help`

  Выводит текст справки.

makeimg

Скрипт `makeimg` создает финальный загружаемый образ решения на базе KasperskyOS со всеми исполняемыми файлами программ и модулем Kaspersky Security Module.

Скрипт принимает список файлов, включая исполняемые файлы всех программ, которые нужно добавить в ROMFS загружаемого образа, и создает следующие файлы:

- образ решения;
- образ решения без таблиц символов (`.stripped`);
- образ решения с отладочными таблицами символов (`.dbg.syms`).

Синтаксис использования скрипта makeimg:

```
makeimg --target=ARCH --sys-root=PATH --with-toolchain=PATH --ldscript=PATH --img-src=PATH --img-dst=PATH --with-
init=PATH [--with-extra-asflags=FLAGS][--with-extra-ldflags=FLAGS][--help] FILES
```

Параметры:

- `FILES`

  Список путей к файлам, включая исполняемые файлы всех программ, которые нужно добавить в ROMFS.

  Модуль безопасности (`ksm.module`) нужно указывать явно, иначе он не будет включен в образ решения. Программу `Einit` указывать не нужно, так как она будет включена в образ решения автоматически.

- `--target=ARCH`

  Архитектура, для которой производится сборка.

- `--sys-root=PATH`

  Путь к корневой директории sysroot. По умолчанию эта директория расположена в `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/`.

- `--with-toolchain=PATH`

  Путь к набору вспомогательных утилит, необходимых для сборки решения. По умолчанию эти утилиты расположены в `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/`.

- `--ldscript=PATH`

  Путь к скрипту компоновщика, необходимому для сборки решения. По умолчанию этот скрипт расположен в `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/libexec/aarch64-kos/`.

- `--img-src=PATH`

  Путь к заранее скомпилированному ядру KasperskyOS. По умолчанию ядро расположено в `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/libexec/aarch64-kos/`.

- `--img-dst=PATH`

  Путь к создаваемому файлу образа.

- `--with-init=PATH`

  Путь к исполняемому файлу инициализирующей программы `Einit`.

- `--with-extra-asflags=FLAGS`

  Дополнительные флаги для ассемблера AS.

- `--with-extra-ldflags=FLAGS`

  Дополнительные флаги для компоновщика LD.

- `-h, --help`

  Отображает текст справки.

Кросс-компиляторы

В тулчейн из состава KasperskyOS SDK входит один или несколько компиляторов Clang, а также компилятор rustc. В директории `toolchain/bin` находятся следующие файлы:

- исполняемые файлы компиляторов (например, `clang-17`, `rustc`);
- исполняемые файлы компоновщиков (например, `aarch64-kos-ld`);
- исполняемые файлы ассемблеров (например, `aarch64-kos-as`);
- Bash-скрипты для компилятора Clang (например, `aarch64-kos-clang`, `aarch64-kos-clang++`).

Использование динамических библиотек

В решении на базе KasperskyOS можно использовать динамические библиотеки (файлы `*.so`). По сравнению со статическими библиотеками (файлами `*.a`) динамические библиотеки дают следующие преимущества:

- Экономия оперативной памяти.

  Несколько процессов могут использовать один экземпляр динамической библиотеки. Также исполняемый файл и динамические библиотеки в одном процессе могут использовать один экземпляр динамической библиотеки.

  Динамические библиотеки могут загружаться в память и выгружаться из нее по инициативе программ, которые их используют.

- Удобство обновления ПО.

  Обновление динамической библиотеки распространяется на все зависимые от нее исполняемые файлы и динамические библиотеки без их повторной сборки.

- Возможность реализовать механизм плагинов.

  Плагины для компонентов решения представляют собой динамические библиотеки.

- Совместное использование кода и данных.

  Один экземпляр динамической библиотеки может совместно использоваться несколькими процессами, а также исполняемым файлом и динамическими библиотеками в одном процессе. Это позволяет, например, централизованно управлять множественным доступом к ресурсам или хранить общие данные.

> Динамические библиотеки поставляются в составе KasperskyOS SDK, а также могут быть созданы разработчиком решения на базе KasperskyOS. Работоспособность сторонних динамических библиотек не гарантируется.
> В настоящее время из-за технических ограничений в решении на базе KasperskyOS нельзя использовать `libc.so` и `libpthread.so`.

Условия, необходимые для использования динамических библиотек

Чтобы использовать динамические библиотеки в решении на базе KasperskyOS, нужно выполнить следующие условия:

1. Процессы, использующие динамические библиотеки, должны иметь доступ к файловым системам, в которых хранятся файлы динамических библиотек. Доступ к файловым системам обеспечивается VFS, которая является отдельным процессом. VFS и другое ПО, с помощью которого VFS работает с накопителем (например драйвер накопителя), не должны использовать динамические библиотеки.

2. Системная программа `BlobContainer` должна быть включена в решение.

3. Исполняемые файлы, использующие динамические библиотеки, должны быть собраны с флагом `-rdynamic` (с динамической компоновкой).

   `CMake`-команда `initialize_platform()` делает так, что для сборки всех исполняемых файлов, заданных через `CMake`-команды `add_executable()`, этот флаг используется автоматически.

> Если `CMake`-команда `initialize_platform(FORCE_STATIC)` указана в корневом файле `CMakeLists.txt`, то тулчейн выполняет статическую компоновку исполняемых файлов.
> `CMake`-команда `project_static_executable_header_default()` влияет на сборку исполняемых файлов, заданных через последующие `CMake`-команды `add_executable()` в одном файле `CMakeLists.txt`. Тулчейн выполняет статическую компоновку этих исполняемых файлов.
> `CMake`-команда `platform_target_force_static()` влияет на сборку одного исполняемого файла, заданного через `CMake`-команду `add_executable()`. Тулчейн выполняет статическую компоновку этого исполняемого файла.
> Исполняемый файл, который собирается с флагом `-rdynamic`, компонуется со статической библиотекой, если динамическая библиотека не найдена. Например, если используется `CMake`-команда `target_link_libraries(client -lm)`, исполняемый файл программы `client` компонуется со статической библиотекой `libm.a`, если динамическая библиотека `libm.so` не найдена.

Жизненный цикл динамической библиотеки

Жизненный цикл динамической библиотеки включает следующие стадии:

1. Загрузка в память.

   Динамическая библиотека, скомпонованная с исполняемым файлом, загружается в разделяемую память при запуске процесса, созданного на основе этого исполняемого файла. Также процесс может загрузить динамическую библиотеку в разделяемую память вызовом функции `dlopen()` интерфейса POSIX. Динамическая библиотека может быть скомпонована с другими динамическими библиотеками, поэтому исполняемый файл зависит не только от непосредственно скомпонованной с ним динамической библиотеки, но и от всего графа зависимостей этой библиотеки. Динамическая библиотека загружается в разделяемую память совместно со всеми динамическими библиотеками, от которых зависит.

   Один экземпляр динамической библиотеки загружается в разделяемую память независимо от того, сколько процессов использует эту библиотеку. (Точнее, в разделяемую память загружается только часть динамической библиотеки, включающая код и доступные только на чтение данные. Другая часть динамической библиотеки загружается в память каждого процесса, который использует эту библиотеку.) Динамическая библиотека, от которой зависит нескольких других динамических библиотек, загружается в разделяемую память в единственном экземпляре.

   Если задать через переменную окружения `LD_PRELOAD` список динамических библиотек, то эти динамические библиотеки будут загружены в разделяемую память, даже если исполняемый файл не зависит от них. (Элементами списка должны быть абсолютные или относительные пути к динамическим библиотекам, разделенные двоеточием, например: `LD_PRELOAD=libmalloc.so:libfree.so:/usr/somepath/lib/libfoo.so`.) Функции, которые экспортируются динамическими библиотеками, указанными в `LD_PRELOAD`, замещают одноименные функции, которые экспортируются другими динамическими библиотеками. Это можно использовать для целей отладки, если требуется подменить функции, импортируемые из динамических библиотек.

   Загрузчик динамических библиотек выполняет поиск динамических библиотек в следующем порядке:

   1. По абсолютным путям, заданным через переменную окружения `LD_LIBRARY_PATH`.

      Пути должны быть разделены двоеточием, например: `LD_LIBRARY_PATH=/usr/lib:/home/user/lib`.

   2. По абсолютным путям, заданным в поле `DT_RUNPATH` или `DT_RPATH` секции `.dynamic` исполняемых файлов и динамических библиотек.

      При компоновке исполняемых файлов и динамических библиотек могут быть заданы пути, по которым загрузчик динамических библиотек будет выполнять поиск. (Это можно сделать, например, через свойство `INSTALL_RPATH` в `CMake`-команде `set_target_properties()`.) Пути для поиска динамических библиотек сохраняются в поле `DT_RUNPATH` или `DT_RPATH` секции `.dynamic`. Это поле может быть как в исполняемых файлах, скомпонованных с динамическими библиотеки, так и в самих динамических библиотеках, скомпонованных с другими динамическими библиотеками.

   3. По пути `/lib`.

   Загрузчик динамических библиотек выполняет поиск в том же порядке, если в параметре `filename` функции `dlopen()` или в переменной окружения `LD_PRELOAD` указан относительный путь к динамической библиотеке. Если указан абсолютный путь, то загрузчик помещает динамическую библиотеку в разделяемую память без выполнения поиска.

2. Использование процессом (процессами).

3. Выгрузка из памяти.

Динамическая библиотека выгружается из разделяемой памяти, когда все процессы, использующие эту библиотеку, завершились или вызвали функцию `dlclose()` интерфейса POSIX. Динамическая библиотека, скомпонованная с исполняемым файлом, не может быть выгружена из разделяемой памяти до завершения процесса, который был создан на основе этого исполняемого файла. Динамическая библиотека, скомпонованная с другими динамическими библиотеками, выгружается из разделяемой памяти после выгрузки всех библиотек, которые зависят от нее.

Включение системной программы BlobContainer в решение на базе KasperskyOS

> Если программа `BlobContainer` поставляется в составе KasperskyOS SDK, ее необходимо включить в решение, в котором используются динамические библиотеки. Чтобы проверить, поставляется ли программа `BlobContainer` в составе KasperskyOS SDK, нужно убедиться в наличии исполняемого файла `sysroot-*-kos/bin/BlobContainer`.

Программа `BlobContainer` может быть включена в решение автоматически или вручную. Автоматическое включение этой программы в решение выполняется `CMake`-командами `build_kos_qemu_image()` и `build_kos_hw_image()`, если как минимум один исполняемый файл в решении скомпонован с динамической библиотекой. (Чтобы отключить автоматическое включение программы `BlobContainer` в решение, нужно добавить значение `NO_AUTO_BLOB_CONTAINER` в параметры `CMake`-команд `build_kos_qemu_image()` и `build_kos_hw_image()`.) Если программы в решении работают с динамическими библиотеками, используя только интерфейс POSIX (функции `dlopen()`, `dlsym()`, `dlerror()`, `dlclose()`), то программу `BlobContainer` нужно включить в решение вручную.

Если используется программа `BlobContainer`, то VFS, работающая с файлами динамических библиотек, должна быть отдельным процессом. При этом нужно создать IPC-канал от процесса программы `BlobContainer` к процессу VFS.

В случае применения программы `BlobContainer` должны быть созданы IPC-каналы от процессов, использующих динамические библиотеки, к процессу программы `BlobContainer`. Эти IPC-каналы могут быть созданы как статически, так и динамически. Если статически созданный IPC-канал отсутствует, клиентская и серверная части программы `BlobContainer` пытаются создать IPC-канал динамически, используя сервер имен.

Если программа `BlobContainer` включена в решение автоматически, то макросы `@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@` и `@INIT_<имя программы>_ENTITY_CONNECTIONS@`, используемые в файле `init.yaml.in`, автоматически создают в init-описании словари IPC-каналов, которые обеспечивают статическое создание IPC-каналов от процессов, созданных на основе исполняемых файлов, скомпонованных с динамическими библиотеками, к процессу программы `BlobContainer`. (Процесс программы `BlobContainer` получает имя `kl.bc.BlobContainer`, а IPC-каналы получают имя `kl.BlobContainer`.) При этом для процессов, которые работают с динамическими библиотеками, используя только интерфейс POSIX, словари IPC-каналов к процессу программы `BlobContainer` автоматически не создаются, и, чтобы требуемые IPC-каналы были созданы статически, нужно создать эти словари вручную (эти IPC-каналы должны иметь имя `kl.BlobContainer`).

Если программа `BlobContainer` включена в решение вручную, и требуется статически создать IPC-каналы от процессов, использующих динамические библиотеки, к процессу программы `BlobContainer`, то нужно вручную создать словари необходимых IPC-каналов в init-описании. По умолчанию IPC-канал к процессу программы `BlobContainer` имеет имя `kl.BlobContainer`, но это имя можно изменить через переменную окружения `_BLOB_CONTAINER_BACKEND`. Эту переменную нужно задать как для процесса `BlobContainer`, так и для процессов, использующих динамические библиотеки.

Переменная окружения `_BLOB_CONTAINER_BACKEND` задает не только имя статически создаваемых IPC-каналов к процессу программы `BlobContainer`, но и имя службы, публикуемое на сервере имен, которое используется для динамического создания IPC-каналов к процессу программы `BlobContainer`. Это удобно использовать, когда запущено одновременно несколько процессов программы `BlobContainer` (например, с целью изоляции собственных динамических библиотек от сторонних), и разные процессы, использующие динамические библиотеки, должны взаимодействовать через IPC с разными процессами программы `BlobContainer`. В таком случае для разных процессов программы `BlobContainer` нужно задать разные значения переменной окружения `_BLOB_CONTAINER_BACKEND`, а затем использовать эти значения для переменной окружения `_BLOB_CONTAINER_BACKEND` процессов, использующих динамические библиотеки, выбирая конкретное значение в зависимости того, с каким именно процессом программы `BlobContainer` требуется динамически создать IPC-канал.

Пример использования переменной окружения `_BLOB_CONTAINER_BACKEND` в файле `init.yaml.in`:

```
entities:

- name: example.BlobContainer
  path: example_blob_container
  args:
  - "-v"
  env:
    _BLOB_CONTAINER_BACKEND: kl.custombc
@INIT_example_blob_container_ENTITY_CONNECTIONS@

- name: client.Client
  path: client
  env:
    _BLOB_CONTAINER_BACKEND: kl.custombc
@INIT_client_ENTITY_CONNECTIONS@

@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@
```

Пример использования переменной окружения `_BLOB_CONTAINER_BACKEND` в `CMake`-командах:

```
set_target_properties (ExecMgrEntity PROPERTIES
EXTRA_ENV
"    _BLOB_CONTAINER_BACKEND: kl.custombc")

set_target_properties (dump_collector::entity PROPERTIES
EXTRA_ENV
"    _BLOB_CONTAINER_BACKEND: kl.custombc")
```

Сборка динамических библиотек

Чтобы выполнить сборку динамической библиотеки, нужно использовать следующую `CMake`-команду:

```
add_library(<имя цели сборки> SHARED <путь к файлу исходного кода библиотеки>...)
```

Также можно выполнить сборку динамической библиотеки следующей `CMake`-командой:

```
add_library(<имя цели сборки> <путь к файлу исходного кода библиотеки>...)
```

При этом shell-команду `cmake` нужно вызвать с параметром `-D BUILD_SHARED_LIBS=YES`. (Если вызвать shell-команду `cmake` без параметра `-D BUILD_SHARED_LIBS=YES`, будет выполнена сборка статической библиотеки.)

Пример:

```
#!/bin/bash
...
cmake -G "Unix Makefiles" \
      -D CMAKE_BUILD_TYPE:STRING=Debug \
      -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE=$SDK_PREFIX/toolchain/share/toolchain-$TARGET.cmake \
      -D BUILD_SHARED_LIBS=YES \
      -B build \
      && cmake --build build --target kos-image
```

По умолчанию имя файла библиотеки совпадает с именем цели сборки, заданным через параметр `CMake`-команды `add_library()`. Имя файла библиотеки можно изменить, используя `CMake`-команду `set_target_properties()`. Это можно использовать, чтобы имя файла библиотеки было одинаковым для ее динамического и статического варианта.

Пример:

```
# Сборка статической библиотеки
add_library(somelib_static STATIC src/somesrc.cpp)
set_target_properties(somelib_static PROPERTIES OUTPUT_NAME "somelib")
# Сборка динамической библиотеки
add_library(somelib_shared SHARED src/somesrc.cpp)
set_target_properties(somelib_shared PROPERTIES OUTPUT_NAME "somelib")
```

Динамическая библиотека может быть скомпонована с другими статическими и динамическими библиотеками `CMake`-командой `target_link_libraries()`. При этом статические библиотеки должны быть собраны с флагом `-fPIC`. Этот флаг применяется при сборке статической библиотеки, если используется следующая `CMake`-команда:

```
set_property(TARGET <имя цели сборки>... PROPERTY POSITION_INDEPENDENT_CODE ON)
```

Добавление динамических библиотек в решение на базе KasperskyOS

Чтобы добавить динамические библиотеки в решение на базе KasperskyOS, существует два способа: с автоматическим и ручным поиском динамических библиотек, от которых зависят программы решения.

Способ с автоматическим поиском динамических библиотек

Нужно использовать параметры `PACK_DEPS_COPY_ONLY ON`, `PACK_DEPS_LIBS_PATH` и `PACK_DEPS_COPY_TARGET` в `CMake`-командах `build_kos_qemu_image()` и `build_kos_hw_image()`.

> Динамические библиотеки, которые загружаются в память вызовом функции `dlopen()` интерфейса POSIX, не будут найдены автоматическим поиском.

Пример 1:

```
# В этом примере создается образ решения для аппаратной платформы.
# В этот образ решения добавляется образ накопителя с динамическими
# библиотеками.

# Установка значений переменных
set (IMAGE_FS ${CMAKE_BINARY_DIR}/hdd)
set (LIBS_PATH "${IMAGE_FS}/lib")
set (DISK_IMG ramdisk0.img)

if (blob_container_ENTITY_FOUND)
    # Настройка программы BlobContainer
    set_target_properties (${blob_container_ENTITY} PROPERTIES
                           DEPENDS_ON_ENTITY ${precompiled_vfsVfsRamFs}
                           EXTRA_ENV "    VFS_FILESYSTEM_BACKEND: client:kl.VfsRamFs")
endif ()

# Создание образа накопителя с динамическими библиотеками
# Образ накопителя будет создан после выполнения цели copylibs,
# которая создается CMake-командой build_kos_hw_image().
add_custom_command (OUTPUT ${DISK_IMG}
                    DEPENDS copylibs
                    COMMAND ${KL_SDK_ROOT_PATH}/common/prepare_hdd_img.sh
                            -d ${IMAGE_FS} -s 64 -f ext4 -img ${DISK_IMG}
                    COMMENT "Creating disk image '${DISK_IMG}' from files in '${IMAGE_FS}' ...")

# Создание образа решения для аппаратной платформы
# Цель copylibs означает копирование автоматически найденных динамических
# библиотек в директорию ${LIBS_PATH}. Эта директория будет включена
# в образ накопителя. Поскольку значение ${DISK_IMG} указано в параметре
# IMAGE_FILES, образ накопителя будет создан перед созданием образа решения,
# а также будет включен в образ решения.
build_kos_hw_image (kos-image
                    ...
                    IMAGE_FILES ${ENTITIES_LIST} ${DISK_IMG}
                    PACK_DEPS_COPY_ONLY ON
                    PACK_DEPS_LIBS_PATH ${LIBS_PATH}
                    PACK_DEPS_COPY_TARGET copylibs)
```

Пример 2:

```
# В этом примере для запуска на QEMU создаются образ решения и
# отдельный образ накопителя с динамическими библиотеками,
# а для запуска на аппаратной платформе создается образ SD-карты,
# в который добавляются образ решения и динамические библиотеки.

# Установка значений переменных, используемых при сборке
# для аппаратной платформы
set (HW_IMAGE_FS "${CMAKE_BINARY_DIR}/hdd_hw")
set (HW_LIBS_PATH "${HW_IMAGE_FS}/lib")

# Установка значений переменных, используемых при сборке
# для QEMU
set (QEMU_IMAGE_FS "${CMAKE_BINARY_DIR}/hdd_qemu")
set (QEMU_LIBS_PATH "${QEMU_IMAGE_FS}/lib")
set (QEMU_DISK_IMAGE sdcard0.img)
set (QEMU_FLAGS "-nic none -m 2048 -drive file=${QEMU_DISK_IMAGE},if=sd,format=raw")
set (QEMU_DEPENDENCIES ${QEMU_DISK_IMAGE})

if (blob_container_ENTITY_FOUND)
    # Настройка программы BlobContainer
    set_target_properties (${blob_container_ENTITY} PROPERTIES
                           DEPENDS_ON_ENTITY ${precompiled_vfsVfsSdCardFs}
                           EXTRA_ENV "    VFS_FILESYSTEM_BACKEND: client:kl.VfsSdCardFs")

# Создание образа накопителя с динамическими библиотеками для QEMU
add_custom_command (${QEMU_DISK_IMAGE}
                    DEPENDS copylibs_qemu
                    COMMAND ${KL_SDK_ROOT_PATH}/common/prepare_hdd_img.sh
                            -d ${QEMU_IMAGE_FS} -s 64 -f fat32 -img ${QEMU_DISK_IMAGE}
                    COMMENT "Creating disk image '${QEMU_DISK_IMAGE}' from files in '${QEMU_IMAGE_FS}' ...")

# Создание образа решения для QEMU
# Цель copylibs_qemu означает копирование автоматически найденных динамических
# библиотек в директорию ${QEMU_LIBS_PATH}. Эта директория будет включена
# в образ накопителя с динамическими библиотеками для QEMU. Значение ${QEMU_FLAGS}
```

```
# содержит параметры -drive file=${QEMU_DISK_IMAGE},if=sd,format=raw, которые
# требуются для использования на QEMU образа накопителя с динамическими
# библиотеками. Значение ${QEMU_DEPENDENCIES} требуется, чтобы обеспечить
# создание образа накопителя с динамическими библиотеками до создания образа
# решения для QEMU. (Образ решения не будет включать образ накопителя с
# динамическими библиотеками, но добавление этой зависимости целей
# нужно, чтобы выполнить создание образа накопителя с динамическими библиотеками.)
build_kos_qemu_image (kos-qemu-image
                      ...
                       QEMU_FLAGS            "${QEMU_FLAGS}"
                       QEMU_DEPENDENCIES     "${QEMU_DEPENDENCIES}"
                       PACK_DEPS_COPY_ONLY   ON
                       PACK_DEPS_LIBS_PATH   "${QEMU_LIBS_PATH}"
                       PACK_DEPS_COPY_TARGET copylibs_qemu
                       IMAGE_FILES           ${ENTITIES})

# Создание образа решения для аппаратной платформы
# Цель copylibs_hw означает копирование автоматически найденных динамических
# библиотек в директорию ${HW_LIBS_PATH}. Эта директория будет включена
# в образ SD-карты, который создается CMake-командой build_sd_image().
build_kos_hw_image (kos-image
                    ...
                    PACK_DEPS_COPY_ONLY   ON
                    PACK_DEPS_LIBS_PATH   "${HW_LIBS_PATH}"
                    PACK_DEPS_COPY_TARGET copylibs_hw
                    IMAGE_FILES           ${ENTITIES})

# Образ решения для аппаратной платформы будет создан после копирования
# автоматически найденных динамических библиотек в директорию ${HW_LIBS_PATH}.
# (Образ решения не будет включать динамические библиотеки, но добавление
# этой зависимости целей нужно, чтобы выполнить копирование до создания
# образа SD-карты.)
add_dependencies (kos-image copylibs_hw)

# Создание образа SD-карты
# Образ SD-карты будет создан на основе директории ${HW_IMAGE_FS},
# включающей образ решения для аппаратной платформы и директорию
# с динамическими библиотеками. Образ SD-карты будет создан
# после создания образа решения для аппаратной платформы.
build_sd_image (sd-image
                KOS_IMAGE_TARGET kos-image
                IMAGE_FS         ${HW_IMAGE_FS})
```

Способ с ручным поиском динамических библиотек

Нужно самостоятельно выполнить поиск динамических библиотек, от которых зависят программы решения. Это позволяет добавить в решение даже те динамические библиотеки, которые загружаются в память вызовом функции `dlopen()` интерфейса POSIX.

Пример 1:

```
# В этом примере создается образ решения, включающий, помимо
# исполняемых файлов программ, динамическую библиотеку libm.so.

# Настройка программы VFS
set (VFS_SDCARD_ARGS "\
    - -l
    - nodev /tmp ramfs 0
    - -l
    - devfs /dev devfs 0
    - -l
    - romfs /lib romfs ro")
set_target_properties (${precompiled_vfsVfsSdCardFs} PROPERTIES
                       EXTRA_ARGS ${VFS_SDCARD_ARGS})

if (blob_container_ENTITY_FOUND)
    # Настройка программы BlobContainer
    set_target_properties (${blob_container_ENTITY} PROPERTIES
                           DEPENDS_ON_ENTITY ${precompiled_vfsVfsSdCardFs}
                           EXTRA_ENV "    VFS_FILESYSTEM_BACKEND: client:kl.VfsSdCardFs")
endif ()

if(PLATFORM_SUPPORTS_DYNAMIC_LINKING)
    # Получение полного пути к динамической библиотеке libm.so
```

```
    find_file(LIBM_SO_FILE libm.so PATH_SUFFIXES lib REQUIRED)
    set(EXTRA_FILES ${LIBM_SO_FILE})
else()
    set(EXTRA_FILES)
endif()

# Создание образа решения для аппаратной платформы
# Динамическая библиотека libm.so будет добавлена в
# образ решения, поскольку значение ${EXTRA_FILES},
# указанное в параметре IMAGE_FILES, содержит полный
# путь к этой библиотеке.
build_kos_hw_image(kos-image
                   ...
                   IMAGE_FILES ${ENTITIES}
                               ${EXTRA_FILES})
```

Пример 2:

```
# В этом примере для запуска на QEMU создаются образ решения и
# отдельный образ накопителя с динамической библиотекой libm.so.

# Установка значений переменных
set (QEMU_FLAGS "-nic none -m 2048")
set (QEMU_DEPENDENCIES)

if (PLATFORM_SUPPORTS_DYNAMIC_LINKING)
    # Установка значений переменных
    set (IMAGE_FS "${CMAKE_BINARY_DIR}/hdd")
    set (LIBS_PATH "${IMAGE_FS}/lib")
    set (QEMU_DISK_IMAGE sdcard0.img)
    string (APPEND QEMU_FLAGS "-drive file=${QEMU_DISK_IMAGE},if=sd,format=raw")
    set (QEMU_DEPENDENCIES ${QEMU_DISK_IMAGE})

    # Настройка программы BlobContainer
    set_target_properties (${blob_container_ENTITY} PROPERTIES
                           DEPENDS_ON_ENTITY ${precompiled_vfsVfsSdCardFs}
                           EXTRA_ENV "    VFS_FILESYSTEM_BACKEND: client:kl.VfsSdCardFs")

    # Получение полного пути к динамической библиотеке libm.so
    find_file (LIBM_SO_FILE libm.so PATH_SUFFIXES lib REQUIRED)

    # Создание образа накопителя с динамической библиотекой libm.so
    add_custom_command (OUTPUT ${QEMU_DISK_IMAGE}
                        COMMAND ${CMAKE_COMMAND} -E make_directory ${LIBS_PATH}
                        COMMAND ${CMAKE_COMMAND} -E copy ${LIBM_SO_FILE} ${LIBS_PATH}
                        COMMAND ${KL_SDK_ROOT_PATH}/common/prepare_hdd_img.sh
                                -d ${IMAGE_FS} -s 64 -f fat32 -img ${QEMU_DISK_IMAGE}
                        COMMENT "Creating disk image '${QEMU_DISK_IMAGE}' from files in '${IMAGE_FS}' ...")
endif ()

# Создание образа решения для QEMU
# Значение ${QEMU_FLAGS} содержит параметры -drive file=${QEMU_DISK_IMAGE},if=sd,format=raw,
# которые требуются для использования на QEMU образа накопителя с динамической
# библиотекой libm.so. Значение ${QEMU_DEPENDENCIES} требуется, чтобы обеспечить
# создание образа накопителя с динамической библиотекой libm.so до создания образа
# решения для QEMU. (Образ решения не будет включать образ накопителя с
# динамической библиотекой libm.so, но добавление этой зависимости целей
# нужно, чтобы выполнить создание образа накопителя с динамической библиотекой libm.so.)
build_kos_qemu_image (kos-qemu-image
                      ...
                      QEMU_FLAGS        "${QEMU_FLAGS}"
                      QEMU_DEPENDENCIES "${QEMU_DEPENDENCIES}"
                      IMAGE_FILES       ${ENTITIES})
```

Отладка программ в решении на базе KasperskyOS

Использование отладчика GDB

Чтобы выполнить отладку программ в решении на базе KasperskyOS, нужно использовать отладчик GDB из состава KasperskyOS Community Edition на компьютере под управлением ОС Ubuntu. Отладку можно выполнить как на QEMU из состава KasperskyOS Community Edition, так и на аппаратной платформе. Для отладки на QEMU нужно использовать GDB-сервер QEMU или GDB-сервер ядра KasperskyOS. Для отладки на аппаратной платформе требуется использовать GDB-сервер ядра KasperskyOS.

> Работоспособность отладчика GDB и QEMU не из состава KasperskyOS Community Edition не гарантируется.
> Отладчик GDB по умолчанию поддерживает OS ABI (англ. Operating System ABI), специфичный для KasperskyOS. При изменении профиля OS ABI, заданного по умолчанию, возможность полноценной отладки не гарантируется.

Можно выполнять отладку одновременно нескольких программ решения, загрузив отладочные символы для нескольких исполняемых файлов.

Отладочные символы исполняемых файлов могут сохраняться в самих исполняемых файлах либо в отдельных файлах. Во втором случае можно существенно уменьшить размер образа решения. Чтобы сохранить отладочные символы в файлах `*.dbg`, нужно использовать следующую `CMake`-команду:

```
add_custom_command(TARGET <имя программы> POST_BUILD
                   COMMAND ${CMAKE_OBJCOPY} --only-keep-debug $<TARGET_FILE:<имя программы>> $<TARGET_FILE_NAME:
<имя программы>>.dbg
                   COMMAND ${CMAKE_OBJCOPY} --strip-debug $<TARGET_FILE:<имя программы>>
                   COMMAND ${CMAKE_OBJCOPY} --add-gnu-debuglink=$<TARGET_FILE_NAME:<имя программы>>.dbg
$<TARGET_FILE:<имя программы>>)
```

Обратная трассировка стека при аварийном завершении процесса

Если процесс завершается аварийно, то ядро KasperskyOS выводит данные обратной трассировки стека (сведения о стеке вызовов) для потока исполнения, в котором возникло необработанное исключение. Эти данные позволяют определить последовательность вызовов функций, которая привела к аварийному завершению процесса.

> В некоторых случаях при аварийном завершении процесса ядро KasperskyOS не может подготовить сведения о стеке вызовов. Причиной этому могут быть, например, параметры оптимизации, которые применялись при сборке программы, исполнявшейся в контексте аварийно завершенного процесса.

Поддержка санитайзеров

В KasperskyOS Community Edition поддерживаются санитайзеры ASAN и UBSAN.

Отладка программ с использованием GDB-сервера QEMU

GDB-сервер QEMU имеет следующие особенности:

- Не распознает процессы и потоки исполнения, управляемые KasperskyOS.

  Все процессы, управляемые KasperskyOS, рассматриваются GDB-сервером QEMU как один процесс. Этот процесс включает один или несколько потоков исполнения в зависимости от того, сколько потоков может исполняться параллельно на аппаратной платформе, которую эмулирует QEMU. Таким образом, процессы и потоки исполнения, с которыми работает GDB-сервер QEMU, не являются процессами и потоками исполнения, управляемыми KasperskyOS.

- Не гарантирует возможности отладки при эмуляции на QEMU аппаратных платформ с *симметричной многопроцессорностью* (англ. Symmetric Multiprocessing, SMP).

  GDB-сервер QEMU можно использовать при эмуляции на QEMU аппаратных платформ с SMP. Но при этом, например, могут не работать GDB-команды исполнения программы по шагам (например, `next`, `step`).

Подготовка к отладке

Чтобы подготовить условия для отладки с использованием GDB-сервера QEMU, нужно выполнить следующие шаги:

1. Отключить поддержку ASLR и задать адреса памяти для загрузки секций `.text` исполняемых файлов.

   Для этого нужно использовать следующую `CMake`-команду:

   ```
   set_target_properties(<имя программы> PROPERTIES LINK_FLAGS "-no-pie -Ttext <адрес>")
   ```

   Отладчику GDB нужен адрес памяти, по которому загружен ELF-образ, чтобы сопоставить отладочные символы с ELF-образом. ASLR, поддерживаемая по умолчанию, приводит к тому, что этот адрес задается случайным значением, которое не известно отладчику GDB. Это затрудняет отладку. Чтобы отключить поддержку ASLR, нужно указать флаг `-no-pie`.

   GDB-сервер QEMU рассматривает все исполняющиеся процессы, управляемые KasperskyOS, как один процесс. Если ASLR не поддерживается, то по умолчанию компоновщик делает так, что исполняемые файлы загружаются по одному и тому же адресу памяти процессов. В результате этого загружаемые сегменты исполняемых файлов пересекаются в памяти с точки зрения отладчика GDB, и отладка выполняется некорректно (например, отображаются некорректные значения переменных, или срабатывают точки останова, установленные для другой программы). Чтобы избежать пересечения загружаемых сегментов, соответствующих разным программам, нужно использовать параметр `-Ttext <адрес>`, который задает адрес загрузки секции `.text`. В качестве смещения между адресами загрузки секции `.text` в разных процессах можно принять значение, превышающее на 1 МБ размер наибольшего исполняемого файла в образе решения. Например, в качестве адреса загрузки секции `.text` для программы `Client` в примере ping можно указать значение `0x06000000`, а для программы `Server` в этом примере можно указать значение `0x06200000`.

   > Смещение между адресами секций `.text` не может гарантировать отсутствия пересечений загружаемых сегментов, если заранее собранные исполняемые файлы, используемые в решении (например, из состава KasperskyOS Community Edition), скомпонованы для поддержки ASLR. (Отключить ASLR и задать адреса загрузки секций `.text` можно только для тех исполняемых файлов, сборка которых выполняется при создании решения. Для заранее собранных исполняемых файлов этого сделать нельзя.) Секции `.text` таких исполняемых файлов загружаются по случайным адресам, что может привести к пересечению с загружаемыми сегментами, соответствующими программе, которую нужно отладить.

2. [Опционально] Задать параметры запуска QEMU.

   Чтобы изменить начальные и/или добавить новые параметры запуска QEMU, нужно использовать параметр `QEMU_FLAGS` `CMake`-команды `build_kos_qemu_image()`.

   Пример:

   ```
   set(QEMU_FLAGS "-m 2048 -machine vexpress-a15,secure=on \
                   -cpu cortex-a72 -nographic -monitor none -smp 4")
   build_kos_qemu_image(kos-qemu-image
                        ...
                        QEMU_FLAGS "${QEMU_FLAGS}")
   ```

Начальные шаги отладки

Чтобы начать отладку с использованием GDB-сервера QEMU, нужно выполнить следующие шаги:

1. Собрать отладочные версии исполняемых файлов и библиотек, создать образ решения для QEMU и запустить QEMU в режиме ожидания подключения отладчика GDB.

   Для этого нужно вызвать shell-команды `cmake`, указав параметры `-D CMAKE_BUILD_TYPE:STRING=Debug` и `--target gdbsim`.

   Пример:

   ```
   $ cmake -B build \
           -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake" \
           -D CMAKE_BUILD_TYPE:STRING=Debug \
           && cmake --build build --target gdbsim
   ```

   Вместо цели `gdbsim` можно указать цель `gdbsim/fast`, чтобы не выполнять повторную сборку.

   QEMU запускается, но не исполняет код решения, ожидая вызова GDB-команды `continue`.

2. Запустить отладчик GDB и подключиться к GDB-серверу QEMU.

   Для этого нужно вызвать shell-команду `make gdb` в директории `build`.

3. [Опционально] Задать дополнительные пути для поиска динамических библиотек с отладочными символами.

   На шаге 1 в файл `build/einit/.gdbinit` автоматически добавляется путь, по которому отладчик GDB выполняет поиск динамических библиотек с отладочными символами из состава KasperskyOS Community Edition (в качестве параметра GDB-команды `set sysroot`). Чтобы задать дополнительные пути для поиска динамических библиотек, нужно вызвать следующую GDB-команду:

   ```
   set solib-search-path <путь к директории>...
   ```

4. [Опционально] Загрузить отладочные символы исполняемых файлов.

   Если для исполняемых файлов со статической компоновкой заданы адреса загрузки секции `.text` (`CMake`-командой `set_target_properties()`), то GDB-команда загрузки отладочных символов для каждого из этих файлов автоматически добавляется в файл `build/einit/.gdbinit` на шаге 1.

   Если для одного исполняемого файла с динамической компоновкой задан адрес загрузки секции `.text`, то GDB-команда загрузки отладочных символов для этого файла автоматически добавляется в файл `build/einit/.gdbinit` на шаге 1. Если для нескольких исполняемых файлов с динамической компоновкой заданы адреса загрузки секции `.text`, то GDB-команда загрузки отладочных символов автоматически не добавляется в файл `build/einit/.gdbinit` на шаге 1 ни для одного из этих исполняемых файлов.

   Чтобы загрузить отладочные символы вручную, нужно использовать следующие GDB-команды:

   - `add-symbol-file <путь к файлу>` – для исполняемых файлов со статической или динамической компоновкой;
   - `file <путь к файлу>` – для исполняемых файлов с динамической компоновкой.

   GDB-команду `file` нужно использовать, чтобы отладчик GDB загрузил отладочные символы исполняемого файла и динамических библиотек, от которых зависит этот исполняемый файл. Чтобы отладчик GDB загрузил отладочные символы только исполняемого файла с динамической компоновкой, нужно использовать GDB-команду `add-symbol-file`.

   GDB-команда `file` может быть применена только для одного исполняемого файла. То есть отладчик GDB не может загрузить отладочные символы динамических библиотек для нескольких исполняемых файлов одновременно.

   После вызова GDB-команды `file` может появиться следующее сообщение:

   ```
   warning: Unable to find dynamic linker breakpoint function. GDB will be unable to debug shared library
   initializers and track explicitly loaded dynamic code.
   ```

   Это сообщение нужно проигнорировать.

   Если отладочные символы сохраняются не в исполняемых файлах, а в отдельных файлах, то в исполняемые файлы добавляются ссылки на файлы с отладочными символами. При вызове GDB-команды `add-symbol-file` или `file` можно указать как исполняемый файл, так и файл с отладочными символами.

> При выполнении повторной сборки (шаг 1) необязательно завершать сессию отладки, то есть выходить из отладчика. (Это позволяет избежать повторного выполнения таких действий, как загрузка отладочных символов и задание дополнительных путей для поиска динамических библиотек.) Чтобы не завершать сессию отладки, нужно перед повторной сборкой выполнить GDB-команду `detach`, а после запуска QEMU выполнить GDB-команду `target remote localhost:1234`.
> GDB-команды (например, для загрузки отладочных символов или задания дополнительных путей для поиска динамических библиотек) можно записать в файл, а затем вызывать их, используя GDB-команду

> `source <путь к файлу>`.

Особенности отладки при эмуляции аппаратных платформ с SMP

Процессоры (вычислительные ядра) представляются как потоки исполнения.

Чтобы вывести сведения о процессорах, нужно вызвать следующую GDB-команду:

```
info threads
```

Чтобы переключиться на другой процессор, нужно вызвать следующую GDB-команду:

```
thread <значение Id, полученное вызовом GDB-команды info threads>
```

Отладка программ с использованием GDB-сервера ядра KasperskyOS

GDB-сервер ядра имеет следующие особенности:

- Распознает процессы и потоки исполнения, управляемые KasperskyOS.
- Поддерживает отладку на аппаратных платформах с SMP (в том числе при эмуляции на QEMU).

Подготовка к отладке на QEMU

Чтобы подготовить условия для отладки с использованием GDB-сервера ядра KasperskyOS на QEMU, нужно выполнить следующие шаги:

1. Проверить, что в составе KasperskyOS Community Edition есть версия ядра с GDB-сервером.

   Для это нужно убедиться в наличии файла `libexec/aarch64-kos/kos-qemu-gdbstub` в составе KasperskyOS Community Edition.

2. Добавить параметр `GDBSTUB_KERNEL` в список параметров `CMake`-команды `build_kos_qemu_image()`.

   Этот параметр включает в решение ядро с GDB-сервером.

   Пример:

   ```
   build_kos_qemu_image(kos-qemu-image
                        GDBSTUB_KERNEL
                        ...
                        QEMU_FLAGS "${QEMU_FLAGS}")
   ```

3. Создать файл `.gdbinit`, чтобы не вызывать вручную начальные GDB-команды при каждом запуске отладчика GDB. (Файл `.gdbinit` нужно сохранить в директории, где будет запускаться отладчик GDB.)

   Пример:

   ```
   # Задать путь для поиска динамических библиотек с отладочными символами из
   # состава KasperskyOS Community Edition
   set sysroot /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-aarch64-kos
   # Задать дополнительные пути для поиска динамических библиотек с отладочными
   # символами
   set solib-search-path /home/user/example/build/lib1:/home/user/example/build/lib2
   # Настроить управление потоками исполнения (опционально)
   # Отладчик GDB может работать в режиме all-stop или non-stop. В первом режиме
   # отладчик GDB считает, что при остановке потока исполнения, контекст которого
   # находится в фокусе отладки, останавливаются все остальные потоки исполнения,
   # о которых известно отладчику GDB. Во втором режиме отладчик GDB считает, что
   # все потоки, кроме остановленного, продолжают исполняться. Режим all-stop
   # применяется отладчиком GDB по умолчанию, и GDB-сервер ядра дает возможность
   # использовать только этот режим. Чтобы изменить заданные по умолчанию параметры
   # управления потоками исполнения в режиме all-stop, нужно использовать GDB-команды
   # set scheduler-locking и set schedule-multiple.
   # В этом примере первая GDB-команда указывает отладчику GDB, что при возобновлении
   # исполнения потока, контекст которого находится в фокусе отладки (например,
   # GDB-командами continue, step, next), нужно возобновить исполнение остальных потоков.
   # Вторая GDB-команда указывает отладчику GDB, что при возобновлении исполнения потока,
   # контекст которого находится в фокусе отладки, нужно возобновить исполнение всех
   # потоков, входящих в процессы всех программ, для которых выполняется отладка.
   set scheduler-locking off
   set schedule-multiple on
   # Подключить отладчик GDB к GDB-серверу ядра
   # GDB-сервер ядра взаимодействует с отладчиком GDB по расширенному протоколу,
   # и QEMU предоставляет доступ к GDB-серверу ядра через TCP-сокет.
   target extended-remote localhost:1234
   ```

Начальные шаги отладки на QEMU

Чтобы начать отладку с использованием GDB-сервера ядра KasperskyOS на QEMU, нужно выполнить следующие шаги:

1. Собрать отладочные версии исполняемых файлов и библиотек, создать образ решения для QEMU и запустить QEMU.

   Для этого нужно вызвать shell-команды `cmake`, указав параметры `-D CMAKE_BUILD_TYPE:STRING=Debug` и `--target sim`.

   Пример:

   ```
   $ cmake -B build \
           -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake" \
           -D CMAKE_BUILD_TYPE:STRING=Debug \
           && cmake --build build --target sim
   ```

   Вместо цели `sim` можно указать цель `sim/fast`, чтобы не выполнять повторную сборку.

   QEMU запускается и исполняет код решения. Исполнение кода решения останавливается при подключении отладчика GDB.

2. Запустить отладчик GDB и подключиться к GDB-серверу ядра.

   Для этого нужно запустить исполняемый файл `toolchain/bin/aarch64-kos-gdb` из состава KasperskyOS Community Edition. Запуск нужно выполнить в директории, где сохранен созданный вручную файл `.gdbinit`.

3. Создать инфериоры, привязать их к процессам и загрузить отладочные символы.

   Чтобы загрузить отладочные символы, нужно переключиться на инфериор, ассоциированный с процессом, и использовать следующие GDB-команды:

   - `add-symbol-file <путь к файлу>` – для исполняемых файлов со статической или динамической компоновкой;
   - `file <путь к файлу>` – для исполняемых файлов с динамической компоновкой.

   GDB-команду `file` нужно использовать, чтобы отладчик GDB загрузил отладочные символы исполняемого файла и динамических библиотек, от которых зависит этот исполняемый файл. Чтобы отладчик GDB загрузил отладочные символы только исполняемого файла с динамической компоновкой, нужно использовать GDB-команду `add-symbol-file`.

   Если отладочные символы сохраняются не в исполняемых файлах, а в отдельных файлах, то в исполняемые файлы добавляются ссылки на файлы с отладочными символами. При вызове GDB-команды `add-symbol-file` или `file` можно указать как исполняемый файл, так и файл с отладочными символами.

> При повторной сборке (шаг 1) нужно завершить сессию отладки (выйти из отладчика GDB) и выполнить повторно шаги 2 и 3.

Подготовка к отладке на аппаратной платформе

Чтобы подготовить условия для отладки с использованием GDB-сервера ядра KasperskyOS на аппаратной платформе, нужно выполнить следующие шаги:

1. Проверить, что в составе KasperskyOS Community Edition есть версия ядра с GDB-сервером.

   Для это нужно убедиться в наличии файла `libexec/aarch64-kos/kos-gdbstub` в составе KasperskyOS Community Edition.

2. Скоммутировать компьютер, на котором будет работать отладчик GDB, с аппаратной платформой.

   Для подключения компьютера к аппаратной платформе нужно использовать преобразователи USB-UART. Схемы соединения преобразователей USB-UART и аппаратных платформ см. в "Подготовка Raspberry Pi 4 B к запуску примеров" и "Подготовка Radxa ROCK 3A к запуску примеров".

3. Добавить параметр `GDBSTUB_KERNEL` в список параметров `CMake`-команды `build_kos_hw_image()`.

   Этот параметр включает в решение ядро с GDB-сервером.

   Пример:

   ```
   build_kos_hw_image(kos-image
                      GDBSTUB_KERNEL
                      ...
                      IMAGE_FILES ${ENTITIES})
   ```

4. Создать файл `.gdbinit`, чтобы не вызывать вручную начальные GDB-команды при каждом запуске отладчика GDB. (Файл `.gdbinit` нужно сохранить в директории, где будет запускаться отладчик GDB.)

   Пример:

   ```
   # Задать путь для поиска динамических библиотек с отладочными символами из
   # состава KasperskyOS Community Edition
   set sysroot /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-aarch64-kos
   # Задать дополнительные пути для поиска динамических библиотек с отладочными
   # символами
   set solib-search-path /home/user/example/build/lib1:/home/user/example/build/lib2
   # Настроить управление потоками исполнения (опционально)
   # Отладчик GDB может работать в режиме all-stop или non-stop. В первом режиме
   # отладчик GDB считает, что при остановке потока исполнения, контекст которого
   # находится в фокусе отладки, останавливаются все остальные потоки исполнения,
   # о которых известно отладчику GDB. Во втором режиме отладчик GDB считает, что
   # все потоки, кроме остановленного, продолжают исполняться. Режим all-stop
   # применяется отладчиком GDB по умолчанию, и GDB-сервер ядра дает возможность
   # использовать только этот режим. Чтобы изменить заданные по умолчанию параметры
   # управления потоками исполнения в режиме all-stop, нужно использовать GDB-команды
   # set scheduler-locking и set schedule-multiple.
   # В этом примере первая GDB-команда указывает отладчику GDB, что при возобновлении
   # исполнения потока, контекст которого находится в фокусе отладки (например,
   # GDB-командами continue, step, next), нужно возобновить исполнение остальных потоков.
   # Вторая GDB-команда указывает отладчику GDB, что при возобновлении исполнения потока,
   # контекст которого находится в фокусе отладки, нужно возобновить исполнение всех
   # потоков, входящих в процессы всех программ, для которых выполняется отладка.
   set scheduler-locking off
   set schedule-multiple on
   # Задать символьную скорость для взаимодействия с GDB-сервером ядра
   # Нужно задать значение 115200 бод.
   set serial baud 115200
   # Подключить отладчик GDB к GDB-серверу ядра
   # Нужно задать порт USB, через который подключен преобразователь USB-UART,
   # используемый для отладки. Также необходимо задать, что GDB-сервер ядра
   # взаимодействует с отладчиком GDB по расширенному протоколу.
   target extended-remote /dev/ttyUSB1
   ```

Начальные шаги отладки на аппаратной платформе

Чтобы начать отладку с использованием GDB-сервера ядра KasperskyOS на аппаратной платформе, нужно выполнить следующие шаги:

1. Собрать отладочные версии исполняемых файлов и библиотек и создать образ решения для аппаратной платформы.

   Для этого нужно вызвать shell-команды `cmake`, указав параметры `-D CMAKE_BUILD_TYPE:STRING=Debug` и `--target <tgt>`, где `tgt` – значение параметра `NAME` в `CMake`-команде `build_kos_hw_image()`.

   Пример:

   ```
   $ cmake -B build \
           -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake" \
           -D CMAKE_BUILD_TYPE:STRING=Debug \
           && cmake --build build --target kos-image
   ```

2. Загрузить образ решения на аппаратную платформу и запустить решение.

   Исполнение кода решения останавливается при подключении отладчика GDB.

3. Запустить отладчик GDB и подключиться к GDB-серверу ядра.

   Для этого нужно запустить исполняемый файл `toolchain/bin/aarch64-kos-gdb` из состава KasperskyOS Community Edition. Запуск нужно выполнить в директории, где сохранен созданный вручную файл `.gdbinit`.

4. Создать инфериоры, привязать их к процессам и загрузить отладочные символы.

   Чтобы загрузить отладочные символы, нужно переключиться на инфериор, ассоциированный с процессом, и использовать следующие GDB-команды:

   - `add-symbol-file <путь к файлу>` – для исполняемых файлов со статической или динамической компоновкой;
   - `file <путь к файлу>` – для исполняемых файлов с динамической компоновкой.

   GDB-команду `file` нужно использовать, чтобы отладчик GDB загрузил отладочные символы исполняемого файла и динамических библиотек, от которых зависит этот исполняемый файл. Чтобы отладчик GDB загрузил отладочные символы только исполняемого файла с динамической компоновкой, нужно использовать GDB-команду `add-symbol-file`.

   Если отладочные символы сохраняются не в исполняемых файлах, а в отдельных файлах, то в исполняемые файлы добавляются ссылки на файлы с отладочными символами. При вызове GDB-команды `add-symbol-file` или `file` можно указывать как исполняемый файл, так и файл с отладочными символами.

> При повторной сборке (шаг 1) нужно завершить сессию отладки (выйти из отладчика GDB) и выполнить повторно шаги 2-4.

Работа с процессами и потоками исполнения

В отладчике GDB для работы с процессами используются объекты, которые называются *инфериорами* (англ. inferiors). Процесс каждой программы, которую нужно отладить, должен быть привязан к отдельному инфериору. Переключение между инфериорами соответствует переключению фокуса отладки в контекст другого процесса. Отладочные символы для программы, которую требуется отладить, нужно загружать после переключения на инфериор, который привязан к процессу этой программы.

При запуске отладчика GDB автоматически создается инфериор. При подключении отладчика GDB к GDB-серверу ядра исполнение кода решения останавливается, и этот инфериор автоматически привязывается к процессу, содержащему поток исполнения, в контексте которого останавливается исполнение кода решения. Остальные требуемые инфериоры могут быть созданы, привязаны к процессам и отвязаны от процессов вручную или автоматически. В первом случае нужно использовать GDB-команды для работы с инфериорами. Во втором случае требуется настроить обработку событий жизненного цикла процессов.

GDB-команды для работы с инфериорами

Для работы с инфериорами нужно использовать следующие GDB-команды:

- `info inferiors`

  Выводит список инфериоров. Текущий инфериор отмечается символом `*`. (Контекст процесса, ассоциированного с текущим инфериором, находится в фокусе отладки.)

- `add-inferior`

  Создает инфериор.

- `inferior <номер инфериора>`

  Переключает на другой инфериор.

- `attach <PID>`

  Привязывает текущий инфериор к процессу с идентификатором PID. Чтобы вывести список процессов, нужно выполнить GDB-команду `info os processes`.

- `detach`

  Отвязывает текущий инфериор от процесса.

Настройка обработки событий жизненного цикла процессов

GDB-сервер ядра сообщает отладчику GDB о наступлении следующих событий:

1. создание дочернего процесса;
2. запуск начального потока исполнения дочернего процесса;
3. завершение процесса.

Отладчик GDB обрабатывает событие 1 только в том случае, если существует инфериор, привязанный к родительскому процессу. Для обработки события 2 необходимо, чтобы отладчик GDB предварительно обработал событие 1 при создании дочернего процесса. При этом событие 2 обрабатывается, даже если родительский процесс уже отвязан от инфериора, например, по причине завершения.

Чтобы настроить обработку событий 1 и 2, нужно использовать следующие GDB-команды:

- `set follow-fork-mode {child|parent}`

  Указывает отладчику GDB перейти в контекст дочернего процесса (`child`) или остаться в контексте родительского процесса (`parent`) при наступлении события 1. Второй вариант выполняется по умолчанию.

- `set detach-on-fork {on|off}`

  Указывает отладчику GDB оставить родительский или дочерний процесс привязанным к инфериору (`on`) или оставить родительский процесс привязанным к инфериору, а также создать новый инфериор и привязать его к дочернему процессу (`off`) при наступлении события 1. Первый вариант выполняется по умолчанию. При этом, какой процесс привязан к инфериору (родительский или дочерний), зависит от параметра GDB-команды `set follow-fork-mode`.

- `set follow-exec-mode {new|same}`

  Указывает отладчику GDB создать новый инфериор и привязать его к дочернему процессу (`new`) или не делать этого (`same`) при наступлении события 2. Второй вариант выполняется по умолчанию.

Рекомендуется настроить обработку событий 1 и 2 следующим образом:

```
set follow-fork-mode parent
set follow-exec-mode same
set detach-on-fork off
```

Такая конфигурация обеспечивает обработку событий 1 и 2 отладчиком GDB следующим образом:

- При наступлении события 1 создается новый инфериор, который привязывается к дочернему процессу.
- При наступлении события 1 родительский процесс остается привязанным к инфериору.
- При наступлении события 2 не создается новый инфериор для дочернего процесса.

Обработку отладчиком GDB события 2 можно использовать для остановки исполнения программы до передачи управления функции `main()`, чтобы не применять бесконечный цикл.

Чтобы исполнение программы остановилось при наступлении события 2, нужно использовать следующую GDB-команду:

```
catch exec
```

Эта GDB-команда обеспечивает остановку исполнения каждого дочернего процесса, при создании которого было обработано событие 1. Чтобы выполнить остановку исполнения отдельных процессов, нужно использовать следующую GDB-команду:

```
monitor exec [<имя процесса 1>][, <имя процесса 2>]...
```

Последующий вызов этой GDB-команды отменяет предыдущий, а ее вызов без параметров означает остановку каждого дочернего процесса, при создании которого было обработано событие 1.

Событие 3 обрабатывается отладчиком GDB только в том случае, если созданы инфериоры, привязанные к завершившимся процессам. При обработке этого события отладчик GDB отвязывает инфериор от завершившегося процесса. Обработку события 3 не требуется настраивать.

GDB-команды для работы с потоками исполнения

Чтобы вывести список потоков исполнения, которые содержатся в процессах, привязанных к инфериорам, нужно выполнить следующую GDB-команду:

```
info threads
```

Текущий поток исполнения отмечается символом `*`. (Контекст текущего потока исполнения находится в фокусе отладки.)

Чтобы перейти в контекст другого потока исполнения, нужно выполнить следующую GDB-команду:

```
thread <значение Id, полученное вызовом GDB-команды info threads>
```

Переход в контекст другого потока исполнения приводит к переключению на другой инфериор, если этот поток исполнения содержится процессе, привязанном к инфериору, который не является текущим.

Анализ данных обратной трассировки стека при аварийном завершении процесса

При завершении процесса в результате необработанного исключения ядро KasperskyOS выводит данные обратной трассировки стека в следующем виде:

```
Call Trace (User Mode):
    [<0000000004068498>] (__assert_func+0x78) from [<000000000405f478>] (_vfs_backend_create+0xe8)
    [<000000000405f478>] (_vfs_backend_create+0xe8) from [<00000000040bdab0>] (_vfs_init+0xd0)
    [<00000000040bdab0>] (_vfs_init+0xd0) from [<00000000040111a8>] (init_vfs_helper+0xc8)
    [<00000000040111a8>] (init_vfs_helper+0xc8) from [<00000000040117e0>] (__eprol+0x88)
    [<00000000040117e0>] (__eprol+0x88)
```

Здесь очевидна последовательность вызовов функций, которая привела к аварийному завершению процесса. В конце последовательности код функции `_vfs_backend_create()`, размещенный в памяти процесса по адресу `0x000000000405f478`, вызвал функцию `__assert_func()`, а код функции `__assert_func()`, размещенный в памяти процесса по адресу `0x0000000004068498`, вызвал исключение. То есть исключение возникло при проверке корректности условий в функции `_vfs_backend_create()`. (Запись вида `<имя функции>+0x<смещение>` означает адрес внутри кода функции. Например, запись `_vfs_backend_create+0xe8` означает адрес внутри кода функции `_vfs_backend_create()`, смещенный относительно адреса начала кода этой функции на `0xe8` байт. Запись `_vfs_backend_create+0xe8` соответствует адресу `0x000000000405f478`.)

Имена всех или части функций в последовательности вызовов могут быть не указаны, что осложняет определение причины аварийного завершения процесса.

Пример данных обратной трассировки стека, содержащих только адреса памяти:

```
Call Trace (User Mode):
    [<0000000004068498>] from [<000000000405f478>]
    [<000000000405f478>] from [<00000000040bdab0>]
    [<00000000040bdab0>] from [<00000000040111a8>]
    [<00000000040111a8>] from [<00000000040117e0>]
    [<00000000040117e0>]
```

Причина отсутствия имен функций в данных обратной трассировки стека заключается в следующем. Для вывода данных обратной трассировки стека ядро получает имена функций из таблицы символов `.symtab` и таблицы строк `.strtab`, загруженных в память аварийно завершившегося процесса из отладочной версии исполняемого файла. Эти таблицы могут быть неполными либо вообще отсутствовать в памяти аварийно завершившегося процесса. Также ядро не может вывести имена функций, импортированных из динамических библиотек.

Таблица символов `.symtab` и таблица строк `.strtab` отсутствуют в памяти процесса в следующих случаях:

- Процесс создан из выпускной версии исполняемого файла. (Исполняемый файл собран как выпускной, и при сборке в него включены выпускные версии статических библиотек.)

  Выпускная версия исполняемого файла, в отличие от отладочной, не содержит таблицу символов `.symtab` и таблицу строк `.strtab`.

- Процесс создан из отладочной версии исполняемого файла, из которого перед добавлением в образ решения были удалены таблица символов `.symtab` и таблица строк `.strtab`, например, утилитой `strip`.

- Процесс создан из отладочной версии исполняемого файла, из которого перед добавлением в образ решения не были удалены таблица символов `.symtab` и таблица строк `.strtab`, но эти таблицы не были загружены в память процесса.

  Создать процесс с опциональной загрузкой таблицы символов `.symtab` и таблицы строк `.strtab` позволяют высокоуровневый API управления процессами и низкоуровневый API управления процессами.

Таблица символов `.symtab` и таблица строк `.strtab` являются неполными в следующих случаях:

- Если исполняемый файл собран как отладочный, но при сборке в него включены выпускные версии статических библиотек, то в таблице символов `.symtab` и таблице строк `.strtab` не будет сведений о функциях, которые реализованы в этих библиотеках.

- Если исполняемый файл собран как выпускной, но при сборке в него включены отладочные версии статических библиотек, то в таблице символов `.symtab` и таблице строк `.strtab` будут сведения только о тех функциях, которые реализованы в этих библиотеках.

Для некоторых адресов памяти, указанных в данных обратной трассировки стека, сведения о функциях можно получить из исполняемого файла. Если адрес памяти присутствует в таблице символов `.symtab` исполняемого файла, то можно получить номер строки кода и имя функции, соответствующие этому адресу памяти. Если адрес памяти отсутствует в таблице символов `.symtab`, но присутствует в таблице символов `.dynsym` исполняемого файла, то можно получить имя функции, соответствующей этому адресу памяти. (При использовании ASLR адреса памяти, указанные в данных обратной трассировки стека, увеличены на значение смещения загрузки ELF-образа `Relocation base`, которое выводится вместе с данными обратной трассировки стека.) В иных случаях получить из исполняемого файла сведения о функциях нельзя. Например, это относится к функциям, импортируемым из динамических библиотек, а также к функциям, реализованным в выпускных версиях статических библиотек.

Исполняемый файл в KasperskyOS содержит набор экспортируемых функций (хотя не является динамической библиотекой). Например, функции библиотеки `libc`, которая включается в исполняемые файлы, являются экспортируемыми. Таблица символов `.dynsym` содержит сведения об экспортируемых функциях. Эта таблица присутствует в выпускной версии исполняемого файла, а также остается в отладочной версии исполняемого файла после удаления из него отладочных символов. (Таблица символов `.symtab` и таблица строк `.strtab` являются частью отладочных символов.)

Чтобы получить из исполняемого файла сведения о функциях, соответствующих адресам памяти, указанным в данных обратной трассировки, нужно использовать утилиту `addr2line`, поставляемую в составе KasperskyOS Community Edition (исполняемый файл `toolchain/bin/aarch64-kos-addr2line`). Формат команды запуска утилиты `addr2line`:

```
aarch64-kos-addr2line [--functions] --exe=<путь к исполняемому файлу> 0x<адрес 1> [0x<адрес 2>]...
```

В команде нужно указать адреса памяти из данных обратной трассировки стека, уменьшенные на значение `Relocation base`. Параметр `--functions` требует вывода имен функций в дополнение к номерам строк исходного кода.

Пример:

```
$ aarch64-kos-addr2line --functions --exe=./build/hello/Hello 0x30090
main
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/hello/hello/src/hello.c:6
```

Разработка политик безопасности

Формальные спецификации компонентов решения на базе KasperskyOS

При разработке решения создаются формальные спецификации его компонентов, которые формируют "картину мира" для модуля безопасности Kaspersky Security Module. *Формальная спецификация компонента решения на базе KasperskyOS* (далее *формальная спецификация компонента решения*) представляет собой систему IDL-, CDL-, EDL-описаний (IDL- и CDL-описания опциональны) этого компонента. Эти описания используются для автоматической генерации транспортного кода компонентов решения, а также исходного кода модуля безопасности и инициализирующей программы. Также формальные спецификации компонентов решения используются как исходные данные для описания политики безопасности решения.

> У ядра KasperskyOS так же, как и у компонентов решения, есть формальная спецификация (подробнее см. "Методы служб ядра KasperskyOS").

Каждый компонент решения соответствует EDL-описанию. С точки зрения формальной спецификации компонент решения – это контейнер компонентов, предоставляющих службы. Одновременно может использоваться несколько экземпляров одного компонента решения, то есть из одного исполняемого файла может быть запущено несколько процессов. Процессы, которые соответствуют одному и тому же EDL-описанию, являются процессами одного класса. EDL-описание задает имя класса процессов и параметры компонента верхнего уровня: предоставляемые службы с одним или несколькими интерфейсами, интерфейс безопасности и вложенные компоненты.

Каждый вложенный компонент соответствует CDL-описанию. Это описание задает имя компонента, предоставляемые службы, интерфейс безопасности, а также вложенные компоненты. Вложенные компоненты могут одновременно предоставлять службы, поддерживать интерфейс безопасности и являться контейнерами для других компонентов. Каждый вложенный компонент может предоставлять несколько служб с одним или несколькими интерфейсами.

Каждый интерфейс, включая интерфейс безопасности, определяется в IDL-описании. Это описание задает имя интерфейса, сигнатуры интерфейсных методов и типы данных для параметров интерфейсных методов. Данные, которые состоят из сигнатур интерфейсных методов и определений типов данных для параметров интерфейсных методов, называются пакетом.

Процессы, которые не предоставляют службы, могут быть только клиентами. Процессы, которые предоставляют службы, являются серверами, но и одновременно могут быть клиентами.

> Формальная спецификация компонента решения не определяет, как будет реализован этот компонент. То есть наличие компонентов в формальной спецификации компонента решения не означает, что эти компоненты будут присутствовать в архитектуре этого компонента решения.

Имена классов процессов, компонентов, пакетов и интерфейсов

Классы процессов, компоненты, пакеты и интерфейсы идентифицируются в IDL-, CDL-, EDL-описаниях по именам. В рамках решения на базе KasperskyOS имена классов процессов и имена компонентов образуют одно множество имен, а имена пакетов образуют другое множество имен. Эти два множества могут пересекаться. Множество имен пакетов включает в себя множество имен интерфейсов.

Имя класса процессов, компонента, пакета или интерфейса является ссылкой на IDL-, CDL- или EDL-файл, в котором это имя задано. Эта ссылка представляет собой путь к IDL-, CDL- или EDL-файлу (без расширения и точки перед ним) относительно директории, которая включена в набор директорий, где генераторы исходного кода выполняют поиск IDL-, CDL-, EDL-файлов. (Этот набор директорий задается параметрами `-I <путь к директории>`.) В качестве разделителя в описании пути используется точка.

Например, имя класса процессов `kl.core.NameServer` является ссылкой на EDL-файл `NameServer.edl`, который находится в KasperskyOS SDK по пути:

`sysroot-*-kos/include/kl/core`

При этом генераторы исходного кода должны быть настроены на поиск IDL-, CDL-, EDL-файлов в директории:

`sysroot-*-kos/include`

> Имя IDL-, CDL- или EDL-файла начинается с заглавной буквы и не может содержать символов подчеркивания `_`.

EDL-описание

EDL-описания помещаются в отдельные файлы `*.edl` и содержат декларации на языке EDL (Entity Definition Language):

1. **Имя класса процессов.** Используется любая из следующих деклараций:

   ```
   task class <имя класса процессов>
   // Устаревшая, не рекомендуется использовать.
   entity <имя класса процессов>
   ```

2. [Опционально] **Список экземпляров компонентов.** Используется декларация:

   ```
   components {
       <имя экземпляра компонента> : <имя компонента>
       ...
   }
   ```

   Каждый экземпляр компонента указывается отдельной строкой. Имя экземпляра компонента не может содержать символов подчеркивания `_`. Список может содержать несколько экземпляров одного компонента. Каждый экземпляр компонента в списке имеет уникальное имя.

3. [Опционально] **Интерфейс безопасности.** Используется декларация:

```
security <имя интерфейса>
```

4. [Опционально] **Список служб.** Используется декларация:

```
endpoints {
    <имя службы : имя интерфейса>
    ...
}
```

   Каждая служба указывается отдельной строкой. Имя службы не может содержать символов подчеркивания `_`. Список может содержать несколько служб с одинаковым интерфейсом. Каждая служба в списке имеет уникальное имя.

Язык EDL чувствителен к регистру символов.

В EDL-описании могут использоваться однострочные и многострочные комментарии.

> Интерфейс безопасности и предоставляемые службы могут задаваться в EDL-описании и в CDL-описании. Если при разработке компонента решения используются уже готовые составные части (например, в виде библиотек), которые сопровождаются CDL-описаниями, то целесообразно сослаться на них из EDL-описания через декларацию `components`. В противном случае можно описать все предоставляемые службы в EDL-описании. Кроме того, в EDL-описании и в каждом CDL-описании можно отдельно задать интерфейс безопасности.

Примеры EDL-файлов

Hello.edl

```
// Класс процессов, которые не содержат компонентов.
task class Hello
```

Signald.edl

```
/* Класс процессов, которые содержат
 * один экземпляр одного компонента. */
task class kl.Signald

components {
    signals : kl.Signals
}
```

LIGHTCRAFT.edl

```
/* Класс процессов, которые содержат
 * два экземпляра разных компонентов. */
task class kl.drivers.LIGHTCRAFT

components {
    KUSB : kl.drivers.KUSB
    KIDF : kl.drivers.KIDF
}
```

Downloader.edl

```
/* Класс процессов, которые не содержат
 * компонентов и предоставляют одну службу. */
task class updater.Downloader

endpoints {
    download : updater.Download
}
```

CDL-описание

CDL-описания помещаются в отдельные файлы `*.cdl` и содержат декларации на языке CDL (Component Definition Language):

1. **Имя компонента.** Используется декларация:

   ```
   component <имя компонента>
   ```

2. [Опционально] **Интерфейс безопасности.** Используется декларация:

   ```
   security <имя интерфейса>
   ```

3. [Опционально] **Список служб.** Используется декларация:

   ```
   endpoints {
       <имя службы : имя интерфейса>
       ...
   }
   ```

   Каждая служба указывается отдельной строкой. Имя службы не может содержать символов подчеркивания `_`. Список может содержать несколько служб с одинаковым интерфейсом. Каждая служба в списке имеет уникальное имя.

4. [Опционально] **Список экземпляров вложенных компонентов.** Используется декларация:

   ```
   components {
       <имя экземпляра компонента : имя компонента>
       ...
   }
   ```

   Каждый экземпляр компонента указывается отдельной строкой. Имя экземпляра компонента не может содержать символов подчеркивания `_`. Список может содержать несколько экземпляров одного компонента. Каждый экземпляр компонента в списке имеет уникальное имя.

Язык CDL чувствителен к регистру символов.

В CDL-описании могут использоваться однострочные и многострочные комментарии.

> В CDL-описании используется как минимум одна опциональная декларация. Если в CDL-описании не использовать ни одной опциональной декларации, то этому описанию будет соответствовать "пустой" компонент, который не предоставляет служб, не содержит вложенных компонентов и не поддерживает интерфейс безопасности.

Примеры CDL-файлов

KscProductEventsProvider.cdl

```
// Компонент предоставляет одну службу.
component kl.KscProductEventsProvider

endpoints {
    eventProvider : kl.IKscProductEventsProvider
}
```

KscConnectorComponent.cdl

```
// Компонент предоставляет несколько служб.
component kl.KscConnectorComponent

endpoints {
    KscConnCommandSender : kl.IKscConnCommandSender
    KscConnController : kl.IKscConnController
    KscConnSettingsHolder : kl.IKscConnSettingsHolder
    KscDataProvider : kl.IKscDataProvider
    ProductDataHolder : kl.IProductDataHolder
    KscDataNotifier : kl.IKscDataNotifier
    KscConnectorStateNotifier : kl.IKscConnectorStateNotifier
}
```

FsVerifier.cdl

```
/* Компонент не предоставляет службы, поддерживает
 * интерфейс безопасности и содержит один экземпляр
 * другого компонента. */
component FsVerifier

security Approve

components {
    verifyComp : Verify
}
```

IDL-описание

IDL-описания помещаются в отдельные файлы `*.idl` и содержат декларации на языке IDL (Interface Definition Language):

1. **Имя пакета.** Используется декларация:

   ```
   package <имя пакета>
   ```

2. [Опционально] **Пакеты, из которых импортируются типы данных для параметров интерфейсных методов.** Используется декларация:

   ```
   import <имя пакета>
   ```

3. [Опционально] **Определения типов данных для параметров интерфейсных методов.**

4. [Опционально] **Сигнатуры интерфейсных методов.** Используется декларация:

   ```
   interface {
       <имя интерфейсного метода>([<параметры>]);
       ...
   }
   ```

   Каждая сигнатура метода указывается отдельной строкой. Имя метода не может содержать символов подчеркивания `_`. Каждый метод в списке имеет уникальное имя. Параметры методов разделяются на входные (`in`), выходные (`out`) и параметры для передачи сведений об ошибках (`error`). Порядок описания параметров важен: сначала указываются входные, затем выходные и, далее, error-параметры. Методы интерфейса безопасности не могут иметь выходные и error-параметры.

   Входные и выходные параметры передаются в IPC-запросах и IPC-ответах соответственно. Error-параметры передаются в IPC-ответах, если сервер не может корректно обработать соответствующие IPC-запросы.

   Сервер может информировать клиента об ошибках обработки IPC-запросов как через error-параметры, так и через выходные параметры интерфейсных методов. Если при возникновении ошибки сервер устанавливает флаг ошибки в IPC-ответе, то этот IPC-ответ содержит error-параметры и не содержит выходных параметров. В противном случае этот IPC-ответ содержит выходные параметры так же, как и при корректной обработке запросов. (Для установки флага ошибки в IPC-ответах используется макрос `nk_err_reset()`, определенный в заголовочном файле `nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK.)

   Отправка IPC-ответа с установленным флагом ошибки и отправка IPC-ответа со снятым флагом ошибки являются разными видами событий для модуля безопасности Kaspersky Security Module. При описании политики безопасности решения это позволяет удобно разделять обработку событий, которые связаны с корректным и некорректным выполнением IPC-запросов. Если сервер не устанавливает флаг ошибки в IPC-ответах, то для обработки событий, связанных с некорректным выполнением IPC-запросов, модулю безопасности требуется проверять значения выходных параметров, которые сигнализируют об ошибках. (Клиент может проверить состояние флага ошибки в IPC-ответе, даже если соответствующий интерфейсный метод не содержит error-параметров. Для этого клиент использует макрос `nk_msg_check_err()`, определенный в заголовочном файле `nk/types.h` из состава KasperskyOS SDK.)

   Сигнатуры интерфейсных методов не могут импортироваться из других IDL-файлов.

Язык IDL чувствителен к регистру символов.

В IDL-описании могут использоваться однострочные и многострочные комментарии.

> В IDL-описании используется как минимум одна опциональная декларация. Если в IDL-описании не использовать ни одной опциональной декларации, то этому описанию будет соответствовать "пустой" пакет, который не задает ни интерфейсных методов, ни типов данных (в том числе из других IDL-описаний). Некоторые IDL-файлы из состава KasperskyOS SDK не описывают интерфейсные методы, а только содержат определения типов данных. Такие IDL-файлы используются только как экспортеры типов данных. Если пакет содержит описание интерфейсных методов, то имя интерфейса соответствует имени пакета.

Примеры IDL-файлов

Klog.idl

```
package kl.Klog

// Определение типа данных для параметра интерфейсного метода
typedef sequence<UInt8, 1024> message;

// Интерфейс включает один метод.
interface {
    write(in UInt32 id, in UInt32 reason, in message msg, out SInt32 error);
}
```

Kpm.idl

```
package kl.Kpm

// Импорт типов данных для параметров интерфейсных методов
import kl.core.Types

// Определение типа данных для параметров интерфейсных методов
typedef string<64> String;

/* Интерфейс включает несколько методов.
 * Часть методов не имеет параметров. */
interface {
    Shutdown();
    Reboot();
    PowerButtonPressedWait();
    TerminationSignalWait(in UInt32 entityId, in String entityName);
    EntityTerminated(in UInt32 entityId);
    Terminate(in UInt32 callingEntityId);
}
```

MessageBusSubs.idl

```
package kl.MessageBusSubs

// Импорт типов данных для параметров интерфейсного метода
import kl.MessageBusTypes

/* Интерфейс включает метод, который имеет
 * входной и выходные параметры, а также
 *  error-параметр.*/
interface {
    Wait(in ClientId id,
         out Message topic,
         out BundleId dataId,
         error ResultCode result);
}
```

WaylandTypes.idl

```
// Пакет содержит только определения типов данных.
package kl.WaylandTypes
```

```
typedef UInt32                  ClientId;
typedef bytes<8192>             Buffer;
typedef string<4096>            ConnectionId;
typedef SInt32                  SsizeT;
typedef UInt32                  SizeT;
typedef SInt32                  ShmFd;
typedef SInt32                  ShmId;
typedef bytes<16384000>         ShmBuffer;
```

Типы данных в языке IDL

В языке IDL поддерживаются как примитивные, так и составные типы данных. Набор поддерживаемых составных типов включает объединения, структуры, массивы и последовательности.

Примитивные типы

В языке IDL поддерживаются следующие примитивные типы:

- `SInt8`, `SInt16`, `SInt32`, `SInt64` – знаковое целое число.
- `UInt8`, `UInt16`, `UInt32`, `UInt64` –беззнаковое целое число.
- `UIntSize` – беззнаковое целое число для представления размера объекта в байтах.

  Диапазон значений зависит от аппаратной платформы (аналогично типу `size_t` в языке C).
- `UIntPtr` – беззнаковое целое число для представления адреса объекта.

  Диапазон значений зависит от аппаратной платформы (аналогично типу `uintptr_t` в языке C).
- `Handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора.

  Дескриптор может идентифицировать любой ресурс.
- `handle<<имя интерфейса>>` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле callable-дескриптора и поле маски прав callable-дескриптора.

  Callable-дескриптор идентифицирует одновременно IPC-канал до сервера и службу этого сервера с заданным интерфейсом. Компилятор `nk-psl-gen-c` проверяет, что заданный интерфейс определен в одном из IDL-файлов, пути к которым заданы при вызове компилятора. В случае отсутствия определения работа компилятора завершится с ошибкой.
- `bytes<<максимальный размер в байтах>>` – байтовый буфер, содержащий не более заданного числа байт.
- `string<<максимальный размер в байтах>>` – строковый буфер, представляющий собой байтовый буфер, фактический максимальный размер которого на единицу больше заданного из-за наличия дополнительного байта для терминирующего нуля.

  Символы в строковом буфере должны иметь кодировку UTF-8. В строковый буфер можно поместить строку нулевого размера без терминирующего нуля, что отражает отсутствие данных или пустую строку. Строка ненулевого размера должна завершаться терминирующим нулем. (В случае использования кодировки, отличной от UTF-8, или отсутствия терминирующего нуля в строке ненулевого размера модуль безопасности Kaspersky Security Module запретит передачу строкового буфера.)

Целочисленные литералы можно указывать в десятичном, шестнадцатеричном (например, `0x2f`, `0X2f`, `0x2F`, `0X2F`) или восьмеричном (например, `00123`, `0o123`) представлении.

С помощью ключевого слова `const` можно определять именованные целочисленные константы, задавая их значения целочисленными литералами или целочисленными выражениями.

Примеры определений именованных целочисленных констант:

```
const UInt32 DeviceNameMax = 0o100;
const UInt32 HandleTypeUserLast = 0x0001FFFF;
const UInt32 MaxLogMessageSize = (2 << 3) ** 2;
const UInt32 MaxLogMessageCount = 100;
const UIntSize MaxLen = (MaxLogMessageSize + 4) * MaxLogMessageCount;
```

Именованные целочисленные константы можно использовать, чтобы избежать проблемы "магических чисел". К примеру, если в IDL-описании определены именованные целочисленные константы для кодов возврата интерфейсного метода, то при описании политики можно интерпретировать эти коды без дополнительных сведений. Также именованные целочисленные константы и целочисленные выражения могут применяться в определениях байтовых и строковых буферов, а также составных типов, чтобы задать размер данных или число элементов данных.

Конструкции `bytes<<размер в байтах>>`, `string<<размер в байтах>>` и `handle<<имя интерфейса>>` используются в определениях составных типов, сигнатурах интерфейсных методов и при создании псевдонимов типов, так как сами по себе они определяют анонимные типы (типы без имени).

Объединения

Объединение позволяет хранить данные разных типов в одной области памяти. В IPC-сообщении объединение снабжается дополнительным полем `tag`, позволяющим определить, какой именно член объединения используется.

Для определения объединения используется следующая конструкция:

```
union <имя типа> {
    <тип члена> <имя члена>;
    ...
}
```

Пример определения объединения:

```
union ExitInfo {
    UInt32        code;
    ExceptionInfo exc;
}
```

Структуры

Для определения структуры используется следующая конструкция:

```
struct <имя типа> {
    <тип поля> <имя поля>;
    ...
}
```

Пример определения структуры:

```
struct SessionEvqParams {
    UInt32 count;
    UInt32 align;
    UInt32 size;
}
```

Массивы

Для определения массива используется следующая конструкция:

```
array<<тип элементов>, <число элементов>>
```

Эта конструкция используется в определениях других составных типов, сигнатурах интерфейсных методов и при создании псевдонимов типов, так как сама по себе она определяет анонимный тип.

> Тип `Handle` и `handle<<имя интерфейса>>` можно использовать в качестве типа элементов массива, если этот массив не входит в другой составной тип данных. При этом суммарное число дескрипторов в IPC-сообщении не может превышать 255.

Последовательности

Последовательность представляет собой массив, содержащий не более заданного числа элементов заданного типа. Для определения последовательности используется следующая конструкция:

```
sequence<<тип элементов>, <максимальное число элементов>>
```

Эта конструкция используется в определениях других составных типов, сигнатурах интерфейсных методов и при создании псевдонимов типов, так как сама по себе она определяет анонимный тип.

> Тип `Handle` и `handle<<имя интерфейса>>` нельзя использовать в качестве типа элементов последовательности.

Типы переменного и фиксированного размера

Типы `bytes`, `string` и `sequence` являются типами переменного размера, то есть при определении этих типов задается максимальное число элементов, а фактически может использоваться меньше, в том числе ноль. Данные типов `bytes`, `string` и `sequence` хранятся в арене IPC-сообщений. Остальные типы являются типами фиксированного размера. Данные типов фиксированного размера хранятся в фиксированной части IPC-сообщений.

Типы на основе составных типов

На основе составных типов могут быть определены другие составные типы. При этом определение массива или последовательности может быть вложено в определение другого типа.

Пример определения структуры с вложенными определениями массива и последовательности:

```
const UInt32 MessageSize = 64;

struct BazInfo {
    array<UInt8, 100> a;
    sequence<sequence<UInt32, MessageSize>, ((2 << 2) + 2 ** 2) * MessageSize> b;
    string<100> c;
    bytes<4096> d;
    UIntSize e;
    handle<embedder.DeviceManager> f;
}
```

Определение объединения или структуры не может быть вложено в определение другого типа. Однако в определение типа могут быть включены уже определенные объединения и структуры. Это выполняется посредством указания в определении типа имен включаемых типов.

Пример определения структуры, включающей объединение и структуру:

```
union foo {
    UInt32 value1;
    UInt8 value2;
}

struct bar {
    UIntPtr a;
    UInt8 b;
}

struct BazInfo {
    foo x;
    bar y;
}
```

Создание псевдонимов типов

Псевдонимы типов используются для повышения удобства работы с типами. Псевдонимы типов могут применяться, например, для того, чтобы задать типам с абстрактными именами мнемонические имена. Также назначение псевдонимов для анонимных типов позволяет получить именованные типы.

Для создания псевдонима типа используется следующая конструкция:

```
typedef <тип> <псевдоним типа>
```

Пример создания мнемонических псевдонимов:

```
typedef UInt64 ApplicationId;
typedef Handle PortHandle;
```

Пример создания псевдонима определению массива:

```
typedef array<UInt8, 4> IP4;
```

Пример создания псевдонима определению последовательности:

```
const UInt32 MaxDevices = 8;
struct Device {
    string<32> DeviceName;
    UInt8 DeviceID;
}

typedef sequence<Device, MaxDevices> Devices;
```

Пример создания псевдонима определению объединения:

```
union foo {
    UInt32 value1;
    UInt8 value2;
}

typedef foo bar;
```

Определение анонимных типов в сигнатурах интерфейсных методов

Анонимные типы могут быть определены в сигнатурах интерфейсных методов.

Пример определения последовательности в сигнатуре интерфейсного метода:

```
const UInt8 DeviceCount = 8;

interface {
    Poll(in UInt32 timeout,
         out sequence<UInt32, DeviceCount / 2> report,
         out UInt32 count,
         out UInt32 rc);
}
```

Целочисленные выражения в языке IDL

Целочисленные выражения в языке IDL составляются из именованных целочисленных констант, целочисленных литералов, операторов (см. таблицу ниже) и группирующих круглых скобок.

Пример использования целочисленных выражений:

```
const UInt8 itemHeaderLen = 2;
const UInt8 itemBlockLen = 4;
const UInt8 maxItemCount = 0X10;
const UInt64 maxLen = (2 << 3) + (itemHeaderLen + itemBlockLen * 4) * maxItemCount;

interface {
    CopyPage(in array<UInt8, 4 * maxLen> page);
}
```

Если при вычислении выражения возникнет целочисленное переполнение, генератор исходного кода, использующий IDL-файл, завершит работу с ошибкой.

Сведения об операторах целочисленных выражений в языке IDL

Синтаксис	Операция	Приоритет	Ассоциативность	Особенности
`-a`	Смена знака	1	Нет	Нет.
`~a`	Побитовое отрицание	1	Нет	Нет.

`a ** b`	Возведение в степень	2	Нет	Имеет следующие особенности:
				• Из-за отсутствия ассоциативности нужно использовать скобки при указании нескольких операторов подряд, чтобы задать порядок выполнения операций.
				Пример:
				`(a ** b) ** c`
				`a ** (b ** c)`
				• Показатель степени не должен быть отрицательным.

`a * b`	Умножение	3	Левая	Нет.
`a / b`	Целочисленное деление	3	Левая	Имеет следующие особенности: • Результатом операции является значение, полученное округлением вещественного результата деления до ближайшего меньшего целого. Например, *4 / 3 = 1, -4 / 3 = -2*. • Делитель не должен быть нулевым.
`a % b`	Остаток от деления	3	Левая	Имеет следующие особенности: • Знак результата операции соответствует знаку делителя. Например, *-5 % 2 = 1, 5 % -2 = -1*. • Делитель не должен быть нулевым.
`a + b`	Сложение	4	Левая	Нет.
`a - b`	Вычитание	4	Левая	Нет.

Синтаксис	Операция	Приоритет	Ассоциативность	Особенности

`a << b`	Битовый сдвиг влево	2*	Нет	Имеет следующие особенности:
				• Приоритет ниже, чем у унарных операций, но несравним с приоритетами бинарных арифметических операций, поэтому в выражениях с бинарными арифметическими операциями нужно использовать скобки, чтобы задать порядок выполнения операций.
				Пример:
				`a << (b + c)`
				`(a << b) ** c`
				• Из-за отсутствия ассоциативности нужно использовать скобки при указании нескольких операторов подряд, чтобы задать порядок выполнения операций.
				Пример:
				`(a << b) << c`
				`a << (b << c)`
				• Значение сдвига должно быть в промежутке *[0; 63]*.

`a >> b`	Битовый сдвиг вправо	2*	Нет	Имеет следующие особенности:
				• Приоритет ниже, чем у унарных операций, но несравним с приоритетами бинарных арифметических операций, поэтому в выражениях с бинарными арифметическими операциями нужно использовать скобки, чтобы задать порядок выполнения операций.
				Пример:
				`a >> (b * c)`
				`(a >> b) / c`
				• Из-за отсутствия ассоциативности нужно использовать скобки при указании нескольких операторов подряд, чтобы задать порядок выполнения операций.
				Пример:
				`(a >> b) >> c`
				`a >> (b >> c)`
				• Значение сдвига должно быть в промежутке *[0; 63]*.

Описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS (далее также *описание политики безопасности решения*, *описание политики*) представляет собой набор связанных между собой текстовых файлов с расширением `psl`, которые содержат декларации на языке PSL (Policy Specification Language). Одни файлы ссылаются на другие через декларацию включения, в результате чего образуется иерархия файлов с одним файлом верхнего уровня. Файл верхнего уровня специфичен для решения. Файлы нижнего и промежуточных уровней содержат части описания политики безопасности решения, которые могут быть специфичными для решения или могут быть повторно использованы в других решениях.

Часть файлов нижнего и промежуточных уровней поставляется в составе SDK KasperskyOS. Эти файлы содержат определения базовых типов данных и формальные описания моделей безопасности KasperskyOS. *Модели безопасности KasperskyOS* (далее *модели безопасности*) – это фреймворк для реализации политик безопасности решений на базе KasperskyOS. Файлы с формальными описаниями моделей безопасности ссылаются на файл с определениями базовых типов данных, которые используются в описаниях моделей.

Другая часть файлов нижнего и промежуточных уровней создается разработчиком описания политики, если какие-либо части описания политики требуется повторно использовать в других решениях. Также разработчик описания политики может помещать части описания политики в отдельные файлы для удобства редактирования.

Файл верхнего уровня ссылается на файлы с определениями базовых типов данных и описаниями моделей безопасности, которые применяются в той части политики безопасности решения, которая описана в этом файле. Также файл верхнего уровня ссылается на все файлы нижнего и промежуточных уровней, созданные разработчиком описания политики.

> Файл верхнего уровня, как правило, называется `security.psl`, но может иметь любое другое имя вида `*.psl`.

Общие сведения об описании политики безопасности решения на базе KasperskyOS

В упрощенном представлении описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS состоит из привязок, которые ассоциируют описания событий безопасности с вызовами методов, предоставляемых объектами моделей безопасности. *Объект модели безопасности* – это экземпляр класса, определение которого является формальным описанием модели безопасности (в PSL-файле). Формальные описания моделей безопасности содержат сигнатуры *методов моделей безопасности*, которые определяют допустимость взаимодействий процессов между собой и с ядром KasperskyOS. Эти методы делятся на два вида:

- *Правила моделей безопасности* – это методы моделей безопасности, возвращающие результат "разрешено" или "запрещено". Правила моделей безопасности могут изменять контексты безопасности (о контексте безопасности см. "Управление доступом к ресурсам").

- *Выражения моделей безопасности* – это методы моделей безопасности, возвращающие значения, которые могут использоваться как входные данные для других методов моделей безопасности.

Объект модели безопасности предоставляет методы, специфичные для одной модели безопасности, и хранит параметры, используемые этими методами (например, начальное состояние конечного автомата или размер контейнера для каких-либо данных). Один объект может применяться для работы с несколькими ресурсами. (То есть не нужно создавать отдельный объект для каждого ресурса.) При этом контексты безопасности этих ресурсов будут независимы друг от друга. Также несколько объектов одной или разных моделей безопасности может применяться для работы с одним и тем же ресурсом. В этом случае разные объекты будут использовать контекст безопасности одного ресурса без взаимного влияния.

События безопасности – это сигналы об инициации взаимодействий процессов между собой и с ядром KasperskyOS. К событиям безопасности относятся следующие события:

- отправка IPC-запросов клиентами;

- отправка IPC-ответов серверами или ядром;

- инициация запусков процессов ядром или процессами;

- запуск ядра;

- обращения процессов к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности.

События безопасности обрабатываются модулем безопасности.

Модели безопасности

В составе KasperskyOS SDK поставляются PSL-файлы, которые описывают следующие модели безопасности:

- Base – методы, реализующие простейшую логику;
- Pred – методы, реализующие операции сравнения;
- Bool – методы, реализующие логические операции;
- Math – методы, реализующие операции целочисленной арифметики;
- Struct – методы, обеспечивающие доступ к структурным элементам данных (например, доступ к параметрам интерфейсных методов, передаваемых в IPC-сообщениях);
- Regex – методы для валидации текстовых данных по регулярным выражениям;
- HashSet – методы для работы с одномерными таблицами, ассоциированными с ресурсами;
- StaticMap – методы для работы с двумерными таблицами типа "ключ–значение", ассоциированными с ресурсами;
- Flow – методы для работы с конечными автоматами, ассоциированными с ресурсами;
- Mic – методы для реализации *мандатного контроля целостности* (англ. Mandatory Integrity Control, MIC).

Обработка событий безопасности модулем безопасности Kaspersky Security Module

Модуль безопасности Kaspersky Security Module вызывает все методы (правила и выражения) моделей безопасности, связанные с произошедшим событием безопасности. Если все правила вернули результат "разрешено", модуль безопасности возвращает решение "разрешено". Если хотя бы одно правило вернуло результат "запрещено", модуль безопасности возвращает решение "запрещено".

Если хотя бы один метод, связанный с произошедшим событием безопасности, не может быть корректно выполнен, модуль безопасности возвращает решение "запрещено".

Если с произошедшим событием безопасности не связано ни одно правило, модуль безопасности возвращает решение "запрещено". То есть все взаимодействия компонентов решения между собой и с ядром KasperskyOS, которые явно не разрешены политикой безопасности решения, запрещены (принцип "Default Deny").

Синтаксис языка PSL

Базовые правила

1. Декларации могут располагаться в файле в любом порядке.
2. Одна декларация может быть записана в одну или несколько строк.
3. Язык PSL чувствителен к регистру символов.
4. Поддерживаются однострочные и многострочные комментарии:

```
/* Это комментарий
 * И это тоже */
// Ещё один комментарий
```

Типы деклараций

В языке PSL есть следующие типы деклараций:

- установка глобальных параметров политики безопасности решения;
- включение PSL-файлов в описание политики безопасности решения;
- включение EDL-файлов в описание политики безопасности решения;
- создание объектов моделей безопасности;
- привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности;
- создание профилей аудита безопасности;
- создание тестов политики безопасности решения.

Установка глобальных параметров политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Глобальными являются следующие параметры политики безопасности решения:

- *Execute-интерфейс*, через который ядро KasperskyOS обращается к модулю безопасности Kaspersky Security Module, чтобы сообщить о запуске ядра или об инициации запуска процесса ядром или другим процессом. Чтобы задать этот интерфейс, нужно использовать следующую декларацию:

  ```
  execute: kl.core.Execute
  ```

  В настоящее время в KasperskyOS поддерживается только один execute-интерфейс `Execute`, определенный в файле `kl/core/Execute.idl`. (Этот интерфейс состоит из одного метода `main`, который не имеет параметров и не выполняет никаких действий. Метод `main` зарезервирован для возможного использования в будущем.)

- [Опционально] Глобальный профиль аудита безопасности и начальный уровень аудита безопасности. (О профилях и уровне аудита безопасности см. "Создание профилей аудита безопасности".) Чтобы задать эти параметры, нужно использовать следующую декларацию:

  ```
  audit default = <имя профиля аудита безопасности> <уровень аудита безопасности>
  ```

  Пример:

  ```
  audit default = global 0
  ```

  По умолчанию в качестве глобального используется пустой профиль аудита безопасности `empty`, описанный в файле `toolchain/include/nk/base.psl` из состава KasperskyOS SDK, и уровень аудита безопасности 0. Применение профиля аудита безопасности `empty` означает, что аудит безопасности не выполняется.

Включение PSL-файлов в описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Чтобы включить в описание политики PSL-файл, нужно использовать следующую декларацию:

```
use <ссылка на PSL-файл>._
```

Ссылка на PSL-файл представляет собой путь к PSL-файлу (без расширения и точки перед ним) относительно директории, которая включена в набор директорий, где компилятор `nk-psl-gen-c` ищет PSL-, IDL-, CDL-, EDL-файлы. (Этот набор директорий задается параметрами `-I <путь к директории>` при запуске скрипта `makekss` или компилятора `nk-psl-gen-c`.) В качестве разделителя в описании пути используется точка. Декларация завершается последовательностью символов `._`.

Пример:

```
use policy_parts.flow_part._
```

Эта декларация включает файл `flow_part.psl`, который находится в директории `policy_parts`. Директория `policy_parts` должна находиться в одной из директорий, где компилятор `nk-psl-gen-c` выполняет поиск PSL-, IDL-, CDL-, EDL-файлов. Например, директория `policy_parts` может располагаться в одной директории с PSL-файлом, содержащим эту декларацию.

Включение PSL-файла с формальным описанием модели безопасности

Чтобы использовать методы требуемой модели безопасности, нужно включить в описание политики PSL-файл с формальным описанием этой модели. PSL-файлы с формальными описаниями моделей безопасности находятся в KasperskyOS SDK по пути:

`toolchain/include/nk`

Пример:

```
/* Включение файла base.psl с формальным описанием модели
 * безопасности Base */
use nk.base._

/* Включение файла flow.psl с формальным описанием модели
 *  безопасности Flow */
use nk.flow._
/* Компилятор nk-psl-gen-c должен быть настроен на поиск
 * PSL-, IDL-, CDL-, EDL-файлов в директории toolchain/include. */
```

Включение EDL-файлов в описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Чтобы включить в описание политики EDL-файл для ядра KasperskyOS, нужно использовать следующую декларацию:

```
use EDL kl.core.Core
```

Чтобы включить в описание политики EDL-файл для программы (например, для драйвера или прикладной программы), нужно использовать следующую декларацию:

```
use EDL <имя класса процессов>
```

Имя класса процессов в декларации `use EDL` представляет собой путь к EDL-файлу (без расширения и точки перед ним) относительно директории, которая включена в набор директорий, где компилятор `nk-psl-gen-c` ищет PSL-, IDL-, CDL-, EDL-файлы. (Этот набор директорий задается параметрами `-I <путь к директории>` при запуске скрипта `makekss` или компилятора `nk-psl-gen-c`.) В качестве разделителя в описании пути используется точка.

Пример:

```
/* Включение файла UART.edl, который находится в
 * KasperskyOS SDK по пути sysroot-*-kos/include/kl/drivers. */
use EDL kl.drivers.UART
/* Компилятор nk-psl-gen-c должен быть настроен на поиск
 * PSL-, IDL-, CDL-, EDL-файлов в директории sysroot-*-kos/include. */
```

Компилятор `nk-psl-gen-c` находит IDL-, CDL-файлы через EDL-файлы, так как EDL-файлы содержат имена компонентов и интерфейсов, CDL-файлы также содержат имена компонентов и интерфейсов для поиска IDL- и CDL-файлов.

Создание объектов моделей безопасности

Чтобы вызывать методы требуемой модели безопасности, нужно создать объект этой модели безопасности.

Чтобы создать объект модели безопасности, нужно использовать следующую декларацию:

```
policy object <имя объекта модели безопасности> : <название модели безопасности> {
    [<параметры объекта модели безопасности>]
}
```

Имя объекта модели безопасности должно начинаться с маленькой буквы. Параметры объекта модели безопасности специфичны для модели безопасности. Описание параметров и примеры создания объектов разных моделей безопасности приведены в разделе "Модели безопасности KasperskyOS".

Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности

Чтобы создать привязку методов моделей безопасности к событию безопасности, нужно использовать следующую декларацию:

```
<вид события безопасности> [<селекторы события безопасности>] {
    [<профиль аудита безопасности>]
    <вызываемые методы моделей безопасности>
}
```

Вид события безопасности

Чтобы задать вид события безопасности, нужно использовать следующие спецификаторы:

- `request` – отправка IPC-запросов;
- `response` – отправка IPC-ответов;
- `error` – отправка IPC-ответов, содержащих сведения об ошибках;

- `security` – обращения процессов к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности;
- `execute` – инициация запусков процессов или запуск ядра KasperskyOS.

> При взаимодействии процессов с модулем безопасности применяется механизм, отличный от IPC. Но при описании политики на обращения процессов к модулю безопасности можно смотреть как на передачу IPC-сообщений, так как процессы действительно передают модулю безопасности сообщения (в этих сообщениях не указывается приемник).
> Для запуска процессов не используется механизм IPC. Но когда инициируется запуск процесса, ядро обращается к модулю безопасности, сообщая сведения об инициаторе запуска и запускаемом процессе. Поэтому с точки зрения разработчика описания политики можно считать, что запуск процесса – это передача IPC-сообщения от инициатора запуска к запускаемому процессу. Также при запуске ядра можно считать, что ядро отправляет IPC-сообщение самому себе.

Селекторы события безопасности

Селекторы события безопасности позволяют уточнить описание события безопасности заданного вида. Можно использовать следующие селекторы:

- `src=<имя класса процессов/ядро>` – процессы заданного класса или ядро KasperskyOS являются источниками IPC-сообщений;
- `dst=<имя класса процессов/ядро>` – процессы заданного класса или ядро являются приемниками IPC-сообщений;
- `interface=<имя интерфейса>` – описывает следующие события безопасности:
  - клиенты пытаются использовать службы серверов или ядра с заданным интерфейсом;
  - процессы обращаются к модулю безопасности Kaspersky Security Module через заданный интерфейс безопасности;
  - серверы или ядро отправляют клиентам результаты использования служб с заданным интерфейсом;
- `component=<имя компонента>` – описывает следующие события безопасности:
  - клиенты пытаются использовать службы серверов или ядра, предоставляемые заданным компонентом;
  - серверы или ядро отправляют клиентам результаты использования служб, предоставляемых заданным компонентом;

- `endpoint=<квалифицированное имя службы>` – описывает следующие события безопасности:
  - клиенты пытаются использовать заданную службу серверов или ядра;
  - серверы или ядро отправляют клиентам результаты использования заданной службы;
- `method=<имя метода>` – описывает следующие события безопасности:
  - клиенты пытаются обратиться к серверам или ядру, вызывая заданный метод службы;
  - процессы обращаются к модулю безопасности, вызывая заданный метод интерфейса безопасности;
  - серверы или ядро отправляют клиентам результаты вызова заданного метода службы;
  - ядро сообщает о своем запуске модулю безопасности, вызывая заданный метод execute-интерфейса;
  - ядро инициирует запуски процессов, вызывая заданный метод execute-интерфейса;
  - процессы инициируют запуски других процессов, в результате чего ядро вызывает заданный метод execute-интерфейса.

Классы процессов, компоненты, экземпляры компонентов, интерфейсы, службы, методы должны называться так, как они называются в IDL-, CDL-, EDL-описаниях. Ядро должно называться `kl.core.Core`.

Квалифицированное имя службы является конструкцией вида `<квалифицированное имя экземпляра компонента>.<имя службы>`. Квалифицированное имя экземпляра компонента является конструкцией вида `<путь к экземпляру компонента>.<имя экземпляра компонента>`. Путь к экземпляру компонента представляет собой последовательность разделенных точкой имен экземпляров компонентов, среди которых каждый последующий экземпляр компонента вложен в предыдущий, а последний содержит экземпляр компонента с заданным именем.

Для событий вида `security` нужно указывать квалифицированное имя метода интерфейса безопасности, если требуется использовать интерфейс безопасности, заданный в CDL-описании. (Если требуется использовать интерфейс безопасности, заданный в EDL-описании, указывать квалифицированное имя метода не нужно.) Квалифицированное имя метода интерфейса безопасности является конструкцией вида `<квалифицированное имя экземпляра компонента>.<имя метода интерфейса безопасности>`.

Если селекторы не указаны, участниками события безопасности могут быть любые процессы и ядро (кроме событий вида `security`, в которых ядро не может участвовать).

Можно использовать комбинации селекторов. При этом селекторы можно разделять запятыми.

На использование селекторов есть ограничения. Для событий безопасности вида `execute` нельзя использовать селекторы `interface`, `component` и `endpoint`. Для событий безопасности вида `security` нельзя использовать селекторы `dst`, `component`, `endpoint`.

Также есть ограничения на комбинации селекторов. Для событий безопасности видов `request`, `response` и `error` селектор `method` можно использовать только совместно с одним из селекторов `endpoint`, `interface`, `component` или их комбинацией. (Селекторы `method`, `endpoint`, `interface` и `component` должны быть согласованы, то есть метод, служба, интерфейс и компонент должны быть связаны между собой.) Для событий безопасности вида `request` селектор `endpoint` можно использовать только совместно с селектором `dst`. Для событий безопасности видов `response` и `error` селектор `endpoint` можно использовать только совместно с селектором `src`.

> Вид и селекторы события безопасности образуют описание события безопасности. События безопасности рекомендуется описывать максимально точно, чтобы разрешать только необходимые взаимодействия процессов между собой и с ядром. Если при обработке заданного события всегда проверяются IPC-сообщения одного и того же типа, то описание этого события является максимально точным.

Чтобы описанию события безопасности соответствовали IPC-сообщения одного типа, для этого описания должно выполняться одно из следующих условий:

- Для событий безопасности вида `request`, `response` и `error` однозначно определена цепочка "интерфейсный метод-служба-класс сервера или ядро". Например, описанию события безопасности `request dst=Server endpoint=net.Net method=Send` соответствуют IPC-сообщения одного типа, а описанию события безопасности `request dst=Server` соответствуют любые IPC-сообщения, отправляемые серверу `Server`.

- Для событий вида `security` указан метод интерфейса безопасности.

- Для событий вида `execute` указан метод execute-интерфейса.

  В настоящее время поддерживается только один фиктивный метод execute-интерфейса `main`. Этот метод используется по умолчанию, поэтому его можно не задавать через селектор `method`. Таким образом, любому описанию события безопасности вида `execute` соответствуют IPC-сообщения одного типа.

Профиль аудита безопасности

Чтобы задать профиль аудита безопасности, нужно использовать следующую конструкцию:

```
audit <имя профиля аудита безопасности>
```

Если профиль аудита безопасности не задан, используется глобальный профиль аудита безопасности.

Вызываемые методы моделей безопасности

Чтобы вызвать метод модели безопасности, нужно использовать следующую конструкцию:

```
[<имя объекта модели безопасности>.]<имя метода модели безопасности> <параметр>
```

В качестве параметра могут использоваться данные поддерживаемых в языке PSL типов. При этом нужно учитывать следующие особенности:

- Если у метода модели безопасности фактически нет параметра, то формально этот метод имеет параметр типа Unit, обозначаемый как `()`.
- Если параметром метода модели безопасности является словарь `{<имя поля 1> : <значение поля 1>[, <имя поля 2> : <значение поля 2>]…}`, то этот параметр не нужно заключать в круглые скобки.
- Если параметр метода модели безопасности не является словарем и не имеет тип Unit, то этот параметр нужно заключить в круглые скобки.

Можно вызвать один или несколько методов, используя один и тот же или разные объекты моделей безопасности. Правила моделей безопасности через параметр могут принимать значения, возвращаемые выражениями моделей безопасности.

> При обработке события безопасности модулем безопасности Kaspersky Security Module выражения вызываются перед правилами, поэтому выражения не получают изменений, сделанных правилами. Например, если в декларации привязки методов модели безопасности StaticMap к событиям безопасности сначала указано правило `set`, а затем для того же ресурса указано выражение `get_uncommited`, то выражение `get_uncommited` вернет значение ключа, которое было до обработки текущего события безопасности, а не то, которое задано правилом `set` при обработке текущего события безопасности. Значение ключа, заданное правилом `set` при обработке текущего события безопасности, может быть возвращено выражением `get_uncommited` только при обработки последующих событий безопасности, если в результате обработки текущего события безопасности модуль безопасности вернет решение "разрешено". Если в результате обработки текущего события безопасности модуль безопасности вернет решение "запрещено", то все изменения, сделанные правилами и выражениями, вызванными при обработке текущего события безопасности, будут отменены.

Метод модели безопасности (правило или выражение) через параметр может принимать параметры интерфейсных методов. (О получении доступа к параметрам интерфейсных методов см. "Модель безопасности Struct".) Также метод модели безопасности через параметр может принимать значения SID процессов и ядра KasperskyOS, которые задаются ключевыми словами `src_sid` и `dst_sid`. Первое означает SID процесса (или ядра), который является источником IPC-сообщения. Второе означает SID процесса (или ядра), который является приемником IPC-сообщения (при обращениях к модулю безопасности Kaspersky Security Module `dst_sid` использовать нельзя).

> Для вызова некоторых методов моделей безопасности можно не указывать имя объекта модели безопасности. Также часть методов моделей безопасности нужно вызывать, используя операторы, а не конструкцию вызова. Подробнее о методах моделей безопасности см. "Модели безопасности KasperskyOS".

Вложенные конструкции для привязки методов моделей безопасности к событиям безопасности

В одной декларации можно создать привязку методов моделей безопасности к разным событиям безопасности одного вида. Для этого нужно использовать match-секции, которые представляют собой конструкции следующего вида:

```
match <селекторы события безопасности> {
    [<профиль аудита безопасности>]
    <вызываемые методы моделей безопасности>
}
```

Match-секции могут быть вложены в другую match-секцию. Match-секция использует одновременно свои селекторы события безопасности и селекторы события безопасности уровня декларации и всех match-секций, которые "оборачивают" эту match-секцию. Также match-секция применяет по умолчанию профиль аудита безопасности своего контейнера (match-секции предыдущего уровня или уровня декларации), но можно задать отдельный профиль аудита безопасности для match-секции.

Также в одной декларации можно задать различные варианты обработки события безопасности в зависимости от условий, при которых это событие наступило (например, от состояния конечного автомата, ассоциированного с ресурсом). Для этого нужно использовать условные секции, которые являются элементами следующей конструкции:

```
choice <вызов выражения модели безопасности, проверяющего выполнение условий> {
    "<условие 1>" : [{] // Условная секция 1
        <вызываемые методы моделей безопасности>
    [}]
    "<условие 2>" : ... // Условная секция 2
...
    _             : ... // Условная секция, если ни одно условие не выполняется.
}
```

Конструкцию `choice` можно использовать внутри match-секции. Условная секция использует селекторы события безопасности и профиль аудита безопасности своего контейнера.

Если при обработке события безопасности выполняется сразу несколько условий, описанных в конструкции `choice`, то срабатывает только одна условная секция, соответствующая первому в списке истинному условию.

> В качестве выражения, проверяющего выполнение условий в конструкции `choice`, можно использовать только те выражения, которые предназначены специально для этого. Некоторые модели безопасности содержат такие выражения (подробнее см. "Модели безопасности KasperskyOS").
> В качестве условий можно использовать только текстовые и целочисленные литералы, значения логического типа и символ `_`, обозначающий всегда истинное условие.

Примеры привязок методов моделей безопасности к событиям безопасности

См. "Примеры привязок методов моделей безопасности к событиям безопасности", "Примеры описаний простейших политик безопасности решений на базе KasperskyOS", "Модели безопасности KasperskyOS".

Создание профилей аудита безопасности

Аудит безопасности (далее также *аудит*) представляет собой следующую последовательность действий. Модуль безопасности Kaspersky Security Module сообщает ядру KasperskyOS сведения о решениях, принятых этим модулем. Затем ядро передает эти данные системной программе `Klog`, которая декодирует их и передает системной программе `KlogStorage` (передача данных осуществляется через IPC). Последняя направляет полученные данные в стандартный вывод (или стандартный вывод ошибок) либо записывает в файл.

Данные аудита безопасности (далее *данные аудита*) – это сведения о решениях модуля безопасности Kaspersky Security Module, которые включают сами решения ("разрешено" или "запрещено"), описания событий безопасности, результаты вызовов методов моделей безопасности, а также данные о некорректности IPC-сообщений. Данные о вызовах выражений моделей безопасности входят в данные аудита так же, как и данные о вызовах правил моделей безопасности.

Для выполнения аудита безопасности нужно ассоциировать объекты моделей безопасности с профилем (профилями) аудита безопасности. *Профиль аудита безопасности* (далее также *профиль аудита*) объединяет в себе *конфигурации аудита безопасности* (далее также *конфигурации аудита*), каждая из которых задает объекты моделей безопасности, покрываемые аудитом, а также условия выполнения аудита. Можно задать глобальный профиль аудита (подробнее см. "Установка глобальных параметров политики безопасности решения на базе KasperskyOS") и/или назначить профиль (профили) аудита на уровне привязок методов моделей безопасности к событиям безопасности, и/или назначить профиль (профили) аудита на уровне match-секций (подробнее см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности").

> Независимо от того, используются профили аудита или нет, данные аудита содержат сведения о решениях "запрещено", которые приняты модулем безопасности Kaspersky Security Module при некорректности IPC-сообщений и обработке событий безопасности, не связанных ни с одним правилом моделей безопасности.

Чтобы создать профиль аудита безопасности, нужно использовать следующую декларацию:

```
audit profile <имя профиля аудита безопасности> =
  { <уровень аудита безопасности 1> :
      // Конфигурация аудита безопасности 1
      { <имя объекта модели безопасности 1> :
          { kss : <условия выполнения аудита безопасности, связанные с результатами
                   вызовов методов модели безопасности>
         [, <условия выполнения аудита безопасности, специфичные для модели безопасности>]
          }
     [, <имя объекта модели безопасности 2> :
          {
          ...
          }]
      ...
      }
 [, <уровень аудита безопасности 2> :
      // Конфигурация аудита безопасности 2
      {
      ...
      }]
  ...
  }
```

Уровень аудита безопасности

Уровень аудита безопасности (далее *уровень аудита*) является глобальным параметром политики безопасности решения и представляет собой беззнаковое целое число, которое задает активную конфигурацию аудита безопасности. (Слово "уровень" здесь означает вариант конфигурации и не предполагает обязательной иерархии.) Уровень аудита можно изменять в процессе работы модуля безопасности Kaspersky Security Module. Для этого нужно использовать специальный метод модели безопасности `Base`, вызываемый при обращении процессов к модулю безопасности через интерфейс безопасности (подробнее см. "Модель безопасности Base"). Начальный уровень аудита задается совместно с глобальным профилем аудита (подробнее см. "Установка глобальных параметров политики безопасности решения на базе KasperskyOS"). В качестве глобального можно явно назначить пустой профиль аудита `empty`.

В профиле аудита можно задать несколько конфигураций аудита. В разных конфигурациях можно покрыть аудитом разные объекты моделей безопасности и применить разные условия выполнения аудита. Конфигурации аудита в профиле соответствуют разным уровням аудита. Если в профиле нет конфигурации аудита, соответствующей текущему уровню аудита, модуль безопасности задействует конфигурацию, которая соответствует ближайшему меньшему уровню аудита. Если в профиле нет конфигурации аудита для уровня аудита, равного или ниже текущего, модуль безопасности не будет использовать этот профиль (то есть аудит по этому профилю не будет выполняться).

Возможность изменять уровень аудита можно использовать, например, чтобы регулировать детализацию аудита. Чем выше уровень аудита, тем выше детализация. То есть при более высоком уровне аудита задействуются конфигурации аудита, при которых больше объектов моделей безопасности покрывается аудитом и/или меньше ограничений применяется в условиях выполнения аудита. Также, изменяя уровень аудита, можно переключать аудит с одного множества логически связанных объектов моделей безопасности на другое. То есть, например, при низком уровне аудита задействуются конфигурации аудита, при которых покрываются аудитом объекты моделей безопасности, связанные с драйверами; при среднем уровне аудита задействуются конфигурации аудита, при которых покрываются аудитом объекты моделей безопасности, связанные с сетевой подсистемой; при высоком уровне аудита задействуются конфигурации аудита, при которых покрываются аудитом объекты моделей безопасности, связанные с прикладными программами.

Имя объекта модели безопасности

Имя объекта модели безопасности указывается, чтобы методы, которые предоставляются этим объектом, могли быть покрыты аудитом. Эти методы будут покрыты аудитом при их вызовах, если условия выполнения аудита будут соблюдены.

> Сведения о решениях модуля безопасности Kaspersky Security Module, содержащиеся в данных аудита, включают как общее решение модуля безопасности, так и результаты вызовов отдельных методов моделей безопасности, покрытых аудитом. Чтобы сведения о решении модуля безопасности попали в данные аудита, нужно, чтобы по крайней мере один метод, вызванный при обработке события безопасности, был покрыт аудитом.
> Имена объектов моделей безопасности, как и имена методов, предоставляемых этими объектами, попадают в данные аудита.

Условия выполнения аудита безопасности

Условия выполнения аудита безопасности нужно задать отдельно для каждого объекта модели безопасности.

Чтобы задать условия выполнения аудита, связанные с результатами вызовов методов моделей безопасности, нужно использовать следующие конструкции:

- `["granted"]` – аудит выполняется, если правила возвращают результат "разрешено", выражения выполняются корректно.
- `["denied"]` – аудит выполняется, если правила возвращают результат "запрещено", выражения выполняются некорректно.
- `["granted", "denied"]` – аудит выполняется независимо от того, какой результат возвращают правила, и корректно ли выполняются правила.
- `[]` – аудит не выполняется.

Условия выполнения аудита, специфичные для моделей безопасности, задаются конструкциями, специфичными для этих моделей (подробнее см. "Модели безопасности KasperskyOS"). Эти условия применяются как к правилам, так и к выражениям. Например, таким условием может быть состояние конечного автомата.

Профиль аудита безопасности для тракта аудита безопасности

Тракт аудита безопасности включает ядро, а также процессы `Klog` и `KlogStorage`, которые соединены IPC-каналами по схеме "ядро – `Klog` – `KlogStorage`". Методы моделей безопасности, которые связаны с передачей данных аудита через этот тракт, не должны покрываться аудитом. В противном случае это приведет к лавинообразному росту данных аудита, так как передача данных будет порождать новые данные.

Чтобы "подавить" аудит, заданный профилем более широкой области действия (например, глобальным или профилем на уровне привязки методов моделей безопасности к событиям безопасности), нужно назначить пустой профиль аудита `empty` на уровне привязки методов моделей безопасности к событиям безопасности или на уровне match-секции.

Примеры профилей аудита безопасности

См. "Примеры профилей аудита безопасности".

Создание и выполнение тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Тестирование политики безопасности решения выполняется, чтобы проверить, разрешает ли политика то, что должна разрешать, и запрещает ли она то, что должна запрещать.

Чтобы создать набор тестов политики безопасности решения, нужно использовать декларацию:

```
assert ["<название набора тестов>"] {
// Конструкции на языке PAL (Policy Assertion Language)
    [setup {<начальная часть тестов>}]
    sequence ["<название теста>"] {<основная часть теста>}
    ...
    [finally {<конечная часть тестов>}]
}
```

Можно создать несколько наборов тестов, используя несколько таких деклараций.

Набор тестов опционально включает начальную часть тестов и/или конечную часть тестов. Выполнение каждого теста из набора начинается с того, что описано в начальной части, и завершается тем, что описано в конечной части. Это позволяет не описывать повторяющиеся начальные и/или конечные части тестов в каждом тесте.

> После выполнения каждого теста все изменения в модуле безопасности Kaspersky Security Module, связанные с выполнением этого теста, "откатываются".

Каждый тест включает один или несколько тестовых примеров.

Тестовые примеры

Тестовый пример ассоциирует описание события безопасности и значения параметров интерфейсного метода с ожидаемым решением модуля безопасности Kaspersky Security Module. Если фактическое решение модуля безопасности совпадает с ожидаемым, тестовый пример проходит, иначе не проходит.

Когда выполняется тест, тестовые примеры выполняются в той последовательности, в которой они описаны. То есть осуществляется проверка, как модуль безопасности обрабатывает последовательность событий безопасности.

Если все тестовые примеры в тесте проходят, тест проходит. Если хотя бы один тестовый пример в тесте не проходит, тест не проходит. Выполнение теста завершается на первом тестовом примере, который не проходит. Каждый тест из набора выполняется независимо от того, прошел или не прошел предыдущий тест.

Описание тестового примера на языке PAL представляет собой следующую конструкцию:

```
[<ожидаемое решение модуля безопасности> ["<название тестового примера>"]] <вид события безопасности>
<селекторы события безопасности> [{<значения параметров интерфейсного метода>}]
```

В качестве ожидаемого решения модуля безопасности можно указать значение `grant` ("разрешено"), `deny` ("запрещено") или `any` ("любое решение"). Можно не указывать ожидаемое решение модуля безопасности. По умолчанию ожидается решение "разрешено". Если указано значение `any`, решение модуля безопасности не влияет на то, проходит тестовый пример или нет. В этом случае тестовый пример может не пройти из-за ошибок обработки IPC-сообщения модулем безопасности (например, при некорректной структуре IPC-сообщения).

Название тестового примера можно указать, если только указано ожидаемое решения модуля безопасности.

О видах и селекторах событий безопасности, а также об ограничениях использования селекторов см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности". Селекторы должны обеспечивать, чтобы описанию события безопасности соответствовали IPC-сообщения одного типа. (В привязках методов моделей безопасности к событиям безопасности селекторы могут этого не обеспечивать.)

В описаниях событий безопасности вместо имени класса процессов (и ядра KasperskyOS) нужно указывать SID. Исключение составляют события вида `execute`, при наступлении которых SID запускаемого процесса (или ядра) неизвестен. Чтобы сохранить SID процесса или ядра в переменную, нужно использовать оператор `<-` в описании тестового примера вида:

```
<имя переменной> <- execute dst=<имя класса процессов/ядро> [<другие селекторы события безопасности>]...
```

Переменной будет присвоено значение SID, даже если запуск процесса заданного класса (или ядра) запрещен тестируемой политикой, но решение "запрещено" является ожидаемым.

В языке PAL поддерживаются сокращенные формы описаний событий безопасности:

- `security: <SID процесса> ! <квалифицированное имя метода интерфейса безопасности>` соответствует `security src=<SID процесса> method=<квалифицированное имя метода интерфейса безопасности>`.
- `request: <SID клиента> ~> <SID сервера/ядра> : <квалифицированное имя службы.имя метода>` соответствует `request src=<SID клиента> dst=<SID сервера/ядра> endpoint=<квалифицированное имя службы> method=<имя метода>`.
- `response: <SID клиента> <~ <SID сервера/ядра> : <квалифицированное имя службы.имя метода>` соответствует `response src=<SID сервера/ядра> dst=<SID клиента> endpoint=<квалифицированное имя службы> method=<имя метода>`.

Значения параметров интерфейсного метода должны быть заданы для всех видов событий безопасности, кроме `execute`. Если значения параметров (элементов параметров) явно не указаны, автоматически будут заданы значения по умолчанию. Если у интерфейсного метода нет параметров, нужно указать `{}`. Для событий безопасности вида `execute` нельзя указывать `{}`.

Параметры интерфейсного метода и их значения нужно задавать разделенными запятой конструкциями следующего вида:

```
<имя параметра> : <значение>
```

Имена и типы параметров должны соответствовать IDL-описанию. Порядок следования параметров не важен.

Пример задания значений параметров:

```
{ param1 : 23, param2 : "bar", param3 : { collection : [ 5, 7, 12 ], filehandle : { handle : 15, rights : 123 } },
param4 : { name : [ "foo", "baz" ] } }
```

В этом примере через параметр `param1` передается число. Через параметр `param2` передается строковый буфер. Через параметр `param3` передается структура, состоящая из двух полей. Поле `collection` содержит массив или последовательность из трех числовых элементов. Поле `filehandle` соответствует IDL-типу `Handle` и содержит SID и маску прав дескриптора. (Маску прав дескриптора можно не указывать, если, например, эта маска прав не проверяется модулем безопасности. В таком случае можно указать `filehandle : 15` или `filehandle : { handle : 15 }`, что интерпретируется как `filehandle : { handle : 15, rights : 0 }`.) Через параметр `param4` передается объединение или структура с одни полем. Поле `name` содержит массив или последовательность из двух строковых буферов.

Если значения параметров (элементов параметров) не указаны, автоматически применяются значения по умолчанию, соответствующие IDL-типам параметров (элементов параметров):

- для числовых типов – ноль;
- для типа `Handle` – `{ handle : 0, rights : 0 }`;
- для байтовых или строковых буферов – байтовый или строковый буфер нулевого размера;
- для последовательностей – последовательность с нулевым числом элементов;

- для массивов – массив элементов со значениями по умолчанию;
- для структур – структура, состоящая из полей со значениями по умолчанию;
- для объединений – значение по умолчанию, соответствующее первому члену объединения.

Пример применения значения по умолчанию для параметра и элемента параметра:

```
/* Параметр указан. */
request src=x dst=y endpoint=e method=m { name : { firstname : "a", lastname : "b" } }
/* Параметр не указан. В качестве значения параметра name будет применена структура,
 * состоящая из двух строковых буферов нулевого размера.*/
request src=x dst=y endpoint=e method=m {}
/* Элемент параметра не указан. В качестве значения элемента параметра lastname будет
 * применен строковый буфер нулевого размера.*/
request src=x dst=y endpoint=e method=m { name : { firstname : "a" } }
```

Примеры тестов

См. "Примеры тестов политик безопасности решений на базе KasperskyOS".

Тестовая процедура

Тестовая процедура включает следующие шаги:

1. Сохранить тесты в одном или нескольких PSL-файлах (`*.psl` или `*.psl.in`).

   Тесты нужно сохранить в PSL-файлах с описанием политики безопасности, которую нужно тестировать, либо в отдельных PSL-файлах, включив PSL-файлы с описанием политики безопасности (например, `security.psl` может быть включен декларацией `use security._`).

2. Добавить в решение системную программу VFS, которая будет использована при выполнении тестов политики безопасности решения. Системная программа VFS необходима для выполнения тестов, даже если прикладные программы ее не используют.

3. Добавить `CMake`-команду `add_kss_pal_qemu_tests()` в один из файлов `CMakeLists.txt` проекта.

   Через параметр `PSL_FILES` нужно задать пути к PSL-файлам. Через параметр `DEPENDS` нужно задать `CMake`-цели, в результате выполнения которых IDL-, CDL-, EDL-файлы, от которых зависят PSL-файлы, будут помещены в те директории, где компилятор `nk-psl-gen-c` сможет их найти. Если используются файлы `*.psl.in`, через параметр `ENTITIES` нужно задать имена классов процессов системных программ. (Эти системные программы входят в состав решения на базе KasperskyOS, для которого нужно выполнить тестирование политики безопасности.)

   Примеры использования `CMake`-команды `add_kss_pal_qemu_tests()` в файле `einit/CMakeLists.txt`:

```
add_kss_pal_qemu_tests (
  PSL_FILES src/security.psl.in
  DEPENDS kos-qemu-image
  CUSTOM_VFS precompiled_vfs::VfsSdCardFs
  ENTITIES ${ENTITIES})

add_kss_pal_qemu_tests (
  PSL_FILES src/client_server.psl
            src/message_analyze.psl
  CUSTOM_VFS precompiled_vfs::VfsSdCardF
  DEPENDS kos-qemu-image)
```

4. Собрать и выполнить тесты.

   Нужно запустить сборку `CMake`-цели `kos-qemu-image-PalTest<N>-sim`, где *N* – индекс PSL-файла в списке PSL-файлов, заданных через параметр `PSL_FILES` `CMake`-команды `add_kss_pal_qemu_tests()` на шаге 2. Например, если указать `--target kos-qemu-image-PalTest0-sim`, будет создан и запущен на QEMU образ решения на базе KasperskyOS, который соответствует первому PSL-файлу, заданному через параметр `PSL_FILES` `CMake`-команды `add_kss_pal_qemu_tests()`. (Вместо прикладных и системных программ это решение будет содержать программу, выполняющую тесты.)

   Пример:

```
cmake -B ./build -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake"
cmake --build ./build -t kos-qemu-image-PalTest0-sim
```

Подробнее см. пример pal_tests в составе KasperskyOS Community Edition.

Пример результатов тестирования:

```
[==========] Running 4 tests from 1 test suite.
[----------] Global test environment set-up.
[----------] 4 tests from KSS
[ RUN      ] KSS.KssUnitTest_flow_normal
[       OK ] KSS.KssUnitTest_flow_normal (6 ms)
[ RUN      ] KSS.KssUnitTest_flow_ping_must_be_first
/home/work/build/stat/build/install/examples/ping/build/einit/
pal-test/gen_security.psl.test.c:9742: Failure
Expected equality of these values:
  rc
    Which is: -1
  NK_EOK
    Which is: 0
gen_security.psl:116: expect grant

[  FAILED  ] KSS.KssUnitTest_flow_ping_must_be_first (8 ms)
[ RUN      ] KSS.KssUnitTest_flow_ping_ping_is_deny
[       OK ] KSS.KssUnitTest_flow_ping_ping_is_deny (4 ms)
[ RUN      ] KSS.KssUnitTest_flow_test_deny
[       OK ] KSS.KssUnitTest_flow_test_deny (1 ms)
[----------] 4 tests from KSS (29 ms total)

[----------] Global test environment tear-down
[==========] 4 tests from 1 test suite ran. (42 ms total)
[  PASSED  ] 3 tests.
[  FAILED  ] KSS.KssUnitTest_flow_ping_must_be_first (8 ms)
```

Результаты тестирования содержат сведения о том, прошел или не прошел каждый тест. Если тест не прошел, то указываются сведения о размещении описания непрошедшего тестового примера в PSL-файле.

Типы данных в языке PSL

Типы данных, поддерживаемые в языке PSL, приведены в таблице ниже.

Типы данных в языке PSL

Обозначения типов	Описание типов
`UInt8`, `UInt16`, `UInt32`, `UInt64`	Беззнаковое целое число
`SInt8`, `SInt16`, `SInt32`, `SInt64`	Знаковое целое число
`Boolean`	Логический тип Логический тип включает два значения: `true` и `false`.
`Text`	Текстовый тип
`()`	Тип `Unit` Тип `Unit` включает одно неизменяемое значение. Используется как заглушка в случаях, когда синтаксис языка PSL требует указать какие-либо данные, но фактически эти данные не требуются. Например, тип Unit можно использовать, чтобы объявить метод, который не имеет параметров (аналогично тому, как тип `void` используется в C/C++).

`"[<текст>]"`	Текстовый литерал
	Текстовый литерал включает одно неизменяемое текстовое значение.
	Примеры определений текстовых литералов:
	`""`
	`"granted"`

`<целое число>`	Целочисленный литерал
	Целочисленный литерал включает одно неизменяемое целочисленное значение.
	Примеры определений числовых литералов:
	`12`
	`-5`
	`0xFFFF`

`<тип 1> | <тип 2> [| <тип 3>]…`	Вариантный тип
	Вариантный тип объединяет два и более типов и может выступать в роли любого из них.
	Примеры определений вариантных типов:
	`Boolean | ()`
	`UInt8 | UInt16 | UInt32 | UInt64`
	`"granted" | "denied"`

`{ [<имя поля 1> : <тип поля 1>]`
`[, <имя поля 2> : <тип поля 2>]`
`…`
`}`
	Словарь
	Словарь состоит из полей одного или нескольких типов. Словарь может быть пустым.
	Примеры определений словарей:
	`{}`
	`{ handle : Handle`
	`, rights : UInt32`
	`}`

`[[<тип 1>][, <тип 2>]…]`	Кортеж
	Кортеж состоит из полей одного или нескольких типов, расположенных в порядке перечисления типов. Кортеж может быть пустым.
	Примеры определений кортежей:
	`[]`
	`["granted"]`
	`[Boolean, Boolean]`

Обозначения типов	Описание типов

`Set<<тип элементов>>`	Множество
	Множество включает ноль и более уникальных элементов одного типа.
	Примеры определений множеств:
	`Set<"granted" | "denied">`
	`Set<Text>`

`List<<тип элементов>>`	Список
	Список включает ноль и более элементов одного типа.
	Примеры определений списков:
	`List<Boolean>`
	`List<Text | ()>`

`Map<<тип ключа>, <тип значения>>`	Ассоциативный массив Ассоциативный массив включает ноль и более записей типа "ключ-значение" с уникальными ключами. Пример определения ассоциативного массива: `Map<UInt32, UInt32>`
`Array<<тип элементов>, <число элементов>>`	Массив Массив включает заданное число элементов одного типа. Пример определения массива: `Array<UInt8, 42>`
`Sequence<<тип элементов>, <число элементов>>`	Последовательность Последовательность включает от ноля до заданного числа элементов одного типа. Пример определения последовательности: `Sequence<SInt64, 58>`

Псевдонимы некоторых типов PSL

В файле `nk/base.psl` из состава KasperskyOS SDK определены типы данных, которые используются как типы параметров (или структурных элементов параметров) и возвращаемых значений для методов разных моделей безопасности. Псевдонимы и определения этих типов приведены в таблице ниже.

Псевдонимы и определения некоторых типов данных в языке PSL

Псевдоним типа	Определение типа
`Unsigned`	Беззнаковое целое число `UInt8 | UInt16 | UInt32 | UInt64`
`Signed`	Знаковое целое число `SInt8 | SInt16 | SInt32 | SInt64`
`Number`	Целое число `Unsigned | Signed`
`ScalarLiteral`	Скалярный литерал `() | Boolean | Number`
`Literal`	Литерал `ScalarLiteral | Text`
`Sid`	Тип идентификатора безопасности SID `UInt32`
`Handle`	Тип идентификатора безопасности SID `Sid`

Псевдоним типа	Определение типа

`HandleDesc`	Словарь, содержащий поля для SID и маски прав дескриптора
	`{ handle : Handle`
	`, rights : UInt32`
	`}`

`Cases`	Тип данных, принимаемых выражениями моделей безопасности, вызываемыми в конструкции `choice` для проверки выполнения условий `List<Text | ()>`
`KSSAudit`	Тип данных, задающих условия выполнения аудита безопасности `Set<"granted" | "denied">`

Отображение типов IDL на типы PSL

Для описания параметров интерфейсных методов используются типы данных языка IDL. Входные данные для методов моделей безопасности имеют типы из языка PSL. Набор типов данных в языке IDL отличается от набора типов данных в языке PSL. Поскольку параметры интерфейсных методов, передаваемые в IPC-сообщениях, могут использоваться как входные данные для методов моделей безопасности, разработчику описания политики нужно понимать, как типы IDL отображаются на типы PSL.

Целочисленные типы IDL отображаются на целочисленные типы PSL, а также на вариантные типы PSL, объединяющие эти целочисленные типы (в том числе с другими типами). Например, знаковые целочисленные типы IDL отображаются на тип `Signed` в PSL, целочисленные типы IDL отображаются на тип `ScalarLiteral` в PSL.

Тип `Handle` в IDL отображается на тип `HandleDesc` в PSL.

Объединения и структуры IDL отображаются на словари PSL.

Массивы и последовательности IDL отображаются на массивы и последовательности PSL соответственно.

Строковые буферы в IDL отображаются на текстовый тип PSL.

В настоящее время байтовые буферы в IDL не отображаются на типы PSL. Соответственно, данные, содержащиеся в байтовых буферах, не могут использоваться как входы для методов моделей безопасности.

Примеры привязок методов моделей безопасности к событиям безопасности

> Перед тем как рассматривать примеры, нужно ознакомиться со сведениями о модели безопасности Base.

Обработка инициации запусков процессов

```
/* Ядру KasperskyOS и любому процессу
 * в решении разрешено запускать любой
 * процесс. */
execute { grant () }

/* Ядру разрешено запускать процесс
 * класса Einit. */
execute src=kl.core.Core, dst=Einit { grant () }
```

```
/* Процессу класса Einit разрешено
 * запускать любой процесс в решении. */
execute src=Einit { grant () }
```

Обработка запуска ядра KasperskyOS

```
/* Ядру KasperskyOS разрешено запускаться.
 * (Эта привязка нужна, чтобы сообщить модулю
 * безопасности SID ядра. Ядро запускается независимо
 * от того, разрешено ли это политикой безопасности решения
 * или нет. Если политика безопасности решения запрещает
 * запуск ядра, после запуска ядро прекратит свое
 * исполнение.) */
execute src=kl.core.Core, dst=kl.core.Core { grant () }
```

Обработка отправки IPC-запросов

```
/* Любому клиенту в решении разрешено обращаться к
 * любому серверу и ядру KasperskyOS. */
request { grant () }

/* Клиенту класса Client разрешено обращаться
 * к любому серверу в решении и ядру. */
request src=Client { grant () }

/* Любому клиенту в решении разрешено обращаться
 * к серверу класса Server. */
request dst=Server { grant () }

/* Клиенту класса Client запрещено
 * обращаться к серверу класса Server. */
request src=Client dst=Server { deny () }

/* Клиенту класса Client разрешено
 * обращаться к серверу класса Server,
 * вызывая метод Ping службы net.Net. */
request src=Client dst=Server endpoint=net.Net method=Ping {
    grant ()
}

/* Любому клиенту в решении разрешено обращаться
 * к серверу класса Server, вызывая метод Send
 * службы с интерфейсом MessExch. */
request dst=Server interface=MessExch method=Send {
    grant ()
}
```

Обработка отправки IPC-ответов

```
/* Серверу класса Server разрешено отвечать на
 * обращения клиента класса Client, который
 * вызывает метод Ping службы net.Net. */
response src=Server, dst=Client, endpoint=net.Net, method=Ping {
    grant ()
}

/* Серверу, который содержит компонент kl.drivers.KIDF,
 * предоставляющий службы с интерфейсом monitor, разрешено
 * отвечать на обращения клиента класса DriverManager,
 * который использует эти службы. */
response dst=DriverManager component=kl.drivers.KIDF interface=monitor {
    grant ()
}
```

Обработка отправки IPC-ответов, содержащих сведения об ошибках

```
/* Серверу класса Server запрещено сообщать клиенту
 * класса Client об ошибках, которые возникают,
 * когда клиент обращается к серверу, вызывая метод
 * Ping службы net.Net. */
error src=Server, dst=Client, endpoint=net.Net, method=Ping {
    deny ()
}
```

Обработка обращений процессов к модулю безопасности Kaspersky Security Module

```
/* Процесс класса Sdcard получит решение
 * "разрешено" от модуля безопасности Kaspersky Security Module,
 * вызывая метод Register интерфейса безопасности.
 * (Используется интерфейс безопасности, заданный
 * в EDL-описании.) */
security src=Sdcard, method=Register {
    grant ()
}

/* Процесс класса Sdcard получит решение "запрещено"
 * от модуля безопасности, вызывая метод Comp.Register
 * интерфейса безопасности. (Используется интерфейс
 * безопасности, заданный в CDL-описании.) */
security src=Sdcard, method=Comp.Register {
    deny ()
}
```

Использование match-секций

```
/* Клиенту класса Client разрешено обращаться к
 * серверу класса Server, вызывая методы Send
 * и Receive службы net. */
request src=Client, dst=Server, endpoint=net {
    match method=Send { grant () }
    match method=Receive { grant () }
}

/* Клиенту класса Client разрешено обращаться к
 * серверу класса Server, вызывая методы Send
 * и Receive службы sn.Net и методы Write и
 * Read службы sn.Storage. */
request src=Client, dst=Server {
    match endpoint=sn.Net {
        match method=Send { grant () }
        match method=Receive { grant () }
    }
    match endpoint=sn.Storage {
        match method=Write { grant () }
        match method=Read { grant () }
    }
}
```

Установка профилей аудита

```
/* Установка глобального профиля аудита default
 * и начального уровня аудита 0 */
audit default = global 0
request src=Client, dst=Server {
    /* Установка профиля аудита parent на уровне
     * привязки методов моделей безопасности к
     * событиям безопасности */
```

```
    audit parent
    match endpoint=net.Net, method=Send {
        /* Установка профиля аудита child на
         * на уровне match-секции */
        audit child
        grant ()
    }
    /* В этой match-секции применяется профиль
     * аудита parent. */
    match endpoint=net.Net, method=Receive {
        grant ()
    }
}
/* В этой привязке метода модели безопасности
 * к событию безопасности применяется профиль
 * аудита global. */
response src=Client, dst=Server {
     grant ()
}
```

Примеры описаний простейших политик безопасности решений на базе KasperskyOS

> Перед тем как рассматривать примеры, нужно ознакомиться со сведениями о моделях безопасности Struct, Base и Flow.

Пример 1

Политика безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов классов `Client`, `Server` и `Einit` между собой и с ядром KasperskyOS. При обращении процессов к модулю безопасности Kaspersky Security Module всегда будет получено решение "разрешено". Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения на базе KasperskyOS, чтобы модуль безопасности Kaspersky Security Module "не мешал" взаимодействиям. В реальном решении на базе KasperskyOS применять такую политику недопустимо.

security.psl

```
execute: kl.core.Execute

use nk.base._
use EDL Einit
use EDL Client
use EDL Server
use EDL kl.core.Core

execute { grant () }

request { grant () }

response { grant () }

error { grant () }

security { grant () }
```

Пример 2

Политика безопасности решения в этом примере накладывает ограничения на обращения клиентов класса `FsClient` к серверам класса `FsDriver`. Когда клиент открывает ресурс, управляемый сервером класса `FsDriver`, с этим ресурсом ассоциируется конечный автомат в состоянии `unverified`. Клиенту класса `FsClient` разрешено читать данные из ресурса, управляемого сервером класса `FsDriver`, только если конечный автомат, ассоциированный с этим ресурсом, находится в состоянии `verified`. Чтобы перевести конечный автомат, ассоциированный с ресурсом, из состояния `unverified` в состояние `verified`, процессу класса `FsVerifier` нужно обратиться к модулю безопасности Kaspersky Security Module.

В реальном решении на базе KasperskyOS эту политику применять нельзя, поскольку разрешено избыточное множество взаимодействий процессов между собой и с ядром KasperskyOS.

security.psl

```
execute: kl.core.Execute

use nk.base._
use nk.flow._
use nk.basic._

policy object file_state : Flow {
    type States = "unverified" | "verified"
    config = {
        states      : ["unverified" , "verified"],
        initial     : "unverified",
        transitions : {
            "unverified" : ["verified"],
            "verified" : []
        }
    }
}


execute { grant () }

request { grant () }

response { grant () }

use EDL kl.core.Core
use EDL Einit
use EDL FsClient
use EDL FsDriver
use EDL FsVerifier

response src=FsDriver, endpoint=operationsComp.operationsImpl, method=Open {
    file_state.init {sid: message.handle.handle}
}

request src=FsClient, dst=FsDriver, endpoint=operationsComp.operationsImpl, method=Read {
    file_state.allow {sid: message.handle.handle, states: ["verified"]}
}

security src=FsVerifier, method=Approve {
    file_state.enter {sid: message.handle.handle, state: "verified"}
}
```

Примеры профилей аудита безопасности

> Перед тем как рассматривать примеры, нужно ознакомиться со сведениями о моделях безопасности Base, Regex и Flow.

Пример 1

```
// Описание профиля аудита безопасности trace
// base – объект модели безопасности Base
// session – объект модели безопасности Flow
audit profile trace =
/* Если уровень аудита равен 0, аудитом покрываются
 * правила объекта base, когда эти правила возвращают
 * результат "запрещено". */
  { 0 :
      { base :
          { kss : ["denied"]
          }
      }
/* Если уровень аудита равен 1, аудитом покрываются методы
 * объекта session в следующих случаях:
 * 1. Правила объекта session возвращают любой результат, и
 * конечный автомат находится в состоянии, отличном от closed.
 * 2. Выражение query объекта session выполняется, и конечный
 * автомат находится в состоянии, отличном от closed. */
  , 1 :
      { session :
          { kss : ["granted", "denied"]
          , omit : ["closed"]
          }
      }
/* Если уровень аудита равен 2, аудитом покрываются методы
 * объекта session в следующих случаях:
 * 1. Правила объекта session возвращают любой результат.
 * 2. Выражение query объекта session выполняется. */
  , 2 :
      { session :
          { kss : ["granted", "denied"]
          }
      }
  }
```

Пример 2

```
// Описание профиля аудита безопасности test
// base – объект модели безопасности Base
// re – объект модели безопасности Regex
audit profile test =
/* Если уровень аудита равен 0, правила объекта base
 * и выражения объекта re не покрываются аудитом. */
  { 0 :
      { base :
        { kss : []
        }
      , re :
        { kss : []
        , emit : []
        }
      }
/* Если уровень аудита равен 1, правила объекта
 * base не покрываются аудитом, выражения объекта
 * re покрываются аудитом.*/
  , 1 :
      { base :
        { kss : []
        }
      , re :
        { kss : ["granted"]
        , emit : ["match", "select"]
        }
      }
/* Если уровень аудита равен 2, правила объекта base
 * и выражения объекта re покрываются аудитом. Правила
 * объекта base покрываются аудитом независимо от
 * результата, который они возвращают.*/
  , 2 :
      { base :
        { kss : ["granted", "denied"]
        }
```

```
      , re :
        { kss : ["granted"]
        , emit : ["match", "select"]
        }
      }
  }
```

Примеры тестов политик безопасности решений на базе KasperskyOS

> В составе KasperskyOS Community Edition поставляется пример pal_tests, который демонстрирует использование PAL (Policy Assertion Language) при написании тестов политики безопасности решения. Подробнее см. "Пример pal_tests".

Пример 1

```
/* Набор тестов, который включает один тест. */
assert "some tests" {
    /* Тест, который включает шесть тестовых примеров. */
    sequence "first sequence" {
        /* Ожидается, что запуск ядра KasperskyOS разрешен.
         * Если это так, переменной core будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса ядра. */
        core <- execute dst=kl.core.Core

        /* Ожидается, что ядру KasperskyOS разрешено запустить процесс класса Einit.
         * Если это так, переменной einit будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса класса Einit. */
        einit <- execute src=core dst=Einit

        /* Ожидается, что процессу класса Einit разрешено запустить процесса класса pal_tests.WebServer.
         * Если это так, переменной ws будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса класса pal_tests.WebServer. */
        ws <- execute src=einit dst=pal_tests.WebServer

        /* Ожидается, что процессу класса Einit разрешено запустить процесса класса pal_tests.UserManager.
         * Если это так, переменной usrmngr будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса класса pal_tests.UserManager. */
        usrmngr <- execute src=einit dst=pal_tests.UserManager

        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer запрещено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.UserManager, вызывая метод Login службы auth
         * если параметр userName содержит пустую сроку (значение по умолчанию для
         * не указанного параметра строкового типа). */
        deny "Web server calls Login without user name" request src=ws dst=usrmngr endpoint=auth method=Login { }

        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer разрешено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.UserManager, вызывая метод Login службы auth
         * если параметр userName задан. */
        grant "Web server calls Login with user name" request src=ws dst=usrmngr endpoint=auth method=Login {
userName : "Somebody" }
    }
}
```

Пример 2

```
/* Набор тестов, который включает два теста. */
assert "login tests"{
    /* Начальная часть каждого из двух тестов,
     * которая включает четыре тестовых примера. */
    setup {
        /* Ожидается, что запуск ядра KasperskyOS разрешен.
         * Если это так, переменной core будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса ядра. */
```

```
        core <- execute dst=kl.core.Core

        /* Ожидается, что ядру KasperskyOS разрешено запустить процесс класса Einit.
         * Если это так, переменной einit будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса класса Einit. */
        einit <- execute src=core dst=Einit

        /* Ожидается, что процессу класса Einit разрешено запустить процесса класса pal_tests.WebServer.
         * Если это так, переменной ws будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса класса pal_tests.WebServer. */
        ws <- execute src=einit dst=pal_tests.WebServer

        /* Ожидается, что процессу класса Einit разрешено запустить процесса класса pal_tests.UserManager.
         * Если это так, переменной usrmngr будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса класса pal_tests.UserManager. */
        usrmngr <- execute src=einit dst=pal_tests.UserManager
    }
    /* Тест, который включает семь тестовых примеров: четыре тестовых примера
     * в начальной части и три тестовых примера в основной части.*/
    sequence "login after login is denied" {
        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer разрешено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.UserManager, вызывая метод Login службы auth
         * если параметр userName задан. */
        ws ~> usrmngr : auth.Login { userName: "Somebody" }

        /* Ожидается, что серверу класса pal_tests.UserManager разрешено отвечать
         * клиенту класса pal_tests.WebServer, если клиент вызывает метод Login службы auth
         * и этот вызов разрешен. В качестве значения выходного параметра role
         * устанавливается "user", что в данном случае означает успешную авторизацию
         * пользователя с правами обычного пользователя. */
        ws <~ usrmngr : auth.Login { role : "user" }

        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer запрещено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.UserManager, вызывая метод Login службы auth
         * если ранее была выполнена успешная авторизация. */
        deny ws ~> usrmngr : auth.Login { userName: "SomebodyElse" }
    }
    /* Тест, который включает семь тестовых примеров: четыре тестовых примера
     * в начальной части и три тестовых примера в основной части.*/
    sequence "logout after login is granted" {
        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer разрешено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.UserManager, вызывая метод Login службы auth
         * если параметр userName задан. */
        ws ~> usrmngr : auth.Login { userName: "Somebody" }

        /* Ожидается, что серверу класса pal_tests.UserManager разрешено отвечать
         * клиенту класса pal_tests.WebServer, если клиент вызывает метод Login службы auth
         * и этот вызов разрешен. В качестве значения выходного параметра role
         * устанавливается "user", что в данном случае означает успешную авторизацию
         * пользователя с правами обычного пользователя. */
        ws <~ usrmngr : auth.Login { role : "user" }

        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer разрешено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.UserManager, вызывая метод Logout службы auth
         * если ранее была выполнена успешная авторизация. */
        ws ~> usrmngr : auth.Logout {}
    }
}
```

Пример 3

```
/* Набор тестов, который включает один тест. */
assert {
    /* Тест, который включает десять тестовых примеров. */
    sequence {
        /* Ожидается, что запуск ядра KasperskyOS разрешен.
         * Если это так, переменной core будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса ядра. */
        core <- execute dst=kl.core.Core

        /* Ожидается, что ядру KasperskyOS разрешено запустить процесс класса Einit.
         * Если это так, переменной einit будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса класса Einit. */
        einit <- execute src=core dst=Einit

        /* Ожидается, что процессу класса Einit разрешено запустить процесса класса pal_tests.WebServer.
         * Если это так, переменной ws будет присвоено значение SID
```

```
         * запущенного процесса класса pal_tests.WebServer. */
        ws <- execute src=einit dst=pal_tests.WebServer

        /* Ожидается, что процессу класса Einit разрешено запустить процесса класса pal_tests.UserManager.
         * Если это так, переменной usrmngr будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса класса pal_tests.UserManager. */
        usrmngr <- execute src=einit dst=pal_tests.UserManager

        /* Ожидается, что процессу класса Einit разрешено запустить процесса класса pal_tests.Service.
         * Если это так, переменной srvc будет присвоено значение SID
         * запущенного процесса класса pal_tests.Service. */
        srvc <- execute src = einit dst = pal_tests.Service

        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer запрещено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.Service, вызывая метод ProcessRequest службы handler
         * если ранее не была выполнена успешная авторизация. */
        deny ws ~> srvc : handler.ProcessRequest { }

        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer разрешено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.UserManager, вызывая метод Login службы auth
         * если параметр userName задан. */
        grant request src=ws dst=usrmngr endpoint=auth method=Login { userName : "Somebody" }

        /* Ожидается, что серверу класса pal_tests.UserManager разрешено отвечать
         * клиенту класса pal_tests.WebServer, если клиент вызывает метод Login службы auth
         * и этот вызов разрешен. В качестве значения выходного параметра role
         * устанавливается "user", что в данном случае означает успешную авторизацию
         * пользователя с правами обычного пользователя. */
        grant ws <~ usrmngr : auth.Login { role : "user" }

        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer разрешено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.Service, вызывая метод ProcessRequest службы handler
         * если ранее была выполнена успешная авторизация. */
        grant ws ~> srvc : handler.ProcessRequest { }

        /* Ожидается, что клиенту класса pal_tests.WebServer запрещено обращаться к
         * серверу класса pal_tests.UserManager, вызывая метод AddUser службы user
         * если пользователь не  был авторизован с правами администратора. */
        deny request src=ws dst=usrmngr endpoint=user method=AddUser { userName : "Anonymous" }
    }
}
```

Модели безопасности KasperskyOS

Вспомогательные модели безопасности

К вспомогательным относятся следующие модели безопасности:

- Pred – операции сравнения;
- Bool – логические операции;
- Math – операции целочисленной арифметики, побитовые операции и операции приведения целочисленных типов;
- Struct – доступ к структурным элементам данных.

PSL-файл с описаниями вспомогательных моделей безопасности находится в KasperskyOS SDK по пути:

`toolchain/include/nk/basic.psl`

Модель безопасности Pred

Объект модели безопасности Pred

В файле `basic.psl` содержится декларация, которая создает объект модели безопасности Pred с именем `pred`. Соответственно, включение файла `basic.psl` в описание политики безопасности решения обеспечивает создание объекта модели безопасности Pred по умолчанию.

Объект модели безопасности Pred не имеет параметров и не может быть покрыт аудитом безопасности.

Создавать дополнительные объекты модели безопасности Pred не требуется.

Методы модели безопасности Pred

Модель безопасности Pred содержит выражения, которые выполняют операции сравнения и возвращают значения типа `Boolean`. Для вызова этих выражений нужно использовать следующие операторы сравнения:

- `<ScalarLiteral> == <ScalarLiteral>` – "равно";
- `<ScalarLiteral> != <ScalarLiteral>` – "не равно";
- `<Number> < <Number>` – "меньше";
- `<Number> <= <Number>` – "меньше или равно";
- `<Number> > <Number>` – "больше";
- `<Number> >= <Number>` – "больше или равно".

Также модель безопасности Pred содержит выражение `empty`, которое позволяет определить, содержат ли данные свои структурные элементы. Выражение возвращает значения типа `Boolean`. Если данные не содержат своих структурных элементов (например, множество является пустым), выражение возвращает `true`, иначе возвращает `false`. Чтобы вызвать выражение, нужно использовать следующую конструкцию:

```
pred.empty (<Text | Set | List | Map>) | ()
```

Модель безопасности Bool

Объект модели безопасности Bool

В файле `basic.psl` содержится декларация, которая создает объект модели безопасности Bool с именем `bool`. Соответственно, включение файла `basic.psl` в описание политики безопасности решения обеспечивает создание объекта модели безопасности Bool по умолчанию.

Объект модели безопасности Bool не имеет параметров и не может быть покрыт аудитом безопасности.

Создавать дополнительные объекты модели безопасности Bool не требуется.

Методы модели безопасности Bool

Модель безопасности Bool содержит выражения, которые выполняют логические операции и возвращают значения типа `Boolean`. Для вызова этих выражений нужно использовать следующие логические операторы:

- `! <Boolean>` – "логическое НЕ";
- `<Boolean> && <Boolean>` – "логическое И";
- `<Boolean> || <Boolean>` – "логическое ИЛИ";
- `<Boolean> ==> <Boolean>` – "импликация" (`! <Boolean> || <Boolean>`).

Также модель безопасности Bool содержит выражения `all`, `any` и `cond`.

Выражение `all` выполняет "логическое И" для произвольного числа значений типа `Boolean`. Возвращает значения типа `Boolean`. Если передать через параметр пустой список значений (`[]`), возвращает `true`. Чтобы вызвать выражение, нужно использовать следующую конструкцию:

```
bool.all (<List<Boolean>>)
```

Выражение `any` выполняет "логическое ИЛИ" для произвольного числа значений типа `Boolean`. Возвращает значения типа `Boolean`. Если передать через параметр пустой список значений (`[]`), возвращает `false`. Чтобы вызвать выражение, нужно использовать следующую конструкцию:

```
bool.any (<List<Boolean>>)
```

Выражение `cond` выполняет тернарную условную операцию. Возвращает значения типа `ScalarLiteral`. Чтобы вызвать выражение, нужно использовать следующую конструкцию:

```
bool.cond
  { if   : <Boolean> // Условие
  , then : <ScalarLiteral> // Значение, возвращаемое при истинности условия
  , else : <ScalarLiteral> // Значение, возвращаемое при ложности условия
  }
```

Помимо выражений модель безопасности Bool включает правило `assert`, которое работает так же, как одноименное правило модели безопасности Base.

Модель безопасности Math

Объект модели безопасности Math

В файле `basic.psl` содержится декларация, которая создает объект модели безопасности Math с именем `math`. Соответственно, включение файла `basic.psl` в описание политики безопасности решения обеспечивает создание объекта модели безопасности Math по умолчанию.

Объект модели безопасности Math не имеет параметров и не может быть покрыт аудитом безопасности.

Создавать дополнительные объекты модели безопасности Math не требуется.

Методы модели безопасности Math

Модель безопасности Math содержит выражения, которые выполняют операции целочисленной арифметики, побитовые операции и операции приведения целочисленных типов. Для вызова части этих выражений нужно использовать следующие арифметические операторы:

- `<Number> + <Number>` – "сложение". Возвращает значения типа `Number`.
- `<Number> - <Number>` – "вычитание". Возвращает значения типа `Number`.
- `<Number> * <Number>` – "умножение". Возвращает значения типа `Number`.
- `<Number> | <Number>` – "побитовое ИЛИ". Возвращает значения типа `Number`.
- `<Number> & <Number>` – "побитовое И". Возвращает значения типа `Number`.
- `~ <Number>` – "побитовое отрицание". Возвращает значения типа `Number`.

Другая часть включает следующие выражения:

- `neg (<Signed>)` – "изменение знака числа". Возвращает значения типа `Signed`.
- `abs (<Signed> )` – "получение модуля числа". Возвращает значения типа `Signed`.
- `sum (<List<Number>>)` – "сложение чисел из списка". Возвращает значения типа `Number`. Если передать через параметр пустой список значений (`[]`), возвращает `0`.
- `product (<List<Number>>)` – "перемножение чисел из списка". Возвращает значения типа `Number`. Если передать через параметр пустой список значений (`[]`), возвращает `1`.
- `uint64 (<Unsigned>)` – "приведение к типу `UInt64`".
- `uint32 (<UInt8 | UInt16 | UInt32>)` – "приведение к типу `UInt32`".
- `uint16 (<UInt8 | UInt16>)` – "приведение к типу `UInt16`".
- `sint64 (<Signed | UInt8 | UInt16 | UInt32>)` – "приведение к типу `SInt64`".
- `sint32 (<SInt8 | SInt16 | SInt32 | UInt8 | UInt16>)` – "приведение к типу `SInt32`".
- `sint16 (<SInt8 | SInt16 | UInt8>)` – "приведение к типу `SInt16`".
- `signedToUInt64 (<Signed>)` – "приведение к типу `UInt64`". Отрицательные числа преобразуются в положительные вычитанием из *2^64*. Например, *-1* преобразуется в *2^64-1*.
- `signedToUInt32 (<SInt8 | SInt16 | SInt32>)` – "приведение к типу `UInt32`". Отрицательные числа преобразуются в положительные вычитанием из *2^32*. Например, *-3* преобразуется в *2^32-3*.
- `signedToUInt16 (<SInt8 | SInt16>)` – "приведение к типу `UInt16`". Отрицательные числа преобразуются в положительные вычитанием из *2^16*. Например, *-5* преобразуется в *2^16-5*.
- `signedToUInt8 (<SInt8>)` – "приведение к типу `UInt8`". Отрицательные числа преобразуются в положительные вычитанием из *2^8*. Например, *-7* преобразуется в *2^8-7*.

Для вызова этих выражений нужно использовать следующую конструкцию:

```
math.<имя выражения> (<параметр>)
```

Модель безопасности Struct

Объект модели безопасности Struct

В файле `basic.psl` содержится декларация, которая создает объект модели безопасности Struct с именем `struct`. Соответственно, включение файла `basic.psl` в описание политики безопасности решения обеспечивает создание объекта модели безопасности Struct по умолчанию.

Объект модели безопасности Struct не имеет параметров и не может быть покрыт аудитом безопасности.

Создавать дополнительные объекты модели безопасности Struct не требуется.

Методы модели безопасности Struct

Модель безопасности Struct содержит выражения, которые обеспечивают доступ к структурным элементам данных. Для вызова этих выражений нужно использовать следующие конструкции:

- `<словарь>.<имя поля>` – "получение доступа к полю словаря". Тип возвращаемых данных соответствует типу поля словаря.
- `<List | Set | Sequence | Array>.[<номер элемента>]` – "получение доступа к элементу данных". Тип возвращаемых данных соответствует типу элементов. Нумерация элементов начинается с нуля. При выходе за границы набора данных выражение завершается некорректно, и модуль безопасности Kaspersky Security Module возвращает решение "запрещено".
- `<HandleDesc>.handle` – "получение SID". Возвращает значения типа `Handle`. (О взаимосвязи между дескрипторами и значениями SID см. "Управление доступом к ресурсам").
- `<HandleDesc>.rights` – "получение маски прав дескриптора". Возвращает значения типа `UInt32`.

Параметры интерфейсных методов сохраняются в специальном словаре `message`. Чтобы получить доступ к параметру интерфейсного метода, нужно использовать следующую конструкцию:

```
message.<имя параметра интерфейсного метода>
```

Имя параметра нужно указать в соответствии с IDL-описанием.

Чтобы получить доступ к структурным элементам параметров, нужно использовать конструкции, соответствующие выражениям модели безопасности Struct.

> Чтобы использовать выражения модели безопасности Struct, описание события безопасности должно быть настолько точным, чтобы ему соответствовали IPC-сообщения одного типа (подробнее см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности"). IPC-сообщения этого типа должны содержать заданные параметры интерфейсного метода, и параметры интерфейсного метода должны содержать заданные структурные элементы.

Приоритет и ассоциативность выражений вспомогательных моделей безопасности

Приоритет и ассоциативность выражений вспомогательных моделей безопасности Pred, Bool, Math и Struct приведены в таблице ниже.

Приоритет и ассоциативность выражений вспомогательных моделей безопасности

Выражения	Приоритет	Ассоциативность	Модель безопасности	Особенности
`pred.empty`	1	Нет	Pred	Нет.

`bool.all`
`bool.any`
`bool.cond`
	1	Нет	Bool	Нет.

`math.<имя выражения>`	1	Нет	Math	Нет.
Выражения модели безопасности Struct	1	Нет	Struct	Нет.
`~`	2	Нет	Math	Нет.
`!`	2	Нет	Bool	Нет.
`*`	3	Левая	Math	Нет.
`+` `-`	4	Левая	Math	Нет.

`<`
`>`
`<=`
`>=`
`==`
`!=`
	5	Нет	Pred	Нет.

`&&`	6	Левая	Bool	Нет.
`||`	7	Левая	Bool	Нет.
`==>`	8	Правая	Bool	Нет.

Выражения	Приоритет	Ассоциативность	Модель безопасности	Особенности
&	3*	Левая	Math	Приоритет ниже 2, но несравним с приоритетами 3-8, поэтому при совместном использовании с выражениями приоритетов 3-8 нужно использовать скобки, чтобы задать порядок выполнения операций.
|	4*	Левая	Math	Приоритет ниже 3*, но несравним с приоритетами 3-8, поэтому при совместном использовании с выражениями приоритетов 3-8 нужно использовать скобки, чтобы задать порядок выполнения операций.

> Выражения всех моделей безопасности (не только вспомогательных) имеют приоритет 1.

Модель безопасности Base

Модель безопасности Base позволяет реализовать простейшую логику.

PSL-файл с описанием модели безопасности Base находится в KasperskyOS SDK по пути:

`toolchain/include/nk/base.psl`

Объект модели безопасности Base

В файле `base.psl` содержится декларация, которая создает объект модели безопасности Base с именем `base`. Соответственно, включение файла `base.psl` в описание политики безопасности решения обеспечивает создание объекта модели безопасности Base по умолчанию. Методы этого объекта можно вызывать без указания имени объекта.

Объект модели безопасности Base не имеет параметров.

Объект модели безопасности Base может быть покрыт аудитом безопасности. Условия выполнения аудита, специфичные для модели безопасности Base, отсутствуют.

Необходимость создавать дополнительные объекты модели безопасности Base возникает в следующих случаях:

- Если нужно по-разному настроить аудит безопасности для разных объектов модели безопасности Base (например, для разных объектов можно применять разные профили аудита или разные конфигурации аудита одного профиля).
- Если нужно различать вызовы методов, предоставляемых разными объектами модели безопасности Base (поскольку в данные аудита включается как имя метода модели безопасности, так и имя объекта, предоставляющего этот метод, можно понять, что был вызван метод конкретного объекта).

Методы модели безопасности Base

Модель безопасности Base содержит следующие правила:

- `grant ()`

  Имеет параметр типа `()`. Возвращает результат "разрешено".

  Пример:

  ```
  /* Клиенту класса foo разрешено
   * обращаться к серверу класса bar. */
  request src=foo dst=bar { grant () }
  ```

- `assert (<Boolean>)`

  Возвращает результат "разрешено", если через параметр передать значение `true`. Иначе возвращает результат "запрещено".

  Пример:

  ```
  /* Любому клиенту в решении будет разрешено обращаться к серверу класса
   * foo, вызывая метод Send службы net.Net, если через параметр port
   * метода Send будет передаваться значение больше 80. Иначе любому
   * клиенту в решении будет запрещено обращаться к серверу класса
   * foo, вызывая метод Send службы net.Net. */
  request dst=foo endpoint=net.Net method=Send { assert (message.port > 80) }
  ```

- `deny (<Boolean>) | ()`

  Возвращает результат "запрещено", если через параметр передать значение `true` или `()`. Иначе возвращает результат "разрешено".

  Пример:

  ```
  /* Серверу класса foo запрещено
   * отвечать клиенту класса bar. */
  response src=foo dst=bar { deny () }
  ```

- `set_level (<UInt8>)`

  Устанавливает уровень аудита безопасности равным значению, переданному через параметр. Возвращает результат "разрешено". (Подробнее об уровне аудита безопасности см. "Описание профилей аудита безопасности".)

  Пример:

  ```
  /* Процесс класса foo получит решение "разрешено" от модуля
   * безопасности Kaspersky Security Module, если вызовет метод интерфейса безопасности
   * SetAuditLevel, чтобы изменить уровень аудита безопасности. */
  security src=foo method=SetAuditLevel { set_level (message.audit_level) }
  ```

Модель безопасности Regex

Модель безопасности Regex позволяет реализовать валидацию текстовых данных по статически заданным регулярным выражениям.

PSL-файл с описанием модели безопасности Regex находится в KasperskyOS SDK по пути:

`toolchain/include/nk/regex.psl`

Объект модели безопасности Regex

В файле `regex.psl` содержится декларация, которая создает объект модели безопасности Regex с именем `re`. Соответственно, включение файла `regex.psl` в описание политики безопасности решения обеспечивает создание объекта модели безопасности Regex по умолчанию.

Объект модели безопасности Regex не имеет параметров.

Объект модели безопасности Regex может быть покрыт аудитом безопасности. При этом нужно задать условия выполнения аудита, специфичные для модели безопасности Regex. Для этого в описании конфигурации аудита нужно использовать следующие конструкции:

- `emit : ["match"]` – аудит выполняется, если вызван метод `match`;
- `emit : ["select"]` – аудит выполняется, если вызван метод `select`;
- `emit : ["match", "select"]` – аудит выполняется, если вызван метод `match` или `select`;
- `emit : []` – аудит не выполняется.

Необходимость создавать дополнительные объекты модели безопасности Regex возникает в следующих случаях:

- Если нужно по-разному настроить аудит безопасности для разных объектов модели безопасности Regex (например, для разных объектов можно применять разные профили аудита или разные конфигурации аудита одного профиля).
- Если нужно различать вызовы методов, предоставляемых разными объектами модели безопасности Regex (поскольку в данные аудита включается как имя метода модели безопасности, так и имя объекта, предоставляющего этот метод, можно понять, что был вызван метод конкретного объекта).

Методы модели безопасности Regex

Модель безопасности `Regex` содержит следующие выражения:

- `match {text : <Text>, pattern : <Text>}`

  Возвращает значение типа `Boolean`. Если текст `text` соответствует регулярному выражению `pattern`, возвращает `true`. Иначе возвращает `false`.

  Пример:

  ```
  assert (re.match {text : message.text, pattern : "[0-9]*"})
  ```

- `select {text : <Text>}`

  Предназначено для использования в качестве выражения, проверяющего выполнение условий в конструкции `choice` (о конструкции `choice` см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности"). Проверяет соответствие текста `text` регулярным выражениям. В зависимости от результатов этой проверки выполняются различные варианты обработки события безопасности.

  Пример:

  ```
  choice (re.select {text : "hello world"}) {
      "hello\ .*": grant ()
      ".*world" : grant ()
      _         : deny ()
    }
  ```

Синтаксис регулярных выражений модели безопасности Regex

Регулярное выражение для метода `match` модели безопасности Regex можно записать двумя способами: внутри многострочного блока `regex` или как текстовый литерал.

> При записи регулярного выражения как текстового литерала все вхождения обратного слеша необходимо удвоить.

Например, два регулярных выражения идентичны:

```
// Регулярное выражение внутри многострочного блока regex
{ pattern:
    ```regex
    Hello\ world\!
    ```
, text: "Hello world!"
}
// Регулярное выражение как текстовый литерал (обратный слеш удвоен)
{ pattern: "Hello\\ world\\!"
, text: "Hello world!"
}
```

Регулярные выражения для метода `select` модели безопасности Regex записываются как текстовые литералы с удвоением обратного слеша.

Регулярное выражение задается в виде строки-шаблона и может содержать:

- литералы (обычные символы);
- метасимволы (символы со специальными значениями);
- пробельные символы;
- наборы символов;
- группы символов;
- операторы для работы с символами.

Регулярные выражения чувствительны к регистру.

Литералы и метасимволы в регулярных выражениях

- Литералом является любой ASCII-символ, за исключением метасимволов `.()*&|!?+[]\` и знака пробела. (Символы Unicode не поддерживаются.)

  Например, регулярному выражению `Kaspersky0S` соответствует текст `Kaspersky0S`.

- Метасимволы имеют специальные значения, которые приведены в таблице ниже.

  Специальные значения метасимволов

Метасимвол	Специальное значение
`[]`	Квадратные скобки обозначают начало и конец набора символов.
`()`	Круглые скобки обозначают начало и конец группы символов.
*	Звездочка обозначает оператор, определяющий, что символ, который ему предшествует, может повторяться ноль или больше раз.
+	Плюс обозначает оператор, определяющий, что символ, который ему предшествует, может повторяться один или больше раз.
?	Вопрос обозначает оператор, определяющий, что символ, который ему предшествует, может повторяться ноль или один раз.
!	Восклицательный знак обозначает оператор, исключающий последующий символ из списка допустимых символов.
|	Вертикальная черта обозначает оператор выбора между символами (близок по смыслу к союзу "ИЛИ").
&	Амперсанд обозначает оператор пересечения нескольких условий (близок по смыслу к союзу "И").
.	Точка обозначает соответствие любому символу. Например, регулярному выражению `K.S` соответствуют последовательности символов: `KOS`, `KoS`, `KES` и множество других последовательностей из трех символов, которые начинаются на `K` и заканчиваются на `S`, и где второй символ может быть любым: литералом, метасимволом или самой точкой.
\	`\<metaSymbol>` Обратный слеш указывает, что следующий за ним метасимвол будет интерпретирован как литерал и потеряет свое специальное значение. Добавление обратного слеша перед метасимволом называется экранированием метасимвола. Например, регулярному выражению, которое состоит из метасимвола точки `.`, соответствует любой символ, а регулярному выражению, которое состоит из обратного слеша с точкой `\.`, соответствует только сам символ точки. Аналогично обратный слеш действует и на самого себя. Регулярному выражению `C:\\Users` соответствует последовательность символов `C:\Users`.

- Символы `^` и `$` как обозначения начала и конца строки не используются.

Пробельные символы в регулярных выражениях

- Знак пробела имеет ASCII-код, равный `20`, в шестнадцатеричной системе счисления и ASCII-код, равный `40`, в восьмеричной системе счисления. Знак пробела не имеет специального значения, но во избежание неоднозначной трактовки данного символа интерпретатором регулярных выражений, пробел необходимо экранировать.

  Например, регулярному выражению `Hello\ world` соответствует последовательность символов `Hello world`.

- `\r`

  Символ возврата каретки.

- `\n`

  Символ переноса строки.

- `\t`

  Символ горизонтальной табуляции.

Определение символа по его восьмеричному или шестнадцатеричному коду в регулярных выражениях

- `\x{<hex>}`

  Определение символа его шестнадцатеричным кодом `hex` из таблицы ASCII-символов. Код символа должен быть меньше, чем `0x100`.

  Например, регулярному выражению `Hello\x{20}world` соответствует последовательность символов `Hello world`.

- `\o{<octal>}`

  Определение символа его восьмеричным кодом `octal` из таблицы ASCII-символов. Код символа должен быть меньше, чем `0o400`.

  Например, регулярному выражению `\o{75}` соответствует символ `=`.

Наборы символов в регулярных выражениях

Набор символов задается внутри квадратных скобок `[]` перечислением или диапазоном символов. Набор символов указывает интерпретатору регулярных выражений, что на этом месте в последовательности символов может стоять только один из перечисленных в наборе или диапазоне символов. Набор символов не может быть пустым.

- `[<BracketSpec>]` – набор символов.

  Один символ соответствует любому символу из набора символов `BracketSpec`.

  Например, регулярному выражению `K[OE]S` соответствуют последовательности символов `KOS` и `KES`.

- `[^<BracketSpec>]` – набор символов с инверсией.

  Один символ соответствует любому символу, не входящему в набор символов `BracketSpec`.

  Например, регулярному выражению `K[^OE]S` соответствуют последовательности символов `KAS`, `K8S` и любые другие последовательности из трех символов, которые начинаются на `K` и заканчиваются на `S`, кроме `KOS` и `KES`.

Набор символов `BracketSpec` может быть перечислен явно или определен как диапазон символов. Чтобы определить диапазон символов, первый и последний символ в наборе разделяют дефисом.

- `[<Digit1>-<DigitN>]`

  Любая цифра из диапазона `Digit1`, `Digit2`, … ,`DigitN`.

  Например, регулярному выражению `[0-9]` соответствует любая цифра. Записи регулярных выражений `[0-9]` и `[0123456789]` идентичны.

  Обратите внимание, что диапазон определяется одним символом до и одним символом после дефиса. Регулярному выражению `[1-35]` соответствуют символы `1`, `2`, `3` и `5`, а не диапазон чисел от `1` до `35`.

- `[<Letter1>-<LetterN>]`

  Любая латинская буква из диапазона `Letter1`, `Letter2`, … , `LetterN` (буквы должны быть в одинаковых регистрах).

  Например, регулярному выражению `[a-zA-Z]` соответствуют все буквы в нижнем и верхнем регистре из таблицы ASCII-символов.

ASCII-код символа верхней границы диапазона должен быть больше ASCII-кода символа нижней границы диапазона.

Например, регулярные выражения типа `[5-2]` или `[z-a]` недопустимы.

Знак дефиса (минуса) `-` рассматривается как специальный символ только внутри набора символов. Вне набора символов дефис является литералом, поэтому дефису не обязан предшествовать метасимвол `\`. Для использования дефиса как литерала внутри набора символов необходимо указывать его первым или последним в наборе.

Примеры:

Регулярным выражениям `[-az]` и `[az-]` соответствуют символы `a`, `z` и `-`.

Регулярному выражению `[a-z]` соответствует любая из 26 латинских букв от `a` до `z` в нижнем регистре.

Регулярному выражению `[-a-z]` соответствует любая из 26 латинских букв от `a` до `z` в нижнем регистре и `-`.

Циркумфлекс (символ вставки) `^` рассматривается как специальный символ только внутри набора символов, когда он расположен сразу после открывающей квадратной скобки. Вне набора символов циркумфлекс является литералом, поэтому циркумфлексу не обязан предшествовать метасимвол `\`. Для использования циркумфлекса как литерала внутри набора символов необходимо указывать его не первым в наборе.

Примеры:

Регулярному выражению `[0^9]` соответствуют символы `0`, `9` и `^`.

Регулярному выражению `[^09]` соответствует любой символ, кроме `0` и `9`.

Внутри набора символов метасимволы `*.&|!?+` теряют свое специальное значение и интерпретируются как литералы, поэтому предварять их метасимволом `\` не обязательно. Обратный слеш `\` сохраняет свое специальное значение внутри набора символов.

Например, регулярные выражения `[a.]` и `[a\.]` идентичны, и им соответствуют символ `a` и точка как литерал.

Группы символов и операторы в регулярных выражениях

Группа символов выделяет из регулярного выражения его часть (подвыражение) с помощью круглых скобок `()`. Обычно группы используются для выделения подвыражений в качестве операндов. Группы могут быть вложены друг в друга.

> Операторы применяются более чем к одному символу в регулярном выражении, только если они стоят сразу перед или после определения набора или группы символов. В этом случае действие оператора распространяется на всю группу или набор символов.

В синтаксисе определены следующие операторы (перечислены в порядке убывания приоритета):

- `!<Expression>`, где `Expression` может быть символом, набором или группой символов.

  Оператор означает исключение выражения `Expression` из списка допустимых выражений.

  Примеры:

  Регулярному выражению `K!OS` соответствуют последовательности символов `KoS`, `KES` и множество других последовательностей, которые состоят из трех символов, начинаются на `K` и заканчиваются на `S`, кроме `KOS`.

  Регулярному выражению `K!(OS)` соответствуют последовательности символов `Kos`, `KES`, `KOT` и множество других последовательностей, которые состоят из трех символов и начинаются на `K`, кроме `KOS`.

  Регулярному выражению `K![OE]S` соответствуют последовательности символов `KoS`, `KeS`, `K;S` и множество других последовательностей, которые состоят из трех символов, начинаются на `K` и заканчиваются на `S`, кроме `KOS` и `KES`.

- `<Expression>*`, где `Expression` может быть символом, набором или группой символов.

  Оператор означает, что выражение `Expression` может встретиться в этой позиции ноль или больше раз.

  Примеры:

  Регулярному выражению `0-9*` соответствуют последовательности символов `0-`, `0-9`, `0-99`, … .

  Регулярному выражению `(0-9)*` соответствуют пустая последовательность `""` и последовательности символов `0-9`, `0-90-9`, … .

  Регулярному выражению `[0-9]*` соответствуют пустая последовательность `""` и любая непустая последовательность цифр.

- `<Expression>+`, где `Expression` может быть символом, набором или группой символов.

  Оператор означает, что выражение `Expression` может встретиться в этой позиции один или больше раз.

  Примеры:

  Регулярному выражению `0-9+` соответствуют последовательности символов `0-9`, `0-99`, `0-999`, … .

  Регулярному выражению `(0-9)+` соответствуют последовательности символов `0-9`, `0-90-9`, … .

  Регулярному выражению `[0-9]+` соответствует любая непустая последовательность цифр.

- `<Expression>?`, где `Expression` может быть символом, набором или группой символов.

  Оператор означает, что выражение `Expression` может встретиться в данной позиции ноль или один раз.

  Примеры:

  Регулярному выражению `https?://` соответствуют последовательности символов `http://` и `https://`.

  Регулярному выражению `K(aspersky)?OS` соответствуют последовательности символов `KOS` и `KasperskyOS`.

- `<Expression1><Expression2>` – конкатенация. `Expression1` и `Expression2` могут быть символами, наборами или группами символов.

  Оператор не имеет обозначения. В результирующем выражении за выражением `Expression1` следует выражение `Expression2`.

  Например, результатом конкатенации последовательностей символов `микро` и `ядро` будет последовательность символов `микроядро`.

- `<Expression1>|<Expression2>` – дизъюнкция. `Expression1` и `Expression2` могут быть символами, наборами или группами символов.

  Оператор означает выбор выражения `Expression1` или выражения `Expression2`.

  Примеры:

  Регулярному выражению `KO|ES` соответствуют последовательности символов `KO` и `ES`, но не `KOS` и не `KES,` так как оператор конкатенации имеет приоритет выше, чем оператор дизъюнкции.

  Регулярному выражению `Press (OK|Cancel)` соответствуют последовательности символов `Press OK` или `Press Cancel`.

  Регулярному выражению `[0-9]|()` соответствуют цифры от `0` до `9` или пустая строка.

- `<Expression1>&<Expression2>` – конъюнкция. `Expression1` и `Expression2` могут быть символами, наборами или группами символов.

  Оператор означает пересечение результата выражения `Expression1` с результатом выражения `Expression2`.

  Примеры:

  Регулярному выражению `[0-9]&[^3]` соответствуют цифры от `0` до `9`, кроме `3`.

  Регулярному выражению `[a-zA-Z]&()` соответствуют все латинские буквы и пустая строка.

Модель безопасности HashSet

Модель безопасности HashSet позволяет ассоциировать с ресурсами одномерные таблицы уникальных значений одного типа, добавлять и удалять эти значения, а также проверять, входит ли заданное значение в таблицу. Например, можно ассоциировать процесс, в контексте которого выполняется сетевой сервер, с набором портов, который разрешено открывать этому серверу. Эту ассоциацию можно использовать, чтобы проверить, допустимо ли открытие порта, инициированное сервером.

PSL-файл с описанием модели безопасности HashSet находится в KasperskyOS SDK по пути:

`toolchain/include/nk/hashmap.psl`

Объект модели безопасности HashSet

Чтобы использовать модель безопасности HashSet, нужно создать объект (объекты) этой модели.

Объект модели безопасности HashSet содержит пул одномерных таблиц одинакового размера, предназначенных для хранения значений одного типа. Ресурс может быть ассоциирован только с одной таблицей из пула таблиц каждого объекта модели безопасности HashSet.

Объект модели безопасности HashSet имеет следующие параметры:

- `type Entry` – тип значений в таблицах (поддерживаются целочисленные типы, тип `Boolean`, а также словари и кортежи на базе целочисленных типов и типа `Boolean`);
- `config` – конфигурация пула таблиц:
  - `set_size` – размер таблицы;
  - `pool_size` – число таблиц в пуле.

Все параметры объекта модели безопасности HashSet являются обязательными.

Пример:

```
policy object s : HashSet {
    type Entry = UInt32

    config =
      { set_size : 5
      , pool_size : 2
      }
}
```

Объект модели безопасности HashSet может быть покрыт аудитом безопасности. Условия выполнения аудита, специфичные для модели безопасности HashSet, отсутствуют.

Необходимость создавать несколько объектов модели безопасности HashSet возникает в следующих случаях:

- Если нужно по-разному настроить аудит безопасности для разных объектов модели безопасности HashSet (например, для разных объектов можно применять разные профили аудита или разные конфигурации аудита одного профиля).
- Если нужно различать вызовы методов, предоставляемых разными объектами модели безопасности HashSet (поскольку в данные аудита включается как имя метода модели безопасности, так и имя объекта, предоставляющего этот метод, можно понять, что был вызван метод конкретного объекта).
- Если нужно использовать таблицы разных размеров и/или с разными типами значений.

Правило init модели безопасности HashSet

```
init {sid : <Sid>}
```

Ассоциирует свободную таблицу из пула таблиц с ресурсом `sid`. Если свободная таблица содержит значения после предыдущего использования, то эти значения удаляются.

Возвращает результат "разрешено", если создало ассоциацию таблицы с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- В пуле нет свободных таблиц.
- Ресурс `sid` уже ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности HashSet.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Запуск процесса класса Server будет разрешен, если
 * при инициации запуска будет создана ассоциация этого
 * процесса с таблицей. Иначе запуск процесса класса
 * Server будет запрещен. */
execute dst=Server {
    s.init {sid : dst_sid}
}
```

Правило fini модели безопасности HashSet

```
fini {sid : <Sid>}
```

Удаляет ассоциацию таблицы с ресурсом `sid` (таблица становится свободной).

Возвращает результат "разрешено", если удалило ассоциацию таблицы с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности HashSet.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Правило add модели безопасности HashSet

```
add {sid : <Sid>, entry : <Entry>}
```

Добавляет значение `entry` в таблицу, ассоциированную с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "разрешено" в следующих случаях:

- Правило добавило значение `entry` в таблицу, ассоциированную с ресурсом `sid`.
- В таблице, ассоциированной с ресурсом `sid`, уже содержится значение `entry`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Таблица, ассоциированная с ресурсом `sid`, полностью заполнена.
- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности HashSet.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Процесс класса Server получит решение "разрешено" от
 * модуля безопасности Kaspersky Security Module, вызывая метод интерфейса
 * безопасности Add, если при вызове этого метода значение
 * 5 будет добавлено в таблицу, ассоциированную с этим
 * процессом, или уже содержится в этой таблице. Иначе
 * процесс класса Server получит решение "запрещено" от
 * модуля безопасности, вызывая метод интерфейса
 * безопасности Add. */
security src=Server, method=Add {
    s.add {sid : src_sid, entry : 5}
}
```

Правило remove модели безопасности HashSet

```
remove {sid : <Sid>, entry : <Entry>}
```

Удаляет значение `entry` из таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "разрешено" в следующих случаях:

- Правило удалило значение `entry` из таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`.
- В таблице, ассоциированной с ресурсом `sid`, нет значения `entry`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности HashSet.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Выражение contains модели безопасности HashSet

```
contains {sid : <Sid>, entry : <Entry>}
```

Проверяет, содержится ли значение `entry` в таблице, ассоциированной с ресурсом `sid`.

Возвращает значение типа `Boolean`. Если значение `entry` содержится в таблице, ассоциированной с ресурсом `sid`, возвращает `true`. Иначе возвращает `false`.

Выполняется некорректно в следующих случаях:

- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности HashSet.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Когда выражение выполняется некорректно, модуль безопасности Kaspersky Security Module возвращает решение "запрещено".

Пример:

```
/* Процесс класса Server получит решение "разрешено" от
 * модуля безопасности Kaspersky Security Module, вызывая метод интерфейса
 * безопасности Check, если значение 42 содержится в таблице,
 * ассоциированной с этим процессом. Иначе процесс класса
 * Server получит решение "запрещено" от модуля безопасности,
 * вызывая метод интерфейса безопасности Check. */
security src=Server, method=Check {
    assert(s.contains {sid : src_sid, entry : 42})
}
```

Модель безопасности StaticMap

Модель безопасности StaticMap позволяет ассоциировать с ресурсами двумерные таблицы типа "ключ–значение", читать и изменять значения ключей. Например, можно ассоциировать процесс, в контексте которого выполняется драйвер, с регионом памяти MMIO, который разрешено использовать этому драйверу. Для этого потребуется два ключа, значения которых задают базовый адрес и размер региона памяти MMIO. Эту ассоциацию можно использовать, чтобы проверить, может ли драйвер обращаться к региону памяти MMIO, к которому он пытается получить доступ.

Ключи в таблице имеют одинаковый тип и являются уникальными и неизменяемыми. Значения ключей в таблице имеют одинаковый тип.

Одновременно существует два экземпляра таблицы: базовый и рабочий. Оба экземпляра инициализируются одинаковыми данными. Изменения заносятся сначала в рабочий экземпляр, а затем могут быть добавлены в базовый экземпляр или, наоборот, заменены прежними значениями из базового экземпляра. Значения ключей могут быть прочитаны как из базового, так и из рабочего экземпляра таблицы.

PSL-файл с описанием модели безопасности StaticMap находится в KasperskyOS SDK по пути:

`toolchain/include/nk/staticmap.psl`

Объект модели безопасности StaticMap

Чтобы использовать модель безопасности StaticMap, нужно создать объект (объекты) этой модели.

Объект модели безопасности StaticMap содержит пул двумерных таблиц типа "ключ–значение", которые имеют одинаковый размер. Ресурс может быть ассоциирован только с одной таблицей из пула таблиц каждого объекта модели безопасности StaticMap.

Объект модели безопасности StaticMap имеет следующие параметры:

- `type Value` – тип значений ключей в таблицах (поддерживаются целочисленные типы);
- `config` – конфигурация пула таблиц:
  - `keys` – таблица, содержащая ключи и их значения по умолчанию (ключи имеют тип `Key = Text | List<UInt8>`);
  - `pool_size` – число таблиц в пуле.

Все параметры объекта модели безопасности StaticMap являются обязательными.

Пример:

```
policy object m : StaticMap {
    type Value = UInt16

    config =
      { keys:
        { "k1" : 0
        , "k2" : 1
        }
      , pool_size : 2
      }
}
```

Объект модели безопасности StaticMap может быть покрыт аудитом безопасности. Условия выполнения аудита, специфичные для модели безопасности StaticMap, отсутствуют.

Необходимость создавать несколько объектов модели безопасности StaticMap возникает в следующих случаях:

- Если нужно по-разному настроить аудит безопасности для разных объектов модели безопасности StaticMap (например, для разных объектов можно применять разные профили аудита или разные конфигурации аудита одного профиля).
- Если нужно различать вызовы методов, предоставляемых разными объектами модели безопасности StaticMap (поскольку в данные аудита включается как имя метода модели безопасности, так и имя объекта, предоставляющего этот метод, можно понять, что был вызван метод конкретного объекта).
- Если нужно использовать таблицы с разными наборами ключей и/или разными типами значений ключей.

Правило init модели безопасности StaticMap

```
init {sid : <Sid>}
```

Ассоциирует свободную таблицу из пула таблиц с ресурсом `sid`. Ключи инициализируются значениями по умолчанию.

Возвращает результат "разрешено", если создало ассоциацию таблицы с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- В пуле нет свободных таблиц.
- Ресурс `sid` уже ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности StaticMap.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Запуск процесса класса Server будет разрешен, если
 * при инициации запуска будет создана ассоциация этого
 * процесса с таблицей. Иначе запуск процесса класса
 * Server будет запрещен. */
execute dst=Server {
    m.init {sid : dst_sid}
}
```

Правило fini модели безопасности StaticMap

```
fini {sid : <Sid>}
```

Удаляет ассоциацию таблицы с ресурсом `sid` (таблица становится свободной).

Возвращает результат "разрешено", если удалило ассоциацию таблицы с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности StaticMap.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Правило set модели безопасности StaticMap

```
set {sid : <Sid>, key : <Key>, value : <Value>}
```

Задает значение `value` ключу `key` в рабочем экземпляре таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "разрешено", если задало значение `value` ключу `key` в рабочем экземпляре таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`. (Текущее значение ключа будет перезаписано, даже если оно равно новому.)

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Ключ `key` не содержится в таблице, ассоциированной с ресурсом `sid`.
- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности StaticMap.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Процесс класса Server получит решение "разрешено" от
 * модуля безопасности Kaspersky Security Module, вызывая метод интерфейса
 * безопасности Set, если при вызове этого метода значение 2
 * будет задано ключу k1 в рабочем экземпляре таблицы,
 * ассоциированной с этим процессом. Иначе процесс класса
 * Server получит решение "запрещено" от модуля безопасности,
 * вызывая метод интерфейса безопасности Set. */
security src=Server, method=Set {
    m.set {sid : src_sid, key : "k1", value : 2}
}
```

Правило commit модели безопасности StaticMap

```
commit {sid : <Sid>}
```

Копирует значения ключей из рабочего в базовый экземпляр таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "разрешено", если скопировало значения ключей из рабочего в базовый экземпляр таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности StaticMap.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Правило rollback модели безопасности StaticMap

```
rollback {sid : <Sid>}
```

Копирует значения ключей из базового в рабочий экземпляр таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "разрешено", если скопировало значения ключей из базового в рабочий экземпляр таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности StaticMap.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Выражение get модели безопасности StaticMap

```
get {sid : <Sid>, key : <Key>}
```

Возвращает значение ключа `key` из базового экземпляра таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`.

Возвращает значение типа `Value`.

Выполняется некорректно в следующих случаях:

- Ключ `key` не содержится в таблице, ассоциированной с ресурсом `sid`.
- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности StaticMap.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Когда выражение выполняется некорректно, модуль безопасности Kaspersky Security Module возвращает решение "запрещено".

Пример:

```
/* Процесс класса Server получит решение "разрешено" от
 * модуля безопасности Kaspersky Security Module, вызывая метод интерфейса
 * безопасности Get, если значение ключа k1 в базовом
 * экземпляре таблицы, ассоциированной с этим процессом,
 * отлично от нуля. Иначе процесс класса Server получит
 * решение "запрещено" от модуля безопасности, вызывая
 * метод интерфейса безопасности Get. */
security src=Server, method=Get {
    assert(m.get {sid : src_sid, key : "k1"} != 0)
}
```

Выражение get_uncommitted модели безопасности StaticMap

```
get_uncommitted {sid: <Sid>, key: <Key>}
```

Возвращает значение ключа `key` из рабочего экземпляра таблицы, ассоциированной с ресурсом `sid`.

Возвращает значение типа `Value`.

Выполняется некорректно в следующих случаях:

- Ключ `key` не содержится в таблице, ассоциированной с ресурсом `sid`.
- Ресурс `sid` не ассоциирован с таблицей из пула таблиц используемого объекта модели безопасности StaticMap.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Когда выражение выполняется некорректно, модуль безопасности Kaspersky Security Module возвращает решение "запрещено".

Модель безопасности Flow

Модель безопасности Flow позволяет ассоциировать с ресурсами конечные автоматы, получать и изменять состояния конечных автоматов, а также проверять, что состояние конечного автомата входит в заданный набор состояний. Например, можно ассоциировать процесс с конечным автоматом, чтобы разрешать и запрещать этому процессу использовать накопители и/или сеть в зависимости от состояния конечного автомата.

PSL-файл с описанием модели безопасности Flow находится в KasperskyOS SDK по пути:

`toolchain/include/nk/flow.psl`

Объект модели безопасности Flow

Чтобы использовать модель безопасности Flow, нужно создать объект (объекты) этой модели.

Один объект модели безопасности Flow позволяет ассоциировать множество ресурсов со множеством конечных автоматов, которые имеют одинаковую конфигурацию. Ресурс может быть ассоциирован только с одним конечным автоматом каждого объекта модели безопасности Flow.

Объект модели безопасности Flow имеет следующие параметры:

- `type State` – тип, определяющий множество состояний конечного автомата (вариантный тип, объединяющий текстовые литералы);
- `config` – конфигурация конечного автомата:
  - `states` – множество состояний конечного автомата (должно совпадать со множеством состояний, заданных типом `State`);
  - `initial` – начальное состояние конечного автомата;
  - `transitions` – описание допустимых переходов между состояниями конечного автомата.

Все параметры объекта модели безопасности Flow являются обязательными.

Пример:

```
policy object service_flow : Flow {
    type State = "sleep" | "started" | "stopped" | "finished"
```

```
    config = { states      : ["sleep", "started", "stopped", "finished"]
             , initial     : "sleep"
             , transitions : { "sleep"   : ["started"]
                             , "started" : ["stopped", "finished"]
                             , "stopped" : ["started", "finished"]
                             }
             }
}
```

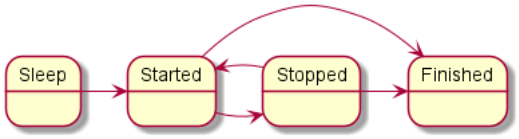


Диаграмма состояний конечного автомата в примере

Объект модели безопасности Flow может быть покрыт аудитом безопасности. При этом можно задать условия выполнения аудита, специфичные для модели безопасности Flow. Для этого в описании конфигурации аудита нужно использовать следующую конструкцию:

`omit : [<"состояние 1">[, ...]]` – аудит не выполняется, если конечный автомат находится в одном из перечисленных состояний.

Необходимость создавать несколько объектов модели безопасности Flow возникает в следующих случаях:

- Если нужно по-разному настроить аудит безопасности для разных объектов модели безопасности Flow (например, для разных объектов можно применять разные профили аудита или разные конфигурации аудита одного профиля).
- Если нужно различать вызовы методов, предоставляемых разными объектами модели безопасности Flow (поскольку в данные аудита включается как имя метода модели безопасности, так и имя объекта, предоставляющего этот метод, можно понять, что был вызван метод конкретного объекта).
- Если нужно использовать конечные автоматы с разными конфигурациями.

Правило init модели безопасности Flow

```
init {sid : <Sid>}
```

Создает конечный автомат и ассоциирует его с ресурсом `sid`. Созданный конечный автомат имеет конфигурацию, заданную в параметрах используемого объекта модели безопасности Flow.

Возвращает результат "разрешено", если создало ассоциацию конечного автомата с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Ресурс `sid` уже ассоциирован с конечным автоматом используемого объекта модели безопасности Flow.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Запуск процесса класса Server будет разрешен,
 * если при инициации запуска будет создана
 * ассоциация этого процесса с конечным автоматом.
 * Иначе запуск процесса класса Server будет запрещен. */
execute dst=Server {
```

```
    service_flow.init {sid : dst_sid}
}
```

Правило fini модели безопасности Flow

```
fini {sid : <Sid>}
```

Удаляет ассоциацию конечного автомата ресурсом `sid`. Конечный автомат, который более не ассоциирован с ресурсом, уничтожается.

Возвращает результат "разрешено", если удалило ассоциацию конечного автомата с ресурсом `sid`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Ресурс `sid` не ассоциирован с конечным автоматом используемого объекта модели безопасности Flow.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Правило enter модели безопасности Flow

```
enter {sid : <Sid>, state : <State>}
```

Переводит конечный автомат, ассоциированный с ресурсом `sid`, в состояние `state`.

Возвращает результат "разрешено", если перевело конечный автомат, ассоциированный с ресурсом `sid`, в состояние `state`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Переход в состояние `state` из текущего состояния не допускается конфигурацией конечного автомата, ассоциированного с ресурсом `sid`.
- Ресурс `sid` не ассоциирован с конечным автоматом используемого объекта модели безопасности Flow.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Любому клиенту в решении будет разрешено обращаться
 * к серверу класса Server, если конечный автомат,
 * ассоциированный с этим сервером, будет переведен в
 * состояние started при инициации обращения. Иначе
 * любому клиенту в решении будет запрещено обращаться
 * к серверу класса Server. */
request dst=Server {
    service_flow.enter {sid : dst_sid, state : "started"}
}
```

Правило allow модели безопасности Flow

```
allow {sid : <Sid>, states : <Set<State>>}
```

Проверяет, что состояние конечного автомата, ассоциированного с ресурсом `sid`, входит в набор состояний `states`.

Возвращает результат "разрешено", если состояние конечного автомата, ассоциированного с ресурсом `sid`, входит в набор состояний `states`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Состояние конечного автомата, ассоциированного с ресурсом `sid`, не входит в набор состояний `states`.
- Ресурс `sid` не ассоциирован с конечным автоматом используемого объекта модели безопасности Flow.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Любому клиенту в решении разрешено обращаться к серверу класса
 * Server, если конечный автомат, ассоциированный с этим сервером,
 * находится в состоянии started или stopped. Иначе любому клиенту
 * в решении запрещено обращаться к серверу класса Server. */
request dst=Server {
    service_flow.allow {sid : dst_sid, states : ["started", "stopped"]}
}
```

Выражение query модели безопасности Flow

```
query {sid : <Sid>}
```

Предназначено для использования в качестве выражения, проверяющего выполнение условий в конструкции `choice` (о конструкции `choice` см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности"). Проверяет состояние конечного автомата, ассоциированного с ресурсом `sid`. В зависимости от результатов этой проверки выполняются различные варианты обработки события безопасности.

Выполняется некорректно в следующих случаях:

- Ресурс `sid` не ассоциирован с конечным автоматом используемого объекта модели безопасности Flow.
- Значение `sid` вне допустимого диапазона.

Когда выражение выполняется некорректно, модуль безопасности Kaspersky Security Module возвращает решение "запрещено".

Пример:

```
/* Любому клиенту в решении разрешено обращаться к
 * серверу класса ResourceDriver, если конечный автомат,
 * ассоциированный с этим сервером, находится в состоянии
```

```
 * started или stopped. Иначе любому клиенту в решении
 * запрещено обращаться к серверу класса ResourceDriver. */
request dst=ResourceDriver {
    choice (service_flow.query {sid : dst_sid}) {
        "started"   : grant ()
        "stopped"   : grant ()
        _           : deny ()
    }
}
```

Модель безопасности Mic

Модель безопасности Mic позволяет реализовать мандатный контроль целостности. То есть эта модель безопасности дает возможность управлять информационными потоками между процессами, а также между процессами и ядром KasperskyOS, контролируя уровни целостности процессов, ядра и ресурсов, используемых через IPC.

> В терминах модели безопасности Mic процессы и ядро называются субъектами, а ресурсы называются объектами. Однако сведения в этом разделе приведены с отступлением от терминологии модели безопасности Mic. Это отступление заключается в том, что термин "объект" не используется в значении "ресурс".

Информационные потоки между субъектами возникают, когда субъекты взаимодействуют через IPC.

Уровень целостности субъекта/ресурса – это степень доверия к субъекту/ресурсу. Степень доверия к субъекту определяется, например, исходя из того, взаимодействует ли субъект с недоверенными внешними программно-аппаратными системами, или имеет ли субъект доказанный уровень качества. (Ядро имеет высокий уровень целостности.) Степень доверия к ресурсу определяется, например, с учетом того, был ли этот ресурс создан доверенным субъектом внутри программно-аппаратной системы под управлением KasperskyOS или получен из недоверенной внешней программно-аппаратной системы.

Модель безопасности Mic характеризуют следующие положения:

- По умолчанию информационные потоки от менее целостных к более целостным субъектам запрещены. Опционально такие информационные потоки могут быть разрешены. При этом нужно гарантировать, что более целостные субъекты не будут компрометированы.
- Потребителю ресурсов запрещено записывать данные в ресурс, если уровень целостности ресурса выше уровня целостности потребителя ресурсов.
- По умолчанию потребителю ресурсов запрещено читать данные из ресурса, если уровень целостности ресурса ниже уровня целостности потребителя ресурсов. Опционально потребителю ресурсов может быть разрешена такая операция. При этом нужно гарантировать, что потребитель ресурсов не будет компрометирован.

Методы модели безопасности Mic позволяют выполнять следующие операции:

- назначать субъектам и ресурсам уровни целостности;
- отменять назначение уровня целостности для ресурсов;
- проверять допустимость информационных потоков на основе сравнения уровней целостности;
- повышать уровни целостности ресурсов.

PSL-файл с описанием модели безопасности Mic находится в KasperskyOS SDK по пути:

`toolchain/include/nk/mic.psl`

В качестве примера использования модели безопасности Mic можно рассмотреть безопасное обновление ПО программно-аппаратной системы под управлением KasperskyOS. В обновлении участвуют четыре процесса:

- `Downloader` – низкоцелостный процесс, который загружает низкоцелостный образ обновления с удаленного сервера в интернете.
- `Verifier` – высокоцелостный процесс, который проверяет цифровую подпись низкоцелостного образа обновления (высокоцелостный процесс, который может читать данные из низкоцелостного ресурса).
- `FileSystem` – высокоцелостный процесс, который управляет файловой системой.
- `Updater` – высокоцелостный процесс, который применяет обновление.

Обновление ПО выполняется по следующему сценарию:

1. `Downloader` загружает образ обновления и сохраняет его в файл, передав содержимое образа в `FileSystem`. Этому файлу назначается низкий уровень целостности.
2. `Verifier` получает образ обновления у `FileSystem`, прочитав низкоцелостный файл, и проверяет его цифровую подпись. Если подпись корректна, `Verifier` обращается к `FileSystem`, чтобы `FileSystem` создал копию файла с образом обновления. Новому файлу назначается высокий уровень целостности.
3. `Updater` получает образ обновления у `FileSystem`, прочитав высокоцелостный файл, и применяет обновление.

В этом примере модель безопасности Mic обеспечивает то, что высокоцелостный процесс `Updater` может читать данные только из высокоцелостного образа обновления. Вследствие этого обновление может быть применено только после проверки цифровой подписи образа обновления.

Объект модели безопасности Mic

Чтобы использовать модель безопасности Mic, нужно создать объект (объекты) этой модели. При этом нужно задать множество уровней целостности субъектов/ресурсов.

Объект модели безопасности Mic имеет следующие параметры:

- `config` – множество уровней целостности или конфигурация множества уровней целостности:
  - `degrees` – множество градаций для формирования множества уровней целостности;
  - `categories` – множество категорий для формирования множества уровней целостности.

Примеры:

```
policy object mic : Mic {
    config = ["LOW", "MEDIUM", "HIGH"]
}

policy object mic_po : Mic {
    config =
      { degrees    : ["low", "high"]
```

```
        , categories : ["net", "log"]
        }
}
```

Множество уровней целостности представляет собой частично упорядоченное множество, которое является линейно упорядоченным или содержит несравнимые элементы. Множество {LOW, MEDIUM, HIGH} является линейно упорядоченным, так как все его элементы сравнимы между собой. Несравнимые элементы появляются, когда множество уровней целостности задается через множество градаций и множество категорий. В этом случае множество уровней целостности *L* представляет собой декартово произведение булеана множества категорий *C* на множество градаций *D*:

$$L = 2^C \times D.$$

Параметры `degrees` и `categories` в примере задают следующее множество:

{

{}/low, {}/high,

{net}/low, {net}/high,

{log}/low, {log}/high,

{net,log}/low, {net,log}/high

}

В этом множестве {} означает пустое множество.

Отношение порядка между элементами множества уровней целостности *L* задается следующим образом:

$$l_i = A/B,$$
$$l_j = E/F,$$
$$l_i \prec l_j \Leftrightarrow \begin{cases} A \subseteq E, \\ B \leq F. \end{cases}$$

Согласно этому отношению порядка *j*-й элемент превышает *i*-й элемент, если подмножество категорий *E* включает подмножество категорий *A*, и градация *F* больше градации *B* либо равна ей. Примеры сравнения элементов множества уровней целостности *L*:

- Элемент {net,log}/high превышает элемент {log}/low, так как градация high больше градации low, и подмножество категорий {net,log} включает подмножество категорий {log}.
- Элемент {net,log}/low превышает элемент {log}/low, так как уровни градаций для этих элементов равны между собой, и подмножество категорий {net,log} включает подмножество категорий {log}.
- Элемент {net,log}/high является наибольшим, так как превышает все остальные элементы.
- Элемент {}/low является наименьшим, так как все остальные элементы превышают этот элемент.

- Элементы {net}/low и {log}/high являются несравнимыми, так как градация high больше градации low, но подмножество категорий {log} не включает подмножество категорий {net}.

- Элементы {net,log}/low и {log}/high являются несравнимыми, так как градация high больше градации low, но подмножество категорий {log} не включает подмножество категорий {net,log}.

> Для субъектов и ресурсов с несравнимыми уровнями целостности модель безопасности Mic предусматривает условия, аналогичные тем, которые эта модель безопасности предусматривает для субъектов и ресурсов со сравнимыми уровнями целостности.
> По умолчанию информационные потоки между субъектам с несравнимыми уровнями целостности запрещены, но опционально такие информационные потоки могут быть разрешены. (Нужно гарантировать, что субъекты, принимающие данные, не будут компрометированы.) Потребителю ресурсов запрещено записывать данные в ресурс и читать данные из ресурса, если уровень целостности ресурса несравним с уровнем целостности потребителя ресурсов. Опционально потребителю ресурсов может быть разрешено чтение данных из ресурса. (Нужно гарантировать, что потребитель ресурсов не будет компрометирован.)

Объект модели безопасности Mic может быть покрыт аудитом безопасности. Условия выполнения аудита, специфичные для модели безопасности Mic, отсутствуют.

Необходимость создавать несколько объектов модели безопасности Mic возникает в следующих случаях:

- Если нужно по-разному настроить аудит безопасности для разных объектов модели безопасности Mic (например, для разных объектов можно применять разные профили аудита или разные конфигурации аудита одного профиля).

- Если нужно различать вызовы методов, предоставляемых разными объектами модели безопасности Mic (поскольку в данные аудита включается как имя метода модели безопасности, так и имя объекта, предоставляющего этот метод, можно понять, что был вызван метод конкретного объекта).

- Если нужно использовать несколько вариантов мандатного контроля целостности, например, с разными множествами уровней целостности субъектов/ресурсов.

Правило create модели безопасности Mic

```
create { source    : <Sid>
       , target    : <Sid>
       , container : <Sid | ()>
       , driver    : <Sid>
       , level     : <Level | ... | ()>
       }
```

Назначает ресурсу `target` уровень целостности `level` в следующей ситуации:

- Процесс `source` инициирует создание ресурса `target`.

- Ресурсом `target` управляет субъект `driver`, который является поставщиком ресурсов или ядром KasperskyOS.

- Ресурс `container` является контейнером для ресурса `target` (например, директория является контейнером для файлов и/или других директорий).

Если поле `container` имеет значение `()`, ресурс `target` рассматривается как корневой, то есть не имеющий контейнера.

Чтобы задать уровень целостности `level`, используются значения типа `Level`:

```
type Level = LevelFull | LevelNoCategory

type LevelFull =
  { degree     : Text | ()
  , categories : List<Text> | ()
  }

type LevelNoCategory = Text
```

Правило возвращает результат "разрешено", если назначило ресурсу `target` уровень целостности `level`.

Правило возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Значение `level` превышает уровень целостности процесса `source`, субъекта `driver` или ресурса `container`.
- Значение `level` несравнимо с уровнем целостности процесса `source`, субъекта `driver` или ресурса `container`.
- Процессу `source`, субъекту `driver` или ресурсу `container` не назначен уровень целостности.
- Значение `source`, `target`, `container` или `driver` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Серверу класса updater.Realmserv будет разрешено отвечать на
 * обращения любого клиента в решении, вызывающего метод resolve
 * службы realm.Reader, если ресурсу, создание которого запрашивает
 * клиент, при инициации ответа будет назначен уровень целостности LOW.
 * Иначе серверу класса updater.Realmserv будет запрещено отвечать на
 * обращения любого клиента, вызывающего метод resolve службы realm.Reader. */
response src=updater.Realmserv,
         endpoint=realm.Reader {
             match method=resolve {
                 mic.create { source : dst_sid
                            , target : message.handle.handle
                            , container : ()
                            , driver : src_sid
                            , level : "LOW"
                            }
             }
}
```

Правило delete модели безопасности Mic

```
delete { source    : <Sid>
       , target    : <Sid>
       , container : <Sid | ()>
       , driver    : <Sid>
       }
```

Отменяет назначение уровня целостности для ресурса `target` в следующей ситуации:

- Процесс `source` инициирует удаление ресурса `target`.
- Ресурсом `target` управляет субъект `driver`, который является поставщиком ресурсов или ядром KasperskyOS.
- Ресурс `container` является контейнером для ресурса `target` (например, директория является контейнером для файлов и/или других директорий).

Если поле `container` имеет значение `()`, ресурс `target` рассматривается как корневой, то есть не имеющий контейнера.

Правило возвращает результат "разрешено", если отменило назначение уровня целостности для ресурса `target`.

Правило возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Уровень целостности ресурса `target` превышает уровень целостности процесса `source` или субъекта `driver`.
- Уровень целостности ресурса `target` несравним с уровнем целостности процесса `source` или субъекта `driver`.
- Процессу `source`, субъекту `driver`, ресурсу `target` или ресурсу `container` не назначен уровень целостности.
- Значение `source`, `target`, `container` или `driver` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Любому клиенту в решении будет разрешено обращаться к серверу класса
 * updater.Realmserv, вызывая метод del службы realm.Reader, если для ресурса,
 * удаление которого запрашивает клиент, будет отменено назначение уровня целостности.
 * Иначе любому клиенту в решении будет запрещено обращаться к серверу класса
 * updater.Realmserv, вызывая метод del службы realm.Reader. */
request dst=updater.Realmserv,
        endpoint=realm.Reader {
            match method=del {
                mic.delete { source : src_sid
                           , target : message.handle.handle
                           , container : ()
                           , driver : dst_sid
                           }
              }
}
```

Правило execute модели безопасности Mic

```
execute <ExecuteImage | ExecuteLevel>

type ExecuteImage =
  { image  : Sid
  , target : Sid
  , level  : Level | ... | ()
  , levelR : Level | ... | ()
  }

type ExecuteLevel =
  { image  : Sid | ()
  , target : Sid
```

```
  , level  : Level | ...
  , levelR : Level | ... | ()
  }
```

Назначает субъекту `target` уровень целостности `level` и задает минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых этот субъект может принимать данные (`levelR`). Код субъекта `target` содержится в исполняемом файле `image`.

Если поле `level` имеет значение `()`, субъекту `target` назначается уровень целостности исполняемого файла `image`. Если поле `image` имеет значение `()`, поле `level` должно иметь значение, отличное от `()`.

Если поле `levelR` имеет значение `()`, уровень целостности `levelR` принимается равным уровню целостности субъекта `target`.

Чтобы задать уровни целостности `level` и `levelR`, используются значения типа `Level`. Определение типа `Level` см. в "Правило create модели безопасности Mic".

Правило возвращает результат "разрешено", если назначило субъекту `target` уровень целостности `level` и задало минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых этот субъект может принимать данные (`levelR`).

Правило возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Значение `level` превышает уровень целостности исполняемого файла `image`.
- Значение `level` несравнимо с уровнем целостности исполняемого файла `image`.
- Значение `levelR` превышает значение `level`.
- Значения `level` и `levelR` несравнимы.
- Исполняемому файлу `image` не назначен уровень целостности.
- Значение `image` или `target` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Запуск процесса класса updater.Manager будет разрешен,
 * если при инициации запуска этому процессу будет назначен
 * уровень целостности LOW, а также будет задан минимальный
 * уровень целостности процессов и ресурсов, из которых этот
 * процесс может принимать данные (LOW). Иначе запуск процесса
 * класса updater.Manager будет запрещен. */
execute src=Einit, dst=updater.Manager, method=main {
    mic.execute { target : dst_sid
                , image : ()
                , level : "LOW"
                , levelR : "LOW"
                }
}
```

Правило upgrade модели безопасности Mic

```
upgrade { source    : <Sid>
        , target    : <Sid>
        , container : <Sid | ()>
        , driver    : <Sid>
```

```
        , level     : <Level | ...>
        }
```

Повышает назначенный ранее уровень целостности ресурса `target` до значения `level` в следующей ситуации:

- Процесс `source` инициирует повышение уровня целостности ресурса `target`.
- Ресурсом `target` управляет субъект `driver`, который является поставщиком ресурсов или ядром KasperskyOS.
- Ресурс `container` является контейнером для ресурса `target` (например, директория является контейнером для файлов и/или других директорий).

Если поле `container` имеет значение `()`, ресурс `target` рассматривается как корневой, то есть не имеющий контейнера.

Чтобы задать уровень целостности `level`, используются значения типа `Level`. Определение типа `Level` см. в "Правило create модели безопасности Mic".

Правило возвращает результат "разрешено", если повысило назначенный ранее уровень целостности ресурса `target` до значения `level`.

Правило возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Значение `level` не превышает уровень целостности ресурса `target`.
- Значение `level` превышает уровень целостности процесса `source`, субъекта `driver` или ресурса `container`.
- Уровень целостности ресурса `target` превышает уровень целостности процесса `source`.
- Процессу `source`, субъекту `driver` или ресурсу `container` не назначен уровень целостности.
- Значение `source`, `target`, `container` или `driver` вне допустимого диапазона.

Правило call модели безопасности Mic

```
call {source : <Sid>, target : <Sid>}
```

Проверяет допустимость информационных потоков от субъекта `target` к субъекту `source`.

Возвращает результат "разрешено" в следующих случаях:

- Уровень целостности субъекта `source` не превышает уровень целостности субъекта `target`.
- Уровень целостности субъекта `source` превышает уровень целостности субъекта `target`, но минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых субъект `source` может принимать данные, не превышает уровень целостности субъекта `target`.
- Уровень целостности субъекта `source` несравним с уровнем целостности субъекта `target`, но минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых субъект `source` может принимать данные, не превышает уровень целостности субъекта `target`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Уровень целостности субъекта `source` превышает уровень целостности субъекта `target`, и минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых субъект `source` может принимать данные, превышает уровень целостности субъекта `target`.
- Уровень целостности субъекта `source` превышает уровень целостности субъекта `target`, и минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых субъект `source` может читать данные, несравним с уровнем целостности субъекта `target`.
- Уровень целостности субъекта `source` несравним с уровнем целостности субъекта `target`, и минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых субъект `source` может принимать данные, превышает уровень целостности субъекта `target`.
- Уровень целостности субъекта `source` несравним с уровнем целостности субъекта `target`, и минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых субъект `source` может принимать данные, несравним с уровнем целостности субъекта `target`.
- Субъекту `source` или субъекту `target` не назначен уровень целостности.
- Значение `source` или `target` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Любому клиенту в решении разрешено обращаться к
 * любому серверу (ядру), если информационные потоки от
 * сервера (ядра) к клиенту допускаются моделью
 * безопасности Mic. Иначе любому клиенту в решении
 * запрещено обращаться к любому серверу (ядру). */
request {
    mic.call { source : src_sid
             , target : dst_sid
             }
}
```

Правило invoke модели безопасности Mic

```
invoke {source : <Sid>, target : <Sid>}
```

Проверяет допустимость информационных потоков от субъекта `source` к субъекту `target`.

Возвращает результат "разрешено", если уровень целостности субъекта `target` не превышает уровень целостности субъекта `source`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Уровень целостности субъекта `target` превышает уровень целостности субъекта `source`.
- Уровень целостности субъекта `target` несравним с уровнем целостности субъекта `source`.
- Субъекту `source` или субъекту `target` не назначен уровень целостности.
- Значение `source` или `target` вне допустимого диапазона.

Правило read модели безопасности Mic

```
read {source : <Sid>, target : <Sid>}
```

Проверяет допустимость чтения данных из ресурса `target` потребителем ресурсов `source`.

Возвращает результат "разрешено" в следующих случаях:

- Уровень целостности потребителя ресурсов `source` не превышает уровень целостности ресурса `target`.
- Уровень целостности потребителя ресурсов `source` превышает уровень целостности ресурса `target`, но минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых потребитель ресурсов `source` может принимать данные, не превышает уровень целостности ресурса `target`.
- Уровень целостности потребителя ресурсов `source` несравним с уровнем целостности ресурса `target`, но минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых потребитель ресурсов `source` может принимать данные, не превышает уровень целостности ресурса `target`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Уровень целостности потребителя ресурсов `source` превышает уровень целостности ресурса `target`, и минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых потребитель ресурсов `source` может принимать данные, превышает уровень целостности ресурса `target`.
- Уровень целостности потребителя ресурсов `source` превышает уровень целостности ресурса `target`, и минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых потребитель ресурсов `source` может принимать данные, несравним с уровнем целостности ресурса `target`.
- Уровень целостности потребителя ресурсов `source` несравним с уровнем целостности ресурса `target`, и минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых потребитель ресурсов `source` может принимать данные, превышает уровень целостности ресурса `target`.
- Уровень целостности потребителя ресурсов `source` несравним с уровнем целостности ресурса `target`, и минимальный уровень целостности субъектов и ресурсов, из которых потребитель ресурсов `source` может принимать данные, несравним с уровнем целостности ресурса `target`.
- Потребителю ресурсов `source` или ресурсу `target` не назначен уровень целостности.
- Значение `source` или `target` вне допустимого диапазона.

Пример:

```
/* Любому клиенту в решении разрешено обращаться к серверу
 * класса updater.Realmserv, вызывая метод read службы
 * realm.Reader, если модель безопасности Mic допускает
 * чтение данных этим клиентом из ресурса, который требуется
 * этому клиенту. Иначе любому клиенту в решении запрещено
 * обращаться к серверу класса updater.Realmserv, вызывая
 * метод read службы realm.Reader. */
request dst=updater.Realmserv,
        endpoint=realm.Reader {
            match method=read {
                mic.read { source : src_sid
                         , target : message.handle.handle
                         }
```

```
            }
}
```

Правило write модели безопасности Mic

```
write {source : <Sid>, target : <Sid>}
```

Проверяет допустимость записи данных в ресурс `target` потребителем ресурсов `source`.

Возвращает результат "разрешено", если уровень целостности ресурса `target` не превышает уровень целостности потребителя ресурсов `source`.

Возвращает результат "запрещено" в следующих случаях:

- Уровень целостности ресурса `target` превышает уровень целостности потребителя ресурсов `source`.
- Уровень целостности ресурса `target` несравним с уровнем целостности потребителя ресурсов `source`.
- Потребителю ресурсов `source` или ресурсу `target` не назначен уровень целостности.
- Значение `source` или `target` вне допустимого диапазона.

Выражение query_level модели безопасности Mic

```
query_level {source : <Sid>}
```

Предназначено для использования в качестве выражения, проверяющего выполнение условий в конструкции `choice` (о конструкции `choice` см. "Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности"). Проверяет уровень целостности субъекта или ресурса `source`. В зависимости от результатов этой проверки выполняются различные варианты обработки события безопасности.

Выполняется некорректно в следующих случаях:

- Субъекту или ресурсу `source` не назначен уровень целостности.
- Значение `source` вне допустимого диапазона.

Когда выражение выполняется некорректно, модуль безопасности Kaspersky Security Module возвращает решение "запрещено".

Использование шаблонизации при создании описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS

При создании описания политики можно использовать шаблонизатор Ginger, интегрированный в компилятор `nk-psl-gen-c`. Для управления шаблонизатором нужно использовать параметры компилятора `nk-psl-gen-c` или параметры CMake-команд `build_kos_qemu_image()` и `build_kos_hw_image()`.

PSL-шаблон Ginger представляет собой PSL-файл, который, помимо деклараций на языке PSL, содержит синтаксические конструкции шаблонизатора Ginger. Такие файлы, как `security.psl.in`, `security.psl`, `core.psl`, являются PSL-шаблонами Ginger, если в них содержаться синтаксические конструкции шаблонизатора Ginger. (Файл `security.psl.in` одновременно является PSL-шаблоном в другом контексте, так как в этом файле могут использоваться макросы и переменные, не связанные с шаблонизатором Ginger.)

Описание синтаксических конструкций шаблонизатора Ginger приведено в официальной документации на этот шаблонизатор. Например, можно использовать макросы.

Пример определения макроса:

```
{% macro VMMSafe(src) %}
        match method=Allocate {
            match src={{ src }} { grant () }
        }
{% endmacro %}
```

Пример вызова макроса:

```
{{ VMMSafe(["Einit"]) }}
```

В результате этого вызова будет создана следующая конструкция:

```
match method=Allocate {
    match src=Einit { grant () }
}
```

Пример определения макроса с циклами:

```
{% macro VMMSafe(srcs) %}
{% for method in ["Allocate", "Commit", "Decommit"] %}
        match method={{ method }} {
{% for src in srcs %}
            match src={{ src }} { grant () }
{% endfor %}
        }
{% endfor %}
{% endmacro %}
```

Пример конструкции с вызовом макроса:

```
match endpoint=vmm.VMM {
{{ VMMSafe(["Einit", "client.Client", "consumer.Consumer",
    "kl.bc.BlobContainer", "kl.core.NameServer",
    "kl.VfsEntity", "scm.Producer", "execution_manager.ExecMgrEntity",
    "scm.SecurityConfigMgrEntity", "kl.drivers.ATA", "kl.drivers.PCIE"]) }}
}
```

В результате раскрытия макроса в этой конструкции будет создана следующая конструкция:

```
match endpoint=vmm.VMM {
        match method=Allocate {
            match src=Einit { grant () }
            match src=client.Client { grant () }
            match src=consumer.Consumer { grant () }
            match src=kl.bc.BlobContainer { grant () }
            match src=kl.core.NameServer { grant () }
            match src=kl.VfsEntity { grant () }
            match src=scm.Producer { grant () }
```

```
            match src=execution_manager.ExecMgrEntity { grant () }
            match src=scm.SecurityConfigMgrEntity { grant () }
            match src=kl.drivers.ATA { grant () }
            match src=kl.drivers.PCIE { grant () }
        }
        match method=Commit {
            match src=Einit { grant () }
            match src=client.Client { grant () }
            match src=consumer.Consumer { grant () }
            match src=kl.bc.BlobContainer { grant () }
            match src=kl.core.NameServer { grant () }
            match src=kl.VfsEntity { grant () }
            match src=scm.Producer { grant () }
            match src=execution_manager.ExecMgrEntity { grant () }
            match src=scm.SecurityConfigMgrEntity { grant () }
            match src=kl.drivers.ATA { grant () }
            match src=kl.drivers.PCIE { grant () }
        }
        match method=Decommit {
            match src=Einit { grant () }
            match src=client.Client { grant () }
            match src=consumer.Consumer { grant () }
            match src=kl.bc.BlobContainer { grant () }
            match src=kl.core.NameServer { grant () }
            match src=kl.VfsEntity { grant () }
            match src=scm.Producer { grant () }
            match src=execution_manager.ExecMgrEntity { grant () }
            match src=scm.SecurityConfigMgrEntity { grant () }
            match src=kl.drivers.ATA { grant () }
            match src=kl.drivers.PCIE { grant () }
        }
    }
```

В PSL-шаблонах Ginger можно использовать комментарии:

```
{# Комментарий, который будет удален при раскрытии шаблона. #}
```

Также в PSL-шаблонах Ginger можно использовать конструкцию включения файла.

Пример конструкции включения файла:

```
{% include "defs.ginger" %}
```

Файл `defs.ginger` может содержать, например, определения макросов, используемых в PSL-шаблоне Ginger. Этот файл должен находится в одной директории с PSL-шаблоном Ginger, который содержит эту конструкцию.

Методы служб ядра KasperskyOS

С точки зрения модуля безопасности Kaspersky Security Module ядро KasperskyOS является контейнером компонентов, предоставляющих службы. Список компонентов ядра содержится в файле `Core.edl`, расположенном в директории `sysroot-*-kos/include/kl/core` из состава KasperskyOS SDK. Также в этой директории находятся CDL-, IDL-файлы формальной спецификации ядра.

Методы служб ядра можно разделить на безопасные и потенциально опасные. Потенциально опасные методы могут быть использованы злоумышленником в компрометированном компоненте решения, чтобы, например, вызвать отказ, организовать скрытую передачу данных, захватить управление устройством ввода-вывода. Безопасные методы не могут быть использованы таким образом.

Доступ к методам служб ядра должен быть максимально ограничен политикой безопасности решения (принцип "Least Privilege"). Для этого нужно выполнить следующие требования:

1. Разрешить доступ к безопасному методу только тем компонентам решения, которым этот метод нужен.

2. Разрешить доступ к потенциально опасному методу только тем доверенным компонентам решения, которым этот метод нужен.

3. Разрешить доступ к потенциально опасному методу только тем недоверенным компонентам решения, которым этот метод нужен, если только проверяемые условия доступа ограничивают возможности злонамеренного использования метода, или последствия злонамеренного использования метода допустимы с точки зрения безопасности.

   Например, недоверенному компоненту можно разрешить использовать ограниченный набор портов ввода-вывода, чтобы этот компонент не мог захватить управление устройствами ввода-вывода. Также, к примеру, скрытая передача данных между недоверенными компонентами может быть допустимой с точки зрения безопасности.

Служба виртуальной памяти

Служба предназначена для управления виртуальной памятью.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы vmm.VMM (интерфейс kl.core.VMM)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Allocate`	Назначение Выделяет (резервирует и опционально фиксирует) регион виртуальной памяти. Параметры • [in] `addr` – желаемый базовый адрес региона виртуальной памяти или `0`, чтобы базовый адрес был выбран автоматически. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры региона виртуальной памяти. • [out] `va` – базовый адрес выделенного региона виртуальной памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов. • Исчерпать оперативную память.
`Commit`	Назначение Фиксирует зарезервированный методом `Allocate` регион виртуальной памяти. Параметры • [in] `va` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать оперативную память.
`Decommit`	Назначение Отменяет фиксацию региона виртуальной памяти. Параметры • [in] `va` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Protect`	Назначение Изменяет права доступа к региону виртуальной памяти. Параметры • [in] `va` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [in] `flags` – флаги, задающие права доступа к региону виртуальной памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Free`	Назначение Освобождает регион виртуальной памяти. Параметры • [in] `va` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Query`	Назначение Позволяет получить сведения о странице виртуальной памяти. Параметры • [in] `va` – адрес, входящий в страницу виртуальной памяти. • [out] `info` – последовательность, содержащая сведения о странице виртуальной памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Reset`	Назначение Отменяет фиксацию региона виртуальной памяти. Параметры • [in] `va` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`MdlCreate`	Назначение Создает буфер MDL. Параметры • [in] `size` – размер буфера MDL в байтах. • [in] `prot` – флаги, задающие права доступа к буферу MDL. • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов. • Исчерпать оперативную память.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`MdlCreateFromVm`	Назначение Создает буфер MDL из физической памяти, отображенной на заданный регион виртуальной памяти, и отображает созданный буфер MDL на этот регион. Параметры • [in] `va` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [in] `flags` – флаги, задающие права доступа к буферу MDL. • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов. • Исчерпать оперативную память.
`MdlGetSize`	Назначение Позволяет получить размер буфера MDL. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL. • [out] `size` – размер буфера MDL в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`MdlMap`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти и отображает на него буфер MDL. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL. • [in] `offset` – смещение в буфере MDL, с которого нужно начать отображение, в байтах. • [in] `length` – размер части буфера MDL, которую нужно отобразить, в байтах. • [in] `hint` – желаемый базовый адрес региона виртуальной памяти или `0`, чтобы базовый адрес был выбран автоматически. • [in] `prot` – флаги, задающие параметры региона виртуальной памяти. • [out] `address` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Создать разделяемую память для межпроцессного взаимодействия, скрытого от модуля безопасности, если дескрипторами одного буфера MDL владеют несколько процессов (маски прав дескрипторов должны разрешать отображение буфера MDL). • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`MdlClone`	Назначение Создает буфер MDL на основе существующего. Буфер MDL создается из тех же регионов физической памяти, что и оригинальный. Параметры • [in] `originHandle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует оригинальный буфер MDL. • [in] `offset` – смещение в оригинальном буфере MDL, с которого нужно начать дублирование, в байтах. • [in] `length` – размер части оригинального буфера MDL, которую нужно дублировать, в байтах. • [out] `cloneHandle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует созданный буфер MDL. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`MdlGetUsageMap`	Назначение Позволяет получить сведения о распределении зафиксированных и незафиксированных страниц в регионе виртуальной памяти, на который отображен буфер MDL. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL. • [in] `startPage` – смещение в регионе виртуальной памяти, с которого нужно начать сбор сведений, в страницах памяти. • [out] `firstUsed` – значение, отражающее, какой счетчик является первым в параметре `counters`: счетчик зафиксированных страниц (ненулевое значение) или счетчик незафиксированных страниц (`0`). • [in] `reqCounters` – максимальное число счетчиков в параметре `counters`. • [out] `counters` – последовательность, содержащая счетчики зафиксированных и незафиксированных страниц. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба физической памяти

Служба предназначена для выполнения операций с рабочим набором.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы pmm.PMM (интерфейс kl.core.PMM)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`WsOpen`	Назначение Открывает доступ к рабочему набору. Параметры • [out] `ws` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует рабочий набор. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`WsGetInfo`	Назначение Позволяет получить характеристики рабочего набора. Параметры • [in] `ws` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует рабочий набор. • [out] `info` – структура с характеристиками рабочего набора. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`WsSetThreshold`	Назначение Устанавливает пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе. Параметры • [in] `ws` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует рабочий набор. • [in] `threshold` – нижнее пороговое значение, в страницах памяти. • [in] `width` – смещение верхнего порогового значения относительно нижнего, в страницах памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Изменить пороговые значения, установленные другим процессом (если доступен метод `WsClearThreshold`). • Установить пороговые значения после удаления другим процессом.
`WsClearThreshold`	Назначение Удаляет пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе. Параметры • [in] `ws` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует рабочий набор. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет удалить пороговые значения, установленные другим процессом.

Служба ввода-вывода

Служба предназначена для работы с портами ввода-вывода, MMIO, DMA, прерываниями.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы io.IO (интерфейс kl.core.IO)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`RegisterPort`	Назначение Регистрирует последовательность портов ввода-вывода. Параметры • [in] `base` – адрес первого порта ввода-вывода в последовательности. • [in] `size` – число портов ввода-вывода в последовательности. • [out] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует последовательность портов ввода-вывода. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Захватить порты ввода-вывода (рекомендуется контролировать адрес первого порта ввода-вывода и число портов ввода-вывода в последовательности). • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`RegisterMmio`	Назначение Регистрирует регион памяти MMIO. Параметры • [in] `base` – базовый адрес региона памяти MMIO. • [in] `size` – размер региона памяти MMIO в байтах. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры региона памяти MMIO. • [out] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует регион памяти MMIO. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`RegisterDma`	Назначение Создает буфер DMA. Параметры • [in] `size` – размер буфера DMA в байтах. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры буфера DMA. • [in] `order` – параметр, задающий минимальное число страниц памяти (*2^order*) в блоке. • [out] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер DMA. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов. • Исчерпать оперативную память.
`RegisterIrq`	Назначение Регистрирует прерывание, возникающее при обращении устройства к контроллеру прерываний через линию аппаратного прерывания. Параметры • [in] `irq` – номер прерывания. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры прерывания. • [out] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует прерывание. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`MapMem`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти и отображает на него регион памяти MMIO. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует регион памяти MMIO. • [in] `prot` – флаги, задающие права доступа к региону виртуальной памяти. • [in] `attr` – флаги, задающие параметры региона виртуальной памяти (например, использование кеширования). • [out] `address` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [out] `mapping` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор используется для освобождения региона виртуальной памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Захватить управление устройством при отображении региона памяти MMIO на регион виртуальной памяти (рекомендуется контролировать базовый адрес и размер региона памяти MMIO при вызове метода `RegisterMmio`). • Создать разделяемую память для межпроцессного взаимодействия, скрытого от модуля безопасности, если дескрипторами одного региона памяти MMIO владеют несколько процессов (маски прав дескрипторов должны разрешать отображение региона памяти MMIO). • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`PermitPort`	Назначение Открывает доступ к портам ввода-вывода. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует последовательность портов ввода-вывода. • [out] `access` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор используется для закрытия доступа к портам ввода-вывода. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Захватить управление устройством (рекомендуется контролировать адрес первого порта ввода-вывода и число портов ввода-вывода в последовательности при вызове метода `RegisterPort`). • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`AttachIrq`	Назначение Привязывает вызывающий поток исполнения к прерыванию. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует прерывание. • [out] `delivery` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор является клиентским IPC-дескриптором, который используется обработчиком прерывания. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Забрать процессорное время у остальных потоков исполнения, в том числе из других процессов (поток исполнения, выполнивший привязку к прерыванию, становится потоком реального времени). • Сделать невозможным завершение процесса из другого процесса (процесс, поток которого выполнил привязку к прерыванию, невозможно завершить из другого процесса). • Остановить операционную систему (при возникновении необработанного исключения в потоке исполнения, обрабатывающем прерывание, останавливается операционная система). • Заблокировать, замедлить или некорректно выполнить обработку прерывания (рекомендуется контролировать номер прерывания при вызове метода `RegisterIrq`). • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`DetachIrq`	Назначение Отправляет потоку исполнения запрос, в результате выполнения которого поток должен выполнить отвязывание от прерывания. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует прерывание. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет прекратить обработку прерывания в другом процессе.
`EnableIrq`	Назначение Разрешает (демаскирует) прерывание. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует прерывание. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет разрешить прерывание на уровне системы.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`DisableIrq`	Назначение Запрещает (маскирует) прерывание. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует прерывание. • [in] `sync` – значение, задающее, нужно ли ожидать завершения текущей итерации в обработчике маскируемого прерывания (ненулевое значение – да, `0` – нет). • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет запретить прерывание на уровне системы.
`ModifyDma`	Назначение Изменяет параметры кеширования буфера DMA. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер DMA. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры кеширования буфера DMA. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`MapDma`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти и отображает на него буфер DMA. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер DMA. • [in] `offset` – смещение в буфере DMA, с которого нужно начать отображение, в байтах. • [in] `length` – размер части буфера DMA, которую нужно отобразить, в байтах. • [in] `hint` – желаемый базовый адрес региона виртуальной памяти или `0`, чтобы базовый адрес был выбран автоматически. • [in] `prot` – флаги, задающие права доступа к региону виртуальной памяти. • [out] `address` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [out] `mapping` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор используется для освобождения региона виртуальной памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Создать разделяемую память для межпроцессного взаимодействия, скрытого от модуля безопасности, если дескрипторами одного буфера DMA владеют несколько процессов (маски прав дескрипторов должны разрешать отображение буфера DMA). • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`DmaGetInfo`	Назначение Позволяет получить сведения о буфере DMA. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер DMA. • [out] `flags` – флаги, отражающие параметры DMA. • [out] `order` – параметр, отражающий минимальное число страниц памяти (2^order) в блоке. • [out] `size` – размер буфера DMA в байтах. • [out] `count` – число блоков. • [out] `frames` – последовательность, содержащая адреса и размеры блоков. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`DmaGetPhysInfo`	Назначение Позволяет получить физические адреса и размеры блоков буфера DMA. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер DMA. • [out] `count` – число блоков. • [out] `frames` – последовательность, содержащая физические адреса и размеры блоков. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`BeginDma`	Назначение Открывает доступ к буферу DMA для устройства. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер DMA. • [in] `domain` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует домен IOMMU. • [out] `iomapping` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект ядра, который содержит адреса и размеры блоков, необходимые устройству, чтобы использовать буфер DMA. Адреса памяти, используемые устройством, могут быть физическими или виртуальными в зависимости от того, задействован ли IOMMU. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`AllocMsi`	Назначение Создает объект прерывания MSI. Параметры • [in] `order` – фиктивный параметр. Должен иметь значение `0`. • [in] `deviceId` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. • [in] `priority` – приоритет прерывания. • [out] `addr` – адрес памяти MMIO, куда устройству необходимо выполнить запись, чтобы вызвать прерывание (Message Address по спецификации PCIe). • [out] `data` – данные, которые устройству необходимо записать в память MMIO по адресу, полученному через параметр `addr`, чтобы вызвать прерывание (Message Data по спецификации PCIe). • [out] `msi` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект прерывания MSI. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Исчерпать доступные векторы прерываний. • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`RegisterMsiIrq`	Назначение Регистрирует прерывание MSI. Параметры • [in] `msi` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект прерывания MSI. • [in] `index` – фиктивный параметр. Должен иметь значение `0`. • [out] `irq` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует прерывание. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.

Служба потоков исполнения

Служба предназначена для управления потоками исполнения.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы thread.Thread (интерфейс kl.core.Thread)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Create`	Назначение Создает поток исполнения. Параметры • [out] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [out] `tid` – идентификатор потока исполнения (TID). • [in] `priority` – приоритет потока исполнения. • [in] `stackSize` – размер стека потока исполнения в байтах или `0`, чтобы был использован размер по умолчанию, заданный при создании процесса. • [in] `routine` – указатель на функцию, вызываемую при запуске потока исполнения. • [in] `context` – указатель на функцию, выполняемую потоком исполнения. • [in] `context2` – указатель на параметры, передаваемые функции, заданной через параметр `context`. • [in] `tls` – указатель на TLS. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры создания потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Создать поток исполнения реального времени, который заберет все процессорное время у остальных потоков исполнения, в том числе из других процессов (рекомендуется контролировать параметры создания потока исполнения). • Создать множество потоков исполнения, в том числе с высоким приоритетом, чтобы сократить процессорное время, доступное потокам других процессов (рекомендуется контролировать приоритет потока исполнения). • Исчерпать оперативную память. • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`OpenCurrent`	Назначение Создает дескриптор вызывающего потока исполнения. Параметры • [out] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Suspend`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения. Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет заблокировать поток исполнения, который захватил созданный в разделяемой памяти объект синхронизации, который ожидается потоком исполнения другого процесса. В результате поток исполнения другого процесса может быть заблокированным сколь угодно долго.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Resume`	Назначение Возобновляет исполнение заблокированного потока. Параметры • [in] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Terminate`	Назначение Завершает заблокированный поток исполнения. Параметры • [in] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [in] `code` – код завершения потока исполнения. • [out] `tid` – идентификатор потока исполнения (TID). • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Exit`	Назначение Завершает вызывающий поток исполнения. Параметры • [in] `code` – код завершения потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Wait`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения до завершения заданного потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [in] `msec` – время ожидания завершения потока исполнения в миллисекундах. • [out] `code` – код завершения потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`SetPriority`	Назначение Задает приоритет потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [in] `priority` – приоритет потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет повысить приоритет потока исполнения, чтобы сократить процессорное время, доступное остальным потокам исполнения, в том числе из других процессов. Рекомендуется контролировать приоритет потока исполнения.
`SetTls`	Назначение Задает базовый адрес TLS для вызывающего потока исполнения. Параметры • [in] `va` – указатель на TLS. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Sleep`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения на заданное время. Параметры • [in] `mdelay` – время блокировки потока исполнения в миллисекундах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetInfo`	Назначение Позволяет получить сведения о потоке исполнения. Параметры • [in] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [out] `info` – структура, содержащая базовый адрес стека потока исполнения и его размер в байтах, а также идентификатор потока исполнения (TID). • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`DetachIrq`	Назначение Отвязывает вызывающий поток исполнения от прерывания, обрабатываемого в его контексте. Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`GetAffinity`	Назначение Позволяет получить маску сходства потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [out] `mask` – маска сходства потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`SetAffinity`	Назначение Задает маску сходства потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [in] `mask` – маска сходства потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`SetSchedPolicy`	Назначение Задает класс планирования и приоритет потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [in] `policy` – класс планирования потока исполнения. • [in] `priority` – приоритет потока исполнения. • [in] `param` – объединение, содержащее параметры класса планирования потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Сделать поток исполнения потоком исполнения реального времени, который заберет все процессорное время у остальных потоков исполнения, в том числе из других процессов (рекомендуется контролировать класс планирования потока исполнения). • Повысить приоритет потока исполнения, чтобы сократить процессорное время, доступное остальным потокам исполнения, в том числе из других процессов (рекомендуется контролировать приоритет потока исполнения).
`GetSchedPolicy`	Назначение Позволяет получить сведения о классе планирования и приоритете потока исполнения. Параметры • [in] `thread` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует поток исполнения. • [out] `policy` – класс планирования потока исполнения. • [out] `priority` – приоритет потока исполнения. • [out] `param` – объединение, содержащее параметры класса планирования потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба дескрипторов

Служба предназначена для выполнения операций с дескрипторами.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы handle.Handle (интерфейс kl.core.Handle)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Copy`	Назначение Копирует дескриптор. В результате копирования вызывающий процесс получает потомка дескриптора. Параметры • [in] `inHandle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Поле дескриптора содержит оригинальный дескриптор. • [in] `newRightsMask` – маска прав потомка дескриптора. • [in] `copyBadge` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект контекста передачи ресурса. • [out] `outHandle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле потомка дескриптора и поле маски прав потомка дескриптора. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`CreateUserObject`	Назначение Создает дескриптор. Параметры • [in] `type` – тип дескриптора. • [in] `rights` – маска прав дескриптора. • [in] `context` – указатель на данные, которые нужно ассоциировать с дескриптором. • [in] `ipcChannel` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор является серверным IPC-дескриптором. • [in] `riid` – идентификатор службы (RIID). • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле созданного дескриптора и поле маски прав созданного дескриптора. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`Close`	Назначение Закрывает дескриптор. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Connect`	Назначение Создает и связывает между собой клиентский, серверный и слушающий IPC-дескрипторы. Параметры • [in] `server` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует серверный процесс. • [in] `srListener` – слушающий дескриптор из пространства дескрипторов серверного процесса или значение `0xFFFFFFFF`, чтобы создать его. • [in] `createSrEndpoint` – значение, которое задает, нужно ли создавать серверный IPC-дескриптор в пространстве дескрипторов серверного процесса (ненулевое значение – да, `0` – нет). • [in] `client` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует клиентский процесс. • [out] `outSrListener` – слушающий дескриптор из пространства дескрипторов серверного процесса. • [out] `outSrEndpoint` – серверный IPC-дескриптор из пространства дескрипторов серверного процесса. • [out] `outClEndpoint` – клиентский IPC-дескриптор из пространства дескрипторов клиентского процесса. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`SecurityConnect`	Назначение Создает клиентский IPC-дескриптор для обращения к модулю безопасности Kaspersky Security Module через интерфейс безопасности. Параметры • [out] `client` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать множество возможных значений дескрипторов процесса ядра.
`GetSidByHandle`	Назначение Позволяет получить идентификатор безопасности (SID) по дескриптору. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. • [out] `sid` – идентификатор безопасности (SID). • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Revoke`	Назначение Отзывает потомков заданного дескриптора и опционально закрывает заданный дескриптор. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. • [in] `close` – значение, которое задает, нужно ли закрывать дескриптор, указанный в параметре `handle` (ненулевое значение – да, `0` – нет). • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`RevokeSubtree`	Назначение Отзывает дескрипторы, которые образуют поддерево наследования заданного дескриптора. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескрипторы, образующие поддерево наследования этого дескриптора, отзываются. • [in] `badge` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект контекста передачи ресурса, который определяет поддерево наследования дескрипторов для отзыва. Корневым узлом этого поддерева является дескриптор, который порожден передачей или копированием дескриптора, заданного через параметр `handle`, в ассоциации с объектом контекста передачи ресурса. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`CreateBadge`	Назначение Создает объект контекста передачи ресурса и настраивает механизм уведомлений для контроля жизненного цикла этого объекта. Параметры • [in] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [in] `notifyContext` – идентификатор записи вида "ресурс – маска событий" в приемнике уведомлений. • [in] `badgeContext` – указатель на данные, которые нужно ассоциировать с передачей дескриптора. • [out] `badge` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект контекста передачи ресурса. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.

Служба процессов

Служба предназначена для управления процессами.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Create`	Назначение Создает процесс. Параметры • [in] `name` – имя процесса. • [in] `eiid` – имя класса процесса. • [in] `path` – путь к исполняемому файлу. • [in] `stackSize` – размер стека потока исполнения, используемый по умолчанию при создании потоков процесса, в байтах. • [in] `priority` – приоритет начального потока исполнения. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры создания процесса. • [out] `child` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует созданный процесс. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Создать процесс, который будет привилегированным с точки зрения политики безопасности решения (указав имя класса процессов с привилегиями). • Зарезервировать имя процесса, чтобы другой процесс с таким именем нельзя было создать. • Создать процесс, при возникновении необработанного исключения в котором операционная система останавливается. • Загрузить в память процесса код из исполняемого файла для последующего исполнения. • Исчерпать оперативную память, создавая множество процессов. • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`LoadSeg`	Назначение Загружает сегмент ELF-образа в память процесса. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `mdl` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL, содержащий загружаемый сегмент ELF-образа. • [in] `segAttr` – структура, содержащая параметры загрузки сегмента ELF-образа. • [out] `rc` – код возврата. • [out] `retaddr` – базовый адрес региона виртуальной памяти процесса, куда загружен сегмент ELF-образа.	Позволяет загрузить в память процесса код для последующего исполнения.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`VmReserve`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти в процессе, который был создан "пустым". Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `addr` – желаемый базовый адрес региона виртуальной памяти или `0`, чтобы этот адрес был выбран автоматически. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [in] `flags` – флаги, задающие параметры региона виртуальной памяти. • [out] `outAddr` – базовый адрес зарезервированного региона виртуальной памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов. • Зарезервировать регионы виртуальной памяти в другом процессе, который был создан "пустым" и еще не запущен, при наличии его дескриптора. (Маска прав дескриптора должна разрешать резервирование виртуальной памяти.)
`VmFree`	Назначение Освобождает регион виртуальной памяти, зарезервированный вызовом метода `VmReserve` в процессе, который был создан "пустым". Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `addr` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет освободить регионы виртуальной памяти в другом процессе, который был создан "пустым" и еще не запущен, при наличии его дескриптора. (Маска прав дескриптора должна разрешать освобождение виртуальной памяти.)
`SetEntry`	Назначение Задает точку входа в программу и смещение загрузки ELF-образа. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `state` – структура, содержащая адрес точки входа в программу и смещение загрузки ELF-образа в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Создает условия для запуска кода, загруженного в память процесса.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`LoadElfSyms`	Назначение Загружает таблицу символов `.symtab` и таблицу строк `.strtab` в память процесса, который был создан "пустым". Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `symMdl` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL, содержащий таблицу символов `.symtab`. • [in] `symSegAttr` – структура, содержащая параметры загрузки таблицы символов `.symtab`. • [in] `symSize` – размер таблицы символов `.symtab` в байтах. • [in] `strMdl` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL, содержащий таблицу строк `.strtab`. • [in] `strSegAttr` – структура, содержащая параметры загрузки таблицы строк `.strtab`. • [in] `strSize` – размер таблицы строк `.strtab` в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`SetEnv`	Назначение Записывает данные в SCP дочернего процесса. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует дочерний процесс. • [in] `env` – последовательность, содержащая данные для записи в SCP. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`FreeSelfEnv`	Назначение Удаляет SCP вызывающего процесса. Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Resume`	Назначение Запускает процесс. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Запустить на исполнение код, загруженный в память процесса. • Запустить множество ранее созданных процессов, чтобы сократить вычислительные ресурсы, доступные другим процессам (рекомендуется контролировать приоритет начального потока исполнения при вызове метода `Create`).
`Exit`	Назначение Завершает вызывающий процесс. Параметры • [in] `status` – код завершения процесса. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Terminate`	Назначение Завершает процесс. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет завершить другой процесс при наличии его дескриптора. (Маска прав дескриптора должна разрешать завершение процесса.)
`GetExitInfo`	Назначение Позволяет получить сведения о завершившемся процессе. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует завершившейся процесс. • [out] `status` – значение, отражающее причину завершения процесса. • [out] `info` – объединение, содержащее сведения о завершившемся процессе. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`GetThreadContext`	Назначение Позволяет получить контекст потока исполнения, входящего в процесс, который находится в "замороженном" состоянии. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс, который находится в "замороженном" состоянии. • [in] `index` – индекс потока исполнения. Используется для перечисления потоков исполнения. Нумерация начинается с нуля. Нулевой индекс имеет поток исполнения, в котором возникло необработанное исключение. • [out] `context` – структура, содержащая идентификатор (TID) и контекст потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет нарушить изоляцию процесса, который находится в "замороженном" состоянии. Например, контекст потока исполнения может содержать значения переменных.
`GetNextVmRegion`	Назначение Позволяет получить сведения о регионе виртуальной памяти, принадлежащем процессу, который находится "замороженном" состоянии. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс, который находится в "замороженном" состоянии. • [in] `after` – адрес, после которого размещен регион виртуальной памяти. • [in] `needMdl` – значение, которое задает, нужно ли создавать буфер MDL из физической памяти, отображенной на регион виртуальной памяти (ненулевое значение – да, `0` – нет). • [out] `next` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [out] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. • [out] `flags` – флаги, отражающие параметры региона виртуальной памяти. • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL, отображенный на регион виртуальной памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет нарушить изоляцию процесса, который находится в "замороженном" состоянии. Изоляция нарушается, так как открывается доступ к региону памяти процесса.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`TerminateAfterFreezing`	Назначение Завершает процесс, который находится в "замороженном" состоянии. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс, который находится в "замороженном" состоянии. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет завершить процесс, который находится в "замороженном" состоянии. Это не дает получить сведения об этом процессе для диагностики.
`GetName`	Назначение Позволяет получить имя вызывающего процесса. Параметры • [out] `name` – имя процесса. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetPath`	Назначение Позволяет получить путь к исполняемому файлу, из которого создан вызывающий процесс. Параметры • [out] `path` – путь к исполняемому файлу. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetInitialThreadPriority`	Назначение Позволяет получить приоритет начального потока процесса. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [out] `priority` – приоритет начального потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`SetInitialThreadPriority`	Назначение Задает приоритет начального потока процесса. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `priority` – приоритет начального потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет повысить приоритет начального потока процесса, чтобы сократить процессорное время, доступное остальным потокам исполнения, в том числе из других процессов. Рекомендуется контролировать приоритет начального потока исполнения.
`GetTasksList`	Назначение Позволяет получить сведения о существующих процессах. Параметры • [out] `notice` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений, который настроен на получение уведомлений о завершении процессов. • [out] `strings` – последовательность, содержащая параметры процессов. • [out] `pids` – последовательность, содержащая идентификаторы процессов (PID каждого процесса). • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`SetInitialThreadSchedPolicy`	Назначение Задает класс планирования и приоритет начального потока процесса. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `policy` – класс планирования начального потока процесса. • [in] `priority` – приоритет начального потока процесса. • [in] `params` – объединение, содержащее параметры класса планирования начального потока процесса. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Сделать начальный поток процесса потоком исполнения реального времени, который заберет все процессорное время у остальных потоков исполнения, в том числе из других процессов (рекомендуется контролировать класс планирования начального потока процесса). • Повысить приоритет начального потока процесса, чтобы сократить процессорное время, доступное остальным потокам исполнения, в том числе из других процессов (рекомендуется контролировать приоритет начального потока процесса).

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`ReseedAslr`	Назначение Задает начальное значение генератора случайных чисел для поддержки ASLR. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `seed` – последовательность, содержащая начальное значение генератора случайных чисел. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetElfSyms`	Назначение Позволяет получить адрес и размер таблицы символов `.symtab` и таблицы строк `.strtab` для вызывающего процесса. Параметры • [out] `relocBase` – смещение загрузки ELF-образа в байтах. • [out] `syms` – адрес таблицы символов `.symtab`. • [out] `symsCnt` – размер таблицы символов `.symtab` в байтах. • [out] `strs` – адрес таблицы строк `.strtab`. • [out] `strsSize` – размер таблицы строк `.strtab` в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`TransferHandle`	Назначение Передает дескриптор процессу, который еще не запущен. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `srcHandle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Поле дескриптора содержит передаваемый дескриптор. • [in] `srcBadge` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект контекста передачи ресурса. • [in] `dstRights` – маска прав потомка передаваемого дескриптора. • [out] `dstHandle` – значение потомка переданного дескриптора (из пространства дескрипторов процесса, который получил дескриптор). • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`GetPid`	Назначение Позволяет получить идентификатор процесса (PID). Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [out] `pid` – идентификатор процесса. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба синхронизации

Служба предназначена для синхронизации потоков исполнения на основе фьютексов.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы sync.Sync (интерфейс kl.core.Sync)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Wait`	Назначение Блокирует исполнение вызывающего потока, если значение фьютекса равно ожидаемому. Параметры • [in] `ptr` – указатель на переменную со значением фьютекса. • [in] `val` – ожидаемое значение фьютекса. • [in] `delay` – максимальное время блокировки в миллисекундах. • [out] `outDelay` – фактическое время блокировки в миллисекундах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Wake`	Назначение Возобновляет исполнение потоков, которые является первыми в очереди потоков исполнения, заблокированных вызовами метода `Wait` с заданным фьютексом. Параметры • [in] `ptr` – указатель на переменную со значением фьютекса. • [in] `nThreads` – максимальное число потоков, исполнение которых будет возобновлено. • [out] `wokenCnt` – фактическое число потоков, исполнение которых возобновлено. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`PiWait`	Назначение Блокирует вызывающий поток исполнения. Параметры • [in] `ptr` – указатель на переменную со значением фьютекса. • [in] `delay` – максимальное время блокировки в миллисекундах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`PiWake`	Назначение Возобновляет исполнение потока, который является первым в очереди потоков исполнения, заблокированных вызовами метода `PiWait` с заданным фьютексом. Параметры • [in] `ptr` – указатель на переменную со значением фьютекса. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба файловой системы

Служба предназначена для работы с файловой системой ROMFS, управляемой ядром KasperskyOS.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы fs.FS (интерфейс kl.core.FS)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Open`	Назначение Открывает файл. Параметры • [in] `name` – имя файла. • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует файл. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`Close`	Назначение Закрывает файл. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует файл. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Read`	Назначение Читает данные из файла. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует файл. • [in] `sectorNumber` – номер блока данных. Нумерация начинается с нуля. • [out] `read` – размер считанных данных в байтах. • [out] `data` – последовательность, содержащая считанные данные. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetSize`	Назначение Позволяет получить размер файла. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует файл. • [out] `size` – размер файла в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`GetId`	Назначение Позволяет получить уникальный идентификатор файла. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует файл. • [out] `id` – уникальный идентификатор файла. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Count`	Назначение Позволяет получить число файлов в файловой системе. Параметры • [out] `count` – число файлов в файловой системе. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetInfo`	Назначение Позволяет получить имя и уникальный идентификатор файла по индексу файла. Параметры • [in] `index` – индекс файла. Нумерация начинается с нуля. • [in] `nameLenMax` – размер буфера для сохранения имени файла, в байтах. • [out] `name` – имя файла. • [out] `id` – уникальный идентификатор файла. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetFsSize`	Назначение Позволяет получить размер файловой системы. Параметры • [out] `fsSize` – размер файловой системы в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба времени

Служба предназначена для установки системного времени и получения характеристик RTC.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы time.Time (интерфейс kl.core.Time)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`SetSystemTime`	Назначение Устанавливает системное время. Параметры • [in] `secs` – время, прошедшее с 1 января 1970 года, в секундах. • [in] `nsecs` – дополнительное время в наносекундах, которое складывается со временем, заданным через параметр `secs`. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет установить системное время.
`SetSystemTimeAdj`	Назначение Запускает постепенную корректировку системного времени. Параметры • [in] `adj` – структура, содержащая интервал времени, на который нужно скорректировать системное время (*sec*10^9+nsec* наносекунд). • [in] `slew` – скорость корректировки системного времени (микросекунд в секунду). • [out] `prev` – структура, содержащая интервал времени, отражающий, на какое значение оставалось скорректировать системное время, чтобы предыдущая постепенная корректировка была полностью завершена (*sec*10^9+nsec* наносекунд). • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет изменить системное время.
`GetSystemTimeAdj`	Назначение Позволяет получить интервал времени, отражающий, на какое значение остается скорректировать системное время, чтобы постепенная корректировка была полностью завершена. Параметры • [out] `adj` – структура, содержащая интервал времени, отражающий, на какое значение остается скорректировать системное время, чтобы постепенная корректировка была полностью завершена (*sec*10^9+nsec* наносекунд). • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetRtcInfo`	Назначение Позволяет получить характеристики RTC. Параметры • [out] `info` – структура, содержащая характеристики RTC: разрешение, а также нижнюю и верхнюю границы отсчитываемого времени (относительно 1 января 1970 года). • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба слоя аппаратных абстракций

Служба предназначена для получения значений параметров аппаратной платформы, чтения и установки привилегированных регистров периферийных устройств, очистки кеша процессора, выполнения диагностического вывода программ, а также получения случайных чисел, сгенерированных аппаратно.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы hal.HAL (интерфейс kl.core.HAL)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`GetEnv`	Назначение Позволяет получить значение параметра аппаратной платформы. Параметры • [in] `name` – имя параметра. • [out] `value` – значение параметра. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет получить значения параметров аппаратной платформы, которые могут представлять собой критические сведения о системе.
`GetPrivReg`	Назначение Позволяет получить значение привилегированного регистра периферийного устройства. Параметры • [in] `reg` – имя регистра. • [out] `val` – значение регистра. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет организовать канал передачи данных с процессом, который имеет доступ к методу `SetPrivReg` или `SetPrivRegRange`. Рекомендуется контролировать имя регистра.
`SetPrivReg`	Назначение Задает значение привилегированного регистра периферийного устройства. Параметры • [in] `reg` – имя регистра. • [in] `val` – значение регистра. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Задать значение привилегированного регистра периферийного устройства. • Организовать канал передачи данных с процессом, который имеет доступ к методу `GetPrivReg` или `GetPrivRegRange`. Рекомендуется контролировать имя регистра.
`GetPrivRegRange`	Назначение Позволяет получить значение привилегированного регистра периферийного устройства. Параметры • [in] `regRange` – имя диапазона регистров. • [in] `offset` – смещение регистра в диапазоне регистров. • [out] `val` – значение регистра. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет организовать канал передачи данных с процессом, который имеет доступ к методу `SetPrivReg` или `SetPrivRegRange`. Рекомендуется контролировать имя диапазона регистров и смещение регистра в этом диапазоне.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`SetPrivRegRange`	Назначение Задает значение привилегированного регистра периферийного устройства. Параметры • [in] `regRange` – имя диапазона регистров. • [in] `offset` – смещение регистра в диапазоне регистров. • [in] `val` – значение регистра. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Задать значение привилегированного регистра периферийного устройства. • Организовать канал передачи данных с процессом, который имеет доступ к методу `GetPrivReg` или `GetPrivRegRange`. Рекомендуется контролировать имя диапазона регистров и смещение регистра в этом диапазоне.
`FlushCache`	Назначение Очищает кеш процессора. Параметры • [in] `type` – значение, задающее тип кеша (кеш данных, кеш инструкций, кеш данных и кеш инструкций совместно). • [in] `va` – базовый адрес региона виртуальной памяти. Кеш, соответствующий этому региону, очищается. • [in] `size` – размер региона виртуальной памяти в байтах. Кеш, соответствующий этому региону, очищается. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет очистить кеш процессора.
`DebugWrite`	Назначение Помещает данные в диагностический вывод, который записывается, например, в порт COM или USB (версии 3.0 или более поздней, с поддержкой DbC). Параметры • [in] `data` – последовательность, содержащая данные для помещения в диагностический вывод. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет заполнить диагностический вывод фиктивными данными (например, неинформативными).
`GetEntropy`	Назначение Позволяет получить случайные числа, сгенерированные аппаратно. Параметры • [out] `buffer` – последовательность, содержащая случайные байтовые значения. • [in] `size` – число случайных байтовых значений. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет создать нагрузку на аппаратный генератор случайных чисел частыми вызовами метода, чтобы другие процессы не могли получить случайные числа с использованием этого генератора.

Служба управления драйвером XHCI DbC ядра KasperskyOS

Служба предназначена для использования драйверами, реализующими стек USB (драйверами класса kusb), и позволяет временно приостанавливать драйвер XHCI DbC ядра KasperskyOS.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы xhcidbg.XHCIDBG (интерфейс kl.core.XHCIDBG)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Suspend`	Назначение Приостанавливает драйвер XHCI DbC ядра KasperskyOS. Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет настроить контроллер XHCI, чтобы диагностический вывод (или отладка) не выполнялся через порт USB.
`Resume`	Назначение Запускает приостановленный драйвер XHCI DbC ядра KasperskyOS. Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выполнить следующие действия: • Настроить контроллер XHCI, чтобы диагностический вывод (или отладка) выполнялся через порт USB. • Запустить приостановленный драйвер XHCI DbC ядра KasperskyOS перед перезагрузкой контроллера XHCI, что приведет к невозможности выполнять диагностический вывод (или отладку) через порт USB после перезагрузки контроллера XHCI.

Служба аудита

Служба предназначена для чтения из журнала ядра KasperskyOS с данными аудита безопасности.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы audit.Audit (интерфейс kl.core.Audit)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Open`	Назначение Открывает журнал ядра с данными аудита безопасности. Параметры • [in] `name` – имя журнала ядра с данными аудита безопасности (`kss`). • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует журнал ядра с данными аудита безопасности. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Close`	Назначение Закрывает журнал ядра с данными аудита безопасности. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует журнал ядра с данными аудита безопасности. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Read`	Назначение Позволяет получить сообщение из журнала ядра с данными аудита безопасности. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует журнал ядра с данными аудита безопасности. • [out] `msg` – последовательность, содержащая сообщение. • [out] `outDropMsgs` – число сообщений, которые были потеряны из-за перезаписи в журнале ядра с данными аудита безопасности. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет считать сообщения из журнала ядра с данными аудита безопасности, чтобы их не получил другой процесс.

Служба профилирования

Служба предназначена для профилирования и сбора покрытия кода.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`GetCoverageData`	Назначение Позволяет получить сведения о покрытии кода ядра. Параметры • [in] `index` – индекс для перечисления объектных файлов, содержащих инструментальный код для получения сведений о покрытии. Нумерация начинается с нуля. • [out] `buf` – последовательность, содержащая сведения о покрытии кода объектного файла (в формате gcda). • [out] `name` – имя файла `*.gcda`, назначенное при компиляции. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`FlushGcov`	Назначение Выводит сведения о покрытии кода ядра в формате gcda через интерфейс ввода-вывода (например, COM, USB). Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`FlushGcovFile`	Назначение Выводит сведения о покрытии пользовательского кода в формате gcda через интерфейс ввода-вывода (например, COM, USB). Параметры • [in] `name` – имя файла `*.gcda`, назначенное при компиляции. • [in] `buf` – указатель на буфер, содержащий сведения о покрытии кода в формате gcda. • [in] `size` – размер данных, содержащих сведения о покрытии кода, в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`SamplingStart`	Назначение Запускает семплирующее профилирование кода. Параметры • [in] `conf` – флаги, задающие параметры профилирования. • [in] `cpus` – маска процессоров, отражающая набор процессоров (вычислительных ядер), которые исполняют подлежащий профилированию код. • [in] `contSize` – размер контейнера для сохранения данных, содержащих статистику исполнения кода, полученную в результате профилирования, в байтах. • [in] `interval` – фиктивный параметр. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`SamplingStop`	Назначение Останавливает семплирующее профилирование кода. Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`SamplingRead`	Назначение Позволяет получить данные, содержащие статистику исполнения кода, полученную в результате семплирующего профилирования. Параметры • [in] `unsafeBuffer` – указатель на буфер для сохранения данных, содержащих статистику исполнения кода, полученную в результате профилирования. • [in] `size` – размер буфера, указатель на который задан через параметр `unsafeBuffer`, в байтах. • [out] `realSize` – размер сохраненных данных в байтах. • [in] `timeout` – время ожидания заполнения контейнеров в миллисекундах. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет получить адреса и имена функций других процессов.
`SamplingAddPidToList`	Назначение Добавляет процесс в набор процессов, в контекстах которых исполняются программы, подлежащие семплирующему профилированию. Параметры • [in] `pid` – идентификатор процесса (PID). • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`SamplingClearPidList`	Назначение Очищает набор процессов, в контекстах которых исполняются программы, подлежащие семплирующему профилированию. Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`LoadSegInfo`	Назначение Сохраняет в ядре сведения о загружаемом сегменте ELF-образа. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `addr` – адрес сегмента в памяти процесса. • [in] `size` – размер сегмента в байтах. • [in] `offset` – смещение сегмента в файле ELF в байтах. • [in] `flags` – флаги, задающие права доступа к сегменту. • [in] `buildId` – идентификатор сборки. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`UnloadSegInfo`	Назначение Удаляет сведения о загружаемом сегменте ELF-образа, сохраненные в ядре методом `LoadSegInfo`. Параметры • [in] `task` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует процесс. • [in] `addr` – адрес сегмента в памяти процесса. • [in] `size` – размер сегмента в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`KcovAlloc`	Назначение Выделяет ресурсы, требуемые для сбора покрытия кода ядра, который осуществляется при обработке системных вызовов, выполняемых вызывающим процессом. Параметры • [in] `numThreads` – максимальное число потоков, при исполнении которых будет осуществляться сбор покрытия кода ядра. • [in] `maxPoints` – максимальное число точек покрытия для одного потока исполнения. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать оперативную память.
`KcovFree`	Назначение Освобождает ресурсы, требуемые для сбора покрытия кода ядра, который осуществляется при обработке системных вызовов, выполняемых вызывающим процессом. Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`KcovStart`	Назначение Запускает сбор покрытия кода ядра, который осуществляется при обработке системных вызовов, выполняемых вызывающим потоком исполнения. Параметры • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`KcovStop`	Назначение Останавливает сбор покрытия кода ядра, который осуществляется при обработке системных вызовов, выполняемых вызывающим потоком исполнения. Также позволяет получить сведения о покрытии кода ядра. Параметры • [in] `points` – указатель на буфер для сохранения идентификаторов точек покрытия. • [in] `maxPoints` – максимальное число идентификаторов точек покрытия, которые можно сохранить в буфере, заданном через параметр `points`. • [out] `numPoints` – фактическое число идентификаторов точек покрытия, сохраненных в буфере, заданном через параметр `points`. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба управления изоляцией памяти для ввода-вывода

Служба предназначена для управления изоляцией регионов физической памяти, используемых устройствами на шине PCIe для DMA. (Изоляция обеспечивается IOMMU.)

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы iommu.IOMMU (интерфейс kl.core.IOMMU)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Attach`	Назначение Прикрепляет устройство на шине PCIe к автоматически созданному домену IOMMU, ассоциированному с вызывающим процессом. Параметры • [in] `bdf` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет прикрепить устройство на шине PICIe, управляемое другим процессом, к домену IOMMU, ассоциированному с вызывающим процессом, что приведет к неработоспособности устройства. Рекомендуется контролировать адрес устройства на шине PCIe.
`Detach`	Назначение Открепляет устройство на шине PCIe от автоматически созданного домена IOMMU, ассоциированного с вызывающим процессом. Параметры • [in] `bdf` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`CreateDomain`	Назначение Создает домен IOMMU, ассоциированный с вызывающим процессом. Параметры • [out] `domain` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует домен IOMMU. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`AttachToDomain`	Назначение Прикрепляет устройство на шине PCIe к заданному домену IOMMU, ассоциированному с вызывающим процессом. Параметры • [in] `bdf` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. • [in] `domain` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует домен IOMMU. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет прикрепить устройство на шине PICIe, управляемое другим процессом, к домену IOMMU, ассоциированному с вызывающим процессом, что приведет к неработоспособности устройства. Рекомендуется контролировать адрес устройства на шине PCIe.
`DetachFromDomain`	Назначение Открепляет устройство на шине PCIe от заданного домена IOMMU, ассоциированного с вызывающим процессом. Параметры • [in] `bdf` – адрес устройства на шине PCIe в формате BDF. • [in] `domain` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует домен IOMMU. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба соединений

Служба предназначена для динамического создания IPC-каналов.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы cm.CM (интерфейс kl.core.CM)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Connect`	Назначение Выполняет запрос на создание IPC-канала с сервером для использования заданной службы. Параметры • [in] `server` – имя сервера. • [in] `service` – квалифицированное имя службы. • [in] `msecs` – время ожидания выполнения запроса в миллисекундах. • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор является клиентским IPC-дескриптором. • [out] `id` – идентификатор службы (RIID). • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет создать нагрузку на сервер, отправляя множество запросов на создание IPC-канала.
`Listen`	Назначение Позволяет получить запрос клиента на создание IPC-канала для использования службы. Параметры • [in] `filter` – фиктивный параметр. • [in] `msecs` – время ожидания запроса клиента в миллисекундах. • [out] `client` – имя клиента. • [out] `service` – квалифицированное имя службы. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Drop`	Назначение Отклоняет запрос клиента на создание IPC-канала для использования заданной службы. Параметры • [in] `client` – имя клиента. • [in] `service` – квалифицированное имя службы. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Accept`	Назначение Принимает запрос клиента на создание IPC-канала для использования заданной службы. Параметры • [in] `client` – имя клиента. • [in] `service` – квалифицированное имя службы. • [in] `id` – идентификатор службы (RIID). • [in] `listener` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор является слушающим дескриптором. • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор является серверным IPC-дескриптором. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба управления электропитанием

Служба предназначена для изменения режима электропитания аппаратной платформы (например, выключения, перезагрузки), а также для включения и выключения процессоров (вычислительных ядер).

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы pm.PM (интерфейс kl.core.PM)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Request`	Назначение Выполняет запрос на изменение режима электропитания аппаратной платформы. Параметры • [in] `request` – значение, задающее требуемый режим электропитания аппаратной платформы. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет изменить режим электропитания аппаратной платформы.
`SetCpusOnline`	Назначение Выполняет запрос на включение и/или выключение процессоров. Параметры • [in] `request` – маска процессоров, отражающая требуемый набор активных процессоров. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет выключить и включить процессоры.
`GetCpusOnline`	Назначение Позволяет получить сведения о том, какие процессоры находятся в активном состоянии. Параметры • [out] `online` – маска процессоров, отражающая фактический набор активных процессоров. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба уведомлений

Служба предназначена для работы с уведомлениями о событиях, связанных с ресурсами.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Create`	Назначение Создает приемник уведомлений. Параметры • [out] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`SubscribeToObject`	Назначение Добавляет запись вида "ресурс – маска событий" в приемник уведомлений, чтобы он получал уведомления о событиях, которые связаны с заданным ресурсом и соответствуют заданной маске событий. Параметры • [in] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [in] `object` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует ресурс. • [in] `evMask` – маска событий. • [in] `evId` – идентификатор записи вида "ресурс – маска событий". • [in] `flags` – флаги, задающие параметры для записи вида "ресурс – маска событий". • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`UnsubscribeFromEvent`	Назначение Удаляет записи вида "ресурс – маска событий" с заданным идентификатором из приемника уведомлений, чтобы он не получал уведомления о событиях, соответствующих этим записям. Параметры • [in] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [in] `evId` – идентификатор записей вида "ресурс – маска событий". • [in] `object` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует ресурс. Если ресурс задан, то метод удаляет записи вида "ресурс – маска событий", которые имеют заданный в параметре `evId` идентификатор и соответствуют этому ресурсу. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`UnsubscribeFromObject`	Назначение Удаляет записи вида "ресурс – маска событий", соответствующие заданному ресурсу, из приемника уведомлений, чтобы он не получал уведомления о событиях, соответствующих этим записям. Параметры • [in] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [in] `object` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует ресурс. • [in] `flags` – флаги, задающие, какие записи вида "ресурс – маска событий" нужно удалить. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetEvent`	Назначение Извлекает уведомления из приемника. Параметры • [in] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [in] `mdelay` – время ожидания появления уведомлений в приемнике в миллисекундах. • [out] `events` – последовательность уведомлений, которые представляют собой структуры, содержащие идентификатор записи вида "ресурс – маска событий", маску и счетчик событий, связанных с ресурсом. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`DropAndWake`	Назначение Возобновляет исполнение всех потоков, ожидающих появления уведомлений в приемнике, и в зависимости от параметра `flags` выполняет дополнительные действия: • Запрещает извлечение уведомлений из приемника. • Задает способ, которым отменяется запрет на извлечение уведомлений из приемника. • Удаляет из приемника все записи вида "ресурс – маска событий" и уже полученные уведомления. • Делает приемник уведомлений недоступным для использования. Параметры • [in] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [in] `flags` – флаги, задающие дополнительные действия. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`SetObjectEvent`	Назначение Сигнализирует, что произошли события, которые связаны с заданным пользовательским ресурсом и соответствуют заданной маске событий. Параметры • [in] `object` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует пользовательский ресурс. • [in] `evMask` – маска событий, о которых требуется сигнализировать. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`EditSubscriptionForEvent`	Назначение Изменяет в приемнике уведомлений записи вида "ресурс – маска событий" с заданным идентификатором. Параметры • [in] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [in] `evId` – идентификатор записей вида "ресурс – маска событий", которые нужно изменить. • [in] `object` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует ресурс. Если ресурс задан, то метод изменяет записи вида "ресурс – маска событий", которые имеют заданный в параметре `evId` идентификатор и соответствуют этому ресурсу. • [in] `newId` – новый идентификатор записей вида "ресурс – маска событий". • [in] `newMask` – новая маска событий. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`EditSubscriptionForObject`	Назначение Изменяет в приемнике уведомлений записи вида "ресурс – маска событий", которые соответствуют заданному ресурсу. Параметры • [in] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [in] `object` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует ресурс. • [in] `flags` – флаги, задающие, какие записи вида "ресурс – маска событий" нужно изменить. • [in] `newId` – новый идентификатор записей вида "ресурс – маска событий". • [in] `newMask` – новая маска событий. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Resume`	Назначение Отменяет запрет на извлечение уведомлений из приемника, установленный методом `DropAndWake`. Параметры • [in] `notify` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует приемник уведомлений. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Службы доверенной среды исполнения

Службы предназначены для передачи данных между *доверенной средой исполнения* (англ. Trusted Execution Environment, TEE) и *общей средой исполнения* (англ. Rich Execution Environment, REE), а также для получения доступа к физической памяти REE из TEE.

Сведения о методах служб приведены в таблицах ниже.

Методы службы tee.TEE (интерфейс kl.core.TEE)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Dispatch`	Назначение Отправляет и принимает сообщения, передающиеся между TEE и REE. Метод используется как в TEE, так и в REE. Параметры • [in] `msgIn` – структура, содержащая запрос для TEE (при вызове метода в REE) или ответ для REE (при вызове метода в TEE). • [out] `msgOut` – структура, содержащая ответ от TEE (при вызове метода в REE) или запрос от REE (при вызове метода в TEE). • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет процессу в REE получить ответ от TEE на запрос другого процесса в REE.
`FreeToken`	Назначение Освобождает значения уникальных идентификаторов сообщений, передающихся между TEE и REE. (Эти значения требуется освободить, чтобы они стали доступными для повторного использования.) Метод используется в REE. Параметры • [in] `token` – значение уникального идентификатора сообщения. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет освободить значения, используемые другими процессами в REE в качестве уникальных идентификаторов сообщений, передающихся между TEE и REE.

Методы службы tee.TEEVMM (интерфейс kl.core.TEEVMM)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`MdlAllocate`	Назначение Создает заготовку буфера MDL для последующего добавления в нее физической памяти из REE. Метод используется в TEE. Параметры • [in] `size` – размер буфера MDL в байтах. • [in] `prot` – флаги, задающие права доступа к буферу MDL. • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`MdlAddFrame`	Назначение Добавляет регион физической памяти REE в заготовку буфера MDL, созданную методом `MdlAllocate`. Метод используется в TEE. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует буфер MDL. • [in] `pa` – базовый адрес региона физической памяти. • [in] `pages` – размер региона физической памяти в страницах памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет получить доступ к произвольному региону физической памяти REE из TEE.

Служба управления IPC

Служба предназначена для прерывания блокирующих системных вызовов `Call()` и `Recv()`. (Это может потребоваться, например, для корректного завершения процесса.)

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`CreateSyncObject`	Назначение Создает объект синхронизации IPC. Объект синхронизации IPC используется для прерывания блокирующих системных вызовов `Call()` и `Recv()` в потоках вызывающего процесса. Параметры • [in] `autoclear` – значение, которое задает, нужно ли создать объект синхронизации IPC, который автоматически переходит в состояние, при котором системные вызовы `Call()` и `Recv()` не прерываются, после первого прерывания этих системных вызовов (ненулевое значение – да, `0` – нет). • [out] `syncHandle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект синхронизации IPC. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`SetInterrupt`	Назначение Переводит заданный объект синхронизации IPC в состояние, при котором системные вызовы `Call()` и `Recv()` прерываются. Параметры • [in] `syncHandle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект синхронизации IPC. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`ClearInterrupt`	Назначение Переводит заданный объект синхронизации IPC в состояние, при котором системные вызовы `Call()` и `Recv()` не прерываются. Параметры • [in] `syncHandle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует объект синхронизации IPC. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба взаимодействия со встроенным программным обеспечением аппаратной платформы

Служба предназначена для взаимодействия со встроенным программным обеспечением аппаратной платформы через интерфейс UEFI.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`GetTime`	Назначение Позволяет получить текущее время от источника времени на аппаратной платформе и характеристики этого источника. Параметры • [out] `time` – структура, содержащая сведения о времени. • [out] `capabilities` – структура, содержащая характеристики источника времени. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`SetTime`	Назначение Устанавливает текущее время в источнике времени на аппаратной платформе. Параметры • [in] `time` – структура, содержащая сведения о времени. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет установить текущее время в источнике времени на аппаратной платформе.
`GetVariable`	Назначение Позволяет получить значение переменной UEFI. Параметры • [in] `variableName` – последовательность, содержащая имя переменной с терминирующим нулем. • [in] `vendorGuid` – структура, содержащая уникальный идентификатор поставщика, связанного с переменной. • [out] `attributes` – значение, биты которого интерпретируются как атрибуты переменной. • [out] `dataSizeReal` – размер данных, полученных через параметр `data`, в байтах. • [out] `data` – последовательность, содержащая значение переменной. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет получить значения переменных UEFI, которые могут представлять собой критические сведения о системе.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`GetNextVariableName`	Назначение Перечисляет имена переменных UEFI. Параметры • [in] `variableNamePrev` – последовательность, содержащая имя переменной с терминирующим нулем, полученное при предыдущем вызове метода `GetNextVariableName`, или нули, если метод `GetNextVariableName` вызывается первый раз. • [in] `vendorGuidPrev` – структура, содержащая уникальный идентификатор поставщика, связанного с переменной, имя которой получено при предыдущем вызове метода `GetNextVariableName`, или произвольные значения, если в параметре `variableNamePrev` передается последовательность, состоящая из нулей. • [out] `variableNameSizeReal` – размер данных, полученных через параметр `variableNameNext`, в байтах. • [out] `variableNameNext` – последовательность, содержащая имя переменной с терминирующим нулем. • [out] `vendorGuidNext` – структура, содержащая уникальный идентификатор поставщика, связанного с переменной. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет получить имена переменных UEFI, которые могут представлять собой критические сведения о системе.
`SetVariable`	Назначение Устанавливает значение переменной UEFI. Параметры • [in] `variableName` – последовательность, содержащая имя переменной с терминирующим нулем. • [in] `vendorGuid` – структура, содержащая уникальный идентификатор поставщика, связанного с переменной. • [in] `attributes` – значение, биты которого интерпретируются как атрибуты переменной. • [in] `data` – последовательность, содержащая значение переменной. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет установить значение переменной UEFI.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`QueryVariableInfo`	Назначение Позволяет получить сведения о переменных UEFI. Параметры • [in] `attributes` – значение, биты которого интерпретируется как атрибуты переменных, о которых нужно получить сведения. Каждая соответствующая переменная должна иметь весь набор заданных атрибутов (за исключением игнорируемых по спецификации UEFI). • [out] `maximumVariableStorageSize` – размер памяти, которая предназначена для хранения переменных с заданными атрибутами, в байтах. • [out] `remainingVariableStorageSize` – размер неиспользованной части памяти, которая предназначена для хранения переменных с заданными атрибутами, в байтах. • [out] `maximumVariableSize` – максимальный из размеров переменных с заданными атрибутами, в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`ResetSystem`	Назначение Перезагружает аппаратную платформу. Параметры • [in] `resetType` – значение, задающее тип перезагрузки (например, "холодная" или "горячая" перезагрузка). • [in] `resetStatus` – код, отражающий статус перезагрузки (например, штатная перезагрузка или перезагрузка из-за сбоя). • [in] `resetData` – последовательность, содержащая сведения о причинах перезагрузки. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет перезагрузить аппаратную платформу.

Служба статистики

Служба предназначена для получения значений счетчиков производительности.

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Методы службы stat.Stat (интерфейс kl.core.Stat)

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`GetStatValues`	Назначение Позволяет получить значения счетчиков производительности. Параметры • [in] `prefix` – префикс для имен счетчиков производительности. • [in] `names` – последовательность, содержащая имена счетчиков производительности. • [out] `values` – последовательность, содержащая значения счетчиков производительности. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`GetObjectStatValues`	Назначение Позволяет получить значения счетчиков производительности, связанных с системным ресурсом (процессом или потоком исполнения). Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует системный ресурс. • [in] `names` – последовательность, содержащая имена счетчиков производительности. • [out] `values` – последовательность, содержащая значения счетчиков производительности. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.

Служба BLOB-объектов

Служба предназначена для получения доступа к именованным BLOB-объектам (например, к образу ROMFS в составе образа ядра KasperskyOS).

Сведения о методах службы приведены в таблице ниже.

Метод	Назначение и параметры метода	Потенциальная опасность метода
`Get`	Назначение Позволяет получить дескриптор BLOB-объекта по имени этого объекта. Параметры • [in] `name` – имя BLOB-объекта. • [out] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует BLOB-объект. • [out] `size` – размер BLOB-объекта в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`Map`	Назначение Резервирует регион виртуальной памяти и отображает на него BLOB-объект. Параметры • [in] `resource` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует BLOB-объект. • [in] `prot` – флаги, задающие права доступа к BLOB-объекту. • [in] `attr` – флаги, задающие параметры региона виртуальной памяти. • [out] `address` – базовый адрес региона виртуальной памяти. • [out] `mapping` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует регион виртуальной памяти. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет исчерпать память ядра, создавая в ней множество объектов.
`GetSize`	Назначение Позволяет получить размер BLOB-объекта. Параметры • [in] `handle` – значение, двоичное представление которого состоит из нескольких полей, включая поле дескриптора и поле маски прав дескриптора. Дескриптор идентифицирует BLOB-объект. • [out] `size` – размер BLOB-объекта в байтах. • [out] `rc` – код возврата.	Нет.
`Remove`	Назначение Инициирует удаление BLOB-объекта. Параметры • [in] `name` – имя BLOB-объекта. • [out] `rc` – код возврата.	Позволяет удалить BLOB-объекты.

Использование системных программ Klog и KlogStorage для выполнения аудита безопасности

Для выполнения аудита безопасности системная программа `Klog` получает данные аудита от ядра KasperskyOS, используя библиотеку `libkos`, декодирует эти данные и передает через IPC системной программе `KlogStorage`, выступающей в этом IPC-взаимодействии в качестве сервера. Программа `KlogStorage` направляет данные аудита в стандартный вывод (или стандартный вывод ошибок) либо сохраняет в файл, используя VFS. Также программа `KlogStorage` может передавать данные аудита, записанные в файл, другим программам через IPC.

Исполняемые файлы программ `Klog` и `KlogStorage` не поставляются в составе KasperskyOS SDK. Их нужно создать на основе поставляемых статических библиотек.

Пример включения в решение системной программы Klog

Исходный код программы

einit/src/klog_entity.c

```
#include <klog/system_audit.h>
#include <klog_storage/client.h>
#include <ping/KlogEntity.edl.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    /* В результате вызова этой функции будет создан поток исполнения,
     * который получает данные аудита от ядра, декодирует их и передает
     * через IPC программе KlogStorage.
     * (Константа ping_KlogEntity_klog_audit_iid определена в заголовочном
     * файле KlogEntity.edl.h, который содержит автоматически сгенерированный
     * транспортный код.) */
    return klog_system_audit_run(KLOG_SERVER_CONNECTION_ID ":"
                                 " KLOG_STORAGE_SERVER_CONNECTION_ID,
                                 ping_KlogEntity_klog_audit_iid);
}
```

Сборка программы

einit/CMakeLists.txt

```
...
# Импорт библиотек Klog из состава
# KasperskyOS SDK
find_package (klog REQUIRED)
include_directories (${klog_INCLUDE})

# Генерация транспортного кода на основе формальной спецификации
# программы Klog
nk_build_edl_files (klog_edl_files
                    NK_MODULE "ping"
                    # Файл KlogEntity.edl и другие файлы
                    # формальной спецификации программы Klog
                    # поставляются в составе KasperskyOS SDK.
                    EDL "${RESOURCES}/edl/KlogEntity.edl")

# Создание исполняемого файла программы Klog для аппаратной платформы
add_executable (KlogEntityHw "src/klog_entity.c")
```

```
target_link_libraries (KlogEntityHw klog::klog_system_audit)
add_dependencies (KlogEntityHw klog_edl_files)

# Создание исполняемого файла программы Klog для QEMU.
# (Идентично созданию исполняемого файла программы Klog для
# аппаратной платформы, за исключением имени цели сборки.
# Требуется две цели сборки исполняемого файла программы
# Klog с разными именами, поскольку в параметре KLOG_ENTITY
# CMake-команд build_kos_hw_image() и build_kos_qemu_image()
# нужно указать разные цели сборки.)
add_executable (KlogEntityQemu "src/klog_entity.c")
target_link_libraries (KlogEntityQemu klog::klog_system_audit)
add_dependencies (KlogEntityQemu klog_edl_files)

# Программу Klog не нужно указывать вместе с другими программами
# для включения в образ решения. Чтобы включить программу Klog
# в решение, нужно задать имя цели сборки исполняемого файла этой
# программы через параметр KLOG_ENTITY CMake-команд
# build_kos_hw_image() и build_kos_qemu_image().
set (ENTITIES Client Server KlogStorageEntity FileVfs)
...
# Переменная INIT_KlogEntity_PATH используется в файле init.yaml.in,
# чтобы задать имя исполняемого файла программы Klog. (Исполняемые
# файлы программы Klog для QEMU и для аппаратной платформы имеют
# разные имена, которые по умолчанию совпадают с именами целей сборки
# этих файлов.)
set (INIT_KlogEntity_PATH "KlogEntityHw")

# Нужно задать параметр KLOG_ENTITY
build_kos_hw_image (kos-image
                    EINIT_ENTITY EinitHw
                    ...
                    KLOG_ENTITY KlogEntityHw
                    IMAGE_FILES ${ENTITIES})

# Переменная INIT_KlogEntity_PATH используется в файле init.yaml.in,
# чтобы задать имя исполняемого файла программы Klog. (Исполняемые
# файлы программы Klog для QEMU и для аппаратной платформы имеют
# разные имена, которые по умолчанию совпадают с именами целей сборки
# этих файлов.)
set (INIT_KlogEntity_PATH "KlogEntityQemu")

# Нужно задать параметр KLOG_ENTITY
build_kos_qemu_image (kos-qemu-image
                      EINIT_ENTITY EinitQemu
                      ...
                      KLOG_ENTITY KlogEntityQemu
                      IMAGE_FILES ${ENTITIES})
```

Словарь процесса программы в шаблоне init-описания

einit/src/init.yaml.in

```
...
- name: ping.KlogEntity
  # Переменная INIT_KlogEntity_PATH определена в файле einit/CMakeLists.txt.
  path: @INIT_KlogEntity_PATH@
  connections:
  - target: ping.KlogStorageEntity
    id: {var: KLOG_STORAGE_SERVER_CONNECTION_ID, include: klog_storage/client.h}
...
```

Описание политики для программы

einit/src/security.psl.in

```
...
use nk.base._
...
use EDL kl.core.Core
...
use EDL ping.KlogEntity
```

```
use EDL ping.KlogStorageEntity
...
use audit_profile._
use core._
...
/* Взаимодействие с программой KlogStorage */

request dst=ping.KlogStorageEntity {
    match endpoint=klogStorage.storage {
        match method=write {
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
        }
    }
}

response src=ping.KlogStorageEntity {
    match endpoint=klogStorage.storage {
        match method=write {
            match dst=ping.KlogEntity { grant () }
        }
    }
}

error src=ping.KlogStorageEntity {
    match endpoint=klogStorage.storage {
        match method=write {
            match dst=ping.KlogEntity { grant () }
        }
    }
}
...
```

einit/src/core.psl

```
...
/* Взаимодействие с ядром */

request dst=kl.core.Core {
    match endpoint=sync.Sync {
        match method=Wake {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Wait {
           ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
          ...
            }
    }
    match endpoint=task.Task {
        match method=FreeSelfEnv {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=GetPath {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=GetName {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Exit {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=vmm.VMM {
        match method=Allocate {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Commit {
            ...
```

```
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Protect {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Free {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=thread.Thread {
        match method=SetTls {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Create {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Resume {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Attach {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Exit {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=GetSchedPolicy {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=SetSchedPolicy {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=hal.HAL {
        match method=GetEntropy {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=DebugWrite {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=GetEnv {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=handle.Handle {
        match method=Close {
            ...
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=audit.Audit {
        match src=ping.KlogEntity { grant () }
        }
}

response src=kl.core.Core {
    ...
```

```
    match dst=ping.KlogEntity { grant () }
    ...
}

error src=kl.core.Core {
    ...
    match dst=ping.KlogEntity { grant () }
    ...
}
...
```

Пример включения в решение системной программы KlogStorage, направляющей данные аудита в стандартный вывод ошибок

Исходный код программы

klog_storage/src/klog_storage_entity.c

```c
#include <klog_storage/server.h>
#include <ping/KlogStorageEntity.edl.h>
#include <stdio.h>

/* Определение типа данных для фиктивного контекста.
 * Требуется для определения функций, реализующих
 * интерфейсные методы, и настройки диспетчера. */
struct Context
{
    int some_data;
};

/* Определение функции, направляющей данные аудита в стандартный
 * вывод ошибок. (Параметр ctx не требуется использовать, но параметр
 * типа void* должен быть первым параметром в сигнатуре функции, чтобы
 * соответствовать типу указателя, который используется диспетчером
 * для вызова этой функции.) */
static int _write(struct Context *ctx, const struct kl_KlogStorage_Entry *entry)
{
    fprintf(stderr, "%s\n", entry->msg);
    return 0;
}

/* Определение фиктивной функции чтения данных аудита.
 * (Требуется для настройки диспетчера, чтобы избежать ошибки,
 * если будет вызван интерфейсный метод чтения данных аудита.) */
static int _read_range(struct Context *ctx, nk_uint64_t first_id,
nk_uint64_t last_id, struct kl_KlogStorage_Entry *entries)
{
    return 0;
}

/* Определение фиктивной функции чтения данных аудита.
 * (Требуется для настройки диспетчера, чтобы избежать ошибки,
 * если будет вызван интерфейсный метод чтения данных аудита.) */
static int _read(struct Context *ctx, nk_uint32_t num_entries,
struct kl_KlogStorage_Entry *entries)
{
    return 0;
}

int main(int argc, char *argv[])
{
    /* Объявление фиктивного контекста */
    static struct Context ctx;

    /* Настройка диспетчера, чтобы при получении от программы Klog
     * IPC-запросов с данными аудита была вызвана функция, направляющая
     * эти данные в стандартный вывод ошибок. (Функции чтения данных аудита
     * и контекст являются фиктивными. Однако можно создать собственные
     * реализации функций _write(), _read() и _read_range() для работы с
     * хранилищем данных аудита. В этом случае контекст может быть
```

```
     * использован для хранения состояния хранилища.) */
    struct kl_KlogStorage *iface =
    klog_storage_IKlog_storage_dispatcher(&ctx,
                                          (kl_KlogStorage_write_func)_write,
                                          (kl_KlogStorage_read_func)_read,
                                          (kl_KlogStorage_read_range_func)_read_range);
    struct kl_KlogStorage_component *comp =klog_storage_storage_component(iface);

    /* В результате вызова этой функции будет запущен цикл обработки IPC-запросов.
     * (Константы ping_KlogStorageEntity_klogStorage_iidOffset и
     * ping_KlogStorageEntity_klogStorage_storage_iid определены в заголовочном файле
     * KlogStorageEntity.edl.h, который содержит автоматически сгенерированный
     * транспортный код.) */
    return klog_storage_run(KLOG_STORAGE_SERVER_CONNECTION_ID,
                            ping_KlogStorageEntity_klogStorage_iidOffset,
                            ping_KlogStorageEntity_klogStorage_storage_iid,
                            comp);
}
```

Сборка программы

klog_storage/CMakeLists.txt

```
# Импорт библиотек KlogStorage из состава
# KasperskyOS SDK
find_package (klog_storage REQUIRED)
include_directories (${klog_storage_INCLUDE})

# Генерация транспортного кода на основе формальной спецификации
# программы KlogStorage
nk_build_edl_files (klog_storage_edl_files
                    NK_MODULE "ping"
                    # Файл KlogStorageEntity.edl и другие файлы
                    # формальной спецификации программы KlogStorage
                    # поставляются в составе KasperskyOS SDK.
                    EDL "${RESOURCES}/edl/KlogStorageEntity.edl")

# Создание исполняемого файла программы KlogStorage
add_executable (KlogStorageEntity "src/klog_storage_entity.c")
target_link_libraries (KlogStorageEntity klog_storage::klog_storage_server)
add_dependencies (KlogStorageEntity klog_edl_files klog_storage_edl_files)
```

Словарь процесса программы в шаблоне init-описания

einit/src/init.yaml.in

```
...
- name: ping.KlogStorageEntity
...
```

Описание политики для программы

einit/src/security.psl.in

```
...
use nk.base._
...
use EDL kl.core.Core
...
use EDL ping.KlogEntity
use EDL ping.KlogStorageEntity
...
use audit_profile._
use core._
...
/* Взаимодействие с программой Klog */
```

```
request dst=ping.KlogStorageEntity {
    match endpoint=klogStorage.storage {
        match method=write {
            match src=ping.KlogEntity { grant () }
        }
    }
}

response src=ping.KlogStorageEntity {
    match endpoint=klogStorage.storage {
        match method=write {
            match dst=ping.KlogEntity { grant () }
        }
    }
}

error src=ping.KlogStorageEntity {
    match endpoint=klogStorage.storage {
        match method=write {
            match dst=ping.KlogEntity { grant () }
        }
    }
}
...
```

einit/src/core.psl

```
...
/* Взаимодействие с ядром */

request dst=kl.core.Core {
    match endpoint=sync.Sync {
        match method=Wake {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Wait {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=task.Task {
        match method=FreeSelfEnv {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=GetPath {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=GetName {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Exit {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=vmm.VMM {
        match method=Allocate {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Commit {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Protect {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
```

```
            }
        match method=Free {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=thread.Thread {
        match method=SetTls {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Create {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=Resume {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=hal.HAL {
        match method=GetEntropy {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=DebugWrite {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
        match method=GetEnv {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
    }
    match endpoint=handle.Handle {
        match method=Close {
            ...
            match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
            ...
            }
    }
}

response src=kl.core.Core {
    ...
    match dst=ping.KlogStorageEntity { grant () }
    ...
}

error src=kl.core.Core {
    ...
    match dst=ping.KlogStorageEntity { grant () }
    ...
}
...
```

Пример включения в решение системной программы KlogStorage, выполняющей запись данных аудита в файл

Исходный код программы

klog_storage/src/klog_storage_entity.c

```
#include <klog_storage/server.h>
#include <klog_storage/file_storage.h>
```

```c
#include <ping/KlogStorageEntity.edl.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    /* В результате вызова этой функции будет запущен цикл обработки IPC-запросов.
     * Данные аудита будут записываться в файл /etc/klog_storage.log, который может
     * вместить не более 100 записей. При полном заполнении файла предыдущие
     * записи будут заменяться новыми с начала файла. Если в последнем параметре
     * функции указано значение, отличное от 1, программа KlogStorage при запуске
     * откроет существующий файл и начнет запись данных аудита с той позиции,
     * которая была установлена в файле после предыдущей записи. Если в последнем
     * параметре функции указано значение 1, будет создан новый пустой файл.
     * (Константы ping_KlogStorageEntity_klogStorage_iidOffset и
     * ping_KlogStorageEntity_klogStorage_storage_iid определены в заголовочном
     * файле KlogStorageEntity.edl.h, который содержит автоматически сгенерированный
     * транспортный код.) */
    return klog_storage_file_storage_run(KLOG_STORAGE_SERVER_CONNECTION_ID,
                                         "/etc/klog_storage.log",
                                         ping_KlogStorageEntity_klogStorage_iidOffset,
                                         ping_KlogStorageEntity_klogStorage_storage_iid,
                                         100,
                                         0);
}
```

Сборка программы

`CMake`-команды для сборки программы `KlogStorage`, выполняющей запись данных аудита в файл, отличаются от `CMake`-команд для сборки версии этой программы, направляющей данные аудита в стандартный вывод ошибок, следующим изменением:

klog_storage/CMakeLists.txt

```
...
# При создании исполняемого файла программы KlogStorage нужно
# выполнить компоновку с библиотекой klog_storage_file_storage.
target_link_libraries (KlogStorageEntity klog_storage::klog_storage_file_storage)
...
```

Словарь процесса программы в шаблоне init-описания

einit/src/init.yaml.in

```
...
- name: ping.KlogStorageEntity
  connections:
  - target: file_vfs.FileVfs
    id: {var: _VFS_CONNECTION_ID, include: vfs/defs.h}
...
```

Описание политики безопасности для программы

Описание политики для программы `KlogStorage`, выполняющей запись данных аудита в файл, отличается от описания политики для версии этой программы, направляющей данные аудита в стандартный вывод ошибок, следующим дополнением:

einit/src/security.psl.in

```
...
use EDL file_vfs.FileVfs
...
```

```
use vfs._
...
```

einit/src/vfs.psl

```
...
/* Взаимодействие с программой VFS */

request dst=file_vfs.FileVfs {
    match src=ping.KlogStorageEntity { grant () }
}

response src=file_vfs.FileVfs {
    match dst=ping.KlogStorageEntity { grant () }
}

error src=file_vfs.FileVfs {
    match dst=ping.KlogStorageEntity { grant () }
}
...
```

Передача данных аудита другим программам

Чтобы передавать через IPC данные аудита, записанные в файл, программа `KlogStorage` предоставляет интерфейсные методы `read` и `readRange`, определенные в файле `sysroot-*-kos/include/kl/KlogStorage.idl` из состава KasperskyOS SDK.

Исполняемый файл программы, которой требуется получать данные аудита, должен быть скомпонован с клиентской библиотекой программы `KlogStorage`:

klog_reader/CMakeLists.txt

```
# Импорт библиотек KlogStorage из состава
# KasperskyOS SDK
find_package (klog_storage REQUIRED)
include_directories (${klog_storage_INCLUDE})
...
# Создание исполняемого файла программы, которой требуется
# получать данные аудита от программы KlogStorage.
add_executable (KlogReader "src/klog_reader.c")
target_link_libraries (KlogReader klog_storage::klog_storage_client)
...
```

Исходный код для получения данных аудита от программы `KlogStorage`:

klog_reader/src/klog_reader.c

```
#include <klog_storage/client.h>
...
int main(int argc, char *argv[])
{
...
    struct Klog_storage_ctx *storage =
    klog_storage_init(KLOG_STORAGE_SERVER_CONNECTION_ID);

    struct kl_KlogStorage_Entry first_entries[10], latest_entries [10];

    /* Чтение десяти первых записей */
    int f_count = klog_storage_read_range(klog_storage_IKlog_storage(storage),
                                          1,
                                          10,
                                          first_entries);

    /* Чтение десяти последних записей */
    int l_count = klog_storage_read(klog_storage_IKlog_storage(storage),
                                    10,
                                    latest_entries);
```

```
...
}
```

Паттерны безопасности при разработке под KasperskyOS

Каждое решение на базе KasperskyOS имеет определенные сценарии использования и предназначено для противодействия конкретным угрозам безопасности. Тем не менее, существуют типовые сценарии и угрозы, которые встречаются во многих решениях. Этот раздел описывает типовые риски и угрозы, а также содержит описание архитектурных паттернов, применение которых позволит повысить безопасность решения.

Паттерн (или шаблон) безопасности описывает конкретную повторяющуюся проблему безопасности, которая возникает в определенных известных контекстах, а также предлагает хорошо зарекомендовавшую себя общую схему решения такой проблемы безопасности. Паттерн это не законченный проект, который можно преобразовать непосредственно в код, а решение общей проблемы, встречающейся в различных проектах.

Система паттернов безопасности – это набор паттернов безопасности вместе с инструкциями по их реализации, сочетанию и практическому использованию в проектировании безопасных программных систем.

Паттерны безопасности решают проблемы безопасности на разных уровнях: начиная от паттернов архитектурного уровня, включающих высокоуровневый дизайн системы, и заканчивая паттернами уровня реализации, содержащими рекомендации о том, как реализовать функции или методы.

Этот раздел содержит описание набора паттернов безопасности, примеры реализации которых содержатся в составе KasperskyOS Community Edition.

> Паттернам безопасности посвящено множество работ в области информационной безопасности. Для каждого паттерна приводится список работ, использованных при подготовке его описания.

Паттерн Distrustful Decomposition

Описание

При использовании монолитного приложения появляется необходимость дать все необходимые для его работы привилегии одному процессу. Эту проблему решает паттерн `Distrustful Decomposition`.

Целью паттерна `Distrustful Decomposition` является разделение функциональности программы по отдельным процессам, требующим различного уровня привилегий, и контроля взаимодействия между этими процессами вместо создания монолитной программы.

Использование паттерна `Distrustful Decomposition` уменьшает:

- поверхность атаки для каждого из процессов;
- функциональность и данные, которые станут доступны злоумышленнику, если один из процессов будет скомпрометирован.

Альтернативные названия

`Privilege Reduction`.

Контекст

Различные функции приложения требуют разного уровня привилегий.

Проблема

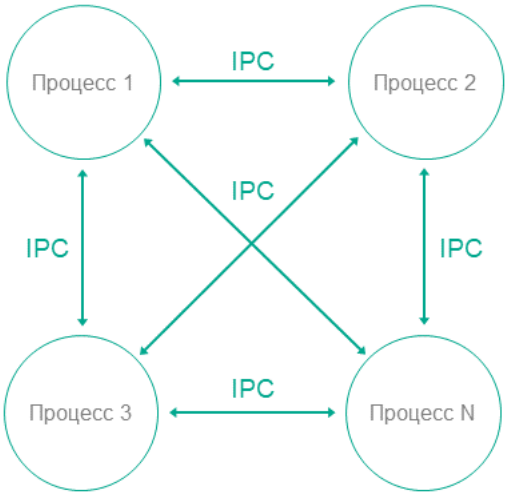
Наивная реализация приложения объединяет множество разнородных по необходимым привилегиям функций в одном компоненте, вынуждая его запускаться с максимальным из необходимых уровней привилегий.

Решение

Паттерн `Distrustful Decomposition` разделяет функциональность по отдельным процессам и изолирует возможные уязвимости в небольшом подмножестве системы. Злоумышленник в случае успешной атаки будет иметь в своем распоряжении функциональность и данные только одного скомпрометированного компонента, но не всего приложения.

Структура

Этот паттерн разбивает одно монолитное приложение на несколько, которые выполняются как отдельные процессы, потенциально имеющие разные привилегии. Каждый процесс реализует небольшой, четко определенный набор функций приложения. Процессы обмениваются данными, используя механизм межпроцессного взаимодействия.



Работа

- В KasperskyOS приложение разбивается на процессы.
- Процессы могут обмениваться сообщениями по IPC.
- Пользователь или удаленная система подключается к процессу, который обеспечивает необходимую функциональность, с уровнем привилегий, достаточным для выполнения запрошенных функций.

Рекомендации по реализации

Взаимодействие между процессами может быть однонаправленным или двунаправленным. Рекомендуется всегда, когда это возможно, использовать однонаправленное взаимодействие, в противном случае увеличивается поверхность атаки на отдельные компоненты и, соответственно, снижается уровень защищенности системы в целом. В случае двустороннего IPC процессы не должны доверять двустороннему обмену данными. Например, если для IPC используется файловая система, то нельзя доверять содержимому файла.

Особенности реализации в KasperskyOS

В универсальных ОС (например Linux, Windows) этот паттерн не использует ничего, кроме стандартной модели процессов/привилегий, уже существующей в этих ОС. Каждая программа выполняется в собственном пространстве процессов с потенциально разными привилегиями пользователя в каждом процессе, однако атака на ядро ОС снижает ценность применения этого паттерна.

Специфика применения этого паттерна при разработке под KasperskyOS состоит в том, что контроль над процессами и IPC возложен на микроядро, атака на которое сложна. Для контроля IPC используется модуль безопасности Kaspersky Security Module.

За счет использования механизмов KasperskyOS достигается высокий уровень надежности программной системы при том же или меньшем объеме усилий разработчика в сравнении с использованием этого же паттерна в программах под универсальные ОС.

Кроме этого, KasperskyOS предоставляет возможность гибкой настройки политик безопасности. При этом процесс задания и изменения политик безопасности потенциально независим от процесса разработки самих приложений.

Связанные паттерны

Использование паттерна `Distrustful Decomposition` предполагает использование паттернов Defer to Kernel и Policy Decision Point.

Примеры реализации

Примеры реализации паттерна `Distrustful Decomposition`:

- Secure Logger
- Separate Storage

Источники

Паттерн `Distrustful Decomposition` подробно рассмотрен в следующих работах:

- Chad Dougherty, Kirk Sayre, Robert C. Seacord, David Svoboda, Kazuya Togashi (JPCERT/CC), "Secure Design Patterns" (March-October 2009). Software Engineering Institute. https://resources.sei.cmu.edu/asset_files/TechnicalReport/2009_005_001_15110.pdf
- Dangler, Jeremiah Y., "Categorization of Security Design Patterns" (2013). Electronic Theses and Dissertations. Paper 1119. https://dc.etsu.edu/etd/1119

Пример Secure Logger

Пример `Secure Logger` демонстрирует использование паттерна Distrustful Decomposition для решения задачи разделения функциональности чтения и записи в журнал событий.

Архитектура примера

Цель безопасности в примере `Secure Logger` заключается в том, чтобы предотвратить возможность искажения или удаления информации в журнале событий. В примере для достижения этой цели безопасности используются возможности, предоставляемые KasperskyOS.

При рассмотрении системы журналирования можно выделить следующие функциональные шаги:

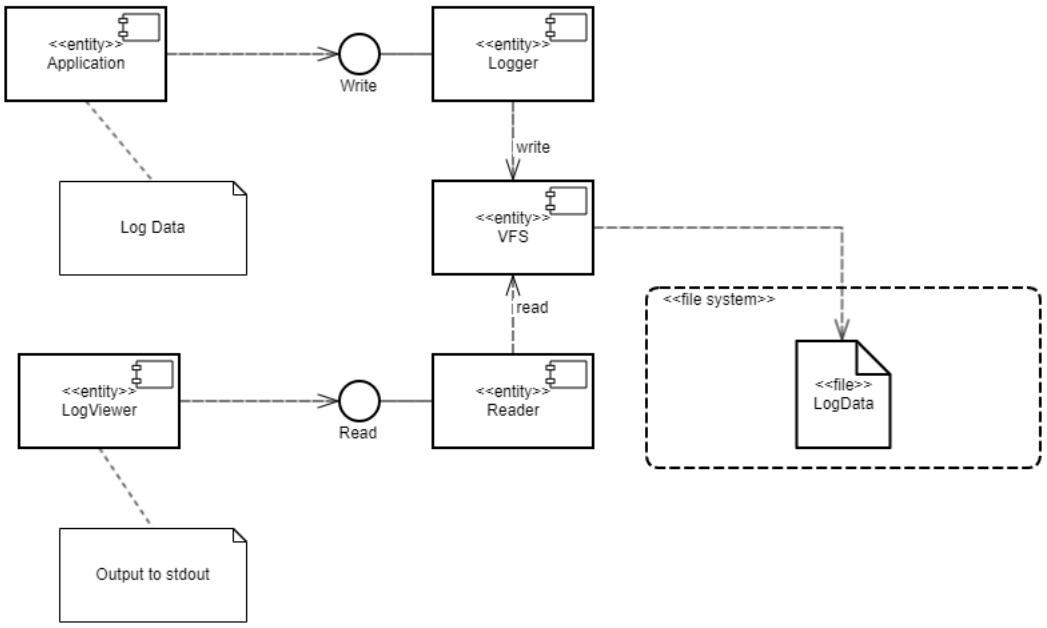
- генерация информации для записи в журнал;
- сохранение информации в журнал;
- чтение записей из журнала;
- предоставление записей в удобном для потребителя виде.

Таким образом, подсистему журналирования можно разделить на четыре процесса в зависимости от необходимых функциональных возможностей каждого процесса.

Для этого пример `Secure Logger` содержит четыре программы: `Application`, `Logger`, `Reader` и `LogViewer`.

- Программа `Application` инициирует создание записей в журнале событий, поддерживаемом программой `Logger`.
- Программа `Logger` создает записи в журнале и записывает их на диск.
- Программа `Reader` читает записи с диска для передачи программе `LogViewer`.
- Программа `LogViewer` передает записи пользователю.

IPC-интерфейс, который предоставляет программа `Logger`, предназначен *только* для записи в хранилище. IPC-интерфейс программы `Reader` предназначен только для чтения из хранилища. Архитектура примера выглядит следующим образом:



- Программа `Application` использует интерфейс программы `Logger` для сохранения записей.
- Программа `LogViewer` использует интерфейс программы `Reader` для чтения записей и предоставления их пользователю.

В общем случае программа `LogViewer` имеет внешние каналы взаимодействия с пользователем (прием команд на чтение данных, предоставление данных пользователю). Очевидно, что эта программа является недоверенным компонентом системы, через которую может проводиться атака. Однако даже в случае успешной атаки, вплоть до внедрения произвольно исполняемого кода в программу `LogViewer`, информация в журнале не будет искажена, так как эта программа может пользоваться только интерфейсом чтения данных, через который искажение или удаление невозможно. При этом `LogViewer` не имеет возможности получить доступ к другим интерфейсам, так как доступ контролируется модулем безопасности.

Политика безопасности в примере `Secure Logger` имеет следующие особенности:

- Программа `Application` имеет возможность обращаться к программе `Logger` для создания новой записи в журнале событий.
- Программа `LogViewer` имеет возможность обращаться к программе `Reader` для чтения записей из журнала событий.
- Программа `Application` *не* имеет возможности обращаться к программе `Reader` для чтения записей из журнала событий.
- Программа `LogViewer` *не* имеет возможности обращаться к программе `Logger` для создания новой записи в журнале событий.

Файлы примера

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/secure_logger
```

Сборка и запуск примера

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример Separate Storage

Пример `Separate Storage` демонстрирует использование паттерна Distrustful Decomposition для решения задачи раздельного хранения данных для доверенных и недоверенных приложений.

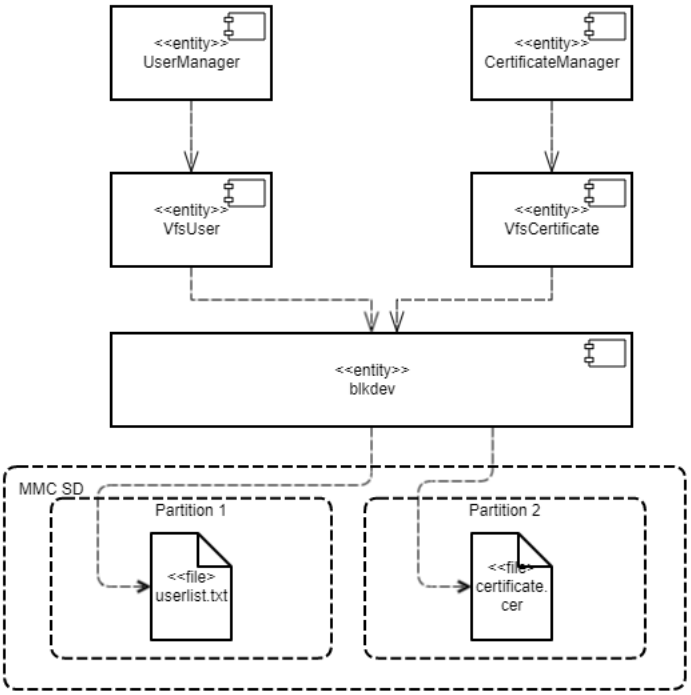
Архитектура примера

Пример `Separate Storage` содержит две пользовательские программы: `UserManager` и `CertificateManager`.

Эти программы работают с данными, которые размещаются в соответствующих файлах:

- Программа `UserManager` работает с данными из файла `userlist.txt`;
- Программа `CertificateManager` работает с данными из файла `certificate.cer`.

Каждая из этих программ использует собственный экземпляр программы VFS для доступа к отдельной файловой системе. При этом каждая программа VFS включает в себя драйвер блочного устройства, связанный с отдельным логическим разделом диска. Программа `UserManager` не имеет доступа к файловой системе программы `CertificateManager` и наоборот.



Такая архитектура гарантирует, что в случае атаки или ошибки в любой из программ `UserManager` и `CertificateManager`, эта программа не сможет получить доступ к файлу, который не предназначен для выполнения ее работы.

Политика безопасности в примере `Separate Storage` имеет следующие особенности:

- Программа `UserManager` имеет доступ к файловой системе *только* через программу `VfsUser`.
- Программа `CertificateManager` имеет доступ к файловой системе через *только* через программу `VfsCertificate`.

Файлы примера

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/separate_storage
```

Сборка и запуск примера

Чтобы запустить пример на QEMU, перейдите в директорию с примером, соберите пример и выполните следующую команду:

```
$ qemu-system-aarch64 -m 2048 -machine vexpress-a15,secure=on -cpu cortex-a57 -nographic -monitor none -smp 4 -nic
user -serial stdio -sd build/einit/sdcard0.img -kernel build/einit/kos-qemu-image
```

Также см. "Сборка и запуск примеров".

Подготовка SD-карты для запуска на аппаратных платформах

Для запуска примера `Separate Storage` на аппаратных платформах необходимы следующие дополнительные действия:

- Создать директорию `/lib` на загрузочном разделе SD-карты, если этой директории не существует. Скопировать в директорию `/lib` на SD-карте содержимое директории `build/hdd/part1/lib`, которая генерируется во время сборки примера. (Если образ загрузочной SD-карты создается с использованием функции build_sd_image(), то эти действия выполнять не требуется.)
- SD-карта, помимо загрузочного раздела с образом решения, должна также содержать 2 дополнительных раздела с файловой системой `ext2` или `ext3`.
- Первый дополнительный раздел должен содержать файл `userlist.txt` из директории `./resources/files/`.
- Второй дополнительный раздел должен содержать файл `certificate.cer` из директории `./resources/files/`.

> Для запуска примера `Separate Storage` на аппаратных платформах можно использовать SD-карту, подготовленную для запуска примера `vfs_extfs`, скопировав файлы `userlist.txt` и `certificate.cer` на соответствующие разделы.

Паттерн Defer to Kernel

Описание

Паттерн `Defer to Kernel` предполагает использование преимущества контроля разрешений на уровне ядра ОС.

Целью этого паттерна является четкое отделение функциональности, требующей повышенных привилегий, от функциональности, не требующей повышенных привилегий, с помощью механизмов, доступных на уровне ядра ОС. Использование механизмов ядра позволяет не реализовывать новых средств для арбитража решений безопасности на уровне пользователя.

Альтернативные названия

`Policy Enforcement Point (PEP)`, `Protected System`, `Enclave`.

Контекст

Паттерн `Defer to Kernel` применим, если система имеет следующие характеристики:

- В системе есть процессы без повышенных привилегий, в том числе пользовательские процессы.
- Некоторые функции системы требуют повышенных привилегий, которые необходимо проверять перед предоставлением процессам доступа к данным.
- Необходимо проверять не только привилегии запрашивающего процесса, но и общую допустимость запрошенной операции в контексте работы всей системы и ее общей безопасности.

Проблема

В условиях разделения функциональности по разным процессам с разным уровнем привилегий необходимо проверять привилегии при выполнении запроса от одного процесса к другому. Выполнять такие проверки и выдавать разрешения должен доверенный код, минимально подверженный атакам. Доверенность прикладного кода почти всегда под вопросом как в силу его объема, так и в силу его направленности на реализацию функциональных требований.

Решение

Отделить привилегированную функциональность и данные от непривилегированных на уровне процессов и отдать ядру ОС контроль межпроцессных взаимодействий (IPC) с проверкой прав доступа при запросе функциональности или данных, требующих повышенных привилегий, а также с проверкой общего состояния системы и состояний отдельных процессов в момент запроса.

Структура



Работа

- Функциональность и управление данными с разными привилегиями разделены между процессами.
- Изоляцию процессов обеспечивает ядро ОС.
- `Процесс-1` хочет запросить привилегированную функциональность или данные у `Процесса-2`, используя IPC.
- Ядро контролирует IPC и разрешает или не разрешает коммуникацию исходя из политик безопасности и доступной ему информации о контексте работы и состоянии `Процесса-1`.

Рекомендации по реализации

Для того чтобы конкретная реализация паттерна работала безопасно и надежно, необходимо следующее:

- **Изоляция**

  Необходимо обеспечить полную и гарантированную изоляцию процессов.

- **Невозможность обойти ядро**

  Абсолютно все IPC-взаимодействия должны контролироваться ядром.

- **Самозащита ядра**

  Необходимо обеспечить доверенность ядра, его собственную защиту от компрометации.

- **Доказуемость**

  Требуется определенный уровень гарантий безопасности и надежности в отношении ядра.

- **Возможность внешнего вычисления разрешений о доступе**

  Необходимо, чтобы разрешения о доступе вычислялись на уровне ОС, а не были реализованы в прикладном коде.

  Для этого, в частности, необходимо предоставить инструменты для описания политик доступа, чтобы политики безопасности были отделены от бизнес-логики.

Особенности реализации в KasperskyOS

Ядро KasperskyOS гарантирует изоляцию процессов и представляет собой Policy Enforcement Point (PEP).

Связанные паттерны

Паттерн `Defer to Kernel` является частным случаем паттернов Distrustful Decomposition и Policy Decision Point. Паттерн `Policy Decision Point` определяет абстрактный процесс, перехватывающий все запросы к ресурсам и проверяющий их на соответствие заданной политике безопасности. Специфика паттерна `Defer to Kernel` в том, что эту проверку выполняет ядро ОС – это более надежное и портируемое решение, сокращающее время разработки и тестирования.

Следствия

Перенос ответственности за применение политики доступа на ядро ОС приводит к отделению политики безопасности от бизнес-логики (которая может быть очень сложна), что упрощает разработку и повышает портируемость за счет использования функций ядра ОС.

Кроме этого, появляется возможность доказать безопасность решения в целом, доказав правильность работы ядра. Сложность доказуемости правильной работы кода нелинейно растет с увеличением его размера. Паттерн `Defer to Kernel` минимизирует объем доверенного кода – при условии, что ядро ОС невелико.

Примеры реализации

Пример реализации паттерна `Defer to Kernel`: Пример Defer to Kernel.

Источники

Паттерн `Defer to Kernel` подробно рассмотрен в следующих работах:

- Chad Dougherty, Kirk Sayre, Robert C. Seacord, David Svoboda, Kazuya Togashi (JPCERT/CC), "Secure Design Patterns" (March-October 2009). Software Engineering Institute. https://resources.sei.cmu.edu/asset_files/TechnicalReport/2009_005_001_15110.pdf
- Dangler, Jeremiah Y., "Categorization of Security Design Patterns" (2013). Electronic Theses and Dissertations. Paper 1119. https://dc.etsu.edu/etd/1119
- Schumacher, Markus, Fernandez-Buglioni, Eduardo, Hybertson, Duane, Buschmann, Frank, and Sommerlad, Peter. "Security Patterns: Integrating Security and Systems Engineering" (2006).

Пример Defer to Kernel

Пример `Defer to Kernel` демонстрирует использование паттернов Defer to Kernel и Policy Decision Point.

Пример `Defer to Kernel` содержит три пользовательские программы: `PictureManager`, `ValidPictureClient` и `NonValidPictureClient`.

В этом примере программы `ValidPictureClient` и `NonValidPictureClient` обращаются к программе `PictureManager` для получения информации.

Только программе `ValidPictureClient` разрешено взаимодействие с программой `PictureManager`.

Ядро KasperskyOS гарантирует изоляцию запущенных программ (процессов).

Контроль взаимодействия программ в KasperskyOS вынесен в модуль безопасности Kaspersky Security Module. Эта подсистема анализирует каждый отправляемый запрос и ответ и на основе заданной политики безопасности выносит решение: разрешить или запретить его доставку.

Политика безопасности в примере `Defer to Kernel` имеет следующие особенности:

- Программе `ValidPictureClient` явно разрешено взаимодействие с программой `PictureManager`.
- Программе `NonValidPictureClient` взаимодействие с программой `PictureManager` *не* разрешено явно. Таким образом, это взаимодействие запрещено (*принцип Default Deny*).

Динамическое создание IPC-каналов

Пример также демонстрирует возможность динамического создания IPC-каналов между процессами. Динамическое создание IPC-каналов осуществляется с помощью сервера имен – специальной службе ядра, представленной программой `NameServer`. Возможность динамического создания IPC-каналов позволяет изменять топологию взаимодействия программ "на лету".

Любая программа, которой разрешено взаимодействие с `NameServer` по IPC, может зарегистрировать в сервере имен свои интерфейсы. Другая программа может запросить у сервера имен зарегистрированные интерфейсы, после чего осуществить подключение к нужному интерфейсу.

При этом все взаимодействия по IPC (даже созданные динамически) контролируются с помощью модуля безопасности.

Файлы примера

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/defer_to_kernel
```

Сборка и запуск примера

См. "Сборка и запуск примеров".

Паттерн Policy Decision Point

Описание

Паттерн `Policy Decision Point` предполагает инкапсуляцию вычисления решений на основе методов моделей безопасности в отдельный компонент системы, который обеспечивает выполнение этих методов безопасности в полном объеме и в правильной последовательности.

Альтернативные названия

`Check Point`, `Access Decision Function`.

Контекст

Система имеет функции с разным уровнем привилегий, а политика безопасности нетривиальна (содержит много привязок методов моделей безопасности к событиям безопасности).

Проблема

Если проверки соблюдения политики безопасности разнесены по разным компонентам системы, возникают следующие проблемы:

- необходимо тщательно контролировать, что выполняются все необходимые проверки во всех необходимых случаях;
- сложно обеспечивать правильный порядок выполнения проверок;
- сложно доказать правильность работы системы проверок, ее целостность и непротиворечивость;
- политика безопасности связана с бизнес-логикой, поэтому ее изменение влечет необходимость менять бизнес-логику, что усложняет поддержку и увеличивает вероятность ошибок.

Решение

Все проверки соблюдения политики безопасности проводятся в отдельном компоненте Policy Decision Point (PDP). Этот компонент отвечает за обеспечение правильного порядка проверок и за их полноту. Происходит отделение проверки политики от кода, реализующего бизнес-логику.

Структура



Работа

- Policy Enforcement Point (PEP) получает запрос на доступ к функциональности или данным.

  PEP может представлять собой, например, ядро ОС. Подробнее см. Паттерн Defer to Kernel.

- PEP собирает атрибуты запроса, необходимые для принятия решений по управлению доступом.
- PEP запрашивает решение по управлению доступом у Policy Decision Point (PDP).
- PDP вычисляет решение о предоставлении доступа на основе политики безопасности и информации, полученной в запросе от PEP.
- PEP отклоняет или разрешает взаимодействие на основе решения PDP.

Рекомендации по реализации

При реализации необходимо учитывать проблему "Время проверки vs. Время использования". Например, если политика безопасности зависит от быстро меняющегося статуса какого-либо объекта системы, вычисленное решение так же быстро теряет актуальность. В системе, использующей паттерн **Policy Decision Point**, необходимо позаботиться о минимизации интервала между принятием решения о доступе и моментом выполнения запроса на основе этого решения.

Особенности реализации в KasperskyOS

Ядро KasperskyOS гарантирует изоляцию процессов и представляет собой Policy Enforcement Point (PEP).

Контроль взаимодействия процессов в KasperskyOS вынесен в модуль безопасности Kaspersky Security Module. Этот модуль анализирует каждый отправляемый запрос и ответ и на основе заданной политики безопасности выносит решение: разрешить или запретить его доставку. Таким образом, Kaspersky Security Module выполняет роль Policy Decision Point (PDP).

Следствия

Паттерн позволяет настраивать политику безопасности без внесения изменений в код, реализующий бизнес-логику, и делегировать сопровождение системы с точки зрения информационной безопасности.

Связанные паттерны

Использование паттерна `Policy Decision Point` предполагает использование паттернов Distrustful decomposition и Defer to Kernel.

Примеры реализации

Пример реализации паттерна `Policy Decision Point`: Пример Defer to Kernel.

Источники

Паттерн `Policy Decision Point` подробно рассмотрен в следующих работах:

- Chad Dougherty, Kirk Sayre, Robert C. Seacord, David Svoboda, Kazuya Togashi (JPCERT/CC), "Secure Design Patterns" (March-October 2009). Software Engineering Institute. https://resources.sei.cmu.edu/asset_files/TechnicalReport/2009_005_001_15110.pdf
- Dangler, Jeremiah Y., "Categorization of Security Design Patterns" (2013). Electronic Theses and Dissertations. Paper 1119. https://dc.etsu.edu/etd/1119
- Schumacher, Markus, Fernandez-Buglioni, Eduardo, Hybertson, Duane, Buschmann, Frank, and Sommerlad, Peter. "Security Patterns: Integrating Security and Systems Engineering" (2006).
- Bob Blakley, Craig Heath, and members of The Open Group Security Forum. "Security Design Patterns" (April 2004). The Open Group. https://pubs.opengroup.org/onlinepubs/9299969899/toc.pdf

Паттерн Privilege Separation

Описание

Паттерн `Privilege Separation` предполагает использование непривилегированных изолированных модулей системы для взаимодействия с клиентами (другими модулями или пользователями), которые не имеют привилегий. Целью паттерна `Privilege Separation` является уменьшение количества кода, выполняемого с особыми привилегиями, не влияющее на функциональность программы и не ограничивающее ее.

Паттерн `Privilege Separation` является частным случаем паттерна Distrustful Decomposition.

Пример

Неаутентифицированный пользователь подключается к системе, в которой есть функции, требующие повышенных привилегий.

Контекст

В системе есть компоненты с большой поверхностью атаки из-за большого числа связей с ненадежными источниками и/или сложной, потенциально подверженной ошибкам реализации.

Проблема

Когда клиент, имеющий неизвестные привилегии, взаимодействует с привилегированным компонентом системы, возникают риски компрометации данных и функциональности, доступных этому компоненту.

Решение

Взаимодействие с ненадежными клиентами необходимо вести только через специально выделенные компоненты, у которых нет привилегий. Важно, что паттерн `Privilege Separation` не изменяет функциональность системы, он лишь разделяет функциональность на компоненты с разными привилегиями.

Работа

Работа паттерна делится на две фазы:

- **Pre-Authentication.** Клиент еще не аутентифицирован. Он отправляет запрос к привилегированному мастер-процессу. Мастер-процесс создает дочерний процесс, лишенный привилегий (в том числе, доступа к файловой системе), который выполняет аутентификацию клиента.
- **Post-Authentication.** Клиент аутентифицирован и авторизован. Привилегированный мастер-процесс создает новый дочерний процесс, обладающий привилегиями, соответствующими правам клиента. Этот процесс отвечает за все дальнейшее взаимодействие с клиентом.

Рекомендации по реализации в KasperskyOS

На этапе **Pre-Authentication** мастер-процесс может хранить состояние каждого непривилегированного процесса в виде конечного автомата и изменять состояние автомата при аутентификации.

Запросы дочерних процессов к мастер-процессу выполняются с использованием стандартных механизмов IPC. При этом контроль взаимодействий осуществляется с помощью модуля безопасности Kaspersky Security Module.

Следствия

Если атакующий получает контроль над непривилегированным процессом, он не получит доступа ни к каким привилегированным функциям или данным. Если он получает контроль над авторизованным процессом, он получит только привилегии этого процесса.

Кроме того, организованный таким образом код проще проверять и тестировать – особого внимания требует лишь функциональность, работающая с повышенными привилегиями.

Примеры реализации

Пример реализации паттерна `Privilege Separation`: Пример Device Access.

Источники

Паттерн `Privilege Separation` подробно рассмотрен в следующих работах:

- Chad Dougherty, Kirk Sayre, Robert C. Seacord, David Svoboda, Kazuya Togashi (JPCERT/CC), "Secure Design Patterns" (March-October 2009). Software Engineering Institute. https://resources.sei.cmu.edu/asset_files/TechnicalReport/2009_005_001_15110.pdf
- Dangler, Jeremiah Y., "Categorization of Security Design Patterns" (2013). Electronic Theses and Dissertations. Paper 1119. https://dc.etsu.edu/etd/1119

Пример Device Access

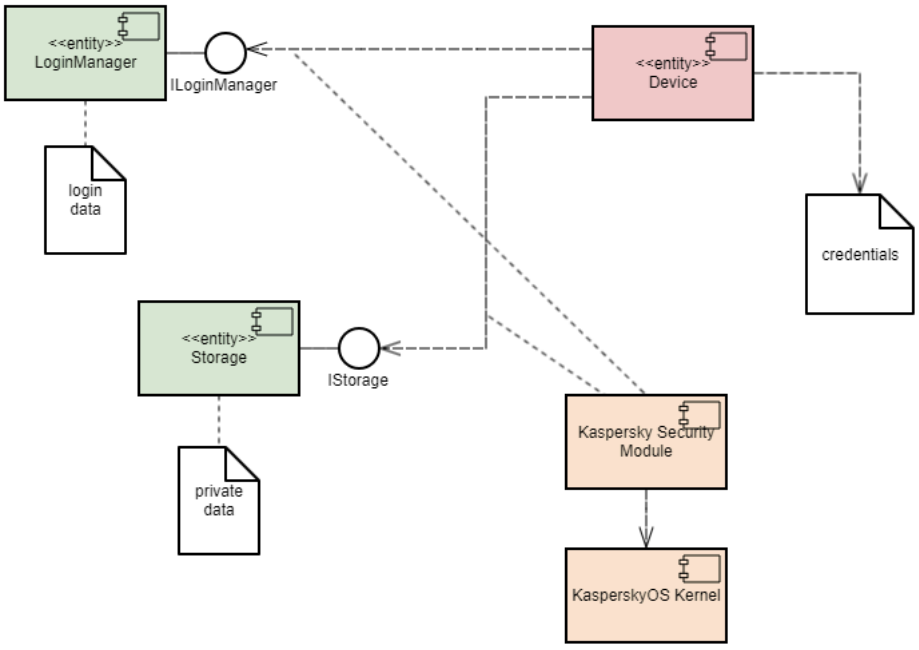
Пример `Device Access` демонстрирует использование паттерна Privilege Separation.

Архитектура примера

Пример содержит три программы: `Device`, `LoginManager` и `Storage`.

В этом примере программа `Device` обращается к программе `Storage` для получения информации и к программе `LoginManager` для авторизации.

Программа `Device` получает доступ к программе `Storage` только после успешной авторизации.



Пример демонстрирует возможность разделения логики авторизации и логики доступа к данным на независимые компоненты. Такое разделение гарантирует, что доступ к данным может быть открыт только после успешной авторизации. При этом контроль за тем, что авторизация была проведена и закончилась успешно, осуществляется модулем безопасности. Кроме этого, такая архитектура позволяет производить независимую разработку и тестирование логики авторизации и логики предоставления доступа к данным.

Политика безопасности в примере `Device Access` имеет следующие особенности:

- Программа `Device` имеет возможность обращаться к программе `LoginManager` для авторизации.
- Вызовами метода `GetInfo()` программы `Storage` управляют методы модели безопасности Flow:
  - Конечный автомат, описанный в конфигурации объекта `session`, имеет два состояния: `unauthenticated` и `authenticated`.
  - Исходное состояние – `unauthenticated`.
  - Разрешены переходы из `unauthenticated` в `authenticated` и обратно.
  - Объект `session` создается при запуске программы `Device`.
  - При успешном вызове программой `Device` метода `Login()` программы `LoginManager` состояние объекта `session` изменяется на `authenticated`.
  - При успешном вызове программой `Device` метода `Logout()` программы `LoginManager` состояние объекта `session` изменяется на `unauthenticated`.
  - При вызове программой `Device` метода `GetInfo()` программы `Storage` проверяется текущее состояние объекта `session`. Вызов разрешается, только если текущее состояние объекта – `authenticated`.

Файлы примера

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/device_access
```

Сборка и запуск примера

См. "Сборка и запуск примеров".

Паттерн Information Obscurity

Описание

Цель паттерна `Information Obscurity` – шифрование конфиденциальных данных в небезопасных средах с целью защиты данных от кражи.

Контекст

Этот паттерн следует использовать, когда данные часто передаются между частями системы и/или между системой и другими (внешними) системами.

Проблема

Конфиденциальные данные могут передаваться через недоверенную среду как внутри одной системы (через недоверенные компоненты), так и между разными системами (через недоверенные сети). В случае компрометации этой среды конфиденциальные данные могут быть получены злоумышленником.

Решение

Данные должны быть разделены по уровню конфиденциальности, чтобы определить, какие данные следует зашифровать и какие алгоритмы шифрования использовать. Поскольку шифрование и дешифрование могут занять много времени, лучше по возможности ограничить их использование. Паттерн `Information Obscurity` решает эту проблему за счет использования уровня конфиденциальности для определения того, что необходимо скрыть с помощью шифрования.

Примеры реализации

Пример реализации паттерна `Information Obscurity`: Пример Secure Login.

Источники

Паттерн `Information Obscurity` подробно рассмотрен в следующих работах:

- Dangler, Jeremiah Y., "Categorization of Security Design Patterns" (2013). Electronic Theses and Dissertations. Paper 1119. https://dc.etsu.edu/etd/1119
- Schumacher, Markus, Fernandez-Buglioni, Eduardo, Hybertson, Duane, Buschmann, Frank, and Sommerlad, Peter. "Security Patterns: Integrating Security and Systems Engineering" (2006).

Пример Secure Login (Boost, TLS-terminator)

Пример `Secure Login` демонстрирует использование паттерна Information Obscurity. Пример демонстрирует возможность передачи критической для системы информации через недоверенную среду.

Архитектура примера

В примере имитируется получение удаленного доступа к IoT-устройству посредством передачи этому устройству учетных данных пользователя (имени пользователя и пароля). Недоверенной средой внутри IoT-устройства является веб-сервер, который обслуживает запросы пользователей. Практика показывает, что такой веб-сервер является легко обнаруживаемым и зачастую успешно атакуемым, так как IoT-устройства не имеют встроенных средств защиты от проникновения и других атак. Кроме того, пользователи получают доступ к IoT-устройству через недоверенную сеть. Очевидно, что в таких условиях для защиты учетных данных пользователя от компрометации необходимо использовать криптографические алгоритмы.

С точки зрения архитектуры в таких системах можно выделить следующие субъекты:

- Источник данных: браузер пользователя.
- Точка коммуникации с устройством: веб-сервер.
- Подсистема обработки информации от пользователя: подсистема аутентификации.

При этом для использования криптографической защиты необходимо выполнить следующие шаги:

1. Обеспечить взаимодействие источника данных и устройства по протоколу HTTPS. Это позволит избежать "прослушивания" HTTP-трафика и атак типа MITM (man in the middle).
2. Выработать между источником данных и подсистемой обработки информации общий секрет.
3. Использовать этот секрет для шифрования информации на стороне источника данных и расшифровки на стороне подсистемы обработки информации. Это позволит избежать компрометации данных внутри устройства (в точке коммуникации).

Пример `Secure Login` включает следующие компоненты:

- Веб-сервер `Boost` (недоверенный компонент, программа `WebServer`).
- Подсистему аутентификацию пользователей (доверенный компонент, программа `AuthService`).
- TLS Terminator (доверенный компонент, программа `TlsEntity`). Этот компонент поддерживает транспортный механизм TLS (transport layer security). TLS Terminator совместно с веб-сервером поддерживают протокол HTTPS на стороне устройства (веб-сервер взаимодействует с браузером через TLS Terminator).

Процесс аутентификации пользователя происходит по следующей схеме:

1. Пользователь открывает в браузере страницу по адресу `https://localhost:1106` (при запуске примера на QEMU) или по адресу `https://<IP-адрес платформы>:1106` (при запуске примера на целевой аппаратной платформе). HTTP-трафик между браузером и TLS Terminator будет передаваться в зашифрованном виде, а веб-сервер будет работать с открытым HTTP-трафиком.

   > В примере используется самоподписанный сертификат, поэтому большинство современных браузеров сообщит о незащищенности соединения. Нужно согласиться использовать незащищенное соединение, которое тем не менее будет зашифрованным. При использовании некоторых браузеров возможно возникновение сообщения `"mbedtlsErrorCode=-0x7780, Error performing SSL handshake: SSL - A fatal alert message was received from our peer"`.

2. Веб-сервер `Boost`, запущенный в программе `WebServer`, отображает страницу `index.html`, содержащую приглашение к аутентификации.
3. Пользователь нажимает на кнопку `Log in`.
4. Программа `WebServer` обращается к программе `AuthService` по IPC для получения страницы, содержащей форму ввода имени пользователя и пароля.

5. Программа `AuthService` выполняет следующие действия:

    - генерирует закрытый ключ, открытые параметры, а также вычисляет открытый ключ по алгоритму Диффи-Хеллмана;
    - создает страницу `auth.html` с формой ввода имени пользователя и пароля (код страницы содержит открытые параметры и открытый ключ);
    - передает полученную страницу программе `WebServer` по IPC.

6. Веб-сервер `Boost`, запущенный в программе `WebServer`, отображает страницу `auth.html` с формой ввода имени пользователя и пароля.

7. Пользователь заполняет форму и нажимает на кнопку `Submit` (корректные данные для аутентификации содержатся в файле `secure_login/auth_service/src/authservice.cpp`).

8. Код страницы `auth.html`, который исполняется на стороне браузера, осуществляет следующие действия:

    - генерирует закрытый ключ, вычисляет открытый ключ и общий секретный ключ по алгоритму Диффи-Хеллмана;
    - выполняет шифрование пароля операцией `XOR` с использование общего секретного ключа;
    - передает веб-северу имя пользователя, зашифрованный пароль и открытый ключ.

9. Программа `WebServer` обращается к программе `AuthService` по IPC для получения страницы, содержащей результат аутентификации, передавая имя пользователя, зашифрованный пароль и открытый ключ.

10. Программа `AuthService` выполняет следующие действия:

    - вычисляет общий секретный ключ по алгоритму Диффи-Хеллмана;
    - расшифровывает пароль с использованием общего секретного ключа;
    - возвращает страницу `result_err.html` или страницу `result_ok.html` в зависимости от результата аутентификации.

11. Веб-сервер `Boost`, запущенный в программе `WebServer`, отображает страницу `result_err.html` или страницу `result_ok.html`.

Таким образом, конфиденциальные данные передаются через сеть и веб-сервер только в зашифрованном виде. Кроме того, весь HTTP-трафик передается через сеть в зашифрованном виде. Для передачи данных между компонентами используются взаимодействия по IPC, которые контролируются модулем Kaspersky Security Module.

Unit-тестирование с использованием фреймворка GoogleTest

Помимо паттерна Information Obscurity пример `Secure Login` демонстрирует использование фреймворка GoogleTest для выполнения unit-тестирования программ, разработанных под KasperskyOS (KasperskyOS Community Edition содержит в своем составе этот фреймворк).

Исходный код тестов находится по следующему пути:

`/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/secure_login/tests`

Эти unit-тесты предназначены для верификации некоторых cpp-модулей подсистемы аутентификации и веб-сервера.

Чтобы запустить тестирование, выполните следующие действия:

1. Перейдите в директорию с примером `Secure Login`.
2. Удалите директорию `build` с результатами предыдущей сборки, выполнив команду:

   ```
   sudo rm -rf build/
   ```

3. Выполните команды для запуска тестирования:

   ```
   $ RUN_TESTS=YES
   $ cmake -B build -D CMAKE_TOOLCHAIN_FILE="$KOSCEDIR/toolchain/share/toolchain-aarch64-kos.cmake" && cmake --
   build build --target sim
   ```

Тесты выполняются в программе `TestEntity`. Программы `AuthService` и `WebServer` не запускаются, поэтому при выполнении тестирования пример нельзя использовать для демонстрации паттерна Information Obscurity.

После завершения тестирования выводятся результаты выполнения тестов.

Файлы примера

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/secure_login
```

Сборка и запуск примера

Чтобы запустить пример на QEMU, перейдите в директорию с примером, соберите пример и выполните следующие команды:

```
$ cd build/einit
# Перед выполнением следующей команды убедитесь, что путь к
# директории с исполняемым файлом qemu-system-aarch64 сохранен в
# переменной окружения PATH. В случае отсутствия
# добавьте его в переменную PATH.
$ qemu-system-aarch64 -m 2048 -machine vexpress-a15 -nographic -monitor none -net nic,macaddr=52:54:00:12:34:56 -
net user,hostfwd=tcp::1106-:1106 -sd sdcard0.img -kernel kos-qemu-image
```

Также см. "Сборка и запуск примеров".

Для корректной работы примера `secure_login` на целевой аппаратной платформе после сборки примера и подготовки загрузочной SD-карты требуется выполнить следующие действия:

- Скопировать директории `certs` и `www`, расположенные по пути `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/secure_login/resources/hdd`, в корневую директорию загрузочной SD-карты.

- Создать директорию `/lib` на загрузочной SD-карте, если этой директории не существует. Скопировать в директорию `/lib` на загрузочной SD-карте содержимое директории `build/hdd/lib`, которая генерируется во время сборки примера. (Если образ загрузочной SD-карты создается с использованием функции build_sd_image(), то эти действия выполнять не требуется.)

Разработка драйверов под KasperskyOS

Драйвер в KasperskyOS может быть локальным процессом (один процесс полностью захватывает устройство) или распределенным между процессами (один процесс захватывает устройство и предоставляет доступ другим процессам). Для разработки драйверов в составе KasperskyOS Community Edition поставляется библиотека `kdf` (заголовочные файлы в директории `sysroot-*-kos/include/kdf` из состава KasperskyOS Community Edition).

Для изучения принципов разработки драйверов под KasperskyOS в состав SDK (только в deb-пакет для работы с аппаратной платформой Radxa Rock 3A) включен исходный код некоторых драйверов, разработанных с использованием библиотеки `kdf`. Исходный код драйверов находится в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/drivers`.

Приложения

Этот раздел содержит информацию, которая дополняет основной текст документа.

Примеры в KasperskyOS Community Edition

В дополнение к руководству разработчика в составе KasperskyOS Community Edition SDK поставляются примеры решений на базе KasperskyOS. Примеры находятся в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples`. Каждый пример помещен в отдельную директорию, в которой содержатся:

- Директории с исходным кодом программ.
- Директория `resources`, которая содержит формальную спецификацию компонента решения. Опционально эта директория может содержать файлы, необходимые для работы примера. Например, файлы конфигурации сети: `hosts`, `dhcpcd.conf` и `ntp.conf`.
- Сценарии сборки решения в виде файлов `CMakeLists.txt`.
- Файлы `README.md`. Эти файлы имеют однотипное содержание и ссылаются на это руководство.
- [Опционально] Директория `vendor`, которая содержит библиотеки и их метаданные, необходимые для управления зависимостями в проектах на языке Rust.

> Перед запуском примеров на Radxa ROCK 3A необходимо также выполнить сборку драйверов, которые поставляются в составе SDK в виде исходного кода.

В таблице ниже приведено описание примеров по разработке простейших решений.

Простейшие решения

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
hello	Демонстрирует самое простое решение. Программа `Hello` отправляет сообщение в стандартный вывод ошибок. Подробнее см. "Пример hello".	Да	Да	Да
echo	Демонстрирует взаимодействие программ через IPC. Программа `Client` отправляет программе `Server` данные, получает измененные данные обратно и выводит их в стандартный вывод ошибок. Подробнее см. "Пример echo".	Да	Да	Да
ping	Демонстрирует использование политики безопасности решения для управления IPC-взаимодействием между программами. Программа `Client` вызывает в различной последовательности два интерфейсных метода `Ping` и `Pong`, предоставляемых программой `Server`. Но политика безопасности решения разрешает только чередование вызовов `Ping` и `Pong`. Подробнее см. "Пример ping".	Да	Да	Да

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
hello_from_rust	Демонстрирует, как включить в решение простую программу, разработанную на языке Rust и собранную с использованием системы сборки и менеджера пакетов Cargo. Программа `Hello` отправляет сообщение в стандартный вывод ошибок. Подробнее см. "Пример hello_from_rust".	Да	Да	Да
hello_corrosion	Демонстрирует, как включить в решение простую программу, разработанную на языке Rust, с использованием Corrosion – набора библиотек для интеграции Rust в CMake-проекты. Программа `Hello` отправляет сообщение в стандартный вывод ошибок. Подробнее см. "Пример hello_corrosion".	Да	Да	Да

В таблице ниже приведено описание примеров, демонстрирующих использование файловых систем и сетевого стека.

Использование файловых систем и сетевого стека в решениях

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
embedded_vfs	Демонстрирует, как включить в решение системную программу, реализующую поддержку файловых систем. Программа `Client` выполняет операции: создание директории, создание и удаление файла, чтение из файла и запись в файл. Подробнее см. "Пример embedded_vfs".	Да	Да	Да
net_with_separate_vfs	Демонстрирует установку соединения между запущенными в KasperskyOS программами через TCP-сокеты с использованием loopback-интерфейса. Программа `Client` создает TCP-сокет, подключается к серверу через loopback-интерфейс, отправляет серверу данные и закрывает соединение. Программа `Server` принимает запрос на создание соединения через TCP-сокет, получает данные от клиента, после чего закрывает соединение. Подробнее см. "Пример net_with_separate_vfs".	Да	Да	Да
net2_with_separate_vfs	Демонстрирует установку соединения через TCP-сокеты между программой-клиентом, запущенной в KasperskyOS, и программой-сервером, запущенной в хостовой операционной системе. Программа `Client` создает TCP-сокет, подключается к серверу, отправляет серверу данные и закрывает соединение. Программа `Server` принимает запрос на создание соединения через TCP-сокет, получает данные от клиента, после чего закрывает соединение. Подробнее см. "Пример net2_with_separate_vfs".	Да	Да	Да
vfs_extfs	Демонстрирует, как монтировать файловые системы (ext2, ext3, ext4) блочного устройства. Программа `FileVfs` реализует серверную часть виртуальной файловой системы, предоставляя интерфейс для взаимодействия с файловыми системами и блочными устройствами. Программа `Client` отправляет запросы через IPC программе `FileVfs`, чтобы смонтировать файловые системы в указанные директории, и выполнить базовые операции с файлами (создание, запись, чтение и удаление) для проверки корректности монтирования файловых систем. Подробнее см. "Пример vfs_extfs".	Да	Да	Да
vfs_relay	Демонстрирует использование механизма VFS relay для разделения информационных потоков между несколькими системными программами VFS. Программа Client создает и использует файлы, расположенные в разных директориях. В зависимости от директории для работы с файлами выбирается соответствующая программа VFS. Подробнее см. "Пример vfs_relay".	Да	Да	Да
multi_vfs_ntpd	Демонстрирует поддержку сетевого протокола NTP (Network Time Protocol). Программа `Ntpd` поставляется в составе KasperskyOS Community Edition и представляет собой реализацию NTP-клиента, который синхронизирует системное время с NTP-серверами. Программа `Client` изменяет текущее системное время на время, указанное в макросе. После синхронизации времени программой `Ntpd` ожидается, что год в полученном системном времени будет отличаться от года, установленного ранее макросом. Подробнее см. "Пример multi_vfs_ntpd".	Да	Да	Да

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
multi_vfs_dns_client	Демонстрирует использование системы разрешения доменных имен DNS (Domain Name System) в KasperskyOS. Программа `Client` после проверки сетевого соединения получает информацию о DNS-сервере, используя его полное доменное имя и порт. Далее, выполняет разрешение доменного имени в IP-адрес и проверяет соответствие IP-адреса заранее заданным значениям. Подробнее см. "Пример multi_vfs_dns_client".	Да	Да	Да
multi_vfs_dhcpcd	Демонстрирует поддержку сетевого протокола DHCP (Dynamic Host Configuration Protocol) в KasperskyOS. Программа `Dhcpcd` поставляется в составе KasperskyOS Community Edition и представляет собой реализацию DHCP-клиента, который выполняет настройку сетевых интерфейсов. Программа `Client` получает сведения о настроенных сетевых интерфейсах и выводит их в стандартный вывод ошибок. Подробнее см. "Пример multi_vfs_dhcpcd".	Да	Да	Да
mqtt_publisher	Демонстрирует поддержку протокола обмена сообщениями MQTT (Message Queue Telemetry Transport) в KasperskyOS. Программа `Publisher` представляет собой реализацию MQTT-издателя, запущенного в KasperskyOS, который в цикле публикует текущее время. MQTT-подписчик, запущенный в хостовой операционной системе, выводит сообщения, полученные от MQTT-издателя, в стандартный вывод. Подробнее см. "Пример mqtt_publisher".	Да	Да	Да
mqtt_subscriber	Демонстрирует поддержку протокола обмена сообщениями MQTT (Message Queue Telemetry Transport) в KasperskyOS. Программа `Subscriber` представляет собой реализацию MQTT-подписчика, запущенного в KasperskyOS, который выводит сообщения, полученные от MQTT-издателя, в стандартный вывод. MQTT-издатель запускается в хостовой операционной системе. Подробнее см. "Пример mqtt_subscriber".	Да	Да	Да

В таблице ниже приведено описание примеров использования драйверов, поставляемых в составе KasperskyOS Community Edition, для работы с аппаратными интерфейсами GPIO, I2C, UART, SPI, USB и PWM.

Использование драйверов в решениях на базе KasperskyOS

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
gpio_input	Демонстрирует использование драйвера GPIO (General-Purpose Input/Output) для ввода через GPIO-пины. Программа `Client` настраивает GPIO-пины в режим ввода и считывает их значения. Подробнее см. "Пример gpio_input".	Нет	Да	Да
gpio_output	Демонстрирует использование драйвера GPIO для вывода через GPIO-пины. Программа `Client` настраивает GPIO-пины в режим вывода и переводит их в состояние логической единицы (появление на пине напряжения), а затем в состояние логического нуля (напряжение на пине отсутствует). Подробнее см. "Пример gpio_output".	Нет	Да	Да
gpio_interrupt	Демонстрирует использование драйвера GPIO для проверки работы прерываний для GPIO-пинов. Программа `Client` настраивает GPIO-пины в режим ввода и регистрирует функции обработки прерываний для всех GPIO-пинов, кроме указанных в списке исключений. В случае срабатывания прерывания на GPIO-пине, программа `Client` снимает функцию-обработчик для этого GPIO-пина. Программа завершится, когда прерывание произойдет на каждом GPIO-пине. Подробнее см. "Пример gpio_interrupt".	Нет	Да	Да
gpio_echo	Демонстрирует использование драйвера GPIO для проверки функциональности ввода/вывода GPIO-пинов, а также работу прерываний для GPIO пинов. Программа `Client` настраивает два связанных между собой пина: один пин в режим ввода, второй в режим вывода. Далее регистрирует обработчик прерываний для пина ввода и несколько раз изменяет состояние пина вывода, ожидая срабатывания обработчика прерываний. Подробнее см. "Пример gpio_echo".	Нет	Да	Да

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
i2c_ds1307_rtc	Демонстрирует использование драйвера I2C (Inter-Integrated Circuit) на аппаратной платформе Raspberry PI 4 B. Программа `I2cClient` проверяет работу модуля часов реального времени на микросхеме DS1307Z через интерфейс драйвера I2C, устанавливая и проверяя дату на устройстве. Подробнее см. "Пример i2c_ds1307_rtc".	Нет	Да	Нет
i2c_bm8563_rtc	Демонстрирует использование драйвера I2C (Inter-Integrated Circuit) на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A. Программа `Bm8653` проверяет работу часов реального времени на микросхеме BM8563 через интерфейс драйвера I2C, устанавливая и проверяя дату на устройстве. Подробнее см. "Пример i2c_bm8563_rtc".	Нет	Нет	Да
uart	Демонстрирует использование драйвера UART (Universal Asynchronous Receiver-Transmitter). Программа `Client` выполняет операции с UART: инициализацию, открытие порта, отправку данных и закрытие порта. Подробнее см. "Пример uart".	Да	Да	Да
spi_check_regs	Демонстрирует использование драйвера SPI (Serial Peripheral Interface). Программа `Client` открывает SPI-канал, выводит его параметры в стандартный вывод и устанавливает требуемый режим работы. Далее программа посылает по SPI-каналу последовательность данных и ожидает получения идентификатора контроллера ATTiny, установленного на плате Sense HAT. Подробнее см. "Пример spi_check_regs".	Нет	Да	Да
barcode_scanner	Демонстрирует использование драйвера USB (Universal Serial Bus) с помощью библиотеки `libevdev`. Программа `BarcodeScanner` использует библиотеку `libevdev` для взаимодействия со сканером штрихкодов, подключенным к USB-порту аппаратной платформы. Подробнее см. "Пример barcode_scanner".	Нет	Да	Да
watchdog_system_reset	Демонстрирует использование драйвера Watchdog для мониторинга состояния KasperskyOS и автоматического перезапуска Raspberry Pi 4 B. Программа `Client` взаимодействует со сторожевым таймером: изменяет значение таймера по умолчанию на новое и запускает таймер, несколько раз сбрасывает таймер, ожидает перезагрузки операционной системы при срабатывании таймера. Подробнее см. "Пример watchdog_system_reset".	Нет	Да	Да
mass_storage	Демонстрирует использование драйвера UsbMassStorage для работы с внешними USB-накопителем, подключенным к USB-порту аппаратной платформы. Программа `FileVfs` реализует серверную часть виртуальной файловой системы, предоставляя интерфейс для взаимодействия с файловыми системами и блочными устройствами. Программа `Client` отправляет запросы через IPC программе `FileVfs`, чтобы смонтировать файловые системы в указанные директории, и выполнить базовые операции с файлами (создание, запись, чтение и удаление) для проверки корректности монтирования файловых систем на внешнем USB-накопителе. Подробнее см. "Пример mass_storage".	Нет	Да	Да
can_loopback	Демонстрирует использование драйвера CAN на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A, когда нет необходимости подключать дополнительную периферию в виде CAN-трансиверов. В примере производится настройка CAN-порта, после чего происходит отправка CAN-пакета. Полученный CAN-пакет проверяется на соответствие отправленному CAN-пакету. Подробнее см. "Пример can_loopback".	Нет	Нет	Да
can2can	Демонстрирует использование драйвера CAN на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A для пересылки сообщения между двумя CAN-интерфейсами. В отличие от примера can_loopback, где используется только один CAN-интерфейс и нет необходимости в дополнительном оборудовании, этот пример требует наличия двух CAN-трансиверов подключенных к линиям `CAN_H` и `CAN_L`. Подробнее см. "Пример can2can".	Нет	Нет	Да
adc_hello	Демонстрирует использование драйвера Sensors для проверки функциональности АЦП на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A. Программа `AdcHello` считывает поданное на канал АЦП напряжение, нормализует его и выводит в стандартный вывод. Подробнее см. "Пример adc_hello".	Нет	Нет	Да

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
pwm_led	Демонстрирует использование драйвера PWM для управления светодиодом на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A. Программа `PwmLed` изменяет яркость светодиода за счет изменения значения скважности выходного сигнала. Подробнее см. "Пример pwm_led".	Нет	Нет	Да
nvme_blockdevice	Демонстрирует использование твердотельного накопителя информации, подключаемого по шине PCI Express и поддерживающего протокол NVMe. Подробнее см. "Пример nvme_blockdevice".	Нет	Нет	Да

В таблице ниже представлены примеры использования поставляемых в составе KasperskyOS Community Edition библиотек и компонентов для выполнения различных функций, таких как журналирование, применение регулярных выражений, обмен сообщениями через IPC, тестирование производительности.

Использование библиотек в решениях

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
shared_libs	Демонстрирует использование динамических и статических библиотек в KasperskyOS. Программа `Client` вызывает функции из: статической библиотеки; динамической библиотеки, скомпонованной вместе с программой; динамической библиотеки, загружаемой в память при вызове функции `dlopen()` интерфейса POSIX. Подробнее см. "Пример shared_libs".	Да	Да	Да
logrr	Демонстрирует использование компонента LogRR для журналирования работы программ в KasperskyOS. Программа `Client` передает сообщения серверу журналирования, который через канал вывода сохраняет эти сообщения в файл. Сообщения передаются с использованием разных уровней журналирования. Подробнее см. "Пример logrr".	Да	Да	Да
pcre	Демонстрирует использование библиотеки `pcre` для работы с регулярными выражениями в KasperskyOS. Программа `Client` ищет все вхождения требуемого слова в заданном текстовом фрагменте и подсчитывает количество этих вхождений. Подробнее см. "Пример pcre".	Да	Да	Да
iperf_separate_vfs	Демонстрирует использование библиотеки `iperf` для тестирования производительности сети. Программа `Server` настраивает сетевой интерфейс, создает и запускает тест производительности сети с использованием библиотеки `iperf`. Подробнее см. "Пример iperf_separate_vfs".	Да	Да	Да
pal_tests	Демонстрирует использование PAL (Policy Assertion Language) при написании тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS. Тесты проверяют политику безопасности решения до начала разработки программного кода, основываясь на формальных спецификациях компонентов решения. Подробнее см. "Пример pal_tests".	Да	Нет	Нет
framebuffer_qr_writer	Демонстрирует организацию графического интерфейса пользователя в решении на базе KasperskyOS с использованием набора кроссплатформенных библиотек: SDL2 для управления окном программы и обработки ввода данных от пользователя, Nuklear для построения графического интерфейса, Skia в качестве механизма отрисовки графики, а также ZXing для генерации QR-кодов. Подробнее см. "Пример framebuffer_qr_writer".	Нет	Да	Да
dump_collector	Демонстрирует механизм создания аварийного дампа в решении на базе KasperskyOS. Подробнее см. "Пример dump_collector".	Да	Да	Да
kpa_example	Демонстрирует работу с KPA-пакетами и процессами с использованием компонентов PackageManager и ExecutionManager. Подробнее см. "Пример kpa_example".	Да	Да	Да
uart_toybox	Демонстрирует работу с компонентом Terminal в решении на базе KasperskyOS. Подробнее см. "Пример uart_toybox".	Да	Да	Да

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
perfcnt	Демонстрирует использование счетчиков производительности в решении на базе KasperskyOS. Программа `Worker` периодически нагружает процессор и использует память. Программа `Monitor` получает значения счетчиков производительности для программы `Worker`. Подробнее см. "Пример perfcnt".	Да	Да	Да
kcfm_hello	Демонстрирует работу с компонентом KCFM в решении на базе KasperskyOS. Для простой программы `Hello` выполняется построение графа потока управления и автоматическое формирование части политики безопасности решения. Подробнее см. "Пример kcfm_hello".	Да	Да	Да
kcfm_http_server	Демонстрирует работу с компонентом KCFM в решении на базе KasperskyOS. Для программы веб-сервера выполняется мониторинг работоспособности с помощью компонента KCFM. Подробнее см. "Пример kcfm_http_server".	Да	Да	Да

В таблице ниже представлены примеры использования паттернов безопасности в KasperskyOS.

Использование паттернов безопасности в решениях

Директория примера в SDK	Краткое описание примера	Запуск на QEMU	Запуск на Raspberry Pi 4 B	Запуск на Radxa ROCK 3A
secure_logger	Демонстрирует использование паттерна Distrustful Decomposition для решения задачи разделения чтения и записи в журнал событий. Программа `Application` формирует сообщение и передает его через IPC программе `Logger`. Программа `Logger` принимает сообщение и записывает его в журнал событий, расположенный на диске. Программа `Reader` читает сообщение из журнала событий и передает его через IPC программе `LogViewer`. Программа `LogViewer` выводит сообщение в стандартный вывод. Подробнее см. "Пример secure_logger".	Да	Да	Да
separate_storage	Демонстрирует использование паттерна Distrustful Decomposition для решения задачи раздельного хранения данных для доверенных и недоверенных программ. Пример содержит две программы: `UserManager` и `CertificateManager`. Каждая из этих программ использует собственный экземпляр программы VFS для доступа к отдельной файловой системе. При этом каждый экземпляр программы VFS включает в себя драйвер блочного устройства, связанный с отдельным логическим разделом диска. Программа `UserManager` не имеет доступа к файловой системе программы `CertificateManager` и наоборот. Подробнее см. "Пример separate_storage".	Да	Да	Да
defer_to_kernel	Демонстрирует использование паттернов Defer to Kernel и Policy Decision Point: гарантия изоляции запущенных программ (процессов) ядром KasperskyOS. В этом примере программы `ValidPictureClient` и `NonValidPictureClient` обращаются к программе `PictureManager` для получения информации. Но только программе `ValidPictureClient` разрешено взаимодействие с программой `PictureManager`. Подробнее см. "Пример defer_to_kernel".	Да	Да	Да
device_access	Демонстрирует использование паттерна Privilege Separation, при котором авторизация и доступ к данным обеспечиваются разными программами. Программа `Device` обращается к программе `Storage` для получения информации и к программе `LoginManager` для авторизации. Программа `Device` может обращаться к программе `Storage` только после успешной авторизации в программе `LoginManager`. Подробнее см. "Пример device_access".	Да	Да	Да
secure_login	Демонстрирует использование паттерна Information Obscurity: возможность передачи критической для системы информации через недоверенную среду. Веб-сервер `Boost` взаимодействует с браузером, обслуживая запросы на аутентификацию, при этом передача данных между браузером и сервером осуществляется через TLS-терминатор для шифрования трафика. Программа `AuthService` генерирует криптографические ключи для шифрования паролей по алгоритму Диффи-Хеллмана. Подробнее см. "Пример secure_login".	Да	Да	Да

Пример hello

Код `hello.c` выглядит привычным и простым для разработчика на языке C – он полностью совместим с POSIX:

hello.c

```c
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int main(int argc, const char *argv[])

{
    /* Для упрощения примера функция fprintf() выводит текст в стандартный вывод ошибок stderr.
       Для работы со стандартным выводом stdout в решение необходимо добавить поддержку VFS. */
    fprintf(stderr,"Hello world!\n");

    return EXIT_SUCCESS;

}
```

Скомпилируйте этот код с использованием `aarch64-kos-clang` (входит в состав средств разработки KasperskyOS Community Edition):

```
aarch64-kos-clang -o Hello hello.c
```

> Имя программы (а значит и имя исполняемого файла) должно начинаться с заглавной буквы.

EDL-описание класса процессов

Статическое описание программы `Hello` состоит из единственного файла `Hello.edl`, в котором необходимо прописать имя класса процессов:

Hello.edl

```
/* После ключевых слов "task class" указано имя класса процессов. */
task class hello.Hello
```

Создание инициализирующей программы Einit

> При загрузке KasperskyOS ядро запускает программу с именем `Einit`. Программа `Einit` запускает все остальные программы, входящие в решение, то есть служит *инициализирующей программой*.
> В составе пакета инструментов KasperskyOS Community Edition поставляется утилита einit, которая позволяет сгенерировать код инициализирующей программы (`einit.c`) на основе *init-описания*. В приведенном ниже примере файл с init-описанием называется `init.yaml`, хотя может иметь любое имя.
> Подробнее см. "Запуск процессов".

Для того чтобы программа `Hello` запустилась после загрузки операционной системы, достаточно указать ее имя в файле `init.yaml` и собрать на его основе программу `Einit`.

init.yaml

```
entities:
# Запустить программу "Hello".
- name: hello.Hello
```

Сборка модуля безопасности

Пример hello содержит простейшую политику безопасности решения (`security.psl`), разрешающую любые взаимодействия.

Модуль безопасности (`ksm.module`) собирается на основе `security.psl`.

Файлы примера

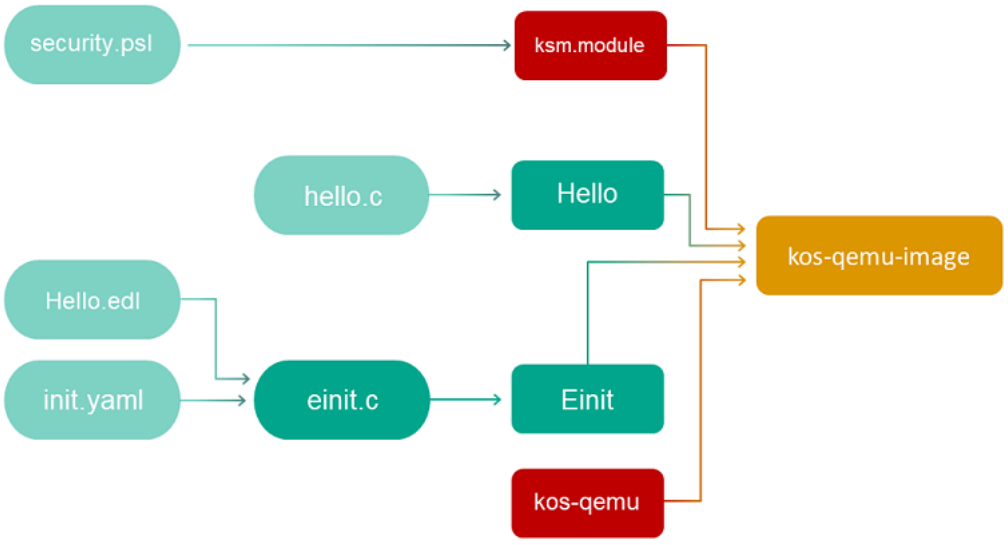
Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/hello
```

Сборка и запуск примера

См. "Сборка и запуск примеров".

Общая схема сборки примера hello выглядит следующим образом:



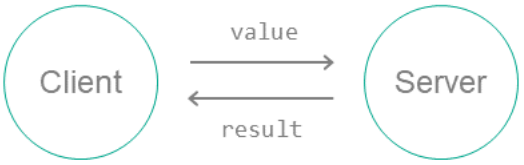
Пример echo

Пример echo демонстрирует использование IPC-транспорта.

Показана работа с основными инструментами, позволяющими реализовать взаимодействие между программами.

Пример echo описывает простейший случай взаимодействия двух программ:

1. Программа `Client` передает программе `Server` число (`value`).
2. Программа `Server` изменяет это число и передает новое число (`result`) программе `Client`.
3. Программа `Client` выводит число `result` на экран.

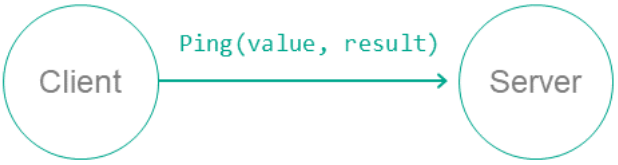


Чтобы организовать такое взаимодействие программ, потребуется:

1. Соединить программы `Client` и `Server`, используя init-описание.
2. Реализовать на сервере интерфейс с единственным методом `Ping`, который имеет один входной аргумент – исходное число (`value`) и один выходной аргумент – измененное число (`result`).

   Описание метода `Ping` на языке IDL:

   ```
   Ping(in UInt32 value, out UInt32 result);
   ```



3. Создать файлы статических описаний на языках EDL, CDL и IDL. С помощью компилятора NK сгенерировать файлы, содержащие транспортные методы и типы (прокси-объект, диспетчеры и т.д.).
4. В коде программы `Client` инициализировать все необходимые объекты (транспорт, прокси-объект, структуру запроса и др.) и вызвать интерфейсный метод.
5. В коде программы `Server` подготовить все необходимые объекты (транспорт, диспетчер компонента и диспетчер программы и др.), принять запрос от клиента, обработать его и отправить ответ.

Файлы примера

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/echo
```

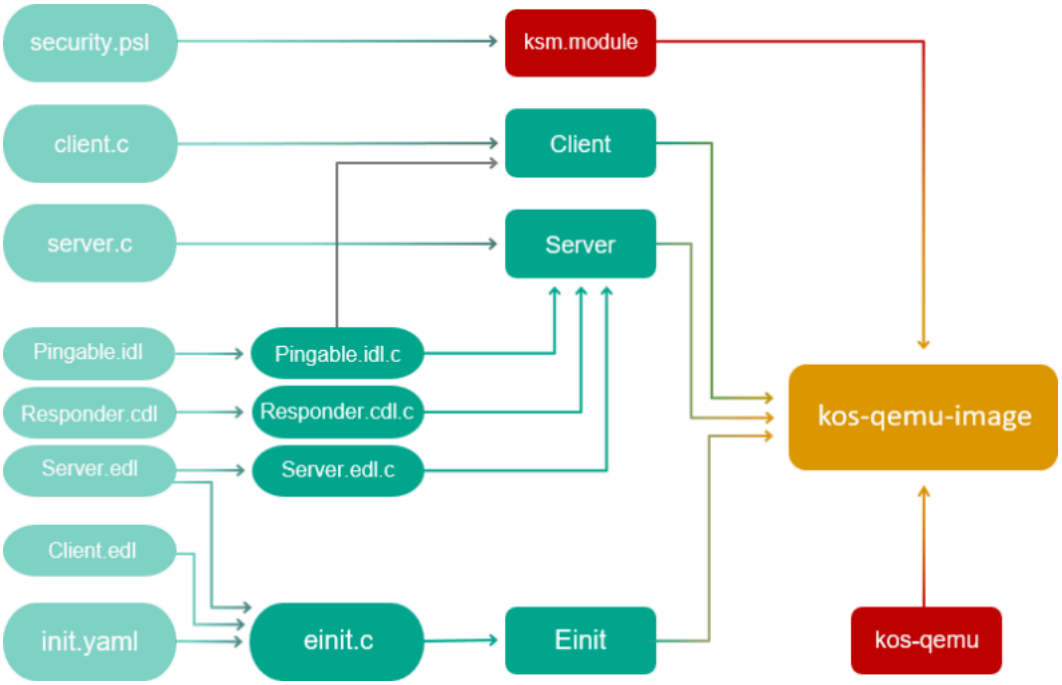
Пример echo состоит из следующих исходных файлов:

- `client/src/client.c` – реализация программы `Client`;
- `server/src/server.c` – реализация программы `Server`;
- `resources/xdl/echo/Server.edl`, `resources/xdl/echo/Client.edl`, `resources/xdl/echo/Responder.cdl`, `resources/xdl/echo/Pingable.idl` – статические описания;
- `init.yaml` – init-описание.

Сборка и запуск примера

См. "Сборка и запуск примеров".

Схема сборки примера echo выглядит следующим образом:



Пример ping

Демонстрирует использование политики безопасности решения для управления IPC-взаимодействием между программами.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/ping
```

Список программ

- `Server` – прикладная программа, которая реализует методы `Ping()` и `Pong()`, увеличивающие полученное от клиента число на фиксированную величину и возвращающие полученный результат.
- `Client` – прикладная программа, которая вызывает методы `Ping()` и `Pong()`.
- `KlogEntity` – системная программа, которая отвечает за аудит безопасности.
- `KlogStorageEntity` – системная программа, которая направляет данные аудита безопасности в стандартный вывод ошибок.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения и генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/security.psl.in`. Подробнее см. "Шаблон security.psl.in".

В шаблон `security.psl.in` через декларацию `use` включены части описания политики безопасности решения в виде PSL-файлов:

- `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения;
- `core.psl` содержит часть описания политики безопасности, которая регулирует взаимодействия программ примера ping с другими системными программами (`Einit`, `DCM`, `VMM`) и ядром KasperskyOS.

Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Политика безопасности решения в этом примере разрешает запуск ядра KasperskyOS и программы `Einit`, которой разрешено запускать все программы в решении. Обращениями к программе `Server` управляют методы модели безопасности Flow.

Конечный автомат, описанный в конфигурации объекта `request_state` модели безопасности Flow, имеет два состояния: `not_sent` и `sent`. Исходное состояние – `not_sent`. Разрешены только переходы из `not_sent` в `sent` и обратно.

При вызове методов `Ping()` и `Pong()` проверяется текущее состояние объекта `request_state`. В состоянии `not_sent` разрешен только вызов `Ping()`, при этом состояние изменится на `sent`. Аналогично, в состоянии `sent` разрешен только вызов `Pong()`, при этом состояние изменится на `not_sent`.

Таким образом, методы `Ping()` и `Pong()` разрешено вызывать только по очереди.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/ping` содержатся следующие файлы:

- `Client.edl`, `Server.edl`, `KlogEntity.edl` и `KlogStorageEntity.edl` – EDL-описания для программ примера;
- `Control.cdl` – CDL-описание компонента `ping.Control`;
- `Connection.idl` – IDL-описание пакета `ping.Connection`.

Сценарий работы

1. Программа `Client` устанавливает соединение с программой `Server` и пытается вызвать методы `Ping()` и `Pong()` в следующей последовательности: чередование `Ping()` и `Pong()` пять раз, затем дважды `Ping()` и дважды `Pong()`.
2. При вызове методов `Ping()` и `Pong()` проверяется текущее состояние объекта `request_state`, отслеживающего состояние автомата:
   - `Ping()` разрешен только в состоянии `not_sent`;
   - `Pong()` разрешен только в состоянии `sent`;
   - после каждого успешного вызова состояние автомата меняется.
3. В результате первые чередующиеся 10 вызовов проходят успешно. Последующие нарушения порядка (второй подряд `Ping()` и второй подряд `Pong()`) блокируются политикой безопасности.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример net_with_separate_vfs

Пример демонстрирует установку соединения между запущенными в KasperskyOS программами через TCP-сокеты с использованием loopback-интерфейса.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/net_with_separate_vfs
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, которая создает TCP-сокет, подключается к серверу через loopback-интерфейс, отправляет серверу данные и закрывает соединение.
- `Server` – прикладная программа, которая принимает запрос на создание соединения через TCP-сокет, получает данные от клиента, после чего закрывает соединение.
- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/net_with_separate_vfs` расположены файлы `Client.edl` и `Server.edl` – EDL-описания программ `Client` и `Server` соответственно.

В директории `./resources/romfs/etc` расположен файл конфигурации `hosts` для программы `VfsNet`.

Сценарий работы

Программы `Client` и `Server` устанавливают TCP-соединение через loopback-интерфейс. Для этого они используют один экземпляр сетевого стека, то есть взаимодействуют с "общей" программой VFS (в примере это программа `VfsNet`). В коде обеих программ применяются стандартные POSIX-функции: программа `Server` ожидает входящие данные с использованием функции `recv()`, а программа `Client` отправляет данные по установленному TCP-соединению с использованием функции `send()`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример net2_with_separate_vfs

Пример демонстрирует установку соединения через TCP-сокеты между программой-клиентом, запущенной в KasperskyOS, и программой-сервером, запущенной в хостовой операционной системе.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/net2_with_separate_vfs
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, которая создает TCP-сокет, подключается к серверу, отправляет серверу данные и закрывает соединение.
- `Server` – прикладная программа, которая принимает запрос на создание соединения через TCP-сокет, получает данные от клиента, после чего закрывает соединение.
- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/net2_with_separate_vfs` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание программы `Client`.

Сценарий работы

Пример `net2_with_separate_vfs` является видоизмененным примером `net_with_separate_vfs`. В отличие от примера `net_with_separate_vfs`, в этом примере программа взаимодействует по сети не с другой программой, запущенной в KasperskyOS, а с внешним сервером.

Пример состоит из программы `Client`, запущенной в KasperskyOS, и программы `Server`, запущенной в хостовой операционной системе Linux. Программа `Client` и программа `Server` связаны TCP-сокетом. В коде программы `Client` используются стандартные функции POSIX.

Чтобы соединить программы `Client` и `Server` сокетом, программа `Client` должна взаимодействовать с программой `VfsNet`. Программа `VfsNet` при сборке компонуется с сетевым драйвером, который обеспечит взаимодействие с программой `Server`, запущенной в Linux.

IP-адрес программы `Server` задан в файле `./CMakeList.txt` переменной `SERVER_IP` и имеет значение по умолчанию `10.0.2.2`. Значения по умолчанию для программы `Client` (имя интерфейса, адрес, сетевая маска и адрес шлюза) взяты из файла `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-aarch64-kos/include/kos_net.h`. Вы можете изменить эти значения в соответствии с конфигурацией вашей сети в файле `client/src/client.c`, расположенном в директории примера.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера необходимо запустить программу `Server` в хостовой операционной системе Linux или на компьютере, подключенном к аппаратной платформе.

Если пример запускается в QEMU, то программа `Server` будет собрана и запущена в хостовой операционной системе Linux автоматически. После выполнения сборки, исполняемый файл `server` программы `Server` находится в следующей директории:

```
<название примера>/build/host/server/
```

Если пример запускается на аппаратной платформе, то необходимо собрать исполняемый файл программы `Server` самостоятельно, выполнив следующие команды:

```
$ export PATH="/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/toolchain/bin/:$PATH"
$ cd net2_with_separate_vfs/server/
$ cmake -G "Unix Makefiles" -B ./build
$ cmake --build ./build/ --target server
```

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример embedded_vfs

Пример демонстрирует, как включить виртуальную файловую систему (далее VFS), поставляемую в составе KasperskyOS Community Edition, в разрабатываемое решение на базе KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/embedded_vfs
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, полностью инкапсулирующая реализацию VFS из KasperskyOS Community Edition. Это позволяет избавиться от использования IPC для всех стандартных функций ввода-вывода (`stdio.h`, `socket.h` и так далее), например, для отладки или повышения производительности.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.

- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения и генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона:

`./einit/src/security.psl.in`

Макрос `@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@` в шаблоне `security.psl.in` при сборке решения заменяется на список системных программ, поставляемых в составе KasperskyOS SDK.

Подробнее см. "Шаблон security.psl.in".

Описание политики безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения, чтобы модуль безопасности не препятствовал взаимодействиям.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/hello` содержится файл `Client.edl` – EDL-описание для программы `Client`.

Сценарий работы

Программа `Client` тестирует следующие операции:

- создание директории;
- создание и удаление файла;
- чтение из файла и запись в файл.

Образ жесткого диска `hdd.img` для QEMU создается с использованием скрипта `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/common/prepare_hdd_img.sh` и содержит два раздела с файловыми системами `FAT32` и `ext4`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример vfs_extfs

Пример демонстрирует, как монтировать файловые системы блочного устройства.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/vfs_extfs
```

Список программ

Прикладные программы:

- `Client` – отправляет запросы через IPC программе `FileVfs`.
- `FileVfs` – реализует серверную часть виртуальной файловой системы, предоставляя интерфейс для взаимодействия с файловыми системами и блочными устройствами.

Системные программы и драйверы:

- `DCM` – позволяет динамически создавать IPC-каналы.
- `EntropyEntity` – реализует генератор случайных чисел. (Наличие программы в решении обусловлено типовой конфигурацией виртуальной файловой системы, функциональность программы в примере не используется.)
- `SDCard` – драйвер физического накопителя.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. (Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/vfs_extfs` содержатся файлы `Client.edl` и `FileVfs.edl` – EDL-описания для программ примера.

Сценарий работы

Программа `Client` взаимодействует с программой `FileVfs`, которая выступает в роли VFS-сервера, через IPC-интерфейс. Программа `FileVfs` монтирует файловые системы (`ext2`, `ext3`, `ext4`) в указанные директории, и выполняет базовые операции с файлами (создание, запись, чтение и удаление) для проверки корректности монтирования файловых систем.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

Для запуска примера на аппаратной платформе необходимо, чтобы SD-карта, помимо загрузочного раздела с образом решения, также содержала 3 дополнительных раздела с файловыми системами `ext2`, `ext3` и `ext4` соответственно. Для этого необходимо выполнить следующие команды:

```
# Образ будет содержать boot-раздел на 1 ГБ в fat32 и три раздела по 350 МБ в ext2, ext3 и ext4 соответственно.
$ fs_image_name=sdcard.img
$ dd if=/dev/zero of=${fs_image_name} bs=1024k count=2048
$ sudo parted ${fs_image_name} mklabel msdos
$ loop_device=$(sudo losetup --find --show --partscan ${fs_image_name})
$ sudo parted ${loop_device} mkpart primary fat32 8192s 50%
$ sudo parted ${loop_device} mkpart extended 50% 100%
$ sudo parted ${loop_device} mkpart logical ext2 50% 67%
$ sudo parted ${loop_device} mkpart logical ext3 67% 84%
$ sudo parted ${loop_device} mkpart logical ext4 84% 100%
$ sudo parted ${loop_device} set 1 boot on
$ sudo mkfs.vfat ${loop_device}p1
$ sudo mkfs.ext2 ${loop_device}p5
$ sudo mkfs.ext3 ${loop_device}p6
$ sudo mkfs.ext4 -O ^64bit,^extent ${loop_device}p7
```

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример multi_vfs_ntpd

Пример демонстрирует поддержку сетевого протокола NTP (Network Time Protocol) для синхронизации системного времени в KasperskyOS, а также интеграцию нескольких виртуальных файловых систем (далее VFS) в одном решении. Подробнее про использование нескольких программ VFS см. в разделе "Файловые системы и сеть".

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/multi_vfs_ntpd
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, изменяющая текущее системное время.
- `Ntpd` – системная программа, реализующая NTP-клиент, который синхронизирует системное время с NTP-серверами.
- `Dhcpcd` – системная программа, реализующая DHCP-клиент.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/multi_vfs_ntpd` расположен файл формальной спецификации компонента решения на базе KasperskyOS `Client.edl`.

В директории `./resources/hdd/etc` расположены файлы конфигурации для программ `VfsNet`, `Dhcpcd` и `Ntpd`: `hosts`, `dhcpcd.conf` и `ntp.conf` соответственно.

Директория `./resources/hdd/var/db/dhcpcd` используется программой `Dhcpcd` для хранения данных о подключении к сети.

Сценарий работы

Программа `Client` изменяет текущее системное время на время, указанное в макросе. После синхронизации времени программой `Ntpd` ожидается, что год в полученном системном времени будет отличаться от года, установленного ранее макросом.

Сборка и запуск примера

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример multi_vfs_dns_client

Демонстрирует использование системы разрешения доменных имен DNS (Domain Name System) в KasperskyOS, а также интеграцию нескольких виртуальных файловых систем (далее VFS) в одном решении. Подробнее про использование нескольких программ VFS см. в разделе "Файловые системы и сеть".

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/multi_vfs_dns_client
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, использующая функции библиотеки `libc` для обращения к DNS-серверу.
- `Dhcpcd` – системная программа, реализующая DHCP-клиент.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/multi_vfs_dns_client` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание для программы `Client`.

В директории `./resources/hdd/etc` расположены файлы конфигурации для программ `VfsNet` и `Dhcpcd`: `hosts` и `dhcpcd.conf` соответственно.

Директория `./resources/hdd/var/db/dhcpcd` используется программой `Dhcpcd` для хранения данных о подключении к сети.

Сценарий работы

Программа `Client` использует стандартные функции библиотеки `libc` для обращения ко внешнему DNS-сервису, которые транслируются в обращения к программе `VfsNet` по IPC.

Программа `Client` после проверки сетевого соединения получает информацию о DNS-сервере, используя его полное доменное имя и порт. Далее, выполняет разрешение доменного имени в IP-адрес и проверяет соответствие IP-адреса заранее заданным значениям.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример multi_vfs_dhcpcd

Пример демонстрирует поддержку сетевого протокола DHCP (Dynamic Host Configuration Protocol) в KasperskyOS. Программа `Dhcpcd` поставляется в составе KasperskyOS Community Edition и представляет собой реализацию DHCP-клиента, который выполняет настройку сетевых интерфейсов.

Дополнительно пример демонстрирует интеграцию нескольких виртуальных файловых систем (далее VFS) в одном решении. Подробнее про использование нескольких программ VFS см. в разделе "Файловые системы и сеть".

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/multi_vfs_dhcpcd
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, использует функции библиотеки `libc` для получения информации о сетевых интерфейсах (`ioctl`), которые транслируются в обращения к VFS по IPC.
- `Dhcpcd` – системная программа, реализующая DHCP-клиент.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.

- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/multi_vfs_dhcpcd` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание для программы `Client`.

В директории `./resources/hdd/etc` расположены:

- `hosts` – файл конфигурации для программы `VfsNet`.
- `dhcpcd.conf`, `dhcpcd_static.conf` и `dhcpcd_dynamic.conf` – файлы конфигурации для программы `Dhcpcd`. В корневом файле `CMakeLists.txt` задаются значения переменных, которые определяют выбор файла конфигурации:
  - `DHCPCD_FALLBACK`

    Динамическое получение параметров сетевых интерфейсов от внешнего DHCP-сервера с переходом на статическое задание параметров в случае недоступности DHCP-сервера. Значение используется по умолчанию.
  - `DHCPCD_DYNAMIC`

    Динамическое получение параметров сетевых интерфейсов от внешнего DHCP-сервера.
  - `DHCPCD_STATIC`

    Статическое задание параметров сетевых интерфейсов.

Директория `./resources/hdd/var/db/dhcpcd` используется программой `Dhcpcd` для хранения данных о подключении к сети.

Сценарий работы

Программа `Dhcpcd` поставляется в составе KasperskyOS Community Edition и представляет собой реализацию DHCP-клиента, который выполняет настройку сетевых интерфейсов. Программа `Client` получает сведения о настроенных сетевых интерфейсах и выводит их в стандартный вывод ошибок.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример mqtt_publisher (Mosquitto)

Пример демонстрирует поддержку протокола обмена сообщениями MQTT (Message Queue Telemetry Transport) в KasperskyOS, а также интеграцию нескольких виртуальных файловых систем (далее VFS) в одном решении. Подробнее про использование нескольких программ VFS см. в разделе "Файловые системы и сеть".

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/mqtt_publisher
```

Список программ

- `Publisher` – прикладная программа, представляющая собой MQTT-издателя, который публикует текущее время с интервалом 5 секунд.
- `Ntpd` – системная программа, реализующая NTP-клиент, который получает параметры времени от внешних NTP-серверов в фоновом режиме и передаёт их ядру KasperskyOS.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `Dhcpcd` – системная программа, реализующая DHCP-клиент.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/mqtt_publisher` расположен файл `Publisher.edl` – EDL-описание для программы `Publisher`.

В директории `./resources/hdd/etc` расположены файлы конфигурации для программ `VfsNet`, `Dhcpcd` и `Ntpd`: `hosts`, `dhcpcd.conf` и `ntp.conf` соответственно.

Директория `./resources/hdd/var/db/dhcpcd` используется программой `Dhcpcd` для хранения данных о подключении к сети.

Сценарий работы

В этом примере MQTT-подписчик должен быть запущен в хостовой операционной системе, а MQTT-издатель в KasperskyOS. Программа `Publisher`, работающая как MQTT-издатель, периодически (с интервалом 5 секунд) публикует текущее время в топик `"datetime"`.

В результате успешного запуска и работы примера MQTT-подписчик, запущенный в хостовой операционной системе, выведет сообщение `"received PUBLISH"` с указанием топика `"datetime"` и полученным значением времени.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

Для запуска этого примера MQTT брокер Mosquitto должен быть установлен и запущен в хостовой системе. Для установки и запуска Mosquitto выполните следующие команды:

```
$ sudo apt install mosquitto mosquitto-clients
$ sudo /etc/init.d/mosquitto start
```

Для запуска MQTT-подписчика в хостовой системе выполните следующую команду:

```
$ mosquitto_sub -d -t "datetime"
```

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример mqtt_subscriber (Mosquitto)

Пример демонстрирует поддержку протокола обмена сообщениями MQTT (Message Queue Telemetry Transport) в KasperskyOS, а также интеграцию нескольких виртуальных файловых систем (далее VFS) в одном решении. Подробнее про использование нескольких программ VFS см. в разделе "Файловые системы и сеть".

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/mqtt_subscriber
```

Список программ

- `Subscriber` – прикладная программа, представляющая собой MQTT-подписчика.
- `Ntpd` – системная программа, реализующая NTP-клиент, который получает параметры времени от внешних NTP-серверов в фоновом режиме и передаёт их ядру KasperskyOS.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `Dhcpcd` – системная программа, реализующая DHCP-клиент.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/mqtt_subscriber` расположен файл `Subscriber.edl` – EDL-описание для программы `Subscriber`.

В директории `./resources/hdd/etc` расположены файлы конфигурации для программ `VfsNet`, `Dhcpcd` и `Ntpd`: `hosts`, `dhcpcd.conf` и `ntp.conf` соответственно.

Директория `./resources/hdd/var/db/dhcpcd` используется программой `Dhcpcd` для хранения данных о подключении к сети.

Сценарий работы

В этом примере MQTT-издатель должен быть запущен в хостовой операционной системе, а MQTT-подписчик в KasperskyOS. Программа `Subscriber` представляет собой реализацию MQTT-подписчика.

В результате успешного запуска и работы примера MQTT-подписчик, запущенный в KasperskyOS, выведет сообщение `"Got message with topic: my/awesome/topic, payload: hello"`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

Для запуска этого примера MQTT брокер Mosquitto должен быть установлен и запущен в хостовой системе. Для установки и запуска Mosquitto выполните следующие команды:

```
$ sudo apt install mosquitto mosquitto-clients
$ sudo /etc/init.d/mosquitto start
```

Для запуска MQTT-издателя в хостовой системе выполните следующую команду:

```
$ mosquitto_pub  -t "my/awesome/topic" -m "hello"
```

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример gpio_input

Пример демонстрирует использование драйвера GPIO для ввода через GPIO-пины.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/gpio_input
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, настраивающая GPIO-пины в режим ввода и считывающая их значения.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. (Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/gpio_input` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание программы `Client`.

Сценарий работы

Программа `Client` выполняет следующие действия:

- Инициализирует драйверы: BSP и GPIO.
- Открывает GPIO-порты с именами `gpio0`, `gpio1`, … (общее количество открываемых портов задается в макросе `GPIO_BANK_COUNT`).
- Настраивает все GPIO-пины, кроме указанных в массиве исключений `ExceptionPinArr`, как входные с включённой внутренней подтяжкой к логическому нулю (`GPIO_DIR_IN | GPIO_PULL_MODE_DOWN`).

  Общее количество GPIO-пинов на плате задается макросом `GPIO_PIN_NUM`.

  `ExceptionPinArr` – массив номеров GPIO-пинов, которые необходимо исключить из обработки (например, используемых для отладочного UART-соединения).
- Последовательно считывает состояния всех GPIO-пинов (кроме исключенных) и выводит в консоль сообщения об этих состояниях. Задержка между считываниями смежных пинов задается макросом `DELAY_S` (время указывается в секундах).
- Закрывает GPIO-порты, деинициализирует драйвера и завершает свою работу с кодом `EXIT_SUCCESS` при отсутствии ошибок.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера `gpio_input` необходимо подать напряжение 3,3 В (логическая единица) на все GPIO-пины, кроме указанных в массиве `ExceptionPinArr`.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример gpio_output

Пример демонстрирует использование драйвера GPIO для вывода через GPIO-пины.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/gpio_output
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, взаимодействующая с драйвером GPIO.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. (Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/gpio_output` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание программы `Client`.

Сценарий работы

Пример проверяет функциональность вывода GPIO-пинов. Общее количество GPIO-пинов на плате задается макросом `GPIO_PIN_NUM`. Все GPIO-пины, кроме указанных в массиве `ExceptionPinArr`, будут настроены на вывод. Каждый GPIO-пин будет последовательно переведен в состояние логической единицы (появление на пине напряжения), а затем в состояние логического нуля. Задержка между изменениями состояния GPIO-пинов задается макросом `DELAY_S` (время указывается в секундах).

`ExceptionPinArr` – массив номеров GPIO-пинов, которые необходимо исключить из примера. Это может понадобиться в случае, если часть GPIO-пинов уже задействована для других функций, например, если пины используются для UART-соединения при отладке.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

[Опционально] Перед запуском примера рекомендуется собрать схему, в которой к каждому GPIO-пину (кроме указанных в массиве `ExceptionPinArr`), подключен светодиод через токоограничивающий резистор. Во время выполнения примера светодиод будет загораться в состоянии логической единицы на соответствующем GPIO-пине и гаснуть в состоянии логического нуля. Это позволит наглядно отследить изменение состояния каждого GPIO-пина.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример gpio_interrupt

Пример демонстрирует использование драйвера GPIO для проверки работы прерываний для GPIO-пинов.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/gpio_interrupt
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, взаимодействующая с драйвером GPIO.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. (Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/gpio_interrupt` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание программы `Client`.

Сценарий работы

Пример проверяет функциональность прерываний для GPIO-пинов. Общее количество пинов на плате задается макросом `GPIO_PIN_NUM`. В битовой маске `pinsBitmap` пины из массива `ExceptionPinArr` помечаются отработавшими, чтобы в дальнейшем пример мог корректно завершиться. Все пины, кроме указанных в массиве `ExceptionPinArr`, переводятся в состояние `PINS_MODE`. Для всех пинов, кроме указанных в массиве `ExceptionPinArr`, будет зарегистрирована функция обработки прерывания.

В бесконечном цикле происходит проверка условия равенства битовой маски `pinsBitmap` битовой маске окончания работы примера `DONE_BITMASK` (соответствует условию, когда прерывание произошло на каждом GPIO-пине). Далее в этом цикле вызывается функция обработчик прерывания. Если прерывание происходит впервые на пине, который не указан в массиве `ExceptionPinArr`, функция обработки прерывания получает это событие с помощью функции `GpioGetEvent()`. Соответствующий пин в битовой маске `pinsBitmap` помечается отработавшим. Обнаружение прерываний на этом пине отключается вызовом функции `GpioReleaseMode()`.

Следует учитывать возможное влияние начального состояния регистров подтягивающих резисторов для каждого пина на работу примера.

На некоторых пинах GPIO могут также присутствовать внешние подтягивающие резисторы (например, в ревизиях 1.4, 1.5 платформы Raspberry Pi 4 B они есть на пинах GPIO2 и GPIO3). При наличии таких резисторов, более слабые внутренние резисторы не позволят притянуть такие пины к логическому 0.

Прерывания для событий `GPIO_EVENT_LOW_LEVEL` и `GPIO_EVENT_HIGH_LEVEL` не поддерживаются.

`ExceptionPinArr` – массив номеров GPIO-пинов, которые необходимо исключить из примера. Это может понадобиться в случае, если часть пинов уже задействована для других функций, например, если пины используются для UART соединения при отладке.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

После запуска примера для генерации прерываний и корректного завершения работы примера последовательно подайте на каждый из GPIO-пинов (кроме указанных в массиве `ExceptionPinArr`) кратковременный импульс напряжения 3,3 В.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример gpio_echo

Пример демонстрирует использование драйвера GPIO для проверки функциональности ввода/вывода GPIO-пинов, а также работу прерываний для GPIO-пинов.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/gpio_echo
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, взаимодействующая с драйвером GPIO.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. (Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/gpio_echo` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание программы `Client`.

Сценарий работы

Программа `Client` выполняет следующие действия:

- Инициализирует драйверы: BSP и GPIO. Открывает GPIO-порт с именем, заданным в макросе `HW_MODULE_NAME`.
- Настраивает GPIO-пины:
  - пин с номером, заданным в макросе `GPIO_PIN_OUT`, настраивается как выходной;
  - пин с номером, заданным в макросе `GPIO_PIN_IN`, настраивается как входной с включенными прерываниями при переходе состояния (макрос `IN_MODE`).
- Устанавливает пин вывода в состояние логической единицы и проверяет, что событие прерывания было зафиксировано от пина ввода. Проверяет, что состояние пина ввода соответствует логической единице.
- Устанавливает пин вывода в состояние логического нуля и проверяет получение события прерывания от пина ввода. Проверяет, что состояние пина ввода соответствует логическому нулю.
- Закрывает GPIO-порт, деинициализирует драйвера и завершает свою работу с кодом `EXIT_SUCCESS` при отсутствии ошибок.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера `gpio_echo` необходимо физически соединить пин вывода (номер пина задается в макросе `GPIO_PIN_OUT`) с пином ввода (`GPIO_PIN_IN`). Это обеспечивает обратную связь, при которой изменение состояния пина вывода вызывает событие прерывания на пине ввода.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример logrr

Пример демонстрирует использование компонента LogRR для журналирования работы программ в решении на базе KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/logrr
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, передающая сообщения серверу журналирования. Для отправки сообщений серверу журналирования программа `Client` использует библиотеку `logrr_cpp`, которая фильтрует сообщения по уровню журналирования.
- `Server` – системная программа, реализующая сервер журналирования, которому программа `Client` передает сообщения. Сервер журналирования передаёт сообщения каналу вывода `FsOutputChannel`.
- `FsOutputChannel` – системная программа, реализующая канал вывода для программы `Server`. Канал вывода сохраняет полученные от сервера журналирования сообщения в файл.
- `Ntpd` – системная программа, реализующая NTP-клиент, который получает параметры времени от внешних NTP-серверов в фоновом режиме и передаёт их ядру KasperskyOS.
- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `Dhcpcd` – системная программа, реализующая DHCP-клиент, который в фоновом режиме получает параметры сетевых интерфейсов от внешнего DHCP-сервера и передает их виртуальной файловой системе.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `BlobContainer` – системная программа, необходимая для работы с динамическими библиотеками в разделяемой памяти.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. (Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/logrr` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание программы `Client`.

В директории `./resources/hdd/etc` расположены файлы конфигурации для программ `VfsNet`, `Dhcpcd` и `Ntpd`: `hosts`, `dhcpcd.conf` и `ntp.conf` соответственно.

Директория `./resources/hdd/var/db/dhcpcd` используется программой `Dhcpcd` для хранения данных о подключении к сети.

Сценарий работы

Программа `Client` выполняет следующие действия:

1. Проверяет наличие сети. Если сеть не доступна, программа выводит сообщение об ошибке и продолжает работу без сети. (Для работы с сетью используется программа `VfsNet`, для работы с файловой системой используется программа `VfsSdCardFs`.)
2. Ожидает синхронизации с NTP-серверами в течении 5 секунд.
3. Инициализирует клиентскую часть компонента LogRR.
4. Отправляет сообщения в журнал с использованием макроса LOG.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример pcre

Пример демонстрирует использование библиотеки `pcre` в KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/pcre
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, использующая библиотеку `pcre` и выводящая результаты в консоль.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `BlobContainer` – системная программа, необходимая для работы с динамическими библиотеками в разделяемой памяти.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/pcre` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание программы `Client`.

Сценарий работы

Программа `Client` выполняет следующие действия:

- Создает регулярное выражение с шаблоном `Kaspersky`.
- Подготавливает текст для анализа.
- Выполняет поиск всех вхождений слова `Kaspersky` в подготовленном тексте с использованием метода `FindAndConsume()`.
- Выводит в стандартный вывод ошибок найденные совпадения с их порядковыми номерами.
- Завершает выполнение с кодом `EXIT_SUCCESS`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера `pcre` на целевой аппаратной платформе после сборки примера и подготовки загрузочной SD-карты требуется выполнить следующие действия:

- создать директорию `/lib` на загрузочной SD-карте, если этой директории не существует;
- скопировать в директорию `/lib` на загрузочной SD-карте содержимое директории `build/hdd/lib`, которая генерируется во время сборки примера.

Если образ загрузочной SD-карты создается с использованием функции build_sd_image(), то никаких дополнительных действий выполнять не требуется.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример i2c_ds1307_rtc

Пример демонстрирует работу с I2C (Inter-Integrated Circuit) для управления модулем часов реального времени на базе микросхемы DS1307Z в KasperskyOS.

> Этот пример предназначен только для запуска на Raspberry Pi.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/i2c_ds1307_rtc
```

Список программ

- `I2cClient` – прикладная программа, которая использует интерфейс драйвера I2C.
- `I2C` – драйвер I2C.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии для Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Для корректной работы драйверов I2C и BSP необходимо выполнить следующие условия:

- скомпоновать программу `I2cClient` с клиентскими библиотеками `i2c::client` и `bsp::client`;
- создать IPC-каналы между программами: `I2cClient` и `I2C`, `I2cClient` и `BSP`.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. (Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/i2c_ds1307_rtc` содержится файл `I2cClient.edl` – EDL-описание для программы `I2cClient`.

Сценарий работы

Программа `I2cClient` выполняет следующие действия:

1. Инициализирует драйвер BSP и применяет предопределенную конфигурацию модуля I2C, настраивая мультиплексирование выводов для указанного I2C-канала.
2. Инициализирует драйвер I2C, перечисляет доступные I2C-каналы и открывает I2C-канал для работы.
3. Формирует буфер с фиксированными тестовыми значениями даты и времени и записывает подготовленный буфер в регистры часов реального времени.
4. Считывает текущие значения регистров часов реального времени и сравнивает прочитанные данные с ожидаемыми тестовыми значениями.
5. Закрывает I2C-канал и завершает свою работу с кодом `EXIT_SUCCESS` при совпадении данных, иначе – `EXIT_FAILURE`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера необходимо подключить к I2C-порту модуль часов реального времени на базе микросхемы DS1307Z. Схема подключения DS1307Z к Raspberry Pi:

- SDA (Serial Data) подключите к GPIO 0 (пин 27);
- SCL (Serial Clock) подключите к GPIO 1 (пин 28);
- VCC подключите к 5V power (пин 2 или 4);
- GND подключите к Ground (пин 6).

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример i2c_bm8563_rtc

Пример демонстрирует работу с I2C (Inter-Integrated Circuit) для управления модулем часов реального времени на базе микросхемы BM8563 в KasperskyOS.

> Этот пример предназначен только для запуска на Radxa ROCK 3A.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/i2c_bm8563_rtc
```

Список программ

- `BM8563` – прикладная программа, которая использует интерфейс драйвера I2C.
- `I2C` – драйвер I2C.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии.

Для корректной работы драйверов I2C и BSP необходимо выполнить следующие условия:

- скомпоновать программу `BM8563` с клиентскими библиотеками `i2c::process_interface` и `bsp::client`;
- создать IPC-каналы между программами: `BM8563` и `I2C`, `BM8563` и `BSP`.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/bm8563_rtc` содержится файл `BM8563.edl` – EDL-описание для программы `BM8563`.

Сценарий работы

Программа `BM8563` выполняет следующие действия:

1. Инициализирует драйвер BSP и применяет предопределенную конфигурацию модуля I2C, настраивая мультиплексирование выводов для указанного I2C-канала.
2. Инициализирует драйвер I2C и открывает I2C-канал для работы.
3. Последовательно считывает текущие значения регистров часов реального времени (начиная с регистра, заданного макросом `BM8563_SECONDS_REG`) и выводит их в стандартный вывод ошибок в формате даты и времени.
4. Приостанавливает работу часов установкой бита `BM8563_STOP_RTC_BIT` в регистр управления `BM8563_CTRLSTS1_REG`.
5. Считывает и выводит обновленные значения регистров часов для подтверждения остановки.
6. Записывает тестовые значения даты и времени в регистры (начиная с регистра `BM8563_SECONDS_REG`).
7. Запускает часы сбросом бита остановки (запись нулевого значения в регистр `BM8563_CTRLSTS1_REG`).
8. Считывает и выводит обновленные значения регистров часов для подтверждения запуска.
9. Закрывает I2C-канал и завершает свою работу с кодом `EXIT_SUCCESS` при отсутствии ошибок, иначе – `EXIT_FAILURE`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример iperf_separate_vfs

Пример демонстрирует использование библиотеки `iperf` в KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/iperf_separate_vfs
```

Список программ

- `Server` – прикладная программа, выполняющая функции сетевого сервера с использованием библиотеки `iperf`. Программа инициализирует сетевое подключение и запускает тест производительности сети в режиме сервера.
- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/iperf_separate_vfs` расположен файл `Server.edl` – EDL-описание программы `Server`.

Сценарий работы

Программа `Server` выполняет следующие действия:

- Ожидает доступности сетевого интерфейса с именем, заданным макросом `DEFAULT_INTERFACE` с таймаутом, заданным макросом `DEFAULT_TIMEOUT`.
- Настраивает сетевой интерфейс с IP-адресом, заданным макросом `DEFAULT_ADDR`, и маской подсети, заданной макросом `DEFAULT_MASK`.

- Выводит в стандартный вывод ошибок список доступных сетевых интерфейсов.
- Создает новый тест iperf с использованием функции `iperf_new_test()`.
- Инициализирует параметры теста значениями по умолчанию с использованием функции `iperf_defaults()`.
- Обрабатывает аргументы командной строки для дополнительной настройки параметров теста с использованием функции `iperf_parse_arguments()`.
- Запускает выполнение теста iperf в режиме сервера с использованием функции `run_test()`.
- Выводит в стандартный вывод ошибок сообщение о начале тестирования, а после завершения теста выводит сообщение о его окончании.
- Освобождает ресурсы теста iperf с использованием функции `iperf_free_test()` и завершает выполнение программы с кодом `EXIT_SUCCESS` при успешном завершении.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

По умолчанию, в примере используется программная эмуляция (SLIRP) сети в QEMU. Если вы настроили TAP-интерфейсы для QEMU, то для корректной работы примера нужно изменить сетевые параметры запуска QEMU (переменная `QEMU_FLAGS`) в файле `./einit/CMakeLists.txt` (подробнее см. комментарии в файле).

В примере не используется DHCP, поэтому IP-адрес сетевого интерфейса должен быть указан вручную в коде программы `Server` (`./server/src/main.cpp`). SLIRP использует значения по умолчанию.

Библиотека `iperf` в примере используется в режиме сервера. Чтобы подключиться к этому серверу, установите программу `iperf3` на хостовой машине и запустите ее с помощью команды `iperf3 -c localhost`. Если вы настроили TAP-интерфейсы, укажите актуальный IP-адрес вместо `localhost`.

Первый запуск примера может занять продолжительное время, так как клиент `iperf` использует энтропию `/dev/urandom` для заполнения пакетов случайными данными. Чтобы избежать этого, запустите клиент `iperf` с параметром `--repeating-payload`.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример uart

Пример демонстрирует использование драйвера универсального асинхронного приемопередатчика (УАПП, англ. Universal Asynchronous Receiver-Transmitter, UART) в KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/uart
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, которая использует интерфейс драйвера UART. Полное описание интерфейса драйвера UART содержится в файле `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/sysroot-*-kos/include/uart/uart.h`.
- `UART` – драйвер для работы с универсальным асинхронным приемопередатчиком.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблонов `./einit/init_hw.yaml.in` и `./einit/init_qemu.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения и генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/security.psl.in`. Подробнее см. "Шаблон security.psl.in".

Описание политики безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения, чтобы модуль безопасности не препятствовал взаимодействиям. В реальном решении на базе KasperskyOS применять такую политику недопустимо.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/uart` содержится EDL-описание для программы `Client`.

Сценарий работы

Программа `Client` выполняет следующие действия:

1. Переносит журналирование в пользовательское пространство, чтобы получить эксклюзивный доступ к UART-порту.
2. Инициализирует драйвер UART.

3. Открывает порт с номером, заданным макросом `PORT_NAME`, и настраивает его с заданными параметрами.

4. Отправляет строку `Hello world with UART!` в открытый порт.

5. Закрывает порт, деинициализирует драйвер и завершает программу с кодом `EXIT_SUCCESS` при отсутствии ошибок, иначе – `EXIT_FAILURE`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера на Radxa ROCK 3A выполните следующие действия:

- Подключите вывод `UART8_TX_M1` (пин 29) на плате Radxa ROCK 3A к выводу `RXD` преобразователя USB-UART.
- Примените DTBO-оверлей `rk3568-uart2-m0.dtbo` к бинарному файлу описания аппаратной конфигурации `rk3568-rock-3a.dtb` согласно инструкции по применению оверлеев в разделе "Сборка драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A".

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример spi_check_regs

Пример демонстрирует работу с SPI (Serial Peripheral Interface) на плате расширения Sense HAT в KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/spi_check_regs
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, которая использует интерфейс драйвера SPI.
- `SPI` – драйвер SPI. Клиентская библиотека драйвера SPI статически компонуется с программой `Client`.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включены части описания политики безопасности решения в виде PSL-файлов: `dynld.psl` и `trusted.psl`. (Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения. Файл `trusted.psl` содержит часть описания политики безопасности, регулирующую взаимодействия между инициализирующей программой `Einit` и ядром KasperskyOS.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/spi_check_regs` содержится файл `Client.edl` – EDL-описание для программы `Client`.

Сценарий работы

Программа `Client` выполняет следующие действия:

1. Инициализирует драйверы: PinCtrl для Radxa ROCK 3A или BSP для Raspberry Pi 4 B, а также драйверы GPIO и SPI. Открывает GPIO-порт.
2. Настраивает на вывод GPIO-пин, заданный макросом `HW_GPIO_RESET_PIN_NUM`, и устанавливает его в состояние логической единицы (деактивация сигнала сброса RESET микроконтроллера ATTiny).
3. Открывает SPI-канал, заданный макросом `HW_SPI_MODULE_CHANNEL`, получает характеристики этого канала и выводит их в стандартный вывод ошибок. Далее устанавливает для этого канала режим работы, заданный в структуре `cfg`.

4. Устанавливает GPIO-пин, заданный макросом `HW_GPIO_RESET_PIN_NUM`, в состояние логического нуля (активация сигнала сброса RESET микроконтроллера ATTiny).

5. Отправляет микроконтроллеру ATTiny по SPI-каналу команду `Programming Enable`. Для Radxa ROCK 3A дополнительно выполняется чтение сигнатурных байтов микроконтроллера.

6. Возвращает GPIO-пин, заданный макросом `HW_GPIO_RESET_PIN_NUM`, в состояние логической единицы.

7. Выводит результаты обмена по SPI в стандартный вывод ошибок и сравнивает с ожидаемыми значениями.

8. Закрывает SPI-канал и GPIO-порт.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера выполните следующие действия:

- Подключите плату расширения Sense HAT к 40-контактному GPIO-разъему выбранной аппаратной платформы.

  На Raspberry Pi 4 B требуется полное совмещение всех контактов, а на Radxa ROCK 3A – ручное подключение пинов согласно схеме подключения в таблице ниже.

  Схема подключения Sense HAT к аппаратным платформам

Пин	Sense HAT	Raspberry Pi 4 B	Radxa ROCK 3A
17	3V3 Power	3V3 power	+3.3V
19	GPIO10 (SPI0 MOSI)	GPIO 10 (MOSI)	GPIO 147 (SPI3_MOSI_M1)
20	Ground	Ground	GND
21	GPIO9 (SPI0 MISO)	GPIO 9 (MISO)	GPIO 149 (SPI3_MISO_M1)
22	GPIO25 (Atmel Prog Reset)	GPIO 25	GPIO 17
23	GPIO11 (SPI0 SCLK)	GPIO 11 (SCLK)	GPIO 146 (SPI3_CLK_M1)
24	GPIO8 (Atmel Chip Select)	GPIO 8 (CE0)	GPIO 150 (SPI3_CS0_M1)

- Для Radxa ROCK 3A примените DTBO-оверлей `rk3568-spi3-m1-cs0-spidev.dtbo` к бинарному файлу описания аппаратной конфигурации `rk3568-rock-3a.dtb` согласно инструкции по применению оверлеев в разделе "Сборка драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A".

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример barcode_scanner

Пример демонстрирует использование драйвера USB (Universal Serial Bus) в KasperskyOS с помощью библиотеки `libevdev`.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/barcode_scanner
```

Список программ

- `BarcodeScanner` – прикладная программа, взаимодействующая со сканером штрихкодов.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `Input` – драйвер, обеспечивающий взаимодействие с USB-устройствами ввода (мышь, клавиатура).
- `USB` – драйвер для управления всеми типами USB-устройств.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `PCIE` – драйвер шины PCIe для Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. (Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения.

Сценарий работы

В этом примере программа `BarcodeScanner` использует библиотеку `libevdev` для регистрации событий клавиатуры, поскольку большинство сканеров штрихкодов имитируют поведение клавиатурных устройств. Программа ожидает сигналов от сканера штрихкодов и выводит полученные данные в `stderr`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера необходимо подключить к USB-порту сканер штрихкодов, работающий в режиме эмуляции клавиатуры (например Zebra Symbol LS2208).

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример watchdog_system_reset

Пример демонстрирует использование драйвера Watchdog в решении на базе KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/watchdog_system_reset
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, использующая интерфейс драйвера `Watchdog` для взаимодействия со сторожевым таймером.
- `Watchdog` – драйвер сторожевого таймера.
- `DCM` – системная программа, предоставляющая функциональность для динамического создания IPC-каналов.

Клиентская библиотека драйвера `Watchdog` статически компонуется с программой `Client`.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. (Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.) Файл `dynld.psl` содержит часть описания политики безопасности, используемую при динамической компоновке компонентов решения.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/watchdog_system_reset` содержится файл `Client.edl` – EDL-описание программы `Client`.

Сценарий работы

Программа `Client` выполняет следующие действия:

1. Получает текущие параметры драйвера `Watchdog` и выводит их в стандартный вывод ошибок.
2. Изменяет значение таймера по умолчанию на новое и запускает таймер.
3. Несколько раз сбрасывает таймер.
4. Ожидает перезагрузки системы при срабатывании таймера.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример shared_libs

Пример демонстрирует использование статических и динамических библиотек в KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/shared_libs
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, использующая статические и динамические библиотеки.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `BlobContainer` – системная программа, необходимая для работы с динамическими библиотеками в разделяемой памяти.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/shared_libs` расположен файл `Client.edl` – EDL-описание программы `Client`.

Сценарий работы

В примере программа `Client` выполняет следующие действия:

- вызывает функцию из статической библиотеки `hello_s`;
- вызывает функцию из динамической библиотеки `hello_d1`, скомпонованной вместе с программой и загружаемой в память при запуске процесса;
- вызывает функцию из динамической библиотеки `hello_d2`, загружаемой в память при вызове функции `dlopen()` интерфейса POSIX.

Чтобы динамические библиотеки могли быть разделяемыми между разными процессами, в пример включена системная программа `BlobContainer`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера `shared_libs` на целевой аппаратной платформе после сборки примера и подготовки загрузочной SD-карты требуется выполнить следующие действия:

- создать директорию `/lib` на загрузочной SD-карте, если этой директории не существует;
- скопировать в директорию `/lib` на загрузочной SD-карте содержимое директории `build/hdd/lib`, которая генерируется во время сборки примера.

Если образ загрузочной SD-карты создается с использованием функции build_sd_image(), то никаких дополнительных действий выполнять не требуется.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример pal_tests

Пример демонстрирует использование PAL (Policy Assertion Language) при написании тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS. Тесты на языке PAL позволяют проверить политику безопасности решения еще до начала разработки программного кода, основываясь на формальных спецификациях компонентов решения. Подробнее о PAL см. "Создание и выполнение тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS".

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/pal_tests
```

Список программ

Тесты проверяют события безопасности следующих программ:

- `WebServer` – прикладная программа, предоставляющая пользователю доступ к программе `Service` через веб-интерфейс.
- `Service` – прикладная программа, обрабатывающая запросы пользователя и возвращающая результат выполнения запроса.
- `UserManager` – прикладная программа, реализующая управление учетными записями и авторизацией пользователей.

Описание инициализации

Файл `init.yaml` генерируется автоматически в директории сборки примера и не важен для понимания этого примера.

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся по следующему пути `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Этот файл является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включены части описания политики безопасности решения в виде PSL-файлов: `core.psl`, `user_mngr.psl`, `service.psl`, `vfs_net.psl`, `vfs_sdcard.psl`.

Файл `pal_tests.psl` содержит наборы тестов и также включен в файл верхнего уровня `security.psl` через декларацию `use`.

Ресурсы

В директориях `./resources/edl` и `./resources/idl` расположены EDL- и IDL-описания для программ `WebServer`, `Service` и `UserManager`.

Сценарий работы

Запускаются на выполнение наборы тестов, описанных в файле `pal_tests.psl`. Тесты проверяют, соблюдаются ли заданные политики безопасности для каждой из списка программ. Результаты выполнения тестов отображаются в стандартном выводе.

Сборка и запуск примера

См. "Создание и выполнение тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS".

Пример hello_from_rust

Пример демонстрирует, как включить в решение на базе KasperskyOS простую программу, разработанную на языке Rust и собранную с использованием системы сборки и менеджера пакетов Cargo.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/hello_from_rust
```

Список программ

- `Hello` – прикладная программа, которая выводит сообщение в стандартный вывод ошибок. Эта программа разработана на языке Rust.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона:

`./einit/src/init.yaml.in`

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения и генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона:

`./einit/src/security.psl.in`

Макрос `@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@` в шаблоне `security.psl.in` при сборке решения заменяется на список системных программ, поставляемых в составе KasperskyOS SDK. Подробнее см. "Шаблон security.psl.in".

Политика безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Такая политика безопасности решения используется чтобы упростить пример. В реальном решении применять такую политику недопустимо.

Ресурсы

В директории `./resources` содержится EDL-описание программы `Hello`.

В директории `./vendor` содержатся библиотеки и их метаданные, которые необходимы для управления зависимостями в проектах на Rust, собираемых с использованием системы сборки Cargo.

Сценарий работы

Программа `Hello` выводит в стандартный вывод ошибок сообщение `Hello, world!`.

Сборка и запуск примера

При сборке решения используется система сборки CMake из состава KasperskyOS SDK. Для сборки программы `Hello` используется система сборки Cargo, также входящая в SDK. В процессе сборки решения команда `add_custom_command()` в файле `./hello/CMakeLists.txt` выполняет команду `cargo build`, которая собирает исполняемый файл программы `Hello`. Этот файл включается в решение как импортируемый исполняемый файл командой `add_executable()`.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример hello_corrosion

Пример демонстрирует, как включить в решение простую программу, разработанную на языке Rust, с использованием Corrosion – набора библиотек для интеграции Rust в CMake-проекты.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/hello_corrosion
```

Список программ

- `Hello` – прикладная программа, которая выводит сообщение в стандартный вывод ошибок. Эта программа разработана на языке Rust.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения и генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона:

`./einit/src/security.psl.in`

Макрос `@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@` в шаблоне `security.psl.in` при сборке решения заменяется на список системных программ, поставляемых в составе KasperskyOS SDK. Подробнее см. "Шаблон security.psl.in".

Политика безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Такая политика безопасности решения используется чтобы упростить пример. В реальном решении применять такую политику недопустимо.

Ресурсы

В директории `./resources` содержится EDL-описание программы `Hello`.

Сценарий работы

Программа `Hello` выводит в стандартный вывод ошибок сообщение `Hello, world!`.

Сборка и запуск примера

При сборке решения используется система сборки CMake из состава KasperskyOS SDK.

Чтобы синхронизировать целевую платформу для сборки исходного-кода, разработанного на Rust, с целевой платформой C-компилятора, нужно в файле `./CMakeList.txt` добавить команду:

```
set (Rust_CARGO_TARGET ${CMAKE_C_COMPILER_TARGET})
```

Чтобы использовать в решении Corrosion нужно в этом же файле добавить команду:

```
find_package (Corrosion REQUIRED)
```

Чтобы интегрировать в решение исходный код, разработанный на Rust, в файле `./hello/CMakeList.txt` нужно вызвать функцию:

```
corrosion_import_crate (MANIFEST_PATH ${CMAKE_SOURCE_DIR}/hello/Cargo.toml)
```

При выполнении этой функции скомпилируется исполняемый файл `hello`, который будет включен в решение.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример mass_storage

Пример демонстрирует использование драйвера UsbMassStorage в решениях на базе KasperskyOS для работы с внешним USB-накопителем, подключенным к USB-порту аппаратной платформы.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/mass_storage
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, которая обнаруживает подключение внешнего USB-накопителя, монтирует его первый раздел с файловой системой `ext4` в директорию `/mnt` и проверяет работоспособность файловой системы путем выполнения тестовых операций (создание, запись, чтение и удаление файла).
- `FileVfs` – прикладная программа, реализующая серверную часть виртуальной файловой системы, предоставляя интерфейс для взаимодействия с файловыми системами и блочными устройствами.
- `USB` – драйвер для управления всеми типами USB-устройств.
- `UsbMassStorage` – драйвер для доступа к данным на внешних USB-накопителях (USB-флеш-накопители, внешние жесткие диски).
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `PCIE` – драйвер шины PCIe для Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файлы описания политики безопасности решения на базе KasperskyOS находятся в директории `./einit/src`.

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Файл `dynld.psl` содержит описание политики безопасности, необходимой для корректной работы динамической линковки в решении, и включен в файл верхнего уровня `security.psl` через декларацию `use`.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/mass_storage` содержатся EDL-описания для программ `Client` и `FileVfs`.

Сценарий работы

Программа `Client` взаимодействует с программой `FileVfs`, которая выступает в роли VFS-сервера, через IPC-интерфейс. `FileVfs` монтирует файловую систему `ext4` с внешнего USB-накопителя в директорию `/mnt`. Для проверки функциональности монтирования `Client` последовательно выполняет следующие операции: создает файл `new_file`, записывает в него строку `test_message`, считывает содержимое и удаляет файл. Результаты каждой операции выводятся в стандартный поток вывода.

Сборка и запуск примера

Чтобы подготовить USB-накопитель для использования в этом примере, необходимо вызвать следующие команды:

```
# В следующих командах /dev/sde – имя блочного устройства подключенного USB-накопителя
parted /dev/sde mklabel msdos
parted /dev/sde mkpart primary ext4 0% 100%
mkfs.ext4 -L flash /dev/sde1
```

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример can_loopback

Пример демонстрирует использование на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A драйвера CAN (Controller Area Network), когда нет необходимости подключать дополнительную периферию в виде CAN-трансиверов.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/can_loopback
```

Список программ

- `CanClient` – прикладная программа, которая использует интерфейс драйвера CAN.
- `CAN` – драйвер шины CAN.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux).

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Файл `security.psl` является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. Файл `dynld.psl` содержит описание политики безопасности, используемое при динамической компоновке компонентов решения. Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/client` содержится файл `CanClient.edl` – EDL-описание для программы `CanClient`.

Сценарий работы

Программа `CanClient` выполняет следующие действия:

1. Инициализирует драйвер CAN.

2. Открывает CAN-интерфейс `can0` с включенным режимом внутреннего цикла `CAN_FLAGS_LOOPBACK` и скоростью передачи, заданной константой `CAN_BR_800KBS`. (Драйвер CAN также может поддерживать имена `can1` и `can2`.)

   В примере используется режим классического CAN, что подразумевает ограничение скорости передачи в 1 МБ/с. При настройке скорости передачи поддерживаются следующие константы:

   - `CAN_BR_1MBS`;
   - `CAN_BR_800KBS`;
   - `CAN_BR_500KBS`;
   - `CAN_BR_250KBS`;
   - `CAN_BR_125KBS`;
   - `CAN_BR_62_5KBS`.

   Кроме режима классического CAN драйвер поддерживает режим CAN FD (Controller Area Network Flexible Data-Rate). Чтобы включить режим CAN FD, необходимо передать в функцию открытия CAN-порта флаг `CAN_FLAGS_FD`. При использовании флага `CAN_FLAGS_FD` поддерживаются следующие константы скорости передачи данных:

   - `CANFD_BR_500KBS_D_2MBS`;
   - `CANFD_BR_500KBS_D_2_5MBS`;
   - `CANFD_BR_1MBS_D_2MBS`;
   - `CAN_BR_1MBS`;
   - `CAN_BR_800KBS`;
   - `CAN_BR_500KBS`;
   - `CAN_BR_250KBS`;
   - `CAN_BR_125KBS`;
   - `CAN_BR_62_5KBS`.

3. Формирует тестовый CAN-пакет, который содержит идентификатор пакета, длину поля данных и сами данные. Описание полей содержатся в структуре `CanFrame`. Для классического CAN длина поля данных ограничена 8 байтами, для CAN FD – 64 байтами.

4. Передает подготовленный CAN-пакет через интерфейс `can0` и ожидает его приема через тот же интерфейс `can0` в течение 5000 мс.

5. Сравнивает принятый CAN-пакет с отправленным, проверяя совпадение идентификатора, длины поля данных и всех байт данных.

6. Закрывает CAN-интерфейсы и завершает свою работу с кодом `EXIT_SUCCESS` при успешном выполнении всех операций или `EXIT_FAILURE` при возникновении ошибок.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система `CMake` из состава KasperskyOS Community Edition.

> Этот пример предназначен только для запуска на Radxa ROCK 3A.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример can2can

Пример демонстрирует использование на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A драйвера CAN (Controller Area Network) для пересылки сообщения между двумя между двумя CAN-контроллерами, представленными в системе как сетевые интерфейсы `can0` и `can1`.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/can2can
```

Список программ

- `CanClient` – прикладная программа, которая использует интерфейс драйвера CAN.
- `CAN` – драйвер шины CAN.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux).

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Файл `security.psl` является файлом верхнего уровня, в который через декларацию `use` включена часть описания политики безопасности решения в виде PSL-файла `dynld.psl`. Файл `dynld.psl` содержит описание политики безопасности, используемое при динамической компоновке компонентов решения. Декларации в PSL-файлах снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/can2can` содержится файл `CanClient.edl` – EDL-описание для программы `CanClient`.

Сценарий работы

Программа `CanClient` выполняет следующие действия:

1. Инициализирует драйвер CAN.
2. Открывает два CAN-интерфейса (`can0` и `can1`) с одинаковой скоростью передачи, заданной константой `CAN_BR_800KBS`.

   В примере используются настройки классического CAN, что подразумевает ограничение скорости передачи в 1 МБ/с. При настройке скорости передачи, необходимо использовать только следующие константы:

   - `CAN_BR_1MBS`;
   - `CAN_BR_800KBS`;
   - `CAN_BR_500KBS`;
   - `CAN_BR_250KBS`;
   - `CAN_BR_125KBS`;
   - `CAN_BR_62_5KBS`.
3. Формирует тестовый CAN-пакет, который содержит идентификатор пакета, длину поля данных и сами данные. Описание полей содержатся в структуре `CanFrame`. Для классического CAN, длина поля данных ограничена 8 байтами.

4. Передает подготовленный CAN-пакет через интерфейс `can0` и ожидает его приема через интерфейс `can1` в течение 5000 мс. (Драйвер CAN не накладывает ограничений на направление отправки сообщений.)

5. Сравнивает принятый CAN-пакет с отправленным, проверяя совпадение идентификатора, длины поля данных и всех байт данных.

6. Закрывает CAN-интерфейсы и завершает свою работу с кодом `EXIT_SUCCESS` при успешном выполнении всех операций или `EXIT_FAILURE` при возникновении ошибок.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

> Этот пример предназначен только для запуска на Radxa ROCK 3A. При сборке и запуске этого примера на QEMU возникает ошибка. Это ожидаемое поведение, поскольку драйвера CAN для QEMU нет.

В отличие от примера can_loopback, где используется только один CAN-интерфейс и нет необходимости в дополнительном оборудовании, этот пример требует подключения двух трансиверов TJA1050 к линиям `CAN_H` и `CAN_L`.

Для корректной работы примера необходимо выполнить следующие действия:

- Подключите два трансивера к плате Radxa ROCK 3A согласно схемам подключения в таблицах ниже.

Схема подключения для интерфейса can0

Radxa ROCK 3A	TJA1050
`+5.0V` (пин 2)	`VCC` (пин 3)
`CAN0_TX_M0` (пин 28)	`TXD` (пин 1)
`CAN0_RX_M0` (пин 27)	`RXD` (пин 4)
`GND` (пин 39)	`GND` (пин 2)

Схема подключения для интерфейса can1

Radxa ROCK 3A	TJA1050
`+5.0V` (пин 4)	`VCC` (пин 3)
`CAN1_TX_M1` (пин 19)	`TXD` (пин 1)
`CAN1_RX_M1` (пин 23)	`RXD` (пин 4)
`GND` (пин 9)	`GND` (пин 2)

- Соедините линии двух трансиверов напрямую для организации связи между интерфейсами `can0` и `can1`:
  - CAN_H (can0) ↔ CAN_H (can1);
  - CAN_L (can0) ↔ CAN_L (can1).

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример adc_hello

Пример демонстрирует использование драйвера Sensor для проверки функциональности аналого-цифрового преобразователя (АЦП, англ. Analog-to-digital converter, ADC) на аппаратной платформе Radxa ROCK 3A в KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/adc_hello
```

Список программ

- `AdcHello` – прикладная программа, которая проверяет функциональность каналов АЦП.
- `Sensor` – драйвер, который предоставляет интерфейс для работы с каналами АЦП.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `./einit/src/security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/adc_hello` содержится EDL-описание для программы `AdcHello`.

Сценарий работы

Программа `AdcHello` выполняет следующие действия:

1. Инициализирует драйвер Sensor для работы с каналами АЦП.
2. Запрашивает и выводит в стандартный вывод ошибок список всех доступных в системе каналов. Каналы `SARADC_VIN6` и `SARADC_VIN7` присутствуют в выводе, но для работы недоступны.

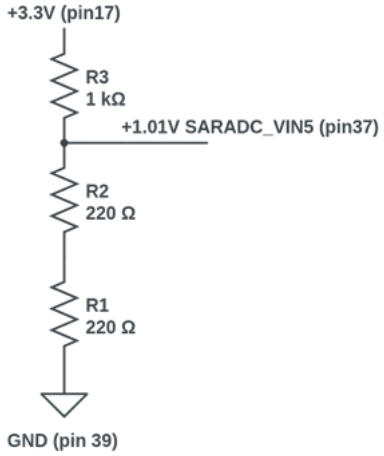
3. Открывает канал с номером, заданным макросом `ADC_CHAN_NUM`.
4. Запрашивает параметры открытого канала (тип сенсора и коэффициент масштабирования) и выводит их в стандартный вывод ошибок.
5. Считывает поданное на канал напряжение, нормализует его и выводит в стандартный вывод ошибок.
6. Закрывает канал, деинициализирует драйвер и завершает программу с кодом `EXIT_SUCCESS` при отсутствии ошибок, иначе – `EXIT_FAILURE`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

> Этот пример предназначен только для запуска на Radxa ROCK 3A.

Для корректной работы примера необходимо подключить к аналоговому входу `SARADC_VIN5` (пин 37) платы Radxa ROCK 3A источник напряжения 1 В согласно схеме подключения ниже:



См. "Сборка и запуск примеров".

Пример pwm_led

Пример демонстрирует использование драйвера широтно-импульсной модуляции (ШИМ, англ. Pulse-Width Modulation, PWM) для управления светодиодом в решении на базе KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/pwm_led
```

Список программ

- `PwmLed` – прикладная программа, которая использует интерфейс драйвера PWM для управления яркостью светодиода.
- `PWM` – драйвер, обеспечивающий низкоуровневый доступ к аппаратным регистрам PWM-контроллера и управление параметрами выходного сигнала (частота, скважность, полярность).
- `DCM` – системная программа, предоставляющая функциональность для динамического создания IPC-каналов.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включается платформенно-зависимый драйвер `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии.

Для корректной работы драйвера PWM необходимо скомпоновать программу `PwmLed` с клиентской библиотекой `pwm::client`.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/pwm_led` содержится файл `PwmLed.edl` – EDL-описание для программы `PwmLed`.

Сценарий работы

Программа `PwmLed` выполняет следующие действия:

1. Инициализирует драйвер PWM и открывает PWM-канал `pwm0` для работы.
2. Программа выполняет 5 циклов плавного изменения яркости светодиода от минимального до максимального значения и обратно за счет изменения значения скважности выходного сигнала.
3. Закрывает PWM-канал, деинициализирует драйвер и завершает свою работу с кодом `EXIT_SUCCESS` при отсутствии ошибок, иначе – `EXIT_FAILURE`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

> Этот пример предназначен только для запуска на Radxa ROCK 3A.

Для корректной работы примера примените DTBO-оверлей `rk3568-pwm0-m0.dtbo` к бинарному файлу описания аппаратной конфигурации `rk3568-rock-3a.dtb` согласно инструкции по применению оверлеев в разделе "Сборка драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A".

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример framebuffer_qr_writer

Пример демонстрирует организацию графического интерфейса пользователя (англ. Graphical User Interface, GUI) в решении на базе KasperskyOS с использованием набора кроссплатформенных библиотек: SDL2 для управления окном программы и обработки ввода данных от пользователя, Nuklear для построения графического интерфейса, Skia в качестве механизма отрисовки графики, а также ZXing для генерации QR-кодов.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/framebuffer_qr_writer
```

Список программ

- `QrWriter` – прикладная программа, которая преобразует введенный пользователем текст в QR-код, и отображает его в графическом интерфейсе.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `BlobContainer` – системная программа, необходимая для работы с динамическими библиотеками в разделяемой памяти.
- `DCM` – системная программа, предоставляющая функциональность для динамического создания IPC-каналов.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.
- `FB` – драйвер,обеспечивающий взаимодействие с видеоплатой.

- `Input` – драйвер, обеспечивающий взаимодействие с USB-устройствами ввода (мышь, клавиатура).
- `USB` – драйвер для управления всеми типами USB-устройств.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PCIE` – драйвер шины PCIe для Raspberry Pi 4 B.
- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (Board Support Package), обеспечивающий кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Описание политики безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения, чтобы модуль безопасности не препятствовал взаимодействиям. В реальном решении на KasperskyOS применять такую политику недопустимо.

Ресурсы

В директории `./resources/hdd/etc` содержится файл `ProggyClean.ttf`, который содержит информацию о шрифте (название, размер, стиль). Этот файл используется для отображения текста в графическом интерфейсе пользователя.

Сценарий работы

Программа `QrWriter` выполняет следующие действия:

1. Использует библиотеку SDL2 для инициализации видеоподсистемы и создания полноэкранного окна программы.
2. Использует библиотеку Skia для настройки графического контекста на основе информации о поверхности окна, полученной от SDL2.
3. Использует библиотеку Nuklear для инициализации графического интерфейса через реализацию nuklear_skia.
4. В бесконечном цикле:
   - Обрабатывает ввод: использует SDL2 для опроса системной очереди событий и Nuklear для преобразования событий в изменения состояния графического интерфейса.
   - Отрисовывает графический интерфейс: использует Nuklear для формирования команд отрисовки элементов управления в режиме Immediate Mode.
   - Генерирует QR-код: при нажатии кнопки использует библиотеку ZXing для преобразования текста в монохромное растровое изображение.
   - Рендерит кадр: использует библиотеку Skia для выполнения команд отрисовки и формирования итогового изображения в кадровом буфере.
   - Выводит на экран: использует SDL2 для обновления поверхности окна содержимым кадрового буфера.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример dump_collector

Пример демонстрирует механизм создания аварийного дампа в решении на базе KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/dump_collector
```

Список программ

- `Launcher` – прикладная программа, запускающая процесс, который будет аварийно завершен.
- `ExecMgrEntity` – системная программа, управляющая жизненным циклом процессов через IPC-механизмы.
- `DumpCollector` – системная программа, формирующая дамп при аварийном завершении процесса.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `BlobContainer` – системная программа, предназначенная для загрузки бинарных данных в память и используемая программой `Execution Manager` для запуска процессов.
- `DCM` – системная программа, предоставляющая функциональность для динамического создания IPC-каналов.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Описание политики безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения, чтобы модуль безопасности не препятствовал взаимодействиям. В реальном решении на KasperskyOS применять такую политику недопустимо.

Ресурсы

Файлы `./resources/xdl/application/Application.edl` и `./resources/xdl/launcher/Launcher.edl` являются EDL-описаниями программ.

Сценарий работы

Программа `Launcher` запускает процесс с именем `application.Application`, используя функцию `StartEntity()` из интерфейса IApplicationController компонента Execution Manager. Через входной параметр `info` эта функция принимает параметры для запуска процесса в виде структуры `StartEntityInfo`. В поле `mode` структуры `StartEntityInfo` устанавливается значение `Dump`:

```
// Политика обработки аварийного завершения процесса:
// CrashMode::None  – не выполнять никаких действий;
// CrashMode::Dump  – создать аварийный дамп;
// CrashMode::Panic – выключить или перезагрузить аппаратную платформу.
info.mode       = execution_manager::CrashMode::Dump;
```

Запущенный процесс выполняет действия, приводящие к его аварийному завершению. При аварийном завершении процесса автоматически формируется аварийный дамп. Этот дамп содержит диагностические данные: трассировку стека, состояние регистров процессора, информацию о потоках и карту памяти процесса. Сформированный аварийный дамп выводится в консоль с использованием компонента LogRR.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример kpa_example

Пример демонстрирует работу с KPA-пакетами в решении на базе KasperskyOS:

- скачивание KPA-пакета с HTTP-сервера;
- сборка KPA-пакета из исходных компонентов с использованием функций библиотеки kpa;
- предварительная установка KPA-пакета в собираемый образ решения на базе KasperskyOS с использованием утилиты cas-pm;
- установка KPA-пакета в работающее решение на базе KasperskyOS с использованием компонента PackageManager;
- получение данных о манифесте KPA-пакета;
- запуск процесса из исполняемого файла, установленного из KPA-пакета, а также получение сведений о процессе и его остановка с использованием компонента ExecutionManager.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/kpa_example
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, которая выполняет работу с тремя KPA-пакетами: `DownloadedApp.kpa` (скачивается с HTTP-сервера), `Application.kpa` (собирается из исходных компонентов и устанавливается в работающее решение), `PreinstalledApp.kpa` (собирается из исходных компонентов и предварительно устанавливается в собираемый образ решения).

- `Server` – системная программа, реализующая сервер журналирования, которому другие программы передают сообщения. Для отправки сообщений серверу журналирования программы используют библиотеку logrr_cpp, которая фильтрует сообщения по уровню журналирования. Сервер журналирования передаёт полученные сообщения каналу вывода `FsOutputChannel`.

- `FsOutputChannel` – системная программа, реализующая канал вывода для программы `Server`. Канал вывода сохраняет полученные от сервера журналирования сообщения в файл.

- `PkgMgrEntity` – системная программа, предоставляющая функциональность для управления KPA-пакетами.

- `ExecMgrEntity` – системная программа, управляющая жизненным циклом процессов через IPC-механизмы.

- `BlobContainer` – системная программа, предназначенная для загрузки бинарных данных в память и используемая программой `Execution Manager` для запуска процессов.

- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.

- `Dhcpcd` – системная программа, реализующая DHCP-клиент, который в фоновом режиме получает параметры сетевых интерфейсов от внешнего DHCP-сервера и передает их виртуальной файловой системе.

- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.

- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.

- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

- `SDCard` – драйвер SD-карты.

- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.

- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Описание политики безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения, чтобы модуль безопасности не препятствовал взаимодействиям. В реальном решении на KasperskyOS применять такую политику недопустимо.

Ресурс

- В директории `./resources/xdl/kpa_example` расположены файлы `Application.edl`, `Client.edl`, `DownloadedApp.edl` и `PreinstalledApp.edl` – EDL-описания программ.
- В директории `./resources/hdd/etc` расположены файлы конфигурации для программ `VfsNet` и `Dhcpcd`: `hosts` и `dhcpcd.conf` соответственно.
- В директории `./resources/packages/application/files` расположен файл `text.txt`. Этот файл является ресурсом для KPA-пакета `Application.kpa`.

Сценарий работы

Программа `Client` выполняет следующие действия:

1. Проверяет доступность сети. Если сеть не доступна, отправляет сообщение в журнал с использованием макроса LOG компонента LogRR и завершает работу.
2. Загружает KPA-пакет `DownloadedApp.kpa` с HTTP-сервера.
3. Отправляет сообщение в журнал со списком доступных KPA-пакетов: `Application.kpa` и `DownloadedApp.kpa`. Сборка KPA-пакета `Application.kpa` выполняется при сборке решения в файле `./application/CMakeLists.txt`.
4. Получает с использованием функций `CreatePackageManager()` и `GetPackageController()` указатели на экземпляры интерфейсов `IPackageManager` и `IPackageController` соответственно, необходимые для работы с компонентом PackageManager.
5. Устанавливает KPA-пакет `Application.kpa` с использованием функции `InstallPackage()` интерфейса `IPackageController`.
6. Отправляет сообщение в журнал со списком уникальных идентификаторов установленных KPA-пакетов: `kpa_example.application` и `kpa_example.preinstalled_app`. Сборка KPA-пакета `PreinstalledApp.kpa` и его предварительная установка в собираемый образ решения выполняется в файле `./preinstalled_app/CMakeLists.txt`.
7. Отправляет сообщение в журнал о получении данных о манифесте KPA-пакета `Application.kpa` с использованием функции `GetManifest()` интерфейса `IPackageController`.
8. Получает с использованием функции `DcmConnect()` указатель на экземпляр интерфейса IExecutionManager. Для соединения с процессом ExecutionManager используется системная программа DCM.

9. Используя указатель на экземпляр интерфейса `IExecutionManager` получает доступ к интерфейсу IProcessControl.

10. Запускает процесс из исполняемого файла, поставляемого в KPA-пакете `Application.kpa`. В цикле получает состояния запущенного процесса с использованием функции `GetProcessState()` интерфейса `IProcessControl` и отправляет сообщения о полученных состояниях в журнал. Процесс самостоятельно завершает свою работу.

11. Запускает с задержкой 60 сек процесс из исполняемого файла, поставляемого в KPA-пакете `Application.kpa`.

12. Используя указатель на экземпляр интерфейса `IExecutionManager` получает доступ к интерфейсу ISystemController. Получает сведения о процессах, запущенных с использованием компонента ExecutionManager, с использованием функции `GetSystemInfo()` интерфейса `ISystemController` и отправляет сообщения с полученными сведениями в журнал. Через 5 сек принудительно завершает работу запущенного процесса с использованием функции `StopProcess()` интерфейса `IProcessControl`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

Для эмулятора QEMU после сборки примера, но перед его запуском, необходимо:

1. Дополнительно собрать KPA-пакет `DownloadedApp.kpa`. (Исходный код для сборки находится в файле `./downloaded_kpa/CMakeLists.txt`.) Для сборки KPA-пакета выполните команду:

   ```
   cmake --build build --target DownloadedKpa
   ```

2. Запустить HTTP-сервер, который будет предоставлять доступ к файлам из директории `./build/kpa/` на порту `8080`. Для этого в отдельном сеансе терминала выполните команду:

   ```
   python3 -m http.server -d ./build/kpa/ 8080
   ```

   Чтобы проверить доступность KPA-пакета `DownloadedApp.kpa`, откройте в браузере страницу по адресу `http://localhost:8080` и убедитесь, что файл присутствует в списке.

Для целевых аппаратных платформ необходимо запустить HTTP-сервер до запуска образа, содержащего пример.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример uart_toybox

Пример демонстрирует работу с компонентом Toybox в решении на базе KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/uart_toybox
```

Список программ

- `Launcher` – прикладная программа, запускающая программу `Toybox`.
- `Terminal` – системная программа, обеспечивающая взаимодействие между последовательным портом UART и виртуальной файловой системой (программа `Vfs`) для реализации стандартных потоков ввода-вывода.
- `ExecMgrEntity` – системная программа, управляющая жизненным циклом процессов через IPC-механизмы.
- `BlobContainer` – системная программа, предназначенная для загрузки бинарных данных в память и используемая программой `Execution Manager` для запуска процессов.
- `Dmesg` – системная программа, используемая для считывания из буфера ядра KasperskyOS диагностических сообщений и последующей их обработки, организации хранения и вывода. В решении используется при выполнении команды `dmesg`.
- `Ping` – системная программа, используемая для диагностики сетевой доступности, отправки ICMP-запросов и проверки соединения с другими узлами в сети. В решении используется при выполнении команды `ping`.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `Dhcpcd` – системная программа, реализующая DHCP-клиент, который в фоновом режиме получает параметры сетевых интерфейсов от внешнего DHCP-сервера и передает их виртуальной файловой системе.
- `Ntpd` – системная программа, реализующая NTP-клиент, который получает параметры времени от внешних NTP-серверов в фоновом режиме и передаёт их ядру KasperskyOS.
- `Vfs` – системная программа, реализующая виртуальную файловую систему, в которую включены как сетевой стек, так и файловые системы. В программе настраиваются параметры терминала, обрабатываются аргументы командной строки и переменные окружения, после чего проверяется инициализация VFS-бэкенда и запускается основной цикл обработки файловых операций.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `SDCard` – драйвер SD-карты.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.
- `UART` – драйвер для работы с универсальным асинхронным приемопередатчиком.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `PCIE` – драйвер шины PCIe для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.
- `USB` – драйвер для управления всеми типами USB-устройств для Radxa ROCK 3A и Raspberry Pi 4 B.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Описание политики безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения, чтобы модуль безопасности не препятствовал взаимодействиям. В реальном решении на KasperskyOS применять такую политику недопустимо.

Ресурсы

Файл `./resources/xdl/exec_app/ExecApp.edl` является EDL-описанием для класса процессов, запускаемых при выполнении команды `exec` компонента Toybox.

В директории `./resources/xdl/toybox` расположены файлы `Vfs.edl` и `Launcher.edl` – EDL-описания программ `Vfs` и `Launcher` соответственно.

В директории `./resources/hdd/etc` расположены файлы конфигурации для программ `Vfs` и `Dhcpcd`: `hosts` и `dhcpcd.conf` соответственно.

Директория `./resources/hdd/var/db/dhcpcd` используется программой `Dhcpcd` для хранения данных о подключении к сети.

Сценарий работы

Программа `Launcher` выполняет следующие действия:

1. Устанавливает имя исполняемого файла `/romfs/Toybox`, из которого будет запущен процесс с использованием компонента ExecutionManager.
2. Получает указатель на экземпляр интерфейса IExecutionManager компонента ExecutionManager используя функцию `DcmConnect()`. (Для соединения с процессом ExecutionManager используется системная программа DCM.)
3. Получает доступ к интерфейсу IApplicationController компонента ExecutionManager используя указатель на экземпляр интерфейса `IExecutionManager`, полученный на шаге 2.
4. Проверяет доступность сети.
5. Устанавливает в структуре `StartEntityInfo`, которая содержит параметры для запуска процесса, следующие значения:
   - имя процесса: `Toybox`;
   - класс процесса: `toybox.Toybox`;
   - переменные окружения, которые будут переданы процессу при запуске: "`VFS_NETWORK_BACKEND=client:toybox.Vfs`" и "`VFS_FILESYSTEM_BACKEND=client:toybox.Vfs`".
6. Запускает процесс из исполняемого файла `/romfs/Toybox` используя функцию `StartEntity()` интерфейса `IApplicationController`.
7. Отслеживает по маске события, которые связаны с запущенным процессом, используя методы `SubscribeToObject()`, `GetEvent()` и `UnsubscribeFromEvent()` из службы уведомлений. В случае возникновения отслеживаемых событий (завершение, ошибка или остановка процесса `Toybox`), снова запускает этот процесс.

После запуска программы `Launcher` терминал перейдет в интерактивный режим работы, о чем свидетельствует отображение стандартного приглашения командной строки `$`. В данном режиме становятся доступны команды, описанные в компоненте Terminal.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

Для корректной работы примера на Radxa ROCK 3A примените DTBO-оверлей `rk3568-uart2-m0` к бинарному файлу описания аппаратной конфигурации `rk3568-rock-3a.dtb` согласно инструкции по применению оверлеев в разделе "Сборка драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A".

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример perfcnt

Пример демонстрирует использование счетчиков производительности в решении на базе KasperskyOS.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/perfcnt
```

Список программ

- `Worker` – прикладная программа, выполняющая вычисления в цикле, периодически нагружая процессор и используя память.
- `Monitor` – прикладная программа, получающая значения счетчиков производительности для программы `Worker`.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `./einit/src/security.psl` содержит описание политики безопасности решения. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/perfcnt` содержатся EDL-описания программ `Worker` и `Monitor`.

Сценарий работы

Программа `Monitor` выполняет следующие действия:

- используя API stat_api.h получает статистические сведения об использовании процессорного времени и памяти, а также о процессах и потоках исполнения;
- используя API value_api.h получает значения счетчиков производительности;
- выводит полученные данные в стандартный вывод ошибок.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример vfs_relay

Пример демонстрирует использование механизма VFS relay для разделения информационных потоков между несколькими системными программами VFS.

Правила по выбору различных программ VFS для выполнения файловых операций реализованы в коде программы `RelayVfsServer` следующим образом:

- операции с файлами в директории `/local_vfs_dir` выполняются локально программой `RelayVfsServer`;
- операции с файлами в директории `/remote_vfs_dir` переадресуются по IPC программе `VfsServer`.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/vfs_relay
```

Список программ

- `Client` – прикладная программа, выполняющая операции с файлами.
- `RelayVfsServer` – серверная системная программа VFS, реализующая механизм VFS relay.
- `VfsServer` – серверная системная программа VFS, подключенная к программе `RelayVfsServer` как бэкенд.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Описание политики безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения, чтобы модуль безопасности не препятствовал взаимодействиям. В реальном решении на KasperskyOS применять такую политику недопустимо.

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/relay_vfs` расположены EDL-описания для программ `Client`, `RelayVfsServer` и `VfsServer`.

Сценарий работы

Программа `Client` выполняет следующие действия:

1. Создает две директории: `/local_vfs_dir` и `/remote_vfs_dir`.
2. Проводит тесты создания, чтения и записи файлов в каждой из созданных директорий.

   При этом операции с файлами в директории `/local_vfs_dir` выполняются локально программой `RelayVfsServer`, а операции с файлами в директории `/remote_vfs_dir` переадресуются по IPC программе `VfsServer`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример kcfm_hello

Пример демонстрирует работу с компонентом KCFM в решении на базе KasperskyOS. Для простой программы `Hello` выполняется построение графа потока управления и автоматическое формирование части политики безопасности решения.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/kcfm_hello
```

Список программ

- `Hello` – прикладная программа, для которой выполняется построение графа потока управления и автоматическое формирование части политики безопасности решения

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения и генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона:

`./einit/src/security.psl.in`

Макрос `@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@` в шаблоне `security.psl.in` при сборке решения заменяется на список системных программ, поставляемых в составе KasperskyOS SDK.

Подробнее см. "Шаблон security.psl.in".

Описание политики безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения, чтобы модуль безопасности не препятствовал взаимодействиям.

Дополнительно в файл `hello/CMakeLists.txt` для сборки программы `Hello` добавлена CMake-команда `kcfm_generate_default_policy()`. Эта команда автоматически формирует часть политики безопасности решения в виде PSL-файла на основе исходного кода программы. В этом PSL-файле перечислены и разрешены все IPC-вызовы служб ядра и интерфейсов системной программы VFS, используемые в коде программы. Политика безопасности формируется так чтобы разрешить программе доступ к используемым IPC-вызовам и запретить ко всем неиспользуемым. PSL-файл создается в директории `./build/hello/Hello` и включен включить в описание политики безопасности решения следующей командой в файле `security.psl.in`:

```
use hello.Hello.kcfmDefaultPolicy._
```

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/hello` содержится файл `Hello.edl` – EDL-описание для программы `Hello`.

Сценарий работы

1. В файл `hello/CMakeLists.txt` для сборки программы `Hello` добавлены следующие CMake-команды:
   - `kcfm_generate_audit_policy()` для автоматического формирования части политики безопасности решения;
   - `kcfm_generate_signature()` для построения графа потока управления.
2. При сборке программы `Hello` формируется часть политики информации в файле `./build/_headers_/hello/Hello/kcfmDefaultPolicy.psl` и файлы, содержащие граф потока управления в директории `build/hello/kcfm_generated`.
3. После сборки образа решения программа `Hello` выводит сообщение в терминал и завершается.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример kcfm_http_server

Пример демонстрирует работу с компонентом KCFM в решении на базе KasperskyOS. Для программы, выполняющей функции веб-сервера, выполняется мониторинг работоспособности с помощью компонента KCFM.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/kcfm_http_server
```

Список программ

- `Klog` – системная программа, выполняющая аудит безопасности.
- `ExecMgrEntity` – системная программа, управляющая жизненным циклом процессов.
- `BlobContainer` – системная программа, предназначенная для загрузки бинарных данных в память и используемая программой `ExecutionManager` для запуска процессов.
- `FlowChecker` – программа, являющаяся модулем компонента KCFM, которая на основе аудита безопасности обнаруживает аномалии поведения прикладной программы `Server`. В случае обнаружения аномалии `FlowChecker` сообщает об этом `FlowMonitor`.
- `FlowMonitor` – программа, являющаяся модулем компонента KCFM, который обеспечивает контроль выполнения программы `Server`, а именно: обеспечивает запуск программы и обработку сообщения о выявлении аномалии.
- `VfsNet` – системная программа, поддерживающая сетевые протоколы.
- `Dhcpcd` – системная программа, реализующая DHCP-клиент, который в фоновом режиме получает параметры сетевых интерфейсов от внешнего DHCP-сервера и передает их виртуальной файловой системе.
- `VfsSdCardFs` – системная программа, поддерживающая файловую систему SD-карт.
- `Server` – контролируемая прикладная программа, выполняющая функции веб-сервера.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `EntropyEntity` – системная программа, реализующая генератор случайных чисел.
- `DNetSrv` – драйвер сетевой карты.

- `SDCard` – драйвер SD-карты.
- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `NameServer` – для Raspberry Pi 4 B и Radxa ROCK 3A.
- `Bcm2711MboxArmToVc` – драйвер для работы с сопроцессором VideoCore (VC6) через технологию mailbox для Raspberry Pi 4 B.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения и генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона:

`./einit/src/security.psl.in`

Макрос `@INIT_EXTERNAL_ENTITIES@` в шаблоне `security.psl.in` при сборке решения заменяется на список системных программ, поставляемых в составе KasperskyOS SDK.

Файл `logrr.psl` содержит описание политики безопасности и включен в шаблон `security.psl.in` через декларацию `use`.

Подробнее см. "Шаблон security.psl.in".

Описание политики безопасности решения в этом примере разрешает любые взаимодействия процессов между собой и ядром. Эту политику можно использовать только в качестве заглушки на ранних стадиях разработки решения, чтобы модуль безопасности не препятствовал взаимодействиям.

Дополнительно в файл `hello/CMakeLists.txt` для сборки программы `Server` добавлена CMake-команда `kcfm_generate_default_policy()`. Эта команда автоматически формирует часть политики безопасности решения в виде PSL-файла на основе исходного кода программы. В этом PSL-файле перечислены и разрешены все IPC-вызовы служб ядра и интерфейсов системной программы VFS, используемые в коде программы. Политика безопасности формируется так чтобы разрешить программе доступ к используемым IPC-вызовам и запретить ко всем неиспользуемым. PSL-файл создается в директории `./build/server/Server` и включить в описание политики безопасности решения следующим макросом в файле `security.psl.in`:

```
@KCFM_DEFAULT_POLICY@
```

Также в файл `hello/CMakeLists.txt` для сборки программы `Server` добавлена CMake-команда `kcfm_generate_audit_policy()`, которая создает профили аудита безопасности, необходимые для того, чтобы компонент KCFM мог получить доступ данным аудита безопасности контролируемой программы. Эти профили аудита добавляются в политику безопасности решения следующим макросом в файле `security.psl.in`:

```
@KCFM_AUDIT_POLICY@
```

Ресурсы

В директории `./resources/xdl/server` расположен файл `Server.edl` – EDL-описание программы `Server`.

В директории `./resources/hdd/etc` расположены файлы конфигурации для программ `VfsNet` и `Dhcpcd`: `hosts` и `dhcpcd.conf` соответственно.

Директория `./resources/hdd/var/db/dhcpcd` используется программой `Dhcpcd` для хранения данных о подключении к сети.

В директории `./resources/hdd/certs` расположены сертификаты, которые могут быть использованы для поддержки https-соединения. Это возможно только при подключении компонента TLSTerminator. Подробнее о том, как настроить TLS соединение см. "Пример Secure Login".

В директории `./resources/hdd/www` расположены файлы, используемые программой `Server` в процессе работы веб-сервера.

Сценарий работы

1. В файл `hello/CMakeLists.txt` для сборки программы `Server` добавлены следующие CMake-команды:
   - `kcfm_generate_audit_policy()` для автоматического формирования части политики безопасности решения;
   - `kcfm_generate_signature()` для построения графа потока управления.
2. При сборке программы `Server` формируется часть политики информации в файле `build/_headers_/hello/Hello/kcfmDefaultPolicy.psl` и файлы, содержащие граф потока управления в директории `build/hello/kcfm_generated`.

3. После сборки образа решения программа `Server` запускает веб-сервер, доступный по адресу `http://localhost:1106`.

4. При переходе по адресу `http://localhost:1106` в браузере открывается веб-страница, содержащая следующие кнопки:

   - `Info` – открывает сайт https://www.kaspersky.com/.
   - `Data` – открывает локальную веб-страницу `data.html`.
   - `Stop` – останавливает программу `Server`. Компонент KCFM обнаруживает остановку программы и перезапускает ее, так как остановка является аномалией в поведении программы.
   - `Hack` – вызывает переполнение буфера в программе `Server`. Компонент KCFM обнаруживает аномалию в поведении программы и перезапускает ее.
   - `Static lib` – вызывает функцию из статической библиотеки `fs_lib`, скомпанованной с программой `Server`.

Сборка и запуск примера

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

См. "Сборка и запуск примеров".

Пример nvme_blockdevice

Пример демонстрирует использование твердотельного накопителя информации, подключаемого по шине PCI Express и поддерживающего протокол NVMe (Non-Volatile Memory Express). Для доступа к накопителю используется драйвер блочного устройства.

Твердотельный накопитель информации подключается к аппаратной платформе Radxa ROCK 3A к разъему `M.2 M-key`.

Директория примера в SDK

Код примера и скрипты для сборки находятся по следующему пути:

```
/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/examples/nvme_blockdevice
```

Список программ

- `NvmeBlockdevice` – прикладная программа, осуществляющая операции записи и чтения с твердотельным накопителем информации.
- `DCM` – системная программа, позволяющая динамически создавать IPC-каналы.
- `NVME` – драйвер блочного устройства, поддерживающий интерфейс NVMe, используемый для взаимодействия с высокоскоростными SSD-накопителями через шину PCIe.

При сборке примера для целевой аппаратной платформы в решение автоматически включаются платформенно-зависимые драйверы:

- `BSP` – пакет поддержки аппаратной платформы (англ. Board Support Package). Обеспечивает кросс-платформенную настройку периферии.
- `PCIE` – драйвер шины PCIe для Radxa ROCK 3A.
- `GPIO` – драйвер поддержки GPIO для Radxa ROCK 3A.
- `PinCtrl` – драйвер низкоуровневой конфигурации мультиплексирования пинов (pinmux) для Radxa ROCK 3A.

Описание инициализации

Файл описания инициализации решения `init.yaml` генерируется в процессе сборки решения на основе шаблона `./einit/src/init.yaml.in`. Макросы вида `@INIT_*@`, которые содержатся в шаблоне, автоматически раскрываются в итоговом файле `init.yaml`. Подробнее см. "Шаблон init.yaml.in".

Описание политики безопасности

Файл `security.psl` содержит описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS и находится в директории `./einit/src`. Декларации в PSL-файле снабжены комментариями, которые поясняют назначение этих деклараций.

Сценарий работы

Программа `NvmeBlockdevice` выполняет следующие действия:

1. Инициализирует драйвер блочного устройства.
2. Перечисляет все обнаруженные блочные устройства.
3. Открывает первое блочное устройство, поддерживающее интерфейс NVMe и выводит информацию о нем.
4. Записывает 64 МБ данных на открытое устройство, начиная с первого блока, и выводит время (в мс), затраченное на эту операцию.
5. Выполняет на открытом устройстве операцию `Flush`.

6. Считывает 64 МБ данных с открытого устройства и выводит время, затраченное на эту операцию.

7. Стирает записанные на устройство данные и выводит время, затраченное на эту операцию.

8. Закрывает устройство и деинициализует драйверы.

Сборка и запуск примера

Перед запуском примера на аппаратной платформе необходимо выполнить сборку драйверов согласно инструкции в разделе "Сборка драйверов для аппаратной платформы Radxa ROCK 3A".

Для сборки и запуска примера используется система CMake из состава KasperskyOS Community Edition.

> Этот пример предназначен только для запуска на Radxa ROCK 3A.

См. "Сборка и запуск примеров".

Сведения о некоторых лимитах, установленных в системе

Заголовочные и IDL-файлы из состава KasperskyOS SDK содержат константы, устанавливающие лимиты в системе (см. таблицу ниже).

Константы, устанавливающие лимиты в системе

Подсистема	Константы
`POSIX`	Константы в файле `sysroot-*-kos/include/limits.h`.
`BlobContainer`	Константы в файлах `sysroot-*-kos/include/kl/EntityLauncher.idl(.h)`: • `MaxArgSize (kl_EntityLauncher_MaxArgSize)` – максимальный размер параметра запуска программы и переменной окружения, в байтах; • `MaxArgsCount (kl_EntityLauncher_MaxArgsCount)` – максимальное число параметров запуска программы и максимальное число переменных окружения для программы.
`CertificateStorage`	Константы в файлах `sysroot-*-kos/include/kl/CertificateStorage.idl(.h)`: • `MaxNumCerts (kl_CertificateStorage_MaxNumCerts)` – максимальное число сертификатов в хранилище; • `MaxCertSize (kl_CertificateStorage_MaxCertSize)` – максимальный размер сертификата, в байтах; • `HashSize (kl_CertificateStorage_HashSize)` – размер хеша хранилища сертификатов, в байтах.

Подсистема	Константы
Tls	Константы в файлах `sysroot-*-kos/include/kl/CertificatePolicy.idl(.h)`: • `MaxDERCertDataSize (kl_CertificatePolicy_MaxDERCertDataSize)` – максимальный размер сертификата в формате DER, в байтах; • `MaxHostAddressBufferSize (kl_CertificatePolicy_MaxHostAddressBufferSize)` – максимальный размер буфера для адреса хоста, в байтах. Константы в файлах `sysroot-*-kos/include/kl/crypto/tls/TlsEvent.idl(.h)`: • `FunctionNameSize (kl_crypto_tls_TlsEvent_FunctionNameSize)` – максимальная длина имени функции, в байтах; • `IdSize (kl_crypto_tls_TlsEvent_IdSize)` – размер идентификатора сессии, в байтах; • `HostnameSize (kl_crypto_tls_TlsEvent_HostnameSize)` – максимальная длина имени хоста, в байтах; • `PkiEntrySize (kl_crypto_tls_TlsEvent_PkiEntrySize)` – максимальный размер PKI-сертификата, в байтах; • `MaxCertificatesInChain (kl_crypto_tls_TlsEvent_MaxCertificatesInChain)` – максимальное число сертификатов в цепочке; • `MaxCertificatesInTrustedSet (kl_crypto_tls_TlsEvent_MaxCertificatesInTrustedSet)` – максимальное число доверенных сертификатов; • `KeyFingerprintLength (kl_crypto_tls_TlsEvent_KeyFingerprintLength)` – размер отпечатка ключа, в байтах; • `MbedTlsDescriptionSize (kl_crypto_tls_TlsEvent_MbedTlsDescriptionSize)` – максимальный размер описания ошибки в MbedTLS, в байтах; • `VfsDescriptionSize (kl_crypto_tls_TlsEvent_VfsDescriptionSize)` – максимальный размер описания ошибки в VFS, в байтах; • `DescriptionSize (kl_crypto_tls_TlsEvent_DescriptionSize)` – максимальный размер описания события, в байтах.
ExecutionManager	Константы в файлах `sysroot-*-kos/include/kl/execution_manager/Types.idl(.h)`: • `NkAppNameMaxSize (kl_execution_manager_Types_NkAppNameMaxSize)` – максимальная длина имени программы, в байтах; • `NkPathMaxSize (kl_execution_manager_Types_NkPathMaxSize)` – максимальная длина пути к исполняемому файлу, в байтах; • `NkEntityNameMaxSize (kl_execution_manager_Types_NkEntityNameMaxSize)` – максимальная длина имени процесса, в байтах; • `NkEiidMaxSize (kl_execution_manager_Types_NkEiidMaxSize)` – максимальная длина имени класса процессов, в байтах; • `NkTaskNameMaxSize (kl_execution_manager_Types_NkTaskNameMaxSize)` – максимальная длина имени процесса, в байтах; • `NkArgMaxLen (kl_execution_manager_Types_NkArgMaxLen)` – максимальный размер параметра запуска программы, в байтах; • `NkEnvMaxLen (kl_execution_manager_Types_NkEnvMaxLen)` – максимальный размер переменной окружения, в байтах; • `NkArgsArrayMaxSize (kl_execution_manager_Types_NkArgsArrayMaxSize)` – максимальное число параметров запуска программы; • `NkEnvsArrayMaxSize (kl_execution_manager_Types_NkEnvsArrayMaxSize)` – максимальное число переменных окружения для программы.

Подсистема	Константы
KlogStorage	Константы в файлах sysroot-*-kos/include/kl/KlogStorage.idl(.h): • StringSize (kl_KlogStorage_StringSize) – максимальный размер сообщения, в байтах; • MaxMessages (kl_KlogStorage_MaxMessages) – максимальное число сообщений.
VFS	Константы в файлах sysroot-*-kos/include/kl/VfsTypes.idl(.h): • MaxBytesCount (kl_VfsTypes_MaxBytesCount) – максимальный размер буфера для передачи данных в VFS, в байтах; • MaxPathSize (kl_VfsTypes_MaxPathSize) – максимальная длина пути, в байтах; • MaxDevnameSize (kl_VfsTypes_MaxDevnameSize) – максимальная длина имени устройства, в байтах; • MaxFstypeSize (kl_VfsTypes_MaxFstypeSize) – максимальная длина имени файловой системы, в байтах; • MaxFsDataSize (kl_VfsTypes_MaxFsDataSize) – максимальный размер данных для параметра data функции mount(), в байтах; • MaxFcntlTSize (kl_VfsTypes_MaxFcntlTSize) – максимальный размер данных для опционального параметра функции fcntl(), в байтах; • MaxIoctlTSize (kl_VfsTypes_MaxIoctlTSize) – максимальный размер данных для опционального параметра функции ioctl(), в байтах; • MaxSockAddrSize (kl_VfsTypes_MaxSockAddrSize) – максимальный размер IP-адреса, в байтах; • MaxSockOptionSize (kl_VfsTypes_MaxSockOptionSize) – максимальный размер данных для параметра option_value функций getsockopt() и setsockopt(), в байтах; • MaxHostnameSize (kl_VfsTypes_MaxHostnameSize) – максимальная длина имени хоста, в байтах; • MaxServnameSize (kl_VfsTypes_MaxServnameSize) – максимальный размер данных для параметра servname функции getaddrinfo() и параметра service функции getnameinfo(), в байтах; • MaxMsgNameSize (kl_VfsTypes_MaxMsgNameSize) – максимальный размер данных для элемента msg_name параметра message функций recvmsg() и sendmsg(), в байтах; • MaxMsgDataSize (kl_VfsTypes_MaxMsgDataSize) – максимальный размер данных для элемента msg_control параметра message функций recvmsg() и sendmsg(), в байтах; • MaxIovDataSize (kl_VfsTypes_MaxIovDataSize) – максимальный размер буфера, описываемого структурой iovec в параметре message функций recvmsg() и sendmsg() и в параметре iov функций readv() и writev(), в байтах; • MaxIovecsCount (kl_VfsTypes_MaxIovecsCount) – максимальное число структур iovec в параметре message функций recvmsg() и sendmsg() и в параметре iov функций readv() и writev(); • MaxAddrinfoSize (kl_VfsTypes_MaxAddrinfoSize) – максимальный размер данных для параметра res функции getaddrinfo(), в байтах; • VfsHostent (kl_VfsTypes_MaxHostentSize) – максимальный размер данных для возвращаемого значения функции gethostbyname(), в байтах; • VfsDnsName (kl_VfsTypes_MaxDnsNameSize) – максимальный размер данных для параметра name функции getnetbyname(), в байтах; • MaxProtoentNameSize (kl_VfsTypes_MaxProtoentNameSize) – максимальная длина имени протокола в параметре name функции getprotobyname(), а также в возвращаемом значении функций getprotobyname() и getprotobynumber(), в байтах; • MaxProtoentAliasesSize (kl_VfsTypes_MaxProtoentAliasesSize) – максимальная длина псевдонима протокола в возвращаемом значении функций getprotobyname() и getprotobynumber(), в байтах.

Подсистема	Константы
`Dhcpcd`	Константы в файлах `sysroot-*-kos/include/kl/rump/DhcpcdConfig.idl(.h)`: • `MaxDhcpcdStrSize (kl_rump_DhcpcdConfig_MaxDhcpcdStrSize)` – максимальный размер набора параметров, получаемых от DHCP-сервера, в байтах.
`Terminal`	Константы в файлах `sysroot-*-kos/include/kl/Terminal.idl(.h)`: • `MaxTerminalBytesCount (kl_Terminal_MaxTerminalBytesCount)` – максимальный размер буфера для записи в терминал и чтения из терминала, в байтах; • `MaxTerminalConnectionIdSize (kl_Terminal_MaxTerminalConnectionIdSize)` – максимальный размер идентификатора терминала, в байтах.

Подготовка драйвера WiFi к работе (Raspberry Pi 4 и Radxa ROCK 3A)

Инициализация и работа драйвера WiFi на аппаратных платформах Raspberry Pi 4 (чип cyw43455) и Radxa ROCK 3A (чип syn43456) требует специализированного встроенного программного обеспечения (англ. firmware). Это программное обеспечение необходимо предварительно скачать и установить в системе до этапа сборки примеров, использующих драйвер WiFi. Для автоматизации этого процесса в составе KasperskyOS Community Edition поставляется скрипт `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>/common/get_wifi_firmware.sh`.

Синтаксис команды вызова скрипта `get_wifi_firmware.sh`:

```
$ sudo ./get_wifi_firmware.sh [-s <DIR>] [-h]
```

Параметры:

- `-s <DIR>`

  Корневая директория для скачивания файлов. Значение по умолчанию: `~/.local/share/kos/`.

- `-h`

  Отображает текст справки.

При запуске скрипта относительно указанной в параметре `-s` директории будет создана поддиректория `lib/firmware/brcm/` в соответствии со стандартной иерархией файлов для встроенного программного обеспечения. В этой поддиректории будут размещены скачанные файлы:

- встроенного программного обеспечения WiFi-контроллера (`*.bin`);
- параметров калибровки (`*.txt`);
- настроек мощности (`*.clm_blob`);
- лицензионного соглашения (`*.LICENSE.txt`).

Вы можете использовать скачанные файлы для разработки программ, использующих драйвер WiFi. Для этого при сборке программ нужно явно указать путь к корневой директории со скачанными файлами, например, через переменную окружения или параметр сборки.

Лицензирование

Лицензионное соглашение – это юридическое соглашение между вами и АО "Лаборатория Касперского", в котором указано, на каких условиях вы можете использовать KasperskyOS Community Edition.

> Внимательно ознакомьтесь с условиями Лицензионного соглашения перед началом работы с KasperskyOS Community Edition.

Вы можете ознакомиться с условиями Лицензионного соглашения следующими способами:

- Прочитав текст Лицензионного соглашения перед скачиванием дистрибутива KasperskyOS Community Edition.
- Прочитав документ EULA.<код языка>.txt, расположенный в директории `/opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>` после установки KasperskyOS Community Edition.

Вы принимаете условия Лицензионного соглашения, устанавливая флажок **Согласен** под текстом Лицензионного соглашения перед скачиванием дистрибутива KasperskyOS Community Edition.

Если вы не согласны с условиями Лицензионного соглашения, вы должны прервать скачивание дистрибутива и не должны использовать KasperskyOS Community Edition.

Предоставление данных

Версии KasperskyOS Community Edition

KasperskyOS Community Edition поставляется в двух версиях:

- версия, которую можно загрузить с русскоязычного сайта https://os.kaspersky.ru/development.
- версия, которую можно загрузить с англоязычного сайта https://os.kaspersky.com/development.

Версии различаются содержимым файла Лицензионного соглашения, а также информацией, передаваемой на серверы "Лаборатории Касперского" в автоматическом режиме при сборке решения с использованием CMake-библиотек из состава SDK.

Предоставление данных в KasperskyOS Community Edition

Версия KasperskyOS Community Edition, загруженная с русскоязычного сайта, при запуске сборки решения в автоматическом режиме передает на серверы "Лаборатории Касперского" следующую информацию:

- номер установленной версии KasperskyOS Community Edition;
- уникальный идентификатор оборудования, представляющий собой хеш-сумму даты создания директории /opt/KasperskyOS-Community-Edition-<platform>-<version>.

Версия KasperskyOS Community Edition, загруженная с англоязычного сайта, при запуске сборки решения в автоматическом режиме передает на серверы "Лаборатории Касперского" следующую информацию:

- номер установленной версии KasperskyOS Community Edition.

Для обеих версий, помимо передачи данных, в процессе сборки решения также проходит проверка наличия более новой версии KasperskyOS Community Edition.

> При отсутствии соединения с интернетом, сборка решения происходит без передачи данных и проверки наличия обновлений.

Вы можете отключить проверку наличия обновлений SDK и передачу данных версии SDK на сервер Kaspersky, используя параметр `NO_NEW_VERSION_CHECK` CMake-команды `initialize_platform()` при сборке решения.

Данные передаются с целью учета количества пользователей KasperskyOS Community Edition и получения информации о распространении и использовании KasperskyOS Community Edition.

Полученная информация защищается "Лабораторией Касперского" в соответствии с установленными законом требованиями и действующими правилами "Лаборатории Касперского". Данные передаются по зашифрованным каналам связи.

Глоссарий

ASLR

Рандомизация размещения адресного пространства

Callable-дескриптор

Callable-дескриптор (англ. callable handle) – это клиентский IPC-дескриптор, который идентифицирует одновременно IPC-канал до сервера и службу этого сервера.

Связанные разделы:
Создание дескрипторов
Динамическое создание IPC-каналов с использованием системной программы DCM
Типы данных в языке IDL

CDL

Component Definition Language – декларативный язык для создания формальной спецификации компонента решения.

Связанные разделы:
Формальные спецификации компонентов решения на базе KasperskyOS
CDL-описание

DCM-дескриптор

DCM-дескриптор (англ. DCM handle) – это идентификатор, используемый в API системной программы `DCM` (Dynamic Connection Manager).

Связанные разделы:
Динамическое создание IPC-каналов с использованием системной программы DCM

DMA

Прямой доступ к памяти

EDL

Entity Definition Language – декларативный язык для создания формальной спецификации компонента решения.

Связанные разделы:
Формальные спецификации компонентов решения на базе KasperskyOS
EDL-описание

Execute-интерфейс

Интерфейс, через который ядро KasperskyOS обращается к модулю безопасности Kaspersky Security Module, чтобы сообщить о запуске ядра или об инициации запуска процесса ядром или другим процессом.

Связанные разделы:
Установка глобальных параметров политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности

GSI

Общая системная информация

IDL

Interface Definition Language – декларативный язык для создания формальной спецификации компонента решения.

Связанные разделы:
Формальные спецификации компонентов решения на базе KasperskyOS
IDL-описание

Init-описание

Init-описание представляет собой текстовый файл, содержащий данные в формате YAML, идентифицирующие процессы и IPC-каналы, которые создаются при запуске решения. Файл init-описания обычно имеет имя `init.yaml`.

Связанные разделы:
Обзор: Einit и init.yaml
Примеры init-описаний
Шаблон init.yaml.in

IPC

Межпроцессное взаимодействие

IPC-дескриптор

IPC-дескриптор (англ. IPC handle) — это дескриптор, который идентифицирует IPC-канал. Клиентский IPC-дескриптор нужен для выполнения системного вызова `Call()`. Серверный IPC-дескриптор требуется для выполнения системных вызовов `Recv()` и `Reply()`. Callable-дескриптор и слушающий дескриптор являются IPC-дескрипторами.

Связанные разделы:
Механизм IPC
Создание дескрипторов
Создание IPC-каналов
Инициализация IPC-транспорта для межпроцессного взаимодействия и управление обработкой IPC-запросов (transport-kos.h, transport-kos-dispatch.h)
Динамическое создание IPC-каналов (cm_api.h, ns_api.h)

IPC-запрос

IPC-сообщение, отправляемое серверу клиентом.

Связанные разделы:
Механизм IPC

IPC-канал

Объект ядра KasperskyOS, который позволяет процессам взаимодействовать друг с другом, передавая IPC-сообщения. IPC-канал имеет клиентскую и серверную стороны, которые идентифицируются клиентским и серверным IPC-дескриптором соответственно.

Связанные разделы:
Механизм IPC
Создание IPC-каналов

IPC-ответ

IPC-сообщение, отправляемое клиенту сервером.

Связанные разделы:
Механизм IPC

IPC-сообщение

Пакет данных, который передается между процессами, а также между процессами и ядром KasperskyOS для осуществления IPC. IPC-сообщение содержит фиксированную часть и опционально арену.

Связанные разделы:
Обзор: структура IPC-сообщения

IPC-транспорт

Надстройка над системными вызовами отправки и приема IPC-сообщений, которая позволяет отдельно работать с фиксированной частью и ареной IPC-сообщений. Поверх этой надстройки работает транспортный код.

Связанные разделы:
Инициализация IPC-транспорта для межпроцессного взаимодействия и управление обработкой IPC-запросов (transport-kos.h, transport-kos-dispatch.h)
Инициализация и деинициализация IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности (transport-kos-security.h)

KasperskyOS

Специализированная операционная система на основе микроядра разделения и монитора безопасности.

Связанные разделы:
Общие сведения

KPA-пакет

KPA-пакет представляет собой файл в проприетарном формате KPA, который служит упаковкой для программы, предназначенной для установки в решение на базе KasperskyOS. Он включает в себя следующие элементы:

- Заголовок KPA-пакета. Представляет собой уникальную последовательность байтов, которая используется для идентификации формата KPA.
- Манифест KPA-пакета. Представляет собой структуру данных, описывающую файл формата JSON, который содержит подробную информацию о KPA-пакете.
- Компоненты KPA-пакета. Представляют собой выровненные байтовые последовательности с произвольным содержимым. В качестве компонентов KPA-пакета могут выступать исполняемые файлы, библиотеки, текстовые данные, а также любые другие данные, которые требуются для работы программы.
- Индекс KPA-пакета. Представляет собой структуру данных, которая описывает количество компонентов KPA-пакета, их хеш-суммы и размеры.

Связанные разделы:
Работа с KPA-пакетами
Манифест KPA-пакета

KSM

Kaspersky Security Module – модуль ядра KasperskyOS, который разрешает или запрещает взаимодействия процессов между собой и с ядром, а также обрабатывает обращения процессов через интерфейс безопасности.

Связанные разделы:
Управление IPC
Управление доступом к ресурсам

KSS

Kaspersky Security System – технология, позволяющая реализовать политики безопасности решений. Эта технология предусматривает создание формальных спецификаций компонентов решений и описаний политик безопасности решений с использование моделей безопасности.

Связанные разделы:
Общие сведения
Разработка политик безопасности

MDL

Таблица описания памяти

MID

Идентификатор метода службы

MMIO

Memory-Mapped Input-Output – ввод-вывод через память.

Связанные разделы:
Ввод-вывод через память (mmio.h)

OCap

Object Capability – механизм безопасности на основе мандатных ссылок.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам
Управление дескрипторами (handle_api.h)

PAL

Policy Assertion Language – декларативный язык для создания тестов политики безопасности решения.

Связанные разделы:
Создание и выполнение тестов политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Примеры тестов политик безопасности решений на базе KasperskyOS

PCB

Блок управления процессом

PSL

Policy Specification Language – декларативный язык для создания описания политики безопасности решения.

Связанные разделы:
Описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Синтаксис языка PSL

RIID

Идентификатор службы

SCP

Страница статических соединений

SID

Идентификатор безопасности

SMP

Symmetric Multiprocessing – симметричная многопроцессорность.

Связанные разделы:
Отладка программ с использованием GDB-сервера QEMU
Отладка программ с использованием GDB-сервера ядра KasperskyOS

TCB

Блок управления потоком исполнения

TID

Идентификатор потока исполнения

TLS

Локальная память потока исполнения

WS

Рабочий набор

Аппаратное прерывание

Сигнал процессору от устройства о необходимости немедленно переключиться с исполнения текущей программы на обработку события, связанного с этим устройством. Например, нажатие клавиши на клавиатуре вызывает аппаратное прерывание, которое обеспечивает требуемую реакцию на это нажатие (к примеру, ввод символа).

Связанные разделы:
Управление обработкой прерываний (irq.h)

Арена IPC-сообщения

Опциональная часть IPC-сообщения, которая содержит параметры интерфейсных методов (и/или элементы этих параметров) переменного размера.

Связанные разделы:
Обзор: структура IPC-сообщения
Работа с ареной IPC-сообщений

Аудит безопасности

Аудит безопасности представляет собой следующую последовательность действий. Модуль безопасности Kaspersky Security Module сообщает ядру KasperskyOS сведения о решениях, принятых этим модулем. Затем ядро передает эти данные системной программе `Klog`, которая декодирует их и передает системной программе `KlogStorage` (передача данных осуществляется через IPC). Последняя направляет полученные данные в стандартный вывод (или стандартный вывод ошибок) либо записывает в файл.

Связанные разделы:
Создание профилей аудита безопасности
Примеры профилей аудита безопасности
Использование системных программ Klog и KlogStorage для выполнения аудита безопасности

Барьер памяти

Барьер памяти (англ. memory barrier) – это инструкция для компилятора и процессора, которая гарантирует, что операции доступа к памяти, указанные в исходном коде до установки барьера, будут выполнены до операций доступа к памяти, указанных в исходном коде после установки барьера.

Связанные разделы:
Использование барьеров памяти (barriers.h)

Блок управления потоком исполнения

Блок управления потоком исполнения (англ. Thread Control Block, TCB) – структура, содержащая сведения о потоке исполнения, которые используются ядром KasperskyOS для управления этим потоком исполнения.

Связанные разделы:
Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)
Управление потоками исполнения (высокоуровневый API thread.h)

Блок управления процессом

Блок управления процессом (англ. Process Control Block, PCB) – структура, содержащая сведения о процессе, которые используются ядром KasperskyOS для управления этим процессом.

Связанные разделы:
Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)

Блокировка чтения-записи

Примитив синхронизации, который используется, чтобы разрешить доступ к разделяемым между потоками исполнения ресурсам либо на запись для одного потока исполнения, либо на чтение для нескольких потоков исполнения одновременно.

Связанные разделы:
Использование блокировок чтения-записи (rwlock.h)

Буфер DMA

Буфер, состоящий из одного или нескольких регионов физической памяти (блоков), используемых для прямого доступа к памяти.

Связанные разделы:
Использование DMA (dma.h)
Управление изоляцией памяти для ввода-вывода (iommu_api.h)
Выделение и освобождение памяти

Буфер MDL

Буфер, состоящий из одного или нескольких регионов физической памяти, которые могут быть отображены на память нескольких процессов одновременно. Для отображения буфера MDL на память процесса используется таблица описания памяти.

Связанные разделы:
Создание разделяемой памяти
Подготовка сегментов ELF-образа к загрузке в память процесса
Получение сведений о памяти
Выделение и освобождение памяти

Выражение модели безопасности

Метод модели безопасности, возвращающий значения, которые могут использоваться как входные данные для других методов моделей безопасности.

Связанные разделы:
Общие сведения об описании политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности
Модели безопасности KasperskyOS

Данные аудита безопасности

Сведения о решениях модуля безопасности Kaspersky Security Module, которые включают сами решения ("разрешено" или "запрещено"), описания событий безопасности, результаты вызовов методов моделей безопасности, а также данные о некорректности IPC-сообщений.

Связанные разделы:
Создание профилей аудита безопасности

Дерево наследования дескрипторов

Иерархия порождения дескрипторов ресурса, которая хранится в ядре KasperskyOS.

Связанные разделы:
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Дескриптор

Дескриптор (англ. handle) – это идентификатор ресурса (например, участка памяти, порта, сетевого интерфейса, IPC-канала). Дескриптор IPC-канала называется IPC-дескриптором.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Также в KasperskyOS используются другие дескрипторы:

- DCM-дескриптор;
- дескриптор арены;
- дескриптор участка арены;

Дескриптор арены

Структура, содержащая три указателя: на начало арены, на начало неиспользованной части арены и на конец арены.

Связанные разделы:
Работа с ареной IPC-сообщений

Дескриптор участка арены

Структура, содержащая смещение участка арены в байтах (относительно начала арены) и размер участка арены в байтах.

Связанные разделы:
Работа с ареной IPC-сообщений

Замороженное состояние процесса

Состояние процесса, при котором исполнение его потоков завершилось в результате необработанного исключения, но ресурсы не освободились, чтобы можно было получить сведения об этом процессе.

Связанные разделы:
Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)
Управление процессами (высокоуровневый API task.h)
Управление потоками исполнения (высокоуровневый API thread.h)
Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)

Идентификатор безопасности

Идентификатор безопасности (англ. Security Identifier, SID) – это глобальный уникальный идентификатор ресурса. Модуль безопасности Kaspersky Security Module идентифицирует ресурсы по их идентификаторам безопасности.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам
Получение идентификатора безопасности (SID)

Идентификатор метода службы

Идентификатор метода службы (англ. Method Identifier, MID) – это порядковый номер метода службы в наборе методов этой службы (начиная с нуля).

Связанные разделы:
Механизм IPC
Обзор: структура IPC-сообщения

Идентификатор потока исполнения

Идентификатор потока исполнения (англ. Thread Identifier, TID) – целочисленное значение, уникальное для каждого потока исполнения в рамках всего решения. Назначается ядром KasperskyOS. Идентификаторы TID не используются для управления потоками исполнения, а применяются для их идентификации, например, в некоторых API библиотеки `libkos`, а также при отладке и журналировании программ.

Связанные разделы:
Управление потоками исполнения (высокоуровневый API thread.h)
Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)
Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)
Получение значений счетчиков производительности (value_api.h)
Журналирование работы программ (trace.h)
Отладка программ в решении на базе KasperskyOS

Идентификатор службы

Идентификатор службы (англ. Runtime Implementation Identifier, RIID) – это порядковый номер службы в наборе служб сервера (начиная с нуля).

Связанные разделы:
Механизм IPC
Обзор: структура IPC-сообщения

Инициализирующая программа

Программа `Einit`, которая запускается ядром KasperskyOS и в соответствии с init-описанием запускает другие программы и создает IPC-каналы.

Связанные разделы:
Обзор: Einit и init.yaml
Файл CMakeLists.txt для сборки программы Einit
Структура и запуск решения на базе KasperskyOS
einit

Интерфейс безопасности

Интерфейс, который используется для взаимодействия процесса с модулем безопасности Kaspersky Security Module. Интерфейс безопасности определяется в IDL-описании.

Связанные разделы:
Формальные спецификации компонентов решения на базе KasperskyOS
EDL-описание
CDL-описание
IDL-описание
Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности
Инициализация и деинициализация IPC-транспорта для обращения к модулю безопасности (transport-kos-security.h)

Интерфейс службы

Набор сигнатур методов службы. Интерфейс службы определяется в IDL-описании.

Связанные разделы:
Формальные спецификации компонентов решения на базе KasperskyOS
IDL-описание

Интерфейсный метод

Подпрограмма, вызываемая через IPC.

Связанные разделы:
Механизм IPC
IDL-описание
Методы служб ядра KasperskyOS

Инфериор

Объект, используемый в отладчике GDB для работы с процессом.

Связанные разделы:
Отладка программ с использованием GDB-сервера ядра KasperskyOS

Клиент

В контексте IPC *клиент* – клиентский процесс.

Клиентская библиотека компонента решения

Транспортная библиотека, которая преобразует локальные вызовы в IPC-запросы.

Связанные разделы:
Транспортный код для IPC

Клиентский процесс

Процесс, использующий службу другого процесса с помощью механизма IPC. Один процесс может использовать одновременно несколько IPC-каналов. При этом для одних IPC-каналов процесс может быть клиентом, а для других IPC-каналов этот же процесс может быть сервером.

Связанные разделы:
Механизм IPC

Компонент решения на базе KasperskyOS

Программа, входящая в решение.

Связанные разделы:
Общие сведения
Формальные спецификации компонентов решения на базе KasperskyOS

Контекст безопасности

Данные, ассоциированные с идентификатором безопасности, которые используются модулем безопасности Kaspersky Security Module для принятия решений.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам

Контекст передачи ресурса

Данные, позволяющие серверу идентифицировать ресурс и его состояние, когда запрашивается доступ к ресурсу через потомков переданного дескриптора. В общем случае это набор разнотипных данных (структура). Например, для файла контекст передачи может включать имя, путь, положение курсора.

Связанные разделы:
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Контекст пользовательского ресурса

Данные, позволяющие поставщику ресурса идентифицировать ресурс и его состояние, когда запрашивается доступ к ресурсу другими процессами. В общем случае это набор разнотипных данных (структура). Например, для файла контекст может включать имя, путь, положение курсора.

Связанные разделы:
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Конфигурация аудита безопасности

Элемент профиля аудита безопасности, который задает объекты моделей безопасности, покрываемые аудитом безопасности, а также условия выполнения аудита безопасности.

Связанные разделы:
Создание профилей аудита безопасности
Примеры профилей аудита безопасности

Критическая секция

Участок кода, в котором осуществляется обращение к разделяемым между потоками исполнения ресурсам.

Связанные разделы:
Использование примитивов синхронизации (event.h, mutex.h, rwlock.h, semaphore.h, condvar.h, sync_api.h, sync_types.h, sync.h)

Локальная память потока исполнения

Локальная память потока исполнения (англ. Thread Local Storage, TLS) – память процесса, где поток исполнения может хранить данные изолированно от других потоков исполнения.

Связанные разделы:
Управление потоками исполнения (высокоуровневый API thread.h)
Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)

Мандатная ссылка

Каждый дескриптор ассоциируется с правами доступа к идентифицируемому им ресурсу, то есть является мандатной ссылкой (англ. capability) в терминах механизма безопасности на основе мандатных ссылок (англ. Object Capability, OCap). Получая дескриптор, процесс получает права доступа к ресурсу, который этот дескриптор идентифицирует. Например, правами доступа могут быть: право на чтение, право на запись, право на передачу другому процессу возможности выполнять операции с ресурсом (право на передачу дескриптора).

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Манифест KPA-пакета

Манифест KPA-пакета представляет собой файл формата JSON и содержит информацию, которая необходима при установке и использовании KPA-пакета.

Связанные разделы:
Работа с KPA-пакетами
Манифест KPA-пакета

Маска прав дескриптора

Значение, биты которого интерпретируются как права доступа к ресурсу, который идентифицируется дескриптором.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам
Маска прав дескриптора
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Маска процессоров

Битовая маска, отражающая набор процессоров (вычислительных ядер). Флаг, установленный в *i*-ом бите, отражает, что процессор с индексом *i* входит в набор (нумерация начинается с нуля).

Связанные разделы:
Управление электропитанием (pm_api.h)

Маска событий

Значение, биты которого интерпретируются как события, которые должны отслеживаться или уже произошли. Маска событий имеет размер 32 бита и состоит из общей и специальной части. Общая часть описывает события, неспецифичные для любых ресурсов. Специальная часть описывает события, специфичные для ресурсов.

Связанные разделы:
Использование уведомлений (notice_api.h)
Передача дескрипторов

Маска сходства

Маска сходства (англ. affinity mask) – это битовая маска, указывающая на каких процессорах (вычислительных ядрах) должен исполняться поток.

Связанные разделы:
Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)

Межпроцессное взаимодействие

Межпроцессное взаимодействие (англ. Inter-Process Communication, IPC) – механизм взаимодействия процессов друг с другом и с ядром KasperskyOS.

Связанные разделы:
IPC
Инициализация IPC-транспорта для межпроцессного взаимодействия и управление обработкой IPC-запросов (transport-kos.h, transport-kos-dispatch.h)
Ограничения поддержки POSIX

Метод модели безопасности

Элемент модели безопасности, который определяет допустимость взаимодействий процессов между собой и с ядром KasperskyOS.

Связанные разделы:
Общие сведения об описании политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности
Примеры привязок методов моделей безопасности к событиям безопасности
Модели безопасности KasperskyOS

Метод службы

Интерфейсный метод

Модель безопасности KasperskyOS

Фреймворк для реализации политик безопасности решений.

Связанные разделы:
Описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Модели безопасности KasperskyOS

Мьютекс

Примитив синхронизации, который обеспечивает взаимоисключающее исполнение критических секций.

Связанные разделы:
Использование мьютексов (mutex.h)
Ограничения поддержки POSIX

Начальное значение генератора случайных чисел

Начальное значение генератора случайных чисел (англ. seed) – значение, которое определяет последовательность генерируемых случайных чисел. То есть после установки одного и того же начального значения генератор создает одинаковые последовательности случайных чисел. (Энтропия таких чисел полностью определяется энтропией начального значения, поэтому точнее их называть не случайными, а псевдослучайными.)

Связанные разделы:
Генерация случайных чисел (random_api.h)
Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)

Общая системная информация

Общая системная информация (англ. Global System Information, GSI) – структура, содержащая системные сведения, такие как число отсчетов таймера с момента запуска ядра KasperskyOS, число отсчетов таймера в секунду, число процессоров (вычислительных ядер) в активном состоянии, данные о процессорном кеше.

Связанные разделы:
Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)

Объект контекста передачи ресурса

Объект ядра KasperskyOS, в котором хранится указатель на контекст передачи ресурса.

Связанные разделы:
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Объект модели безопасности

Экземпляр класса, определение которого является формальным описанием модели безопасности (в PSL-файле).

Связанные разделы:
Общие сведения об описании политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Создание объектов моделей безопасности
Модели безопасности KasperskyOS

Описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Набор связанных между собой текстовых файлов с расширением `psl`, которые содержат декларации на языке PSL.

Связанные разделы:
Описание политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Общие сведения об описании политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Шаблон security.psl.in
Примеры описаний простейших политик безопасности решений на базе KasperskyOS
Методы служб ядра KasperskyOS

Память MMIO

Физические адреса, на которые отображены регистры и память устройств. (Для адресации физической памяти и доступа к регистрам и памяти устройств используются части одного пространства физических адресов.)

Связанные разделы:
Ввод-вывод через память (mmio.h)
Выделение и освобождение памяти

Паттерн безопасности

Паттерн безопасности (также шаблон безопасности) описывает конкретную повторяющуюся проблему безопасности, которая возникает в определенных известных контекстах, а также предлагает хорошо зарекомендовавшую себя общую схему решения такой проблемы безопасности. Паттерн это не законченный проект, который можно преобразовать непосредственно в код, а решение общей проблемы, встречающейся в различных проектах.

Связанные разделы:
Паттерны безопасности при разработке под KasperskyOS

Политика безопасности решения на базе KasperskyOS

Логика обработки событий безопасности в решении, реализуемая модулем безопасности Kaspersky Security Module. Исходный код модуля безопасности Kaspersky Security Module генерируется из описания политики безопасности решения и формальных спецификаций компонентов решения.

Связанные разделы:
Общие сведения

Пользовательский ресурс

Ресурс, которым управляет процесс. Примеры пользовательских ресурсов: файлы, устройства ввода-вывода, накопители данных.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Поставщик ресурсов

Процесс, который управляет пользовательскими ресурсами и доступом к этим ресурсам для других процессов. Поставщиками ресурсов являются, например, драйверы.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Поток исполнения

Поток исполнения (англ. thread) – это абстракция, используемая для управления исполнением кода программы. Один процесс может включать один или несколько потоков исполнения. Каждому потоку исполнения отдельно выделяется процессорное время. В одном потоке может исполняться весь код программы или только часть. Один и тот же код программы может исполняться в нескольких потоках.

Связанные разделы:
Управление потоками исполнения (низкоуровневый API thread_api.h)
Управление потоками исполнения (высокоуровневый API thread.h)
Ограничения поддержки POSIX

Потребитель ресурсов

Процесс, который использует ресурсы, предоставляемые ядром KasperskyOS или другими процессами.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам
Управление дескрипторами (handle_api.h)
Модель безопасности Mic

Правило модели безопасности

Метод модели безопасности, возвращающий результат "разрешено" или "запрещено".

Связанные разделы:
Общие сведения об описании политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности
Примеры привязок методов моделей безопасности к событиям безопасности
Модели безопасности KasperskyOS

Прерывание MSI

Прерывание MSI (англ. Message Signaled Interrupt, MSI) – аппаратное прерывание, которое возникает при обращении устройства к контроллеру прерываний через память MMIO.

Связанные разделы:
Управление обработкой прерываний (irq.h)

Приемник уведомлений

Объект ядра KasperskyOS, в котором накапливаются уведомления о событиях, связанных с ресурсами.

Связанные разделы:
Использование уведомлений (notice_api.h)
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Прикладная программа

Программа, которая предназначена для взаимодействия с пользователем решения и выполнения пользовательских задач.

Связанные разделы:
Сборка решения на базе KasperskyOS

Программа

Код, исполняющийся в контексте отдельного процесса.

Связанные разделы:
Сборка решения на базе KasperskyOS

Профиль аудита безопасности

Набор конфигураций аудита безопасности, каждая из которых задает объекты моделей безопасности, покрываемые аудитом безопасности, а также условия выполнения аудита безопасности.

Связанные разделы:
Создание профилей аудита безопасности
Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности
Примеры профилей аудита безопасности
Установка глобальных параметров политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Процесс

Запущенная на исполнение программа, которая имеет следующие особенности:

- может предоставлять службы другим процессам и/или использовать службы других процессов через механизм IPC;
- использует службы ядра KasperskyOS через механизм IPC;
- ассоциируется с политикой безопасности решения, которая регулирует взаимодействия процесса с другими процессами и ядром KasperskyOS.

Связанные разделы:
Общие сведения
Запуск процессов
Шаблон init.yaml.in
Управление процессами (высокоуровневый API task.h)
Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)

Прямой доступ к памяти

Прямой доступ к памяти (англ. Direct Memory Access, DMA) – режим обмена данными между устройствами и оперативной памятью, при котором процессор не используется.

Связанные разделы:
Использование DMA (dma.h)
Управление изоляцией памяти для ввода-вывода (iommu_api.h)

Пустой процесс

Процесс на начальной стадии своего создания, когда в память процесса еще не загружен ELF-образ программы.

Связанные разделы:
Управление процессами (высокоуровневый API task.h)
Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)

Рабочий набор

Рабочий набор (англ. Working Set, WS) – абстракция, которая описывает использование физической памяти в системе. Представляет собой объект ядра KasperskyOS, который ассоциирован с такими данными, как общее число страниц физической памяти в системе, число занятых страниц физической памяти в системе, пороговые значения для размера занятой физической памяти в системе.

Связанные разделы:
Использование рабочего набора (ws_api.h)
Служба физической памяти

Разыменование дескриптора

Операция, при которой клиент отправляет серверу дескриптор, а сервер получает указатель на контекст передачи ресурса, маску прав отправленного дескриптора и предка отправленного клиентом дескриптора, которым сервер уже владеет. Разыменование выполняется, когда клиент, вызывая методы работы с ресурсом (например, чтения, записи, закрытия доступа), передает серверу дескриптор, который был получен от этого сервера при открытии доступа к ресурсу.

Связанные разделы:
Управление дескрипторами (handle_api.h)
Разыменование дескрипторов

Рандомизация размещения адресного пространства

Рандомизация размещения адресного пространства (англ. Address Space Layout Randomization, ASLR) – размещение структур данных (ELF-образа, динамических библиотек, стека и кучи) в памяти процесса по случайным адресам с целью усложнения эксплуатации уязвимостей, которые связаны с заранее известной злоумышленнику структурой адресного пространства процесса.

Связанные разделы:
Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)
Управление процессами (высокоуровневый API task.h)

Рекурсивный мьютекс

Мьютекс, который может быть захвачен одним потоком исполнения несколько раз.

Связанные разделы:
Использование мьютексов (mutex.h)

Ресурс

Объект программно-аппаратной системы на базе KasperskyOS, к которому предоставляется доступ процессам. Существуют системные и пользовательские ресурсы.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам

Решение модуля безопасности

Решение о разрешении или запрете конкретного взаимодействия процесса с другим процессом или ядром KasperskyOS.

Связанные разделы:
Общие сведения
Управление IPC
Общие сведения об описании политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Решение на базе KasperskyOS

Системное ПО (включая ядро KasperskyOS и модуль безопасности Kaspersky Security Module) и прикладное ПО, интегрированные для работы в составе программно-аппаратного комплекса.

Связанные разделы:
Общие сведения
Структура и запуск решения на базе KasperskyOS
Сборка решения на базе KasperskyOS

Семафор

Примитив синхронизации, основанный на счетчике, значение которого может быть атомарно изменено.

Связанные разделы:
Использование семафоров (semaphore.h)
Ограничения поддержки POSIX

Сервер

В контексте IPC *сервер* – серверный процесс.

Серверная библиотека компонента решения

Транспортная библиотека, которая преобразует IPC-запросы в локальные вызовы.

Связанные разделы:
Транспортный код для IPC

Серверный процесс

Процесс, предоставляющий службы другим процессам через механизм IPC. Один процесс может использовать одновременно несколько IPC-каналов. При этом для одних IPC-каналов процесс может быть сервером, а для других IPC-каналов этот же процесс может быть клиентом.

Связанные разделы:
Механизм IPC

Система паттернов безопасности

Набор паттернов безопасности вместе с инструкциями по их реализации, сочетанию и практическому использованию в проектировании безопасных программных систем.

Связанные разделы:
Паттерны безопасности при разработке под KasperskyOS

Системная программа

Программа, которая создает инфраструктуру для прикладных программ (например, обеспечивает работу с аппаратурой, поддерживает механизм IPC, реализует файловые системы и сетевые протоколы).

Связанные разделы:
Сборка решения на базе KasperskyOS

Системный ресурс

Ресурс, которым управляет ядро KasperskyOS. К системным ресурсам относятся, например, процессы, регионы памяти, прерывания.

Связанные разделы:
Управление доступом к ресурсам
Управление дескрипторами (handle_api.h)

Служба

Набор связанных по смыслу методов, доступных через механизм IPC (например, служба для приема и передачи данных по сети, служба для работы с прерываниями).

Связанные разделы:
Общие сведения
Механизм IPC
Методы служб ядра KasperskyOS

Слушающий дескриптор

Слушающий дескриптор (англ. listener handle) – это серверный IPC-дескриптор, который имеет расширенные права, позволяющие добавлять IPC-каналы в набор идентифицируемых этим дескриптором IPC-каналов.

Связанные разделы:
Создание IPC-каналов
Создание дескрипторов
Инициализация IPC-транспорта для межпроцессного взаимодействия и управление обработкой IPC-запросов (transport-kos.h, transport-kos-dispatch.h)
Динамическое создание IPC-каналов (cm_api.h, ns_api.h)

Событие

Примитив синхронизации, который используется для уведомления одного или нескольких потоков исполнения о выполнении требуемого этим потокам условия.

Связанные разделы:
Использование событий (event.h)

Событие безопасности

Сигнал об инициации взаимодействия процесса с другим процессом или ядром KasperskyOS.

Связанные разделы:
Общие сведения об описании политики безопасности решения на базе KasperskyOS
Привязка методов моделей безопасности к событиям безопасности
Примеры привязок методов моделей безопасности к событиям безопасности

Страница статических соединений

Страница статических соединений (англ. Static Connection Page, SCP) – набор структур, содержащих данные для создания IPC-каналов, параметры запуска и переменные окружения программы.

Связанные разделы:
Управление процессами (низкоуровневый API task_api.h)

Таблица описания памяти

Таблица описания памяти (англ. Memory Descriptor List, MDL) – структура данных, содержащая адреса и размеры регионов физической памяти, из которых состоит буфер MDL.

Связанные разделы:
Создание разделяемой памяти

Транспортная библиотека

Чтобы использовать поставляемый компонент решения через IPC, в составе KasperskyOS SDK есть следующие транспортные библиотеки:

- клиентская библиотека компонента решения, которая преобразует локальные вызовы в IPC-запросы;
- серверная библиотека компонента решения, которая преобразует IPC-запросы в локальные вызовы.

Связанные разделы:
Транспортный код для IPC

Транспортный код

Методы и типы на языке C или C++ для осуществления IPC.

Связанные разделы:
Транспортный код для IPC
Пример генерации транспортных методов и типов
nk_build_idl_files()
nk_build_cdl_files()
nk_build_edl_files()
nk-gen-c
Транспортный код на языке C++
Генерация транспортного кода для разработки на языке C++

Транспортный контейнер дескриптора

Структура, состоящая из трех полей: поля дескриптора, поля маски прав дескриптора и поля контекста передачи ресурса. Используется для передачи дескрипторов через IPC.

Связанные разделы:
Передача дескрипторов
Пример использования OCap

Уровень аудита безопасности

Уровень аудита безопасности является глобальным параметром политики безопасности решения и представляет собой беззнаковое целое число, которое задает активную конфигурацию аудита безопасности. (Слово "уровень" здесь означает вариант конфигурации и не предполагает обязательной иерархии.)

Связанные разделы:
Создание профилей аудита безопасности
Установка глобальных параметров политики безопасности решения на базе KasperskyOS

Уровень целостности ресурса

Степень доверия к ресурсу. Степень доверия к ресурсу определяется, например, с учетом того, был ли этот ресурс создан доверенным субъектом внутри программно-аппаратной системы под управлением KasperskyOS или получен из недоверенной внешней программно-аппаратной системы.

Связанные разделы:
Модель безопасности Mic

Уровень целостности субъекта

Степень доверия к субъекту. Степень доверия к субъекту определяется, например, исходя из того, взаимодействует ли субъект с недоверенными внешними программно-аппаратными системами, или имеет ли субъект доказанный уровень качества.

Связанные разделы:
Модель безопасности Mic

Условная переменная

Примитив синхронизации, который используется для уведомления одного или нескольких потоков исполнения о выполнении требуемого этим потокам условия. Используется совместно с мьютексом.

Связанные разделы:
Использование условных переменных (condvar.h)

Фиксированная часть IPC-сообщения

Часть IPC-сообщения, которая содержит RIID, MID и опционально параметры интерфейсных методов фиксированного размера.

Связанные разделы:
Обзор: структура IPC-сообщения
Работа с ареной IPC-сообщений
Типы данных в языке IDL

Формальная спецификация компонента решения на базе KasperskyOS

Система EDL-, CDL- и IDL-описаний компонента решения (IDL- и CDL-описания опциональны).

Связанные разделы:
Формальные спецификации компонентов решения на базе KasperskyOS

Фьютекс

Низкоуровневый примитив синхронизации, для которого поддерживается две операции: блокировка потока исполнения с его добавлением в связанную с фьютексом очередь заблокированных потоков исполнения и возобновление исполнения потоков из связанной с фьютексом очереди заблокированных потоков исполнения.

Связанные разделы:
Использование фьютексов (sync.h)
Служба синхронизации

Шаблон безопасности

Шаблон безопасности (также паттерн безопасности) описывает конкретную повторяющуюся проблему безопасности, которая возникает в определенных известных контекстах, а также предлагает хорошо зарекомендовавшую себя общую схему решения такой проблемы безопасности. Шаблон это не законченный проект, который можно преобразовать непосредственно в код, а решение общей проблемы, встречающейся в различных проектах.

Связанные разделы:
Паттерны безопасности при разработке под KasperskyOS

Информация о стороннем коде

Информация о стороннем коде содержится в файле legal_notices.txt, расположенном в папке установки приложения.

Уведомления о товарных знаках

Зарегистрированные товарные знаки и знаки обслуживания являются собственностью их правообладателей.

Adobe, PostScript является либо зарегистрированным товарным знаком, либо товарным знаком компании Adobe в США и/или других странах.

Amazon, AWS являются товарными знаками Amazon.com, Inc. или аффилированных лиц компании.

AFS, AIX, AIX 5L, Anynet, Approach, AS/400, Blue Gene, BookManager, BNT, C/VM, DB2, DYNIX/ptx, Domino, DXT, ESCON, eServer, IA, IBM, IMS, iSeries, ibm.com, Language Environment, MVS, POWER7, POWER8, PowerPC, RDN, Rhapsody, RS/6000, s3, S/390, OS/400, Solid, System z, System/390, Verilog, VisualAge, QMF, RDN, z9, z10, z/Architecture, z/OS, z/VM – товарные знаки International Business Machines Corporation, зарегистрированные во многих юрисдикциях по всему миру.

Aironet, Cisco, IOS, Jabber являются зарегистрированными товарными знаками или товарными знаками Cisco Systems, Inc. и/или ее аффилированных компаний в США и в определенных других странах.

AMD, AMD64 – товарные знаки или зарегистрированные товарные знаки Advanced Micro Devices, Inc.

Android, Chrome, Closure, Dalvik, Dart, DoubleClick, Google, Google Chrome, Google Code, Google App Engine, Flutter, Gmail, Chromium, Chromebook, Google Code, Google Test, PROTOBUF, Motif – товарные знаки Google LLC.

Apache является либо зарегистрированным товарным знаком, либо товарным знаком Apache Software Foundation в Соединенных Штатах и/или других странах.

Arm и Mbed – зарегистрированные товарные знаки или товарные знаки Arm Limited (или дочерних компаний) в США и/или других странах.

Aperture, Apple, AppleScript, AppleTalk, Apple TV, App Store, Aqua, Carbon, Cocoa, eMac, Face ID, Finder, FireWire, iBook, iCal, iMessage, iPhone, iWeb, Mac, MacBook, Macintosh, macOS, Mac OS, MPW, LocalTalk, Leopard, NetInfo, Newton, Objective-C, OpenCL, OS X, Power Mac, QuickDraw, QuickTime, Rosetta, Safari, Skia, Sherlock, Tiger, Xcode – товарные знаки Apple Inc.

ActiveX, AppLocker, Arc, Convergence, ClearType, Direct3D, DirectX, DirectInput, Excel, Express, Internet Explorer, IntelliSense, JScript, MapPoint, Microsoft, Microsoft Edge, MSDN, MS-DOS, MSN, MultiPoint, PowerShell, OpenType, SQL Server, Visual C++, Visual Studio, Win32, Windows, Windows Mobile, Windows Phone, Windows Server, Windows Store, Windows Vista, Xbox являются товарными знаками группы компаний Microsoft.

Atom, Celeron, Core, i960, Intel, Intel386, Intel XScale, Itanium, MCS, MMX, Pentium, SpeedStep, Wireless MMX, Xeon XMM являются товарными знаками Intel Corporation или ее дочерних компаний.

BACnet – товарный знак компании American Society of Heating, Refrigerating and Air-Conditioning Engineers, Inc.

Dell Technologies, Dell, EMC, Isilon, OneFS и другие товарные знаки являются товарными знаками компании Dell Inc или её дочерних компаний.

DICOM является зарегистрированным товарным знаком National Electrical Manufacturers Association для публикаций Стандартов в отношении цифровой передачи медицинской информации.

Docker и логотип Docker являются товарными знаками или зарегистрированными товарными знаками компании Docker, Inc. в США и/или других странах. Docker, Inc. и другие стороны могут также иметь права на товарные знаки, описанные другими терминами, используемыми в настоящем документе.

Eclipse Mosquitto – товарный знак Eclipse Foundation, Inc.

F5 – товарный знак F5 Networks, Inc. в США и в некоторых других странах.

Huawei является товарным знаком Huawei Technologies Co., Ltd.

Linux – товарный знак Linus Torvalds, зарегистрированный в США и в других странах.

OpenSSL является товарным знаком правообладателя OpenSSL Software Foundation.

Python – товарный знак или зарегистрированный товарный знак Python Software Foundation.

Raspberry Pi – товарный знак Raspberry Pi Foundation.

Fedora, Red Hat, CentOS – товарные знаки или зарегистрированные в США и других странах товарные знаки Red Hat, Inc. или дочерних компаний.

Firebird – зарегистрированный товарный знак Firebird Foundation.

Firefox, Mozilla являются товарными знаками Mozilla Foundation в США и других странах.

Знак FreeBSD является зарегистрированным товарным знаком фонда FreeBSD.

Symantec, K9, PGP – товарные знаки или зарегистрированные в США и других странах товарные знаки Symantec Corporation или аффилированных компаний.

MIPS – товарный знак или зарегистрированный в США и других странах товарный знак MIPS Technologies.

Netware – товарный знак Novell Inc., зарегистрированный в Соединенных Штатах Америки и в других странах.

Novell – товарный знак Novell Enterprises Inc., зарегистрированный в Соединенных Штатах Америки и в других странах.

Nvidia является зарегистрированным товарным знаком NVIDIA Corporation.

Oracle, Java, JavaScript – зарегистрированные товарные знаки компании Oracle и/или аффилированных компаний.

QT – товарный знак или зарегистрированный товарный знак The Qt Company Ltd.

Samsung – товарный знак компании SAMSUNG в США или других странах.

SPL – товарный знак и зарегистрированный в США и других странах товарный знак Splunk, Inc.

S60 – товарный знак или зарегистрированный товарный знак Nokia Corporation.

Texas Instruments – товарный знак Texas Instruments.

Trend Micro является товарным знаком или зарегистрированным товарным знаком Trend Micro Incorporated.

Ubuntu является зарегистрированным товарным знаком Canonical Ltd.

UNIX – товарный знак, зарегистрированный в США и других странах, использование лицензировано X/Open Company Limited.

VxWorks является зарегистрированным товарным знаком ® или знаком обслуживания Wind River Systems, Inc. Данный продукт не связан, не одобрен, не спонсируется и не поддерживается сторонним правообладателем упомянутого товарного знака.